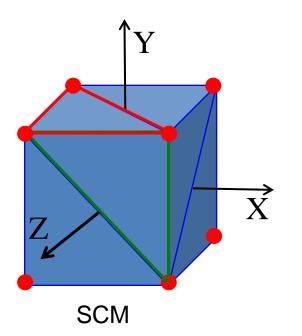
# Classe 2: Contingut

- Introducció a hardware gràfic de sortida
- Introducció al procés de visualització
- Transformacions geomètriques
- Exercicis

## Model Fronteres: conjunt de triangles



#### Vèrtexs

X	y	Z
-1	1	-1
-1	1	1
1	1	1
-1	1	1
1	-1	1
1	1	1
	•	
•	•	•

Topologia implícita

#### Cares

<i>Id</i> Vèrtexs	
1,2,3	
2,4,3	
	ļ.,
•••	Ì
	1,2,3

#### **Vèrtexs**

	X	y	Z
>	-1	1	-1
\ <u>\</u>	-1	1	1
1/1/1/	1	1	1
1,1	1	-1	1
	1	-1	-1
	1	1	-1
	-1	-1	-1
	-1	-1	1

Topologia explícita

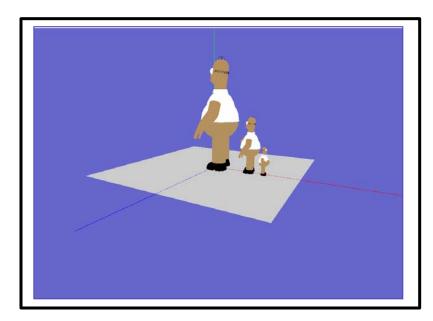
Llegim la informació de Cub.OBJ

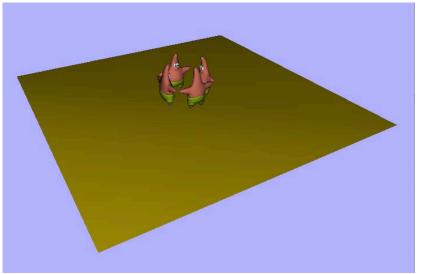
glm::vec3 Vertices[36]



Assignem valors en el codi a estructures C++

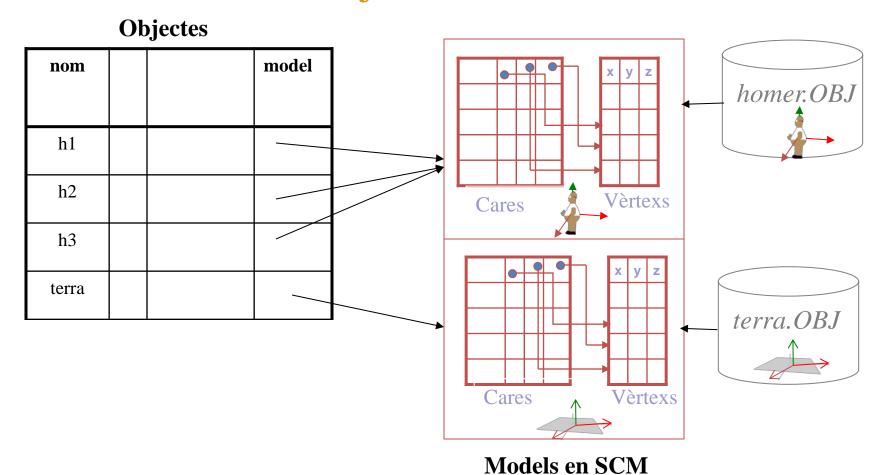
# Escenes: Conjunt d'objectes







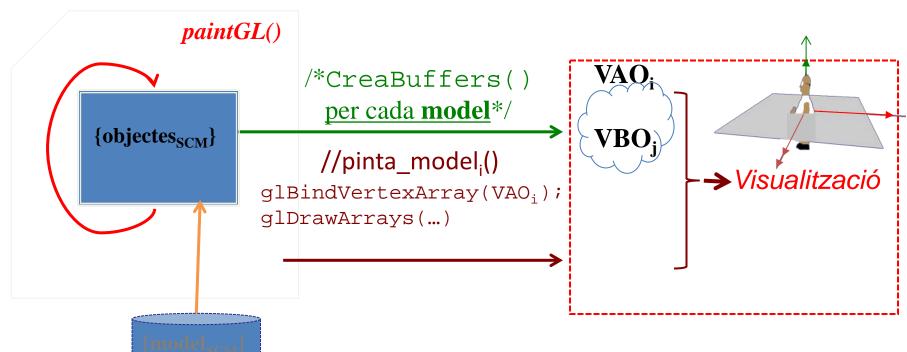
### Escenes: Objectes en SCM.



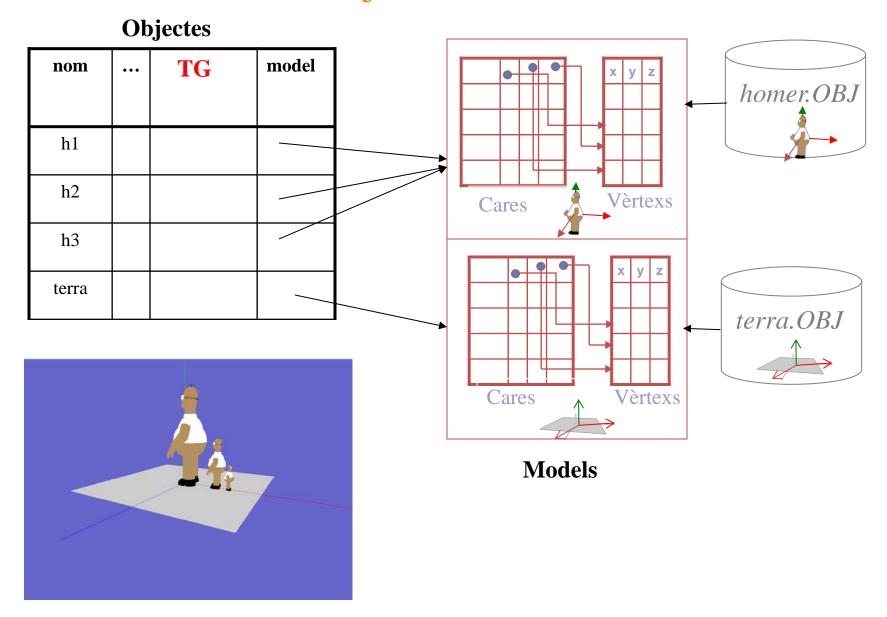
#### Escenes: Objectes en SCM. Com fem per visualitzar? (1)

```
/*crear un únic VAO<sub>i</sub> i VBO<sub>j</sub> per cada model, en CreaBuffers()*/
per cada model
llegir_Model ();
crear i omplir VAO<sub>i</sub>,VBO<sub>j</sub>
fper
```

```
//paintGL ();
per cada objecte;
    // activa VAO; i pinta
    pinta_model; ();
fper
```



## Escenes: Objectes en SCM.



#### Escenes: Objectes en SCM. Com fem per visualitzar? (2)

```
/*crear un únic VAO<sub>i</sub> i VBO<sub>j</sub> per cada
model, en CreaBuffers()*/
per cada model
llegir_Model ();
crear i omplir VAO<sub>i</sub>,VBO<sub>j</sub>
fper
```

```
//paintGL ();

per cada objecte;

//Obtenir/calcular la TG; a aplicar a model

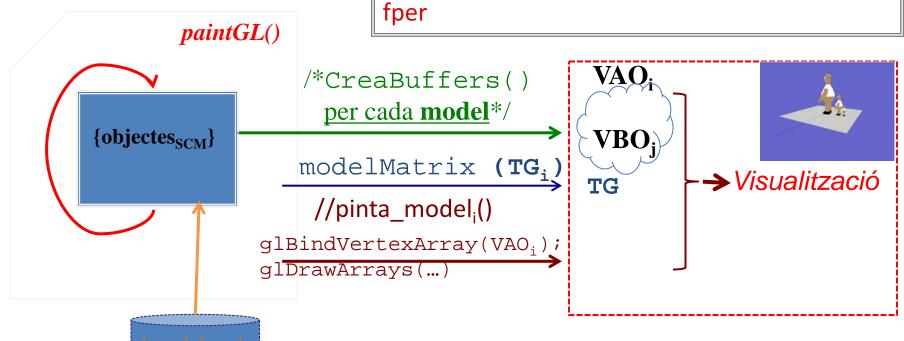
modelTransform; (TG;);

//indicar a OpenGL la TG; enviant "uniform"

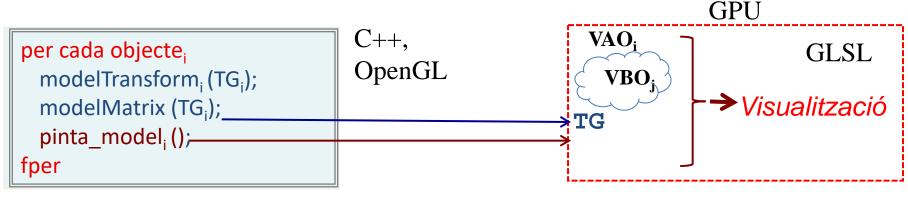
modelMatrix (TG;);

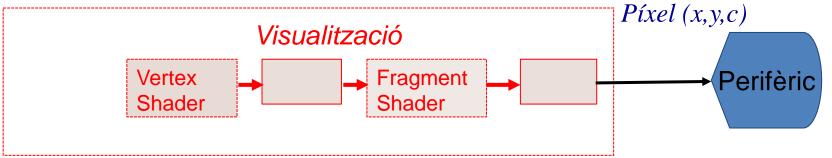
pinta_model; (); //el VAO; del seu model

fper
```



# Pintar en OpenGL 3.3: "core" mode



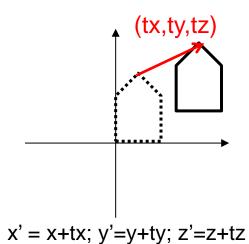


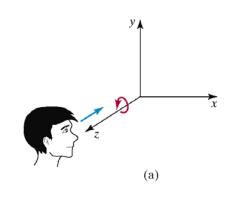
```
#version 330 core
in vec3 vertex;
uniform mat4 TG;

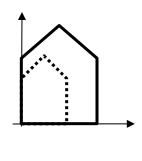
void main() {
  gl_Position = TG * vec4(vertex,1.0);
}
```

### Transformacions Geomètriques









T(tx,ty,tz)

		_
0	0	tx
1	0	ty
0	1	tz
0	0	1
	1 0	1 0 0 1

R<sub>z</sub>(angle)

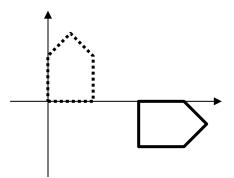
$$\begin{bmatrix}
\cos \alpha & -\sin \alpha & 0 & 0 \\
\sin \alpha & \cos \alpha & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$

S(sx,sy,sz)

$\int S_{x}$	0	0	0
0	$\boldsymbol{S}_{y}$	0	0
0	0	$\boldsymbol{S}_{z}$	0
0	0	0	1

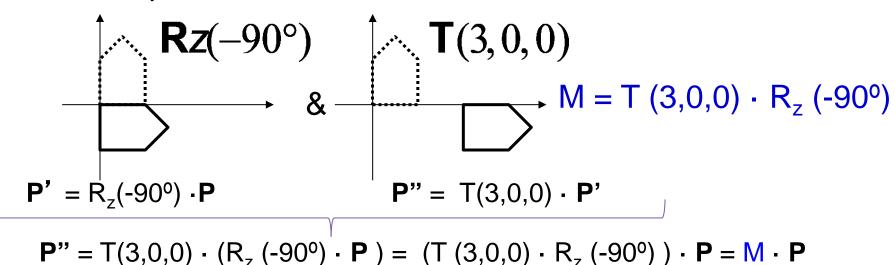
## Composició de Transformacions

Imaginem que volem



No es pot fer amb cap de les matrius anteriors

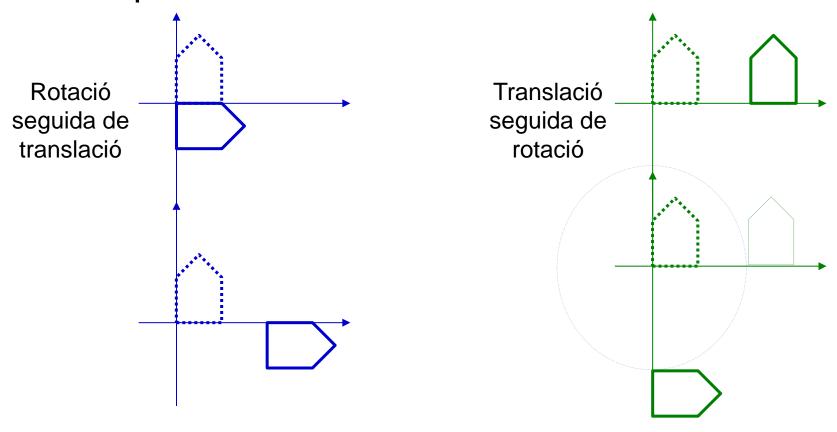
Cal composar/efectuar dues transformacions



## Composició de Transformacions

$$T(3,0) \cdot R(-90^{\circ}) \neq R(-90^{\circ}) \cdot T(3,0)$$

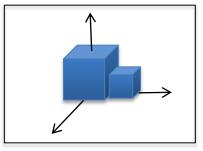
Multiplicació de matrius no és commutativa



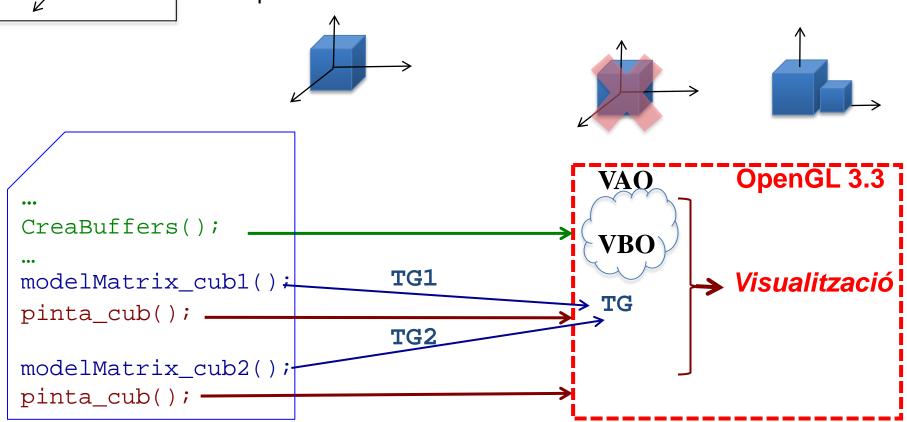
# Classe 2: Contingut

- Introducció a hardware gràfic de sortida
- Introducció al procés de visualització
- Transformacions geomètriques
- Exercicis

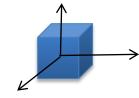
## Exemple simple de TG (1)

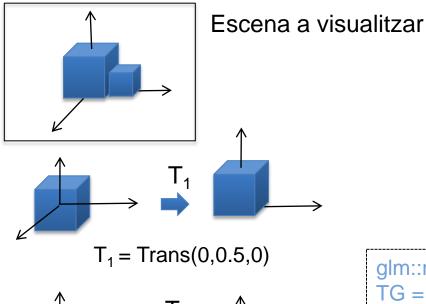


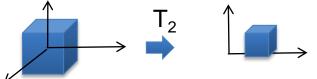
- Visualitzar una escena com la de la figura de l'esquerra
- Utilitzant el mètode pinta\_cub() que indica a OpenGL que ha de visualitzar/pintar el VAO que conté el model de triangles d'aquest cub:



## Exemple simple de TG (1)







 $T_2 = Trans(0.75, 0.25, 0) *S(0.5, 0.5, 0.5)$ 

Exemple codi per pintar en CPU

#### Pseudo-codi

```
TG = Translate (0, 0.5, 0);

modelMatrix (TG);

pinta_cub ();

TG = Translate (0.75, 0.25, 0);

TG = TG*Scale (0.5, 0.5, 0.5);

modelMatrix (TG);

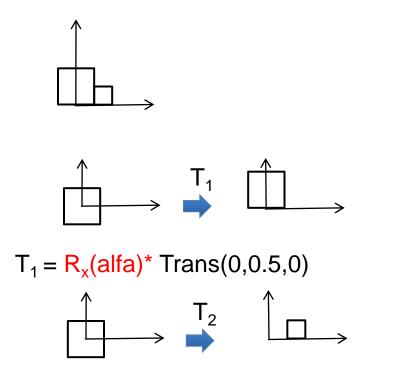
pinta_cub();
```

```
glm::mat4 TG = glm::mat4(1.f);
TG = glm::translate (TG, glm::vec3(0,0.5,0));
glUniformMatrix4fv (transLoc, 1, GL_FALSE, &TG[0][0]);
pinta_cub ();

TG = glm::mat4(1.f);
TG = glm::translate (TG, glm::vec3(0.75,0.25,0));
TG = gml::scale(TG, glm::vec3(0.5,0.5,0.5));
glUniformMatrix4fv (transLoc, 1, GL_FALSE, &TG[0][0]);
pinta_cub();
```

Com faríeu per girar tota l'escena alfa graus respecte l'eix x?

#### Exemple simple (2): Girar escena repecte eix X alfa graus

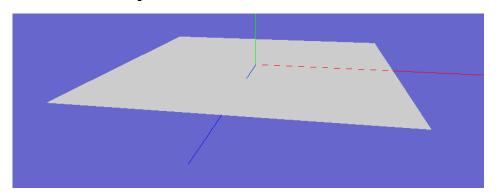


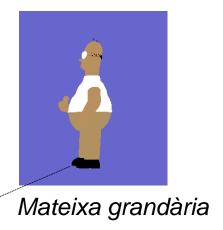
```
AUX = Rotate (alfa, (1,0,0));
TG = AUX * Translate(0, 0.5, 0);
modelMatrix (TG);
pinta_cub ();

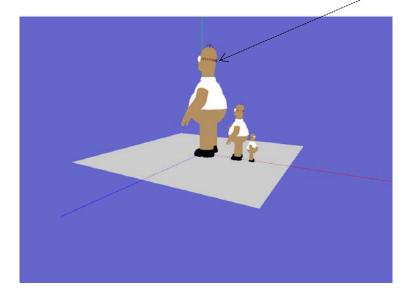
TG = AUX * Translate(0.75, 0.25, 0);
TG = TG * Scale(0.5,0.5,0.5);
modelMatrix (TG);
pinta_cub();
```

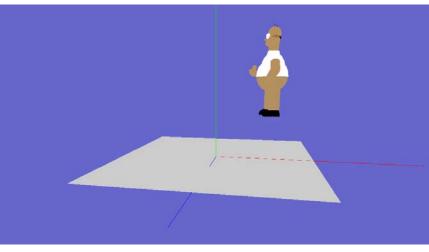
 $T_2 = R_x(alfa)^* Trans(0.75,0.25,0)^*S(0.5,0.5,0.5)$ 

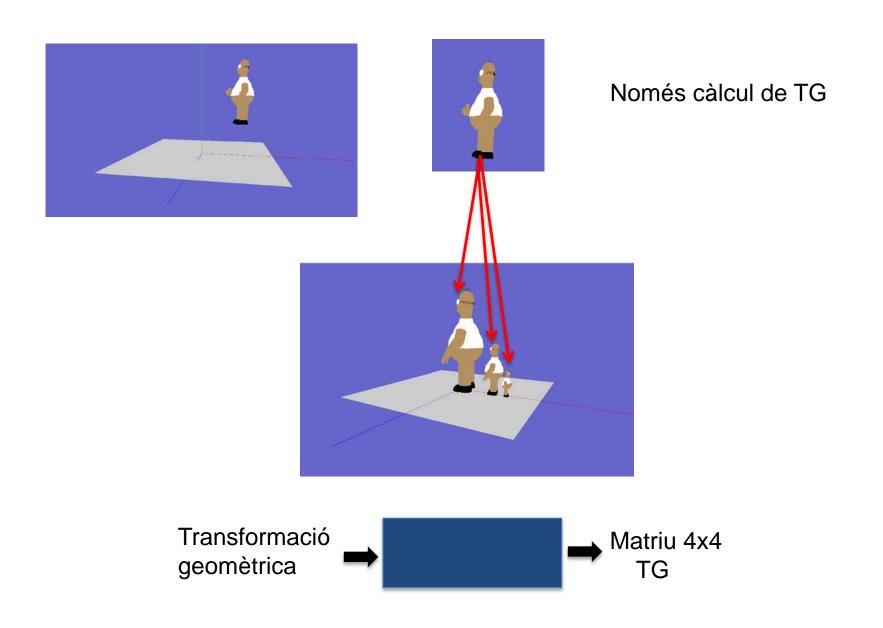
# Exemple 3

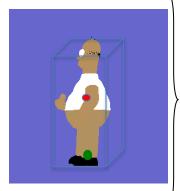










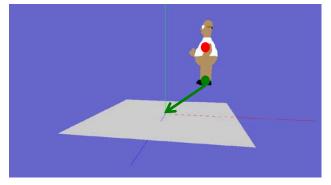


CapsaMinCont = (xmin,ymin,zmin,xmax,ymax,zmax)

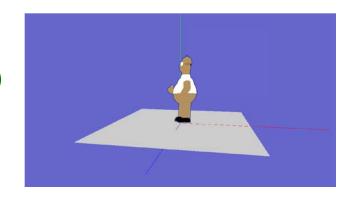
Mides => a = (xmax-xmin), h= (ymax-ymin), f = (zmax-zmin)

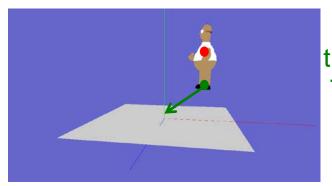
CentBaseCapsa=(cbx,cby,cbz)=(xmin+xmax)/2,ymin,(zmin+zmax)/2)

Els podem afegir com atributs al model geomètric

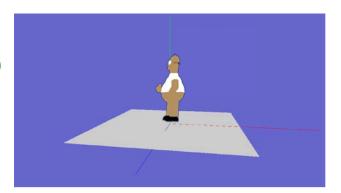


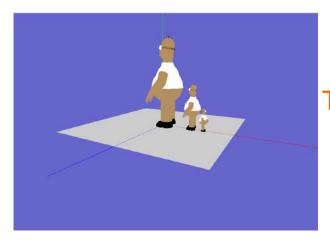
$$t = (-cbx, -cby, -cbz)$$
  
 $TG_{H1} = Trans(t)$ 





t = (-cbx,-cby,-cbz) TG<sub>H1</sub> = Trans(t)





 $TG_{H2} = Trans(3a/4,0,0) S(1/2,1/2,1/2) Trans (t)$ 

a

 $TG_{H3} = Trans(9a/8,0,0) S(1/4,1/4,1/4) R_y(-180) Trans (t)$ 

 $TG_{H3} = Trans(9a/8,0,0) R_y(-180) S(1/4,1/4,1/4) Trans (t)$ 

### Exemple pseudo-codi

```
//paintGL ();

per cada objecte;

modelTransform; (TG;); //calcular TG

modelMatrix (TG;);//envia "uniform"

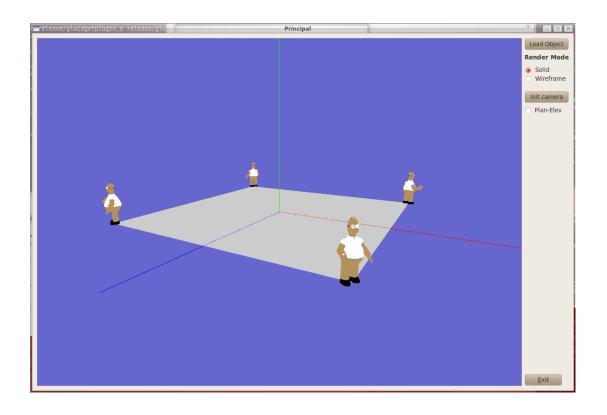
pinta_model; (); //visualitza model

fper
```

```
TG_{H3} = Trans(9a/8,0,0) S(1/4,1/4,1/4) R_y (-180^0) Trans (t)
```

```
modelTransformHomer3()
//tercer homer
{
    TG = I;
    TG = TG * Translate (posx, posy, posz));
    TG = TG * Scale (s, s, s);
    TG = TG * Rotate (-180, (0, 1, 0));
    TG = TG * Translate (-cb.x, -cb.y, -cb.z);
    modelMatrix (TG); //enviar uniform
}
```

### **Exercicis**



Mireu la col·lecció de problemes del racó. Proposta de mínims: 16, 19, 24, 25 de la col·lecció

# Classe 2: Conceptes

- Píxel, sistema de coordenades de dispositiu (SCD), resolució i finestra gràfica
- Frame buffer i Doble buffer
- Model RGB de color
- Transformacions bàsiques: entendre i conèixer-les
- Composició transformacions: entendre i importància de l'ordre de multiplicació.
- Saber calcular TG i especificar en codi/pseudo-codi
- VAO, VBO i aplicació de TG en Vertex Shader
- Orde d'enviament de TG a la GPU