## Rapport Projet-Système

## Azibi Mounia – Oudin Victor

Choix de la structure de queue :

- « size buf » représente la taille de la queue.
- « nbr\_msg » représente le nombre de message dans la queue.
- « occupied » représente l'espace occupé dans la queue.
- « msg\_size » est un tableau de la taille de chaque message dans la queue.
- « buf » est la queue sous forme de tableau.

« mutex » est la primitive de synchronisation, « full » et « empty » sont les variables de condition.

```
queue_new: struct queue *queue_new(size_t size){
```

On créé une structure dont on alloue sont espace mémoire, on initialise toutes les variables, on alloue l'espace mémoire pour les deux tableaux et on initialise le mutex et les conditions, et on renvoi la structure créé.

```
queue_destroy: void queue_destroy(struct queue *queue){
```

On détruit le mutex et les conditions, on libère l'espace mémoire des deux tableaux et enfin on libère l'espace mémoire de la structure.

enqueue et enqueue\_multiple :

Dans les deux « enqueue » on commence par verrouiller le mutex, puis on test la variable du mode bloquant, ensuite on teste la taille restante dans le tableau de la queue, puis on enfile le buffer. La seul différence entre le simple et le multiple est la boucle « while » autour du « pthread\_cond\_wait » pour le multiple pour enfiler le premier message du vecteur.

dequeue et dequeue\_multiple :

Dans les deux « dequeue » on commence par verrouiller le mutex, puis on test la taille du buffer d'arrivé, après on test que la file ne soit pas vide, puis on défile la queue. La seul différence entre le simple et le multiple est la boucle « while » autour du « pthread\_cond\_wait » pour le multiple pour

défiler le premier message de la queue.

• Extention : Allocation dynamique

« enqueue\_multiple\_dynamic » fonctionne comme « enqueue\_multiple » mais au lieu de bloquer quand l'espace mémoire est insuffisant, il ré-alloue la double d'espace mémoire.