

实验报告

专业 _____ 学号 _____ 姓名 _____

一、实验目的

通过编程，进一步理解非线性方程求解的各种方法——二分法、简单迭代法、埃特金迭代加速法、牛顿法。

二、实验题目

求方程 $f(x) = x^3 - \cos x - 5x - 1 = 0$ 的全部根。

方案一 用二分法求解

方案二 用简单迭代求解

方案三 用埃特金迭代加速法求解

方案四 用牛顿法求解

通过四种方案分别求出方程的解并且比较各方法的收敛速度。

三、实验原理

方案一 二分法

原理：对于求方程 $f(x) = 0$ ，设 $f(a) \cdot f(b) < 0$ ，取 $x_0 = \frac{a+b}{2}$ ，假如 $f(x_0)$ 是 $f(x)$ 的零点，那么输出 x_0 ，停止。否则，

若 $f(a)$ 与 $f(x_0)$ 同号，则 $a_1 = x_0$ ， $b_1 = b$ ；

否则 $a_1 = a$ ， $b_1 = x_0$ 。

.....

故 $[a, b] \supset [a_1, b_1] \supset \dots \supset [a_k, b_k] \dots$ ， $x_k = (a_k + b_k) / 2 \rightarrow x^*$ ，

$|x_k - x^*| \leq (b_k - a_k) / 2 = (b - a) / 2^{k+1}$ 。

算法：

1) 定义变量 $p1$ 、 $p2$ ，误差限 ε ，并设置初值 $p1 = a$ ， $p2 = b$ ，(a 、 b 为初始左、右端点)。

2) 设置 $x_0 = a$

3) 设置 $k=1$

$$4) x_k = \frac{p1 + p2}{2}$$

5) 如果 $f(x_k)=0$ ，输出准确根 x_k ，迭代次数 k

6) 如果 $f(x_k)f(p1) < 0$ ，设置 $p2 = x_k$

7) 如果 $f(x_k)f(p2) < 0$ ，设置 $p1 = x_k$

8) 如果 $|x_k - x_{k-1}| \geq \varepsilon$ ， $k = k + 1$ ，跳至 4)

9) 否则，输出近似根 x_k ，迭代次数 k ，函数值与 0 的绝对误差 $|f(x_k) - 0|$ 。

方案二 简单迭代法

将非线性方程 $f(x)=0$ 化为等价形式 $x=\varphi(x)$ ，有

$f(x^*)=0 \Leftrightarrow x^* = \varphi(x^*)$ ，称 x^* 为函数 $\varphi(x)$ 的一个不动点，即 $f(x)=0$ 的根。

算法：

1) 选取一个初始近似值 x_0 ，设定误差限 ε 。

2) 设置 $k=0$

3) $k = k+1$

4) 求 $x_k = \varphi(x_{k-1})$ 。

5) 如果 $|x_k - x_{k-1}| \geq \varepsilon$ ，跳至 3)

6) 否则，输出近似根 x_k ，迭代次数 k ，函数值与 0 的绝对误差 $|f(x_k) - 0|$ 。

注：

所选取的迭代函数 $\varphi(x) \in C[a, b]$ 需要满足以下两个条件：

1) $\forall x \in [a, b], a \leq \varphi(x) \leq b$ 。

2) $\exists 0 \leq L < 1, \text{s.t. } \forall x \in [a, b], |\varphi'(x)| \leq L < 1$ 。

满足上述条件的 $\varphi(x) \in C[a, b]$ 收敛。

方案三 埃特金迭代加速法

该方法的理论基础为简单迭代法，相比简单迭代法，其收敛速度大大加快。

原理：对于收敛的迭代过程，由迭代公式校正一次得 $x_1 = \varphi(x_0)$ ，再校正一次得 $x_2 = \varphi(x_1)$ ，如果 $\varphi'(x)$ 变化不大， $\varphi'(x) \approx L$ ，则借由拉格朗日中值定理可得：

$$\begin{cases} x_1 - x^* = \varphi(x_0) - \varphi(x^*) \approx L(x_0 - x^*) \\ x_2 - x^* = \varphi(x_1) - \varphi(x^*) \approx L(x_1 - x^*) \end{cases} \Rightarrow x^* = x_0 - \frac{(x_1 - x_0)^2}{x_2 - 2x_1 + x_0}$$

于是得到埃特金迭代加速法：

$$\bar{x}_{k+1} = x_k - \frac{(x_{k+1} - x_k)^2}{x_{k+2} - 2x_{k+1} + x_k} \triangleq x_k - (\Delta x_k)^2 / \Delta^2 x_k$$

可以证明 $\lim_{k \rightarrow \infty} \frac{\bar{x}_{k+1} - x^*}{x_k - x^*} = 0$ ，即该方法比简单迭代法收敛更快。

算法：

1) 选取一个初始近似值 x_0 ，运用迭代公式 $x_k = \varphi(x_{k-1})$ 计算 x_1 、 x_2 、 x_3 。

设定误差限 ε 。

2) 运用公式计算 \bar{x}_1 、 \bar{x}_2 。

3) 设置 $k=2$

4) 如果 $|\bar{x}_k - \bar{x}_{k-1}| \geq \varepsilon$

5) $k = k + 1$

6) 计算 x_{k+1}

7) 计算 \bar{x}_k ，跳转至 4)

8) 否则，输出近似根 \bar{x}_k ，迭代次数 k ，函数值与 0 的绝对误差 $|f(\bar{x}_k) - 0|$ 。

方案四 牛顿法

原理：利用泰勒一阶展开对方程进行线性化。

已知方程 $f(x)=0$ 的近似根 x_k ，并假定 $f'(x) \neq 0$ ，做泰勒展开

$f(x) \approx f(x_k) + f'(x_k)(x - x_k)$ ，则 $f(x)=0$ 近似表示为

$$f(x_k) + f'(x_k)(x - x_k) = 0,$$

记其根为 x_{k+1} ，则有计算公式 $x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$ ，迭代公式为 $\varphi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$

上式即为牛顿迭代法。

算法：

1) 选取一个初始近似值 x_0 ，设定误差限 ε 。

2) 设置 $k=0$

3) $k = k+1$

4) 计算 $f'(x_{k-1})$ ，如果 $f'(x_{k-1})=0$ ，宣布牛顿法失败

5) 否则，求 $x_k = \varphi(x_{k-1})$ 。

6) 如果 $|x_k - x_{k-1}| \geq \varepsilon$ ，跳至 3)

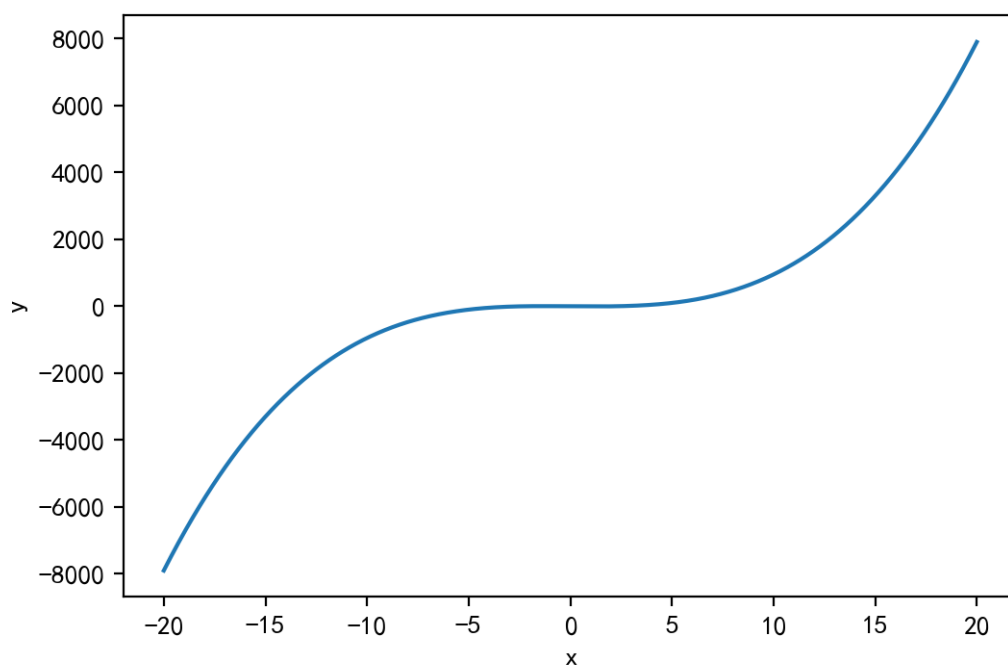
7) 否则，输出近似根 x_k ，迭代次数 k ，函数值与 0 的绝对误差 $|f(x_k) - 0|$ 。

四、实验内容

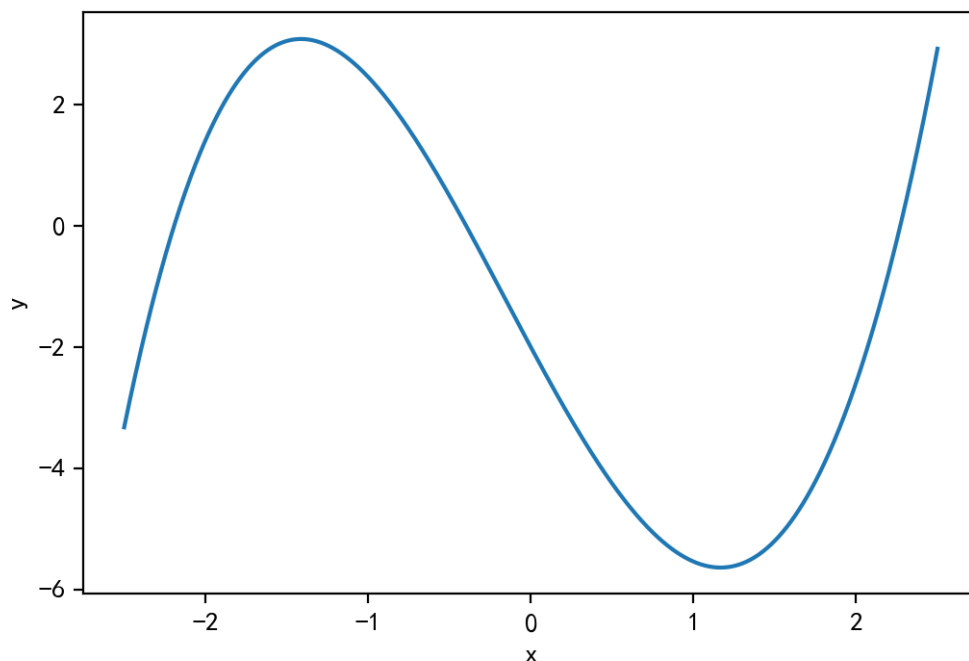
实验分析：

对于函数 $f(x) = x^3 - \cos x - 5x - 1$ ，其导数为 $f'(x) = 3x^2 + \sin x - 5$ ，可见当 $|x|$ 足够大时， $f'(x) > 0$ ，即原函数 $f(x)$ 持续递增。由此可见在 $|x|$ 较大的区间上应该不存在 $f(x) = 0$ 的实根。

首先尝试绘出一部分 $f(x) = x^3 - \cos x - 5x - 1$ 的图像：



从上图中可以看出， $f(x) = 0$ 的实根应该只存在于 $x \in [-10, 10]$ 上，借由目测逐步缩小范围，最后画出 $x \in [-2.5, 2.5]$ 的图像：



至此，可以确定 $f(x)=0$ 有三个实数根 x_1, x_2, x_3 ， $x_1 \in [-2.5, -1]$ ， $x_2 \in [-1, 0]$ ， $x_3 \in [2.0, 2.5]$ 。

现在分别使用四种方案求这三个根。误差限统一设置为 0.5×10^{-8} 。

方案一 用二分法求解

```
#变量设置
a = -2.5#求 x1,x2,x3 时 a 分别为-2.5,-1,2
b = -1#求 x1,x2,x3 时 b 分别为-1,0,2.5
eps = 0.000000005

p = [a,b]
x = [a,b]#存放每次二分法所得的值，x_0 = a,x_1 = b 仅为方便初始化

#迭代开始
k = 1
while (abs(x[k] - x[k-1]) >= eps):
    temp_p, temp_x = erfen(p, fun)
    if temp_p == p:#说明找到精确解了
        print("精确解为: ", temp_x)
        print("迭代次数为: ", k)
        break
    else:
        p = temp_p#更新两个端点
        x.append(temp_x)
```

```

        k = k + 1
print("二分法近似根为: ",x[k])
print("二分法迭代次数为: ",k)
print("二分法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: ",abs(fun(x[k])))

```

方案二 用简单迭代求解

经过验证, 对于 $x_1 \in [-2.5, -1]$, $x_3 \in [2.0, 2.5]$, 使用 $\varphi_1(x) = \sqrt[3]{\cos x + 5x + 1}$,

满足收敛条件。对于 $x_2 \in [-1, 0]$, 使用 $\varphi_2(x) = \frac{\cos x + 1}{x^2 - 5}$ 满足收敛条件。

```

#变量设置
a = -2.5#求 x1,x2,x3 时 a 分别为-2.5,-1,2
b = -1#求 x1,x2,x3 时 b 分别为-1,0,2.5
eps = 0.000000005

x = [a]#作为初始近似解
x.append(diedai(a, phi_2)) #作为迭代一次的解,求 x1,x3 时使用 phi_1 函数,
求 x2 时使用 phi_2 函数

#迭代开始
k = 1
while (abs(x[k] - x[k - 1]) >= eps):
    temp = diedai(x[k], phi_2) #作为迭代一次的解,求 x1,x3 时使用 phi_1 函
数,求 x2 时使用 phi_2 函数
    x.append(temp)
    k = k + 1
print("简单迭代法近似根为: ",x[k])
print("简单迭代法迭代次数为: ",k)
print("简单迭代法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: ",abs(fun(x[k])))

```

方案三 用埃特金迭代加速法求解

```

#变量设置
a = -2.5#求 x1,x2,x3 时 a 分别为-2.5,-1,2
b = -1#求 x1,x2,x3 时 b 分别为-1,0,2.5
eps = 0.000000005

#初始化迭代解数组 x,并求 x_0,x_1,x_2
x = [a]#作为初始近似解
x.append(diedai(x[-1], phi_2))#作为迭代一次的解,求 x1,x3 时使用 phi_1 函

```

```

数, 求 x2 时使用 phi_2 函数
x.append(diedai(x[-1], phi_2)) #作为迭代一次的解, 求 x1, x3 时使用 phi_1 函数, 求 x2 时使用 phi_2 函数

x_ba = [0] #存储加速所得解, 初始化 x_ba[0] 定义为 0
x_ba.append(aitejin(x, 1)) #先加一次速

#迭代开始
k = 1
while (abs(x_ba[k] - x_ba[k - 1]) >= eps):
    k = k + 1
    temp = diedai(x[k], phi_2) #作为迭代一次的解, 求 x1, x3 时使用 phi_1 函数, 求 x2 时使用 phi_2 函数
    x.append(temp)
    x_ba.append(aitejin(x, k))

print("埃特金迭代加速法近似根为: ", x_ba[k])
print("埃特金迭代加速法加速次数为: ", k)
print("埃特金迭代加速法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: ", abs(fun(x_ba[k])))

```

方案四 用牛顿法求解

```

#变量设置
a = -2.5 #求 x1, x2, x3 时 a 分别为 -2.5, -1, 2
b = -1 #求 x1, x2, x3 时 b 分别为 -1, 0, 2.5
eps = 0.000000005

x = [a] #作为初始近似解
x.append(phi(x[-1], fun, dfun)) #先迭代一次

#迭代开始
k = 1
while (abs(x[k] - x[k - 1]) >= eps):
    k = k + 1
    if dfun(x[k-1]) == 0:
        print("牛顿法失败。")
        break
    else:
        x.append(phi(x[k-1], fun, dfun))

print("牛顿法近似根为: ", x[k])
print("牛顿法迭代次数为: ", k)
print("牛顿法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: ", abs(fun(x[k])))

```


硬件: Personal Computer with Intel CPU

软件: Microsoft Windows, python3.6, Microsoft Office

五、实验结果

- 对于 $x_1 \in [-2.5, -1]$, 结果如下:

方案一 二分法

二分法近似根为: -2.19313280005008

二分法迭代次数为: 30

二分法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: $2.141842259106852e-10$

方案二 用简单迭代求解

简单迭代法近似根为: -2.1931328014211187

简单迭代法迭代次数为: 21

简单迭代法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: $1.2028394280605426e-08$

方案三 用埃特金迭代加速法求解

埃特金迭代加速法近似根为: -2.193132800396751

埃特金迭代加速法加速次数为: 10

埃特金迭代加速法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: $3.20144266652278e-09$

方案四 用牛顿法求解

牛顿法近似根为: -2.1931328000252237

牛顿法迭代次数为: 5

牛顿法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: $1.7763568394002505e-15$

- 对于 $x_2 \in [-1, 0]$, 结果如下:

方案一 用二分法求解

二分法近似根为: -0.39695845916867256

二分法迭代次数为: 29

二分法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: $1.1996273974190785e-09$

方案二 用简单迭代求解

简单迭代法近似根为: -0.39695845942101643

简单迭代法迭代次数为: 6

简单迭代法迭代根的函数值与 0 的绝对误差: $4.036193601564264e-11$

方案三 用埃特金迭代加速法求解

埃特金迭代加速法近似根为： -0.3969584594128011

埃特金迭代加速法加速次数为： 4

埃特金迭代加速法迭代根的函数值与 0 的绝对误差： 7.327471962526033e-15

方案四 用牛顿法求解

牛顿法近似根为： -0.3969584594128026

牛顿法迭代次数为： 5

牛顿法迭代根的函数值与 0 的绝对误差： 0.0

- 对于 $x_3 \in [2.0, 2.5]$ ，结果如下：

方案一 用二分法求解

二分法近似根为： 2.2708289436995983

二分法迭代次数为： 28

二分法迭代根的函数值与 0 的绝对误差： 1.2804116877873639e-08

方案二 用简单迭代求解

简单迭代法近似根为： 2.2708289438347045

简单迭代法迭代次数为： 15

简单迭代法迭代根的函数值与 0 的绝对误差： 1.1286225287676643e-08

方案三 用埃特金迭代加速法求解

埃特金迭代加速法近似根为： 2.270828944901395

埃特金迭代加速法加速次数为： 7

埃特金迭代加速法迭代根的函数值与 0 的绝对误差： 6.978453370720672e-10

方案四 用牛顿法求解

牛顿法近似根为： 2.270828944839281

牛顿法迭代次数为： 5

牛顿法迭代根的函数值与 0 的绝对误差： 3.552713678800501e-15

六、实验结果分析

通过实验结果，可以看到，对于方程 $f(x)=0$ 的三个实数根 x_1, x_2, x_3 ，

在相同的误差限要求下：

1. 牛顿法的收敛速度是最快的，仅需迭代 5 次，且其函数误差也是最低的，都能达到 $e-15$ 的精确度。
2. 埃特金迭代加速法作为简单迭代法的改进算法，收敛速度仅次于

牛顿法。在求根 x_2 时，其收敛速度甚至快于牛顿法，所得根的精度也较为理想。

3. 简单迭代法比二分法的收敛速度要高许多。

综上所述，针对此问题各方法的收敛速度比较结果为：

牛顿法>埃特金迭代加速法>简单迭代法>二分法。

附录:

程序清单:

#二分法

```
import numpy as np
import math

def fun(x):
    return x ** 3 - math.cos(x) - 5 * x - 1

#一次二分
def erfen(p, fun):#p 为一个 list, 里面存放了区间两个端点的值, fun 为函数
    fun(x)
    x_k = (p[0] + p[1]) / 2.0
    if fun(x_k) != 0:#未得到精确解
        if fun(x_k) * fun(p[0]) < 0:
            new_p = [x_k, p[0]]
        else:
            new_p = [x_k, p[1]]
    return new_p, x_k
```

#简单迭代法

```
import numpy as np
import math

def fun(x):
    return x ** 3 - math.cos(x) - 5 * x - 1

def phi_1(x):#用于求 x1, x3 的迭代函数
    temp = math.cos(x) + 5 * x + 1
    if temp >= 0:
        result = pow(temp, 1/3.0)
    else:
        temp = abs(temp)
        result = pow(temp, 1/3.0)
        result = result * (-1)
    return result

def phi_2(x):#用于求 x2 的迭代函数
    return (math.cos(x)+ 1) / (x ** 2 - 5)

#一次迭代
```

```
def diedai(x_temp, phi):#x_temp 为当前迭代解, phi 为迭代函数
    return phi(x_temp)
```

#埃特金迭代加速法

```
import numpy as np
import math

def fun(x):
    return x ** 3 - math.cos(x) - 5 * x - 1

def phi_1(x):#用于求 x1, x3 的迭代函数
    temp = math.cos(x) + 5 * x + 1
    if temp >= 0:
        result = pow(temp, 1/3.0)
    else:
        temp = abs(temp)
        result = pow(temp, 1/3.0)
        result = result * (-1)
    return result

def phi_2(x):#用于求 x2 的迭代函数
    return (math.cos(x)+ 1) / (x ** 2 - 5)

#一次迭代
def diedai(x_temp, phi):#x_temp 为当前迭代解, phi 为迭代函数
    return phi(x_temp)

#一次埃特金加速
def aitejin(x, k):#x 为迭代法所得解为一个 list, k 为迭代次数
    return x[k-1] - (x[k] - x[k-1]) ** 2 / (x[k+1] - 2 * x[k] + x[k-1])
```

#牛顿法

```
import numpy as np
import math

def fun(x):
    return x ** 3 - math.cos(x) - 5 * x - 1

def dfun(x):
    return 3 * x ** 2 + math.sin(x) - 5

def phi(x, fun, dfun):
    return x - fun(x) / dfun(x)
```