Programación Numérica para Geofísica PNG

Andrés Sepúlveda

Departamento de Geofísica Universidad de Concepción

10/08/2020

1/14

Anuncios

- Dudas, consultas, quejas, alabanzas, ...
- Hoy: Regresión Lineal

Un Problema Inverso

- Versión simple: y = a*x + b (Regresión Lineal) ¿Cómo convertirlo a matrices?
- Si tenemos n mediciones

x_n, y_n

• Buscamos a y b tales que se cumpla

$$y_1 = a*x_1 + b$$

 $y_2 = a*x_2 + b$
...
 $y_n = a*x_n + b$

de forma simultánea, con un <u>mínimo error</u>. ¿Cómo medimos el error? ¿Cuál es la incerteza de los a, b obtenidos?

4/14

Matricialmente se puede escribir como

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 & 1 \\ x_2 & 1 \\ \dots & x_n & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \\ Y \qquad X$$

2020-1

5 / 14

•

$$Y = XM$$

•

$$XM = Y$$

•

$$M = Y/X$$

•

(¿dividir matrices?)

$$X^{-1}XI$$

 $X^{-1}XM = X^{-1}Y \rightarrow M = X^{-1}Y$

(¿invertir matrices?)

•

$$X^TXM = X^TY$$

•

$$(X^T X)^{-1} X^T X M = (X^T X)^{-1} X^T Y$$

•

$$M = (X^T X)^{-1} X^T Y$$

- Resuelva el problema de tiro parabólico
 - La ecuación sigue siendo Y = X*M
 - Es, en esencia, un problema lineal

 $y = a + b * x + c * x^2$

¿En qué sentido?

7/14

•

Buscamos a, b, y c tales que se cumpla

$$y_1 = a + b * x_1 + c * x_1^2$$

 $y_2 = a + b * x_2 + c * x_1^2$
 \vdots
 $y_n = a + b * x_n + c * x_n^2$

• Resuelva el problema de tiro parabólico

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_n \\ Y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 \\ 1 & x_2 & x_2^2 \\ \vdots & & \\ 1 & x_n & x_n^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

$$X$$

- Resuelva el problema de ajustar la señal de marea
 - Nuestros datos son elevación del agua (y_i) en función del tiempo (t_i) .
 - La ecuación sigue siendo Y = X*M
 - Es, en esencia, un problema lineal

¿En qué sentido?

9/14

2020-1

•

$$y = A\sin(\omega t + \phi)$$
$$y = A'\sin(\omega t) + B'\cos(\omega t)$$

con ω la frecuencia de la marea, por ejemplo M2 (semidiurna)

► Buscamos A', y B' tales que se cumpla

$$y_1 = A' \sin(\omega t_1) + B' \cos(\omega t_1)$$

$$y_2 = A' \sin(\omega t_2) + B' \cos(\omega t_2)$$

$$\vdots$$

$$y_n = A' \sin(\omega t_n) + B' \cos(\omega t_n)$$

Resuelva el problema de ajustar la señal de marea

•

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin(\omega t_1) & \cos(\omega t_1) \\ \sin(\omega t_2) & \cos(\omega t_2) \\ \vdots & & \\ \sin(\omega t_n) & \cos(\omega t_n) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A' \\ B' \\ M \end{pmatrix}$$

$$X$$

Matlab

- Lo anterior es equivalente a usar mínimos cuadrados.
- Se puede generalizar a mas que una ecuación lineal o polinomial.
- Es un método gaussiano, que tiene problemas con los valores extremos.

Matlab

• La solución integrada:

```
p=polyfit(x,y,n); % n = 1
```

La ecuación escrita:

Los valores ajustados

- •
- Algún criterio de calidad.

¿Qué falta?

A Sepúlveda (UdeC) 2020-1 12 / 14

Matlab Criterios de Calidad

- Coeficiente de correlación de Pearson (r), cuyo rango es:
 - -1 (correlación negativa)
 - 0 (sin correlación)
 - +1 (correlación positiva)

¡Cuidado!

http://www.tylervigen.com/spurious-correlations

- R^2 nos dice qué porcentaje de la variabilidad total de y puede ser explicado por la variable x (regresora).
- Residuos (valores y recta ajustada) Ejemplo $y = sin(x) \approx x, x \ll 1$

Matlab Curve Fitting Toolbox

- Ajuste paramétrico lineal y no-lineal: mínimos cuadrados estándar, mínimos cuadrados no-lineales, mínimos cuadrados ponderados, mínimos cuadrados con constricciones, ajustes robustos.
- Ajuste no-paramétrico.
- Determinación estadística de la bondad del ajuste.
- Extrapolación, diferenciación, e integración.
- Etc...