

# Assignment III

1920-2-F1801Q151, Advance Machine Learning, 2019-2020 Università degli studi di Milano Bicocca Dipartimento di Informatica, Sistemistica e Comunicazione

Villa Giacomo 807462

11 Novembre 2019

## Indice

1	Dataset e Operazioni preliminari	3
2	Struttura CNN	4
3	Iperparametri della Rete	5
4	Performance	6
5	Conclusioni	9

## 1 Dataset e Operazioni preliminari

Per l'assignment è stato richiesto di implementare un classificatore (CNN) al fine **riconoscere** i records del dataset **mnist** i quali rappresentano **numeri scritti a mano**:



Figura 1: Esempio record da classificare

Dunque l'immagine è di fatto una matrice 28x28x1 ogni cella detiene un valore numerico che di fatto rappresenta l'intensità luminosa del pixel in questione (range [0, 255]). Al fine di permettere un corretto funzionamento è stato effettuato un preprocessing dove si è provveduto a riscalare i valori delle celle in un range [0, 1]; è stato inoltre cambiata la rappresentazione dell'output non più un valore nel range [0, 9] ma un one-hot vector con 10 elementi, 9 dei quali saranno 0 ed il restant sarà 1, in una posizione ad indicare il valore di partenza. Il train set è composto da 60000 records, il test set è invece composto da 10000 records.

È stato inoltre effettuato uno studio al fine di **identificare eventuali sbilanciamenti nel dataset** di training, si è poi provveduto ad estrapolare il validation set ripentendo l'analisi; i risultati sono i seguenti:

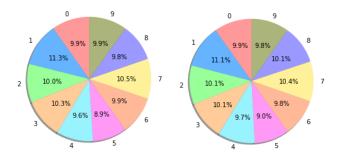


Figura 2: Distribuzione classi nel training set e nel validation set

Risulta possibile osservare come **non vi siano problemi di sbilanciamento** e di come la rappresentanza delle classi, dato il validation set, risulti rispettare le percentuali del dataset originale.

#### 2 Struttura CNN

Nell'assignment veniva richiesto che il **numero di parametri** per questa rete rimanesse sotto le 7500 unità; a tal proposito, per la prima parte della rete, si è **reso fondamentale l'utilizzo** di layer MaxPooling2D utili per operazioni di riduzione. La mia rete ha la seguente struttura:

Layer (type)	Output	Shape	Param #			
conv2d_7 (Conv2D)	(None,	24, 24, 10)	260			
max_pooling2d_7 (MaxPooling2	(None,	8, 8, 10)	0			
conv2d_8 (Conv2D)	(None,	6, 6, 7)	637			
max_pooling2d_8 (MaxPooling2	(None,	3, 3, 7)	0			
dropout_10 (Dropout)	(None,	3, 3, 7)	0			
flatten_4 (Flatten)	(None,	63)	0			
dense_9 (Dense)	(None,	64)	4096			
dropout_11 (Dropout)	(None,	64)	0			
dense_10 (Dense)	(None,	32)	2080			
dropout_12 (Dropout)	(None,	32)	0			
dense_11 (Dense)	(None,	10)	330			
Total params: 7,403 Trainable params: 7,403 Non-trainable params: 0						

Figura 3: Struttura Rete

Il numero di parametri utilizzato risulta essere minore rispetto al vincolo imposto, in particolare la rete è la seguente:

```
def define_model():
      model = Sequential()
2
      model.add(Conv2D(10, kernel_size=(5, 5), activation='relu',
           input_shape=(28, 28, 1)))
      model.add(MaxPooling2D(pool_size=(3, 3)))
      model.add(Conv2D(7, (3, 3), activation='relu'))
      model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
      model.add(Dropout(0.3))
      model.add(Flatten())
      model.add(Dense(64, activation='relu'))
10
      model.add(Dropout(0.2))
11
      model.add(Dense(32, activation='relu'))
12
      model.add(Dropout(0.2))
13
```

Ho deciso di implementare due livelli di MaxPooling2D al fine di poter diminuire in seguito il numero di parametri necessari alla rete. Ho definito due banchi di filtri di, rispettivamente, 10 e 7; questo in quanto un buon numero di filtri mi permette di aumentare il numero di features che la rete sarà in grado di apprendere. Ho implementato due layers densi di 64 e 32 al fine di poter utilizzare i parametri rimasti fornendo una struttura a "triangolo" alla rete; l'ultimo layer è rappresentato dai 10 possibili output.

I layer di dropout presenti permettono di minimizzare la possibilità di cadere in situazioni di overfitting.

## 3 Iperparametri della Rete

Per quanto riguarda la **funzione di attivazione** dei **layers interni** ho deciso di utilizzare la **ReLu**, scelta giustificata dallo stato dell'arte e dal fatto che questa permette di ottenere un apprendimento relativamente più rapido, grazie alla sua natura, rispetto ad altre funzione di attivazione.

Come funzione di attivazione del layer di output ho deciso di utilizzare una Softmax in quanto, il problema in questione, è una classificazione multiclasse; di fatto la funzione Softmax mi permette di ottenere un vettore che può essere trattato come un vettore di probabilità, che dunque mi permetterà di adottare la Categorical Crossentropy come funzione di loss al fine di minimizzare l'entropia tra ciò che dovrebbe essere (nella versione one-hot vector) e ciò che effettivamente il mio modello predice.

La dimensione dei batch è ricaduta su 256, il valore mi sembra abbastanza corretto per far si che la discesa mediante gradiente segui un buon andamento. Ho effettuato test con differenti valori e non sembra cambiare le performance, reputo comunque corretto mantenere la dimensione definita.

Il numero di epoche è stato impostato a 200; tuttavia tale valore non viene mai effettivamente raggiunto; viene di fatto impostato un Early Stopping al fine di fermare la fase di fitting nel momento in cui la loss (sul validation set), per un periodo di 5 epoche consecutive, non registri un miglioramento; tale scelta mi ha portato ad ottenere una fase di training lunga 52 epoche.

Per quanto riguarda l'ottimizzatore la scelta è ricaduta su Adadelta; ho comunque effettuato diversi test con diversi differenti ottimizzatori, la scelta è ricaduta su questo in quanto reputo più corretto il fatto che adatti il learning rate in funzione degli update del gradiente data, però, una finestra. Il valore iniziale del learning rate è pari a 1.0 e il fattore di decadenza pari a 0.95, non sono stati cambiati in quanto la documentazione consigliava di lasciare inalterati i parametri.

#### 4 Performance

Nella prima fase di **allenamento della rete** è stato effettuato uno **splitting del training set** in un train set effettivo e in un validation (splitting 75% - 25%) al fine di osservare le **curve** per quanto riguarda **Accuracy** e **Loss**. Le curve stesse risultano essere le seguenti:

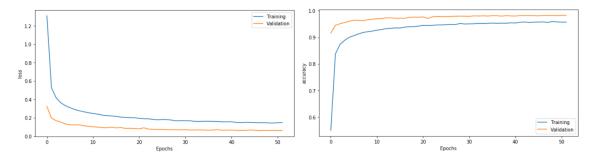


Figura 4: Curve di Loss e Accuracy

Possiamo osservare come le curve del validation set (sia per quanto riguarda la Loss che l'Accuracy) risultano essere sotto (o sopra) quelle di training; questo risultato è dovuto ai vari layer di Dropout volti a diminuire l'adattamento del modello rendendolo, di fatto, in grado di generalizzare meglio. Il valore di Accuracy finale sul Validation è pari a 0.9817 e il valore della Loss è pari a 0.0640.

Le **performance** sono state poi misurate sul **testset** messo a disposizione dal download del dataset stesso data la libreria Keras; lo stesso è **composto da 10000** 

records (con la relativa true table) in formato analogo a quanto già mostrato nella sezione 1 Dataset e Operazioni preliminari di questa documentazione. Dunque i risultati sono i seguenti:

Performance								
	Precision	Recall	f1-score	support				
0	0.98	0.99	0.99	980				
1	0.99	0.99	0.99	1135				
2	0.98	0.99	0.98	1032				
3	0.99	0.99	0.99	1010				
4	1.00	0.98	0.99	982				
5	0.98	0.99	0.99	892				
6	1.00	0.98	0.99	958				
7	0.98	0.98	0.98	1028				
8	0.98	0.99	0.98	974				
9	0.98	0.97	0.98	1009				
micro avg	0.98	0.98	0.98	10000				
macro avg	0.98	0.98	0.98	10000				
weighted avg	0.98	0.98	0.98	10000				

Possiamo notare come le **performance siano ottime e l'errore sia basso**, l'**Accuracy** totale si attesta intorno al 0.9844 con un **valore di Loss** pari a 0.05. Fornisco anche la matrice di confusione a conferma dei risultati sovrariportati:

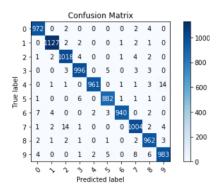


Figura 5: Matrice di confusione dato il testset

Unica problematica degna di nota potrebbe essere quella che vede etichettare record della classe 7 con la label della classe 2 e quelli della classe 4 con la label della classe 9. In generale non sono presenti grosse problematiche.

Ho infine analizzato una approssimazione in due dimensioni della capacità discriminativa del modello, nel layer subito dopo l'area CNN e subito prima dell'output. Ho voluto verificare se la capacità discriminativa migliori tra l'ingresso nella zona dei layers densi e l'uscita da questa verso l'output. I risultati da me ottenuti sono i seguenti:

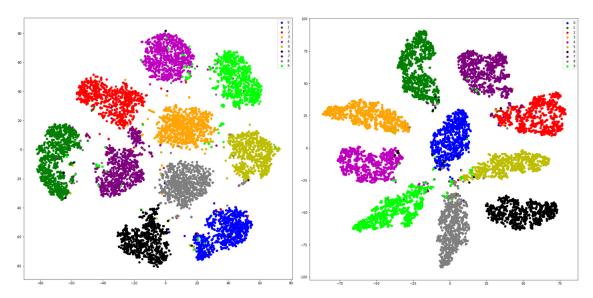


Figura 6: Capacità discriminativa dopo CNN e prima dell'output

Possiamo osservare come, **dopo i due layer densi**, la rappresentazione grafica degli elementi delle varie classi abbia subito un "**ricompattamento**", in generale è chiaro che la **capacità discriminativa ha visto un aumento**.

Gli **errori totali**, sul testset, sono 155 su un totale di 10000 elementi (dunque un 1,55% sul totale dei record). Fornisco alcuni errori, nel notebook sono presenti tutti e 155:

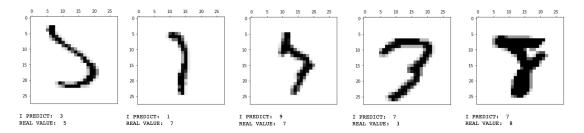


Figura 7: Esempio errori commessi dalla rete

Possiamo osservare come questi possano essere difficilmente identificabili anche da un umano. Esempi di validi output possono essere i seguenti:

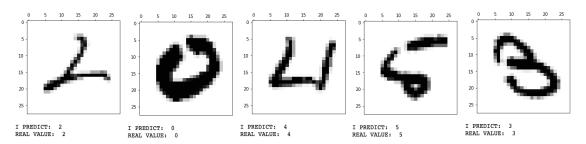


Figura 8: Esempio inferenze corrette della rete

Anche questi sono presenti nel notebook e dunque visualizzabili.

### 5 Conclusioni

In generale i **risultati ottenuti sono alquanto soddisfacenti** dato il compito assegnato, **non si presentano particolari problematiche** di inferenza dato il modello.

Sarebbe interessante provare ad aumentare il numero dei parametri osservando i risultati al fine di verificare eventuali miglioramenti degli stessi; sarebbe inoltre interessante un confronto con una rete neurale "classica" dotata dello stesso numero di attributi al fine di confrontare i risultati ottenuti.