

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
**«САРАТОВСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ
ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
ИМЕНИ Н. Г. ЧЕРНЫШЕВСКОГО»**

**ПАРАЛЛЕЛЬНОЕ И РАСПРЕДЕЛЕННОЕ ПРОГРАММИРОВАНИЕ.
WORK14**

ОТЧЕТ О ПРАКТИКЕ

студента 3 курса 311 группы
направления 02.03.02 — Фундаментальная информатика и информационные
технологии
факультета КНиИТ
Вильцева Данила Денисовича

Проверил

Старший преподаватель

М. С. Портенко

СОДЕРЖАНИЕ

1	Work 14.....	3
1.1	Условие задачи.....	3
1.2	Решение. Параллельная версия.....	3
2	Результат работы	9
3	Характеристики компьютера.....	10

1 Work 14

1.1 Условие задачи

Аналогично работе с OMP выполните следующее задание через MPI.

Решите систему линейных уравнений согласно варианту параллельным методом Гаусса.

2.

$$\begin{aligned}x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 + 5x_5 &= 2, \\ 2x_1 + 3x_2 + 7x_3 + 10x_4 + 13x_5 &= 12, \\ 3x_1 + 5x_2 + 11x_3 + 16x_4 + 21x_5 &= 17, \\ 2x_1 - 7x_2 + 7x_3 + 7x_4 + 2x_5 &= 57, \\ x_1 + 4x_2 + 5x_3 + 3x_4 + 10x_5 &= 7.\end{aligned}$$

1.2 Решение. Параллельная версия

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <conio.h>
#include <time.h>
#include <math.h>
#include "mpi.h"
int ProcNum;
int ProcRank;
int* pParallelPivotPos; // The Number of pivot rows selected at the iterations
int* pProcPivotIter; // The Iterations, at which the rows were pivots
int* pProcInd;
int* pProcNum;
// Function for my initialization of the matrix and the vector elements
void MyDataInitialization(double* pMatrix, double* pVector, int Size) {
    pVector[0] = 2;
    pVector[1] = 12;
    pVector[2] = 17;
    pVector[3] = 57;
    pVector[4] = 7;

    pMatrix[0] = 1;
    pMatrix[1] = 2;
    pMatrix[2] = 3;
    pMatrix[3] = 4;
    pMatrix[4] = 5;
```

```

    pMatrix[5] = 2;
    pMatrix[6] = 3;
    pMatrix[7] = 7;
    pMatrix[8] = 10;
    pMatrix[9] = 13;

    pMatrix[10] = 3;
    pMatrix[11] = 5;
    pMatrix[12] = 11;
    pMatrix[13] = 16;
    pMatrix[14] = 21;

    pMatrix[15] = 2;
    pMatrix[16] = -7;
    pMatrix[17] = 7;
    pMatrix[18] = 7;
    pMatrix[19] = 2;

    pMatrix[20] = 1;
    pMatrix[21] = 4;
    pMatrix[22] = 5;
    pMatrix[23] = 3;
    pMatrix[24] = 10;
}

// Function for memory allocation and definition of the objects elements
void ProcessInitialization(double*& pMatrix, double*& pVector, double*& pResult, double*&
↪ pProcRows, double*& pProcVector, double*& pProcResult, int& Size, int& RowNum) {
    int RestRows;
    int i;
    Size = 5;
    MPI_Bcast(&Size, 1, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
    RestRows = Size;
    for (i = 0; i < ProcRank; i++)
        RestRows = RestRows - RestRows / (ProcNum - i);
    RowNum = RestRows / (ProcNum - ProcRank);
    pProcRows = new double[RowNum * Size];
    pProcVector = new double[RowNum];
    pProcResult = new double[RowNum];
    pParallelPivotPos = new int[Size];
    pProcPivotIter = new int[RowNum];
    pProcInd = new int[ProcNum];
    pProcNum = new int[ProcNum];
    for (int i = 0; i < RowNum; i++)
        pProcPivotIter[i] = -1;
    if (ProcRank == 0) {
        pMatrix = new double[Size * Size];
        pVector = new double[Size];
    }
}

```

```

        pResult = new double[Size];
        MyDataInitialization(pMatrix, pVector, Size);
    }
}

// Function for data distribution
void DataDistribution(double* pMatrix, double* pProcRows, double* pVector, double*
↪ pProcVector, int Size, int RowNum) {
    int* pSendNum;
    int* pSendInd;
    int RestRows = Size;
    int i;
    pSendInd = new int[ProcNum];
    pSendNum = new int[ProcNum];
    RowNum = (Size / ProcNum);
    pSendNum[0] = RowNum * Size;
    pSendInd[0] = 0;
    for (i = 1; i < ProcNum; i++) {
        RestRows -= RowNum;
        RowNum = RestRows / (ProcNum - i);
        pSendNum[i] = RowNum * Size;
        pSendInd[i] = pSendInd[i - 1] + pSendNum[i - 1];
    }
    MPI_Scatterv(pMatrix, pSendNum, pSendInd, MPI_DOUBLE, pProcRows, pSendNum[ProcRank],
↪ MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
    RestRows = Size;
    pProcInd[0] = 0;
    pProcNum[0] = Size / ProcNum;
    for (i = 1; i < ProcNum; i++) {
        RestRows -= pProcNum[i - 1];
        pProcNum[i] = RestRows / (ProcNum - i);
        pProcInd[i] = pProcInd[i - 1] + pProcNum[i - 1];
    }
    MPI_Scatterv(pVector, pProcNum, pProcInd, MPI_DOUBLE, pProcVector,
↪ pProcNum[ProcRank], MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
    delete[] pSendNum;
    delete[] pSendInd;
}

// Function for collecting results
void ResultCollection(double* pProcResult, double* pResult) {
    MPI_Gatherv(pProcResult, pProcNum[ProcRank], MPI_DOUBLE, pResult, pProcNum,
↪ pProcInd, MPI_DOUBLE, 0, MPI_COMM_WORLD);
}

// Function for formatted vector output
void PrintVector(double* pResult, int Size) {
    int i;
    for (i = 0; i < Size; i++)
        printf("%7.4f ", pResult[pParallelPivotPos[i]]);
}

```

```

// Column elimination
void ParallelColumnElimination(double* pProcRows, double* pProcVector, double* pPivotRow,
↪ int Size, int RowNum, int Iter) {
    double multiplier;
    for (int i = 0; i < RowNum; i++) {
        if (pProcPivotIter[i] == -1) {
            multiplier = pProcRows[i * Size + Iter] / pPivotRow[Iter];
            for (int j = Iter; j < Size; j++) {
                pProcRows[i * Size + j] -= pPivotRow[j] * multiplier;
            }
            pProcVector[i] -= pPivotRow[Size] * multiplier;
        }
    }
}

// Gaussian elimination
void ParallelGaussianElimination(double* pProcRows, double* pProcVector, int Size, int
↪ RowNum) {
    double MaxValue;
    int PivotPos;
    struct { double MaxValue; int ProcRank; } ProcPivot, Pivot;
    double* pPivotRow = new double[Size + 1];
    for (int i = 0; i < Size; i++) {
        MaxValue = 0;
        for (int j = 0; j < RowNum; j++) {
            if ((pProcPivotIter[j] == -1) && (MaxValue < fabs(pProcRows[j * Size
↪ + i]))) {
                MaxValue = fabs(pProcRows[j * Size + i]);
                PivotPos = j;
            }
        }
        ProcPivot.MaxValue = MaxValue;
        ProcPivot.ProcRank = ProcRank;
        MPI_Allreduce(&ProcPivot, &Pivot, 1, MPI_DOUBLE_INT, MPI_MAXLOC,
↪ MPI_COMM_WORLD);
        if (ProcRank == Pivot.ProcRank) {
            pProcPivotIter[PivotPos] = i;
            pParallelPivotPos[i] = pProcInd[ProcRank] + PivotPos;
        }
        MPI_Bcast(&pParallelPivotPos[i], 1, MPI_INT, Pivot.ProcRank,
↪ MPI_COMM_WORLD);
        if (ProcRank == Pivot.ProcRank) {
            for (int j = 0; j < Size; j++) {
                pPivotRow[j] = pProcRows[PivotPos * Size + j];
            }
            pPivotRow[Size] = pProcVector[PivotPos];
        }
        MPI_Bcast(pPivotRow, Size + 1, MPI_DOUBLE, Pivot.ProcRank, MPI_COMM_WORLD);
    }
}

```

```

        ParallelColumnElimination(pProcRows, pProcVector, pPivotRow, Size, RowNum,
↪ i);
    }
}

// Finding back pivot row
void FindBackPivotRow(int RowIndex, int Size, int& IterProcRank, int& IterPivotPos) {
    for (int i = 0; i < ProcNum - 1; i++) {
        if ((pProcInd[i] <= RowIndex) && (RowIndex < pProcInd[i + 1]))
            IterProcRank = i;
    }
    if (RowIndex >= pProcInd[ProcNum - 1])
        IterProcRank = ProcNum - 1;
    IterPivotPos = RowIndex - pProcInd[IterProcRank];
}

// Back substitution
void ParallelBackSubstitution(double* pProcRows, double* pProcVector, double* pProcResult,
↪ int Size, int RowNum) {
    int IterProcRank;
    int IterPivotPos;
    double IterResult;
    double val;
    for (int i = Size - 1; i >= 0; i--) {
        FindBackPivotRow(pParallelPivotPos[i], Size, IterProcRank, IterPivotPos);
        if (ProcRank == IterProcRank) {
            IterResult = pProcVector[IterPivotPos] / pProcRows[IterPivotPos *
↪ Size + i];

            pProcResult[IterPivotPos] = IterResult;
        }
        MPI_Bcast(&IterResult, 1, MPI_DOUBLE, IterProcRank, MPI_COMM_WORLD);
        for (int j = 0; j < RowNum; j++) {
            if (pProcPivotIter[j] < i) {
                val = pProcRows[j * Size + i] * IterResult;
                pProcVector[j] = pProcVector[j] - val;
            }
        }
    }
}

// Function for the execution of Gauss algorithm
void ParallelResultCalculation(double* pProcRows, double* pProcVector, double* pProcResult,
↪ int Size, int RowNum) {
    ParallelGaussianElimination(pProcRows, pProcVector, Size, RowNum);
    ParallelBackSubstitution(pProcRows, pProcVector, pProcResult, Size, RowNum);
}

// Function for computational process termination
void ProcessTermination(double* pMatrix, double* pVector, double* pResult, double*
↪ pProcRows, double* pProcVector, double* pProcResult) {
    if (ProcRank == 0) {
        delete[] pMatrix;
    }
}

```

```

        delete[] pVector;
        delete[] pResult;
    }
    delete[] pProcRows;
    delete[] pProcVector;
    delete[] pProcResult;
    delete[] pParallelPivotPos;
    delete[] pProcPivotIter;
    delete[] pProcInd;
    delete[] pProcNum;
}

int main() {
    double* pMatrix; // The matrix of the linear system
    double* pVector; // The right parts of the linear system
    double* pResult; // The result vector
    double* pProcRows;
    double* pProcVector;
    double* pProcResult;
    int Size; // The size of the matrix and the vectors
    int RowNum;
    double start, finish, duration;
    setvbuf(stdout, 0, _IONBF, 0);
    MPI_Init(NULL, NULL);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &ProcRank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &ProcNum);
    // Data initialization
    ProcessInitialization(pMatrix, pVector, pResult, pProcRows, pProcVector,
↪ pProcResult, Size, RowNum);
    start = MPI_Wtime();
    DataDistribution(pMatrix, pProcRows, pVector, pProcVector, Size, RowNum);
    ParallelResultCalculation(pProcRows, pProcVector, pProcResult, Size, RowNum);
    ResultCollection(pProcResult, pResult);
    finish = MPI_Wtime();
    duration = finish - start;
    if (ProcRank == 0) {
        printf("Result Vector: \n");
        PrintVector(pResult, Size);
    }
    if (ProcRank == 0)
        printf("\n Time of execution: %f\n", duration); // Printing the time spent
↪ by parallel Gauss algorithm
    ProcessTermination(pMatrix, pVector, pResult, pProcRows, pProcVector, pProcResult);
↪ // Program termination
    MPI_Finalize();
}

```


2 Результат работы

```
Result Vector:  
3.0000 -5.0000 4.0000 -2.0000 1.0000  
Time of execution: 0.000057
```

Ответ:

$$\begin{cases} x_1 = 3 \\ x_2 = -5 \\ x_3 = 4 \\ x_4 = -2 \\ x_5 = 1 \end{cases}$$

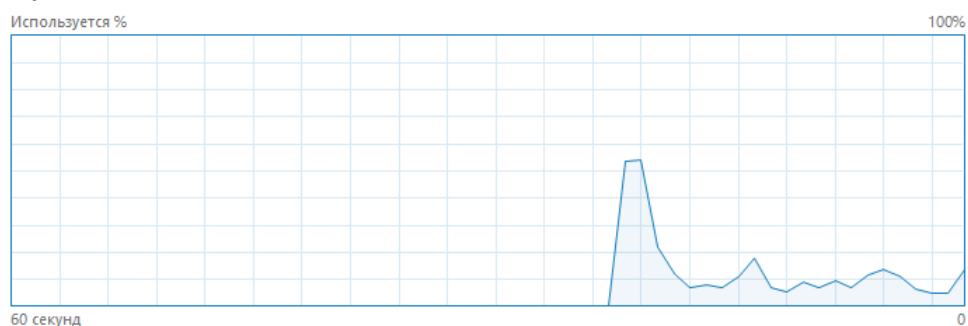
3 Характеристики компьютера

Характеристики устройства

Имя устройства	DESKTOP-MSS8D39
Процессор	Intel(R) Core(TM) i5-6500 CPU @ 3.20GHz 3.20 GHz
Оперативная память	8,00 ГБ
Код устройства	E3BB953D-13B0-42A7-944B-1ED9FD0E C328
Код продукта	00330-80000-00000-AA153
Тип системы	64-разрядная операционная система, процессор x64

ЦП

Intel(R) Core(TM) i5-6500 CPU @ 3.20GHz



Использование	Скорость	Базовая скорости:	3,20 ГГц
14%	3,43 ГГц	Сокетов:	1
Процессы	Потоки	Ядра:	4
220	3285	Логических процессоров:	4
Время работы	Дескрипторы	Виртуализация:	Включено
100:23:51:24	170005	Кэш L1:	256 КБ
		Кэш L2:	1,0 МБ
		Кэш L3:	6,0 МБ