
COMPTE-RENDU TP3

Vincent Matthys
vincent.matthys@ens-paris-saclay.fr

1 Objectifs

Le programme permet à l'utilisateur :

1. de déterminer la matrice fondamentale à partir de deux images d'une même scène sans connaissance au préalable des paramètres internes de l'appareil
2. déterminer les *SIFT inliers*
3. de tracer la ligne épipolaire associé à un point sélectionné par l'utilisateur dans l'autre image