Rapport de stage Ingénieur

_

Implémentation d'un ordonnanceur temps réel sur plateforme multi-cœur hétérogène

BELPOIS Vincent 2023





Table des matières

Pı	résen	ntation du stage				
	0.1	Le L.I.A.S.				
	0.2	Le sujet du stage				
Ĺ	Compatibilité de différents systèmes d'exploitation avec la carte ROCK960					
	1.1	Présentation de la carte de développement				
	1.2	Etude des versions de Linux compatibles				
2	LIT	$ m ^{CMUS^{RT}}$				
	2.1	Présentation de LITMUST ^{RT}				
	2.2	Présentation de feather-trace				
	2.3	Implémentation d'un ordonanceur EDF partitioné				
		2.3.1 Algorithme considéré				
		2.3.2 Implémentation				





 $0.1 ext{ Le L.I.A.S.}$ 2 LITMUS^{RT}

Présentation du stage

- 0.1 Le L.I.A.S.
- 0.2 Le sujet du stage

Mon stage s'intéresse à l'implémentation d'un ordonanceur sur plateforme hétérogène[1]

1 Compatibilité de différents systèmes d'exploitation avec la carte ROCK960

- 1.1 Présentation de la carte de développement
- 1.2 Etude des versions de Linux compatibles
- 2 LITMUS^{RT}
- 2.1 Présentation de LITMUST^{RT}
- 2.2 Présentation de feather-trace
- 2.3 Implémentation d'un ordonanceur EDF partitioné
- 2.3.1 Algorithme considéré

On cherche alors pour commencer a implémenter un algorithme d'ordonancement simple afin de se familiariser avec les méthodes et fonctions fourni par LITMUS^{RT}. J'ai donc choisi un algorithme partitioné pour la simplicité d'ordonancement par processeur que cela offre. Un algorithme EDF (Earliest Deadline First) est alors choisi pour la simplicité du choix de la tache a exécuter. Comme son nom l'indique, on choisi à chaque instant la tache ayant l'échéance la plus proche. On nomera par la suite cet algorithme P-EDF (Partitionned Earliest Deadline First).

Pour montrer le fonctionnement de cet algorithme, si l'on se place sur un même processeur, on peut visualiser l'éxécution de deux tache periodiques :

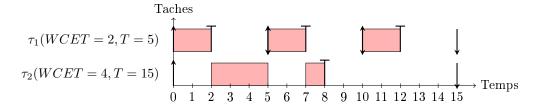


FIGURE 1 – Exemple de EDF à 2 taches

On a ici une première tache τ_1 avec un pire temps d'éxécution (Worst Case Execution Time) de 2 et une période de 5, et une seconde tache τ_2 avec un pire temps d'éxécution de 4 et une période de 15. On a alors préemption de la τ_2 à t=5 afin d'éxécuter τ_1 . Cela est dû au réveil de la tâche τ_1 (représenté par la flêche montante) et a la date d'échéance plus proche de cette dernière.

2.3.2 Implémentation

Expliquer ce qu'est un module dans le noyau linux.

- Montrer ce qui est propre a la définition du module
- Montrer l'emplacement des fichiers que l'on va créer dans le noyau
- Montrer les modification du make file

```
#include <stdio.h>

int main() {

printf("Hello, world!");

return 0;
}
```





$$\frac{a}{b} = 1, 3$$





RÉFÉRENCES RÉFÉRENCES

Références

[1] Antoine Bertout, Joël Goossens, Emmanuel Grolleau, and Xavier Poczekajlo. Workload assignment for global real-time scheduling on unrelated multicore platforms. In *Proceedings of the 28th International Conference on Real-Time Networks and Systems*, pages 139–148, 2020.





TABLE DES FIGURES Glossaire

$\mathbf{\Gamma}\!\mathbf{a}\mathbf{b}\mathbf{l}\mathbf{e}$	des	figures
---	----------------------	---------

Glossaire

processeur Ca c'est la définition. 3



