

Rapport de stage Ingénieur

-

Implémentation d'un ordonnanceur temps réel sur
plateforme multi-cœur hétérogène

-

BELPOIS Vincent

2023



Table des matières

Table des figures	2
Présentation du stage	3
0.1 Le L.I.A.S.	3
0.2 Le sujet du stage	3
1 OS compatibles avec la carte	4
1.1 Présentation de la carte de développement	4
1.2 Installation d'un système d'exploitation	4
1.2.1 Installation d'une image précompilée	4
1.2.2 Compilation de Linux depuis le code source	5
1.2.3 Compilation croisée	6
1.3 Etude des versions de Linux compatibles	6
1.3.1 Comment Linux gère le support d'un processeur	6
1.3.2 Essais de différentes versions	6
2 LITMUS^{RT}	7
2.1 Présentation de LITMUS ^{RT}	7
2.2 Présentation de <i>feather-trace</i>	7
2.3 Implémentation d'un ordonnanceur EDF partitionné	7
2.3.1 Algorithme considéré	7
2.3.2 Implémentation	8
2.4 Implémentation d'un ordonnanceur RM partitionné	8
Conclusion	9
Annexe	10
Bibliographie	18
Glossaire	18

Présentation du stage

0.1 Le L.I.A.S.

Parler des différentes équipes. Dans quelle équipe je suis ?

0.2 Le sujet du stage

Mon stage s'intéresse à l'implémentation d'un ordonnanceur sur plateforme hétérogène[1]

Parler du projet SHRIMP.

1 Systèmes d'exploitation compatibles avec la carte ROCK960

1.1 Présentation de la carte de développement

Le stage s'intéressant à l'implémentation d'un algorithme d'ordonnancement sur une plateforme hétérogène, une carte possédant un tel processeur est mis à ma disposition. Cette carte se nomme ROCK960 et est fabriquée par l'entreprise *96Boards*. Cette carte de développement contient de nombreuses interfaces mais nous nous contenteront d'utiliser l'interface Série TTL à laquelle nous nous connecterons via un convertisseur USB vers TTL.

Au centre de la carte est un SOC Rockchip RK3399. Ce processeur contient deux type de cœurs, ou processeurs. Deux d'entre eux sont des processeurs Cortex-A72 et les quatre autres sont des processeurs Cortex-A53. Ces 6 processeurs utilisent le même jeu d'instruction : ARMv8-A 64-bit. Cela sera important par la suite afin de faciliter la migration de tâche entre les processeurs, en effet si les jeux d'instructions des processeurs étaient différents, plusieurs copies du code compilé devrait exister tout en maintenant un lien d'équivalence entre les deux codes. Cela est bien au delà de la portée de mon stage mais sera un point intéressant à explorer.

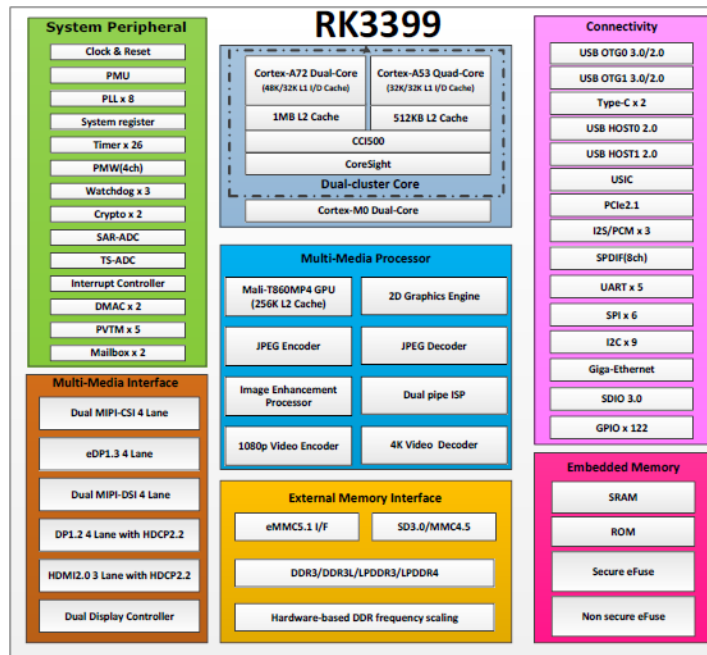


FIGURE 1 – Architecture du processeur RK3399

Le SOC RK3399 contient bien d'autres composants et peut interfacer avec de nombreux périphériques (écran HDMI, USB, caméra MPI-CSI, SPI, UART, I2C, etc...) comme le montre la figure 1. Ce diagramme nous montre aussi que les deux cluster de processeurs ne partagent pas les cache L1 ni L2 mais sont interconnectés par une interface CCI-500 qui, selon le site des développeurs ARM, permet la cohérence des caches des deux clusters.

1.2 Installation d'un système d'exploitation

1.2.1 Installation d'une image précompilée

Pour premier tester l'Installation de linux sur la carte de développement, j'ai utilisé une image de la distribution Ubuntu fournie par le fabricant 96Boards disponible sur leur site. Cette image se présente sous la forme d'une archive au format `.tar.gz`. Elle contient à la fois le bootloader, le noyau Linux, et le système de fichier. Cette image (`system.img`) peut alors être gravée (ou *flashée*) sur une carte micro SD.

Depuis un terminal, en se déplaçant dans le dossier de l'archive extraite, on exécute la commande suivante :

```
$ sudo dd if=system.img of=/dev/XXX bs=4M oflag=sync status=noxfer
```

Listing 1 – Linux Command

EXPLIQUER CE QUE FAIT CETTE COMMANDE

Aussi dire en quoi on s'en servira dans des scripts afin d'accélérer le développement.

1.2.2 Compilation de Linux depuis le code source

Afin d'utiliser une version de Linux différente de la version précompilé par le fabricant de la carte de développement, il faut se premièrement se procurer le code source du noyau Linux. Celui-ci est disponible sur un dépôt de code git hébergé par GitHub. Il est disponible à l'adresse <https://github.com/torvalds/linux>, sous le profile du créateur de Linux : Linus Torvalds. Durant mon stage j'étais libre d'utiliser le logiciel de gestion de version de mon choix, j'ai donc principalement utilisé *git* en ligne de commande et j'ai parfois utilisé un client git nommé *GitKraken* afin plus facilement explorer les anciens commits de certains projets comme LITMUS^{RT}.

Une fois le code source du noyau téléchargé, et en se déplaçant dans le dossier `linux` depuis un terminal, on peut alors procéder à la compilation. Pour mes premiers essais j'ai premièrement décidé de compiler Linux pour une machine virtuelle que je ferai tourner sur ma machine de travail.

Le noyau Linux est un programme ayant une compilation basée sur la configuration : cela signifie que certaines parties du code peuvent rajouter ou omettre par le biais d'un fichier de configuration. Cette configuration se présente sous la forme d'un fichier `.config` qui doit être créé à la racine du noyau. Pour créer ce fichier, des utilitaires sont mis à notre disposition dans le noyau :

- `make defconfig` : cet outil est utilisé pour générer une configuration par défaut. Ici l'architecture de la machine qui réalise la compilation sera sélectionnée. Dans mon cas, exécuter cette commande crée un fichier de configuration basé sur la config '`x86_64_defconfig`'.
- `make menuconfig` : cet outil permet d'éditer la configuration actuelle du fichier `.config` via une interface graphique. Ce menu permet aussi de rechercher des paramètres, de voir leur description et d'enregistrer différentes configurations.

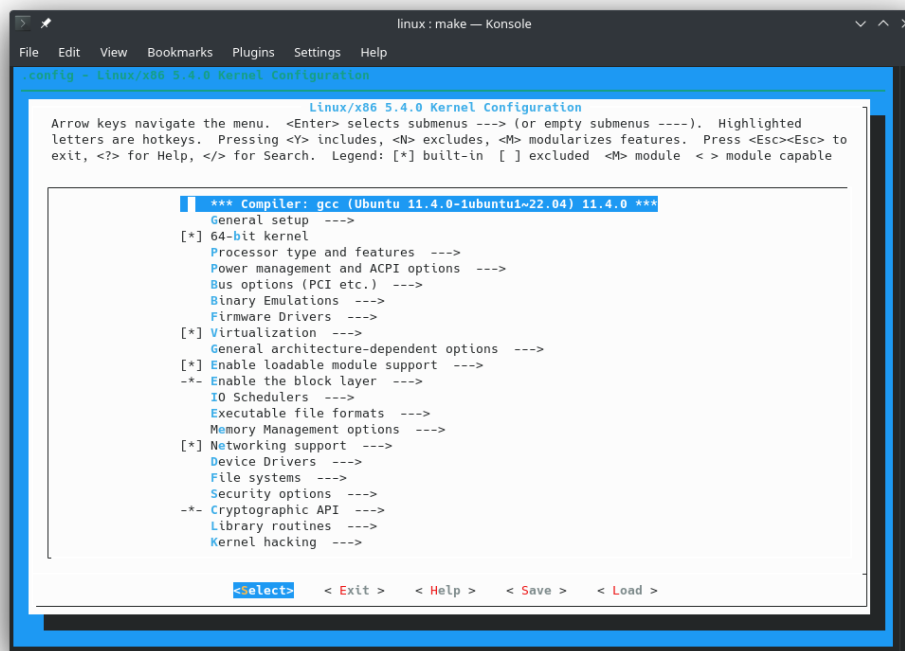


FIGURE 2 – Interface de configuration du noyau

EXPLIQUER où est exactement stockée cette config
expliquer que l'on peut stocker ce fichier manuellement.

Une fois la configuration créée, nous pouvons passer à la compilation du noyau. Linux utilise l'utilitaire de compilation *GNU Make* : il permet l'automatisation de la compilation, la gestion des dépendances et gère la personnalisation de la compilation de chaque dossier. Ces règles sont alors

dictés par des fichiers **MakeFile** présent dans chaque dossier contenant des fichiers à compiler du projet.

Note : chaque distribution Linux possède un ensemble différent de programmes préinstallés, il faudra alors peut-être installer des programmes nécessaires à la compilation. Par exemple, installer **libelf-dev** "une bibliothèque partagée qui permet de lire et écrire des fichiers ELF à un niveau élevé" ¹.

```
1 $ make -j 16
```

Listing 2 – Compilation sur plusieurs processeurs

Le paramètre **-j 16** signifie que l'on veut exécuter la compilation avec 16 tâches en parallèles. Il est recommandé sur internet par beaucoup d'utiliser comme nombre de tâches, le double du nombre de processeurs dans l'ordinateur qui réalise la compilation.

Par la suite il me sera parfois nécessaires de changer la version de Linux que je compile afin de tester si celle-ci fonctionne. Sur le dépôt de code de linux, les différentes versions sont stockées sous forme d'un certain commit qui a été "tagé" afin de le retrouver. On peut alors changer de version en revenant à ce commit grâce à la commande **checkout** de git :

```
1 $ git checkout v5.4
```

Listing 3 – Retour sur un commit tagé

On peut avoir la liste de ces commits tagés de la manière suivante :

```
1 $ git tag -l
```

Listing 4 – Comment lister les tags

On aura alors l'ensemble des tags de tout le dépôt de code, et on peut filtrer ces résultats avec **grep** par exemple si l'on veut retrouver une version particulière.

Bien que j'étais déjà familier avec git, cela m'a pris un certain temps de comprendre comment ce changement de version s'effectuait. La nuance que l'on ne changeait pas de branche dans le dépôt, mais que l'on revenait simplement au commit correspondant à la version était la plus compliquée à comprendre. Tout au long de ce stage j'ai pu utiliser git afin d'explorer comment certains projets ont été construits en remontant l'historique de leurs commits, mais j'ai pu aussi utiliser git pour gérer le stockage du code que j'ai développé, que ce soit des outils ou des modifications du noyau.

1.2.3 Compilation croisée

Nous ne pouvons malheureusement pas compiler directement le noyau linux pour la carte de développement dû à la différence

Toolchain : qu'est-ce que c'est, de quoi elle est constituée? Expliquer que l'on compile sur du x86 mais qu'on veut compiler pour du ARMv8xxx.

Variables d'environnement? Qu'est-ce que c'est sous linux, comparer à des

Réalisation de scripts linux pour accélérer le développement. Que doit-on charger pour charger le nouveau code compilé?

Copy de l'image du noyau pour faire encore plus rapide.

1.3 Etude des versions de Linux compatibles

1.3.1 Comment Linux gère le support d'un processeur

fichier de configuration de la carte? du processeur?

Problème rencontré avec le wifi

1.3.2 Essais de différentes versions

Expliquer quels versions de linux sont compatibles avec la carte. Quelles versions de LITMUS sont disponibles.

1. d'après la description sur packages.debian.org/fr/sid/libelf-dev

2 LITMUS^{RT}

2.1 Présentation de LITMUS^{RT}

LITMUS^{RT}, qui signifie *Linux Testbed for Multiprocessor Scheduling in Real-Time Systems* est un moyen de développer des applications temps réel sur le noyau Linux. Il contient des modifications au noyau habituel de Linux, des interfaces utilisateurs permettant d'interagir à bas niveau avec l'ordonnancement des tâches sous Linux, ainsi qu'une infrastructure de traçage de l'exécution de l'ordonnanceur. LITMUS^{RT} a été développé par Björn B Brandenburg [3] afin de faciliter la recherche et la comparaison des algorithmes d'ordonnancement. Actuellement, beaucoup de publications utilisent LITMUS^{RT} afin de comparer différents protocoles de gestion de ressources partagées par plusieurs processeurs. Mais LITMUS^{RT} est aussi utilisé pour sa facilité à être implémenté sur des plateformes récente dû au fait qu'il est construit par dessus le noyau Linux et que ce dernier est le système d'exploitation qui supporte le plus de plateformes.

Ce dernier point est principalement pourquoi nous avons choisis LITMUS^{RT} comme système d'exploitation sur lequel nous implémenterons des algorithmes d'ordonnancement pour la carte de développement ROCK960. Les autres candidats, comme FreeRTOS, étaient souvent dirigés vers les microcontrôleurs ou bien n'étaient simplement pas compatibles avec la carte de développement.

2.2 Présentation de *feather-trace*

Feather-trace [2] est outil de suivi d'événements léger conçu pour être intégré dans des applications, systèmes d'exploitation ou systèmes embarqués. Il est dans notre cas, à la fois intégré dans le noyau modifié LITMUS^{RT}, mais aussi dans les algorithmes d'ordonnancement que nous implémenterons. Il a été choisi pour sa simplicité et sa légèreté. Il permet d'enregistrer sous forme de fichier de log de multiples données de l'ordonnancement, par exemple l'arrivée d'une nouvelle tâche, le début d'un nouveau job de cette tâche, la date de la fin d'exécution, et bien d'autres événements. De multiples *wrapper* des fonctions de base de *feather-trace* sont fournies dans LITMUS^{RT} afin de pouvoir log des informations supplémentaires, comme le processeur depuis lequel l'exécution du log est effectuée ou encore depuis quelle fonction l'appel est fait.

Cela a été très utile lorsque j'ai développé des nouveaux ordonnanceurs sous LITMUS^{RT} afin de corriger des erreurs. Mais cet outil m'a aussi été essentiel afin de comprendre comment fonctionnaient les algorithmes d'ordonnancement fournis avec LITMUS^{RT}. J'ai aussi pu comprendre comment le noyau Linux communiquait avec les ordonnanceurs en activant des sorties de debug additionnelles dans la configuration du noyau.

Enfin, des outils permettant d'extraire, de synthétiser ou de tracer des graphiques de certaines données de ces fichiers de logs sont mis à notre disposition sur un dépôt de code présent sur github nommé *feather-trace-tools*. Voici un exemple du tracé de l'ordonnancement réel de **INSERER ORDONNANCEUR** :

METTRE UNE IMAGE D'UN DES TRACES

Pour cela, les temps d'exécution, les débuts et les fins de chaque jobs s'exécutant sur chaque processeur ont été enregistrés sur la carte de développement avec l'outil **st-trace-schedule** du dépôt de code mentionnée précédemment. Cet outil génère autant de fichiers que de processeurs sont présents. On peut alors tracer l'exécution réelle avec cette fois-ci l'outil **st-draw** en lui fournissant les fichiers générés au préalable. Ici une durée de **XXXXX** a aussi été donnée en argument afin de limiter la durée du tracé.

2.3 Implémentation d'un ordonnanceur EDF partitionné

Le but du stage étant l'implémentation d'algorithmes d'ordonnancement sur plateforme hétérogène avec migration de tâches et de jobs entre les différents processeurs, il faudra être capable de réaliser des préemptions de jobs (une exécution de tâche), les migrer, assurer le traitement d'égalités et bien d'autres problèmes.

2.3.1 Algorithme considéré

On cherche alors, pour commencer, à implémenter un algorithme d'ordonnancement simple afin de se familiariser avec les méthodes et fonctions fournis par LITMUS^{RT}. J'ai donc choisi un algorithme partitionné pour la simplicité d'ordonnancement par processeur que cela offre. Un algorithme EDF (*Earliest Deadline First*) est alors choisi pour la simplicité du choix de la tâche

à exécuter. Comme son nom l'indique, on choisit à chaque instant la tâche ayant l'échéance la plus proche. On nommera par la suite cet algorithme P-EDF (*Partitionned Earliest Deadline First*).

Pour montrer le fonctionnement de cet algorithme, si l'on se place sur un même processeur, on peut visualiser l'exécution de deux tâches périodiques :

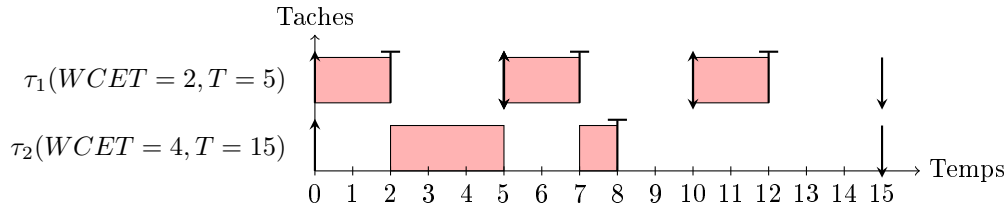


FIGURE 3 – Exemple de EDF à 2 tâches

On a ici une première tâche τ_1 avec un pire temps d'exécution (*Worst Case Execution Time*) de 2 et une période de 5, et une seconde tâche τ_2 avec un pire temps d'exécution de 4 et une période de 15. On a alors préemption de la τ_2 à $t = 5$ afin d'exécuter τ_1 . Cela est dû au réveil de la tâche τ_1 (représenté par la flèche montante) et à la date d'échéance plus proche de cette dernière.

2.3.2 Implémentation

La construction d'un plugin d'ordonnancement nécessite la déclaration d'un module au sens de Linux. Pour Linux un module est un élément de code qui peut être chargé dynamiquement lors de l'exécution du système d'exploitation. Un module permet alors d'étendre les fonctionnalités du noyau, il a donc accès aux fonctions du noyau, à ses ressources et peut aussi réaliser des appels systèmes.

Pour que notre nouvel ordonnanceur soit reconnu par le noyau Linux modifié (LITMUS^{RT}); il faut alors déclarer une fonction d'initialisation :

```

1 #include <linux/module.h> // used for calling module_init()
2
3 static int __init init_p_edf(void)
4 {
5     return 0; // indicates a successful initialisation
6 }
7
8 module_init(init_p_edf); // specify the entry point of the module

```

On peut alors enregistrer ce fichier sous le nom `sched_p_edf.c` pour suivre la nomenclature des autres ordonnanceurs fournis avec LITMUS^{RT}. Ce fichier est enregistré dans le dossier `linux/litmus`. On peut alors modifier le fichier `Makefile` de ce dossier afin de l'ajouter au fichier à compiler :

```

1 obj-y = sched_p_edf.o

```

On place notre fichier à compiler sous le mot clé `obj-y` pour signifier que l'on veut ce module compilé et inclus lors de la compilation du noyau Linux.

Une fois le `makefile` modifié, la compilation de notre module sera exécutée lors de la compilation du noyau Linux à l'aide de `make`. La compilation du noyau est discutée dans la partie 1.2.2.

2.4 Implémentation d'un ordonnanceur RM partitionné

Conclusion

Annexe

Listing 5 – linux/litmus/Makefile

```

1 #
2 # Makefile for LITMUS^RT
3 #
4
5 obj-y = sched_plugin.o litmus.o \
6         preempt.o \
7         litmus_proc.o \
8         budget.o \
9         clustered.o \
10        jobs.o \
11        sync.o \
12        rt_domain.o \
13        edf_common.o \
14        fp_common.o \
15        fdso.o \
16        locking.o \
17        srp.o \
18        bheap.o \
19        binheap.o \
20        ctrldev.o \
21        uncachedev.o \
22        sched_gsn_edf.o \
23        sched_psn_edf.o \
24        sched_pfp.o \
25        sched_p_edf.o
26
27 obj-$(CONFIG_PLUGIN_CEDF) += sched_cedf.o
28 obj-$(CONFIG_PLUGIN_PFAIR) += sched_pfair.o
29
30 obj-$(CONFIG_FEATHER_TRACE) += ft_event.o ftdev.o
31 obj-$(CONFIG_SCHED_TASK_TRACE) += sched_task_trace.o
32 obj-$(CONFIG_SCHED_DEBUG_TRACE) += sched_trace.o
33 obj-$(CONFIG_SCHED_OVERHEAD_TRACE) += trace.o
34
35 obj-y += sched_pres.o
36
37 obj-y += reservations/

```

Listing 6 – linux/litmus/sched_p_edf.c

```

1 #include <linux/module.h>
2 #include <linux/percpu.h>
3 #include <linux/sched.h>
4 #include <litmus/litmus.h>
5 #include <litmus/budget.h>
6 #include <litmus/edf_common.h>
7 #include <litmus/jobs.h>
8 #include <litmus/litmus_proc.h>
9 #include <litmus/debug_trace.h>
10 #include <litmus/preempt.h>
11 #include <litmus/rt_domain.h>
12 #include <litmus/sched_plugin.h>
13 #include <litmus/sched_trace.h>
14
15 struct p_edf_cpu_state {
16     rt_domain_t local_queues;
17     int cpu;

```

```

18     struct task_struct* scheduled;
19 };
20
21 static DEFINE_PER_CPU(struct p_edf_cpu_state, p_edf_cpu_state);
22
23 #define cpu_state_for(cpu_id) (&per_cpu(p_edf_cpu_state, cpu_id))
24 #define local_cpu_state()    (this_cpu_ptr(&p_edf_cpu_state))
25 #define remote_edf(cpu)      (&per_cpu(p_edf_cpu_state, cpu).local_queues)
26 #define remote_p EDF(cpu)    (&per_cpu(p_edf_cpu_state, cpu))
27 #define task_edf(task)       remote_edf(get_partition(task))
28
29 static struct domain_proc_info p_edf_domain_proc_info;
30
31 static long p_edf_get_domain_proc_info(struct domain_proc_info **ret)
32 {
33     *ret = &p_edf_domain_proc_info;
34     return 0;
35 }
36
37 static void p_edf_setup_domain_proc(void)
38 {
39     int i, cpu;
40     int num_rt_cpus = num_online_cpus();
41
42     struct cd_mapping *cpu_map, *domain_map;
43
44     memset(&p_edf_domain_proc_info, 0, sizeof(p_edf_domain_proc_info));
45     init_domain_proc_info(&p_edf_domain_proc_info, num_rt_cpus, num_rt_cpus);
46     p_edf_domain_proc_info.num_cpus = num_rt_cpus;
47     p_edf_domain_proc_info.num_domains = num_rt_cpus;
48
49     i = 0;
50     for_each_online_cpu(cpu) {
51         cpu_map = &p_edf_domain_proc_info.cpu_to_domains[i];
52         domain_map = &p_edf_domain_proc_info.domain_to_cpus[i];
53
54         cpu_map->id = cpu;
55         domain_map->id = i;
56         cpumask_set_cpu(i, cpu_map->mask);
57         cpumask_set_cpu(cpu, domain_map->mask);
58         ++i;
59     }
60 }
61
62 /* This helper is called when task 'prev' exhausted its budget or when
63  * it signaled a job completion. */
64 static void p_edf_job_completion(struct task_struct *prev, int budget_exhausted)
65 {
66     sched_trace_task_completion(prev, budget_exhausted);
67     TRACE_TASK(prev, "job-completion(forced=%d).\n", budget_exhausted);
68
69     tsk_rt(prev)->completed = 0;
70     /* Call common helper code to compute the next release time, deadline,
71      * etc. */
72     prepare_for_next_period(prev);
73 }
74
75 /* Add the task 'tsk' to the appropriate queue. Assumes the caller holds the
76  * ready lock.
77  */
78 static void p_edf_requeue(struct task_struct *tsk, struct p_edf_cpu_state *

```

```

    cpu_state)
{
78     if (is_released(tsk, litmus_clock())) {
79         /* Uses __add_ready() instead of add_ready() because we already
80          * hold the ready lock. */
81         __add_ready(&cpu_state->local_queues, tsk);
82         TRACE_TASK(tsk, "added to ready queue on reschedule\n");
83     } else {
84         /* Uses add_release() because we DON'T have the release lock. */
85         add_release(&cpu_state->local_queues, tsk);
86         TRACE_TASK(tsk, "added to release queue on reschedule\n");
87     }
88 }
89
90
91 static int p_edf_check_for_preemption_on_release(rt_domain_t *local_queues)
92 {
93     struct p_edf_cpu_state *state = container_of(local_queues,
94                                                  struct p_edf_cpu_state,
95                                                  local_queues);
96
97     /* Because this is a callback from rt_domain_t we already hold
98      * the necessary lock for the ready queue. */
99
100    if (edf_preemption_needed(local_queues, state->scheduled)) {
101        preempt_if_preemptable(state->scheduled, state->cpu);
102        return 1;
103    }
104    return 0;
105 }
106
107 static long p_edf_activate_plugin(void)
108 {
109     int cpu;
110     struct p_edf_cpu_state *state;
111     for_each_online_cpu(cpu) {
112         TRACE("Initializing CPU%d...\n", cpu);
113         state = cpu_state_for(cpu);
114         state->cpu = cpu;
115         state->scheduled = NULL;
116         edf_domain_init(&state->local_queues,
117                       p_edf_check_for_preemption_on_release,
118                       NULL);
119     }
120
121     p_edf_setup_domain_proc();
122     return 0;
123 }
124
125 static long p_edf_deactivate_plugin(void)
126 {
127     destroy_domain_proc_info(&p_edf_domain_proc_info);
128     return 0;
129 }
130
131
132
133 static struct task_struct* p_edf_schedule(struct task_struct * prev)
134 {
135     struct p_edf_cpu_state *local_state = local_cpu_state();
136
137     /* next == NULL means "schedule background work". */

```

```

138     struct task_struct *next = NULL;
139
140     /* prev's task state */
141     int exists, out_of_time, job_completed, self_suspends, preempt, resched;
142
143     raw_spin_lock(&local_state->local_queues.ready_lock);
144
145     BUG_ON(local_state->scheduled && local_state->scheduled != prev);
146     BUG_ON(local_state->scheduled && !is_realtime(prev));
147
148     exists = local_state->scheduled != NULL;
149     self_suspends = exists && !is_current_running();
150     out_of_time = exists && budget_enforced(prev) && budget_exhausted(prev);
151     job_completed = exists && is_completed(prev);
152
153     /* preempt is true if task 'prev' has lower priority than something on
154     * the ready queue. */
155     preempt = edf_preemption_needed(&local_state->local_queues, prev);
156
157     /* check all conditions that make us reschedule */
158     resched = preempt;
159
160     /* if 'prev' suspends, it CANNOT be scheduled anymore => reschedule */
161     if (self_suspends) {
162         resched = 1;
163     }
164
165     /* also check for (in-)voluntary job completions */
166     if (out_of_time || job_completed) {
167         p_edf_job_completion(prev, out_of_time);
168         resched = 1;
169     }
170
171     if (resched) {
172         /* First check if the previous task goes back onto the ready
173         * queue, which it does if it did not self_suspend.
174         */
175         if (exists && !self_suspends) {
176             p_edf_requeue(prev, local_state);
177         }
178         next = __take_ready(&local_state->local_queues);
179     } else {
180         /* No preemption is required. */
181         next = local_state->scheduled;
182     }
183
184     local_state->scheduled = next;
185     if (exists && prev != next) {
186         TRACE_TASK(prev, "descheduled.\n");
187     }
188     if (next) {
189         TRACE_TASK(next, "scheduled.\n");
190     }
191
192     /* This mandatory. It triggers a transition in the LITMUSRT remote
193     * preemption state machine. Call this AFTER the plugin has made a
194     * local scheduling decision.
195     */
196     sched_state_task_picked();
197
198     raw_spin_unlock(&local_state->local_queues.ready_lock);

```

```

199     return next;
200 }
201
202 static long p_edf_admit_task(struct task_struct *tsk)
203 {
204     if (task_cpu(tsk) == get_partition(tsk)) {
205         TRACE_TASK(tsk, "accepted by p_edf plugin.\n");
206         return 0;
207     }
208     return -EINVAL;
209 }
210
211 static void p_edf_task_new(struct task_struct *tsk, int on_runqueue,
212                          int is_running)
213 {
214     /* We'll use this to store IRQ flags. */
215     unsigned long flags;
216     struct p_edf_cpu_state *state = cpu_state_for(get_partition(tsk));
217     lt_t now;
218
219     TRACE_TASK(tsk, "is a new RT task %llu (on runqueue:%d, running:%d)\n",
220               litmus_clock(), on_runqueue, is_running);
221
222     /* Acquire the lock protecting the state and disable interrupts. */
223     raw_spin_lock_irqsave(&state->local_queues.ready_lock, flags);
224
225     now = litmus_clock();
226
227     /* Release the first job now. */
228     release_at(tsk, now);
229
230     if (is_running) {
231         /* If tsk is running, then no other task can be running
232          * on the local CPU. */
233         BUG_ON(state->scheduled != NULL);
234         state->scheduled = tsk;
235     } else if (on_runqueue) {
236         p_edf_requeue(tsk, state);
237     }
238
239     if (edf_preemption_needed(&state->local_queues, state->scheduled))
240         preempt_if_preemptable(state->scheduled, state->cpu);
241
242     raw_spin_unlock_irqrestore(&state->local_queues.ready_lock, flags);
243 }
244
245 static void p_edf_task_exit(struct task_struct *tsk)
246 {
247     unsigned long flags;
248     struct p_edf_cpu_state *state = cpu_state_for(get_partition(tsk));
249     raw_spin_lock_irqsave(&state->local_queues.ready_lock, flags);
250     rt_domain_t*      edf;
251
252     /* For simplicity, we assume here that the task is no longer queued
253      * anywhere else. This
254      * is the case when tasks exit by themselves; additional queue
255      * management is
256      * is required if tasks are forced out of real-time mode by other tasks
257      * . */
258
259     if (is_queued(tsk)){

```

```

257         edf = task_edf(tsk);
258         remove(edf, tsk);
259     }
260
261     if (state->scheduled == tsk) {
262         state->scheduled = NULL;
263     }
264
265     preempt_if_preemptable(state->scheduled, state->cpu);
266     raw_spin_unlock_irqrestore(&state->local_queues.ready_lock, flags);
267 }
268
269 /* Called when the state of tsk changes back to TASK_RUNNING.
270  * We need to requeue the task.
271  *
272  * NOTE: If a sporadic task is suspended for a long time,
273  * this might actually be an event-driven release of a new job.
274  */
275 static void p_edf_task_resume(struct task_struct *tsk)
276 {
277     unsigned long flags;
278     struct p_edf_cpu_state *state = cpu_state_for(get_partition(tsk));
279     lt_t now;
280     TRACE_TASK(tsk, "wake_up at %llu\n", litmus_clock());
281     raw_spin_lock_irqsave(&state->local_queues.ready_lock, flags);
282
283     now = litmus_clock();
284
285     if (is_sporadic(tsk) && is_tardy(tsk, now)) {
286         /* This sporadic task was gone for a "long" time and woke up past
287          * its deadline. Give it a new budget by triggering a job
288          * release. */
289         inferred_sporadic_job_release_at(tsk, now);
290         TRACE_TASK(tsk, "woke up too late.\n");
291     }
292
293     /* This check is required to avoid races with tasks that resume before
294      * the scheduler "noticed" that it resumed. That is, the wake up may
295      * race with the call to schedule(). */
296     if (state->scheduled != tsk) {
297         TRACE_TASK(tsk, "is being requeued\n");
298         p_edf_requeue(tsk, state);
299         if (edf_preemption_needed(&state->local_queues, state->scheduled))
300             {
301                 preempt_if_preemptable(state->scheduled, state->cpu);
302             }
303     }
304
305     raw_spin_unlock_irqrestore(&state->local_queues.ready_lock, flags);
306 }
307
308 static struct sched_plugin p_edf_plugin = {
309     .plugin_name      = "P-EDF",
310     .schedule         = p_edf_schedule,
311     .task_wake_up     = p_edf_task_resume,
312     .admit_task       = p_edf_admit_task,
313     .task_new         = p_edf_task_new,
314     .task_exit        = p_edf_task_exit,
315     .get_domain_proc_info = p_edf_get_domain_proc_info,
316     .activate_plugin  = p_edf_activate_plugin,

```

```

317     .deactivate_plugin    = p_edf_deactivate_plugin,
318     .complete_job        = complete_job,
319 };
320
321 static int __init init_p_edf(void)
322 {
323     return register_sched_plugin(&p_edf_plugin);
324 }
325
326 module_init(init_p_edf);

```

Listing 7 – Partie du fichier .config liée a LITMUS^{RT}

```

1  # LITMUS^RT
2  #
3
4  #
5  # Scheduling
6  #
7  CONFIG_PLUGIN_PFAIR=y
8  # CONFIG_RELEASE_MASTER is not set
9  CONFIG_PREFER_LOCAL_LINKING=y
10 CONFIG_LITMUS_QUANTUM_LENGTH_US=1000
11 CONFIG_BUG_ON_MIGRATION_DEADLOCK=y
12 # end of Scheduling
13
14 #
15 # Real-Time Synchronization
16 #
17 CONFIG_NP_SECTION=y
18 CONFIG_LITMUS_LOCKING=y
19 # end of Real-Time Synchronization
20
21 #
22 # Performance Enhancements
23 #
24 CONFIG_ALLOW_EARLY_RELEASE=y
25 # CONFIG_EDF_TIE_BREAK_LATENESS is not set
26 CONFIG_EDF_TIE_BREAK_LATENESS_NORM=y
27 # CONFIG_EDF_TIE_BREAK_HASH is not set
28 # CONFIG_EDF_PID_TIE_BREAK is not set
29 # end of Performance Enhancements
30
31 #
32 # Tracing
33 #
34 CONFIG_FEATHER_TRACE=y
35 CONFIG_SCHED_TASK_TRACE=y
36 CONFIG_SCHED_TASK_TRACE_SHIFT=9
37 CONFIG_SCHED_OVERHEAD_TRACE=y
38 CONFIG_SCHED_OVERHEAD_TRACE_SHIFT=22
39 CONFIG_SCHED_DEBUG_TRACE=y
40 CONFIG_SCHED_DEBUG_TRACE_SHIFT=18
41 CONFIG_SCHED_DEBUG_TRACE_CALLER=y
42 # CONFIG_PREEMPT_STATE_TRACE is not set
43 # CONFIG_REPORT_TIMER_LATENCY is not set
44 # end of Tracing
45 # end of LITMUS^RT

```


Table des figures

1	Architecture du processeur RK3399	4
2	Interface de configuration du noyau	5
3	Exemple de EDF à 2 tâches	8

Références

- [1] Antoine Bertout, Joël Goossens, Emmanuel Grolleau, and Xavier Poczekajlo. Workload assignment for global real-time scheduling on unrelated multicore platforms. In *Proceedings of the 28th International Conference on Real-Time Networks and Systems*, pages 139–148, 2020.
- [2] B Brandenburg and J Anderson. Feather-trace : A lightweight event tracing toolkit. In *Proceedings of the third international workshop on operating systems platforms for embedded real-time applications*, pages 19–28. Citeseer, 2007.
- [3] Bjorn B Brandenburg. *Scheduling and locking in multiprocessor real-time operating systems*. PhD thesis, The University of North Carolina at Chapel Hill, 2011.

Glossaire

bootloader court programme chargé au démarrage de l'ordinateur initialisant le système d'exploitation. 4

cluster ensemble interconnecté de plusieurs processeurs. 4

git système de gestion de versions décentralisé, utilisé pour suivre les modifications apportées à des fichiers sources dans un projet de développement logiciel. 5, 6

plateforme hétérogène système formé d'un ensemble de processeurs différents. 3

préemption processus par lequel un système d'exploitation interrompt temporairement l'exécution d'une tâche en cours pour donner la priorité à une autre tâche de plus haute priorité. 7

processeur Ca c'est la définition. 7, 8

SOC ou *Système On a Chip* est . 4