

第六讲 数值积分与数值微分

一、引言

数值求积的必要性

定积分的计算可用著名的牛顿-莱布尼兹公式来计算:

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a)$$

其中 $F(x)$ 是 $f(x)$ 的原函数之一, 可用不定积分求得.

问题

- ✓ 被积函数 $f(x)$ 是用函数表格提供;
- ✓ $f(x)$ 极为复杂, 求不出原函数;

大量函数的原函数不容易或根本无法求出.

$$\int_0^1 e^{-x^2} dx \quad \int_0^1 \frac{\sin x}{x} dx \quad H(x) = \frac{4Ir}{r^2 - x^2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{1 - \left(\frac{x}{r}\right)^2 \sin^2 \theta} d\theta$$

只能运用数值积分, 求积分近似值.

数值积分的基本方法

思路

$$\int_a^b f(x)dx$$

就是在区间 $[a, b]$ 内取 $n+1$ 个点 x_0, x_1, \dots, x_n

利用被积函数 $f(x)$ 在这 $n+1$ 个点的函数值的某一种线性组合来近似作为待求的定积分.

$$\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

其中, 称 x_k 为积分节点, 称 A_k 为求积系数。

思路

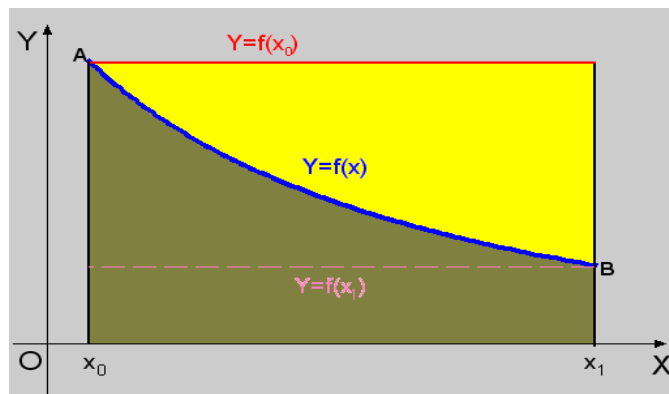
$$\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

其中, x_k 称为积分节点, A_k 称为求积系数。

因此, 数值积分公式关键在于积分节点 x_k 的选取和积分系数 A_k 的确定, 其中 A_k 与被积函数 $f(x)$ 无关。
称为机械求积公式。

简单算例

求积分 $\int_{x_0}^{x_1} f(x)dx$



简单算例

求积分 $\int_{x_0}^{x_1} f(x)dx$

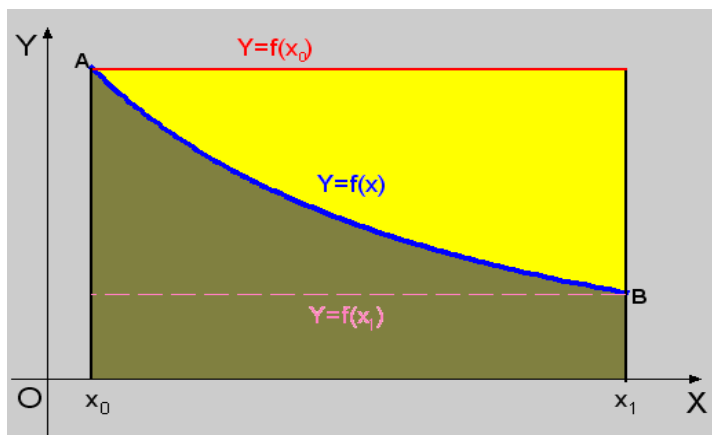
解 此积分的几何意义相当于如图所示的曲边梯形的面积。

用 $f(x)$ 的零次多项式

$$y = L_0(x) = f(x_0) \text{ 来近似代替 } f(x)$$

于是有 $\int_{x_0}^{x_1} f(x)dx \approx \int_{x_0}^{x_1} f(x_0)dx$

$$= f(x_0)(x_1 - x_0)$$



左矩公式

推广:

$$\begin{aligned}\int_{x_0}^{x_1} f(x)dx &\approx \int_{x_0}^{x_1} f(x_1)dx \\ &= f(x_1)(x_1 - x_0)\end{aligned}$$

右矩公式

$$\begin{aligned}\int_{x_0}^{x_1} f(x)dx &\approx \int_{x_0}^{x_1} f\left(\frac{x_0 + x_1}{2}\right)dx \\ &= f\left(\frac{x_0 + x_1}{2}\right)(x_1 - x_0)\end{aligned}$$

中矩公式

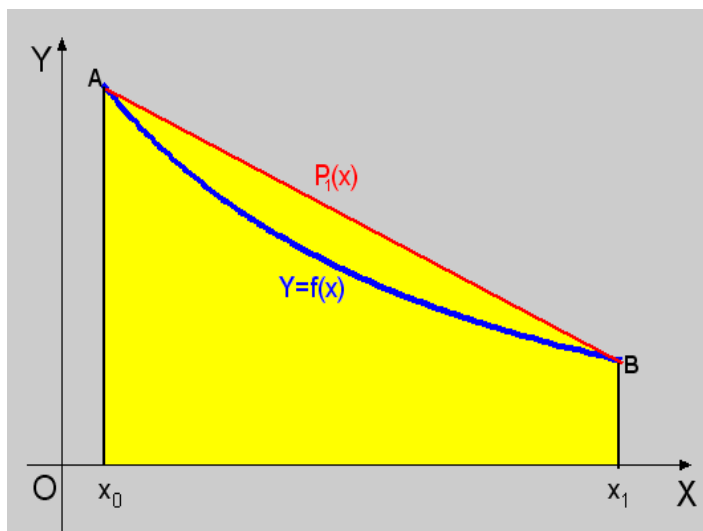
推广:

用 $f(x)$ 的一次多项式 $L_1(x)$ 来近似代替 $f(x)$,

$$L_1(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} f(x_0) + \frac{x - x_0}{x_1 - x_0} f(x_1)$$

于是, $\int_{x_0}^{x_1} f(x) dx \approx \int_{x_0}^{x_1} L_1(x) dx$

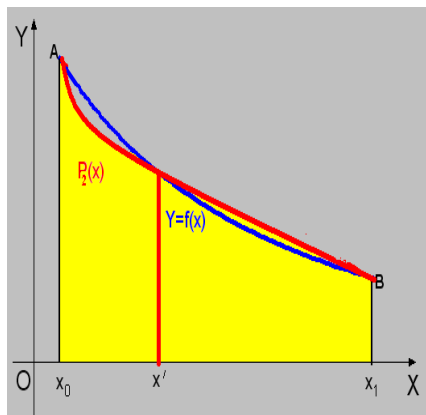
$$\begin{aligned} &= \int_{x_0}^{x_1} \left(\frac{x - x_1}{x_0 - x_1} f(x_0) + \frac{x - x_0}{x_1 - x_0} f(x_1) \right) dx \\ &= \frac{1}{2} (x_1 - x_0) [f(x_0) + f(x_1)] \end{aligned}$$



梯形公式

推广:

用 $f(x)$ 的二次插值多项式, 来近似代替 $f(x)$



$$L_2(x) = \frac{(x-x')(x-x_1)}{(x_0-x')(x_0-x_1)} f(x_0) + \frac{(x-x_0)(x-x_1)}{(x'-x_0)(x'-x_1)} f(x') \\ + \frac{(x-x_0)(x-x')}{(x_1-x_0)(x_1-x')} f(x_1)$$

$$\text{有 } \int_{x_0}^{x_1} f(x) dx \approx \int_{x_0}^{x_1} L_2(x) dx$$

特别地: 当 $x' = \frac{1}{2}(x_0 + x_1)$, 于是,

$$\int_{x_0}^{x_1} f(x) dx \approx \frac{(x_1 - x_0)}{6} \left[f(x_0) + 4f\left(\frac{x_0 + x_1}{2}\right) + f(x_1) \right]$$

Simpson公式

代数精度

为了使一个求积公式能对更多的积分具有较好的实际计算意义,就要求它对尽可能多的被积函数都准确地成立.

因此定义代数精度的概念:



若积分 $\int_a^b f(x)dx$ 的数值积分公式

$$\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

对于任意 $f(x) = x^i (i = 0, 1, \dots, m)$ 多项式都精确成立,
但对 $f(x) = x^{m+1}$ 不精确成立,
则称该数值积分公式具 m 次代数精确度。

算例：

对于 $[a, b]$ 上线性插值，如图所示有

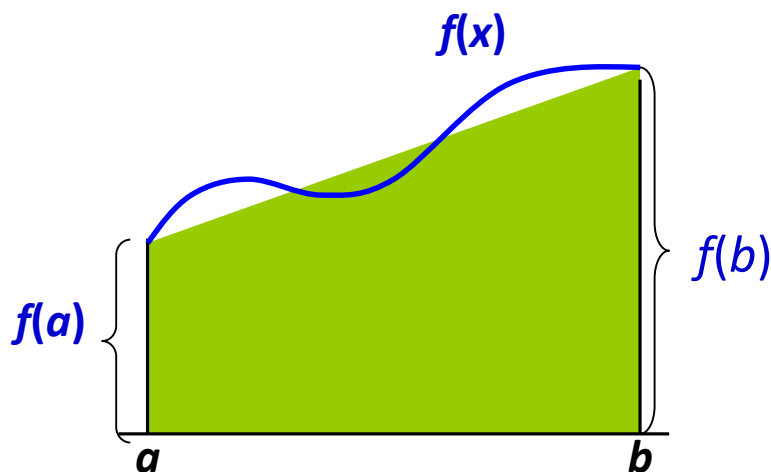
$$L_1(x) = \frac{x-b}{a-b} f(a) + \frac{x-a}{b-a} f(b)$$

$$\rightarrow A_1 = A_2 = \frac{b-a}{2}$$

$$\rightarrow \int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)]$$

梯形公式

考察其代数精度。



梯形公式 $\int_a^b f(x)dx \approx \frac{b-a}{2}[f(a) + f(b)]$ 的代数精度。

解： 逐次检查公式是否精确成立

代入 $L_0 = 1$:

$$\int_a^b 1 dx = b - a = \frac{b-a}{2}[1 + 1]$$

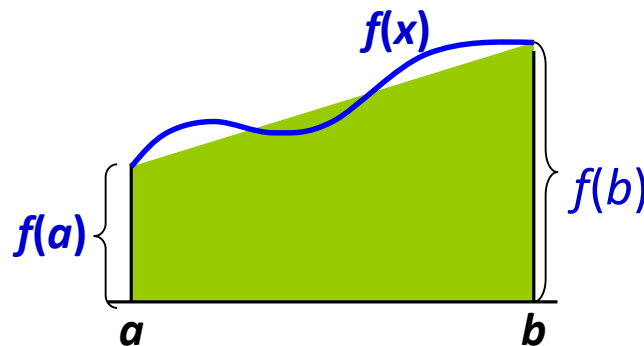
代入 $L_1 = x$:

$$\int_a^b x dx = \frac{b^2 - a^2}{2} = \frac{b-a}{2}[a + b]$$

代入 $L_2 = x^2$:

$$\int_a^b x^2 dx = \frac{b^3 - a^3}{3} \neq \frac{b-a}{2}[a^2 + b^2]$$

得代数精度 = 1



算例：

试确定下面积分公式中的参数使其代数精确度尽量高.

$$I = \int_0^h f(x) dx$$
$$\approx \frac{h}{2} [f(0) + f(h)] + ah^2 [f'(0) - f'(h)] = I'$$

算例： 试确定下面积分公式中的参数使其代数精确度尽量高.

$$I = \int_0^h f(x)dx \approx \frac{h}{2}[f(0) + f(h)] + ah^2[f'(0) - f'(h)] = I'$$

解： $f(x) = x^0 \rightarrow I = \int_0^h x^0 dx = h \quad I_2 = h$

$$f(x) = x^1 \rightarrow I = \int_0^h x^1 dx = \frac{h^2}{2} \quad I_2 = \frac{h^2}{2}$$

$$f(x) = x^2 \rightarrow I = \int_0^h x^2 dx = \frac{h^3}{3}$$

$$I_2 = \frac{h^3}{2} + ah^2[0 - 2h] = \left(\frac{1}{2} - 2a\right)h^3$$

$$\text{令 } I = I_2 \rightarrow a = \frac{1}{12}$$

$$I = \int_0^h f(x)dx \approx \frac{h}{2}[f(0) + f(h)] + ah^2[f'(0) - f'(h)] = I_2$$

$$f(x) = x^3 \quad \rightarrow$$

$$I = \int_0^h x^3 dx = \frac{h^4}{4} \quad I_2 = \frac{h^4}{2} + ah^2[0 - 3h^2] = \frac{h^4}{4}$$

$$f(x) = x^4 \quad \rightarrow$$

$$I = \int_0^h x^4 dx = \frac{h^5}{5} \quad I_2 = \frac{h^5}{2} + ah^2[0 - 4h^3] = \frac{h^5}{6}$$

因此 $I(x^j) = I_2(x^j) \quad j = 0, 1, 2, 3$

$$I(x^4) \neq I_2(x^4)$$

由此得该积分公式具有 **3** 次代数精确度. 

类似地, 可以证明矩形公式具 0 次代数精度

$$\int_a^b f(x)dx \approx f(a)(b-a)$$

可以证明 Simpson公式具 3 次代数精度.

$$\int_a^b f(x)dx \approx \frac{(b-a)}{6} \left[f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right]$$

插值求积法



近似计算 $I = \int_a^b f(x)dx$

思路

利用插值多项式 $P_n(x) \approx f(x)$, 则定积分容易计算。

利用插值多项式来构造数值求积公式, 具体步骤如下:

在 $[a, b]$ 上取 $a \leq x_0 < x_1 < \dots < x_n \leq b$, 做 f 的 n 次插值多项式 $L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k)l_k(x)$,

即得到
$$\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n f(x_k) \int_a^b l_k(x)dx$$



近似计算 $I = \int_a^b f(x)dx$



利用插值多项式 $P_n(x) \approx f(x)$ 则定积分容易计算。

利用插值多项式来构造数值求积公式, 具体步骤如下:

在 $[a, b]$ 上取 $a \leq x_0 < x_1 < \dots < x_n \leq b$, 做 f 的 n 次插值多

项式 $L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) l_k(x)$,

即得到

$$\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n f(x_k) \int_a^b l_k(x)dx$$

A_k

不同的
插值方法
有不同的
基函数

$$A_k = \int_a^b \prod_{k \neq j} \frac{(x-x_j)}{(x_k-x_j)} dx$$

由节点决定,
与 $f(x)$ 无关。

插值求积法 - 余项




误差:
$$R[f] = \int_a^b f(x) dx - \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$
$$= \int_a^b [f(x) - L_n(x)] dx = \int_a^b R_n(x) dx$$

$$= \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \prod_{k=0}^n (x - x_k) dx$$

$$\begin{aligned} |R[f]| &\leq \int_a^b \left| \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \prod_{k=0}^n (x - x_k) \right| dx \\ &\leq \frac{M}{(n+1)!} \int_a^b |\omega_{n+1}(x)| dx \end{aligned}$$

$$\text{if } \max_{x \in [a, b]} |f^{(n+1)}(x)| = M$$

定理

$N+1$ 个节点的求积公式为插值型 
该求积公式至少有 N 次代数精度.

定理

$n+1$ 个节点的求积公式为插值型 \Leftrightarrow
该求积公式至少有 n 次代数精度.

证明

由插值余项定理得, 插值型求积公式的余项为

$$R[f] = I - I_n = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega(x) dx$$

式中 ξ 与变量 x 有关, $\omega(x) = (x-x_0)(x-x_1)\cdots(x-x_n)$.

按此余项公式, 对于次数不超过 n 的多项式 $f(x)$,
余项 $R[f]$ 等于零, 求积公式至少具有 n 次代数精度.

定理

$n+1$ 个节点的求积公式为插值型 \Leftrightarrow
该求积公式至少有 n 次代数精度.

证明

反之, 若求积公式至少具有 n 次代数精度, 则必定是插值型的。因为求积公式对 n 次多项式是精确成立的:

$$\int_a^b l_k(x) dx = \sum_{j=0}^n A_j l_k(x_j) = A_k$$



例1. 给定求积节点 $x_0=1/4, x_1=3/4$, 试推出计算积分 $\int_0^1 f(x) dx$ 的插值型求积公式, 并写出其截断误差.

解: 因要求所构造的求积公式是插值型的, 故其系数

$$A_0 = \int_0^1 l_0(x) dx = \int_0^1 \frac{x - 3/4}{x_0 - x_1} dx = \int_0^1 -\frac{1}{2}(4x - 3) dx = \frac{1}{2}$$

$$A_1 = \int_0^1 l_1(x) dx = \int_0^1 \frac{x - 1/4}{x_1 - x_0} dx = \int_0^1 \frac{1}{2}(4x - 1) dx = \frac{1}{2}$$

$$\text{故求积公式为 } \int_0^1 f(x) dx \approx \frac{1}{2} \left[f\left(\frac{1}{4}\right) + f\left(\frac{3}{4}\right) \right]$$

若 $f''(x)$ 在 $[0, 1]$ 上存在, 则该求积公式的截断误差为

$$\begin{aligned} R(f) &= \int_0^1 f(x) dx - \frac{1}{2} \left[f\left(\frac{1}{4}\right) + f\left(\frac{3}{4}\right) \right] = \int_0^1 f(x) dx - \int_0^1 p_1(x) dx \\ &= \int_0^1 \frac{1}{2} f''(\xi) \left(x - \frac{1}{4}\right) \left(x - \frac{3}{4}\right) dx, \xi \in (0, 1), p_1 \text{ 是线性插值函数.} \end{aligned}$$

例2. 已知 $x_0=1/4$, $x_1=1/2$, $x_2=3/4$.则

(1)推导以 x_0, x_1, x_2 在 $[0, 1]$ 上的插值型求积公式;

(2)指明求积公式所具有的代数精度;

(3)用所求公式计算 $\int_0^1 x^2 dx$

解: 过这3个点的插值多项式

$$p_2(x) = \frac{(x-x_1)(x-x_2)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)} f(x_0) + \frac{(x-x_0)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)} f(x_1) \\ + \frac{(x-x_0)(x-x_1)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)} f(x_2) = \sum_{k=0}^2 l_k(x) f(x_k),$$

$$\text{故} \int_0^1 f(x) dx \approx \int_0^1 p_2(x) dx = \sum_{k=0}^2 A_k f(x_k)$$

其中

$$A_0 = \int_0^1 l_0(x) dx = \int_0^1 \frac{(x - 1/2)(x - 3/4)}{(1/4 - 1/2)(1/4 - 3/4)} dx = 2/3$$

$$A_1 = \int_0^1 l_1(x) dx = \int_0^1 \frac{(x - 1/4)(x - 3/4)}{(1/2 - 1/4)(1/2 - 3/4)} dx = -1/3$$

$$A_2 = \int_0^1 l_2(x) dx = \int_0^1 \frac{(x - 1/4)(x - 1/2)}{(3/4 - 1/4)(3/4 - 1/2)} dx = 2/3$$

故所求的插值型求积公式为

$$\int_0^1 f(x) dx \approx \frac{1}{3} \left[2f\left(\frac{1}{4}\right) - f\left(\frac{1}{2}\right) + 2f\left(\frac{3}{4}\right) \right]$$

(2) 上述求积公式是由二次插值函数积分而来，故至少具有2次代数精度。再将 $f(x) = x^3$, x^4 代入上述求积公式

$$\frac{1}{4} = \int_0^1 x^3 dx = \frac{1}{3} \left[2\left(\frac{1}{4}\right)^3 - \left(\frac{1}{2}\right)^3 + 2\left(\frac{3}{4}\right)^3 \right]$$

$$\frac{1}{5} = \int_0^1 x^4 dx \neq \frac{1}{3} \left[2\left(\frac{1}{4}\right)^4 - \left(\frac{1}{2}\right)^4 + 2\left(\frac{3}{4}\right)^4 \right]$$

故上述求积公式具有3次代数精确度.

$$(3) \quad \int_0^1 x^2 dx = \frac{1}{3} \left[2\left(\frac{1}{4}\right)^2 - \left(\frac{1}{2}\right)^2 + 2\left(\frac{3}{4}\right)^2 \right] = \frac{1}{3}$$

由于该求积公式具有3次代数精度，从而 $\frac{1}{3}$ 为

$\int_0^1 x^2 dx$ 的精确值.

二、Newton-Cotes公式

Newton-Cotes数值求积公式

Newton-Cotes公式是指等距节点下使用**Lagrange**插值多项式建立的数值求积公式

设函数 $f(x) \in C[a, b]$

将积分区间 $[a, b]$ 分割为 n 等份

各节点为 $x_k = a + kh$, $k = 0, 1, \dots, n$

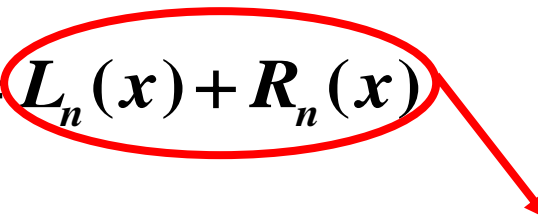
$$h = \frac{b-a}{n} \quad \text{为步长}$$

$f(x)$ 的 *Lagrange* 的插值多项式及余项分别为

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) l_k(x) \quad R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$

其中 $l_k(x) = \prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq k}} \frac{x - x_j}{x_k - x_j} \quad \xi \in [a, b] \quad \omega_{n+1}(x) = \prod_{i=0}^n (x - x_i)$

而 $f(x) = L_n(x) + R_n(x)$



因此对于定积分 $I(f) = \int_a^b f(x) dx$

有 $I(f) = \int_a^b f(x) dx = \int_a^b [L_n(x) + R_n(x)] dx$

$$\begin{aligned}
 I &= \int_a^b f(x)dx = \int_a^b \sum_{k=0}^n f(x_k)l_k(x)dx + \int_a^b R_n(x)dx \\
 &= \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) + \int_a^b R_n(x)dx
 \end{aligned}$$

其中

$$A_k = \int_a^b l_k(x)dx = \int_a^b \prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq k}} \frac{x - x_j}{x_k - x_j} dx$$

令

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

n阶Newton-Cotes求积公式

$$R(I_n) = \int_a^b R_n(x)dx$$

Newton-Cotes公式的余项(误差)

即有

$$I(f) = I_n(f) + R(I_n) \qquad I(f) \approx I_n(f)$$

A_k 计算:

注意是等距节点

$$A_k = \int_a^b l_k(x) dx = \int_a^b \prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq k}} \frac{x - x_j}{x_k - x_j} dx$$

假设

$x = a + th$ 由 $x \in [a, b]$ 可知 $t \in [0, n]$

$$A_k = \int_a^b \prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq k}} \frac{x - x_j}{x_k - x_j} dx = \int_0^n \left(\prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq k}} \frac{(t - j)h}{(k - j)h} \right) \cdot h \cdot dt$$

$$= \frac{h \cdot (-1)^{n-k}}{k! \cdot (n-k)!} \int_0^n \prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq k}} (t - j) dt$$

$$= (b-a) \cdot \frac{(-1)^{n-k}}{n \cdot k! \cdot (n-k)!} \int_0^n \prod_{\substack{0 \leq j \leq n \\ j \neq k}} (t-j) dt$$

$$A_k \triangleq (b-a) \cdot C_k^{(n)}$$

$C_k^{(n)}$ 为Cotes系数

所以Newton-Cotes公式化为

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) = (b-a) \sum_{k=0}^n C_k^{(n)} f(x_k)$$

使用n次Lagrange插值多项式的Newton-Cotes公式至少具有n次代数精度,并且n为偶数时至少具有n+1次代数精度

柯特斯(*Cotes*)系数 $C_k^{(n)}$ 可用上面的式子或查表获得。

[illegible]

低阶Newton-Cotes公式及其余项

在Newton-Cotes公式中, $n=1,2,4$ 时的公式是最常用也最重要三个公式,称为低阶公式

1.梯形(trapezoid)公式及其余项

取 $n = 1$,有 $x_0 = a$, $x_1 = b$, $h = b - a$

Cotes系数为 $C_0^{(1)} = -\int_0^1 (t-1)dt = \frac{1}{2}$

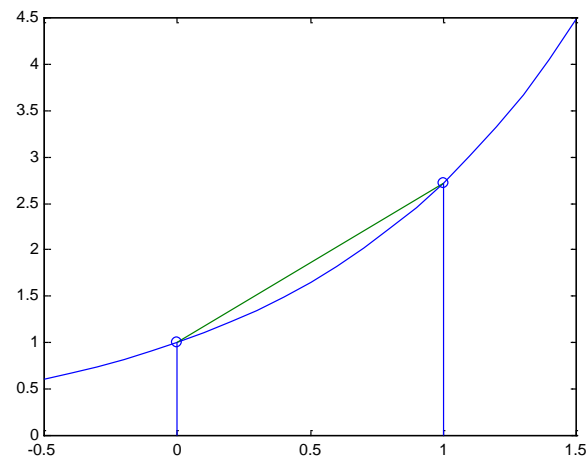
$$C_1^{(1)} = \int_0^1 t dt = \frac{1}{2}$$

求积公式为

$$I_1(f) = (b-a) \sum_{k=0}^1 C_k^{(1)} f(x_k)$$

$$= \frac{b-a}{2} [f(x_0) + f(x_1)]$$

即
$$I_1(f) = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)]$$



上式称为**梯形求积公式**, 也称**两点公式**, 记为

$$T = I_1(f) = \frac{(b-a)}{2} [f(a) + f(b)]$$

梯形公式的余项为

$$R(T) = R(I_1) = \int_a^b R_1(x) dx$$

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x) \\ = f[x, x_0, \dots, x_n] \omega_{n+1}(x)$$

积分第二
中值定理

$$R(T) = \int_a^b f[x, a, b](x-a)(x-b)dx \\ = f[\xi, a, b] \int_a^b (x-a)(x-b)dx \quad \xi \in [a, b]$$

均差
性质

$$= \frac{f''(\eta)}{2} \int_a^b (x-a)(x-b)dx \quad \eta \in [a, b] \\ = -\frac{f''(\eta)}{2} \frac{(b-a)^3}{6} = -\frac{(b-a)^3}{12} f''(\eta)$$

故

$$|R(T)| \leq \frac{(b-a)^3}{12} M_2 \quad M_2 = \max_{x \in [a, b]} |f''(x)|$$

梯形(trapezia)公式具有 **1** 次代数精度。

积分第二中值定理:

设在区间 $[a, b]$ 上函数 $f(x)$ 连续, 而函数 $\varphi(x)$ 可积且不变号, 则在开区间 (a, b) 内至少存在一点 ξ , 使

$$\int_a^b f(x) \cdot \varphi(x) dx = f(\xi) \int_a^b \varphi(x) dx \quad \xi \in (a, b)$$

均差性质:

$$f[x, x_0, \dots, x_n] \omega_{n+1}(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x)$$

$$\Rightarrow f[x, x_0, \dots, x_k] = \frac{f^{(k)}(\xi)}{k!}, \quad \xi \in (x_{\min}, x_{\max})$$

2. Simpson公式及其余项

取 $n = 2$, 有 $x_0 = a$, $x_1 = \frac{b+a}{2}$, $x_2 = b$, $h = \frac{b-a}{2}$

Cotes系数为 $C_0^{(2)} = \frac{1}{4} \int_0^2 (t-1)(t-2)dt = \frac{1}{6}$

$$C_1^{(2)} = \frac{-1}{2} \int_0^2 t(t-2)dt = \frac{4}{6}$$

$$C_2^{(2)} = \frac{1}{4} \int_0^2 (t-1)t dt = \frac{1}{6}$$

求积公式为

$$I_2 = (b-a) \sum_{k=0}^2 C_k^{(2)} f(x_k)$$

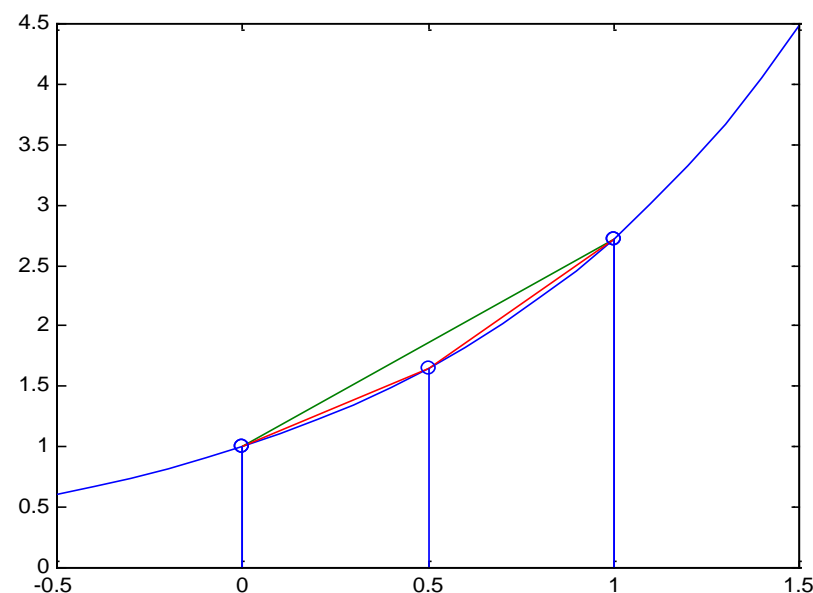
$$\begin{aligned}
 I_2(f) &= (b-a) \left[\frac{1}{6} f(x_0) + \frac{4}{6} f(x_1) + \frac{1}{6} f(x_2) \right] \\
 &= \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right]
 \end{aligned}$$

上式称为**Simpson**求积公式，也称**三点公式**或**抛物线公式**

记为 $S = I_2(f)$

Simpson公式的余项为

$$\begin{aligned}
 R(S) &= R(I_2) = \int_a^b R_2(x) dx \\
 &= -\frac{b-a}{180} \left(\frac{b-a}{2}\right)^4 f^{(4)}(\eta)
 \end{aligned}$$



Simpson公式具有 **3** 次代数精度。

3. Cotes公式及其余项

取 $n = 4$, 有 $x_k = a + kh$, $k = 0, 1, \dots, 4$, $h = \frac{b-a}{4}$

Cotes系数为 $C_0^{(4)} = \frac{1}{4 \cdot 4!} \int_0^4 (t-1)(t-2)(t-3)(t-4)dt = \frac{7}{90}$

$$C_1^{(4)} = -\frac{1}{4 \cdot 3!} \int_0^4 t(t-2)(t-3)(t-4)dt = \frac{32}{90}$$

$$C_2^{(4)} = \frac{1}{4 \cdot 2! \cdot 2!} \int_0^4 t(t-1)(t-3)(t-4)dt = \frac{12}{90}$$

$$C_3^{(4)} = -\frac{1}{4 \cdot 3!} \int_0^4 t(t-1)(t-2)(t-4)dt = \frac{32}{90}$$

$$C_4^{(4)} = -\frac{1}{4 \cdot 4!} \int_0^4 t(t-1)(t-2)(t-3)dt = \frac{7}{90}$$

求积公式为

$$\begin{aligned} I_4(f) &= (b-a) \sum_{k=0}^4 C_k^{(4)} f(x_k) \\ &= (b-a) \left[\frac{7}{90} f(x_0) + \frac{32}{90} f(x_1) + \frac{12}{90} f(x_2) + \frac{32}{90} f(x_3) + \frac{7}{90} f(x_4) \right] \\ &= \frac{b-a}{90} [7f(x_0) + 32f(x_1) + 12f(x_2) + 32f(x_3) + 7f(x_4)] \end{aligned}$$

上式称为**Cotes求积公式**，也称**五点公式** 记为 $C = I_4(f)$

Cotes公式的余项为

$$R(C) = R(I_4) = \int_a^b R_4(x) dx = -\frac{2(b-a)}{945} \left(\frac{b-a}{4}\right)^6 f^{(6)}(\eta)$$

Cotes公式具有5次代数精度。

例. 分别用梯形公式、辛普生公式和柯特斯公式

计算积分 $I = \int_{0.6}^1 \frac{1}{1+x^2} dx$.

解:

由梯形公式得

$$I \approx T = \frac{1-0.6}{2} \left[\frac{1}{1+0.6^2} + \frac{1}{1+1^2} \right] = 0.2470588$$

由辛普生公式得

$$I \approx S = \frac{1-0.6}{6} \left[\frac{1}{1+0.6^2} + 4 \frac{1}{1+0.8^2} + \frac{1}{1+1^2} \right] = 0.2449546$$

由柯特斯公式得

$$I \approx C = \frac{1-0.6}{90} \left[7 \frac{1}{1+0.6^2} + 32 \frac{1}{1+0.7^2} + 12 \frac{1}{1+0.8^2} + 32 \frac{1}{1+0.7^2} + 7 \frac{1}{1+1^2} \right] = 0.2449787$$

事实上，积分的精确值

$$I = \int_{0.6}^1 \frac{1}{1+x^2} dx = \arctg x \Big|_{0.6}^1 = 0.24497866\dots$$

比较可以看到：

柯特斯公式的结果最好
具有七位有效数字；

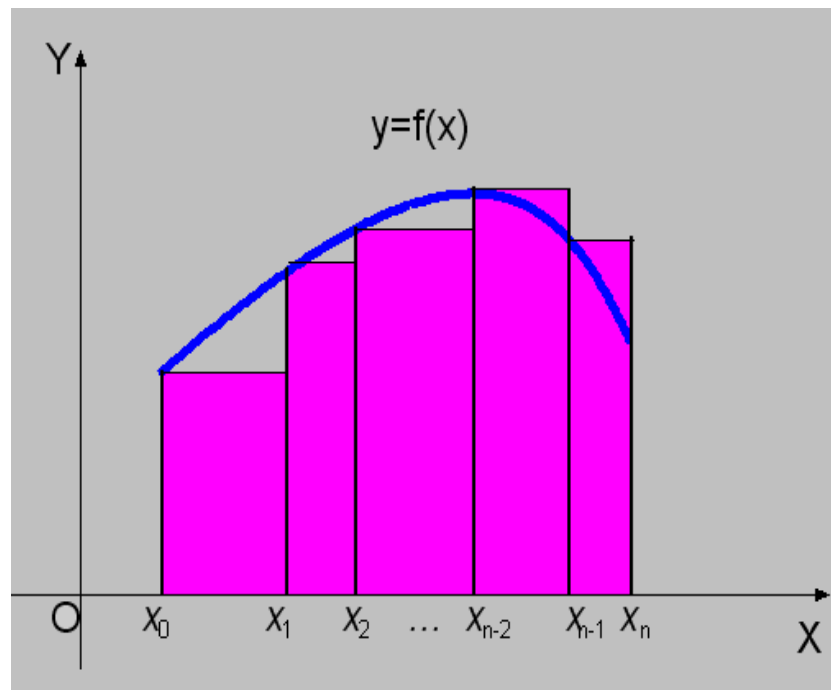
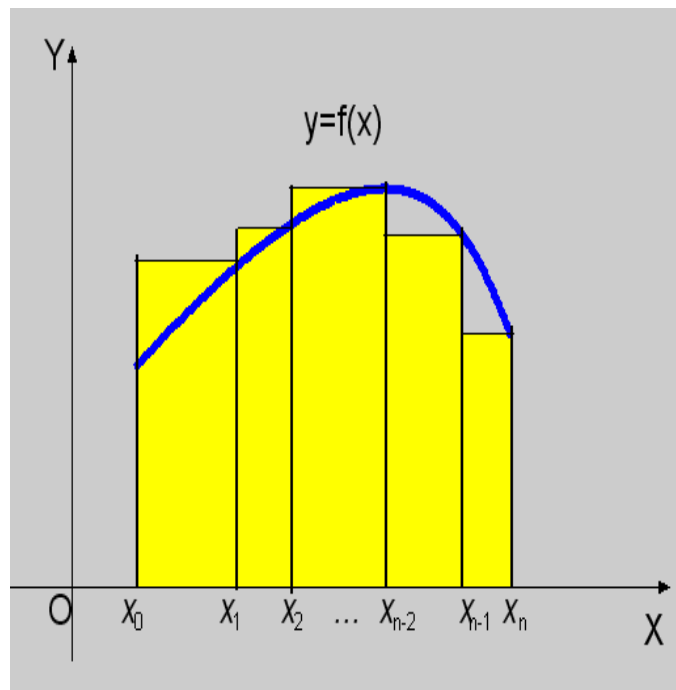
辛普生公式次之，
计算结果具有四位有效数字；

而梯形公式的结果只有两位有效数字。

三、复化求积公式

复化求积公式

高次插值有**Runge** 现象，故采用分段低次插值
⇒ 分段低次合成的 **Newton-Cotes** 复化求积公式。



➤ 复化梯形公式: $h = \frac{b-a}{n}$, $x_k = a + kh$ ($k = 0, \dots, n$)

在每个 $[x_{k-1}, x_k]$ 上用梯形公式:



$$\int_{x_{k-1}}^{x_k} f(x) dx \approx \frac{x_k - x_{k-1}}{2} [f(x_{k-1}) + f(x_k)], \quad k = 1, \dots, n \quad \rightarrow$$

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{k=1}^n \frac{h}{2} [f(x_{k-1}) + f(x_k)] = \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right] = T_n$$

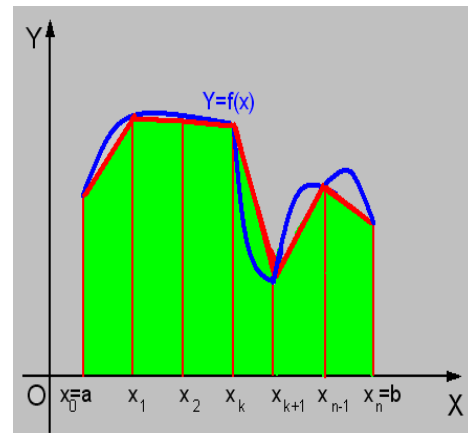
余项:

$$R[f] = \sum_{k=1}^n \left[-\frac{h^3}{12} f''(\xi_k) \right] = -\frac{h^2}{12} (b-a) \frac{\sum_{k=1}^n f''(\xi_k)}{n}$$

$$\text{而 } \min_{a \leq x \leq b} f''(x) \leq \sum_{k=0}^{n-1} \frac{f''(\xi_k)}{n} \leq \max_{a \leq x \leq b} f''(x)$$

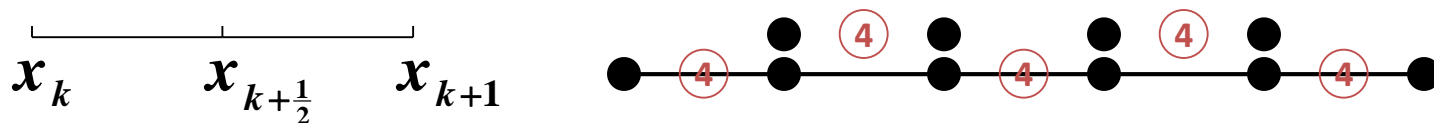
$$\text{由介值定理知: } \exists \xi \in (a, b) \text{ 使 } f''(\xi) = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{f''(\xi_k)}{n}$$

$$\text{即有: } R[f] = -\frac{h^2}{12} (b-a) f''(\xi)$$



➤ 复化 Simpson 公式: $h = \frac{b-a}{n}$, $x_k = a + k h$ ($k = 0, \dots, n$)

$$\int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx \approx \frac{h}{6} [f(x_k) + 4f(x_{k+\frac{1}{2}}) + f(x_{k+1})]$$



$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{6} [f(a) + 4 \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+\frac{1}{2}}) + 2 \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+1}) + f(b)] = S_n$$

$$R[f] = -\frac{b-a}{180} \left(\frac{h}{2} \right)^4 f^{(4)}(\xi) \approx -\frac{1}{180} \left(\frac{h}{2} \right)^4 (f^{(3)}(b) - f^{(3)}(a))$$

注: 为方便编程, 可采用另一记法: 令 $n' = 2n$ 为偶数,

这时 $h' = \frac{b-a}{n'} = \frac{h}{2}$, $x_k = a + k h'$, 有

$$S_n = \frac{h'}{3} [f(a) + 4 \sum_{\text{odd } k} f(x_k) + 2 \sum_{\text{even } k} f(x_k) + f(b)]$$

例1: 分别利用复化梯形公式和复化Simpson公式计算积分:

$$I = \int_0^1 \frac{\sin x}{x} dx$$

积分的相对精确值为 $I = \int_0^1 \frac{\sin x}{x} dx \approx \mathbf{0.94608309}$

解: 设 $x_i = ih$ $i = 0, 1, \dots, 8$ 步长 $h = 1/9$

$$T_8 = \frac{h}{2} [f(0) + 2f(x_1) + \dots + 2f(x_7) + f(1)]$$

$$=\mathbf{0.94569086}$$

$$S_4 = \frac{h}{3} \{ f(0) + 4[f(x_1) + f(x_3) + f(x_5) + f(x_7)] \\ + 2[f(x_2) + f(x_4) + f(x_6)] + f(1) \} = \mathbf{0.94608331}$$

运算量基
本相同

➤复化求积法的余项和收敛阶:

复化梯形 (*Trapezoid*) 公式的余项:

$$I - T_n = \sum_{k=1}^n \left[-\frac{h^3}{12} f''(\xi_k) \right] = -\frac{h^2}{12} (b-a) f''(\xi) \quad \xi \in (a, b)$$

复化辛甫生 (*Simpson*) 公式的余项:

$$I - S_n = \sum_{k=1}^n \left[-\frac{h}{180} \left(\frac{h}{2} \right)^4 f^{(4)}(\xi_k) \right] = -\frac{b-a}{180} \left(\frac{h}{2} \right)^4 f^{(4)}(\xi) \quad \xi \in (a, b)$$

复化柯特斯 (*Cotes*) 公式的余项:

$$\begin{aligned} I - C_n &= \sum_{k=1}^n \left[-\frac{2h}{945} \left(\frac{h}{4} \right)^6 f^{(6)}(\xi_k) \right] \\ &= -\frac{2(b-a)}{945} \left(\frac{h}{4} \right)^6 f^{(6)}(\xi) \quad \xi \in (a, b) \end{aligned}$$

先看复化梯形公式余项：

$$I - T_n = \sum_{k=1}^n \left[-\frac{h^3}{12} f''(\xi_k) \right] = -\frac{h^2}{12} \sum_{k=1}^n [f''(\xi_k) \cdot h]$$

$$\Rightarrow \frac{I - T_n}{h^2} = -\frac{1}{12} \sum_{k=1}^n [f''(\xi_k) \cdot h]$$

当 n 充分大, $h \rightarrow 0$ 时,

$$-\frac{1}{12} \sum_{k=1}^n [f''(\xi_k) \cdot h] \rightarrow -\frac{1}{12} \int_a^b f''(x) dx = -\frac{1}{12} [f'(b) - f'(a)]$$

即对复化的梯形公式有： $\frac{I - T_n}{h^2} \rightarrow -\frac{1}{12} [f'(b) - f'(a)]$

类似地，对于复化的辛甫生公式和柯特斯公式分别有：

$$\frac{I - S_n}{h^4} \rightarrow -\frac{1}{180 \times 2^4} [f^{(3)}(b) - f^{(3)}(a)]$$

$$\frac{I - C_n}{h^6} \rightarrow -\frac{2}{945 \times 4^6} [f^{(5)}(b) - f^{(5)}(a)]$$

定义

若一个积分公式的误差满足 $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{I - I_n}{h^p} = C < \infty$ 且 $C \neq 0$, 则称该公式是 **p 阶收敛** 的。

$$T_n \sim O(h^2), S_n \sim O(h^4), C_n \sim O(h^6)$$

而且, 当 h 很小时, 复化的梯形法、辛甫生法和柯特斯法分别有下列的误差估计式:

$$I - T_n \approx -\frac{h^2}{12} [f'(b) - f'(a)]$$

$$I - S_n \approx -\frac{1}{180} \left(\frac{h}{2}\right)^4 [f^{(3)}(b) - f^{(3)}(a)]$$

$$I - C_n \approx -\frac{2}{945} \left(\frac{h}{4}\right)^6 [f^{(5)}(b) - f^{(5)}(a)]$$

当步长 h 折半时,
 $R(T), R(S), R(C)$ 分
别减至原有误差
的 **$1/4, 1/16, 1/64$**

例2: 计算 $\pi = \int_0^1 \frac{4}{1+x^2} dx$

解: $T_8 = \frac{1}{16} \left[f(0) + 2 \sum_{k=1}^7 f(x_k) + f(1) \right]$ 其中 $x_k = \frac{k}{8}$
 $= 3.138988494$

$$S_4 = \frac{1}{24} \left[f(0) + 4 \sum_{\text{odd}} f(x_k) + 2 \sum_{\text{even}} f(x_k) + f(1) \right] \text{ 其中 } x_k = \frac{k}{8}$$
$$= 3.141592502$$

上例中若要求 $|I - T_n| < 10^{-6}$, 则 $|R_n[f]| \approx \frac{h^2}{12} |f'(1) - f'(0)| = \frac{h^2}{6} < 10^{-6}$
 $\Rightarrow h < 0.00244949$ 即: 取 $n = 409$

通常采取将区间不断对分的方法, 即取 $n = 2^k$

上例中 $2^k \geq 409 \Rightarrow k = 9$ 时, $T_{512} = 3.141592018$

一步长自动选取的步骤:

1. 取 $n = 1$, $h_1 = b - a$, 计算 I_1

步长折半, 取 $n = 2$, $h_2 = \frac{1}{2}h_1$, 计算 I_2 和 $\Delta = \frac{1}{p} |I_2 - I_1|$

若 $\Delta < \varepsilon$, 停止计算, $I = I_2$, 否则

2. 步长折半, 取 $n = 4$, $h_4 = \frac{1}{2}h_2$, 计算 I_4 和 $\Delta = \frac{1}{p} |I_4 - I_2|$

若 $\Delta < \varepsilon$, 停止计算, $I = I_4$, 否则

直到 $\Delta < \varepsilon$, 停止计算, $I = I_{2^k}$

以上这种方法称为自适应求积法

不同的方法 p
取不同的值

有时也去掉
精度会更高

– 以复合*Simpson*求积公式的特点为例

$$S_n = \frac{b-a}{6n} [f(a) + 4 \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+\frac{1}{2}}) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b)]$$

具有以下特点：

$s_0 = f(a) + f(b)$ 的系数总是1

$s_1 = f(x_k)$ 的系数总是2

$s_2 = f(x_{k+\frac{1}{2}})$ 的系数总是4

旧节点

新节点

步长折半



例：利用递推公式 $T_{2n} = \frac{1}{2}T_n + \frac{b-a}{2n} \sum_{k=1}^n f\left[a + (2k-1)\frac{b-a}{2n}\right]$

计算 $\pi = \int_0^1 \frac{4}{1+x^2} dx$ 的近似值，使误差不超过 10^{-6} 。

解：

n	T_n	n	T_n
1	3	32	3.14142989
2	3.1	64	3.14155196
4	3.13117647	128	3.14158248
8	3.13898849	256	3.14159011
16	3.14094161	512	3.14159202

因为 $|T_{512} - T_{256}| < 3\varepsilon'$,

故 $T_{512} = 3.14159202$ 为满足精度要求的近似解。

变步长求积公式及其加速收敛技巧

Q: 给定精度 ε , 如何取 n ?

实际计算中常采用**变步长**的计算方案, 即在步长逐次分半 (即步长二分) 的过程中, 反复利用复化求积公式计算, 直至所求积分值满足精度要求为止。

➤ **复化梯形公式的递推化:**

将求积区间 $[a, b]$ 分成 n 等分, 一共有 **$n+1$** 个分点,

$$T_n = \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right]$$

将求积区间再二分一次, 则分点增至 **$2n+1$** 个,

每个子区间 $[x_k, x_{k+1}]$ 二分后用复化梯形公式求的积分值为:

$$\frac{h}{4} \left[f(x_k) + 2f(x_{k+\frac{1}{2}}) + f(x_{k+1}) \right]$$

$h=(b-a)/n$ 代表
二分前的步长。

将每个子区间上的积分值相加得：

$$T_{2n} = \frac{h}{4} \sum_{k=0}^{n-1} [f(x_k) + f(x_{k+1})] + \frac{h}{2} \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+\frac{1}{2}})$$

比较 T_n 和 T_{2n} 得下列梯形递推公式：

$$T_{2n} = \frac{1}{2} T_n + \frac{h}{2} \sum_{k=0}^{n-1} f(x_{k+\frac{1}{2}})$$

注意到区间再次对分时 $R_{2n}[f] \approx -\frac{1}{12}[f'(b)-f'(a)]\left(\frac{h}{2}\right)^2 \approx \frac{1}{4}R_n[f]$

$$\Rightarrow \frac{I - T_{2n}}{I - T_n} \approx \frac{1}{4} \quad \Rightarrow \quad I - T_{2n} \approx \frac{1}{3}(T_{2n} - T_n)$$

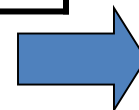
直接用计算结果来估计误差的方法称为事后误差估计法

递推梯形公式加上一个控制精度,即可成为自动选取步长的复化梯形公式。

■例：用变步长复化梯形法计算

$$I = \int_0^1 \frac{\sin x}{x} dx$$

n	T_n	n	T_n
1	0.92073549240395	128	0.94608153854315
2	0.93979328480618	256	0.94608268741135
4	0.94451352166539	512	0.94608297462823
8	0.94569086358270	1024	0.94608304643245
16	0.94598502993439	2048	0.94608306438350
32	0.94605856096277	4096	0.94608306887126
64	0.94607694306006	精确值	0.94608307036718



龙贝格积分（外推加速公式） /* Romberg Integration */

由 $I - T_{2n} \approx \frac{1}{3}(T_{2n} - T_n)$ 可知: T_{2n} 的误差大致等于 $\frac{1}{3}(T_{2n} - T_n)$

用这个误差值作为的 T_{2n} 一种补偿, 可以期望所得到的

$$\bar{T} = T_{2n} + \frac{1}{3}(T_{2n} - T_n) = \frac{4}{3}T_{2n} - \frac{1}{3}T_n \quad \text{可能是更好的结果。}$$

例: 计算 $\pi = \int_0^1 \frac{4}{1+x^2} dx$

已知对于 $\varepsilon = 10^{-6}$ 须将区间对分 9 次, 得到 $T_{512} = 3.141592018$

而 $T_4 = 3.131176471$ $T_8 = 3.138988494$

的精度都很差 (与准确值 3.14159265 比较)

由 $I \approx \frac{4T_{2n} - T_n}{4-1} = \frac{4}{3}T_{2n} - \frac{1}{3}T_n$ 来计算 I 效果是否好些?

$$\frac{4}{3}T_8 - \frac{1}{3}T_4 = 3.141592502 = S_4$$

再考察辛甫生法，由误差公式： $I - S_n \approx -\frac{1}{180} \left(\frac{h}{2}\right)^4 [f^{(3)}(b) - f^{(3)}(a)]$

其截断误差大致与 h^4 成正比，因此：

$$\frac{I - S_{2n}}{I - S_n} \approx \frac{1}{16} \Rightarrow I - S_{2n} \approx \frac{1}{16-1} (S_{2n} - S_n) \Rightarrow I \approx \frac{16}{15} S_{2n} - \frac{1}{15} S_n$$

不难直接验证： $\frac{16}{15} S_{2n} - \frac{1}{15} S_n = C_n$

一般有：

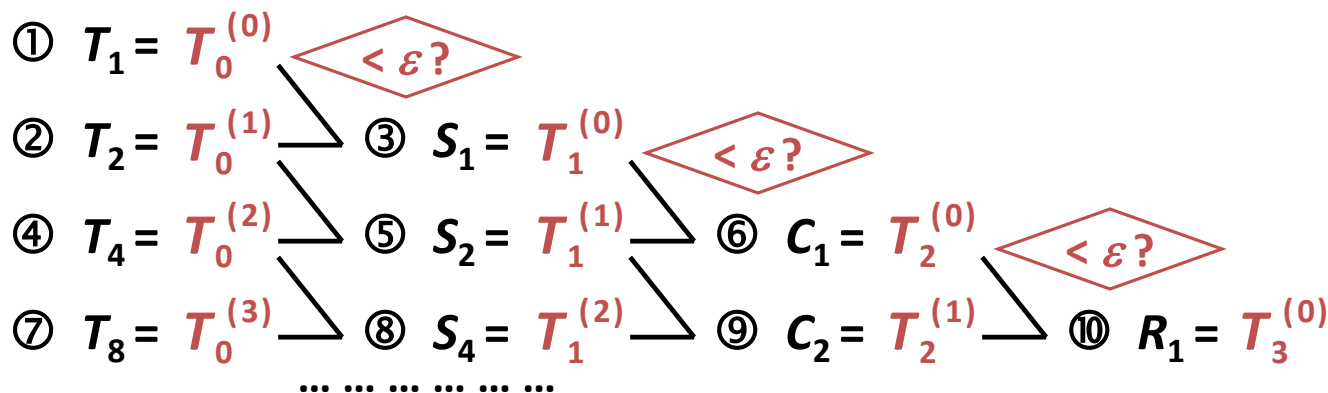
$$\frac{4T_{2n} - T_n}{4-1} = S_n$$

$$\frac{4^2 S_{2n} - S_n}{4^2 - 1} = C_n$$

$$\frac{4^3 C_{2n} - C_n}{4^3 - 1} = R_n$$

➤ Romberg

算法：



上述加速过程还可继续下去，其理论依据是下面要介绍的理查德森外推加速方法。

算例：用Romberg积分法求解定积分：

$$\pi = \int_0^1 \frac{4}{1+x^2} dx$$

误差容限：1.0e-6 准确值： $\pi^*=3.14159265358979$

T_1	3.000000000	0	0	0	0
T_2	3.100000000	3.133333333	0	0	0
T_4	3.131176471	3.141568628	3.142117647	0	0
T_8	3.138988495	3.141592503	3.141594094	3.141585784	0
T_{16}	3.140941612	3.141592651	3.141592661	3.141592638	3.14159266

Richardson逐次外推法加速法

(龙贝格算法一般化)

$$T_0^{(0)} = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)]$$

$$T_0^{(k)} = \frac{1}{2} \left[T_0^{(k-1)} + \frac{b-a}{2^{k-1}} \sum_{i=0}^{2^{k-1}-1} f\left(a + (2i+1) \frac{b-a}{2^k}\right) \right], \quad (k=1,2,\dots)$$

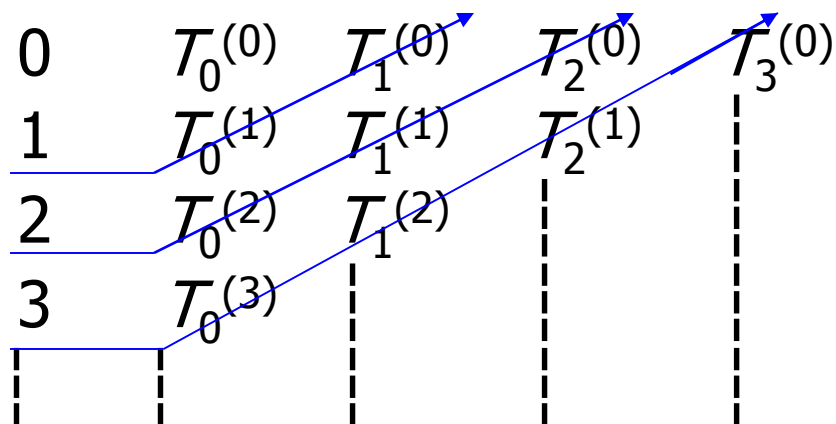
$$T_m^{(k)} = \frac{4^m T_{m-1}^{(k+1)} - T_{m-1}^{(k)}}{4^m - 1} \quad (m=1,2,\dots,k; \quad k=1,2,\dots)$$

停止准则: $|T_m^{(0)} - T_{m-1}^{(0)}| < \varepsilon$ (ε 容许误差)

Richardson逐次外推法加速法计算格式

T S C R

k $m=0$ $m=1$ $m=2$ $m=3$...



$$T_m^{(k)} = \frac{4^m T_{m-1}^{(k+1)} - T_{m-1}^{(k)}}{4^m - 1}$$

($m=1,2,\dots,k$; $k=1,2,\dots$)

误差 $O(h^2)$ $O(h^4)$ $O(h^6)$ $O(h^8)$

系数 $4,-1$ $4^2,-1$ $4^3,-1$ $4^4,-1$

$|T_m^{(0)} - T_{m-1}^{(0)}| < \epsilon$, 停止

四、高斯 (Gauss) 型求积公式

■ 问题

- n 次插值构造的插值求积公式至少有 n 次代数精确度。
- 那么, 最高能达多少次, 又如何达到。

考虑求积公式
$$\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

以 $f(x)=1, x, x^2, \dots, x^m$ 代入, 令左右相等, 考察最高的 m 是多少。这里 x_k, A_k 待定。有方程组:

$$\left\{ \begin{array}{l} A_0 + A_1 + \cdots + A_n = \mu_0 \\ A_0 x_0 + A_1 x_1 + \cdots + A_n x_n = \mu_1 \\ A_0 x_0^2 + A_1 x_1^2 + \cdots + A_n x_n^2 = \mu_2 \\ \cdots \quad \cdots \quad \cdots \\ A_0 x_0^m + A_1 x_1^m + \cdots + A_n x_n^m = \mu_m \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{其中:} \\ \mu_k = \int_a^b x^k dx, \\ k = 0, 1, \cdots, m \end{array} \quad (*4)$$

这里有 $2n+2$ 个待定系数, 可以对应 $2n+2$ 个方程. $\therefore m=2n+1$

\therefore 选取适当的节点 x_k ($k = 0, 1, \dots, n$)

可以使上述求积公式具有 $2n+1$ 次代数精度，这种高精度的求积公式称为**高斯 (Gauss) 公式**，高斯公式的节点 x_k ($k = 0, 1, \dots, n$)称为**高斯点**。

例：构造区间(-1,1)上的2点Gauss求积公式：

解： $n=1$, $2n+1=3$, 求积公式具有3次代数精度

$$\text{令： } \int_{-1}^1 f(x)dx = A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$$

$$\text{设 } f(x) = 1, \quad 2 = \int_{-1}^1 1dx = A_0 + A_1$$

$$\text{设 } f(x) = x, \quad 0 = \int_{-1}^1 xdx = A_0 x_0 + A_1 x_1$$

$$\text{设 } f(x) = x^2, \quad \frac{2}{3} = \int_{-1}^1 x^2 dx = A_0 x_0^2 + A_1 x_1^2$$

$$\text{设 } f(x) = x^3, \quad 0 = \int_{-1}^1 x^3 dx = A_0 x_0^3 + A_1 x_1^3$$

解之：

$$x_0, x_1 = -\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$A_0 = A_1 = 1$$

$$\therefore \int_{-1}^1 f(x)dx \approx f\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

高斯点的基本特性

尽管高斯点的确定原则上可以化为代数问题，但是由于所归结的方程组(*4)是非线性的，求解困难。所以我们要由高斯点的特性解决高斯公式的构造问题。

设 $x_k (k=0,1,\cdots,n)$ 是求积公式 $I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ 中的节点，令 $\omega(x) = (x-x_0)(x-x_1)\cdots(x-x_n)$

定理4 节点 $x_k (k=0,1, \dots, n)$ 是高斯点的充要条件是 $\omega(x)$ 与一切次数 $\leq n$ 的多项式 $P(x)$ 正交，即成立：

$$\int_a^b P(x)\omega(x)dx = 0$$

证明 **必要性**: 设 $\{x_k\}$ 是Gauss点, 则求积公式是Gauss公式, 代数精度为 $2n+1$ 。

令 $P(x)$ 是次数不超过 n 的任意多项式, 则 $P(x)\omega(x)$ 次数不超过 $2n+1$, 求积公式精确成立。即:

$$\int_a^b P(x)\omega(x)dx = \sum_{k=0}^n A_k P(x_k)\omega(x_k)$$

因为 $\omega(x_k)=0$, 所以上式右端为0, 从而 $P(x)$ 与 $\omega(x)$ 正交。

充分性: 设 $\omega(x)$ 与次数不超过 n 的任意多项式 $P(x)$ 正交, 即:

$$\int_a^b P(x)\omega(x)dx = 0$$

任取次数不超过 $2n+1$ 的多项式 $f(x)$, 用 $\omega(x)$ 除以 $f(x)$, 得

$$f(x) = p(x)\omega(x) + q(x)$$

其中 $p(x)$ 是商式, $q(x)$ 为余式, 均不超过 n 次。

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b p(x)\omega(x)dx + \int_a^b q(x)dx = \int_a^b q(x)dx \quad (**)$$

因为求积公式 $I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ 是插值型的，至少有 n 次代数精度，而 $q(x)$ 不超过 n 次，所以，

$$\int_a^b q(x)dx = \sum_{k=0}^n A_k q(x_k)$$

由 $f(x) = p(x)\omega(x) + q(x)$ 及 $\omega(x_k) = 0$ 得 $f(x_k) = q(x_k)$.

因此， $\int_a^b q(x)dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ ，由 (**) 得：

$$\int_a^b f(x)dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

即，求积公式对一切不超过 $2n+1$ 次多项式均准确成立，所以 $\{x_k\}$ 是 Gauss 点。

$(-1,1)$ 的Legendre 正交多项式: $\{P_k(x)\}$ $k=0,1,2,\dots$

取 $n+1$ 次Legendre正交多项式 $P_{n+1}(x)$, 可以证明

定理: $P_{n+1}(x)$ 与任意不超过 n 次的多项式 $P(x)$ 正交.

实际上, 上述 $P(x)$ 可以表示为 $1\sim n$ 次Legendre多项式

$P_1(x), P_2(x), \dots, P_n(x)$ 的线性组合,
$$P(x) = \sum_{i=0}^n k_i \cdot P_i(x)$$

而 $P_{n+1}(x)$ 与 $P_1(x), P_2(x), \dots, P_n(x)$ 正交,

$$\therefore (P(x), P_{n+1}(x)) = \left(\sum_{k=0}^n c_k P_k(x), P_{n+1}(x) \right) = \sum_{k=0}^n c_k (P_k(x), P_{n+1}(x)) = 0$$

即, $P_{n+1}(x)$ 与任意不超过 n 次的多项式 $P(x)$ 正交.

\therefore Legendre多项式 $P_{n+1}(x)$ 的零点 x_0, x_1, \dots, x_n 为Gauss点

∴ 对求积公式
$$\int_a^b f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

取(-1,1)区间上的n+1次Legendre正交多项式的零点(x_k 可以查表得到)为Gauss点,代入方程组(*4), 只需求解关于 A_0, A_1, \dots, A_n 的线性方程组 (A_k 也可以查表得到). 从而可以构造区间 (-1,1) 上的Gauss求积公式.

Gauss-Legendre求积公式

取 $\{x_0, x_1, \dots, x_n\}$ 为 $n+1$ 次Legendre多项式的零点.

便有:
$$\int_{-1}^1 f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

余项:
$$R(f) = \frac{2^{2n+3}[(n+1)!]^4}{(2n+3)[(2n+2)!]^3} \cdot f^{(2n+2)}(\xi), \quad |\xi| < 1$$

n	x_k	A_k	R(f)
1	± 0.5773502692	1	$\frac{1}{135} f^{(4)}(\eta)$
2	± 0.7745966692	0.555555...	$\frac{1}{15750} f^{(6)}(\eta)$
	0	0.888888...	

n	x_k	A_k	$R(f)$
3	± 0.8611363116	0.3478548451	$2.879 \times 10^{-7} \cdot f^{(8)}(\eta)$
	± 0.3399810436	0.6521451549	
4	± 0.9061798459	0.2369268851	$8.079 \times 10^{-10} \cdot f^{(10)}(\eta)$
	± 0.5384693101	0.4786286705	
	0	0.5688888889	
5	± 0.9324695142	0.1713244924	$1.541 \times 10^{-12} \cdot f^{(12)}(\eta)$
	± 0.6612093865	0.3607615730	
	± 0.2386191861	0.4679139346	

一般区间 $[a,b]$ 的积分

由变换 $x = \frac{b-a}{2}t + \frac{b+a}{2}$, 将 (a,b) 化为 $[-1,1]$

$$\therefore \int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 f\left(\frac{b-a}{2}t + \frac{b+a}{2}\right)dt$$

再关于 t 的函数用 $[-1,1]$ 上Gauss积分公式.

例：用Gauss-Legendre求积公式 $\int_{-1}^1 f(x)dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$

计算 $I = \int_0^1 \frac{\sin x}{x} dx$

解： $a=0, b=1, f(x) = \frac{\sin x}{x}$, 令： $g(t) = f(\frac{b-a}{2}t + \frac{b+a}{2}) = 2 \frac{\sin \frac{t+1}{2}}{t+1}$

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 g(\mathbf{x})d\mathbf{x} = \frac{b-a}{2} \sum_{k=0}^n A_k g(\mathbf{x}_k)$$

n	I_n	$ I_n - I $
1	0.94604113690	$4.19335 \cdot 10^{-5}$
2	0.94608313408	$6.37113 \cdot 10^{-8}$
3	0.94608307031	$5.81822 \cdot 10^{-11}$
4	0.946083070372	$4.59288 \cdot 10^{-12}$

精确值： 0.94608307036718...

带权的Gauss公式

需要讨论 $\int_a^b \rho(x) f(x) dx$, $\rho(x) \geq 0$ 为权函数.

建立形如 $\int_a^b \rho(x) f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ 的积分公式. 主要有:

1) $(a, b) = (-1, 1)$, $\rho(x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$, 建立 $\int_{-1}^1 \frac{f(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$

称为Gauss-Chebyshev求积公式

2) $(a, b) = (0, +\infty)$, $\rho(x) = e^{-x}$, 建立 $\int_0^{+\infty} e^{-x} f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$

称为Gauss-Laguerre求积公式

3) $(a, b) = (-\infty, +\infty)$, $\rho(x) = e^{-x^2}$, 建立 $\int_{-\infty}^{+\infty} e^{-x^2} f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$

称为Gauss-Hermite求积公式

Gauss-Chebyshev求积公式

$$(-1,1) \quad \rho = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$$

取 $\{x_k\}$ 为 $n+1$ 次Chebyshev多项式的零点.

$$x_k = \cos\left(\frac{2k+1}{2n+2}\pi\right), \quad A_k = \frac{\pi}{n+1} \quad (k=0,1,\dots,n)$$

$$\int_{-1}^1 \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \cdot f(x) dx \approx \frac{\pi}{n+1} \sum_{k=0}^n f\left(\cos\left(\frac{2k+1}{2n+2}\pi\right)\right)$$

$$\text{余项:} \quad R(f) = \frac{2\pi}{2^{2n+2}(2n+2)!} f^{(2n+2)}(\xi), \quad |\xi| < 1$$

Gauss-Laguerre求积公式

$$(0, +\infty), \rho=e^{-x}$$

取 $\{x_k\} (k=0,1,\dots,n)$ 为 $n+1$ 次Laguerre多项式

$$L_{n+1}(x) = e^x \frac{d^{n+1}}{dx^{n+1}} (x^{n+1} e^{-x}) \quad \text{的零点.}$$

$$\text{得到: } \int_0^{\infty} e^{-x} f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

$$R(f) = \frac{[(n+1)!]^2}{(2n+2)!} f^{(2n+2)}(\xi), \quad \xi > 0$$

x_k (Laguerre多项式的零点), A_k 均可查表:

Gauss-Laguerre求积公式 x_k 与 A_k

n	x_k	A_k	n	x_k	A_k
0	1	1		4.5366202969	0.0388879085
1	0.5857864376	0.8535533906		9.3950709123	0.0005392947
	3.4142135624	0.1464466094	4	0.2635603197	0.5217556106
2	0.4157745568	0.7110930099		1.4134030591	0.3986668111
	2.2942803603	0.2785177336		3.5964257710	0.0759424497
	6.2899450829	0.0103892565		7.0858100059	0.0036117587
3	0.3225476896	0.6031541043		12.6408008443	0.0000233700
	1.7457611012	0.3574186924			

例. 用n=3的Guass-Laguerre求积公式计算

$$\int_0^{+\infty} e^{-x} \cos x dx \text{ 并与准确值比较.}$$

解: $\int_0^{+\infty} e^{-x} \cos x dx = 0.5$ 为精确值.

$$n=3, \int_0^{+\infty} e^{-x} \cos x dx = \sum_{k=0}^3 A_k \cos x_k.$$

$\{x_k\}, \{A_k\}$ 如下:

$$x_0 = 0.32254769$$

$$x_1 = 1.74576110$$

$$x_2 = 4.53662030$$

$$x_3 = 9.39507091$$

$$A_0 = 0.60315410$$

$$A_1 = 0.35741869$$

$$A_2 = 0.038887909$$

$$A_3 = 0.0005392947$$

计算: $I = \sum_{k=0}^3 A_k \cdot \cos x_k$

$$I=0.5024937$$

构造含权积分公式

对一般的 $\rho(x)$, 构造 $\int_a^b \rho(x) f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ 的积分公式.

例. 构造 $\int_{-1}^1 (1+x^2) f(x) dx \approx A_0 f(x_0) + A_1 f(x_1)$ 的Gauss型求积公式.

解. $n=1$, 代数精度=3, 令其对 $f(x)=1, x, x^2, x^3$ 精确成立.

$$\begin{cases} A_0 + A_1 = \int_{-1}^1 (1+x^2) \cdot 1 dx = 8/3 \\ A_0 x_0 + A_1 x_1 = \int_{-1}^1 (1+x^2) x dx = 0 \\ A_0 x_0^2 + A_1 x_1^2 = \int_{-1}^1 (1+x^2) x^2 dx = 16/15 \\ A_0 x_0^3 + A_1 x_1^3 = \int_{-1}^1 (1+x^2) x^3 dx = 0 \end{cases} \quad \begin{aligned} &\text{解得: } x_0 = -\sqrt{\frac{2}{5}}, \quad x_1 = \sqrt{\frac{2}{5}} \\ &A_0 = \frac{4}{3}, \quad A_1 = \frac{4}{3} \end{aligned}$$

$$\therefore \int_{-1}^1 (1+x^2) f(x) dx \approx \frac{4}{3} f\left(-\sqrt{\frac{2}{5}}\right) + \frac{4}{3} f\left(\sqrt{\frac{2}{5}}\right)$$

五、数值微分

- 问题: 已知 $f(x)$ 的函数表:

x	x_0	x_1	x_n
$f(x)$	$f(x_0)$	$f(x_1)$	$f(x_n)$

求 $f(x)$ 的导数, 称为数值微分.

由定义，导数 $f'(a)$ 是差商 $\frac{f(a+h)-f(a)}{h}$ 当 $h \rightarrow 0$

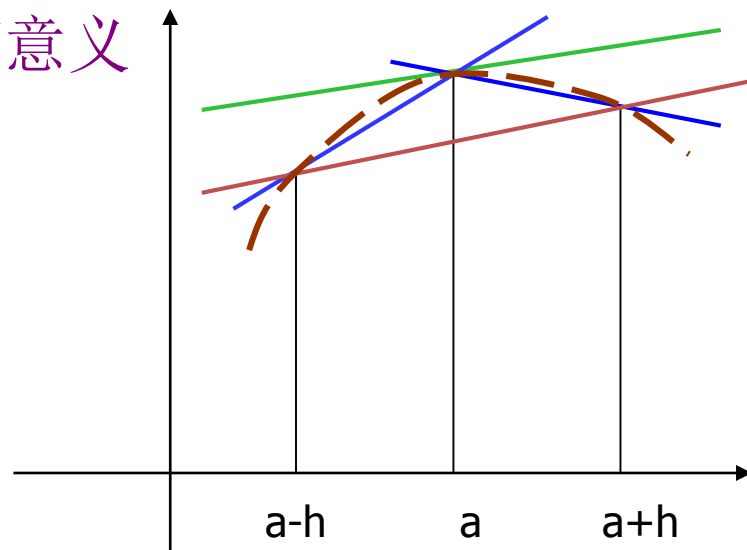
时的极限. 于是可用差商作为导数的近似获得一种简单的数值微分方法。如果所用的差商分别为向前、向后以及中心差商，那么我们就可分别建立如下的三种数值公式：

$$f'(a) \approx \frac{f(a+h)-f(a)}{h} \quad \text{—— 蓝色}$$

$$f'(a) \approx \frac{f(a)-f(a-h)}{h} \quad \text{—— 紫色}$$

$$f'(a) \approx \frac{f(a+h)-f(a-h)}{2h} \quad \text{—— 红色}$$

几何意义



插值型的求导公式

已知函数 $f(x)$ 在节点 x_k ($k=0,1,\cdots,n$) 的函数值,
作 n 次插值多项式 $P_n(x)$, 并取 $P_n'(x)$ 的值作为 $f'(x)$
的近似值, 这样建立的数值公式称为

插值型求导公式: $f'(x) \approx P_n'(x)$

注意, 即使 $f(x)$ 与 $P_n(x)$ 相差不多, 但 $f'(x)$ 与 $P_n'(x)$
仍可能相差很大. 一般, 我们只用它求节点 x_k 处
的导数值, 可使误差较小.

原因:

$$\begin{aligned} R_I &= |f'(x) - P_n'(x)| = R'(x) = \left(\frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x) \right)' \\ &= \frac{f^{(n+1)}(\xi_x)}{(n+1)!} \omega'_{n+1}(x) + \frac{f^{(n+1)' }(\xi_x)}{(n+1)!} \omega_{n+1}(x) \end{aligned}$$

在节点 x_k 处, $\omega_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n) = 0$

因此, 误差 R_I 只有一项, 因而误差较小.

几个低阶插值型的求导公式

$n=1$, 两点公式 已知: $x_0, x_1, f(x_0), f(x_1)$

设 $x_1 - x_0 = h$

$$P_1(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} f(x_0) + \frac{x - x_0}{x_1 - x_0} f(x_1)$$

$$f'(x) \approx P'_1(x) = \frac{1}{h} [-f(x_0) + f(x_1)] \quad (\text{常数})$$

$$\therefore f'(x_0) \approx \frac{1}{h} [-f(x_0) + f(x_1)] \quad (\text{向前差商})$$

$$f'(x_1) \approx \frac{1}{h} [-f(x_0) + f(x_1)] \quad (\text{向后差商})$$

n=2, 三点公式 已知: $x_0, x_1, x_2, f(x_0), f(x_1), f(x_2)$

设 $x_k = x_0 + kh \quad (k=0,1,2)$

$$P_2(x) = \frac{(x-x_1)(x-x_2)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)} f(x_0) + \frac{(x-x_0)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)} f(x_1) + \frac{(x-x_0)(x-x_1)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)} f(x_2)$$

$$P'_2(x_0 + th) = \frac{1}{2h} [(2t-3)f(x_0) - (4t-4)f(x_1) + (2t-1)f(x_2)]$$

$$\therefore f'(x_0) \stackrel{t=0}{\approx} P'_2(x_0) = \frac{1}{2h} [-3f(x_0) + 4f(x_1) - f(x_2)]$$

$$f'(x_1) \stackrel{t=1}{\approx} P'_2(x_1) = \frac{1}{2h} [-f(x_0) + f(x_2)]$$

误差为: $O(h^2)$

$$f'(x_2) \stackrel{t=2}{\approx} P'_2(x_2) = \frac{1}{2h} [f(x_0) - 4f(x_1) + 3f(x_2)]$$

n=4, 五点公式 已知: $x_0, \dots, x_4, f(x_0), \dots, f(x_4)$

- 作4次插值多项式 $P_4(x)$, 求 $P'_4(x)$ 将 x_0, \dots, x_4

分别代入, 得五点公式:

$$\therefore f'(x_0) \approx P'_4(x_0) = \frac{1}{12h} [-25f(x_0) + 48f(x_1) - 36f(x_2) + 16f(x_3) - 3f(x_4)]$$

$$f'(x_1) \approx P'_4(x_1) = \dots\dots$$

二阶导数

n=4, 五点公式 已知: $x_0, \dots, x_4, f(x_0), \dots, f(x_4)$

作4次插值多项式 $P_4(x)$, 求 $P_4''(x)$, 将 x_0, \dots, x_4 分别代入:

$$\therefore f''(x_0) \approx P_4''(x_0) = \frac{1}{12h^2} [35f(x_0) - 104f(x_1) + 114f(x_2) - 56f(x_3) + 11f(x_4)]$$

$$f''(x_1) \approx P_4''(x_1) = \dots\dots$$

第四章 习题

P103. 第1大题第（3）小题；第2大题第（1）
小题用复合公式；

P104. 第7题改成：

7.若用复化梯形公式计算积分 $I = \int_0^1 e^x dx$,问区间 $[0,1]$

应分成多少等分才能使截断误差不超过 $\frac{1}{2} \times 10^{-5}$? 若

改用复化辛普森公式，要达到同样精度区间 $[0,1]$ 应
分多少等分？

P104. 第11、第12题（误差仅求 $x=1.0$ 处）