Template matching para Rastreamento de Objetos

Vinícius Hansen

November 13, 2023

1 Introdução

O presente relatório explora a aplicação de técnicas de rastreamento de objetos através de Template Matching, utilizando a biblioteca OpenCV na linguagem Python. Inicia-se com casos de uso em cenários simplificados e avança para a análise em ambientes de maior complexidade visual. São examinadas diferentes estratégias de correspondência de padrões em imagens, buscando avaliar a eficácia de cada uma sob condições variadas. O documento detalha as etapas de implementação, análise metodológica e resultados obtidos, oferecendo uma visão abrangente das práticas de rastreamento em visão computacional e suas implicações práticas.

2 Implementação do método no vídeo simples

2.1 Passo A - Gravação do vídeo de 300 quadros

Foi gravado um video de um rolo de fita adesiva rolando sobre uma mesa. O vídeo se encontra em video_simples/input_video.mp4

2.2 Passo B - Separação dos quadros

Foi utilizado o programa FFMPEG para extração dos quadros do vídeo, segue o comando utilizado:

```
ffmpeg -i input_video.mp4 ./pics/frame_%04d.png
```

2.3 Passo C - Passar as Imagens para escala de cinza

Foi criada uma nova pasta grayscale_pics para armazenar as imagens em escala de cinza.

```
import cv2
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import pandas as pd
import os

grayscale_folder = "grayscale_pics"
  os.makedirs(grayscale_folder, exist_ok=True)

for frame_file in sorted(os.listdir("pics")):
    frame_path = f"pics/{frame_file}"
    frame = cv2.imread(frame_path)
```

```
gray_frame = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
cv2.imwrite(f"{grayscale_folder}/{frame_file}", gray_frame)
```

2.4 Passos D e E

foi escolhido um Template(Figura 1) para dar base ao pattern matching.



Figura 1 : Template do vídeo simples

Após isso os dados foram processados com os principais métodos do openCV para tal aplicação e foram salvos em arquivos CSV os resultados dos experimentos.

```
[10]: template = cv2.imread('template.png', 0)
      methods = [
          ('cv2.TM_CCOEFF', cv2.TM_CCOEFF),
          ('cv2.TM_CCOEFF_NORMED', cv2.TM_CCOEFF_NORMED),
          ('cv2.TM_CCORR', cv2.TM_CCORR),
          ('cv2.TM_CCORR_NORMED', cv2.TM_CCORR_NORMED),
          ('cv2.TM_SQDIFF', cv2.TM_SQDIFF),
          ('cv2.TM_SQDIFF_NORMED', cv2.TM_SQDIFF_NORMED)
      ]
      frames_folder = 'grayscale_pics'
      for method_name, method in methods:
          results = []
          for frame_file in sorted(os.listdir(frames_folder)):
              frame_path = os.path.join(frames_folder, frame_file)
              frame = cv2.imread(frame_path, 0)
              # template matching
              res = cv2.matchTemplate(frame, template, method)
              min_val, max_val, min_loc, max_loc = cv2.minMaxLoc(res)
              results.append({'Frame': frame_file, 'min_val': min_val, 'max_val': ___

max_val})
```

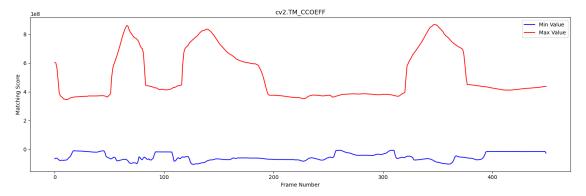
```
# CSV

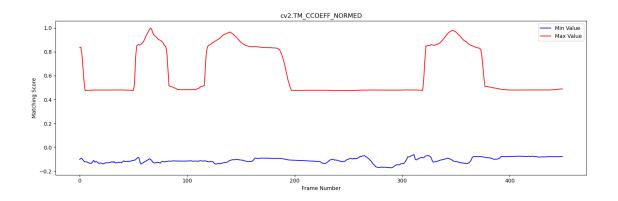
df = pd.DataFrame(results)

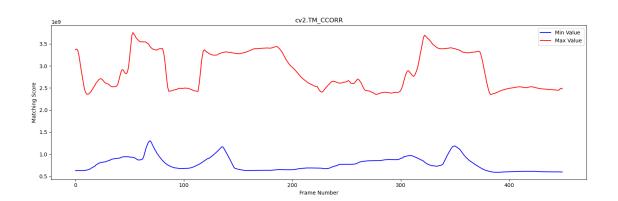
df.to_csv(f'match_results_{method_name}.csv', index=False)
```

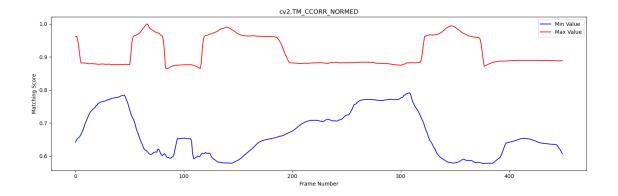
2.5 Passo F - Plotar os gráficos dos CSVs

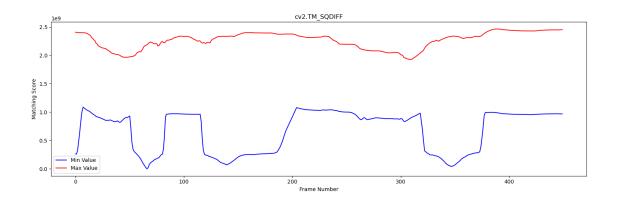
```
[31]: directory_path = 'experimentos'
      all_files = os.listdir(directory_path)
      csv_files = [file for file in all_files if file.endswith('.csv')]
      csv_files.sort()
      for index, file_name in enumerate(csv_files, 1):
          plt.figure(figsize=(15, 5))
          df = pd.read_csv(os.path.join(directory_path, file_name))
          frame_numbers = df.index
          method = file_name.replace('match_results_', '').replace('.csv', '')
          plt.plot(frame_numbers, df['min_val'], label=f'Min Value', color='blue')
          plt.plot(frame_numbers, df['max_val'], label=f'Max Value', color='red')
          plt.title(f'{method}')
          plt.xlabel('Frame Number')
          plt.ylabel('Matching Score')
          plt.legend(loc='best')
          plt.tight_layout()
          plt.savefig(f'experimentos/grafico_{method}.png')
          plt.show()
```

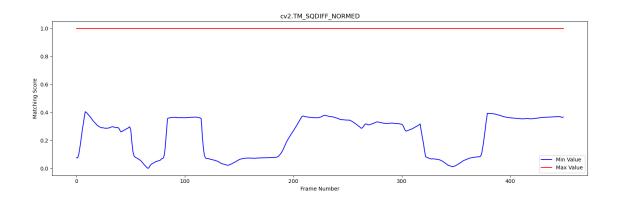












2.6 Passo G - Escolha do Método

A partir da análise visual dos resultados, chegou-se a conclusão de que o cv2.TM_CCOEFF_NORMED é o melhor método pois apresentou a menor e mais suave variação das curvas min_val e max_val. Note que os gráficos não estão na mesma escala.

O método cv2.TM_CCOEFF_NORMED utiliza o coeficiente de correlação entre o template e a imagem onde está sendo pesquisado. O template é deslizado pela imagem (como uma janela de convolução 2D), e para cada posição, o coeficiente de correlação é calculado dividindo a soma do produto dos pixels pelo produto dos desvios padrão dos pixels dentro da janela do template e da região da imagem correspondente. Isso resulta em um mapa de resposta, onde cada ponto indica o quanto aquela região específica da imagem se assemelha ao template em termos de variação relativa dos pixels, independentemente da iluminação.

2.7 Passo H - Composição do vídeo

```
[29]: frames_dir = 'pics'
  template_path = 'template.png'
  output_video_path = 'output_video.mp4'

template = cv2.imread(template_path, 0)
```

```
template_height, template_width = template.shape[:2]
# Começa a anotar as imagens
fourcc = cv2.VideoWriter_fourcc(*'MP4V')
video_writer = None
frame_files = sorted([f for f in os.listdir(frames_dir) if f.endswith('.png')])
for frame_file in frame_files:
    frame_path = os.path.join(frames_dir, frame_file)
   frame = cv2.imread(frame_path)
   frame_gray = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2GRAY)
    # template matching
   result = cv2.matchTemplate(frame_gray, template, cv2.TM_CCOEFF_NORMED)
   min_val, max_val, min_loc, max_loc = cv2.minMaxLoc(result)
   top_left = max_loc
   bottom_right = (top_left[0] + template_width, top_left[1] + template_height)
    cv2.rectangle(frame, top_left, bottom_right, (0, 255, 0), 2)
   if video_writer is None:
        frame_height, frame_width = frame.shape[:2]
        video_writer = cv2.VideoWriter(output_video_path, fourcc, 20.0,__
 →(frame_width, frame_height))
   video_writer.write(frame)
if video_writer is not None:
   video_writer.release()
print("Video processing completed.")
```

```
OpenCV: FFMPEG: tag 0x5634504d/'MP4V' is not supported with codec id 12 and format 'mp4 / MP4 (MPEG-4 Part 14)' OpenCV: FFMPEG: fallback to use tag 0x7634706d/'mp4v'
```

3 Implementação do método no vídeo complexo

3.1 Passo I

Video processing completed.

Foi feito um script para automatizar o processo dos passos C até G. O script foi aplicado em vídeo de um gato preto passando pela tela. A separação dos frames e seleção de um template foram feitos "Manualmente". Segue imagem (Figura 2) do template utilizado no video complexo.



Figura 2: Template do vídeo complexo

4 Conclusão

O método de Pattern Matching se mostrou eficiente para o rastreamento de objetos. Porém, vale notar que quando o objeto que está sendo rastreado se encontra parcialmente fora do enquadramento, a detecção fica confusa e marca a região central da imagem.

Todo o material referente aos experimentos podem ser encontrados nas pastas video_simples e video_complexo, na pasta experimentos se encontram os arquivos CSV e seus plots, em pics e grayscale_pics se encontram os frames dos vídeos. o output_video.mp4 em cada pasta é o vídeo final.

5 Referências

- [1] "OpenCV: Template Matching". Acesso em: 13 de novembro de 2023. [Online]. Disponível em: https://docs.opencv.org/4.5.2/d4/dc6/tutorial_py_template_matching.html
- [2] "OpenCV: Template Matching". Acesso em: 13 de novembro de 2023. [Online]. Disponível em: https://docs.opencv.org/3.4/de/da9/tutorial_template_matching.html
- [3] R. Szeliski, "Computer Vision: Algorithms and Applications," London: Springer-Verlag, 2010.
- [4] OpenCV, "Template Matching," OpenCV 4.5.0-dev documentation, 2023. [Online]. Available: https://docs.opencv.org/4.5.0/d4/dc6/tutorial_py_template_matching.html. [Accessed: 13-Nov-2023].