

1 Moore'sches Gesetz

- alle 18-24 Monate verdoppelt sich die Anzahl der Transistoren auf gleicher Fläche
- Exponentielles Wachstum der Transistorzahl, exponentieller Rückgange des Preises pro Tran-
- Herstellungskosten (Fixkosten, Variable Kosten, Technologiefaktor), Entwicklerproduktivität, Verlustleistungsdichte

2 Einheiten

| Potenz | Vorsatz | Potenz Vorsatz | Hz | s^{-1} |
|------------------|---------|---------------------|----|----------------------|
| 10 ¹² | Т | 10 ⁻¹ d | N | $kgms^{-2}$ |
| 10^{9} | G | 10^{-2} c | J | Nm = VAs |
| 10^{6} | М | 10 ⁻³ m | W | $VA = Js^{-1}$ |
| 10^{3} | k | 10^{-6} μ | C | As |
| 10^{2} | h | 10 ⁻⁹ n | V | JC^{-1} |
| 10^{1} | da | 10 ⁻¹² p | F | CV^{-1} |
| | ļ. | 10^{-15} f | Ω | VA^{-1} VsA^{-1} |
| | | - 1 | H | VsA^{-1} |

$$Bit \xrightarrow{\cdot 8} Byte \xrightarrow{\cdot 1024} kByte \xrightarrow{\cdot 1024} MByte$$

3 Polyadische Zahlensysteme

$$Z = \sum_{i=-n}^{p-1} r^i \cdot d_i = d_{p-1}...d_1d_0.d_{-1}...d_n$$

$$Z: \mathsf{Zahl}, \quad r: \mathsf{Basis}, \quad d_i: \mathsf{Ziffer}, \quad p: \#\mathsf{Ziffern} \text{ vorne} \quad n: \#\mathsf{Nachkommastellen}$$

Binäres Zahlensystem:

Benötigte Bits: N:n Bit. M:m Bit $N+M: \max\{n,m\}+1$ Bit $N \cdot M : n + m$ Bit

3.1 Umrechnung

| | . 0 | |
|--------------------|---|--|
| | $Z \ge 1$ | Z < 1 |
| $r \rightarrow 10$ | $Z_{10} = \sum_{i} r^{i} \cdot d_{i}$ $101_{2} \rightarrow 1 \cdot 4 + 0 \cdot 2 + 1 \cdot 1$ | $Z_{10} = \sum_{i} r^{-i} \cdot d_{-i}$ 0.11 ₂ \to 1 \cdot 0.5 + 1 \cdot 0.25 |
| | $d_i=Z_{10}\%r^i~(d_i=Z_{10}~{ m mod}~r^i)$ $58/8=7~{ m Rest}~2(LSB)$ $7/8=0~{ m Rest}~7(MSB)$ (Ende wenn 0 erreicht) Auf Ende achten $1r3\%5 ightarrow 0r1$ | $0.4 \cdot 2 = 0.8$ Übertrag $0(MSB)$ $0.8 \cdot 2 = 1.6$ Übertrag 1 (Wiederholen bis 1 oder Periodizität) |

Wertebereich: $-2^{n-1} \le Z \le 2^{n-1} - 1$ 3.2 Zweierkomplement

 $Z \rightarrow -Z$ (Umkehrung gleich) 1. Invertieren aller Bits

Bsp: Wandle 2 in -2 um $0010 \Rightarrow 1101$ 2. Addition von 1 1101 + 1 = 11103. Ignoriere Überträge beim MSB \Rightarrow $-2_{10} = 1110_2$

3.3 Gleitkommadarstellung nach IEEE 754

Bitverteilung(single/double):

| s(1) e(8/ | 1) $f(23/52)$ | |
|-----------|---------------|--|

s: Vorzeichen, e: Exponent, f: Mantisse (Nachkommastellen! $2^{-1}2^{-2}...$)

Spezialwerte: $Z=0 \Leftrightarrow e=0$ $Z=+(-)\infty \Leftrightarrow e=255, s=0(1)$

| | $\begin{array}{llllllllllllllllllllllllllllllllllll$ |
|--|---|
| Wert $Z 	o$ IEEE (Binärdarstellung) $s = 0$ (positiv), $s = 1$ (negativ) $Z 	o Z_2$ (beim Komma teilen) Z_2 n-mal shiften $	o 1.xxx\dots$ Exponent $e = n + 127 	o e_2$ Mantisse $f_2 = xxx\dots$ | $\begin{aligned} & \text{Bsp: } Z = 11.25 \\ & s = 0 \\ & Z = 1011.01_2 \\ & Z = 1.01101_2 \cdot 2^3 \\ & e = 3 + 127 = 130 = 10000010_2 \\ & f = 01101000 \ldots_2 \end{aligned}$ |
| $\begin{aligned} & \text{Wert } Z \to \text{IEEE (Formel)} \\ & s = 0 (\text{positiv}), s = 1 (\text{negativ}) \\ & E = \lfloor \log_2 Z \rfloor \\ & e = E + 127 \to e_2 \\ & f = \left(\frac{ Z }{2^E} - 1\right) \cdot 2^{23} \to f_2 \end{aligned}$ | $\begin{array}{l} Bsp:\ Z=11.25\\ s=0\\ E=\lfloor\log_2 11.25 \rfloor=\lfloor3,49\ldots\rfloor=3\\ e=3+127=130=10000010_2\\ f=\left(\frac{ 11.25 }{2^3}-1\right)\cdot 2^{23}=3407872=\\ 01101000\ldots_2 \end{array}$ |

4 Zeichenkodierung

4.1 ASCII

American Standard Code for Information Exchange Fixe Codewortlänge (7 Bit, 128 Zeichen) 0x00 - 0x7F

4.2 UTF-8

Universal Character Set Transformation Format Variable Codewortlänge (1-4 Byte) → Effizient

Schema

- MSB = 0 → 8 Bit (restliche Bit nach ASCII)
- MSB = $1 \rightarrow 16$, 24 oder 32 Bit
 - Byte 1: Die ersten 3, 4, 5 Bit geben die Länge des Codewortes an (110, 1110, 11110)
 - Byte 2-4: Beginnen mit Bitfolge 10

4.3 Zahlensysteme

| Base 10 | Base 2 | Base 8 | Base 16 |
|---------|--------|--------------|-------------|
| 00 | 0000 | 0o 00 | 0 x0 |
| 01 | 0001 | 0o 01 | 0×1 |
| 02 | 0010 | 0o 02 | 0 x2 |
| 03 | 0011 | 0o 03 | 0 x3 |
| 04 | 0100 | 0o 04 | 0×4 |
| 05 | 0101 | 0o 05 | 0 x5 |
| 06 | 0110 | 0o 06 | 0 x6 |
| 07 | 0111 | 0o 07 | 0x7 |
| 80 | 1000 | 0o 10 | 0x 8 |
| 09 | 1001 | 0o11 | 0 x9 |
| 10 | 1010 | 0o 12 | 0xA |
| 11 | 1011 | 0o 13 | 0xB |
| 12 | 1100 | 0 o14 | 0xC |
| 13 | 1101 | 0o 15 | 0 xD |
| 14 | 1110 | 0o 16 | 0xE |
| 15 | 1111 | 0 o17 | 0xF |

5 Boolsche Algebra

5.1 Boolesche Operatoren (Wahrheitstabelle WT)

| | | | A D out | Aout | A B — out | Ao—out | A Do—out | A Do—out | |
|---|---|---|-------------|---------|--------------|------------------------|------------------|-------------------------|--|
| | | | n | n P | n | Р | n P | n → → → → → | |
| | | | A — & B — Y | A 21 -Y | A =1 =1 -Y | А — & D—Y | A = ≥1 D=Y | A ==1 D-Y | |
| | × | у | AND | OR | XOR | NAND | NOR | EQV | |
| | | | $x \cdot y$ | x + y | $x \oplus y$ | $\overline{x \cdot y}$ | $\overline{x+y}$ | $\overline{x \oplus y}$ | |
| | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | |
| - | 0 | 1 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | |
| | 1 | 0 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | |
| | 1 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 1 | |
| - | Konfiguration: $f = c_1 + c_2 + c_3 \Rightarrow cov(f) = \{c_1, c_2, c_3\}$ | | | | | | | | |

5.2 Gesetze der booleschen Algebra

| | Boolesche Algebra | Mengenalgebra |
|-------------|--|--|
| | $(0,1;\cdot,+,\overline{x})$ | $(P(G); \cap, \cup, \overline{A}; G, \emptyset)$ |
| Kommutativ | $x \cdot y = y \cdot x$ | $A \cap B = B \cap A$ |
| | x + y = y + x | $A \cup B = B \cup A$ |
| Assoziativ | $x \cdot (y \cdot z) = (x \cdot y) \cdot z$ | $(A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C)$ |
| | x + (y+z) = (x+y) + z | $(A \cup B) \cup C = A \cap (B \cup C)$ |
| Distributiv | $x \cdot (y+z) = x \cdot y + x \cdot z$ | $A \cap (B \cup C) = (A \cap B) \cup (A \cap C)$ |
| | $x + (y \cdot z) = (x+y) \cdot (x+z)$ | $A \cup (B \cap C) = (A \cup B) \cap (A \cup C)$ |
| Idempotenz | $x \cdot x = x$ | $A \cap A = A$ |
| | x + x = x | $A \cup A = A$ |
| Absorption | $x \cdot (x + y) = x$ | $A \cap (A \cup B) = A$ |
| | $x + (x \cdot y) = x$ | $A \cup (A \cap B) = A$ |
| Neutral | $x \cdot 1 = x$ | $A \cap G = A$ |
| | x + 0 = x | $A \cup \emptyset = A$ |
| Dominant | $x \cdot 0 = 0$ | $A \cap \emptyset = \emptyset$ |
| | x + 1 = 1 | $A \cup G = G$ |
| Komplement | $x \cdot \overline{x} = 0$ | $A \cap \overline{A} = \emptyset$ |
| | $x + \overline{x} = 1$ | $A \cup \overline{A} = G$ |
| | $\overline{x} = x$ | $\overline{\overline{A}} = A$ |
| De Morgan | $\overline{x \cdot y} = \overline{x} + \overline{y}$ | $\overline{A \cap B} = \overline{A} \cup \overline{B}$ |
| | $\overline{x+y} = \overline{x} \cdot \overline{y}$ | $\overline{A \cup B} = \overline{A} \cap \overline{B}$ |
| | ' | ' |

5.3 Boolesche Funktionen

$$f: \{0,1\}^n \to \{0,1\}$$
 $f(\underline{x}) = f(x_1, x_2, \dots, x_n)$

Einsmenge F von f: $F = \{\underline{\boldsymbol{x}} \in \{0,1\}^n | f(\underline{\boldsymbol{x}}) = 1\}$ Nullmenge \overline{F} von $f: \overline{F} = \{\underline{x} \in \{0,1\}^n | f(\underline{x}) = 0\}$

Kofaktor bezüglich

- $x_i: f_{x_i} = f|_{x_i=1} = f(x_1, \dots, 1, \dots, x_n)$
- $\bullet \ \overline{x}_i: f_{\overline{x}_i} = f|_{x_i=0} = f(x_1, \dots, 0, \dots, x_n)$

Eigenschaften von $f(\underline{x})$

- tautologisch $\Leftrightarrow f(x) = 1 \quad \forall x \in \{0, 1\}^n$
- kontradiktorisch $\Leftrightarrow f(\mathbf{x}) = 0 \quad \forall \mathbf{x} \in \{0, 1\}^n$
- unabhängig von $x_i \Leftrightarrow f_{x_i} = f_{\overline{x}_i}$
- abhängig von $x_i \Leftrightarrow f_{x_i} \neq f_{\overline{x}_i}$

5.4 Multiplexer

 $f = x \cdot a + \overline{x} \cdot b$ (2 Eingänge a, b und 1 Steuereingang x) $f = \overline{x}_1 \overline{x}_2 a + \overline{x}_1 x_2 b + x_1 \overline{x}_2 c + x_1 x_2 d$ (Eingänge: a, b, c, d Steuerung: x_1, x_2)

5.5 Wichtige Begriffe

| Wichtige Begriffe: | Definition | Bemerkung |
|---------------------|--|---|
| Signalvariable | x | $\hat{x} \in \{0, 1\}$ |
| Literal | $l_i = x_i$ oder $\overline{x_i}$ | $i \in I_0 = \{1,, n\}$ |
| Minterme,0-Kuben | $MOC ightarrow m_j = \prod_{i \in I_0} l_i$ | $ M0C = 2^n$ |
| d-Kuben | $MC\ni c_j=\prod_{i\in I_j\subseteq I_0}l_i$ | $ MC = 3^n$ |
| Distanz | $\delta(c_i, c_j) = \{l \mid l \in c_i \land \overline{l} \in c_j\} $ | $\delta_{ij} = \delta(c_i, c_j)$ |
| Implikanten | $MI = \{c \in MC \mid c \subseteq f\}$ | |
| | Terme, dessen Erfüllbarkeit identisch mit die der Formel sind | |
| Primimplikanten | $MPI = \{ p \in MI \mid p \not\subset c \ \forall c \in MI \}$ | $MPI \subseteq MI \subseteq MC$ |
| | Implikanten, die maximal freie Variablen besitzen | |
| Kernprimimplikanten | Primimplikanten die für Überdeckung zwingend notwendig sind | Spalten mit 1 Eintrag in Überdeckungstabelle |
| | • | • |

| DNF (DNF) | eine Summe von Produkttermen | Terme sind ODER-verknüpft |
|-----------------|-----------------------------------|------------------------------------|
| KNF (KNF) | ein Produkt von Summentermen | Terme sind UND-verknüpft |
| KDNF (KDNF) | Summe aller Minterme | WT: 1-Zeilen sind Minterme |
| KKNF (KKNF) | Menge aller Maxterme | WT: 0-Zeilen negiert sind Maxterme |
| VollSOP (nur 1) | Menge aller Primimplikanten | Bestimmung siehe Quine Methode |
| | | oder Schichtenalgorithmus |
| MinSOP (min. 1) | Minimale Summe v. Primimplikanten | durch Überdeckungstabelle |
| | | |

FPGA: Field Programmable Gate Array LUT: Look Up Table

6 Beschreibungsformen

6.1 Disjunktive Normalform/Sum of products (DNF/DNF)

Eins-Zeilen als **Implikanten** (UND) schreiben und alle Implikanten mit **ODER** verknüpfen: $Z=\overline{A}\cdot\overline{B}+\overline{C}\cdot D$

6.2 Konjunktive Normalform/Product of sums (KNF/KNF)

 $\begin{array}{l} \textbf{Null-Zeilen negiert als Implikat} \ (\texttt{ODER}) \ \text{schreiben und alle Implikaten UND} \ \text{verknüpfen} \\ Z = (\overline{A} + \overline{C}) \cdot (\overline{A} + \overline{D}) \cdot (\overline{B} + \overline{C}) \cdot (\overline{B} + D) \end{array}$

6.3 Umwandlung in jeweils andere Form

- 1. Doppeltes Negieren der Funktion: $Z = \overline{\overline{\overline{A} \cdot \overline{B} + \overline{C} \cdot D}}$
- 2. Umformung "untere" Negation (DeMorgan) : $Z = \overline{\overline{A} \cdot \overline{B}} \cdot \overline{\overline{C} \cdot D} = \overline{(A+B) \cdot (C+\overline{D})}$
- 3. Ausmultiplizieren: $Z = \overline{(A+B)\cdot(C+\overline{D})} = \overline{A\cdot C + A\cdot \overline{D} + B\cdot C + B\cdot \overline{D}}$
- 4. Umformung "obere" Negation (DeMorgan)
- $Z = \overline{AC} \cdot \overline{AD} \cdot \overline{BC} \cdot \overline{BD} = (\overline{A} + \overline{C}) \cdot (\overline{A} + D) \cdot (\overline{B} + \overline{C}) \cdot (\overline{B} + D)$

Analog von KNF (KNF) nach DNF (DNF).

6.4 Shannon Entwicklung

$$\begin{array}{l} f = x_i \cdot f_{x_i} + \overline{x}_i \cdot f_{\overline{x}_i} = (x_i + f_{\overline{x}_i}) \cdot (\overline{x}_i + f_{x_i}) = (f_{x_i} \oplus f_{\overline{x}_i}) \cdot x_i \oplus f_{\overline{x}_i} \\ \overline{f} = x_i \cdot \overline{f}_{x_i} + \overline{x}_i \cdot \overline{f}_{\overline{x}_i} \end{array}$$

7 Logikminimierung

7.1 Nomenklatur

- ullet m_i Minterm: UND-Term in dem alle Variablen vorkommen (aus KDNF)
- $\bullet \ M_i$ Maxterm: ODER-Term in dem alle Variablen vorkommen (aus KKNF)
- c_i Implikant: UND-Term in dem freie Variablen vorkommen können
- C_i Implikat: ODER-Term in dem freie Variablen vorkommen können
- ullet p_i Primimplikant: UND-Term mit maximal freien Variablen
- P_i Primimplikat: ODER-Term mit maximal freien Variablen

7.2 Karnaugh-Diagramm

Don't Care Werte ausnutzen!

Achtung: Auf eventuelle Unterdefiniertheit überprüfen (Redundante Zeilen) (Kreiert Don't Cares) Immer vollständig mit Nullen und Einsen ausfüllen

7.3 Quine Methode

geg.: DNF/DNF oder Wertetabelle von f(x) ges.: alle Primimplikanten p_i (VolISOP)

Spezielles Resoltutionsgesetz: $x\cdot a + \overline{x}\cdot a = a$ Absorptionsgesetz: $a+a\cdot b = a$

- 1. KDNF/KDNF bestimmen (z.B. $f(x, y, z) = xy = xyz + xy\overline{z}$)
- 2. Alle Minterme in Tabelle eintragen (Index von m ist (binär)Wert des Minterms)
- 3. 1-Kubus: Minterme die sich um eine Negation unterscheiden, zu einem Term verschmolzen (Resolutionsgesetz)
 - Der 1-Kubus muss zusammenhängend sein! (d.h. alle 1-Kubus Minterme müssen zusammenhängen)
 - 5. Wenn möglich 2-Kubus bilden.
 - 6. Wenn keine Kubenbildung mehr möglich → Primimplikanten

Beispiel (Quine Methode):

| | 0-Kubus | A | 1-Kubus | R | Α | 2-Kubus | A | |
|-------|-----------------------------------|-----------|---------------------|--------------|-------|---------|-------|--|
| m_1 | $\overline{x}_1\overline{x}_2x_3$ | √ | \overline{x}_2x_3 | $m_1 \& m_5$ | p_1 | | | |
| m_4 | $x_1\overline{x}_2\overline{x}_3$ | √ | $x_1\overline{x}_2$ | $m_4 \& m_5$ | √ | x_1 | p_2 | |
| m_5 | $x_1\overline{x}_2x_3$ | √ | $x_1\overline{x}_3$ | $m_4 \& m_6$ | √ | | | |
| m_6 | $x_1x_2\overline{x}_3$ | √ | $x_{1}x_{3}$ | $m_5 \& m_7$ | √ | | | |
| m_7 | $x_1x_2x_3$ | $\sqrt{}$ | $x_{1}x_{2}$ | $m_6 \& m_7$ | √ | | | |

 $\Rightarrow f(x_1, x_2, x_3) = p_1 + p_2 = \overline{x}_2 x_3 + x_1$

7.4 Resolventenmethode

Ziel: alle Primimplikanten

Wende folgende Gesetze an: Absorptionsgesetz: a+ab=a allgemeines Resolutionsgesetz: $x\cdot a+\overline{x}\cdot b=x\cdot a+\overline{x}\cdot b+ab$

Anwendung mit Schichtenalgorithmus

- schreibe die Funktion f in die 0. Schicht
- bilde alle möglichen Resolventen aus der 0. Schicht und schreibe sie in die nächste Schicht als ODER Verknüpfungen (Resolventen zu f "hinzufügen")
- überprüfe ob Resolventen aus der 1. Schicht Kuben aus Schicht 0 überdecken(Absorption) und streiche diese Kuben aus Schicht 0
- 4. Schicht i besteht aus den möglichen Resolventen von Schicht 0 bis (i-1). Abgestrichene Kuben aus vorherigen Schichten brauchen **nicht** mehr beachtet werden.
- 5. Sobald in der i-ten Schicht +1 steht oder keine weiteren Resolventen gebildet werden können, ist man fertig. \Rightarrow alle nicht ausgestrichenen Terme bilden die VollSOP

| $f(x_1,\ldots,x_n)$ | Schicht |
|---|---------|
| $x\cdot w + \overline{x}\cdot w + x\cdot y\cdot w\cdot \overline{z} + \overline{x}\cdot y\cdot w\cdot \overline{z} + \overline{y}\cdot w\cdot \overline{z}$ | 0 |
| $+w+y\cdot w\cdot \overline{z}$ | 1 |
| $+w\cdot \overline{z}$ | 2 |
| +w | 3 |

7.5 Überlagerung Bestimmung der MinSOP

Geg: KDNF/KDNF $(\sum m_i)$ und VollSOP $(\sum p_i)$ Ges: MinSOP (Minimalform)

Überdeckung:
$$C = (m_0 \subseteq p_1) \cdot (m_2 \subseteq p_1 + m_2 \subseteq p_2) \stackrel{!}{=} 1$$

$$C = \tau_1 \cdot (\tau_1 + \tau_2) = \tau_1 + \tau_2$$

Alternativ: Mit Überdeckungstabelle bestimmen. Bsp:

| | Minterme | | | | | |
|-----------|----------|------------------------------------|--|---|----------|--|
| Primterme | m_1 | $m_1 \mid m_2 \mid \dots \mid m_N$ | | | | |
| p_1 | √ | | | | $L(p_1)$ | |
| p_2 | √ | | | √ | $L(p_2)$ | |
| : | | | | | : | |
| PK | | \checkmark | | | $L(p_K)$ | |

Algorithmus

- 1. Suche Spalten mit nur einem Minterm.
- 2. Streiche andere Spalten des zugehörigen Primterms.
- 3. Streiche Primterme, dessen Minterme alle gestrichen sind

K: Anzahl der Primterme

N: Anzahl der Minterme

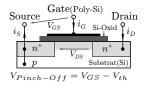
 $L(p_i)$: Kosten/Länge der Primimplikanten

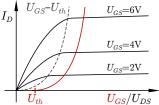
8 Halbleiter

| | Isolator | Metall | undotiert | N-Typ | P-Typ |
|---------------|----------|----------------|-------------|----------------|--------|
| Ladungsträger | Keine | e ⁻ | e^-/e^+ | e ⁻ | e^+ |
| Leitfähigkeit | Keine | Sehr hoch | $\propto T$ | Hoch | Mittel |

9 MOS-FET's

Metal Oxide Semiconductor Field Effekt Transistor





9.1 Bauteilparameter

 $\beta = K' \frac{W}{L} \text{ mit } K' =$ Verstärkung: Kanallänge $\mu \quad \mu_n \approx 250 \cdot 10^{-4} \frac{m^2}{V_o}, \, \mu_p \approx 100 \cdot 10^{-4} \frac{m^2}{V_o}$ Elektronenbeweglichkeit rel. Dielektrizität des Gateoxyds Dielektrizitätskonstante $\varepsilon_0 = 8.8541878 \cdot 10^{-12} \frac{\text{A s}}{\text{V m}}$ Gateoxyddicke $\beta = \tfrac{\mu_n \varepsilon_{ox} \varepsilon_0}{t_{ox}} \cdot \tfrac{W}{L} = K' \tfrac{W}{L} = \tfrac{\mu_n C_G}{L^2}$ Verstärkung $\beta = \frac{1}{t_{ox}}$ $C_G = \varepsilon_{ox}\varepsilon_0 \frac{WL}{t_{ox}}$ $C_L t_{ox} L_p$ Kapazität $t_{pHL} \propto \frac{\varepsilon_L \cdot \omega_L \cdot \rho}{W_p \mu_p \varepsilon_{ox} (V_{DD} - |V_{th}|)}$ Verzögerungszeit Zeit zwischen $S_1 = 50\%$ und $S_2 = 50\%$ Verzögerungszeit (2 Signale) LH/HL bezieht sich auf Ausgang $t_{\scriptscriptstyle T}$ Zeit zwischen 10% und 90% Anstiegszeit (Selbes Signal) Abfallzeit (Selbes Signal) t f Zeit zwischen 90% und 10%

- \bullet große Kanalweite \Rightarrow große Drain-Störme \Rightarrow schnelle Schaltgeschwindigkeit (da $i_d \propto \beta \propto \frac{W}{L}$) Aber: große Fläche.
- nMos schaltet schneller als pMOS

9.2 Drainstrom

nMos (p-dotiertes Substrat, n-dotierte Drain/Source), schlechter pull up (Pegeldegenerierung)

$$I_d = \begin{cases} 0, & \text{für } U_{gs} - U_{th} \leq 0 & \text{(Sperrber.)} \\ \beta[(u_{gs} - U_{th}) \cdot u_{ds} - \frac{1}{2}u_{ds}^2], & \text{für } 0 \leq U_{gs} - U_{th} \geq u_{ds} & \text{(linearer Ber.)} \\ \frac{1}{2}\beta \cdot (u_{gs} - U_{th})^2, & \text{für } 0 \leq U_{gs} - U_{th} \leq u_{ds} & \text{(S\"{attigungsber.)}} \end{cases}$$

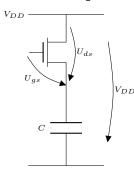
pMos (n-dotiertes Substrat, p-dotierte Drain/Source), schlechter pull down (Pegeldegenerierung)

$$I_d = \begin{cases} 0, & \text{für } U_{gs} - U_{th} \geq 0 & \text{(Sperrber.)} \\ -\beta[(u_{gs} - U_{th}) \cdot u_{ds} - \frac{1}{2}u_{ds}^2], & \text{für } 0 \geq U_{gs} - U_{th} \leq u_{ds} \text{ (linearer Ber.)} \\ -\frac{1}{2}\beta \cdot (u_{gs} - U_{th})^2, & \text{für } 0 \geq U_{gs} - U_{th} \geq u_{ds} \text{ (S\"{attigungsber.)}} \end{cases}$$

9.3 pMos und nMos

| V S V_{DD} = | Transistor | Source liegt immer am | V_{GS}, V_{DS}, I_D | Substrat | |
|-------------------------------------|----------------------|-----------------------|-----------------------|-------------|--|
| V_{GS} V_{DS} V_{DS} | pMos normally on | höheren Potential | < 0 | $+(V_{DD})$ | |
| V_{DS} | nMos normally off | niedrigeren Potential | > 0 | -(GND) | |
| Vorsicht: $U_{GS,p} = V_{DD} - U_a$ | | | | | |

9.4 Kondensatoraufgaben



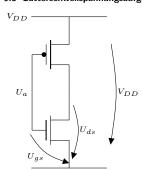
9.4.1 Laden

Kondensator C lädt, solange $I_D > 0$ ightarrow C lädt, solange $u_{gs} - U_{th} \geq u_{ds} \geq 0$

9.4.2 Entladen

Source und Drain werden vertauscht. Auf Gatespannung achten.

9.5 Gatterschwellspannungsaufgaben



Gatterschwellspannung ist der Punkt, wo sich beide Transistoren in Sättigung befinden.

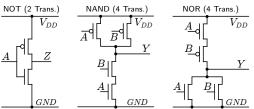
Dann Ströme mittels Knotengleichung ausrechnen.

 V_{DD} $I_{sat,n} = -Isat, p$

Vorsicht: $U_{GS,p} = V_{DD} - U_a$

10 CMOS - Logik

Vorteil: (Fast) nur bei Schaltvorgängen Verlustleistung - wenig statische Verluste Drei Grundgatter der CMOS-Technologie:



Falls GND und V_{DD} vertauscht würden, dann $NAND \rightarrow AND$ und $NOR \rightarrow OR$ Allerdings schlechte Pegelgenerierung.

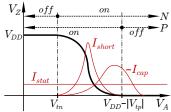
10.1 Gatterdesign

| Netzwerk | Pull-Down | Pull-U p |
|--------------|-------------------|-------------------|
| Transistoren | nMos | pMos |
| AND | Serienschaltung | Parallelschaltung |
| OR | Parallelschaltung | Serienschaltung |

- 1. Möglichkeit: Direkt; ggf. Inverter vor die Eingänge und Ausgänge schalten
- 2. Möglichkeit: Mit boolesche Algebra die Funktion nur mit NAND und NOR darstellen.

10.2 CMOS Verlustleistung

Inverterschaltvorgang $V_A:0\to 1$:



Achtung: Logikpegel sind über die Steigung der $|VTC| \leq 1$ des Inverters definiert Zusammensetzung I_{short} :

| Transistor | $(0, V_{tn})$ | $(V_{tn}, V_{DD}/2)$ | Um $V_{DD}/2$ | $(V_{DD}/2, V_{DD} - V_{tp})$ | $(V_{DD} - V_{tp}, V_{DD})$ |
|------------|---------------|----------------------|---------------|---------------------------------|-----------------------------|
| n-MOS | Sperrt | Sättigung | Sättigung | Linear | Linear |
| p-MOS | Linear | Linear | Sättigung | Sättigung | Sperrt |

 $P_{dyn} = P_{cap} + P_{short}$ Dynamische Verlustleistung $P_{cap} = \alpha_{01} f C_L V_{DD}^2$ Kapazitive Verluste Kurzschlussstrom $P_{short} = \alpha_{01} f \beta_n \tau (V_{DD} - 2V_{tn})^3$

 $\alpha_{0
ightarrow 1} = rac{ ext{Schaltvorgänge(pos. Flanke)}}{\# ext{Betrachtete Takte}} \; (ext{max 0.5})$ Schalthäufigkeit $\alpha = \frac{f_{\text{switch}}}{2}$ Schalthäufigkeit (periodisch)

Abhängig von den Signalflanken, mit Schaltfunktionen verknüpft

 $\approx V_{DD}1/\propto \text{Schaltzeit:} \ \frac{V_{DD}2}{V_{DD}1} = \frac{t_{D1}}{t_{D2}} \ (\text{bei Schaltnetzen} \ t_{log})$ $\text{Verzögerungszeit} \ t_{pd} \propto \frac{C_L t_{ox} L_p}{W_p \mu_p \varepsilon (V_{DD} - V_{th})}$

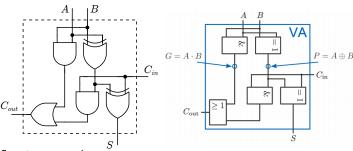
 t_{nd} ist Zeit zwischen crossover 50% von Eingang zu crossover 50% am Ausgang.

Steigend mit: Kapazitiver Last, Oxiddicke, Kanallänge, Schwellspannung

Sinkend mit: Kanalweite, Ladungsträger Beweglichkeit, Oxyd Dielektrizität, Versorgungsspannung

 $\textbf{Statische Verlustleistung} \ \ P_{stat} \text{: Sub-Schwellstr\"{o}me, Leckstr\"{o}me, Gate-Str\"{o}me \ Abh\"{a}ngigkeit:}$ $V_{DD} \uparrow: P_{stat} \uparrow V_{th} \uparrow: P_{stat} \downarrow \text{ (aber nicht proportional)}$

11 Volladdierer (VA)/Ripple-C(u)arry-Adder



Generate $g_n = a_n \cdot b_n$ Propagate $p_n = a_n \oplus b_n$

Summerbit $S_n = c_n \oplus p_n = a_n \oplus b_n \oplus c_n$

 $S_n = a_n \overline{b_n} \overline{c_n} + \overline{a_n} b_n \overline{c_n} + \overline{a_n} \overline{b_n} c_n + a_n b_n c_n$ (Ungerade Anzahl von Eingängen 1)

genau ein Eingang high alle Eingänge high

Carry-out $c_{n+1} = c_n \cdot p_n + g_n$

 $c_{n+1} = a_n b_n \overline{c_n} + a_n \overline{b_n} c_n + \overline{a_n} b_n c_n +$ $a_n b_n c_n$ (Mindesten zwei Eingänge 1) zwei Eingänge 1 drei Eingänge

Laufzeiten

$$\begin{aligned} t_{sn} &= \begin{cases} t_{cn} + t_{xor} & t_{cn} > t_{xor} \\ 2t_{xor} & sonst \end{cases} \\ t_{cn+1} &= \begin{cases} t_{and} + t_{or} & a_n = b_n = 1 \\ t_{xor} + t_{and} + t_{or} & a_n = b_n = 0 \\ t_{cn} + t_{and} + t_{or} & a_n \neq b_n \end{cases} \qquad (p_n = 1)$$

12 Sequentielle Logik

Logik mit Gedächtnis (Speicher)

12.1 Begriffe/Bedingungen

Stabilitätszeit vor der aktiven Taktflanke t_{Setup} Stabilitätszeit nach der aktiven Taktflanke t_{hold} Eingang wird spätestens nach t_{c2q} am Ausgang verfügbar t_{c2q} $\begin{array}{l} t_{clk} \geq t_{1,c2q} + t_{logic,max} + t_{2,setup} \\ f_{max} = \left \lfloor \frac{1}{t_{clk}} \right \rfloor & \text{(Nicht aufrunden)} \end{array}$ Min. Taktperiode Max. Taktfrequenz $t_{hold} \leq t_{c2q} + t_{logic,min} o ext{Dummy Gatter einbauen} \ rac{1 ext{Sample}}{t_{clh mine}} = f$ Holdzeitbedingung Durchsatz $\overline{t_{clk}}_{,pipe}$ $t_{clk}\cdot \# ext{Pipelinestufen}$ (das zwischen den FFs) Latenz

12.2 Pipelining

Nur bei synchronen(taktgesteuerten) Schaltungen möglich!

- Aufteilen langer kombinatorischer Pfade durch Einfügen zusätzlicher Registerstufen → Möglichst Halbierung des längsten Pfades
- Zeitverhalten beachten (evtl. Dummy-Gatter einfügen)
- Durchsatz erhöht sich entsprechend der Steigerung der Taktfrequenz
- · Gesamtlatenz wird eher größer
- Taktfrequenz erhöht sich

12.3 Parallel Processing

$$\label{eq:Durchsatz} \mathsf{Durchsatz} = \frac{\#\mathsf{Modul}}{t_{clk}, Modul} = f \qquad \qquad \mathsf{Latenz} = t_{clk}$$

- Paralleles, gleichzeitiges Verwenden mehrere identischer Schaltnetze
- Zusätzliche Kontrolllogik nötig (Multiplexer)
- Taktfrequenz und Latenz bleiben konstant
- Durchsatz steigt mit der Zahl der Verarbeitungseinheiten ABER: deutlich höherer Ressourcenverbrauch

13 Speicherelemente

Flüchtig Speicherinhalt gehen verloren, wenn Versorgungsspannung V_{DD} wegfällt - Bsp: *RAM Nicht Flüchtig Speicherinhalt bleibt auch ohne V_{DD} erhalten - Bsp: Flash

Asynchron Daten werden sofort geschrieben/gelesen.

Synchron Daten werden erst mit $clk_{0\rightarrow 1}$ geschrieben.

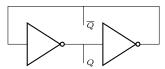
Dynamisch Ohne Refreshzyklen gehen auch bei angelegter V_{DD} Daten verloren - Bsp: DRAM Statisch Behält den Zustand bei solange V_{DD} anliegt (keine Refreshzyklen nötig) - Bsp: SRAM Bandbreite: Bitanzahl, die gleichzeitig gelesen/geschrieben werden kann.

Latenz: Zeitverzögerung zwischen Anforderung und Ausgabe von Daten.

Zykluszeit: Minimale Zeitdifferenz zweier Schreib/Lesezugriffe.

$${\sf Speicherkapazit\"{a}t} = {\sf Wortbreite} \cdot 2^{{\sf Adressbreite}}$$

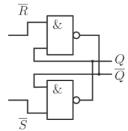
13.1 Speicherzelle/Register



Ring aus zwei Invertern.

Logikpegel kann nur mit öffnen des Inverter-Rings gesetzt werden.

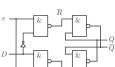
13.2 Latch



Set-Reset Latch:

Zwei gegenseitig rückgekoppelte NAND-Gatter.

 $Q = \overline{Q}$



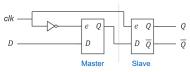
Enable-Latch: ändert Speicherzustand auf D nur wenn e=1.

Level-Controlled ⇔ Latch.



0 0

13.3 Flip-Flop



| clk | Q | \overline{Q} |
|-------------------|---|----------------|
| $0 \rightarrow 1$ | D | \overline{D} |
| sonst | 0 | \overline{o} |

Besteht aus zwei enable-Latches

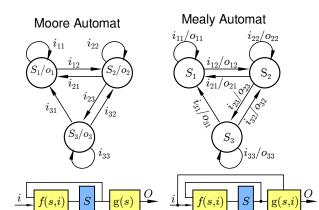
Flip-Flop: Ändert Zustand bei steigender/(fallender)

Taktflanke.

14 Automaten

DFA 6-Tupel $\{I, O, S, R, f, g\}$

$$\begin{array}{c|c} I & \mathsf{Eingabealphabet} \\ O & \mathsf{Ausgabealphabet} \\ S & \mathsf{Menge} \ \mathsf{von} \ \mathsf{Zust"anden} \\ R \subseteq S & \mathsf{Menge} \ \mathsf{der} \ \mathsf{Anfangszust"ande} \\ f: S \times I \to S & \mathsf{Übergangsrelation} \\ g & \mathsf{Ausgaberelation} \end{array}$$



Zustandsnummerierung immer einfügen.

| Moore | Mealy | |
|---|---|--|
| Ouput hängt nur vom Zustand ab | Output hängt von Zustand und Eingabe ab | |
| Kein direkter kombinatorischer Pfad Eingang⇒Ausgang | Generell weniger Zustände als Moore. | |
| s' = f(s, i), o = g(s) | s' = f(s, i), o = g(s, i) | |
| g:S	o O | $g: S \times I \to O$ | |

14.1 Wahrheitstabelle einer FSM

| i | $S = S_0S_n$ | o | $S' = S_1' S_n'$ |
|---|--------------|------------|---------------------|
| 0 | 00 | 00,00 | $S'_{0,00}$ |
| | | | |
| | : | : | : |
| 1 | 11 | $o_{1,11}$ | $S'_{1,1,\ldots 1}$ |

Moore: o ist f(S), nächster Zustand S'=f(i,S)Mealy: o ist f(i,S), nächster Zustand S'=f(i,S)