Конспект лекций по предмету

Уравнения математической физики

для специальности «Прикладная математика»

Содержание

1.	Уp	авнения и краевые задачи математической физики	7
	1.0.	Προλεγόμενα	7
	1.1.	Уравнения движения материальной частицы	7
	1.2.	Уравнение Лапласа (вывод уравнения Лапласа для гравитационного и электростати-	
		ческого полей)	10
	1.3.	Уравнение теплопроводности (представление о тепловой энергии и теплороде; объём-	
		ная плотность тепловой энергии; поверхностная плотность потока тепловой энергии; за-	
		кон теплопроводности $\Phi ypbe$; уравнение переноса тепловой энергии в интегральной и диф-	
		ференциальной формах)	14
	1.4.	Уравнение колебаний (предположения о малых поперечных колебаниях гибкой нерас-	
		тяжимой струны, уравнение малых поперечных колебаний струны в интегральной и диф-	
		ференциальной формах, уравнение малых поперечных колебаний мембраны, уравнение	
		малых продольных колебаний среды)	21
	1.5.	Уравнения и краевые задачи математической физики ()	24
	1.6.	Задачи	28
	1.7.	Пояснения	29
2.	Ka	нонический вид линейных уравнений второго порядка	
		вумя независимыми переменными	32
		$\Pi \rho o \lambda \varepsilon \gamma \delta \mu \varepsilon \nu \alpha$	32
	2.1.	Основные определения	33
	2.2.	Общее преобразование независимых переменных	35
	2.3.	Приведение к каноническому виду	39
	2.4.	Алгоритм приведения к каноническому виду	46
	2.5.	Примеры приведения к каноническому виду	50
	2.6.	Задачи	58
	2.7.	Пояснения	60
3	Me	тод разделения переменных	61
.		Προλεγόμενα	61
		Введение в метод разделения переменных	
		Разделение переменных в декартовых переменных	65
	0.2.	3.2.1. Задача Штурма – Лиувилля на отрезке	65
	3.3.	Разделение переменных в полярных переменных	73
	0.0.	3.3.1. Общее решение уравнения Лапласа в полярных переменных	73
		3.3.2. Общее решение уравнения Γ ельмгольца в полярных переменных	76
	3.4.	Задачи	77
	3.5.	Пояснения	79
1	321	цачи для уравнений эллиптического типа	80
т.		$\Pi \rho o \lambda \varepsilon \gamma \delta \mu \varepsilon \nu \alpha$ (о происхождении понятия гармонической функции и о чём рассказыва-	50
	1.0.	ется в данном разделе)	80
			00

	4.1.	Постановки основных граничных задач для уравнений Лапласа, Пуассона
		и Гельмгольца (задачи Дирихле, Неймана и Робэна; определение гармонической функ-
		ции; пример задачи Дирихле для уравнения Лапласа в верхней полуплоскости, показы-
		вающий, что при решении граничной задачи в неограниченной области необходимы до-
		полнительные условия)
	4.2.	Основные решения оператора Лапласа (суть частные решения пространственно
	1.2.	изотропного уравнения Лапласа, последнее есть обыкновенное дифференциальное урав-
		нение второго порядка, зависящее от размерности пространства n , как от параметра;
	19	
	4.3.	Интегральное представление гармонических функций (называется ещё основ-
		ной формулой $\Gamma puna$ (после двух ранее выведенных вспомогательных формул это третья
		по счёту формула $\Gamma puna$); последняя может быть выведена непосредственно из второй
		формулы Грина; два следствия основной формулы приводят к интегральным представ-
		лениям решений уравнений Лапласа и Пуассона)
	4.4.	Свойства гармонических функций (теоремы о потоке, среднем по сфере, среднем
		по шару, бесконечной дифференцируемости)
	4.5.	Задачи $Дирихле$ для уравнения $Лапласа$ внутри и вне круга 87
		4.5.1. Постановка внутренней задачи $Дирихле$
		4.5.2. Решение внутренней задачи Дирихле методом разделения переменных 88
		4.5.3. Решение внутренней задачи $Дирихле$ с помощью интеграла $\Pi yaccona$ 89
		4.5.4. Обоснование решения внутренней задачи $Дирихле$ 90
		4.5.5. Постановка внешней задачи $Дирихле$
		4.5.6. Решение внешней задачи $Дирихле$ методом разделения переменных . 91
		4.5.7. Решение внешней задачи $Дирихле$ методом $Кельвина$ 91
		4.5.8. Обоснование решения внешней задачи Дирихле
		4.5.9. Примеры решения внутренней и внешней задач Дирихле 93
	4.6.	Задачи
	4.7.	Пояснения
5	Зал	цачи для уравнений параболического типа 110
ο.		
		Краевая задача для пространственно одномерного уравнения
	0.1.	теплопроводности с граничными условиями Дирихле
		5.1.1. Постановка задачи
		5.1.2. Решение задачи методом разделения переменных
		5.1.3. Обоснование метода разделения переменных ()
		5.1.4. Примеры решения задачи методом разделения переменных
	5.0	
	5.4.	Краевая задача для пространственно одномерного уравнения
		теплопроводности с граничными условиями Неймана
		5.2.1. Постановка задачи
	- 0	5.2.2. Решение задачи методом разделения переменных
	5.3.	Краевая задача для пространственно одномерного уравнения
		теплопроводности с граничными условиями Робена
		5.3.1. Постановка задачи
	<u>.</u> .	5.3.2. Решение задачи методом разделения переменных
	5.4.	Сводные сведения о решении краевых задач для пространственно
		одномерного уравнения теплопроводности

		Задачи	
6.	За д	цачи для уравнений гиперболического типа	135
	6.0.		. 135
	6.1.	Краевая задача для пространственно одномерного волнового уравнения	
		с граничными условиями Дирихле	. 135
		6.1.1. Постановка задачи	
		переменных; метод вариации произвольной постоянной)	
		6.1.3. Обоснование метода разделения переменных ()	
		6.1.4. Примеры решения задачи	
		Задачи	
	6.3.	Пояснения	. 148
7.	Пр	иложение. Дифференциальные операторы	
	ии	нтегральные формулы теории поля	156
	7.0.	Προλεγόμενα	. 156
	7.1.	Дифференциальные операторы теории поля (скалярные и векторные поля; определения дифференциальных операторов градиента \mathtt{grad} , дивергенции \mathtt{div} и ротора \mathtt{rot} ; оператор $\mathit{Гамильтонa}$; определения дифференциальных операторов на основе оператора	
	7.2.	Γ амильтона: ∇ , ∇ · , ∇ × ; производная скалярного поля по направлению вектора) Интегральные теоремы теории поля (как обобщения интегральной формулы H ьютона – Π ейбница одномерного действительного анализа; формула C токса; формула Γ аусса – O строградского и некоторые её следствия; потенциальные и соленоидальные вектор-	. 156
	7.3.	ные поля: определения, необходимые и достаточные условия; инвариантные определения дифференциальных операторов ∇ , ∇ · , ∇ × , Δ ; примеры)	. 163
	1.0.	ных координатах	170
	7.4.	Вспомогательные интегральные формулы $\Gamma puna$ ()	
	7.5.	Приложения дифференциальных операторов теории поля ()	
		Задачи	
		Пояснения	
8.	Пр	иложение. Ряды Фурье	182
•	_	Προλεγόμενα	
		Разложение функции в ряд <i>Фурье</i> (определение ряда <i>Фурье</i> ; условия разложимости	
		функции в ряд $\Phi ypbe$; условия почленного дифференцирования ряда $\Phi ypbe$)	. 182
	8.2.	Различные виды записи ряда $\Phi ypbe$ (чётное и нечётное продолжение функции;	
	8.3.	разложение функции в ряд $\Phi ypbe$ по косинусам и синусам; комплексный ряд $\Phi ypbe$) . Примеры разложения функций в ряд $\Phi ypbe$ (разложение кусочно-непрерывных	. 183
		функций, заданных на: 1) симметричном промежутке $[-\ell, +\ell]$; 2) несимметричном про-	
	_	межутке $[0,+\ell]$, с возможностью чётного и нечётного продолжения на $[-\ell,0]$)	
	8.4.		
	8.5.	Пояснения	. 194

1. Уравнения и краевые задачи математической физики

1.0. Προλεγόμενα

Основным источником уравнений с частными производными являются модели сплошных сред математической и теоретической физики. [6]

Скалярные и векторные поля заданы в связной области \mathcal{D} евклидового действительного аффинного пространства \mathbb{R}^3 , параметризованного декартовой ортогональной системой координат: $\mathbf{r} = (x, y, z) = (x_1, x_2, x_3)$ (см. пояснение ?? на с. ??). Область \mathcal{D} может совпадать с пространством \mathbb{R}^3 .

1.1. Уравнения движения материальной частицы

Вообразим пустое трёхмерное пространство, в котором движутся материальные точки (далее будем говорить о материальных частицах, см. определение 1.2). Для того, чтобы различать места в пространстве, то есть геометрические точки, введём понятие системы координат. Последняя определена заданием: 1) некоторой отсчётной геометрической точки в пространстве и 2) направлений. В пустом пространстве такую точку выбрать невозможно, поэтому выберем некоторую материальную частицу, из которой выведем взаимно перпендикулярные направления. Таковыми могут быть выбраны направления на удалённые материальные частицы, например, на неподвижение звёзды. Итак, мы завершили взаимно однозначное сопоставление геометрических точек и троек чисел — декартовых ортогональных координат, подтверждаемое человеческим опытом (то есть нашем трехмерное пространстве есть евклидово, поскольку мы можем измерять расстояния между геометрическими точками и углы между направлениями, см. задачу 1.1 на с. 28).

Для того, чтобы можно было изучать последовательную смену материальной точкой своих положений в пространстве, то есть пребывание материальной частицы в различных геометрических точках, к системе координат прибавим часы, хотя природа измеряемого ими времени нам не вполне понятна (или даже так — вполне непонятна). Мы просто соотносим время с некоторым непрерывным параметром t, с помощью которого упорядочиваем положения материальной точки в пространстве, в общем случае — различные события (значениям параметра, меньшим соотносимого с текущим мгновением значения t, соответствуют предшествующие события, то есть произошедшие в предшествующие мгновения, а большим значениям параметра — последующие события, см. пояснение).

После того, как мы обсудили и, тем самым, ввели в оборот *основные* (или *первичные*, то есть не определяемые строго) *понятия*, введём *определения*, а затем перейдём к *аксиомам*, которые в механике называются законами *Ньютона* (их обоснованность есть следствие обобщения наблюдений, подобно обоснованности аксиом евклидовой геометрии).

Определение 1:1: Саетемой отелена называется система координат, в к	алдон то тке
которой находятся одинаково идущие (синхронизированные) часы.	
Определение 1.2. Материальной частицей называется материальное те	ело, размера-

ми которого в условиях данного движения можно пренебречь.

Определение 1.1. Системой отсуёта называется система координат в каждой точке

Каждой материальной частице ставится в соответствие параметр m, принимающий

действительные положительные значения и называемый массой. Масса частицы с течением времени сохраняется, то есть m = const, что выражает закон сохранения массы.

Одну инерциальную систему отсчёта, связанную с некоторым наблюдателем, будем называть лабораторной. Декартовы ортогональные координаты геометрической точки в лабораторной системе отсчёта будем обозначать x, y, z, а орты соответствующих осей — i, j, k. Любую точку пространства в лабораторной системе координат можно указать вектором

$$\mathbf{r} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}. \tag{1.1}$$

Определение 1.3. Закон движения материальной частицы есть функция геометрического положения частицы от времени

$$r = \varphi(t), \qquad t \in [t_1, t_2],$$
 (1.2)

mpaeкmopus частицы — образ отображения $[t_1,t_2] \to \mathbb{R}^3$, первая и вторая производные закона движения (1.2)

$$\mathbf{v} = \dot{\mathbf{r}} = \dot{\boldsymbol{\varphi}}(t), \qquad \mathbf{a} = \dot{\mathbf{v}} = \ddot{\boldsymbol{\varphi}}(t)$$
 (1.3)

суть скорость и ускорение материальной частицы.

Аксиома 1.1. Существует система отсчёта, называемая *инерциальной*, в которой изолированная материальная частица (не испытывающая действия какой-либо силы) сохраняет состояние покоя или равномерного и прямолинейного движения (nep6ый sakoh механики Hbomoha).

Замечание 1.1. Поскольку скорость материальной частицы в инерциальной системе отсчёта постоянна, то есть $\boldsymbol{v} = \dot{\boldsymbol{\varphi}}(t) = \text{const}$, закон движения материальной частицы $\boldsymbol{r} = \boldsymbol{\varphi}(t) \equiv \boldsymbol{r}_0 + t\boldsymbol{v}$ есть равномерное движение вдоль прямой или состояние покоя. Очевидно, что любая система отсчёта, движущаяся равномерно и прямолинейно относительной инерциальной системы отсчёта, также будет инерциальной. Это значит, что указанная в аксиоме 1.1 система отсчёта не единственная.

Аксиома 1.2.

(принцип детерминизма Галилея-Ньютона)

Аксиома 1.3.

(принцип детерминизма Галилея-Ньютона)

Аксиома 1.4. В инерциальной системе отсчёта скорость изменения количества движения $\boldsymbol{p} := m \boldsymbol{v}$ материальной частицы, находящейся в мгновение времени t в точке пространства \boldsymbol{r} , равна действующей на материальную частицу силе \boldsymbol{F}

$$\dot{\boldsymbol{p}} = m\dot{\boldsymbol{v}} = m\boldsymbol{a} = \boldsymbol{F}(t, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{v}) \tag{1.4}$$

(второй закон механики Ньютона в дифференциальной форме).

Замечание 1.2. Проинтегрировав обе части (1.4) вдоль траектории за конечный промежуток времени, то есть при известном законе её движения (1.2), получим, что изменение количества движения материальной частицы равно импульсу действующей силы

$$\boldsymbol{p}(t_2) - \boldsymbol{p}(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} \boldsymbol{F}\left(t, \boldsymbol{\varphi}(t), \dot{\boldsymbol{\varphi}}(t)\right) dt$$
 (1.5)

(второй закон механики Ньютона в интегральной форме).

Теорема 1.1. Умножив обе части (1.4) скалярно на скорость \boldsymbol{v} материальной частицы, будем иметь уравнение кинетической энергии K (или живой силы, см. пояснение 1.1 на с. 29), $2K = m\boldsymbol{v}^2$, в дифференциальной форме

$$\dot{K}(t) = \boldsymbol{v}(t) \cdot \boldsymbol{F}(t, \boldsymbol{r}, \boldsymbol{v}), \qquad (1.6)$$

то есть скорость изменения кинетической энергии K материальной частицы равна равна мощности $\boldsymbol{v} \cdot \boldsymbol{F}$ силы, действующей на последнюю.

Доказательство.

Замечание 1.3.

Интегральная форма уравнения энергии может быть получена интегрированием обеих частей дифференциальной формы вдоль траектории за конечный промежуток времени

$$K(t_2) - K(t_1) = \int_{t_1}^{t_2} \mathbf{F} \cdot \mathbf{v} \, dt = \int_{t_1}^{t_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{x}.$$
 (1.7)

то есть изменение кинетической энергии материальной частицы равно работе действующей силы.

Определение 1.4. Действующая на материальную частицу сила называется консервативной, если существует потенциальная функция $V(\mathbf{r})$ (также потенциал, потенциальная энергия) или, что то же самое, силовая функция $U(\mathbf{r})$, такая что

$$F(r) = -\nabla V(r) = \nabla U(r); \qquad (1.8)$$

где ∇ — дифференциальный оператор Γ амильтона (см. определение (7.24) на с. 161), ∇V , ∇U — градиенты соответственно потенциальной и силовой функции (см. определения (7.25) на с. 161), при этом потенциальная и силовая функции определены с точностью до постоянной, то есть: $\nabla V(\boldsymbol{r}) = \nabla (V(\boldsymbol{r}) + C)$, $\nabla U(\boldsymbol{r}) = \nabla (U(\boldsymbol{r}) + C)$, а сила есть однозначная функция положения в пространстве.

Теорема 1.2. Пусть действующая на материальную частицу сила консервативна, тогда уравнение кинетической энергии (1.6), (1.7) допускает запись в виде уравнения сохранения энергии в дифференциальной (скорость изменения энергии материальной частицы равна нулю)

$$\dot{E}(t) = \dot{K}(t) + \dot{V}(t) = 0 \tag{1.9}$$

и интегральной (энергия материальной частицы есть величина постоянная)

$$E(t) = K(t) + V(t) = const \tag{1.10}$$

формах, где E(t) = K(t) + V(t) — (полная) энергия материальной частицы.

Доказательство. Для консервативной силы, как функции положения в пространстве, верно представление (1.8), откуда следует, что правая часть уравнения кинетической энергии в дифференциальной форме (1.6) может быть записана так

$$\boldsymbol{v}(t) \cdot \boldsymbol{F} \left(\boldsymbol{\varphi}(t) \right) = \left[\frac{\mathrm{d} \boldsymbol{r}}{\mathrm{d} t} \cdot \left(-\nabla V(\boldsymbol{r}) \right) \right]_{\boldsymbol{r} = \boldsymbol{\varphi}(t)} = -\left[\frac{\mathrm{d} \boldsymbol{r} \cdot \nabla V(\boldsymbol{r})}{\mathrm{d} t} \right]_{\boldsymbol{r} = \boldsymbol{\varphi}(t)} = -\frac{\mathrm{d} V \left(\boldsymbol{\varphi}(t) \right)}{\mathrm{d} t} = -\dot{V}(t),$$

где производная сложной функции $V(\varphi(t))$ по t обозначена как $\dot{V}(t)$ для простоты записи. Но тогда уравнение кинетической энергии (1.6) принимает вид $\dot{K}(t) = -\dot{V}(t)$, а значит допускает запись (??). Из полученной выше записи правой части (??) сразу же следует интегральная форма уравнения сохранения энергии (1.10).

1.2. Уравнение Лапласа

Материальными частицами, как идеализацией протяжённых тел, будем называть любые тела, если их размеры (наименьшие радиусы описанных вокруг тел сфер) намного меньше расстояния между телами (центрами описанных сфер). Закон всемирного тяготения Hьютона позволяет вычислить взаимное притяжение материальных частиц, если известны их массы и положения в определённые мгновения времени в инерциальной системе отсчёта (для удобства положим систему координат декартовой ортогональной с базисом (i, j, k)). Пусть центры двух шаров (рис. 1.1, a), массы которых суть M и m, находятся соответственно в геометрических точках $r_0 = (x_0, y_0, z_0)$ и r = (x, y, z), а радиусы шаров намного меньше расстояния δ между центрами, где

$$\delta^2 = |\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|^2 = (x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2, \tag{1.11}$$

тогда величина силы взаимного притяжения материальных частиц (рис. 1.1, δ), которыми заменим шары, равна

$$F = \frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \,, \tag{1.12}$$

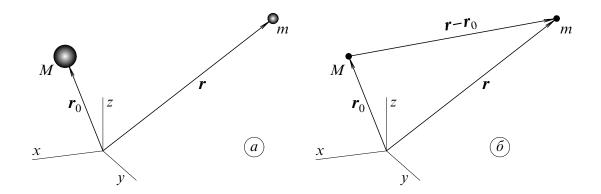


Рис. 1.1. Силу взаимного притяжения двух шаров массы m и M, центры которых расположены в точках пространства r_0 и r(a) можно вычислить по закону тяготения Hьютона (1.12), заменив шары материальными частицами (δ)

где $\gamma=6,67430\cdot 10^{-11}\,{\rm m}^3\,{\rm c}^{-2}\,{\rm kr}^{-1}\,({\rm H}\,{\rm m}^2\,{\rm kr}^{-2})$ — гравитационная постоянная, а массы частиц выражены в килограммах.

Если выполнено условие $m \ll M$, то можно пренебречь влиянием материальной частицы массы m на положение материальной частицы массы M, откуда заключаем, что положение первой меняется с течением времени, а положение последней — неизменно.

Введём орт (единичный вектор) $oldsymbol{e}$ направления от точки $oldsymbol{r}_0$ к точке $oldsymbol{r}$

$$oldsymbol{e} = rac{oldsymbol{r} - oldsymbol{r}_0}{|oldsymbol{r} - oldsymbol{r}_0|} = rac{x - x_0}{\delta} \, oldsymbol{i} + rac{y - y_0}{\delta} \, oldsymbol{j} + rac{z - z_0}{\delta} \, oldsymbol{k},$$

тогда силу притяжения, действующую со стороны материальной частицы M на материальную частицу m, запишем так

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}) = -F\mathbf{e} = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \mathbf{e} = F_x \, \mathbf{i} + F_y \, \mathbf{j} + F_z \, \mathbf{k} \,, \tag{1.13}$$

где компоненты (F_x,F_y,F_z) вектора \boldsymbol{F} суть

$$F_x(\mathbf{r}) = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{x - x_0}{\delta} \,, \qquad F_y(\mathbf{r}) = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{y - y_0}{\delta} \,, \qquad F_z(\mathbf{r}) = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{z - z_0}{\delta} \,. \quad (1.14)$$

Очевидно, что для силы притяжения F(1.20), (1.14) можно указать силовую функцию

$$U(\mathbf{r}) = \frac{\gamma \, mM}{\delta} \,, \tag{1.15}$$

такую, что

$$\mathbf{F} = \nabla U = \frac{\partial U}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial U}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial U}{\partial z} \mathbf{k}, \qquad (1.16)$$

ИЛИ

$$F_x = \frac{\partial U}{\partial x}, \quad F_y = \frac{\partial U}{\partial y}, \quad F_z = \frac{\partial U}{\partial z}.$$

В самом деле, вычислим частные производные функции (1.25) по переменным x, y, z

$$\begin{split} \frac{\partial U}{\partial x} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\gamma \, mM}{\delta} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\gamma \, mM \delta^{-1} \right) = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{\partial \delta}{\partial x} = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{x - x_0}{\delta} \, , \\ \frac{\partial U}{\partial y} &= \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\gamma \, mM}{\delta} \right) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\gamma \, mM \delta^{-1} \right) = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{\partial \delta}{\partial y} = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{y - y_0}{\delta} \, , \\ \frac{\partial U}{\partial z} &= \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\gamma \, mM}{\delta} \right) = \frac{\partial}{\partial z} \left(\gamma \, mM \delta^{-1} \right) = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{\partial \delta}{\partial z} = -\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{z - z_0}{\delta} \, , \end{split}$$

где

$$\frac{\partial \delta}{\partial x} = \frac{x - x_0}{\delta} \,, \qquad \frac{\partial \delta}{\partial y} = \frac{y - y_0}{\delta} \,, \qquad \frac{\partial \delta}{\partial z} = \frac{z - z_0}{\delta} \,.$$

Теперь вычислим вторые производные силовой функции

$$\begin{split} \frac{\partial^2 U}{\partial x^2} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(-\frac{\gamma \, mM}{\delta^2} \, \frac{x - x_0}{\delta} \right) = -\gamma \, mM \frac{\partial}{\partial x} \left(\delta^{-3} (x - x_0) \right) = \\ &= -\gamma \, mM \left(-3 \, \delta^{-4} \, \frac{\partial \delta}{\partial x} \, (x - x_0) + \delta^{-3} \right) = -\gamma \, mM \left(-3 \, \frac{x - x_0}{\delta^4} \, \frac{\partial \delta}{\partial x} + \frac{1}{\delta^3} \right) = \\ &= -\gamma \, mM \left(-3 \, \frac{(x - x_0)^2}{\delta^5} + \frac{1}{\delta^3} \right), \\ \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} &= -\gamma \, mM \left(-3 \, \frac{(y - y_0)^2}{\delta^5} + \frac{1}{\delta^3} \right), \\ \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} &= -\gamma \, mM \left(-3 \, \frac{(z - z_0)^2}{\delta^5} + \frac{1}{\delta^3} \right), \end{split}$$

а затем сложим их

$$\begin{split} \frac{\partial^2 U}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} &= -\gamma \, mM \left(-3 \, \frac{(x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + (z-z_0)^2}{\delta^5} + 3 \, \frac{1}{\delta^3} \right) = \\ &= -\gamma \, mM \left(-3 \, \frac{\delta^2}{\delta^5} + 3 \, \frac{1}{\delta^3} \right) = 0 \, . \end{split}$$

Это значит, что силовая функция удовлетворяет уравнению в частных производных

$$\frac{\partial^2 U}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} = 0, \qquad (1.17)$$

называемому уравнением Лапласа. С помощью дифференциального оператора Лапласа

$$\Delta := \nabla \cdot \nabla = \nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$
 (1.18)

уравнение Лапласа (1.17) допускает краткую запись

$$\Delta U = 0. \tag{1.19}$$

$$\boldsymbol{F}(\boldsymbol{r}) = -\sum_{i=1}^{n} \frac{\gamma \, m m_i}{\delta_i^2} \, \boldsymbol{e}_i = F_x \, \boldsymbol{i} + F_y \, \boldsymbol{j} + F_z \, \boldsymbol{k} \,, \tag{1.20}$$

$$U(\mathbf{r}) = \sum_{i=1}^{n} \frac{\gamma \, m m_i}{\delta_i} \,, \tag{1.21}$$

$$\delta_i^2 = |\mathbf{r} - \mathbf{r}_i|^2 = (x - x_i)^2 + (y - y_i)^2 + (z - z_i)^2, \tag{1.22}$$

$$\rho \, \mathrm{d}\omega = \rho \, \mathrm{d}\xi \, \mathrm{d}\eta \, \mathrm{d}\zeta \tag{1.23}$$

$$U(\mathbf{r}) = \gamma m \iiint_{(\xi,\eta,\zeta)\in\Omega} \frac{\rho(\xi,\eta,\zeta) \,\mathrm{d}\xi \,\mathrm{d}\eta \,\mathrm{d}\zeta}{\delta^3(\mathbf{r};\xi,\eta,\zeta)}, \qquad (1.24)$$

$$\delta^{2}(\mathbf{r};\xi,\eta,\zeta) = (x-\xi)^{2} + (y-\eta)^{2} + (z-\zeta)^{2},$$

$$U(\mathbf{r}) = \gamma m \rho \iiint_{(\xi,\eta,\zeta)\in\Omega} \frac{\mathrm{d}\xi \,\mathrm{d}\eta \,\mathrm{d}\zeta}{\delta(\mathbf{r};\xi,\eta,\zeta)},$$
(1.25)

$$(\xi - x_0)^2 + (\eta - y_0)^2 + (\zeta - z_0)^2 \leqslant R^2$$

Ньютон доказал, что однородный шар (или шаровой слой) притягивает точки внешней области так же, как если бы вся его масса была сосредоточена в центре (см. рис. 1.2).

Будем рассматривать притяжение Землёй, масса которой M и радиус R, материального тела с массой m, принимаемого за материальную частицу и расположенного на расстоянии h от поверхности Земли (рис. 1.2).

Расстояние от центра Земли до притягиваемого тела, очевидно, есть r=R+h, тогда значение силовой функции U (1.25) на высоте h над поверхностью Земли

$$U(R+h) = \frac{\gamma \, mM}{R+h}$$

запишем в виде разложения в ряд $Te\check{u}_{n}$ ора относительно поверхности Земли (h=0)

$$U(R+h) = U(R) + \frac{\mathrm{d}U(R)}{\mathrm{d}h}h + \frac{\mathrm{d}^2U(R)}{\mathrm{d}h^2}\frac{h^2}{2} + \mathcal{O}(h^3) = -\frac{\gamma mM}{R} + \frac{\gamma mMh}{R^2} + \frac{\gamma mMh^2}{R^3} + \mathcal{O}(h^3).$$

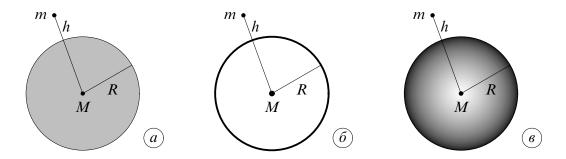


Рис. 1.2. Закон тяготения (1.12) позволяет описать притяжение однородным шаром массы M и радиуса R материальной частицы массы m на расстоянии h от поверхности шара как притяжение материальной частицей массы M материальной частицы массы m, расстояние между которыми равно R+h (a). Замена материальной частицей возможна также для сферической оболочки массы M и радиуса R (a) и слоистого шара массы a0 и радиуса a1 и радиуса a3 и радиуса a4 и радиуса a6 и слоистого шара массы a6 и радиуса a7 и радиуса a8 и радиуса a8 и радиуса a9 и слоистого шара массы a9 и радиуса a9 и рад

Ограничившись линейным приближением, будем иметь следующее выражение силовой функции на высоте h

$$U(R+h) = -\gamma \frac{mM}{R} + \gamma \frac{mMh}{R^2} = const + mgh, \qquad (1.26)$$

где g — ускорение свободного падения (связь g с γ , M и R вводится в школьной физике). Подставив значение силовой функции (1.26) в уравнение сохранения энергии (1.10), получим запись последнего в таком виде

$$E = K - U = K + V = \frac{mv^2}{2} + mgh = C + \gamma \frac{mM}{R} = \text{const},$$
 (1.27)

известную из школьного курса физики как *закон сохранения механической энергии* (но мы знаем, что на самом деле теорема).

1.3. Уравнение теплопроводности

1807 год ознаменовался тем, что вековой спор по самым основным вопросам математики в одном из ее аспектов был решен и решен в пользу Бернулли: знаменитый французский математик и физик Жан Батист Фурье (1768—1830) представил Парижской Академии наук статью о распространении тепла внутри твердых тел... [38]

По теореме 1.2, энергия тела не сохраняется, если на последние действуют неконсервативные силы.

Пример 1.1. Тело с массой m начинает двигаться со скоростью \boldsymbol{v} по горизонтальной шероховатой плоскости. Под действием силы трения \boldsymbol{F} (направления векторов \boldsymbol{v} и \boldsymbol{F} суть противоположны, то есть $\boldsymbol{v}\cdot\boldsymbol{F}=-|\boldsymbol{v}||\boldsymbol{F}|<0$) тело остановится за конечный промежуток времени, нагревшись при этом.

Пример 1.2. Металлический шар с массой m падает с высоты h на твёрдую поверхность, не отскакивая от последней, а оставаясь в месте падения. В начале падения шар обладает потенциальной энергией V=mgh, к концу падения потенциальная энергия полностью переходит в кинетическую $K=\frac{m{\bm v}^2}{2}$, последняя же полностью расходуется на деформацию (смятие) и нагрев шара.

Нагрев тел в обоих примерах указывает на переход кинетической энергии движения в тепловую энергию. Для дальнейшего изложения напомним определения энергии и тепловой энергии, известные из школьной физики.

Определение 1.5. Энергией называется способность материальных тел производить работу.

Определение 1.6. *Тепловой энергией* называется вид энергии, передающийся немеханическим путём.

Немеханический способ передачи энергии означает, что нет возможности указать видимые тела (макротела), которым передана кинетическая энергия. По современным представлениям таковые тела суть невидимые структурные элементы вещества материальных тел — электроны, ядра атомов, молекулы, частота и размах колебаний которых увеличивается (что воспринимается как нагрев) или уменьшается (охлаждение). Эти движения невидимых тел (микротел) описываются не на языке механики, а молекулярно-кинетической теории. Физика XVII—XIX вв. описывала тепловые явления (передачу тепловой энергии) с помощью понятия *теплорода*. Теплород мыслился как особая невидимая среда (тонкая субстанция), приток которой к телу (или в тело) воспринимается как нагрев тела, а отток от тела (из тела) как охлаждение. Именно на таком языке и было впервые выведено уравнение теплопроводности, применяемое и в современной физике.

Закон сохранения тепловой энергии гласит, что изменение тепловой энергии в некоторой области пространства за промежуток времени равно потоку тепловой энергии через границу этой области и выделению тепловой энергии источниками (поглощению стоками) за этот же промежуток времени.

Пусть передача тепловой энергии происходит в некоторой произвольной конечной области \mathcal{D} пространства (рис. 1.3, a) на конечном промежутке времени $[t_1, t_2]$. Область имеет кусочно-гладкую поверхность \mathcal{S} и заполнена материальной несжимаемой средой (веществом) с известными теплофизическими свойствами. Мы выведем уравнение, описывающее перенос тепловой энергии, двумя способами: 1) для малой подобласти конечной области \mathcal{D} ; 2) для конечной области \mathcal{D} .

Рассмотрим малую (элементарную) подобласть $d\mathcal{D}$ области \mathcal{D} в виде прямоугольного параллеленипеда («кирпича»), «вырезанного» с помощью трёх пар параллельных плоскостей $x_0 = \text{const}, \, x_0 + \mathrm{d}x = \text{const}, \, y_0 = \text{const}, \, y_0 + \mathrm{d}y = \text{const}, \, z_0 = \text{const}, \, z_0 + \mathrm{d}z = \text{const},$ где $(x_0, y_0, z_0) \equiv \mathbf{r}_0$ — произвольная точка области \mathcal{D} (рис. 1.3, δ). Далее для простоты будем говорить о малой (элементарной) области. Очевидно, что объём последней равен $\mathrm{d}x\,\mathrm{d}y\,\mathrm{d}z$, а площади граней, перпендикулярных осям x,y и z, суть $\mathrm{d}y\,\mathrm{d}z$, $\mathrm{d}x\,\mathrm{d}z$ и $\mathrm{d}x\,\mathrm{d}y$ соответственно. Также выделим на конечном промежутке времени $[t_1,t_2]$ малый (элементарный) промежуток времени $\mathrm{d}t$ (прошедший от мгновения t_0 до мгновения $t_0 + \mathrm{d}t$, где $[t_0,t_0+\mathrm{d}t]\subset [t_1,t_2]$).

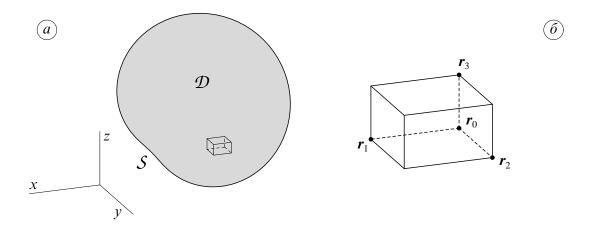


Рис. 1.3. Конечная область трёхмерного пространства S с кусочно-гладкой границей S (a); малая подобласть $d\mathcal{D}$ области \mathcal{D} в виде параллелепипеда с рёбрами, параллельными осям декартовой прямоугольной системы координат (x, y, z) (δ)

Изменение количества тепловой энергии в малой области за малый промежуток времени равно

$$\delta E(t_0, \boldsymbol{r}_0) = e(t_0 + \mathrm{d}t, \boldsymbol{r}_0) \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z - e(t_0, \boldsymbol{r}_0) \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z = \left[e(t_0 + \mathrm{d}t, \boldsymbol{r}_0) - e(t_0, \boldsymbol{r}_0) \right] \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z,$$

$$(1.28)$$

где $e(t, \boldsymbol{r})$ — объёмная плотность тепловой энергии среды. Из термодинамики известно, что

$$e(t, \mathbf{r}) = \rho(\mathbf{r}) c_V(t, \mathbf{r}) T(t, \mathbf{r}), \qquad (1.29)$$

где ρ — плотность среды, c_V — удельная массовая теплоёмкость среды при постоянном объёме (определяется опытным путём), T — абсолютная температура среды.

Упростим выражение в квадратных скобках (1.28), применив разложение в ряд Teйлорa с точностью до члена первого порядка по δt

$$e(t_0+\mathrm{d}t,\boldsymbol{r}_0)-e(t_0,\boldsymbol{r}_0)=\frac{\partial e(t_0,\boldsymbol{r}_0)}{\partial t}\frac{\mathrm{d}t}{1!}+\frac{\partial^2 e(t_0,\boldsymbol{r}_0)}{\partial t^2}\frac{(\mathrm{d}t)^2}{2!}+\frac{\partial^3 e(t_0,\boldsymbol{r}_0)}{\partial t^3}\frac{(\mathrm{d}t)^3}{3!}+\ldots\approx\frac{\partial e(t_0,\boldsymbol{r}_0)}{\partial t}\,\mathrm{d}t\,,$$

тогда изменение количества тепловой энергии (1.28) сможем можем приближенно записать так

$$\delta E(t_0, \mathbf{r}_0) \approx \frac{\partial e(t_0, \mathbf{r}_0)}{\partial t} \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}t = \left[\rho \, \frac{\partial (c_V \, T)}{\partial t} \right]_{(t_0, \mathbf{r}_0)} \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}t \,. \tag{1.30}$$

Поток тепловой энергии через границу малой области (составленную из шести граней) за малый промежуток времени равен

$$\begin{split} \delta Q(t_0, \boldsymbol{r}_0) &= - \left[q_x(t_0, \boldsymbol{r}_1) - q_x(t_0, \boldsymbol{r}_0) \right] \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}t - \\ &- \left[q_y(t_0, \boldsymbol{r}_2) - q_y(t_0, \boldsymbol{r}_0) \right] \mathrm{d}x \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}t - \\ &- \left[q_z(t_0, \boldsymbol{r}_3) - q_z(t_0, \boldsymbol{r}_0) \right] \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}t \,, \end{split} \tag{1.31}$$

где $\mathbf{r}_1 = (x_0 + \mathrm{d}x, y_0, z_0)$, $\mathbf{r}_2 = (x_0, y_0 + \mathrm{d}y, z_0)$, $\mathbf{r}_3 = (x_0, y_0, z_0 + \mathrm{d}z)$, $\mathbf{q} = (q_x, q_y, q_z)$ — вектор поверхностной плотности потока тепловой энергии. Этот вектор «отвечает» за перенос тепловой энергии так же, как вектор поверхностной плотности потока количества движения (импульса) материальной среды $\rho \mathbf{v}$ «отвечает» за перенос среды. Применив для величин вквадратных скобках соответствующие разложения вряд Тейлора с точностью до членов первого порядка по $\mathrm{d}x$, $\mathrm{d}y$ и $\mathrm{d}z$

$$\begin{aligned} q_x(t_0, \boldsymbol{r}_1) - q_x(t_0, \boldsymbol{r}_0) &\approx \frac{\partial q_x(t_0, \boldsymbol{r}_0)}{\partial x} \, \mathrm{d}x \,, \\ q_y(t_0, \boldsymbol{r}_2) - q_y(t_0, \boldsymbol{r}_0) &\approx \frac{\partial q_y(t_0, \boldsymbol{r}_0)}{\partial y} \, \mathrm{d}y \,, \\ q_z(t_0, \boldsymbol{r}_3) - q_z(t_0, \boldsymbol{r}_0) &\approx \frac{\partial q_z(t_0, \boldsymbol{r}_0)}{\partial z} \, \mathrm{d}z \,, \end{aligned}$$

запишем приближённо величину потока тепловой энергии (1.31) таким образом

$$\delta Q(t_0, \boldsymbol{r}_0) = -\nabla \cdot \boldsymbol{q}(t_0, \boldsymbol{r}_0) \; \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}t \,, \tag{1.32}$$

где ∇ — дифференциальный оператор Γ амильтона (см. определение (7.24) на с. 161), а $\nabla \cdot \boldsymbol{q}$ — дивергенция вектора $\boldsymbol{q}=(q_x,q_y,q_z)$ (см. определение (7.25) на с. 161)

$$\nabla \cdot \boldsymbol{q} = \frac{\partial q_x}{\partial x} + \frac{\partial q_y}{\partial y} + \frac{\partial q_z}{\partial z} \,. \tag{1.33}$$

Закон теплопроводности $\Phi ypbe$ устанавливает следующую дифференциальную связь вектора ${m q}(t,{m r})$ и температурного поля $T(t,{m r})$

$$\mathbf{q}(t, \mathbf{r}) = -\lambda(t, \mathbf{r}) \, \nabla T(t, \mathbf{r}) = -\lambda \left(\frac{\partial T}{\partial x} \, \mathbf{i} + \frac{\partial T}{\partial y} \, \mathbf{j} + \frac{\partial T}{\partial z} \, \mathbf{k} \right), \tag{1.34}$$

где $\lambda(t, \boldsymbol{r})$ — коэффициент теплопроводности (определяется опытным путём). Для компонентов векторов \boldsymbol{q} и ∇T закон $\Phi ypbe$ имеет следующий вид

$$q_x = -\lambda \frac{\partial T}{\partial x}, \qquad q_y = -\lambda \frac{\partial T}{\partial y}, \qquad q_z = -\lambda \frac{\partial T}{\partial z}.$$
 (1.35)

Поясним физический смысл закона теплопроводности $\Phi ypbe$, для чего рассмотрим семейство изотерм $T(t, \mathbf{r}) = \mathtt{const}$, то есть поверхностей, на которых температура принимает

постоянные значения. Возьмём изотерму, проходящую через точку r_0 в мгновение времени t_0 , и составим выражение для дифференциала функции $T(t, \mathbf{r})$ на изотерме (очевидно, что дифференциал тождественно равен нулю)

$$\mathrm{d}T(t_0, \boldsymbol{r}_0) = \left[\frac{\partial T}{\partial x}\,\mathrm{d}x + \frac{\partial T}{\partial y}\,\mathrm{d}y + \frac{\partial T}{\partial z}\,\mathrm{d}z\right]_{(t_0, \boldsymbol{r}_0)} = \mathrm{d}\boldsymbol{r}\cdot\nabla T(t_0, \boldsymbol{r}_0) = 0\,,$$

где $d{m r}={m r}-{m r}_0=(x-x_0,y-y_0,z-z_0)=({
m d} x,{
m d} y,{
m d} z)$ — малый вектор смещения вдоль изотермы (иначе — касательный изотерме малый вектор) в мгновение времени t_0 . Но отсюда мы легко заключим, что вектор ∇T перпендикулярен изотерме. Изотерма, проходящая через точку ${m r}_0$, как двусторонняя поверхность, разбивает пространство в окрестности точки на две части. Остаётся выяснить, в какую сторону вектор ∇T направлен. Одну часть пространства, в которой $T(t_0,{m r})>T(t_0,{m r}_0)$, будем называть положительной, а другую, в которой $T(t_0,{m r})< T(t_0,{m r}_0),$ — отрицательной. Восставим из точки ${m r}_0$ орт нормали ${m \nu}$ к изотерме, направленный в положительную сторону, и введём функцию скалярной переменной s: $\bar T(s)=T(t_0,{m r}_0+{m \nu} s)$. Очевидно, что: 1) $\bar T(s)>\bar T(0)=T(t_0,{m r}_0)$, если s>0 (проще говоря, на луче, идущем из точки ${m r}_0$ в положительную сторону вдоль нормали к изотерме, функция $T(t_0,{m r}_0)$ принимает значения, большие значения $T(t_0,{m r}_0)$); 2) $\bar T(s)<\bar T(0)=T(t_0,{m r}_0)$, если s<0. Отсюда следует, что односторонняя производная функции $\bar T(s)$ при s=0+0 положительна, а при s=0-0 — отрицательна, но для нас важны выражения для этих производных, которые мы составим с помощью разложений в ряд $Te\check u$ лора по приведённым выше образцам в таком виде

$$\begin{split} \frac{\mathrm{d}\bar{T}(s)}{\mathrm{d}s} \Big|_{s=0+0} &= \lim_{s \to 0+0} \frac{T(t_0, \pmb{r}_0 + \pmb{\nu} s) - T(t_0, \pmb{r}_0)}{s} = \lim_{s \to 0+0} \frac{(+\pmb{\nu}) \cdot \nabla T(t, \pmb{r}_0) \, s}{s} = (+\pmb{\nu}) \cdot \nabla T(t, \pmb{r}_0) > 0 \,, \\ \frac{\mathrm{d}\bar{T}(s)}{\mathrm{d}s} \Big|_{s=0-0} &= \lim_{s \to 0+0} \frac{T(t_0, \pmb{r}_0 - \pmb{\nu} s) - T(t_0, \pmb{r}_0)}{s} = \lim_{s \to 0+0} \frac{(-\pmb{\nu}) \cdot \nabla T(t, \pmb{r}_0) \, s}{s} = (-\pmb{\nu}) \cdot \nabla T(t, \pmb{r}_0) < 0 \,. \end{split}$$

Единственная возможность для согласования знаков односторонних производных состоит в том, что $\nu \uparrow \uparrow \nabla T(t_0, r_0)$, то есть вектор градиента температуры в точке r_0 направлен по нормали к изотерме, проходящей через точку r_0 , в сторону роста температуры. Но второй закон термодинамики утверждает, что тепловая энергия может самопроизвольно переходить тельовой от более нагретых тель к менее нагретым, то есть направление вектора q(t,r) противоположно направлению вектора $\nabla T(t,r)$. Но именно это свойство тепловой энергии и отражено в законе теплопроводности Φ урье (1.34), (1.35).

Подставив выражения (1.35) для компонентов вектора q в выражение для потока тепловой энергии (1.32), (1.33), будем иметь

$$\delta Q(t_0, \mathbf{r}_0) = \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\lambda \frac{\partial T}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\lambda \frac{\partial T}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\lambda \frac{\partial T}{\partial z} \right) \right]_{(t_0, \mathbf{r}_0)} dx \, dy \, dz \, dt \,. \tag{1.36}$$

Пусть объёмная плотность выделения (поглощения) тепловой энергии в среде (за счёт прохождения химических реакций, электрического тока и других явлений, называемых совокупно внутренними распределёнными источниками тепловой энергии) есть $h(t, \boldsymbol{r})$, тогда изменение тепловой энергии в малой области за малый промежуток времени, из-за действия внутренних источников, равно

$$h(t_0, \mathbf{r}_0) \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}t \,. \tag{1.37}$$

Нам осталось только приравнять величину (1.30) всем выписанным вкладам (1.36), (1.37) в изменение тепловой энергии и сократить полученное равенство на общий множитель $\mathrm{d}x\,\mathrm{d}y\,\mathrm{d}z\,\mathrm{d}t$, чтобы получить уравнение теплопроводности

$$\left[\rho \frac{\partial (c_V T)}{\partial t}\right]_{(t_0, \mathbf{r}_0)} = \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\lambda \frac{\partial T}{\partial x}\right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\lambda \frac{\partial T}{\partial y}\right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\lambda \frac{\partial T}{\partial z}\right)\right]_{(t_0, \mathbf{r}_0)} + h(t_0, \mathbf{r}_0). \tag{1.38}$$

В силу произвольности выбора мгновения времени $t_0 \in [t_1, t_2]$ и точки $r_0 \in \mathcal{D}$, уравнение (1.38) далее будем записывать без указания на (t_0, r_0) .

Если теплофизические свойства среды могут быть описаны постоянными величинами c_V , λ , тогда уравнение теплопроводности принимает такой вид

$$\rho \, c_V \, \frac{\partial T}{\partial t} = \lambda \left(\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial z^2} \right) + h \, .$$

Более удобная форма уравнения может быть получена после деления обеих частей на произведение $\rho\,c_V$ и введения коэффициента температуропроводности a^2

$$\frac{\partial T}{\partial t} = a^2 \left(\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial z^2} \right) + g, \qquad (1.39)$$

где

$$a^2 = rac{\lambda}{
ho \, c_V} \,, \qquad g(t, m{r}) = rac{h(t, m{r})}{
ho \, c_V} \,.$$

Заметим, что уравнение теплопроводности (1.39) можно записать коротко, если применить для записи оператор Лапласа

$$\frac{\partial T}{\partial t} = a^2 \, \Delta T + g \,. \tag{1.40}$$

Теперь рассмотрим конечную область \mathcal{D} (см. рис. 1.3, δ), для которой в произвольное мгновение времени $t \in [t_1, t_2]$ запишем выражения: 1) тепловой энергии среды

$$E(t) = \iiint_{\mathcal{D}} e(t, \mathbf{r}) \, d\mathcal{D}; \qquad (1.41)$$

2) потока тепловой энергии через границу области

$$\iint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{q}(t, \boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S};$$
(1.42)

3) скорости выделения тепловой энергии за счёт распределённых внутренних источников

$$\iiint_{\mathcal{D}} h(t, \mathbf{r}) \, \mathrm{d}\mathcal{D} \,. \tag{1.43}$$

С помощью введённых величин закон сохранения тепловой энергии в области $\mathcal D$ для конечного промежутка времени $[t_a,t_b]\subset [t_1,t_2]$ записывается в интегральной форме

$$E(t_b) - E(t_a) = -\int_{t_a}^{t_b} \left(\iint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{q}(t, \boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S} \right) dt + \int_{t_a}^{t_b} \left(\iiint_{\mathcal{D}} h(t, \boldsymbol{r}) \, d\mathcal{D} \right) dt.$$
 (1.44)

Поверхностный интеграл преобразуем по формуле Остроградского – Гаусса

$$\iint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{q}(t, \boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S} = \iiint_{\mathcal{D}} \nabla \cdot \boldsymbol{q}(t, \boldsymbol{r}) \, d\mathcal{D}$$
 (1.45)

и перепишем закон сохранения тепловой энергии (1.44) так

$$E(t_b) - E(t_a) = \int_{t_a}^{t_b} \left(\iiint_{\mathcal{D}} \left[h(t, \mathbf{r}) - \nabla \cdot \mathbf{q}(t, \mathbf{r}) \right] d\mathcal{D} \right) dt,$$

или в развёрнутом виде

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} e(t_b, \boldsymbol{r}) \, \mathrm{d}\mathcal{D} - \iiint\limits_{\mathcal{D}} e(t_a, \boldsymbol{r}) \, \mathrm{d}\mathcal{D} = \int\limits_{t_a}^{\iota_b} \left(\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[h(t, \boldsymbol{r}) - \nabla \cdot \boldsymbol{q}(t, \boldsymbol{r}) \right] \mathrm{d}\mathcal{D} \right) \mathrm{d}t \, .$$

Изменим порядок интегрирования по времени и пространству в правой части последнего интегрального равенства

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} e(t_b, \boldsymbol{r}) \, \mathrm{d}\mathcal{D} - \iiint\limits_{\mathcal{D}} e(t_a, \boldsymbol{r}) \, \mathrm{d}\mathcal{D} = \iiint\limits_{\mathcal{D}} \left(\int\limits_{t_a}^{t_b} \left[h(t, \boldsymbol{r}) - \nabla \cdot \boldsymbol{q}(t, \boldsymbol{r}) \right] \, \mathrm{d}t \right) \mathrm{d}\mathcal{D}$$

и запишем закон сохранения тепловой энергии в виде одного интеграла по области $\mathcal D$

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left\{ e(t_b, \boldsymbol{r}) - e(t_a, \boldsymbol{r}) - \int\limits_{t_a}^{t_b} \left[h(t, \boldsymbol{r}) - \nabla \cdot \boldsymbol{q}(t, \boldsymbol{r}) \right] \mathrm{d}t \right\} \mathrm{d}\mathcal{D} = 0,$$

к которому применим теорему о среднем значении

$$e(t_b, \mathbf{r}^*) - e(t_a, \mathbf{r}^*) = \int_{t_a}^{t_b} \left[h(t, \mathbf{r}^*) - \nabla \cdot \mathbf{q}(t, \mathbf{r}^*) \right] dt$$

где $r^* \in \mathcal{D}$. Далее применим теорему о среднем значении к интегралу по переменной t

$$e(t_b, \mathbf{r}^*) - e(t_a, \mathbf{r}^*) = (t_b - t_a) \left[h(t^*, \mathbf{r}^*) - \nabla \cdot \mathbf{q}(t^*, \mathbf{r}^*) \right],$$

где $t^* \in [t_a, t_b]$, разделим обе части последнего равенства на $t_b - t_a$, перейдём к пределу при $t_b \to t_a = t \in [t_1, t_2]$

$$\lim_{t_b \rightarrow t_a} \frac{e(t_b, \boldsymbol{r}^*) - e(t_a, \boldsymbol{r}^*)}{t_b - t_a} = \lim_{t_b \rightarrow t_a} \left[h(t^*, \boldsymbol{r}^*) - \nabla \cdot \boldsymbol{q}(t^*, \boldsymbol{r}^*) \right]$$

и получим дифференциальную форму закона сохранения тепловой энергии

$$\frac{\partial e(t, \mathbf{r})}{\partial t} = -\nabla \cdot \mathbf{q}(t, \mathbf{r}) + h(t, \mathbf{r}). \tag{1.46}$$

Подставив в полученное уравнение зависимость (1.29) и закон теплопроводности Φy - $p \to e (1.34), (1.35),$ придём куравнению теплопроводности (1.40).

1.4. Уравнение колебаний

Тела, с которыми имеет дело механика, бывают самых разных типов: точечные массы, занимающие в каждый данный момент времени лишь одну точку; абсолютно твердые тела, которые никогда не деформируются; струны, стержни и струи, которые являются одномерными; мембраны и оболочки, которые занимают собой лишь поверхности; жидкости и твердые тела, заполняющие пространство, и многое другое. [54]

Применим законы механики Hьютона к выводу уравнения, описывающего поперечные колебания натянутой струны при следующих предположениях:

- 1) струна есть физическое тело, у которого принимается во внимание *протяжеённость* только *в одном направлении*, для которого введём переменную $s \in \mathbb{R}$;
- 2) струна совершает колебания в плоскости (x, y), где ось x направлена вдоль струны в состоянии покоя (в этом случае s = x), ось y перпендикулярна оси x;
- 3) смещение малых участков струны и струны в целом вдоль оси x равно нулю, соответственно компонент скорости $v_x=0$; смещение вдоль оси y зависит от времени t и положения участка струны x (или s), то есть смещение есть некоторая функция u(t,x), а компонент скорости смещения вдоль оси y равен

$$v_y(t,x) = \frac{\partial u(t,x)}{\partial t}; \qquad (1.47)$$

- 4) струну рассматриваем как абсолютно гибкое протяжённое тело, то есть на выделенный малый (x, x + dx) или конечный (a, b) участки струны со стороны остальных частей струны действуют силы натяжения, касательные к струне при x и x + dx или x = a и x = b (рис. 1.4);
- 5) струну рассматриваем как *абсолютно упругое* протяжённое тело, то есть подчиняющееся закону $\Gamma y \kappa a$ (изменение силы натяжения пропорционально изменению длины струны);

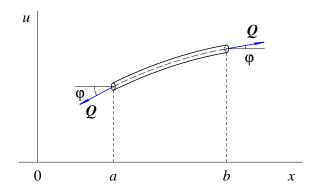


Рис. 1.4. Из струны вырезан конечный участок (a,b), действие отброшенных частей заменено силами натяжения $\mathbf{Q}(t,x)$ на концах участка x=a и x=b

6) струна совершает малые колебания, то есть рассматриваем смещение u(t,x) и его частные производные

$$\frac{\partial u(t,x)}{\partial t} = v_y(t,x) \,, \qquad \frac{\partial u(t,x)}{\partial x} = \operatorname{tg} \varphi(t,x) \approx \sin \varphi(t,x) \approx \varphi(t,x) \,, \tag{1.48}$$

как малые величины, квадратами которых будем пренебрегать;

7) длина произвольного конечного участка (a,b) струны не меняется при совершении струной малых колебаний (см. задачу 1.4 на с. 28)

$$s(b) - s(a) = \int_{a}^{b} ds = \int_{a}^{b} \sqrt{1 + \left(\frac{\partial u(t,x)}{\partial x}\right)^2} dx \approx \int_{a}^{b} dx = b - a,$$

то есть с точностью до малых второго порядка малости не изменяется (следовательно, параметр s совпадает с переменной x в состоянии покоя и при совершении колебаний);

8) линейная плотность струны равна $\rho(x)$, то есть масса элемента (x, x + dx) струны равна $dm = \rho(x) dx$, а масса конечного участка (a, b) равна

$$M(a,b) = \int_{a}^{b} \rho(x) \, \mathrm{d}x;$$

9) линейная плотность внешних массовых сил, действующих в плоскости (x,y) параллельно оси y равна h(t,x) (если сила тяжести учитывается, то вклад последней в h(t,x) равен $-\rho(x)\,g$, где g — ускорение свободного падения), то есть величина силы, действующей на малый участок $(x,x+\mathrm{d}x)$ струны, равна $h(t,x)\,\mathrm{d}x$, а на конечный участок (a,b) струны — равна

$$F(t; a, b) = \int_{a}^{b} h(t, x) dx;$$
 (1.49)

10) силу сопротивления внешней среды не учитываем.

Условия, при которых мы рассматриваем колебания струны, позволяют учесть только закон сохранения количества движения (второй закон *Ньютона*), поскольку законы сохранения массы и энергии выполняются очевидным образом.

Вначале выведем уравнение малых колебаний струны в $\partial u \phi \phi$ еренциальной форме, рассматривая малый участок $(x,x+\mathrm{d}x)$ струны. Ускорение вертикального смещения малого участка равно частной производной скорости вертикального смещения $v_y(t,x)$ (1.47) по времени t

$$a = \frac{\partial v_y(t, x)}{\partial t} = \frac{\partial^2 u(t, x)}{\partial t^2}$$
.

На рассматриваемый малый участок струны действует совокупная сила 1) реакции отброшенных частей струны (слева и справа от участка струны), обусловленная натяжением струны Q, и 2) внешних массовых сил. Величина силы натяжения Q(t,x) постоянна в пределах малого участка струны, то есть $|Q(t,x)| = Q_0$ (в силу неизменности длины ds участка, где $(ds)^2 = (dx)^2 + (dy)^2$), а местное направление силы натяжения определено значением угла $\varphi(t,x)$. Следовательно, для малого участка струны можем записать равнодействующую сил в направлении оси y в таком виде

$$Q_0 \sin \varphi(t, x + dx) - Q_0 \sin \varphi(t, x) + h(t, x) dx.$$

Теперь учтём связь (1.48) угла $\varphi(t,x)$ наклона касательной к струне со смещением u(t,x) и примением разложение смещения в ряд Teйлopa по пространственной переменной x, тогда для равнодействующей сил получим следующее выражение

$$Q_0 \left[\frac{\partial u(t, x + \mathrm{d}x)}{\partial x} - \frac{\partial u(t, x)}{\partial x} \right] + h(t, x) \, \mathrm{d}x =$$

$$= Q_0 \left[\frac{\partial u(t, x)}{\partial x} + \frac{\partial^2 u(t, x)}{\partial x^2} \frac{\mathrm{d}x}{1!} + \frac{\partial^3 u(t, x)}{\partial x^3} \frac{(\mathrm{d}x)^2}{2!} + \dots - \frac{\partial u(t, x)}{\partial x} \right] + h(t, x) \, \mathrm{d}x =$$

$$= Q_0 \frac{\partial^2 u(t, x)}{\partial x^2} \, \mathrm{d}x + h(t, x) \, \mathrm{d}x.$$

Далее приравняем количество движения малого участка струны в вертикальном направлении равнодействующей сил в вертикальном направлении

$$\rho(x) dx \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} = Q_0 \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} dx + h(t,x) dx.$$

После сокращения на dx получим уравнение, описывающее малые пеоперечные колебания упругой струны

$$\rho(x) \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} = Q_0 \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} + h(t,x).$$

Обычно это уравнение рассматривают в предположении постоянной линейной плотности $\rho(x) \equiv \rho_0$, то есть

$$\frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} + f(t,x), \qquad (1.50)$$

где $\rho_0 a^2 = Q_0, h(t, x) = \rho_0 f(t, x).$

При тех же предположениях можно вывести уравнение, описывающее малые поперечные колебания натянутой мембраны

$$\frac{\partial^2 u(t,x,y)}{\partial t^2} = a^2 \left(\frac{\partial^2 u(t,x,y)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u(t,x,y)}{\partial y^2} \right) + f(t,x,y), \qquad (1.51)$$

где u(t, x, y) — отклонение мембраны от равновесного положения, f(t, x, y) — функция, описывающая внешние воздействия на мембрану.

Привлекая уравнения движения слошной среды и термодинамики идеального газа, можно вывести уравнение малых *продольных* колебаний сплошной среды. Таковыми можно считать акустические, или звуковые колебания, возникающие при распространении звука. Точнее говоря, звуки, которые мы слышим, и есть акустические колебания. Уравнение акустических колебаний имеет такой вид

$$\frac{\partial^2 \bar{p}}{\partial t^2} = a_0^2 \left(\frac{\partial^2 \bar{p}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \bar{p}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \bar{p}}{\partial z^2} \right), \tag{1.52}$$

где \bar{p} — отклонение давления воздуха в акустической волне от постоянного значения p_0 (в отсутствие колебаний), a_0 — скорость звука в воздухе (примерно 300 м/с).

1.5. Уравнения и краевые задачи математической физики

Соберем в одном месте равнее выведенные уравнения ${\it Лапласa},$ теплопроводности и колебаний

$$\Delta u(\mathbf{r}) = 0, \tag{1.53}$$

$$\frac{\partial u(t, \mathbf{r})}{\partial t} - a^2 \Delta u(t, \mathbf{r}) = g(t, \mathbf{r}), \qquad (1.54)$$

$$\frac{\partial^2 u(t, \mathbf{r})}{\partial t^2} - a^2 \Delta u(t, \mathbf{r}) = g(t, \mathbf{r}), \qquad (1.55)$$

описывающие различныфе явления, но представляющие, тем не менее, всего лишь некоторые отдельные виды дифференциальных уравнений в частных производных.

Определение 1.7. Дифференциальным уравнением в частных производных порядка m по независимым переменным $\mathbf{r} = (x, y, z) \in \mathcal{D}$ относительно функции $u(\mathbf{r})$ (зависимой переменной) называется соотношение, связывающее независимые переменные, зависимую переменную и частные производные зависимой переменной по независимым (хотя бы по одной из независимых переменных), причём порядок старшей частной производной равен m.

Определение 1.8. Дифференциальным уравнением в частных производных порядка m по независимым переменным $t \in [t_1, t_2]$ и $r = (x, y, z) \in \mathcal{D}$ относительно функции u(t, r) (зависимой переменной) называется соотношение, связывающее независимые переменные, зависимую переменную и частные производные зависимой переменной по независимым (хотя бы по одной из независимых переменных), причём порядок старшей частной производной равен m.

В основном мы будем рассматривать линейные дифференциальные уравнения в частных производных второго порядка.

Определение 1.9. Линейным дифференциальным уравнением в частных производных второго порядка по переменным $\mathbf{r}=(x,y,z)=(x_1,x_2,x_3)\in\mathcal{D}$ относительно функции $u(\mathbf{r})$ называется соотношение вида

$$\sum_{\kappa=1}^{3} \sum_{\iota=1}^{3} a_{\kappa,\iota}(\mathbf{r}) \frac{\partial^{2} u(\mathbf{r})}{\partial x_{\kappa} \partial x_{\iota}} + \sum_{\kappa=1}^{3} a_{\kappa}(\mathbf{r}) \frac{\partial u(\mathbf{r})}{\partial x_{\kappa}} + a_{\star}(\mathbf{r}) u(\mathbf{r}) = g(\mathbf{r}), \qquad (1.56)$$

где $a_{\kappa,\iota}({\bm r}),\,a_{\kappa}({\bm r}),\,a_{\star}({\bm r}),\,g({\bm r})$ — известные (по крайней мере, непрерывные) функции независимых переменных.

Определение 1.10. Линейным дифференциальным уравнением в частных производных второго порядка по переменным $(t, \mathbf{r}) = (t, x, y, z) = (x_0, x_1, x_2, x_3) \in \mathcal{D}$ относительно функции $u(t, \mathbf{r})$ называется соотношение вида

$$\sum_{\kappa=0}^{3} \sum_{\iota=0}^{3} a_{\kappa,\iota}(t, \mathbf{r}) \frac{\partial^{2} u(t, \mathbf{r})}{\partial x_{\kappa} \partial x_{\iota}} + \sum_{\kappa=0}^{3} a_{\kappa}(t, \mathbf{r}) \frac{\partial u(t, \mathbf{r})}{\partial x_{\kappa}} + a_{\star}(t, \mathbf{r}) u(t, \mathbf{r}) = g(t, \mathbf{r}), \qquad (1.57)$$

где $a_{\kappa,\iota}(t,{\bm r}),\,a_{\kappa}(t,{\bm r}),\,a_{\star}(t,{\bm r}),\,g(t,{\bm r})$ — известные (по крайней мере, непрерывные) функции независимых переменных.

Для дифференциальных уравнений в частных производных (даже линейных), как и для дифференциальных уравнений в обыкновенных производных, отсутствуют общие методы решения, поэтому под решениями таких уравнений понимают решения частных (так называемых краевых) задач. Поэтому важно понимать, какова степень произвола при постановке задач для уравнений в частных производных.

Напомним, что для дифференциального уравнения с обыкновенными производными порядка m (или, в более привычной форме, обыкновенного дифференциального уравнения порядка m)

$$F(x, y, y', \dots, y^{(m)}) = 0, \qquad x \in I \subseteq \mathbb{R},$$
(1.58)

где I — конечный или (полу-) бесконечный интервал действительной оси x, вся совокупность решений, называемая m-параметрическим семейством решений (немного устаревшее понятие — $oбщее\ pewenue$), может быть представлена некоторой функцией (разумеется,

для каждого уравнения — «своей») независимой переменной x и параметров — произвольных постоянных C_1, C_2, \ldots, C_m , а именно в явном виде

$$y = \varphi(x; C_1, C_2, \dots, C_m).$$
 (1.59)

или неявном

$$\Phi(x, y; C_1, C_2, \dots, C_m) = 0.$$
(1.60)

Решения уравнения (1.58), которые не входят в семейство (1.59) или (1.60) (если они существуют), называются *особыми*.

Верно и обратное утверждение, то есть некоторому явному (1.59) или неявному (1.60) семейству функций можно поставить в соответствие обыкновенное дифференциальное уравнение (1.58) порядка m (см. пояснение).

Можно ли перенести эти утверждения на уравнения с частными производными? Для того, чтобы ответить на данный вопрос, рассмотрим некоторые простые примеры уравнений с частными производными.

Пример 1.3. Уравнение первого порядка

$$\left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y}\right)^2 + 1 = 0, \qquad (x, y) \in \mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^2, \tag{1.61}$$

очевидно, не имеет решений.

Пример 1.4. Уравнение первого порядка

$$\left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y}\right)^2 = 0, \qquad (x, y) \in \mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^2, \tag{1.62}$$

имеет только постоянные решения u(x,y) = const.

Пример 1.5. Для уравнения второго порядка

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = 0, \qquad (x, y) \in \mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^2, \tag{1.63}$$

после первого интегрирования по переменной y получим

$$\frac{\partial u(x,y)}{\partial x} = u_1(x) \,, \tag{1.64}$$

где $u_1(x)$ — произвольная функция x, а после второго интегрирования по переменной x найдём семейство решений

$$u(x,y) = \int u_1(x) dx + v_2(y) = v_1(x) + v_2(y), \qquad (1.65)$$

зависящее от двух произвольных функций (см. задачу 1.5 на с. 28).

Пример 1.6. Для уравнения третьего порядка

▲

$$\frac{\partial^3 u}{\partial x \, \partial y \, \partial z} = 0, \qquad (x, y, z) \in \mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^3, \tag{1.66}$$

после первого интегрирования по переменной z имеем

$$\frac{\partial^2 u(x,y,z)}{\partial x \partial y} = u_1(x,y), \qquad (1.67)$$

после второго интегрирования по переменной у

$$\frac{\partial u(x,y,z)}{\partial x} = \int u_1(x,y) \, dy + v_2(x,z) = v_1(x,y) + v_2(x,z), \qquad (1.68)$$

и после третьего интегрированя найдём семейство решений

$$u(x,y,z) = \int v_1(x,y) dx + \int v_2(x,z) dx + w_3(y,z) = w_1(x,y) + w_2(x,z) + w_3(y,z), \qquad (1.69)$$

зависящее от трёх произвольных функций (см. задачу 1.5 на с. 28).

Рассмотренные примеры показывают, что для однозначного нахождения функции, подчинённой дифференциальному уравнению в частных производных, следует задавать в качестве некоторых дополнительных условий вспомогательные функции, позволяющие выделить искомую функцию из (вообще говоря) неизвестного семейства решений дифференциального уравнения. Задание таких вспомогательных функций на всей или части границы пространственной (то есть независимых переменных r) или пространственновременной (то есть независимых переменных r) области составляет суть постановки краевых задач теории дифференциальных уравнений в частных производных.

1.6. Задачи

К разделу 1.1. на с. 7

Задача 1.1. Если мы развили геометрические представления и понятия настолько, что можем «измерить» размерность пространства, то что нам для этого нужно и как это сделать?

К разделу 1.2. на с. 10

К разделу 1.3. на с. 14

Задача 1.2. Каковы размерности величин $E,\,e,\,c_V,\,Q,\,\lambda,\,a^2,\,h,\,g$ в уравнении теплопроводности?

Задача 1.3. Происходит ли перенос тепловой энергии вдоль изотерм?

К разделу 1.4. на с. 21

Задача 1.4. Докажите, что длина струны при совершении малых колебаний не меняется с точностью до величин второго порядка малости.

Решение.

К разделу 1.5. на с. 24

Задача 1.5. Насколько произвольны функции $v_1(x), v_2(y)$ в решении u(x,y) уравнения (1.63) из примера 1.5 на с. 26 и функции $w_1(x,y), w_2(x,z), w_3(y,z)$ в решении u(x,y,z) уравнения (1.66) из примера 1.6 на с. 26?

Ответ. Поскольку решение u(x,y) уравнения (1.63) и решение u(x,y,z) уравнения (1.66) суть непрерывны в соответствующих областях \mathcal{D} (это следует из дифференцируемости функций u(x,y) и u(x,y,z)), то произвольные функции $v_1(x), v_2(y)$ и $w_1(x,y), w_2(x,z), w_3(y,z)$ должны быть непрерывными в \mathcal{D} , однако последние могут быть неограниченными в замыканиях областей \mathcal{D} . Если на решения наложены дополнительные условия (другими словами, поставлены соответствующие граничные задачи), например, в виде принятия на границах областей значений, заданных непрерывными функциями, то произвольные функции должны быть непрерывными (а значит ограниченными) в замыканиях областей \mathcal{D} . При совпадении области \mathcal{D} с плоскостью (пример 1.5) или с пространством (пример 1.6) из ограниченности решений u(x,y) и u(x,y,z) сразу же следует ограниченность произвольных функций на плоскости или в пространстве.

1.7. Пояснения

Основные понятия теории поля, определения дифференциальных операторов теории поля и интегральные формулы $Cmo\kappa ca$, $Ocmporpadckoro-\Gammaaycca$ и $\Gamma puha$ (первую и вторую формулы $\Gamma puha$ не следует смешивать с формулой $\Gamma puha$ — записью в \mathbb{R}^2 формулы $Cmo\kappa ca$) можно найти в любом учебнике анализа, например в [?,?,?]. Теоремы ?? и ?? о необходимых и достаточных условиях потенциальности и соленоидальности векторного поля a(x) взяты без изменений из [?].

Доступное изложение всех этих вопросов имеется в учебнике [?] и учебном пособии [?].

К разделу 1.1. на с. 7

Пояснение 1.1 к с. 9. Во времена Ньютона «силой» (лат. vis) назывались многие объекты, например, ускорение точки. Произведение массы точки на квадрат ее скорости Лейбниц (G. W. Leibnitz) назвал vis viva (живая сила). Современный термин «сила» соответствует vis motrix (ускоряющая сила) у Ньютона [4].

... Лейбницу принадлежит введение в механику живой силы или, как стали говорить в XIX столетии, меры кинетической энергии в ее механической форме. Это было ... результатом целенаправленного поиска. Материя должна была быть наделена активностью, чем-то таким, что, как выражался Лейбниц, находится на полпути между способностью действовать и самим действием [41].

... Лейбниц вел длительную полемику со сторонниками Декарта, настаивая на том, что произведение массы тела на квадрат его скорости (живая сила по Лейбницу) является истинной мерой движения, а не произведение массы на скорость (импульс), как считал Декарт [?].

... Лейбниц живой силой называл произведение mv^2 без делителя 2. Такое определение живой силы встречается и до сих пор у французских авторов, но его следует признать неудачным, так как это определение влечёт за собой необходимость при формулировании закона изменения кинетической энергии, или живой силы, говорить о «половине живой силы» [37].

В старых учебниках эта величина называлась «живой силой»; этой величиной воспользовались впервые X. Гюйгенс и Г. Лейбниц; термин «живая сила» ввел впервые Бернулли И. [9], стр. 72: «Живая сила есть та сила, которая пребывает в равномерно движущемся теле. Наоборот, мертвая сила — та, которую получает тело без движения, если оно побуждается и принуждается к движению, или же которая побуждает двигаться быстрее или медленнее, если тело уже находится в движении» [?].

К разделу 1.2. на с. 10

Пояснение 1.2 к с. ??.

Помимо рассказа об экспериментах, в этом письме Гука содержатся такие важные слова: «Я предполагаю, что притяжение обратно пропорционально квадрату расстояния до центра, соответственно предположению Кеплера о зависимости скорости от расстояния. Галлей, вернувшись с острова св. Елены, рассказал мне, что маятник качается медленнее на вершине горы, чем у подножья, и не мог понять причины. Я сказал ему, что он решил давно занимавший меня вопрос об убывании тяготения с удалением от центра... Говоря о падении внутри Земли, я не думаю что закон притяжения будет таким же до самого центра Земли, но, напротив, я считаю, что, чем ближе тело будет к центру, тем слабее будет притяжение, возможно, подобно тому, как это происходит с маятником или телом внутри вогнутой поверхности, где сила уменьшается по мере приближения к нижней точке... Притяжение на значительных расстояниях [от небесных тел] можно вычислять по указанной пропорции [обратных квадратов] как притяжение самим центром.

<...>

... Гук нарисовал орбиты и увидел, что они похожи на эллипсы... Назвать их эллипсами ему не позволила научная честность, так как доказать эллиптичность он не смог. Сделать это Гук предложил Ньютону, сказав, что он не сомневается, что Ньютон с его превосходными методами справится с этой задачей и убедится также и в том, что первый закон Кеплера (утверждающий, что планеты движутся по эллипсам) тоже следует из закона обратных квадратов.

Отправив Ньютону письмо с таким предложением, Гук перешел к следующим открытиям, так как времени заниматься математическими подробностями у него не было. Ньютон же замолчал и больше никогда ничего Гуку не писал (за исключением одного случая, когда он переслал Гуку просьбу одного итальянского врача, желающего сотрудничать с Королевским обществом, и, пользуясь случаем, поблагодарил за сведения об экспериментах с падающими шарами), о переписке с ним нигде не упоминал (хотя письма хранил) и о том, что Гук поставил перед ним задачу о тяготении, никому не говорил.

Но за задачу эту Ньютон взялся, исследовал закон движения, убедился, что действительно получаются эллиптические орбиты, доказал, что, и обратно, из закона Кеплера об эллиптичности орбит следует закон обратных квадратов... Для того, чтобы все это как следует оформить и изложить в доступном виде, ему потребовалось сформулировать основные принципы, относящиеся к общим понятиям, таким как масса, сила, ускорение. Так появились знаменитые «три закона Ньютона», на которые сам Ньютон, правда, не претендовал (первый закон — это всем давно и хорошо известный закон инерции Галилея, а остальные два никак не могли быть открыты позже чем, скажем, закон упругости Гука или формула Гюйгенса для центробежной силы). А вот в связи с законом всемирного тяготения Ньютон повел себя весьма неаккуратно. [5]

Я сейчас расскажу, как в математической физике появилось уравнение Лапласа. Его появление на свет вызвано совсем нетривиальным ходом развития естественнонаучных идей. Неожиданный поворот мыслей Лапласа предопределил, как мне кажется, ряд важных соображений, следствием которых явились уравнения Максвелла для электромагнитного поля и, в настоящее время, уравнения полей, связанных с элементарными частицами.

Как известно, Кеплер, обрабатывая наблюдения Тихо Браге над движением планет, установил... три удивительных закона

<...>

- 1. Каждая планета движется по эллипсу, в одном из фокусов которого находится Солнце.
- 2. Радиус-вектор от Солнца до планеты заметает равные площади в равные интервалы времени.
- 3. Квадраты времен обращения двух планет пропорциональны кубам больших полуосей их орбит.

Законы эти, хотя и красивые, но довольно сложные. В дальнейшем Ньютон нашел для этих законов более простое, хотя и не менее удивительное, выражение, называемое законом всемирного тяготения:

Между любыми двумя телами действует сила притяжения, прямо пропорциональная их массам и обратно пропорциональная квадрату расстояния между ними.

<...>

Очевидно, что отсюда... вытекает равенство..., которое и называется уравнением Лапласа. Таким образом, Лаплас предложил отказаться от явной формулы для сил дальнодействия и заменить ее на дифференциальное уравнение для поля потенциала u. Можно считать, что дифференциальное уравнение описывает взаимодействие между соседними элементами поля u. Таким образом, введение этого поля подменяет задачу о дальнодействии между реальными телами задачей о «близкодействующем» взаимодействии между соседними областями пространства, залитого некоторым, искусственно придуманным, полем величины u. Лапласу мы обязаны идеей введения уравнений для описания этого поля u, уравнений, которые действуют всюду вне тех точек, в которых сосредоточены сами притягивающие массы. [15]

Природа силовой функции U или потенциала V, вообще говоря, непонятна; в современной физике принято говорить в таких случаях о действии некоторого поля и о совершаемой им работе. Различные явления (гравитационные, электрические, магнитные и др.) порождаются различными полями, описание которых (но не объяснений!) возможно на языке дифференциальных уравнений. Todxanmep [52] изложил историю появления в механике понятия потенциала (§§ 779, 789) и названия потенциала (§ 790).

То, что тяготение вне шара или сферической оболочки с массой M можно заменить тяготением точки той же массы в центре шара или оболочки, известно со времён Ньютона. Доказательство основано на геометрических построениях. Пример такого доказательства можно найти во втором томе книги Tomcona [53]. В книге Apnonbda [5] приведено современное доказательство.

Как не существует определения массы (в аксиоматике классической механики это числовой параметр), так не существует определения электрического заряда, но законы, описывающие электрические явления и свойства, позволяют (как и в случае массы) ввести числовую меру заряда. Таковыми служат закон *Ку*-

nona, свойство заряда распределяться поровну между одинаковыми телами, а также существование двух видов заряда, которые принято различать по знаку (исторически — по способу получения и накопления, так называемое «кошачье» и «янтарное» []). Таким образом можно разделить заряд на достаточно малые части.

К разделу 1.5. на с. 24

Возникновение и развитие понятия корректности краевых задач математической физики рассмотрено в статье ${\it Cимоновa}$ [45].

2. Канонический вид линейных уравнений второго порядка с двумя независимыми переменными

2.0. Προλεγόμενα

...в настоящее время самым важным из методов, при помощи которых математик приносит своими работами наибольшую пользу исследователю природы, является систематическая классификация величин. [29]

Вид дифференциальных уравнений в определенных рамках можно менять посредством различных преобразований зависимых и независимых переменных. Простейшие формы, достижимые с помощью неособых преобразований независимых переменных, принято называть каноническими. В этих формах накапливаются результаты теоретических исследований, ими же обычно удобно пользоваться и при практическом решении задач. [8]

Помимо уравнений Jannaca (??), теплопроводности (??) и колебаний (??), существуют другие линейные уравнения математической физики второго порядка, различающиеся количеством производных первого и второго порядков, а также видом коэффициентов перед производными, тем не менее, решения таких уравнений обладают свойствами, сходными со свойствами решений уравнений (??), (??) и (??), что позволяет включать уравнения в соответствующие классификационные единицы. В данном разделе мы рассмотрим одну из таких классификаций по типам (эллиптические, параболические и гиперболические) для уравнений от двух независимых переменных, основанную на преобразовании независимых переменных (x,y) \leftrightarrow (ξ,η). Классификация по типам возможна и для уравнений от трёх независимых переменных, однако способ отнесения к типам для таких уравнений имеет мало общего со способом, рассмотренным в данном разделе.

Из соображений удобства и единообразия записи уравнений будем обозначать независимые переменные как x, y, то есть как декартовые ортогональные координаты на плоскости (полагая, что x, y изменяются в пределах области $\mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^2$), тогда уравнения (??), (??) и (??) примут следующий вид

$$\begin{split} &\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \;, \\ &\frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \;, \\ &\frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0 \;, \\ &\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \;. \end{split}$$

Для того, чтобы сделать освоение классификации по типам независимым от предыдущего раздела, приведем определения дифференциальных уравнений в частных производных первого и второго порядков, включая различные виды линейных уравнений (квазилинейные, линейные с переменными и постоянными коэффициентами).

2.1. Основные определения

Определение 2.1. Соотношение вида

$$F\left(x, y, u, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}\right) = 0, \qquad (x, y) \in \mathcal{D},$$
 (2.1)

где все производные функции F по двум последним аргументам не обращаются в нуль ни в одной точке области \mathcal{D} , называется дифференциальным уравнением с частными производными первого порядка относительно функции u(x,y).

Определение 2.2. Дифференциальное уравнение с частными производными первого порядка относительно функции u(x,y) (2.1) называется линейным относительно производных или квазилинейным, если оно имеет вид

$$a_1(x, y, u) \frac{\partial u}{\partial x} + a_2(x, y, u) \frac{\partial u}{\partial y} = \Phi_1(x, y, u), \qquad (2.2)$$

где коэффициенты a_1, a_2 при производных и член Φ_1 суть функции одних и тех же переменных, причём все коэффициенты a_1, a_2 не обращаются в нуль ни в одной точке области \mathcal{D} .

Определение 2.3. Дифференциальное уравнение с частными производными первого порядка относительно функции u(x,y) (2.1) называется линейным (с переменными коэффициентами), если оно имеет вид

$$a_1(x,y)\frac{\partial u}{\partial x} + a_2(x,y)\frac{\partial u}{\partial y} + a_{\star}(x,y)u = g(x,y), \qquad (2.3)$$

где коэффициенты уравнения a_1, a_2, a_\star и свободный член g (ещё — функция правой части или просто правая часть (уравнения)) суть функции одних и тех же переменных, причём все коэффициенты a_1, a_2 не обращаются в нуль ни в одной точке области \mathcal{D} .

Определение 2.4. Дифференциальное уравнение с частными производными первого порядка относительно функции u(x,y) (2.1) называется линейным с постоянными коэффициентами, если оно имеет вид

$$a_1 \frac{\partial u}{\partial x} + a_2 \frac{\partial u}{\partial y} + a_{\star} u = g(x, y), \qquad (2.4)$$

где коэффициенты уравнения a_1, a_2, a_\star суть постоянные, а функция g(x,y) определена в области \mathcal{D} .

Иногда будем записывать линейные дифференциальные уравнения с переменными (2.3) или с постоянными (2.4) коэффициентами подобно линейному дифференциальному уравнению (2.2)

$$a_1 \frac{\partial u}{\partial x} + a_2 \frac{\partial u}{\partial y} = \Phi_1, \qquad (2.5)$$

где функция Φ_1 такова

$$\Phi_1(x, y, u) = g(x, y) - a_{\star}u, \qquad (2.6)$$

а коэффициенты a_1, a_2, a_\star суть функции независимых переменных $(x,y) \in \mathcal{D}$ или постоянные.

Определение 2.5. Линейное дифференциальное уравнение в частных производных первого порядка (с переменными (2.3) или постоянными (2.4) коэффициентами) называется однородным, если $g(x,y) \equiv 0$.

Определение 2.6. Соотношение вида

$$F\left(x, y, u, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x}, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial x}, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y}\right) = 0, \qquad (x, y) \in \mathcal{D},$$
 (2.7)

где все производные функции F по трём последним аргументам не обращаются в нуль ни в одной точке области \mathcal{D} , называется дифференциальным уравнением в частных производных второго порядка относительно функции u(x,y).

Определение 2.7. Дифференциальное уравнение в частных производных второго порядка относительно функции u(x,y) (2.7) называется линейным относительно старших производных, или квазилинейным, если оно имеет вид

$$a_{1,1}\left(x,y,u,\frac{\partial u}{\partial x},\frac{\partial u}{\partial y}\right)\frac{\partial^2 u}{\partial x\partial x}+2a_{1,2}\left(\dots\right)\frac{\partial^2 u}{\partial x\partial y}+a_{2,2}\left(\dots\right)\frac{\partial^2 u}{\partial y\partial y}=\Phi_2\left(\dots\right), \tag{2.8}$$

где коэффициенты $a_{1,1}, a_{1,2}, a_{2,2}$ при вторых производных и член Φ_2 суть функции одних и тех же переменных, причём все коэффициенты $a_{1,1}, a_{1,2}, a_{2,2}$ не обращаются в нуль ни в одной точке области \mathcal{D} .

Определение 2.8. Дифференциальное уравнение в частных производных второго порядка относительно функции u(x,y) (2.7) называется линейным (с переменными коэффициентами), если оно имеет вид

$$a_{1,1}(x,y)\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2}(.)\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + a_{2,2}(.)\frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + a_1(.)\frac{\partial u}{\partial x} + a_2(.)\frac{\partial u}{\partial y} + a_{\star}(.)u = g(.), \quad (2.9)$$

где коэффициенты уравнения $a_{1,1}, a_{1,2}, a_{2,2}, a_1, a_2, a_*$ и свободный член g (ещё — функция правой части или просто правая часть (уравнения)) суть функции одних и тех же переменных, причём все коэффициенты $a_{1,1}, a_{1,2}, a_{2,2}$ не обращаются в нуль ни в одной точке области \mathcal{D} .

Определение 2.9. Дифференциальное уравнение в частных производных второго порядка относительно функции u(x,y) (2.7) называется линейным с постоянными коэффициентами, если оно имеет вид

$$a_{1,1} \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + a_1 \frac{\partial u}{\partial x} + a_2 \frac{\partial u}{\partial y} + a_* u = g(x, y), \qquad (2.10)$$

где коэффициенты уравнения $a_{1,1}, a_{1,2}, a_{2,2}, a_1, a_2, a_{\star}$ суть постоянные, а функция g(x,y) определена в области \mathcal{D} (см. пояснение 2.1 на с. 60).

Иногда будем записывать линейные дифференциальное уравнение с переменными (2.9) или постоянными (2.10) коэффициентами подобно линейному относительно старших производных дифференциальному уравнению (2.8)

$$a_{1,1} \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} = \Phi_2, \qquad (2.11)$$

где функция Φ_2 такова

$$\Phi_2\left(x, y, u, \frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}\right) = g(x, y) - a_{\star}u - a_1\frac{\partial u}{\partial x} - a_2\frac{\partial u}{\partial y}, \qquad (2.12)$$

а коэффициенты $a_{1,1}, a_{1,2}, a_{2,2}, a_1, a_2, a_\star$ суть функции независимых переменных $(x,y) \in \mathcal{D}$ или постоянные.

Определение 2.10. Линейное дифференциальное уравнение в частных производных второго порядка (с переменными (2.9) или постоянными (2.10) коэффициентами) называется однородным, если $g(x,y) \equiv 0$.

2.2. Общее преобразование независимых переменных

Сделаем в окрестности $\mathcal{O}(x_0,y_0)\subset\mathcal{D}$ произвольной точки (x_0,y_0) непрерывно дифференцируемое преобразование независимых переменных

$$\begin{cases} \xi = \phi(x, y), \\ \eta = \psi(x, y), \end{cases} (x, y) \in \mathcal{O}(x_0, y_0). \tag{2.13}$$

Теорема 2.1. Пусть: 1) функции $\xi = \phi(x,y)$ и $\eta = \psi(x,y)$ (2.13) задают (прямое) непрерывно дифференцируемое отображение $\mathcal{O}(x_0,y_0) \to \mathcal{O}(\xi_0,\eta_0)$; 2) якобиан (прямого) отображения отличен от нуля или бесконечности в $\mathcal{O}(x_0,y_0)$

$$J(x,y) = \left| \frac{\partial(\phi, \psi)}{\partial(x,y)} \right| = \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial \phi}{\partial x} & \frac{\partial \phi}{\partial y} \\ \frac{\partial \psi}{\partial x} & \frac{\partial \psi}{\partial y} \end{array} \right|, \qquad (x,y) \in \mathcal{O}(x_0, y_0), \qquad (2.14)$$

тогда существует задаваемое функциями

$$\begin{cases} x = p(\xi, \eta), \\ y = q(\xi, \eta), \end{cases} (\xi, \eta) \in \mathcal{O}(\xi_0, \eta_0), \tag{2.15}$$

обратное непрерывно дифференцируемое отображение $\mathcal{O}(\xi_0,\eta_0) o \mathcal{O}(x_0,y_0)$.

Замечание 2.1. Пусть посылки теоремы 2.1 выполнены, тогда якобиан обратного отображения $\mathcal{O}(\xi_0,\eta_0) \to \mathcal{O}(x_0,y_0)$ отличен от нуля или бесконечности в $\mathcal{O}(\xi_0,\eta_0)$

$$I(\xi,\eta) = \left| \frac{\partial(p,q)}{\partial(\xi,\eta)} \right| = \begin{vmatrix} \frac{\partial p}{\partial \xi} & \frac{\partial p}{\partial \eta} \\ \frac{\partial q}{\partial \xi} & \frac{\partial q}{\partial \eta} \end{vmatrix}, \quad (\xi,\eta) \in \mathcal{O}(\xi',\eta'), \quad (2.16)$$

поскольку $J(x,y)\,I(\xi,\eta)\equiv 1$ (см. пояснение 2.2 на с. 60).

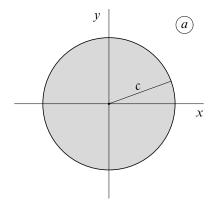
Пример 2.1. Пусть задано *обратное* преобразование независимых переменных $(\xi, \eta) = (r, \varphi) \to (x, y)$, известных как полярные координаты на плоскости,

$$\begin{cases} x = p(r,\varphi) = r\cos\varphi, \\ y = q(r,\varphi) = r\sin\varphi, \end{cases} \qquad r \in [0,c], \quad \varphi \in [0,2\pi), \tag{2.17}$$

$$\begin{cases} x = p(r, \varphi) = r \cos \varphi, \\ y = q(r, \varphi) = r \sin \varphi, \end{cases} \qquad r \in [0, c], \quad \varphi \in [0, 2\pi), \tag{2.17}$$

$$\begin{cases} r = \phi(x, y) = \sqrt{x^2 + y^2}, \\ \varphi = \psi(x, y) = \operatorname{arctg} \frac{y}{x} = \operatorname{arcctg} \frac{x}{y}, \end{cases}$$

Вычислим якобианы преобразований



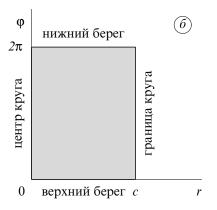


Рис. 2.1. Круг радиуса c с центром в начале прямоугольной декартовой системы координат (x,y)плоскости \mathbb{R}^2 отображается на прямоугольную область полярной системы координат (центр круга отображается на левую сторону прямоугольника, это особая точка отображения (2.18)) (6)

$$I(r,\varphi) = \left| \frac{\partial(p,q)}{\partial(r,\phi)} \right| = \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial p}{\partial r} & \frac{\partial p}{\partial \phi} \\ \frac{\partial q}{\partial r} & \frac{\partial q}{\partial \phi} \end{array} \right| = \left| \begin{array}{cc} \cos\phi & -r\sin\phi \\ \sin\phi & +r\cos\phi \end{array} \right| = r. \tag{2.19}$$

$$J(x,y) = \left| \frac{\partial(\phi,\psi)}{\partial(x,y)} \right| = \begin{vmatrix} \frac{\partial\phi}{\partial x} & \frac{\partial\phi}{\partial y} \\ \frac{\partial\psi}{\partial x} & \frac{\partial\psi}{\partial y} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} & \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} \\ -\frac{y}{x^2 + y^2} & +\frac{x}{x^2 + y^2} \end{vmatrix} = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}}, \quad (2.20)$$

В особой точке якобиан $J=\infty,$ а якобиан I=0, но всегда JI=1 .

Пусть дважды непрерывно дифференцируемая в области \mathcal{D} функция u(x,y) удовлетворяет линейному дифференциальному уравнению (2.11), (2.12). Выразим производные функции u(x,y) первого и второго порядков по переменным x,y в $\mathcal{O}(x_0,y_0)$ через производные функции $v(\xi,\eta) := u(p(\xi,\eta),q(\xi,\eta))$ по переменным ξ,η в $\mathcal{O}(\xi_0,\eta_0)$ (при дифференцировании применяем обратную замену переменных, то есть $u(x,y) := v(\phi(x,y),\psi(x,y))$)

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \xi}}_{1} \frac{\partial \phi}{\partial x} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2} \frac{\partial \psi}{\partial x}, \qquad \frac{\partial u}{\partial y} = \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \xi}}_{1} \frac{\partial \phi}{\partial y} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2} \frac{\partial \psi}{\partial y},$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \xi}}_{1} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2} \frac{\partial \eta}{\partial x}, \qquad \frac{\partial u}{\partial y} = \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \xi}}_{1} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2} \frac{\partial \eta}{\partial y},$$

$$\begin{split} \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) = \\ &= \left(\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) \frac{\partial \xi}{\partial x} + \left(\frac{\partial^2 v}{\partial \eta \partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial^2 v}{\partial \eta \partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) \frac{\partial \eta}{\partial x} + \underbrace{\frac{\partial^2 v}{\partial \xi} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x}}_{1} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x}}_{2}, \\ &\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} &= \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) = \\ &= \left(\underbrace{\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial y}}_{1,1} + \underbrace{\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial y}}_{1,2} \right) \frac{\partial \xi}{\partial x} + \left(\underbrace{\frac{\partial^2 v}{\partial \eta \partial \xi}}_{2,1} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \underbrace{\frac{\partial^2 v}{\partial \eta \partial \eta}}_{2,2} \frac{\partial \eta}{\partial y} \right) \frac{\partial \eta}{\partial x} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \xi}}_{1} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2} \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y}, \\ &\frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} &= \underbrace{\frac{\partial}{\partial y}}_{1} \left(\underbrace{\frac{\partial u}{\partial y}}_{1} \right) = \underbrace{\frac{\partial}{\partial y}}_{1,2} \left(\underbrace{\frac{\partial v}{\partial \xi}}_{1} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{1} \frac{\partial \eta}{\partial y} \right) = \\ &= \left(\underbrace{\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \xi}}_{1} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \underbrace{\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta}}_{1} \frac{\partial \eta}{\partial y} \right) \underbrace{\frac{\partial \xi}{\partial y}}_{2} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{1} \underbrace{\frac{\partial \eta}{\partial y}}_{2,2} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2} \underbrace{\frac{\partial v}{\partial y}}_{2,2} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2,2} \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2,2} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2,2} \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2,2} + \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2,2} \underbrace{\frac{\partial v}{\partial \eta}}_{2,2} + \underbrace{\frac{\partial$$

Подставим полученные выражения для производных первого и второго порядков в дифференциальное уравнение (2.11), (2.12), проведём группировку членов с одинаковыми вторыми производными (обозначены парами индексов $_{1,1}$, $_{1,2}$, $_{2,1}$ и $_{2,2}$), учитывая при этом, что для дважды непрерывно дифференцируемой функции вторые смешанные производные равны, и запишем дифференциальное уравнение в независимых переменных ξ , η

$$b_{1,1} \frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \xi} + 2 b_{1,2} \frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} + b_{2,2} \frac{\partial^2 v}{\partial \eta \partial \eta} = \Psi_2 \left(\xi, \eta, v, \frac{\partial v}{\partial \xi}, \frac{\partial v}{\partial \eta} \right), \tag{2.21}$$

где

$$\begin{cases} b_{1,1} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial y} , \\ b_{1,2} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} , \\ b_{2,2} = a_{1,1} \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} , \end{cases}$$
(2.22)

$$\eta_{2} = g - a_{\star}v - a_{1} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) - a_{2} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial y} \right) - a_{1,1} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial^{2} \xi}{\partial x \partial x} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial^{2} \eta}{\partial x \partial x} \right) - 2a_{1,2} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial^{2} \xi}{\partial x \partial y} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial^{2} \eta}{\partial x \partial y} \right) - a_{2,2} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial^{2} \xi}{\partial y \partial y} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial^{2} \eta}{\partial y \partial y} \right).$$
(2.23)

С помощью дифференциальных операторов

$$\begin{cases} R\left[\varphi,\omega\right] = a_{1,1} \frac{\partial \varphi}{\partial x} \frac{\partial \omega}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \frac{\partial \omega}{\partial y} + \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \omega}{\partial x}\right) + a_{2,2} \frac{\partial \varphi}{\partial y} \frac{\partial \omega}{\partial y}, \\ S\left[\varphi\right] = a_{1,1} \frac{\partial^{2} \varphi}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial^{2} \varphi}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \frac{\partial^{2} \varphi}{\partial y \partial y} + a_{1} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + a_{2} \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \end{cases}$$
(2.24)

коэффициенты (2.22) и функция (2.23) допускают краткую запись

$$b_{1,1} = R \left[\phi, \phi \right], \quad b_{1,2} = R \left[\phi, \psi \right], \quad b_{2,2} = R \left[\psi, \psi \right],$$
 (2.25)

$$\Psi_{2} = g - a_{\star}v - S\left[\phi\right] \frac{\partial v}{\partial \xi} - S\left[\psi\right] \frac{\partial v}{\partial \eta} \,. \tag{2.26}$$

Приведение дифференциального уравнения (2.11), (2.12) к виду (2.21) подразумевает зависимость коэффициентов (2.22) и функции (2.23) от переменных ξ , η , в силу существования обратного преобразования (2.15), которое не всегда имеет явное представление.

2.3. Приведение к каноническому виду

Поставим задачу упрощения преобразованного уравнения (2.21), (2.22), (2.23) как задачу обращения в нуль одного или двух его коэффициентов, например, коэффициента $b_{1,1}$. Для этого за независимую переменную $\xi = \phi(x,y)$ выберем решение нелинейного уравнения в частных производных первого порядка

$$R\left[\phi,\phi\right] = a_{1,1} \frac{\partial \phi}{\partial x} \frac{\partial \phi}{\partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial \phi}{\partial x} \frac{\partial \phi}{\partial y} + a_{2,2} \frac{\partial \phi}{\partial y} \frac{\partial \phi}{\partial y} = 0, \qquad (x,y) \in \mathcal{O}(x_0, y_0). \tag{2.27}$$

Решая задачу обращения в нуль коэффициента $b_{2,2}$, получим такое же уравнение относительно функции $\psi(x,y)$

$$R[\psi,\psi] = a_{1,1} \frac{\partial \psi}{\partial x} \frac{\partial \psi}{\partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial \psi}{\partial x} \frac{\partial \psi}{\partial y} + a_{2,2} \frac{\partial \psi}{\partial y} \frac{\partial \psi}{\partial y} = 0, \qquad (x,y) \in \mathcal{O}(x_0, y_0). \tag{2.28}$$

Существует связь между нелинейным дифференциальным уравнением в частных производных первого порядка вида (2.27), (2.28), и соответствующим обыкновенным уравнением. Эту связь указывает следующее

Утверждение 2.1. Для того, чтобы решением нелинейного дифференциального уравнения в частных производных первого порядка

$$a_{1,1} \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial z}{\partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial z}{\partial x} \frac{\partial z}{\partial y} + a_{2,2} \frac{\partial z}{\partial y} \frac{\partial z}{\partial y} = 0, \qquad (x,y) \in \mathcal{O}(x_0, y_0),$$
 (2.29)

была функция $z = \omega(x, y)$, необходимо и достаточно, чтобы обыкновенное дифференциальное уравнение

$$a_{1,1} dy dy - 2 a_{1,2} dy dx + a_{2,2} dx dx = 0, (x,y) \in \mathcal{O}(x_0, y_0),$$
 (2.30)

имело 1-параметрическое семейство решений $\omega(x,y) = C$.

Доказательство. Начнём с обоснования *необходимости* утверждения. Итак, пусть функция $z = \omega(x, y)$ есть решение уравнения в частных производных (2.29). Запишем тождество $\omega(x, y) - C = 0$, которое будем рассматривать как неявную функцию y = y(x), тогда

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}\left(\omega(x,y(x)) - C\right) = \frac{\partial\omega}{\partial x} + \frac{\partial\omega}{\partial y}\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = 0, \qquad \frac{\partial\omega}{\partial x} = -\frac{\partial\omega}{\partial y}\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}, \qquad \frac{\partial\omega}{\partial y} \neq 0, \tag{2.31}$$

или как неявную функцию x = x(y), тогда

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}y}\left(\omega(x(y),y) - C\right) = \frac{\partial\omega}{\partial y}\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}y} + \frac{\partial\omega}{\partial y} = 0, \qquad \frac{\partial\omega}{\partial y} = -\frac{\partial\omega}{\partial x}\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}y}, \qquad \frac{\partial\omega}{\partial x} \neq 0. \tag{2.32}$$

Теперь подставим полученные выражения для частной производной функции $\omega(x,y)$ по x в дифференциальное уравнение в частных производных (2.29). В первом случае будем иметь обыкновенное дифференциальное уравнение

$$a_{1,1} \left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)^2 - 2 a_{1,2} \left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right) + a_{2,2} = 0,$$
 (2.33)

а во втором — обыкновенное дифференциальное уравнение

$$a_{2,2} \left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}y}\right)^2 - 2 a_{1,2} \left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}y}\right) + a_{1,1} = 0.$$
 (2.34)

Оба обыкновенных дифференциальных уравнения приводимы к симметричной форме (2.30). Это означает, что *необходимость* утверждения доказана.

Перейдем к обоснованию достаточности утверждения. Итак, пусть 1-параметрическим семейством решений обыкновенного дифференциального уравнения (2.30) есть тождество $\omega(x,y)-C=0$. Тогда в произвольной точке окрестности $\mathcal{O}(x_0,y_0)$ это тождество определяет неявную функцию y=y(x) или неявную функцию x=y(y). Тогда для дифференциала зависимой переменной, согласно (2.31), имеем выражение

$$\mathrm{d}y = -\frac{\partial \phi}{\partial x} \left(\frac{\partial \phi}{\partial y}\right)^{-1} \mathrm{d}x,$$

а согласно (2.32) — выражение

$$\mathrm{d}x = -\frac{\partial \phi}{\partial y} \left(\frac{\partial \phi}{\partial x}\right)^{-1} \mathrm{d}y.$$

Подставим найденные выражения для dy и для dx в обыкновенное дифференциальное уравнение (2.30), откуда сразу же получим дифференциальное уравнение в частных производных (2.29). Это означает, что достаточность утверждения доказана.

Определение 2.11. Характеристиками линейного дифференциального уравнения в частных производных второго порядка (2.11), (2.12), называются 1-параметрические семейства решений обыкновенного дифференциального уравнения (2.30) (или, что то же самое, обыкновенных дифференциальных уравнений (2.33) или (2.34)); сами дифференциальные уравнения (2.30), (2.33) и (2.34) называются уравнениями характеристик. \square

Определение 2.12. Величина

$$D(x,y) = a_{1,2}^2 - a_{1,1}a_{2,2} (2.35)$$

называется $\partial uc\kappa pumuнanmom$ линейного дифференциального уравнения в частных производных второго порядка (2.11), (2.12).

Пусть $a_{1,1} \neq 0$, тогда можем решить уравнение характеристик (2.33) относительно производной

$$\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} = \frac{a_{1,2} \mp \sqrt{D}}{a_{1,1}},\tag{2.36}$$

пусть $a_{2,2} \neq 0$, тогда можем решить уравнение характеристик (2.34) относительно производной

$$\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}y} = \frac{a_{1,2} \mp \sqrt{D}}{a_{2,2}},\tag{2.37}$$

и отнесём линейное дифференциальное уравнение в частных производных второго порядка (2.11), (2.12) к одному из трёх типов, в зависимости от знака дискриминанта D (2.35) (см. табл. 2.1).

Табл. 2.1. Тип линейного дифференциального уравнения в частных производных второго порядка (2.11), (2.12)

$D = a_{12}^2 - a_{11}a_{22}$	число и тип характеристик	тип уравнения
D > 0	две действительные	гиперболический
D=0	одна действительная	параболический
D < 0	две комплексно-сопряжённые	эллиптический

Утверждение 2.2. При невырожденном преобразовании (2.13), (2.15) независимых переменных, дискриминанты уравнений в исходных и новых независимых переменных связаны равенствами

$$\begin{cases} D(x,y) = a_{1,2}^2 - a_{1,1} a_{2,2} = I^2(\xi,\eta) \left(b_{12}^2 - b_{11} b_{22} \right) = I^2(\xi,\eta) E(\xi,\eta) ,\\ E(\xi,\eta) = b_{1,2}^2 - b_{1,1} b_{2,2} = J^2(x,y) \left(a_{12}^2 - a_{11} a_{22} \right) = J^2(x,y) D(x,y) , \end{cases}$$
(2.38)

где J (2.14), I (2.16) — соответственно якобианы прямого (2.13) и обратного (2.15) преобразований.

Доказательство. Вычислим дискриминант уравнения (2.21) в новых независимых переменных ξ, η

$$\begin{split} E(\xi,\eta) &\equiv b_{1,2}^2 - b_{1,1} \, b_{2,2} = \left[a_{1,1} \, \frac{\partial \phi}{\partial x} \, \frac{\partial \psi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \, \frac{\partial \psi}{\partial y} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \, \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) + a_{2,2} \, \frac{\partial \phi}{\partial y} \, \frac{\partial \psi}{\partial y} \right] \times \\ & \times \left[a_{1,1} \, \frac{\partial \phi}{\partial x} \, \frac{\partial \psi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \, \frac{\partial \psi}{\partial y} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \, \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) + a_{2,2} \, \frac{\partial \phi}{\partial y} \, \frac{\partial \psi}{\partial y} \right] - \\ & - \left[a_{1,1} \, \frac{\partial \phi}{\partial x} \, \frac{\partial \phi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \, \frac{\partial \phi}{\partial y} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \, \frac{\partial \phi}{\partial x} \right) + a_{2,2} \, \frac{\partial \phi}{\partial y} \, \frac{\partial \phi}{\partial y} \right] \times \\ & \times \left[a_{1,1} \, \frac{\partial \psi}{\partial x} \, \frac{\partial \psi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \psi}{\partial x} \, \frac{\partial \psi}{\partial y} + \frac{\partial \psi}{\partial y} \, \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) + a_{2,2} \, \frac{\partial \psi}{\partial y} \, \frac{\partial \psi}{\partial y} \right], \end{split}$$

откуда сразу же получим второе равенство (2.38)

$$E(\xi,\eta) = \dots = \left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \frac{\partial \psi}{\partial y} - \frac{\partial \phi}{\partial y} \frac{\partial \psi}{\partial x}\right)^2 \left(a_{1,2}^2 - a_{1,1} a_{2,2}\right) \equiv J^2(x,y) D(x,y).$$

Первое равенство (2.38) может быть доказано подобным образом.

Утверждение 2.3. При невырожденном преобразовании (2.13), (2.15) независимых переменных тип линейного дифференциального уравнения в частных производных второго порядка (2.11), (2.12) не меняется.

Доказательство основано на равенствах (2.38), из которых следует, что при невырожденном преобразовании независимых переменных знак дискриминанта, который положен в основу выделения типов линейного дифференциального уравнения в частных производных второго порядка, согласно табл. 2.1, не меняется. ■

В области гиперболичности D>0, поэтому уравнение (2.30) имеет два действительных 1-параметрических семейства решений $\phi(x,y)=C_1$ и $\psi(x,y)=C_2$. В силу утверждения 2.1, имеем $R\left[\phi,\phi\right]=0$ (2.27) и $R\left[\psi,\psi\right]=0$ (2.28). Следовательно, если ввести новые независимые переменные $\xi=\phi(x,y)$ и $\eta=\psi(x,y)$, то получим $b_{1,1}(\xi,\eta)\equiv 0,\, b_{2,2}(\xi,\eta)\equiv 0.$ Это значит, что от старших членов уравнения (2.21), (2.22) останется только вторая смешанная производная

$$2\,b_{1,2}\,\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} = \Psi_2\left(\xi,\eta,v,\frac{\partial v}{\partial \xi},\frac{\partial v}{\partial \eta}\right).$$

Разделив обе части последнего уравнения на $2\,b_{1,2}(\xi,\eta)\neq 0$ приведём уравнение к nep-вому каноническому виду в области гиперболичности

$$\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} = \Psi'_H \left(\xi, \eta, v, \frac{\partial v}{\partial \xi}, \frac{\partial v}{\partial \eta} \right), \qquad \Psi'_H = \frac{\Psi_2}{2 b_{1,2}}. \tag{2.39}$$

Введём ещё одну пару независимых переменных (α, σ)

$$\begin{cases} \xi = \alpha + \sigma, \\ \eta = \alpha - \sigma, \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = \frac{1}{2} (\xi + \eta), \\ \sigma = \frac{1}{2} (\xi - \eta), \end{cases}$$
 (2.40)

и соответствующую зависимую $w(\alpha, \sigma) := v\left(\xi(\alpha, \sigma), \eta(\alpha, \sigma)\right)$, тогда для производных функции $v(\xi, \eta) = w\left(\alpha(\xi, \eta), \sigma(\xi, \eta)\right)$ получим следующие выражения

$$\begin{split} \frac{\partial v}{\partial \xi} &= \frac{\partial w}{\partial \alpha} \frac{\partial \alpha}{\partial \xi} + \frac{\partial w}{\partial \sigma} \frac{\partial \sigma}{\partial \xi} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial \alpha} + \frac{\partial w}{\partial \sigma} \right), \\ \frac{\partial v}{\partial \eta} &= \frac{\partial w}{\partial \alpha} \frac{\partial \alpha}{\partial \eta} + \frac{\partial w}{\partial \sigma} \frac{\partial \sigma}{\partial \eta} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial \alpha} - \frac{\partial w}{\partial \sigma} \right), \\ \frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} &= \frac{\partial}{\partial \eta} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \right) = \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \right) \frac{\partial \alpha}{\partial \eta} + \frac{\partial}{\partial \sigma} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \right) \frac{\partial \sigma}{\partial \eta} = \\ &= \frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial \alpha} \left(\frac{\partial w}{\partial \alpha} + \frac{\partial w}{\partial \sigma} \right) \right] - \frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial \sigma} \left(\frac{\partial w}{\partial \alpha} + \frac{\partial w}{\partial \sigma} \right) \right] = \\ &= \frac{1}{4} \left[\frac{\partial^2 w}{\partial \alpha \partial \alpha} + \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma \partial \alpha} - \frac{\partial^2 w}{\partial \alpha \partial \sigma} - \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma \partial \sigma} \right] = \frac{1}{4} \left(\frac{\partial^2 w}{\partial \alpha^2} - \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma^2} \right). \end{split}$$

После подстановки выражения для смешанной производной функции $v(\xi, \eta)$ в первый канонический вид (2.39) уравнения в области гиперболичности получим второй канонический вид уравнения в области гиперболичности

$$\frac{\partial^2 w}{\partial \alpha^2} - \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma^2} = \Psi_H'' \left(\alpha, \sigma, w, \frac{\partial w}{\partial \alpha}, \frac{\partial w}{\partial \sigma} \right), \tag{2.41}$$

где

$$\begin{split} &\Psi_H''\left(\alpha,\sigma,w,\frac{\partial w}{\partial\alpha},\frac{\partial w}{\partial\sigma}\right) = \\ &= 4\Psi_H'\left[\xi(\alpha,\sigma),\eta(\alpha,\sigma),v\left(\xi(\alpha,\sigma),\eta(\alpha,\sigma)\right),\frac{1}{2}\left(\frac{\partial w}{\partial\alpha} + \frac{\partial w}{\partial\sigma}\right),\frac{1}{2}\left(\frac{\partial w}{\partial\alpha} - \frac{\partial w}{\partial\sigma}\right)\right]. \end{split}$$

В области параболичности D=0, поэтому уравнение (2.30) имеет одно действительное 1-параметрическое решение $\phi(x,y)=C$, с помощью которого можно обратить в нуль только один из двух коэффициентов $b_{1,1},b_{2,2}$ (2.22); пусть для определённости: $b_{1,1}=0,b_{2,2}\neq 0$. Тогда, в силу утверждение 2.2, имеем $b_{1,2}=0$, поскольку $b_{1,2}^2-b_{1,1}b_{2,2}=0$. Если ввести новую независимую переменную $\xi=\phi(x,y)$, а вторую независимую переменную $\eta=\psi(x,y)$ выбрать так, чтобы якобиан J (2.14) был отличен от нуля, то задача упрощения уравнения в области параболичности будет решена. Действительно, после обращения в нуль коэффициентов $b_{1,1}$ и $b_{1,2}$, уравнение принимает вид

$$b_{2,2} \frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} = \Psi_2 \left(\xi, \eta, u, \frac{\partial u}{\partial \xi}, \frac{\partial u}{\partial \eta} \right),$$

и после деления его обеих частей на $b_{22} \neq 0$ получим канонический вид в области параболичности

$$\frac{\partial^2 u}{\partial \eta^2} = \Psi_P \left(\xi, \eta, u, \frac{\partial u}{\partial \xi}, \frac{\partial u}{\partial \eta} \right), \qquad \Psi_P = \frac{\Psi_2}{b_{2,2}}. \tag{2.42}$$

В области эмиптичности D < 0, поэтому правые части уравнений (2.36), (2.37) и соответствующие 1-параметрические семейства решений суть комплексно сопряжённые

$$\begin{cases} \phi(x,y) = C, \\ \bar{\phi}(x,y) = \psi(x,y) = \bar{C}. \end{cases}$$

Если ввести комплексные независимые переменные

$$\begin{cases} \xi = \phi(x, y), \\ \eta = \bar{\phi}(x, y), \end{cases}$$

то уравнение (2.21) можно привести к такому же виду, что и в области гиперболичности

$$2\,b_{12}\,\frac{\partial^2 v}{\partial\xi\partial\eta} = \Psi_2\left(\xi,\eta,v,\frac{\partial v}{\partial\xi},\frac{\partial v}{\partial\eta}\right).$$

Получим каноническую форму в области эллиптичности, введя $\partial e \ddot{u} cm в um e n$ висимые переменные α, σ

$$\begin{cases} \xi = \alpha + i\sigma, \\ \eta = \alpha - i\sigma, \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = \frac{1}{2} (\xi + \eta), \\ \sigma = \frac{1}{2i} (\xi - \eta). \end{cases}$$
 (2.43)

Далее найдём входящие в выражения для коэффициентов $b_{1,1}, b_{1,2}, b_{2,2}$ (2.22) производные комплексных независимых переменных ξ, η через производные действительных независимых переменных α, σ по исходным независимым переменным x и y

$$\begin{cases} \frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial \alpha}{\partial x} + i \frac{\partial \sigma}{\partial x}, & \frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{\partial \alpha}{\partial x} - i \frac{\partial \sigma}{\partial x}, \\ \frac{\partial \xi}{\partial y} = \frac{\partial \alpha}{\partial y} + i \frac{\partial \sigma}{\partial y}, & \frac{\partial \eta}{\partial y} = \frac{\partial \alpha}{\partial y} - i \frac{\partial \sigma}{\partial y}, \end{cases}$$

образуем произведения найденных производных

$$\begin{cases} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial x} = \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial x} - \frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + i \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + i \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x}, \\ \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} = \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial y} - \frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + i \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + i \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial x}, \\ \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial y} = \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \alpha}{\partial y} - \frac{\partial \sigma}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + i \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + i \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y}, \\ \begin{cases} \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} = \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial x} - \frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} - i \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} - i \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x}, \\ \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} = \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial y} - \frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} - i \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} - i \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial x}, \\ \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} = \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial y} - \frac{\partial \sigma}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} - i \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} - i \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y}, \end{cases}$$

и подставим их в выражения для коэффициентов $b_{1,1},\,b_{1,2},\,b_{2,2}$ (2.25)

$$\begin{cases} b_{1,1} = R\left[\alpha,\alpha\right] - R\left[\sigma,\sigma\right] + 2i\,R\left[\alpha,\sigma\right] = 0\,, \\ b_{1,2} = R\left[\alpha,\alpha\right] + R\left[\sigma,\sigma\right] & \neq 0\,, \\ b_{2,2} = R\left[\alpha,\alpha\right] - R\left[\sigma,\sigma\right] - 2i\,R\left[\alpha,\sigma\right] = 0\,. \end{cases}$$

Из полученных выражений и комплексной сопряженности коэффициентов $b_{1,1}$ и $b_{2,2}$ следует, что равны нулю действительная и мнимая части последних

$$R[\alpha, \alpha] = R[\sigma, \sigma] \neq 0, \qquad R[\alpha, \sigma] = 0.$$
 (2.44)

Отсюда заключаем, что при введении действительных независимых переменных α и σ дифференциальное уравнение (2.21) принимает вид

$$c_{1,1} \frac{\partial^2 w}{\partial \alpha^2} + c_{2,2} \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma^2} = \Omega_2 \left(\alpha, \sigma, w, \frac{\partial w}{\partial \alpha}, \frac{\partial w}{\partial \sigma} \right), \tag{2.45}$$

где $w(\alpha, \sigma) := u\left(x(\alpha, \sigma), y(\alpha, \sigma)\right)$, а коэффициенты и правая часть таковы

$$c_{1,1} = R\left[\alpha,\alpha\right], \quad c_{1,2} = R\left[\alpha,\sigma\right], \quad c_{2,2} = R\left[\sigma,\sigma\right], \quad \Omega_2 = g - a_\star w - S[\alpha] \, \frac{\partial w}{\partial \alpha} - S[\sigma] \, \frac{\partial w}{\partial \sigma} \cdot \ (2.46)$$

Разделив левую и правую части дифференциального уравнения (2.46) на коэффициенты $c_{1,1}=c_{2,2}\neq 0$, получим канонический вид дифференциальное уравнения в области эллиптичности, записанный в действительных независимых переменных

$$\frac{\partial^2 w}{\partial \alpha^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma^2} = \Omega_E \left(\alpha, \sigma, w, \frac{\partial w}{\partial \alpha}, \frac{\partial w}{\partial \sigma} \right), \qquad \Omega_E = \frac{\Omega_2}{c_{11}} = \frac{\Omega_2}{c_{22}}. \tag{2.47}$$

2.4. Алгоритм приведения к каноническому виду

Подведём итог приведения линейного уравнения в частных производных второго порядка от двух независимых переменных

$$a_{1,1}(x,y)\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2}(x,y)\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + a_{2,2}(x,y)\frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} = \Phi_2, \qquad (2.48)$$

где функция Φ_2 такова

$$\Phi_2 = g(x,y) - a_{\star}(x,y) u - a_1(x,y) \frac{\partial u}{\partial x} - a_2(x,y) \frac{\partial u}{\partial y}, \qquad (2.49)$$

к каноническому виду, составив следующий алгоритм.

- **1.** Выписать коэффициенты уравнения (2.48), (2.49), то есть $a_{1,1}(x,y)$, $a_{1,2}(x,y)$, $a_{2,2}(x,y)$, $a_{1}(x,y)$, $a_{2}(x,y)$, $a_{3}(x,y)$, $a_{4}(x,y)$.
- **2.** Составить выражение для дискриминанта $D(x,y) = a_{1,2}^2(x,y) a_{1,1}(x,y) a_{2,2}(x,y)$ и найти области в плоскости переменных (x,y), в которых:
 - **а)** D(x,y) > 0 (область гиперболичности);
 - **б**) D(x,y) = 0 (область параболичности);
 - **в**) D(x,y) < 0 (область эллиптичности).
- **3.** Составить дифференциальное уравнение (в обыкновенных производных) характеристик одного из таких видов:
 - a) относительно производной y'(x)

$$a_{1,1}(x,y) \left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)^2 - 2a_{1,2}(x,y) \left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right) + a_{2,2}(x,y) = 0;$$
 (2.50)

 $\boldsymbol{\delta}$) относительно производной x'(y)

$$a_{1,1}(x,y) - 2a_{1,2}(x,y)\left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}y}\right) + a_{2,2}(x,y)\left(\frac{\mathrm{d}x}{\mathrm{d}y}\right)^2 = 0;$$
 (2.51)

4. Решить уравнение характеристик относительно производной, как квадратное, например, для уравнения (2.50) будут получены два решения в областях гиперболичности (действительные) и эллиптичности (комплексно сопряжённые) уравнения (2.48), (2.49)

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)_{\mp} = \frac{a_{1,2}(x,y) \mp \sqrt{D(x,y)}}{a_{1,1}(x,y)} \tag{2.52}$$

и одно решение в области параболичности

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)_{\mp} = \frac{a_{1,2}(x,y)}{a_{1,1}(x,y)};$$
 (2.53)

5. Решить полученные обыкновенные дифференциальные уравнения, то есть найти:

a) два 1-параметрических семейства решений в областях гиперболичности и эллиптичности уравнения (2.48), (2.49)

$$\begin{cases} \phi_1(x,y) = C_1 \,, \\ \psi_1(x,y) = C_2 \,; \end{cases} \tag{2.54}$$

- $\pmb{\delta}$) одно 1-параметрическое семейство решений $\phi_1(x,y)=C_1$ в области параболичности уравнения (2.48), (2.49), дополнив найденное семейство таким 1-параметрическим семейством $\psi_1(x,y)=C_2$, чтобы было выполнено условие невырожденности преобразования;
 - 6. Ввести новые независимые переменные

$$\begin{cases} \xi = \phi_1(x, y), \\ \eta = \psi_1(x, y), \end{cases}$$
 (2.55)

после чего:

a) в областях гиперболичности и параболичности уравнения (2.48), (2.49) найти производные

$$\begin{cases}
\frac{\partial \xi}{\partial x}, & \frac{\partial \xi}{\partial y}, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x}, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y}, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial y \partial y}, \\
\frac{\partial \eta}{\partial x}, & \frac{\partial \eta}{\partial y}, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x}, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y}, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial y \partial y},
\end{cases} (2.56)$$

и записать уравнение (2.48), (2.49) в каноническом виде

$$b_{1,1} \frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \xi} + 2 b_{1,2} \frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} + b_{2,2} \frac{\partial^2 v}{\partial \eta \partial \eta} = \Psi_2, \qquad (2.57)$$

где

$$\begin{cases} b_{1,1} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial y} , \\ b_{1,2} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} , \\ b_{2,2} = a_{1,1} \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} , \end{cases}$$
(2.58)

$$\begin{split} \Psi_2 &= g - a_* v - a_1 \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) - a_2 \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial \eta}{\partial y} \right) - \\ &- a_{1,1} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x} \right) - 2a_{1,2} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y} \right) - a_{2,2} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} \frac{\partial^2 \xi}{\partial y \partial y} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \frac{\partial^2 \eta}{\partial y \partial y} \right), \end{split}$$

$$(2.59)$$

либо так (первые производные выделены из всех слагаемых (2.59) и множители перед ними собраны вместе, как коэффициенты c_1, c_2)

$$\Psi_2 = g - a_* v - b_1 \frac{\partial v}{\partial \xi} - b_2 \frac{\partial v}{\partial \eta}, \qquad (2.60)$$

где

$$b_{1} = S[\phi_{1}] = a_{1,1} \frac{\partial^{2} \phi_{1}}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial^{2} \phi_{1}}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \frac{\partial^{2} \phi_{1}}{\partial y \partial y} + a_{1} \frac{\partial \phi_{1}}{\partial x} + a_{2} \frac{\partial \phi_{1}}{\partial y},$$

$$b_{2} = S[\psi_{1}] = a_{1,1} \frac{\partial^{2} \psi_{1}}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial^{2} \psi_{1}}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \frac{\partial^{2} \psi_{1}}{\partial y \partial y} + a_{1} \frac{\partial \psi_{1}}{\partial x} + a_{2} \frac{\partial \psi_{1}}{\partial y};$$

$$(2.61)$$

 $\boldsymbol{6}$) в области эллиптичности уравнения (2.48), (2.49) ещё раз ввести новые независимые переменные

$$\begin{cases}
\alpha = \frac{\xi + \eta}{2} = \frac{\phi_1(x, y) + \psi_1(x, y)}{2} \equiv \phi_2(x, y), \\
\sigma = \frac{\xi - \eta}{2i} = \frac{\phi_1(x, y) - \psi_1(x, y)}{2i} \equiv \psi_2(x, y),
\end{cases} (2.62)$$

найти производные

$$\begin{cases}
\frac{\partial \alpha}{\partial x}, & \frac{\partial \alpha}{\partial y}, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial x}, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial y}, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial y \partial y}, \\
\frac{\partial \sigma}{\partial x}, & \frac{\partial \sigma}{\partial y}, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial x}, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial y}, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial y \partial y},
\end{cases} (2.63)$$

и записать уравнение (2.48), (2.49) в каноническом виде

$$c_{1,1} \frac{\partial^2 w}{\partial \alpha \partial \alpha} + 2 c_{1,2} \frac{\partial^2 w}{\partial \alpha \partial \sigma} + c_{2,2} \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma \partial \sigma} = \Omega_2, \qquad (2.64)$$

где

$$\begin{cases} c_{1,1} = a_{1,1} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \alpha}{\partial y} , \\ c_{1,2} = a_{1,1} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} , \\ c_{2,2} = a_{1,1} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + \frac{\partial \sigma}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \sigma}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} , \end{cases}$$
(2.65)

а функция Ω_2 может быть записана либо так (слагаемые, включающие первые производные в новых независимых переменных, преобразованы «одной пачкой», поэтому каждая из таких производных присутствует пять раз)

$$\Omega_{2} = g - a_{*}w - a_{1} \left(\frac{\partial w}{\partial \xi} \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial \eta} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \right) - a_{2} \left(\frac{\partial w}{\partial \xi} \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial \eta} \frac{\partial \sigma}{\partial y} \right) - a_{1,1} \left(\frac{\partial w}{\partial \xi} \frac{\partial^{2} \alpha}{\partial x \partial x} + \frac{\partial w}{\partial \eta} \frac{\partial^{2} \sigma}{\partial x \partial x} \right) - 2a_{1,2} \left(\frac{\partial w}{\partial \xi} \frac{\partial^{2} \alpha}{\partial x \partial y} + \frac{\partial w}{\partial \eta} \frac{\partial^{2} \sigma}{\partial x \partial y} \right) - a_{2,2} \left(\frac{\partial w}{\partial \xi} \frac{\partial^{2} \alpha}{\partial y \partial y} + \frac{\partial w}{\partial \eta} \frac{\partial^{2} \sigma}{\partial y \partial y} \right), \tag{2.66}$$

либо так (первые производные выделены из всех слагаемых (2.66) и множители перед ними собраны вместе, как коэффициенты c_1, c_2)

$$\Omega_2 = g - a_* w - c_1 \frac{\partial w}{\partial \alpha} - c_2 \frac{\partial w}{\partial \sigma}, \qquad (2.67)$$

где упомянутые коэффициенты таковы

$$c_{1} = S[\alpha] = a_{1,1} \frac{\partial^{2} \alpha}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial^{2} \alpha}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \frac{\partial^{2} \alpha}{\partial y \partial y} + a_{1} \frac{\partial \alpha}{\partial x} + a_{2} \frac{\partial \alpha}{\partial y},$$

$$c_{2} = S[\sigma] = a_{1,1} \frac{\partial^{2} \sigma}{\partial x \partial x} + 2a_{1,2} \frac{\partial^{2} \sigma}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \frac{\partial^{2} \sigma}{\partial y \partial y} + a_{1} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + a_{2} \frac{\partial \sigma}{\partial y}.$$

$$(2.68)$$

Сделаем некоторые пояснения к алгоритму.

- 1. Если уравнение (2.48), (2.49) есть однородное, то оно останется таким и после приведения к каноническому виду, то же верно и в отношении члена (производной) нулевого порядка $a_* u \to a_* v$ (никакая замена переменных не может уничтожить или породить этот член уравнения); члены с первыми производными могут порождаться или уничтожаться вследствие замены независимых переменных.
- **2.** Из общей теории приведения уравнений к каноническому виду однозначно следует, что после пребразования независимых переменных коэффициенты при вторых производных уравнения: а) гиперболического типа (2.57) суть $b_{1,1}=b_{2,2}=0,\ b_{1,2}\neq 0$ (первый канонический вид) или $b_{1,1}+b_{2,2}=0,\ b_{1,2}=0$ (второй канонический вид); б) эллиптического типа (2.64) суть $c_{1,1}=c_{2,2}\neq 0,\ c_{1,2}=0,$ тем не менее, для проверки правильности введения новых независимых переменных, следует вычислить все коэффициенты при вторых производных.
- **3.** Формулы преобразования уравнений к каноническому виду (в новых независимых переменных) дают выражения для коэффициентов в исходных независимых переменных x, y, поэтому везде, где это возможно, следует выполнить явную замену независимых переменных вида

$$\begin{cases} x = p(\xi, \eta), \\ y = q(\xi, \eta), \end{cases}$$
 (2.69)

или вида

$$\begin{cases} x = r(\alpha, \sigma), \\ y = s(\alpha, \sigma), \end{cases}$$
 (2.70)

которые суть следствия обращения зависимостей (2.55) или (2.62).

2.5. Примеры приведения к каноническому виду

Пример 2.2. Для дифференциального уравнения

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + y \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \tag{2.71}$$

найдём области, в которых уравнение сохраняет тип, и в каждой такой области приведём уравнение к каноническому виду.

- 1. Коэффициенты при вторых производных линейного однородного уравнения (2.71) суть $a_{1,1}=1$, $a_{1,2}=0$, $a_{2,2}=y$; первые производные и функция u отсутствуют, поэтому коэффициенты при них тождественно равны нулю: $a_1=0$, $a_2=0$, $a_\star=0$; правая часть g также есть тождественно равная нулю функция.
- **2.** По известным коэффициентам вычислим дискриминант $D = a_{1,2}^2 a_{1,1}a_{2,2} = -y$. Следовательно, на плоскости переменных (x,y) существуют две области, в которых уравнение сохраняет тип: I) y>0 (область эллиптичности, D<0); II) y<0 (область гиперболичности, D>0). На прямой y=0 имеем D=0, но говорить о параболическом типе уравнения мы не можем, поскольку прямая на плоскости не является областью. В таких случаях говорят, что на прямой y=0, разделяющей области эллиптичности и гиперболичности, уравнение вырожедается.
- **3.** Уравнение характеристик получим подстановкой в общее уравнение (2.30) коэффициентов $a_{1,1}$, $a_{1,2}$, $a_{2,2}$ уравнения (2.71)

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)^2 = -y. \tag{2.72}$$

- I. Перейдём к рассмотрению области эллиптичности.
- **4.** Уравнение характеристик (2.72) здесь распадается на две комплексные ветви с разделяющимися переменными

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)_{\mp} = \mp i\sqrt{y} \,.$$

5. Разделим переменные в обеих комплексных ветвях

$$\frac{\mathrm{d}y}{\sqrt{y}} = \mp i \,\mathrm{d}x \qquad \Leftrightarrow \qquad y^{-\frac{1}{2}} \,\mathrm{d}y = \mp i \,\mathrm{d}x$$

и найдём непосредственным интегрированием соответствующие ветвям 1-параметрические комплексно сопряжённые семейства решений

$$\frac{y^{-\frac{1}{2}+1}}{-\frac{1}{2}+1} = \mp ix + C_{\mp} \qquad \Leftrightarrow \qquad 2\sqrt{y} = \mp ix + C_{\mp} .$$

6. Запишем переменные x,y в этих семействах в левой части и введём новые комплексные независимые переменные

$$\begin{cases} \xi = \phi_1(x, y) = 2\sqrt{y} + ix, \\ \eta = \psi_1(x, y) = 2\sqrt{y} - ix, \end{cases}$$
 (2.73)

и, в соответствии с правилом введения новых действительных независимых переменных (2.43), положим для последних

$$\begin{cases}
\alpha = \frac{\xi + \eta}{2} = 2\sqrt{y} = \phi_2(x, y), \\
\sigma = \frac{\xi - \eta}{2i} = x = \psi_2(x, y).
\end{cases}$$
(2.74)

Теперь найдём первые и вторые производные переменных α, σ (2.74) по переменным x, y

$$\begin{cases} \frac{\partial \alpha}{\partial x} = 0 \,, & \frac{\partial \alpha}{\partial y} = \frac{1}{\sqrt{y}} \,, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial x} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial y} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial y \partial y} = -\frac{1}{2y\sqrt{y}} \,, \\ \frac{\partial \sigma}{\partial x} = 1 \,, & \frac{\partial \sigma}{\partial y} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial x} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial y} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial y \partial y} = 0 \,. \end{cases}$$

Далее вычислим коэффициенты (2.65) при вторых производных по переменным α, σ

$$\begin{cases} c_{1,1} = a_{1,1} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \alpha}{\partial y} = 1 \,, \\ c_{1,2} = a_{1,1} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} = 0 \,, \\ c_{2,2} = a_{1,1} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + \frac{\partial \sigma}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \sigma}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} = 1 \,, \end{cases}$$

и функцию (2.66)

$$\begin{split} -\Omega_2 &= a_{1,1} \left(\frac{\partial w}{\partial \alpha} \underbrace{\frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial x}}_0 + \frac{\partial w}{\partial \sigma} \underbrace{\frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial x}}_0 \right) + 2a_{1,2} \left(\frac{\partial w}{\partial \alpha} \underbrace{\frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial y}}_0 + \frac{\partial w}{\partial \sigma} \underbrace{\frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial y}}_0 \right) + a_{2,2} \left(\frac{\partial w}{\partial \alpha} \underbrace{\frac{\partial^2 \alpha}{\partial y \partial y}}_{\neq 0} + \frac{\partial w}{\partial \sigma} \underbrace{\frac{\partial^2 \sigma}{\partial y \partial y}}_0 \right) = \\ &= a_{2,2} \underbrace{\frac{\partial w}{\partial \alpha} \frac{\partial^2 \alpha}{\partial y^2}}_0 = y \left(-\frac{1}{2} \, y^{-3/2} \right) \underbrace{\frac{\partial w}{\partial \alpha}}_0 = -\frac{1}{2} \underbrace{\frac{y}{y} \underbrace{\frac{\partial w}{\partial \alpha}}_0 - \frac{1}{2} \underbrace{\frac{\partial w}{\partial \alpha}}_0 + \frac{\partial w}{\partial \alpha}}_0 \underbrace{\frac{\partial^2 \sigma}{\partial y \partial y}}_0 + \frac{\partial w}{\partial \alpha} \underbrace{\frac{\partial^2 \sigma}{\partial y \partial y}}_0 \right) = 0. \end{split}$$

Следовательно, канонический вид уравнения (2.71) в области эллиптичности таков

$$\frac{\partial^2 w}{\partial \alpha^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma^2} = \frac{1}{\alpha} \frac{\partial w}{\partial \alpha} \,. \tag{2.75}$$

- **II.** Перейдём к рассмотрению области гиперболичности.
- **4.** Уравнение характеристик (2.72) здесь расщепляется на две действительные ветви с разделяющимися переменными

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)_{\pm} = \mp\sqrt{-y}.$$

5. Разделим переменные в обеих действительных ветвях

$$\frac{\mathrm{d}y}{\sqrt{-y}} = \mp \mathrm{d}x \qquad \Leftrightarrow \qquad -(-y)^{-\frac{1}{2}} \mathrm{d}(-y) = \mp \mathrm{d}x$$

и найдём непосредственным интегрированием соответствующие ветвям 1-параметрические семейства решений

$$-\frac{(-y)^{-\frac{1}{2}+1}}{-\frac{1}{2}+1} = \mp x + C_{\mp} \qquad \Leftrightarrow \qquad -2\sqrt{-y} = \mp x + C_{\mp} \ .$$

6. Запишем переменные x,y в этих семействах в правой части, введём новые независимые переменные

$$\begin{cases} \xi = \phi_1(x, y) = 2\sqrt{-y} - x, \\ \eta = \psi_1(x, y) = 2\sqrt{-y} + x, \end{cases}$$
 (2.76)

а затем найдём первые и вторые производные переменных ξ, η (2.76) по переменным x, y

$$\begin{cases} \frac{\partial \xi}{\partial x} = -1 \,, & \frac{\partial \xi}{\partial y} = \frac{1}{\sqrt{-y}} \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial y \partial y} = \frac{1}{2y\sqrt{-y}} \,, \\ \frac{\partial \eta}{\partial x} = +1 \,, & \frac{\partial \eta}{\partial y} = \frac{1}{\sqrt{-y}} \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial y \partial y} = \frac{1}{2y\sqrt{-y}} \,. \end{cases}$$

Далее вычислим коэффициенты (2.58) при вторых производных функции v по переменным ξ, η

$$\begin{cases} b_{1,1} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial y} = 0 \,, \\ b_{1,2} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} = 2 \,, \\ b_{2,2} = a_{1,1} \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} = 0 \,, \end{cases}$$

и функцию (2.59)

$$\begin{split} -\Psi_2 &= a_{1,1} \bigg(\frac{\partial v}{\partial \xi} \underbrace{\frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x}}_0 + \frac{\partial v}{\partial \eta} \underbrace{\frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x}}_0 \bigg) + 2a_{1,2} \bigg(\frac{\partial v}{\partial \xi} \underbrace{\frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y}}_0 + \frac{\partial v}{\partial \eta} \underbrace{\frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y}}_0 \bigg) + a_{2,2} \bigg(\frac{\partial v}{\partial \xi} \underbrace{\frac{\partial^2 \xi}{\partial y \partial y}}_{\neq 0} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \underbrace{\frac{\partial^2 \eta}{\partial y \partial y}}_{\neq 0} \bigg) = \\ &= \underbrace{\frac{y}{2y\sqrt{-y}} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \right)}_{(2,76)} \overset{(2.76)}{=} \underbrace{\frac{2}{\xi + \eta} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \right)}_{(2,76)}, \end{split}$$

откуда следует первый канонический вид уравнения (2.71) в области гиперболичности

$$\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} = -\frac{1}{2} \frac{1}{\xi + \eta} \left(\frac{\partial v}{\partial \xi} + \frac{\partial v}{\partial \eta} \right). \tag{2.77}$$

Итак, уравнение (2.71) имеет канонический вид (2.75) в области эллиптичности (y > 0) и первый канонический вид (2.77) в *области гиперболичности* (y < 0), а на прямой линии y = 0 происходит параболическое вырождение (см. задачу 2.8 на с. 59).

Пример 2.3. Для дифференциального уравнения

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} - 2 \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + 2 \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} = 0 \tag{2.78}$$

найдём области, в которых уравнение сохраняет тип, и в каждой такой области приведём уравнение к каноническому виду.

- **1.** Коэффициенты линейного однородного уравнения (2.78) суть $a_{1,1}=1,\ a_{1,2}=-1,\ a_{2,2}=2,\ a_1=0,$ $a_2=0,\ a_2=0,\ a_3=0,$ функция правой части g=0.
- **2.** Поскольку дискриминант $D = a_{1,2}^2 a_{1,1}a_{2,2} = (-1)^2 1 \cdot 2 = -1 < 0$, то приходим к заключению об эллиптичности уравнения на всей плоскости переменных (x,y).
 - 3. Составим уравнение характеристик в виде квадратного уравнения

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)^2 + 2\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} + 2 = 0.$$

4. Решим уравнение характеристик относительно производной в виде двух комплексно сопряжённых ветвей

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)_{\pm} = -1 \mp i.$$

5. Разделим переменные в найденных ветвях

$$dy = (-1 \mp i) dx$$

и после интегрирования найдём два 1-параметрических комплексно-сопряжённых семейства

$$y = (-1 \mp i) x + C_{\pm}.$$

6. Запишем переменные x,y в этих семействах в левой части и введём последовательно новые комплексные независимые переменные $\xi,\eta,$ а затем новые действительные переменные α,σ

$$\begin{cases} \xi = \phi_1(x, y) = x + y + ix, \\ \eta = \psi_1(x, y) = x + y - ix, \end{cases} \qquad \begin{cases} \alpha = \frac{\xi + \eta}{2} = x + y = \phi_2(x, y), \\ \sigma = \frac{\xi - \eta}{2i} = x = \psi_2(x, y). \end{cases}$$
(2.79)

Найдём первые и вторые производные переменных α, σ (2.79) по переменным x, y

$$\begin{cases}
\frac{\partial \alpha}{\partial x} = 1, & \frac{\partial \alpha}{\partial y} = 1, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial x} = 0, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial y} = 0, & \frac{\partial^2 \alpha}{\partial y \partial y} = 0, \\
\frac{\partial \sigma}{\partial x} = 1, & \frac{\partial \sigma}{\partial y} = 0, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial x} = 0, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial y} = 0, & \frac{\partial^2 \sigma}{\partial y \partial y} = 0.
\end{cases}$$
(2.80)

Далее вычислим коэффициенты (2.65) при вторых производных функции w по переменным α, σ

$$\begin{cases} c_{1,1} = a_{1,1} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \alpha}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \alpha}{\partial y} = 1 \,, \\ c_{1,2} = a_{1,1} \frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \alpha}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \alpha}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} = 0 \,, \\ c_{2,2} = a_{1,1} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \sigma}{\partial x} \frac{\partial \sigma}{\partial y} + \frac{\partial \sigma}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \sigma}{\partial y} \frac{\partial \sigma}{\partial y} = 1 \,, \end{cases}$$

коэффициенты (2.68) при первых производных функции w по переменным α, σ

$$\begin{cases} c_1 = a_{1,1} \, \frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial x} + 2 a_{1,2} \, \frac{\partial^2 \alpha}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \, \frac{\partial^2 \alpha}{\partial y \partial y} = 0 \,, \\ c_2 = a_{1,1} \, \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial x} + 2 a_{1,2} \, \frac{\partial^2 \sigma}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \, \frac{\partial^2 \sigma}{\partial y \partial y} = 0 \,, \end{cases}$$

и функцию (2.67)

$$\Omega_2 = -c_1 \frac{\partial u}{\partial \alpha} - c_2 \frac{\partial u}{\partial \sigma} = 0.$$

Следовательно, канонический вид уравнения (2.78)

$$\frac{\partial^2 w}{\partial \alpha^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial \sigma^2} = 0 \tag{2.81}$$

совпадает с уравнением Лапласа.

Пример 2.4. Для дифференциального уравнения

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} - 2x \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + x^2 \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} - 2 \frac{\partial u}{\partial y} = 0$$
 (2.82)

найдём области, в которых уравнение сохраняет тип, и в каждой такой области приведём уравнение к каноническому виду.

- **1.** Коэффициенты уравнения (2.82) суть $a_{1,1}=1,\,a_{1,2}=-x,\,a_{2,2}=x^2,\,a_1=0,\,a_2=-2,\,a_\star=0,$ а функция
- правой части g=0 (коэффициенты и правая часть определены на всей плоскости). **2.** Из выражения для дискриминанта $D(x,y)=a_{1,2}^2-a_{1,1}a_{2,2}=x^2-x^2\equiv 0$ заключаем о napa6onuvности уравнения во всей его области определения.
 - 3. Составим уравнение характеристик

$$dy dy + 2x dy dx + x^2 dx dx = 0, (2.83)$$

которое перепишем в виде квадратного уравнения относительно производной y по x

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)^2 + 2x\,\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x} + x^2 = 0.$$

4. Решим уравнение относительно производной (квадратное уравнение имеет один корень кратности два) в виде одной действительной ветви

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)_{\pm} = -x.$$

5. Разделим переменные в полученном дифференциальном уравнении

$$\mathrm{d}y = -x\,\mathrm{d}x$$

и после интегрирования найдём 1-параметрическое семейство, при записи которого поместим переменные x, y в левой части

$$x^2 + 2y = C_1. (2.84)$$

6. 1-параметрическое семейство решений (2.84) уравнения характеристик позволяет ввести одну новую независимую переменную, например $\xi = \phi(x, y)$, а другую переменную, соответственно $\eta = \psi(x, y)$, введём так, чтобы преобразование от (x,y) к (ξ,η) было невырожденным. Геометрически это означает, что 1-параметрические семейства линий $\phi(x,y)=C_1$ и $\psi(x,y)=C_2$ пересекаются, но не касаются друг друга.

Геометрическое истолкование невырожденности преобразования $(x,y) \leftrightarrow (\xi,\eta)$ упрощает подбор подходящих функций $\psi(x,y)$. Например, преобразование

$$\begin{cases} \xi = \phi_1(x, y) = x^2 + 2y, \\ \eta = \psi_1(x, y) = y, \end{cases} J(x, y) = \begin{vmatrix} 2x & 2 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = 2x, \tag{2.85}$$

оказывается вырожденным (рис. 2.2, a), поскольку линии обоих семейств $\xi = \text{const}$ и $\eta = \text{const}$ касаются в точках оси ординат. Напротив, преобразование

$$\begin{cases} \xi = \phi_1(x, y) = x^2 + 2y, \\ \eta = \psi_1(x, y) = x, \end{cases} J(x, y) = \begin{vmatrix} 2x & 2 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = -2 \neq 0,$$
 (2.86)

оказывается невырожденным (рис. 2.2, δ), поскольку линии обоих семейств $\xi = \text{const}$ и $\eta = \text{const}$ пересекаются, но нигде не касаются. Следовательно, данное преобразование вводит новые независимые переменные должным образом (см. задачу 2.9 на с. 59).

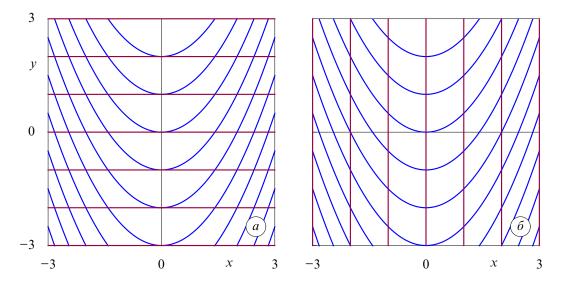


Рис. 2.2. Преобразование независимых переменных для уравнения (2.82) параболического типа в примере 2.4: первое семейство линий (синий цвет, a, δ) образовано 1-параметрическим семейством решений (2.84) уравнения характеристик (2.83); второе семейство (коричневый цвет, a, δ) может быть выбрано достаточно произвольно. Критерий отбора второго допустимого семейства состоит в том, что якобиан преобразования (2.14) на с. 35 принимает отличные от нуля или бесконечности значения. 1-параметрическое семейство $\psi(x,y)=y=C_2$ (2.85) не позволяет ввести всюду в плоскости (x,y) невырожденного преобразования, поскольку касается 1-параметрического семейства (2.84) в точках оси x=0 (a) (якобиан здесь равен нулю). 1-параметрическое семейство $\psi(x,y)=x=C_2$ (2.86) (δ) удовлетворяет критерию отбора

Найдём первые и вторые производные переменных ξ, η (2.86) по переменным x, y

$$\begin{cases} \frac{\partial \xi}{\partial x} = 2x \,, & \frac{\partial \xi}{\partial y} = 2 \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x} = 2 \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial y \partial y} = 0 \,, \\ \frac{\partial \eta}{\partial x} = 1 \,, & \frac{\partial \eta}{\partial y} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial y \partial y} = 0 \,. \end{cases}$$

Далее вычислим коэффициенты (2.61) при вторых производных функции v по переменным ξ, η

$$\begin{cases} b_{1,1} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial y} = 4x^2 - 2x 4x + 4x^2 = 0 \,, \\ b_{1,2} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} = 2x - 2x = 0 \,, \\ b_{2,2} = a_{1,1} \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} = 1 \,, \end{cases}$$

коэффициенты (2.61) при первых производных функции v

$$\begin{cases} b_1 = a_{11} \, \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x} + 2 a_{12} \, \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} + a_{22} \, \frac{\partial^2 \xi}{\partial y \partial y} + a_1 \, \frac{\partial \xi}{\partial x} + a_2 \, \frac{\partial \xi}{\partial y} = -1 \cdot 2 - 2 \cdot 2 = -2 \,, \\ b_2 = a_{11} \, \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x} + 2 a_{12} \, \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y} + a_{22} \, \frac{\partial^2 \eta}{\partial y \partial y} + a_1 \, \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_2 \, \frac{\partial \eta}{\partial y} = & -2 \cdot 0 = & 0 \,, \end{cases}$$

и функцию (2.60)

$$\Psi_2 = -b_1 \frac{\partial v}{\partial \xi} - b_2 \frac{\partial v}{\partial \eta} = 2 \frac{\partial v}{\partial \xi}.$$

Следовательно, можем записать канонический вид уравнения (2.82)

$$\frac{\partial^2 v}{\partial \eta^2} = 2 \frac{\partial v}{\partial \xi} \,. \tag{2.87}$$

Какое уравнение напоминает уравнение (2.87)?

Пример 2.5. Для дифференциального уравнения

$$x^{2} \frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}} - y^{2} \frac{\partial^{2} u}{\partial y^{2}} - 2y \frac{\partial u}{\partial y} = 0$$
 (2.88)

найдём области, в которых уравнение сохраняет тип, и в каждой такой области приведём уравнение к каноническому виду.

- 1. Коэффициенты уравнения (2.88) суть $a_{11}\!=\!x^2,\,a_{12}\!=\!0,\,a_{22}\!=\!-y^2,\,a_1\!=\!0,\,a_2\!=\!-2y,\,a_\star\!=\!0,$ а функция правой части g=0 (коэффициенты и правая часть определены на всей плоскости).
- **2.** Выражение для дискриминанта $D = x^2 y^2 \geqslant 0$ указывает на *гиперболический* тип уравнения во всей плоскости, кроме прямых x = 0 и y = 0 (то есть в четырёх квадрантах плоскости).
 - 3. Составим уравнение характеристик

$$x^{2} dy dy - y^{2} dx dx = 0, (2.89)$$

которое запишем в виде квадратного уравнения относительно производной \boldsymbol{y} по \boldsymbol{x}

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)^2 = \left(\frac{y}{x}\right)^2.$$

4. Решим полученное уравнение относительно производной в виде двух действительных ветвей

$$\left(\frac{\mathrm{d}y}{\mathrm{d}x}\right)_{\pm} = \mp \frac{y}{x} \cdot$$

5. Разделим переменные в каждой из ветвей и проинтегрируем

$$\begin{cases}
\frac{\mathrm{d}y}{y} = -\frac{\mathrm{d}x}{x}, \\
\frac{\mathrm{d}y}{y} = +\frac{\mathrm{d}x}{x},
\end{cases}$$

$$\begin{cases}
xy = C_{-}, \\
\frac{y}{x} = C_{+}.
\end{cases}$$
(2.90)

6. На основе двух 1-параметрических семейств решений (2.90) введём новые независимые переменные ξ, η

$$\begin{cases} \xi = \phi_1(x, y) = xy, \\ \eta = \psi_1(x, y) = \frac{y}{x}, \end{cases}$$

$$(2.91)$$

и найдём первые и вторые производные переменных ξ,η по переменным x,y

$$\begin{cases} \frac{\partial \xi}{\partial x} = y \,, & \frac{\partial \xi}{\partial y} = x \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x} = 0 \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} = 1 \,, & \frac{\partial^2 \xi}{\partial y \partial y} = 0 \,, \\ \frac{\partial \eta}{\partial x} = -\frac{y}{x^2} \,, & \frac{\partial \eta}{\partial y} = \frac{1}{x} \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x} = 2 \frac{y}{x^3} \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y} = -\frac{1}{x^2} \,, & \frac{\partial^2 \eta}{\partial y \partial y} = 0 \,. \end{cases}$$

Далее вычислим коэффициенты (2.61) при вторых производных функции v по переменным ξ, η

$$\begin{cases} b_{1,1} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \xi}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \xi}{\partial y} = x^2 y^2 - y^2 x^2 = 0 \,, \\ b_{1,2} = a_{1,1} \frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \xi}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \xi}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} = x^2 \frac{y^2}{x^4} - y^2 \frac{1}{x^2} = 0 \,, \\ b_{2,2} = a_{1,1} \frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_{1,2} \left(\frac{\partial \eta}{\partial x} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) + a_{2,2} \frac{\partial \eta}{\partial y} \frac{\partial \eta}{\partial y} = -x^2 \frac{y^2}{x^2} - y^2 = -2y^2, \end{cases}$$

коэффициенты (2.61) при первых производных функции \boldsymbol{v}

$$\begin{cases} b_1 = a_{1,1} \, \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial x} + 2 a_{1,2} \, \frac{\partial^2 \xi}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \, \frac{\partial^2 \xi}{\partial y \partial y} + a_1 \, \frac{\partial \xi}{\partial x} + a_2 \, \frac{\partial \xi}{\partial y} = -2 x y \,, \\ b_2 = a_{1,1} \, \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial x} + 2 a_{1,2} \, \frac{\partial^2 \eta}{\partial x \partial y} + a_{2,2} \, \frac{\partial^2 \eta}{\partial y \partial y} + a_1 \, \frac{\partial \eta}{\partial x} + a_2 \, \frac{\partial \eta}{\partial y} = 2 x^2 \, \frac{y}{x^3} - y^2 \, 0 - 2 y \, \frac{1}{x} = 0 \,, \end{cases}$$

и функцию (2.60)

$$\Psi_2 = -b_1 \frac{\partial v}{\partial \xi} - b_2 \frac{\partial v}{\partial \eta} = 2xy \frac{\partial v}{\partial \xi}$$

Теперь запишем уравнение (2.88) в переменных ξ, η

$$2\left(-2y^2\right)\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} = 2xy\,\frac{\partial v}{\partial \xi},$$

выполним очевидные сокращения в левой и правой частях

$$\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} = -\frac{1}{2} \frac{x}{y} \frac{\partial v}{\partial \xi}$$

и выразим отношение переменных x и y через переменную η (2.91)

$$\frac{\partial^2 v}{\partial \xi \partial \eta} = -\frac{1}{2\eta} \frac{\partial v}{\partial \xi} \,. \tag{2.92}$$

Уравнение (2.92) есть окончательная запись первого канонического вида уравнения (2.88) (см. задачу 2.10 на с. 59).

2.6. Задачи

Задача 2.1. Для линейного дифференциального уравнения второго порядка с переменными коэффициентами (2.9) найдите области, в которых уравнение сохраняет тип, и приведите уравнение к каноническому виду в каждой такой области:

$$\begin{aligned} &1) \ \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} - 4 \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + x \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + 5 \, \frac{\partial u}{\partial x} + 3 \, \frac{\partial u}{\partial y} + 2 \, u = 0 \,; \\ &2) \ x^2 \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} + 6 x \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + 2 \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + 2 \, \frac{\partial u}{\partial x} + 5 \, \frac{\partial u}{\partial y} + 3 \, u = 0 \,; \\ &3) \ x \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} + y \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + 2 \, \frac{\partial u}{\partial x} + 5 \, \frac{\partial u}{\partial x} - 3 \, \frac{\partial u}{\partial y} + 6 \, u = 0 \,; \\ &4) \ x^2 \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} - 8 x y \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + y^2 \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + 6 \, \frac{\partial u}{\partial x} - 8 \, \frac{\partial u}{\partial y} + 2 \, u = 0 \,; \\ &5) \ \text{sign} \, y \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} + 2 \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + \text{sign} \, x \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + 3 \, \frac{\partial u}{\partial x} - 5 \, \frac{\partial u}{\partial y} + 7 \, u = 0 \,; \\ &6) \ \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} - 2 \cos x \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + (4 - \sin^2 x) \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + 2 \, \frac{\partial u}{\partial x} - 9 \, \frac{\partial u}{\partial y} + 3 \, u = 0 \,; \\ &7) \ \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} - 2 x \sqrt{y} \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} - x^2 y \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + x \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} - y \, \frac{\partial u}{\partial y} = 0 \,; \\ &8) \ \frac{1}{y^2} \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial x} + 2 \, \frac{x}{y} \, \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + x^2 \, \frac{\partial^2 u}{\partial y \partial y} + \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} = 0 \,. \end{aligned}$$

Задача 2.2. Линейное дифференциальное уравнение второго порядка с постоянными коэффициентами (2.10) гиперболического типа приведено к каноническому виду следующим преобразованием независимых переменных: $\xi = y + x$, $\eta = y - x$. Найдите коэффициент $a_{1,2}$.

Задача 2.3. Линейное дифференциальное уравнение второго порядка с постоянными коэффициентами (2.10) гиперболического типа приведено к каноническому виду следующим преобразованием независимых переменных $\xi = y + x, \, \eta = y - x$. Каковы коэффициенты $a_{1.1}, \, a_{2.2}$?

Задача 2.4. Линейное дифференциальное уравнение второго порядка с постоянными коэффициентами (2.10) гиперболического типа приведено к каноническому виду следующим преобразованием независимых переменных $\xi = y + x, \, \eta = y - x.$ Найдите коэффициент $b_{1,2}$.

Задача 2.5. Линейное дифференциальное уравнение второго порядка с постоянными коэффициентами (2.10) эллиптического типа приведено к каноническому виду следующим преобразованием независимых переменных $\alpha = y - x$, $\sigma = x$. Каков знак коэффициента $a_{1,1}$?

Задача 2.6. Линейное дифференциальное уравнение второго порядка с постоянными коэффициентами (2.10) эллиптического типа приведено к каноническому виду следующим преобразованием независимых переменных $\alpha = y - x$, $\sigma = x$. Каков знак произведения $a_{1,1} a_{2,2}$?

Задача 2.7. Линейное дифференциальное уравнение второго порядка с постоянными коэффициентами (2.10) эллиптического типа приведено к каноническому виду следующим

преобразованием независимых переменных $\alpha = y - x$, $\sigma = x$. Выразите дискриминант D через один из коэффициентов уравнения.

Задача 2.8. Для уравнения (2.71) в примере 2.2 на с. 50 получите второй канонический вид уравнения.

Задача 2.9. Предложите несколько 1-параметрических семейств функций двух переменных $\psi(x,y)=C_2$, дополняющих 1-параметрическое семейство $\phi(x,y)=C_1$ (2.84) в примере 2.4 на с. 54 до невырожденного преобразования независимых переменных $\xi=\phi(x,y)$, $\eta=\psi(x,y)$ при приведении уравнения параболического типа (2.82) к каноническому виду и выпишите соответствующие канонические виды.

Задача 2.10. Для уравнения (2.88) в примере 2.5 на с. 56 получите второй канонический вид уравнения.

2.7. Пояснения

К разделу 2.1. на с. 33

Пояснение 2.1 к с. 35. Следует различать линейное уравнение с постоянными коэффициентами и линейное уравнение с постоянными коэффициентами $a_{11}, \, a_{12}, \, a_{22}$ при старших производных. ▼

К разделу 2.2. на с. 35

Пояснение 2.2 к с. 36.

3. Метод разделения переменных

3.0. Προλεγόμενα

3.1. Введение в метод разделения переменных

Эффективным методом решения краевых задач (в областях, обладающих определенной симметрией) для уравнений Лапласа и Гельмгольца является метод разделения переменных. Общая идея метода заключается в нахождении множества решений однородного уравнения с частными производными, удовлетворяющих определенным граничным условиям. Эти решения являются теми «атомами», из которых строится «общее» решение на основе принципа линейной суперпозиции. Поскольку каждый из «атомов» — решение соответствующего однородного уравнения, то их линейная комбинация также есть решение этого же уравнения. [40]

Всем, кто хоть раз пытался решить какое-либо дифференциальное уравнение, известно, что такое разделение переменных. Обычно этот метод представляется как множество всяческих ловких приемов, лежащих на грани математики. [43]

Поясним содержание метода разделения переменных, взяв за основу вспомогательные краевые задачи для уравнений теплопроводности и колебаний. Пусть в некоторой области $\mathcal D$ с кусочно-гладкой границей $\mathcal S$ заданы начальные условия для уравнения теплопроводности

$$\begin{cases}
\frac{\partial u(t, \mathbf{r})}{\partial t} = a^2 \Delta u(t, \mathbf{r}), & (t, \mathbf{r}) \in (0, T] \times \mathcal{D}, \\
u(0, \mathbf{r}) = u_0(\mathbf{r}), & \mathbf{r} \in \mathcal{D},
\end{cases}$$
(3.1)

и для уравнения колебаний

$$\begin{cases}
\frac{\partial^{2} u(t, \mathbf{r})}{\partial t^{2}} = a^{2} \Delta u(t, \mathbf{r}), & (t, \mathbf{r}) \in (0, T] \times \mathcal{D}, \\
\frac{\partial u(0, \mathbf{r})}{\partial t} = u_{1}(\mathbf{r}) \\
u(0, \mathbf{r}) = u_{0}(\mathbf{r})
\end{cases}, \qquad \mathbf{r} \in \mathcal{D};$$
(3.2)

граничные условия для обоих уравненений пусть будут либо такие (однородные условия Дириxлe)

$$u(t, \mathbf{r}) = 0, \qquad (t, \mathbf{r}) \in [0, T] \times \mathcal{S},$$

$$(3.3)$$

либо такие (однородные условия Неймана)

$$\frac{\partial u(t, \mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = 0, \qquad (t, \mathbf{r}) \in [0, T] \times \mathcal{S}, \qquad (3.4)$$

где $oldsymbol{
u}(oldsymbol{r})$ — орт внешней нормали к границе ${\mathcal S}$.

Далее предположим, что решения краевых задач допускают представление в виде

$$u(t, \mathbf{r}) = O(t) v(\mathbf{r}), \qquad (t, \mathbf{r}) \in [0, T] \times \mathcal{D},$$

$$(3.5)$$

где O(t), v(r) — некоторые неизвестные пока функции только временной t и пространственных r переменных, и вычислим частные производные функции u(t,r), входящие в постановки краевых задач, исходя из представления (3.5) (см. задачу 3.1 на с. 77):

$$\begin{cases}
\frac{\partial u(t, \mathbf{r})}{\partial t} = O'(t) v(\mathbf{r}), \\
\frac{\partial^2 u(t, \mathbf{r})}{\partial t^2} = O''(t) v(\mathbf{r}), \\
\Delta u(t, \mathbf{r}) = O(t) \Delta v(\mathbf{r}), \\
\frac{\partial u(t, \mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = O(t) \frac{\partial v(t, \mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}}.
\end{cases} (3.6)$$

Теперь подставим выражения (3.6) производных представления (3.5):

1) в уравнения краевых задач (то есть в уравнения теплопроводности и колебаний)

$$\begin{cases} O'(t) v(\mathbf{r}) = a^2 O(t) \Delta v(\mathbf{r}), \\ O''(t) v(\mathbf{r}) = a^2 O(t) \Delta v(\mathbf{r}), \end{cases} (t, \mathbf{r}) \in (0, T] \times \mathcal{D},$$

откуда заключим, что для функций O(t) и v(r) и их соотвествующих производных должны быть выполнены следующие тождества (при записи которых учтено, что функции O(t) и v(r) могут обращаться в нуль только в отдельных точках своих областей определения):

$$\begin{cases}
\frac{1}{a^2} \frac{O'(t)}{O(t)} \equiv \frac{\Delta v(\mathbf{r})}{v(\mathbf{r})} \equiv \text{const}, \\
\frac{1}{a^2} \frac{O''(t)}{O(t)} \equiv \frac{\Delta v(\mathbf{r})}{v(\mathbf{r})} \equiv \text{const},
\end{cases} (t, \mathbf{r}) \in (0, T] \times \mathcal{D}; \tag{3.7}$$

2) в граничные условия (3.3) и (3.4) краевых задач, откуда заключим, что для функции $v(\boldsymbol{r})$ выполнено либо однородное условие $\upmu uv$

$$v(\mathbf{r}) = 0, \qquad \mathbf{r} \in \mathcal{S}, \tag{3.8}$$

либо однородное условие Неймана

$$\frac{\partial v(\mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = 0, \qquad \mathbf{r} \in \mathcal{S}. \tag{3.9}$$

Теперь обратимся к полученным выше тождествам (3.7) (на всякий случай уточним, что равенства (3.7) выполнены при всех значениях $t \in (0,T]$ и $\mathbf{r} \in \mathcal{D}$, что означает тождественность по t и \mathbf{r}) и обозначим постоянные через $-\lambda$ (так просто удобно), где λ —

параметр разделения (переменных). Тогда левые части тождеств примут вид линейных однородных обыкновенных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами соответственно первого и второго порядков

$$\begin{cases} O'(t) + \lambda a^2 O(t) = 0, & t \in (0, T], \\ O''(t) + \lambda a^2 O(t) = 0, & t \in (0, T], \end{cases}$$
(3.10)

а правые части — вид линейного однородного уравнения в частных производных второго порядка

$$\Delta v(\mathbf{r}) + \lambda v(\mathbf{r}) = 0. \tag{3.11}$$

Дифференциальные уравнения (3.10) и (3.11) относительно функций O(t) и v(r) включают неопределённое значение параметра разделения λ . Это означает, что следует увязать разыскание функций O(t) и v(r) и допустимых значений параметра λ .

Найдём соответствующие обыкновенным дифференциальным уравнениям (3.10) семейства решений (или, применяя несколько устаревшее название, *общие решения*):

а) 1-параметрическое для первого уравнения (3.10)

$$O(t) = A e^{-\lambda a^2 t}, \quad \lambda \in \mathbb{R}, \qquad t \in [0, T];$$
 (3.12)

б) 2-параметрические для второго уравнения (3.10)

$$\begin{cases} O(t) = B_1 \, \mathrm{e}^{-\sqrt{-\lambda}at} &+ C_1 \, \mathrm{e}^{+\sqrt{-\lambda}at} \,, \qquad \lambda < 0 \,, \\ O(t) = B_2 \, t &+ C_2 \,, \qquad \lambda = 0 \,, \qquad t \in (0,T] \,. \\ O(t) = B_3 \cos \left(\sqrt{\lambda}at\right) + C_3 \sin \left(\sqrt{\lambda}at\right) \,, \quad \lambda > 0 \,. \end{cases} \tag{3.13}$$

Семейства (3.12), (3.13) включают неограниченно возрастающие функции, если $\lambda < 0$, поэтому допустимые значения параметра суть неотрицательные.

Мы пока не умеем находить «общие» решения или решать граничные задачи для дифференциального уравнения (3.11), однако с помощью этого уравнения также можно указать множество, которому принадлежат допустимые значения параметра разделения.

В самом деле, умножим уравнение (3.11) на функцию $v(\mathbf{r})$

$$v(\mathbf{r}) \left(\Delta v(\mathbf{r}) + \lambda v(\mathbf{r}) \right) = v(\mathbf{r}) \, \Delta v(\mathbf{r}) + \lambda v^2(\mathbf{r}) = 0, \qquad \mathbf{r} \in \mathcal{D},$$

и проинтегрируем обе части полученного тождества по области ${\mathcal D}$

$$\iiint_{\mathcal{D}} v(\mathbf{r}) \, d\mathbf{D} + \lambda \iiint_{\mathcal{D}} v^{2}(\mathbf{r}) \, d\mathbf{D} = 0.$$
 (3.14)

Далее запишем для функции $v(\mathbf{r})$ первую формулу $\Gamma puna$ (7.95) на с. 174 и учтём что выполнено одно из двух граничных условий (3.8), (3.9), тогда первая формула $\Gamma puna$ примет такой упрощённый вид

$$\iiint_{\mathcal{D}} \left[\left(\nabla v(\mathbf{r}) \right)^{2} + v(\mathbf{r}) \, \Delta v(\mathbf{r}) \right] d\mathcal{D} = \iint_{\mathcal{S}} \underbrace{v(\mathbf{r}) \, \frac{\partial v(\mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}}}_{\equiv 0} d\mathcal{S} = 0, \qquad (3.15)$$

из которого следует неожиданный вывод о том, что интегралы по области \mathcal{D} в левой части (3.15) суть знакоопределённые, а именно

$$\iiint_{\mathcal{D}} v(\boldsymbol{r}) \, \Delta v(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{D} = - \iiint_{\mathcal{D}} (\nabla v(\boldsymbol{r}))^2 \, d\mathcal{D}.$$

Заменим первое интегральное слагаемое в (3.14) с помощью последнего равенства

$$\lambda \iiint_{\mathcal{D}} v^{2}(\mathbf{r}) d\mathcal{D} = \iiint_{\mathcal{D}} (\nabla v(\mathbf{r}))^{2} d\mathcal{D},$$

откуда получим неравенство для допустимых значений параметра (см. задачу 3.2 на с. 77)

$$\lambda = \frac{\iiint \left(\nabla v(\boldsymbol{r})\right)^2 d\mathcal{D}}{\iiint v^2(\boldsymbol{r}) d\mathcal{D}} \geqslant 0,$$
(3.16)

ранее полученное с помощью семейств решений (3.12), (3.13) дифференциальных уравнений (3.10). Нулевое значение параметра разделения допустимо для граничного условия Hеймана (3.9), тогда решением уравнения Гельмгольца будет тождественно постоянная функция $v(r) \equiv \text{const}, r \in \mathcal{D} + \mathcal{S}$ (постоянная C в этом случае оказывается неопределённой, то есть может принимать любые действительные значения).

Неожиданный вывод, который нам предстоит сделать далее, состоит в том, что с помощью граничных задач для дифференциального уравнения (3.11), называемого уравнением Γ ельмгольца, соответственно с условием Π ирихле

$$\begin{cases} \Delta v(\mathbf{r}) + \lambda v(\mathbf{r}) = 0, & \mathbf{r} \in \mathcal{D}, \\ v(\mathbf{r}) = 0, & \mathbf{r} \in \mathcal{S}, \end{cases}$$
(3.17)

и условием Неймана

$$\begin{cases}
\Delta v(\mathbf{r}) + \lambda v(\mathbf{r}) = 0, & \mathbf{r} \in \mathcal{D}, \\
\frac{\partial v(\mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = 0, & \mathbf{r} \in \mathcal{S},
\end{cases}$$
(3.18)

могут быть найдены все допустимые значения параметра разделения, причём множество этих значений счётно и неграничено сверху. Допустимые значения параметра λ называются собственными значениями граничных задач, а соответствующие решения $v_{\lambda}(\mathbf{r})$ задач — их собственными функциями. Граничные задачи (3.17), (3.18) называются задачами

Штурма – Лиувилля или граничными задачами на собственные значения и собственные функции для оператора *Лапласа* (см. пояснение 3.1 на с. 79).

Заметим, что если значение параметра известно (тогда это уже не параметр, а коэффициент), уравнение Γ ельмгольца (3.11) записывают так

$$\Delta v(\mathbf{r}) + k^2 v(\mathbf{r}) = 0, \tag{3.19}$$

чтобы явно указать знак коэффициента перед вторым слагаемым (см. пояснение). Разделение переменных и системы координат

3.2. Разделение переменных в декартовых переменных

3.2.1. Задача Штурма – Лиувилля на отрезке

Определение 3.1. Граничная задача $\underline{\mathit{Штурмa}} - \mathit{Лиувилля}$ на отрезке $[0,\ell]$ заключается в нахождении (см. пояснение 3.2 на с. 79):

1) ненулевых (нетривиальных) 1-параметрических решений $X_{\lambda}(x) \in \mathbb{R}$ линейного одного обыкновенного дифференциального уравнения второго порядка на интервале $(0,\ell)$

$$X''(x) + \lambda X(x) = 0;$$
 (3.20)

удовлетворяющих нулевым (однородным) граничным условиям на концах отрезка

$$\begin{cases} \alpha_0 X(0) + \sigma_0 X'(0) = 0, & \alpha_0^2 + \sigma_0^2 > 0, \\ \alpha_\ell X(\ell) + \sigma_\ell X'(\ell) = 0, & \alpha_\ell^2 + \sigma_\ell^2 > 0; \end{cases}$$
(3.21)

2) значений параметра $\lambda \in \mathbb{R}$, при которых такие решения существуют. Решения $X_{\lambda}(x)$ называются собственными функциями задачи Штурма – Лиувилля (3.20), (3.21), а соответствующие им значения параметра λ — собственными значениями задачи.

Мы ограничимся рассмотрением четырёх наборов граничных условий задачи (3.20), (3.21), приведённых во втором и третьем столбцах табл. 3.1.

Покажем, что можно указать область допустимых значений параметра λ (но не самые значения), не решая задачу $\mathit{Штурмa}-\mathit{Лиувилля}$ (тем же способом, который был применён в разделе 3.1.). Действительно, умножим уравнение задачи (3.20) на собственную функцию $X_{\lambda}(x)$ и проинтегрируем по отрезку $[0,\ell]$, выполняя интегрирование по частям и учитывая граничные условия, приведённые в табл. 3.1.

$$\int_{0}^{\ell} X(x) \left(X''(x) + \lambda X(x) \right) dx = \int_{0}^{\ell} X(x) X''(x) dx + \lambda \int_{0}^{\ell} X^{2}(x) dx =$$

$$= X(x) X'(x) \Big|_{0}^{\ell} - \int_{0}^{\ell} X'^{2}(x) dx + \lambda \int_{0}^{\ell} X^{2}(x) dx = - \int_{0}^{\ell} X'^{2}(x) dx + \lambda \int_{0}^{\ell} X^{2}(x) dx = 0.$$

Задача	x = 0	$x = \ell$	λ_{μ}	X_{μ}
$\begin{array}{c} \operatorname{SL}_1 \\ \mu = 1, 2, 3, \dots \end{array}$	$X\left(0\right) =0$	$X\left(\ell\right)=0$	$\left(\frac{\pi\mu}{\ell}\right)^2$	$\sin\left(rac{\pi\mu x}{\ell} ight)$
$\begin{array}{c} \operatorname{SL}_2 \\ \mu = 0, 1, 2, \dots \end{array}$	X'(0) = 0	$X'(\ell) = 0$	$\left(\frac{\pi\mu}{\ell}\right)^2$	$\cos\left(\frac{\pi\mu x}{\ell}\right)$
$\begin{array}{c} \operatorname{SL}_3\\ \mu=1,2,3,\dots\end{array}$	$X\left(0\right) =0$	$X'(\ell) = 0$	$\left(\frac{\pi(2\mu-1)}{2\ell}\right)^2$	$\sin\left(\frac{\pi(2\mu-1)x}{2\ell}\right)$
$ \begin{array}{c} \operatorname{SL}_4\\ \mu = 1, 2, 3, \dots \end{array} $	X'(0) = 0	$X\left(\ell\right)=0$	$\left(\frac{\pi(2\mu-1)}{2\ell}\right)^2$	$\cos\left(\frac{\pi(2\mu-1)x}{2\ell}\right)$

Табл. 3.1. Собственные значения λ_{μ} и собственные функции $X_{\mu}(x)$ задачи (3.20), (3.21)

Тогда из последнего равенства получим следующее неравенство для λ

$$\lambda = \frac{\int_{\ell}^{\ell} X_{\lambda}^{\prime 2}(x) \, \mathrm{d}x}{\int_{0}^{\ell} X_{\lambda}^{2}(x) \, \mathrm{d}x} \geqslant 0.$$
(3.22)

Значению параметра $\lambda=0$ соответствует уравнение X''(x)=0, 2-параметрическое семейство решений которого найдём двукратным интегрированием

$$X(x) = A_1 + A_2 x. (3.23)$$

Подстановка граничных условий в общее решение (3.23) даёт тривиальное решение $X_0(x) \equiv 0$ (такое решение не учитываем) для задач SL_1 , SL_3 , SL_4 , и решение $X_0(x) = A_1$ для задачи SL_2 , где A_1 — произвольная постоянная (при $A_1 = 0$ получим решение, которое не учитываем).

2-параметрическое семейство решений уравнения (3.20) (второго порядка, однородного и линейного, с постоянным коэффициентом) при $\lambda>0$ построим методом Эйлера, образуя линейные комбинации частных решений вида $\mathbf{e}^{\kappa_1 x}$ и $\mathbf{e}^{\kappa_2 x}$

$$X(x) = A_1 e^{\kappa_1 x} + A_2 e^{\kappa_2 x}, \tag{3.24}$$

где $\kappa_{1,\,2}=\mp i\sqrt{\lambda}$ суть корни $xapaкmepucmuческого уравнения <math>\kappa^{\,2}+\lambda=0$. Поскольку

$$\begin{split} X'(x) &= \kappa_1 \, A_1 \, \mathrm{e}^{\,\kappa_1 x} + \kappa_2 \, A_2 \, \mathrm{e}^{\,\kappa_2 x} \,, \\ X''(x) &= \kappa_1^2 \, A_1 \, \mathrm{e}^{\,\kappa_1 x} + \kappa_2^2 \, A_2 \, \mathrm{e}^{\,\kappa_2 x} = -\lambda \, X(x) \,, \end{split}$$

то семейство функций (3.24) удовлетворяет уравнению (3.20).

Теперь запишем семейство (3.25) в таком виде

$$X(x) = +A_1 e^{-i\sqrt{\lambda}x} + A_2 e^{+i\sqrt{\lambda}x}, \qquad (3.25)$$

найдём производную семейства

$$X'(x) = -i\sqrt{\lambda}\,A_1\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}x} + i\sqrt{\lambda}\,A_2\,\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}x} = i\sqrt{\lambda}\left(-A_1\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}x} + A_2\,\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}x}\right)$$

и составим системы линейных алгебраических однородных уравнений относительно неопределённых коэффициентов A_1 и A_2 согласованием семейства с каждым из четырёх наборов граничных условий

$$\begin{split} \mathrm{SL}_1: & \left\{ \begin{array}{l} +\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,0}A_1 + \mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0}A_2 = 0\,, \\ +\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,\ell}A_1 + \,\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,\ell}A_2 = 0\,, \end{array} \right. \\ \mathrm{SL}_2: & \left\{ \begin{array}{l} -\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,0}A_1 + \mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0}A_2 = 0\,, \\ -\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,\ell}A_1 + \,\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,\ell}A_2 = 0\,, \end{array} \right. \\ \mathrm{SL}_3: & \left\{ \begin{array}{l} +\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,0}A_1 + \mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0}A_2 = 0\,, \\ -\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,\ell}A_1 + \,\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0}A_2 = 0\,, \end{array} \right. \\ \mathrm{SL}_4: & \left\{ \begin{array}{l} -\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,0}A_1 + \,\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0}A_2 = 0\,, \\ +\,\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,\ell}A_1 + \,\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,\ell}A_2 = 0\,, \end{array} \right. \end{aligned} \right. \end{split}$$

где вместо показательной функции мнимого аргумента следует подставить соответствующее выражение по формуле Эйлера

$$\mathbf{e}^{i\varphi} = \cos\varphi + i\sin\varphi \,. \tag{3.27}$$

Ненулевые решения $(A_1^2 + A_2^2 \neq 0)$ каждой из четырёх систем линейных однородных уравнений (3.26) существуют только при выполнении следующих необходимых условий

$$\mathrm{SL}_1: \quad \begin{vmatrix} +\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,0} & +\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0} \\ +\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,\ell} & +\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,\ell} \end{vmatrix} = +2\,i\sin\left(\sqrt{\lambda}\,\ell\right) = 0 \quad \Rightarrow \quad \sqrt{\lambda}\,\ell = \mu\pi, \qquad \mu = 1, 2, 3, \ldots,$$

$$\mathrm{SL}_2: \quad \begin{vmatrix} -\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,0} & +\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0} \\ -\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,\ell} & +\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,\ell} \end{vmatrix} = -2\,i\sin\left(\sqrt{\lambda}\,\ell\right) = 0 \quad \Rightarrow \quad \sqrt{\lambda}\,\ell = \mu\pi, \qquad \mu = 1, 2, 3, \ldots,$$

$$\mathrm{SL}_3: \quad \left| \begin{array}{cc} + \mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,0} & + \mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0} \\ -\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,\ell} & + \mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,\ell} \end{array} \right| = +2\,\cos\left(\sqrt{\lambda}\,\ell\right) = 0 \quad \Rightarrow \quad \sqrt{\lambda}\,\ell = \frac{\pi}{2} + \mu\pi, \ \mu = 0, 1, 2, \ldots,$$

$$\mathrm{SL}_4: \quad \left| \begin{array}{cc} -\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,0} & +\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,0} \\ +\mathrm{e}^{-i\sqrt{\lambda}\,\ell} & +\mathrm{e}^{+i\sqrt{\lambda}\,\ell} \end{array} \right| = -2\,\cos\left(\sqrt{\lambda}\,\ell\right) = 0 \quad \Rightarrow \quad \sqrt{\lambda}\,\ell = \frac{\pi}{2} + \mu\pi, \ \mu = 0, 1, 2, \ldots,$$

которые дают искомые собственные значения задачи $\mathit{Штурмa-Лиувилля}$, помещённые в четвёртом столбце табл. 3.1, причем счётный индекс μ для задач SL_3 и SL_4 сдвинут так, чтобы $\mu \in \mathbb{N}$.

Теперь перейдём к построению собственных функций (3.25) задачи $\mathit{Штурмa-Лиувил-ля}$, то есть нахождению коэффициентов A_1,A_2 . Поскольку системы линейных уравнений (3.26) суть вырожденные, один из двух коэффициентов линейно выразим через другой, а при выборе значения последнего учтём, что собственные функции $X_{\mu}(x)$ задачи $\mathit{Штурмa-Лиувилля}$ обычно применяют как базис для построения решений дифференциальных уравнений в обыкновенных и частных производных, поэтому будем добиваться простоты выражений для собственных функций (3.25).

В задаче SL_1 имеем $\sqrt{\lambda}=\frac{\mu\pi}{\ell}$, тогда для собственных функций получим

$$X_{\mu}(x) = A_1 \, \mathrm{e}^{-i\frac{\mu\pi x}{\ell}} + A_2 \, \mathrm{e}^{+\frac{i\mu\pi x}{\ell}} = (A_1 + A_2) \cos\frac{\mu\pi x}{\ell} + i \, (A_2 - A_1) \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \,, \tag{3.28}$$

где коэффициенты A_1 и A_2 должны быть найдены из соответствующей вырожденной системы уравнений (3.26)

$$\begin{cases} + & A_1 + & A_2 = 0, \\ + \cos \mu \pi A_1 + \cos \mu \pi A_2 = 0. \end{cases}$$
 (3.29)

Выразив из (3.29) $A_2 = -A_1$, перепишем (3.28)

$$X_{\mu}(x) = -2iA_1 \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \,. \tag{3.30}$$

Поскольку выбор коэффициента A_1 открыт, выберем $2iA_1=-1$ и получим собственные функции задачи SL_1 в таком виде

$$X_{\mu}(x) = \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \,. \tag{3.31}$$

В задаче SL_2 имеем $\sqrt{\lambda} = \frac{\mu\pi}{\ell}$, тогда для собственных функций $X_{\mu}(x)$ получим то же выражение (3.28), что и в задаче SL_1 , в котором коэффициенты A_1 и A_2 должны быть найдены из соответствующей вырожденной системы уравнений (3.26)

$$\begin{cases} - & A_1 + & A_2 = 0 , \\ -\cos \mu \pi \, A_1 + \cos \mu \pi \, A_2 = 0 . \end{cases} \tag{3.32}$$

Выразив из (3.32) $A_2 = A_1$, перепишем (3.32)

$$X_{\mu}(x) = 2A_1 \cos \frac{\mu \pi x}{\ell} \,. \tag{3.33}$$

Выберем $2A_1=1$ и получим собственные функции задачи SL_2 в таком виде

$$X_{\mu}(x) = \cos \frac{\mu \pi x}{\ell} \, . \tag{3.34}$$

В задаче SL_3 имеем $\sqrt{\lambda}=\frac{(2\mu-1)\,\pi}{2\ell},$ тогда для собственных функций получим

$$X_{\mu}(x) = (A_1 + A_2) \cos \frac{(2\mu - 1)\pi x}{2\ell} + i(A_2 - A_1) \sin \frac{(2\mu - 1)\pi x}{2\ell}, \qquad (3.35)$$

где коэффициенты A_1 и A_2 должны быть найдены из соответствующей вырожденной системы уравнений (3.26)

$$\begin{cases} + & A_1 + & A_2 = 0 , \\ + i \sin \frac{\left(2\mu - 1\right)\pi}{2\ell} A_1 + i \sin \frac{\left(2\mu - 1\right)\pi}{2\ell} A_2 = 0 . \end{cases} \tag{3.36}$$

Выразив из (3.36) $A_2 = -A_1$, перепишем (3.35)

$$X_{\mu}(x) = -2iA_1 \sin \frac{(2\mu - 1)\pi x}{2\ell}. \tag{3.37}$$

Выберем $2iA_1 = -1$ и получим собственные функции задачи SL_3 в таком виде

$$X_{\mu}(x) = \sin\frac{(2\mu - 1)\pi x}{2\ell}.$$
 (3.38)

В задаче SL_4 имеем $\sqrt{\lambda}=\frac{(2\mu-1)\,\pi}{2\ell}$, тогда для собственных функций $X_\mu(x)$ получим то же выражение (3.35), что и в задаче SL_3 , в котором коэффициенты A_1 и A_2 должны быть найдены из соответствующей вырожденной системы уравнений (3.26)

$$\begin{cases} - & A_1 + & A_2 = 0 \,, \\ - \, i \sin \frac{(2\mu - 1)\,\pi}{2\ell} \, A_1 + i \sin \frac{(2\mu - 1)\,\pi}{2\ell} \, A_2 = 0 \,. \end{cases} \tag{3.39}$$

Выразив из (3.39) $A_2 = A_1$, перепишем (3.35)

$$X_{\mu}(x) = 2A_1 \cos \frac{(2\mu - 1)\pi x}{2\ell} \,. \tag{3.40}$$

Выберем $2A_1=1$ и получим собственные функции задачи SL_4 в таком виде

$$X_{\mu}(x) = \cos\frac{(2\mu - 1)\pi x}{2\ell}$$
 (3.41)

Собственные функции задачи *Штурма – Лиувилля* для каждого из четырёх наборов граничных условий помещены в пятом столбце табл. 3.1 и показаны на рис. 3.1, 3.2.

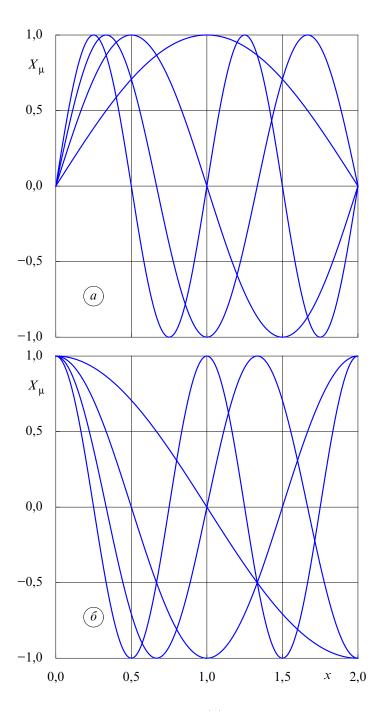


Рис. 3.1. Собственные функции $X_{\mu}(x)$ задач *Штурма – Лиувилля* SL₁ $(a,\,\mu=1,2,3,4)$ и SL₂ $(6,\,\mu=1,2,3,4)$

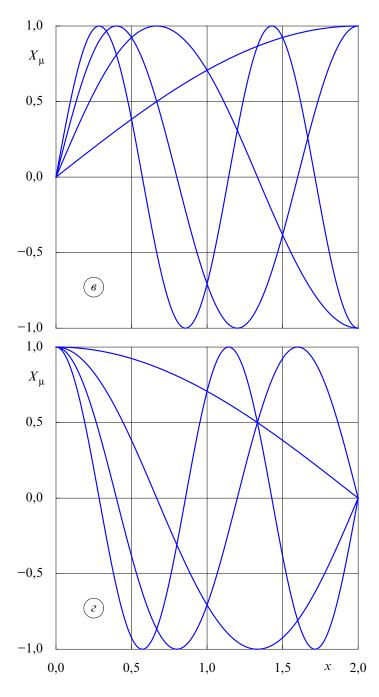


Рис. 3.2. Собственные функции $X_{\mu}(x)$ задач Штурма – Лиувилля SL_3 $(s,\,\mu=1,2,3,4)$ и SL_4 $(s,\,\mu=1,2,3,4)$

3.3. Разделение переменных в полярных переменных

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi, \\ y = r \sin \varphi, \end{cases} \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2}, \\ \varphi = \operatorname{arctg} \frac{y}{x}; \end{cases}$$
 (3.42)

Оператор \mathcal{J} апласа на плоскости \mathbb{R}^2 в полярной системе координат (3.42) имеет такой вид (см. задачу 3.3 на с. 77 и пример 7.9 на с. 172)

$$\Delta_{(r,\varphi)} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2}$$
 (3.43)

3.3.1. Общее решение уравнения Лапласа в полярных переменных

Запишем уравнение Лапласа на плоскости \mathbb{R}^2 в полярной системе координат (3.42)

$$\Delta \mathring{u}(r,\varphi) = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi^2} = 0$$
 (3.44)

и будем разыскивать ограниченное и периодическое по зависимой переменной φ решение последнего в виде

$$\mathring{u}(r,\varphi) = R(r)\,\Phi(\varphi)\,,\tag{3.45}$$

где R(r) и $\Phi(\varphi)$ — подлежащие определению функции. Наложенное на функцию $\mathring{u}(r,\varphi)$ условие периодичности $\mathring{u}(r,\varphi) = \mathring{u}(r,\varphi+2\pi)$ влечёт соответствующее условие для функции $\Phi(\varphi)$: $\Phi(\varphi) = \Phi(\varphi+2\pi)$.

Из представления (3.45) получим выражения для производных искомого решения по переменным r и φ

$$\begin{cases} \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} = R' \Phi, & \frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} = R \Phi', \\ \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial r^2} = R'' \Phi, & \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi^2} = R \Phi'', \end{cases}$$

которые подставим в уравнение Лапласа (3.44)

$$\frac{R'}{r} \Phi + R'' \Phi + \frac{R}{r^2} \Phi'' = 0.$$

Разделим последнее уравнение на $r^{-2}R(r)\Phi(\varphi)$

$$\frac{r^2R''(r) + rR'(r)}{R(r)} + \frac{\Phi''(\varphi)}{\Phi(\varphi)} = 0$$

и перенесём в правую часть члены, зависящие от φ

$$\frac{r^2R''(r) + rR'(r)}{R(r)} = -\frac{\Phi''(\varphi)}{\Phi(\varphi)}.$$

Полученное равенство выполняется в произвольной точке (r, φ) плоскости, из чего заключим, что его левая и правая части равны порознь одной и той же постоянной величине

$$\underbrace{\frac{r^2 R''(r) + r R'(r)}{R(r)}}_{1} = \underbrace{-\frac{\Phi''(\varphi)}{\Phi(\varphi)}}_{2} = \text{const} \equiv \underbrace{\lambda}_{3}, \qquad (3.46)$$

называемой *параметром разделения*. Рассмотрим по отдельности части 1, 3 и 2, 3 равенства (3.46) и запишем их в виде двух зависимых (через параметр разделения λ) линейных однородных обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\Phi''(\varphi) + \lambda \,\Phi(\varphi) = 0, \qquad (3.47)$$

$$r^{2}R''(r) + rR'(r) - \lambda R(r) = 0.$$
(3.48)

Вначале обратимся к линейному однородному обыкновенному дифференциальному уравнению (3.47) первого порядка с постоянным коэффициентом λ (параметром разделения); в зависимости от значений последнего уравнение имеет следующие 2-параметрические семейства решений:

$$\Phi_{\lambda}(\varphi) = \begin{cases} A_{\lambda} \cos \sqrt{\lambda} \varphi &+ B_{\lambda} \sin \sqrt{\lambda} \varphi \,, & \lambda > 0 \,, \\ A_{0} &+ B_{0} \varphi \,, & \lambda = 0 \,, \\ A_{\lambda} \exp \left(-\sqrt{-\lambda} \varphi \right) + B_{\lambda} \exp \left(+\sqrt{-\lambda} \varphi \right) \,, & \lambda < 0 \,, \end{cases} \tag{3.49}$$

из которых отберём согласованные с условием периодичности: $\mathring{u}_{\lambda}(r,\varphi) = \mathring{u}_{\lambda}(r,\varphi+2\pi)$, то есть $\Phi_{\lambda}(\varphi) = \Phi_{\lambda}(\varphi+2\pi)$.

Очевидно, что условие периодичности решений $u_{\lambda}(\rho,\varphi)=R_{\lambda}(\rho)\,\Phi_{\lambda}(\varphi)$ может быть выполнено за счёт периодичности функций $\Phi_{\lambda}(\varphi)$ (3.49), последнее же достигается выбором:

1) значения $\lambda=0,$ которому соответствует постоянное при $B_0=0$ решение

$$\Phi_0(\varphi) = A_0 \,, \tag{3.50}$$

2) значений $\lambda > 0$, которым соответствуют решения в виде линейных комбинаций тригонометрических функций

$$A_{\lambda}\cos\sqrt{\lambda}\varphi+B_{\lambda}\sin\sqrt{\lambda}\varphi\equiv\Phi_{\lambda}(\varphi)=\Phi_{\lambda}(\varphi+2\pi)\,,$$

и подчинением параметра разделения дополнительному условию

$$\sqrt{\lambda} (\varphi + 2\pi) = \sqrt{\lambda} \varphi + \sqrt{\lambda} 2\pi \quad \Rightarrow \quad \sqrt{\lambda} 2\pi = \mu 2\pi, \qquad \mu \in \mathbb{N},$$

откуда заключим, что множество допустимых положительных значений параметра разделения λ счётно

$$\lambda = \mu^2, \qquad \mu \in \mathbb{N} \,, \tag{3.51}$$

а соответствующие им частные решения таковы

$$\Phi_{\mu}(\varphi) = A_{\mu} \cos \mu \varphi + B_{\mu} \sin \mu \varphi \,, \qquad \mu \in \mathbb{N} \,, \tag{3.52}$$

причём, следуя полученной формуле (3.51), мы сменили указатель параметра на μ , то есть вместо $\Phi_{\lambda}(\varphi)$ здесь и далее будем писать $\Phi_{\mu}(\varphi)$, поскольку так удобнее.

Теперь перейдём к решению уравнения (3.48), которое относится к типу линейных однородных обыкновенных дифференциальных уравнений второго порядка; его 2-параметрическое семейство решений для различных значений параметра разделения будем разыскивать как линейную комбинацию частных решений.

При нулевом значении параметра разделения приведём уравнение (3.48) к виду

$$rR_0''(r) + R_0'(r) = (rR_0'(r))' = 0 (3.53)$$

и найдём решение последнего двумя последовательными интегрированиями

$$R_0(r) = C_0 + D_0 \ln r \,. \tag{3.54}$$

Для положительных значениях параметра разделения (3.51) частные решения уравнения (3.48)

$$r^{2}R''(r) + rR'(r) - \mu^{2}R(r) = 0$$
(3.55)

будем разыскивать в виде степенных функций r^q , где q — неизвестные значения показателя степени. Подставим степенные функции в уравнение (3.55)

$$q\left(q-1\right)r^{2}\,r^{\,q-2}+q\,r\,r^{\,q-1}-\mu^{2}\,r^{\,q}=r^{\,q}\left(q(q-1)+q-\mu^{2}\right)=r^{\,q}\left(q^{2}-\mu^{2}\right)=0\,,$$

откуда получим алгебраическое уравнение $q^2-\mu^2=0$ относительно q. Соответствующие корням $q=\mp\mu\neq 0$ алгебраического уравнения частные решения уравнения (3.55) суть

$$R_{\mu}(r) = C_{\mu} r^{-\mu} + D_{\mu} r^{+\mu}, \qquad \mu \in \mathbb{N}.$$
 (3.56)

Сложим частные решения вида (3.45) для всех допустимых значений параметра разделения: $\lambda=0$ и $\lambda=\mu^2,\,\mu\in\mathbb{N},\,$ и получим ∞ -параметрическое семейство решений («общее решение») уравнения $\mathit{Лапласa}$ в полярной системе координат (3.42)

$$\mathring{u}(r,\varphi) = R_0(r) \, \Phi_0(\varphi) + \sum_{\mu=1}^{\infty} \, R_{\mu}(r) \, \Phi_{\mu}(\varphi) \,,$$

или, после подстановки полученных выражений для $R_0(r)$ (3.54), $\Phi_0(\varphi)$ (3.50), $R_\mu(r)$ (3.56) и $\Phi_\mu(\varphi)$ (3.52), в виде

$$\mathring{u}(r,\varphi) = \left(C_0 + D_0 \ln r\right) A_0 + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(C_\mu \, r^{-\mu} + D_\mu \, r^{+\mu}\right) \left(A_\mu \cos \mu \varphi + B_\mu \sin \mu \varphi\right).$$

Мы можем уменьшить количество параметров (произвольных постоянных) полученного семейства, записав его так (см. задачу 3.5 на с. 78)

$$\mathring{u}(r,\varphi) = C_0 + D_0 \ln r + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(C_{\mu} r^{-\mu} + D_{\mu} r^{+\mu} \right) \left(A_{\mu} \cos \mu \varphi + B_{\mu} \sin \mu \varphi \right). \tag{3.57}$$

 ∞ -параметрическое семейство решений (3.57) уравнения $\mathit{Лапласa}$ в полярной системе координат (3.42), периодичных по переменной φ , имеет две особые точки, в которых оно становится неограниченным:

- 1) начало координат (r=0), за счёт логарифмического члена и членов с отрицательными степенями переменной r;
- 2) бесконечно удаленную точку $(r = \infty)$, за счёт логарифмического члена и членов с положительными степенями переменной r.

3.3.2. Общее решение уравнения Гельмгольца в полярных переменных

3.4. Задачи

К разделу 3.1. на с. 61

Задача 3.1. Поясните вычисление: 1) третьей и 2) четвёртой «производных» (3.6) функции $u(t, \mathbf{r})$ (3.5).

Решение. При вычислении:

- 1) производной $\Delta u(t, r)$ функции u(t, r) = O(t) v(r):
 - а) применим определение оператора Лапласа (1.18) на с. 13 или (7.63) на с. 168

$$\Delta u(t, \boldsymbol{r}) = \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}\right) u(t, x, y, z) = \frac{\partial^2 u(t, x, y, z)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u(t, x, y, z)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u(t, x, y, z)}{\partial z^2};$$

 δ) подставим вместо функции $u(t, \mathbf{r})$ представление $u(t, \mathbf{r}) = O(t) v(\mathbf{r})$ (3.5)

$$\Delta u(t, \boldsymbol{r}) = \frac{\partial^2 \left(O(t) \, v(x, y, z) \right)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \left(O(t) \, v(x, y, z) \right)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \left(O(t) \, v(x, y, z) \right)}{\partial z^2} \,,$$

a) вынесем функцию O(t) из под операторов дифференцирования по пространственным переменным x,y и z второго порядка

$$\Delta u(t, \boldsymbol{r}) = O(t) \left(\frac{\partial^2 v(x,y,z)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v(x,y,z)}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v(x,y,z)}{\partial z^2} \right);$$

г) снова применим определение оператора *Лапласа* и получим формулу дифференцирования

$$\Delta u(t, {\bm r}) = O(t) \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) v(x, y, z) = O(t) \, \Delta v({\bm r}) \, ; \label{eq:deltau}$$

- 2) производной $\frac{\partial u(t, {m r})}{\partial {m \nu}}$ функции $u(t, {m r}) = O(t)\, v({m r})$:
 - а) применим определение оператора Гамильтона (7.24) на с. 161

Поднаторев в работе с операторами Γ амильтона ∇ и Π апласа Δ дифференцирования по пространственным переменным r, формулы вида $\Delta u(t,r) = O(t) \, \Delta v(r)$ можно получать без промежуточных шагов, просто учитывая, что оператор Π апласа Δ «не видит» функции O(t) временной переменной t, потому функцию O(t) можно вынести из-под оператора Δ .

Задача 3.2. Объясните, почему в неравенстве (3.16) нулевое значение параметра разделения есть допустимое.

К разделу 3.3. на с. 73

Задача 3.3. Вывести выражение (3.43) для оператора *Лапласа* в полярной системе координат (3.42), применяя замену переменных.

Решение. Вывод искомого выражения проведём в такой последовательности:

1) запишем формулы перехода (3.42) от полярных координат к декартовым прямоугольным координатам

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi \,, & \qquad \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2} \,, \\ \\ y = r \sin \varphi \,, & \end{cases} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \varphi = \operatorname{arctg} \frac{y}{x} \,; \end{cases}$$

- 2) сделаем замену зависимой переменной $u(x,y)=u(r\cos\varphi,r\sin\varphi)=\mathring{u}(r,\varphi);$
- 3) продифференцируем функции u(x,y) и $\mathring{u}(r,\varphi)$ по переменным x,y, причём функцию $\mathring{u}(r,\varphi)$ будем рассматривать как сложную:
 - a) один раз

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \\ \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial y}; \end{cases}$$

 δ) дважды

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \right) \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} + \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \right) \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2}, \\ \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \right) \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial y^2} + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \right) \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2}; \end{cases}$$

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial r \partial r} \frac{\partial r}{\partial x} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial r \partial \varphi} \frac{\partial r}{\partial x} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial x} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial x} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi \partial r} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi \partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2}, \\ \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial r \partial r} \frac{\partial r}{\partial y} \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial r \partial \varphi} \frac{\partial r}{\partial y} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial r} \frac{\partial^2 r}{\partial y} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial^2 \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y}, \end{cases}$$

4) вычислим первые и вторые повторные производные

$$\begin{cases} \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{x}{r} \,, & \frac{\partial^2 r}{\partial x^2} = \frac{1}{r} - \frac{1}{r} \frac{x^2}{r^2} \,, & \frac{\partial \varphi}{\partial x} = -\frac{y}{r^2} \,, & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = +\frac{y}{r^2} \frac{x}{r} \,, \\ \frac{\partial r}{\partial y} = \frac{y}{r} \,, & \frac{\partial^2 r}{\partial y^2} = \frac{1}{r} - \frac{1}{r} \frac{y^2}{r^2} \,, & \frac{\partial \varphi}{\partial y} = +\frac{x}{r^2} \,, & \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = -\frac{x}{r^2} \frac{y}{r} \,, \end{cases}$$

$$\begin{cases}
\frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}} = \frac{\partial^{2} \mathring{u}}{\partial r \partial r} \frac{x^{2}}{r^{2}} - 2 \frac{\partial^{2} \mathring{u}}{\partial r \partial \varphi} \frac{x}{r} \frac{y}{r^{2}} + \frac{\partial^{2} \mathring{u}}{\partial \varphi \partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial x} \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r} \frac{x^{2}}{r^{2}}\right) + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{y}{r^{2}} \frac{x}{r}, \\
\frac{\partial^{2} u}{\partial y^{2}} = \frac{\partial^{2} \mathring{u}}{\partial r \partial r} \frac{y^{2}}{r^{2}} + \frac{\partial^{2} \mathring{u}}{\partial r \partial \varphi} \frac{\partial r}{\partial y} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial r} \frac{\partial^{2} r}{\partial y^{2}} + \frac{\partial^{2} \mathring{u}}{\partial \varphi \partial r} \frac{\partial r}{\partial y} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial^{2} \mathring{u}}{\partial \varphi \partial \varphi} \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial^{2} \varphi}{\partial y} + \frac{\partial \mathring{u}}{\partial \varphi} \frac{\partial^{2} \varphi}{\partial y^{2}}; \\
\Delta_{(r,\varphi)} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r}\right) + \frac{1}{r^{2}} \frac{\partial^{2}}{\partial \varphi^{2}} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\partial^{2}}{\partial r^{2}} + \frac{1}{r^{2}} \frac{\partial^{2}}{\partial \varphi^{2}}.
\end{cases} (3.58)$$

(7.89) (7.89) пример 7.9

К разделу 3.2. на с. 65

Задача 3.4. Рассмотреть задачу *Штурма – Лиувилля* и непосредственно показать, что при $\lambda \leqslant 0$ задача не имеет решения.

К разделу 3.3. на с. 73

Задача 3.5. Объясните, каким образом, при записи ∞ -параметрического семейства решений (3.57) для уравнения \mathcal{A} апласа в полярной переменных (полярной системе координат) удалось избавиться от параметра (произвольной постоянной) A_0 .

3.5. Пояснения

К разделу 3.0. на с. 61

К разделу 3.1. на с. 61

Пояснение 3.1 к с. 65.

К разделу 3.2. на с. 65

Пояснение 3.2 к с. 65.

К разделу 3.3. на с. 73

▼

▼

4. Задачи для уравнений эллиптического типа

4.0. Προλεγόμενα

Origin of the Term "Harmonic"

The word "harmonic" is commonly used to describe a quality of sound. Harmonic functions derive their name from a roundabout connection they have with one source of sound — a vibrating string.

Physicists label the movement of a point on a vibrating string "harmonic motion". Such motion may be described using sine and cosine functions, and in this context the sine and cosine functions are sometimes called harmonics. In classical Fourier analysis, functions on the unit circle are expanded in terms of sines and cosines. Analogous expansions exist on the sphere in \mathbb{R}^n , n > 2, in terms of homogeneous harmonic polynomials (see Chapter 5). Because these polynomials play the same role on the sphere that the harmonics sine and cosine play on the circle, they are called spherical harmonics. The term "spherical harmonic" was apparently first used in this context by William Thomson (Lord Kelvin) and Peter Tait (see [18], Appendix B). By the early 1900 s, the word "harmonic" was applied not only to homogeneous polynomials with zero Laplacian, but to any solution of Laplace's equation. [61]

В данном разделе нас будут интересовать как общие свойства решений линейных уравнений эллиптического типа с постоянными коэффициентами, именно $\mathcal{J}annaca\ \Delta u(\mathbf{r})=0$, $\mathcal{J}yaccoha\ \Delta u(\mathbf{r})=g(\mathbf{r})$ и $\mathcal{I}endering$ области $\mathcal{J}u(\mathbf{r})+k^2u(\mathbf{r})=0$, так и методы нахождения решений указанных уравнений в конечных или бесконечных областях, при некоторых наложенных ограничениях, называемых граничными условиями. За решениями уравнения $\mathcal{J}annaca$ исторически закрепилось название, которое вводит следующее

Определение 4.1. Функция, удовлетворяющая уравнению $\Pi annaca$ в некоторой области \mathcal{D} , то есть дважды непрерывно диференцируемая в \mathcal{D} функция $u(\mathbf{r})$, такая что

$$\Delta u(\mathbf{r}) = 0, \qquad \mathbf{r} \in \mathcal{D} \subseteq \mathbb{R}^n,$$
 (4.1)

где n=2,3, называется гармонической в области \mathcal{D} .

Нам понадобятся вспомогательные формулы *Грина*: первая (напомним, что она имеет две симметричные разновидности)

$$\iiint_{\mathcal{D}} \left(\nabla u(\mathbf{r}) \cdot \nabla v(\mathbf{r}) + u(\mathbf{r}) \, \Delta v(\mathbf{r}) \right) d\mathcal{D} = \oiint_{\mathcal{S}} u(\mathbf{r}) \, \frac{\partial v(\mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \, d\mathcal{S} \,,$$

$$\iiint_{\mathcal{D}} \left(\nabla v(\mathbf{r}) \cdot \nabla u(\mathbf{r}) + v(\mathbf{r}) \, \Delta u(\mathbf{r}) \right) d\mathcal{D} = \oiint_{\mathcal{S}} v(\mathbf{r}) \, \frac{\partial u(\mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \, d\mathcal{S} \,,$$

$$(4.2)$$

и вторая (напомним, что она есть просто разность двух видов первой формулы Грина)

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left(u(\mathbf{r}) \, \Delta v(\mathbf{r}) - v(\mathbf{r}) \, \Delta u(\mathbf{r}) \right) d\mathcal{D} = \iint\limits_{\mathcal{S}} \left(u(\mathbf{r}) \, \frac{\partial v(\mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} - v(\mathbf{r}) \, \frac{\partial u(\mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) d\mathcal{S} \,. \tag{4.3}$$

4.1. Постановки основных граничных задач для уравнений Лапласа, Пуассона и Гельмгольца

Для краткости изложения, приведем постановки указанных в названии раздела задач только для уравнения $\Pi yaccona$, для остальных уравнений в постановках соответствующих задач следут заменить уравнение $\Pi yaccona$ на уравнение $\Pi annaca$ или $\Gamma enьмольца$.

Определение 4.2. Функция u(r) называется решением задачи Дирихле для уравнения Пуассона в области \mathcal{D}

$$\begin{cases} \Delta u(\mathbf{r}) = g(\mathbf{r}), & \mathbf{r} \in \mathcal{D}, \\ u(\mathbf{r}) = u_0(\mathbf{r}), & \mathbf{r} \in \mathcal{S}, \end{cases}$$

$$(4.4)$$

если
$$u(\mathbf{r}) \in \mathscr{C}^2(\mathcal{D}) \cap \mathscr{C}(\bar{\mathcal{D}}), g(\mathbf{r}) \in \mathscr{C}(\mathcal{D}), u_0(\mathbf{r}) \in \mathscr{C}(\mathcal{S}).$$

Определение 4.3. Функция u(r) называется решением задачи *Неймана* для уравнения *Пуассона* в области \mathcal{D}

$$\begin{cases}
\Delta u(\mathbf{r}) = g(\mathbf{r}), & \mathbf{r} \in \mathcal{D}, \\
\frac{\partial u(\mathbf{r})}{\partial \mathbf{r}} = u_1(\mathbf{r}), & \mathbf{r} \in \mathcal{S},
\end{cases}$$
(4.5)

если
$$u(\mathbf{r}) \in \mathscr{C}^2(\mathcal{D}) \cap \mathscr{C}^1(\bar{\mathcal{D}}), g(\mathbf{r}) \in \mathscr{C}(\bar{\mathcal{D}}), u_1(\mathbf{r}) \in \mathscr{C}(\mathcal{S}).$$

Определение 4.4. Функция u(r) называется решением задачи *Робэна* для уравнения *Пуассона* в области \mathcal{D}

$$\begin{cases}
\Delta u(\mathbf{r}) = g(\mathbf{r}), & \mathbf{r} \in \mathcal{D}, \\
\theta_0(\mathbf{r})u(\mathbf{r}) + \theta_1(\mathbf{r}) \frac{\partial u(\mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u_2(\mathbf{r}), & \mathbf{r} \in \mathcal{S},
\end{cases} (4.6)$$

если
$$u(\boldsymbol{r}) \in \mathscr{C}^2(\mathcal{D}) \bigcap \mathscr{C}^1(\bar{\mathcal{D}}), \, g(\boldsymbol{r}) \in \mathscr{C}(\bar{\mathcal{D}}), \, u_2(\boldsymbol{r}) \in \mathscr{C}(\mathcal{S}), \, \theta_{0,1}(\boldsymbol{r}) \in \mathscr{C}(\mathcal{S}).$$

Замечание 4.1. Приведенные выше постановки основных задач могут порождать вопросы о том, чем обусловлен выбор граничных условий. Или иначе — почему решения уравнений следует находить при наложении на искомые функции ограничений в виде условий *Дирихле*, *Неймана* и *Робэна*? На самом деле эти условия появились не умозрительно, а при постановке «настоящих» прикладных задач, то есть они входят как составные части в соответствующие математические модели физических явлений.

4.2. Основные решения оператора Лапласа

Мы вывели уравнение \mathcal{I} апласа, рассматривая модели тяготения \mathcal{H} ьютона и электростатики \mathcal{K} улона в трёхмерном пространстве. Напомним, что вначале мы ввели потенциалы тяготения и электростатики, а уже потом показали, что они суть решения уравнения \mathcal{I} апласа. Сейчас мы рассмотрим обратную задачу — попробуем найти все решения уравнения \mathcal{I} апласа, обладающие свойствами потенциалов, именно — зависеть только от расстояния

наблюдателя до выделенной точки пространства (источника тяготения или заряда). Из соображений удобства, будем работать в воображаемом n-мерном пространстве, полагая, что либо n=2 (плоскость), либо n=3 (наше пространство).

Итак, пусть $\boldsymbol{\xi} \in \mathbb{R}^n$ — некоторая выделенная точка (она далее не меняется), $\boldsymbol{r} \in \mathbb{R}^n$ — произвольная точка; введём расстояние $r(\boldsymbol{r};\boldsymbol{\xi})$ точки \boldsymbol{r} до точки $\boldsymbol{\xi}$:

$$r^{2}(\boldsymbol{r};\boldsymbol{\xi}) = |\boldsymbol{r} - \boldsymbol{\xi}|^{2} = \sum_{\kappa=1}^{n} (x_{\kappa} - \xi_{\kappa})^{2}, \tag{4.7}$$

и будем разыскивать частные пространственно изотропные решения уравнения *Лапласа* в виде сложной функции

$$u(\mathbf{r}; \boldsymbol{\xi}) = w(r(\mathbf{r}; \boldsymbol{\xi})) \equiv w(|\mathbf{r} - \boldsymbol{\xi}|).$$

Частные производные первого и второго порядков искомой функции по переменным x_{κ}

$$\begin{split} \frac{\partial u}{\partial x_{\kappa}} &= \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} \, \frac{\partial r}{\partial x_{\kappa}} \,, \qquad \frac{\partial r}{\partial x_{\kappa}} = \frac{x_{\kappa} - \xi_{\kappa}}{r} \,, \\ \frac{\partial^2 u}{\partial x_{\kappa}^2} &= \frac{\mathrm{d}^2 w}{\mathrm{d}r^2} \left(\frac{\partial r}{\partial x_{\kappa}} \right)^2 + \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} \, \frac{\partial^2 r}{\partial x_{\kappa}^2} = \frac{\mathrm{d}^2 w}{\mathrm{d}r^2} \left(\frac{x_{\kappa} - \xi_{\kappa}}{r} \right)^2 + \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} \left[\frac{1}{r} - \frac{1}{r} \left(\frac{x_{\kappa} - \xi_{\kappa}}{r} \right)^2 \right] \,, \end{split}$$

подставим в уравнение *Лапласа*, которое примет вид линейного однородного обыкновенного дифференциального уравнения

$$\frac{\mathrm{d}^2 w}{\mathrm{d}r^2} + \frac{n-1}{r} \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} = 0. \tag{4.8}$$

Умножим обе части полученного уравнения на r^{n-1}

$$r^{n-1} \left(\frac{\mathrm{d}^2 w}{\mathrm{d}r^2} + \frac{n-1}{r} \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} \right) = r^{n-1} \frac{\mathrm{d}^2 w}{\mathrm{d}r^2} + (n-1) r^{n-2} \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}r} \left(r^{n-1} \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} \right) = 0$$

и найдём с помощью двух последовательных квадратур 2-х параметрическое семейство его решений

$$w(r) = -\frac{C_1}{n-2} \frac{1}{r^{n-2}} + C_2, \qquad n = 1, 3.$$
(4.9)

Далее будем рассматривать только пространственно трехмёрное решение вида (4.9). Для нахождения пространственно двумерных решений обыкновенного дифференциального уравнения (4.8) подставим в последнее значение параметра n=2 и умножим обе части полученного уравнения на r

$$r\left(\frac{\mathrm{d}^2 w}{\mathrm{d}r^2} + \frac{1}{r}\frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r}\right) = r\frac{\mathrm{d}^2 w}{\mathrm{d}r^2} + \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}r}\left(r\frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r}\right) = 0\,,$$

откуда двумя последовательными квадратурами найдём 2-х параметрическое семейство решений

$$w(r) = C_1 \ln r + C_2, \qquad n = 2. \tag{4.10}$$

Аддитивные постоянные C_2 в семействах решений (4.9) и (4.10) не будем учитывать, как несущественные, а мультипликативные постоянные C_1 подчиним условию (полезность которого обоснуем в следующем разделе)

$$\oint_{\mathcal{S}_r(\xi)} \frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} \, \mathrm{d}\mathcal{S} = 1,$$
(4.11)

с помощью которого вычислим набор значений мультипликативной постоянной

$$\begin{cases}
\frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} = \frac{C_1}{r}, & \frac{C_1}{r} 2\pi r = 1, & C_1 = \frac{1}{2\pi}, & n = 2, \\
\frac{\mathrm{d}w}{\mathrm{d}r} = \frac{C_1}{r^2}, & \frac{C_1}{r^2} 4\pi r^2 = 1, & C_1 = \frac{1}{4\pi}, & n = 3.
\end{cases}$$
(4.12)

Подставляя полученные значения мультипликативных постоянных в семейства решений (4.9) и (4.10) получим следующие выражения для искомых пространственно изотропных гармонических функций

$$w(r) = w\left(|\mathbf{r} - \boldsymbol{\xi}|\right) = \begin{cases} +\frac{1}{2\pi} \ln r = +\frac{1}{2\pi} \ln |\mathbf{r} - \boldsymbol{\xi}|, & n = 2, \\ -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{r} = -\frac{1}{4\pi} \frac{1}{|\mathbf{r} - \boldsymbol{\xi}|}, & n = 3. \end{cases}$$
(4.13)

Определение 4.5. Гармонические функции (4.13) называются основными (фундаментальными) решениями уравнения Лапласа.

Для того, чтобы подчеркнуть присутствие в основных решениях (4.13) аргумента \boldsymbol{r} и параметра $\boldsymbol{\xi}$, иногда будем применять такое обозначение

$$\mathscr{E}(\mathbf{r};\boldsymbol{\xi}) \equiv w\left(|\mathbf{r} - \boldsymbol{\xi}|\right). \tag{4.14}$$

4.3. Интегральное представление гармонических функций

Решения уравнений Лапласа и Пуассона в области \mathcal{D} обладают удивительным свойством, состоящим в том, что значения во внутренних точках области допускают непосредственное выражение через граничные значения решения и его производной по направлению орта внешней нормали к границе области \mathcal{D} . В данном разделе мы дадим вывод данного представления.

Пусть функция u(r) дважды непрерывно дифференцируема в замыкании области \mathcal{D} . Выберем произвольную точку $\boldsymbol{\xi} \in \mathcal{D}$ и действительное число $\varepsilon > 0$ так, чтобы замыкание шара $\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})$ находилось в области \mathcal{D} , то есть $\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi}) \in \mathcal{D}$ (см. раздел обозначений и рис. 4.1).

Применим вторую формулу $\Gamma puha$ (4.3) к функциям u(r) и $\mathcal{E}(r; \xi)$ (4.14) в области $\mathcal{D}_{\varepsilon}$, которая образована как дополнение замыкания шара $\mathcal{B}_{\varepsilon}(\xi)$ до области \mathcal{D} (граница

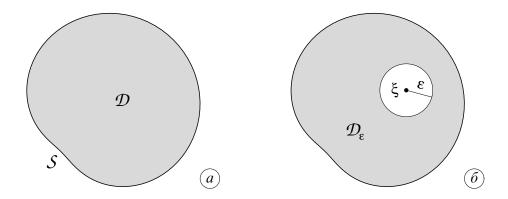


Рис. 4.1. К выводу основной формулы Γ рина: область \mathcal{D} с кусочно гладкой границей $\mathcal{S}(a)$; область $\mathcal{D}_{\varepsilon}$ образована вырезанием из области \mathcal{D} замыкания шара $\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})$ радиуса ε с центром в точке $\boldsymbol{\xi} \in \mathcal{D}$ так, чтобы граница $\mathcal{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})$ шара $\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})$ не имела с границей \mathcal{S} области \mathcal{D} общих точек, то есть $\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi}) \subseteq \mathcal{D}(\delta)$

области $\mathcal{D}_{\varepsilon}$ состоит из двух не связанных частей: границы \mathcal{S} области \mathcal{D} и границы $\mathcal{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})$ шара $\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})$, что учтено при записи формулы $\Gamma puha$),

$$\underbrace{\iiint_{\mathcal{E}_{\varepsilon}} \left(\mathscr{E} \, \Delta u - u \underbrace{\Delta \mathscr{E}}_{=0} \right) d\mathcal{D}_{\varepsilon}}_{I} = \underbrace{\oiint_{\mathcal{E}} \left(\mathscr{E} \, \frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\nu}} - u \, \frac{\partial \mathscr{E}}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) d\mathcal{S}}_{II} + \underbrace{\oiint_{\mathcal{E}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})}}_{III} \left(\mathscr{E} \, \frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\nu}} - u \, \frac{\partial \mathscr{E}}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) d\mathcal{S}_{\varepsilon} \tag{4.15}$$

и найдём предельный вид формулы (4.15) при $\varepsilon \to 0$, рассматривая составляющие I, II, III формулы по отдельности.

При рассмотрении составляющей I учтём свойство аддитивности интеграла по области интегрирования, что приводит к равенству

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \mathscr{E} \, \Delta u \, d\mathcal{D} = \iiint\limits_{\mathcal{D}_{\varepsilon}} \mathscr{E} \, \Delta u \, d\mathcal{D}_{\varepsilon} + \iiint\limits_{\mathcal{B}_{\varepsilon}(\xi)} \mathscr{E} \, \Delta u \, d\mathcal{B}_{\varepsilon} \,,$$

в котором выполним оценку интеграла по шару

$$\left| \iiint\limits_{\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})} \mathscr{E} \, \Delta u \; \mathrm{d}\mathcal{B}_{\varepsilon} \right| \leqslant \max_{\boldsymbol{r} \in \overline{\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})}} | \, \Delta u \, | \left| \iiint\limits_{\mathcal{B}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})} \mathscr{E} \, \mathrm{d}\mathcal{B}_{\varepsilon} \right| = \mathrm{const} \, \int\limits_{0}^{\varepsilon} \underbrace{\frac{1}{4\pi r}}_{|\mathscr{E}|} \, 4\pi r^2 \, \mathrm{d}r = \mathrm{const} \, \frac{\varepsilon^2}{2}$$

и перейдём к пределу при $\varepsilon \to 0$, откуда найдём предельное значение составляющей I в формуле (4.15)

$$\lim_{\varepsilon \to 0} \iiint_{\mathcal{D}_{\varepsilon}} \mathscr{E} \, \Delta u \, \, \mathrm{d} \mathcal{D}_{\varepsilon} = \iiint_{\mathcal{D}} \mathscr{E} \, \Delta u \, \, \mathrm{d} \mathcal{D} \, .$$

Составляющая II формулы (4.15) (интеграл по S) не зависит от ε и, следовательно, не меняется при предельном переходе $\varepsilon \to 0$.

Наконец, рассмотрим составляющую III формулы (4.15) (интеграл по $\mathcal{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})$), в которой сделаем оценку первого слагаемого (см. пояснение)

$$\left| \iint\limits_{\mathcal{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})} \mathscr{E} \, \frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\nu}} \, \mathrm{d}\mathcal{S}_{\varepsilon} \, \right| \leqslant \max_{\boldsymbol{r} \in \mathcal{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})} \, \left| \, \frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \, \right| \underbrace{\frac{1}{4\pi\varepsilon}}_{|\mathscr{E}|} \underbrace{4\pi\varepsilon^{2}}_{|\mathscr{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})|} = \mathrm{const} \, \varepsilon$$

и учтём постоянство основного решения $\mathscr E$ и производной $\mathscr E$ по направлению орта внешней нормали ν к сфере $\mathcal S_{\varepsilon}(\pmb\xi)$ во втором слагаемом (орт ν направлен внутрь «дырки»)

$$\iint_{\mathcal{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})} u \frac{\partial \mathscr{E}}{\partial \boldsymbol{\nu}} d\mathcal{S}_{\varepsilon} \stackrel{(4.14)}{=} \underbrace{-\frac{1}{4\pi\varepsilon^{2}}}_{\frac{\partial \mathscr{E}}{\partial \boldsymbol{\nu}}} \iint_{\mathcal{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})} u d\mathcal{S}_{\varepsilon} = -u(\boldsymbol{r}^{*}) \Big|_{\boldsymbol{r}^{*} \in \mathcal{S}_{\varepsilon}(\boldsymbol{\xi})}.$$

Следовательно, предельный вид второй формулы $\Gamma puna~(4.15)$ при $\varepsilon \to 0$ таков

$$u(\boldsymbol{\xi}) = \iiint_{\mathcal{D}} \mathscr{E}(\boldsymbol{r}; \boldsymbol{\xi}) \, \Delta u(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{D} + \iiint_{\mathcal{S}} \left(u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial \mathscr{E}(\boldsymbol{r}; \boldsymbol{\xi})}{\partial \boldsymbol{\nu}} - \mathscr{E}(\boldsymbol{r}; \boldsymbol{\xi}) \, \frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) d\mathcal{S}.$$

Для того, чтобы придать полученной формуле окончательный вид, учтём, что оба интеграла в правой части зависят от векторного параметра $\boldsymbol{\xi}$, а переменная интегрирования есть \boldsymbol{r} , в левой же части формулы координаты точки $\boldsymbol{\xi}$ суть аргумент функции. Поменяв местами \boldsymbol{r} и $\boldsymbol{\xi}$ иную запись предельного вида второй формулы $\Gamma puha$

$$u(\mathbf{r}) = \iiint_{\mathcal{D}} \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r}) \, \Delta u(\boldsymbol{\xi}) \, d\mathcal{D}_{\boldsymbol{\xi}} + \oiint_{\mathcal{S}} \left(u(\boldsymbol{\xi}) \, \frac{\partial \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} - \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r}) \, \frac{\partial u(\boldsymbol{\xi})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}}. \tag{4.16}$$

Формула (4.16) даёт интегральное представление функции (обладающей свойствами, указанными в начале вывода) в произвольной внутренней точке \boldsymbol{r} области $\mathcal D$ и называется основной формулой Грина (третья по счёту формула Грина).

Следствия основной формулы Грина

Следствие 1. Если в области \mathcal{D} функция $u(\mathbf{r})$ удовлетворяет уравнению Лапласа: $\Delta u(\mathbf{r}) = 0$, тогда основная формула Грина (4.16) принимает вид

$$u(\mathbf{r}) = \iint_{\mathcal{S}} \left(u(\boldsymbol{\xi}) \frac{\partial \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} - \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r}) \frac{\partial u(\boldsymbol{\xi})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}}.$$
(4.17)

Формула (4.17) выражает значение гармонической в области функции в произвольной точке области через значения функции и её нормальной производной на границе области.

Следствие 2. Если в области \mathcal{D} функция $u(\mathbf{r})$ удовлетворяет уравнению $\Pi yaccona$: $\Delta u(\mathbf{r}) = g(\mathbf{r}), mor\partial a$ основная формула $\Gamma puha$ (4.16) принимает вид

$$u(\mathbf{r}) = \iiint_{\mathcal{D}} \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r}) g(\boldsymbol{\xi}) d\mathcal{D}_{\boldsymbol{\xi}} + \oiint_{\mathcal{S}} \left(u(\boldsymbol{\xi}) \frac{\partial \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} - \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r}) \frac{\partial u(\boldsymbol{\xi})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}}. \tag{4.18}$$

Формула (4.18) выражает значение функции, удовлетворяющей уравнению Π уассона в области, в произвольной точке области через значения функции и её нормальной производной на границе области и значения правой части уравнения Π уассона в области.

Заметим, что все интегралы в формулах (4.17) и (4.18) зависят от параметра r.

4.4. Свойства гармонических функций

Теорема 4.1. Пусть дважды непрерывно дифференцируемая в замыкании области \mathcal{D} с кусочно-гладкой границей \mathcal{S} функция u есть гармоническая в области \mathcal{D} , тогда

$$\iint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \nabla u(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S} = \iint_{\mathcal{S}} \frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \, d\mathcal{S} = 0, \qquad (4.19)$$

то есть полный поток векторного поля $\nabla u(\mathbf{r})$ через границу \mathcal{S} области \mathcal{D} равен нулю. \square Доказательство. Применим к паре функций $u(\mathbf{r}), v(\mathbf{r}) \equiv 1$ первую (4.2) или вторую (4.3) формулу Γ рина, откуда сразу же следует утверждение теоремы.

Теорема 4.2. Пусть дважды непрерывно дифференцируемая в замыкании шара $\mathcal{B}_R(r)$ функция u есть гармоническая в шаре, тогда в центре шара функция принимает значение

$$u(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi R^2} \iint_{\mathcal{S}_R(\mathbf{r})} u(\boldsymbol{\xi}) \, d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}}, \qquad (4.20)$$

равное среднему своих значений по поверхности шара.

Доказательство. Применим основную формулу $\Gamma puna~(4.17)$ к гармонической функции u в шаре $\mathcal{B}_r(\mathbf{r}) \subset \mathcal{B}_R(\mathbf{r})$

$$u(\mathbf{r}) = \iint_{\mathcal{S}_{r}(\mathbf{r})} \left(u(\boldsymbol{\xi}) \underbrace{\frac{\partial \mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}}}_{(4.12)} - \underbrace{\mathscr{E}(\boldsymbol{\xi}; \mathbf{r})}_{(4.13)} \frac{\partial u(\boldsymbol{\xi})}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}} =$$

$$= \frac{1}{4\pi r^{2}} \iint_{\mathcal{S}_{r}(\mathbf{r})} u(\boldsymbol{\xi}) d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}} - w(r) \iint_{\mathcal{S}_{r}(\mathbf{r})} \frac{\partial u(\boldsymbol{\xi})}{\partial \boldsymbol{\nu}} d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}} = \frac{1}{4\pi r^{2}} \iint_{\mathcal{S}_{r}(\mathbf{r})} u(\boldsymbol{\xi}) d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}}.$$

$$= 0 \quad (4.19)$$

Переход в последнем выражении к пределу при $r \to R$ завершает доказательство.

Теорема 4.3. Пусть дважды непрерывно дифференцируемая в замыкании шара $\mathcal{B}_R(r)$ функция u есть гармоническая в шаре, тогда в центре шара функция принимает значение

$$u(\mathbf{r}) = \frac{1}{\frac{4}{3}\pi R^3} \iiint_{\mathcal{B}_R(\mathbf{r})} u(\boldsymbol{\xi}) \, d\mathcal{B}_{\boldsymbol{\xi}}, \qquad (4.21)$$

равное среднему своих значений по шару.

Доказательство. Запишем равенство (4.20) для шара $\mathcal{B}_r(r) \subset \mathcal{B}_R(r)$

$$u(\mathbf{r}) = \frac{1}{4\pi r^2} \iint_{\mathcal{S}_r(\mathbf{r})} u(\boldsymbol{\xi}) \, d\mathcal{S}_{\boldsymbol{\xi}},$$

умножим на $4\pi r^2$ (площадь поверхности шара радиуса r) и проинтегрируем по r от 0 до R

$$\frac{4}{3}\pi R^3 u(\mathbf{r}) \equiv u(\mathbf{r}) \int_0^R 4\pi r^2 d\mathbf{r} = \int_0^R \left(\iint_{\mathcal{S}_r(\mathbf{r})} \mathring{u}(r, \theta, \phi) d\mathcal{S}_r \right) d\mathbf{r} \equiv \iiint_{\mathcal{B}_R(\mathbf{r})} u(\boldsymbol{\xi}) d\mathcal{B}_{\boldsymbol{\xi}},$$

где $\mathring{u}(r,\theta,\phi)$ — представление функции u(r) в сферических переменных, откуда сразу же следует утверждение теоремы.

Теорема 4.4. Гармоническая в области \mathcal{D} функция $u(\mathbf{r})$ имеет в каждой точке $\mathbf{r} \in \mathcal{D}$ непрерывные производные любого порядка.

Доказательство. Воспользуемся представлением гармонической функции с помощью основной формулы $\Gamma puna$ (4.16). Стоящие в правой части формулы интегралы можно любое число раз дифференцировать под знаком интеграла по параметрам — координатам точки представления $r \in \mathcal{D}$.

4.5. Задачи *Дирихле* для уравнения *Лапласа* внутри и вне круга

4.5.1. Постановка внутренней задачи Дирихле

Внутренняя задача \mathcal{A} ирихле для круга состоит в том, чтобы найти дважды непрерывно дифференцируемую в круге \mathcal{D} и непрерывную в замыкании круга $\mathcal{D} + \mathcal{S}$ гармоническую функцию u, принимающую заданные значения на границе \mathcal{S} круга

$$\begin{cases}
\Delta u(x,y) = 0, & (x,y) \in \mathcal{D} = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 < c^2\}, \\
u(x,y) = g(x,y), & (x,y) \in \mathcal{S} = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 = c^2\},
\end{cases} (4.22)$$

где $g(x,y) \in \mathscr{C}(\mathcal{S})$.

Введём полярную систему координат (3.42), в которой образ круга \mathcal{D} — прямоугольник $\{0 \leqslant r < c\} \times \{0 \leqslant \varphi < 2\pi\}$, а образ границы \mathcal{S} круга — сторона $\{r = c\} \times \{0 \leqslant \varphi < 2\pi\}$ прямоугольника (рис. 4.2, δ), тогда постановка задачи (4.22) принимает следующий вид

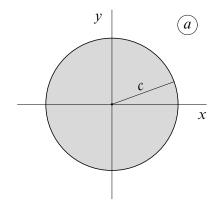




Рис. 4.2. Круг радиуса c с центром в начале прямоугольной декартовой системы координат (x,y) плоскости \mathbb{R}^2 , для которого ставится задача $\mathcal{A}upux$ ле (4.22) (a); образ круга в полярной системе координат (r,φ) (центр круга отображается на левую сторону прямоугольника, это особая точка отображения (3.42)) (δ)

$$\begin{cases}
\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}\left(r\frac{\partial\mathring{u}}{\partial r}\right) + \frac{1}{r^2}\frac{\partial^2\mathring{u}}{\partial\varphi^2} = 0, & (r,\varphi) \in \mathcal{D}, \\
\mathring{u}(c,\varphi) = \mathring{g}(\varphi), & 0 \leqslant \varphi < 2\pi, \\
\mathring{u}(r,0) = \mathring{u}(r,2\pi), & 0 \leqslant r \leqslant c,
\end{cases} \tag{4.23}$$

где $\mathring{u}(r,\varphi) := u(r\cos\varphi,r\sin\varphi),\ \mathring{g}(\varphi) := g(c\cos\varphi,c\sin\varphi).$ Отметим появление дополнительного условия в постановке задачи (4.23) — $nepuo\partial u$ чности решения (непрерывности на обеих сторонах разреза, см. рис. 4.2, δ): $\mathring{u}(r,0) = \mathring{u}(r,2\pi)$, обусловленного выбором полярной системы координат (3.42).

4.5.2. Решение внутренней задачи Дирихле методом разделения переменных

Для решения задачи (4.23) обратимся к общему решению (3.57) на с. 76 уравнения Лапласа (3.44) в полярной системе координат

$$\mathring{u}(r,\varphi) = C_0 + D_0 \ln r + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(C_{\mu} r^{-\mu} + D_{\mu} r^{+\mu} \right) \left(A_{\mu} \cos \mu \varphi + B_{\mu} \sin \mu \varphi \right). \tag{4.24}$$

Легко видеть, что общее решение в круге $r\leqslant c$ есть неограниченное, из-за функций $\ln r$ и $r^{-\mu},\ \mu\in\mathbb{N}.$ Следовательно, в постановку задачи (4.23) следует включить второе дополнительное условие — orpahuченности решения. Положив в (4.24) $D_0=0,\ C_\mu=0,\ D_\mu=1,$ получим ограниченное в круге общее решение уравнения \mathcal{J} апласа в переменных (r,φ)

$$\mathring{u}(r,\varphi) = D_0 + \sum_{\mu=1}^{\infty} \, r^{\mu} \left(A_{\mu} \cos \mu \varphi + B_{\mu} \sin \mu \varphi \right). \tag{4.25}$$

Выберем неизвестные коэффициенты D_0 , A_μ , B_μ в общем решении (4.25) так, чтобы удовлетворить граничному условию $\mathring{u}(c,\varphi)=\mathring{g}(\varphi)$ задачи (4.23). Для этого разложим граничную функцию $\mathring{g}(\varphi)$ в ряд Φ урье на $[0,2\pi]$

$$\mathring{g}(\varphi) = \frac{a_0}{2} + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(a_{\mu} \cos \mu \varphi + b_{\mu} \sin \mu \varphi \right), \tag{4.26}$$

где коэффициенты $\Phi ypbe$ суть

$$a_0 = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} \mathring{g}(\phi) \, d\phi \,, \qquad a_\mu = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} \mathring{g}(\phi) \cos \mu \phi \, d\phi \,, \qquad b_\mu = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} \mathring{g}(\phi) \sin \mu \phi \, d\phi \,. \tag{4.27}$$

Сопоставляя ряд (4.25) при r=c и ряд (4.26) получим выражения, связывающие коэффициенты этих рядов

$$a_0 = 2D_0 \,, \qquad a_\mu = c^\mu A_\mu \,, \qquad b_\mu = c^\mu B_\mu \,, \qquad \mu \in \mathbb{N} \,.$$
 (4.28)

Подставляя выражения (4.28) для коэффициентов $D_0,\,A_\mu,\,B_\mu$ через коэффициенты $a_0,\,a_\mu,\,b_\mu$ в общее решение (4.25) получим решение задачи (4.23)

$$\mathring{u}(r,\varphi) = \frac{a_0}{2} + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(\frac{r}{c}\right)^{\mu} \left(a_{\mu}\cos\mu\varphi + b_{\mu}\sin\mu\varphi\right). \tag{4.29}$$

4.5.3. Решение внутренней задачи $\upmu Dux Ne$ с помощью интеграла $\upmu Dux Ne$

Подставим в решение (4.29) задачи (4.23) вместо коэффициентов $\Phi ypbe$ интегральные выражения (4.27); тогда будем иметь следующее представление для решения

$$\mathring{u}(r,\varphi) = \frac{1}{\pi} \int_{0}^{2\pi} \left\{ \frac{1}{2} + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(\frac{r}{c} \right)^{\mu} \left[\cos \mu \phi \cos \mu \varphi + \sin \mu \phi \sin \mu \varphi \right] \right\} \mathring{g}(\phi) \, d\phi =
= \frac{1}{\pi} \int_{0}^{2\pi} \left\{ \frac{1}{2} + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(\frac{r}{c} \right)^{\mu} \cos \mu (\phi - \varphi) \right\} \mathring{g}(\phi) \, d\phi .$$
(4.30)

Преобразуем выражение в фигурных скобках представления (4.30) при r < c с помощью формулы Эйлера $2\cos\mu(\phi-\varphi) = \exp\left\{-i\mu(\phi-\varphi)\right\} + \exp\left\{+i\mu(\phi-\varphi)\right\}$

$$\begin{split} \frac{1}{2} + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(\frac{r}{c}\right)^{\mu} \cos \mu (\phi - \varphi) &= \left\{\varrho := \frac{r}{c}\right\} = \frac{1}{2} \left[1 + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(\varrho \operatorname{e}^{-i\left(\phi - \varphi\right)}\right)^{\mu} + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(\varrho \operatorname{e}^{+i\left(\phi - \varphi\right)}\right)^{\mu}\right] = \\ &= \frac{1}{2} \left[1 + \frac{\varrho \operatorname{e}^{-i\left(\phi - \varphi\right)}}{1 - \varrho \operatorname{e}^{-i\left(\phi - \varphi\right)}} + \frac{\varrho \operatorname{e}^{+i\left(\phi - \varphi\right)}}{1 - \varrho \operatorname{e}^{+i\left(\phi - \varphi\right)}}\right] = \\ &= \frac{1}{2} \frac{1 - \varrho^2}{1 + \varrho^2 - 2\varrho \cos\left(\phi - \varphi\right)} = \frac{1}{2} \frac{c^2 - r^2}{c^2 + r^2 - 2cr \cos\left(\phi - \varphi\right)} \cdot \end{split}$$

Заменив выражение в фигурных скобках в (4.30) получим интегральную формулу для решения задачи (4.23) (интеграл Пуассона)

$$\mathring{u}(r,\varphi) = \frac{1}{2\pi} \int_{0}^{2\pi} \frac{\left(c^{2} - r^{2}\right) \mathring{g}(\phi) \, d\phi}{c^{2} + r^{2} - 2cr\cos(\phi - \varphi)}.$$
(4.31)

4.5.4. Обоснование решения внутренней задачи Дирихле

4.5.5. Постановка внешней задачи Дирихле

Внешняя задача \mathcal{L} ирихле для круга состоит в том, чтобы найти дважды непрерывно дифференцируемую вне круга \mathcal{D} и непрерывную в замыкании $\mathcal{D} + \mathcal{S}$ внешности круга гармоническую функцию u, принимающую заданные значения на границе \mathcal{S} круга (рис. $4.3, \delta$)

$$\begin{cases}
\Delta u(x,y) = 0, & (x,y) \in \mathcal{D} = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 > c^2\}, \\
u(x,y) = g(x,y), & (x,y) \in \mathcal{S} = \{(x,y) \mid x^2 + y^2 = c^2\},
\end{cases} (4.32)$$

где $g(x,y) \in \mathscr{C}(\mathcal{S})$.

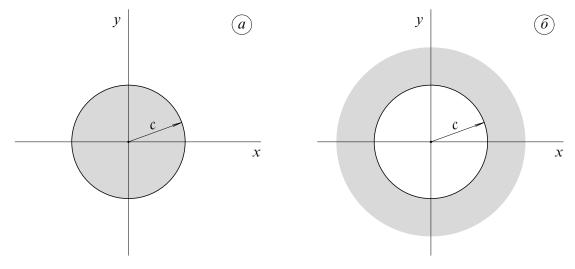


Рис. 4.3. Область для задачи Дирихле, в которой искомая функция u(x,y) удовлетворяет уравнению Лапласа: внутренность круга для задачи (4.22) (a), внешность круга для задачи (4.32) (b); на границе круга функция u(x,y) принимает заданные значения g(x,y)

В полярной системе координат (3.42) постановка задачи (4.32) принимает следующий вид

$$\begin{cases}
\frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}\left(r\frac{\partial u}{\partial r}\right) + \frac{1}{r^2}\frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} = 0, & (r,\varphi) \in \mathcal{D}, \\
u(c,\varphi) = \mathring{g}(\varphi), & 0 \leqslant \varphi < 2\pi, \\
u(r,0) = u(r,2\pi), & c \leqslant r < \infty,
\end{cases}$$
(4.33)

где $\mathring{g}(\varphi) := g(c\cos\varphi, c\sin\varphi)$. Постановка внешней задачи (4.33), как и внутренней задачи (4.23), включает два дополнительных условия: nepuoduчности и orpahuченности решения.

4.5.6. Решение внешней задачи Дирихле методом разделения переменных

Решение задачи (4.33) может быть получено из общего решения (3.57) на с. 76 или (4.24) уравнения \mathcal{J} апласа (3.44) в полярной системе координат, подобно решению (4.29) внутренней задачи (4.23)

$$u(r,\varphi) = \frac{a_0}{2} + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(\frac{c}{r}\right)^{\mu} \left(a_{\mu} \cos \mu \varphi + b_{\mu} \sin \mu \varphi\right). \tag{4.34}$$

4.5.7. Решение внешней задачи Дирихле методом Кельвина

Решение задачи (4.33) методом Кельвина основано на преобразовании инверсии

$$r\rho = c^2, (4.35)$$

отображающем внутренность круга (рис. 4.3, a) на его внешность (рис. 4.3, δ) и наоборот. Преобразуем уравнение $\mathit{Лапласa}$ (3.44) в полярной системе координат к новым переменным (ρ,φ) , для чего вычислим производные функции u первого и второго порядков по r

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial r} = \left(\frac{\partial u}{\partial \rho}\right) \left(\frac{\mathrm{d}\rho}{\mathrm{d}r}\right) = -\frac{c^2}{r^2} \frac{\partial u}{\partial \rho} = -\frac{\rho^2}{c^2} \frac{\partial u}{\partial \rho}, \\ \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} = \frac{\partial}{\partial \rho} \left(\frac{\partial u}{\partial \rho}\right) \left(\frac{\mathrm{d}\rho}{\mathrm{d}r}\right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial \rho}\right) \left(\frac{\mathrm{d}^2 \rho}{\mathrm{d}r^2}\right) = \frac{\rho^4}{c^4} \frac{\partial^2 u}{\partial \rho^2} + 2\frac{\rho^3}{c^4} \frac{\partial u}{\partial \rho}, \end{cases}$$

а затем подставим их в уравнение (3.44)

$$0 = \Delta u(r,\varphi) = -\frac{\rho^3}{c^4} \frac{\partial u}{\partial \rho} + \frac{\rho^4}{c^4} \frac{\partial^2 u}{\partial \rho^2} + 2 \frac{\rho^3}{c^4} \frac{\partial u}{\partial \rho} + \frac{\rho^2}{c^4} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} =$$

$$= \frac{\rho^4}{c^4} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial \rho^2} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial u}{\partial \rho} + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} \right) = \frac{\rho^4}{c^4} \left(\frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left(\rho \frac{\partial u}{\partial \rho} \right) + \frac{1}{\rho^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} \right) = \frac{\rho^4}{c^4} \Delta u(\rho, \varphi).$$

Следовательно, преобразование инверсии не изменяет уравнения $\mathit{Лапласa}$, а, значит, сводит внешнюю задачу (4.33) к внутренней задаче (4.23), решение которой представлено рядом (4.29). Выполнив в последнем преобразование инверсии (4.35), получим решение (4.34) внешней задачи (4.33).

4.5.8. Обоснование решения внешней задачи Дирихле

4.5.9. Примеры решения внутренней и внешней задач Дирихле

Пример 4.1. Рассмотрим внутреннюю задачу Дирихле

$$\begin{cases} \Delta u(x,y) = 0, & x^2 + y^2 + 4x < 0, \\ u(x,y) = x^2, & x^2 + y^2 + 4x = 0. \end{cases}$$
(4.36)

Преобразуем уравнение границы области, дополнив квадратный двучлен $x^2 + 4x$ до полного квадрата

$$x^{2} + y^{2} + 4x = (x^{2} + 4x + 4) + y^{2} - 4 = (x+2)^{2} + y^{2} - 4 = 0,$$
(4.37)

откуда заключим, что область \mathcal{D} , в которой поставлена задача $\mathcal{A}upuxne$ (4.36), есть круг радиуса 2 с центром в точке (-2,0). В полярной системе координат опишем область \mathcal{D}

$$\mathcal{D}: \begin{cases} x = r\cos\varphi - 2, \\ y = r\sin\varphi, \end{cases} \begin{cases} 0 \leqslant r \leqslant 2, \\ 0 \leqslant \varphi < 2\pi, \end{cases}$$
 (4.38)

и запишем граничное условие

$$\mathring{g}(\varphi) = x^2 \Big|_{(x+2)^2 + y^2 = 4} \stackrel{(4.38)}{=} (r \cos \varphi - 2)^2 \Big|_{r=2} = 4 \cos^2 \varphi - 8 \cos \varphi + 4 =
= 2 (1 + \cos 2\varphi) - 8 \cos \varphi + 4 = 2 \cos 2\varphi - 8 \cos \varphi + 6.$$
(4.39)

Выражение в правой части равенства (4.39) есть разложение в ряд $\Phi ypbe$ (4.26) граничной функции $\mathring{g}(\varphi)$ задачи $\mathcal{A}upux$ ле (4.36). Следовательно, ненулевые коэффициенты ряда $\Phi ypbe$ суть

$$\frac{a_0}{2} = 6 \,, \qquad a_1 = -8 \,, \qquad a_2 = 2 \,, \qquad$$

а составленное по ним решение (4.29) внутренней задачи Дирихле (4.23) в переменных (r,φ) таково

$$\mathring{u}(r,\varphi) = \frac{a_0}{2} + \left(\frac{r}{2}\right)a_1\cos\varphi + \left(\frac{r}{2}\right)^2a_2\cos2\varphi = 6 - 4r\cos\varphi + \frac{1}{2}r^2\cos2\varphi \,, \quad 0\leqslant r\leqslant 2 \,, \quad 0\leqslant \varphi < 2\pi. \eqno(4.40)$$

Вернёмся к исходным переменным (x,y) в решении (4.40), для чего применим формулу для косинуса двойного аргумента

$$\mathring{u}(r,\varphi) = 6 - 4r\cos\varphi + \frac{1}{2}r^2\left(\cos^2\varphi - \sin^2\varphi\right) = 6 - 4r\cos\varphi + \frac{1}{2}r^2\cos^2\varphi - \frac{1}{2}r^2\sin^2\varphi, \tag{4.41}$$

а затем применим формулы (4.38)

$$u(x,y) = 6 - 4(x+2) + \frac{1}{2}(x+2)^2 - \frac{1}{2}y^2 = \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}y^2 - 2x.$$
 (4.42)

Следовательно, решение задачи Дирихле (4.36) в переменных (x,y) таково (см. рис. 4.4)

$$u(x,y) = \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}y^2 - 2x. \tag{4.43}$$

Обоснуем решение (4.43), показав, что оно удовлетворяет: 1) уравнению $\mathit{Лапласa}$; 2) граничному условию. Вначале найдём вторые повторные частные производные функции u(x,y) (4.43)

$$\frac{\partial u}{\partial x} = +x - 2$$
, $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = +1$, $\frac{\partial u}{\partial y} = -y$, $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = -1$,

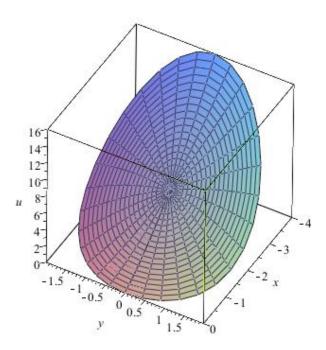


Рис. 4.4. Решение u(x,y) (4.43) внутренней задачи Дирихле (4.36)

и убедимся, что функция u(x,y) (4.43) удовлетворяет уравнению Лапласа. Далее вычислим значение функции u(x,y) (4.43) на границе круга

$$\begin{aligned} u(x,y)\Big|_{x^2+y^2+4x=0} &= u(x,y)\Big|_{y^2=-x^2-4x} = \left(\frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}y^2 - 2x\right)\Big|_{y^2=-x^2-4x} = \\ &= \frac{1}{2}x^2 - \frac{1}{2}\left(-x^2 - 4x\right) - 2x = \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{2}x^2 + 2x - 2x = x^2, \end{aligned}$$

и убедимся, что функция u(x,y) (4.43) удовлетворяет граничному условию. Следовательно, внутренняя задача Дириxле (4.36) решена правильно.

Пример 4.2. Для внешней задачи Дирихле

$$\begin{cases} \Delta u(x,y) = 0, & x^2 + y^2 + 4x > 0, \\ u(x,y) = x^2, & x^2 + y^2 + 4x = 0, \end{cases}$$
(4.44)

решение получается из разложения граничной функции в ряд $\Phi ypbe$ (4.39) и решения (4.34) внешней задачи Дириxлe (4.33)

$$\mathring{u}(r,\varphi) = 6 - \frac{16}{r} \cos \varphi + \frac{8}{r^2} \cos 2\varphi \,, \qquad 2 \leqslant r \leqslant +\infty \,, \quad 0 \leqslant \varphi < 2\pi \,. \tag{4.45}$$

Решение (4.45) показано на рис. 4.5 и 4.6.

В силу какого свойства решения (4.34) внешней задачи Дирихле (4.33) решение (4.45) задачи (4.44) асимптотически выходит на постоянное значение? Чему равняется это постоянное значение?

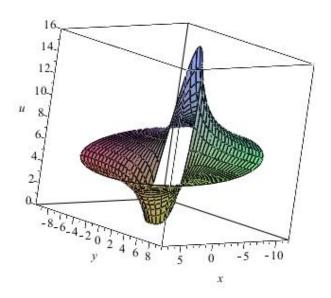


Рис. 4.5. Решение u(x,y) (4.45) внешней задачи Дирихле (4.44): $2\leqslant r\leqslant 10$

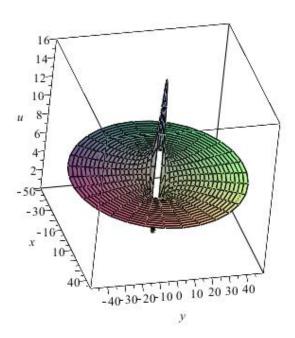


Рис. 4.6. Решение u(x,y) (4.45) внешней задачи Дирихле (4.44): $2\leqslant r\leqslant 50$

Пример 4.3. Рассмотрим внутреннюю задачу Дирихле

$$\begin{cases} \Delta u(x,y) = 0, & x^2 + y^2 + 4x - 2y - 4 < 0, \\ u(x,y) = g(x,y), & x^2 + y^2 + 4x - 2y - 4 = 0, \end{cases}$$
(4.46)

граничные функции g(x,y) которой записаны в табл. 4.1.

Табл. 4.1.	Граничные	функции	для	залачи	(4.46))

Nº	Граничная функция
1	$g_1(x,y) = xy$
2	$g_2(x,y) = x^2 y$
3	$g_3(x,y) = x^2 y^2$
4	$g_4(x,y) = x^3 y^2$

Преобразуем уравнение границы области, дополнив квадратные двучлены x^2+4x и y^2-2y до полных квадратов

$$x^{2} + y^{2} + 4x - 2y - 4 = (x^{2} + 4x + 4) + (y^{2} - 2y + 1) - 9 = (x + 2)^{2} + (y - 1)^{2} - 9 = 0,$$
 (4.47)

откуда заключим, что область \mathcal{D} , в которой поставлена задача $\mathcal{A}upuxne$ (4.46), есть круг радиуса 3 с центром в точке (-2,1). В полярной системе координат область \mathcal{D} имеет следующее описание

$$\mathcal{D}: \begin{cases} x = r\cos\varphi - 2, \\ y = r\sin\varphi + 1, \end{cases} \begin{cases} 0 \leqslant r \leqslant 3, \\ 0 \leqslant \varphi < 2\pi. \end{cases}$$
 (4.48)

Дальнейшее изложение данного примера построено таким образом. Все окончательные выражения для решений u(x,y) внутренней задачи \mathcal{L} ирихле (4.46), а также вспомогательные выражения, позволяющие проследить за последовательностью действий и проверить их, сведены в табл. 4.2, 4.3, 4.4, 4.5, соответственно для наборов 1-4 граничного условия из табл. 4.1. Развёрнутый ход решения приведён только для граничного условия 4.

В полярной системе координат граничное условие 4 принимает вид

$$\begin{split} \mathring{g}(\varphi) &\equiv x^3 y^2 \Big|_{(x+2)^2 + (y-1)^2 = 9} = (r\cos\varphi - 2)^3 (r\sin\varphi + 1)^2 \Big|_{r=3} = \\ &= -\frac{527}{4} + \frac{1341}{8}\cos\varphi - 129\sin\varphi + 9\cos2\varphi + \frac{297}{2}\sin2\varphi - \\ &\quad -\frac{1431}{16}\cos3\varphi - 81\sin3\varphi + \frac{243}{4}\cos4\varphi + \frac{81}{4}\sin4\varphi - \frac{243}{16}\cos5\varphi \,. \end{split} \tag{4.49}$$

Посмотрим на выражение (4.49) как на разложение в ряд $\Phi ypbe$ (4.26) граничной функции $\mathring{g}(\varphi)$ задачи $\Delta upuxne$ (4.46). Тогда ненулевые коэффициенты ряда $\Phi ypbe$ суть

$$\begin{aligned} \frac{a_0}{2} &= -\frac{527}{4} \,, \quad a_1 = +\frac{1341}{8} \,, \quad b_1 = -129, \quad a_2 = +9, \qquad b_2 = +\frac{297}{2} \,, \\ a_3 &= -\frac{1431}{16} \,, \quad b_3 = -81, \qquad a_4 = +\frac{243}{4} \,, \quad b_4 = +\frac{81}{4} \,, \qquad a_5 = -\frac{243}{16} \,, \end{aligned} \tag{4.50}$$

 a_{μ} , $b_{\mu} \left| \frac{a_0}{2} = -2$, $a_1 = +3$, $b_1 = -6$, $b_2 = +\frac{9}{2}$ $-2 + r \cos \varphi - 2r \sin \varphi + \frac{1}{2}r^2 \sin 2\varphi$ $g(r,\varphi) \left[\begin{array}{cc} -2 & +3\cos\varphi - 6\sin\varphi + \frac{9}{2}\sin2\varphi \end{array} \right]$ $u(r,\varphi)$ g(x,y)

Табл. 4.2. Решение задачи Дирихле (4.46) в круге $F(x,y) = (x+1)^2 + (y-1)^2 - 9 < 0$ для граничного условия 1

Табл. 4.3. Решение задачи Дирихле (4.46) в круге $F(x,y)=(x+1)^2+(y-1)^2-9<0$ для граничного условия 2

	$+\frac{27}{4}\sin 3\varphi$	$a_2 = +\frac{9}{2}, b_2 = -18, b_3 = +\frac{27}{4}$	$ \sin 2\varphi + \frac{1}{4}r^3 \sin 3\varphi $		$ \begin{pmatrix} -4 \\ -4 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{1}{4} y - \frac{1}{4} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + x^2 y $
	$\varphi + \frac{9}{2}\cos 2\varphi - 18\sin 2\varphi$		$\frac{1}{1}r^2\cos 2\varphi - 2r^2\sin \varphi$	$\left\{\begin{array}{c} x \\ + \end{array}\right\}_{1}$	$y) = \left(x^2 + y^2 + 4x - 2y - 4\right)$
x^2y	$\underbrace{+\frac{17}{2} - 12\cos\varphi + \frac{75}{4}\sin\varphi + \frac{9}{2}\cos2\varphi - 18\sin2\varphi + \frac{27}{4}\sin3\varphi}_{2}$	a_{μ} , $b_{\mu} = \frac{a_0}{2} = +\frac{17}{2}$, $a_1 = -12$, $b_1 = +\frac{75}{4}$,	$+\frac{17}{2}-4r\cos\varphi+\frac{25}{4}r\sin\varphi+\frac{1}{2}r^2\cos2\varphi-2r^2\sin2\varphi+\frac{1}{4}r^3\sin3\varphi$	$u(x,y) = \underbrace{\left(+\frac{3}{4}x^2y - \frac{1}{4}y^3 - \frac{1}{4}x^2 - xy + \frac{1}{4}y^2 \right)}_{3}$	u(x,y) = $F(x,y)P(x,y) + g(x,y) = 0$
$g(x,y)$ x^2y	$g(r,\varphi)$	a_{μ} , b_{μ}	$u(r,\varphi)$	u(x,y)	u(x,y)
			2		

 $\left| + \frac{293}{8} - 13 r \cos \varphi + \frac{25}{2} r \sin \varphi - \frac{3}{2} r^2 \cos 2\varphi - 4 r^2 \sin 2\varphi + r^3 \cos 3\varphi + \frac{1}{2} r^3 \sin 3\varphi - \frac{1}{8} r^4 \cos 4\varphi + \frac{1}{8} r^4 \cos 4\varphi +$ a_{μ} , $b_{\mu} \left| \frac{a_0}{2} = +\frac{293}{8}$, $a_1 = -39$, $b_1 = +\frac{75}{2}$, $a_2 = -\frac{27}{2}$, $b_2 = -36$, $a_3 = +27$, $b_3 = +\frac{27}{2}$, $a_4 = -36$ $+\frac{293}{8} - 39\cos\varphi + \frac{75}{2}\sin\varphi - \frac{27}{2}\cos2\varphi - 36\sin2\varphi + 27\cos3\varphi + \frac{27}{2}\sin3\varphi - \frac{81}{8}\cos4\varphi$ $\left| \ u(x,y) \ \left| \frac{1}{8} x^4 + \frac{3}{4} x^2 y^2 - \frac{1}{8} y^4 + \frac{3}{4} x^2 - 2 x y - \frac{3}{4} y^2 - 9 x + \frac{9}{2} y \right. + 7 \right.$ $u(x,y) \mid = F(x,y)P(x,y) + g(x,y) = (x^2 + y^2 + 4x - 2y - 4)$

Табл. 4.4. Решение задачи Дирихле (4.46) в круге $F(x,y)=(x+1)^2+(y-1)^2-9<0$ для граничного условия 3

Табл. 4.5. Решение задачи Дирихле (4.46) в круге $F(x,y)=(x+1)^2+(y-1)^2-9<0$ для граничного условия 4

	$\cos \varphi - 129 \sin \varphi + 9 \cos 2\varphi + \frac{297}{2} \sin 2\varphi - \frac{1431}{16}$	$b_1 = -129, a_2$	$\frac{447}{8}r\cos\varphi - 43r\sin\varphi + r^2\cos2\varphi + \frac{33}{2}r^2\sin2\varphi - \frac{53}{16}r^3\cos3\varphi - 3r^3\sin3\varphi + \frac{3}{4}r^4\cos4\varphi + \frac{1}{4}r^4\sin4\varphi - \frac{1}{16}r^5\cos5\varphi$	$\underbrace{\frac{5}{6}xy^4 + \frac{1}{8}x^4 - \frac{1}{4}x^3y - \frac{3}{4}x^2y^2 + \frac{1}{4}xy^3 + \frac{1}{8}y^4 - \frac{3}{16}x^3 + \frac{1}{2}y^3 + \frac{9}{16}xy^2 - \frac{3}{2}x^2y - \frac{29}{8}x^2 + \frac{67}{8}xy + \frac{29}{8}y^2}{8}$	4	$y) = \left(x^2 + y^2 + 4x - 2y - 4\right) \left(-\frac{1}{16}x^3\right)$
$g(x,y)$ x^3y^2	$ \underbrace{ - \frac{527}{4} + \frac{1341}{8} }_{0} $	a_{μ}, b_{μ} $\underbrace{\left(\begin{array}{c} a_0 \\ \frac{2}{2} = -\frac{527}{4}, & a_1 = +\frac{1341}{8}, \\ 0 & \end{array}\right)}_{0}$	(r,φ) = $\frac{527}{4} + \frac{447}{8} r \cos \varphi - 43r s$.	(x,y) $ \frac{1}{16}x^5 + \frac{5}{8}x^3y^2 - \frac{5}{16}xy^4 + \frac{5}{16}xy$	$+\frac{121}{4}x - \frac{57}{4}y - \frac{45}{2}$	u(x,y) $F(x,y)P(x,y) + g(x,y) = 0$
g(x)	$\mathring{g}(\varphi)$	a_{μ}	$\mathring{u}(r)$	u(x,y)		n(x)

и составленное по ним решение (4.29) таково

$$\mathring{u}(r,\varphi) = \frac{a_0}{2} + \left(\frac{r}{3}\right)^1 \left(a_1 \cos 1\varphi + b_1 \cos 1\varphi\right) + \left(\frac{r}{3}\right)^2 \left(a_2 \cos 2\varphi + b_2 \cos 2\varphi\right) + \left(\frac{r}{3}\right)^3 \left(a_3 \cos 3\varphi + b_3 \cos 3\varphi\right) + \left(\frac{r}{3}\right)^4 \left(a_4 \cos 4\varphi + b_4 \cos 4\varphi\right) + \left(\frac{r}{3}\right)^5 a_5 \cos 5\varphi. \tag{4.51}$$

Подставляя значения ненулевых коэффициентов (4.50) в правую часть (4.51), получим решение задачи Дирихле~(4.46) в переменных (r,φ)

$$\mathring{u}(r,\varphi) = -\frac{527}{4} + \frac{447}{8} r \cos \varphi - 43r \sin \varphi + r^2 \cos 2\varphi + \frac{33}{2} r^2 \sin 2\varphi - \\
-\frac{53}{16} r^3 \cos 3\varphi - 3r^3 \sin 3\varphi + \frac{3}{4} r^4 \cos 4\varphi + \frac{1}{4} r^4 \sin 4\varphi - \frac{1}{16} r^5 \cos 5\varphi .$$
(4.52)

С помощью известных тригонометрических формул кратного аргумента

$$\begin{split} \cos 2\varphi &= \, \cos^2\varphi - \, \sin^2\!\varphi \,, & \sin 2\varphi &= \, 2\cos\varphi \, \sin\varphi \,, \\ \cos 3\varphi &= \, \cos^3\varphi - 3\cos\varphi \, \sin^2\!\varphi \,, & \sin 3\varphi &= \, 3\cos^2\varphi \, \sin\varphi - \, \sin^3\varphi \,, \\ \cos 4\varphi &= \, \cos^4\varphi - 6\cos^2\varphi \, \sin^2\varphi + \, \sin^4\varphi \,, & \sin 4\varphi &= \, 4\cos^3\varphi \, \sin\varphi - \, 4\cos\varphi \, \sin^3\varphi \,, \\ \cos 5\varphi &= \, \cos^5\varphi - 10\cos^3\varphi \, \sin^2\varphi + \, 5\cos\varphi \, \sin^4\varphi \,, & \sin 5\varphi &= \, 5\cos^4\varphi \, \sin\varphi - \, 10\cos^2\varphi \, \sin^3\varphi \,+ \, \sin^5\varphi \,, \end{split}$$

перейдём в записи решения (4.52) к тригонометрическим функциям одинарного аргумента

$$\begin{split} \mathring{u}(r,\varphi) &= -\frac{527}{4} + \frac{447}{8} \, r \cos \varphi - 43 \, r \sin \varphi + (r \cos \varphi)^2 - (r \sin \varphi)^2 + \\ &\quad + 33 \, (r \cos \varphi) (r \sin \varphi) - \frac{53}{16} \, (r \cos \varphi)^3 + \frac{159}{16} \, (r \cos \varphi) (r \sin \varphi)^2 - \\ &\quad - 9 \, (r \cos \varphi)^2 (r \sin \varphi) + 3 \, (r \sin \varphi)^3 + \frac{3}{4} \, (r \cos \varphi)^4 - \\ &\quad - \frac{9}{2} \, (r \cos \varphi)^2 (r \sin \varphi)^2 + \frac{3}{4} \, (r \sin \varphi)^4 + (r \cos \varphi)^3 (r \sin \varphi) - \\ &\quad - (r \cos \varphi) (r \sin \varphi)^3 - \frac{1}{16} \, (r \cos \varphi)^5 + \frac{5}{8} \, (r \cos \varphi)^3 (r \sin \varphi)^2 - \frac{5}{16} \, (r \cos \varphi) (r \sin \varphi)^4 \, . \end{split}$$

К последнему выражению применим формулы (4.48) перехода к декартовым переменным

$$u(x,y) = -\frac{527}{4} + \frac{447}{8}(x+2) - 43(y-1) + (x+2)^2 - (y-1)^2 +$$

$$+ 33(x+2)(y-1) - \frac{53}{16}(x+2)^3 + \frac{159}{16}(x+2)(y-1)^2 -$$

$$- 9(x+2)^2(y-1) + 3(y-1)^3 + \frac{3}{4}(x+2)^4 -$$

$$- \frac{9}{2}(x+2)^2(y-1)^2 + \frac{3}{4}(y-1)^4 + (x+2)^3(y-1) -$$

$$- (x+2)(y-1)^3 - \frac{1}{16}(x+2)^5 + \frac{5}{8}(x+2)^3(y-1)^2 - \frac{5}{16}(x+2)(y-1)^4.$$

Раскрыв скобки и проведя очевидные упрощения получим решение задачи Дирихле (4.46) в переменных (x,y) в виде многочлена пятой степени

$$u(x,y) = -\frac{1}{16}x^5 + \frac{5}{8}x^3y^2 - \frac{5}{16}xy^4 + \frac{1}{8}x^4 - \frac{1}{4}x^3y - \frac{3}{4}x^2y^2 + \frac{1}{4}xy^3 + \frac{1}{8}y^4 - \frac{3}{16}x^3 + \frac{1}{2}y^3 + \frac{9}{16}xy^2 - \frac{3}{2}x^2y - \frac{29}{8}x^2 + \frac{67}{8}xy + \frac{29}{8}y^2 + \frac{121}{4}x - \frac{57}{4}y - \frac{45}{2}$$

$$(4.53)$$

Обоснуем решение (4.53), показав, что оно удовлетворяет: 1) уравнению $\mathit{Лапласa}$; 2) граничному условию. По найденным вторым повторным частным производным функции u(x,y) (4.53)

$$\begin{split} \frac{\partial u}{\partial x} &= -\frac{5}{16}\,x^4 + \frac{15}{8}\,x^2y^2 - \frac{5}{16}\,y^4 + \frac{1}{2}\,x^3 - \frac{3}{4}\,x^2y - \frac{3}{2}\,xy^2 + \frac{1}{4}\,y^3 - \\ &- \frac{9}{16}\,x^2 + \frac{9}{16}\,y^2 - 3xy - \frac{29}{4}\,x + \frac{67}{8}\,y + \frac{121}{4}\,, \\ \frac{\partial u}{\partial y} &= +\frac{5}{4}\,x^3y - \frac{5}{4}\,xy^3 - \frac{1}{4}\,x^3 - \frac{3}{2}\,x^2y + \frac{3}{4}\,xy^2 + \frac{1}{2}\,y^3 + \\ &+ \frac{3}{2}\,y^2 + \frac{9}{8}\,xy - \frac{3}{2}\,x^2 - \frac{67}{8}\,x + \frac{29}{4}\,y - \frac{57}{4}\,, \\ \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} &= -\frac{5}{4}\,x^3 + \frac{15}{4}\,xy^2 + \frac{3}{2}\,x^2 - \frac{3}{2}\,xy - \frac{3}{2}\,y^2 - \frac{9}{8}\,x - 3y - \frac{29}{4}\,, \\ \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= +\frac{5}{4}\,x^3 - \frac{15}{4}\,xy^2 - \frac{3}{2}\,x^2 + \frac{3}{2}\,xy + \frac{3}{2}\,y^2 + 3y + \frac{9}{8}\,x + \frac{29}{4}\,, \end{split}$$

убеждаемся, что функция u(x,y) (4.53) удовлетворяет уравнению *Лапласа*.

Представим функцию u(x,y) (4.53) в виде (без доказательства)

$$u(x,y) = F(x,y) P_3(x,y) + g(x,y) = (x^2 + y^2 + 4x - 2y - 4) P_3(x,y) + x^3 y^2,$$
(4.54)

где F(x,y) — многочлен степени 2 (4.47), задающий границу области (окружность радиуса 3 с центром в точке (-2,+1): $(x+2)^2+(y-1)^2-9=0$), $P_3(x,y)$ — подлежащий определению многочлен степени 3, g(x,y) — многочлен степени 5, задающий граничное условие 4. Многочлен $P_3(x,y)$ найдём, разделив разность u(x,y)-g(x,y) на F(x,y) без остатка

$$P_3(x,y) = \frac{u(x,y) - g(x,y)}{F(x,y)} = -\frac{1}{16}x^3 - \frac{5}{16}xy^2 + \frac{3}{8}x^2 - \frac{3}{8}xy + \frac{1}{8}y^2 - \frac{31}{16}x + \frac{3}{4}y + \frac{45}{8}. \tag{4.55}$$

Из представления (4.54) сразу же убеждаемся, что функция u(x,y) удовлетворяет граничному условию. Следовательно, задача $\mathcal{L}upux$ ле (4.46) решена правильно.

Решения задачи (4.46) для граничных условий 1-4 показаны на рис. 4.7-4.10.

Данный пример показывает влияние граничной функции на решение внутренней задачи Дирихле и возможность представления последнего в виде (4.54). Сложные вычисления с многочленами могут быть выполнены в любой системе аналитических вычислений.

Пример 4.4. Рассмотрим внешнюю задачу Дирихле

$$\begin{cases} \Delta u(x,y) = 0, & x^2 + y^2 + 4x - 2y - 4 > 0 \\ u(x,y) = g(x,y), & x^2 + y^2 + 4x - 2y - 4 = 0, \end{cases}$$
(4.56)

с четырьмя наборами граничного условия, помещёнными в табл. 4.1 на с. 96.

Поскольку граничные условия внешней задачи такие же, как и для подробно рассмотренной внутренней задачи из примера 4.3, из последней заимствуются разложения граничных функций $\mathring{g}(\varphi)$ в ряд $\Phi ypbe$, самоё же решение внешней задачи строится по образцу решения внешней задачи из примера 4.2.

Решения внешней задачи (4.56) помещены в табл. 4.6 и показаны на рис. 4.11-4.14.

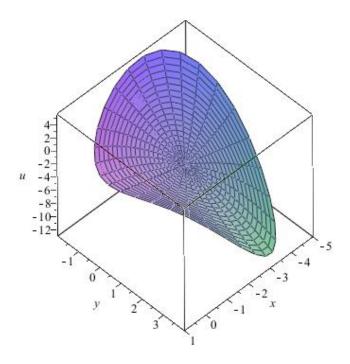


Рис. 4.7. Решение внутренней задачи Дирихле (4.46): граничное условие 1 (табл. 4.1, 4.2)

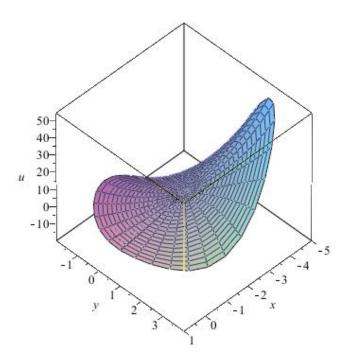


Рис. 4.8. Решение внутренней задачи Дирихле (4.46): граничное условие 2 (табл. 4.1, 4.3)

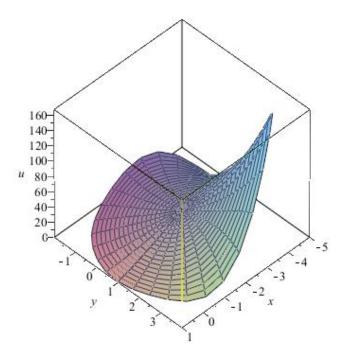


Рис. 4.9. Решение внутренней задачи Дирихле (4.46): граничное условие 3 (табл. 4.1, 4.4)

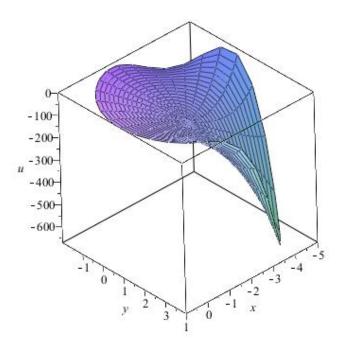


Рис. 4.10. Решение внутренней задачи Дирихле (4.46): граничное условие 4 (табл. 4.1, 4.5)

 $-\frac{6561}{8}\frac{1}{r^4}\cos 4\varphi$ $\frac{7}{r} + \frac{4023}{8} \frac{1}{r} \cos \varphi - 387 \frac{1}{r} \sin \varphi + 81 \frac{1}{r^2} \cos 2\varphi + \frac{2673}{2} \frac{1}{r^2} \sin 2\varphi - \frac{38637}{16} \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - 2187 \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi + \frac{1}{8} \sin 3\varphi + \frac{1}{8} \cos 3\varphi - \frac{1}{8} \sin 3\varphi + \frac$ $\frac{225}{2} \frac{1}{r} \sin \varphi - \frac{243}{2} \frac{1}{r^2} \cos 2\varphi - 324 \frac{1}{r^2} \sin 2\varphi + 729 \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi + \frac{729}{2} \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi - \frac{1}{r^3} \cos 3\varphi - \frac{1$ $+ \frac{17}{2} - 36 \frac{1}{r} \cos \varphi + \frac{225}{4} \frac{1}{r} \sin \varphi + \frac{81}{2} \frac{1}{r^2} \cos 2\varphi - 162 \frac{1}{r^2} \sin 2\varphi + \frac{729}{4} \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi + \frac{1}{2} \cos 2\varphi - 162 \frac{1}{r^2} \sin 2\varphi + \frac{729}{4} \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi + \frac{1}{2} \cos 2\varphi - 162 \frac{1}{r^2} \sin 2\varphi + \frac{729}{4} \frac{1}{r^3} \sin 3\varphi + \frac{1}{2} \cos 2\varphi - 162 \frac{1}{r^2} \sin 2\varphi + \frac{1}{2} \cos 2\varphi$ $\frac{19683}{4} \frac{1}{r^4} \cos 4\varphi + \frac{6561}{4} \frac{1}{r^4} \sin 4\varphi - \frac{59049}{16} \frac{1}{r^5} \cos 5\varphi$ $-2 + 9\frac{1}{r}\cos\varphi - 18\frac{1}{r}\sin\varphi + \frac{81}{2}\frac{1}{r^2}\sin2\varphi$ $+\frac{293}{8}$ $-117\frac{1}{r}\cos\varphi$ + 5274

Табл. 4.6. Решения задачи Дирихле (4.56) вне круга $F(x,y)=(x+1)^2+(y-1)^2-9>0$ для граничных условий 1-4

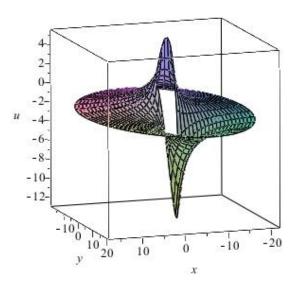


Рис. 4.11. Решение внешней задачи Дирихле (4.56): граничное условие 1 (табл. 4.1, 4.6)

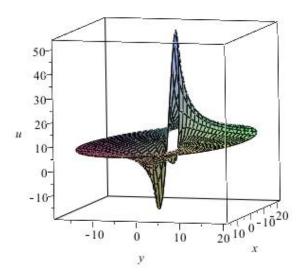


Рис. 4.12. Решение внешней задачи $\ensuremath{\mathcal{L}upuxne}$ (4.56): граничное условие 2 (табл. 4.1, 4.6)

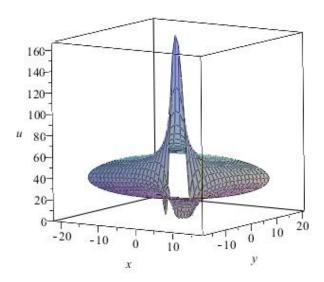


Рис. 4.13. Решение внешней задачи Дирихле (4.56): граничное условие 3 (табл. 4.1, 4.6)

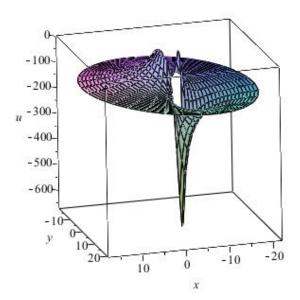


Рис. 4.14. Решение внешней задачи Дирихле (4.56): граничное условие 4 (табл. 4.1, 4.6)

4.6. Задачи

Задача 4.1. Решите внешнюю задачу Дирихле (4.33) методом разделения переменных. Задача 4.2. Какова связь преобразования инверсии *Кельвина* (4.35) с преобразованием инверсии в комплексном анализе?

Задача 4.3. Решите внутреннюю задачу \mathcal{A} ирихле в областях с границами \mathcal{C} и граничными условиями, сведёнными в табл. 4.7 на с. 108. Запишите решения в полярной и декартовой системах координат. Обоснуйте решения, показав, что они удовлетворяют: a) уравнению \mathcal{A} апласа; δ) граничному условию.

Задача 4.4. Решите внешнюю задачу \mathcal{L} ирихле в областях с границами \mathcal{C} и граничными условиями, сведёнными в табл. 4.7 на с. 108. Запишите решения в полярной системе координат. Обоснуйте решения, показав, что они удовлетворяют: a) уравнению \mathcal{L} апласа; δ) граничному условию.

Табл. 4.7. Граничные условия для задачи Дирихле $\Delta u=g_k(x,y),\ g_{k+1}=g_k+\delta g_{k+1},\, k=1,2,3$

№	$g_1(x,y)$	$\delta g_2(x,y)$	$\delta g_3(x,y)$	$\delta g_4(x,y)$	С
1	x^2	$x^{3} + y^{3} + x^{2}y + xy^{2}$	x^4	x^5	$x^2 + y^2 - x - 2y - 1 = 0$
2	y^2	$x^{3} + y^{3} + x^{2}y + xy^{2}$	y^4	y^5	$x^2 + y^2 + x + 6y + 7 = 0$
3	xy	$x^{3} + y^{3} + x^{2}y + xy^{2}$	x^3y	x^4y	$x^2 + y^2 - 2x + 3y + 1 = 0$
4	$x^2 + x$	$x^3 + y^3 + x^2y$	xy^3	xy^4	$x^2 + y^2 + 2x - 5y + 5 = 0$
5	$y^2 + x$	$x^3 + y^3 + xy^2$	x^2y^2	x^3y^2	$x^2 + y^2 - 3x - 4y + 4 = 0$
6	xy + x	$x^3 + x^2y + xy^2$	x^4	x^2y^3	$x^2 + y^2 + 4x + y + 2 = 0$
7	$x^2 + y$	$y^3 + x^2y + xy^2$	y^4	x^5	$x^2 + y^2 - 5x + 4y + 8 = 0$

4.7. Пояснения

5. Задачи для уравнений параболического типа

5.0. Προλεγόμενα

5.1. Краевая задача для пространственно одномерного уравнения теплопроводности с граничными условиями *Дирихле*

5.1.1. Постановка задачи

Физическая постановка задачи состоит в нахождении температуры в каждом сечении тонкого стержня конечной длины ℓ в любое мгновение конечного промежутка времени [0,T], если: 1) боковая поверхность стержня теплоизолирована; 2) внутри стержня действуют распределенные источники тепла заданной мощности; 3) температура стержня в начальное мгновение t=0 известна; 4) температура на концах стержня известна в течение промежутка времени [0,T].

Математическая постановка есть краевая задача нахождения функции: 1) непрерывной в замкнутом пространственно-временном прямоугольнике $[0,T]\times[0,\ell]$; 2) один раз непрерывно дифференцируемой по переменной t и дважды непрерывно дифференцируемой по переменной x в $(0,T]\times(0,\ell)$; 3) удовлетворяющей пространственно одномерному неоднородному уравнению теплопроводности и соответствующим начальным условиям (при t=0) и граничным условиям \mathcal{L} ирихле (на концах стержня $x=0, x=\ell$ при $0\leqslant t\leqslant T$), именно

$$\begin{cases}
\frac{\partial u(t,x)}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} + g(t,x), & 0 < x < \ell, \quad 0 < t \leqslant T, \\
u(0,x) = u_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
u(t,0) = \psi_1(t) \\
u(t,\ell) = \psi_2(t)
\end{cases}, \qquad 0 \leqslant t \leqslant T,$$
(5.1)

причём начальное и граничные условия согласованы

$$\begin{cases} u_0(0) = \psi_1(0), \\ u_0(\ell) = \psi_2(0). \end{cases}$$
 (5.2)

5.1.2. Решение задачи методом разделения переменных

...основная идея метода разделения переменных состоит в представлении решения краевой задачи в виде разложения по собственным функциям задачи Штурма—Лиувилля, образующим полную систему функций в соответствующей пространственной области. Зная собственные значения и собственные функции соответствующего оператора, можно построить решения начально-краевых задач как для уравнения теплопроводности, так и для уравнения колебаний в ограниченной области. [44]

Решение краевой задачи (5.1), (5.2) будем разыскивать в виде суммы трёх функций

$$u(t,x) = q(t,x) + v(t,x) + w(t,x), (5.3)$$

причём функцию q(t,x) выберем так

$$q(t,x) = \psi_1(t) + \left[\psi_2(t) - \psi_1(t)\right] \frac{x}{\ell},$$
 (5.4)

чтобы удовлетворить граничным условиям задачи: $q(t,0)=\psi_1(t),\,q(t,\ell)=\psi_2(t).$

Подстановка представления (5.3), (5.4) для искомого решения u(t,x) в задачу (5.1) показывает, что сумма функций v(t,x)+w(t,x) есть решение следующей краевой задачи с однородными (нулевыми) граничными условиями

$$\begin{cases}
\frac{\partial v(t,x)}{\partial t} + \frac{\partial w(t,x)}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial x^2} + a^2 \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial x^2} + h(t,x), & 0 < x < \ell, \quad 0 < t \leqslant T, \\
v(0,x) + w(0,x) = v_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
v(t,0) + w(t,0) = 0 \\
v(t,\ell) + w(t,\ell) = 0
\end{cases}, \qquad 0 \leqslant t \leqslant T, \tag{5.5}$$

где правая часть и начальное условие суть таковы

$$\begin{cases} h(t,x) = g(t,x) - \left[\frac{\partial q(t,x)}{\partial t} - a^2 \frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial x^2} \right], \\ v_0(x) = u_0(x) - q(0,x). \end{cases}$$
(5.6)

Краевую задачу (5.5), (5.6) для суммы v(t,x) + w(t,x), в силу линейности последней по v(t,x) и w(t,x), разделим на две:

1) краевую задачу для функции v(t,x)

$$\begin{cases} \frac{\partial v(t,x)}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial x^2}, & 0 < x < \ell, & 0 < t \leqslant T, \\ v(0,x) = v_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\ v(t,0) = 0 \\ v(t,\ell) = 0 \end{cases}, \qquad (5.7)$$

2) краевую задачу для функции w(t, x)

$$\begin{cases}
\frac{\partial w(t,x)}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial x^2} + h(t,x), & 0 < x < \ell, & 0 < t \le T, \\
w(0,x) = 0, & 0 \le x \le \ell, \\
w(t,0) = 0 \\
w(t,\ell) = 0
\end{cases}, \qquad 0 \le t \le T.$$
(5.8)

- 1) Решение краевой задачи (5.7) будем разыскивать методом разделения переменных:
- a) представим искомую функцию v(t,x) в виде произведения двух функций соответственно независимой переменной t и независимой переменной x

$$v(t,x) = O(t)X(x); (5.9)$$

 δ) найдём производные представления функции v(t,x) (5.9), первую по переменной t и вторую по переменной x

$$\begin{cases} \frac{\partial v(t,x)}{\partial t} = O'(t) X(x) ,\\ \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial x^2} = O(t) X''(x) , \end{cases}$$

и подставим в уравнение задачи (6.7);

в) введём параметр разделения λ

$$\frac{1}{a^2}\frac{O'(t)}{O(t)} = \frac{X''(x)}{X(x)} = -\lambda = \mathrm{const};$$

 ϵ) составим две задачи, связанные между собой через параметр λ : I) задачу Штур-ма – Лиувилля нахождения собственных значений λ и собственных функций X(x) (см. раздел 3.2.1. на с. 65)

$$\begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0, & 0 < x < \ell, \\ X(0) = 0, & X(\ell) = 0; \end{cases}$$
 (5.10)

II) задачу Kowu нахождения функции O(t) (начальное условие далее будет уточнено)

$$\begin{cases} O'(t) + \lambda a^2 O(t) = 0, & 0 < t \le T, \\ O(0) = ? & (5.11) \end{cases}$$

I) Вначале рассмотрим задачу Штурма – Лиувилля (5.10), счётное множество решений которой нам известно (см. раздел 3.2.1. на с. 65), поэтому просто выпишем собственные значения

$$\lambda_{\mu} = \left(\frac{\mu\pi}{\ell}\right)^{2}, \qquad \mu \in \mathbb{N}, \tag{5.12}$$

и соответствующие им собственные функции

$$X_{\mu}(x) = \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \,. \tag{5.13}$$

II) Теперь обратимся к задаче Komu (5.11), в которую последовательно будем подставлять собственные значения (5.12), так что получим счётное множество задач Komu

$$\begin{cases} O'_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 O_{\mu}(t) = 0, & 0 < t \leq T, \\ O(0) = ? & (5.14) \end{cases}$$

1-параметрические семейства решений линейных с постоянными коэффициентами однородных обыкновенных дифференциальных уравнений первого порядка задач *Коши* (5.14) найдём методом разделения переменных (здесь «разделение переменных» применяется только к обыкновенным дифференциальным уравнениям задач (5.14) «внутри» применения «разделение переменных» для краевой задачи (5.7)):

a) запишем производные в обыкновенных дифференциальных уравнениях с помощью обозначения $\mathit{Лей}$ биз указания аргумента t функций $O_{u}(t)$

$$\frac{\mathrm{d}O_{\mu}}{\mathrm{d}t} + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 O_{\mu} = 0;$$

 δ) перенесём вторые слагаемые в левых частях последних уравнений в правые части, разделим на O_u и умножим на dt обе части полученных уравнений

$$\frac{\mathrm{d}O_{\mu}}{O_{\mu}} = -\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 \,\mathrm{d}t;$$

в) выполним интегрирование в обеих частях последних равенств

$$\ln |O_\mu| = - \left(\frac{\mu \pi a}{\ell}\right)^2 \, t + \ln |A_\mu|$$

или

$$\ln |O_{\mu}| = \ln \, \mathrm{e}^{-\left(\frac{\mu \pi a}{\ell}\right)^2 t} + \ln |A_{\mu}| \, ; \label{eq:omega_potential}$$

г) выполним потенцирование

$$O_{\mu}(t) = A_{\mu} \, \mathrm{e}^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 t} \, ; \label{eq:omega_tau}$$

- ∂) подставим значение t=0 в полученные равенства и выразим постоянные интегрирования A_{μ} (произвольные постоянные) через значения $O_{\mu}(0)$ функций $O_{\mu}(t)$: $A_{\mu} = O_{\mu}(0)$;
- e) запишем искомые 1-параметрические семейства решений уравнений задач Ko-uu (5.14)

$$O_{\mu}(0) = O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 t}$$
 (5.15)

Сборка (5.9), (5.13), (5.15) образует частные решения уравнения задачи (5.7), именно

$$v_{\mu}(t,x) = O_{\mu}(t)\,X_{\mu}(x) = O_{\mu}(0)\;\mathrm{e}^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2t}\sin\frac{\mu\pi x}{\ell}\,,$$

суммирование всех частных решений образует параметрическое семейство функций

$$\bar{v}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} v_{\mu}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0) \; \mathrm{e}^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2}t} \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \,, \tag{5.16}$$

которые: a) определены в прямоугольнике $[0,T] \times [0,\ell]$; δ) удовлетворяют уравнению краевой задачи (5.7); ϵ) удовлетворяют граничным условиям краевой задачи; ϵ) вообще не удовлетворяют начальным условиям.

Выберем величины $O_{\mu}(0)$ (начальные условия задач Komu (5.14)) так, чтобы из семейства (5.16) выделить функцию, удовлетворяющую начальным условиям краевой задачи (5.7), то есть получить решение последней:

a) подставим в семейство значение t=0

$$\bar{v}(0,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0) \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0) \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \, ; \label{eq:volume}$$

 δ) разложим начальное условие (5.6) краевой задачи (5.7) в ряд по собственным функциям $X_{\mu}(x)$ (5.13) (то есть в тригонометрический ряд $\Phi ypbe$ «по синусам»)

$$v_0(x) = \sum_{\mu=1}^\infty v_{0,\mu} \, X_\mu(x) = \sum_{\mu=1}^\infty v_{0,\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \, ,$$

где коэффициенты разложений суть

$$v_{0,\mu} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} v_0(\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, d\xi \,, \tag{5.17}$$

e) из сравнения коэффициентов рядов «по синусам» заключим, что $O_{\mu}(0)=v_{0,\mu}.$ Следовательно, функция

$$v(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} v_{0,\mu} e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 t} \sin\frac{\mu\pi x}{\ell}$$
 (5.18)

есть искомое решение краевой задачи (5.7).

2) Решение краевой задачи (5.8), по образцу найденного решения (5.18) краевой задачи (5.7), сразу будем искать в виде ряда по собственным функциям (5.13) (то есть в виде тригонометрического ряда $\Phi ypbe$ «по синусам»)

$$\bar{w}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) \sin \frac{\mu \pi x}{\ell}, \qquad (5.19)$$

в котором коэффициенты $w_{\mu}(t)$ суть неизвестные функции переменной t, но при этом ряд определён в прямоугольнике $[0,T]\times [0,\ell]$.

Для того, чтобы найти функции $w_{\mu}(t)$:

a) вычислим частные производные ряда (5.19), первого порядка по переменной t и второго порядка по переменной x

$$rac{\partial ar{w}(t,x)}{\partial t} = \sum_{\mu=1}^{\infty} w'_{\mu}(t) \sin rac{\mu \pi x}{\ell} \, ,$$

$$\frac{\partial^2 \bar{w}(t,x)}{\partial x^2} = -\sum_{\mu=1}^{\infty} \Bigl(\frac{\mu\pi a}{\ell}\Bigr)^2 w_{\mu}(t) \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \,;$$

б) разложим правую часть h(t,x) (5.6) уравнения краевой задачи (5.8) в ряд по собственным функциям $X_{\mu}(x)$ (5.13)

$$h(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t) X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t) \sin \frac{\mu \pi x}{\ell}, \qquad (5.20)$$

где коэффициенты разложения суть

$$h_{\mu}(t) = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} h(t,\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \,\mathrm{d}\xi; \qquad (5.21)$$

e) подставим найденные производные ряда (5.19) и разложение правой части h(t,x) в уравнение краевой задачи (5.8), откуда получим ряд по собственным функциям $X_{\mu}(x)$, тождественно равный нулю ряд в прямоугольнике $(0,T] \times [0,\ell]$

$$\sum_{\mu=1}^{\infty} \left\{ w_{\mu}'(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) - h_{\mu}(t) \right\} \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \equiv 0 \,,$$

что возможно лишь при обращении в нуль всех коэффициентов ряда

$$w'_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) - h_{\mu}(t) = 0, \qquad \mu \in \mathbb{N}.$$
 (5.22)

Присоединим к линейным с постоянными коэффициентами неоднородным обыкновенным дифференциальным уравнениям первого порядка (5.22) относительно функций $w_{\mu}(t)$ соответствующие начальные условия:

а) подставим в ряд (5.19) значение t=0

$$\bar{w}(0,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(0) \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \,; \label{eq:weights}$$

- δ) сопоставим полученный ряд с начальным условием краевой задачи (5.8), откуда заключим, что $w_{\mu}(0)=0;$
 - в) составим счётную последовательность задач Коши

$$\begin{cases} w'_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) = h_{\mu}(t), \\ w_{\mu}(0) = 0, \end{cases} \qquad \mu \in \mathbb{N}.$$
 (5.23)

Задачи Коши (5.23) будем решать так:

а) запишем 1-параметрические решения

$$\mathring{w}_{\mu}(t) = B_{\mu} e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2} t}, \qquad \mu \in \mathbb{N},$$

$$(5.24)$$

однородных уравнений, где B_μ — неопределённые (произвольные) постоянные (см. решения (5.15) уравнений задач Komu (5.14))

$$w'_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) = 0, \qquad \mu \in \mathbb{N};$$

 δ) к решениям (5.24) однородных уравнений применим методом вариации произвольных постоянных для нахождения семейств решений вида

$$\bar{w}_{\mu}(t) = B_{\mu}(t) e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2} t}, \qquad \mu \in \mathbb{N},$$

$$(5.25)$$

s) подставим представления (5.25) в задачи Komu (5.23) и получим счётные последовательности задач Komu для нахождения функций $B_{\mu}(t)$

$$\begin{cases} B_{\mu}'(t) = \mathrm{e}^{+\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 t} \, h_{\mu}(t) \,, & \mu \in \mathbb{N} \,; \\ B_{\mu}(0) = 0 \,, & \end{cases}$$

г) решим полученные задачи *Коши* непосредственным интегрированием

$$B_{\mu}(t) = \int_{0}^{t} e^{+\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2}\tau} h_{\mu}(\tau) d\tau;$$
 (5.26)

 ∂) подставим найденные функции $B_{\mu}(t)$ (5.26) в семейства (5.25) и запишем решения задач Komu (5.23)

$$w_{\mu}(t) = e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2} t} \int_{0}^{t} e^{+\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2} \tau} h_{\mu}(\tau) d\tau = \int_{0}^{t} e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2} (t-\tau)} h_{\mu}(\tau) d\tau.$$
 (5.27)

Сборка (5.19), (5.21), (5.27) даёт решение краевой задачи (5.8)

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \left\{ \int_{0}^{t} e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2}(t-\tau)} h_{\mu}(\tau) d\tau \right\} \sin\frac{\mu\pi x}{\ell}. \tag{5.28}$$

5.1.3. Обоснование метода разделения переменных

5.1.4. Примеры решения задачи методом разделения переменных

Пример 5.1. Применим метод разделения переменных к решению следующей краевой задачи

$$\begin{cases} \frac{\partial u(t,x)}{\partial t} = \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2}, & 0 < x < 5, \quad 0 < t \le 9, \\ u(x,0) = u_0(x) = \begin{cases} 2x, & 0 \le x \le 4, \\ 8(5-x), & 4 \le x \le 5, \end{cases} \\ u(t,0) = \tau^2 \\ u(t,5) = 2\tau^2 \end{cases}, (5.29)$$

где $\tau = t/T$.

Выберем функцию q(t,x) согласно выражению (5.4)

$$q(t,x) = \tau^2 + \frac{x}{5}\tau^2 = \frac{(5+x)t^2}{5\cdot 81} = \frac{(5+x)t^2}{405}$$
(5.30)

и запишем решение краевой задачи согласно представлению (5.3)

$$u(t,x) = v(t,x) + w(t,x) + \frac{(5+x)t^2}{405},$$
(5.31)

откуда для производных и начального условия имеем

$$\begin{cases} \frac{\partial u(t,x)}{\partial t} = \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial w}{\partial t} + \frac{2(5+x)t}{405}, \\ \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}, \\ u(0,x) = v(0,x) + w(0,x) = u_0(x). \end{cases}$$
(5.32)

Следовательно, для суммы функций v(t,x) + w(t,x) получим следующую краевую задачу

$$\begin{cases}
\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial w}{\partial t} &= \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - \frac{2(5+x)t}{405}, & 0 < x < 5, \quad 0 < t \le 9, \\
v(0,x) + w(0,x) &= u_0(x), & 0 \le x \le 5, \\
v(t,0) + w(t,0) &= 0 \\
v(t,5) + w(t,5) &= 0
\end{cases}, (5.33)$$

которую разделим на две вспомогательные краевые задачи

$$\begin{cases}
\frac{\partial v}{\partial t} = \frac{\partial^2 v}{\partial x^2}, & 0 < x < 5, & 0 < t \le 9, \\
v(0, x) = u_0(x), & 0 \le x \le 5, \\
v(t, 0) = 0, & 0 \le t \le 9,
\end{cases}$$

$$\begin{cases}
v(t, 0) = 0, & 0 \le t \le 9, \\
v(t, 5) = 0, & 0 \le t \le 9,
\end{cases}$$
(5.34)

$$\begin{cases}
\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - \frac{2(5+x)t}{405}, & 0 < x < 5, & 0 < t \le 9, \\
w(0,x) = 0, & 0 \le x \le 5, \\
w(t,0) = 0, & 0 \le t \le 9.
\end{cases}$$
(5.35)

Запишем решение вспомогательной задачи (5.34) согласно (5.18)

$$v(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} u_{0,\mu} e^{-A_{\mu}^2 t} \sin(A_{\mu} x), \qquad (5.36)$$

где коэффициенты разложения функции $u_0(x)$ суть (см. разложение (8.17) на с. 189)

$$u_{0,\mu} = 4B_{\mu}^{2} \sin(4A_{\mu}), \qquad (5.37)$$

причём для удобства и краткости записи введены вспомогательные величины

$$A_{\mu} := \frac{\mu \pi}{5}, \qquad B_{\mu} := \frac{5}{\mu \pi}.$$
 (5.38)

На всякий случай, поясним происхождение выражений (5.37), (5.38) в разложении (8.17), последнее приведём здесь для удобства

$$u_0(x) = \frac{2h}{\pi^2} \, \frac{\ell^2}{c \, (\ell-c)} \, \sum_{\mu=1}^\infty \frac{1}{\mu^2} \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} = \sum_{\mu=1}^\infty u_{0,\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \, ,$$

откуда

$$u_{0,\mu} = \frac{2h}{\pi^2} \frac{\ell^2}{c\left(\ell-c\right)} \frac{1}{\mu^2} \sin\frac{\mu\pi c}{\ell} = \left(\frac{\ell}{\mu\pi}\right)^2 \frac{2h}{c\left(\ell-c\right)} \sin\frac{\mu\pi c}{\ell} \cdot \frac{1}{2} \left(\frac{2h}{\mu\pi}\right)^2 \frac{2h}{\ell} \cdot \frac{1}{2} \left(\frac{2h}{\mu\pi}\right)^2 \frac{2h}{\mu\pi} \cdot \frac{1}{2} \left(\frac{2h}{\mu\pi}\right)^2 \frac{2h}{\ell} \cdot \frac{1}$$

Теперь учтём, что $\ell=5,\,c=4,\,h=8,$ тогда имеем для коэффициентов разложения функции $u_0(x)$

$$u_{0,\mu} = \left(\frac{5}{\mu\pi}\right)^2 \frac{2\cdot 8}{4\left(5-4\right)} \sin\left(4\cdot\frac{\mu\pi}{5}\right) = \frac{16}{4} \, B_\mu^2 \, \sin\left(4A_\mu\right) = 4B_\mu^2 \sin\left(4A_\mu\right).$$

Следовательно, решение вспомогательной задачи (5.34) есть ряд

$$v(t,x) = 4\sum_{\mu=1}^{\infty} B_{\mu}^{2} \sin{(4A_{\mu})} e^{-A_{\mu}^{2} t} \sin{(A_{\mu}x)}. \tag{5.39}$$

Запишем решение вспомогательной задачи (5.35) согласно (5.28)

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) \sin(A_{\mu}x), \qquad (5.40)$$

где функции $w_{\mu}(t)$ выражаются в квадратурах, согласно (5.27)

$$w_{\mu}(t) = \int_{0}^{t} e^{-A_{\mu}^{2}(t-\tau)} h_{\mu}(\tau) d\tau = e^{-A_{\mu}^{2}t} \int_{0}^{t} e^{+A_{\mu}^{2}\tau} h_{\mu}(\tau) d\tau, \qquad (5.41)$$

 $h_{\mu}(t)$ — коэффициенты разложения функции

$$h(t,x) = -\frac{2(5+x)t}{405} = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t)\sin(A_{\mu}x). \tag{5.42}$$

Вычислим коэффициенты $h_{\mu}(t)$

$$h_{\mu}(t) = \frac{2}{5} \int_{0}^{5} h(t,x) \sin(A_{\mu}x) dx = -\frac{2}{5} \frac{2t}{405} \int_{0}^{5} (5+x) \sin(A_{\mu}x) dx = -\left(\frac{2}{5 \cdot 9}\right)^{2} t I_{1}.$$
 (5.43)

Определённый интеграл I_1 вычислим по частям

$$\begin{split} I_1 &= \int\limits_0^5 (5+x) \sin A_\mu \, x \, \mathrm{d}x = \left\{ \begin{aligned} u &= x+5 \,, & \mathrm{d}u &= \mathrm{d}x \,, \\ \mathrm{d}v &= \sin A_\mu \, x \, \mathrm{d}x \,, & v &= -B_\mu \cos A_\mu \, x \end{aligned} \right\} = \\ &= -B_\mu \, (5+x) \cos A_\mu \, x \, \bigg|_0^5 + B_\mu^2 \sin A_\mu \, x \, \bigg|_0^5 = \\ &= -B_\mu \, \left[\, 10 \, (-1)^\mu - 5 \, \right] = -5 B_\mu \, \left[\, 2 \, (-1)^\mu - 1 \, \right] \,. \end{split} \tag{5.44}$$

Возвращаясь к коэффициентам $h_{\mu}(t)$ будем иметь для последних

$$h_{\mu}(t) = -\left(\frac{2}{5 \cdot 9}\right)^{2} t I_{1} \stackrel{(5.44)}{=} \frac{4B_{\mu}}{405} \left[2(-1)^{\mu} - 1\right] t =: b_{\mu} t.$$
 (5.45)

Обратимся к нахождению функций $w_{\mu}(t)$, согласно (5.41)

$$w_{\mu}(t) = b_{\mu} e^{-A_{\mu}^{2} t} \int_{0}^{t} \tau e^{+A_{\mu}^{2} \tau} d\tau = b_{\mu} e^{-A_{\mu}^{2} t} I_{2}(t), \qquad (5.46)$$

где определённый интеграл вычислим по частям

$$I_{2}(t) = \int_{0}^{t} \tau \, e^{+A_{\mu}^{2} \tau} \, d\tau = \begin{cases} u = \tau, & du = d\tau, \\ dv = e^{+A_{\mu}^{2} \tau}, & v = B_{\mu}^{2} \, e^{+A_{\mu}^{2} \tau} \end{cases} = \tau B_{\mu}^{2} \, e^{+A_{\mu}^{2} \tau} \Big|_{0}^{t} - B_{\mu}^{2} \int_{0}^{t} e^{+A_{\mu}^{2} \tau} \, d\tau = \\ = B_{\mu}^{2} \, e^{+A_{\mu}^{2} \tau} \left(\tau - B_{\mu}^{2}\right) \Big|_{0}^{t} = B_{\mu}^{2} \, e^{+A_{\mu}^{2} t} \left(t - B_{\mu}^{2}\right) - B_{\mu}^{4} = B_{\mu}^{2} \left[e^{+A_{\mu}^{2} t} \left(t - B_{\mu}^{2}\right) - B_{\mu}^{2}\right]. \end{cases}$$

$$(5.47)$$

Следовательно,

$$w_{\mu}(t) \stackrel{(5.46), (5.47)}{=} b_{\mu} B_{\mu}^{2} \left\{ t - B_{\mu}^{2} - B_{\mu}^{2} e^{-A_{\mu}^{2} t} \right\}, \tag{5.48}$$

и решение вспомогательной задачи (5.35) примет вид

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} b_{\mu} B_{\mu}^{2} \left\{ t - B_{\mu}^{2} - B_{\mu}^{2} e^{-A_{\mu}^{2} t} \right\} \sin \left(A_{\mu} x \right). \tag{5.49}$$

Решение же исходной краевой задачи (5.29) получим путём сборки решений вспомогательных задач, то есть по формуле (5.31).

5.2. Краевая задача для пространственно одномерного уравнения теплопроводности с граничными условиями *Неймана*

5.2.1. Постановка задачи

 Φ изическая постановка задачи состоит в нахождении температуры в каждом сечении тонкого стержня длины ℓ в любое мгновение конечного промежутка времени [0,T], если: 1) боковая поверхность стержня теплоизолирована; 2) внутри стержня действуют распределенные источники тепла заданной мощности; 3) начальная температура стержня известна; 4) тепловые потоки на концах стержня известны.

Mатематическая постановка задачи состоит в нахождении в пространственно-временном прямоугольнике $[0,T] \times [0,\ell]$ функции u(t,x), являющейся решением следующей краевой задачи

$$\begin{cases}
\frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u(t, x)}{\partial x^2} + g(t, x), & 0 < x < \ell, \quad 0 < t \leqslant T, \\
u(0, x) = u_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
\frac{\partial u(t, 0)}{\partial x} = \psi_1(t) \\
\frac{\partial u(t, \ell)}{\partial x} = \psi_2(t)
\end{cases}, \qquad 0 \leqslant t \leqslant T.$$
(5.50)

5.2.2. Решение задачи методом разделения переменных

Решение задачи (5.50) будем разыскивать в виде суммы трёх функций

$$u(t,x) = q(t,x) + v(t,x) + w(t,x), (5.51)$$

причём функцию q(t,x) выберем так, чтобы удовлетворить неоднородным (ненулевым) граничным условиям задачи (5.50)

$$q(t,x) = \psi_1(t) x + \left[\psi_2(t) - \psi_1(t) \right] \frac{x^2}{2\ell}.$$
 (5.52)

Подстановка представления (5.51), (5.52) для искомого решения u(t,x) в задачу (5.50) показывает, что сумма функций v(t,x)+w(t,x) есть решение следующей краевой задачи с однородными (нулевыми) граничными условиями

$$\begin{cases}
\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial w}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + h(t, x), & 0 < x < \ell, \quad t > 0, \\
v(0, x) + w(0, x) = v_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
\frac{\partial v(t, 0)}{\partial x} + \frac{\partial w(t, 0)}{\partial x} = 0 \\
\frac{\partial v(t, \ell)}{\partial t} + \frac{\partial w(t, \ell)}{\partial x} = 0
\end{cases}, (5.53)$$

и "новыми" правой частью h(t,x) и начальным условием $v_0(x)$

$$\begin{cases} h(t,x) := g(t,x) - \frac{\partial q(t,x)}{\partial t} + a^2 \frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial x^2}, \\ \frac{\partial q(t,x)}{\partial t} = \psi_1'(t) x + \left[\psi_2'(t) - \psi_1'(t) \right] \frac{x^2}{2\ell}, \\ \frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial x^2} = \left[\psi_2(t) - \psi_1(t) \right] \frac{1}{\ell}, \\ v_0(x) := u_0(x) - q(x,0), \\ q(x,0) = \psi_1(0) x + \left[\psi_2(0) - \psi_1(0) \right] \frac{x^2}{2\ell}. \end{cases}$$
(5.54)

Краевую задачу (5.53), (5.54), в силу линейности последней, разделим на две — вспомогательную краевую задачу для функции v(t,x) (в этой задаче уравнение однородно, т. е. не содержит функции h(t,x), а начальное условие неоднородно)

$$\begin{cases}
\frac{\partial v}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2}, & 0 < x < \ell, & 0 < t \le T, \\
v(0, x) = v_0(x), & 0 \le x \le \ell, \\
\frac{\partial v(t, 0)}{\partial x} = 0 \\
\frac{\partial v(t, \ell)}{\partial x} = 0
\end{cases}, (5.55)$$

и вспомогательную краевую задачу для функции w(t,x) (в этой задаче уравнение неоднородно, т. е. содержит функцию h(t,x), а начальное условие однородно)

$$\begin{cases}
\frac{\partial w}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + h(t, x), & 0 < x < \ell, & 0 < t \leqslant T, \\
w(0, x) = 0, & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
\frac{\partial w(t, 0)}{\partial x} = 0 \\
\frac{\partial w(t, \ell)}{\partial x} = 0
\end{cases}, \qquad 0 \leqslant t \leqslant T.$$
(5.56)

Решение вспомогательной задачи (5.55) будем разыскивать *методом разделения переменных*, подобно решению вспомогательной задачи (5.7) на с. 111, то есть в виде

$$v(t,x) = O(t)X(x), \qquad (5.57)$$

тогда получим две задачи, связанные между собой через параметр разделения λ : задачу Штурма - Лиувилля для функции X(x) (см. разд. 3.2.1. на с. 65)

$$SL_2(X): \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0, \\ X'(0) = 0, \quad X'(\ell) = 0, \end{cases}$$
 (5.58)

и задачу Komu для функции O(t) (начальное условие далее будет уточнено)

$$C(O): \begin{cases} O'(t) + \lambda a^2 O(t) = 0, \\ O(0) = ? \end{cases}$$
 (5.59)

Собственные значения задачи (5.58) равны (см. табл. ?? на с. ??)

$$\lambda_{\mu} = \left(\frac{\mu\pi}{\ell}\right)^{2}, \qquad \mu = 0, 1, 2, \dots,$$
(5.60)

а соответствующие им собственные функции суть

$$X_{\mu}(x) = \cos \frac{\mu \pi x}{\ell} \,. \tag{5.61}$$

Подставим теперь допустимые значения (5.60) параметра разделения λ в задачу Ko-uu (5.59), разделим переменные и проинтегрируем уравнение, учитывая начальное условие (которое снабдим нижним индексом μ)

$$O_{\mu}(t) = O_{\mu}(0) e^{-\lambda_{\mu} a^2 t} = O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\mu \pi}{\ell}\right)^2 a^2 t}$$
 (5.62)

Для решения краевой задачи (5.55) получаем счётное семейство функций

$$v_{\mu}(t,x) = X_{\mu}(x) O_{\mu}(t),$$
 (5.63)

удовлетворяющих уравнению и граничным условиям, но не удовлетворяющих начальному условию.

Сумма функций (5.63)

$$\sum_{\mu=0}^{\infty} v_{\mu}(t,x) = \sum_{\mu=0}^{\infty} X_{\mu}(x) O_{\mu}(t) = \sum_{\mu=0}^{\infty} O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\mu\pi}{\ell}\right)^{2} a^{2} t} \cos \frac{\mu\pi x}{\ell}$$
 (5.64)

также удовлетворяет уравнению (формально!) и граничным условиям. Постараемся подобрать постоянные $O_{\mu}(0)$ так, чтобы ряд (5.64) был согласован с начальным условием краевой задачи (5.55). Для этого сопоставим ряд (5.64) при t=0

$$\sum_{\mu=0}^{\infty} v_{\mu}(x,0) = \sum_{\mu=0}^{\infty} O_{\mu}(0) \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=0}^{\infty} O_{\mu}(0) \cos \frac{\mu \pi x}{\ell}$$

и разложение начального условия задачи (5.55) в ряд по собственным функциям (5.61)

$$v_0(x) = \sum_{\mu=0}^{\infty} \, v_{0,\,\mu} \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=0}^{\infty} \, v_{0,\,\mu} \cos \frac{\mu \pi x}{\ell} \, , \label{eq:v0}$$

откуда

$$O_0(0) \equiv v_{0,0} = \frac{1}{\ell} \int_0^\ell v_0(\xi) \, \mathrm{d}\xi \,, \qquad O_\mu(0) \equiv v_{0,\mu} = \frac{2}{\ell} \int_0^\ell v_0(\xi) \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,, \qquad \mu \in \mathbb{N} \,. \quad (5.65)$$

Следовательно, решением вспомогательной краевой задачи (5.55) есть ряд

$$v(t,x) = \sum_{\mu=0}^{\infty} O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\mu\pi}{\ell}\right)^{2} a^{2} t} \cos \frac{\mu\pi x}{\ell}, \qquad (5.66)$$

коэффициенты которого равны коэффициентам (5.65) разложения начального условия $v_0(x)$ в ряд по собственным функциям (5.61).

Решение вспомогательной краевой задачи (5.56) сразу будем разыскивать в виде ряда по собственным функциям (5.61)

$$w(t,x) = \sum_{\mu=0}^{\infty} w_{\mu}(t) X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=0}^{\infty} w_{\mu}(t) \cos \frac{\mu \pi x}{\ell}, \qquad (5.67)$$

в котором коэффициенты $w_{\mu}(t)$ суть неизвестные функции времени. Соответственно, разложим правую часть h(t,x) уравнения задачи (5.56) в ряд по собственным функциям (5.61)

$$h(t,x) = \sum_{\mu=0}^\infty \, h_\mu(t) \, X_\mu(x) = \sum_{\mu=0}^\infty \, h_\mu(t) \cos \frac{\mu \pi x}{\ell} \, , \label{eq:hamiltonian}$$

$$h_0(t) = \frac{1}{\ell} \int_0^\ell h(\xi, t) \,d\xi, \qquad h_\mu(t) = \frac{2}{\ell} \int_0^\ell h(\xi, t) \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \,d\xi, \qquad \mu \in \mathbb{N}.$$
 (5.68)

В результате, вместо уравнения задачи (5.56) получаем ряд по собственным функциям (5.61), тождественно равный нулю

$$\sum_{\mu=0}^{\infty} \left\{ w_{\mu}'(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) - h_{\mu}(t) \right\} \cos\frac{\mu\pi x}{\ell} = 0 \,, \label{eq:weights}$$

что возможно лишь при обращении в нуль всех коэффициентов ряда

$$w'_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) - h_{\mu}(t) = 0, \qquad \mu = 0, 1, 2, \dots$$
 (5.69)

Подобно решению вспомогательной задачи (??) на с. ??, для нахождения функций $w_{\mu}(t)$ имеем счётную последовательность задач Komu

$$\begin{cases} w'_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) = h_{\mu}(t), \\ w_{\mu}(0) = 0, \end{cases} \qquad \mu = 0, 1, 2, \dots, \tag{5.70}$$

решения которых суть

$$w_{\mu}(t) = \int_{0}^{t} e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2}(t-\tau)} h_{\mu}(\tau) d\tau.$$
 (5.71)

Сборка (5.67), (5.68) и (5.71) даёт решение вспомогательной краевой задачи (5.56)

$$w(t,x) = \sum_{\mu=0}^{\infty} \left\{ \int_{0}^{t} e^{-\left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2}(t-\tau)} h_{\mu}(\tau) d\tau \right\} \cos\frac{\mu\pi x}{\ell}.$$
 (5.72)

5.3. Краевая задача для пространственно одномерного уравнения теплопроводности с граничными условиями *Робена*

5.3.1. Постановка задачи

 Φ изическая постановка задачи состоит в нахождении температуры в каждом сечении тонкого стержня длины ℓ в любое мгновение конечного промежутка времени [0,T], если: 1) боковая поверхность стержня теплоизолирована; 2) внутри стержня действуют распределенные источники тепла заданной мощности; 3) начальная температура стержня известна; 4) на одном конце стержня известна температура, а на другом — тепловой поток.

Mатематическая постановка задачи состоит в нахождении в пространственно-временном прямоугольнике $[0,T] \times [0,\ell]$ функции u(t,x), являющейся решением краевой задачи, которую рассмотрим в двух разновидностях. Первая разновидность такова

$$\begin{cases}
\frac{\partial u(t,x)}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} + g(t,x), & 0 < x < \ell, \quad 0 < t \leqslant T, \\
u(0,x) = u_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
u(t,0) = \psi_1(t) \\
\frac{\partial u(t,\ell)}{\partial x} = \psi_2(t)
\end{cases}, \qquad 0 \leqslant t \leqslant T,$$
(5.73)

а вторая получается зеркальной перестановкой граничных условий

$$\begin{cases}
\frac{\partial u(t,x)}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} + g(t,x), & 0 < x < \ell, \quad 0 < t \leqslant T, \\
u(0,x) = u_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
\frac{\partial u(t,0)}{\partial x} = \psi_1(t) \\
u(t,\ell) = \psi_2(t)
\end{cases}, \qquad 0 \leqslant t \leqslant T.$$
(5.74)

5.3.2. Решение задачи методом разделения переменных

Решение задачи (5.73) будем разыскивать в виде суммы трёх функций

$$u(t,x) = q(t,x) + v(t,x) + w(t,x), (5.75)$$

причём функцию q(t,x) выберем так, чтобы удовлетворить неоднородным (ненулевым) граничным условиям задачи (5.73)

$$q(t,x) = \psi_1(t) + \psi_2(t) x. \tag{5.76}$$

Подстановка представления (5.75), (5.76) для искомого решения u(t,x) в задачу (5.73) показывает, что сумма функций v(t,x) + w(t,x) есть решение следующей краевой задачи с однородными (нулевыми) граничными условиями

$$\begin{cases}
\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial w}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + h(t, x), & 0 < x < \ell, \quad t > 0, \\
v(x, 0) + w(x, 0) = v_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
v(0, t) + w(0, t) = 0 \\
\frac{\partial v(\ell, t)}{\partial t} + \frac{\partial w(\ell, t)}{\partial x} = 0
\end{cases}, (5.77)$$

и "новыми" правой частью h(t,x) и начальным условием $v_0(x)$

$$\begin{cases} h(t,x) := f(t,x) - \frac{\partial q(t,x)}{\partial t} + a^2 \frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial x^2}, \\ \frac{\partial q(t,x)}{\partial t} = \psi_1'(t) + \psi_2'(t) x, \\ \frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial x^2} \equiv 0, \\ v_0(x) := u_0(x) - q(x,0), \\ q(x,0) = \psi_1(0) + \psi_2(0) x. \end{cases}$$

$$(5.78)$$

Краевую задачу (5.77), (5.78), в силу линейности последней, разделим на две — вспомогательную краевую задачу для функции v(t,x) (в этой задаче уравнение однородно, т. е. не содержит функции h(t,x), а начальное условие неоднородно)

$$\begin{cases}
\frac{\partial v}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2}, & 0 < x < \ell, & 0 < t \leq T, \\
v(x,0) = v_0(x), & 0 \leq x \leq \ell, \\
v(0,t) = 0 \\
\frac{\partial v(\ell,t)}{\partial x} = 0
\end{cases}, \qquad 0 \leq t \leq T, \tag{5.79}$$

и вспомогательную краевую задачу для функции w(t,x) (в этой задаче уравнение неоднородно, т. е. содержит функцию h(t,x), а начальное условие однородно)

$$\begin{cases}
\frac{\partial w}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + h(t, x), & 0 < x < \ell, & 0 < t \leqslant T, \\
w(x, 0) = 0, & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
\frac{w(0, t) = 0}{\partial x} & 0 \leqslant t \leqslant T.
\end{cases}$$
(5.80)

Решение вспомогательной задачи (5.79) будем разыскивать методом разделения переменных, подобно решению вспомогательной задачи (??) на с. 126, тогда будем иметь две задачи, связанные между собой через параметр λ : I) задачу Штурма – Лиувилля для функции X(x) (см. разд. 3.2.1. на с. 65)

$$SL_3(X): \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0, \\ X(0) = 0, \quad X'(\ell) = 0, \end{cases}$$
 (5.81)

и II) задачу Kowu для функции O(t) (начальное условие далее будет уточнено)

$$C(O): \begin{cases} O'(t) + \lambda a^2 O(t) = 0, \\ O(0) = ? \end{cases}$$
 (5.82)

Собственные значения задачи (5.81) равны (см. табл. ?? на с. ??)

$$\lambda_{\mu} = \left(\frac{\pi(2\mu - 1)}{2\ell}\right)^{2}, \qquad \mu \in \mathbb{N},$$
(5.83)

а соответствующие им собственные функции —

$$X_{\mu}(x) = \sin \frac{\pi (2\mu - 1) x}{2\ell} \,. \tag{5.84}$$

Подставим теперь допустимые значения (5.83) параметра разделения λ в задачу Ko-uu (5.82), разделим переменные и проинтегрируем уравнение, учитывая начальное условие (которое снабдим нижним индексом μ)

$$O_{\mu}(t) = O_{\mu}(0) e^{-\lambda_{\mu} a^{2} t} = O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\pi(2\mu - 1)}{2\ell}\right)^{2} a^{2} t}.$$
 (5.85)

Для решения краевой задачи (5.79) получаем счётное семейство функций

$$v_{\mu}(t,x) = X_{\mu}(x) O_{\mu}(t),$$
 (5.86)

удовлетворяющих уравнению и граничным условиям, но не удовлетворяющих начальному условию.

Сумма функций (5.86)

$$\sum_{\mu=1}^{\infty} v_{\mu}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} X_{\mu}(x) O_{\mu}(t) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\pi(2\mu-1)}{2\ell}\right)^{2} a^{2} t} \sin \frac{\pi(2\mu-1) x}{2\ell}$$
(5.87)

также удовлетворяет уравнению (формально!) и граничным условиям. Постараемся подобрать постоянные $O_{\mu}(0)$ так, чтобы ряд (5.87) был согласован с начальным условием краевой задачи (5.79). Для этого сопоставим ряд (5.87) при t=0

$$\sum_{\mu=1}^{\infty} v_{\mu}(x,0) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \, O_{\mu}(0) \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \, O_{\mu}(0) \sin \frac{\pi (2\mu-1) \, x}{2\ell}$$

и разложение начального условия задачи (5.79) в ряд по собственным функциям (5.84)

$$v_0(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \, v_{0,\,\mu} \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \, v_{0,\,\mu} \sin \frac{\pi (2\mu-1) \, x}{2\ell} \, ,$$

откуда

$$O_{\mu}(0) \equiv v_{0,\mu} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} v_{0}(\xi) \sin \frac{\pi (2\mu - 1) \xi}{2\ell} \, \mathrm{d}\xi.$$
 (5.88)

Следовательно, решением вспомогательной краевой задачи (5.79) есть ряд

$$v(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\pi(2\mu-1)}{2\ell}\right)^{2} a^{2} t} \sin \frac{\pi(2\mu-1) x}{2\ell}, \qquad (5.89)$$

коэффициенты которого равны коэффициентам (5.88) разложения начального условия $v_0(x)$ в ряд по собственным функциям (5.84).

Решение вспомогательной краевой задачи (5.80) сразу будем разыскивать в виде ряда по собственным функциям (5.84)

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) \sin \frac{\pi(2\mu - 1) x}{2\ell}, \qquad (5.90)$$

в котором коэффициенты $w_{\mu}(t)$ суть неизвестные функции времени.

Последовательность решения задачи (5.80) такая же, как и для задачи (??), поэтому запишем окончательное выражение для решения

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \left\{ \int_{0}^{t} e^{-\left(\frac{\pi(2\mu-1)a}{2\ell}\right)^{2}(t-\tau)} h_{\mu}(\tau) d\tau \right\} \sin \frac{\pi(2\mu-1)x}{2\ell}.$$
 (5.91)

где $h_{\mu}(t)$ — коэффициенты разложения правой части уравнения задачи (5.80) в ряд по собственным функциям (5.84):

$$h(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t) X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t) \sin \frac{\pi(2\mu - 1) x}{2\ell},$$

$$h_{\mu}(t) = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} h(\xi, t) \sin \frac{\pi(2\mu - 1) \xi}{2\ell} d\xi.$$
(5.92)

Решение задачи (5.74) будем разыскивать в виде суммы трёх функций

$$u(t,x) = q(t,x) + v(t,x) + w(t,x), (5.93)$$

причём функцию q(t,x) выберем так, чтобы удовлетворить неоднородным (ненулевым) граничным условиям задачи (5.74)

$$q(t,x) = \psi_1(t)(x-\ell) + \psi_2(t). \tag{5.94}$$

Подстановка представления (5.93), (5.94) для искомого решения u(t,x) в задачу (5.74) показывает, что сумма функций v(t,x)+w(t,x) есть решение следующей краевой задачи с однородными (нулевыми) граничными условиями

$$\begin{cases}
\frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial w}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + h(t, x), & 0 < x < \ell, \quad t > 0, \\
v(x, 0) + w(x, 0) = v_0(x), & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
\frac{\partial v(0, t)}{\partial x} + \frac{\partial w(0, t)}{\partial x} = 0 \\
v(\ell, t) + w(\ell, t) = 0
\end{cases}, (5.95)$$

и "новыми" правой частью h(t,x) и начальным условием $v_0(x)$

$$\begin{cases} h(t,x) := f(t,x) - \frac{\partial q(t,x)}{\partial t} + a^2 \frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial x^2} ,\\ \frac{\partial q(t,x)}{\partial t} = \psi_1'(t)(x-\ell) + \psi_2'(t) ,\\ \frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial x^2} \equiv 0 ,\\ v_0(x) := u_0(x) - q(x,0) ,\\ q(x,0) = \psi_1(0)(x-\ell) + \psi_2(0) x . \end{cases}$$

$$(5.96)$$

Краевую задачу (5.95), (5.96), в силу линейности последней, разделим на две — вспо-могательную краевую задачу для функции v(t,x) (в этой задаче уравнение однородно, т. е. не содержит функции h(t,x), а начальное условие неоднородно)

$$\begin{cases}
\frac{\partial v}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2}, & 0 < x < \ell, & 0 < t \leq T, \\
v(x,0) = v_0(x), & 0 \leq x \leq \ell, \\
\frac{\partial v(0,t)}{\partial x} = 0 \\
v(\ell,t) = 0
\end{cases}, \quad 0 \leq t \leq T,$$
(5.97)

и вспомогательную краевую задачу для функции w(t,x) (в этой задаче уравнение неоднородно, т. е. содержит функцию h(t,x), а начальное условие однородно)

$$\begin{cases}
\frac{\partial w}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + h(t, x), & 0 < x < \ell, & 0 < t \leqslant T, \\
w(x, 0) = 0, & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
\frac{\partial w(0, t)}{\partial x} = 0 \\
w(\ell, t) = 0
\end{cases}, \qquad 0 \leqslant t \leqslant T.$$
(5.98)

Решение вспомогательной задачи (5.97) будем разыскивать методом разделения переменных, подобно решению вспомогательной задачи (5.79) на с. 126, тогда будем иметь две задачи, связанные между собой через параметр λ : I) задачу Штурма – Лиувилля для функции X(x) (см. разд. 3.2.1. на с. 65)

$$SL_4(X): \begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0, \\ X'(0) = 0, \quad X(\ell) = 0, \end{cases}$$
 (5.99)

и II) задачу Kowu для функции O(t) (начальное условие далее будет уточнено)

$$C(O): \begin{cases} O'(t) + \lambda a^2 O(t) = 0, \\ O(0) = ? \end{cases}$$
 (5.100)

Собственные значения задачи (5.99) равны (см. табл. ?? на с. ??)

$$\lambda_{\mu} = \left(\frac{\pi(2\mu - 1)}{2\ell}\right)^{2}, \qquad \mu \in \mathbb{N},$$
(5.101)

а соответствующие им собственные функции —

$$X_{\mu}(x) = \cos \frac{\pi (2\mu - 1) x}{2\ell} \,. \tag{5.102}$$

Подставим теперь допустимые значения (5.101) параметра разделения λ в задачу Ko-uu (5.100), разделим переменные и проинтегрируем уравнение, учитывая начальное условие (которое снабдим нижним индексом μ)

$$O_{\mu}(t) = O_{\mu}(0) e^{-\lambda_{\mu} a^{2} t} = O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\pi(2\mu - 1)}{2\ell}\right)^{2} a^{2} t}.$$
 (5.103)

Для решения краевой задачи (5.97) получаем счётное семейство функций

$$v_{\mu}(t,x) = X_{\mu}(x) O_{\mu}(t),$$
 (5.104)

удовлетворяющих уравнению и граничным условиям, но не удовлетворяющих начальному условию.

Сумма функций (5.104)

$$\sum_{\mu=1}^{\infty} v_{\mu}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} X_{\mu}(x) O_{\mu}(t) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{\pi(2\mu-1)}{2\ell}\right)^{2} a^{2}t} \cos \frac{\pi(2\mu-1) x}{2\ell}$$
 (5.105)

также удовлетворяет уравнению (формально!) и граничным условиям. Постараемся подобрать постоянные $O_{\mu}(0)$ так, чтобы ряд (5.105) был согласован с начальным условием краевой задачи (5.97). Для этого сопоставим ряд (5.105) при t=0

$$\sum_{\mu=1}^{\infty} v_{\mu}(x,0) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \, O_{\mu}(0) \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \, O_{\mu}(0) \cos \frac{\pi (2\mu-1) \, x}{2\ell}$$

и разложение начального условия задачи (5.97) в ряд по собственным функциям (5.102)

$$v_0(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \, v_{0,\,\mu} \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \, v_{0,\,\mu} \cos \frac{\pi (2\mu-1) \, x}{2\ell} \, ,$$

откуда

$$O_{\mu}(0) \equiv v_{0,\mu} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} v_{0}(\xi) \cos \frac{\pi (2\mu - 1) \, \xi}{2\ell} \, \mathrm{d}\xi \,. \tag{5.106}$$

Следовательно, решением вспомогательной краевой задачи (5.97) есть ряд

$$v(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0) e^{-\left(\frac{(2\mu-1)\pi}{2\ell}\right)^{2} a^{2} t} \cos\frac{(2\mu-1)\pi x}{2\ell}, \qquad (5.107)$$

коэффициенты которого равны коэффициентам (5.106) разложения начального условия $v_0(x)$ в ряд по собственным функциям (5.102).

Решение вспомогательной краевой задачи (5.98) сразу будем разыскивать в виде ряда по собственным функциям (5.102)

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) \cos \frac{(2\mu - 1)\pi x}{2\ell}, \qquad (5.108)$$

в котором коэффициенты $w_u(t)$ суть неизвестные функции времени.

Последовательность решения задачи (5.98) такая же, как и для задачи (??), поэтому запишем окончательное выражение для решения

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \left\{ \int_{0}^{t} e^{-\left(\frac{\pi(2\mu-1)a}{2\ell}\right)^{2}(t-\tau)} h_{\mu}(\tau) d\tau \right\} \cos\frac{(2\mu-1)\pi x}{2\ell}.$$
 (5.109)

где $h_{\mu}(t)$ — коэффициенты разложения правой части уравнения задачи (5.98) в ряд по собственным функциям (5.102):

$$h(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t) X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t) \cos \frac{(2\mu - 1)\pi x}{2\ell},$$

$$h_{\mu}(t) = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} h(\xi, t) \cos \frac{(2\mu - 1)\pi \xi}{2\ell} d\xi.$$
(5.110)

5.4. Сводные сведения о решении краевых задач для пространственно одномерного уравнения теплопроводности

Краевые задачи I (5.1), II (5.50), III (5.73) и IV (5.74) решаются методом разделения переменных единообразно, но некоторая путаница может возникать при выборе функции q(t,x) (5.4), (5.52), (5.76), (5.94), собственных значений λ_{μ} и собственных функций $X_{\mu}(x)$ задачи Штурма – Лиувилля. Для упрощения работы, все необходимые сведения собраны в табл. 5.1.

уравнения теплопроводности $u_t = a^2 u_{xx} + g(t,x)$. Решения основных краевых задач разыскиваются в виде u(t,x) = q(t,x) + v(t,x) + w(t,x), где функции q(t,x) удовлетворяют граничным условиям, $v(t,x),\,w(t,x)$ — решения соответствующих вспомогательных задач $(v_0(x)=u_0(x)-u_0(x))$ $q(x,0), \;\; h(t,x) = f(t,x) - q_t(t,x) + a^2q_{xx}(t,x), \;\;$ п. ч. \equiv правая часть уравнения краевой задачи, для задач I, II, IV $\mu = 1,2,3,\ldots$, для задачи II и вспомогательных ([(5.7), (5.8)], [(5.55), (5.56)], [(5.79), (5.80)], [(5.97), (5.98)]) краевых задач для неоднородного пространственно одномерного Табл. 5.1. Начальные и граничные условия, собственные значения и собственные функции основных І (5.1), ІІ (7.3), ІІІ (5.73), ІV (5.74) $\mu = 0, 1, 2, \ldots)$

$X_{\mu}(x)$	$\sin\left(\sqrt{\lambda_{\mu}}x\right)$	$\cos\left(\sqrt{\lambda_{\mu}}x ight)$	$\sin\left(\sqrt{\lambda_{\mu}}x\right)$	$\cos\left(\sqrt{\lambda_n}x ight)$
λ_{μ}	$\left(\frac{\pi\mu}{l}\right)^2$	$\left(\frac{\pi\mu}{l}\right)^2$	$\left(\frac{\pi(2\mu-1)}{2l}\right)^2$	$\left(\frac{\pi(2\mu-1)}{2l}\right)^2$
q(t,x)	$\psi_1(t) + \left[\psi_2(t) - \psi_1(t) \right] \left(\frac{x}{l} \right)$	$\psi_1(t) x + \left[\psi_2(t) - \psi_1(t) \right] \left(\frac{x^2}{2l} \right)$	$\psi_1(t) + \psi_2(t) x$	$\psi_1(t)(x-l) + \psi_2(t)$
п. ч.	$g(t,x) \\ 0 \\ h(t,x)$	$g(t,x) \\ 0 \\ h(t,x)$	$g(t,x) \\ 0 \\ h(t,x)$	$g(t,x) \\ 0 \\ h(t,x)$
(x,0)	$u(x, 0) = u_0(x)$ $v(x, 0) = v_0(x)$ w(x, 0) = 0	$u(x, 0) = u_0(x)$ $v(x, 0) = v_0(x)$ w(x, 0) = 0	$u(x, 0) = u_0(x)$ $v(x, 0) = v_0(x)$ w(x, 0) = 0	$u(x, 0) = u_0(x)$ $v(x, 0) = v_0(x)$ u(x, 0) = 0
(l,t)	$u(l,t) = \psi_2(t)$ v(l,t) = 0 w(l,t) = 0	$u_x(l,t) = \psi_2(t)$ $v_x(l,t) = 0$ $w_x(l,t) = 0$	$u_x(l,t) = \psi_2(t)$ $v_x(l,t) = 0$ $w_x(l,t) = 0$	$u(l,t) = \psi_2(t)$ v(l,t) = 0 w(l,t) = 0
(0,t)	$u(0,t) = \psi_1(t)$ v(0,t) = 0 w(0,t) = 0	$u_x(0,t) = \psi_1(t)$ $v_x(0,t) = 0$ $w_x(0,t) = 0$	$u(0,t) = \psi_1(t)$ v(0,t) = 0 w(0,t) = 0	$u_x(0,t) = \psi_1(t)$ $v_x(0,t) = 0$ $w_x(0,t) = 0$
$N^{\underline{0}}$	Ι	II	III	IV

- 5.5. Задачи
- 5.6. Пояснения

6. Задачи для уравнений гиперболического типа

6.0. Προλεγόμενα

6.1. Краевая задача для пространственно одномерного волнового уравнения с граничными условиями *Дирихле*

6.1.1. Постановка задачи

 Φ изическая постановка задачи такова: известны положение и распределение скорости упругой струны конечной длины ℓ в начальное мгновение времени t=0, в последующие мгновения t>0 струна под действием известной распределённой силы и вследствие известного движения концов струны совершает малые плоские поперечные колебания. Описать движение струны на конечном промежутке времени [0,T].

Математическая постановка есть краевая задача в замкнутом пространственно-временном прямоугольнике $[0,T]\times[0,\ell]$: найти непрерывную в прямоугольнике и дважды непрерывно-дифференцируемую в $(0,T]\times(0,\ell)$ функцию, удовлетворяющую пространственно одномерному неоднородному волновому уравнению (уравнению малых колебаний струны) и соответствующим начальным условиям (при t=0) и граничным условиям \mathcal{A} ирихле (на концах струны x=0 и $x=\ell$ при $0\leqslant t\leqslant T$), именно

$$\begin{cases}
\frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} + g(t,x), & 0 < x < \ell, & 0 < t \leqslant T, \\
\frac{\partial u(0,x)}{\partial t} = u_1(x) \\
u(0,x) = u_0(x)
\end{cases}, & 0 \leqslant x \leqslant \ell, \\
u(t,0) = \psi_1(t) \\
u(t,\ell) = \psi_2(t)
\end{cases}, & 0 \leqslant t \leqslant T,$$
(6.1)

причём выполнены условия согласования начальных и граничных условий (см. задачу 6.1 на с. 148)

$$\begin{cases} u_0(0) = \psi_1(0), \\ u_0(\ell) = \psi_2(0), \end{cases} \begin{cases} u_1(0) = \psi_1'(0), \\ u_1(\ell) = \psi_2'(0). \end{cases}$$

$$(6.2)$$

6.1.2. Решение задачи методом разделения переменных

Решение задачи (6.1) будем разыскивать в виде суммы трёх функций

$$u(t,x) = q(t,x) + v(t,x) + w(t,x), (6.3)$$

из которых первая ответственна за выполнение граничных условий задачи (6.1), то есть $q(t,0)=\psi_1(t),\ q(t,\ell)=\psi_2(t).$ Функция q(t,x) может быть введена множеством способов (см. задачу 6.2 на с. 148), например, в виде линейной по независимой переменной x

$$q(t,x) = \psi_1(t) + \left[\psi_2(t) - \psi_1(t)\right] \frac{x}{\ell}$$
 (6.4)

Подстановка представления (6.3) в задачу (6.1) показывает, что «остаток» представления, то есть функция v(t,x) + w(t,x) = u(t,x) - q(t,x), есть решение краевой задачи

$$\begin{cases}
\frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial t^2} + \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial x^2} + a^2 \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial x^2} + h(t,x), & 0 < x < \ell, & 0 < t \leqslant T, \\
\frac{\partial v(0,x)}{\partial t} + \frac{\partial w(0,x)}{\partial t} = v_1(x) \\
v(0,x) + w(0,x) = v_0(x)
\end{cases}, & 0 < x < \ell, \\
v(t,0) + w(t,0) = 0 \\
v(t,\ell) + w(t,\ell) = 0
\end{cases}, & 0 \leqslant t \leqslant T,$$
(6.5)

где правая часть уравнения и начальные условия суть следующие функции

$$\begin{cases} h(t,x) = g(t,x) - \left[\frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 q(t,x)}{\partial x^2} \right], \\ v_1(x) = u_1(x) - \frac{\partial q(0,x)}{\partial t}, \\ v_0(x) = u_0(x) - q(0,x). \end{cases}$$

$$(6.6)$$

Краевую задачу (6.5), (6.6) для суммы v(t,x) + w(t,x), в силу линейности по v(t,x) и w(t,x), разделим на две вспомогательные:

1) краевую задачу для функции v(t,x)

$$\begin{cases}
\frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial x^2}, & 0 < x < \ell, & 0 < t \leqslant T, \\
\frac{\partial v(0,x)}{\partial t} = v_1(x) \\
v(0,x) = v_0(x)
\end{cases}, & 0 < x < \ell, \\
v(t,0) = 0 \\
v(t,\ell) = 0
\end{cases}, & 0 \leqslant t \leqslant T;$$
(6.7)

2) краевую задачу для функции w(t, x)

$$\begin{cases}
\frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial x^2} + h(t,x), & 0 < x < \ell, & 0 < t \leqslant T, \\
\frac{\partial w(0,x)}{\partial t} = 0 \\
w(0,x) = 0
\end{cases}, & 0 < x < \ell, \\
w(t,0) = 0 \\
w(t,\ell) = 0
\end{cases}, (6.8)$$

- 1) Решение задачи (6.7) будем разыскивать методом разделения переменных:
- a) представим искомую функцию v(t,x) в виде произведения двух функций соответственно независимой переменной t и независимой переменной x

$$v(t,x) = O(t)X(x); (6.9)$$

 δ) найдём вторые повторные производные представления функции v(t,x) (6.9)

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial t^2} = O''(t) X(x), \\ \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial x^2} = O(t) X''(x), \end{cases}$$

и подставим в уравнение задачи (6.7);

 ϵ) введём параметр разделения λ

$$\frac{1}{a^2}\frac{O''(t)}{O(t)} = \frac{X''(x)}{X(x)} = -\lambda = \mathrm{const};$$

 ϵ) составим две задачи, связанные между собой через параметр λ : I) краевую задачу UUmypma-Juyeunna нахождения собственных значений λ и собственных функций X(x)

$$\begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0, & 0 < x < \ell, \\ X(0) = 0, & X(\ell) = 0; \end{cases}$$
 (6.10)

II) задачу Kowu нахождения функции O(t) (начальные условия далее будут уточнены)

$$\begin{cases} O''(t) + \lambda a^2 O(t) = 0, & 0 < t \leq T, \\ O'(0) = ?, & O(0) = ? \end{cases}$$
 (6.11)

$$\lambda_{\mu} = \left(\frac{\mu\pi}{\ell}\right)^2, \qquad \mu \in \mathbb{N}, \tag{6.12}$$

и соответствующие им собственные функции

$$X_{\mu}(x) = \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \, . \tag{6.13}$$

II) Теперь обратимся к задаче Kowu (6.11), в которую последовательно будем подставлять собственные значения (6.12), так что получим счётное множество задач Kowu

$$\begin{cases} O''_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 O_{\mu}(t) = 0, & 0 < t \leq T, \\ O'_{\mu}(0) = ?, & O_{\mu}(0) = ? \end{cases}$$
 (6.14)

2-параметрические семейства решений линейных с постоянными коэффициентами однородных обыкновенных дифференциальных уравнений второго порядка в составе задач *Коши* (6.14) найдём так (см. пояснение 6.1 на с. 148):

a) составим характеристические уравнения обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\kappa^2 + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 = 0\,,$$

сопряжённые чисто мнимые корни которых суть

$$\kappa_{1,2} = \mp i \, \frac{\mu \pi a}{\ell} \, ;$$

 δ) составим комплекснозначные фундаментальные системы решений обыкновенных дифференциальных уравнений (то есть полные системы линейно независимых частных комплекснозначных решений обыкновенных дифференциальных уравнений) и запишем их с помощью формулы Эйлера

$$\exp\left\{\mp i\,\frac{\mu\pi at}{\ell}\right\} = \cos\frac{\mu\pi at}{\ell} \mp i\sin\frac{\mu\pi at}{\ell}\,;$$

в) составим действительнозначные фундаментальные системы решений обыкновенных дифференциальных уравнений

$$\cos\frac{\mu\pi at}{\ell}\,,\qquad \sin\frac{\mu\pi at}{\ell}\,;$$

 $\it e$) составим линейные комбинации действительнозначных решений фундаментальных систем

$$O_{\mu}(t) = A_{\mu} \cos \frac{\mu \pi a t}{\ell} + B_{\mu} \sin \frac{\mu \pi a t}{\ell} \,, \tag{6.15} \label{eq:6.15}$$

где A_{μ}, B_{μ} — произвольные постоянные (параметры семейств).

Теперь подставим полученные семейства (6.15) и их производные по переменной t в начальные условия задач (6.14) и найдём связь параметров семейств с неопределёнными пока величинами $O_{\mu}(0)$ и $O'_{\mu}(0)$

$$\begin{split} O_{\mu}(0) &= \left(\quad A_{\mu} \cos \frac{\mu \pi a t}{\ell} + \quad B_{\mu} \sin \frac{\mu \pi a t}{\ell} \right) \bigg|_{t=0} = \quad A_{\mu} \,, \\ O_{\mu}'(0) &= \left(-\frac{\mu \pi a}{\ell} A_{\mu} \sin \frac{\mu \pi a t}{\ell} + \frac{\mu \pi a}{\ell} B_{\mu} \cos \frac{\mu \pi a t}{\ell} \right) \bigg|_{t=0} = \frac{\mu \pi a}{\ell} B_{\mu} \,. \end{split} \tag{6.16}$$

Сборка (6.9), (6.13), (6.15), (6.16) образует частные решения уравнения задачи (6.7), именно

$$v_\mu(t,x) = O_\mu(t)\,X_\mu(x) = \left(O_\mu(0)\,\cos\frac{\mu\pi at}{\ell} + \frac{\ell}{\mu\pi a}\,O_\mu'(0)\,\sin\frac{\mu\pi at}{\ell}\right)\sin\frac{\mu\pi x}{\ell}\,,$$

суммирование всех частных решений образует параметрическое семейство функций

$$\bar{v}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} v_{\mu}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(O_{\mu}(0) \cos \frac{\mu \pi a t}{\ell} + \frac{\ell}{\mu \pi a} \; O_{\mu}'(0) \sin \frac{\mu \pi a t}{\ell} \right) \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \,, \qquad (6.17)$$

которые: a) определены в прямоугольнике $[0,T] \times [0,\ell]$; δ) удовлетворяют уравнению краевой задачи (6.7); ϵ) удовлетворяют граничным условиям краевой задачи; ϵ) вообще не удовлетворяют начальным условиям.

Выберем величины $O_{\mu}(0)$ и $O'_{\mu}(0)$ (начальные условия задач Komu (6.14)) так, чтобы из семейства (6.17) выделить функцию, удовлетворяющую начальным условиям краевой задачи (6.7), то есть получить решение последней:

a) подставим в семейство и его производную по переменной t значение t=0

$$\begin{cases} \bar{v}(0,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0)\,X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(0)\,\sin\frac{\mu\pi x}{\ell}\,, \\ \\ \frac{\partial \bar{v}(0,x)}{\partial t} = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}'(0)\,X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}'(0)\,\sin\frac{\mu\pi x}{\ell}\,; \end{cases} \label{eq:varphi}$$

 δ) разложим начальные условия (6.6) краевой задачи (6.7) в ряд по собственным функциям $X_{\mu}(x)$ (6.13) (то есть в тригонометрический ряд $\Phi ypbe$ «по синусам»)

$$\begin{cases} v_0(x) = \sum_{\mu=1}^\infty v_{0,\mu} \, X_\mu(x) = \sum_{\mu=1}^\infty v_{0,\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \,, \\ \\ v_1(x) = \sum_{\mu=1}^\infty v_{1,\mu} \, X_\mu(x) = \sum_{\mu=1}^\infty v_{1,\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \,, \end{cases}$$

где коэффициенты разложений суть

$$v_{0,\mu} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} v_0(\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,, \qquad v_{1,\mu} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} v_1(\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,; \tag{6.18}$$

e) из сравнения коэффициентов соответствующих рядов «по синусам» заключим, что $O_{\mu}(0)=v_{0,\mu},\,O'_{\mu}(0)=v_{1,\mu}.$

Следовательно, функция

$$v(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(v_{0,\mu} \cos \frac{\mu \pi a t}{\ell} + \frac{\ell}{\mu \pi a} v_{1,\mu} \sin \frac{\mu \pi a t}{\ell} \right) \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \tag{6.19}$$

есть искомое решение краевой задачи (6.7).

2) Решение краевой задачи (6.8), по образцу найденного решения (6.19) краевой задачи (6.7), сразу будем искать в виде ряда по собственным функциям (6.13) (то есть в виде тригонометрического ряда $\Phi ypbe$ «по синусам»)

$$\bar{w}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) \, \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \,, \tag{6.20}$$

в котором коэффициенты $w_{\mu}(t)$ суть неизвестные функции переменной t, но при этом ряд определён в прямоугольнике $[0,T]\times[0,\ell]$.

Для того, чтобы найти функции $w_{\mu}(t)$:

а) вычислим вторые повторные производные ряда (6.20)

$$rac{\partial^2 ar{w}(t,x)}{\partial t^2} = \sum_{\mu=1}^\infty w_\mu''(t) \sin rac{\mu \pi x}{\ell} \, ,$$

$$\frac{\partial^2 \bar{w}(t,x)}{\partial x^2} = -\sum_{\mu=1}^{\infty} \Bigl(\frac{\mu\pi a}{\ell}\Bigr)^2 w_{\mu}(t) \, \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \, ;$$

 $\delta)$ разложим правую часть h(t,x) уравнения краевой задачи (6.8) в ряд по собственным функциям $X_{\mu}(x)$ (6.13)

$$h(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t) X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} h_{\mu}(t) \sin \frac{\mu \pi x}{\ell}, \qquad (6.21)$$

где коэффициенты разложения суть

$$h_{\mu}(t) = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} h(t,\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \,\mathrm{d}\xi; \qquad (6.22)$$

s) подставим найденные производные ряда (6.20) и разложение правой части h(t,x) в уравнение краевой задачи (6.8), откуда получим ряд по собственным функциям $X_{\mu}(x)$, тождественно равный нулю ряд в прямоугольнике $(0,T]\times[0,\ell]$

$$\sum_{\mu=1}^{\infty} \left\{ w_{\mu}''(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) - h_{\mu}(t) \right\} \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \equiv 0 \,, \label{eq:weights}$$

что возможно лишь при тождественном обращении в нуль всех коэффициентов ряда

$$w''_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) - h_{\mu}(t) = 0, \qquad \mu \in \mathbb{N}.$$
 (6.23)

Присоединим к линейным с постоянными коэффициентами неоднородным обыкновенным дифференциальным уравнениям второго порядка (6.23) относительно функций $w_{\mu}(t)$ соответствующие начальные условия:

a) подставим в ряд (6.20) и его производную по переменной t значение t=0

$$\begin{cases} \bar{w}(0,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(0) \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \,, \\ \\ \frac{\partial \bar{w}(0,x)}{\partial t} = \sum_{\mu=1}^{\infty} w'_{\mu}(0) \sin\frac{\mu\pi x}{\ell} \,; \end{cases}$$

- δ) сопоставим полученные ряды с начальными условиями краевой задачи (6.8), откуда заключим, что $w_{\mu}(0) = 0, w'_{\mu}(0) = 0;$
 - в) составим счётную последовательность задач Коши

$$\begin{cases}
 w''_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^{2} w_{\mu}(t) = h_{\mu}(t), & 0 < t \leq T, \\
 w'_{\mu}(0) = 0 \\
 w_{\mu}(0) = 0
\end{cases}, \qquad \mu \in \mathbb{N}. \tag{6.24}$$

Задачи Коши (6.24) будем решать так:

а) запишем 2-параметрические решения

$$\mathring{w}_{\mu}(t) = C_{\mu} \cos \frac{\mu \pi a t}{\ell} + D_{\mu} \sin \frac{\mu \pi a t}{\ell}, \qquad \mu \in \mathbb{N}, \qquad (6.25)$$

однородных уравнений, де C_μ, D_μ — неопределённые (произвольные) постоянные (см. пояснение 6.1 на с. 148 и решения (6.15) уравнений задач Komu (6.14))

$$w''_{\mu}(t) + \left(\frac{\mu\pi a}{\ell}\right)^2 w_{\mu}(t) = 0, \qquad \mu \in \mathbb{N};$$

 δ) к решениям (6.25) однородных уравнений применим методом вариации произвольных постоянных для нахождения семейств решений вида

$$\bar{w}_{\mu}(t) = C_{\mu}(t)\cos\frac{\mu\pi at}{\ell} + D_{\mu}(t)\sin\frac{\mu\pi at}{\ell} \qquad \mu \in \mathbb{N}, \qquad (6.26)$$

неоднородных уравнений задач Komu (6.24), где $C_{\mu}(t), D_{\mu}(t)$ — неопределённые функции (см. пояснение 6.2 на с. 153);

e) наложим на функции $C_{\mu}(t), D_{\mu}(t)$, следуя методу вариации произвольных постоянных, ограничения в виде счётных последовательностей систем линейных алгебраических уравнений относительно производных функций $C_{\mu}(t), D_{\mu}(t)$

$$\left\{ \begin{aligned} \cos \frac{\mu \pi at}{\ell} \; C_{\mu}'(t) + & \sin \frac{\mu \pi at}{\ell} \; D_{\mu}'(t) = 0 \,, \\ -\frac{\mu \pi a}{\ell} \sin \frac{\mu \pi at}{\ell} \; C_{\mu}'(t) + \frac{\mu \pi a}{\ell} \cos \frac{\mu \pi at}{\ell} \; D_{\mu}'(t) = h_{\mu}(t) \,, \end{aligned} \right. \quad \mu \in \mathbb{N} \,,$$

из которых получим системы линейных дифференциальных уравнений первого порядка

$$\begin{cases} C'_{\mu}(t) = -\frac{\ell}{\mu\pi a} \ h_{\mu}(t) \sin\frac{\mu\pi at}{\ell} ,\\ D'_{\mu}(t) = +\frac{\ell}{\mu\pi a} \ h_{\mu}(t) \cos\frac{\mu\pi at}{\ell} , \end{cases} \qquad \mu \in \mathbb{N} ;$$
 (6.27)

 $\it z$) присоединим к системам дифференциальных уравнений (6.27) относительно функций $\it C_\mu(t), \it D_\mu(t)$ соответствующие начальные условия, которые получим подстановкой семейств (6.26) и их производных по переменной $\it t$ в начальные условия задач $\it Komu$ (6.24)

$$\begin{cases} w_{\mu}(0) = \left(\quad C_{\mu}(t) \cos \frac{\mu \pi a t}{\ell} + \quad D_{\mu}(t) \sin \frac{\mu \pi a t}{\ell} \right) \bigg|_{t=0} = \quad C_{\mu}(0) = 0 \,, \\ w_{\mu}'(0) = \left(-\frac{\mu \pi a}{\ell} \, C_{\mu}(t) \sin \frac{\mu \pi a t}{\ell} + \frac{\mu \pi a}{\ell} \, D_{\mu}(t) \cos \frac{\mu \pi a t}{\ell} \right) \bigg|_{t=0} = \frac{\mu \pi a}{\ell} \, D_{\mu}(0) = 0 \,, \end{cases} \quad \mu \in \mathbb{N} \,;$$

откуда имеем $C_{\mu}(0)=0, D_{\mu}(0)=0$;

 ∂) решим полученные задачи Komu непосредственным интегрированием уравнений (6.27)

$$\begin{cases} C_{\mu}(t) = -\frac{\ell}{\mu\pi a} \int_{0}^{t} h_{\mu}(\tau) \sin\frac{\mu\pi a\tau}{\ell} d\tau, \\ D_{\mu}(t) = +\frac{\ell}{\mu\pi a} \int_{0}^{t} h_{\mu}(\tau) \cos\frac{\mu\pi a\tau}{\ell} d\tau, \end{cases}$$

$$(6.28)$$

e) подставим найденные функции $C_{\mu}(t), D_{\mu}(t)$ (6.28) в семейства (6.26) и запишем решения задач Komu (6.24)

$$w_{\mu}(t) = \frac{\ell}{\mu\pi a} \left\{ -\cos\frac{\mu\pi at}{\ell} \int\limits_0^t h_{\mu}(\tau) \, \sin\frac{\mu\pi a\tau}{\ell} \, \mathrm{d}\tau + \sin\frac{\mu\pi at}{\ell} \int\limits_0^t h_{\mu}(\tau) \, \cos\frac{\mu\pi a\tau}{\ell} \, \mathrm{d}\tau \, \right\}, \quad \mu \in \mathbb{N} \, .$$

Упростим выражение в фигурных скобках с помощью известной тригонометрической формулы $\sin{(\alpha \mp \sigma)} = \sin{\alpha} \cos{\sigma} \mp \cos{\alpha} \sin{\sigma}$

$$\begin{split} \frac{\mu\pi a}{\ell} \; w_{\mu}(t) &= -\cos\frac{\mu\pi at}{\ell} \int\limits_0^t h_{\mu}(\tau) \, \sin\frac{\mu\pi a\tau}{\ell} \; \mathrm{d}\tau + \sin\frac{\mu\pi at}{\ell} \int\limits_0^t h_{\mu}(\tau) \, \cos\frac{\mu\pi a\tau}{\ell} \; \mathrm{d}\tau = \\ &= \int\limits_0^t h_{\mu}(\tau) \left(\sin\frac{\mu\pi at}{\ell} \, \cos\frac{\mu\pi a\tau}{\ell} - \cos\frac{\mu\pi at}{\ell} \, \sin\frac{\mu\pi a\tau}{\ell} \right) \mathrm{d}\tau = \\ &= \int\limits_0^t h_{\mu}(\tau) \, \sin\frac{\mu\pi a(t-\tau)}{\ell} \, \mathrm{d}\tau \, , \end{split}$$

тогда для для решений задач Коши (6.24) получим такие выражения

$$w_{\mu}(t) = \frac{\ell}{\mu \pi a} \int_{0}^{t} h_{\mu}(\tau) \sin \frac{\mu \pi a(t-\tau)}{\ell} d\tau, \qquad (6.29)$$

либо, для тех, кто знает, что такое свёртка функций, такие

$$w_{\mu}(t) = \frac{\ell}{\mu\pi a} h_{\mu}(t) * \sin\frac{\mu\pi at}{\ell}. \tag{6.30}$$

Сборка (6.20), (6.22), (6.29) даёт решение краевой задачи (6.8) в виде

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{\ell}{\mu\pi a} \left\{ \int_{0}^{t} h_{\mu}(\tau) \sin\frac{\mu\pi a(t-\tau)}{\ell} d\tau \right\} \sin\frac{\mu\pi x}{\ell}, \qquad (6.31)$$

а сборка (6.20), (6.22), (6.30) — в виде

$$w(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{\ell}{\mu\pi a} h_{\mu}(t) * \sin\frac{\mu\pi at}{\ell} \sin\frac{\mu\pi x}{\ell}. \tag{6.32}$$

Итак, решением краевой задачи (6.1) есть функция u(t,x) = q(t,x) + v(t,x) + w(t,x), где функция q(t,x) дана выражением (6.4), функция v(t,x) дана выражением (6.19), а функция w(t,x) — выражением (6.31) или выражением (6.32) (см. задачу 6.3 на с. 148).

6.1.3. Обоснование метода разделения переменных

6.1.4. Примеры решения задачи

Пример 6.1. Решим краевую задачу (6.1), в которой $\ell=7,\ T=9,\ a^2=4,$ а функции суть $\psi_1(t)\equiv 0\,,$ $\psi_2(t)\equiv 0\,,\ u_1(x)\equiv 0\,,$

$$g(t,x)=-2\cos\frac{t}{4}\sin\frac{4\pi x}{7}\,,\qquad u_0(x)=\left\{\begin{array}{ll} \frac{4\,x}{3}\,,\quad 0\leqslant x\leqslant 3\,,\\ 7-x\,,\quad 3\leqslant x\leqslant 7\,, \end{array}\right.$$

то есть постановка краевой задачи такова

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial t^2} = 4 \frac{\partial^2 u(t,x)}{\partial x^2} - 2\cos\frac{t}{4}\sin\frac{4\pi x}{7}, & 0 < x < 7, & 0 < t \leqslant 9, \\ \frac{\partial u(0,x)}{\partial t} = 0 \\ u(0,x) = \begin{cases} \frac{4x}{3}, & 0 \leqslant x \leqslant 3, \\ 7-x, & 3 \leqslant x \leqslant 7, \end{cases}, & 0 \leqslant x \leqslant 7, \end{cases}$$

$$(6.33)$$

$$\begin{cases} u(t,0) = 0 \\ u(t,7) = 0 \end{cases}$$

Будем разыскивать решение краевой задачи в виде u(t,x)=v(t,x)+w(t,x); запишем краевую задачу для функции v(t,x)

$$\begin{cases}
\frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial t^2} = 4 \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial x^2}, & 0 < x < 7, & 0 < t \leq 9, \\
\frac{\partial v(0,x)}{\partial t} = 0 \\
v(0,x) = u_0(x)
\end{cases}, & 0 < x < 7, \\
v(0,t) = 0 \\
v(7,t) = 0
\end{cases}, & 0 \leq t \leq 9,$$

$$(6.34)$$

и краевую задачу для функции w(t,x)

для функции
$$w(t,x)$$

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial t^2} = 4 \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial x^2} + g(t,x), & 0 < x < 7, & 0 < t \leqslant 9, \\ \frac{\partial w(t,x)}{\partial t} = 0 \\ w(t,x) = 0 \end{cases}, & 0 < x < 7, \\ w(t,x) = 0 \end{cases}, \qquad (6.35)$$

$$\begin{cases} w(0,t) = 0 \\ w(7,t) = 0 \end{cases},$$

Для решения краевой задачи (6.34) нам понадобится разложение функции $u_0(x)$ в тригонометрический ряд по синусам

$$u_0(x) = \sum_{\mu=1}^\infty u_{0,\mu} \sin\frac{\mu\pi x}{7}\,,$$

коэффициенты которого суть

$$u_{0,\mu} = \frac{2}{7} \int_{0}^{7} u_{0}(\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{7} \, \mathrm{d}\xi = \frac{2}{7} \left(\int_{0}^{3} \frac{4\xi}{3} \sin \frac{\mu \pi \xi}{7} \, \mathrm{d}\xi + \int_{3}^{7} (7 - \xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{7} \, \mathrm{d}\xi \right) = \frac{8}{21} I_{1} + \frac{2}{7} I_{2}. \tag{6.36}$$

Вычислим интегралы I_1 и I_2 по частям

 $=\frac{28}{\mu\pi}\cos\frac{3\mu\pi}{7}+\frac{49}{\mu^2\pi^2}\sin\frac{3\mu\pi}{7}$

$$\begin{split} I_1 &= \left\{ \begin{array}{l} p = x \,, & \mathrm{d} p = \mathrm{d} x \\ \mathrm{d} q = \sin \frac{\mu \pi x}{7} \, \mathrm{d} x \,, & q = -\frac{7}{\mu \pi} \cos \frac{\mu \pi x}{7} \,\right\} = \\ &= -\frac{7}{\mu \pi} \, x \cos \frac{\mu \pi x}{7} \, \Big|_0^3 + \frac{7}{\mu \pi} \int_0^3 \cos \frac{\mu \pi x}{7} \, \mathrm{d} x = -\frac{21}{\mu \pi} \, \cos \frac{3\mu \pi}{7} + \frac{49}{\mu^2 \pi^2} \sin \frac{\mu \pi x}{7} \, \Big|_0^3 = \\ &= -\frac{21}{\mu \pi} \, \cos \frac{3\mu \pi}{7} + \frac{49}{\mu^2 \pi^2} \sin \frac{3\mu \pi}{7} \,, \\ I_2 &= \left\{ \begin{array}{l} p = 7 - x \,, & \mathrm{d} p = -\mathrm{d} x \\ \mathrm{d} q = \sin \frac{\mu \pi x}{7} \, \mathrm{d} x \,, & q = -\frac{7}{\mu \pi} \cos \frac{\mu \pi x}{7} \, \right\} = \\ &= -\frac{7}{\mu \pi} \, (7 - x) \cos \frac{\mu \pi x}{7} \, \Big|_3^7 - \frac{7}{\mu \pi} \int_0^7 \cos \frac{\mu \pi x}{7} \, \mathrm{d} x = \frac{28}{\mu \pi} \cos \frac{3\mu \pi}{7} - \frac{49}{\mu^2 \pi^2} \sin \frac{\mu \pi x}{7} \, \Big|_3^7 = \frac{7}{\mu \pi} \int_0^7 \cos \frac{\mu \pi x}{7} \, \mathrm{d} x = \frac{28}{\mu \pi} \cos \frac{3\mu \pi}{7} - \frac{49}{\mu^2 \pi^2} \sin \frac{\mu \pi x}{7} \, \Big|_3^7 = \frac{7}{\mu \pi} \int_0^7 \cos \frac{\mu \pi x}{7} \, \mathrm{d} x = \frac{28}{\mu \pi} \cos \frac{3\mu \pi}{7} - \frac{49}{\mu^2 \pi^2} \sin \frac{\mu \pi x}{7} \, \Big|_3^7 = \frac{1}{\mu \pi} \cos \frac{3\mu \pi}{7} + \frac{1}{\mu \pi}$$

Подставляя в правую часть выражения (6.36) вычисленные интегралы I_1 и I_2 , будем иметь

$$\begin{split} u_{0,\mu} &= \frac{8}{21} \, I_1 + \frac{2}{7} \, I_2 = -\frac{8}{21} \, \frac{21}{\mu \pi} \, \cos \frac{3\mu \pi}{7} + \frac{8}{21} \, \frac{49}{\mu^2 \pi^2} \, \sin \frac{3\mu \pi}{7} + \frac{2}{7} \, \frac{28}{\mu \pi} \, \cos \frac{3\mu \pi}{7} + \frac{2}{7} \, \frac{49}{\mu^2 \pi^2} \, \sin \frac{3\mu \pi}{7} = \\ &= \frac{98}{3 \, \mu^2 \pi^2} \, \sin \frac{3\mu \pi}{7} \, . \end{split} \tag{6.37}$$

Перейдём к решению краевой задачи (6.34), положив v(t,x) = O(t) X(x). Тогда для функции X(x) получим краевую задачу $\mathit{IIImypma-Лиувилля}$

$$\begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0, & 0 < x < 7, \\ X(0) = 0, & X(7) = 0, \end{cases}$$
(6.38)

счётные последовательности собственных значений и собственных функций которой суть

$$\lambda_{\mu} = \left(\frac{\mu \pi x}{7}\right)^{2}, \qquad X_{\mu}(x) = \sin \frac{\mu \pi x}{7}, \qquad \mu \in \mathbb{N}. \tag{6.39}$$

Для нахождения соответствующих функций $O_{\mu}(t)$ составим задачи Komu

$$\begin{cases} O_{\mu}''(t) + \left(\frac{\mu\pi x}{7}\right)^2 O_{\mu}(t) = 0, & 0 < t \leq 9, \\ O_{\mu}(0) = ?, & O_{\mu}'(0) = ?, \end{cases} \qquad \mu \in \mathbb{N},$$
(6.40)

и запишем 2-параметрические семейства решений линейных однородных обыкновенных дифференциальных уравнений второго порядка с постоянными коэффициентами, входящих в задачи *Komu* (6.40),

$$O_{\mu}(t) = A_{\mu} \cos \frac{2\mu\pi t}{7} + B_{\mu} \sin \frac{2\mu\pi t}{7}, \qquad \mu \in \mathbb{N}, \qquad (6.41)$$

с неопределёнными (поизвольными) коэффициентами A_μ, B_μ .

Далее составим линейную комбинацию частных решений $v_{\mu}(t,x)=O_{\mu}(t)\,X_{\mu}(x)$ уравнения краевой задачи (6.34) как 2-параметрическое семейство функций

$$\bar{v}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} O_{\mu}(t) \, X_{\mu}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(A_{\mu} \cos \frac{2\mu\pi t}{7} + B_{\mu} \sin \frac{2\mu\pi t}{7} \right) \sin \frac{\mu\pi x}{7} \, . \tag{6.42}$$

Для нахождения постоянных A_{μ}, B_{μ} подставим в семейство (6.42) и его производную по переменной t

$$\frac{\partial \bar{v}(t,x)}{\partial t} = \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{2\mu\pi}{7} \left(-A_{\mu} \sin \frac{2\mu\pi t}{7} + B_{\mu} \cos \frac{2\mu\pi t}{7} \right) \sin \frac{\mu\pi x}{7}$$

значение t=0 и приравняем соответствующим начальным условиям краевой задачи (6.34)

$$\begin{cases} \bar{v}(0,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} A_{\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{7} = u_{0}(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} u_{0,\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{7} = \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{98}{3 \, \mu^{2} \pi^{2}} \sin \frac{3\mu \pi}{7} \sin \frac{\mu \pi x}{7}, \\ \frac{\partial \bar{v}(0,x)}{\partial t} = \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{2\mu \pi}{7} \, B_{\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{7} = 0. \end{cases}$$
(6.43)

Сравнение соответствующих коэффициентов тригонометрических рядов (6.43) позволяет найти постоянные

$$\begin{cases} A_{\mu} = \frac{98}{3\,\mu^2\pi^2} \sin\frac{3\mu\pi}{7} \,, \\ B_{\mu} = 0 \,, \end{cases} \qquad \mu \in \mathbb{N} \,, \tag{6.44}$$

и окончательно записать решение краевой задачи (6.34)

$$v(t,x) = \frac{98}{3\pi^2} \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{1}{\mu^2} \cos \frac{2\mu\pi t}{7} \sin \frac{\mu\pi x}{7}$$
 (6.45)

Перейдём к решению краевой задачи (6.35), которое будем искать в виде ряда по собственным функциям (6.39)

$$\bar{w}(t,x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} w_{\mu}(t) \sin \frac{\mu \pi x}{7} \,. \tag{6.46}$$

Найдём вторые повторные производные семейства (6.46)

$$\frac{\partial^2 \bar{w}(t,x)}{\partial t^2} = \qquad \qquad \sum_{\mu=1}^\infty w_\mu^{\prime\prime}(t) \, \sin\frac{\mu\pi x}{7} \, , \label{eq:weights}$$

$$\frac{\partial^2 \bar{w}(t,x)}{\partial x^2} = -\sum_{\mu=1}^{\infty} \left(\frac{\mu\pi}{7}\right)^2 \, w_{\mu}(t) \sin\frac{\mu\pi x}{7} \,, \label{eq:delta_exp}$$

и подстановим в уравнение задачи (6.46)

$$\sum_{\mu=1}^{\infty} \left[w_{\mu}''(t) + \left(\frac{2\mu\pi}{7} \right)^2 w_{\mu}(t) \right] \sin \frac{\mu\pi x}{7} = -2\cos \frac{t}{4} \sin \frac{4\pi x}{7} \,, \tag{6.47}$$

откуда получим задачи Komu для нахождения функций $w_{\mu}(t)$

$$\begin{cases} w''_{\mu}(t) + \left(\frac{2\mu\pi}{7}\right)^2 w_{\mu}(t) = 0, \\ w'_{\mu}(t) = 0, \\ w_{\mu}(t) = 0, \end{cases} \qquad \mu \in \mathbb{N}, \quad \mu \neq 4,$$

$$(6.48)$$

$$\begin{cases} w_4''(t) + \left(\frac{8\pi}{7}\right)^2 w_4(t) = -2\cos\frac{t}{4}, \\ w_4'(t) = 0, \\ w_4(t) = 0. \end{cases}$$
(6.49)

Решения задач (6.48), очевидно, тождественно равны нулю, а для решения задачи (6.49) применим формулу (6.29) на с. 143

$$w_4(t) = \frac{7}{8\pi} \int_0^t h_4(\tau) \sin \frac{8\pi(t-\tau)}{7} d\tau = -\frac{7}{8\pi} \int_0^t 2\cos \frac{\tau}{4} \sin \frac{8\pi(t-\tau)}{7} d\tau. \tag{6.50}$$

Далее преобразуем подынтегральную функцию с помощью известной тригонометрической формулы $2\cos\alpha\sin\sigma = \sin\left(\alpha + \sigma\right) - \sin\left(\alpha - \sigma\right)$

$$2\cos\frac{\tau}{4}\sin\frac{8\pi(t-\tau)}{7} = \sin\left(\frac{\tau}{4} - \frac{8\pi\tau}{7} + \frac{8\pi t}{7}\right) - \sin\left(\frac{\tau}{4} + \frac{8\pi\tau}{7} - \frac{8\pi t}{7}\right)$$

и выполним интегрирование в формуле (6.50)

$$\begin{split} w_4(t) &= -\frac{7}{8\pi} \int\limits_0^t \sin\left(\frac{\tau}{4} - \frac{8\pi\tau}{7} + \frac{8\pi t}{7}\right) \mathrm{d}\tau + \frac{7}{8\pi} \int\limits_0^t \sin\left(\frac{\tau}{4} + \frac{8\pi\tau}{7} - \frac{8\pi t}{7}\right) \mathrm{d}\tau = \\ &= +\frac{7}{8\pi} \left(\frac{1}{4} - \frac{8\pi}{7}\right)^{-1} \cos\left(\frac{\tau}{4} - \frac{8\pi\tau}{7} + \frac{8\pi t}{7}\right) \Big|_0^t - \frac{7}{8\pi} \left(\frac{1}{4} + \frac{8\pi}{7}\right)^{-1} \cos\left(\frac{\tau}{4} + \frac{8\pi\tau}{7} - \frac{8\pi t}{7}\right) \Big|_0^t = \\ &= +\frac{7}{8\pi} \left(\frac{1}{4} - \frac{8\pi}{7}\right)^{-1} \left(\cos\frac{t}{4} - \cos\frac{8\pi t}{7}\right) - \frac{7}{8\pi} \left(\frac{1}{4} + \frac{8\pi}{7}\right)^{-1} \left(\cos\frac{t}{4} - \cos\frac{8\pi t}{7}\right) = \\ &= 2 \left(\frac{1}{4} - \frac{8\pi}{7}\right)^{-1} \left(\frac{1}{4} + \frac{8\pi}{7}\right)^{-1} \left(\cos\frac{t}{4} - \cos\frac{8\pi t}{7}\right) = \\ &= 2 \left[\left(\frac{1}{4}\right)^2 - \left(\frac{8\pi}{7}\right)^2\right]^{-1} \left(\cos\frac{t}{4} - \cos\frac{8\pi t}{7}\right). \end{split}$$

Итак, можем записать решение краевой задачи (6.35) в таком виде

$$w(t,x) = 2\left[\left(\frac{1}{4}\right)^2 - \left(\frac{8\pi}{7}\right)^2\right]^{-1} \left(\cos\frac{t}{4} - \cos\frac{8\pi t}{7}\right) \sin\frac{4\pi x}{7}.$$
 (6.51)

Решение краевой задачи (6.33) есть сумма функций v(t,x) (6.52) и w(t,x) (6.51).

Проверим выполнение начальных условий для функции u(t,x)=v(t,x)+w(t,x). Очевидно, что в мгновение t=0 функция $v(0,x)=u_0(x)$, в силу (6.43), а функция w(0,x)=0, то есть $u(0,x)=u_0(x)$. Теперь найдём производную функции u(t,x) по переменной t и подставим значение t=0

$$\begin{split} \frac{\partial u(0,x)}{\partial t} &= \frac{\partial v(0,x)}{\partial t} + \frac{\partial w(0,x)}{\partial t} = \\ &= \left(\left. \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{98}{3\,\pi^2\mu^2} \, \frac{2\mu\pi}{7} \, \sin\frac{2\mu\pi t}{7} \, \sin\frac{\mu\pi x}{7} \right) \right|_{t=0} + \\ &+ \left(2\left[\left(\frac{1}{4}\right)^2 - \left(\frac{8\pi}{7}\right)^2 \right]^{-1} \left(\frac{8\pi}{7} \sin\frac{8\pi t}{7} - \frac{1}{4} \sin\frac{t}{4}\right) \sin\frac{4\pi x}{7} \right) \bigg|_{t=0} = 0 \,, \end{split}$$

откуда заключим, что производная функции u(t,x) по переменной t обращается в нуль при t=0. Итак, начальные условия краевой задачи (6.33) выполнены.

$$\begin{split} \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial t^2} &= -\frac{8}{3} \sum_{\mu=1}^{\infty} \cos \frac{2\mu \pi t}{7} \sin \frac{\mu \pi x}{7} \,, \\ \frac{\partial^2 v(t,x)}{\partial x^2} &= -\frac{2}{3} \sum_{\mu=1}^{\infty} \cos \frac{2\mu \pi t}{7} \sin \frac{\mu \pi x}{7} \,, \\ \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial t^2} &= -2 \left[\left(\frac{1}{4}\right)^2 - \left(\frac{8\pi}{7}\right)^2 \right]^{-1} \left[\left(\frac{1}{4}\right)^2 \cos \frac{t}{4} - \left(\frac{8\pi}{7}\right)^2 \cos \frac{8\pi t}{7} \right] \sin \frac{4\pi x}{7} \,, \\ \frac{\partial^2 w(t,x)}{\partial x^2} &= -2 \left[\left(\frac{1}{4}\right)^2 - \left(\frac{8\pi}{7}\right)^2 \right]^{-1} \frac{1}{4} \left(\frac{8\pi}{7}\right)^2 \left(\cos \frac{t}{4} - \cos \frac{8\pi t}{7}\right) \sin \frac{4\pi x}{7} \,, \end{split}$$
(6.52)

подставим их в уравнение краевой задачи (6.33) и убедимся в том, что уравнение выполнено.

Следовательно краевая задача (6.33) решена правильно.

6.2. Задачи

Задача 6.1. Дайте истолкование условиям согласования начальных и граничных условий (6.2) краевой задачи (6.1) на с. 135.

Задача 6.2. Предложите семейства функций q(t,x) в представлении (6.3) на с. 135, отличные от линейной (6.4).

Задача 6.3. Замените линейную функцию q(t,x) (6.4) в представлении (6.3) на с. 135 другой функцией из допустимого семейства функций q(t,x) (см. задачу 6.2) и поясните, как это повлияет на функции v(t,x) и w(t,x).

6.3. Пояснения

Пояснение 6.1 к с. 138. Для линейного однородного с постоянными коэффициентами обыкновенного дифференциального уравнения второго порядка

$$a_0 y'' + a_1 y' + a_2 y = 0, \qquad x \in \mathcal{I},$$
 (6.53)

2-параметрическое семейство решений (иначе — общее решение, см. книги Степанова [49], Матвеева [33], Эльсгольца [60]) имеет вид суперпозиции линейно независимых (частных) решений $y_1(x), y_2(x)$ (иначе — фундаментальной системы дифференциального уравнения)

$$y = \varphi_c(x) = C_1 y_1(x) + C_2 y_2(x), \qquad x \in \mathcal{I}.$$
 (6.54)

Теорема 6.1. Пусть $y_1(x), y_2(x)$ суть два (частных) решения линейного однородного дифференциального уравнения (6.53), тогда отличие определителя *Вронского* от нуля, то есть выполнение условия

$$W[y_1(x), y_2(x)] = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix} \not\equiv 0, \qquad x \in \mathcal{I},$$
(6.55)

необходимо и достаточно для того, чтобы чтобы решения были линейно независимы.

Следовательно, задача построения семейства (6.54) сводится к нахождению двух линейно независимых (частных) решений дифференциального уравнения (6.53). Последнее можно толковать как линейную зависимость искомой функции и её первой и второй производных. Среди элементарных функций только показательная вида

$$y = \varphi(x) = e^{\kappa x}, \qquad x \in \mathcal{I}.$$
 (6.56)

где κ — действительное или комплексное число, обладает тем свойством, что её производная любого порядка равна функции с точностью до множителя. На этом свойстве показательной функции основан метод Эйлера:

1) найдём производные функции (6.56) первого и второго порядков

$$\varphi'(x) = \kappa e^{\kappa x}, \qquad \varphi''(x) = \kappa^2 e^{\kappa x}, \qquad x \in \mathcal{I}.$$

полагая число κ неизвестным;

2) подставим производные в дифференциальное уравнение (6.53)

$$\left(a_0 \,\kappa^2 + a_1 \,\kappa + a_2\right) \mathsf{e}^{\kappa x} = 0 \,, \qquad x \in \mathcal{I} \,, \tag{6.57}$$

разделим обе части полученного тождества на $e^{\kappa x}$ и получим $xapa\kappa mepucmuческое$ уравнение (левая часть последнего называется $xapa\kappa mepucmuческим$ многочленом)

$$a_0 \kappa^2 + a_1 \kappa + a_2 = 0; (6.58)$$

- 3) найдём корни κ_1, κ_2 характеристического уравнения (6.58):
- a) если корни суть действительные и различные, то линейно независимые решения дифференциального уравнения (6.53) суть

$$y_1(x) = e^{\kappa_1 x}, \qquad y_2(x) = e^{\kappa_2 x}, \qquad x \in \mathcal{I};$$
 (6.59)

 δ) если корни суть действительные и кратные, то есть $\kappa_1 = \kappa_2 = \kappa$, то линейно независимые решения дифференциального уравнения (6.53) суть

$$y_1(x) = \mathrm{e}^{\kappa x}, \qquad y_2(x) = x \, \mathrm{e}^{\kappa x}, \qquad x \in \mathcal{I} \, ; \tag{6.60} \label{eq:final_state}$$

e) если корни суть комплексные (а значит, комплексно сопряжённые), то есть $\kappa_{1,2}=p\mp iq$, то линейно независимые комплекснозначные решения дифференциального уравнения (6.53) суть

$$\begin{cases} y_1(x) = \mathrm{e}^{(p-iq)x} = \mathrm{e}^{px} \, \mathrm{e}^{-iqx} = \mathrm{e}^{px} \left(\cos qx - i \sin qx \right) \,, \\ y_2(x) = \mathrm{e}^{(p+iq)x} = \mathrm{e}^{px} \, \mathrm{e}^{+iqx} = \mathrm{e}^{px} \left(\cos qx + i \sin qx \right) \,, \end{cases} \qquad x \in \mathcal{I} \,; \tag{6.61}$$

а линейно независимые действительнозначные решения дифференциального уравнения (6.53) суть

$$y_1(x) = e^{px} \cos qx$$
, $y_2(x) = e^{px} \sin qx$, $x \in \mathcal{I}$, (6.62)

то есть действительная и мнимая (крест накрест) части решений (6.61).

Покажем, что условие (6.55) для решений (6.59), (6.60), (6.61) и (6.62) выполнено. В самом деле

$$\begin{split} W[y_1(x),y_2(x)] &= \begin{vmatrix} \mathbf{e}^{\kappa_1 x} & \mathbf{e}^{\kappa_2 x} \\ \kappa_1 \mathbf{e}^{\kappa_1 x} & \kappa_2 \mathbf{e}^{\kappa_2 x} \end{vmatrix} = \left(\kappa_2 - \kappa_1\right) \mathbf{e}^{\left(\kappa_1 + \kappa_2\right) x} \not\equiv 0 \,, \qquad x \in \mathcal{I} \,, \\ W[y_1(x),y_2(x)] &= \begin{vmatrix} \mathbf{e}^{\kappa x} & x \, \mathbf{e}^{\kappa x} \\ \kappa \, \mathbf{e}^{\kappa x} & \mathbf{e}^{\kappa x} + \kappa x \, \mathbf{e}^{\kappa x} \end{vmatrix} = \mathbf{e}^{2\kappa x} \not\equiv 0 \,, \qquad x \in \mathcal{I} \,, \\ W[y_1(x),y_2(x)] &= \begin{vmatrix} \mathbf{e}^{\left(p-iq\right)x} & \mathbf{e}^{\left(p+iq\right)x} \\ \left(p-iq\right) \, \mathbf{e}^{\left(p-iq\right)x} & \left(p+iq\right) \, \mathbf{e}^{\left(p+iq\right)x} \end{vmatrix} = \mathbf{e}^{2\kappa x} \not\equiv 0 \,, \qquad x \in \mathcal{I} \,, \\ W[y_1(x),y_2(x)] &= \begin{vmatrix} \mathbf{cos} \, qx \, \mathbf{e}^{px} & \sin qx \, \mathbf{e}^{px} \\ \left(p\cos qx - q\sin qx\right) \, \mathbf{e}^{px} & \left(p\sin qx + q\cos qx\right) \, \mathbf{e}^{px} \end{vmatrix} = q \, \mathbf{e}^{2px} \not\equiv 0 \,, \qquad x \in \mathcal{I} \,. \end{split}$$

Пример 6.2. Найдём 2-параметрическое семейство решений однородного дифференциального уравнения

$$y'' + y' - 2y = 0. (6.63)$$

Продифференцировав дважды подстановку $\Im \tilde{u}$ лера (6.56) и заменив неизвестную функцию, её первую и вторую производные соответственно на $\exp(\kappa x)$, $\kappa \exp(\kappa x)$, $\kappa^2 \exp(\kappa x)$ получим характеристическое уравнение

$$\kappa^2 + \kappa - 2 = 0.$$

Корни последнего суть дествительные и различные $\kappa_1=-2\,,\,\kappa_2=+1\,,\,$ соответствующие им линейно независимые (частные) решения таковы

$$y_1(x) = \mathrm{e}^{-2x} \,, \qquad y_2(x) = \mathrm{e}^{+x} \,. \tag{6.64}$$

Следовательно, линейная комбинация функций (6.64)

$$y = \varphi_c(x) = C_1 e^{-2x} + C_2 e^{+x}$$
(6.65)

есть 2-параметрическое семейство решений дифференциального уравнения (6.63).

Пример 6.3. Найдём 2-параметрическое семейство решений однородного дифференциального уравнения

$$y'' - 6y' + 9y = 0. (6.66)$$

Характеристическое уравнение дифференциального уравнения (6.66)

$$\kappa^2 - 6\kappa + 9 = 0$$

имеет два равных корня (или, что то же самое, один корень кратности 2) $\kappa_{1,2} = 3$, соответствующие им линейно независимые (частные) решения таковы

$$y_1(x) = e^{3x}, \qquad y_2(x) = x e^{3x}.$$
 (6.67)

Следовательно, линейная комбинация функций (6.67)

$$y = \varphi_c(x) = (C_1 + C_2 x) e^{3x}$$
 (6.68)

есть 2-параметрическое семейство решений дифференциального уравнения (6.66).

Пример 6.4. Для однородного дифференциального уравнения

$$y'' + y = 0, (6.69)$$

найдём: 1) 2-параметрическое семейство решений; 2) решение задачи Komu со следующими начальными условиями: y(0) = 0, y'(0) = 1.

Характеристическое уравнение

$$\kappa^2 + 1 = (\kappa - i)(\kappa + i) = 0$$

имеет два комплексно сопряжённых мнимых корня $\kappa_{1,2} = \mp i$, соответствующие им линейно независимые комплексно сопряжённые (частные) решения дифференциального уравнения (6.69) таковы

$$\begin{cases} y_1(x) = \mathrm{e}^{-ix} = \cos x - i \sin x \,, \\ y_2(x) = \mathrm{e}^{+ix} = \cos x + i \sin x \,. \end{cases} \tag{6.70}$$

Составим линейную комбинацию решений (6.70)

$$y = \varphi_c(x) = (C_1 + C_2)\cos x + i(C_2 - C_1)\sin x = D_1\cos x + D_2\sin x\,, \tag{6.71}$$

чтобы получить 2-параметрическое семейство решений дифференциального уравнения (6.69). Но данное дифференциальное уравнение имеет действительные коэффициенты, поэтому мы разыскиваем 2-х параметрическое семейство его действительнозначных решений, между тем решения (6.70) суть комплекснозначные функции переменной x.

Попробуем прояснить суть возникшего затруднения, обратившись к задаче Komu. Подставив в семейство (6.71) и его первую производную начальные условия

$$\left\{ \begin{aligned} y(0) &= \left[+ (C_1 + C_2) \cos x + i \left(C_2 - C_1 \right) \sin x \right] \right|_{x=0} = 0 \,, \\ y'(0) &= \left[- (C_1 + C_2) \sin x + i \left(C_2 - C_1 \right) \cos x \right] \right|_{x=0} = 1 \,, \end{aligned} \right.$$

получим систему линейных алгебраических уравнений относительно постоянных C_1, C_2 и D_1, D_2

$$\begin{cases} (C_1 + C_2) = D_1 = 0 \,, \\ i \, (C_2 - C_1) = D_2 = 1 \,, \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2 \, C_1 = +i \,, \\ 2 \, C_2 = -i \,. \end{cases}$$

Найденные значения постоянных $D_1, D_2 \in \mathbb{R}, C_1, C_2 \in \mathbb{C}$ (причём постоянные C_1, C_2 суть комплексно сопряжённые) подставим в семейство (6.71) и получим действительнозначное решение задачи Komu

$$y = \sin x, \tag{6.72}$$

как частное решение семейства (6.71).

Пример 6.5. Для однородного дифференциального уравнения

$$y'' - 2y' + 5y = 0, (6.73)$$

найдём: 1) 2-параметрическое семейство решений; 2) решение задачи *Коши* со следующими начальными условиями: $y(0) = \alpha_1, y'(0) = \alpha_2,$ где $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R}$.

Характеристическое уравнение

$$\kappa^2 - 2\kappa + 5 = 0$$

имеет два комплексно сопряжённых корня $\kappa_{1,2}=1\mp i$, которым соответствуют два линейно независимых комплексно сопряжённых (частных) решения

$$\begin{cases} y_1(x) = \mathrm{e}^{(1-i)\,x} = \mathrm{e}^x(\cos x - i\sin x)\,, \\ y_2(x) = \mathrm{e}^{(1+i)\,x} = \mathrm{e}^x(\cos x + i\sin x)\,. \end{cases} \tag{6.74}$$

Составим линейную комбинацию решений (6.74)

$$y = \varphi_c(x) = e^x \Big[(C_1 + C_2) \cos x + i (C_2 - C_1) \sin x \Big] = e^x \Big(D_1 \cos x + D_2 \sin x \Big), \tag{6.75}$$

чтобы получить 2-параметрическое семейство решений дифференциального уравнения (6.73).

Для решения задачи Kowu подставим начальные условия в семейство (6.75) и его производную по x при x=0 и получим следующую систему линейных алгебраических уравнений относительно параметров C_1 и C_2

$$\begin{cases} y(0) &= \mathrm{e}^x \Big[+ (C_1 + C_2) \cos x + i \, (C_2 - C_1) \sin x \Big] \Big|_{x=0} = \alpha_1 \,, \\ \\ y'(0) &= \mathrm{e}^x \Big[+ (C_1 + C_2) \cos x + i \, (C_2 - C_1) \sin x \Big] \Big|_{x=0} \,+ \\ \\ &+ \mathrm{e}^x \Big[- (C_1 + C_2) \sin x + i \, (C_2 - C_1) \cos x \Big] \Big|_{x=0} = \alpha_2 \,, \end{cases}$$

или после упрощения

$$\left\{ \begin{aligned} &\left(C_1+C_2\right) &= \alpha_1 \,, \\ &\left(C_1+C_2\right)+i\left(C_2-C_1\right) = \alpha_2 \,. \end{aligned} \right.$$

Единственное решение этой системы

$$\left\{ \begin{aligned} (C_1 + C_2) &= D_1 = \alpha_1 \,, \\ i \, (C_2 - C_1) &= D_2 = \alpha_2 - \alpha_1 \,, \end{aligned} \right.$$

где $D_1, D_2 \in \mathbb{R}, C_1, C_2 \in \mathbb{C}$ (причём постоянные C_1, C_2 суть комплексно сопряжённые), задает искомое решение задачи Komu

$$y = e^x \left[\alpha_1 \cos x + (\alpha_2 - \alpha_1) \sin x \right] \tag{6.76}$$

как частное действительнозначное решение семейства (6.75).

Рассмотренные примеры полностью раскрывают способы построения фундаментальной системы линейного однородного с постоянными коэффициентами обыкновенного дифференциального уравнения второго порядка (6.53).

Пояснение 6.2 к с. 142. Метод вариации произвольной постоянной для неоднородных обыкновенных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами порядка выше первого поясним на примере уравнения второго порядка

$$ya_0''(x) + a_1 y'(x) + a_2 y(x) = g(x), \qquad x \in \mathcal{I},$$
 (6.77)

для которого известны линейно независимые решения $y_1(x)$, $y_2(x)$ (то есть фундаментальная система решений, см. книги Степанова [49], Матвеева [33], Эльсгольца [60]) соответствующего однородного уравнения (см. пояснение 6.1 на с. 148)

$$a_0 y''(x) + a_1 y'(x) + a_2 y(x) = 0, \qquad x \in \mathcal{I}.$$
 (6.78)

Это означает, во-первых, что определитель Вронского тождественно отличен от нуля

$$W[y_1(x), y_2(x)] = \begin{vmatrix} y_1(x) & y_2(x) \\ y_1'(x) & y_2'(x) \end{vmatrix} \not\equiv 0, \qquad x \in \mathcal{I}.$$
 (6.79)

во-вторых, что любое решение однородного уравнения (6.78) может быть получено из 2-параметрического семейства (называемого также общим решением)

$$y(x) = C_1 y_1(x) + C_2 y_2(x) (6.80)$$

при подходящем выборе произвольных постоянных C_1, C_2 . Заметим, что семейство (6.80) удовлетворяет однородному уравнению (6.78) при любых значениях постоянных C_1, C_2 . В самом деле

$$\begin{split} a_0\,y''(x) + a_1\,y'(x) + a_2\,y(x) &= a_0 \Big(C_1\,y_1(x) + C_2\,y_2(x) \Big)'' + a_1 \Big(C_1\,y_1(x) + C_2\,y_2(x) \Big)' + a_2 \Big(C_1\,y_1(x) + C_2\,y_2(x) \Big) = \\ &= a_0 \Big(C_1\,y_1''(x) + C_2\,y_2''(x) \Big) + a_1 \Big(C_1\,y_1'(x) + C_2\,y_2'(x) \Big) + a_2 \Big(C_1\,y_1(x) + C_2\,y_2(x) \Big) = \\ &= C_1 \Big(a_0\,y_1''(x) + a_1\,y_1'(x) + a_2\,y_1(x) \Big) + C_2 \Big(a_0\,y_2''(x) + a_1\,y_2'(x) + a_2\,y_2(x) \Big) \equiv 0 \,. \end{split}$$

Будем разыскивать 2-х параметрическое семейство решений неоднородного уравнения (6.77) в виде

$$y(x) = C_1(x)y_1(x) + C_2(x)y_2(x), (6.81)$$

где $C_1(x)$, $C_2(x)$ — функции, подлежащие определению (устоявшееся обыкновение обозначать постоянные C_1, C_2 в семействе (6.80) и функции $C_1(x), C_2(x)$ в семействе (6.81) нельзя признать удачным).

Продифференцируем дважды семейство (6.81), накладывая на производные функций $C_1(x)$, $C_2(x)$ условия, указанные в фигурных скобках, тогда будем иметь

$$\begin{split} y'(x) &= C_1'(x) \, y_1(x) + C_1(x) \, y_1'(x) + C_2'(x) \, y_2(x) + C_2(x) \, y_2'(x) = \Big\{ C_1'(x) \, y_1(x) + C_2'(x) \, y_2(x) = 0 \Big\} = \\ &= C_1(x) \, y_1'(x) + C_2(x) \, y_2'(x) \, , \\ y''(x) &= C_1'(x) \, y_1'(x) + C_1(x) \, y_1''(x) + C_2'(x) \, y_2' + C_2 \, y_2''(x) = \Big\{ C_1'(x) \, y_1'(x) + C_2'(x) \, y_2'(x) = g(x) \Big\} = \\ &= C_1(x) \, y_1''(x) + C_2(x) \, y_2''(x) + g(x) \, . \end{split}$$

Подставив семейство (6.81) и полученные выражения для первой и второй производных семейства

$$\begin{cases} y'(x) = C_1(x) y_1'(x) + C_2(x) y_2'(x), \\ y''(x) = C_1(x) y_1''(x) + C_2(x) y_2''(x) + g(x), \end{cases}$$

$$(6.82)$$

в левую часть неоднородного дифференциального уравнения (6.77)

$$\begin{split} a_0\,y''(x) + a_1\,y'(x) + a_2\,y(x) &= a_0 \Big(C_1(x)\,y_1''(x) + C_2(x)\,y_2''(x) + g(x) \Big) + \\ &\quad + a_1 \Big(C_1(x)\,y_1'(x) + C_2(x)\,y_2'(x) \Big) + a_2 \Big(C_1(x)\,y_1(x) + C_2(x)\,y_2(x) \Big) = \\ &\quad = C_1(x) \Big(a_0\,y_1''(x) + a_1\,y_1'(x) + a_2\,y_1(x) \Big) + \\ &\quad + C_2(x) \Big(a_0\,y_2''(x) + a_1\,y_2'(x) + a_2\,y_2(x) \Big) + g(x) \equiv g(x) \,, \end{split}$$

убедимся, что семейство тождественно удовлетворяет уравнению.

Для того, чтобы семейство (6.81) было полностью определено, нужно воспользоваться условиями, наложенными выше на неизвестные функции $C_1(x), C_2(x)$. Запишем эти условия в виде системы линейных алгебраических уравнений относительно производных $C_1'(x), C_2'(x)$

$$\begin{cases} y_1(x) C_1'(x) + y_2(x) C_2'(x) = 0, \\ y_1'(x) C_1'(x) + y_2'(x) C_2'(x) = g(x), \end{cases}$$

$$(6.83)$$

и найдём решение системы по формулам Крамера

$$C_1'(x) = \frac{W_1(x)}{W(x)} = \frac{\begin{vmatrix} 0 & y_2(x) \\ g(x) & y_2'(x) \end{vmatrix}}{W(x)}, \qquad C_2'(x) = \frac{W_2(x)}{W(x)} = \frac{\begin{vmatrix} y_1(x) & 0 \\ y_1'(x) & g(x) \end{vmatrix}}{W(x)}, \tag{6.84}$$

где определитель системы есть определитель Вронского (6.79), то есть $W(x) = W[y_1(x), y_2(x)]$. Далее найдём функции $C_1(x), C_2(x)$ непосредственным интегрированием выражений (6.84)

$$C_1(x) = C_{1,0} + \int \frac{W_1(x)}{W(x)} dx, \qquad C_2(x) = C_{2,0} + \int \frac{W_2(x)}{W(x)} dx,$$
 (6.85)

где $C_{1,0}, C_{2,0}$ — постоянные интегрирования.

Если для неоднородного дифференциального уравнения (6.77) поставлена задача Komu, то искомые функции $C_1(x), C_2(x)$ можно должным образом настроить

$$C_1(x) = C_{1,0} + \int_{x_0}^x \frac{W_1(x)}{W(x)} dx, \qquad C_2(x) = C_{2,0} + \int_{x_0}^x \frac{W_2(x)}{W(x)} dx,$$
 (6.86)

где
$$C_{1,0} = C_1(x_0), C_{2,0} = C_2(x_0), x_0 \in \mathcal{I}.$$

Пример 6.6. Найдём 2-параметрическое семейство решений неоднородного дифференциального уравнения

$$y'' + 4y' + 4y = 3x e^{-2x}. (6.87)$$

Во-первых, отбросим правую часть данного дифференциального уравнения и рассмотрим соответствующее ему однородное дифференциальное уравнение

$$y'' + 4y' + 4y = 0. (6.88)$$

Характеристическое уравнение последнего есть квадратное

$$\kappa^2 + 4\kappa + 4 = 0 \tag{6.89}$$

и имеет два равных корня (или, что то же самое, один корень кратности 2) $\kappa_{1,2}=-2$. Соответствующие корням линейно независимые частные решения суть

$$y_1(x) = \mathrm{e}^{-2x}, \qquad y_2(x) = x \, \mathrm{e}^{-2x}. \tag{6.90}$$

Во-вторых, составим определитель Вронского

$$W(x) = \begin{vmatrix} e^{-2x} & x e^{-2x} \\ -2 e^{-2x} & (1-2x) e^{-2x} \end{vmatrix} = e^{-4x} \begin{vmatrix} 1 & x \\ -2 & 1-2x \end{vmatrix} = e^{-4x}$$

и два вспомогательных определителя

$$W_1(x) = \left| \begin{array}{cc} 0 & x \, \mathrm{e}^{-2x} \\ 3x \, \mathrm{e}^{-2x} & (1-2x) \, \mathrm{e}^{-2x} \end{array} \right| = -3x^2 \mathrm{e}^{-4x}, \qquad W_2(x) = \left| \begin{array}{cc} \mathrm{e}^{-2x} & 0 \\ -2 \, \mathrm{e}^{-2x} & 3x \, \mathrm{e}^{-2x} \end{array} \right| = 3x \, \mathrm{e}^{-4x}.$$

В-третьих, найд "ем по формулам (6.85) функции

$$C_1(x) = C_{1,0} + \int \frac{W_1(x)}{W(x)} dx = C_{1,0} - \int 3x^2 dx = C_{1,0} - x^3,$$

$$C_2(x) = C_{2,0} + \int \frac{W_2(x)}{W(x)} dx = C_{2,0} + \int 3x dx = C_{2,0} + \frac{3}{2}x^2,$$

и составим 2-параметрическое семейство (6.81) решений линейного неоднородного дифференциального уравнения (6.87)

$$\begin{split} \varphi_p(x) &= C_1(x) \, y_1(x) + C_2(x) \, y_2(x) = \left(C_{1,0} - x^3 \right) \mathrm{e}^{-2x} + \left(C_{2,0} + \frac{3}{2} \, x^2 \right) x \, \mathrm{e}^{-2x} = \frac{1}{2} \, x^3 \, \mathrm{e}^{-2x} = \\ &= \left(C_{1,0} + C_{2,0} \, x \right) \mathrm{e}^{-2x} + \frac{1}{2} \, x^3 \, \mathrm{e}^{-2x} \, . \end{split} \tag{6.91}$$

Для завершения примера следует выполнить проверку решения (6.91) с помощью подстановки в дифференциальное уравнение (6.87).

7. Приложение. Дифференциальные операторы и интегральные формулы теории поля

7.0. Προλεγόμενα

В разделе 7.1. дадим определения определения скалярных и векторных поле, а также основных операторов теории поля: градиента, дивергенции и ротора (см. пояснение 7.1 на с. 181). Скалярные и векторные поля будем рассматривать в связной области \mathcal{D} евклидового действительного аффинного пространства \mathbb{R}^3 , параметризованного декартовой ортогональной системой координат: $\mathbf{r}=(x,y,z)=(x_1,x_2,x_3)$, причём область \mathcal{D} может совпадать с пространством \mathbb{R}^3 (см. пояснение 7.2 на с. 181).

В разделе 7.2. приведём формулировки основных интегральных теорем теории поля: Стокса, Остроградского – Гаусса (см. пояснение 7.3 на с. 181), с помощью которых выведем инвариантные определения (независящие от выбора системы координат) дифференциальных операторов теории поля.

В разделе 7.3. с помощью инвариантных определений раздела 7.2. выведем формулы для дифференциальных операторов теории поля в криволинейных ортогональных системах координат (см. пояснение 7.8 на с. 181).

В разделе 7.4. выведем первую и вторую вспомогательные формулы $\Gamma puna$ (см. пояснение 7.9 на с. 181).

7.1. Дифференциальные операторы теории поля

Определение 7.1. Скалярным полем, заданным в области \mathcal{D} , называется однозначная скалярная функция u(r) векторного аргумента $r \in \mathcal{D}$, то есть $u(r) : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$.

Определение 7.2. Векторным полем, заданным в области \mathcal{D} , называется однозначная векторная функция $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})=(a_x,a_y,a_z)=(a_1,a_2,a_3)$ векторного аргумента $\boldsymbol{r}\in\mathcal{D}$, то есть $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})\colon\mathbb{R}^3\to\mathbb{R}^3$.

Замечание 7.1. Обратим внимание, как именно определение 7.2 связывает с каждой точкой r области $\mathcal D$ вектор a(r)

Привычный в действительном анализе способ наглядного представления скалярных функций их графиками уместен в случае одной или двух независимых (скалярных) переменных. Скалярную функцию большего числа независимых (скалярных) переменных представить подобным образом невозможно, поэтому наглядность достигается иначе, с помощью поверхностей уровня.

Определение 7.3. $Ecnu\ u(r)$ — скалярное поле, заданное в области \mathcal{D} , morda связное гладкое или кусочно-гладкое множество точек $r \in \mathcal{D}$ (многообразие размерности 2), в которых поле принимает заданное значение C, то есть

$$u(\mathbf{r}) = u(x, y, z) = C, \qquad \mathbf{r} \in \mathcal{D},$$
 (7.1)

называется *поверхностью уровня* скалярного поля $u(\mathbf{r})$.

Если в правой части равенства (7.1) менять значения C, то получим различные поверхности уровня. Поведение последних (сближение, расхождение и т. д.) даёт качественное представление о скалярном поле. В силу однозначности скалярного поля верно следующее

Утверждение 7.1. Поверхности уровня не пересекаются. □

Пример 7.1. Для скалярного поля

$$u(\mathbf{r}) = |\mathbf{r}|, \qquad \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3,$$
 (7.2)

найдём поверхности уровня.

Руководствуясь определением 7.3 составим уравнение поверхностей уровня

$$|\mathbf{r}| = C \quad \Rightarrow \quad |\mathbf{r}|^2 = x^2 + y^2 + z^2 = C^2, \qquad C^2 \in (0, +\infty),$$
 (7.3)

откуда заключим, что последние суть концентрические сферы с центром в точке $r=0\,.$

Далее продифференцируем скалярное поле (7.2) в произвольной точке $r \neq \mathbf{0} = (0,0,0)$

$$du(\mathbf{r}) = \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x} dx + \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial y} dy + \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x} dz,$$

где частные производные поля по переменным x,y,z суть

$$\frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x} = \frac{x}{|\mathbf{r}|}, \qquad \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial y} = \frac{y}{|\mathbf{r}|}, \qquad \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial z} = \frac{z}{|\mathbf{r}|}. \tag{7.4}$$

Следовательно, получим такое выражение для дифференциала скалярного поля

$$du(\mathbf{r}) = \frac{x dx + y dy + z dz}{|\mathbf{r}|}, \qquad (7.5)$$

причём дифференциалы суть произвольные (как дифференциалы независимых переменных x, y, z).

Теперь запишем выражение для дифференциала (7.5) скалярного поля (7.2) на какой-либо поверхности уровня (7.3)

$$\frac{x \, \mathrm{d}x + y \, \mathrm{d}y + z \, \mathrm{d}z}{|\mathbf{r}|} = 0 \qquad \Rightarrow \qquad x \, \mathrm{d}x + y \, \mathrm{d}y + z \, \mathrm{d}z = 0, \tag{7.6}$$

и убедимся, что дифференциалы $\mathrm{d}x,\mathrm{d}y,\mathrm{d}z$ суть зависимые (на этой поверхности переменные x,y,z суть зависимые) — можно задать произвольно только дифференциалы любых 2-х переменных, а дифференциал 3-ей переменной будет подчинен условию (7.6). Это означает, что размерность поверхности уровня равна 2, в отличие от размерности объемлющего пространства, равной 3.

Пример 7.2. Для скалярного поля

$$u(\mathbf{r}) = \mathbf{e} \cdot \mathbf{r}, \qquad \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3,$$
 (7.7)

где $e = (e_x, e_y, e_z)$ — постоянный вектор, найдём поверхности уровня. Составим, согласно определению 7.3, уравнение поверхностей уровня

$$\boldsymbol{e} \cdot \boldsymbol{r} = e_x \, x + e_y \, y + e_z \, z = C \,, \qquad \boldsymbol{r} \in \mathbb{R}^3.$$
 (7.8)

Возьмём для некоторого значения произвольной постоянной C какой-либо вектор r_0 на поверхности уровня (точнее, концевая точка вектора): $e \cdot r_0 = C$, перепишем уравнение (7.8) поверхности уровня так,

чтобы оно приняло вид канонического уравнения плоскости, перпендикулярной вектору e и проходящей через точку r_0 , то есть

$$e \cdot (r - r_0) = 0, \qquad r \in \mathbb{R}^3.$$
 (7.9)

Следовательно, все поверхности уровня суть (параллельные) плоскости, перпендикулярные вектору e . Выражение для дифференциала скалярного поля (7.7)

$$du = e_x dx + e_y dy + e_z dz (7.10)$$

не связывает дифференциалы всех независимых переменных какими-либо условиями, тогда как дифференциал скалярного поля (7.7) на поверхностях уровня (7.8)

$$du(\mathbf{r}) = e_x \, dx + e_y \, dy + e_z \, dz = 0 \,, \tag{7.11}$$

всегда равный нулю, накладывает линейную связь на дифференциалы всех независимых переменных. Размерность поверхности уровня, очевидно, равна 2.

Определение 7.4. Пусть в области \mathcal{D} заданы: 1) скалярное поле $u(\mathbf{r})$, дифференцируемое в некоторой окрестности точки $\mathbf{r}_0 \in \mathcal{D}$; 2) линия Γ с натуральной параметризацией

$$r = \varphi(s) = \varphi_x(s) i + \varphi_y(s) j + \varphi_z(s) k, \qquad s \in \mathcal{I} \subset \mathbb{R},$$
 (7.12)

где $\varphi(s)\colon \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}$ есть векторно-значная функция: a) непрерывно дифференцируемая в \mathcal{I} ; b0 проходящая через точку $\mathbf{r}_0\colon \mathbf{r}_0=\varphi(0),\ 0\in\mathcal{I};\ mor\partial a$ производная сложной функции $U(s)=u\left(\varphi(s)\right)$ по переменной s при s=0

$$\dot{U}(0) = \varphi_x'(0) \frac{\partial u(\mathbf{r}_0)}{\partial x} + \varphi_y'(0) \frac{\partial u(\mathbf{r}_0)}{\partial y} + \varphi_z'(0) \frac{\partial u(\mathbf{r}_0)}{\partial z}$$
(7.13)

называется производной скалярного поля $u(\mathbf{r})$ вдоль линии Γ в точке \mathbf{r}_0 .

Определение 7.5. $\Pi ycmv$: 1) выполнены посылки определения 7.4; 2) $\pmb{\tau}_0$ есть касательный орт к линии Γ в точке \pmb{r}_0

$$\boldsymbol{\tau}_0 = \varphi_x'(0) \, \boldsymbol{i} + \varphi_y'(0) \, \boldsymbol{j} + \varphi_z'(0) \, \boldsymbol{k} \,, \tag{7.14}$$

 $mor\partial a$ производная скалярного поля $u(\boldsymbol{r})$ вдоль линии Γ в точке \boldsymbol{r}_0 (7.13)

$$\frac{\partial u}{\partial \tau_0} = \varphi_x'(0) \frac{\partial u(\boldsymbol{r}_0)}{\partial x} + \varphi_y'(0) \frac{\partial u(\boldsymbol{r}_0)}{\partial y} + \varphi_z'(0) \frac{\partial u(\boldsymbol{r}_0)}{\partial z}$$
(7.15)

называется производной скалярного поля $u({m r})$ по направлению вектора ${m au}_0$ в точке ${m r}_0$. \Box

Замечание 7.2. Иногда определение 7.5 вводят независимо от определения
$$(7.4)$$
.

Определение 7.6. Пусть u(r) — скалярное поле, дифференцируемое в окрестности точки $r_0 \in \mathcal{D},\ mor\partial a$ вектор

$$\operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0) = \left(\frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial x}, \frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial y}, \frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial z} \right) \bigg|_{\boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_0} = \left(\frac{\partial u}{\partial x} \, \boldsymbol{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \, \boldsymbol{j} + \frac{\partial u}{\partial z} \, \boldsymbol{k} \right) \bigg|_{\boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_0}$$
(7.16)

называется градиентом (скалярного поля $u(\mathbf{r})$) в точке \mathbf{r}_0 .

С помощью градиента скалярного поля $u(\mathbf{r})$ запишем производную последнего по направлению вектора τ_0 в точке \mathbf{r}_0 (7.15) так

$$\frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\tau}_0} = \boldsymbol{\tau}_0 \cdot \operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0) \,. \tag{7.17}$$

Определение 7.7. Пусть u(r) — скалярное поле, дифференцируемое в области \mathcal{D} (замыкании области \mathcal{D}), тогда векторное поле

$$\operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}) = \left(\frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial x}, \frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial y}, \frac{\partial u(\boldsymbol{r})}{\partial z}\right) = \frac{\partial u}{\partial x} \boldsymbol{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \boldsymbol{j} + \frac{\partial u}{\partial z} \boldsymbol{k}$$
(7.18)

называется *полем градиента* (скалярного поля $u(\mathbf{r})$) в области \mathcal{D} (замыкании \mathcal{D}).

Утверждение 7.2. Пусть u(r) — скалярное поле, дифференцируемое в окрестности точки $r_0 \in \mathcal{D}$, точ

Доказательство. Запишем дифференциал скалярного поля $u(\mathbf{r})$ на поверхности уровня (7.1), проходящей через точку \mathbf{r}_0

$$du(\mathbf{r}_0) = \frac{\partial u(\mathbf{r}_0)}{\partial x} dx + \frac{\partial u(\mathbf{r}_0)}{\partial y} dy + \frac{\partial u(\mathbf{r}_0)}{\partial z} dz = 0.$$

Представим левую часть этого равенства как скалярное произведение вектора $\mathrm{d} r$

$$d\mathbf{r} = dx\,\mathbf{i} + dy\,\mathbf{j} + dz\,\mathbf{k}\,.$$

касательного поверхности уровня в точке \boldsymbol{r}_0 , и вектора градиента скалярного поля в точке \boldsymbol{r}_0 (7.16), тогда равенство

$$d\mathbf{r} \cdot \operatorname{grad} u(\mathbf{r}_0) = 0, \tag{7.19}$$

завершает доказательство. Можно придать левой части последнего равенства большего сходства с выражением (7.17) для производной по направлению, если ввести касательный к поверхности уровня в точке r_0 орт

$$\boldsymbol{\tau}_0 = \frac{\mathrm{d}\boldsymbol{r}}{\mathrm{d}s}, \qquad \mathrm{d}s = \mathrm{d}|\boldsymbol{r}| = \sqrt{(\mathrm{d}x)^2 + (\mathrm{d}y)^2 + (\mathrm{d}z)^2}$$

и записать равенство (7.19) (после деления на ds) так

$$\label{eq:tau_0} \pmb{\tau}_0 \cdot \operatorname{grad} u(\pmb{r}_0) = \frac{\partial u(\pmb{r}_0)}{\partial \pmb{\tau}_0} = 0 \,,$$

то есть производная скалярного поля в направлении произвольного орта τ_0 , касательного поверхности уровня данного поля, равна нулю (произвольность орта τ_0 следует понимать в том смысле, что из точки r_0 в плоскости, касательной поверхности уровня, можно провести множество касательных ортов).

Утверждение 7.3. Пусть u(r) — скалярное поле, дифференцируемое в окрестности точки $r_0 \in \mathcal{D}$, тогда вектор $\operatorname{grad} u(r_0)$ направлен в сторону роста скалярного поля u(r) в точке r_0 .

Доказательство. Поверхность уровня, проходящая через точку r_0 , разбивает окрестность последней на две части: в одной $u(r)>u(r_0)$, в другой $u(r)< u(r_0)$. Будем называть первую часть «положительной», а вторую — «отрицательной». Направим орт τ_0 к поверхности уровня в точке r_0 в «положительную» часть окрестности. Далее умножим скалярно орт τ_0 и вектор градиента $\operatorname{grad} u(r_0)$ скалярного поля в точке r_0

$$\boldsymbol{\tau}_0 \cdot \operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0) = |\boldsymbol{\tau}_0||\operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0)|\cos\left(\boldsymbol{\tau}_0, \operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0)\right) = |\operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0)|\cos\left(\boldsymbol{\tau}_0, \operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0)\right).$$

Пусть $\cos{(\pmb{ au_0},\gcd{u}(\pmb{r}_0))}>0$, то есть $\pmb{ au_0}\uparrow\uparrow\gcd{u}(\pmb{r}_0)$, тогда

$$\frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\tau}_0} = \boldsymbol{\tau}_0 \cdot \operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0) > 0 \,,$$

то есть производная скалярного поля по направлению орта τ_0 положительна, что согласуется с направлением орта τ_0 .

Пусть $\cos{(\pmb{ au_0},\gcd{u}(\pmb{r}_0))}<0$, то есть $\pmb{ au_0}\downarrow\uparrow\gcd{u}(\pmb{r}_0)$, тогда

$$\frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\tau}_0} = \boldsymbol{\tau}_0 \cdot \operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}_0) < 0 \,,$$

то есть производная скалярного поля по направлению орта τ_0 отрицательна, что противоречит тому, что орт τ_0 направлен в «положительную» часть окрестности точки r_0 .

Следовательно, единственная возможность состоит в том, что $\tau_0 \uparrow \uparrow$ grad $u(r_0)$.

Определение 7.8. *Пусть* a(r) — векторное поле, дифференцируемое в окрестности точки $r_0 \in \mathcal{D}, \ mor\partial a$ скаляр (число)

$$\operatorname{div} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}_0) = \left(\frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z} \right) \bigg|_{\boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_0}$$
 (7.20)

называется дивергенцией (векторного поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})$) в точке \boldsymbol{r}_0 .

Определение 7.9. Пусть a(r) — векторное поле, дифференцируемое в области \mathcal{D} (замыкании области \mathcal{D}), тогда скалярное поле

$$\operatorname{div} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z} \tag{7.21}$$

называется полем дивергенции (векторного поля a(r)) в области \mathcal{D} (замыкании \mathcal{D}). \square

Определение 7.10. *Пусть* a(r) — векторное поле, дифференцируемое в окрестности точки $r_0 \in \mathcal{D}, \ mor \partial a$ вектор

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}_{0}) = \begin{vmatrix} \boldsymbol{i} & \boldsymbol{j} & \boldsymbol{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ a_{x} & a_{y} & a_{z} \end{vmatrix}_{\boldsymbol{r}=\boldsymbol{r}_{0}} = \begin{bmatrix} \left(\frac{\partial a_{z}}{\partial y} - \frac{\partial a_{y}}{\partial z}\right) \boldsymbol{i} + \left(\frac{\partial a_{x}}{\partial z} - \frac{\partial a_{z}}{\partial x}\right) \boldsymbol{j} + \left(\frac{\partial a_{y}}{\partial x} - \frac{\partial a_{x}}{\partial y}\right) \boldsymbol{k} \end{bmatrix}_{\boldsymbol{r}=\boldsymbol{r}_{0}}$$

$$(7.22)$$

называется ротором (завихренностью) (векторного поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})$) в точке \boldsymbol{r}_0 .

Определение 7.11. Пусть a(r) — векторное поле, дифференцируемое в области \mathcal{D} (замыкании области \mathcal{D}), тогда векторное поле

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \left(\frac{\partial a_z}{\partial y} - \frac{\partial a_y}{\partial z}\right) \boldsymbol{i} + \left(\frac{\partial a_x}{\partial z} - \frac{\partial a_z}{\partial x}\right) \boldsymbol{j} + \left(\frac{\partial a_y}{\partial x} - \frac{\partial a_x}{\partial y}\right) \boldsymbol{k} \tag{7.23}$$

называется полем pomopa (завихренности) (векторного поля a(r)) в области \mathcal{D} (замыкании \mathcal{D}).

С помощью оператора Γ амильтона ∇ (оператора набла или набла-оператора)

$$\nabla = \mathbf{i} \, \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{j} \, \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{k} \, \frac{\partial}{\partial z}$$
 (7.24)

определения 7.7, 7.9 и 7.11 допускают следующую запись:

$$\begin{cases} \operatorname{grad} u(\boldsymbol{r}) = \nabla u(\boldsymbol{r}) = \left(\boldsymbol{i} \frac{\partial}{\partial x} + \boldsymbol{j} \frac{\partial}{\partial y} + \boldsymbol{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) & u(\boldsymbol{r}), \\ \operatorname{div} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \left(\boldsymbol{i} \frac{\partial}{\partial x} + \boldsymbol{j} \frac{\partial}{\partial y} + \boldsymbol{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}), \\ \operatorname{rot} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \nabla \times \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \left(\boldsymbol{i} \frac{\partial}{\partial x} + \boldsymbol{j} \frac{\partial}{\partial y} + \boldsymbol{k} \frac{\partial}{\partial z} \right) \times \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}). \end{cases}$$
(7.25)

Замечание 7.3. Точнее будет сказать, что выражения (7.25) вводят три дифференциальных оператора на основе оператора *Гамильтона*, а именно: ∇ , ∇ · , ∇ × , с помощью которых можно ввести векторное поле градиента, скалярное поле дивергенции и векторное поле ротора.

Пример 7.3. Для скалярного поля

$$u(\mathbf{r}) = \varphi(|\mathbf{r}|), \qquad \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3,$$
 (7.26)

где φ — непрерывно дифференцируемая функция своего аргумента, найдём градиент. Согласно определению (7.18), для искомого градиента скалярного поля (7.2) имеем

$$\nabla u(\boldsymbol{r}) = \boldsymbol{i} \, \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \boldsymbol{j} \, \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \boldsymbol{k} \, \frac{\partial \varphi}{\partial z} = \varphi'(|\boldsymbol{r}|) \left(\frac{\partial |\boldsymbol{r}|}{\partial x} \, \boldsymbol{i} + \frac{\partial |\boldsymbol{r}|}{\partial y} \, \boldsymbol{j} + \frac{\partial |\boldsymbol{r}|}{\partial z} \, \boldsymbol{k} \right).$$

Частные производные функции |r| по переменным x,y,z уже известны и даны выражениями (7.2) (см. пример 7.1 на с. 157), поэтому запишем окончательное выражение для градиента

$$\nabla u(\mathbf{r}) = \varphi'(|\mathbf{r}|) \left(\frac{x}{|\mathbf{r}|} \, \mathbf{i} + \frac{y}{|\mathbf{r}|} \, \mathbf{j} + \frac{z}{|\mathbf{r}|} \, \mathbf{k} \right) = \varphi'(|\mathbf{r}|) \, \frac{\mathbf{r}}{|\mathbf{r}|} \,. \tag{7.27}$$

Область определения векторного поля (7.27) получим из области определения скалярного поля (7.26) исключением точки r=0 .

Пример 7.4. Для векторного поля

$$a(r) = \varphi(|r|) r, \qquad r \in \mathbb{R}^3,$$
 (7.28)

где φ — непрерывно дифференцируемая функция своего аргумента, найдём дивергенцию. Для компонентов векторного поля (7.28)

$$a_{\kappa} = \varphi(|\mathbf{r}|) x_{\kappa}, \qquad \kappa = 1, 2, 3,$$
 (7.29)

найдём соответствующие частные производные

$$\frac{\partial a_{\kappa}}{\partial x_{\kappa}} = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x_{\kappa}} x_{\kappa} + \varphi(|\mathbf{r}|) \stackrel{(7.4)}{=} \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{x_{\kappa}^{2}}{|\mathbf{r}|} + \varphi(|\mathbf{r}|), \qquad \kappa = 1, 2, 3,$$

$$(7.30)$$

тогда, согласно определению (7.21), для искомой дивергенции векторного поля (7.28) имеем

$$\nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \frac{\partial a_1}{\partial x_1} + \frac{\partial a_2}{\partial x_2} + \frac{\partial a_3}{\partial x_3} = \underbrace{\varphi'(|\boldsymbol{r}|) \, \frac{x_1^2}{|\boldsymbol{r}|} + \varphi(|\boldsymbol{r}|)}_{\kappa = 1} + \underbrace{\varphi'(|\boldsymbol{r}|) \, \frac{x_2^2}{|\boldsymbol{r}|} + \varphi(|\boldsymbol{r}|)}_{\kappa = 2} + \underbrace{\varphi'(|\boldsymbol{r}|) \, \frac{x_3^2}{|\boldsymbol{r}|} + \varphi(|\boldsymbol{r}|)}_{\kappa = 3}.$$

Выполнив очевидные упрощения получим окончательное выражение для дивергенции

$$\nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \varphi'(|\boldsymbol{r}|) |\boldsymbol{r}| + 3 \varphi(|\boldsymbol{r}|). \tag{7.31}$$

Область определения скалярного поля (7.31) получим из области определения векторного поля (7.28) исключением точки $r=\mathbf{0}$, в которой частные производные (7.30) компонентов (7.29) векторного поля (7.28) не определены.

Пример 7.5. Для векторного поля (7.28) найдём ротор. Производные компонентов векторного поля (7.28)

$$\frac{\partial a_1}{\partial x_2} = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x_2} x_1 = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{x_2 x_1}{|\mathbf{r}|}, \qquad \frac{\partial a_1}{\partial x_3} = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x_3} x_1 = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{x_3 x_1}{|\mathbf{r}|},
\frac{\partial a_2}{\partial x_1} = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x_1} x_2 = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{x_1 x_2}{|\mathbf{r}|}, \qquad \frac{\partial a_2}{\partial x_3} = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x_3} x_2 = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{x_3 x_2}{|\mathbf{r}|},
\frac{\partial a_3}{\partial x_1} = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x_1} x_3 = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{x_1 x_3}{|\mathbf{r}|}, \qquad \frac{\partial a_3}{\partial x_2} = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{\partial |\mathbf{r}|}{\partial x_2} x_3 = \varphi'(|\mathbf{r}|) \frac{x_2 x_3}{|\mathbf{r}|},$$
(7.32)

отличные от уже найденных (7.30), подставим в формулу для ротора (7.23)

$$\operatorname{rot} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \frac{\varphi'(|\boldsymbol{r}|)}{|\boldsymbol{r}|} \left[\left(x_2 x_3 - x_3 x_2 \right) \boldsymbol{i}_1 + \left(x_3 x_1 - x_1 x_3 \right) \boldsymbol{i}_1 + \left(x_1 x_2 - x_2 x_1 \right) \boldsymbol{i}_2 \right] = \boldsymbol{0}, \quad (7.33)$$

откуда следует, что ротор векторного поля (7.28) тождественно равен нулю.

Область определения векторного поля (7.33) получим из области определения векторного поля (7.28) исключением точки $r=\mathbf{0}$, в которой частные производные (7.32) компонентов (7.29) векторного поля (7.28) не определены.

7.2. Интегральные теоремы теории поля

...Эта теорема (теорема Стокса) имела любопытную историю и претерпела разительные метаморфозы.

Впервые формулировка теоремы появилась в виде приписки к письму сэра Уильяма Томсона (лорда Кельвина) к Стоксу, датированному 2 июля 1850 г. Опубликована она была в качестве восьмого вопроса к экзаменам на смитовскую премию 1854 г. Этот конкурсный экзамен, которому ежегодно подвергались лучшие студенты-математики Кембриджского университета, с 1849 по 1882 г. проводился проф. Стоксом. Ко времени его смерти результат был повсеместно известен как теорема Стокса. Современниками Стокса были даны по крайней мере три доказательства: одно опубликовал Томсон, другое было изложено в "Трактате о натуральной философии" Томсона и Тейта и третье предложил Максвелл в "Электричестве и магнетизме"... С тех пор именем Стокса были названы значительно более общие результаты, сыгравшие столь заметную роль в развитии некоторых разделов математики, что теорема Стокса вполне может дать материал для размышлений о ценности обобщения. [48]

Определение 7.12. Пусть: 1) a(r) — векторное поле, непрерывное в области \mathcal{D} ; 2) $\mathcal{D} \supset \mathcal{C}$ — ориентируемая кусочно-гладкая линия; 3) $\tau(r)$ — орт касательной к линии \mathcal{C} , задающий направление на \mathcal{C} ; тогда криволинейный интеграл первого рода

$$\int_{\mathcal{C}} \boldsymbol{\tau}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{C} \tag{7.34}$$

называется $uupkyляuue\check{u}$ векторного поля a(r) по ориентированной линии $\mathcal C$.

Замечание 7.4. Приведём привычные для действительного анализа выражения циркуляции (7.34), записанные с помощью криволинейных интегралов:

1) первого рода

$$\int_{\mathcal{C}} \left(\tau_x P + \tau_y Q + \tau_z R \right) d\mathcal{C}; \tag{7.35}$$

2) второго рода

$$\int_{C} P \, \mathrm{d}x + Q \, \mathrm{d}y + R \, \mathrm{d}z \,, \tag{7.36}$$

где P,Q,R — непрерывные в области \mathcal{D} функции переменных x,y,z. Будем называть выражения (7.35), (7.36) и подобные им P,Q,R-разновидностями понятий теории поля.

Определение 7.13. Пусть: 1) a(r) — векторное поле, непрерывное в области \mathcal{D} ; 2) $\mathcal{D} \supset \mathcal{S}$ — двухсторонняя кусочно-гладкая поверхность; 3) $\nu(r)$ — орт нормали к поверхности \mathcal{S} , задающий сторону \mathcal{S} ; тогда поверхностный интеграл первого рода

$$\iint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S} \tag{7.37}$$

называется *потоком* векторного поля a(r) через ориентированную поверхность $\mathcal S$. \square

Замечание 7.5. Приведём P, Q, R-разновидности выражения (7.37), записанные с помощью криволинейных интегралов:

1) первого рода

$$\iint_{\mathcal{S}} \left(\nu_x P + \nu_y Q + \nu_z R \right) d\mathcal{S} \tag{7.38}$$

2) второго рода

$$\iint_{\mathcal{S}} P \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z + Q \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}x + R \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \tag{7.39}$$

где P,Q,R — непрерывные в области $\mathcal D$ функции переменных x,y,z.

Определение 7.14. Пусть a(r) — векторное поле, непрерывное в замыкании области \mathcal{D} , тогда пространственный интеграл первого рода

$$\iiint_{\mathcal{D}} \nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{D} \tag{7.40}$$

называется обильностью векторного поля a(r) в области \mathcal{D} .

Замечание 7.6. Приведём P,Q,R-разновидности выражения (7.40), записанные с помощью криволинейных интегралов:

1) первого рода

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) d\mathcal{D}$$
 (7.41)

2) второго рода

$$\iiint\limits_{\Omega} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz$$
 (7.42)

где P,Q,R — непрерывные в замыкании области $\mathcal D$ функции переменных x,y,z.

Определение 7.15. $\Pi y cm b$: 1) a(r) — векторное поле, непрерывное в области \mathcal{D} ; 2) $\mathcal{D} \supset \mathcal{C}$ — произвольная ориентируемая замкнутая кусочно-гладкая линия (контур);

3) циркуляция поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})$ по контуру $\mathcal C$ равна нулю

$$\oint_{\mathcal{C}} \boldsymbol{\tau}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{C} = 0, \qquad (7.43)$$

morda поле $oldsymbol{a}(oldsymbol{r})$ называется nomenuuanьным в области $\mathcal D$.

Определение 7.16. Π усть: 1) a(r) — векторное поле, непрерывно дифференцируемое в области \mathcal{D} ; 2) $\mathcal{D} \supset \mathcal{S}$ — произвольная ориентируемая замкнутая кусочно-гладкая поверхность; 3) поток поля a(r) через поверхность \mathcal{S} равен нулю

$$\oint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S} = 0, \qquad (7.44)$$

 $mor\partial a$ поле a(r) называется $conehou\partial anbhым$ в области $\mathcal D$.

Теорема 7.1. *Пусть*: 1) S — ограниченная, кусочно-гладкая, двухсторонняя поверхность с кусочно-гладкой границей (краем) C; $\nu(r)$ — орт нормали к выбранной стороне S; 3) a(r) — векторное поле, непрерывно дифференцируемое в окрестности поверхности S, $mor\partial a$ справедлива интегральная формула $Cmo\kappa ca$

$$\iint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot (\nabla \times \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})) \, d\mathcal{S} = \oint_{\mathcal{C}} \boldsymbol{\tau}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{C}, \qquad (7.45)$$

причём при взгляде с выбранной стороны поверхности S обход границы C совершается против хода часовой стрелки (поток ротора векторного поля через незамкнутую поверхность равен циркуляции этого же поля вдоль границы поверхности; см. пояснение 7.4 на с. 181).

Замечание 7.7. Приведём P,Q,R-разновидности формулы $Cmo\kappa ca$ (7.45), записанные с помощью криволинейных интегралов:

1) первого рода

$$\iint\limits_{\mathcal{S}} \left[\nu_x \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) + \nu_y \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) + \nu_z \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \right] d\mathcal{S} = \oint\limits_{\mathcal{C}} \left(\tau_x P + \tau_y Q + \tau_z R \right) d\mathcal{C}; \tag{7.46}$$

2) второго рода

$$\iint_{S} \left(\frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) dy dz + \left(\frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) dz dx + \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_{C} P dx + Q dy + R dz, \qquad (7.47)$$

где P,Q,R — непрерывно дифференцируемые в окрестности двухсторонней поверхности $\mathcal S$ функции переменных x,y,z.

Замечание 7.8. Приведём полезную для дальнейшего изложения двухмерную запись P,Q,R-разновидности формулы $Cmo\kappa ca$ (7.46), (7.47). Пусть векторное поле есть двумерное: a(r)=(P,Q,0) и заданное в области $\mathcal D$ на плоскости: $r=(x,y,0), (x,y)\in \mathcal D$. Тогда из трёх компонентов ротора (7.23) этого поля отличен от нуля только один

$$\left(\operatorname{rot} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})\right)_x = 0\,, \qquad \left(\operatorname{rot} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})\right)_y = 0\,, \qquad \left(\operatorname{rot} \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})\right)_x = \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}\,,$$

при условии, что P,Q — непрерывно дифференцируемые в области $\mathcal D$ функции переменных x,y.

Далее учтём, что за контур $\mathcal C$ в формуле $\mathit{Cmoкca}$ (7.45) можно взять границу области $\mathcal C$, а за ограниченную контуром поверхность $\mathcal S$ — область $\mathcal D$. Орт нормали к этой поверхности имеет только один отличный от нуля компонент: $\boldsymbol \nu = (0,0,+1)$, а касательный орт к контуру имеет два отличных от нуля компонента: $\boldsymbol \tau = (\tau_x,\tau_y,0)$, причём направление орта $\boldsymbol \tau$ выбрано с учётом правила обхода области.

Теперь подставим все величины либо в векторную запись (7.45), либо в P, Q, R-разновидности (7.46), (7.47) формулы Cmorca, чтобы получить двухмерную формулу, записанную с помощью криволинейных интегралов:

1) первого рода

$$\iint\limits_{\mathcal{D}} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) d\mathcal{D} = \oint\limits_{\mathcal{C}} \left(\tau_x P + \tau_y Q \right) d\mathcal{C}; \tag{7.48}$$

2) второго рода

$$\iint_{\mathcal{D}} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_{\mathcal{C}} P dx + Q dy, \qquad (7.49)$$

известную в действительном анализе как формула Грина.

Наблюдателю, движущемуся вдоль контура \mathcal{C} , достаточно повернуть касательный орт $\boldsymbol{\tau}$ на угол 90° по часовой стрелке в плоскости переменных (x,y) (нужно ли для этого наблюдателю «выйти» в пространство \mathbb{R}^3 над плоскостью?), чтобы получить орт внешней нормали к контуру: $\nu_x = +\tau_y, \ \nu_y = -\tau_x$ (мы приняли обозначение $\boldsymbol{\nu}$ для орта внешней нормали к контуру \mathcal{C} , полагая, что путаницы с обозначениями не будет, поскольку работу с пространственной формулой Cmokca (7.45) мы закончили). С помощью орта $\boldsymbol{\nu}$ перепишем двухмерную формулу Cmokca с помощью криволинейных интегралов:

1) первого рода

$$\iint_{\mathcal{D}} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) d\mathcal{D} = \oint_{\mathcal{C}} \left(\nu_x Q - \nu_y P \right) d\mathcal{C}; \tag{7.50}$$

2) второго рода

$$\iint\limits_{\mathcal{D}} \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint\limits_{\mathcal{C}} Q dx - P dy.$$
 (7.51)

Мы обратимся к формулам (7.50), (7.51) в разделе 7.4, при выводе двухмерных вспомогательных формул $\Gamma puna$.

Теорема 7.2. $\Pi y cmb$: 1) \mathcal{D} — ограниченная, в том числе и многосвязная, область с границей \mathcal{S} , состоящей из замкнутых кусочно-гладких поверхностей; 2) $\boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r})$ — орт внешней нормали к \mathcal{S} ; 3) $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})$ — векторное поле, непрерывно дифференцируемое в замыкании области \mathcal{D} , $mor\partial a$ справедлива интегральная формула $Ocmporpa\partial c\kappaoro$ — $\Gamma aycca$

$$\iiint_{\mathcal{D}} \nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{D} = \oiint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S}, \qquad (7.52)$$

(обильность векторного поля в ограниченной области равна потоку этого же поля через границу области; см. пояснение 7.5 на с. 181). □

Замечание 7.9. Теорема 7.2 верна и в случае поля a(r), непрерывного в замыкании области \mathcal{D} и непрерывно дифференцируемого в области \mathcal{D} , если интеграл в левой части формулы (7.52) сходится как несобственный.

Замечание 7.10. Приведём P, Q, R-разновидности формулы Ocmporpadcкого - Гаусса (7.52), записанные с помощью криволинейных интегралов:

1) первого рода

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) d\mathcal{D} = \iint\limits_{\mathcal{S}} \left(\nu_x P + \nu_y Q + \nu_z R \right) d\mathcal{S}$$
 (7.53)

2) второго рода

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dx dy dz = \iint\limits_{\mathcal{S}} P dy dz + Q dx dz + R dx dy$$
 (7.54)

где P,Q,R — непрерывно дифференцируемые в замыкании области ${\mathcal S}$ функции переменных x,y,z. \square

Теорема 7.3. Пусть a(r) есть векторное поле, непрерывно дифференцируемое в поверхностно-односвязной области \mathcal{D} , тогда каждое из следующих двух условий:

1) в области \mathcal{D} существует потенциальная функция (потенциал) $u(\mathbf{r})$:

$$a(r) = \nabla u(r), \qquad r \in \mathcal{D};$$
 (7.55)

2) векторное поле a(r) является безвихревым

$$\nabla \times \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \boldsymbol{0}, \qquad \boldsymbol{r} \in \mathcal{D}, \tag{7.56}$$

есть *необходимое* и *достаточное* для потенциальности векторного поля a(r) (см. пояснение 7.6 на с. 181)

Теорема 7.4. Пусть a(r) есть векторное поле, непрерывно дифференцируемое в пространственно-односвязной области \mathcal{D} , тогда тождество

$$\nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = 0, \qquad \boldsymbol{r} \in \mathcal{D}, \tag{7.57}$$

есть необходимое и достаточное условие соленоидальности векторного поля a(r) в области \mathcal{D} (см. пояснение 7.7 на с. 181).

Eсли векторное поле имеет представление a(r) = u(r) c, где u(r) — скалярное поле, непрерывно дифференцируемое в замыкании области \mathcal{D} , c — постоянный вектор, mогdа формула Oстрограdского — Γ аусса (7.52) принимает вид

$$\left(\iiint_{\mathcal{D}} \nabla u(\mathbf{r}) \, d\mathcal{D} - \iint_{\mathcal{S}} u(\mathbf{r}) \, \boldsymbol{\nu}(\mathbf{r}) \, d\mathcal{S} \right) \cdot \boldsymbol{c} = 0.$$

Отсюда заключаем, в силу произвольности постоянного вектора c, что при посылках теоремы 7.2 верна следующая интегральная формула

$$\iiint_{\mathcal{D}} \nabla u(\mathbf{r}) \, d\mathcal{D} = \oiint_{\mathcal{S}} u(\mathbf{r}) \, \boldsymbol{\nu}(\mathbf{r}) \, d\mathcal{S}.$$
 (7.58)

Для постоянного скалярного поля u(r) = const из последней получим известный в действительном анализе вывод о том, что вектор замкнутой поверхности равен нулю

$$\iint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \, d\boldsymbol{\mathcal{S}} = 0.$$
(7.59)

Интегральные формулы *Стокса* (7.46), *Остроградского – Гаусса* (7.52) и следствия из них позволяют ввести *инвариантные*, то есть независящие от выбора системы координат определения дифференциальных операторов теории поля:

$$\nabla u(\mathbf{r}) \Big|_{\mathbf{r} = \mathbf{r}_0 \in \mathcal{D}} = \lim_{\text{diam } \mathcal{D} \to 0} \frac{1}{|\mathcal{D}|} \iint_{\mathcal{S} = \partial \mathcal{D}} u(\mathbf{r}) \, \mathbf{\nu}(\mathbf{r}) \, d\mathcal{S}, \qquad (7.60)$$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \Big|_{\boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_0 \in \mathcal{D}} = \lim_{\text{diam } \mathcal{D} \to 0} \frac{1}{|\mathcal{D}|} \iint_{\mathcal{S} = \partial \mathcal{D}} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S}, \qquad (7.61)$$

$$\nabla \times \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \Big|_{\boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_0 \in \mathcal{S}} = \lim_{\text{diam } \mathcal{C} \to 0} \frac{1}{|\mathcal{S}|} \oint_{\mathcal{C} \to \partial \mathcal{S}} \boldsymbol{\tau}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{C}.$$
 (7.62)

Дифференциальный оператор Лапласа

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \tag{7.63}$$

также допускает инвариантное определение

$$\Delta u(\mathbf{r}) \Big|_{\mathbf{r} = \mathbf{r}_0 \in \mathcal{D}} = \lim_{\text{diam } \mathcal{D} \to 0} \frac{1}{|\mathcal{D}|} \oiint_{\mathcal{S}} \mathbf{\nu}(\mathbf{r}) \cdot \nabla u(\mathbf{r}) \, d\mathcal{S} = \lim_{\text{diam } \mathcal{D} \to 0} \frac{1}{|\mathcal{D}|} \oiint_{\mathcal{S}} \frac{\partial u(\mathbf{r})}{\partial \mathbf{\nu}} \, d\mathcal{S}, \quad (7.64)$$

которое можно вывести с помощью тождества (см. задачу 7.25 на с. 180)

$$\Delta u(\mathbf{r}) = \nabla \cdot \nabla u(\mathbf{r}) = (\nabla \cdot \nabla) u(\mathbf{r}) = \nabla \cdot (\nabla u(\mathbf{r})).$$

Пример 7.6. Для векторного поля a(r) (7.28) (см. пример 7.4 на с. 162) найдём условие соленоидальности.

Поскольку дивергенция векторного поля a(r) (7.28) уже найдена, добавим к правой части выражения (7.31) необходимое и достаточное условие соленоидальности (7.57) и запишем обыкновенное дифференциальной уравнение относительно функции φ

$$\frac{\mathrm{d}\varphi}{\varphi} = -3\,\frac{\mathrm{d}|\boldsymbol{r}|}{|\boldsymbol{r}|}\,,\tag{7.65}$$

после однократного интегрирования которого получаем явное выражение функции φ

$$\varphi(|\mathbf{r}|) = C |\mathbf{r}|^{-3} = \frac{C}{|\mathbf{r}|^3}.$$
(7.66)

Полученное выражение и есть искомое условие соленоидальности векторного поля (7.28).

Пример 7.7. Для векторного поля (см. пример 7.4 на с. 162 и пример 7.6)

$$a(\mathbf{r}) = C |\mathbf{r}|^{-3} \mathbf{r} = C \frac{\mathbf{r}}{|\mathbf{r}|^3} \qquad \mathbf{r} \in \mathbb{R}^3,$$
 (7.67)

вычислим поток через произвольную кусочно-гладкую замкнутую поверхность ${\mathcal S}.$

Суть задачи состоит в том, чтобы применить формулу $Ocmporpadckoroo-\Gammaaycca~(7.52)$, для чего нужно вычислить дивергенцию векторного поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})~(7.67)$. В примере 7.6 поле $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})~(7.67)$ было построено из условия соленоидальности, поэтому вычисление левой части формулы $Ocmporpadckoroo-\Gammaaycca~(7.52)$ представляется простым. Это не совсем так. У векторного поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})~(7.67)$ есть особая точка $\boldsymbol{r}=\boldsymbol{0}$, где оно не определено.

Выполним вычисление величины $\nabla \cdot a(r)$, подтверждающее соленоидальность поля a(r),

$$\nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \frac{\partial a_1}{\partial x_1} + \frac{\partial a_2}{\partial x_2} + \frac{\partial a_3}{\partial x_3} = 3C \, |\boldsymbol{r}|^{-3} - 3C |\boldsymbol{r}|^{-4} \, \frac{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2}{|\boldsymbol{r}|} = 0 \,, \qquad \boldsymbol{r} \neq \boldsymbol{0} \,. \tag{7.68}$$

Поэтому результат вычисления левой части формулы $Ocmporpadckoro-\Gamma aycca \ (7.52)$ зависит от того, находится ли особая точка r=0 в области \mathcal{D} или вне её (иначе — находится ли особая точка r=0 внутри замкнутой поверхности $\mathcal{S}=\partial\mathcal{D}$ или вне её).

Если особая точка r=0 находится вне области \mathcal{D} , то

$$\int_{\mathcal{D}} \nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{D} \stackrel{(7.68)}{=} 0. \tag{7.69}$$

Если особая точка находится в области \mathcal{D} , построим шар $\mathcal{B}_{\varepsilon}(\mathbf{0}) \subset \mathcal{D}$. В области $\mathcal{D}_{\varepsilon} = \mathcal{D} \setminus \overline{\mathcal{B}_{\varepsilon}(\mathbf{0})}$ векторное поле a(r) не имеет особых точек, поэтому возможно применение формулы $Ocmporpadckoro-\Gamma aycca$ (7.52)

$$0 = \int_{\mathcal{D}_{\varepsilon}} \nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{D} = \oint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu} \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S} + \oint_{\mathcal{S}_{\varepsilon}(\mathbf{0})} \boldsymbol{\nu} \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S}_{\varepsilon}.$$
 (7.70)

Непосредственно вычислить первый интеграл в правой части (7.70) нельзя, из-за произвольности поверхности \mathcal{S} , поэтому сосредоточимся на вычислении второго интеграла — потока поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})$ через сферу $\mathcal{S}_{\varepsilon}(\mathbf{0})$. На последней имеем: $\boldsymbol{\nu} = -|\boldsymbol{r}|^{-1}\,\boldsymbol{r} = -\varepsilon^{-1}\,\boldsymbol{r}$ (внешняя к сфере $\mathcal{S}_{\varepsilon}(\mathbf{0})$ нормаль направлена к особой точке!), но тогда подынтегральная функция постоянна и равна

$$\boldsymbol{\nu} \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = -\varepsilon^{-1} \, \boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{a} = -C \, \varepsilon^{-1} \varepsilon^{-3} \, \boldsymbol{r} \cdot \boldsymbol{r} = -C \, \varepsilon^{-4} \, \varepsilon^2 = -C \, \varepsilon^{-2}. \tag{7.71}$$

Следовательно,

$$\oint_{\mathcal{S}_{\varepsilon}(\mathbf{0})} \boldsymbol{\nu} \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S}_{\varepsilon} = -C \, \varepsilon^{-2} \oint_{\mathcal{S}_{\varepsilon}(\mathbf{0})} d\mathcal{S}_{\varepsilon} = -C \, \varepsilon^{-2} \, \varepsilon^{2} \, 4\pi = -4\pi \, C \,, \tag{7.72}$$

где 4π — площадь поверхности шара единичного радиуса, причём значение интеграла не зависит от ε . Из равенства (7.70) заключим, что если особая точка находится внутри области \mathcal{D} , то

$$\oint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu} \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S} = - \oint_{\mathcal{S}_{\varepsilon}(\mathbf{0})} \boldsymbol{\nu} \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \, d\mathcal{S}_{\varepsilon} = 4\pi \, C. \tag{7.73}$$

Рассмотренный способ вычисления интегралов основан на вырезании особых точек поля.

7.3. Дифференциальные операторы теории поля в криволинейных ортогональных координатах

Пусть пространство \mathbb{R}^3 параметризовано с помощью декартовой ортогональной системы координат, то есть $\boldsymbol{r}=(x_1,x_2,x_3)$. Рассмотрим параметризацию пространства с помощью системы криволинейных координат $\boldsymbol{q}=(q_1,q_2,q_3)$

$$r = \phi(q)$$
 \Leftrightarrow
$$\begin{cases} x_1 = \phi_1(q_1, q_2, q_3), \\ x_2 = \phi_2(q_1, q_2, q_3), \\ x_3 = \phi_3(q_1, q_2, q_3), \end{cases}$$
 (7.74)

причём зависимость (7.74) будем полагать обратимой

$$\mathbf{q} = \boldsymbol{\psi}(\mathbf{r}) \qquad \Leftrightarrow \qquad \begin{cases} q_1 = \psi_1(x_1, x_2, x_3), \\ q_2 = \psi_2(x_1, x_2, x_3), \\ q_3 = \psi_3(x_1, x_2, x_3), \end{cases}$$
(7.75)

то есть якобианы прямого (7.75)

$$J = \left| \frac{\partial (\psi_1, \psi_2, \psi_3)}{\partial (x_1, x_2, x_3)} \right| = \begin{vmatrix} \frac{\partial \psi_1}{\partial x_1} & \frac{\partial \psi_1}{\partial x_2} & \frac{\partial \psi_1}{\partial x_3} \\ \frac{\partial \psi_2}{\partial x_1} & \frac{\partial \psi_2}{\partial x_2} & \frac{\partial \psi_2}{\partial x_3} \\ \frac{\partial \psi_3}{\partial x_1} & \frac{\partial \psi_3}{\partial x_2} & \frac{\partial \psi_3}{\partial x_3} \end{vmatrix}$$
(7.76)

и обратного (7.74)

$$I = \begin{vmatrix} \frac{\partial(\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3)}{\partial(q_1, q_2, q_3)} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \frac{\partial\varphi_1}{\partial q_1} & \frac{\partial\varphi_1}{\partial q_2} & \frac{\partial\varphi_1}{\partial q_3} \\ \frac{\partial\varphi_2}{\partial q_1} & \frac{\partial\varphi_2}{\partial q_2} & \frac{\partial\varphi_2}{\partial q_3} \\ \frac{\partial\varphi_3}{\partial q_1} & \frac{\partial\varphi_3}{\partial q_2} & \frac{\partial\varphi_3}{\partial q_3} \end{vmatrix}$$
(7.77)

преобразований отличны от нуля и бесконечности, тогда J(r) I(q) = 1, за исключением разве что отдельных точек или линий (особых точек или линий преобразований (7.74) и (7.75)).

Пусть система координат q есть ортогональная, это значит, что «подвижные» базисные векторы $e_1(q), e_2(q), e_3(q)$ в каждой точке $q \in \mathbb{R}^3$ подчинены условиям

$$\begin{cases}
\mathbf{e}_{1} \cdot \mathbf{e}_{2} = \frac{\partial \boldsymbol{\phi}}{\partial q_{1}} \cdot \frac{\partial \boldsymbol{\phi}}{\partial q_{2}} = \frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{1}} \frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{2}} + \frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{1}} \frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{2}} + \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{1}} \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{2}} = 0, \\
\mathbf{e}_{1} \cdot \mathbf{e}_{3} = \frac{\partial \boldsymbol{\phi}}{\partial q_{1}} \cdot \frac{\partial \boldsymbol{\phi}}{\partial q_{3}} = \frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{1}} \frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{3}} + \frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{1}} \frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{3}} + \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{1}} \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{3}} = 0, \\
\mathbf{e}_{2} \cdot \mathbf{e}_{3} = \frac{\partial \boldsymbol{\phi}}{\partial q_{2}} \cdot \frac{\partial \boldsymbol{\phi}}{\partial q_{3}} = \frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{2}} \frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{3}} + \frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{2}} \frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{3}} + \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{2}} \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{3}} = 0.
\end{cases} (7.78)$$

$$ds^{2} = dx_{1}^{2} + dx_{2}^{2} + dx_{3}^{2} = \left(\frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{1}} dq_{1} + \frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{2}} dq_{2} + \frac{\partial \phi_{1}}{\partial q_{3}} dq_{3}\right)^{2} + \left(\frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{1}} dq_{1} + \frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{2}} dq_{2} + \frac{\partial \phi_{2}}{\partial q_{3}} dq_{3}\right)^{2} + \left(\frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{1}} dq_{1} + \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{2}} dq_{2} + \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{3}} dq_{3}\right)^{2} + \left(\frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{1}} dq_{1} + \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{2}} dq_{2} + \frac{\partial \phi_{3}}{\partial q_{3}} dq_{3}\right)^{2} \stackrel{(??)}{=} = H_{1}^{2} dq_{1}^{2} + H_{2}^{2} dq_{2}^{2} + H_{3}^{2} dq_{3}^{2},$$

$$dx_1^2 = \left(\frac{\partial x_1}{\partial q_1} dq_1 + \frac{\partial x_1}{\partial q_2} dq_2 + \frac{\partial x_1}{\partial q_3} dq_3\right)^2 =$$

$$= \frac{\partial x_1}{\partial q_1} \frac{\partial x_1}{\partial q_1} dq_1 dq_1 + \frac{\partial x_1}{\partial q_2} \frac{\partial x_1}{\partial q_2} dq_2 dq_2 + \frac{\partial x_1}{\partial q_3} \frac{\partial x_1}{\partial q_3} dq_3 dq_3 +$$

$$+ 2 \frac{\partial x_1}{\partial q_1} \frac{\partial x_1}{\partial q_2} dq_1 dq_2 + 2 \frac{\partial x_1}{\partial q_1} \frac{\partial x_1}{\partial q_3} dq_1 dq_3 + 2 \frac{\partial x_1}{\partial q_2} \frac{\partial x_1}{\partial q_3} dq_2 dq_3$$

$$(7.80)$$

где функции $H_1(q_1,q_2,q_3),\,H_2(q_1,q_2,q_3),\,H_3(q_1,q_2,q_3)$ — коэффициенты ${\it Ламе}$:

$$\begin{cases} H_1^2 = \left(\frac{\partial x_1}{\partial q_1}\right)^2 + \left(\frac{\partial x_2}{\partial q_1}\right)^2 + \left(\frac{\partial x_3}{\partial q_1}\right)^2, \\ H_2^2 = \left(\frac{\partial x_1}{\partial q_2}\right)^2 + \left(\frac{\partial x_2}{\partial q_2}\right)^2 + \left(\frac{\partial x_3}{\partial q_2}\right)^2, \\ H_3^2 = \left(\frac{\partial x_1}{\partial q_3}\right)^2 + \left(\frac{\partial x_2}{\partial q_3}\right)^2 + \left(\frac{\partial x_3}{\partial q_3}\right)^2, \end{cases}$$
(7.81)

$$\Delta u(q_1^*, q_2^*, q_3^*) = \frac{1}{|\mathcal{D}|} \iint_{\mathcal{S}} \boldsymbol{\nu} \cdot \frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\nu}} \, d\mathcal{S}, \qquad (q_1^*, q_2^*, q_3^*) \in \mathcal{D}.$$
 (7.82)

$$\Delta_{(q_1, q_2, q_3)} = \frac{1}{H_1 H_2 H_3} \left[\frac{\partial}{\partial q_1} \left(\frac{H_2 H_3}{H_1} \frac{\partial}{\partial q_1} \right) + \frac{\partial}{\partial q_2} \left(\frac{H_1 H_3}{H_2} \frac{\partial}{\partial q_2} \right) + \frac{\partial}{\partial q_3} \left(\frac{H_1 H_2}{H_3} \frac{\partial}{\partial q_3} \right) \right] \cdot (7.83)$$

Пример 7.8. В (круговой) цилиндрической системе координат имеем $q_1=r,\,q_2=\varphi,\,q_3=z$:

$$\begin{cases} x_1 = r \cos \varphi, \\ x_2 = r \sin \varphi, \\ x_3 = z, \end{cases}$$
 (7.84)

где $0 \leqslant r < \infty, \, 0 \leqslant \varphi < 2\pi, \, -\infty < z < +\infty,$ коэффициенты Ламе суть

$$\begin{cases} H_1 = r\cos\varphi\,,\\ H_2 = r\sin\varphi\,,\\ H_3 = z\,, \end{cases} \tag{7.85}$$

и оператор Лапласа принимает вид

$$\Delta_{(r,\,\varphi,\,z)} = \frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r}\left(r\,\frac{\partial}{\partial r}\right) + \frac{1}{r^2}\frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} = \frac{1}{r}\frac{\partial}{\partial r} + \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2}\frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \,. \tag{7.86}$$

В особой точке r=0 преобразования (7.84) оператор Лапласа (??) не может быть записан.

Пример 7.9. В полярной системе координат имеем $q_1 = r, q_2 = \varphi$:

$$\begin{cases} x = r\cos\varphi, \\ y = r\sin\varphi, \end{cases} \tag{7.87}$$

где $0\leqslant r<\infty,\, 0\leqslant \varphi<2\pi,$ коэффициенты
 Ламе суть

$$\begin{cases} H_1 = r\cos\varphi\,,\\ H_2 = r\sin\varphi\,, \end{cases} \tag{7.88}$$

и оператор Лапласа

$$\Delta_{(r,\,\varphi)} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \,. \tag{7.89}$$

получается из (7.86) исключением производной по z

Пример 7.10. В сферической системе координат имеем $q_1=r,\,q_2=\psi,\,q_3=\varphi$:

$$\begin{cases} x = r \sin \psi \cos \varphi, \\ y = r \sin \psi \cos \varphi, \\ z = r \cos \psi, \end{cases}$$
 (7.90)

где $0\leqslant r<\infty,\, 0\leqslant \psi\leqslant \pi\,,\, 0\leqslant \varphi<2\pi,$ коэффициенты
 Ламе суть

$$\begin{cases} H_1 = r \cos \varphi \,, \\ H_2 = r \sin \varphi \,, \\ H_3 = z \,, \end{cases} \tag{7.91}$$

и оператор Лапласа принимает вид

$$\Delta_{(r,\,\psi,\,\varphi)} = \frac{1}{r^2 \sin\psi} \left[\frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \sin\psi \, \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{\partial}{\partial\psi} \left(\sin\psi \, \frac{\partial}{\partial\psi} \right) + \frac{\partial}{\partial\varphi} \left(\frac{1}{\sin\psi} \, \frac{\partial}{\partial\varphi} \right) \right] \cdot \tag{7.92}$$

В особых точках r=0 и $\psi=0,\pi$ преобразования (7.90) оператор $\mathit{Лапласa}$ (??) не может быть записан.

7.4. Вспомогательные интегральные формулы Грина

Рассмотрим набор полезных для дальнейшего изложения следствий формулы *Остро-градского – Гаусса* (7.52). *Пусть* векторное поле представимо в таком виде

$$a(r) = u(r) \nabla v(r)$$
,

или для компонентов векторного поля

$$a_x = u\,\frac{\partial v}{\partial x}\,,\quad a_y = u\,\frac{\partial v}{\partial y}\,,\quad a_z = u\,\frac{\partial v}{\partial z}\,,$$

где скалярное поле $u(\mathbf{r})$ есть непрерывно дифференцируемое, а скалярное поле $v(\mathbf{r})$ — дважды непрерывно дифференцируемое в замыкании области \mathcal{D} , morda имеем для подынтегральной функции в левой части формулы $Ocmporpadckoro-\Gamma aycca$

$$\nabla \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial v}{\partial z} + u \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right) = \left(\nabla u(\boldsymbol{r}) \right) \cdot \left(\nabla v(\boldsymbol{r}) \right) + u(\boldsymbol{r}) \Delta v(\boldsymbol{r}) = (\nabla u) \cdot (\nabla v) + u \Delta v ,$$

а также для подынтегральной функции в правой части

$$\begin{aligned} \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) &= \nu_x a_x + \nu_y a_y + \nu_z a_z = u \left(\nu_x \frac{\partial v}{\partial x} + \nu_y \frac{\partial v}{\partial y} + \nu_z \frac{\partial v}{\partial z} \right) = \\ &= u(\boldsymbol{r}) \, \boldsymbol{\nu}(\boldsymbol{r}) \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v(\boldsymbol{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v(\boldsymbol{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v(\boldsymbol{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v(\boldsymbol{r})}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u(\boldsymbol{r}) \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{r}) = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \cdot \nabla v(\boldsymbol{\nu}) = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} + u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} + u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} = u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} =$$

Подставив полученные выражения соответственно в левую и правую части формулы Остроградского – Гаусса (7.52) получим первую формулу Грина

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[(\nabla u) \cdot (\nabla v) + u \, \Delta v \right] d\mathcal{D} = \iint\limits_{\mathcal{S}} u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} \, d\mathcal{S} \,. \tag{7.93}$$

Поменяв в представлении векторного поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})$ функции $u(\boldsymbol{r})$ и $v(\boldsymbol{r})$ местами

$$\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = v(\boldsymbol{r}) \, \nabla u(\boldsymbol{r})$$

получим ещё одну запись первой формулы Грина

$$\iiint_{\mathcal{D}} \left[(\nabla v) \cdot (\nabla u) + v \, \Delta u \right] d\mathcal{D} = \oiint_{\mathcal{S}} v \, \frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\nu}} \, d\mathcal{S} \,. \tag{7.94}$$

Очевидно, что в первой формуле $\Gamma puna$ можно за функцию v(r) взять функцию u(r), тогда получим такую запись формулы

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[(\nabla u)^2 + u \,\Delta u \right] \,\mathrm{d}\mathcal{D} = \iint\limits_{\mathcal{S}} u \,\frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\nu}} \,\mathrm{d}\mathcal{S} \,. \tag{7.95}$$

Разность первых формул Грина (7.93), (7.94) порождает вторую формулу Грина

$$\iiint_{\mathcal{D}} \left(u \, \Delta v - v \, \Delta u \right) \, d\mathcal{D} = \oiint_{\mathcal{S}} \left(u \, \frac{\partial v}{\partial \boldsymbol{\nu}} - v \, \frac{\partial u}{\partial \boldsymbol{\nu}} \right) \, d\mathcal{S} \,. \tag{7.96}$$

Первая (7.93), (7.94) и вторая (7.96) формулы $\Gamma puha$ называются ещё (первой и второй) вспомогательными формулами $\Gamma puha$.

Замечание 7.11. Покажем, как вывести вспомогательные формулы Γ рина, исходя из (P,Q,R)-вида формулы $Ocmpospadckoroo-\Gamma aycca~(7.53),~(7.54)$:

1) примем, что функции P, Q, R имеют следующее представление

$$P = u \frac{\partial v}{\partial x}, \qquad Q = u \frac{\partial v}{\partial y}, \qquad R = u \frac{\partial v}{\partial z};$$

2) найдём производные функций P,Q,R соответственно по переменным x,y,z:

$$\frac{\partial P}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(v \frac{\partial u}{\partial x} \right) = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + u \frac{\partial^2 v}{\partial x^2},$$

$$\frac{\partial Q}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} \left(v \frac{\partial u}{\partial y} \right) = \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} + u \frac{\partial^2 v}{\partial y^2},$$

$$\frac{\partial R}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial z} \left(v \frac{\partial u}{\partial z} \right) = \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial v}{\partial z} + u \frac{\partial^2 v}{\partial z^2};$$

3) подставим функции P,Q,R в подынтегральное выражение правой части формулы Ocmporpadcкого-Гаусса (7.53)

$$\begin{split} \nu_x \, P + \nu_y \, Q + \nu_z \, R &= \nu_x u \, \frac{\partial v}{\partial x} + \nu_y u \, \frac{\partial v}{\partial y} + \nu_z u \, \frac{\partial v}{\partial z} = \\ &= u \left(\nu_x \, \frac{\partial v}{\partial x} + \nu_y \, \frac{\partial v}{\partial y} + \nu_z \, \frac{\partial v}{\partial z} \right) \end{split}$$

и формулы Остроградского - Гаусса (7.54)

$$P dy dz + Q dz dx + R dx dy = u \frac{\partial v}{\partial x} dy dz + u \frac{\partial v}{\partial y} dz dx + u \frac{\partial v}{\partial z} dx dy =$$

$$= u \left(\frac{\partial v}{\partial x} dy dz + \frac{\partial v}{\partial y} dz dx + \frac{\partial v}{\partial z} dx dy \right),$$

а найденные производные функций P,Q,R— в подынтегральное выражение левой части формулы

$$\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial v}{\partial z} + u \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right);$$

4) запишем полученый вид *первой вспомогательной* интегральной формулы $\Gamma puнa:$ a) первого рода

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[\frac{\partial u}{\partial x} \, \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \, \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} \, \frac{\partial v}{\partial z} + u \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right) \right] \, \mathrm{d}\mathcal{D} = \oiint\limits_{\mathcal{S}} u \left(\nu_x \, \frac{\partial v}{\partial x} + \nu_y \, \frac{\partial v}{\partial y} + \nu_z \, \frac{\partial v}{\partial z} \right) \, \mathrm{d}\mathcal{S} \, ;$$

 δ) второго рода

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[\frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial z} \frac{\partial v}{\partial z} + u \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right) \right] dx dy dz = \iint\limits_{\mathcal{S}} u \left(\frac{\partial v}{\partial x} dy dz + \frac{\partial v}{\partial y} dz dx + \frac{\partial v}{\partial z} dx dy \right).$$

Меняя местами функции u и v запишем ещё один вид nepsoù scnomorameльной формулы $\Gamma puha$: a) первого рода

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[\frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial z} \frac{\partial u}{\partial z} + v \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) \right] d\mathcal{D} = \iint\limits_{\mathcal{S}} v \left(\nu_x \frac{\partial u}{\partial x} + \nu_y \frac{\partial u}{\partial y} + \nu_z \frac{\partial u}{\partial z} \right) d\mathcal{S};$$

 δ) второго рода

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[\frac{\partial v}{\partial x} \, \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} \, \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial z} \, \frac{\partial u}{\partial z} + v \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) \right] \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z = \oiint\limits_{\mathcal{S}} v \left(\frac{\partial u}{\partial x} \, \mathrm{d}y \, \mathrm{d}z + \frac{\partial u}{\partial y} \, \mathrm{d}z \, \mathrm{d}x + \frac{\partial u}{\partial z} \, \mathrm{d}x \, \mathrm{d}y \right).$$

Полученные виды первой вспомогательной формулы $\Gamma puna$ трудно читаемы, также трудно читаема разность этих видов:

а) первого рода

$$\iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[u \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right) - v \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) \right] d\mathcal{D} =$$

$$= \oiint\limits_{\mathcal{S}} \left[u \left(\nu_x \frac{\partial v}{\partial x} + \nu_y \frac{\partial v}{\partial y} + \nu_z \frac{\partial v}{\partial z} \right) - v \left(\nu_x \frac{\partial u}{\partial x} + \nu_y \frac{\partial u}{\partial y} + \nu_z \frac{\partial u}{\partial z} \right) \right] d\mathcal{S}$$

или

$$\begin{split} & \iiint\limits_{\mathcal{D}} \left[u \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} \right) - v \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right) \right] \, \mathrm{d}\mathcal{D} = \\ & = \oiint\limits_{\mathcal{S}} \left[\nu_x \left(u \, \frac{\partial v}{\partial x} - v \, \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \nu_y \left(u \, \frac{\partial v}{\partial y} - v \, \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \nu_z \left(u \, \frac{\partial v}{\partial z} - v \, \frac{\partial u}{\partial z} \right) \right] \, \mathrm{d}\mathcal{S} \, ; \end{split}$$

 δ) второго рода

$$\iiint_{\mathcal{D}} \left[u \left(\frac{\partial^{2} v}{\partial x^{2}} + \frac{\partial^{2} v}{\partial y^{2}} + \frac{\partial^{2} v}{\partial z^{2}} \right) - v \left(\frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}} + \frac{\partial^{2} u}{\partial y^{2}} + \frac{\partial^{2} u}{\partial z^{2}} \right) \right] dx dy dz =$$

$$= \oiint_{S} \left(u \frac{\partial v}{\partial x} - v \frac{\partial u}{\partial x} \right) dy dz + \left(u \frac{\partial v}{\partial y} - v \frac{\partial u}{\partial y} \right) dz dx + \left(u \frac{\partial v}{\partial z} - v \frac{\partial u}{\partial z} \right) dx dy,$$

называемая второй вспомогательной формулой Грина.

Введение оператора Лапласа и понятия производной функции по направлению существенно упрощает обе вспомогательные формулы $\Gamma puha$ и приводит их к ранее полученным видам (7.93), (7.94), (7.96). \square

7.5. Приложения дифференциальных операторов теории поля

7.6. Задачи

К разделу 7.1. на с. 156

Задача 7.1. Доказать векторное тождество:

1)
$$\nabla \cdot (u(\mathbf{r}) \mathbf{a}(\mathbf{r})) = (\nabla u(\mathbf{r})) \cdot \mathbf{a}(\mathbf{r}) + u(\mathbf{r}) (\nabla \cdot \mathbf{a}(\mathbf{r}));$$

2)
$$\nabla \times (u(\mathbf{r}) \mathbf{a}(\mathbf{r})) = (\nabla u(\mathbf{r})) \times \mathbf{a}(\mathbf{r}) + u(\mathbf{r}) (\nabla \times \mathbf{a}(\mathbf{r}));$$

3)
$$\Delta u(\mathbf{r}) = (\nabla \cdot \nabla) u(\mathbf{r}) = \nabla \cdot (\nabla u(\mathbf{r}));$$

4)
$$\Delta a(r) = \nabla \times \nabla \times a(r) - \nabla(\nabla \cdot a(r))$$

где $r \in \mathbb{R}^3$, u(r) и a(r) суть непрерывно дифференцируемые соответственно скалярное и векторное поля.

Решение. Будем исходить из того, что векторное поле a(r) в декартовой ортогональной системе координат имеет компоненты $(a_1, a_2 \ldots, a_n)$, тогда u(r) a(r) есть векторное поле, компоненты которого суть $(ua_1, ua_2 \ldots, ua_n)$.

1) Запишем левую часть первого тождества с помощью определения оператора дивергенции, затем применим правило Лейбница для производной произведения двух функций и выполним очевидную группировку слагаемых

$$\nabla \cdot \left(u(\boldsymbol{r}) \, \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \right) = \frac{\partial u a_1}{\partial x_1} + \frac{\partial u a_2}{\partial x_2} + \dots + \frac{\partial u a_n}{\partial x_n} =$$

$$= \left(\frac{\partial u}{\partial x_1} \, a_1 + u \, \frac{\partial a_1}{\partial x_1} \right) + \left(\frac{\partial u}{\partial x_2} \, a_2 + u \, \frac{\partial a_2}{\partial x_2} \right) + \dots + \left(\frac{\partial u}{\partial x_n} \, a_n + u \, \frac{\partial a_n}{\partial x_n} \right) =$$

$$= \left(\frac{\partial u}{\partial x_1} \, a_1 + \frac{\partial u}{\partial x_2} \, a_2 + \dots + \frac{\partial u}{\partial x_n} \, a_n \right) + u \left(\frac{\partial a_1}{\partial x_1} + \frac{\partial a_2}{\partial x_2} + \dots + \frac{\partial a_n}{\partial x_n} \right).$$

Теперь применим определения скалярного произведения векторных полей и дивергенции векторного поля, после чего заключим, что правая часть полученной цепочки равенств совпадает с правой частью первого тождества.

2) Подобно первому тождеству, запишем левую часть второго тождества с помощью определения ротора векторного поля и найдём производные произведения двух функций по правилу Лейбница

$$\nabla \times \left(u(\boldsymbol{r}) \, \boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) \right) = \left(\frac{\partial u a_3}{\partial x_2} - \frac{\partial u a_2}{\partial x_3} \right) \boldsymbol{i}_1 + \left(\frac{\partial u a_1}{\partial x_3} - \frac{\partial u a_3}{\partial x_1} \right) \boldsymbol{i}_2 + \left(\frac{\partial u a_2}{\partial x_1} - \frac{\partial u a_1}{\partial x_2} \right) \boldsymbol{i}_3 =$$

$$= \left[\left(a_3 \, \frac{\partial u}{\partial x_2} - a_2 \, \frac{\partial u}{\partial x_3} \right) + u \left(\frac{\partial a_3}{\partial x_2} - \frac{\partial a_2}{\partial x_3} \right) \right] \boldsymbol{i}_1 +$$

$$= \left[\left(a_1 \, \frac{\partial u}{\partial x_3} - a_3 \, \frac{\partial u}{\partial x_1} \right) + u \left(\frac{\partial a_1}{\partial x_3} - \frac{\partial a_3}{\partial x_1} \right) \right] \boldsymbol{i}_2 +$$

$$= \left[\left(a_2 \, \frac{\partial u}{\partial x_1} - a_1 \, \frac{\partial u}{\partial x_2} \right) + u \left(\frac{\partial a_2}{\partial x_1} - \frac{\partial a_1}{\partial x_2} \right) \right] \boldsymbol{i}_3 =$$

$$= \left(a_3 \, \frac{\partial u}{\partial x_2} - a_2 \, \frac{\partial u}{\partial x_3} \right) \boldsymbol{i}_1 + \left(a_1 \, \frac{\partial u}{\partial x_3} - a_3 \, \frac{\partial u}{\partial x_1} \right) \boldsymbol{i}_2 + \left(a_2 \, \frac{\partial u}{\partial x_1} - a_1 \, \frac{\partial u}{\partial x_2} \right) \boldsymbol{i}_3 +$$

$$+ u \left[\left(\frac{\partial a_3}{\partial x_2} - \frac{\partial a_2}{\partial x_3} \right) \boldsymbol{i}_1 + \left(\frac{\partial a_1}{\partial x_3} - \frac{\partial a_3}{\partial x_1} \right) \boldsymbol{i}_2 + \left(\frac{\partial a_2}{\partial x_1} - \frac{\partial a_1}{\partial x_2} \right) \boldsymbol{i}_3 \right].$$

Теперь применим определения векторного произведения векторных полей и ротора векторного поля, откуда следует, что правая часть полученной цепочки равенств совпадает с правой частью второго тождества.

Оба векторных тождества суть не что иное, как векторные формы записи правила дифференцирования Π ейбница.

Задача 7.2. Дано скалярное поле u(r):

1)
$$u = \varphi(|\mathbf{r}|);$$
 2) $u = \varphi(|\mathbf{r}|^2);$
3) $u = \mathbf{r} \cdot \nabla \varphi(|\mathbf{r}|);$ 4) $u = \mathbf{r} \cdot \nabla \varphi(|\mathbf{r}|^2);$
5) $u = |\mathbf{r}|^2;$ 6) $u = \mathbf{c} \cdot \mathbf{r};$
7) $u = (\mathbf{c} \cdot \mathbf{r})\varphi(|\mathbf{r}|);$ 8) $u = \mathbf{c} \cdot \mathbf{r}\varphi(|\mathbf{r}|^2);$
9) $u = \ln |\mathbf{r}|;$ 10) $u = \ln |\mathbf{r}|^2;$
11) $u = (\mathbf{c} \times \mathbf{r}) \cdot (\mathbf{e} \times \mathbf{r});$ 12) $u = \mathbf{r} \cdot \nabla \varphi(|\mathbf{r}|^2);$
13) $u = (\mathbf{r} + \mathbf{c}) \cdot (\mathbf{r} - \mathbf{e});$ 14) $u = \varphi(|\mathbf{r}|^2);$
15) $u = \varphi((\mathbf{c} \times \mathbf{r}) \cdot \mathbf{e});$ 16) $u = \varphi(\mathbf{e} \cdot (\mathbf{r} + \mathbf{c})).$

где $r \in \mathbb{R}^3$, φ — непрерывно дифференцируемая функция скалярного аргумента, \boldsymbol{c} и \boldsymbol{e} суть постоянные векторы. Найти: a) область определения поля; $\boldsymbol{\delta}$) градиент поля; $\boldsymbol{\epsilon}$) область определения градиента.

Решение.

Задача 7.3. Дано векторное поле a(r):

1)
$$\boldsymbol{a} = \varphi(|\boldsymbol{r}|^2)\boldsymbol{r};$$
 2) $\boldsymbol{a} = \boldsymbol{r};$
3) $\boldsymbol{a} = \boldsymbol{c} \times \boldsymbol{r};$ 4) $\boldsymbol{a} = |\boldsymbol{r}|^2 \boldsymbol{r};$
5) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{c} \cdot \boldsymbol{r})\boldsymbol{r};$ 6) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{c} \times \boldsymbol{r}) \times \boldsymbol{r};$
7) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{c} \cdot \boldsymbol{r})\boldsymbol{c};$ 8) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{c} \cdot \boldsymbol{r})\boldsymbol{e};$
9) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{c} \times \boldsymbol{r}) \times \boldsymbol{r};$ 10) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{c} \times \boldsymbol{r}) \times \boldsymbol{c};$
11) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{c} \times \boldsymbol{r}) \times \boldsymbol{e};$ 12) $\boldsymbol{a} = |\boldsymbol{r}|^2 \boldsymbol{c};$
13) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{c} \times \boldsymbol{r}) \times (\boldsymbol{e} \times \boldsymbol{r});$ 14) $\boldsymbol{a} = \varphi(|\boldsymbol{r}|^2)\boldsymbol{r};$
15) $\boldsymbol{a} = (\boldsymbol{r} + \boldsymbol{c}) \times (\boldsymbol{r} - \boldsymbol{e});$ 16) $\boldsymbol{a} = \nabla \times (\varphi(|\boldsymbol{r}|^2)\boldsymbol{r}).$

где $r \in \mathbb{R}^3$, φ — непрерывно дифференцируемая функция скалярного аргумента, \boldsymbol{c} и \boldsymbol{e} суть постоянные векторы. Найти: a) область определения поля; \boldsymbol{b}) дивергенцию поля; \boldsymbol{e}) область определения дивергенции.

Решение.

Задача 7.4. Дано векторное поле a(r) (см. задачу 7.3). Найти: a) область определения поля; δ) ротор поля; δ) область определения ротора.

Решение.

К разделу 7.2. на с. 163

Задача 7.5. Доказать, что векторное поле $a(r) = u(r)\nabla u(r)$ — бехвихревое.

Задача 7.6. Доказать, что если векторные поля a(r), b(r) — бехвихревые, то векторное поле $a(r) \times b(r)$ — соленоидальное.

Задача 7.7. Вычислить поток векторного поля a(r) = r через любую замкнутую кусочно-гладкую поверхность.

Задача 7.8. Вычислить циркуляцию векторного поля a(r) = r по любой замкнутой кусочно-гладкой кривой.

Задача 7.9. Вычислить циркуляцию векторного поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = -x_2\,\boldsymbol{i}_1 + x_1\boldsymbol{i}_2$ по окружности радиуса R в плоскости $x_3 = 0$ с центром в точке $\boldsymbol{r} = \boldsymbol{0}$.

Задача 7.10. Вычислить циркуляцию векторного поля

$$\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = (x_1 x_2 + 1) \, \boldsymbol{i}_1 + (\frac{1}{2} \, x_1^2 + x_1 + 2) \, \boldsymbol{i}_2$$

по окружности радиуса R в плоскости $x_3=0$ с центром в точке ${m r}={m 0}.$

Задача 7.11. Доказать соленоидальность векторного поля:

- 1) $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = \nabla u(\boldsymbol{r}) \times \nabla v(\boldsymbol{r})$:
- 2) $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = 3x_2^4x_3^2\boldsymbol{i}_1 + 4x_1^3x_3^2\boldsymbol{i}_2 3x_1x_2^2\boldsymbol{i}_3;$
- 3) $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = (6x_1x_2 + x_3^3)\boldsymbol{i}_1 + (3x_1^2 x_3)\boldsymbol{i}_2 + (3x_1x_3^2 x_2)\boldsymbol{i}_3$.

Задача 7.12. Вычислить поток векторного поля $\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r})=x_1x_3\,\boldsymbol{i}_1-x_2^2\,\boldsymbol{i}_2+x_2x_3\,\boldsymbol{i}_3$ через поверхность единичного куба, ограниченного плоскостями: $x_1=0,\,x_1=1,\,x_2=0,\,x_2=1,\,x_3=0,\,x_3=1.$

Задача 7.13. Вычислить поток ротора векторного поля

$$\boldsymbol{a}(\boldsymbol{r}) = (x_1^2 + x_2 - 4)\,\boldsymbol{i}_1 + 3\,x_1x_2\,\boldsymbol{i}_2 + (2\,x_1x_3 + x_3^2)\,\boldsymbol{i}_3$$

через поверхность полусферы $x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 16$, находящейся над плоскостью $x_3 = 0$.

Задача 7.14. Вывести из инвариантного определения градиента скалярного поля (7.60) выражение для оператора градиента в декартовой ортогональной системе координат в \mathbb{R}^3 .

- **Задача 7.15.** Вывести из инвариантного определения дивергенции векторного поля (7.61) выражение для оператора дивергенции в декартовой ортогональной системе координат в \mathbb{R}^3 .
- **Задача 7.16.** Вывести из инвариантного определения ротора векторного поля (7.62) выражение для оператора ротора в декартовой ортогональной системе координат в \mathbb{R}^3 .
- **Задача 7.17.** Вывести из инвариантного определения оператора \mathcal{J} апласа для скалярного поля (7.64) выражение для оператора \mathcal{J} апласа в декартовой ортогональной системе координат в \mathbb{R}^3 .

К разделу 7.3. на с. 170

- **Задача 7.18.** Вывести выражения (7.88) для коэффициентов Ламе в полярной системе координат (7.87).
- **Задача 7.19.** Вывести выражения (7.85) для коэффициентов *Ламе* в (круговой) цилиндрической системе координат (7.84).
- **Задача 7.20.** Вывести выражения (7.91) для коэффициентов *Ламе* в сферической системе координат (7.90).
- **Задача 7.21.** Вывести выражение (??) для оператора *Лапласа* в полярной системе координат (7.87).
- **Задача 7.22.** Вывести выражение (7.86) для оператора *Лапласа* в (круговой) цилиндрической системе координат (7.84).
- **Задача 7.23.** Вывести выражение (7.92) для оператора $\mathit{Лапласa}$ в сферической системе координат (7.90).

К разделу 7.4. на с. 173

- **Задача 7.24.** Вывести инвариантное определение оператора \mathcal{I} апласа для скалярного поля из первой (7.93), (7.94) и второй (7.96) формул Γ рина в \mathbb{R}^3 (порознь).
- **Задача 7.25.** Вывести инвариантное определение оператора \mathcal{I} апласа для скалярного поля в \mathbb{R}^3 , используя третье тождество задачи 7.1.

7.7. Пояснения

К разделу 7.1. на с. 156

Пояснение 7.1 к с. 156. Основные понятий теории поля изложены в книгах *Борисенко* [10], *Буда-ка* [12], *Зорича* [18], *Ильина* [20], *Лаптева* [26] и *Фихтенгольца* [57]. ▼

Пояснение 7.2 к с. 156.

К разделу 7.2. на с. 163

Пояснение 7.3 к с. 156. Вывод интегральных формул Стокса и Остроградского – Гаусса приведён в книгах Борисенко [10], Будака [12], Зорича [18], Ильина [20], Лаптева [26] и Фихтенгольца [57]. ▼

Пояснение 7.4 к с. 165.

Пояснение 7.5 к с. 166.

Пояснение 7.6 к с. 167.

Пояснение 7.7 к с. 167.

К разделу 7.3. на с. 170

Пояснение 7.8 к с. 156.

К разделу 7.4. на с. 173

Пояснение 7.9 к с. 156. Вывод первой и второй (вспомогательные) интегральных формул *Грина* приведён в книге *Тихонова* [51]. ▼

Пояснение 7.10 к с. ??. Первую и вторую (вспомогательные) формулы $\Gamma puna$ не следует смешивать с формулой $\Gamma puna$ — записью в \mathbb{R}^2 формулы $Cmo\kappa ca$).

▼

▼

_

8. Приложение. Ряды Фурье

8.0. Προλεγόμενα

8.1. Разложение функции в ряд Фурье

... по свидетельству Римана ..., когда Фурье в 1807 г. высказал впервые теорему, что совершенно произвольно (графически) данная функция может быть представлена в виде тригонометрического ряда, это утверждение было так неожиданно для престарелого Лагранжа, что он решительным образом восстал против него. Возможно, это было одной из причин того, что работа Фурье 1811 г. была опубликована лишь в 1824—1826 гг.... [38]

... коэффициенты ряда... образуют счетное множество, в то время как "число" значений функции гораздо больше, множество этих значений более мощное. Тем не менее Фурье имел смелость сказать, что совершенно произвольная (графически заданная) непрерывная функция может быть представлена в виде тригонометрического ряда. И это правильно, потому что (как теперь известно) непрерывные функции вовсе не так разнообразны, как это кажется на первый взгляд. Достаточно задать непрерывную функцию в рациональных точках чтобы определить ее полностью. Другими словами, непрерывны функции задаются совокупностью своих значений в рациональных точках. Но эти точки составляют множество такой же мощности, как и коэффициенты разложения (счетное множество). Если мы примем это во внимание, то нас уже не удивит возможность представить любую непрерывную функцию в виде ряда Фурье. [30]

Определение 8.1. Пусть u(x) — заданная на \mathbb{R} 2ℓ -периодическая функция, абсолютно интегрируемая (в собственном или несобственном смысле) на произвольном отрезке $[x_0-\ell,x_0+\ell]$, где $x_0\in\mathbb{R}$, тригонометрический ряд

$$u(x) \sim S(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{\mu=1}^{\infty} \left(a_{\mu} \cos \frac{\mu \pi x}{\ell} + b_{\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{\ell} \right), \tag{8.1}$$

коэффициенты которого (коэффициенты $\Phi ypbe$) вычислены по формулам

$$a_0 = \frac{1}{\ell} \int_{x_0 - \ell}^{x_0 + \ell} u(\xi) \, \mathrm{d}\xi \,, \quad a_\mu = \frac{1}{\ell} \int_{x_0 - \ell}^{x_0 + \ell} u(\xi) \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,, \quad b_\mu = \frac{1}{\ell} \int_{x_0 - \ell}^{x_0 + \ell} u(\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,, \qquad (8.2)$$

называется рядом Фурье функции u(x).

Замечание 8.1. Функция u(x), заданная на отрезке [a,b], имеет период, равный длине отрезка: $2\ell=b-a$; интегрирование в формулах (8.2) можно проводить по отрезку [a,b], то есть полагая $x_0-\ell=a$, $x_0+\ell=b$, и подразумевая функцию 2ℓ -периодически продолженной на $\mathbb R$.

Теорема 8.1. Пусть u(x) — функция периода 2ℓ , кусочно-непрерывно дифференцируемая на отрезке $[-\ell, +\ell]$, тогда её ряд Фурье S(x) (8.1) сходится: 1) к значениям u(x) в точках $x \in (-\ell, +\ell)$ непрерывности функции; 2) к полусуммам односторонних пределов u(x-0) и u(x+0), то есть к значениям $\frac{1}{2}\left(u(x-0)+u(x+0)\right)$ в точках $x \in (-\ell, +\ell)$ разрыва функции.

Теорема 8.2. Пусть u(x) — функция периода 2ℓ : 1) непрерывная на отрезке $[-\ell, +\ell]$; 2) удовлетворяющая условию $u(-\ell) = u(+\ell)$; 3) кусочно непрерывно дифференцируемая на отрезке $[-\ell, +\ell]$, тогда её ряд Фурье S(x) (8.1) сходится к этой функции равномерно на отрезке $[-\ell, +\ell]$.

Теорема 8.3. Пусть на отрезке $[-\ell, +\ell]$: 1) функция u(x) есть непрерывно дифференцируемая ϱ раз; 2) производная функции u(x) порядка $\varrho+1$ есть кусочно непрерывная; 3) последовательные производные функции u(x) до порядка ϱ включительно принимают равные значения на концах промежутка; 4) известен ряд Φ урье (8.1) функции u(x), $mor \partial a$: 1) числовой ряд

$$\sum_{\mu=0}^{\infty} \mu^{\varrho} \left(|a_{\mu}| + |b_{\mu}| \right), \tag{8.3}$$

сходится; 2) ряд $\Phi ypbe$ можно почленно дифференцировать ϱ раз.

8.2. Различные виды записи ряда $\Phi ypbe$

Помимо свойств, указанных в определении 8.1 и посылках теорем 8.1, 8.2 и 8.3, разлагающаяся в ряд $\Phi ypbe$ функция u(x) обладает и другими свойствами, вообще говоря, влияющими на коэффициенты (8.2) ряда $\Phi ypbe$ и, соответственно, на ряд $\Phi ypbe$ (8.1).

Рассмотрим, как изменятся формулы (8.2) для вычисления коэффициентов $\Phi ypbe$ для чётной и нечётной функции u(x).

Пусть u(x) есть чётная функция на отрезке $[-\ell,+\ell]$: u(x)=u(-x), тогда произведение функции u(x) и тригонометрической функции $\cos\frac{\mu\pi x}{\ell}$ в формуле (8.2) для a_μ также есть чётная функция, а произведение функции u(x) и тригонометрической функции $\sin\frac{\mu\pi x}{\ell}$ в формуле (8.2) для b_μ есть нечётная функция, следовательно, все коэффициенты b_μ суть нулевые, и ряд $\Phi ypbe$ принимает вид

$$u(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{\mu=1}^{\infty} a_{\mu} \cos \frac{\mu \pi x}{\ell},$$
 (8.4)

где коэффициенты разложения суть

$$a_0 = \frac{2}{\ell} \int_0^\ell u(\xi) \, \mathrm{d}\xi \,, \qquad a_\mu = \frac{2}{\ell} \int_0^\ell u(\xi) \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,, \qquad \mu \in \mathbb{N} \,. \tag{8.5}$$

Пусть u(x) есть нечётная функция на отрезке $[-\ell,+\ell]$: u(x)=-u(-x), тогда произведение функции u(x) и тригонометрической функции $\cos\frac{\mu\pi x}{\ell}$ в формуле (8.2) для a_μ есть также нечётная функция, а произведение функции u(x) и тригонометрической функции $\sin\frac{\mu\pi x}{\ell}$ в формуле (8.2) для b_μ есть чётная функция, следовательно, коэффициент a_0 и все коэффициенты a_μ суть нулевые, и ряд Φ урье принимает вид

$$u(x) = \sum_{\mu=1}^{\infty} b_{\mu} \sin \frac{\mu \pi x}{\ell}, \qquad (8.6)$$

где коэффициенты разложения суть

$$b_{\mu} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} u(\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,, \qquad \mu \in \mathbb{N} \,. \tag{8.7}$$

Представления (8.4), (8.5) и (8.6), (8.7) ряда $\Phi ypbe$ соответственно для чётной и нечётной функции u(x) позволяют целенаправленно управлять разложением произвольной функции u(x) в ряд $\Phi ypbe$. В самом деле, пусть функция u(x) задана на отрезке $[0,\ell]$. Если продолжить функцию на промежуток $[-\ell,0)$ чётным образом, то придём к разложению в ряд $\Phi ypbe$ вида (8.4), (8.5), а если продолжить нечётным образом, то — к разложению вида (8.6), (8.7).

Замечание 8.2. Если учесть, что в формулы (8.5) и (8.7) для коэффициентов ряда $\Phi ypbe$ соответственно чётной и нечётной функции входят только значения последней на отрезке $[0,\ell]$, то продолжение на промежуток $[-\ell,0)$ можно на самом деле не проводить. Достаточно только выбрать способ продолжения и применить соответствующие формулы для коэффициентов.

8.3. Примеры разложения функций в ряд $\Phi ypbe$

Пример 8.1. Дана функция

$$u(x) = x^2, \quad x \in [-1, +1],$$
 (8.8)

разложим её в ряд $\Phi ypbe$, периодически продолжив на \mathbb{R} .

Поскольку заданная функция есть чётная, то имеем дело с рядом $\Phi ypbe$ вида (8.4). Вычислив соответствующие интегралы по частям, запишем коэффициенты ряда

$$a_{0} = 2 \int_{0}^{1} \xi^{2} d\xi = \frac{2}{3} \xi^{3} \Big|_{0}^{1} = \frac{2}{3},$$

$$a_{\mu} = 2 \int_{0}^{1} \xi^{2} \cos(\mu \pi \xi) d\xi = 2 \left[\xi^{2} \frac{\sin(\mu \pi \xi)}{\mu \pi} \Big|_{0}^{1} - \frac{2}{\mu \pi} \int_{0}^{1} \xi \sin(\mu \pi \xi) d\xi \right] =$$

$$= \frac{4}{\mu \pi} \left[\xi \frac{\cos(\mu \pi \xi)}{\mu \pi} - \frac{1}{\mu \pi} \int_{0}^{1} \xi \cos(\mu \pi \xi) d\xi \right] = \frac{4(-1)^{\mu}}{\mu^{2} \pi^{2}}, \quad \mu \in \mathbb{N}.$$
(8.9)

Итак, можем записать ряд $\Phi ypbe$ функции (8.8) в таком виде

$$u(x) = \frac{1}{3} + \frac{4}{\pi^2} \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{(-1)^{\mu}}{\mu^2} \cos(\mu \pi x) = \frac{1}{3} + \frac{4}{\pi^2} \left(\frac{\cos(1\pi x)}{1^2} - \frac{\cos(2\pi x)}{2^2} + \frac{\cos(3\pi x)}{3^2} - \dots \right). \tag{8.10}$$

Графики частичных сумм ряда $\Phi ypbe$ (8.10), показанные на рис. 8.1, дают представление о разложении функции (8.8) в ряд $\Phi ypbe$ и о сходимости последнего.

Пример 8.2. Дана функция

$$u(x) = sign(x) x^2, \quad x \in [-1, +1],$$
 (8.11)

разложим её в ряд $\Phi ypbe$, периодически продолжив на \mathbb{R} .

Поскольку заданная функция есть нечётная, то имеем дело с рядом $\Phi ypbe$ вида (8.6). Перед продолжением нечётной функции сузим область её определения, удалив один из концов отрезка [-1,+1], например, левый. Найдём коэффициенты ряда (8.6), вычислив соответствующие интегралы по частям

$$b_{\mu} = 2 \int_{0}^{1} \xi^{2} \sin(\mu \pi \xi) d\xi = 2 \left[-\xi^{2} \frac{\cos(\mu \pi \xi)}{\mu \pi} \Big|_{0}^{1} + \frac{2}{\mu \pi} \int_{0}^{1} \xi \cos(\mu \pi \xi) d\xi \right] =$$

$$= \frac{4}{\mu \pi} \left[\xi \frac{\cos(\mu \pi \xi)}{\mu \pi} - \frac{1}{\mu \pi} \int_{0}^{1} \xi \cos(\mu \pi \xi) d\xi \right] = \frac{4(-1)^{\mu}}{\mu^{2} \pi^{2}}, \quad \mu \in \mathbb{N}.$$
(8.12)

Итак, можем записать ряд $\Phi ypbe$ функции (8.11) в таком виде

$$\begin{split} u(x) &= \frac{2}{\pi} \sum_{\mu=1}^{\infty} (-1)^{\mu+1} \frac{\mu^2 \pi^2 - 2}{\mu^3 \pi^2} \sin(\mu \pi x) = \\ &= \frac{2}{\pi} \left(\frac{1^2 \pi^2 - 2}{1^3 \pi^2} \sin(1\pi x) - \frac{2^2 \pi^2 - 2}{2^3 \pi^2} \sin(2\pi x) + \frac{3^2 \pi^2 - 2}{3^3 \pi^2} \sin(3\pi x) - \dots \right). \end{split} \tag{8.13}$$

Графики частичных сумм ряда $\Phi ypbe$ (8.13), показанные на рис. 8.2, 8.3, дают представление о разложении функции (8.11) в ряд $\Phi ypbe$ и о сходимости последнего.

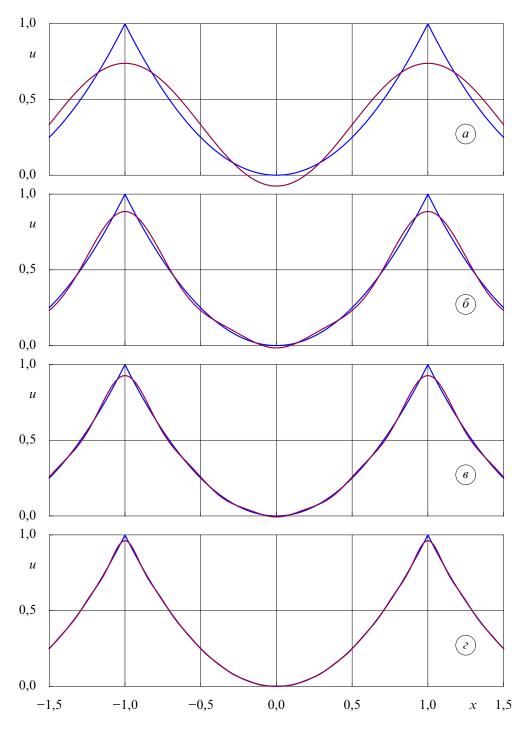


Рис. 8.1. Разложение в ряд Φ урье (коричневый цвет) непрерывно-дифференцируемой функции (8.8) (непрерывной и кусочно-непрерывно дифференцируемой после периодического продолжения, синий цвет): 1 (a), 3 (б), 5 (в), 10 (г) слагаемых ряда (8.10)

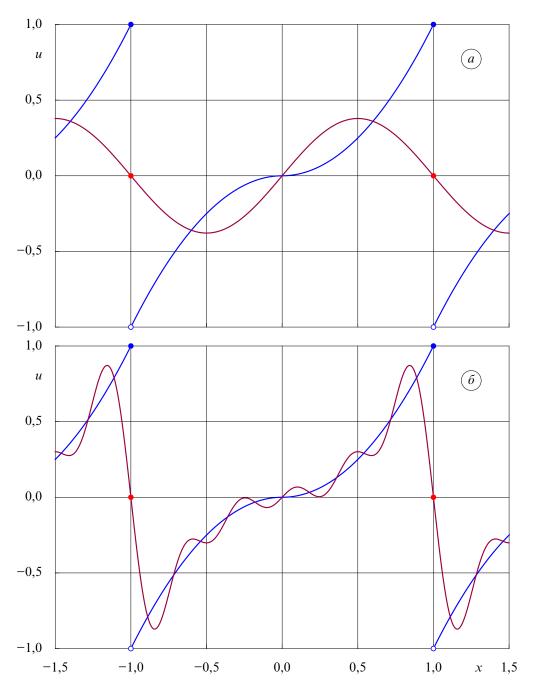


Рис. 8.2. Отрезки ряда Φ урье (8.13) (коричневый цвет) непрерывно дифференцируемой функции (8.11) (кусочно-непрерывной и кусочно-непрерывно дифференцируемой после периодического продолжения, синий цвет): 1 (а), 5 (б) слагаемых ряда. На разрывах первого рода продолженной функции синими кружсочками (залитыми и незалитыми) показаны односторонние предельные значения (левые и правые), красными кружсочками — осреднённые значения односторонних пределов, через которые проходят отрезки ряда Φ урье при любом количестве слагаемых

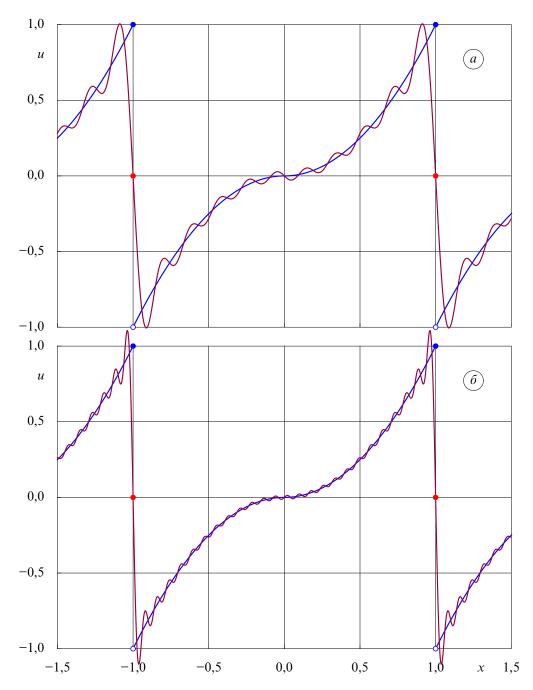


Рис. 8.3. Отрезки ряда Φ урье (8.13) (коричневый цвет) непрерывно дифференцируемой функции (8.11) (кусочно-непрерывной и кусочно-непрерывно дифференцируемой после периодического продолжения, синий цвет): 10 (а), 25 (б) слагаемых ряда. На разрывах первого рода продолженой функции синими кружочками (залитыми и незалитыми) показаны односторонние предельные значения (левые и правые), красными кружочками — осреднённые значения односторонних пределов, через которые проходят отрезки ряда Φ урье при любом количестве слагаемых. Незатухающие «всплески» отрезков ряда Φ урье, приближающиеся с обеих сторон к точкам разрыва функции при увеличении количества слагаемых, составляют суть явления Γ иббса

Пример 8.3. Дана непрерывная кусочно-линейная функция

$$u(x) = \begin{cases} \frac{x}{c} h, & x \in [0, c], \\ \frac{\ell - x}{\ell - c} h, & x \in [c, \ell], \end{cases}$$

$$(8.14)$$

разложим её в ряд $\Phi ypbe$ по синусам, вначале продолжив нечётным образом на $[-\ell,0)$, а затем периодически продолжив на \mathbb{R} .

Поскольку заданная функция есть кусочно-линейная, вычисление коэффициентов b_{μ} по формуле (8.7) сведём к вычислению двух определённых интегралов

$$b_{\mu} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} u(\xi) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} d\xi = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{c} \frac{\xi}{c} h \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} d\xi + \frac{2}{\ell} \int_{c}^{\ell} \frac{\ell - \xi}{\ell - c} h \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} d\xi = \frac{2h}{\ell c} I_{1} + \frac{2h}{\ell (\ell - c)} I_{2}. \quad (8.15)$$

Каждый из интегралов I_1 и I_2 , зависящих от параметров, вычислим по частям:

$$\begin{split} I_1 &= \int\limits_0^c \xi \sin\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\mathrm{d}\xi = \begin{cases} u = \xi \,, & \mathrm{d}u = \mathrm{d}\xi \,, \\ \mathrm{d}v = \sin\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\mathrm{d}\xi \,, & v = -\frac{\ell}{\mu\pi}\cos\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\end{cases} \\ &= -\frac{\ell}{\mu\pi} \, \xi \cos\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \, \bigg|_0^c + \frac{\ell}{\mu\pi} \int\limits_0^c \cos\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\mathrm{d}\xi = -\frac{\ell c}{\mu\pi} \cos\frac{\mu\pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu\pi}\right)^2 \sin\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\bigg|_0^c = \\ &= -\frac{\ell c}{\mu\pi} \cos\frac{\mu\pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu\pi}\right)^2 \sin\frac{\mu\pi c}{\ell} \,, \\ I_2 &= \int\limits_c^\ell (\ell - \xi) \sin\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\mathrm{d}\xi = \begin{cases} u = \ell - \xi \,, & \mathrm{d}u = -\mathrm{d}\xi \,, \\ \mathrm{d}v = \sin\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\mathrm{d}\xi \,, & v = -\frac{\ell}{\mu\pi} \cos\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\end{cases} \\ &= -\frac{\ell}{\mu\pi} \, (\ell - \xi) \cos\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\bigg|_c^\ell - \frac{\ell}{\mu\pi} \int\limits_c^\ell \cos\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\mathrm{d}\xi = + \frac{\ell}{\mu\pi} \, (\ell - c) \cos\frac{\mu\pi c}{\ell} - \left(\frac{\ell}{\mu\pi}\right)^2 \sin\frac{\mu\pi\xi}{\ell} \,\bigg|_c^\ell = \\ &= + \frac{\ell \, (\ell - c)}{\mu\pi} \cos\frac{\mu\pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu\pi}\right)^2 \sin\frac{\mu\pi c}{\ell} \,. \end{split}$$

Теперь подставим вычисленные интегралы в правую часть (8.15)

$$\begin{split} b_{\mu} &= \frac{2h}{\ell c} \left(-\frac{\ell c}{\mu \pi} \cos \frac{\mu \pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu \pi} \right)^2 \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} \right) + \frac{2h}{\ell \left(\ell - c \right)} \left(\frac{\ell \left(\ell - c \right)}{\mu \pi} \cos \frac{\mu \pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu \pi} \right)^2 \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} \right) = \\ &= \frac{2h\ell}{(\mu \pi)^2} \left(\frac{1}{c} + \frac{1}{\ell - c} \right) \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} = \frac{2h}{(\mu \pi)^2} \frac{\ell^2}{c \left(\ell - c \right)} \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} \,. \end{split} \tag{8.16}$$

и окончательно получим

$$u(x) = \frac{2h}{\pi^2} \frac{\ell^2}{c(\ell - c)} \sum_{\mu=1}^{\infty} \frac{1}{\mu^2} \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} \sin \frac{\mu \pi x}{\ell}.$$
 (8.17)

Графики частичных сумм ряда $\Phi ypbe$ (8.17), показанные на рис. 8.4, 8.5, дают представление о разложении функции (8.14) в ряд $\Phi ypbe$ и о сходимости последнего.

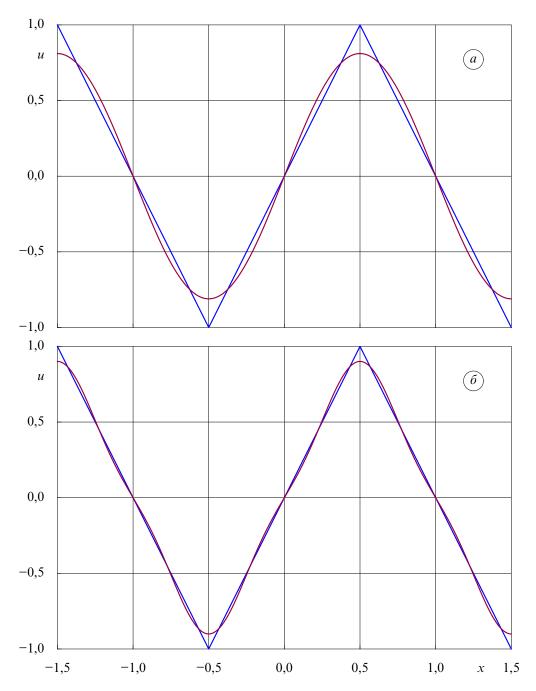


Рис. 8.4. Разложение в ряд Фуръе (коричневый цвет) непрерывной кусочнолинейной функции (8.14), продолженной нечётно (синий цвет), $\ell=1,\,c=0.5,\,h=1$: одно (a), три (b) слагаемых ряда (8.17)

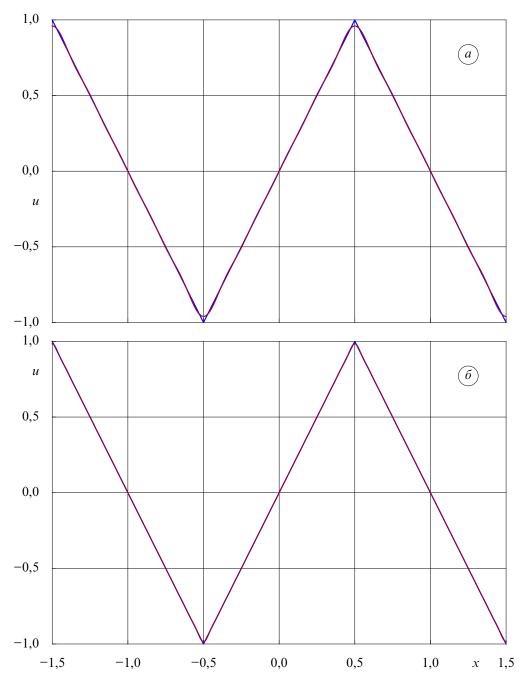


Рис. 8.5. Разложение в ряд Φ урье (коричневый цвет) непрерывной кусочнолинейной функции (8.14), продолженной нечётно (синий цвет), $\ell=1,\ c=0.5,\ h=1$: 10 (a), 25 (б) слагаемых ряда (8.17)

Пример 8.4. Дана непрерывная кусочно-линейная функция (8.14), разложим её в ряд Φ урье по косинусам, вначале продолжив её чётным образом на $[-\ell, 0)$, а затем периодически продолжив на \mathbb{R} .

Поскольку заданная функция есть кусочно-линейная, вычисление коэффициентов b_{μ} по формулам (8.5) сведём к вычислению двух определённых интегралов

$$a_{0} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} u(\xi) \, d\xi = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{c} \frac{\xi}{c} h \, d\xi + \frac{2}{\ell} \int_{c}^{\ell} \frac{\ell - \xi}{\ell - c} h \, d\xi = h \,,$$

$$a_{\mu} = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{\ell} u(\xi) \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, d\xi = \frac{2}{\ell} \int_{0}^{c} \frac{\xi}{c} h \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, d\xi + \frac{2}{\ell} \int_{0}^{c} \frac{\ell - \xi}{\ell - c} h \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, d\xi = \frac{2h}{\ell c} I_{1} + \frac{2h}{\ell (\ell - c)} I_{2} \,.$$
(8.18)

Каждый из интегралов I_1 и I_2 вычислим по частям:

$$\begin{split} I_1 &= \int\limits_0^c \xi \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi = \left\{ \begin{array}{l} u = \xi \,, & \mathrm{d}u = \mathrm{d}\xi \,, \\ \mathrm{d}v &= \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,, & v = \frac{\ell}{\mu \pi} \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \right\} = \\ &= \frac{\ell}{\mu \pi} \, \xi \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \bigg|_0^c - \frac{\ell}{\mu \pi} \int\limits_0^c \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi = \frac{\ell c}{\mu \pi} \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu \pi}\right)^2 \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \bigg|_0^c = \\ &= \frac{\ell c}{\mu \pi} \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu \pi}\right)^2 \left[\cos \frac{\mu \pi c}{\ell} - 1\right] \,, \\ I_2 &= \int\limits_c^\ell (\ell - \xi) \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi = \left\{ \begin{array}{l} u = \ell - \xi \,, & \mathrm{d}u = -\mathrm{d}\xi \,, \\ \mathrm{d}v = \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi \,, & v = \frac{\ell}{\mu \pi} \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \end{array} \right\} = \\ &= \frac{\ell}{\mu \pi} \left(\ell - \xi\right) \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \bigg|_c^\ell + \frac{\ell}{\mu \pi} \int\limits_c^\ell \sin \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \mathrm{d}\xi = -\frac{\ell}{\mu \pi} \left(\ell - c\right) \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} - \left(\frac{\ell}{\mu \pi}\right)^2 \cos \frac{\mu \pi \xi}{\ell} \, \bigg|_c^\ell = \\ &= -\frac{\ell \left(\ell - c\right)}{\mu \pi} \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu \pi}\right)^2 \left[(-1)^\mu - \cos \frac{\mu \pi c}{\ell}\right] \,. \end{split}$$

Теперь подставим вычисленные интегралы в выражение для коэффициентов a_{μ} (8.18)

$$\begin{split} a_{\mu} &= \frac{2h}{\ell c} \left(\frac{\ell c}{\mu \pi} \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu \pi} \right)^2 \left[\cos \frac{\mu \pi c}{\ell} - 1 \right] \right) + \\ &+ \frac{2h}{\ell \left(\ell - c \right)} \left(-\frac{\ell \left(\ell - c \right)}{\mu \pi} \sin \frac{\mu \pi c}{\ell} + \left(\frac{\ell}{\mu \pi} \right)^2 \left[(-1)^{\mu} - \cos \frac{\mu \pi c}{\ell} \right] \right) = \\ &= \frac{2h\ell}{(\mu \pi)^2} \left(\frac{1}{c} + \frac{1}{\ell - c} \right) \cos \frac{\mu \pi c}{\ell} - \frac{2h\ell}{(\mu \pi)^2} \frac{1}{c} - \frac{2h\ell}{(\mu \pi)^2} \frac{(-1)^{\mu}}{\ell - c} = \frac{2h}{(\mu \pi)^2} \frac{\ell}{c \left(\ell - c \right)} \left[\ell \cos \frac{\mu \pi c}{\ell} - \ell + c - c \left(-1 \right)^{\mu} \right] \end{split}$$

и запишем искомое разложение

$$u(x) = \frac{h}{2} + \frac{2h}{\pi^2} \frac{\ell^2}{c(\ell - c)} \sum_{\mu = 1}^{\infty} \frac{1}{\mu^2} \left[\cos \frac{\mu \pi c}{\ell} - 1 + \frac{c}{\ell} - \frac{c}{\ell} (-1)^{\mu} \right] \cos \frac{\mu \pi x}{\ell} . \tag{8.19}$$

Графики частичных сумм ряда $\Phi ypbe$ (8.19), показанные на рис. 8.6, дают представление о разложении функции (8.14) в ряд $\Phi ypbe$ и о сходимости последнего.

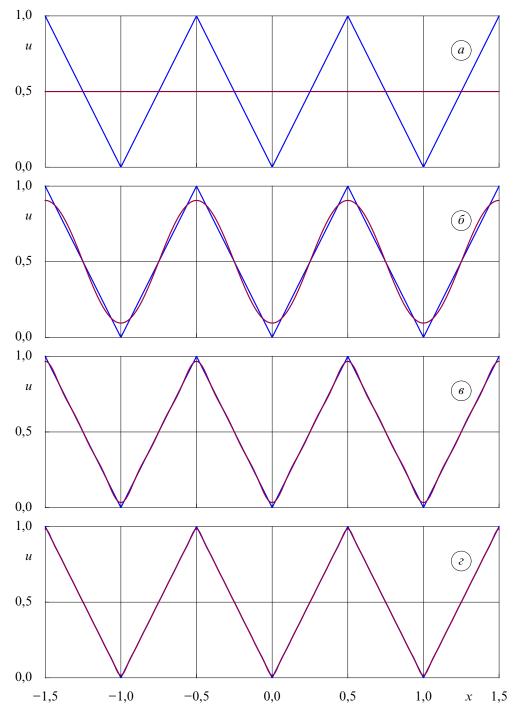


Рис. 8.6. Разложение в ряд Фурье (коричневый цвет) непрерывной кусочно-линейной функции (8.14), продолженной чётно (синий цвет), $\ell=1,\,c=0.5$, h=1, количество слагаемых ряда (8.19): 1+0 (a), 1+3 (б), 1+10 (в), 1+25 (г)

8.4. Задачи

Задача 8.1. Разложить в ряд $\Phi ypbe$ заданную функцию $u(x), |x| \leq 1$:

1) u(x) = |x|;

2) $u(x) = |x|^3$;

3) $u(x) = x \cos(\pi x)$;

4) $u(x) = x \sin(\pi x)$;

5) $u(x) = |\sin(\pi x)|;$

6) $u(x) = x e^{-|x|}$.

Задача 8.2. Разложить в ряд $\Phi ypbe$ по синусам заданную функцию $u(x), x \in [0,1]$:

1) u(x) = x;

2) $u(x) = x^3$;

3) $u(x) = x \cos(\pi x)$;

4) $u(x) = x \sin(\pi x)$;

5) $u(x) = \sin(\pi x)$;

6) $u(x) = x e^{-x}$.

8.5. Пояснения

Список литературы

- 1. Агошков В. В., Дубовский П. Б., Шутяев В. П. Методы решения задач математической физики. М.: Физматлит, 2002. 320 с. (Математика и прикладная математика)
- 2. Aлександрова H. B. История математических терминов, понятий, обозначений: Словарь-справочник. 2-е изд., перераб. и испр. M.: YPCC, 2007. 246 с.
- 3. Александрова Н. В. История математических терминов, понятий, обозначений: Словарь-справочник. 3-е изд., испр. М.: Изд-во ЛКИ, 2008. 248 с.
- 4. *Арнольд В. И.*, *Козлов В. В.*, *Нейштадт А. И.* Математические аспекты классической и небесной механики // Современные проблемы математики. Фундаментальные направления. Т. 3. М.: ВИНИТИ АН СССР, 1985. С. 5–304. (*Итоги науки и техники*)
- 5. *Арнольд В. И.* Гюйгенс и Барроу, Ньютон и Гук первые шаги математического анализа и теории катастроф, от эвольвент до квазикристаллов. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1989. 96 с. (Современная математика для студентов)
- 6. *Арнольд В. И.* Лекции об уравнениях с частными производными. 2-е изд. М.: Фазис, 1999. 181 с.
- 7. Бабич В. М., М. Б. Капилевич, С. Г. Михлин и др. Линейные уравнения математической физики / Под ред. С. Г. Михлина. М.: Наука, 1964. 368 с. (Справочная математическая библиотека)
- 8. *Баранцев Р. Г.* Лекции по трансзвуковой газодинамике. Л.: Изд-во ЛГУ, 1965. $218~\mathrm{c}.$
- 9. *Бицадзе А. В.* Некоторые классы уравнений в частных производных. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1981. 448 с.
- 10. Борисенко А. И., Тарапов И. Е. Векторный анализ и начала тензорного исчисления. 5-е изд.. Харьков: Вища школа, 1978. 216 с.
- 12. *Будак Б. М.*, *Фомин С. В.* Кратные интегралы и ряды. 2-е изд., стереотип. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1967. 608 с. (*Курс высшей математики и математической физики*; Выпуск 2.)
- 13. Владимиров В. С., Вашарин А. А., Каримова Х. Х., Михайлов В. П. и др. Сборник задач по уравнениям математической физики. 4-е изд., стереотип. М.: Физматлит, 2004. 288 с.
- 14. Γ еронимус Я. Л. Теоретическая механика (очерки об основных положениях). М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1973. 512 с.

- 15. *Годунов С. К.* Уравнения математической физики. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1971. 416 с.
- 16. Годунов С. К. Уравнения математической физики. 2-е изд., исправл. и дополн. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1979. 392 с.
- 17. Журавлев В. Ф. Основы теоретической механики. 2-е изд., перераб. М.: Изд-во физ.-мат. лит., 2001. 320 с.
- 18. *Зорич В. А.* Математический анализ: Учебник: В 2–х ч.: Часть II. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1984.-640 с.
- 19. Ильин В. А., Позняк Э. Г. Линейная алгебра. 2-е изд., стереотип. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1978. 304 с. (Курс высшей математики и математической физики; Выпуск 6.)
- 20. *Ильин В. А.*, *Позняк Э. Г.* Основы математического анализа. Часть II. 2-е изд., стереотип. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1980. 448 с. (*Курс высшей математики и математической физики*; Выпуск 2а.)
- 21. *Колесникова С. И.* Методы решения основных задач уравнений математической физики. М.: МФТИ, 2015. 79 с.
- 22. *Коллати Л.* Задачи на собственные значения. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1968.-504 с.
- 23. Колоколов И. В., Кузнецов Е. А., Мильштейн А. И., Подивилов Е. В. и др. Задачи по математическим методам физики. М.: Эдиториал УРСС, 2000. 288 с.
- 24. *Комеч А. И.* Практическое решение уравнений математической физики: Учеб.-метод. пособие. М.: МГУ, 1993. 155 с.
- 25. *Курант Р.* Уравнения с частными производными: Пер. с англ. М.: Мир, 1962. 830 с.
- 26. *Лаптев Г. Ф.* Элементы векторного исчисления. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1975. 336 с.
- 27. *Лебедев Н. Н.*, *Скальская И. П.* Сборник задач по математической физике. М.: ГИТТЛ, 1955. 420 с.
- 28. *Левитан Б. М.*, *Саргсян И. С.* Операторы Штурма—Лиувилля и Дирака. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1988. 432 с.
- 29. *Максвелл Джс.* О соотношении между физикой и математикой // *Максвелл Джс.* Речи и статьи. 2-е изд.: Пер. с англ. М.; Л.: Гос. изд-во техн.-теор. лит., $\frac{1940}{1940}$. С. 9-26. (*Классики естествознания*)
- 30. *Мандельштам Л. И.* Лекции по теории колебаний. М.: Наука, 1972. 470 с.

- 31. *Мартинсон Л. К.*, *Малов Ю. И.* Дифференциальные уравнения математической физики: Учеб. для вузов. 2-е изд. / Под ред. *В. С. Зарубина*, *А. П. Крищенко*. М.: Изд-во МГТУ им. Н. Э. Баумана, 2002. 368 с. (*Математика в техническом университете*; Вып. XII).
- 32. *Матвеев А. В.* Дифференциальные уравнения. М.: Просвещение, 1988. 256 с.
- 33. *Матвеев Н. М.* Методы интегрирования обыкновенных дифференциальных уравнений. 3-е изд., исправл. и дополн. M.:.-M.: Высшая школа, 1967. 564 с.
- 34. *Миллер У., мл.* Симметрия и разделение переменных: Пер. с англ. М.: Мир, 1981. 342 с.
- 35. *Михлин С. Г.* Курс математической физики. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1968.-576 с.
- 36. $\mathit{Muxлин}\ \mathit{C.\Gamma}$. Линейные уравнения в частных производных. Учебн. пособие для вузов. М.: Высш. школа, 1977. 432 с.
- 37. *Некрасов А. И.* Курс теоретической механики: В 2-х т. Т. II. Динамика. 2-е изд., перераб. М.: ГИТТЛ, 1953. 504 с.
- 38. *Паплаускас А. Б.* Тригонометрические ряды от Эйлера до Лебега. М.: Наука, 1966.-276 с.
- 39. *Петровский И. Г.* Лекции об уравнениях с частными производными. 3-е изд., дополн. М.: Физматлит, 1961. 400 с.
- 40. Π икулин В. П., Π охожаев С. И. Практический курс по уравнениям математической физики. 2-е изд., стереотип. М.: МЦНМО, 2004. 208 с.
- 41. Погребысский И.Б. Лейбниц и классическая механика // У истоков классической науки: сб. статей. / Отв. ред. А. Н. Боголюбов, сост. У. И. Франкфурт. М.: Наука, 1968. С. 123-157.
- 42. *Положий Г. Н.* Уравнения математической физики. М.: Высш. школа, 1964. 560 с.
- 43. $Poma\ \mathcal{Д}$ эс.-K. От редактора энциклопедии // $Muллер\ \mathcal{Y}$., M. Симметрия и разделение переменных: Пер. с англ. / \mathcal{Y} . Muллер, M. M.: Mup, M. M.: M M. M.: M M.: M M.: M M.: M M.: M —
- 44. Свешников А. Г., Боголюбов А. Н., Кравцов В. В. Лекции по математической физике: Учеб. пособие. М.: Изд-во МГУ, 1993. 352 с.
- 45. Смирнов Н. И. О развитии идеи корректности краевых задач математической физики // Историко-математические исследования. 1980. Вып. 25. С. 129–155.
- 46. *Смирнов М. М.* Дифференциальные уравнения в частных производных второго порядка. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1964. 208 с.
- 47. Соболев С. Л. Уравнения математической физики. 4-е изд. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1966. 444 с.

- 48. Cnueax M. Математический анализ на многообразиях. М.: Мир, 1968. 164 с.
- 49. *Степанов В. В.* Курс дифференциальных уравнений. 8-е изд., стереотип. М.: Гос. изд—во физ.-мат. лит., 1959. 468 с.
- 50. Тихонов А. Н., Васильева А. Б., Свешников А. Г. Дифференциальные уравнения. 2-е изд., перераб. и доп. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1985. 232 с. (Курс высшей математики и математической физики; Выпуск 7.)
- 51. Tихонов A. H., Cамарский A. A. Уравнения математической физики. 5-е изд., стереотип. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1977. 736 с.
- 52. Тодхантер И. История математических теорий притяжения и фигуры Земли от Ньютона до Лапласа: Пер. с англ.: В 2-х т., в одной кн. М.: Эдиториал УРСС, 2002. 672 с. (Классики науки)
- 53. Томсон У., Тэт П. Трактат по натуральной философии: В 2-х ч.: Ч. II.: Пер. с англ. М.-Ижевск: НИЦ РХД, Ижевский институт компьютерных исследований, 2011. 512 с.
- 54. Tрусdелi K. Первоначальный курс рациональной механики сплошных сред: Пер. с. англ. М.: Мир, 1975. 592 с.
- 55. Φ ихтенгольц Γ . M. Курс дифференциального и интегрального исчисления: В 3-х т.: Т. I. 7-е изд., стереотип. M.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1970. 604 с.
- 56. Φ ихтенгольц Γ . M. Курс дифференциального и интегрального исчисления: В 3-х т.: Т. II. 7-е изд., стереотип. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1970. 800 с.
- 57. Φ ихтенгольц Γ . M. Курс дифференциального и интегрального исчисления: В 3-х т.: Т. III. 5-е изд. М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1969. 656 с.
- 58. Франк Ф., Мизес Р. (ред.) Дифференциальные и интегральные уравнения математической физики. Часть 2: Пер. с нем. М.; Л.: ОНТИ. Гл. ред. общетехн. лит., 1937. 998 с.
- 59. Xайрер Э., Bаннер Γ . Математический анализ в свете его истории: Пер. с англ. М.: Научный мир, 2008. 396 с.
- 60. Эльсгольи, Л.Э. Дифференциальные уравнения и вариационное исчисление. 2-е изд., стереотип. М: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1969. 424 с. (Курс высшей математики и математической физики; Вып. 3)
- 61. Axler S., Bourdon P., Ramey W. Harmonic Function Theory. N.Y.: Springer-Verlag, 1992. xi + 260 p. (Graduate Texts in Mathematics; 137)