

# 信物第四次作业答案

2025 年 10 月 27 日

10.20 日作业:

## 1. 习题2-32

2-32. 质量为  $7.2 \times 10^{-23}$  kg、速度为  $6.0 \times 10^7$  m/s 的粒子 A, 与另一个质量为其一半而静止的粒子 B 相碰, 假定此碰撞是完全弹性碰撞, 碰撞后粒子 A 的速率为  $5 \times 10^7$  m/s, 求: (1) 粒子 B 的速率及偏转角; (2) 粒子 A 的偏转角。

解: 设粒子 A 的质量为  $m_A$ , 粒子 B 的质量为  $m_B$ 。根据题意:

- $m_A = 7.2 \times 10^{-23}$  kg
- $m_B = \frac{1}{2}m_A = 3.6 \times 10^{-23}$  kg, 即  $\frac{m_A}{m_B} = 2$
- 初始速度  $v_A = 6.0 \times 10^7$  m/s,  $v_B = 0$
- 碰撞后速率  $v'_A = 5.0 \times 10^7$  m/s

设  $v'_B$  为粒子 B 碰撞后的速率,  $\theta_A$  和  $\theta_B$  分别为粒子 A 和 B 的偏转角。

因为碰撞是完全弹性的, 所以系统动能守恒:

$$\frac{1}{2}m_A v_A^2 + \frac{1}{2}m_B v_B^2 = \frac{1}{2}m_A (v'_A)^2 + \frac{1}{2}m_B (v'_B)^2$$

解得

$$v'_B = \sqrt{22} \times 10^7 \text{ m/s} \approx 4.69 \times 10^7 \text{ m/s}$$

设  $\vec{v}_A$  的方向为 x 轴正方向。根据动量守恒定律:  $m_A \vec{v}_A = m_A \vec{v}'_A + m_B \vec{v}'_B$ 。移项得:

$$m_B \vec{v}'_B = m_A \vec{v}_A - m_A \vec{v}'_A$$

将此向量方程两边各自作点积 (取平方):

$$\begin{aligned}(m_B \vec{v}_B) \cdot (m_B \vec{v}_B) &= (m_A \vec{v}_A - m_A \vec{v}'_A) \cdot (m_A \vec{v}_A - m_A \vec{v}'_A) \\ m_B^2 (v_B')^2 &= m_A^2 v_A^2 - 2m_A^2 (\vec{v}_A \cdot \vec{v}'_A) + m_A^2 (v'_A)^2 \\ m_B^2 (v_B')^2 &= m_A^2 (v_A^2 + (v'_A)^2 - 2v_A v'_A \cos(\theta_A))\end{aligned}$$

我们从动能守恒中已知  $m_B (v_B')^2 = m_A (v_A^2 - (v'_A)^2)$ , 所以  $m_B^2 (v_B')^2 = m_B \cdot m_A (v_A^2 - (v'_A)^2)$ 。  
令两个  $m_B^2 (v_B')^2$  的表达式相等:

$$m_A m_B (v_A^2 - (v'_A)^2) = m_A^2 (v_A^2 + (v'_A)^2 - 2v_A v'_A \cos(\theta_A))$$

两边同除以  $m_A$ :

$$m_B (v_A^2 - (v'_A)^2) = m_A (v_A^2 + (v'_A)^2 - 2v_A v'_A \cos(\theta_A))$$

代入  $m_B = m_A/2$ :

$$\frac{m_A}{2} (v_A^2 - (v'_A)^2) = m_A (v_A^2 + (v'_A)^2 - 2v_A v'_A \cos(\theta_A))$$

两边同除以  $m_A$  并展开:

$$\begin{aligned}\frac{1}{2} v_A^2 - \frac{1}{2} (v'_A)^2 &= v_A^2 + (v'_A)^2 - 2v_A v'_A \cos(\theta_A) \\ 2v_A v'_A \cos(\theta_A) &= (v_A^2 - \frac{1}{2} v_A^2) + ((v'_A)^2 + \frac{1}{2} (v'_A)^2) \\ 2v_A v'_A \cos(\theta_A) &= \frac{1}{2} v_A^2 + \frac{3}{2} (v'_A)^2 \\ \cos(\theta_A) &= \frac{v_A^2 + 3(v'_A)^2}{4v_A v'_A}\end{aligned}$$

代入速度值 (  $10^7$  因子可以消去):

$$\begin{aligned}\cos(\theta_A) &= \frac{(6.0)^2 + 3 \times (5.0)^2}{4 \times 6.0 \times 5.0} \\ &= \frac{36 + 3 \times 25}{120} = \frac{36 + 75}{120} \\ &= \frac{111}{120} = \frac{37}{40} = 0.925 \\ \theta_A &= \arccos(0.925) \approx 22.33^\circ\end{aligned}$$

根据 x 轴和 y 轴的动量守恒:

$$\begin{aligned}\text{x-轴: } m_A v_A &= m_A v'_A \cos(\theta_A) + m_B v'_B \cos(\theta_B) \\ \text{y-轴: } 0 &= m_A v'_A \sin(\theta_A) + m_B v'_B \sin(\theta_B)\end{aligned}$$

从 y 轴方程可得:  $m_B v'_B \sin(\theta_B) = -m_A v'_A \sin(\theta_A)$  从 x 轴方程可得:  $m_B v'_B \cos(\theta_B) = m_A v_A - m_A v'_A \cos(\theta_A)$

代入数值 ( $10^7$  因子可以消去):

$$\tan(\theta_B) \approx -1.3818; \quad \theta_B = \arctan(-1.3818) \approx -54.09^\circ$$

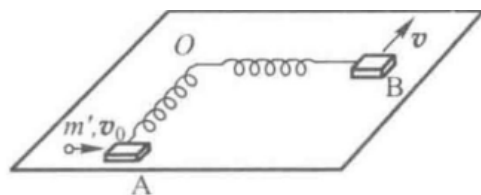
(负号表示与粒子 A 偏向相反的一侧)

综上

1. 粒子 B 的速率  $v'_B \approx 4.69 \times 10^7$  m/s, 偏转角为  $54.1^\circ$ 。
2. 粒子 A 的偏转角  $\theta_A \approx 22.3^\circ$ 。

## 0.1 习题 2-48

2-48. 如习题 2-48 图所示, 在光滑水平桌面上, 有一质量为  $m$  的物体, 物体与一轻弹簧相连, 弹簧的另一端固定在桌面上  $O$  点, 其劲度系数为  $k$ 。一质量为  $m'$  的子弹以速度  $v_0$



习题 2-48 图

射向物体, 并嵌入物体内部。如开始时弹簧的长度为原长  $l_0$ , 子弹射入后, 物体从  $A$  点运动到  $B$  点, 此时弹簧长度为  $l$ 。求物体在  $B$  点的速度(大小及方向)。

解: 设物体在  $A$  点的速度为  $v_A$ , 则

$$(m + m')v_A = m'v_0$$

注意到角动量守恒, 设在  $B$  点的速度为  $v_r, v_\tau$ , 则有

$$(m + m')v_A l_0 = (m + m')v_\tau l$$

解得

$$v_\tau = \frac{l_0}{l} \cdot \frac{m'}{m + m'} v_0$$

由能量守恒:

$$v_B = \sqrt{v_A^2 - k(l - l_0)^2 / (m + m')}$$

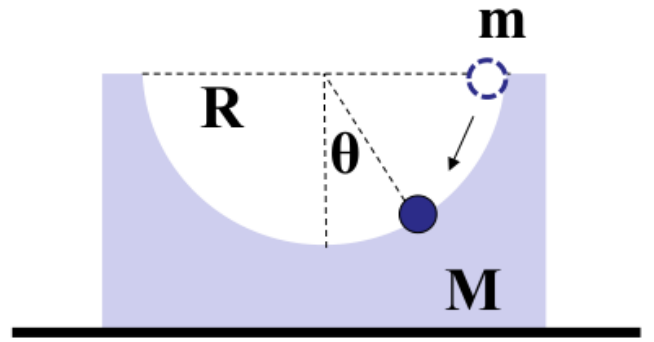
所以:

$$v_r = \sqrt{v_B^2 - v_\tau^2} = \sqrt{\left(\frac{m'}{m + m'} v_0\right)^2 - \frac{k(l - l_0)^2}{m + m'} - \left(\frac{l_0}{l} \cdot \frac{m'}{m + m'} v_0\right)^2}$$

我们求出了  $v_r$  和  $v_\tau$ , 所以偏转角为

$$\theta = \arctan \frac{v_\tau}{v_r} = \arctan \frac{\frac{l_0}{l} \cdot \frac{m'}{m + m'} v_0}{\sqrt{\left(\frac{m'}{m + m'} v_0\right)^2 - \frac{k(l - l_0)^2}{m + m'} - \left(\frac{l_0}{l} \cdot \frac{m'}{m + m'} v_0\right)^2}}$$

地面上放置静止的滑块，质量为 $M$ ，上部有界面为半圆，半径为 $R$ 的凹槽。质量为 $m$ 的小球从半圆凹槽的一端的最高点从静止开始下滑，忽略过程中各种摩擦阻力。



当小球处于如图 $\theta$ 角的位置时，求（1）滑块 $M$ 的速度以及（2）小球与滑块之间的压力 $N$

3\*

解：

解： 设地面为惯性参考系， $y$  轴竖直向上， $x$  轴水平向右。设小球  $m$  运动到  $\theta$  角时，滑块  $M$  的速度为  $\vec{V} = V\hat{i}$  (向右,  $V > 0$ )。小球  $m$  的速度为  $\vec{v}_m = v_x\hat{i} + v_y\hat{j}$ 。

1. 水平方向动量守恒系统初始水平动量为 0。

$$mv_x + MV = 0 \implies v_x = -\frac{M}{m}V$$

2. 速度约束小球  $m$  的坐标为  $x_m = x_M + R\sin\theta$ ,  $y_m = R - R\cos\theta$ 。对时间求导 (注意  $\theta$  从  $90^\circ$  减小,  $\dot{\theta} < 0$ ):

$$v_x = \dot{x}_m = \dot{x}_M + R\cos\theta \cdot \dot{\theta} = V + R\cos\theta \cdot \dot{\theta}$$

$$v_y = \dot{y}_m = R\sin\theta \cdot \dot{\theta}$$

联立  $v_x$  和  $v_y$  消去  $\dot{\theta}$ :

$$\dot{\theta} = \frac{v_y}{R\sin\theta}$$

$$v_x = V + R\cos\theta \left( \frac{v_y}{R\sin\theta} \right) \implies v_x = V + v_y \cot\theta$$

代入  $v_x = -MV/m$ :

$$-\frac{M}{m}V = V + v_y \cot\theta \implies v_y = -V \left( 1 + \frac{M}{m} \right) \tan\theta = -V \left( \frac{M+m}{m} \right) \tan\theta$$

3. 机械能守恒小球  $m$  下落高度为  $R\cos\theta$ 。

$$mgR\cos\theta = \frac{1}{2}MV^2 + \frac{1}{2}m(v_x^2 + v_y^2)$$

带入解得

$$V = \sqrt{\frac{2m^2gR \cos^3 \theta}{(M+m)(M+m \sin^2 \theta)}}$$

在惯性系中, 对小球  $m$  应用牛顿第二定律  $\sum \vec{F} = m\vec{a}$ 。法向力  $N$  指向圆心 (左上方),  $\vec{N} = -N \sin \theta \hat{i} + N \cos \theta \hat{j}$ 。重力  $\vec{F}_g = -mg\hat{j}$ 。  $x$  方向:

$$-N \sin \theta = ma_x = m\dot{v}_x$$

$y$  方向:

$$N \cos \theta - mg = ma_y = m\dot{v}_y$$

由  $x$  方向方程:

$$N = -\frac{ma_x}{\sin \theta}$$

其中  $a_x = \dot{v}_x = \frac{d}{dt} \left( -\frac{M}{m} V \right) = -\frac{M}{m} \dot{V}$ 。令  $A = \dot{V}$  (滑块  $M$  的加速度)。

$$N = -\frac{m(-\frac{M}{m}A)}{\sin \theta} = \frac{MA}{\sin \theta}$$

由  $y$  方向方程:

$$N = \frac{m(g + a_y)}{\cos \theta}$$

联立两式:

$$\frac{MA}{\sin \theta} = \frac{m(g + a_y)}{\cos \theta} \implies MA \cos \theta = mg \sin \theta + ma_y \sin \theta$$

我们需要  $a_y = \dot{v}_y$ 。  $a_y = \frac{dv_y}{dt} = \frac{d}{dt} \left[ -V \left( \frac{M+m}{m} \right) \tan \theta \right] a_y = - \left( \frac{M+m}{m} \right) \left[ \dot{V} \tan \theta + V \sec^2 \theta \cdot \dot{\theta} \right]$

代入  $A = \dot{V}$  和  $\dot{\theta} = \frac{v_y}{R \sin \theta} = \frac{-V(M+m) \tan \theta}{mR \sin \theta} = -\frac{V(M+m)}{mR \cos \theta}$

$$a_y = - \left( \frac{M+m}{m} \right) \left[ A \tan \theta + V \frac{1}{\cos^2 \theta} \left( -\frac{V(M+m)}{mR \cos \theta} \right) \right]$$

$$a_y = -A \left( \frac{M+m}{m} \right) \tan \theta + \frac{V^2(M+m)^2}{m^2 R \cos^3 \theta}$$

将  $V^2$  的结果代入第二项: 第二项 =  $\frac{\left[ \frac{2m^2gR \cos^3 \theta}{(M+m)(M+m \sin^2 \theta)} \right] (M+m)^2}{m^2 R \cos^3 \theta} = \frac{2g(M+m)}{M+m \sin^2 \theta}$

$$a_y = -A \left( \frac{M+m}{m} \right) \tan \theta + \frac{2g(M+m)}{M+m \sin^2 \theta}$$

代入  $MA \cos \theta = mg \sin \theta + ma_y \sin \theta$ ,  $N = \frac{MA}{\sin \theta}$  解得:

$$N = \frac{M}{\sin \theta} \left[ \frac{mg \sin \theta \cos \theta (3M + 2m + m \sin^2 \theta)}{(M+m \sin^2 \theta)^2} \right]$$

综上:

$$V = \sqrt{\frac{2m^2 g R \cos^3 \theta}{(M+m)(M+m \sin^2 \theta)}}$$
$$N = \frac{M}{\sin \theta} \left[ \frac{mg \sin \theta \cos \theta (3M + 2m + m \sin^2 \theta)}{(M+m \sin^2 \theta)^2} \right]$$

## 10.22 日作业:

### 0.2 习题 3-1

3-1. 一飞轮直径为 0.30 m, 质量为 5.00 kg, 边缘绕有绳子, 现用恒力拉绳子的一端, 使其由静止均匀地加速, 经 0.50 s 转速达 10 r/s。假定飞轮可看作实心圆柱体, 求: (1) 飞轮的角加速度及在这段时间里转过的转数; (2) 拉力及拉力所做的功; (3) 拉动后 10 s 时飞轮的角速度及轮边缘上一点的速度和加速度。

解:

- (1) 设角加速度  $\beta$ , 则有

$$\beta = \frac{10 \cdot 2\pi}{0.5} = 40\pi \text{ rad/s}^2$$

转过的圈数为:

$$N = \frac{1}{2} \cdot \frac{\beta t^2}{2\pi} = \frac{1}{2} \cdot \frac{40\pi \cdot (0.5)^2}{2\pi} = 2.5$$

- (2) 设拉力为  $F$ , 飞轮的转动惯量为  $I$ , 则有

$$F \cdot r = I \cdot \beta$$

$$I = \frac{1}{2} m r^2$$

带入  $r = 0.15\text{m}$ ,  $m = 5\text{kg}$ , 解得

$$I = 0.056\text{kg} \cdot \text{m}^2 \quad F = 47.12\text{N}$$

拉力做功为

$$W = \frac{1}{2} I \omega^2 = 111\text{J}$$

- (3) 不难发现, 10s 时的角速度为

$$\omega = \beta t = 40\pi \cdot 10 = 400\pi \text{ rad/s}$$

边缘上一点的线速度为

$$v = \omega r = 400\pi \cdot 0.15 = 60\pi m/s$$

加速度为:

$$a_r = \frac{v^2}{r} = \frac{(60\pi)^2}{0.15} = 236870.51 m/s^2 \quad a_\tau = \beta r = 40\pi \cdot 0.15 = 18.85 m/s^2$$

### 习题 3-8

3-8. 如习题 3-8 图所示, 钟摆由一根均匀细杆和匀质圆盘构成, 圆盘的半径为  $r$ , 质量为  $4m$ , 细杆长为  $6r$ , 质量为  $m$ , 试求这钟摆对端点  $O$  轴的转动惯量。

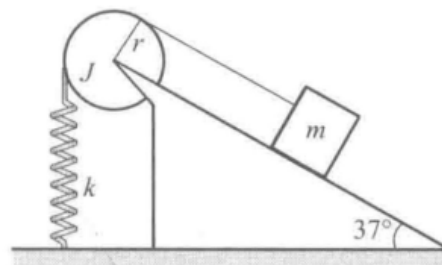


解: 叠加即可

$$I_O = \frac{1}{3}m(6r)^2 + \frac{1}{2}4mr^2 + 4m(6r)^2 = 158mr^2$$

### 习题 3-13

3-13. 如习题 3-13 图所示, 滑轮的转动惯量为  $J=0.5 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$ , 半径  $r=30 \text{ cm}$ , 弹簧的劲度系数  $k=20 \text{ N/m}$ , 重物的质量  $m=2.0 \text{ kg}$ 。当此滑轮-重物系统从静止开始启动, 开始时弹簧没有伸长。如摩擦可忽略, 问物体能沿斜面滑下多远? 当物体沿斜面滑下  $1.00 \text{ m}$  时, 它的速率有多大?



习题 3-13 图

解: 依题意, 滑轮与绳子之间无相对滑动, 设物体速度为  $v$ , 滑轮角速度为  $\omega$ , 则有

$$v = r\omega$$

由能量守恒:

$$mgl \cdot \frac{3}{5} = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}J\omega^2 + \frac{1}{2}kl^2$$

当  $v=0$  时, 带入解得

$$l_{\max} = 1.18\text{m}$$

带入  $l=1.00\text{m}$ , 解得

$$v = 0.68\text{m/s}$$