

## DÉFINITION

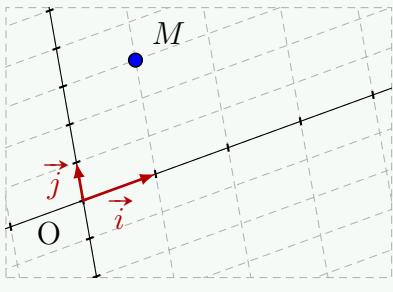
Soient  $O, I, J$  trois points du plan non alignés. On pose  $\vec{i} = \overrightarrow{OI}$  et  $\vec{j} = \overrightarrow{OJ}$ . Un repère du plan est un triplet ..... On dit alors que :

- $O$  est .....
- $(OI)$  est .....
- $(OJ)$  est .....

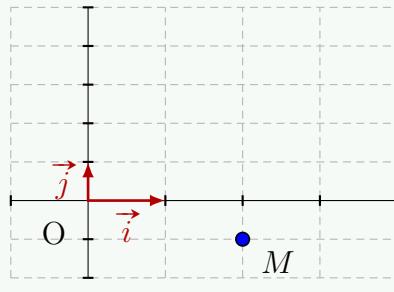
## PROPRIÉTÉ

Tout point  $M$  du plan est repéré par un unique couple de coordonnées  $(x; y)$ .  $x$  est ..... de  $M$  et  $y$  est ..... de  $M$ .

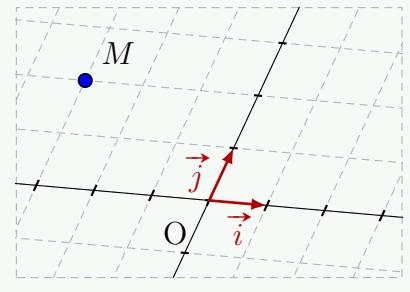
## EXEMPLES



$M(\dots; \dots)$



.....



.....

## DÉFINITION

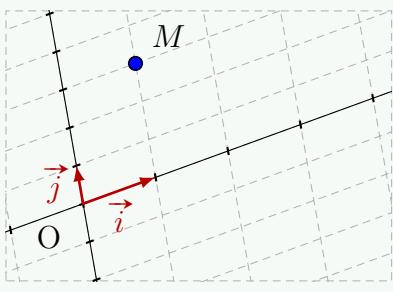
Soient  $O, I, J$  trois points du plan non alignés. On pose  $\vec{i} = \overrightarrow{OI}$  et  $\vec{j} = \overrightarrow{OJ}$ . Un repère du plan est un triplet ..... On dit alors que :

- $O$  est .....
- $(OI)$  est .....
- $(OJ)$  est .....

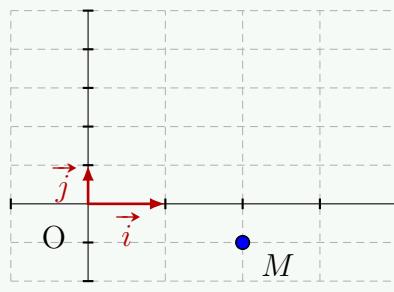
## PROPRIÉTÉ

Tout point  $M$  du plan est repéré par un unique couple de coordonnées  $(x; y)$ .  $x$  est ..... de  $M$  et  $y$  est ..... de  $M$ .

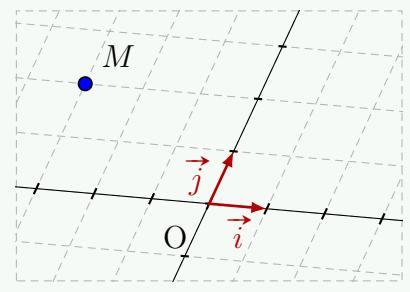
## EXEMPLES



$M(\dots; \dots)$



.....



.....