Théorèmes - Réductions géométriques

Sommes directe d'une famille de sev

Soit $m \in \mathbb{N}^*$

Définition : (Somme de sev)

Soient F_1,\ldots,F_m des sev de E . On appelle somme des sev F_1,F_2,\ldots,F_m l'ensemble :

$$F_1 + F_2 + \dots + F_m = \{ f_1 + \dots + f_m \mid \forall i \in [1; n], f_i \in F_i \}$$
$$= \{ e \in E \mid \exists (f_1, \dots, f_m) \in F_1 \times \dots \times F_m, e = f_1 + \dots + f_m \}$$

Propriété:

Soient F_1, \dots, F_m des sev de E, alors $F_1 + \dots + F_m$ est un sev de E.

<u>Définition</u>: (Somme directe de sev)

Soient F_1, \dots, F_m des sev de E. On dit que la somme $F_1 + \dots + F_m$ est directe si :

$$\forall x \in F_1 + \dots + F_m, \exists! (f_1, \dots, f_m) \in F_1 \times \dots \times F_m, x = f_1 + \dots + f_m$$

Autrement dit, il y a unicité de la décomposition.

On note alors $F_1 \oplus ... \oplus F_m$ ou $\bigoplus_{i=1}^m F_i$

Propriété: (Unique décomposition en somme directe)

Soient F_1, \dots, F_m des sev de E. Alors

Les sev F_1, \dots, F_m sont en somme directe

 \Leftrightarrow

$$\forall (f_1,\ldots,f_m)\in F_1\times\ldots\times F_m, f_1+\cdots+f_m=0_E\Rightarrow \forall i\in [1;n], f_i=0_E$$

<u>Propriété</u>: Intersection des sev en somme directe

Soient F_1, \dots, F_m des sev de E. Si F_1, \dots, F_m est en somme directe, alors :

$$\forall i,j \in [\![1;n]\!], i \neq j, F_i \cap F_j = \{0_E\}$$

Propriété : (Dimension des sev en somme directe)

Soit E un \mathbb{K} -ev de dimension $\underline{\mathrm{finie}}$. Soient F_1,\ldots,F_m des sev de E. On a :

La somme $F_1 + \cdots + F_m$ est directe

 \Leftrightarrow

$$\dim(F_1 + \dots + F_m) = \sum_{i=1}^m \dim(F_i)$$

Théorème : (Bases de sev en somme directe)

Soient E un \mathbb{K} -ev de dimension $\underline{\mathrm{finie}}$ et F_1,\ldots,F_m des sev de E . On a :

$$E = \bigoplus_{i=1}^{m} F_i$$

 \Leftrightarrow

Pour toutes bases respectives B_1, \dots, B_m de F_1, \dots, F_m ,

 $B = B_1 \cup ... \cup B_m$ forme une base de E

$$\begin{cases}
E = F_1 + \dots + F_m \\
\dim E = \sum_{i=1}^{m} \dim(F_i)
\end{cases}$$

Définition: (Base adaptée)

Soit F_1, \dots, F_m des sev de E tq $E = \bigoplus_{i=1}^m F_i$

On appelle <u>base adaptée</u> à la décomposition $E = \bigoplus_{i=1}^m F_i$ toute base B de E obtenue par concaténation de bases respectives B_1, \ldots, B_m de F_1, \ldots, F_m , ie toute base de la forme $B = B_1 \cup \ldots \cup B_m$ où $\forall i \in [\![1,n]\!], B_i$ est une base de F_i .

Sous-espaces stables

<u>Définition</u>: (Sous-espace stable)

Un sev F de E est dit stable par $u \in \mathcal{L}(E)$ si $u(F) \subset F$

Propriété : (Inter & Union stables)

Soient F et G deux sev de E stables par $u \in \mathcal{L}(E)$. Alors F + G et $F \cap G$ sont aussi stables par u.

Propriété : (Stabilité des images et noyaux)

Soient $u, v \in \mathcal{L}(E)$, tels que $u \circ v = v \circ u$. Alors $\ker u$ et $\operatorname{Im}(u)$ sont stables par v.

Définition: (Endomorphismes induite)

Soient $u \in \mathcal{L}(E)$ et F un sev de E stable par u. On définit l'endomorphisme induit par u sur F par :

$$u_F: F \to F$$

$$x \mapsto u(x)$$

Propriété: (Combinaisons linéaires d'endomorphismes stables)

Soient $u, v \in \mathcal{L}(E)$ et F un sev de E stable par $u \in V$. Alors $\forall \lambda \in K$, F est stable par $\lambda u, u + v, u \circ v$

De plus,
$$(\lambda u)_F = \lambda u_F$$
, $(u + v)_F = u_F + v_F$, $(u \circ v)_F = u_F \circ v_F$

<u>Propriété</u>: Soient $u \in \mathcal{L}(E)$, F un sev de E stable de u. Alors $\ker u_F = \ker u \cap F$, $\operatorname{Im} u_f \subset \operatorname{Im} u \cap F$

Corollaire : Soient $u \in \mathcal{L}(E)$ et F un sev de E stable par u. Si u est injectif, u_F l'est aussi.

Version matricielle en dimension finie

Soit E un \mathbb{K} -ev, $n \in \mathbb{N}^*$

<u>Théorème</u>: Soit F un sev de E de dimension $p \in \mathbb{N}^*$, et $F = (e_1, ..., e_p)$ une base de F. On complète F en une base $B = (e_1, ..., e_n)$ de E.

On a équivalence entre :

- (i) F est stable par u
- (ii) La matrice de u dans B est de la forme $Mat_B(u) = \begin{pmatrix} A & B \\ (0) & C \end{pmatrix}$

Si c'est le cas, $A = Mat_F(u_F)$

<u>Propriété</u>: Soient $F_1, ..., F_m$ des sev de E tq $E = F_1 \oplus ... \oplus F_m$. Soit $B = B_1 \cup ... \cup B_m$ une base adaptée à la décomposition $E = \bigoplus_{i=1}^m F_i$.

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On a équivalence entre :

- (i) $\forall i \in [1, n], F_i$ est stable par u
- (ii) La matrice de u dans B est de la forme :

$$\begin{pmatrix} A_1 & (0) \\ & \ddots & \\ (0) & A_n \end{pmatrix} \text{ où } \forall i \in [[1, n]], A_i \in M_{d_i}(\mathbb{K}), d_i = \dim(F_i)$$

De plus, si c'est le cas, $\forall i \in [1, n], A_i = Mat_{B_i}(u_{F_i})$

Éléments propres

On considère E un \mathbb{K} -ev non réduit à $\{0_E\}$, et $u \in \mathcal{L}(E)$.

Valeurs propres, vecteurs propres

 $\underline{\text{D\'efinition}}: x \in E \text{ est un } \underline{\text{vecteur propre}} \text{ de } u \text{ si } x \neq 0_E \text{ et } \exists \lambda \in \mathbb{K} \text{ tel que } u(x) = \lambda x.$

Dans ce cas, il y a unicité de λ

Le scalaire λ est appelé <u>valeur propre</u> à laquelle est associée le vecteur propre x.

<u>Définition</u>: On appelle <u>valeur propre</u> tout $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $\exists x \in E, x \neq 0_E, u(x) = \lambda x$

<u>Définition</u>: L'ensemble des valeurs propres de u est appelé spectre de u, noté Sp(u).

Sous-espace propre

Définition:

Pour $\lambda \in \mathbb{K}$, on note $E_{\lambda}(u) = \ker(u - \lambda Id) = \{x \in E | u(x) = \lambda x\}$ l'espace formé des vecteurs $x \in E$ solutions de $u(x) = \lambda x$.

Propriété:

Soit $\lambda \in \mathbb{K}$. On a équivalence entre :

- (i) $\lambda \in Sp(u)$
- (ii) $E_{\lambda}(u) \neq 0$
- (iii) $u \lambda I d_E$ non injectif

Définition: (Sous-espace propre)

Soit $\lambda \in \mathbb{K}$. Si λ est une valeur propre de u, le sev $E_{\lambda}(u)$ est appelé sous-espace propre de u associé à λ .

Stabilité et somme directe des sous-espaces propres

Propriété : Les sous-espaces propres de $u \in \mathcal{L}(E)$ sont stables par u et $\forall \lambda \in Sp(u)$,

$$u_{E_{\lambda}(u)} = \lambda Id_{E_{\lambda}(u)}$$

Propriété : Si $u, v \in \mathcal{L}(E)$, avec $v \circ u = u \circ v$, alors les sous-espaces propres de u sont stables par v.

<u>Théorème</u>: Des sous-espaces propres de $u \in \mathcal{L}(E)$ associés à des valeurs propres 2 à 2 distinctes de u sont en somme directe, c'est-à-dire si $n \in \mathbb{N}^*, \lambda_1, ..., \lambda_n \in Sp(u)$, avec $\forall i, j \in [\![1,n]\!], i \neq j, \lambda_i \neq \lambda_j$, alors $E_{\lambda_1}(u), ..., E_{\lambda_n}(u)$ est en somme directe.

<u>Corollaire</u>: Une famille de vecteurs propres de u associés à des valeurs propres de u 2 à 2 distinctes est libre.

<u>Corollaire</u>: Si E est de dimension <u>finie</u>, dim E = n, alors $u \in \mathcal{L}(E)$ admet au plus n valeurs propres distinctes.

Éléments propres en dimension finie

Dans cette partie E est un \mathbb{K} -ev de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$, $u \in \mathcal{L}(E)$.

Éléments propres d'une matrice carrée

<u>Définition</u>: Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On dit que $\lambda \in \mathbb{K}$ est une <u>valeur propre</u> de A si $\exists x \in M_{n,1}(\mathbb{K}), X \neq \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ et $AX = \lambda X$

On dit que X est un vecteur propre de A, associé à la valeur propre λ . L'ensemble des valeurs propres de A est appelé spectre de A noté Sp(A).

<u>Définition</u>: Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On note $E_{\lambda}(A) = \ker(A - \lambda I_n)$ le sev formé des éléments

$$X \in M_{n,1}(\mathbb{K}), AX = \lambda X$$

<u>Corollaire</u>: Soient $A, B ∈ M_n(\mathbb{K})$ semblables, alors Sp(A) = Sp(B).

Polynôme caractéristique d'une matrice carrée

Soit
$$A = (a_{i,j})_{1 \le i,j \le n} \in M_n(\mathbb{K})$$

La matrice
$$XI_n - A = \begin{pmatrix} X - a_{11} & \dots \\ -a_{12} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \dots \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{K})$$

Et
$$\det(XI_n - A) = \sum_{\sigma \in \mathcal{C}_n} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^n (\delta_{\sigma(i),i} X - a_{\sigma(i),i}) \in \mathbb{K}[X]$$

Où
$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1 \text{ si } i = j \\ 0 \text{ si } i \neq j \end{cases}$$

Définition: (Polynôme caractéristique)

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$, on appelle polynôme caractéristique de A noté $\mathcal{X}_A = \det(XI_n - A) \in \mathbb{K}[X]$

Théorème:

Le polynôme caractéristique de $A \in M_n(\mathbb{K})$ a pour coefficient dominant 1 et est de degré n. Il possède les coefficients suivants :

$$\mathcal{X}_A = X^n - Tr(A)X^{n-1} + \dots + (-1)^n \det A$$

<u>Théorème</u>: Soit $A \in M_n(\mathbb{K}), \lambda \in \mathbb{K}$. On a équivalence entre :

- λ est valeur de propre de A (i)
- (ii) λ est racine de \mathcal{X}_A

Corollaire:

- 1) Si $A \in M_n(\mathbb{K})$, A possède au plus n valeurs propres distinctes dans \mathbb{K} .
- 2) Si $A \in M_n(\mathbb{C})$, alors A possède au moins une valeur propre complexe.

$$\frac{\text{Propriét\'e}: \text{Soit } P = X^n + a_{n-1}X^{n-1} + \dots + a_1X + a_0 \in \mathbb{K}[X] \text{ un polynôme unitaire de degr\'e } n \in \mathbb{N}^*$$
 La matrice compagnon de P est $C_P = \begin{pmatrix} 0 & (0) & -a_0 \\ 1 & \ddots & & \vdots \\ & \ddots & \ddots & \vdots \\ (0) & & \ddots & -a_{n-1} \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{K})$

Le polynôme caractéristique de C_P est P.

Polynôme caractéristique d'un endomorphisme

<u>Propriété</u>: Soient $A, B \in M_n(\mathbb{K})$, 2 matrices semblables. Alors $\mathcal{X}_A = \mathcal{X}_B$

<u>Définition</u> : On appelle polynôme caractéristique commun aux matrices représentant u, ie \mathcal{X}_u est le polynôme caractéristique de la matrice de u dans n'importe quelle base de u.

<u>Théorème</u>: Pour $u \in \mathcal{L}(E)$, $n = \dim E \in \mathbb{N}^*$, le polynôme caractéristique de u est unitaire, de degré n, et est de la forme :

$$X_{u} = X^{n} - Tr(u)X^{n-1} + \dots + (-1)^{n} \det u$$

<u>Corollaire</u>: Si $u \in \mathcal{L}(E)$, $n = \dim E \in \mathbb{N}^*$, u possède au plus n valeurs propres distinctes (dans \mathbb{K}).

Corollaire: Tout endomorphisme d'un C-ev de dimension finie non nulle admet au moins une valeur propre complexe.

Multiplicité d'une valeur propre

<u>Définition</u>: Un polynôme non constant $P \in \mathbb{K}[X]$ est dit scindé sur \mathbb{K} si :

$$\exists \mu \in \mathbb{K}, \exists p \in \mathbb{N}, \exists \lambda_1, \dots, \lambda_p \in \mathbb{K}, P = \mu \prod_{i=1}^n (X - \lambda_i)$$

Lorsque les λ_i sont 2 à 2 différents, on dit que P est scindé à valeurs simples sur \mathbb{K} .

Définition: (Multiplicité algébrique)

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, et soit λ une valeur propre de u. On appelle multiplicité algébrique de λ l'ordre de multiplicité de λ en tant que racine de \mathcal{X}_{ν} .

On appelle multiplicité géométrique de λ la dimension de l'espace propre associé à λ , c'est-à-dire $\dim E_{\lambda}(u)$.

<u>Propriété</u>: Pour tout $u \in \mathcal{L}(E)$,

$$\sum_{\lambda \in Sp(u)} m_{\lambda}(u) \le \dim E$$

Si égalité, alors \mathcal{X}_u est scindé sur $\mathbb{K}.$

<u>Corollaire</u>: Un endomorphisme $u \in \mathcal{L}(E)$ possède au plus n valeurs propres comptées avec multiplicité algébrique, où $n = \dim E$.

<u>Corollaire</u>: Si E est un \mathbb{C} -ev de dimension $n \in \mathbb{N}^*$, tout endomorphisme $u \in \mathcal{L}(E)$ possède exactement n valeurs propres (dans \mathbb{K}) comptées avec multiplicité algébrique.

<u>Théorème</u>: Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ et F un sev de E, $F \neq \{0_E\}$, F stable par u, alors le polynôme caractéristique de l'endomorphisme u_F induit par u sur F divise le polynôme caractéristique de u, ie :

$$X_{u_E}|X_u$$

Théorème : Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Pour $\lambda \in Sp(u)$, on a :

$$1 \leq \dim E_{\lambda}(u) \leq m_{\lambda}(u)$$

Diagonalisabilité

 $(n = \dim E, E \mathbb{K}\text{-ev})$

<u>Définition</u>: un endomorphisme $u \in \mathcal{L}(E)$ est diagonalisable s'il existe une base \mathcal{B} telle que $Mat_{\mathcal{B}}(u)$ est diagonale. \mathcal{B} est appelée base de diagonalisation.

<u>Théorème</u>: Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On a :

u est diagonalisable

 \Leftrightarrow

Il existe une base de E formée de vecteurs propres de u

<u>Théorème</u>: Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. On a équivalence entre :

- u diagonalisable (i)
- (ii)
- $E = \bigoplus_{\lambda \in Sp(u)} E_{\lambda}(u)$ $\dim E = \sum_{\lambda \in Sp(u)} \dim E_{\lambda}(u)$ (iii)
- \mathcal{X}_u est scindé sur \mathbb{K} et $\forall \lambda \in \backslash Sp(u)$, $\dim E_{\lambda}(u) = m_{\lambda}(u)$

Corollaire : Si $u \in \mathcal{L}(E)$ possède $n = \dim E$ valeurs propres distinctes, alors u est diagonalisable.

Matrice diagonalisable

Pour $n \in \mathbb{N}^*$, notons $D_n(\mathbb{K}) = \{M \in M_n(\mathbb{K}) | M \text{ est diagonalisable} \}$

Définition: (Matrice diagonalisable)

Une matrice $A \in M_n(\mathbb{K})$ est dite diagonalisable si elle est semblable à une matrice diagonale.

$$\exists D \in D_n(\mathbb{K}), \exists P \in GL_n(\mathbb{K}), P^{-1}AP = D$$

<u>Propriété</u>: Soit $u \in \mathcal{L}(E)$, et \mathcal{B} une base de E. Notons $A = Mat_{\mathcal{B}}(u)$.

On a équivalence entre :

- (i) u est diagonalisable
- (ii) A est diagonalisable

Théorème:

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On a équivalence entre :

- A est diagonalisable (dans $M_n(\mathbb{K})$)
- $M_{n,1}(\mathbb{K}) = \bigoplus_{\lambda \in Sp(A)} E_{\lambda}(A)$ $n = \sum_{\lambda \in Sp_{\mathbb{K}}(A)} \dim E_{\lambda}(A)$ (iii)
- \mathcal{X}_A est scindé sur \mathbb{K} et $\forall \lambda \in Sp_{\mathbb{K}}(A)$, $m_{\lambda}(A) = \dim(E_{\lambda}(A))$ (iv)

De plus, dans le cas où A est diagonalisable, les matrices diagonales semblables à A sont les matrices diagonales dont les coefficients diagonaux sont les valeurs propres de A comptées avec multiplicité algébrique.

<u>Corollaire</u>: Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. Si A admet n valeurs propres (dans \mathbb{K}) 2 à 2 distinctes, alors A est diagonalisable.

Trigonalisabilité

E est un \mathbb{K} -ev, dim $E = n \in \mathbb{N}^*$

Endomorphismes et matrices trigonalisables :

Définition: (endomorphisme trigonalisable)

On dit que $u \in \mathcal{L}(E)$ est trigonalisable, s'il existe une base de E dans laquelle la matrice de u est triangulaire supérieure ou inférieure.

Propriété:

Soient $B = (e_1, ..., e_n)$ une base de E et $u \in \mathcal{L}(E)$. On a équivalence entre :

- 1. La base B trigonalise l'endomorphisme u.
- 2. $\forall k \in [1; n], Vect(e_1, ..., e_k)$ est stable par u.

Définition : (Matrice trigonalisable)

Une matrice $A \in M_n(\mathbb{K})$ est dite trigonalisable dans $M_n(\mathbb{K})$ si elle est semblable à une matrice triangulaire supérieure/inférieure.

Propriété:

Soient $u \in \mathcal{L}(E)$ et \mathcal{B} une base de E. Notons $A = Mat_B(u)$, alors sont équivalents

- (i) u est trigonalisable
- (ii) A est trigonalisable (dans $M_n(\mathbb{K})$)

Théorème:

Pour $u \in \mathcal{L}(E)$, on a équivalence entre :

- (i) u est trigonalisable
- (ii) Le polynôme caractéristique \mathcal{X}_u est scindé sur \mathbb{K} . De même pour $A \in M_n(\mathbb{K})$.

Corollaire:

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Si \mathcal{X}_u est scindé sur \mathbb{K} , alors :

$$Tr(u) = \sum_{\lambda \in Sp(u)} m_{\lambda}(u)\lambda$$
 et $det(u) = \prod_{\lambda \in Sp(u)} \lambda^{m_{\lambda}(u)}$

Nilpotence

<u>Définition</u>: (endomorphisme nilpotent)

Un endomorphisme $u \in \mathcal{L}(E)$ est dit nilpotent si $\exists p \in \mathbb{N}$ tel que $u^p = 0_{\mathcal{L}(E)}$. Le plus petit tel p est appelé indice de nilpotence de u.

Définition: (Matrice nilpotente)

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On dit que A est nilpotente s'il existe $p \in \mathbb{N}$ tel que $A^p = 0_{M_n(\mathbb{K})}$. Le plus petit tel p est appelé indice de nilpotence de A.

Théorème :

Soit E un \mathbb{K} -ev de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$ et $u \in \mathcal{L}(E)$. On a équivalence entre :

- (i) u est nilpotent
- (ii) Il existe une base B de E dans laquelle la matrice de u est triangulaire stricte
- (iii) Le polynôme caractéristique de u est $\mathcal{X}_u = X^n$.

Propriété:

Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$. On a équivalence entre :

- (i) A est nilpotente
- (ii) A est semblable à une matrice triangulaire stricte
- (iii) $\mathcal{X}_A = X^n$

Corollaire:

Soit $u \in \mathcal{L}(E)$ nilpotent avec E un \mathbb{K} -ev de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$. Alors l'indice de nilpotence de u est inférieur ou égal à n, ie

$$u^n = 0_{L(E)}$$

De même, si $A \in M_n(\mathbb{K})$ est nilpotente, alors son indice de nilpotence p vérifie $p \leq n$, ie

$$A^n = 0_{M_n(\mathbb{K})}$$