Polycopié 4 - v.1 20110318

# Estimation ponctuelle

# Modèle paramétrique

On observe un échantillon  $(X_1, ..., X_n)$  où les  $X_j$  sont des v.a. i.i.d.. On parle d'un modèle paramétrique si la loi commune des  $X_j$  appartient à une famille paramètre  $\mathcal{P} = \{\mathbb{P}_{\theta}, \theta \in \Theta\}$ .

**Exemple 1.** Modèle de Bernoulli:  $\mathcal{P} = \{\mathcal{B}(p), p \in [0, 1]\}, \theta = p, \Theta = [0, 1].$ 

Modèle Uniforme:  $\mathcal{P} = \{\mathcal{U}([0, \theta]), \theta \in \Theta = \mathbb{R}_+ \setminus \{0\}\}.$ 

Modèle Gaussien:  $\mathcal{P} = \{ \mathcal{N}(\mu, \sigma^2), \mu \in \mathbb{R}, \sigma^2 \in \mathbb{R}_+ \setminus \{0\} \}, \theta = (\mu, \sigma^2), \Theta = \mathbb{R} \times (\mathbb{R}_+ \setminus \{0\}) \}$ 

#### Notations.

- $\mathbb{P}_{\theta}(X \in A)$ : probabilité que  $X \in A$  lorsque X suit  $\mathbb{P}_{\theta}$ .
- $\mathbb{E}_{\theta}[h(X)]$ : Espérance de h(X) lorsque X suit  $\mathbb{P}_{\theta}$ .
- Si X est une v.a. discrète, i.e. X est à valeurs dans un ensemble au plus dénombrable  $X \in \{1, 2, ...\}$  on note  $\mathbb{P}_{\theta}(X = x) = p(x, \theta)$ .
- Si X est une v.a. continue alors on notera  $f(x,\theta)$  la densité de X selon  $\mathbb{P}_{\theta}$ .
- Soit  $X = (X_1, ..., X_n)$  un échantillon de taille n où les  $X_j$  sont i.i.d.
  - 1. Dans le cas discret:  $\mathbb{P}_{\theta}(X=x) = p(x,\theta) = \prod_{j=1}^{n} p(x_j,\theta)$
  - 2. Dans le cas continu:  $f(x,\theta) = \prod_{j=1}^{n} f(x_j,\theta)$

ou  $x = (x_1, ..., x_n)$  est la réalisation de l'échantillon  $X = (X_1, ..., X_n)$ .

**Exemple 2.** Dans le modèle de Bernoulli  $(X_1, ..., X_n)$  un échantillon de n v.a. i.i.d.  $\sim \mathcal{B}(p)$ , où  $p \in [0, 1]$ ,

$$p(x,p) = \prod_{j=1}^{n} p(x_j,p) = \prod_{j=1}^{n} [p^{x_j}(1-p)^{1-x_j}] = p^{\sum_{j=1}^{n} x_j} (1-p)^{n-\sum_{j=1}^{n} x_j}.$$

Dans le modèle Gaussien

$$f(x,\mu,\sigma^2) = \prod_{j=1}^n f(x,\mu,\sigma^2) = \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{n/2}} e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{j=1}^n (x_j - \mu)^2}$$

**Définition 3.** On appelle statistique toute v.a. S qui dépend de l'échantillon  $(X_1, ..., X_n)$  mais qui ne fait pas intervenir le paramètre  $\theta$ .

Exemple 4. Quelques statistiques:

$$-\sum_{j=1}^{n} X_j$$

- $\overline{X}_n$  (la moyenne empirique)
- $-\max_{1\leqslant j\leqslant n}(X_j)$
- $-\frac{1}{n}\sum_{j=1}^{n}(X_{j}-\overline{X}_{n})^{2}$  (variance empirique)

Mais  $\theta X_1$  et  $(\overline{X}_n + \theta^2 \max_{1 \leq j \leq n} (X_j))$  ne sont pas des statistique.

## Estimation ponctuelle

**Définition 5.** Soit g une application sur  $\Theta$ . On appelle estimateur (ponctuel) de  $g(\theta)$  toute statistique T prenant ses valeurs dans  $g(\Theta)$ .

**Exemple 6.** Dans le modèle de Bernoulli  $\mathcal{P} = \{\mathcal{B}(p), p \in [0, 1]\}$  la moyenne empirique  $\overline{X}_n$  est un estimateur de p (g(p) = p c-à-d g est l'identité sur  $\Theta = [0, 1]$ ).

Dans le modèle Gaussien  $\mathcal{P} = \{\mathcal{N}(\mu, \sigma^2), (\mu, \sigma^2) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+^*\}$  la variance empirique

$$S_n^2 = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n (X_j - \overline{X}_n)^2$$

est un estimateur de  $\sigma^2$   $(g(\mu, \sigma^2) = \sigma^2)$  et  $S_n = \sqrt{S_n^2}$  (l'écart-type empirique) est un estimateur de  $\sigma$  (l'écart-type théorique).

# Quelques propriétés des estimateurs

**Définition 7.** Un estimateur T de  $g(\theta)$  est dit sans biais (ou non biaisé) si  $\mathbb{E}_{\theta}[T] = g(\theta)$ . Autrement, le biais  $b(\theta) = \mathbb{E}_{\theta}[T] - g(\theta) = 0$ .

**Définition 8.** On appelle risque quadratique d'un estimateur T, et on note  $R(T, \theta)$  la quantité  $R(T, \theta) = \mathbb{E}_{\theta}[(T - g(\theta))^2]$ . En particulier, si T est sans biais alors  $R(T, \theta) = \mathbb{E}_{\theta}[(T - \mathbb{E}_{\theta}[T])^2] = \operatorname{Var}_{\theta}(T)$ .

Remarque 9. On peut toujours écrire

$$R(T, \theta) = \operatorname{Var}_{\theta}(T) + (b(\theta))^2$$

donc dans le risque il y a une partie due à la variance de la statistique et un autre du à son biais. En effet

$$R(T,\theta) = \mathbb{E}_{\theta}[(T - g(\theta))^{2}] = \mathbb{E}_{\theta}[((T - \mathbb{E}_{\theta}[T]) + (\mathbb{E}_{\theta}[T] - g(\theta)))^{2}]$$

$$= \mathbb{E}_{\theta}[(T - \mathbb{E}_{\theta}[T])^{2} + 2(\mathbb{E}_{\theta}[T] - g(\theta))(T - \mathbb{E}_{\theta}[T]) + (\mathbb{E}_{\theta}[T] - g(\theta))^{2}]$$

$$= \mathbb{E}_{\theta}[(T - \mathbb{E}_{\theta}[T])^{2}] + 2b(\theta)\mathbb{E}_{\theta}[T - \mathbb{E}_{\theta}[T]] + (b(\theta))^{2}$$

$$= \operatorname{Var}_{\theta}(T) + (b(\theta))^{2}$$

**Définition 10.** Soient  $T_1$  et  $T_2$  deux estimateurs non biaises de  $g(\theta)$ . On dira que  $T_2$  est plus efficace de  $T_1$  si  $R(T_2, \theta) \leq R(T_1, \theta)$  pour tout  $\theta \in \Theta$ , c-à-d  $Var_{\theta}(T_2) \leq Var_{\theta}(T_1)$  pour tout  $\theta \in \Theta$ .

**Exemple 11.** Reprenons l'exemple du modèle de Bernoulli  $\mathcal{P} = \{\mathcal{B}(p), p \in [0, 1]\}$ . Comparons les estimateurs  $X_1$  et  $\overline{X}_n$  (Il s'agit d'estimer le paramètre p).

 $\mathbb{E}[X_1] = p$  donc  $X_1$  est un estimateur non biaisé de p.

 $\mathbb{E}[\overline{X}_n] = p \Rightarrow \overline{X}_n$  est aussi un estimateur non biaisé de p.

$$R(X_1, p) = \operatorname{Var}_p(X_1) = p(1-p)$$

$$R(\overline{X}_n, p) = \operatorname{Var}_p(\overline{X}_n) = (\operatorname{Var}_p(X_1) + \dots + \operatorname{Var}_p(X_n))/n^2 = p(1-p)/n$$

On en déduit que  $\operatorname{Var}_p(\overline{X}_n) \leq \operatorname{Var}_p(X_1)$  pour tout  $p \in [0, 1]$  donc  $\overline{X}_n$  est un estimateur plus efficace que  $X_1$ .

**Exemple 12.** Modèle Uniforme.  $\mathcal{P} = \{\mathcal{U}([0,\theta]), \theta \in \mathbb{R}_+^*\}, \ f(x,\theta) = \theta^{-1}\mathbb{I}_{x \in [0,\theta]}$ . On considère les estimateurs suivants:  $T_1 = 2 \ \overline{X_n}$  et  $T_2 = [(n+1)/n] \max_{1 \le j \le n} X_j$ .

On observe un échantillon de taille n. Montrons que ces estimateurs sont non biaises:

$$\mathbb{E}_{\theta}[2\overline{X}_n] = 2\mathbb{E}_{\theta}[X_1] = 2\frac{\theta}{2} = \theta$$
 (non biaisé)

On pose  $Y = \max_{1 \leqslant j \leqslant n} X_j$ . Soit  $y \in \mathbb{R}$ ,

$$\mathbb{P}_{\theta}(Y \leqslant y) = \mathbb{P}_{\theta}(X_1 \leqslant y, ..., X_n \leqslant y) = \mathbb{P}_{\theta}(X_1 \leqslant y)^n = \begin{cases} 0 & \text{si } y \leqslant 0 \\ (y/\theta)^n & \text{si } y \in [0, \theta] \\ 1 & \text{si } y > \theta \end{cases}$$

Donc Y admet pour densité la fonction  $g(y,\theta)$  donnée par

$$g(y,\theta) = \frac{n}{\theta^n} y^{n-1} \mathbb{I}_{0 \leqslant y \leqslant \theta}$$

et

$$\mathbb{E}_{\theta}[Y] = \int_0^{\theta} \frac{n}{\theta^n} y^n dy = \frac{n}{n+1} \theta$$

ce qui donne

$$\mathbb{E}_{\theta}[T_2] = \frac{n+1}{n} \mathbb{E}_{\theta}[Y] = \theta$$

et par conséquence  $T_2$  est un estimateur non biaisé de  $\theta$ . Calculons les variances respectives de  $T_1$  et  $T_2$ :

$$\operatorname{Var}_{\theta}(T_1) = 4\operatorname{Var}_{\theta}(\overline{X_n}) = \frac{4}{n}\operatorname{Var}_{\theta}(X_1) = \frac{\theta^2}{3n}$$

et

$$\operatorname{Var}_{\theta}(T_2) = \left(\frac{n+1}{n}\right)^2 \operatorname{Var}_{\theta}(Y) = \left(\frac{n+1}{n}\right)^2 \left[\mathbb{E}_{\theta}[Y^2] - \left(\frac{n}{n+1}\right)^2 \theta^2\right]$$

Or

$$\mathbb{E}_{\theta}[Y^2] = \int_0^{\theta} \frac{n}{\theta^n} y^{n+1} \mathrm{d}y = \frac{n}{n+2} \theta^2$$

donc

$$\operatorname{Var}_{\theta}(T_{2}) = \left(\frac{n+1}{n}\right)^{2} \left[\frac{n}{n+2} - \left(\frac{n}{n+1}\right)^{2}\right] \theta^{2} = \frac{\theta^{2}}{n(n+2)}$$

et

$$\frac{\operatorname{Var}_{\theta}(T_2)}{\operatorname{Var}_{\theta}(T_1)} = \frac{3}{n+2} \leqslant 1$$

qui montre que  $T_2$  est plus efficace que  $T_1$ .

**Définition 13.** Soit l'application  $g: \Theta \to \mathbb{R}^d$ . On dit que la suite  $(T_n)_{n \geqslant 1}$  d'estimateurs de  $g(\theta)$ 

- 1. Convergente: si  $(T_n)_{n\geqslant 1}$  converge en probabilité vers  $g(\theta)$  pour tout  $\theta\in\Theta$ .
- 2. Fortement convergente: si  $(T_n)_{n\geqslant 1}$  converge presque sûrement vers  $g(\theta)$  pour tout  $\theta\in\Theta$ .
- 3. Asymptotiquement normale: si pour tout  $\theta \in \Theta$  existe une matrice de covariance  $\Sigma(\theta)$  telle que  $\sqrt{n}(T_n g(\theta)) \xrightarrow{\mathcal{L}} \mathcal{N}_d(0, \Sigma(\theta))$ .

**Exemple 14.** Soient  $X_1, ..., X_n$  un échantillon de loi  $\mathcal{B}(p)$ . D'après la loi forte des grandes nombres

$$\overline{X}_n \xrightarrow{p.s.} p$$
 pour tout  $p \in [0, 1]$ 

la suite  $(X_n)_{n\geqslant 1}$  est fortement convergente. De plus  $\mathrm{Var}_p(X_1)=p(1-p)<+\infty$  et d'après le TCL

$$\sqrt{n}(\overline{X}_n-p) \xrightarrow{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0,p(1-p))$$

la suite  $(X_n)_{n\geqslant 1}$  est asymptotiquement normale avec  $\Sigma(p)=p(1-p)$ .

#### Exhaustivité

**Définition 15.** Une statistique S est dite exhaustive si la loi conditionnelle de  $X = (X_1, ..., X_n)$  sachant S = s ne dépends pas du paramètre  $\theta$  pour tout s.

**Théorème 16.** (De factorisation) S est une statistique exhaustive ssi il existe des applications g et h telles que

$$p(\boldsymbol{x}, \theta) = g(\boldsymbol{x}) h(S(\boldsymbol{x}), \theta)$$
 dans le cas discret

$$f(\boldsymbol{x}, \theta) = g(\boldsymbol{x})h(S(\boldsymbol{x}), \theta)$$
 dans le cas continu

**Rappel.** 
$$p(\boldsymbol{x}, \theta) = \prod_{j=1}^{n} p(x_j, \theta)$$
 et  $f(\boldsymbol{x}, \theta) = \prod_{j=1}^{n} f(x_j, \theta)$ 

**Démonstration.** (Uniquement dans le cas discret). ( $\Rightarrow$ ) Supposons que S est exhaustive.  $p(\boldsymbol{x}, \theta) = \mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x}) = \mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x}) = \mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x}) = S(\boldsymbol{x})$  ) car  $\{S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x})\} \supseteq \{\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x}\}$ . Donc  $\mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x}) = \mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x} \mid S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x}))$  P $_{\theta}(S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x}))$  Or S est exhaustive  $\Rightarrow \mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x} \mid S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x}))$  ne dépends pas de  $\theta$ :  $\mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x} \mid S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x})) = \mathbb{P}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x} \mid S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x}))$  et on pose  $g(\boldsymbol{x}) = \mathbb{P}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x} \mid S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x}))$  et  $h(s, \theta) = \mathbb{P}_{\theta}(S(\boldsymbol{X}) = s)$ . Il vient que

$$p(\boldsymbol{x}, \theta) = \mathbb{P}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x} \mid S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x})) \mathbb{P}_{\theta}(S(\boldsymbol{X}) = S(\boldsymbol{x})) = g(\boldsymbol{x}) h(S(\boldsymbol{x}), \theta).$$

 $(\Leftarrow)$  Réciproquement, supposons qu'il existe g et h telles que

$$p(\boldsymbol{x}, \theta) = g(\boldsymbol{x}) h(S(\boldsymbol{x}), \theta)$$

et montrons que S est exhaustive. Fixons s. On pose  $A_s = \{y : S(y) = s\}$ .

$$\mathbb{P}_{\theta}(S(\boldsymbol{X}) = s) = \sum_{\boldsymbol{x} \in A_s} \mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x}) = \sum_{\boldsymbol{x} \in A_s} g(\boldsymbol{x}) \ h(S(\boldsymbol{x}), \theta) = h(s, \theta) \sum_{\boldsymbol{x} \in A_s} g(\boldsymbol{x})$$

$$\mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x} | S(\boldsymbol{X}) = s) = \frac{\mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x}, S(\boldsymbol{X}) = s)}{\mathbb{P}_{\theta}(S(\boldsymbol{X}) = s)} = \begin{cases} 0 & \text{si } s \neq S(\boldsymbol{x}) \\ \frac{\mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x})}{\mathbb{P}_{\theta}(S(\boldsymbol{X}) = s)} & \text{si } s = S(\boldsymbol{x}) \end{cases}$$

Si  $s = S(\boldsymbol{x})$ 

$$\frac{\mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x})}{\mathbb{P}_{\theta}(S(\boldsymbol{X}) = s)} = \frac{g(\boldsymbol{x}) \, h(s, \theta)}{h(s, \theta) \sum_{\boldsymbol{x} \in A_s} g(\boldsymbol{x})} = \frac{g(\boldsymbol{x})}{\sum_{\boldsymbol{x} \in A_s} g(\boldsymbol{x})}$$

donc

$$\mathbb{P}_{\theta}(\boldsymbol{X} = \boldsymbol{x} | S(\boldsymbol{X}) = s) = \begin{cases} 0 & \text{si } s \neq S(\boldsymbol{x}) \\ \frac{g(\boldsymbol{x})}{\sum_{\boldsymbol{x} \in A_s} g(\boldsymbol{x})} & \text{si } s = S(\boldsymbol{x}) \end{cases}$$

qui ne dépends pas de  $\theta$  et qui donne l'exhaustivité de S.

**Exemple 17.** Soit  $X = (X_1, ..., X_n)$  un échantillon de Bernoulli de paramètre p et  $S(X) = \sum_{j=1}^{n} X_j$ . Montrons que S est exhaustive pour p.

$$p(\boldsymbol{x}, \theta) = \prod_{j=1}^{n} p^{x_j} (1-p)^{1-x_j} = p^{\sum_{j=1}^{n} x_j} (1-p)^{n-\sum_{j=1}^{n} x_j} = g(\boldsymbol{x}) h(S(\boldsymbol{x}), p)$$

avec g(x) = 1 et  $h(s, p) = p^s(1-p)^{n-s}$ . Par le théorème de factorisation on en déduit que S est exhaustive pour p.

**Exemple 18.** Soit  $X = (X_1, ..., X_n)$  un échantillon Gaussien de moyenne  $\mu$  et variance  $\sigma^2$ . On pose

$$S(\mathbf{X}) = (\sum_{j=1}^{n} X_j, \sum_{j=1}^{n} X_j^2).$$

Montrons que S est exhaustive pour  $(\mu, \sigma^2)$ :

$$f(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{\theta}) = \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{n/2}} e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{j=1}^{n} (x_j - \mu)^2} = \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{n/2}} e^{-\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{j=1}^{n} (x_j^2 - 2\mu x_j + \mu^2)}$$

$$= \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{n/2}} e^{-\frac{1}{2\sigma^2}(\sum_{j=1}^n x_j^2 - 2\mu \sum_{j=1}^n x_j + n\mu^2)} = g(\boldsymbol{x}) \, h(S(\boldsymbol{X}), (\mu, \sigma^2))$$

où  $g(\boldsymbol{x}) = 1$  et

$$h((s_1, s_2), (\mu, \sigma^2)) = \frac{1}{(2\pi\sigma^2)^{n/2}} e^{-\frac{1}{2\sigma^2}(s_2 - 2\mu s_1 + n\mu^2)}$$

Par le théorème de factorisation on en déduit que S est exhaustive pour  $(\mu, \sigma^2)$ .

# Méthodes d'estimation

### Méthode des moments

**Définition 19.** Soit  $r \in \mathbb{N}^*$ . Si X est une v.a. réelle t.a.  $\mathbb{E}[|X|^r] < +\infty$  alors on appelle  $\mathbb{E}[X^r]$  le moment d'ordre r de X et on le note  $m_r$ .

**Définition 20.** On appelle moment empirique d'ordre r la statistique

$$\frac{1}{n} \sum_{j=1}^{n} (X_j)^r$$

que on notera  $M_{r,n}$ .

**Exemple 21.**  $M_{1,n} = \overline{X}_n$  et  $M_{2,n} = n^{-1} \sum_{j=1}^n X_j^2$ .

**Définition 22.** Soit  $\theta = (\theta_1, ..., \theta_d) \in \Theta \subseteq \mathbb{R}^d$ . On suppose que X est une v.a. réelle telle que  $\mathbb{E}[|X|^d] < +\infty$ . S'il existe des applications  $\varphi_1, ..., \varphi_d$  telles que  $\theta_j = \varphi_j(m_1, m_2, ..., m_d)$ , alors l'estimateur obtenu par la méthode des moments est donnée par

$$\hat{\theta}_n = (\varphi_1(M_{1,n}, ..., M_{d,n}), ..., \varphi_d(M_{1,n}, ..., M_{d,n})).$$

**Exemple 23.**  $X \sim \mathcal{P}(\lambda), \ \lambda > 0.$   $\lambda = \mathbb{E}[X] = m_1.$  L'estimateur de  $\lambda$  obtenu par la méthode des moments est

$$\hat{\lambda}_n = M_{1,n} = \overline{X}_n.$$

**Exemple 24.**  $X \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ .  $\mu = \mathbb{E}[X] = m_1$  et  $\sigma^2 = \text{Var}(X) = \mathbb{E}[X^2] - (\mathbb{E}[X])^2 = m_2 - m_1^2$ . L'estimateur de  $\theta = (\mu, \sigma^2)$  obtenu par la méthode des moments est  $\hat{\theta_n} = (\hat{\mu}_n, \hat{\sigma}_n^2)$  où  $\hat{\mu}_n = M_{1,n} = \overline{X_n}$  et  $\hat{\sigma}_n^2 = M_{2,n} - M_{1,n}^2$ :

$$\hat{\sigma}_n^2 = M_{2,n} - M_{1,n}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_j^2 - \overline{X}_n^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_j - \overline{X}_n)^2 = S_n^2$$

la variance empirique.

#### Méthode de maximum de vraisemblance

**Définition 25.** Soit  $\mathbf{x} = (x_1, ..., x_n)$  une réalisation d'un échantillon  $\mathbf{X} = (X_1, ..., X_n)$  de n v.a. iid. La fonction  $L_n(\mathbf{x}, \theta)$  (ou  $L_n(\theta)$ ) donnée par

- 
$$L_n(\theta) = L_n(\boldsymbol{x}, \theta) = p(\boldsymbol{x}, \theta) = \prod_{j=1}^n p(x_j, \theta)$$
 dans le cas discret

$$-L_n(\theta) = L_n(\boldsymbol{x}, \theta) = f(\boldsymbol{x}, \theta) = \prod_{j=1}^n f(x_j, \theta)$$
 dans le cas continu

vue comme fonction de  $\theta$  pour x fixé, s'appelle la vraisemblance de la réalisation  $x = (x_1, ..., x_n)$ .

**Définition 26.** On suppose que pour toute réalisation  $\mathbf{x} = (x_1, ..., x_n)$  il existe une unique valeur  $\hat{\theta}_n(\mathbf{x})$  qui maximise la vraisemblance  $L_n(\mathbf{x}, \theta)$ . Alors la statistique  $\hat{\theta}_n(\mathbf{X})$  est appelée l'estimateur de maximum de vraisemblance (EMV) du paramètre  $\theta$ . Il revient au même de maximiser la vraisemblance ou son logarithme, c-à-d la log-vraisemblance, souvent notée  $\ell_n(\theta)$  ou  $\ell_n(\mathbf{x}, \theta)$ , i.e.

$$\ell_n(\boldsymbol{x}, \boldsymbol{\theta}) = \ell_n(\boldsymbol{\theta}) = \log L_n(\boldsymbol{\theta}) = \begin{cases} \sum_{j=1}^n \log \left( p(x_j, \boldsymbol{\theta}) \right) & \text{dans le cas discret}; \\ \sum_{j=1}^n \log \left( f(x_j, \boldsymbol{\theta}) \right) & \text{dans le cas continu}. \end{cases}$$

Remarque 27. Pour chercher l'EMV, on cherchera les solutions de l'équation

$$\left(\frac{\partial \ell_n}{\partial \theta_1}, \cdots, \frac{\partial \ell_n}{\partial \theta_d}\right) = (0, \dots, 0)$$

et vérifier que la matrice Hessienne

$$\left(\frac{\partial^2 \ell_n}{\partial \theta_i \partial \theta_j}\right)_{i,j=1,\dots,d}$$

est définie négative (on a supposé que  $\theta \mapsto \ell_n(\theta)$  est  $C^2(\Theta)$ ).

**Exemple 28.** Soit  $X = (X_1, ..., X_n)$  un échantillon Bernoulli de paramètre  $p \in [0, 1]$ .

$$L_n(\boldsymbol{x}, p) = p^{\sum_{j=1}^n x_j} (1 - p)^{n - \sum_{j=1}^n x_j}$$

$$\ell_n(\boldsymbol{x}, p) = \sum_{j=1}^n x_j \log(p) + \left(n - \sum_{j=1}^n x_j\right) \log(1 - p)$$

$$\frac{\partial \ell_n(\boldsymbol{x}, p)}{\partial p} = \sum_{j=1}^n x_j \frac{1}{p} - \left(n - \sum_{j=1}^n x_j\right) \frac{1}{1 - p}$$

$$\frac{\partial \ell_n(\boldsymbol{x}, p)}{\partial p} = 0 \iff \sum_{j=1}^n x_j \frac{1}{p} - \left(n - \sum_{j=1}^n x_j\right) \frac{1}{1 - p} = 0$$

qui donne:

$$p = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$$

Donc  $\frac{\partial \ell_n(\boldsymbol{x},p)}{\partial p} = 0$  admet unique solution  $\hat{p}_n = \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n x_j = \overline{x}_n$  et

$$\frac{\partial^2 \ell_n(\boldsymbol{x}, p)}{\partial p^2} = -\sum_{j=1}^n x_j \frac{1}{p^2} - \left(n - \sum_{j=1}^n x_j\right) \frac{1}{(1-p)^2} < 0$$

ce qu'implique que  $\hat{p}_n$  est un maximum globale de  $p \mapsto \ell_n(\boldsymbol{x}, p)$  et que l'EMV de p est  $\overline{X}_n$ .