Corrigé du Partiel

[Durée une heure et demi. Aucun document n'est autorisé. Tous les exercices sont independantes. Seule les reponses soigneusement justifiées seront prise en compte.]

Exercice 1. On considère deux v.a. X, Y telles que $Y: \Omega \to \mathbb{N}$ et $\mathbb{P}(Y \geqslant k) = p^{k-1}$ pour tout $k \geqslant 1$ et

$$\mathbb{E}[1_{X \geqslant t}|Y] = e^{-Yt} \qquad \text{pour } t \geqslant 0$$

- a) Montrer que X est une v.a. continue et calculer sa densité de probabilité f_X .
- b) Calculer $\mathbb{P}(Y = k | X \ge t)$ pour $k \in \mathbb{N}$ et $t \ge 0$.

Solution. a) On a $\mathbb{P}(Y=k) = \mathbb{P}(Y>k) - \mathbb{P}(Y>k+1) = (1-p)p^{k-1}$ pour $k \ge 1$, alors

$$\mathbb{P}(X \geqslant t) = \mathbb{E}[1_{X \geqslant t}] = \mathbb{E}[\mathbb{E}[1_{X \geqslant t}|Y]] = \mathbb{E}[e^{-Yt}] = \sum_{k \geqslant 1} e^{-kt} p^{k-1} (1-p) = \frac{e^{-t} (1-p)}{1-p e^{-t}}$$

La fonction de répartition étant continue (en effet C^1 par morceaux), la v.a. est une v.a. continue et sa densité est donné par

$$f_X(t) = -\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} P(X \geqslant t) = \frac{(1-p)e^{-t}}{(1-pe^{-t})^2} \qquad t \geqslant 0$$
b)
$$\mathbb{P}(Y = k \mid X \geqslant t) = \frac{\mathbb{E}[1_{Y=k, X \geqslant t}]}{\mathbb{E}[1_{X \geqslant t}]} = (e^{-t}p)^{k-1}(1-pe^{-t}).$$

Exercice 2. Montrer que le processus $(X_n)_{n\geqslant 0}$ à valeurs sur l'espace discret \mathcal{M} est une chaîne de Markov homogène avec matrice de transition P si et seulement si, presque sûrement

$$\mathbb{E}[f(X_{n+1})|X_n,...,X_0] = (Pf)(X_n)$$

Solution. Si $(X_n)_{n\geqslant 0}$ est une chaîne de Markov alors

$$\mathbb{P}(X_{n+1} = x_{n+1} | X_n = x_n, ..., X_0 = x_0) = P(x_n, x_{n+1}).$$

La définition de l'espérance conditionnelle donne

$$\mathbb{E}[f(X_{n+1})g(X_n, ..., X_0)]$$

$$= \sum_{x_0, ..., x_{n+1}} f(x_{n+1})g(x_n, ..., x_0) \mathbb{P}(X_{n+1} = x_{n+1} | X_n = x_n) \mathbb{P}(X_n = x_n, ..., X_0 = x_0)$$

$$= \sum_{x_0, ..., x_{n+1}} f(x_{n+1})g(x_n, ..., x_0) P(x_{n+1}, x_n) \mathbb{P}(X_n = x_n, ..., X_0 = x_0)$$

$$= \sum_{x_0, ..., x_n} Pf(x_n)g(x_n, ..., x_0) \mathbb{P}(X_n = x_n, ..., X_0 = x_0)$$

$$= \mathbb{E}[Pf(X_n)g(X_n, ..., X_0)] = \mathbb{E}[\mathbb{E}[f(X_{n+1})|X_n, ..., X_0]g(X_n, ..., X_0)].$$

Etant ça vrai pour n'importe quelle g mesurable et bornée on a que

$$\mathbb{E}[f(X_{n+1})|X_n,...,X_0] = (Pf)(X_n), \quad p.s.$$

D'autre part si la formule avec l'espérance conditionnelle est vrai on a que

$$\mathbb{P}(X_{n+1} = x_{n+1}, \dots, X_0 = x_0) = \mathbb{E}[1_{X_{n+1} = x_{n+1}} 1_{X_n = x_n} \dots 1_{X_0 = x_0}]$$

$$= \mathbb{E}[\mathbb{E}[1_{X_{n+1} = x_{n+1}} | X_n, \dots, X_0] 1_{X_n = x_n} \dots 1_{X_0 = x_0}] = \mathbb{E}[P(X_n, x_{n+1}) 1_{X_n = x_n} \dots 1_{X_0 = x_0}]$$

$$= P(x_n, x_{n+1}) \mathbb{E}[1_{X_n = x_n} \dots 1_{X_0 = x_0}]$$

et donc

$$\mathbb{P}(X_{n+1} = x_n | X_n = x_n, ..., X_0 = x_0) = \frac{\mathbb{P}(X_{n+1} = x_{n+1}, ..., X_0 = x_0)}{\mathbb{P}(X_n = x_n, ..., X_0 = x_0)} = P(x_n, x_{n+1}).$$

Exercice 3. Soit $(X_n)_{n\geqslant 0}$ le processus stochastique à valeurs sur $\mathbb N$ donnée par

$$X_{n+1} = \begin{cases} X_n - 1 & \text{si } X_n > 0 \\ U_{K_n} & \text{si } X_n = 0 \end{cases}$$

où $(U_n)_{n\geqslant 1}$ est une suite iid à valeurs sur $\mathbb N$ et de loi $\nu(x)=\mathbb P(U_1=x)>0$ pour tout $x\in\mathbb N$ et $K_n=\operatorname{card}\{k\in\mathbb N:k\leqslant n\text{ et }X_k=0\}$ est le nombre de zéros dans la suite (X_0,\ldots,X_n) . Soit $T_y=\inf\{n\geqslant 0:X_n=y\}$.

a) Montrer que $(X_n)_{n\geqslant 0}$ est une chaîne de Markov homogène de matrice de transition P donnée par

$$P(x+1,x) = 1$$
 et $P(0,x) = \nu(x)$ $\forall x \in \mathbb{N}$.

- b) La chaîne est-elle irréductible? Soit $S_0 = \inf\{n > 0 \colon X_n = 0\}$. Calculer $\mathbb{P}_0(S_0 = k)$ pour tout $k \in \mathbb{N}$. En déduire que 0 est un état récurrent et que $\mathbb{P}_x(T_y < +\infty) = 1$ pour tout $x, y \in \mathbb{N}$.
- c) Soit $\varphi_{x,y}(t) = \mathbb{E}_x[t^{T_y}]$ pour tout $t \in]0, 1]$. Montrer que $\mathbb{E}_x[T_y] = \lim_{t \nearrow 1^-} \varphi'_{x,y}(t)$ (limite pour t que tends à 1 de façon croissante) où $\varphi'_{x,y}(t) = \mathrm{d}\varphi_{x,y}(t)/\mathrm{d}t$.
- d) Montrer que $\varphi_{x,y}(t) = t \varphi_{x-1,y}(t)$ si $x \neq y$ et x > 0 et calculer $\varphi_{x,y}(t)$ pour $x \geqslant y$.
- e) Montrer que, pour tout y > 0

$$\varphi_{0,y}(t) = \frac{\sum_{z \geqslant y} \nu(z) t^{z+1-y}}{1 - \sum_{z < y} \nu(z) t^{z+1}}.$$

- f) Donner une formule pour $\mathbb{E}_x[T_y]$.
- g) Soit $\mu(x) = \mathbb{P}(U_1 \geqslant x)$. Montrer que μ est une mesure invariante pour P et décrire l'ensemble de toutes les mesures invariantes pour P.
- h) Montrer que P admet une unique probabilité invariante π si et seulement si $\mathbb{E}[U_1] < +\infty$.
- i) Vérifier que si U_1 est intégrable on a $\pi(0) = 1/\mathbb{E}_0[S_0]$.

j) Montrer que pour tout x > 0 on a $\mathbb{E}_x[S_x] = x + \mathbb{E}_0[T_x]$ et vérifier que si U_1 est intégrable alors $\pi(x) = 1/\mathbb{E}_x[S_x]$ pour tout $x \ge 0$.

Solution. a) La probabilité $\mathbb{P}(X_n = x_n, ..., X_0 = x_0)$ est non-nulle si et seulement si le vecteur $(x_0, ..., x_n)$ est tel que $x_k > 0 \Rightarrow x_{k+1} = x_k - 1$ pour tout $0 \leqslant k < n$. Dans ce cas, si $x_n > 0$ on a que

$$\mathbb{P}(X_{n+1} = x_{n+1}, X_n = x_n, ..., X_0 = x_0) = 1_{x_n = x_{n+1} + 1}$$

Si $x_n=0$ on considère le nombre $m=\operatorname{card}\{k\in\mathbb{N}:k\leqslant n,x_k=0\}$ de zéros dans les premiers n éléments de la suite. Soient i_1,\ldots,i_m leur positions (c-à-d $x_{i_k}=0$ pour tout $1\leqslant k\leqslant m$). Evidemment $i_m=n$ car on suppose que $x_n=0$. Alors

$$\{X_{n+1}=x_{n+1},...,X_0=x_0\}=\{X_0=x_0,U_1=x_{i_1+1},...,U_{m-1}=x_{i_{m-1}+1},U_m=x_{n+1}\}$$

et aussi

$$\{X_n = x_n, ..., X_0 = x_0\} = \{X_0 = x_0, U_1 = x_{i_1+1}, ..., U_{m-1} = x_{i_{m-1}+1}\}$$

car connaître les position $i_1, ..., i_m$ des m zéros et la taille des « sauts » $(U_k)_{1 \leq k \leq m}$ permet de reconstruire sans ambiguïté toute la suite $X_0, ..., X_n$. Donc

$$\mathbb{P}(X_{n+1} = x_{n+1} | X_n = x_n, ..., X_0 = x_0) = \frac{\mathbb{P}(X_0 = x_0, U_1 = x_{i_1+1}, ..., U_{m-1} = x_{i_{m-1}+1}, U_m = x_{n+1})}{\mathbb{P}(X_0 = x_0, U_1 = x_{i_1+1}, ..., U_{m-1} = x_{i_{m-1}+1})}$$

$$=\frac{\mathbb{P}(X_0=x_0,U_1=x_{i_1+1},...,U_{m-1}=x_{i_{m-1}+1})\mathbb{P}(U_m=x_{n+1})}{\mathbb{P}(X_0=x_0,U_1=x_{i_1+1},...,U_{m-1}=x_{i_{m-1}+1})}=\mathbb{P}(U_m=x_{n+1})=\nu(x_{n+1})$$

par indépendance de U_m par rapport à $(X_0, U_1, ..., U_{m-1})$. Cela montre que $(X_n)_{n\geq 0}$ est une chaîne de Markov avec matrice de transition annoncé.

b) Il est clair que si $x \ge y$ alors $P^{y-x}(x,y) = 1$ et donc $x \to y$. Au même temps $P(0,y) = \nu(y) > 0$ et donc $0 \to y$ pour tout $y \in \mathbb{N}$. Cela implique que $x \to y$ pour tout x < y car $P^{x+1}(x,y) = P^x(x,0)P(0,y) = \nu(y) > 0$. On a donc $x \leftrightarrow y$ pour tout $x,y \in \mathbb{N}$ et la chaîne est irréductible. De plus

$$\mathbb{P}_0(S_0 = k) = \mathbb{P}_0(X_1 = k) = \nu(k)$$

et donc $\mathbb{P}_0(S_0<+\infty)=\sum_{k=0}^\infty \nu(k)=1$ ce qui montre que 0 est un état récurrent et donc que la chaîne est elle même récurrente (car irréductible). Si $x\geqslant y\geqslant 0$ alors $\mathbb{P}_x(T_y<+\infty)=\mathbb{P}_x(T_y<+\infty,X_{y-x}=y)=1$ car $\mathbb{P}_x(X_{y-x}=y)=1$. Si x< y alors par récurrence de y on a $\mathbb{P}_y(T_y<+\infty)=1$ mais aussi $1=\mathbb{P}_y(T_y<+\infty)=\mathbb{P}_y(T_y<+\infty,X_{y-x}=x)=\mathbb{P}_x(T_y-(y-x)<+\infty)=\mathbb{P}_x(T_y<+\infty)$ où on a utilisé la propriété de Markov dans la deuxième égalité.

c) En dérivant on a que

$$\varphi_{x,y}(t) = \mathbb{E}_x[t^{T_y}] = \sum_{k \ge 0} t^k \mathbb{P}_x(T_y = k) \qquad \varphi'_{x,y}(t) = \sum_{k \ge 1} k t^{k-1} \mathbb{P}_x(T_y = k)$$

et par convergence monotone quand $t \nearrow 1$ – on obtient

$$\lim_{t \nearrow 1-} \varphi'_{x,\,y}(t) = \lim_{t \nearrow 1-} \sum_{k>1} \, k \, t^{k-1} \mathbb{P}_x(T_y = k) = \sum_{k>1} \, k \, \mathbb{P}_x(T_y = k) = \mathbb{E}_x[T_y].$$

d) Si $x \neq y$ et x > 0 on a que

$$\begin{split} \mathbb{E}_x[t^{T_y}] &= \sum_{k \geqslant 1} \, t^k \mathbb{P}_x(X_1 = x - 1, T_y = k) = \sum_{k \geqslant 0} \, t^k \mathbb{P}_{x - 1}(X_0 \neq y, ..., X_{k - 1} \neq y, X_{k - 1} = y) \\ &= \sum_{k \geqslant 1} \, t^k \mathbb{P}_{x - 1}(T_y = k - 1) \\ &= \mathbb{E}_{x - 1}[t^{T_y + 1}] = t \, \varphi_{x - 1, y}(t). \end{split}$$

Par récurrence on a: $\varphi_{x,y}(t) = t^{x-y}\varphi_{y,y}(t) = t^{x-y}$ car $\varphi_{y,y}(t) = 1$.

e) Par Markov on a

$$\begin{split} \varphi_{0,y}(t) &= \sum_{k\geqslant 1} t^k \mathbb{P}_0(X_1 = U_1, X_1 \neq y, ..., X_{k-1} \neq y, X_k = y) \\ &= \sum_{k\geqslant 1} t^k \sum_{z\geqslant 0} \mathbb{P}(U_1 = z) \mathbb{P}_z(X_0 \neq y, ..., X_{k-2} \neq y, X_{k-1} = y) \\ &= \sum_{z\geqslant 0} \mathbb{P}(U_1 = z) \sum_{k\geqslant 1} t^k \mathbb{P}_z(X_0 \neq y, ..., X_{k-2} \neq y, X_{k-1} = y) \\ &= t \sum_{z\geqslant 0} \mathbb{P}(U_1 = z) \varphi_{z,y}(t) = t \sum_{z\geqslant y} \mathbb{P}(U_1 = z) \varphi_{z,y}(t) + t \sum_{z< y} \mathbb{P}(U_1 = z) \varphi_{z,y}(t) \\ &= \sum_{z\geqslant y} \mathbb{P}(U_1 = z) t^{z+1-y} + \varphi_{0,y}(t) \sum_{z< y} \mathbb{P}(U_1 = z) t^{z+1} \end{split}$$

et donc

$$\varphi_{0,y}(t) = \frac{\sum_{z \geqslant y} \nu(z) t^{z+1-y}}{1 - \sum_{z < y} \nu(z) t^{z+1}}$$

f)

$$\varphi_{0,y}'(t) = \frac{\sum_{z \geqslant y} (z+1-y)\nu(z)t^{z-y}}{1-\sum_{z < y} \nu(z)t^{z+1}} + \frac{(\sum_{z \geqslant y} \nu(z)t^{z+1-y})(\sum_{z < y} (z+1)\nu(z)t^z)}{(1-\sum_{z < y} \nu(z)t^{z+1})^2}$$

$$\mathbb{E}_0[T_y] = \varphi'_{0,y}(1-) = \frac{\sum_{z \geqslant y} (z+1-y)\nu(z) + \sum_{z < y} (z+1)\nu(z)}{\sum_{z \geqslant y} \nu(z)} = \frac{\sum_{z \geqslant 0} (z+1)\nu(z)}{\sum_{z \geqslant y} \nu(z)} - y$$

Si $x \geqslant y$ on a $\mathbb{E}_x[T_y] = x - y$ et si $0 \leqslant x < y$ on a $\varphi_{x,y}(t) = \varphi_{x,0}(t)\varphi_{0,y}(t)$ ce qui donne en dérivant que $\mathbb{E}_x[T_y] = \mathbb{E}_x[T_0] + \mathbb{E}_0[T_y]$ et donc que

$$\mathbb{E}_{x}[T_{y}] = x - y + \frac{\sum_{z \geqslant 0} (z+1)\nu(z)}{\sum_{z \geqslant y} \nu(z)} = x - y + \frac{\mathbb{E}[U_{1}+1]}{\mathbb{P}(U_{1} \geqslant y)}$$

g) On a $\mu(x) = \sum_{z \geqslant x} \, \nu(z)$ et donc

$$\mu P(x) = \sum_{z} P(z, x) \sum_{k=z}^{\infty} \nu(k) = P(0, x) \sum_{k=0}^{\infty} \nu(k) + P(x+1, x) \sum_{k=x+1}^{\infty} \nu(k)$$
$$= \nu(x) + \sum_{k=x+1}^{\infty} \nu(k) = \mu(x)$$

Par irréductibilité, toute mesure invariante θ doit être un multiple de μ : $\theta(x) = c\mu(x)$.

h) La mesure μ est normalizable si et seulement si

$$Z = \sum_{x \geqslant 0} \mu(x) = \sum_{x \geqslant 0} \sum_{k \geqslant x} \nu(k) = \sum_{k \geqslant 0} \sum_{0 \leqslant x \leqslant k} \nu(k) = \sum_{k \geqslant 0} (k+1)\nu(k) = \mathbb{E}[U_1] + 1 < +\infty$$

et alors $\pi(x) = \mu(x)/Z$ est une probabilité invariante pour P et par l'irréductibilité de P elle est la seule.

i) On a

$$\mathbb{E}_0[S_0] = 1 + \sum_{z \ge 0} \nu(z) \mathbb{E}_z[T_0] = 1 + \sum_{z \ge 0} \nu(z)z = 1 + \mathbb{E}[U_1]$$

et donc

$$\pi(0) = \frac{\mu(0)}{1 + \mathbb{E}[U_1]} = \frac{1}{\mathbb{E}_0[S_0]}$$

j) En général pour tout x > 0

$$\pi(x) = \frac{\mu(x)}{1 + \mathbb{E}[U_1]} = \frac{\sum_{k \geqslant x} \nu(x)}{\sum_{k \geqslant 0} (k+1) \nu(k)}$$

et

$$\mathbb{E}_x[S_x] = 1 + \mathbb{E}_{x-1}[T_x] = x + \mathbb{E}_0[T_x] = \frac{\sum_{z \geqslant 0} (z+1)\nu(z)}{\sum_{z \geqslant x} \nu(z)} = \frac{1}{\pi(x)}.$$