"

Разработка системы управления освещением на основе микроконтроллера

Руководитель: к. геогр. н., доцент И. К. Астанин

Выполнил: студент Сафонов В. А.

Цель работы: разработать систему управления освещением, которая будет подходить под следующие критерии:

- 1. ПРОСТОТА ИСПОЛЬЗОВАНИЯ
- 2. НАДЕЖНОСТЬ
- 3. ФУНКЦИОНАЛЬНОСТЬ
- 4. НИЗКАЯ СЕБЕСТОИМОСТЬ

Компоненты системы:

1. Светодиодное освещение

2. Электронный диммер на основе микроконфоллера

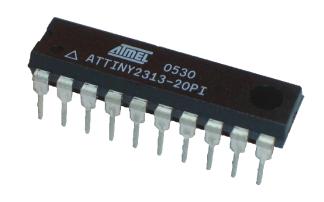
3. Дистанционное управление



Выбор микроконтроллера

- Motorola
- ▶ Intel8051
- ► PIC
- AVR
- ► STM







STM32F100. Основные параметры

- ▶ Максимальная тактовая частота 24 МГц (30 DMIPS)
- Умножение и деление за 1 такт
- ▶ Напряжения питания 2.0 3.6 В
- ▶ От 16 до 128 Кб флэш-памяти
- № 16-канальный 12-битный АЦП (1.2 мкс) с датчиком температуры
- Два 12-битных ЦАП
- До 80 быстрых портов ввода вывода (есть совместимость с 5 В)
- ▶ Два сторожевых таймера (IWDG и WWDG)
- До 10 таймеров общего и расширенного назначений
- До 2x I2C(SMBus/PMBus), до 3x USART (Lin, IrDa, modem control), до 2 SPI(2 Мбит/с), HDMI (CEC), RTC



Выбор языка программирования

- Assembler
- Pascal
- BASIC
- ► C/C++
- Визуальные языки

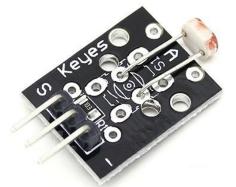
```
_ _ _
                                 Welcome to Asm4GCNGUI
asm4GCN myAsmFunc (float*,float*)
        // example of #define
        #define 32Float 0 offen format: [BUF DATA FORMAT 32, BUF NUM FORMAT FLOAT]
        // variable decelerations with a specified register (common for params)
        s16u addr1 s[4:7], addr2 s[8:11], addr3 s[12:15]
        // normal variable decelerations (first free register is assigned)
        s4u myAddress1, myAddress2
        v4b vec0 v0, vecb, vec1 // note: v0 is pre-loaded with lane id
                                                           // Loc| Binary | BinaryExt
        s buffer load dword myAddress1, addr1, 0x04
                                                          // 000|C2000504|
        s buffer load dword myAddress2, addr1, 0x18
                                                          // 004|C2008518|
        s waitcnt
                     lgkmcnt(0)
                                                          // 008|BF8C007F|
                     myAddress1, myAddress1, 0x0000ffff
        s min u32
                                                          // 00C|8380FF00|0000FFFF
        s buffer load dword s4, addr2, 0x00
                                                          // 014|C2020900|
        v mov b32
                     vec1, myAddress1
                                                          // 018|7E020200|
        v mul i32 i24 vec1, s12, vec1
                                                          // 01C|1202020C|
        v add i32
                     vec0, vcc, vec0, vec1
                                                          // 020|4A000300|
                     vec0, vcc, myAddress2, vec0
                                                          // 024|4A000001|
        v lshlrev b32 vec0, 2, vec0
                                                          // 028|34000082|
        s load dwordx4 addr3, addr0, 0x60
                                                          // 02C|C0860360|
        s waitcnt
                     lgkmcnt(0)
                                                          // 030|BF8C007F|
                     vec1, vcc, s4, vec0
                                                          // 034|4A020004|
        tbuffer load format x vec1, vec1, addr3, _32Float_ // 038|EBA01000|80030101
        s buffer load dword myAddress1, addr2, 0x04
                                                          // 040|C2000904|
        s load dwordx4 addr1, addr0, 0x68
                                                          // 044|C0820368|
        s waitent
                    lgkmcnt(0)
                                                          // 048|BF8C007F|
        v add i32
                     vec0, vcc, myAddress1, vec0
                                                          // 04C|4A000000|
        free myAddress1, myAddress2 // var is freed and register returned to pool.
        s waitent
                     vmcnt(0)
                                                           // 050|BF8C0F70|
        v add f32
                     vec1, vec1, vec1
                                                           // 054|10020301|
 35
        tbuffer store format x vec1, vec0, addr1, 32Float // 058 EBA41000 80010100
 36
        s endpgm
                                                           // 060|BF810000|
 37
INFO: AMD Driver version, 14.501.1003.0, has been verified as working.
INFO: Found GPU with GCN - AMD Radeon HD 7700 Series
```

Функционал системы

- ▶ Удаленное включение/выключение
- Регулировка яркости освещения
- ▶ Автоматическое включение/отключение

Компоненты системы

- ▶ Микроконтроллер STM32F100
- Модуль КҮ-018 с фоторезистором
- ▶ Wi-fi модуль esp8266-01
- ► ST-LINK/V2

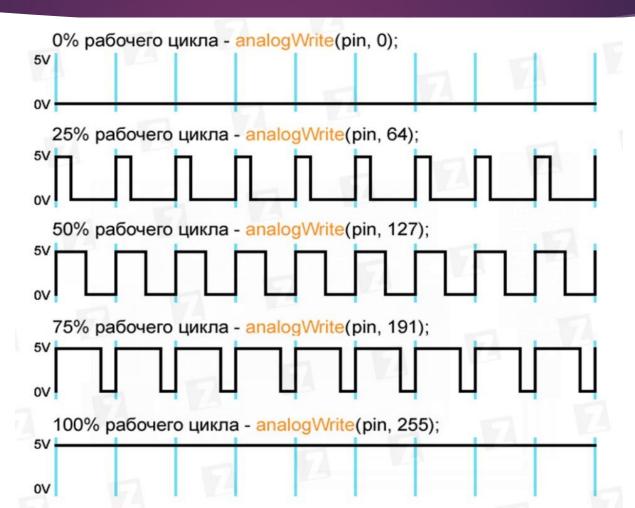








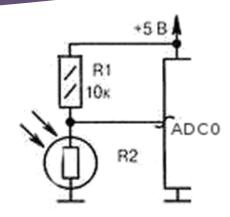
Управление яркостью при помощи ШИМ



Принцип работы КҮ-018

Принцип работы данного датчика довольно прост: Чем ярче освещен фоторезистор, тем ниже его сопротивление.

Так как изменение сопротивления фоторезистора при освещении значительно, то с помощью АЦП можно легко фиксировать наступление темноты или включение освещения.





ESP8266-01. Шаги по настройке

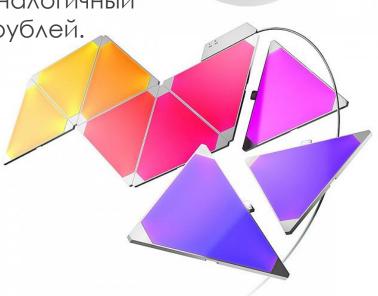
RobotDyr

- 1. При помощи AT-команд конфигурирует в режим TCP сервера и подключаем к существующей сети
- 2. Подключаем через UART к микроконтроллеру

Экономическая часть. Анализ существующих на рынке систем

Xiaomi Philips EyeCare Smart Ceiling Lamp. Аналогичный функционал.
 Цена – 6390 рублей за светильник.

Nanoleaf Aurora Smarter Kit. Состоит из 9 RGBW панелей. Аналогичный функционал + управление через Siri для iOS. Цена – 16990 рублей.



Себестоимость системы

Деталь	Кол-во	Цена(руб.)	Место покупки
Esp8266-01	1	144.45	aliexpress.com.
KY-018	1	20.30	aliexpress.com
STM32F100	1	69.16	aliexpress.com
Светодиодная	1 M.	288.16	aliexpress.com
лента			
PC817	1	8	chipdip.ru
LM1117DT	1	68	chipdip.ru

Итого 598.07 рублей

Заключение

В процессе разработки дипломной работы получены следующие результаты:

- Рассмотрены различные варианты осветительных систем
- Выбрана оптимальная конфигурация такой системы.
- Рассмотрены и проанализированы готовые варианты аналогичных систем.
- Разработана собственная система управления освещением
- Подобран собственный набор управляющих сигналов

Таким образом, спроектированная система удовлетворяет всем начальным условиям, и обладает дешевизной, простотой реализации и эксплуатации.