

Politecnico di Milano Dipartimento di Elettronica, Informazione e Bioingegneria

prof.ssa Anna Antola prof. Luca Breveglieri prof. Roberto Negrini prof. Giuseppe Pelagatti prof.ssa Donatella Sciuto prof.ssa Cristina Silvano

AXO – Architettura dei Calcolatori e Sistemi Operativi SECONDA PARTE di martedì 29 agosto 2017

Cognome	Nome
Matricola	_Firma

Istruzioni

- Si scriva solo negli spazi previsti nel testo della prova e non si separino i fogli.
- Per la minuta si utilizzino le pagine bianche inserite in fondo al fascicolo distribuito con il testo della prova. I fogli di minuta se staccati vanno consegnati intestandoli con nome e cognome.
- È vietato portare con sé libri, eserciziari e appunti, nonché cellulari e altri dispositivi mobili di calcolo o comunicazione. Chiunque fosse trovato in possesso di documentazione relativa al corso anche se non strettamente attinente alle domande proposte vedrà annullata la propria prova.
- Non è possibile lasciare l'aula conservando il tema della prova in corso.
- Tempo a disposizione 1 h : 30 m

Valore indicativo di domande ed esercizi, voti parziali e voto finale:

esercizio	3	(6	punti)	
			•	
esercizio	2	(6	nunti)	
esercizio	1	(4	punti)	

esercizio n. 1 - programmazione concorrente

Si consideri il programma C sequente (gli "#include" e le inizializzazioni dei mutex sono omessi):

```
pthread mutex t stop
sem_t min, max
int qlobal = 0
void * put (void * arg) {
   pthread_mutex_lock (&stop)
   global = 1
                                                   /* statement A */
   sem wait (&min)
   pthread_mutex_unlock (&stop)
   sem_wait (&min)
   sem post (&max)
                                                   /* statement B */
   return NULL
} /* end put */
void * get (void * arg) {
   if (arg == 2) global = 2
                                                   /* statement C */
   pthread_mutex_lock (&stop)
   sem_post (&min)
   sem_wait (&max)
   pthread_mutex_unlock (&stop)
   return arg
} /* end get */
void main ( ) {
   pthread_t th_1, th_2, th_3
   sem_init (&min, 0, 0)
   sem init (&max, 0, 1)
   pthread_create (&th_1, NULL, put, NULL)
   pthread_create (&th_2, NULL, get, 2)
   pthread_create (&th_3, NULL, get, 3)
   pthread_join (th_1, NULL)
   pthread_join (th_2, NULL)
                                                   /* statement D */
   pthread_join (th_3, &global)
   return
} /* end main */
```

Si completi la tabella qui sotto **indicando lo stato di esistenza del** *thread* nell'istante di tempo specificato da ciascuna condizione, così: se il *thread* **esiste**, si scriva ESISTE; se **non esiste**, si scriva NON ESISTE; e se può essere **esistente** o **inesistente**, si scriva PUÒ ESISTERE. Ogni casella della tabella va riempita in uno dei tre modi (non va lasciata vuota).

Si badi bene alla colonna "condizione": con "subito dopo statement X" si chiede lo stato che il *thread* assume tra lo statement X e lo statement immediatamente successivo del *thread* indicato.

condizione	thread						
	th_1 - put	th_2 – get	th_3 - get				
subito dopo stat. A							
subito dopo stat. C in th_3							
subito dopo stat. D							

Si completi la tabella qui sotto, indicando i valori delle variabili globali (sempre esistenti) nell'istante di tempo specificato da ciascuna condizione. Il valore della variabile va indicato così:

- intero, carattere, stringa, quando la variabile ha un valore definito; oppure X quando è indefinita
- se la variabile può avere due o più valori, li si riporti tutti quanti
- il semaforo può avere valore positivo o nullo (non valore negativo)
- una variabile mutex assume valore 0 per mutex libero e valore 1 per mutex occupato

Si badi bene alla colonna "condizione": con "subito dopo statement X" si chiede il valore (o i valori) che la variabile ha tra lo statement X e lo statement immediatamente successivo del *thread* indicato.

condizione	V	ariabili globali	
GOTTAIZIOTTO	min	max	global
subito dopo stat. A			
subito dopo stat. B			
subito dopo stat. C in th_3			

Il sistema può andare in stallo (deadlock), con uno o più thread che si bloccano, in tre casi diversi (con deadlock si intende anche un blocco dovuto a un solo thread che non potrà mai proseguire). Si indichino gli statement dove avvengono i blocchi:

caso	th_1 - put	th_2 - get	th_3 – get
1			
2			
3			

esercizio n. 2 – gestione dei processi

prima parte - stati dei processi

```
// programma PROG X.c
main ( ) {
   i = 1;
   while (i <= 2) {
      pid = fork ( );
      if (pid == 0) {
                        // codice eseguito da F1 e F2
         if (i == 1) {
                        // caso i == 1
            execl ("/acso/mu_1_2", "mu_1_2", "1", NULL);
            write (stdout, err_msg1, 20);
            exit (-1);
           else {
                        // caso i == 2
            execl ("/acso/mu_1_2", "mu_1_2", "2", NULL);
            write (stdout, err_msg2, 20);
            exit (-2);
         } // fine if 1 2
        // fine if e fine codice eseguito da F1 e F2
      i ++;
   } // fine while
   pid = wait (&status);
   exit (0);
  // proq X
```

```
// programma MU_1_2.c
             // codice eseguito da F1 e F2
  local = valore parametro passato con execl: 1 o 2;
  read (stdin, vett, 5);
   if (local == 1) {
                       // caso local == 1
     pid = fork ( );
      if (pid == 0) {
                      // codice eseguito da R
         exit (3);
      } // fine codice eseguito da R
   } else {
                       // caso local == 2
     write (stdout, msg, 30);
   } // fine if 1 2
   exit (2);
} // MU_1_2
```

Un processo **P** esegue il programma *PROG_X* e tramite un ciclo crea due processi figli **F1** e **F2**, che eseguono mutazione di codice (che vanno a buon fine) con uno stesso programma *MU_1_2* cui passano un parametro con valore diverso. Nel codice mutato, il processo **F1** crea un processo figlio **R**.

Si simuli l'esecuzione dei processi (fino a udt = 100) così come risulta dal codice dato, dagli eventi indicati e facendo bene attenzione allo stato iniziale considerato per la simulazione. Si completi la tabella riportando quanto segue:

- \(\langle PID, TGID \rangle \) di ciascun processo che viene creato
- 〈 *identificativo del processo-chiamata di sistema / libreria* 〉 nella prima colonna, dove necessario e in funzione del codice proposto
- in ciascuna riga lo stato dei processi al termine del tempo indicato; si noti che la prima riga della tabella potrebbe essere solo parzialmente completata

TABELLA DA COMPILARE (numero di colonne non significativo)

identificativo s del p	imbolico processo	IDLE	Р	F1		
	PID	1	2			
evento/processo-chiamata	TGID	1	2			
	0	pronto	ESEC	NON ESISTE		
	10					
interrupt da RT_clock, sca- denza quanto di tempo	20					
	30					
	40					
	50					
	60					
	70					
5 interrupt da standard input, tutti i dati sono stati letti	80					
	90					
	100					

seconda parte – scheduling dei processi

Si consideri uno Scheduler CFS con **3 task** caratterizzato da queste condizioni iniziali (**da completare**):

CONDIZIONI INIZIALI (da completare)											
	NRT	PER	RQL	CURR	VMIN						
RUNQUEUE	3	6		t3	100						
TASK	ID	LOAD	LC	Q	VRTC	SUM	VRT				
CURRENT	t3	1				20	100,00				
RB	t1	2				10	100,50				
KD	t2	2				30	101,00				

Durante l'esecuzione dei task si verificano i seguenti eventi:

Events of task t1: WAIT at 1.0; WAKEUP after 4.0; Events of task t2: WAIT at 0.5; WAKEUP after 1.0;

Simulare l'evoluzione del sistema per **4 eventi** riempiendo le seguenti tabelle – si usi la Tabella finale per calcolare le condizioni di Rescheduling per gli Eventi di Wakeup

E) (E) I	T 0	TIME	TYPE	CONTEXT	RESCHED		
EVEN	10						
DUNGUEUE	NRT	PER	RQL	CURR	VMIN		
RUNQUEUE							
TASK	ID	LOAD	LC	Q	VRTC	SUM	VRT
CURRENT							
D.D.							
RB							
WAITING							
WAITING							

E)/E)	T 0	TIME	TYPE	CONTEXT	RESCHED		
EVEN	10						
	NRT	PER	RQL	CURR	VMIN		
RUNQUEUE							
TASK	ID	LOAD	LC	Q	VRTC	SUM	VRT
CURRENT							
RB							
Kb							
WAITING							
WAITING							

EV/ENI	EVENTO		TYPE	CONTEXT	RESCHED		
EVEIN	10						
5	NRT	PER	RQL	CURR	VMIN		
RUNQUEUE							
TASK	ID	LOAD	LC	Q	VRTC	SUM	VRT
CURRENT							
DD							
RB							
WAITING							
WAITING							

-\/-\	T 0	TIME	TYPE	CONTEXT	RESCHED		
EVEN	10						
DUNGUEUE	NRT	PER	RQL	CURR	VMIN		
RUNQUEUE							
TASK	ID	LOAD	LC	Q	VRTC	SUM	VRT
CURRENT							
DD							
RB							
WAITING							
WAITING							

TABELLA per calcolo condizioni di Resched

TIME	tw.vrt	tw.LC	tw.vrt +	CURR.vrt	TRUE/FALSE
(dell'evento)			WGR*tw.LC		

esercizio n. 3 - gestione della memoria

prima parte - gestione dello spazio virtuale

È dato un sistema di memoria caratterizzato dai seguenti parametri generali: MAXFREE = 3, MINFREE = 1, dimensione memoria disponibile = 6 pagine.

Nel sistema è attivo solamente un processo P.

Si rappresenti l'effetto dei seguenti eventi consecutivi sulle strutture dati della memoria compilando esclusivamente le tabelle fornite per ciascun evento (l'assenza di una tabella significa che non è richiesta la compilazione della corrispondente struttura dati).

ATTENZIONE: alcune Tabelle sono PARZIALI – riempire in tal caso solamente le celle indicate

Evento 1: il processo P esegue exec (3, 1, 4, 2, c2, "X")

(si consultino gli eventi exec e mmap sul fascicolo per il significato dei parametri della exec e delle colonne nella tabella delle VMA)

	VMA del processo P						
AREA	NPV iniziale	dimensione	R/W	P/S	M/A	nome file	offset
С							
K							
S							
D							
P							

PT del processo: P					
(parziale: compilare solo le pagine indicate)					
c0:	c2:	s0:	p0:	p2:	

NPV dello SP: _____

MEMORIA FISICA				
00:		01:		
02:		03:		

04: 05:

TLB							
NPV	NPF	D	Α	NPV	NPF	D	Α

NPV del PC: _____

Evento 2: clone (Q, c0)

(si ricorda che:

- il primo parametro è il nome del processo che viene creato e il secondo parametro è la pagina della thread function
- la pila di un thread è di 2 pagine (nel nostro modello)

VMA del processo P/Q (inserire solo le VMA nuove o modificate)							
AREA	NPV iniziale	dimensione	R/W	P/S	M/A	nome file	offset
Т0							

PT del processo: P						
(inserire solo pagine create o modificate dall'evento clone)						

NDV dal DC dal massassa O	NDV dalla CD dal massassa O
NPV del PC del processo Q:	NPV dello SP del processo Q:

MEMORIA FISICA				
00:	01:			
02:	03:			
04:	05:			

TLB							
NPV	NPF	D	Α	NPV	NPF	D	Α

seconda parte - memoria e file system

È dato un sistema di memoria caratterizzato dai seguenti parametri generali:

MAXFREE = 2 MINFREE = 1

Si consideri la seguente **situazione iniziale**:

MEMORIA FISICA(pa	agine	libere: 5)	
00 : <zp></zp>		01 : Pc0 / <x,0></x,0>	
02 : Pp0		03:	
04:		05:	İİ
06 :		07:	ij
STATO del TLB			
Pc0 : 01 - 0: 1:		Pp0 : 02 - 1: 1:	

Per ognuno dei seguenti eventi compilare le Tabelle richieste con i dati relativi al contenuto della memoria fisica, delle variabili del FS relative al file F e al numero di accessi a disco effettuati in lettura e in scrittura.

È in esecuzione il processo **P**.

ATTENZIONE: il numero di pagine lette o scritte di un file è cumulativo, quindi è la somma delle pagine lette o scritte su quel file da tutti gli eventi precedenti oltre a quello considerato.

Eventi 1 e 2: fd = open("F"), write(fd, 4000)

MEMORIA FISICA			
00:	01:		
02:	03:		
04:	05:		
06:	07:		

	f_pos	f_count	numero pagine lette	numero pagine scritte
file F				

Eventi 3 e 4: fork ("Q"), context switch ("Q")

MEMORIA FISICA			
00:	01:		
02:	03:		
04:	05:		
06:	07:		

	f_pos	f_count	numero pagine lette	numero pagine scritte
file F				

Evento 5: write (fd, 3000)

MEMORIA FISICA			
00:	01:		
02:	03:		
04:	05:		
06:	07:		

	f_pos	f_count	numero pagine lette	numero pagine scritte
file F				

Evento 6: close (fd)

	f_pos	f_count	numero pagine lette	numero pagine scritte
file F				

Evento 7: context switch ("P")

	f_pos	f_count	numero pagine lette	numero pagine scritte
file F				

Evento 8: read (fd, 10)

	f_pos	f_count	numero pagine lette	numero pagine scritte
file F				

Evento 9: close (fd)

	f_pos	f_count	numero pagine lette	numero pagine scritte
file F				

MEMORIA FISICA			
00:	01:		
02:	03:		
04:	05:		
06:	07:		

spazio libero per brutta copia o continuazione				