

Politecnico di Milano Dipartimento di Elettronica, Informazione e Bioingegneria

prof. Luca Breveglieri prof. Gerardo Pelosi

prof.ssa Donatella Sciuto prof.ssa Cristina Silvano

AXO – Architettura dei Calcolatori e Sistemi Operativi SECONDA PARTE – martedì 2 febbraio 2021

Cognome	Nome
Matricola	Firma

Istruzioni

- Si scriva solo negli spazi previsti nel testo della prova e non si separino i fogli.
- Per la minuta si utilizzino le pagine bianche inserite in fondo al fascicolo distribuito con il testo della prova. I fogli di minuta se staccati vanno consegnati intestandoli con nome e cognome.
- È vietato portare con sé libri, eserciziari e appunti, nonché cellulari e altri dispositivi mobili di calcolo o comunicazione. Chiunque fosse trovato in possesso di documentazione relativa al corso anche se non strettamente attinente alle domande proposte vedrà annullata la propria prova.
- Non è possibile lasciare l'aula conservando il tema della prova in corso.
- Tempo a disposizione 1 h: 30 m

Valore indicativo di domande ed esercizi, voti parziali e voto finale:

esercizio	1	(4	punti)	
esercizio	2	(5	punti)	
esercizio	3	(6	punti)	
esercizio	4	(1	punti)	
voto fina	ıle: (16	punti)	

Pagina vuota per allinean	nento		

esercizio n. 1 - programmazione concorrente

Si consideri il programma C seguente (gli "#include" e le inizializzazioni dei *mutex* sono omessi, come anche il prefisso pthread delle funzioni di libreria NPTL):

```
pthread_mutex_t power
sem_t strong, weak
int global = 0
void * master (void * arg) {
   mutex_lock (&power)
   sem_post (&strong)
   global = 1
                                                    /* statement A */
   mutex_unlock (&power)
   mutex_lock (&power)
   sem wait(&weak)
   mutex_unlock (&power)
   global = 2
   sem_wait (&strong)
   return NULL
} /* end master */
void * slave (void * arg) {
   mutex_lock (&power)
   sem_wait (&strong)
   global = 3
                                                    /* statement B */
   sem_post(&weak)
   mutex_unlock (&power)
                                                    /* statement C */
   sem_wait (&weak)
   return (void *) 4
} /* end slave */
void main ( ) {
   pthread_t th_1, th_2
   sem_init (&strong, 0, 1)
   sem_init (&weak, 0, 0)
   create (&th 1, NULL, master, NULL)
   create (&th_2, NULL, slave, NULL)
   join (th_2, &global)
                                                    /* statement D */
   sem_post(&weak)
   join (th_1, NULL)
   return
} /* end main */
```

Si completi la tabella qui sotto **indicando lo stato di esistenza del** *thread* nell'istante di tempo specificato da ciascuna condizione, così: se il *thread* **esiste**, si scriva ESISTE; se **non esiste**, si scriva NON ESISTE; e se può essere **esistente** o **inesistente**, si scriva PUÒ ESISTERE. Ogni casella della tabella va riempita in uno dei tre modi (non va lasciata vuota).

Si badi bene alla colonna "condizione": con "subito dopo statement X" si chiede lo stato che il *thread* assume tra lo statement X e lo statement immediatamente successivo del *thread* indicato.

condizione	thread			
GOTTAIZIOTIC	th_1 – <i>master</i>	th_2 - <i>slav</i> e		
subito dopo stat. A				
subito dopo stat. B				
subito dopo stat. C				
subito dopo stat. D				

Si completi la tabella qui sotto, indicando i valori delle variabili globali (sempre esistenti) nell'istante di tempo specificato da ciascuna condizione. Il valore della variabile va indicato così:

- intero, carattere, stringa, quando la variabile ha un valore definito; oppure X quando è indefinita
- se la variabile può avere due o più valori, li si riporti tutti quanti
- il semaforo può avere valore positivo o nullo (non valore negativo)
- si supponga che il mutex valga 1 se occupato, e valga 0 se libero

Si badi bene alla colonna "condizione": con "subito dopo statement X" si chiede il valore (o i valori) che la variabile ha tra lo statement X e lo statement immediatamente successivo del *thread* indicato.

condizione	variabili globali					
Condizione	power	strong	weak	global		
subito dopo stat. A						
subito dopo stat. B						
subito dopo stat. D						

Il sistema può andare in stallo (deadlock), con uno o più thread che si bloccano, in (almeno) due casi diversi. Si chiede di precisare il comportamento dei thread in due casi, indicando gli statement dove avvengono i blocchi e i possibili valori della variabile global:

caso	th_1 – master	th_2 - slave	global
1			
2			
3			

esercizio n. 2 – processi e nucleo prima parte – gestione dei processi

```
// programma prova.C
main ( ) {
  pid = fork ( )
                              // P crea Q
   if (pid == 0) {
                             // codice eseguito da Q
      write (stdout, o_msg,
                            15)
      execl ("/acso/prog_x",
                              "prog_x", NULL)
   } else {
                              // codice eseguito da P
      read (stdin, i_msg, 5)
      pid = wait (&status)
   } // end_if pid
   exit (0)
  // prova
```

```
// programma prog_x.c
  dichiarazione e inizializzazione dei mutex presenti nel codice
void * walk (void * arg)
                                               void * run (void * arg) {
  mutex_lock (&go)
                                                  mutex_lock (&go)
     sem_post (&stay)
                                                    sem_wait (&stay)
  mutex_unlock (&go)
                                                   mutex_lock (&come)
  mutex_lock (&come)
                                                      sem_post (&stay)
      sem_wait (&stay)
                                                   mutex_unlock (&come)
  mutex_unlock (&come)
                                                    sem_post (&stay)
   sem_wait (&stay)
                                                  mutex_unlock (&go)
  return NULL
                                                  return NULL
  //end
                                                  // end
main ( ) { // codice eseguito da Q
  pthread_t th_1, th_2
   sem_init (&stay, 0, 0)
   create (&th_2, NULL, run, NULL)
   create (&th_1, NULL, walk, NULL)
  nanosleep (4)
   join (th_2, NULL)
   join (th_1, NULL)
   exit (1)
   // main
```

Un processo P esegue il programma prova e crea un processo figlio Q che esegue una mutazione di codice (programma $prog_x$). La mutazione di codice va a buon fine e Q crea i thread th_1 e th_2 .

Si simuli l'esecuzione dei processi completando tutte le righe presenti nella tabella così come risulta dal codice dato, dallo stato iniziale, dagli eventi indicati, e nell'ipotesi che il processo *Q* abbia **già eseguito execl** ma **non** ancora **create** (&th_2). Si completi la tabella riportando quanto segue:

- \(\langle PID, TGID\rangle\) di ciascun processo che viene creato
- \(\langle \text{identificativo del processo-chiamata di sistema / libreria} \)\) nella prima colonna, dove necessario e in funzione del codice proposto
- in ciascuna riga lo stato dei processi al termine dell'evento o della chiamata associata alla riga stessa;
 si noti che la prima riga della tabella potrebbe essere solo parzialmente completata

TABELLA DA COMPILARE (numero di colonne non significativo)

TABELLA DA COMPILARE (numero di colonne non significativo)							
identificativo simbolico del processo		IDLE	Р	Q			
	PID	1	2				
<i>evento</i> oppure <i>processo-chiamata</i>	TGID	1	2				
P - read ()	0	pronto	attesa (read)	esec	NE	NE	
	1						
	2						
	3	pronto	А	pronto	esec	pronto	
	4	pronto	esec	pronto	pronto	pronto	
interrupt da <i>real-time clock</i> e scadenza del quanto di tempo	5						
	6						
	7						
interrupt da <i>real-time clock</i> e scadenza del quanto di tempo	8						
	9						
	10						
	11						
	12	pronto	А	А	esec	pronto	

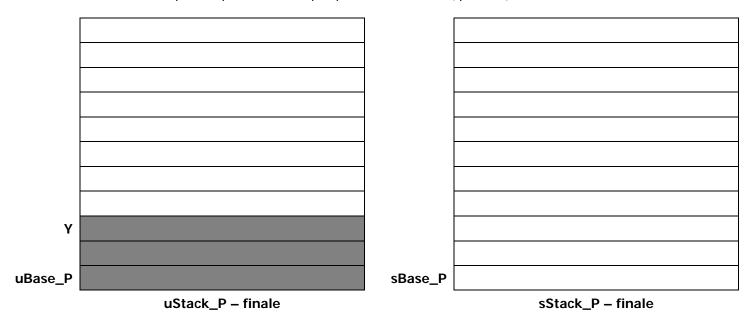
seconda parte - moduli, pila e strutture dati HW

Sono dati due processi normali \mathbf{P} e \mathbf{Q} . Non ci sono altri processi utente nel sistema. Lo stato iniziale delle pile di sistema e utente dei due processi è parzialmente riportato qui sotto.

Υ			
uBase_P		sBase_P	
	uStack_P – iniziale		sStack_P – iniziale
			X
			rientro a da
Х	rientro a mutex_lock (&pass) da syscall		rientro a da
	rientro a cod. ut. da mutex_lock (&pass)		rientro a System_Call da
w			PSR U
uBase_Q		sBase_Q	rientro a syscall da System_Call
•	uStack_Q – iniziale		sStack_Q – iniziale

Si consideri l'evento seguente: P esegue mutex_unlock (&pass) e si ha preemption.

Si mostrino le invocazioni di tutti i moduli (e eventuali relativi ritorni) fino al momento in cui il processo **Q** è tornato in esecuzione nel modulo di SO in cui era stato sospeso (tabella a pagina seguente), e si mostri lo stato delle pile del processo **P** in quel preciso momento (qui sotto).



Si risponda alle seguenti domande:

- 1) Indicare il **modulo** di SO in cui il processo **Q** si trova nel **momento** preciso del suo ritorno in esecuzione:
- 2) Indicare il **modulo** di SO in cui il processo **Q** era stato sospeso:
- 3) Indicare il **valore di USP** nel momento in cui **Q** è tornato in esecuzione:

invocazione moduli (numero di righe vuote non significativo)

	tabella di invocazione dei moduli					
processo	modo	modulo				
Р	U	> mutex_unlock (&pass)				

esercizio n. 3 - memoria e file system

prima parte - gestione dello spazio di memoria

È dato un sistema di memoria caratterizzato dai seguenti parametri generali:

MAXFREE = 3

MINFREE = 2

situazione iniziale (esistono un processo P e un processo R)

```
***************
PROCESSO: P
   VMA : C
          000000400, 2 , R
                           , P
                                , M , <XX,0>
                                , M
                                      , <XX,2>
        K 000000600, 1 , R
                           , P
        S 000000601, 1 , W
                           , P , M , <XX,3>
        P 7FFFFFF9, 6 , W , P , A , <-1,0>
   PT: <c0 :- -> <c1 :1 R> <k0 :- -> <s0 :- -> <p0 :s0 R> <p1 :2 R>
       <p2 :7 R> <p3 :4 R> <p4 :6 W> <p5 :- ->
   process P - NPV of PC and SP: c1, p4
PROCESSO: R ***** non di interesse per l'esercizio *************
   _MEMORIA FISICA____(pagine libere: 3)_
     00 : <ZP>
                              01 : Pc1/Rc1/<XX,1>
     02 : Pp1/Rp1
                              03: ----
     04 : Pp3/Rp3
                              05 : Rp4 D
     06: Pp4
                              07: Pp2/Rp2
                              09: ----
     08: ----
  STATO del TLB
     Pc1 : 01 - 0: 1:
     Pp1 : 02 - 1: 0:
                              Pp2 : 07 - 1: 0:
```

LRU ACTIVE: PC1,

LRU INACTIVE: pp4, pp3, rp4, rp3, rc1, rp2, rp1, pp2, pp1,

evento 1: read (Pp0), write (Pp0)

Pp3 : 04 - 1: 0:

		PT del processo: P		
p0: :2 W	p1: :s1 R	p2: :s2 R	p3: :4 R	p4: :6 W
P5: :				

Pp4: 06 - 1: 0:

process P NPV of PC: c1	NPV of SP : p0
-------------------------	-----------------------

	MEMORIA FISICA					
00:	<zp></zp>	01: Pc1 / Rc1 / <xx, 1=""></xx,>				
02:	Pp0	03: Rp0				
04:	Pp3 / Rp3	05: Rp4 (D)				
06:	Pp4	07:				
08:		09:				

SWAP FILE		
s0: Rp0	s1: Pp1 / Rp1	
s2: Pp2 / Rp2	s3:	
s4:	s5:	

LRU ACTIVE: PP0, PC1

LRU INACTIVE: pp4, pp3, rp4, rp3, rc1, rp0

evento 2: read (Pp1)

process P NPV of PC: C1 NPV of SP: p4)4
---------------------------------------	----

MEMORIA FISICA			
00:	<zp></zp>	01: Pc1 / Rc1 / <xx, 1=""></xx,>	
02:	Pp0	03: Rp0	
04:	Pp3 / Rp3	05: Rp4 (D)	
06:	Pp4	07: Pp1 / Rp1	
08:		09:	

SWAP FILE		
s0:	Rp0	s1: Pp1/Rp1
s2:	Pp2 / Rp2	s3:
s4:		s5:

LRU ACTIVE: PP1, PP0, PC1

LRU INACTIVE: pp4, pp3, rp4, rp3, rc1, rp0, rp1

evento 3: *mmap* (0x000030000000, 3, W, S, M, "F", 2) VMA MO

mmap (0x000040000000, 2, W, P, A, -1, 0) VMA M1

(NON è richiesto di compilare nulla per questo evento)

evento 4: *read* (Pm10, Pm11, Pm01), *write* (Pm10)

		PT del processo: F		
m00: :	m01::3 W	m02: :	m10: :5 W	m11: :0 R

MEMORIA FISICA			
00:	<zp> / Pm11</zp>	01: Pc1 / Rc1 / <xx, 1=""></xx,>	
02:	Pp0	03: Pm01 / <f, 3=""></f,>	
04:	Pp3 / Rp3	05: Pm10	
06:	Pp4	07: Pp1 / Rp1	
08:		09:	

SWAP FILE		
s0:	Rp0	s1: Pp1 / Rp1
s2:	Pp2 / Rp2	s3: Rp4
s4:		s5:

LRU ACTIVE: PM10, PM01, PM11, PP1, PP0, PC1

LRU INACTIVE: pp4, pp3, rp3, rc1, rp1

seconda parte - file system

È dato un sistema di memoria caratterizzato dai seguenti parametri generali:

Si consideri la seguente situazione iniziale:

MEMORIA FISICA(pagine	libere: 1)	
00 : <zp></zp>	01 : Pc2/Qc2/ <x,2></x,2>	
02 : Qp0 D	03 : <f,0> D</f,0>	İİ
04 : <f,1> D</f,1>	05 : <f,2> D</f,2>	İİ
06: Pp0 D	07:	
STATO del TLB		
Qc2 : 01 - 0: 1:	Qp0 : 02 - 1: 1:	
	·	

nome file	f_pos	f_count	numero pag. lette	numero pag. scritte
F	9000	2	3	0

Per ciascuno dei seguenti eventi compilare le tabelle richieste con i dati relativi al contenuto della memoria fisica, delle variabili del FS relative ai file indicati e al numero di accessi a disco effettuati in lettura e in scrittura.

ATTENZIONE: il numero di pagine lette o scritte di un file è cumulativo, ossia è la somma delle pagine lette o scritte su quel file da tutti gli eventi precedenti oltre a quello considerato. Si ricorda che la primitiva *close* scrive le pagine dirty di un file solo se f_count diventa = 0.

Il file \mathbf{F} è stato aperto da \mathbf{P} tramite chiamata $\mathbf{fd} = open(\mathbf{F})$. Quindi \mathbf{P} ha creato il figlio \mathbf{Q} .

Il processo **Q** è ora in esecuzione, come si può anche desumere dallo stato del TLB.

eventi 1, 2 e 3: fd1 = open (G), write (fd1, 4000), read (fd, 1000)

MEMORIA FISICA		
00: <zp></zp>	01: Pc2 / Qc2 / <x, 2=""></x,>	
02:	03:	
04:	05:	
06:	07:	

nome file	f_pos	f_count	numero pag. lette	numero pag. scritte
G				
F				

eventi 4 e 5: fork (R), context switch (R)

MEMORIA FISICA		
00: <zp></zp>	01:	
02:	03:	
04:	05:	
06:	07:	

nome file	f_pos	f_count	numero pag. lette	numero pag. scritte
G				
F				

evento 6: exit (Q) (il processo R esegue exit e va in esecuzione Q)

MEMORIA FISICA				
00: <zp></zp>	01:			
02:	03:			
04:	05:			
06:	07:			

nome file	f_pos	f_count	numero pag. lette	numero pag. scritte
G				
F				

eventi 7 e 8: close (fd1), close (fd)

nome file	f_pos	f_count	numero pag. lette	numero pag. scritte
G				
F				

esercizio n. 4 - tabella delle pagine

Date le VMA di un processo sotto riportate, definire:

- 1. la decomposizione degli indirizzi virtuali dell'NPV iniziale di ogni area secondo la notazione **PGD:PUD:PMD:PT**
- 2. il numero di pagine necessarie in ogni livello della gerarchia e il numero totale di pagine necessarie a rappresentare la Tabella delle Pagine (TP) del processo
- 3. il numero di pagine virtuali occupate dal processo
- 4. il rapporto tra l'occupazione della TP e la dimensione virtuale del processo in pagine
- 5. la dimensione virtuale massima del processo in pagine, senza dover modificare la dimensione della TP
- 6. il rapporto relativo

VMA del processo P							
AREA	NPV iniziale	dimensione	R/W	P/S	M/A	nome file	offset
С	0000 0040 0	2	R	P	М	X	0
K	0000 0060 0	1	R	P	М	X	3
D	0000 0060 1	16	W	P	А	-1	0
MO	0000 AB00 0	4	W	S	М	F	5
Т0	7FFF F77F D	3	W	P	А	-1	0
P	7FFF FFFF C	3	W	P	А	-1	0

Decomposizione degli indirizzi virtuali

		PGD:	PUD :	PMD :	PT
С	0000 0040 0				
K	0000 0060 0				
D	0000 0060 1				
МО	0000 AB00 0				
ТО	7FFF F77F D				
Р	7FFF FFFF C				

Numero di pagine necessarie

# pag PGD	
# pag PUD	
# pag PMD	
# pag PT	
# pag totali	

Numero di pagine virtuali occupate dal processo	
Rapporto di occupazione	
Dimensione massima del processo in pagine virtuali	
Rapporto di occupazione con dimensione massima	

spazio libero per brutta copia o continuazione					