Міністерство освіти і науки України Національний технічний університет України «Київський політехнічний інститут ім. Ігоря Сікорського» Факультет інформатики та обчислювальної техніки Кафедра обчислювальної техніки

Лабораторна робота №2
З дисципліни «Методи наукових досліджень»
За темою:
«Проведення двофакторного експерименту з використанням лінійного рівняння регресії»

ВИКОНАВ: Студент II курсу ФІОТ Групи IB-91 Гутов В.В. Номер у списку - 8

ПЕРЕВІРИВ: асистент Регіда П.Г.

Мета: провести двофакторний експеримент, перевірити однорідність дисперсії за критерієм Романовського, отримати коефіцієнти рівняння регресії, провести натуралізацію рівняння регресії.

Завдання:

№ варіанта	X1		X2	
	min	max	min	max
108	-30	0	-35	10

Програмний код

```
import random
from beautifultable import BeautifulTable
from numpy.linalg import det
# Гутов Віталій
# Bapiaht 108: x1 \min = -30, x1 \max = 0, x2 \min = -35, x2 \max = 10
\# y_{min} = (20 - 108) * 10 = -880
\# y \max = (30 - 108) * 10 = -780
x1 \min = -30
x1_max = 0
x2 \text{ min} = -35
x2 max = 10
y_{min} = (20 - 108) * 10
y \max = (30 - 108) * 10
x\overline{0} = 1
m = 5
xn = [[-1, -1], [1, -1], [-1, 1]]
def romanovskii():
    global matrix y
    global average y
    global dispersion y
    global main deviation
    global f uv
    global theta uv
    global r uv
    global m
    # Для довірчої ймовірності 0.9
    romanovskii table = \{(5, 6, 7): 2.0, (8, 9): 2.17, (10, 11): 2.29,
                           (12, 13): 2.39, (14, 15, 16, 17): 2.49, (18, 19, 19, 19)
20): 2.62}
    for key in romanovskii table.keys():
        if m in key:
            rom value = romanovskii table[key]
    matrix y = [[random.randint(y min, y max) for i in range(m)] for j in
range(len(xn))]
    average y = [sum(matrix y[i])/len(matrix y[i]) for i in range(len(xn))]
    tmp_dispersion_y = [[round(((matrix_y[j][i] - average_y[j]) ** 2), 3) for
i in range(m)] for j in range(len(xn))]
```

```
dispersion y = [sum(tmp dispersion y[i]) / m for i in range(len(xn))]
    main deviation = ((2 * (2 * m - 2))/(m * (m - 4))) ** (1 / 2)
    def f uv adder(u, v):
        if dispersion y[u] >= dispersion y[v]:
            value = dispersion y[u]/dispersion y[v]
            value = dispersion y[v]/dispersion y[u]
        return value
    f uv = [f uv adder(0, 1), f uv adder(0, 2), f uv adder(1, 2)]
    theta uv = [(((m - 2) / m) * f uv[i]) for i in range(len(f uv))]
    r uv = [(abs(theta uv[i] - 1) / main deviation) for i in
range(len(theta uv))]
    if not r uv[0] \le rom value or not <math>r uv[1] \le rom value or not <math>r uv[2] \le rom value or not r uv[2]
rom value:
        m += 1
        romanovskii()
romanovskii()
mx1 = (xn[0][0] + xn[1][0] + xn[2][0]) / 3
mx2 = (xn[0][1] + xn[1][1] + xn[2][1]) / 3
my = (sum(average y)) / 3
a1 = (xn[0][0] ** 2 + xn[1][0] ** 2 + xn[2][0] ** 2) / 3
a2 = (xn[0][0] * xn[0][1] + xn[1][0] * xn[1][1] + xn[2][0] * xn[2][1]) / 3
a3 = (xn[0][1] ** 2 + xn[1][1] ** 2 + xn[2][1] ** 2) / 3
a11 = (xn[0][0] * average y[0] + xn[1][0] * average y[1] + xn[2][0] *
average_y[2]) / 3
a22 = (xn[0][1] * average y[0] + xn[1][1] * average y[1] + xn[2][1] *
average_y[2]) / 3
main_det = det([[1, mx1, mx2], [mx1, a1, a2], [mx2, a2, a3]])
b0 = det([[my, mx1, mx2], [a11, a1, a2], [a22, a2, a3]]) / main_det
b1 = det([[1, my, mx2], [mx1, a11, a2], [mx2, a22, a3]]) / main det
b2 = det([[1, mx1, my], [mx1, a1, a11], [mx2, a2, a22]]) / main det
dx1 = abs(x1_max - x1_min) / 2
dx2 = abs(x2 max - x2 min) / 2
x10 = (x1 max + x1 min) / 2
x20 = (x2 max + x2 min) / 2
a0_naturalized = b0 - (b1 * x10 / dx1) - (b2 * x20 / dx2)
al naturalized = b1 / dx1
a2 naturalized = b2 / dx2
# Розруківка нормованої матриці планування
norm table = BeautifulTable()
headers y = ['Y\{\}'.format(i) for i in range(1, m+1)]
norm table.columns.header = ['Normalized X1', 'Normalized X2', *headers y]
for i in range(len(xn)):
    norm table.rows.append([*xn[i], *matrix y[i]])
print(norm table, '\n')
# Роздруківка результатів обчислень
criterion table = BeautifulTable()
criterion table.columns.header = ['Average Y', 'Dispersion Y', 'Fuv',
```

```
for i in range(len(xn)):
  criterion table.rows.append([average y[i], dispersion y[i], f uv[i],
theta uv[i], r uv[i], main deviation])
print(criterion table)
print('Normalized equations:')
for i in range(len(xn)):
  result y = b0 + b1 * xn[i][0] + b2 * xn[i][1]
  print(y = \{\} + \{\} * x1 + \{\} * x2 = \{\}'.format(round(b0, 3), round(b1, x2))\}
3), round(b2, 3), round(result_y, 3)))
x list = [[], [], []]
for i in range(len(xn)):
  if xn[i][0] > 0:
    x list[i].append(x1 max)
    x list[i].append(x1 min)
  if xn[i][1] > 0:
    x list[i].append(x2 max)
    x list[i].append(x2 min)
print('Naturalized equations:')
for i in range(len(xn)):
  result y = a0 naturalized + a1 naturalized * x list[i][0] +
a2 naturalized * x list[i][1]
  print('y = \{\} + \{\} * x1 + \{\} * x2 = \{\}'.format(round(a0 naturalized, 3),
round(al naturalized, 3),
                               round (a2 naturalized, 3),
round(result y, 3)))
              Результати роботи програми
+----+
+----+
                     | -854 | -818 | -792 | -823 | -869 |
+----+
                     | -842 | -860 | -852 | -819 | -805 |
        ----+----+----+
                     | -834 | -788 | -824 | -872 | -783 |
    -1
                1
+----+
+----+
| Average Y | Dispersion Y | Fuv | THETAuv | Ruv | Main deviation |
+----+
           745.36
                 | 1.76 | 1.056 | 0.031 |
+----+
       423.44
                 | 1.424 | 0.855 | 0.081 |
+----+
| -820.2 | 1061.76 | 2.507 | 1.504 | 0.282 |
+----+
```

'THETAuv', 'Ruv', 'Main deviation']

```
Normalized equations:
```

```
y = -827.9 + -2.2 * x1 + 5.5 * x2 = -831.2

y = -827.9 + -2.2 * x1 + 5.5 * x2 = -835.6

y = -827.9 + -2.2 * x1 + 5.5 * x2 = -820.2

Naturalized equations:

y = -827.044 + -0.147 * x1 + 0.244 * x2 = -831.2

y = -827.044 + -0.147 * x1 + 0.244 * x2 = -835.6

y = -827.044 + -0.147 * x1 + 0.244 * x2 = -820.2
```

Контрольні запитання:

1) Що таке регресійні поліноми і де вони застосовуються?

В теорії планування експерименту найважливішою частиною ϵ оцінка результатів вимірів. При цьому використовують апроксимуючі поліноми, за допомогою яких ми можемо описати нашу функцію. В ТПЕ ці поліноми отримали спеціальну назву - регресійні поліноми, а їх знаходження та аналіз - регресійний аналіз.

2) Визначення однорідності дисперсії.

Однорідність дисперсії — необхідна умова підтвердження гіпотези про забезпечення нормального закону розподілу вимірюваної величини при обраній кількості повторів m та ймовірності p.

3) Що називається повним факторним експериментом?

Повний факторний експеримент — експеримент, у якому використовуються всі можливі комбінації рівнів факторів (r^k)

Висновок

Виконуючи дану лабораторну роботу, я провів двофакторний експеримент, перевірив однорідність дисперсії за критерієм Романовського, отримав коефіцієнти рівняння регресії та провів натуралізацію рівняння регресії.

Результати роботи програми наведені вище. Під час виконання роботи проблем не виникло.