

1. Загрузите данные load\_wine из sklearn.datasets. Из обучающей части исключите объекты класса 2. Обучите случайный лес, задав только гиперпараметры n\_estimators=100 и random\_state=0. Оцените важность признаков. Укажите название двух наиболее важных признаков.

```
In [ ]: from sklearn.datasets import load_wine
data = load_wine()
```

1. Загрузите данные load\_wine из sklearn.datasets. Из обучающей части исключите объекты класса 2. Отмасштабируйте признаки, используя класс StandardScaler с гиперпараметрами по умолчанию. Обучите случайный лес, задав только гиперпараметры n\_estimators = 100 и random\_state=0. Оцените важность признаков. Укажите название двух наиболее важных признаков.

```
In [ ]:
```

Ниже приведена неполная реализация класса Bagging который имеет методы fit для обучения бэггинга над DecisionTreeRegressor и метод predict для предсказания. Допишите необходимый код, чтобы реализовать бэггинг.

используемые переменные в коде:

- self.n\_estimators, n\_estimators - число используемых деревьев
- self.regressors - список объектов класса DecisionTreeRegressor, к которым уже был применён метод fit. Данный список необходимо заполнить в методе fit и использовать для предсказания в методе predict
- ind - выбранные индексы объектов при бутстрапе

при создании объекта класса DecisionTreeRegressor зафиксируйте random\_state=0

```
In [ ]: import numpy as np
from sklearn.tree import DecisionTreeRegressor
class Bagging():
    def __init__(self, n_estimators=10):
        self.n_estimators = n_estimators
        self.regressors = []
    def fit(self, x_train, y_train):
        for i in range(self.n_estimators):
            np.random.seed(i)
            ind = np.random.choice(np.arange(x_train.shape[0]), size = x_train.shape[0])
            # your code here
    def predict(self, x_test):
        # your code here
```

Загрузите данные приложенные к заданию

```
In [ ]: import pandas as pd
        from google.colab import files
        uploader = files.upload()
```

Выбрать файлы    Файл не выбран

Upload widget is only available when the cell has been executed in the current browser session. Please rerun this cell to enable.

Положим матрицу объекты-признаки в переменную  $X$ , а ответы в переменную  $y$

```
In [ ]: X, y = Data.iloc[:, :100], Data.iloc[:, 100]
```

Положим первые 6000 объектов в обучающую часть, остальные объекты в тестовую часть

```
In [ ]: x_train, y_train = X[:6000], y[:6000]
        x_test, y_test = X[6000:], y[6000:]
```

1. Обучите бэггинг на 1 дереве. Оцените качество по метрике MSE на тестовой части. Ответ разделите на 1000 и округлите до целой части по математическим правилам округления.

```
In [ ]:
```

1. Обучите бэггинг на 5 деревьях. Оцените качество по метрике MSE на тестовой части. Ответ разделите на 1000 и округлите до целой части по математическим правилам округления.

```
In [ ]:
```

1. Обучите бэггинг на 100 деревьях. Оцените качество по метрике MSE на тестовой части. . Ответ разделите на 1000 и округлите до целой части по математическим правилам округления.

```
In [ ]:
```

1. Обучите на этих же данных случайный лес, используйте гиперпараметр `n_estimators = 1`, зафиксируйте `random_state=0`. Оцените качество по метрике MSE на тестовой части. . Ответ разделите на 1000 и округлите до целой части по математическим правилам округления.

```
In [ ]:
```

1. Обучите на этих же данных случайный лес, используйте гиперпараметр `n_estimators = 1`, зафиксируйте `random_state=0`. Оцените качество по метрике MSE на тестовой части. . Ответ разделите на 1000 и округлите до целой части по математическим правилам округления.

```
In [ ]:
```

1. Обучите на этих же данных случайный лес, используйте гиперпараметр `n_estimators = 5`, зафиксируйте `random_state=0`. Оцените качество по метрике MSE на тестовой части. . Ответ разделите на 1000 и округлите до целой части по математическим правилам округления.

In [ ]:

1. Обучите на этих же данных случайный лес, используйте гиперпараметр `n_estimators = 100`, зафиксируйте `random_state=0`. Оцените качество по метрике MSE на тестовой части. . Ответ разделите на 1000 и округлите до целой части по математическим правилам округления.

In [ ]:

1. Изучите документацию и разберитесь как посчитать Out-of-bag ошибку в `RandomForestRegressor`. Обучите `RandomForestRegressor` с гиперпараметром `n_estimators=100` на обучающей части, зафиксируйте `random_state=0`. Найдите Out-of-bag ошибку алгоритма. Ответ округлите до сотых.

In [ ]: