



ES670B - Projeto de Sistemas Embarcados

Relatório 02 - Laboratório 2/7

Laura Marchione - RA 156169

Victor Cintra Santos - RA 157461

Objetivos

Nesse relatório temos os seguintes requisitos de projeto: enviar comandos para do *host* para o *target*; retornar status dos periféricos do *target* para o *host* por meio de comunicação assíncrona. Tal comunicação será baseada na conexão serial assíncrona fornecida pelo USB do OpenSDA. Na Tarefa 01 do projeto tivemos que fazer as devidas configurações para estabelecermos conexão com a placa, utilizando o aplicativo RComSerial e configurando para 115200 8N1, iniciando a conexão com o *target*. Já na Tarefa 02 os requisitos eram de implementar comandos para nos comunicarmos com o *target* e controlarmos o led 4 (ligar/desligar), switch 3 (recebermos o seu status), display (escrever/apagar) e mensagens de erro

Modelagem

Na Figura 01, no apêndice, há o diagrama UML desenvolvido para tal projeto. Nele, mostramos a máquina de estados implementada. Na lógica, utilizamos uma variável estática para guardarmos o estado e fazermos as verificações em cada interação. Com o contador da máquina de estados e o caractere recebido do *target* conseguimos detectar o comando que queremos utilizar e chamamos as funções apropriadas.

Matriz de Rastreabilidade

Requisito	Implementação
Acionar/ Desligar LED	ledswi_hal.c - void ledswi_initLedSwitch(char cLedNum, char cSwitchNum); - void ledswi_setLed (char cLedNum); main.c - defaultACKMessage(); - defaultErrorMessage(); - dataTargetCommand(char letter);
Monitorar chave “push button”	ledswi_hal.c - void ledswi_initLedSwitch(char cLedNum, char cSwitchNum); - switch_status_type_e ledswi_getSwitchStatus(char cSwitchNum); main.c - defaultACKMessage(); - defaultErrorMessage(); - dataTargetCommand(char letter);
Apagar Display M/ Escreve no display M o número N	main.c - ungateDisplay7Seg(); - display7SegController(char displayNumChar, char numChar); - defaultACKMessage(); - defaultErrorMessage(); - dataTargetCommand(char letter);

Notas

A maior dificuldade que tivemos no laboratório foi de entender como manipular variáveis do tipo char e int, para podermos criar uma função que automatizasse o sinal a ser enviado para a função de controle dos registradores, para escreverem nos displays ou limpá-los.

Apêndice

Na Figura 02 e 03 temos os estados do botão, apertado ou não, respectivamente, obtidos através da inspeção da nossa variável “switchStatus” que recebe o retorno da funcao “ledswi_getSwitchStatus” que mostra o status do switch. Por email, enviamos um vídeo mostrando o funcionamento do nosso código. Na sequência, após as figuras do apêndice, há o código do desenvolvimento do projeto.

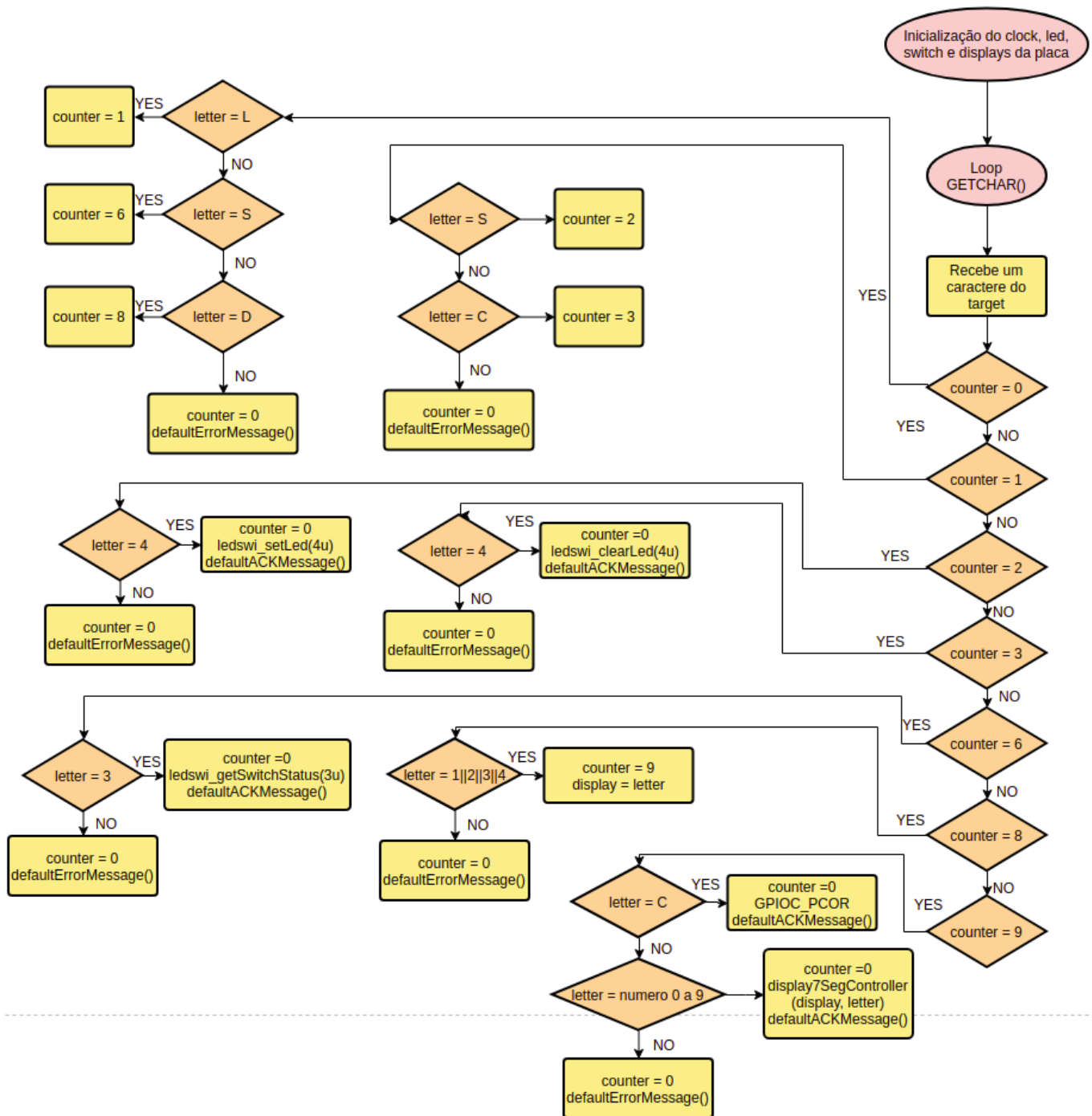


Figura 01

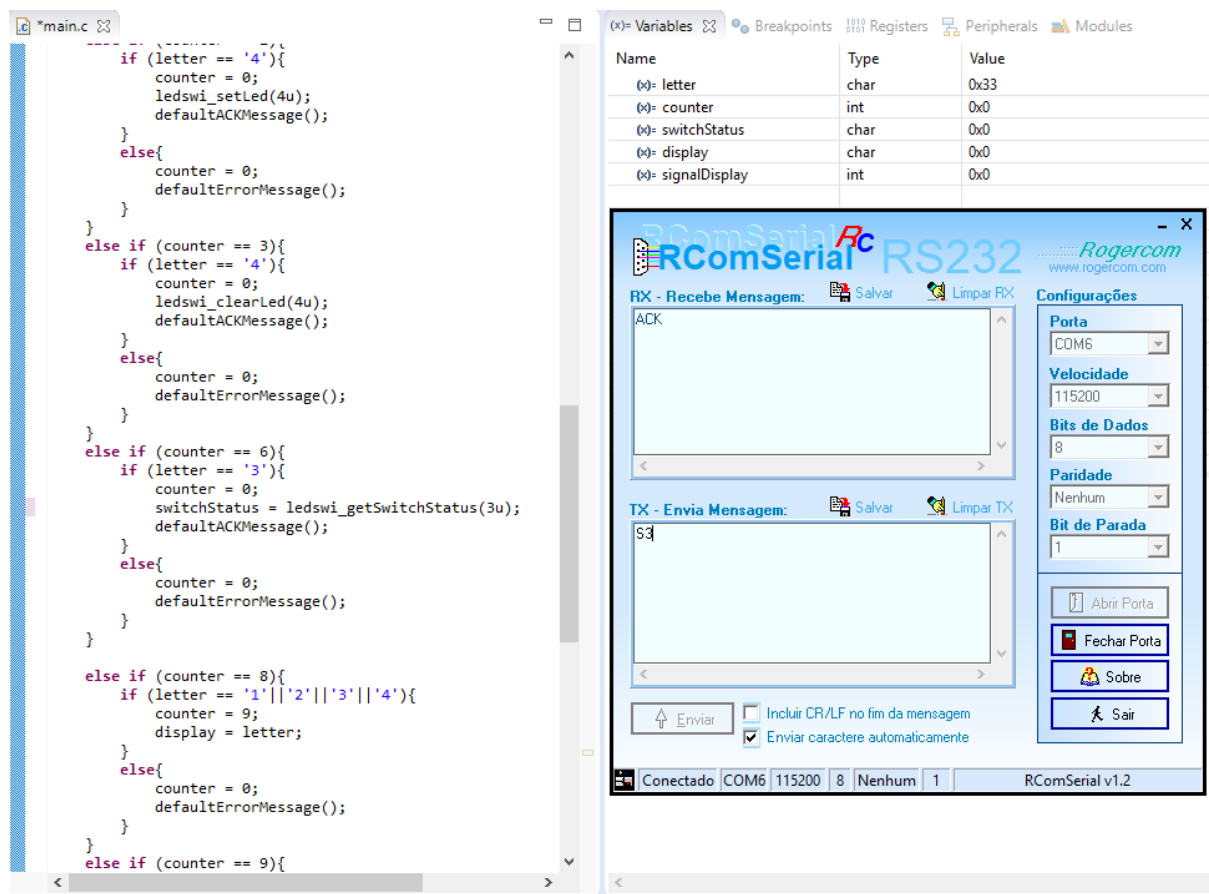


Figura 02

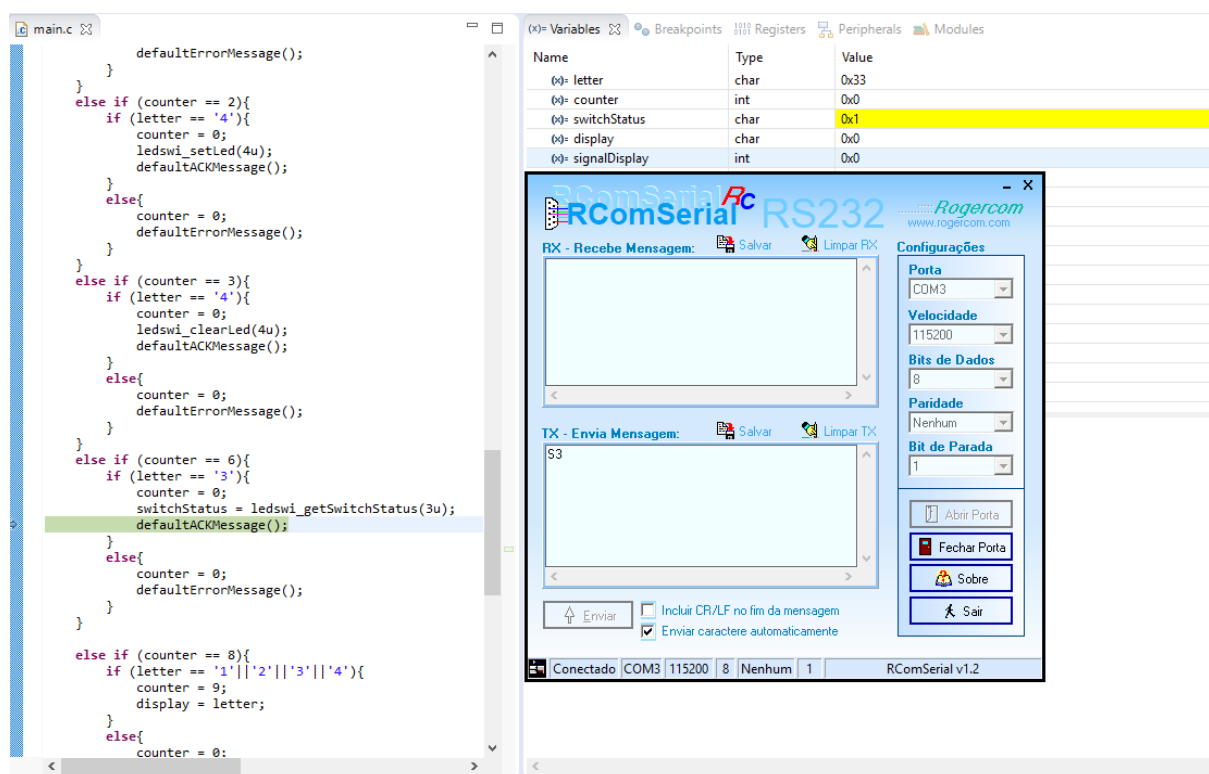


Figura 03

```

/* *****/
/* File name: main.c */
/* File description: This file implements the */
/* functions needed to perform the requisits of */
/* the lab02 from ES670 */
/* Author name: Laura Marchione RA:156169 */
/* and Victor Cintra Santos RA:157461 */
/* Creation date: 12mar2019 */
/* Revision date: 19mar2019 */
/* *****/

```

```

#include "buzzer_hal.h"
#include "es670_peripheral_board.h"
#include "ledswi_hal.h"
#include "mcg_hal.h"
#include "util.h"
#include "debugUart.h"
#include "fsl_debug_console.h"
#include "print_scan.h"
#include <MKL25Z4.h>

```

```

/* Method Name: defaultMessage */
/* Method description: print the default*/
/* error message on the target */
/* Input params: void */
/* Output params: void */

```

```

void defaultMessage(){
    PUTCHAR('E');
    PUTCHAR('R');
    PUTCHAR('R');
}

```

```

/* Method Name: defaultACKMessage */
/* Method description: print the default*/
/* acknowledge message on the target */
/* Input params: void */
/* Output params: void */

```

```

void defaultACKMessage(){
    PUTCHAR('A');
    PUTCHAR('C');
}

```

```

    PUTCHAR('K');
}

/* Method Name: ungatedisplay7Seg      */
/* Method description: enable the port, */
/* clock and recorders of our target   */
/* Input params: void                  */
/* Output params: void                  */
void ungatedisplay7Seg(){
    SIM_SCGC5 = SIM_SCGC5_PORTC(0b11110011111111); // Liberacao do clock
(ungate) da porta C e seus respectivos registradores
    PORTC_PCR0 = PORT_PCR_MUX(0x01); // Configurando registradores do display
de 7seg da porta C como GPIO
    PORTC_PCR1 = PORT_PCR_MUX(0x01); //.
    PORTC_PCR2 = PORT_PCR_MUX(0x01); //.
    PORTC_PCR3 = PORT_PCR_MUX(0x01); //.
    PORTC_PCR4 = PORT_PCR_MUX(0x01); //.
    PORTC_PCR5 = PORT_PCR_MUX(0x01); //.
    PORTC_PCR6 = PORT_PCR_MUX(0x01); //.
    PORTC_PCR7 = PORT_PCR_MUX(0x01); //.
    PORTC_PCR13 = PORT_PCR_MUX(0x01); // Configurando enable display 01
    PORTC_PCR12 = PORT_PCR_MUX(0x01); // Configurando enable display 02
    PORTC_PCR11 = PORT_PCR_MUX(0x01); // Configurando enable display 03
    PORTC_PCR10 = PORT_PCR_MUX(0x01); // Configurando enable display 04
    GPIOC_PDDR = GPIO_PDDR_PDD(0b11110011111111); // Configurando registradores
da porta C como outputs
}

/* Method Name: display7SegController  */
/* Method description: receives the     */
/* number display and the number that  */
/* will be written on it; returns the   */
/* binary to control the display        */
/* Input params: displayNumChar, numChar*/
/* Output params: displaySignal         */
int display7SegController (char displayNumChar, char numChar){
    int displayNum = displayNumChar - '0'; //Passamos os valores de char para
int e para os indices dos vetores
    int num = numChar - '0';
    int displaySignal; //Retorno da funcao

```

```

    char displayOptions [5];                // Vetor com os valores em binario
dos enables dos displays
    displayOptions [1] = 0b00100000;
    displayOptions [2] = 0b00010000;
    displayOptions [3] = 0b00001000;
    displayOptions [4] = 0b00000100;
    char displayNumbers [10];              // Vetor com os valores em binario
dos numeros em segmentos
    displayNumbers [0] = 0b00111111;
    displayNumbers [1] = 0b00000110;
    displayNumbers [2] = 0b01011011;
    displayNumbers [3] = 0b01001111;
    displayNumbers [4] = 0b01100110;
    displayNumbers [5] = 0b01101101;
    displayNumbers [6] = 0b01111101;
    displayNumbers [7] = 0b00100111;
    displayNumbers [8] = 0b01111111;
    displayNumbers [9] = 0b01101111;

    int disp = displayOptions[displayNum];
    disp =  disp  << 8;
    int numInt = displayNumbers[num];
    displaySignal = disp | numInt;          // Criamos o binário com o enable e
número a ser escrito

    return displaySignal;
}

/* Method Name: dataTargetCommand          */
/* Method description: receives the        */
/* letter wich is read on the program      */
/* that communicates with the target       */
/* and controls our state machine          */
/* Input params: letter                    */
/* Output params: void                     */
void dataTargetCommand(char letter){
    static int counter = 0;
    static char switchStatus;
    static char display;
    int signalDisplay;

```

```
if (counter == 0){
    if (letter == 'L'){
        counter = 1;
    }
    else if (letter == 'S'){
        counter = 6;
    }
    else if (letter == 'D'){
        counter = 8;
    }
    else{
        counter = 0;
        defaultMessage();
    }
}
else if (counter == 1){
    if (letter == 'S'){
        counter = 2;
    }
    else if (letter == 'C'){
        counter = 3;
    }
    else{
        counter = 0;
        defaultMessage();
    }
}
else if (counter == 2){
    if (letter == '4'){
        counter = 0;
        ledswi_setLed(4u);
        defaultACKMessage();
    }
    else{
        counter = 0;
        defaultMessage();
    }
}
else if (counter == 3){
```



```

    if (letter == '4'){
        counter = 0;
        ledswi_clearLed(4u);
        defaultACKMessage();
    }
    else{
        counter = 0;
        defaultErrorMessage();
    }
}
else if (counter == 6){
    if (letter == '3'){
        counter = 0;
        switchStatus = ledswi_getSwitchStatus(3u);
        defaultACKMessage();
    }
    else{
        counter = 0;
        defaultErrorMessage();
    }
}

else if (counter == 8){
    if (letter == '1' || '2' || '3' || '4'){
        counter = 9;
        display = letter;
    }
    else{
        counter = 0;
        defaultErrorMessage();
    }
}
else if (counter == 9){
    if (letter == 'C'){
        counter = 0;
        GPIOC_PCOR = GPIO_PCOR_PTC0(0b11111111111111);
        defaultACKMessage();
    }
    else if (letter == '0' || '1' || '2' || '3' || '4' || '5' || '6' || '7' || '8' || '9'){
        counter = 0;
    }
}

```

```

        signalDisplay = display7SegController (display, letter);
        util_genDelay088us();
        GPIOC_PCOR = GPIO_PCOR_PTC0(0b11111111111111);
        GPIOC_PSOR = GPIO_PSOR_PTS0(signalDisplay);
        defaultACKMessage();
    }

    else {
        counter = 0;
        defaultErrorMessage();
    }
}

}

int main(void){

    int dataTarget;

    mcg_clockInit();    // Inicializamos o clock da placa
    debugUart_init();   // Inicializamos o debug UART
    ledswi_initLedSwitch(1u, 3u);
    ungateDisplay7Seg();

    for(;;){
        dataTarget = GETCHAR();
        dataTargetCommand(dataTarget);
    }

    return(0);
}

```