

Instituto Federal do Norte de Minas Gerais

Campus Montes Claros

Bacharelado em Ciência da Computação

Organização e Sistemas de Arquivos

PRÁTICA 7 ÁRVORE B EM ARQUIVOS

Discentes: Aline Soares Santana João Vitor Ribeiro Botelho

Docente:

Prof. Dr. Wagner Ferreira de Barros

Março

Sumário

| Sumario | 2 |
|---------------------------------------|------|
| Objetivo | . 3 |
| Introdução | . 3 |
| Estrutura do Código | . 3 |
| main.cpp | . 3 |
| BTree.h | . 4 |
| BTree.cpp | . 4 |
| Detalhamento das Funções em BTree.cpp | . 4 |
| Na classe BTreeNode | . 4 |
| Na classe BTree | . 6 |
| Fluxo de Execução | . 6 |
| Inserção | . 7 |
| Remoção | . 8 |
| Busca | . 9 |
| Reconstrução a partir de arquivo | . 11 |
| Próposito | . 11 |
| Assinatura da Função | . 11 |
| Descrição Detalhada do Algoritmo | . 11 |
| Tratamento de erros | . 12 |
| Importância e Aplicações | . 12 |
| Considerações de Desempenho | . 12 |
| Exemplo de Reconstrução | . 12 |
| Considerações Finais | 13 |
| REFERÊNCIAS | 14 |
| | |

1 Objetivo

O presente trabalho tem como objetivo explorar e implementar a estrutura de dados conhecida como Árvore B. O estudo foca na implementação dos métodos essenciais de inserção, remoção e busca, demonstrando como esses algoritmos mantêm o balanceamento e a eficiência na manipulação dos dados. Além disso, o trabalho abrange o salvamento da estrutura em arquivo, permitindo a persistência dos dados e facilitando a análise da árvore após a execução do programa. Essa abordagem visa evidenciar a aplicabilidade das Árvores B em sistemas que requerem operações rápidas e consistentes para gerenciamento de grandes volumes de informação.

2 Introdução

As Árvores B são uma estrutura de dados fundamental na organização e manutenção de grandes índices ordenados, sendo amplamente utilizadas em sistemas de gerenciamento de bancos de dados e sistemas de arquivos. O conceito foi introduzido no artigo seminal *Organization and Maintenance of Large Ordered* Indices (BAYER; MCCREIGHT, 1972), publicado na *Acta Informatica*. Esse trabalho pioneiro estabeleceu as bases para o que ficou conhecido como "The Ubiquitous B-Tree", refletindo sua onipresença em aplicações que exigem eficiência na busca, inserção e remoção de dados em grandes volumes.

A principal característica das Árvores B é a sua estrutura balanceada, garantindo complexidade O(logn) para operações essenciais. Diferente de árvores binárias de busca tradicionais, as Árvores B possuem múltiplos filhos por nó e mantêm seus níveis equilibrados, minimizando o número de acessos a disco — um fator crítico para o desempenho em sistemas de armazenamento secundário. (GEEKS,)

Este relatório apresenta a implementação de uma **Árvore B** em C++ (CPPREFERENCE,), que integra operações de inserção, remoção, busca e persistência (em arquivos binário e de texto). A estrutura do projeto está organizada em três arquivos principais:

- main.cpp contém a função principal e a interação com o usuário.
- BTree.cpp contém a implementação dos métodos das classes BTree e BTreeNode.
- BTree.h declara as classes e a estrutura auxiliar ArvoreId para persistência.

O código também utiliza formatação e cores (via códigos ANSI) para exibir a árvore no terminal de forma visualmente atrativa. (FNKY, 2008; BOTELHO, 2024)

3 Estrutura do Código

3.1 main.cpp

Neste arquivo:

- São definidos os nomes dos arquivos de persistência (btree.bin e btree.txt).
- Um objeto da classe BTree é instanciado com uma ordem específica (no exemplo, ordem 2).
- Um vetor de inteiros, elementos, é utilizado para testar a inserção de chaves na árvore.

- Após cada inserção, a árvore é impressa com formatação, utilizando caixas e bordas.
- Um vetor de elementos (elementos2) é utilizado para testar a remoção. Durante a remoção, são impressas mensagens e a árvore é reexibida.
- Um vetor de buscas (buscas) permite testar a função de busca da árvore a partir do arquivo binário.

3.2 BTree.h

Contém:

- A definição da **estrutura ArvoreId**, que armazena informações de cada nó (ID, endereço, chaves, filhos, etc.) para salvar a árvore em arquivo.
- A classe BTreeNode, que representa um nó da árvore e possui:
 - Membros de dados: m (grau mínimo), leaf (indicador se é folha), keys (vetor de pares chaveendereço), children (vetor de ponteiros para filhos) e parent.
 - Declarações dos métodos: inserção, remoção, busca, divisão (split_child), fusão (merge),
 empréstimo de chaves (borrow_from_prev/next), entre outros.
- A classe BTree, que representa a árvore e possui:
 - Membro de dados: root (ponteiro para a raiz) e m (grau mínimo).
 - Declarações dos métodos: inserção (insert), remoção (remove), impressão (print_tree), salvamento em arquivo (saveToFile), busca no arquivo (searchInFile) e conversão do arquivo binário para texto (convertBinToTxt).

3.3 BTree.cpp

Contém a implementação de todas as funções declaradas em BTree.h. A seguir, detalhamos as funções principais.

4 Detalhamento das Funções em BTree.cpp

4.1 Na classe BTreeNode

Construtor: BTreeNode(int m, bool leaf, BTreeNode* parent) Inicializa um nó definindo o grau mínimo, se é folha e o ponteiro para o pai.

find_key_index(int key): Percorre o vetor keys e retorna o índice onde a chave deve ser inserida ou onde ela está presente.

insert_nonfull(int key, const string& address): Insere uma chave em um nó que não está cheio. Se o nó é folha, insere diretamente na posição correta (movendo as chaves para abrir espaço). Se o nó não for folha, encontra o filho apropriado e, se necessário, divide o filho usando split_child antes de inserir.

split_child(int i): Divide o filho children[i] que está cheio (possui mais de 2*m chaves). A chave mediana é promovida ao nó pai, e o filho é dividido em dois nós, com os ponteiros de filhos e chaves ajustados.

remove(int key, const string& binFilename): Remove uma chave do nó. Se a chave está presente:

- Se o nó for folha, chama remove_from_leaf.
- Se o nó não for folha, chama remove_from_nonleaf, que lida com casos mais complexos (substituição pelo predecessor ou sucessor ou fusão).

Se a chave não está presente e o nó é folha, a função retorna sem alterações.

- remove_from_leaf(int idx): Remove a chave que se encontra no índice idx do vetor keys utilizando o método erase do vetor.
- remove_from_nonleaf(int idx, const string& binFilename): Remove uma chave de um nó interno. Procura o predecessor ou sucessor da chave para substituí-la. Se os filhos do nó interno possuem poucas chaves, realiza a fusão (merge) e remove a chave do nó resultante.
- get_predecessor(int idx): Percorre o filho à esquerda da chave no índice idx até chegar a um nó folha e retorna a última chave encontrada (o predecessor imediato).
- get_successor(int idx): Percorre o filho à direita da chave no índice idx até chegar a um nó folha e retorna a primeira chave encontrada (o sucessor imediato).
- fill(int idx): Garante que o filho no índice idx tenha o número mínimo de chaves. Se o filho possui menos chaves que o mínimo, tenta emprestar uma chave do irmão anterior (borrow_from_prev) ou do irmão seguinte (borrow_from_next). Se não for possível, realiza a fusão (merge) com um dos irmãos.
- **borrow_from_prev(int idx):** Emprsta uma chave do filho anterior para o filho no índice idx, ajustando os ponteiros e chaves do nó pai.
- borrow_from_next(int idx): Similar a borrow_from_prev, mas toma uma chave do filho seguinte.
- merge(int idx): Fundi (merge) o filho no índice idx com o filho seguinte. A chave do nó pai que separa os dois nós é inserida no nó resultante. O nó que foi mesclado é deletado e os vetores de chaves e filhos são atualizados.
- rotate_internal_left(): Realiza uma rotação interna à esquerda entre dois nós, movendo uma chave do nó esquerdo para o nó pai e uma chave do nó pai para o nó direito, com ajustes necessários dos ponteiros dos filhos.
- **fix_deficiency_upwards():** Após a remoção, se um nó fica com menos chaves do que o mínimo, essa função percorre a árvore para realocar chaves nos nós pais e corrigir a deficiência.
- print_node(int level): Imprime o nó atual no terminal com a formatação desejada. O método:

- Imprime uma borda esquerda (caractere "|").
- Cria uma indentação baseada no nível (8 espaços por nível).
- Aplica cores diferentes para cada nível (usando códigos ANSI) e exibe o nível e as chaves.
- Calcula dinamicamente o espaço utilizado pelas chaves para alinhar a borda direita.
- Se o nó não for folha, chama recursivamente print_node(level+1) para cada filho.

4.2 Na classe BTree

- Construtor BTree(int ordem): Inicializa a árvore criando uma raiz (um nó folha) e definindo o grau mínimo m. O grau da árvore determina o número mínimo e máximo de chaves que cada nó pode ter.
- insert(int key, const string& address): Insere uma nova chave na árvore. Se a raiz estiver cheia, ela é dividida antes de inserir. Em seguida, o método insert_nonfull() é chamado na raiz ou no filho adequado.
- remove(int key): Remove uma chave da árvore. Antes de realizar a remoção, a função pode verificar se a chave existe (através de searchInFile). Após a remoção, se a raiz ficar sem chaves, a raiz é ajustada para o primeiro filho ou a árvore se torna vazia.
- print_tree(): Chama o método print_node() a partir da raiz, imprimindo toda a árvore no terminal com formatação, cores e indentação.
- saveToFile(const string& filename): Salva a árvore em um arquivo binário. O método:
 - Abre o arquivo em modo binário e grava um cabeçalho contendo o valor de m.
 - Utiliza uma busca em largura (BFS) para percorrer a árvore.
 - Para cada nó, preenche uma estrutura ArvoreId com informações (ID, endereços, chaves, filhos)
 e grava no arquivo.
- searchInFile(const string& binFilename, int key): Abre o arquivo binário e procura pela chave desejada. O método lê o cabeçalho e, em seguida, os nós gravados. Se a chave é encontrada, retorna um par com true e o endereço do nó; caso contrário, retorna false.
- convertBinToTxt(const string& binFilename, const string& txtFilename): Converte o arquivo binário que contém a árvore para um arquivo de texto, formatando os dados em colunas (usando setw() e left). Essa função facilita a visualização da estrutura da árvore em um formato legível.

5 Fluxo de Execução

Os discentes optaram por realizar os testes utilizando valores pré-definidos para agilizar o processo e garantir a consistência dos resultados. Essa abordagem permitiu focar na validação da implementação sem a necessidade de inserir dados manualmente a cada execução. Além disso, o uso de valores previamente estabelecidos facilitou a identificação de possíveis erros e a comparação dos resultados esperados com os obtidos através do site *B-Tree Visualization* (GALLES,), tornando o processo de teste mais eficiente e organizado.

5.1 Inserção

• O vetor elementos define os valores a serem inseridos.

```
// Vetor de elementos a serem inseridos

vector<int> elementos = {20, 40, 10, 30, 15, 35, 7, 26, 18, 22, 5, 42, 13, 46, 27, 8, 32, 38, 24, 45, 25};
```

Figura 1 – Trecho de código mencionado

- Para cada valor:
 - Exibe uma mensagem de inserção com espaçamento dinâmico (ajustado pelo setw()).
 - Chama btree.insert() para inserir o valor na árvore.
 - Imprime a árvore após cada inserção, demonstrando a estrutura com cores e indentação.

```
size_t i = 0;
for (int chave : elementos) {
    i++;
    cout << " | + Inserindo " << chave << setw(52 - to_string(chave).length()) << " | " << endl;
    cout << " | " << setw(66) << " | " << endl;
    btree.insert(chave, "End_" + to_string(chave));
    btree.print_tree();
    cout << " | " << setw(67) << " | \n";

if (i < elementos.size()) {
    cout << " | \n";
}
cout << " | \n" << endl;
btree.saveToFile(binFilename); //Salva a árvore em arquivo
btree.convertBinToTxt(binFilename, txtFilename); //Converte o arquivo binário para txt</pre>
```

Figura 2 – Trecho de código mencionado

```
+ Inserindo 25

→ Raiz: 25

↓ Nível 1: 10 20

↓ Nível 2: 5 7 8

↓ Nível 2: 13 15 18

↓ Nível 2: 22 24

↓ Nível 1: 30 40

↓ Nível 2: 26 27

↓ Nível 2: 32 35 38

↓ Nível 2: 42 45 46
```

Figura 3 – Exemplo de saída após inserção da chave 25

5.2 Remoção

• O vetor elementos2 contém os valores a serem removidos.

```
// Vetor de elementos a serem removidos
vector<int> elementos2 = {25, 45, 24};
```

Figura 4 – Trecho de código mencionado

- Para cada valor:
 - Exibe uma mensagem indicando qual chave está sendo removida.
 - Chama btree.remove() para remover a chave da árvore.
 - Imprime a árvore após a remoção, evidenciando como a estrutura foi reestruturada.

Figura 5 – Trecho de código mencionado

Figura 6 – Exemplo de saída após remoção da chave 25

5.3 Busca

- O vetor buscas define as chaves a serem procuradas.
- Para cada chave, o método searchInFile() é chamado para procurar a chave no arquivo binário.

```
// Vetor de elementos a serem buscados na árvore através do arquivo binário
vector<int> buscas = {3, 69, 15, 2};
```

Figura 7 – Trecho de código mencionado

O resultado (chave encontrada ou não) é exibido no terminal.

Figura 8 – Trecho de código mencionado

```
BUSCA NA ÁRVORE B

- Chave 3 - Não encontrada!
- Chave 69 - Não encontrada!
- Chave 15 - Encontrada no nó com endereço: 0x651ccd583d10
- Chave 2 - Não encontrada!
```

Figura 9 – Exemplo de busca de chaves

5.4 Reconstrução a partir de arquivo

A função readAllNodesFromFile é um método da classe BTree projetado para recuperar a representação completa de uma árvore B persistida em um arquivo binário. Seu objetivo principal é ler todos os nós da árvore e armazená-los em uma estrutura de dados apropriada para posterior reconstrução da árvore na memória.

5.4.1 Próposito

Esta função serve como um componente fundamental no processo de persistência e recuperação de árvores B. Ela permite que a estrutura da árvore, juntamente com seus dados, seja restaurada a partir de um arquivo binário, facilitando a persistência de dados entre execuções do programa.

5.4.2 Assinatura da Função

C++

map<int, ArvoreId> BTree::readAllNodesFromFile(const string& binFilename);

- Retorno: map<int, ArvoreId>;: Um mapa (dicionário) que associa o ID de cada nó (inteiro) à sua representação estruturada ArvoreId.
- Parâmetro: const string& binFilename: Uma referência constante ao nome do arquivo binário contendo a árvore B serializada.

5.4.3 Descrição Detalhada do Algoritmo

• Abertura do Arquivo Binário:

- A função inicia abrindo o arquivo especificado por binFilename no modo de leitura binária (ios::binary).
- Uma verificação é realizada para garantir que o arquivo foi aberto com sucesso. Em caso de falha, uma mensagem de erro é exibida no fluxo de erro padrão (cerr), e um mapa vazio é retornado, indicando falha na leitura.

• Leitura do Cabeçalho:

- O arquivo binário contém um cabeçalho que armazena a ordem da árvore B(m). A função lê esse valor do cabeçalho.
- Se a leitura do cabeçalho falhar, uma mensagem de erro é exibida, e um mapa vazio é retornado.

• Posicionamento do Ponteiro de Leitura:

 Após a leitura do cabeçalho, o ponteiro de leitura do arquivo é posicionado no início dos dados dos nós, que seguem imediatamente após o cabeçalho.

• Leitura Iterativa dos Nós:

- A função entra em um loop while que continua enquanto for possível ler estruturas ArvoreId do arquivo.
- Em cada iteração, uma estrutura ArvoreId é lida do arquivo e armazenada no mapa nodes. O id do nó é usado como chave no mapa, permitindo acesso rápido aos dados do nó pelo seu ID.

• Fechamento do Arquivo:

- Após a leitura de todos os nós, o arquivo binário é fechado para liberar os recursos do sistema.

• Retorno do Mapa de Nós:

A função retorna o mapa nodes, que contém todos os nós lidos do arquivo binário.

5.4.4 Tratamento de erros

- A função inclui verificações para garantir que o arquivo binário possa ser aberto e que o cabeçalho possa ser lido corretamente.
- Em caso de erro, mensagens informativas são exibidas no fluxo de erro padrão, e um mapa vazio é retornado.

5.4.5 Importância e Aplicações

- Esta função é essencial para a persistência e recuperação de árvores B.
- Ela permite que a árvore seja reconstruída na memória, mantendo sua estrutura e dados originais.
- Essa função é crucial para aplicações que necessitam de persistência de dados, como bancos de dados e sistemas de arquivos.

5.4.6 Considerações de Desempenho

- A leitura sequencial do arquivo binário é eficiente para arquivos grandes.
- O uso de um mapa para armazenar os nós permite acesso rápido aos dados dos nós pelo seu ID.

5.4.7 Exemplo de Reconstrução

```
RECONSTRUÇÃO DA ÁRVORE B A PARTIR DO ARQUIVO BINÁRIO

Árvore B reconstruída:

→ Raiz: 10 22 30 40

↓ Nível 1: 5 7 8

↓ Nível 1: 13 15 18 20

↓ Nível 1: 26 27

↓ Nível 1: 32 35 38

↓ Nível 1: 42 46
```

Figura 10 – Exemplo de reconstrução de árvore a partir de arquivo

6 Considerações Finais

Esta implementação da Árvore B em C++ demonstra:

- A manipulação dinâmica da estrutura de dados em memória, mantendo as propriedades da Árvore B (balanceamento, número mínimo/máximo de chaves).
- A persistência da árvore em arquivos, permitindo salvar e visualizar a estrutura fora da memória.
- Uma interface visual aprimorada com formatação, cores e caracteres especiais para exibição no terminal.
- Uma modularização eficaz do código, facilitando a manutenção e a expansão futura.

Referências

BAYER, R.; MCCREIGHT, E. M. Organization and maintenance of large ordered indices. *Acta Informatica*, Springer, v. 1, n. 3, p. 173–189, 1972. Este artigo seminal é a fonte original do conceito da Árvore B, frequentemente referido como "The Ubiquitous B-Tree".

BOTELHO, J. V. R. cores_cmd GitHub Repository. 2024. (https://github.com/Vitor-Ribe/cores_cmd). Accessed: March 11, 2025.

CPPREFERENCE. C++ Documentation – DevDocs. (https://devdocs.io/cpp/). Accessed: March 11, 2025.

FNKY. ANSI Escape Codes for Terminal Colors and Formatting. 2008. Disponível em (https://www1.folha.uol.com.br/fsp/cotidian/ff2304200831.htm). Acesso em: 07 set. 2024.

GALLES, D. B-Tree Visualization. $\langle https://www.cs.usfca.edu/\sim galles/visualization/BTree.html \rangle$. Accessed: March 11, 2025.

GEEKS, G. for. Introduction of B-Tree. $\langle https://www.geeksforgeeks.org/introduction-of-b-tree-2/\rangle$. Accessed: March 11, 2025.