Regressão linear e logística

Revisões; algoritmos de treino; regularização Implementação em python usando *numpy*

Representação do conjunto de dados

Nos próximos modelos iremos usar a seguinte representação para os dados:

assumimos que todos os atributos são numéricos consideramos *m* exemplos e *n* atributos

Representação matricial: X –matriz com atributos de entrada e seus valores (cada linha – exemplo; cada coluna - atributo); y – vector com valores do atributo de saída os valores $\mathcal{X}_i^{(i)}, \mathcal{Y}_i$

representam respetivamente o valor do j-ésimo atributo para o i-ésimo exemplo (X_{ii}) ; e o valor do atributo de saída para o i-ésimo exemplo

Modelos clássicos de regressão

Representam relação entre variáveis de **entrada** $x_1,...,x_n$ (variáveis independentes), e uma variável de **saída** y (variável dependente).

Previsão do modelo dado por (para i-ésimo exemplo):

$$\hat{y}^{(i)} = h_{\theta}(x_1^{(i)}, \dots, x_n^{(i)})$$

n – nº de entradas

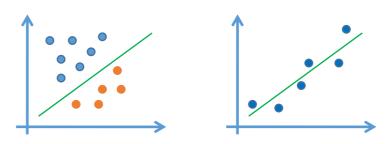
 θ - parâmetros do modelo

Modelos lineares

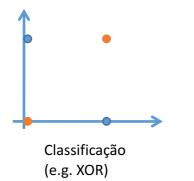
Atrativos, dada a simplicidade do cálculo e da análise

A linearidade é definida em termos de funções com as propriedades: f(x + y) = f(x) + f(y) e f(ax) = af(x);

Podem ser usados para classificação (separação entre classes) ou regressão.



Problemas não lineares





Limitação:

Nestes casos, modelos lineares poderão ser insuficientes ...

Modelos de regressão linear

Caso geral: modelos de regressão:

$$\hat{y}^{(i)} = h_{\theta}(x^{(i)}) = \theta_0 + \sum_{j=1}^{n} \theta_j x_j^{(i)}$$

Se n = 1: regressão linear

Se $n \ge 2$: regressão linear múltipla

 θ_{i} - parâmetros do modelo

Modelos de regressão linear

Formulação vetorial / matricial

$$h_{\theta}(x) = \theta^{T} x = \theta_{0} x_{0} + \dots + \theta_{n} x_{n}$$

sendo x um vector de tamanho n representando um exemplo, onde x_0 é considerado igual a 1 por conveniência (este tem que ser adicionado a cada exemplo no conjunto de dados original)

 θ – vector de tamanho n+1 com os parâmetros do modelo

Modelos de regressão linear

Função de erro (custo): média dos quadrados dos erros - MQE

$$J_{\theta} = \frac{1}{2m} \sum_{i=1}^{m} (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)})^{2}$$
Valor previsto
pelo modelo: $\hat{y}^{(i)}$

 \boldsymbol{J} é uma função dos parâmetros do modelo $\boldsymbol{\theta}_{1},...,~\boldsymbol{\theta}_{n}$

Objetivo: identificar os parâmetros do modelo de forma a minimizar o valor de J

Regressão logística

Variável dependente discreta: problema de classificação

Regressão logística: usa modelos de regressão para classificação binária interpretando a saída do modelo de forma a extrair uma classe

$$h_{\theta}(x) = g(\theta^T x)$$

$$0 \le h_{\theta}(x) \le 1$$

$$h_{\theta}(x) = g(\;\theta^T x\;) \qquad \qquad 0 \leq h_{\theta}(x) \leq 1$$

$$h_{\theta}(x) = \frac{1}{1 + e^{-\theta^T x}} \qquad \qquad \text{Modelo e sigmoid e}$$

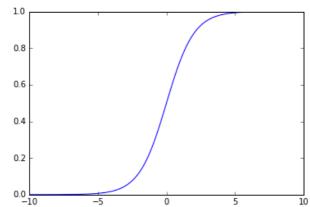
Modelo é dado pela aplicação da sigmoid à função da regressão linear

$$\frac{1}{1+e^{-z}} \quad \text{Fu}$$

Função **sigmoid** (logística)

Interpretação: h estima a probabilidade de y (saída) ser igual a 1 para o exemplo

Função sigmoid



Para $z = 0 \Rightarrow sigmoid(z) = 0.5$

Para z << 0 => sigmoid(z) aproxima-se de 0

Para z >> 0 => sigmoid(z) aproxima-se de 1

Regressão logística: múltiplas classes

Regressão logística pode ser aplicada a casos com mais do que duas classes

Neste caso, a estratégia é treinar um modelo "binário" para cada classe em separado (considerando as restantes como classe única)

Cada modelo estima a probabilidade do exemplo ser de uma dada classe

Ao prever novos exemplos, cada modelo é aplicado escolhendo-se a classe cujo valor previsto pelo modelo for maior

Regressão logística: função de erro

Função de erro (para cada exemplo x):

$$\begin{cases} -\log(h_{\theta}(x)) & \text{if } y = 1\\ -\log(1 - h_{\theta}(x)) & \text{if } y = 0 \end{cases}$$

Se y = 1:

Se a previsão está correta: erro é zero

Senão, à medida que previsão fica mais próxima de 0, erro tende para infinito

Se y = 0:

Se previsão está correta: erro é zero

Senão, à medida que previsão fica mais próxima de 1, erro tende para infinito

Estimação dos parâmetros: otimização

Sabendo a estrutura do modelo -> estimação dos parâmetros é um problema de **optimização numérica** – minimização da função de erro

No caso dos modelos lineares, pode usar-se o método dos **mínimos quadrados**, que minimiza a função de erro (quadrado dos erros) ou métodos iterativos

Estimação dos parâmetros: método mínimos quadrados para regressão linear

Método analítico para determinar valores ótimos dos parâmetros que minimizam J

Método algébrico que envolve a resolução de um sistema de equações dadas por:

$$\frac{\partial}{\partial \theta_{j}} J(\theta) = 0, j = 1,...,n$$

$$\theta = (X^T X)^{-1} X^T y \quad \longleftarrow$$

Versão **matricial** Matriz X inclui exemplos + 1º coluna de 1's

Estimação dos parâmetros: gradiente descendente para regressão linear

Método que depende do facto da função de erro ser diferenciável

Método iterativo, que em cada iteração altera os valores de cada um dos parâmetros $\boldsymbol{\theta}_i$

Para cada θ_{j} a regra de atualização é a seguinte:

$$\theta_j \coloneqq \theta_j - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta) \qquad \text{Atualizações simultâneas em todos os parâmetros}$$

$$\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (h(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_j^{(i)}$$

Regressão logística: estimação dos parâmetros

Tal como na regressão linear, parâmetros estimados minimizando a função de erro J, dada pela soma dos erros para cada exemplo

$$J(\theta) = -\frac{1}{m} \left[\sum_{i=1}^{m} y^{(i)} \log h_{\theta}(x^{(i)}) + (1 - y^{(i)}) \log (1 - h_{\theta}(x^{(i)})) \right]$$

Processo pode ser realizado usando método do gradiente descendente

$$\theta_j := \theta_j - \alpha \frac{\partial}{\partial \theta_j} J(\theta)$$

$$\theta_j := \theta_j - \alpha \sum_{i=1}^m (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_j^{(i)}$$

Algoritmo idêntico ao anterior, mas função h é diferente

Estimação dos parâmetros: gradiente descendente

O parâmetro α denomina-se taxa de aprendizagem e controla a "velocidade" de atualização dos parâmetros

Valores de α elevados podem levar a uma convergência mais rápida, mas trazem riscos de divergência

Valores de α mais baixos garantem convergência mas esta pode ser mais lenta

Estimação dos parâmetros: gradiente descendente vs método analítico

Método analítico garante a solução ótima; GD pode não convergir

No método analítico não há parâmetros; GD pode demorar a convergir

Método analítico pode tornar-se lento com n muito grande (matrizes n x n podem tornar-se intratáveis para $n > 10^5$)

GD mais genérico e aplicável a outros tipos de modelos

Estimação dos parâmetros: métodos avançados

Em muitos casos, o gradiente descendente é demasiado lento na sua convergência para ser usado na prática

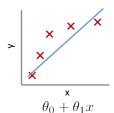
Outros métodos de otimização numérica mais avançados podem ser usados

Exemplo em Python com a função **fmin** do package **optimize** (neste caso, não necessita de derivadas)

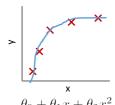
Outras alternativas disponíveis no mesmo package

Sobreajustamento em modelos funcionais

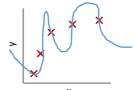
Se tivermos um nº elevado de atributos, o modelo pode ajustar-se "demasiado bem" aos dados de treino e perder capacidade de generalização



Sub-ajustamento: Complexidade insuficiente



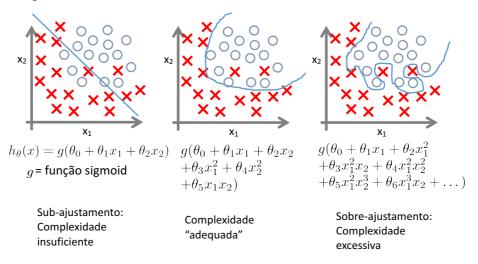
Complexidade "adequada"



 $\theta_0 + \theta_1 x + \theta_2 x^2 + \theta_3 x^3 + \theta_4 x^4$

Sobre-ajustamento: Complexidade excessiva

Sobreajustamento em regressão logística: exemplo



Soluções para sobreajustamento: modelos funcionais

Reduzir o número de atributos (coeficientes) usado Selecionar atributos "manualmente" por conhecimento do problema Algoritmos de **seleção de atributos**

Regularização

Manter todos os atributos mas tentar reduzir magnitude dos valores dos parâmetros

Regularização: função de custo

Ideia: penalizar valores altos dos parâmetros na função de custo Para regressão linear:

$$J(\theta) = \frac{1}{2m} \left[\sum_{i=1}^{m} (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)})^2 + \lambda \sum_{j=1}^{n} \theta_j^2 \right]$$

Parâmetro da regularização: valores mais altos penalizam mais os valores dos parâmetros Se muito alto: risco de sub-ajustamento Se muito baixo: risco de sobre-ajustamento

Regularização para regressão linear

Método analítico:

$$\theta = \left(X^T X + \lambda \begin{bmatrix} 0 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{bmatrix} \right)^{-1} X^T y$$

Regularização para regressão linear

Gradiente descendente:

$$\theta_0 := \theta_0 - \alpha \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (h_\theta(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_0^{(i)}$$

$$\theta_{j} := \theta_{j} (1 - \alpha \frac{\lambda}{m}) - \alpha \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_{j}^{(i)}$$

$$(j = \emptyset, 1, 2, 3, \dots, n)$$

Termo imposto pela regularização Note que valor entre () é sempre < 1

Regularização em regressão linear

Método anterior denominado de *Ridge regression*: usa quadrado da norma L2 na penalização

Alternativa: usar soma dos valores absolutos (norma L1) dos parâmetros – *Lasso regression*

Elastic nets – usam combinação de penalização por normas L2 e L1 de Ridge e Lasso com dois parâmetros de regularização

Regularização na regressão logística

Função de custo

$$J(\theta) = \left[-\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} y^{(i)} \log \left(h_{\theta}(x^{(i)}) + (1 - y^{(i)}) \log 1 - h_{\theta}(x^{(i)}) \right] + \frac{\lambda}{2m} \sum_{j=1}^{n} \theta_{j}^{2} \right]$$

Termo da regularização

Regularização na regressão logística

Gradiente

$$\frac{\partial}{\partial \theta_0} J(\theta) \qquad \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (h_\theta(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_0^{(i)}$$

$$\frac{\partial}{\partial \theta_1} J(\theta) \qquad \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (h_{\theta}(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_1^{(i)} - \frac{\lambda}{m} \theta_1$$

$$\frac{\partial}{\partial \theta_2} J(\theta)$$
 $\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (h_\theta(x^{(i)}) - y^{(i)}) x_2^{(i)} - \frac{\lambda}{m} \theta_2$

(...)

Modelos não lineares (exemplos)

Modelos de regressão linear generalizada

$$\hat{y} = \beta_0 + \sum_{i=1}^p \beta_i f_i(x_i)$$
 f_i —funções não lineares, contínuas

Modelos de regressão polinomial

$$\hat{y} = \beta_0 + \sum_{i=1}^{O_1} \beta_i x_1^i + \sum_{j=1}^{O_2} \beta_j x_2^j + \cdots$$

Podem obter-se usando regressão linear / logística, mas considerando transformações prévias nas variáveis de entrada

Preparação dos dados: tratamento de atributos nominais

Em modelos funcionais todos os atributos terão que ser numéricos – necessário converter valores nominais em numéricos

Hipótese 1: dividir intervalo numérico permitido às entradas pelo número de valores do atributo: 1 atributo nominal = 1 atributo numérico

Hipótese 2: binarizar o atributo: 1 atributo nominal com M valores possíveis = M atributos numéricos com valores possíveis 0 e 1 (codificação 1-of-C)

Normalização

Transformações nos dados muitas vezes necessárias para que o algoritmo de aprendizagem possa funcionar (melhor).

Algoritmos de gradiente descendente podem funcionar pior com variáveis com escalas muito diferentes

Vários métodos possíveis:

Converter para média 0 e desvio padrão 1

Converter para um intervalo [0,1] ou [-1, 1], definindo valores mínimo e máximo

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Implementação com numpy

- Vamos implementar os métodos de regressão linear e logística em duas classes simples Python
- A base para a representação dos dados serão as estruturas de dados do package numpy
- A implementação do código será vetorizada, de forma a ser mais eficiente

Package NumPy

Inclui estruturas de dados e funções para facilitar o desenvolvimento de métodos algébricos e numéricos em python

Objeto *array(ndarray)*: permite definir e manipular vetores, matrizes e arrays multidimensionais com uma gama alargada de funções disponíveis

Documentação: www.numpy.org

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Package NumPy: tutorial

- https://docs.scipy.org/doc/numpy/user/quickstart.html
- Secções importantes a seguir:
 - The Basics: definições, 1º exemplo
 - Array creation: como criar objetos tipo array, funções array, zeros, ones, empty, random, reshape, fromfunction
 - Printing arrays: função print e opções
 - Basic operations: operações aritméticas elemento a elemento, aplicação de funções, multiplicação de matrizes, modificação dos arrays

Package NumPy: tutorial

- Secções importantes a seguir:
 - Funções sobre arrays na globalidade e especificando dimensão: sum, min, max, cumsum, mean, std, median,...
 - Funções universais, aplicadas elemento a elemento: sqrt, exp, sin, cos, ...
 - Funções sobre matrizes: transpose (T), dot, inv
 - Index, slicing and iterating:
 - com 1 dimensão semelhante a lists;
 - com 2+ dimensões: separadas por ","; uso de ...;
 - Stacking together different arrays: funções hstack, vstack

Classe Dataset

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Classe que implementa os conjuntos de dados

Versão inicial muito simples considerando matriz de dados como array numpy

```
import numpy as np

def __init__(self, filename = None, X = None, Y = None):
    if filename is not None:
        self.readDataset(filename)
    elif X is not None and Y is not None:
        self.X = X
        self.Y = Y

def readDataset(self, filename, sep = ","):
        data = np.genfromtxt(filename, delimiter=sep)
        self.X = data[:,0:-1]
        self.Y = data[:,-1]
def getXy (self):
    return self.X, self.Y
```

self.sigma = np.std(self.X[:,1:], axis = 0)

self.X[:,1:] = self.X[:,1:] / self.sigma

self.normalized = True

Classe LinearRegression

Classe que implementa os modelos de regressão linear

```
import numpy as np
class LinearRegression:
  def __init__(self, dataset, normalize = False, regularization = False, lamda = 1):
    self.X, self.y = dataset.getXy()
    self.X = np.hstack ((np.ones([self.X.shape[0],1]), self.X ))
    self.theta = np.zeros(self.X.shape[1])
     self.regularization = regularization
     self.lamda = lamda
                                                                   def normalize(self):
     if normalize:
                                                                       self.mu = np.mean(self.X[:,1:], axis = 0)
       self.normalize()
                                                                       self.X[:,1:] = self.X[:,1:] - self.mu
```

Variáveis da classe:

- X, y dataset
- theta parametros do modelo
- regularization flag que define se se usa regularização
- lamda parâmetro da regularização
- normalized flag que indica se dados foram standardizados

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Implementação – fase 1 (regressão linear sem regularização)

Criar métodos para:

self.normalized = False

- def *predict* (self, instance) prever o valor para uma nova instância
- def costFunction (self) calcula o valor da função de custo (para todos os exemplos do dataset)
- def **buildModel** (self, dataset) cria o modelo usando o método analítico
- def gradientDescent (self, iterations = 1000, alpha = 0.001) cria o modelo usando gradiente descendente

Implementação – fase 1 (regressão linear sem regularização)

Testar a implementação com exemplo Ir-example1.data (2 variáveis):

```
import matplotlib.pyplot as plt

def plotData_2vars(self, xlab, ylab):
   plt.plot(self.X[:,1], self.y, 'rx', markersize=7)
   plt.ylabel(ylab)
   plt.xlabel(xlab)
   plt.show()
```

```
def test_2var():
    ds= Dataset("Ir-example1.data")
    Irmodel = LinearRegression(ds)
    Irmodel.plotData_2vars("Population", "Profit")

input("Press a key")
    print ("Cost function value for theta with zeros:")
    print( Irmodel.costFunction())
```

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Implementação – fase 1 (regressão linear sem regularização)

Testar a implementação com exemplo lr-example1.data (2 variáveis):

```
def test_2var():
    (...)
    print("Model with analytical solution")
    Irmodel.buildModel(ds)
    print ("Cost value for theta from analytical solution:")
    print (Irmodel.costFunction())
    print ("Coefficients from analytical solution")
    Irmodel.printCoefs()
    Irmodel.plotDataAndModel("Population", "Profit")
```

Implementação – fase 1 (regressão linear sem regularização)

Testar a implementação com exemplo lr-example1.data (2 variáveis):

```
def test_2var():
    (...)
    print("Gradient descent:")
    Irmodel.gradientDescent(1500, 0.01)
    print("Cost function value for theta from gradient descent:")
    print(Irmodel.costFunction())
    print("Coefficients from gradient descent")
    Irmodel.printCoefs()
    Irmodel.plotDataAndModel("Population", "Profit")
    input("Press a key")
    ex = np.array([7.0, 0.0])
    print("Prediction for example:")
    print(Irmodel.predict(ex))
```

Exercício:

Aplicar o modelo criado anteriormente a um caso de mais do que duas variáveis – conjunto de dados *Ir-example2*

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Implementação – fase 1 (regressão linear sem regularização)

Possíveis soluções

```
def predict(self, instance):
    x = np.empty([self.X.shape[1]])
    x[0] = 1
    x[1:] = np.array(instance[:self.X.shape[1]-1])
    if self.normalized:
        x[1:] = (x[1:] - self.mu) / self.sigma
    return np.dot(self.theta, x)
```

```
def costFunction(self):
    m = self.X.shape[0]
    predictions = np.dot(self.X, self.theta)
    sqe = (predictions - self.y) ** 2
    res = np.sum(sqe) / (2*m)
    return res
```

```
def buildModel(self, dataset):
  from numpy.linalg import inv
  self.theta = inv(self.X.T.dot(self.X)).dot(self.X.T).dot(self.y)
```

```
def gradientDescent (self, iterations = 1000, alpha = 0.001):
    m = self.X.shape[0]
    n = self.X.shape[1]
    self.theta = np.zeros(n)
    for its in range(iterations):
        J = self.costFunction()
        if its%100 == 0: print(J)
        delta = self.X.T.dot(self.X.dot(self.theta) - self.y)
        self.theta -= (alpha /m * delta )
```

Implementação – fase 2 (regressão linear com regularização)

Criar métodos:

- def analyticalWithReg(self) método analítico para construção do modelo com regularização;
- adaptar o método buildModel para usar o anterior quando a flag de regularização for usada
- adaptar o método **gradientDescent** para usar regularização quando a flag de regularização for usada

Testar o código com os exemplos anteriores

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Implementação – fase 2 (regressão linear com regularização)

Possíveis soluções

def analyticalWithReg (self):
 from numpy.linalg import inv
 matl = np.zeros([self.X.shape[1], self.X.shape[1]])
 for i in range(1,self.X.shape[1]): matl[i,i] = self.lamda
 mattemp = inv(self.X.T.dot(self.X) + matl)
 self.theta = mattemp.dot(self.X.T).dot(self.y)

def buildModel (self, dataset):
 from numpy.linalg import inv
 if self.regularization:
 self.analyticalWithReg()
 else:
 self.theta = inv(self.X.T.dot(self.X)).dot(self.X.T).dot(self.y)

Implementação – fase 2(regressão linear com regularização)

Possíveis soluções

```
def gradientDescent (self, iterations = 1000, alpha = 0.001):
    m = self.X.shape[0]
    n = self.X.shape[1]
    self.theta = np.zeros(n)
    if self.regularization:
        lamdas = np.zeros([self.X.shape[1]])
        for i in range(1,self.X.shape[1]):
        lamdas[i] = self.lamda
    for its in range(iterations):
        J = self.costFunction()
        if its%100 == 0: print(J)
        delta = self.X.T.dot(self.X.dot(self.theta) - self.y)
        if self.regularization:
            self.theta -= (alpha/m * (lamdas+delta))
        else:
            self.theta -= (alpha/m * delta )
```

Classe LogisticRegression

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Classe que implementa os modelos de regressão logística

```
import numpy as np
from dataset import Dataset

class LogisticRegression:
    def __init__(self, dataset):
        self.X, self.y = dataset.getXy()
        self.X = np.hstack ( (np.ones([self.X.shape[0],1]), self.X ) )
        self.theta = np.zeros(self.X.shape[1])
        self.regularization = regularization
        self.lamda = lamda
        if normalize:
            self.normalize()
        else:
            self.normalized = False
```

Implementação – fase 3 (regressão logística)

Criar métodos para:

- def *probability*(self, instance) prever o valor de probabilidade para uma nova instância
- def *predict* (self, instance) prever o valor (binário) para uma nova instância
- def costFunction (self) calcula o valor da função de custo (para todos os exemplos do dataset)
- def gradientDescent (self, dataset, alpha = 0.01, iters = 1000) cria o modelo usando gradiente descendente

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Implementação – fase 3 (regressão logística)

Testar a implementação com exemplo log-ex1.data (2 variáveis):

```
def plotData(self):
import matplotlib.pyplot as plt
...
```

```
def plotModel(self):
import matplotlib.pyplot as plt
```

```
def test():
    ds= Dataset("log-ex1.data")
    logmodel = LogisticRegression(ds)
    logmodel.plotData()
    logmodel.gradientDescent(ds, 0.001, 20000)
    logmodel.plotModel()
    print (logmodel.costFunction() )
    ex = np.array([45,85])
    print (logmodel.probability(ex))
    print (logmodel.predict(ex))
```

Implementação – fase 3 (regressão logística)

Possíveis soluções

```
def predict (self, instance):
  p = self.probability(instance)
  if p \ge 0.5: res = 1
  else: res = 0
  return res
def probability (self, instance):
  x = np.empty([self.X.shape[1]])
  x[0] = 1
  x[1:] = np.array(instance[:self.X.shape[1]-1])
  if self.normalized:
       if np.all(self.sigma!= 0):
          x[1:] = (x[1:] - self.mu) / self.sigma
       else: x[1:] = (x[1:] - self.mu)
  return sigmoid ( np.dot(self.theta, x) )
def sigmoid(x):
  return 1/(1 + np.exp(-x))
```

```
def costFunction (self, theta = None):
    if theta is None: theta= self.theta
    m = self.X.shape[0]
    p = sigmoid ( np.dot(self.X, theta) )
    cost = (-self.y * np.log(p) - (1-self.y) * np.log(1-p) )
    res = np.sum(cost) / m
    return res

def gradientDescent(self, dataset, alpha = 0.01, iters = 1000):
    m = self.X.shape[0]
    n = self.X.shape[1]
    self.theta = np.zeros(n)
    for its in range(iters):
        J = self.costFunction()
        if its%100 == 0: print J
        delta = self.X.T.dot(sigmoid(self.X.dot(self.theta)) - self.y)
        self.theta -= (alpha /m * delta)
```

Classe LogisticRegression

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Gradiente descendente com métodos mais sofisticados de otimização

```
def optim_model(self):
  from scipy import optimize
  n = self.X.shape[1]
  options = {'full_output': True, 'maxiter': 400}
  initial_theta = np.zeros(n)
  self.theta, _, _, _, _ =
    optimize.fmin(lambda theta: self.costFunction(theta), initial_theta, **options)
```

Adaptar o código de teste para usar esta função no lugar do gradiente descendente e comparar resultados

LogisticRegression com regularização

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

Função custo com regularização

```
def costFunctionReg (self, theta = None, lamda = 1):
    if theta is None: theta= self.theta
    m = self.X.shape[0]
    p = sigmoid ( np.dot(self.X, theta) )
    cost = (-self.y * np.log(p) - (1-self.y) * np.log(1-p) )
    reg = np.dot(theta[1:], theta[1:]) * lamda / (2*m)
    return (np.sum(cost) / m) + reg
```

Exercício

- Usando o conjunto de dados log-ex2:
 - Criar atributos auxiliares a partir das variáveis originais x_1 e x_2 com todos os termos polinomiais até grau 6

```
\begin{bmatrix} 1 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_1^2 \\ x_1x_2 \\ x_2^2 \\ x_1^3 \\ \vdots \\ x_1x_2^5 \\ x_2^6 \end{bmatrix}
```

LogisticRegression com regularização

Plot dos dados

```
def mapFeature (X1, X2, degrees = 6):
    out = np.ones( (np.shape(X1)[0], 1) )
    for i in range(1, degrees+1):
        for j in range(0, i+1):
            term1 = X1 ** (i-j)
            term2 = X2 ** (j)
            term = (term1 * term2).reshape( np.shape(term1)[0], 1 )
            out = np.hstack(( out, term ))
    return out

def mapX (self):
    self.origX = self.X.copy()
    mapX = mapFeature(self.X[:,1], self.X[:,2], 6)
    self.X = np.hstack((np.ones([self.X.shape[0],1]), mapX) )
    self.theta = np.zeros(self.X.shape[1])
```

IMPLEMENTAÇÃO EM PYTHON

```
def plotData(self):
  import matplotlib.pyplot as plt
  negatives = self.X[self.y == 0]
  positives = self.X[self.y == 1]
...
```

```
def plotModel2(self):
   import matplotlib.pyplot as plt
   negatives = self.origX[self.y == 0]
   positives = self.origX[self.y == 1]
```

Exercício

- Correr versão da regressão logística com regularização
- Criar um gráfico que mostre a discriminação gerada pelo algoritmo
- Analisar diversos valores do parâmetro de regularização (e.g. 0, 1, 10, 100, ...)