



UNIVERSIDADE FEDERAL
DE MINAS GERAIS

UNIVERSIDADE FEDERAL DE MINAS GERAIS

TRABALHO PRÁTICO 3

VITOR HUGO BRAGA VIEIRA, MATRÍCULA: 2018076706
PROFESSORES : WAGNER MEIRA JÚNIOR / EDER FERREIRA DE FIGUEIREDO

Belo Horizonte
2023

1 INTRODUÇÃO

Neste trabalho, abordaremos um problema na interseção entre matemática e ciência da computação, focando na aplicação de transformações lineares em um contexto lúdico. O cenário proposto se desenrola na fictícia cidade de Nlogônia, onde crianças se engajam em um jogo que consiste em aplicar transformações lineares a pontos em uma folha de papel. A mecânica do jogo é estruturada em torno de n instantes de tempo distintos, com cada instante associado a uma transformação linear específica. Os pontos em questão “nascem” em um instante de tempo t_0 e “morrem” em um instante t_d , que pode coincidir com t_0 . Durante sua existência, os pontos são continuamente afetados pelas transformações lineares correspondentes a cada instante de tempo. O objetivo final do jogo é calcular a posição final do ponto, dadas a sua posição e tempo de nascimento, o tempo de morte e as transformações aplicadas.

Além disso, as regras do jogo permitem que as transformações sejam alteradas ao longo do tempo, mantendo a condição de que todas as transformações iniciais sejam identidades e que apenas transformações compostas por números positivos sejam utilizadas. Considerando que a sequência de transformações pode gerar coordenadas extensas, as crianças se interessam apenas pelos últimos 8 dígitos dessas coordenadas.

O jogo engloba duas operações principais:

1. Atualização: Nesta operação, as crianças escolhem um instante de tempo i e uma matriz B válida dentro das regras do jogo para substituir a matriz A_i correspondente.
2. Consulta: Aqui, as crianças selecionam os instantes de “nascimento” (t_0) e “morte” (t_d) de um ponto, além de suas coordenadas iniciais (x, y) . O objetivo é determinar as coordenadas finais do ponto ao desaparecer.

Uma abordagem simples para esse problema seria armazenar cada transformação em um array indexado pelo tempo. A atualização é rápida, uma vez que o tamanho da matriz é independente do tamanho da entrada. No entanto, para a consulta, seria necessário multiplicar todas as matrizes entre os instantes a e b e, em seguida, aplicar o resultado ao ponto. Essa abordagem tem uma complexidade de tempo $O(n)$ no pior caso, o que pode ser impraticável, considerando a impaciência natural das crianças.

Portanto, o foco principal deste trabalho é implementar uma estrutura de dados eficiente como a árvore de segmentos (SEG TREE), para otimizar a complexidade assintótica do tempo de consulta e, assim, tornar o jogo mais ágil e agradável para as crianças.

2 MÉTODO

O método empregado para resolver o problema, conforme mencionado na introdução, envolve o uso da árvore de segmentos. Esta estrutura de dados é inicializada com um tamanho pré-definido (lido na entrada), onde cada nó representa uma matriz 2×2 . Inicialmente, todas as matrizes em cada nó da árvore são matrizes identidade, indicando que nenhuma transformação foi aplicada até o momento. Duas funções foram implementadas para interagir com esta árvore: uma para atualização e outra para consulta, cujos detalhes serão apresentados em breve.

ESTRUTURAS DE DADOS :

Foram utilizadas duas estruturas de dados: a árvore de segmentos (Segment Tree) e matrizes 2×2 . No código, a árvore de segmentos é usada para armazenar e gerenciar as transformações lineares (representadas como matrizes 2×2) aplicadas aos pontos. Cada nó na árvore representa uma transformação linear ou a combinação de transformações de seus nós filhos. As matrizes 2×2 são utilizadas para representar as transformações lineares aplicadas aos pontos no jogo. Cada elemento da matriz influencia como um ponto no plano é transformado.

TIPOS ABSTRATOS DE DADOS :

Matrix2x2 (Matriz):

- O TAD Matrix2x2 representa uma matriz 2×2 .
- Consiste em um array bidimensional `mat[2][2]`, onde cada elemento é um *long long int* (precaução para lidar com possíveis valores altos nos casos de teste).
- As operações realizadas sobre este TAD incluem a inicialização de uma matriz identidade, multiplicação entre duas matrizes e impressão da matriz (para a depuração).

SegTree (Árvore de Segmentação):

- Este TAD representa uma árvore de segmentos, uma estrutura de dados que permite armazenar informações sobre intervalos ou segmentos de uma maneira que facilita atualizações e consultas eficientes.
- Consiste em dois campos principais:
 - `int size`: Armazena o tamanho da árvore de segmentos.
 - `Matrix2x2 *tree`: Um ponteiro para um array de Matrix2x2, que armazena as matrizes de transformação em cada nó da árvore.

- As operações realizadas sobre este TAD incluem a inicialização de uma árvore de segmentos com um tamanho definido pela entrada, atualização de um nó específico da árvore, consulta na árvore e liberação de memória alocada.

FUNÇÕES :

initMatrix(Matrix2x2 *matrix):

- Inicializa uma matriz 2x2 como matriz identidade.
- Configura os elementos da diagonal principal como 1 e os demais como 0.

multiplyMatrices(Matrix2x2 *result, const Matrix2x2 *a, const Matrix2x2 *b):

- Realiza a multiplicação de duas matrizes 2x2.
- Armazena o resultado da multiplicação no result.
- Implementa a operação matemática padrão de multiplicação de matrizes.
- Aplica mod 10^8 a cada elemento da matriz resultante para gerar os 8 últimos dígitos.

printMatrix(const Matrix2x2 *matrix) (Para Depuração):

- Imprime os elementos da matriz.
- Formata a saída para exibir uma matriz de forma legível.

initSegTree(SegTree *segtree, int size):

- Inicializa a árvore de segmentos com um tamanho lido na entrada.
- Aloca memória para a árvore e inicializa cada nó (matriz 2x2) como uma matriz identidade.

updateSegTree(SegTree *segtree, int node, int start, int end, int idx, const Matrix2x2 *val):

- Atualiza um nó específico na árvore de segmentos com uma nova matriz de transformação.
- A atualização é feita de forma recursiva, ajustando os nós pais conforme necessário.
- A função navega pela árvore para localizar o nó correto e atualiza os nós pais para refletir a nova transformação.

querySegTree(Matrix2x2 *result, SegTree *segtree, int node, int start, int end, int l, int r):

- Realiza uma consulta na árvore de segmentos para obter a transformação composta em um intervalo específico de tempo.
- Combina as transformações lineares dos nós correspondentes ao intervalo de consulta.
- Utiliza recursão para percorrer a árvore e calcular a matriz de transformação resultante.

3 ANÁLISE DE COMPLEXIDADE

initMatrix(Matrix2x2 *matrix): $O(1)$, pois apenas atribui valores fixos a quatro elementos da matriz.

multiplyMatrices(Matrix2x2 *result, const Matrix2x2 *a, const Matrix2x2 *b): $O(1)$, apesar de ter loops aninhados, pois o tamanho da matriz é constante (2x2), resultando em um número fixo de operações.

printMatrix(const Matrix2x2 *matrix) (Para Depuração): $O(1)$, pois imprime um número fixo de elementos da matriz.

initSegTree(SegTree *segtree, int size): $O(n)$, onde n é o número de nós na árvore. A árvore de segmentos geralmente tem cerca de 4 vezes o tamanho do intervalo que ela cobre, devido à sua natureza como uma árvore binária completa.

updateSegTree(SegTree *segtree, int node, int start, int end, int idx, const Matrix2x2 *val): $O(\log n)$, onde n é o número de elementos cobertos pela árvore de segmentos. A função realiza atualizações de forma recursiva ao longo da altura da árvore, que é logarítmica em relação ao número de elementos.

querySegTree(Matrix2x2 *result, SegTree *segtree, int node, int start, int end, int l, int r): $O(\log n)$ no pior caso. Semelhante à função de atualização, esta função percorre a árvore de cima para baixo, realizando operações ao longo da altura da árvore. Embora possa haver sobreposição nas chamadas recursivas, a profundidade máxima da recursão é limitada pelo logaritmo do número de elementos.

4 ESTRATÉGIAS DE ROBUSTEZ

O código apresenta algumas estratégias de robustez, focadas principalmente na eficiência e segurança da gestão de memória, além de medidas para assegurar a precisão e a integridade dos dados. Vamos examinar algumas delas:

Gestão Eficiente da Memória: Após alocações com `malloc`, verificações são realizadas para assegurar que a memória foi alocada com sucesso. Além disso, a função `freeSegTree` garante a liberação da memória alocada para a árvore de segmentos, evitando vazamentos de memória.

Inicialização Correta: As matrizes na árvore de segmentos são inicializadas como matrizes identidade na função `initSegTree`, assegurando que a árvore comece em um estado válido e consistente.

Checagens de Intervalo em Consultas: A função `querySegTree` verifica se o intervalo de consulta está fora do intervalo do nó atual, retornando a matriz identidade neste caso. Isso evita erros em consultas fora dos limites.

Atualizações Seguras: A função `updateSegTree` realiza atualizações de forma segura, considerando os limites do intervalo e atualizando os nós pais para manter a árvore consistente após cada mudança.

Evitar Overflow de Inteiros: Nas `multiplyMatrices`, o tipo `long long` é usado para armazenar os resultados mod 10^8 , reduzindo o risco de overflow de inteiros.

Modularidade e Reutilização de Código: As funções foram bem definidas, promovendo a modularidade e facilitando a manutenção e a reutilização do código.

5 ANÁLISE EXPERIMENTAL

ESPECIFICAÇÕES DA MÁQUINA :

- Processador: 11th Gen Intel(R) Core(TM) i7-1195G7 @ 2.90GHz, 2918 Mhz, 4 Core(s), 8 Logical Processor(s)
- Memória RAM: Installed Physical Memory (RAM) 16.0 GB
- Sistema Operacional: WSL - UBUNTU 20.04 LTS
- Linguagem de Programação: C
- Compilador: gcc

Foi desenvolvido, também, o método ineficiente proposto pela documentação. Neste método, as transformações lineares são armazenadas em um array de matrizes (`Matrix2x2 transformations[n]`), onde n é o tamanho lido na entrada. Com essa abordagem, o TAD `SegTree` foi removido do código, restando apenas as funções `multiplyMatrices` e `initMatrix`. O `main` foi ajustado para atender às especificações de entrada e saída e para operar diretamente sobre o array de matrizes.

```
Matrix2x2 transformations[n];
for (int i = 0; i < n; i++) {
    initMatrix(&transformations[i]);
}
```

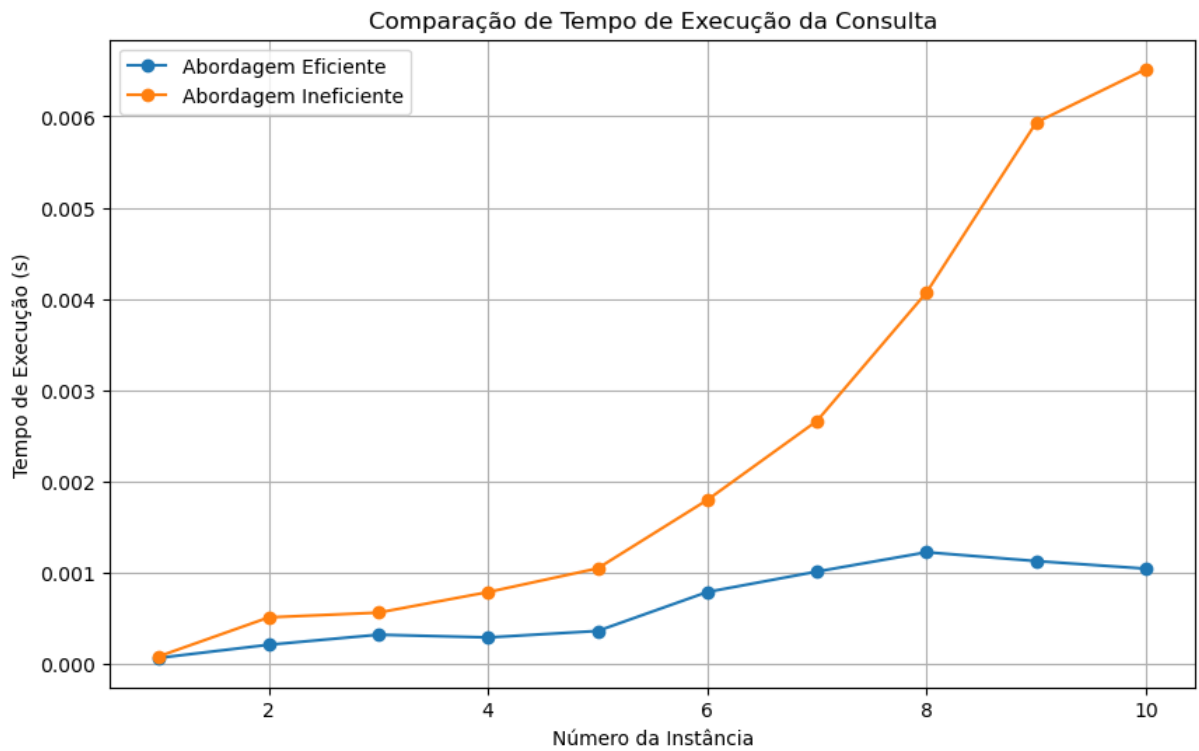
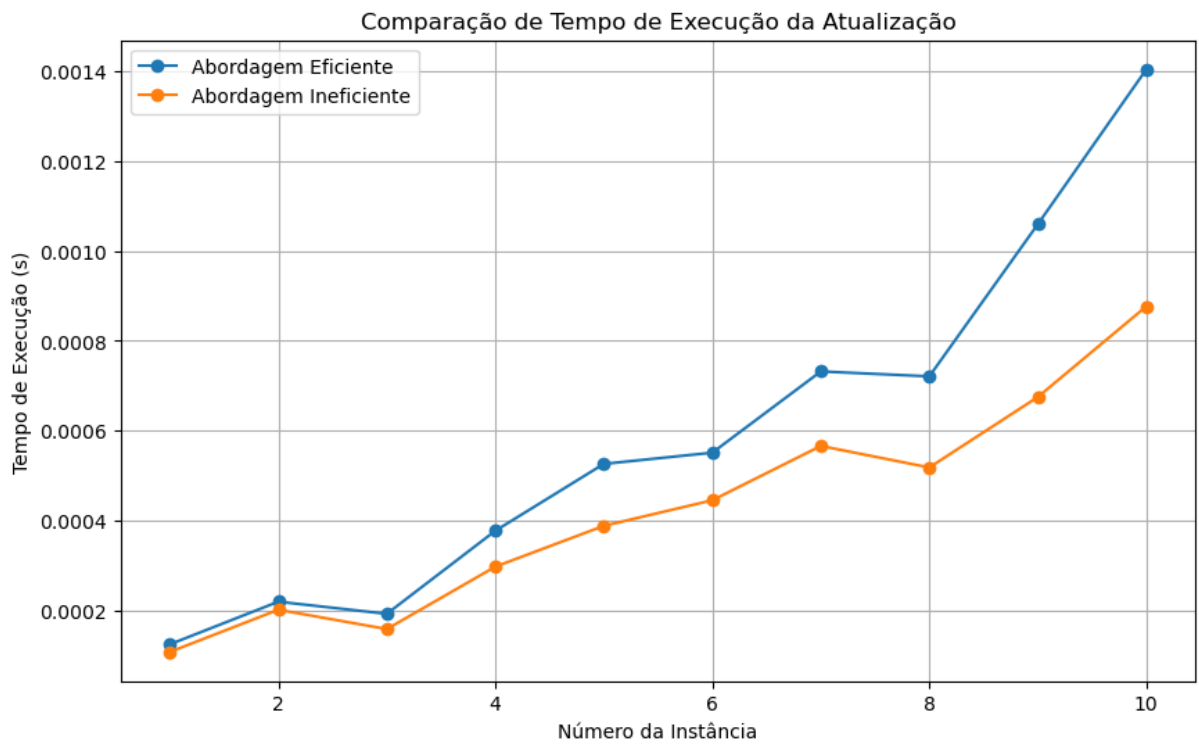
Após a implementação de ambos os métodos, utilizei o `GeradorDeCasos`, disponibilizado no ambiente Moodle, para criar um script que gerasse 10 instâncias, indexadas de 1 a 10. Em cada instância i , foi gerada uma entrada com $99 * i$ atualizações e $99 * i$ consultas. Por exemplo, na instância 1, a entrada contém 99 atualizações e 99 consultas, enquanto na instância 2, são 198 atualizações e 198 consultas, seguindo essa progressão.

```
int main(){
    ofstream outputFile("output.txt"); // Criação de um objeto de arquivo de saída

    int baseSize = 99; // Tamanho base para as entradas
    for (int i = 1; i <= 10; i++) {
        int currentSize = baseSize * i; // Incrementa o tamanho em i*baseSize
        string instance = InstanceGenerator::GetInstance(currentSize, currentSize);
        outputFile << "Instance " << i << ":\n" << instance << "\n";
    }

    outputFile.close(); // Fechamento do arquivo de saída
    return 0;
}
```

Utilizando a biblioteca `time.h`, os códigos de ambas as abordagens (a ineficiente e a da árvore de segmentos) foram adaptados para medir o tempo de execução das 10 instâncias geradas pelo `GeradorDeCasos`. As comparações de desempenho foram realizadas para ambas as operações, de atualização e consulta. Os gráficos resultantes dessas comparações são apresentados a seguir.



Na operação de Atualização, observa-se que a abordagem utilizando array é marginalmente mais rápida em comparação com a abordagem que emprega a árvore de segmentos. Isso é coerente com a análise teórica de complexidade de tempo, onde a atualização das matrizes em um array apresenta uma complexidade $O(1)$, já que se trata de uma simples substituição de elementos em um índice específico. Em contraste, na árvore de segmentos, a complexidade de uma operação de atualização é $O(\log n)$ devido à natureza logarítmica da estrutura, que requer percorrer o caminho desde a raiz até o nó específico e, em seguida, atualizar os nós pais. Contudo, a vantagem da árvore de segmentos se revela significativamente na operação de Consulta. Enquanto a abordagem ineficiente, que usa um array, possui uma complexidade de tempo linear ($O(n)$) no pior caso, a árvore de segmentos se destaca com uma complexidade de tempo $O(\log n)$.

Testes de verificação de Memory Leak usando o Valgrind foram realizados para instâncias aleatórias, não há Memory Leak no programa, o uso das estratégias de robustez foi respeitado. Segue um exemplo para uma instância qualquer :

```
==1905==  
==1905== HEAP SUMMARY:  
==1905==    in use at exit: 0 bytes in 0 blocks  
==1905== total heap usage: 3 allocs, 3 frees, 14,720 bytes allocated  
==1905==  
==1905== All heap blocks were freed -- no leaks are possible  
==1905==  
==1905== For lists of detected and suppressed errors, rerun with: -s  
==1905== ERROR SUMMARY: 0 errors from 0 contexts (suppressed: 0 from 0)
```

6 CONCLUSÃO

Ao longo deste trabalho, visitamos conceitos importantes no cruzamento entre a matemática e a ciência da computação, com foco especial na aplicação de transformações lineares e na otimização de algoritmos usando árvores de segmentos. O problema proposto, situado no contexto lúdico da cidade fictícia de Nlogônia, ofereceu uma plataforma prática para compreender e aplicar esses conceitos. No contexto de transformações lineares, aprofundamos nosso entendimento sobre como elas podem ser representadas e manipuladas usando matrizes 2×2 . Compreendemos a importância da inicialização adequada e da multiplicação de matrizes, essencial para transformar pontos em um plano. Além disso, aprendemos como a árvore de segmentos pode otimizar operações que envolvem intervalos, particularmente útil para consultas e atualizações frequentes e eficientes. O contraste entre as abordagens ineficiente (uso direto de arrays) e eficiente (uso da árvore de segmentos) ilustrou a importância da complexidade de algoritmos. Entendemos como a escolha de uma estrutura de dados adequada pode impactar significativamente o desempenho do algoritmo, especialmente em termos de complexidade temporal.

7 REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

Figueiredo, E., Meira Jr., W. (2023). *Slides virtuais da disciplina de estruturas de dados*. Departamento de Ciência da Computação, Universidade Federal de Minas Gerais.