

Sur-approximations non régulières et terminaison pour l'analyse d'accessibilité

Vivien Pelletier

Encadrée par :
Pierre Réty et Yohan Boichut

23 octobre 2017



Sommaire

- 1 Introduction
- 2 Préliminaires
- 3 Sur-approximations d'ensemble de descendants
- 4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie
- 5 Conclusion

Sommaire

1 Introduction

2 Préliminaires

3 Sur-approximations d'ensemble de descendants

- Méthode de compléction
- Descendants innermost
- Élimination des clauses copiantes

4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

5 Conclusion

Système complexe

Un système complexe est un ensemble constitué d'un grand nombre d'entités en interaction qui empêchent l'observateur de prévoir sa rétroaction, son comportement ou évolution par le calcul.

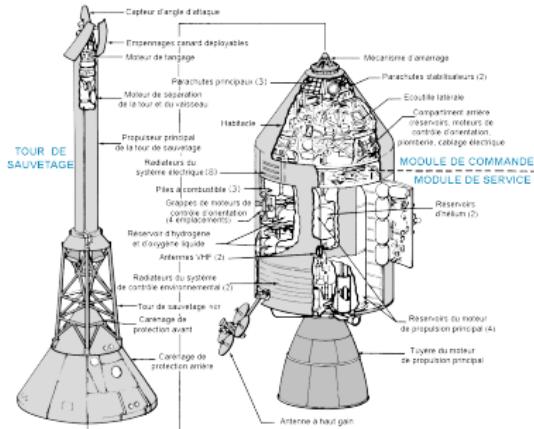
Système complexe

Un système complexe est un ensemble constitué d'un grand nombre d'entités en interaction qui empêchent l'observateur de prévoir sa rétroaction, son comportement ou évolution par le calcul.

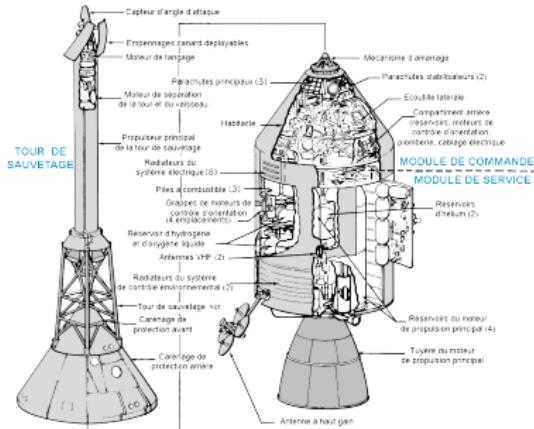
Exemples

- programmes informatiques
- protocoles de sécurité
- circuits logiques

Le génie logiciel



Le génie logiciel



Génie logiciel

L'ensemble des activités de conception et de mise en œuvre des produits et des procédures tendant à rationaliser la production du logiciel et son suivi.



Conformité et fiabilité d'un système complexe ?

Conformité et fiabilité d'un système complexe ?

- Les tests

Conformité et fiabilité d'un système complexe ?

- Les tests
 - si l'ensemble d'entrées est trop grand ou infini ?

Conformité et fiabilité d'un système complexe ?

- Les tests
 - si l'ensemble d'entrées est trop grand ou infini ?
- Les méthodes formelles

Conformité et fiabilité d'un système complexe ?

- Les tests
 - si l'ensemble d'entrées est trop grand ou infini ?
- Les méthodes formelles
 - analyse statique par interprétation abstraite

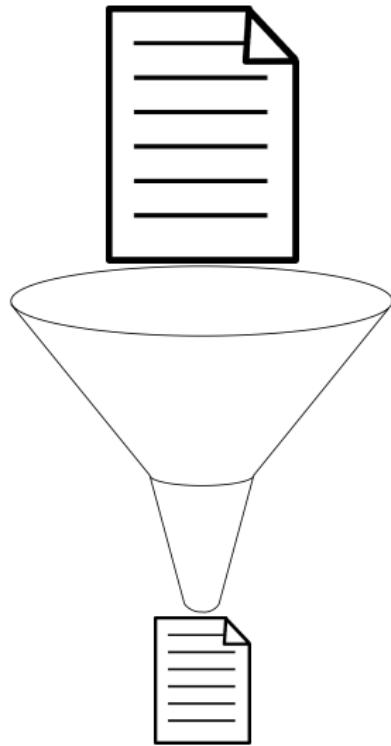
Conformité et fiabilité d'un système complexe ?

- Les tests
 - si l'ensemble d'entrées est trop grand ou infini ?
- Les méthodes formelles
 - analyse statique par interprétation abstraite
 - vérification déductive

Conformité et fiabilité d'un système complexe ?

- Les tests
 - si l'ensemble d'entrées est trop grand ou infini ?
- Les méthodes formelles
 - analyse statique par interprétation abstraite
 - vérification déductive
 - vérification de modèles

Analyse statique par interprétation abstraite

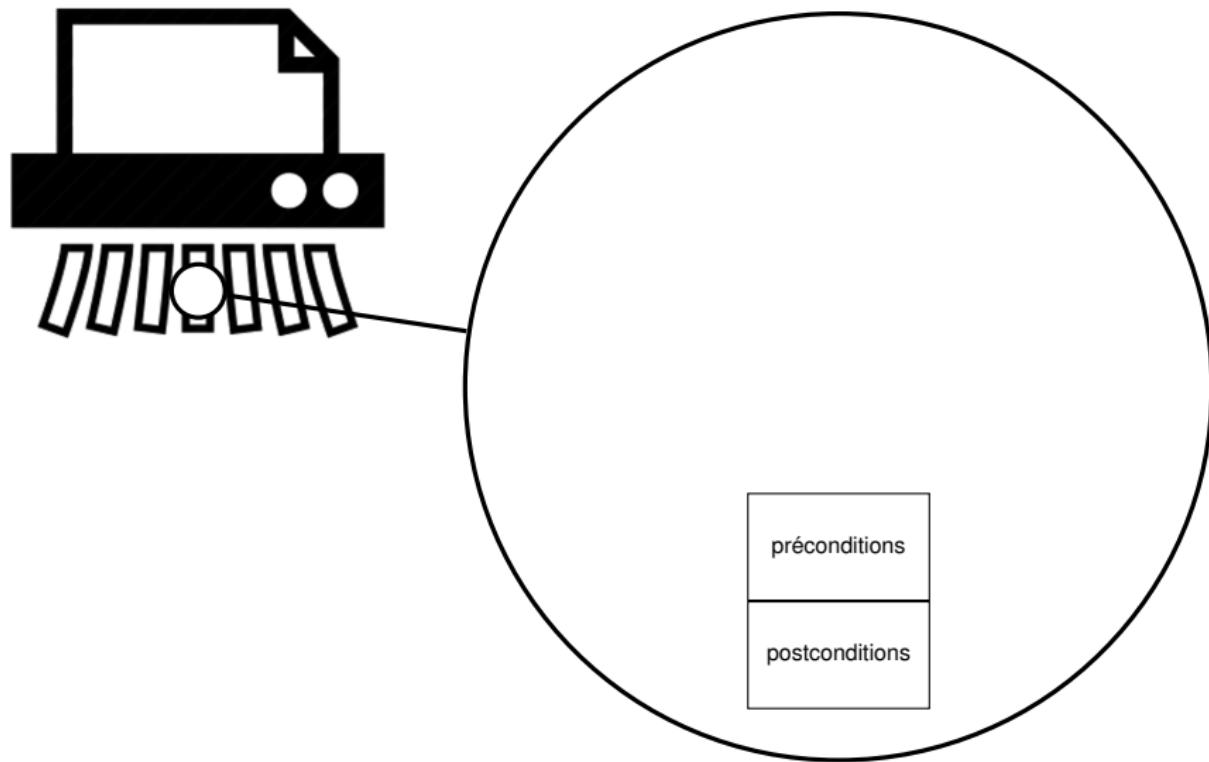


- Constat
 - trop d'informations
- Solution
 - utilisation d'abstractions
- Difficulté
 - garder suffisamment d'informations
 - mais pas trop

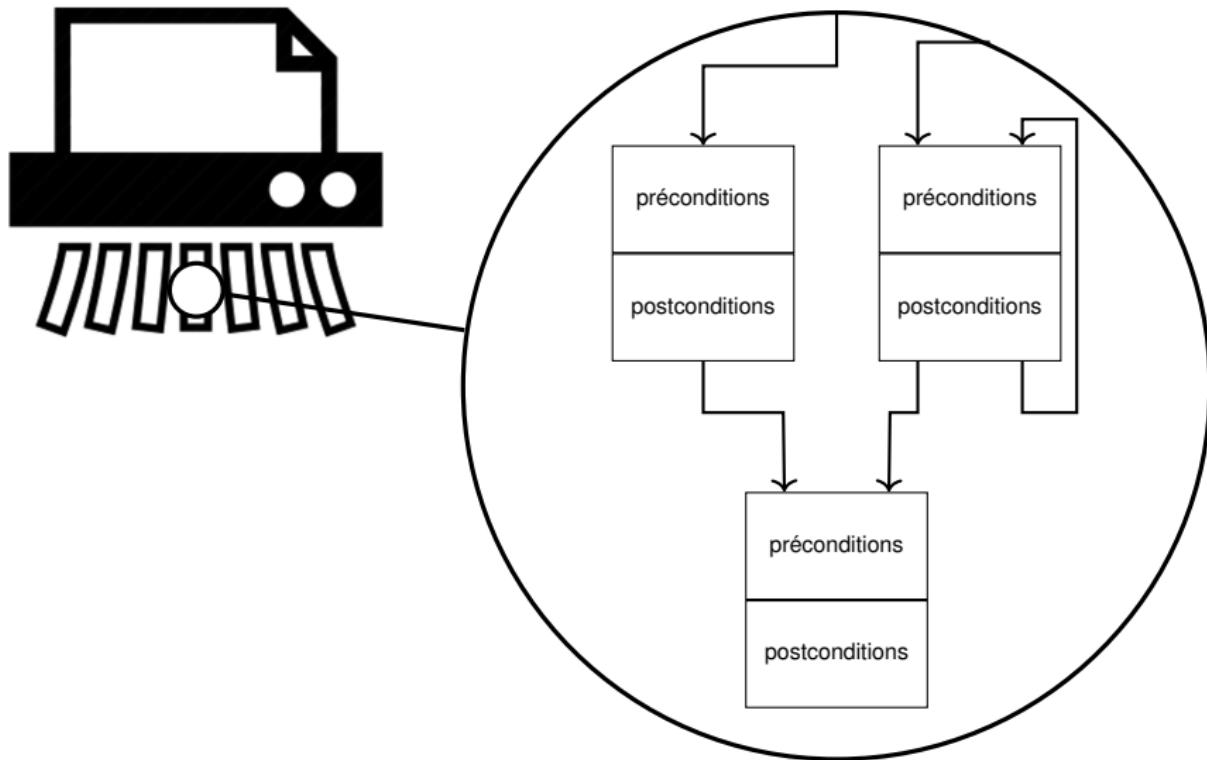
Vérification déductive



Vérification déductive

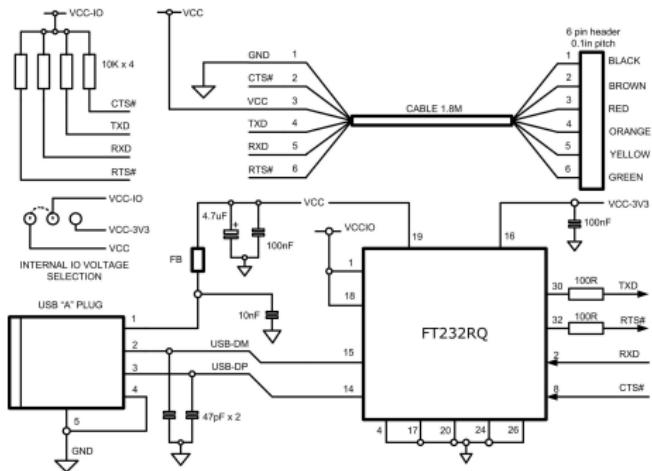
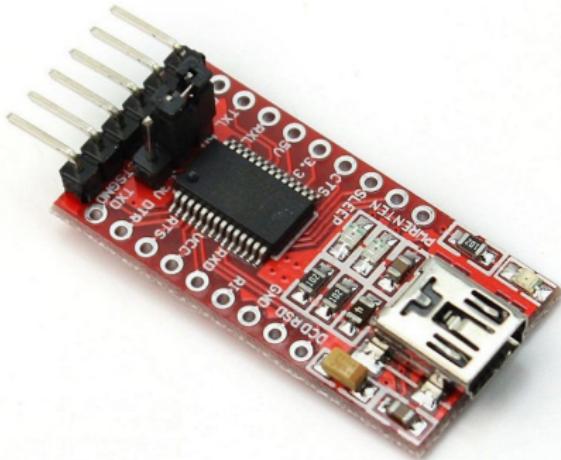


Vérification déductive



Vérification de modèles

- Analyse exhaustive
- Représentation astucieuse



Configurations

- Ensemble des configurations accessibles

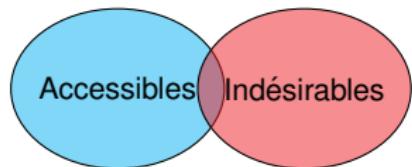
Configurations

- Ensemble des configurations accessibles
- Ensemble des configurations indésirables

Analyse d'accessibilité

Configurations

- Ensemble des configurations accessibles
- Ensemble des configurations indésirables

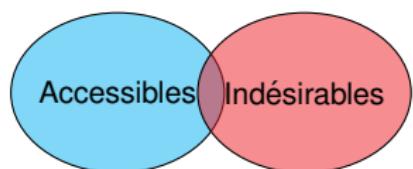


Il existe une configuration
indésirable accessible

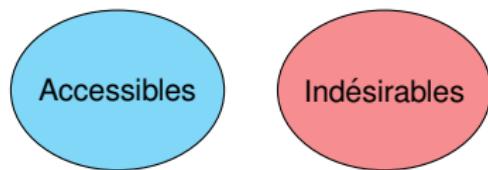
Analyse d'accessibilité

Configurations

- Ensemble des configurations accessibles
- Ensemble des configurations indésirables



Il existe une configuration
indésirable accessible



Aucune configuration
indésirable
n'est accessible

Calcul de l'ensemble des configurations accessibles

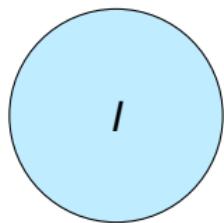
- Configurations initiales : /

Calcul de l'ensemble des configurations accessibles

- Configurations initiales : I
- Dynamique : R

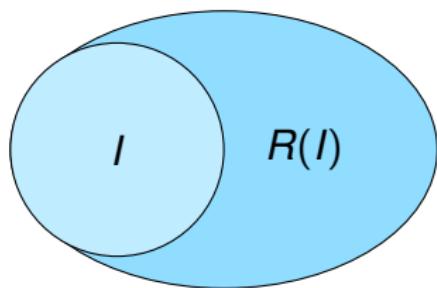
Calcul de l'ensemble des configurations accessibles

- Configurations initiales : I
- Dynamique : R



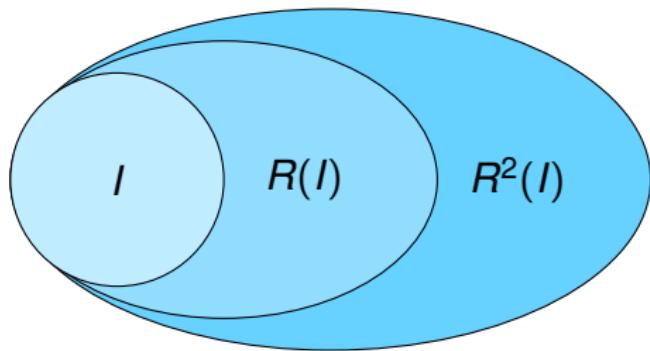
Calcul de l'ensemble des configurations accessibles

- Configurations initiales : I
- Dynamique : R



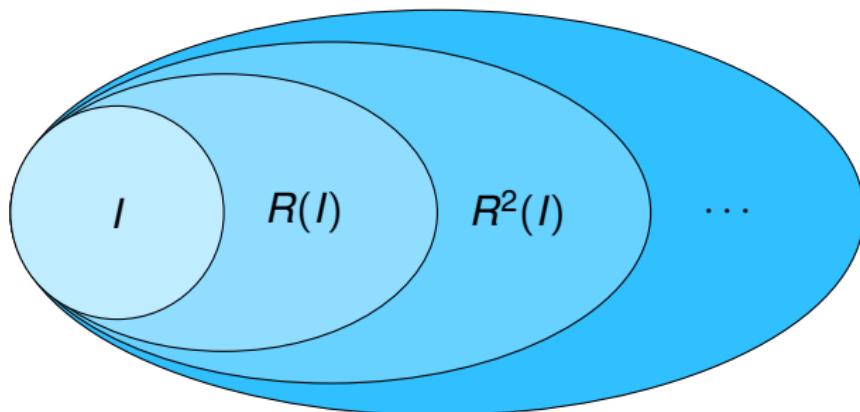
Calcul de l'ensemble des configurations accessibles

- Configurations initiales : I
- Dynamique : R



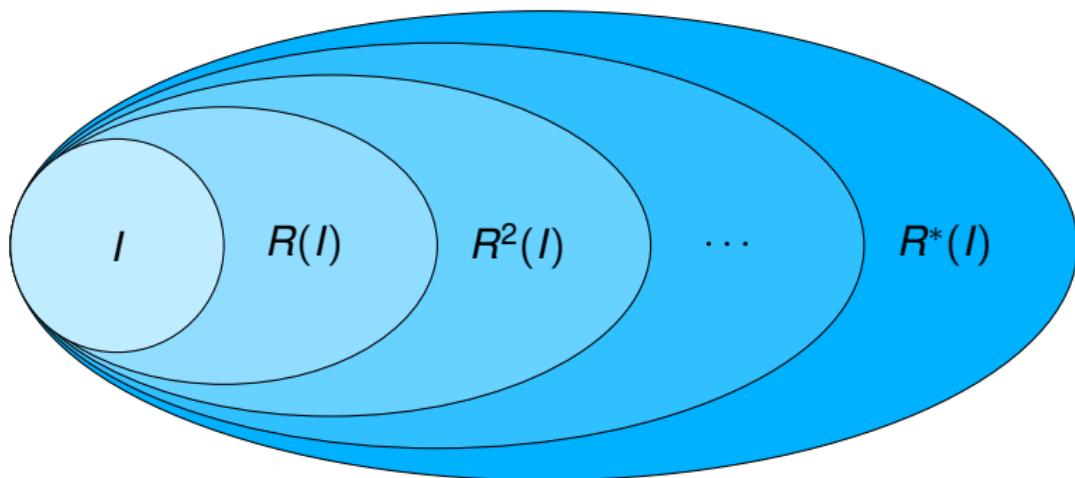
Calcul de l'ensemble des configurations accessibles

- Configurations initiales : I
- Dynamique : R

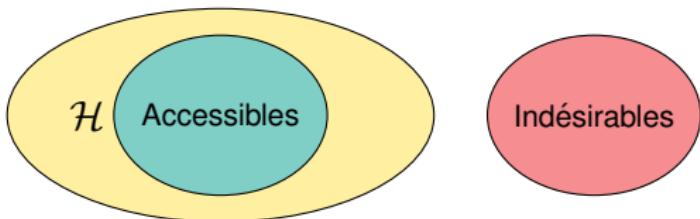


Calcul de l'ensemble des configurations accessibles

- Configurations initiales : I
- Dynamique : R

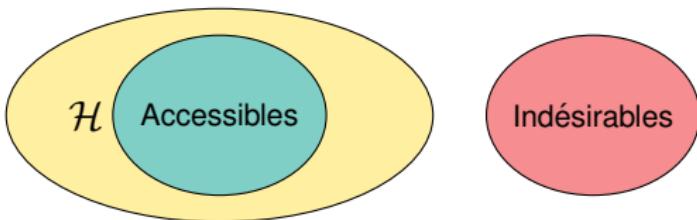


Sur-approximations

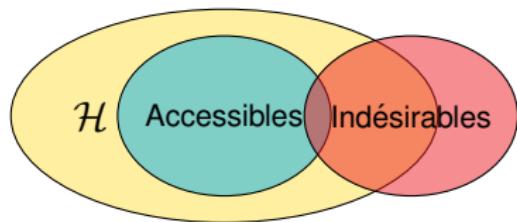


Aucune configuration indésirable accessible

Sur-approximations

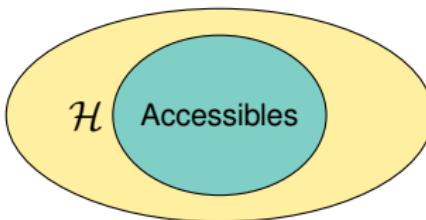


Aucune configuration indésirable accessible

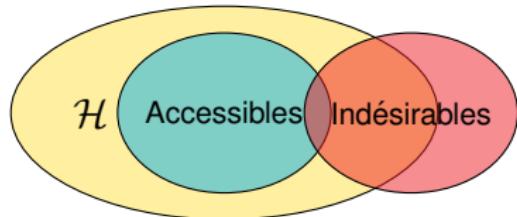


Il existe une configuration
indésirable accessible

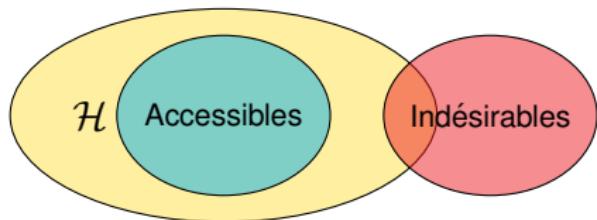
Sur-approximations



Aucune configuration indésirable accessible



Il existe une configuration
indésirable accessible



Aucune configuration
indésirable accessible
(faux-positif)

Notre modélisation

- Configuration : un terme

Notre modélisation

- Configuration : un terme
- Configurations initiales : un langage de termes

Notre modélisation

- Configuration : un terme
- Configurations initiales : un langage de termes
- Dynamique du système : un système de réécriture

Notre modélisation

- Configuration : un terme
- Configurations initiales : un langage de termes
- Dynamique du système : un système de réécriture
- Configurations indésirables : un langage de termes

Sommaire

1 Introduction

2 Préliminaires

3 Sur-approximations d'ensemble de descendants

- Méthode de compléction
- Descendants innermost
- Élimination des clauses copiantes

4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

5 Conclusion

Les termes

- Des symboles d'arité fixe : $f^{\backslash 2}$

Les termes

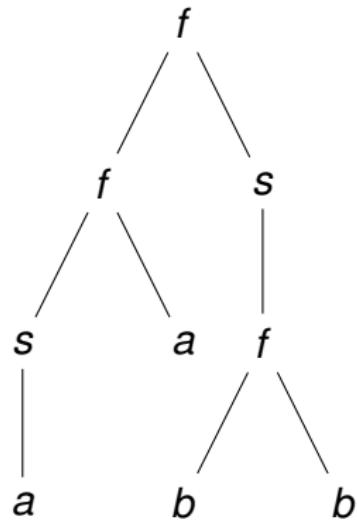
- Des symboles d'arité fixe : f^2
- Un alphabet : $\{a^0, b^0, s^1, h^1, f^2\}$

Les termes

- Des symboles d'arité fixe : f^2
- Un alphabet : $\{a^0, b^0, s^1, h^1, f^2\}$
- Un terme : $f(f(s(a), a), s(f(b, b)))$

Les termes

- Des symboles d'arité fixe : f^2
- Un alphabet : $\{a^0, b^0, s^1, h^1, f^2\}$
- Un terme : $f(f(s(a), a), s(f(b, b)))$



Langages formels

Un ensemble de termes

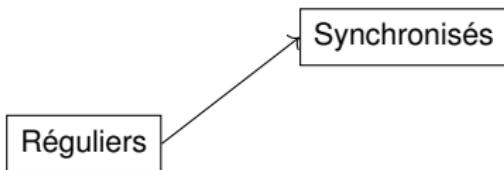
- Langages réguliers : $\{f(s^*(a), s^*(a))\}$

Réguliers

Langages formels

Un ensemble de termes

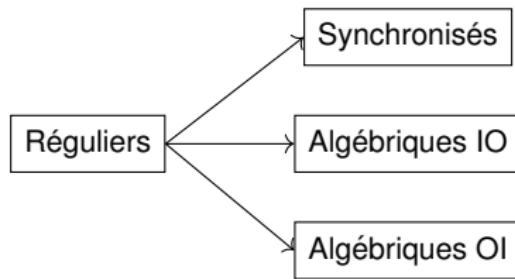
- Langages réguliers : $\{f(s^*(a), s^*(a))\}$
- Langages synchronisés : $\{f(s^n(a), s^n(a)) \mid n \geq 0\}$



Langages formels

Un ensemble de termes

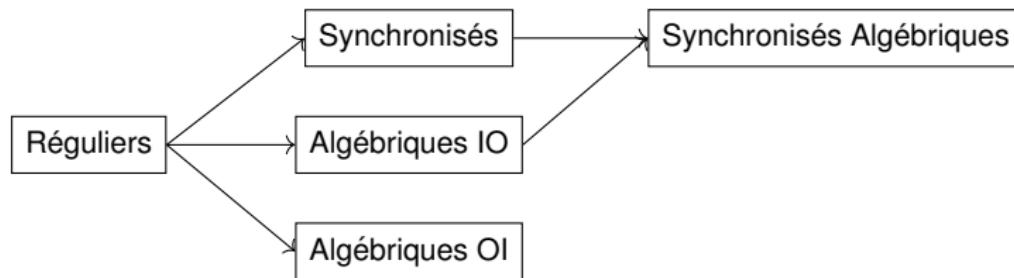
- Langages réguliers : $\{f(s^*(a), s^*(a))\}$
- Langages synchronisés : $\{f(s^n(a), s^n(a)) \mid n \geq 0\}$
- Langages algébriques : $\{s^n(h^n(a)) \mid n \geq 0\}$



Langages formels

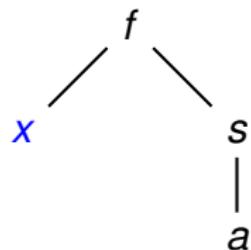
Un ensemble de termes

- Langages réguliers : $\{f(s^*(a), s^*(a))\}$
- Langages synchronisés : $\{f(s^n(a), s^n(a)) \mid n \geq 0\}$
- Langages algébriques : $\{s^n(h^n(a)) \mid n \geq 0\}$
- Langages synchronisés algébriques :
 $\{f(s^n(h^n(a)), s^n(h^n(b))) \mid n \geq 0\}$



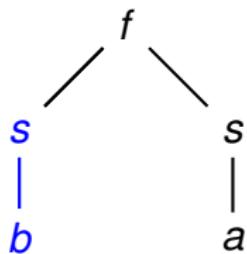
- Ensemble de variables : $\mathcal{X} = \{x, y\}$

Variables



- Ensemble de variables : $\mathcal{X} = \{x, y\}$
- La substitution : $\sigma = (x/s(b))$

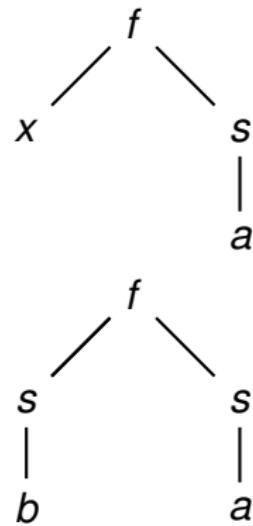
Variables



- Ensemble de variables : $\mathcal{X} = \{x, y\}$
- La substitution : $\sigma = (x/s(b))$

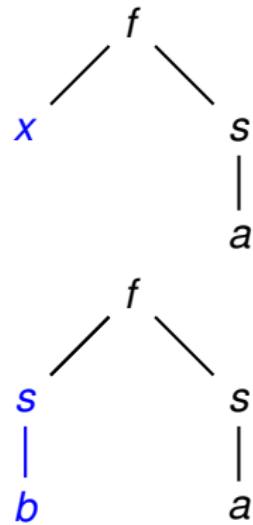
Variables

- Ensemble de variables : $\mathcal{X} = \{x, y\}$
- La substitution : $\sigma = (x/s(b))$
- Le filtrage : $\sigma(t) = t'$



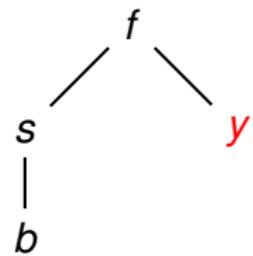
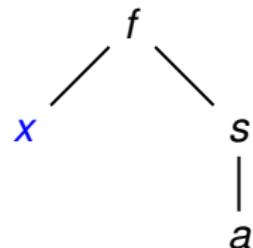
Variables

- Ensemble de variables : $\mathcal{X} = \{x, y\}$
- La substitution : $\sigma = (x/s(b))$
- Le filtrage : $\sigma(t) = t'$



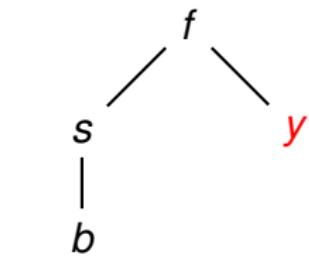
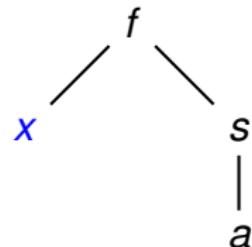
Variables

- Ensemble de variables : $\mathcal{X} = \{x, y\}$
- La substitution : $\sigma = (x/s(b))$
- Le filtrage : $\sigma(t) = t'$
- L'unification : $\alpha(t) = \alpha(t')$

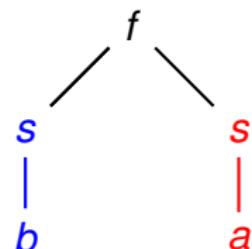


Variables

- Ensemble de variables : $\mathcal{X} = \{x, y\}$
- La substitution : $\sigma = (x/s(b))$
- Le filtrage : $\sigma(t) = t'$
- L'unification : $\alpha(t) = \alpha(t')$



$$\alpha = (x/s(b), y/s(a))$$



Règle de réécriture

- l et r des termes

Règle de réécriture

- l et r des termes
- l n'est pas une variable

Règle de réécriture

- l et r des termes
- l n'est pas une variable
- $Var(r) \subseteq Var(l)$

Règle de réécriture

- l et r des termes
- l n'est pas une variable
- $\text{Var}(r) \subseteq \text{Var}(l)$
- $l \rightarrow r$ est une règle de réécriture

Règle de réécriture

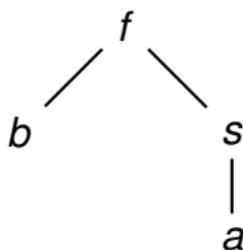
- l et r des termes
- l n'est pas une variable
- $\text{Var}(r) \subseteq \text{Var}(l)$
- $l \rightarrow r$ est une règle de réécriture

$$s(x) \rightarrow s(s(x))$$

Règle de réécriture

- l et r des termes
- l n'est pas une variable
- $\text{Var}(r) \subseteq \text{Var}(l)$
- $l \rightarrow r$ est une règle de réécriture

$$s(x) \rightarrow s(s(x))$$



Règle de réécriture

- l et r des termes
- l n'est pas une variable
- $\text{Var}(r) \subseteq \text{Var}(l)$
- $l \rightarrow r$ est une règle de réécriture

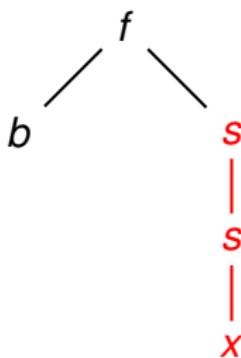
$$\begin{aligned} s(x) &\rightarrow s(s(x)) \\ \sigma &= (x/a) \\ f & \\ / \quad \backslash & \\ b & \quad s \quad s \\ & | \quad | \\ & a \quad x \end{aligned}$$

Règle de réécriture

- l et r des termes
- l n'est pas une variable
- $\text{Var}(r) \subseteq \text{Var}(l)$
- $l \rightarrow r$ est une règle de réécriture

$$s(x) \rightarrow s(s(x))$$

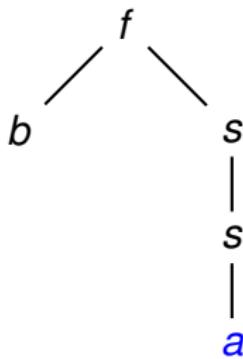
$$\sigma = (x/a)$$



Règle de réécriture

- l et r des termes
- l n'est pas une variable
- $\text{Var}(r) \subseteq \text{Var}(l)$
- $l \rightarrow r$ est une règle de réécriture

$$s(x) \rightarrow s(s(x))$$
$$\sigma = (x/a)$$



Sommaire

1 Introduction

2 Préliminaires

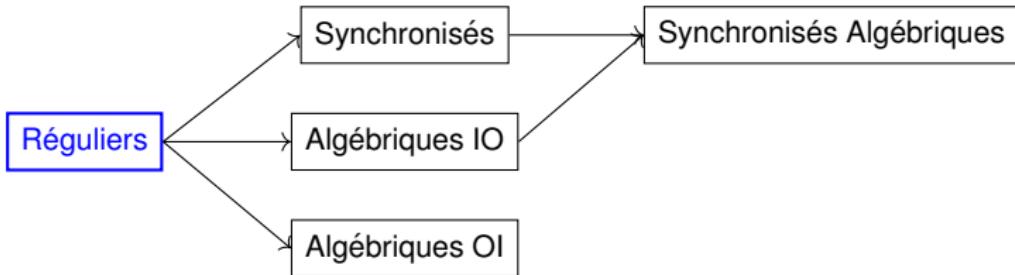
3 Sur-approximations d'ensemble de descendants

- Méthode de compléction
- Descendants innermost
- Élimination des clauses copiantes

4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

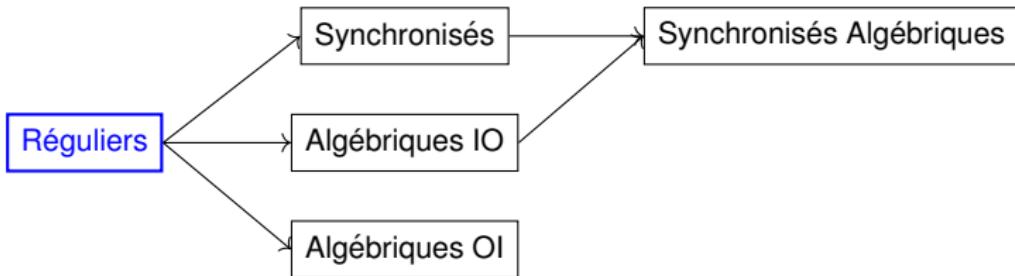
5 Conclusion

Les différentes techniques



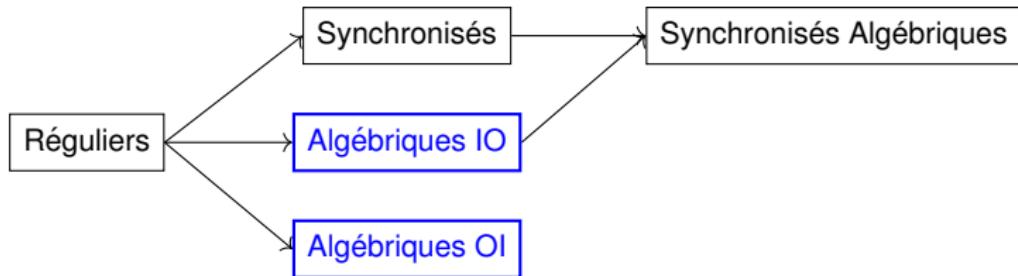
- T. Genet, Decidable approximations of sets of descendants and sets of normal forms, RTA, 1998
- T. Genet et F. Klay, Rewriting for cryptographic protocol verification, CADE, 2000
- T. Genet et V. Rusu, Equational approximations for tree automata completion, JSC, 2010

Les différentes techniques



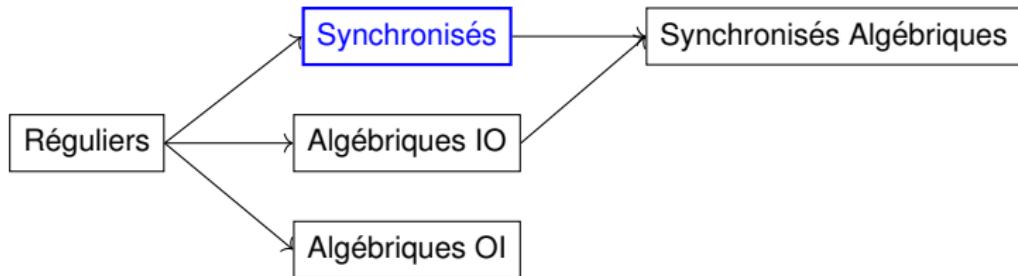
- Y. Boichut et P.-C. Héam, A theoretical limit for safety verification techniques with regular fix-point computations, IPL, 2008

Les différentes techniques



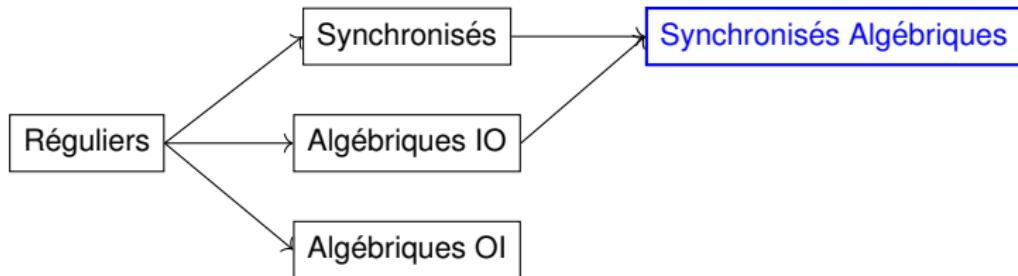
- J. Kochems et L. Ong, Improved functional flow and reachability analyses using indexed linear tree grammars, RTA, 2011

Les différentes techniques



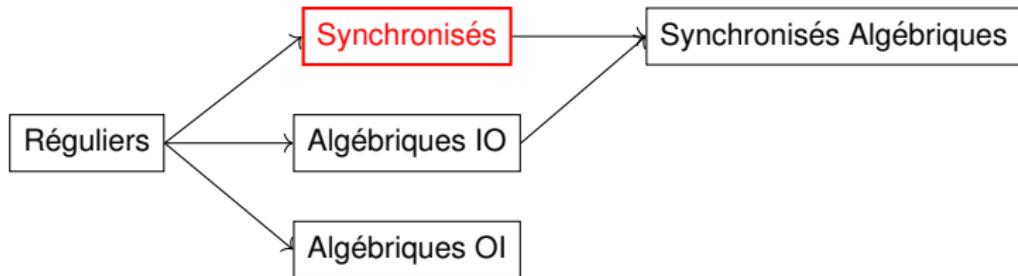
- Y. Boichut, J. Chabin, et P. Réty, Over-approximating descendants by synchronized tree languages, RTA, 2013

Les différentes techniques



- Y. Boichut, J. Chabin, et P. Réty, Towards more precise rewriting approximations, LATA, 2015

Les différentes techniques



- Y. Boichut, V. Pelletier, et P. Réty, Synchronized tree languages for reachability in non-right-linear term rewrite systems, WRLA, 2016

Sommaire

1 Introduction

2 Préliminaires

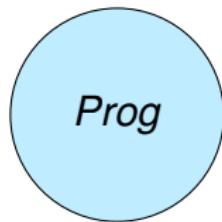
3 Sur-approximations d'ensemble de descendants

- Méthode de compléction
- Descendants innermost
- Élimination des clauses copiantes

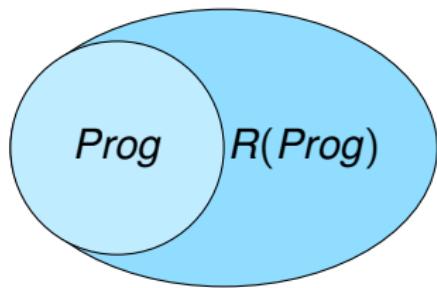
4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

5 Conclusion

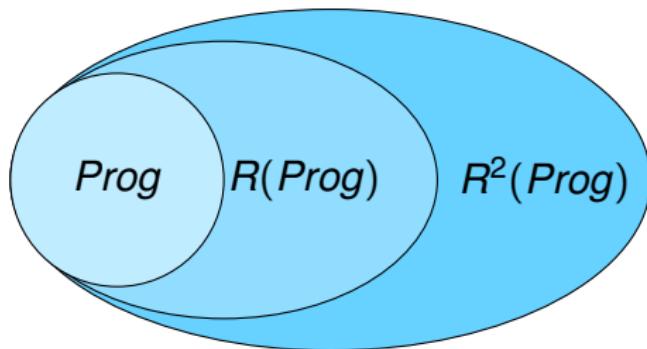
Méthode de complétion



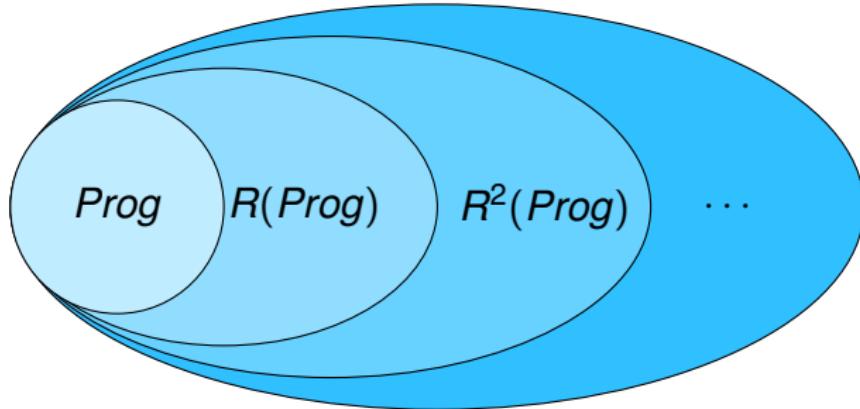
Méthode de complétion



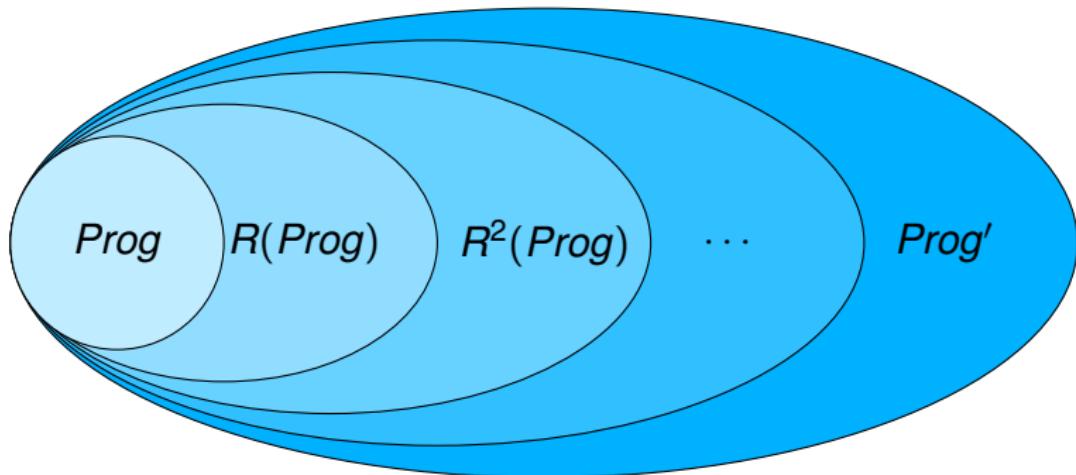
Méthode de complétion



Méthode de complétion



Méthode de complétion



- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument
- Conjonctions d'atomes : $B = A_1, \dots, A_n$

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument
- Conjonctions d'atomes : $B = A_1, \dots, A_n$
- Propriétés

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument
- Conjonctions d'atomes : $B = A_1, \dots, A_n$
- Propriétés
 - plat : tous les arguments des atomes de B sont des variables

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument
- Conjonctions d'atomes : $B = A_1, \dots, A_n$
- Propriétés
 - plat : tous les arguments des atomes de B sont des variables
 - linéaire : chaque variable dans B n'apparaît qu'une seule fois

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument
- Conjonctions d'atomes : $B = A_1, \dots, A_n$
- Propriétés
 - plat : tous les arguments des atomes de B sont des variables
 - linéaire : chaque variable dans B n'apparaît qu'une seule fois
 - \emptyset : conjonction d'atomes vide : plat et linéaire

CS-clause

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument
- Conjonctions d'atomes : $B = A_1, \dots, A_n$
- Propriétés
 - plat : tous les arguments des atomes de B sont des variables
 - linéaire : chaque variable dans B n'apparaît qu'une seule fois
 - \emptyset : conjonction d'atomes vide : plat et linéaire

CS-clause

$H \leftarrow B$ avec B plat et linéaire

CS-clause

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument
- Conjonctions d'atomes : $B = A_1, \dots, A_n$
- Propriétés
 - plat : tous les arguments des atomes de B sont des variables
 - linéaire : chaque variable dans B n'apparaît qu'une seule fois
 - \emptyset : conjonction d'atomes vide : plat et linéaire

CS-clause

$H \leftarrow B$ avec B plat et linéaire

Exemple

- $P(f(g(x, y)), a) \leftarrow Q(x, y)$: CS-clause

CS-clause

- Prédicats avec un nombre fixe d'arguments
- Atome : prédicat avec des termes en argument
- Conjonctions d'atomes : $B = A_1, \dots, A_n$
- Propriétés
 - plat : tous les arguments des atomes de B sont des variables
 - linéaire : chaque variable dans B n'apparaît qu'une seule fois
 - \emptyset : conjonction d'atomes vide : plat et linéaire

CS-clause

$H \leftarrow B$ avec B plat et linéaire

Exemple

- $P(f(g(x, y)), a) \leftarrow Q(x, y)$: CS-clause
- $P(x) \leftarrow Q(x), Q_2(g(x))$: pas une CS-clause

Propriétés des CS-clauses

Une clause $H \leftarrow B$ est

Propriétés des CS-clauses

Une clause $H \leftarrow B$ est

- copiante si H n'est pas linéaire

Propriétés des cs-clauses

Une clause $H \leftarrow B$ est

- copiante si H n'est pas linéaire
- normalisée si tous les arguments sont au plus de profondeur 1

Propriétés des cs-clauses

Une clause $H \leftarrow B$ est

- copiante si H n'est pas linéaire
- normalisée si tous les arguments sont au plus de profondeur 1

Exemple

- $P(f(g(x, a)), x) \leftarrow Q(x)$: copiante et non normalisée

Propriétés des cs-clauses

Une clause $H \leftarrow B$ est

- copiante si H n'est pas linéaire
- normalisée si tous les arguments sont au plus de profondeur 1

Exemple

- $P(f(g(x, a)), x) \leftarrow Q(x)$: copiante et non normalisée
- $P(f(x, y), a) \leftarrow Q'(x, y)$: non copiante et normalisée

- cs-programme : ensemble de cs-clauses

- cs-programme : ensemble de cs-clauses
- Opérateurs

- cs-programme : ensemble de cs-clauses
 - Opérateurs
-
- $G \rightsquigarrow G'$: (dérivation classique)
 $\exists H \leftarrow B \in \text{Prog}$ et $\exists \sigma$
tel que $A \in G$ avec $\sigma(A) = \sigma(H)$ (unification)
et $G' = \sigma(G)$ avec $\sigma(A)$ remplacé par $\sigma(B)$

- cs-programme : ensemble de cs-clauses
 - Opérateurs
-
- $G \rightsquigarrow G'$: (dérivation classique)
 $\exists H \leftarrow B \in \text{Prog}$ et $\exists \sigma$
tel que $A \in G$ avec $\sigma(A) = \sigma(H)$ (unification)
et $G' = \sigma(G)$ avec $\sigma(A)$ remplacé par $\sigma(B)$
 - $G \rightarrow G'$: (dérivation faible)
comme ci-dessus mais avec $A = \sigma(H)$ (filtrage)

- cs-programme : ensemble de cs-clauses
- Opérateurs

- $G \rightsquigarrow G'$: (dérivation classique)
 $\exists H \leftarrow B \in \text{Prog}$ et $\exists \sigma$
tel que $A \in G$ avec $\sigma(A) = \sigma(H)$ (unification)
et $G' = \sigma(G)$ avec $\sigma(A)$ remplacé par $\sigma(B)$
- $G \rightarrow G'$: (dérivation faible)
comme ci-dessus mais avec $A = \sigma(H)$ (filtrage)

Langage d'un cs-programme

Soit \vec{t} des termes clos. $\vec{t} \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P)$ si et seulement si $P(\vec{t}) \rightsquigarrow_{\text{Prog}}^* \emptyset$.

Exemple

- $\text{Prog} =$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - ➊ $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - ① $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$
 - ② $Q(v(x), w(y)) \leftarrow Q(x, y)$

Exemple

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 2 $Q(v(x), w(y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 3 $Q(a, a)$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - 1 $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$
 - 2 $Q(v(x), w(y)) \leftarrow Q(x, y)$
 - 3 $Q(a, a)$
- $f(v(a), w(a)) \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P) ?$

Exemple

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 2 $Q(v(x), w(y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 3 $Q(a, a)$

- $f(v(a), w(a)) \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P) ?$
 - $P(f(v(a), w(a))) \rightsquigarrow Q(v(a), w(a))$

Exemple

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 2 $Q(v(x), w(y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 3 $Q(a, a)$

- $f(v(a), w(a)) \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P) ?$
 - $P(f(v(a), w(a))) \rightsquigarrow Q(v(a), w(a))$
 - $Q(v(a), w(a)) \rightsquigarrow Q(a, a)$

Exemple

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 2 $Q(v(x), w(y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 3 $Q(a, a)$

- $f(v(a), w(a)) \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P) ?$
 - $P(f(v(a), w(a))) \rightsquigarrow Q(v(a), w(a))$
 - $Q(v(a), w(a)) \rightsquigarrow Q(a, a)$
 - $Q(a, a) \rightsquigarrow \emptyset$

Exemple

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 2 $Q(v(x), w(y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 3 $Q(a, a)$

- $f(v(a), w(a)) \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P) ?$
 - $P(f(v(a), w(a))) \rightsquigarrow Q(v(a), w(a))$
 - $Q(v(a), w(a)) \rightsquigarrow Q(a, a)$
 - $Q(a, a) \rightsquigarrow \emptyset$
 - Oui, $f(v(a), w(a)) \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P)$

Exemple

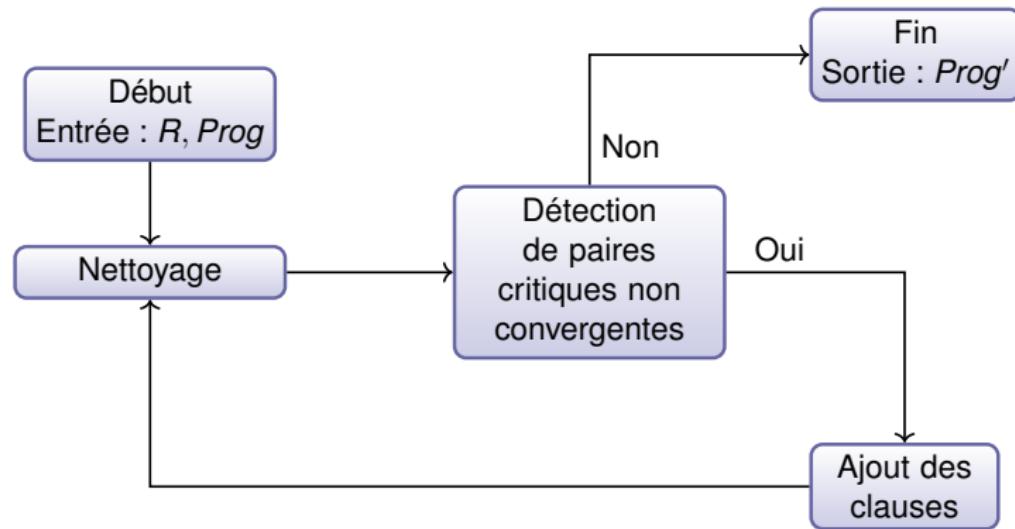
- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 2 $Q(v(x), w(y)) \leftarrow Q(x, y)$
- 3 $Q(a, a)$

- $f(v(a), w(a)) \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P) ?$
 - $P(f(v(a), w(a))) \rightsquigarrow Q(v(a), w(a))$
 - $Q(v(a), w(a)) \rightsquigarrow Q(a, a)$
 - $Q(a, a) \rightsquigarrow \emptyset$
 - Oui, $f(v(a), w(a)) \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P)$

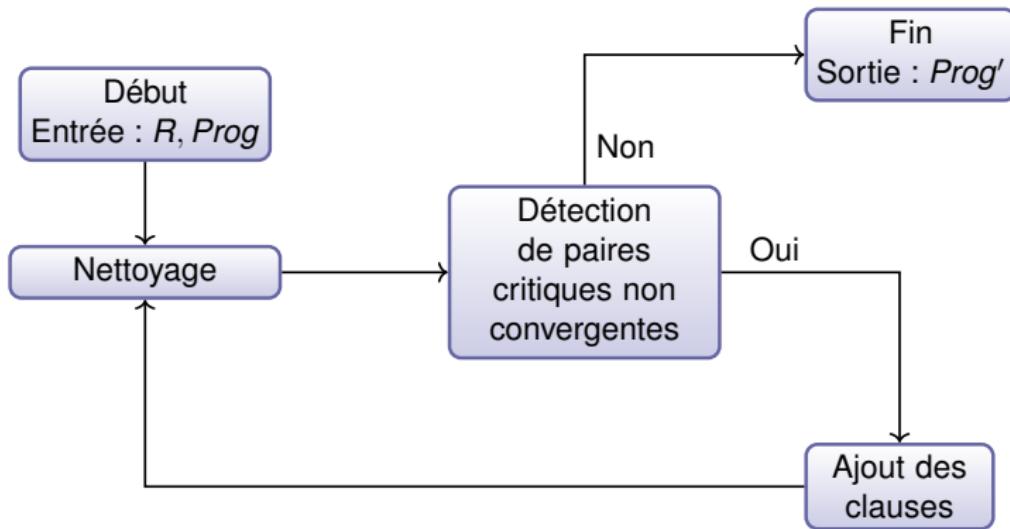
- $\mathcal{L}_{\text{Prog}}(P) = \{f(v^n(a), w^n(a)) | n \in \mathbb{N}\}$

L'algorithme de compléction



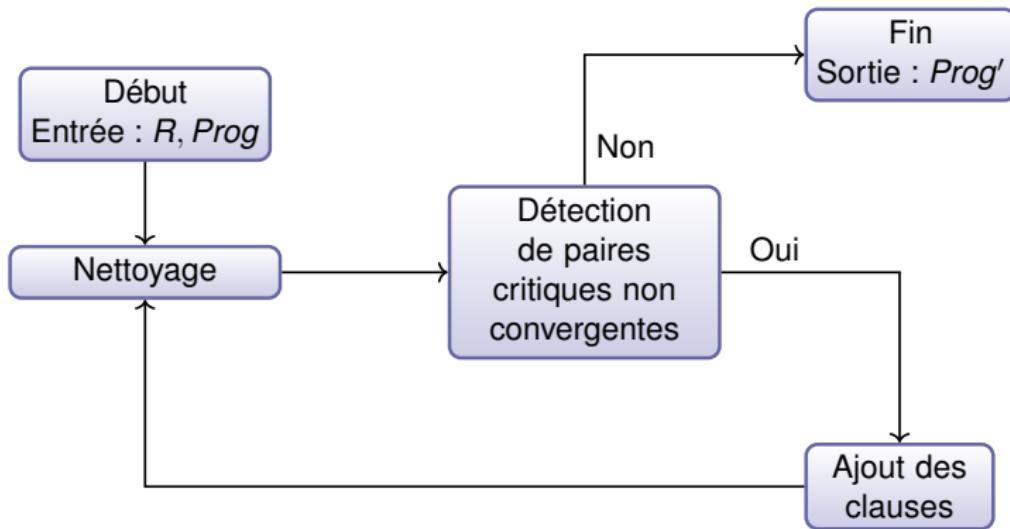
- Un cs-programme initial

L'algorithme de compléction



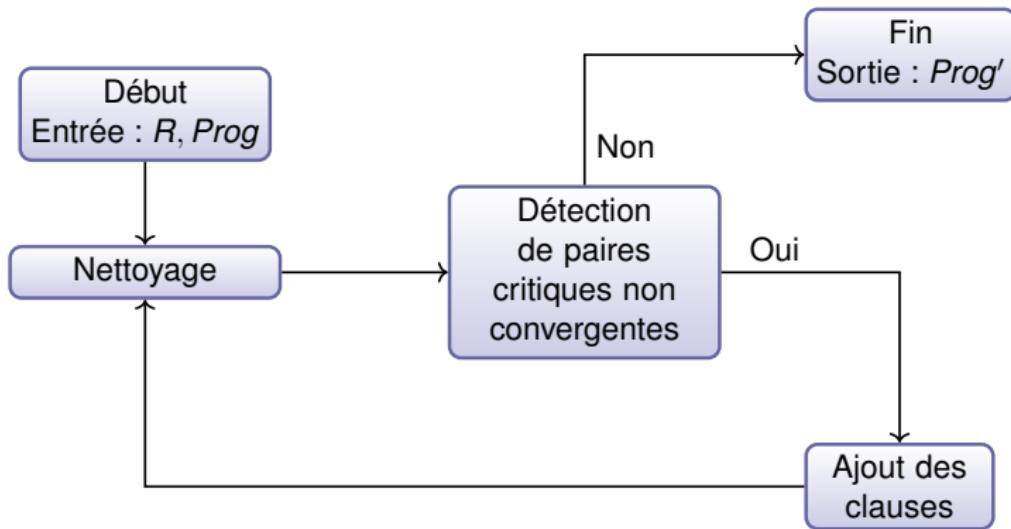
- Un cs-programme initial
 - non copiant

L'algorithme de compléction



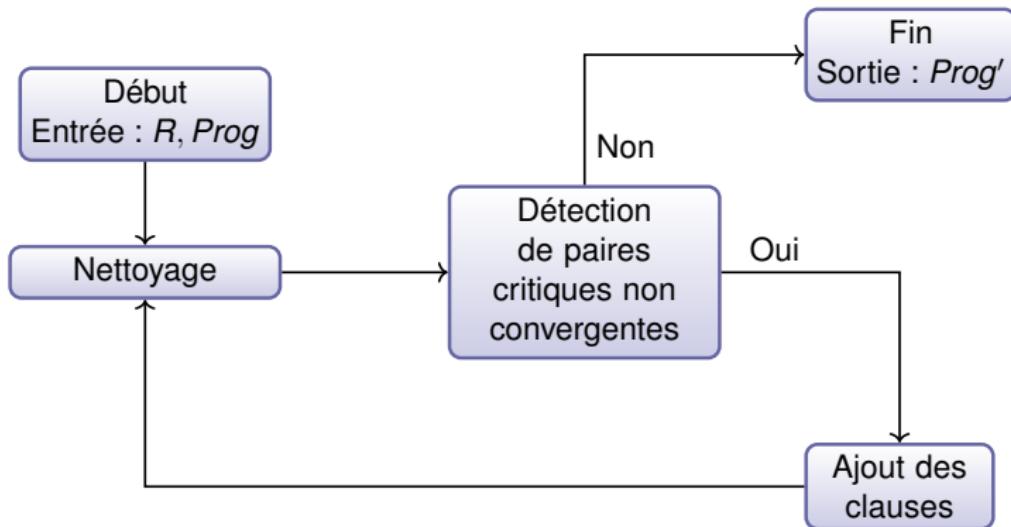
- Un cs-programme initial
 - non copiant
 - normalisé

L'algorithme de compléction



- Un cs-programme initial
 - non copiant
 - normalisé
- Un système de réécriture

L'algorithme de compléction



- Un cs-programme initial
 - non copiant
 - normalisé
- Un système de réécriture
 - linéaire

Paires critiques

- $I \rightarrow r \in R$

Paires critiques

- $I \rightarrow r \in R$
- $P(\dots, t_i, \dots) \leftarrow B \in \text{Prog}$

Paires critiques

- $I \rightarrow r \in R$
- $P(..., t_i, ...) \leftarrow B \in Prog$

$P(..., I, ...)$

Paires critiques

- $I \rightarrow r \in R$
- $P(\dots, t_i, \dots) \leftarrow B \in \text{Prog}$

$P(\dots, I, \dots)$

~~~~~ $\xrightarrow{[\sigma]}^+$

$G$  avec  $G$  plat

# Paires critiques

- $I \rightarrow r \in R$
- $P(\dots, t_i, \dots) \leftarrow B \in \text{Prog}$

$P(\dots, I, \dots)$

~~~~~ $\xrightarrow{[\sigma]}^+$

G avec G plat



$\sigma(P(\dots, r, \dots)) \leftarrow G$: paire critique

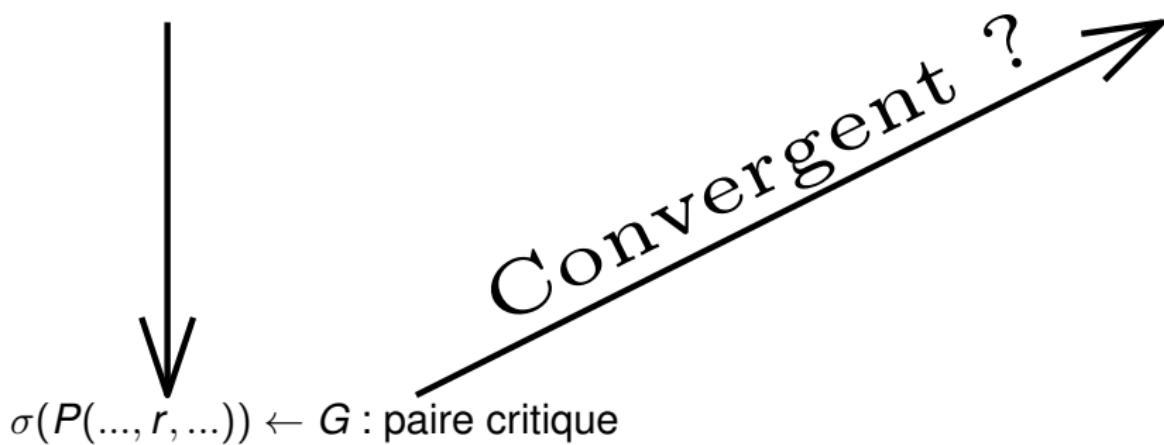
Paires critiques

- $I \rightarrow r \in R$
- $P(\dots, t_i, \dots) \leftarrow B \in \text{Prog}$

$P(\dots, I, \dots)$

~~~~~ $\xrightarrow{[\sigma]}^+$

$G$  avec  $G$  plat



# Exemple

- $R : \{g(h(y)) \rightarrow f(y)\}$

# Exemple

- $R : \{g(h(y)) \rightarrow f(y)\}$
- $Prog : \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(h(x)) \leftarrow Q'(x). \ Q'(a).\}$

# Exemple

- $R : \{g(h(y)) \rightarrow f(y)\}$
- $Prog : \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(h(x)) \leftarrow Q'(x). \ Q'(a).\}$

$P(g(h(y)))$

# Exemple

- $R : \{g(h(y)) \rightarrow f(y)\}$
- $Prog : \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(h(x)) \leftarrow Q'(x). \ Q'(a).\}$

$P(g(h(y))) \rightsquigarrow Q(h(y))$

# Exemple

- $R : \{g(h(y)) \rightarrow f(y)\}$
- $Prog : \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \text{ } Q(h(x)) \leftarrow Q'(x). \text{ } Q'(a).\}$

$P(g(h(y))) \rightsquigarrow Q(h(y)) \rightsquigarrow Q'(y)$

# Exemple

- $R : \{g(h(y)) \rightarrow f(y)\}$
- $Prog : \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(h(x)) \leftarrow Q'(x). \ Q'(a).\}$

$P(g(h(y)))$  ~~~~~  $\xrightarrow{[\sigma]}^+$   $Q'(y)$  et  $Q'(y)$  plat

# Exemple

- $R : \{g(h(y)) \rightarrow f(y)\}$
- $Prog : \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(h(x)) \leftarrow Q'(x). \ Q'(a).\}$

$P(g(h(y)))$  ~~~~~ $\xrightarrow{[\sigma]}^+$   $Q'(y)$  et  $Q'(y)$  plat



$\sigma(P(f(y))) \leftarrow Q'(y) : \text{paire critique}$

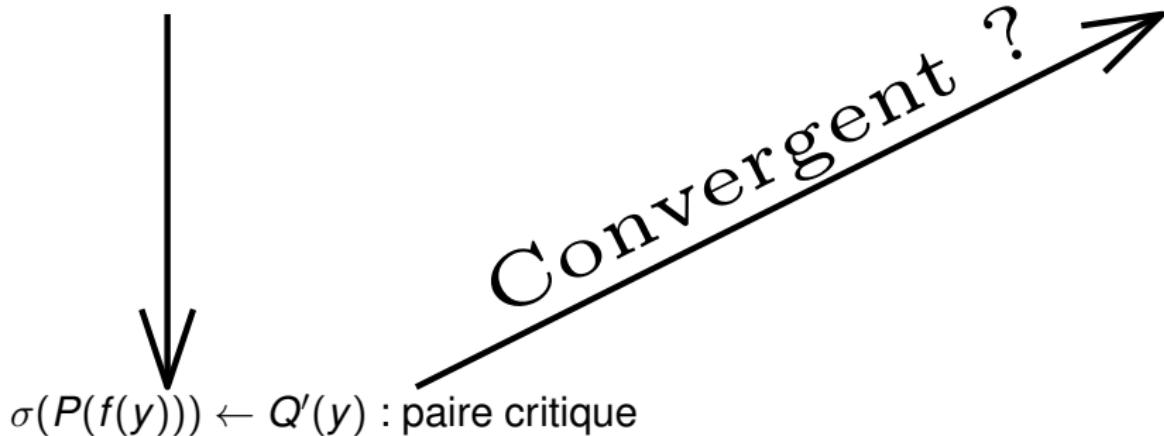
# Exemple

- $R : \{g(h(y)) \rightarrow f(y)\}$
- $Prog : \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(h(x)) \leftarrow Q'(x). \ Q'(a).\}$

$P(g(h(y)))$

~~~~~ $\xrightarrow{[\sigma]}^+$

$Q'(y)$ et $Q'(y)$ plat



Le problème

- $\text{Prog} = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(a). \ Q(b).\}$

Le problème

- $Prog = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(a). \ Q(b).\}$
- $R = \{g(x) \rightarrow f(x, x), \ a \rightarrow b\}$

Le problème

- $Prog = \{ P(g(x)) \leftarrow Q(x). \quad Q(a). \quad Q(b). \}$
- $R = \{ g(x) \rightarrow f(x, x), \quad a \rightarrow b \}$
- 2 paires critiques : $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$

Le problème

- $Prog = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \text{ } Q(a). \text{ } Q(b).\}$
- $R = \{g(x) \rightarrow f(x, x), \text{ } a \rightarrow b\}$
- 2 paires critiques : $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ et $Q(b)$

Le problème

- $\text{Prog} = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \ Q(a). \ \textcolor{blue}{Q(b).}\}$
- $R = \{g(x) \rightarrow f(x, x), \ a \rightarrow b\}$
- 2 paires critiques : $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ et $Q(b)$
- $Q(b)$ est convergente

Le problème

- $Prog = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \quad Q(a). \quad Q(b).\}$
- $R = \{g(x) \rightarrow f(x, x), \quad a \rightarrow b\}$
- 2 paires critiques : $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ et $Q(b)$
- $Q(b)$ est convergente
- On ajoute $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ à $Prog$

Le problème

- $Prog = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \quad Q(a). \quad Q(b).\}$
- $R = \{g(x) \rightarrow f(x, x), \quad a \rightarrow b\}$
- 2 paires critiques : $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ et $Q(b)$
- $Q(b)$ est convergente
- On ajoute $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ à $Prog$
- Toutes les paires critiques sont convergentes

Le problème

- $Prog = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \quad Q(a). \quad Q(b).\}$
- $R = \{g(x) \rightarrow f(x, x), \quad a \rightarrow b\}$
- 2 paires critiques : $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ et $Q(b)$
- $Q(b)$ est convergente
- On ajoute $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ à $Prog$
- Toutes les paires critiques sont convergentes
- $f(a, a) \in \mathcal{L}_{Prog}(P)$

Le problème

- $Prog = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \quad Q(a). \quad Q(b).\}$
- $R = \{g(x) \rightarrow f(x, x), \quad a \rightarrow b\}$
- 2 paires critiques : $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ et $Q(b)$
- $Q(b)$ est convergente
- On ajoute $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ à $Prog$
- Toutes les paires critiques sont convergentes
- $f(a, a) \in \mathcal{L}_{Prog}(P)$
- $f(a, a) \rightarrow_R f(b, a)$

Le problème

- $Prog = \{P(g(x)) \leftarrow Q(x). \quad Q(a). \quad Q(b).\}$
- $R = \{g(x) \rightarrow f(x, x), \quad a \rightarrow b\}$
- 2 paires critiques : $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ et $Q(b)$
- $Q(b)$ est convergente
- On ajoute $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$ à $Prog$
- Toutes les paires critiques sont convergentes
- $f(a, a) \in \mathcal{L}_{Prog}(P)$
- $f(a, a) \rightarrow_R f(b, a)$
- mais $f(b, a)$ et $f(a, b) \notin \mathcal{L}_{Prog}(P)$

Sommaire

1 Introduction

2 Préliminaires

3 Sur-approximations d'ensemble de descendants

- Méthode de compléction
- Descendants innermost
- Élimination des clauses copiantes

4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

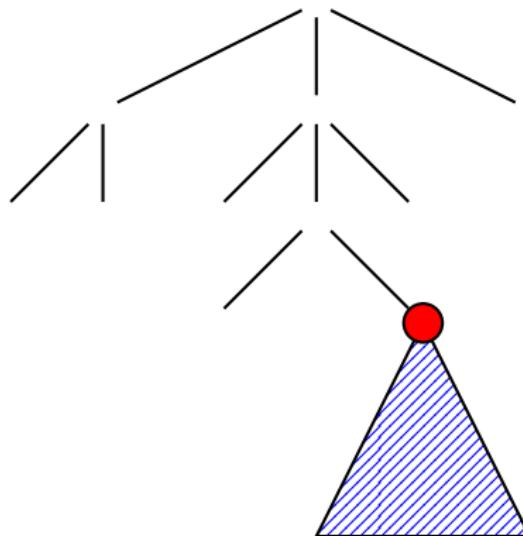
5 Conclusion

Stratégie innermost

- Restriction des réécritures

Stratégie innermost

- Restriction des réécritures
- Réécritures de sous-termes non réductibles



Irréducibilité forte

Irréducibilité forte

Pour tout $l \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec l .

Irréducibilité forte

Irréducibilité forte

Pour tout $l \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec l .
- Une substitution θ est *fortement irréductible* si pour tout $x \in \mathcal{X}$, $\theta(x)$ est fortement irréductible.

Irréducibilité forte

Irréducibilité forte

Pour tout $I \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec I .
- Une substitution θ est *fortement irréductible* si pour tout $x \in \mathcal{X}$, $\theta(x)$ est fortement irréductible.

Exemple

- $f(b) \rightarrow b$

Irréducibilité forte

Irréducibilité forte

Pour tout $I \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec I .
- Une substitution θ est *fortement irréductible* si pour tout $x \in \mathcal{X}$, $\theta(x)$ est fortement irréductible.

Exemple

- $f(b) \rightarrow b$
- $t = f(x) :$

Irréducibilité forte

Irréducibilité forte

Pour tout $I \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec I .
- Une substitution θ est *fortement irréductible* si pour tout $x \in \mathcal{X}$, $\theta(x)$ est fortement irréductible.

Exemple

- $f(b) \rightarrow b$
- $t = f(x)$: irréductible

Irréducibilité forte

Irréducibilité forte

Pour tout $l \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec l .
- Une substitution θ est *fortement irréductible* si pour tout $x \in \mathcal{X}$, $\theta(x)$ est fortement irréductible.

Exemple

- $f(b) \rightarrow b$
- $t = f(x)$: irréductible
- $\theta = (x/a)$:

Irréducibilité forte

Pour tout $I \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec I .
- Une substitution θ est *fortement irréductible* si pour tout $x \in \mathcal{X}$, $\theta(x)$ est fortement irréductible.

Exemple

- $f(b) \rightarrow b$
- $t = f(x)$: irréductible
- $\theta = (x/a)$: fortement irréductible

Irréducibilité forte

Pour tout $l \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec l .
- Une substitution θ est *fortement irréductible* si pour tout $x \in \mathcal{X}$, $\theta(x)$ est fortement irréductible.

Exemple

- $f(b) \rightarrow b$
- $t = f(x)$: irréductible
- $\theta = (x/a)$: fortement irréductible
- $\theta(t) = f(a)$:

Irréducibilité forte

Irréducibilité forte

Pour tout $l \rightarrow r \in R$.

- Un terme t est *fortement irréductible* (par R) si aucun de ses sous-termes ne peut s'unifier avec l .
- Une substitution θ est *fortement irréductible* si pour tout $x \in \mathcal{X}$, $\theta(x)$ est fortement irréductible.

Exemple

- $f(b) \rightarrow b$
- $t = f(x)$: irréductible
- $\theta = (x/a)$: fortement irréductible
- $\theta(t) = f(a)$: fortement irréductible

NC et SNC

Soit A un atome (A peut contenir des variables).

- L'étape $A \rightsquigarrow_{[H \leftarrow B, \sigma]} G$ est NC (resp. SNC) si pour toute variable $x \in \text{Var}(H)$ non linéaire, x est irréducible (resp. fortement irréducible) par R .

NC et SNC

Soit A un atome (A peut contenir des variables).

- L'étape $A \rightsquigarrow_{[H \leftarrow B, \sigma]} G$ est NC (resp. SNC) si pour toute variable $x \in \text{Var}(H)$ non linéaire, x est irréducible (resp. fortement irréducible) par R .
- Une dérivation est NC (resp. SNC) si toutes ses étapes le sont.

NC et SNC

Soit A un atome (A peut contenir des variables).

- L'étape $A \rightsquigarrow_{[H \leftarrow B, \sigma]} G$ est NC (resp. SNC) si pour toute variable $x \in \text{Var}(H)$ non linéaire, x est irréducible (resp. fortement irréducible) par R .
- Une dérivation est NC (resp. SNC) si toutes ses étapes le sont.

Une clause non copiante est SNC

NC et SNC

Soit A un atome (A peut contenir des variables).

- L'étape $A \rightsquigarrow_{[H \leftarrow B, \sigma]} G$ est NC (resp. SNC) si pour toute variable $x \in \text{Var}(H)$ non linéaire, x est irréducible (resp. fortement irréducible) par R .
- Une dérivation est NC (resp. SNC) si toutes ses étapes le sont.

Une clause non copiante est SNC

Exemple

- $P(g(x, x)) \leftarrow Q(x)$

NC et SNC

Soit A un atome (A peut contenir des variables).

- L'étape $A \rightsquigarrow_{[H \leftarrow B, \sigma]} G$ est NC (resp. SNC) si pour toute variable $x \in \text{Var}(H)$ non linéaire, x est irréducible (resp. fortement irréducible) par R .
- Une dérivation est NC (resp. SNC) si toutes ses étapes le sont.

Une clause non copiante est SNC

Exemple

- $P(g(x, x)) \leftarrow Q(x)$
- $R = \{h(a) \rightarrow b\}$

NC et SNC

Soit A un atome (A peut contenir des variables).

- L'étape $A \rightsquigarrow_{[H \leftarrow B, \sigma]} G$ est NC (resp. SNC) si pour toute variable $x \in \text{Var}(H)$ non linéaire, x est irréducible (resp. fortement irréducible) par R .
- Une dérivation est NC (resp. SNC) si toutes ses étapes le sont.

Une clause non copiante est SNC

Exemple

- $P(g(x, x)) \leftarrow Q(x)$
- $R = \{h(a) \rightarrow b\}$
- $P(g(h(y), h(y)))$

NC et SNC

Soit A un atome (A peut contenir des variables).

- L'étape $A \rightsquigarrow_{[H \leftarrow B, \sigma]} G$ est NC (resp. SNC) si pour toute variable $x \in \text{Var}(H)$ non linéaire, x est irréducible (resp. fortement irréducible) par R .
- Une dérivation est NC (resp. SNC) si toutes ses étapes le sont.

Une clause non copiante est SNC

Exemple

- $P(g(x, x)) \leftarrow Q(x)$
- $R = \{h(a) \rightarrow b\}$
- $P(g(h(y), h(y))) \rightsquigarrow Q(h(y)) :$

NC et SNC

Soit A un atome (A peut contenir des variables).

- L'étape $A \rightsquigarrow_{[H \leftarrow B, \sigma]} G$ est NC (resp. SNC) si pour toute variable $x \in \text{Var}(H)$ non linéaire, x est irréducible (resp. fortement irréducible) par R .
- Une dérivation est NC (resp. SNC) si toutes ses étapes le sont.

Une clause non copiante est SNC

Exemple

- $P(g(x, x)) \leftarrow Q(x)$
- $R = \{h(a) \rightarrow b\}$
- $P(g(h(y), h(y))) \rightsquigarrow Q(h(y))$: NC mais pas SNC

Clôture par réécriture innermost

Théorème [WRLA, 2016, Y. Boichut, V. Pelletier et P. Réty]

Soit R un système de réécriture linéaire gauche.

Clôture par réécriture innermost

Théorème [WRLA, 2016, Y. Boichut, V. Pelletier et P. Réty]

Soit R un système de réécriture linéaire gauche.

Soit Prog un cs-programme normalisé et non copiant.

Clôture par réécriture innermost

Théorème [WRLA, 2016, Y. Boichut, V. Pelletier et P. Réty]

Soit R un système de réécriture linéaire gauche.

Soit Prog un cs-programme normalisé et non copiant.

Soit $\text{Prog}' \supseteq \text{Prog}$ un cs-programme

Clôture par réécriture innermost

Théorème [WRLA, 2016, Y. Boichut, V. Pelletier et P. Réty]

Soit R un système de réécriture linéaire gauche.

Soit Prog un cs-programme normalisé et non copiant.

Soit $\text{Prog}' \supseteq \text{Prog}$ un cs-programme

tel que toutes les paires critiques de Prog sont convergentes
par dérivations SNC dans Prog' .

Clôture par réécriture innermost

Théorème [WRLA, 2016, Y. Boichut, V. Pelletier et P. Réty]

Soit R un système de réécriture linéaire gauche.

Soit Prog un cs-programme normalisé et non copiant.

Soit $\text{Prog}' \supseteq \text{Prog}$ un cs-programme

tel que toutes les paires critiques de Prog sont convergentes
par dérivations SNC dans Prog' .

Si un terme $t \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(P)$ et $t \rightarrow_R^* t'$ avec une stratégie innermost, alors
 $t' \in \mathcal{L}_{\text{Prog}'}(P)$.

Sommaire

1 Introduction

2 Préliminaires

3 Sur-approximations d'ensemble de descendants

- Méthode de compléction
- Descendants innermost
- Élimination des clauses copiantes

4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

5 Conclusion

Origine des clauses copiantes

- Les réécritures non couvertes proviennent des clauses copiantes

Origine des clauses copiantes

- Les réécritures non couvertes proviennent des clauses copiantes
- Les clauses copiantes proviennent

Origine des clauses copiantes

- Les réécritures non couvertes proviennent des clauses copiantes
- Les clauses copiantes proviennent
 - de clauses copiantes présentes initialement

Origine des clauses copiantes

- Les réécritures non couvertes proviennent des clauses copiantes
- Les clauses copiantes proviennent
 - de clauses copiantes présentes initialement
 - du système de réécriture non linéaire droit

Origine des clauses copiantes

- Les réécritures non couvertes proviennent des clauses copiantes
- Les clauses copiantes proviennent
 - de clauses copiantes présentes initialement
 - du système de réécriture non linéaire droit

Solution

Origine des clauses copiantes

- Les réécritures non couvertes proviennent des clauses copiantes
- Les clauses copiantes proviennent
 - de clauses copiantes présentes initialement
 - du système de réécriture non linéaire droit

Solution

- transformer les clauses copiantes en non copiantes (*uncopying*)

Exemple

- $\text{Prog} =$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - ➊ $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$

Exemple

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$
- 2 $Q(s(x)) \leftarrow Q(x)$

Exemple

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$
- 2 $Q(s(x)) \leftarrow Q(x)$
- 3 $Q(a)$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - 1 $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$
 - 2 $Q(s(x)) \leftarrow Q(x)$
 - 3 $Q(a)$
- $\text{uncopying}(P(f(x, x)) \leftarrow Q(x))$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - 1 $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$
 - 2 $Q(s(x)) \leftarrow Q(x)$
 - 3 $Q(a)$
- $\text{uncopying}(P(f(x, x)) \leftarrow Q(x))$
- $P(f(x, y)) \leftarrow Q^2(x, y)$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - 1 $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$
 - 2 $Q(s(x)) \leftarrow Q(x)$
 - 3 $Q(a)$
- $\text{uncopying}(P(f(x, x)) \leftarrow Q(x))$
- $P(f(x, y)) \leftarrow Q^2(x, y)$
- $Q^2(s(x), s(y)) \leftarrow Q^2(x, y)$

Exemple

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$
- 2 $Q(s(x)) \leftarrow Q(x)$
- 3 $Q(a)$

- $\text{uncopying}(P(f(x, x)) \leftarrow Q(x))$
- $P(f(x, y)) \leftarrow Q^2(x, y)$
- $Q^2(s(x), s(y)) \leftarrow Q^2(x, y)$
- $Q^2(a, a) \leftarrow$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - 1 $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$
 - 2 $Q(s(x)) \leftarrow Q(x)$
 - 3 $Q(a)$
- $\text{uncopying}(P(f(x, x)) \leftarrow Q(x))$
- $P(f(x, y)) \leftarrow Q^2(x, y)$
- $Q^2(s(x), s(y)) \leftarrow Q^2(x, y)$
- $Q^2(a, a) \leftarrow$
- $\mathcal{L}_{\text{Prog}}(Q^2) = \{t \cdot t' \mid t, t' \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(Q) \wedge t = t'\}$

Exemple

- $\text{Prog} =$
 - 1 $P(f(x, x)) \leftarrow Q(x)$
 - 2 $Q(s(x)) \leftarrow Q(x)$
 - 3 $Q(a)$
- $\text{uncopying}(P(f(x, x)) \leftarrow Q(x))$
- $P(f(x, y)) \leftarrow Q^2(x, y)$
- $Q^2(s(x), s(y)) \leftarrow Q^2(x, y)$
- $Q^2(a, a) \leftarrow$
- $\mathcal{L}_{\text{Prog}}(Q^2) = \{t \cdot t' \mid t, t' \in \mathcal{L}_{\text{Prog}}(Q) \wedge t = t'\}$
- Plus de clauses copiantes

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général
- $\text{Prog} =$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général
- $\text{Prog} =$
 - ➊ $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général
- $\text{Prog} =$
 - ① $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
 - ② $P(a)$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général
- $\text{Prog} =$
 - 1 $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
 - 2 $P(a)$
- $\text{uncopying}(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général
- $\text{Prog} =$
 - ① $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
 - ② $P(a)$
- $\text{uncopying}(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$
- $P(c(x, y)) \leftarrow P^2(x, y)$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général

- $\text{Prog} =$

- ① $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
- ② $P(a)$

- $\text{uncopying}(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$
- $P(c(x, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y)$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général

- $\text{Prog} =$

- ① $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
- ② $P(a)$

- $\text{uncopying}(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$
- $P(c(x, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(a, a) \leftarrow$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
- 2 $P(a)$

- $\text{uncopying}(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$
- $P(c(x, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(a, a) \leftarrow$
- $\text{uncopying}(P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y))$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général
- $Prog =$
 - ① $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
 - ② $P(a)$
- $uncopying(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$
- $P(c(x, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(a, a) \leftarrow$
- $uncopying(P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y))$
- $P^2(c(x, x'), c(y, y')) \leftarrow P^4(x, x', y, y')$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
- 2 $P(a)$

- $\text{uncopying}(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$
- $P(c(x, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(a, a) \leftarrow$

- $\text{uncopying}(P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y))$
- $P^2(c(x, x'), c(y, y')) \leftarrow P^4(x, x', y, y')$
- $P^4(c(x, x), c(x', x'), c(y, y), c(y', y')) \leftarrow P^4(x, x', y, y')$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
- 2 $P(a)$

- $\text{uncopying}(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$
- $P(c(x, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(a, a) \leftarrow$

- $\text{uncopying}(P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y))$
- $P^2(c(x, x'), c(y, y')) \leftarrow P^4(x, x', y, y')$
- $P^4(c(x, x), c(x', x'), c(y, y), c(y', y')) \leftarrow P^4(x, x', y, y')$
- $P^4(a, a, a, a) \leftarrow$

Terminaison de l'élimination de clauses copiantes

- Ne termine pas dans le cas général

- $\text{Prog} =$

- 1 $P(c(x, x)) \leftarrow P(x)$
- 2 $P(a) \leftarrow$

- $\text{uncopying}(P(c(x, x)) \leftarrow P(x))$
- $P(c(x, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y)$
- $P^2(a, a) \leftarrow$
- $\text{uncopying}(P^2(c(x, x), c(y, y)) \leftarrow P^2(x, y))$
- $P^2(c(x, x'), c(y, y')) \leftarrow P^4(x, x', y, y')$
- $P^4(c(x, x), c(x', x'), c(y, y), c(y', y')) \leftarrow P^4(x, x', y, y')$
- $P^4(a, a, a, a) \leftarrow$
- et ainsi de suite

Forcer la terminaison

- $\text{UncopyingLimit} = 2$

Forcer la terminaison

- $\text{UncopyingLimit} = 2$
- $P^2(c(x, x'), c(y, y')) \leftarrow P^2(x, x'), P(y), P(y')$

Forcer la terminaison

- $\text{UncopyingLimit} = 2$
- $P^2(c(x, x'), c(y, y')) \leftarrow P^2(x, x'), P(y), P(y')$
- $\{t \cdot t \cdot t' \cdot t'' \mid t, t', t'' \in L(P)\} \supset L(P^4)$

Sommaire

1 Introduction

2 Préliminaires

3 Sur-approximations d'ensemble de descendants

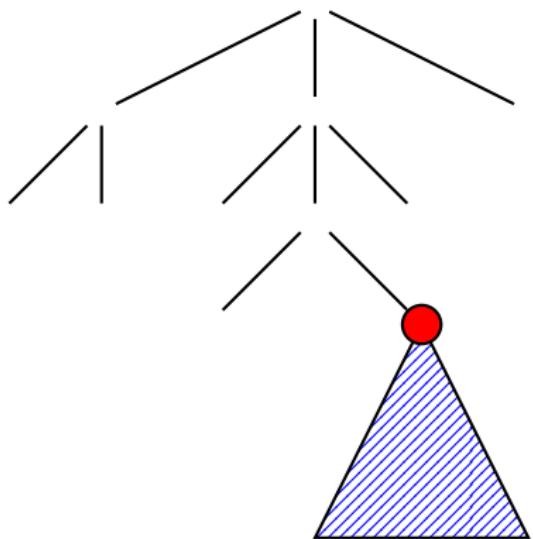
- Méthode de compléction
- Descendants innermost
- Élimination des clauses copiantes

4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

5 Conclusion

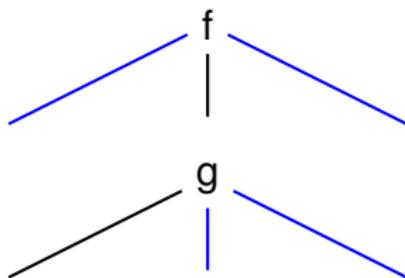
Stratégies de réécriture

- *Innermost*



Stratégies de réécriture

- *Innermost*
- *context-sensitive* (csTRS)



J. Giesl et A. Middeldorp, Transformation techniques for context-sensitive rewrite systems, JFP, 2004

Stratégies de réécriture

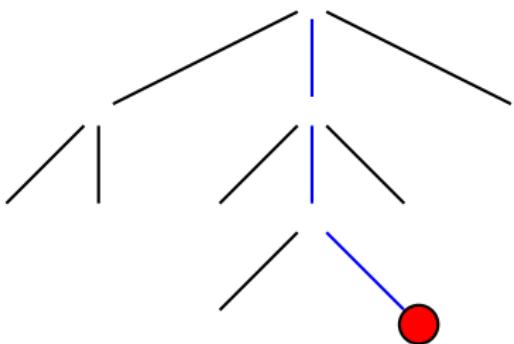
- *Innermost*
- *context-sensitive* (cSTRS)
- stratégie programmable

- Opérations élémentaires
- Opérations de contrôle de combinaison
- Opérations transversales

H. Cirstea, S. Lenglet et P.-E. Moreau, A faithful encoding of programmable strategies into term rewriting systems, RTA, 2015

Stratégies de réécriture

- *Innermost*
- *context-sensitive* (cSTRS)
- stratégie programmable
- *prefix-constrained* (pCTRS)



N. Andrianarivelo, V. Pelletier et P. Réty, Transforming prefix-constrained or controlled rewrite systems, SCSS, 2017

- $L : I \rightarrow r$

- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$

- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$

- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{L : a \rightarrow b\}$

- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

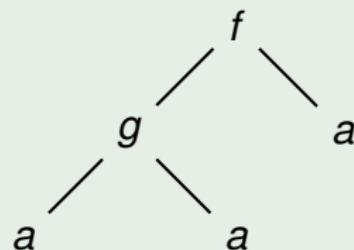
Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{L : a \rightarrow b\}$
- $L = (\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*$

- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

Exemple

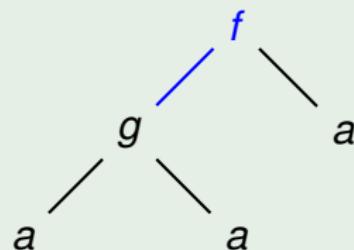
- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{L : a \rightarrow b\}$
- $L = (\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*$



- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

Exemple

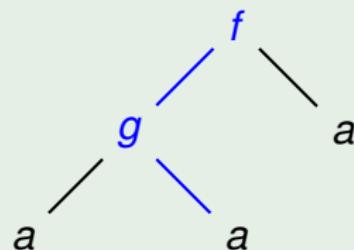
- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{L : a \rightarrow b\}$
- $L = (\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*$



- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

Exemple

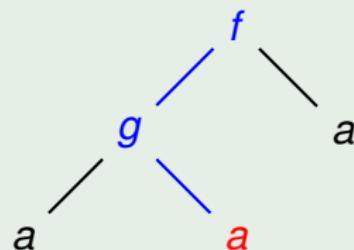
- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{L : a \rightarrow b\}$
- $L = (\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*$



- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

Exemple

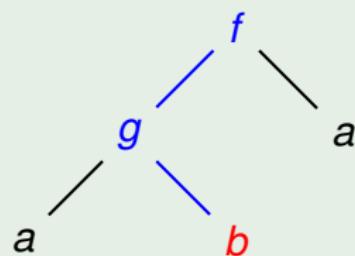
- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{L : a \rightarrow b\}$
- $L = (\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*$



- $L : I \rightarrow r$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, i \rangle \mid f \in \Sigma, 1 \leq i \leq arity(f)\}$
- L automate de mots construit sur $Dir(\Sigma)$

Exemple

- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{L : a \rightarrow b\}$
- $L = (\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*$



Transformation de pCTRS

- $R' = R'_1 \cup R'_2 \cup R'_3 \cup R'_4$
- R'_1 : Règles d'amorçage
- R'_2 : Règles de parcours de l'automate
- R'_3 : Règles de réécriture du pCTRS
- R'_4 : Règles de remontée du jeton

Transformation de pCTRS

- $R' = R'_1 \cup R'_2 \cup R'_3 \cup R'_4$
- $R'_1 = \{ \text{top}(j(x)) \rightarrow \text{top}(q_l(x)) \mid q_l \in Q_l \}$
- R'_2 : Règles de parcours de l'automate
- R'_3 : Règles de réécriture du pCTRS
- R'_4 : Règles de remontée du jeton

Transformation de pCTRS

- $R' = R'_1 \cup R'_2 \cup R'_3 \cup R'_4$
- $R'_1 = \{ \text{top}(j(x)) \rightarrow \text{top}(q_I(x)) \mid q_I \in Q_I \}$
- $R'_2 = \{ q(f(x_1, \dots, x_n)) \rightarrow \delta(x_1, \dots, q'(x_i), \dots, x_n) \mid \delta = (q, \langle f, i \rangle, q') \in \Delta \}$
- R'_3 : Règles de réécriture du pCTRS
- R'_4 : Règles de remontée du jeton

Transformation de pCTRS

- $R' = R'_1 \cup R'_2 \cup R'_3 \cup R'_4$
- $R'_1 = \{ \text{top}(j(x)) \rightarrow \text{top}(q_I(x)) \mid q_I \in Q_I \}$
- $R'_2 = \{ q(f(x_1, \dots, x_n)) \rightarrow \delta(x_1, \dots, q'(x_i), \dots, x_n) \mid \delta = (q, \langle f, i \rangle, q') \in \Delta \}$
- $R'_3 = \{ q_f(l_k) \rightarrow j(r_k) \mid q_f \in Q_f^k, (L_k : l_k \rightarrow r_k) \in R \}$
- R'_4 : Règles de remontée du jeton

Transformation de pCTRS

- $R' = R'_1 \cup R'_2 \cup R'_3 \cup R'_4$
- $R'_1 = \{ \text{top}(j(x)) \rightarrow \text{top}(q_I(x)) \mid q_I \in Q_I \}$
- $R'_2 = \{ q(f(x_1, \dots, x_n)) \rightarrow \delta(x_1, \dots, q'(x_i), \dots, x_n) \mid \delta = (q, \langle f, i \rangle, q') \in \Delta \}$
- $R'_3 = \{ q_f(l_k) \rightarrow j(r_k) \mid q_f \in Q_f^k, (L_k : l_k \rightarrow r_k) \in R \}$
- $R'_4 = \{ \delta(x_1, \dots, j(x_i), \dots, x_n) \rightarrow j(f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n)) \mid \delta = (q, \langle f, i \rangle, q') \in \Delta \}$

Transformation de pCTRS

- $R' = R'_1 \cup R'_2 \cup R'_3 \cup R'_4$
- $R'_1 = \{ \text{top}(j(x)) \rightarrow \text{top}(q_I(x)) \mid q_I \in Q_I \}$
- $R'_2 = \{ q(f(x_1, \dots, x_n)) \rightarrow \delta(x_1, \dots, q'(x_i), \dots, x_n) \mid \delta = (q, \langle f, i \rangle, q') \in \Delta \}$
- $R'_3 = \{ q_f(l_k) \rightarrow j(r_k) \mid q_f \in Q_f^k, (L_k : l_k \rightarrow r_k) \in R \}$
- $R'_4 = \{ \delta(x_1, \dots, j(x_i), \dots, x_n) \rightarrow j(f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n)) \mid \delta = (q, \langle f, i \rangle, q') \in \Delta \}$

Théorème : [SCSS, 2017, N. Andrianarivelo, V. Pelletier et P. Réty]

Soit $t \in T(\Sigma)$. On a $t \rightarrow_{R_{pc}}^* t'$ si et seulement si $\text{top}(j(t)) \rightarrow_{R'}^* \text{top}(j(t'))$.

Transformation de pCTRS

- $R' = R'_1 \cup R'_2 \cup R'_3 \cup R'_4$
- $R'_1 = \{ \text{top}(j(x)) \rightarrow \text{top}(q_I(x)) \mid q_I \in Q_I \}$
- $R'_2 = \{ q(f(x_1, \dots, x_n)) \rightarrow \delta(x_1, \dots, q'(x_i), \dots, x_n) \mid \delta = (q, \langle f, i \rangle, q') \in \Delta \}$
- $R'_3 = \{ q_f(l_k) \rightarrow j(r_k) \mid q_f \in Q_f^k, (L_k : l_k \rightarrow r_k) \in R \}$
- $R'_4 = \{ \delta(x_1, \dots, j(x_i), \dots, x_n) \rightarrow j(f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n)) \mid \delta = (q, \langle f, i \rangle, q') \in \Delta \}$

Théorème : [SCSS, 2017, N. Andrianarivelo, V. Pelletier et P. Réty]

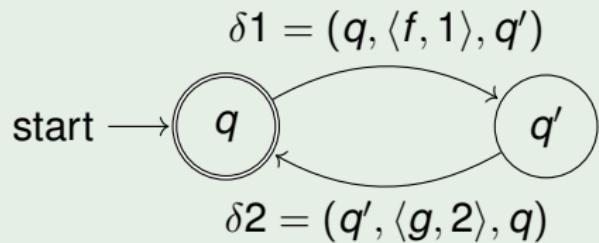
Soit $t \in T(\Sigma)$. On a $t \xrightarrow{*_{R_{pc}}} t'$ si et seulement si $\text{top}(j(t)) \xrightarrow{*_{R'}} \text{top}(j(t'))$.

Théorème : [SCSS, 2017, N. Andrianarivelo, V. Pelletier et P. Réty]

Le pCTRS R est terminant sur Σ si et seulement si R' est terminant sur Σ' .

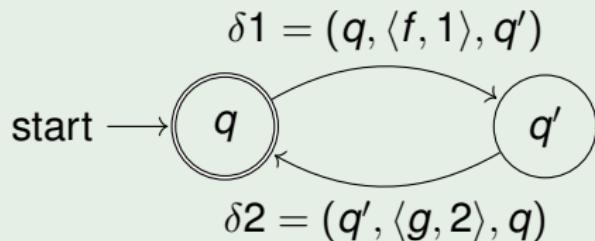
Exemple

- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$



Exemple

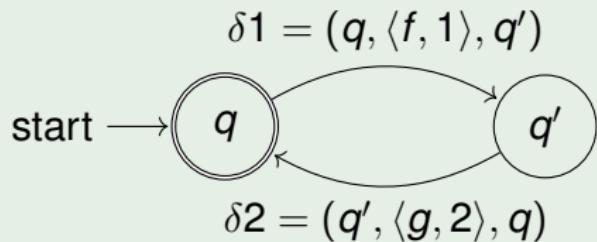
- $\Sigma = \{f^{\setminus 2}, g^{\setminus 2}, a^{\setminus 0}, b^{\setminus 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle. \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$



- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$

Exemple

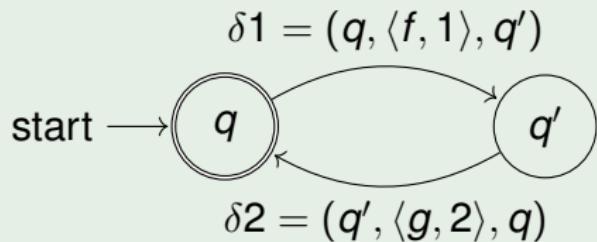
- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle. \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$



- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$

Exemple

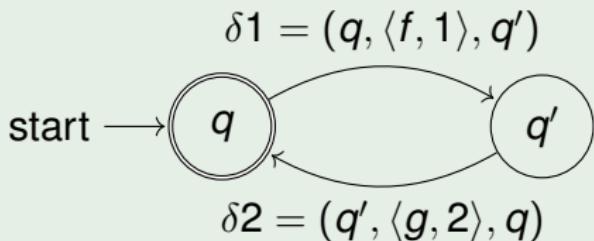
- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle. \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$



- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$

Exemple

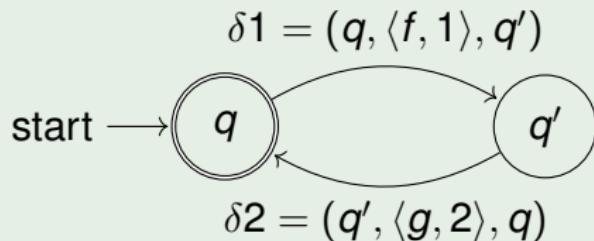
- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle. \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$



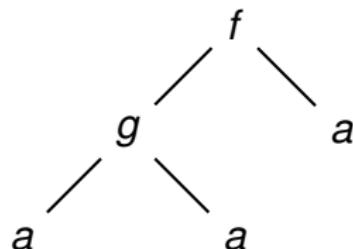
- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

Exemple

- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

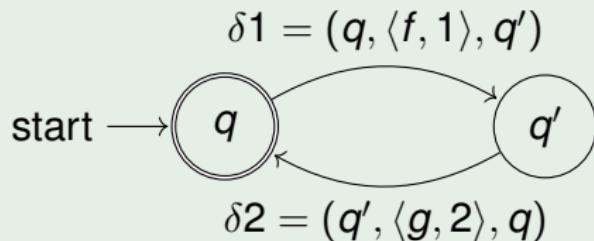


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

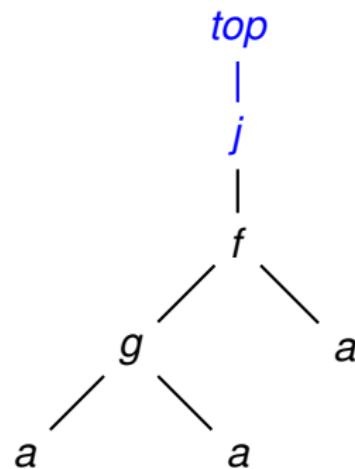


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

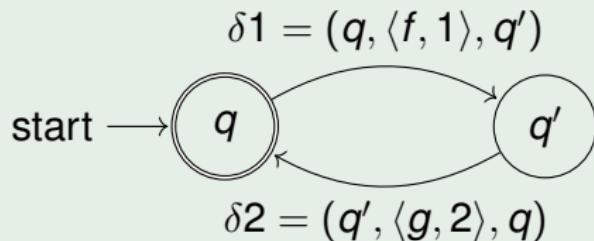


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

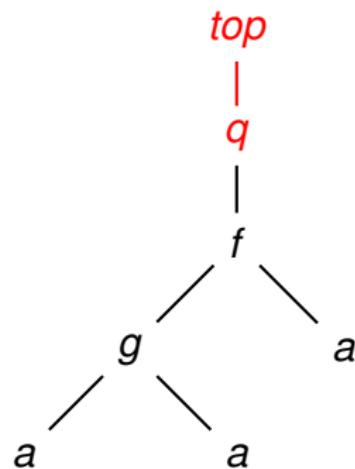


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

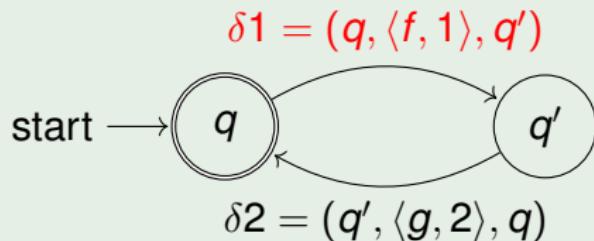


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

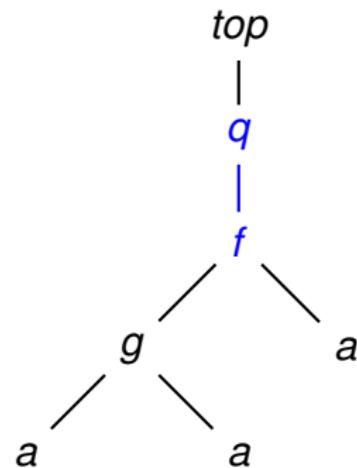


Exemple

- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

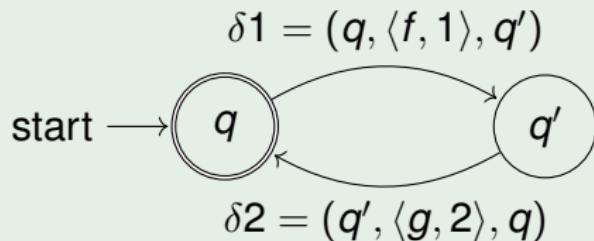


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

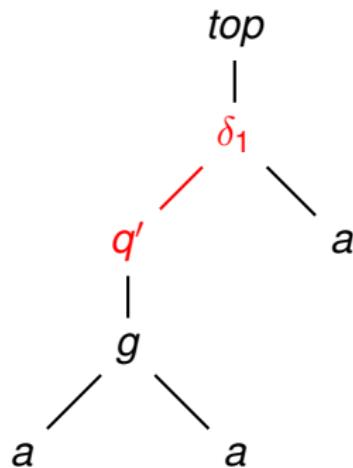


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

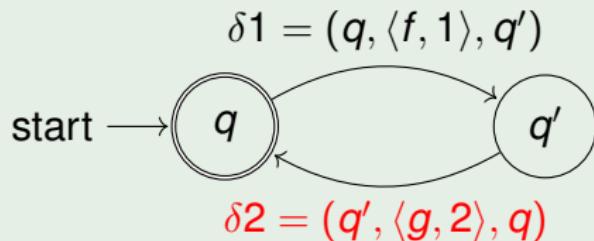


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

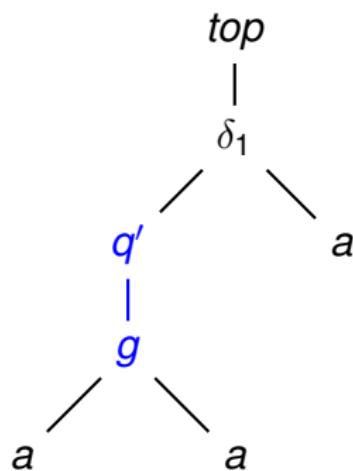


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

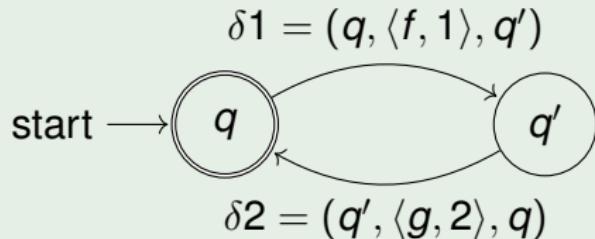


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y),$
 $q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)),$
 $\delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

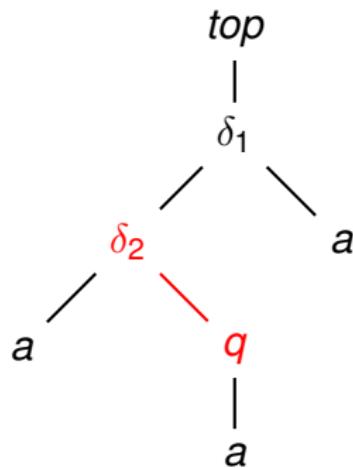


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

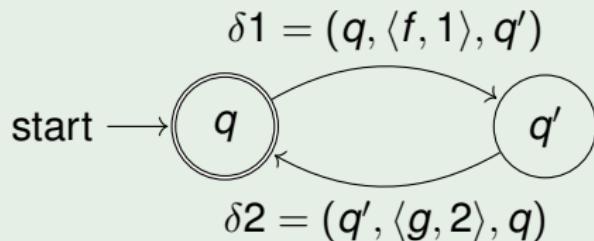


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

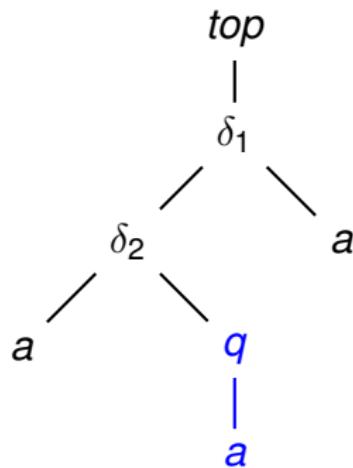


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

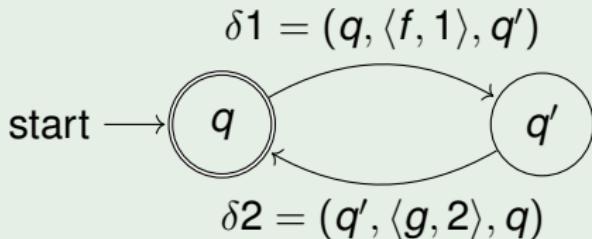


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

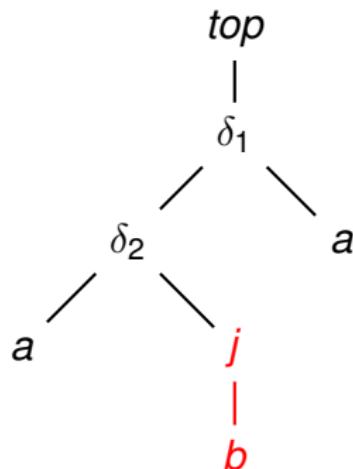


Exemple

- $\Sigma = \{f^2, g^2, a^0, b^0\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

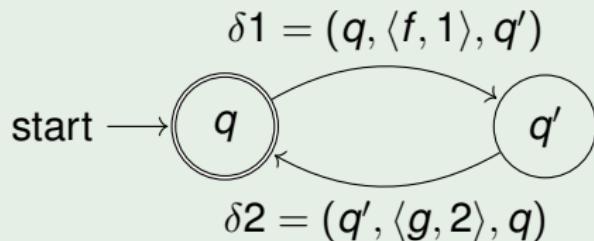


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

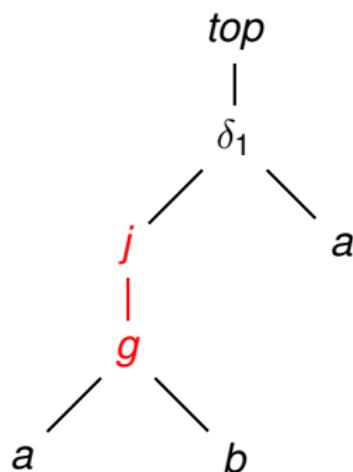


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

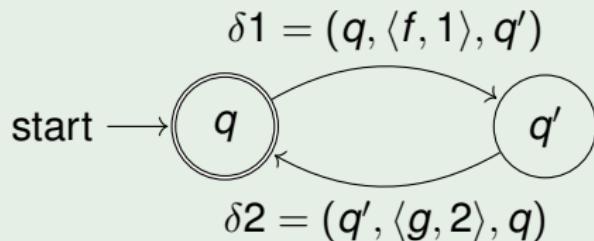


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y), q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)), \delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

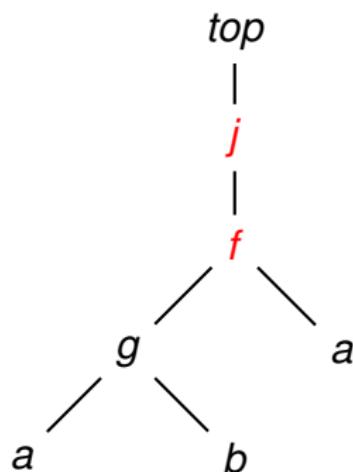


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$

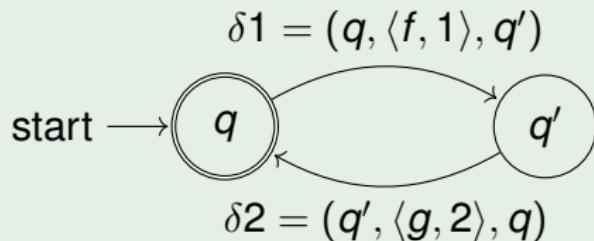


- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y),$
 $q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)),$
 $\delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$

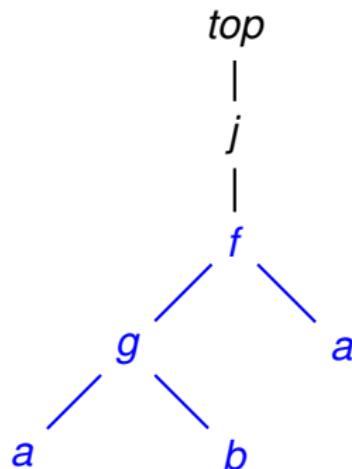


Exemple

- $\Sigma = \{f^{\backslash 2}, g^{\backslash 2}, a^{\backslash 0}, b^{\backslash 0}\}$
- $R = \{(\langle f, 1 \rangle \cdot \langle g, 2 \rangle)^*: a \rightarrow b\}$
- $Dir(\Sigma) = \{\langle f, 1 \rangle, \langle f, 2 \rangle, \langle g, 1 \rangle, \langle g, 2 \rangle\}$



- $R'_1 = \{top(j(x)) \rightarrow top(q(x))\}$
- $R'_2 = \{q(f(x, y)) \rightarrow \delta_1(q'(x), y),$
 $q'(g(x, y)) \rightarrow \delta_2(x, q(y))\}$
- $R'_3 = \{q(a) \rightarrow j(b)\}$
- $R'_4 = \{\delta_1(j(x), y) \rightarrow j(f(x, y)),$
 $\delta_2(x, j(y)) \rightarrow j(g(x, y))\}$



Sommaire

1 Introduction

2 Préliminaires

3 Sur-approximations d'ensemble de descendants

- Méthode de compléction
- Descendants innermost
- Élimination des clauses copiantes

4 Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

5 Conclusion

Conclusion

- Calcul de sur-approximations non régulières

Conclusion

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Descendants innermost

Conclusion

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Descendants innermost
 - Élimination de clauses copiantes

Conclusion

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Descendants innermost
 - Élimination de clauses copiantes
- Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie

Conclusion

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Descendants innermost
 - Élimination de clauses copiantes
- Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie
 - Transformation de PCTRS

Conclusion

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Descendants innermost
 - Élimination de clauses copiantes
- Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie
 - Transformation de pCTRS
 - Amélioration de la transformation des cSTRS

Conclusion

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Descendants innermost
 - Élimination de clauses copiantes
- Transformation de systèmes de réécriture avec stratégie
 - Transformation de pCTRS
 - Amélioration de la transformation des cSTRS
- Transformation d'un programme logique en cs-programme avec sur-approximation

- Calcul de sur-approximations non régulières

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Améliorer la précision des approximations

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Améliorer la précision des approximations
 - Développer des heuristiques

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Améliorer la précision des approximations
 - Développer des heuristiques
 - Porter les résultats existants sur les réguliers

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Améliorer la précision des approximations
 - Développer des heuristiques
 - Porter les résultats existants sur les réguliers
- Transformation de pCTRS

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Améliorer la précision des approximations
 - Développer des heuristiques
 - Porter les résultats existants sur les réguliers
- Transformation de pCTRS
 - Explorer d'autres stratégies

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Améliorer la précision des approximations
 - Développer des heuristiques
 - Porter les résultats existants sur les réguliers
- Transformation de pCTRS
 - Explorer d'autres stratégies
- Transformation d'un programme logique en cs-programme avec sur-approximation

- Calcul de sur-approximations non régulières
 - Améliorer la précision des approximations
 - Développer des heuristiques
 - Porter les résultats existants sur les réguliers
- Transformation de pCTRS
 - Explorer d'autres stratégies
- Transformation d'un programme logique en cs-programme avec sur-approximation
 - Améliorer la précision des approximations

Remarques et questions

Merci de votre attention