

# Rezolvare Set 1

Mursa Ovidiu-Vlad

2 Iunie 2025

## Problema 1

### (a) Ortogonalitatea polinoamelor $\pi_k^+(t^2)$

Polinoamele Legendre monice  $(\pi_k)_{k \in \mathbb{N}}$  sunt ortogonale pe intervalul  $[-1, 1]$  în raport cu ponderea  $w(t) = 1$ . Adică:

$$\int_{-1}^1 \pi_m(t) \pi_l(t) dt = c_m \delta_{ml}, \quad c_m > 0$$

Definim  $\pi_k^+(x) = \pi_{2k}(\sqrt{x})$  pentru  $x \geq 0$ . Enunțul folosește notația  $\pi_k^+(t^2) = \pi_{2k}(t)$ , ceea ce înseamnă că argumentul lui  $\pi_k^+$  este  $t^2$ . Vom arăta că polinoamele  $\pi_k^+(x)$  sunt ortogonale monice pe  $[0, 1]$  în raport cu ponderea  $w(x) = \frac{1}{\sqrt{x}}$ . Considerăm integrala:

$$I = \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{x}} \pi_k^+(x) \pi_j^+(x) dx$$

Folosind definiția din enunț,  $x = t^2$ , deci  $\pi_k^+(t^2) = \pi_{2k}(t)$ . Cu substituția  $x = t^2$ ,  $dx = 2t dt$ . Pentru  $x \in [0, 1]$ , alegem  $t \in [0, 1]$ .

$$I = \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{t^2}} \pi_{2k}(t) \pi_{2j}(t) (2t dt) = \int_0^1 \frac{1}{t} \pi_{2k}(t) \pi_{2j}(t) (2t dt) = 2 \int_0^1 \pi_{2k}(t) \pi_{2j}(t) dt$$

Deoarece  $\pi_{2k}(t)$  și  $\pi_{2j}(t)$  sunt funcții pare (polinoamele Legendre de grad par conțin doar puteri pare ale lui  $t$ ), produsul lor este tot o funcție pară. Astfel:

$$2 \int_0^1 \pi_{2k}(t) \pi_{2j}(t) dt = \int_{-1}^1 \pi_{2k}(t) \pi_{2j}(t) dt$$

Din ortogonalitatea polinoamelor Legendre pe  $[-1, 1]$  cu ponderea  $w(t) = 1$ :

$$I = c_{2k} \delta_{kj}$$

unde  $c_{2k} = \int_{-1}^1 (\pi_{2k}(t))^2 dt > 0$ . Polinoamele  $\pi_{2k}(t)$  sunt monice. Fie  $\pi_{2k}(t) = t^{2k} + \dots$ . Atunci  $\pi_k^+(x) = \pi_{2k}(\sqrt{x}) = (\sqrt{x})^{2k} + \dots = x^k + \dots$ . Deci,  $\pi_k^+(x)$  sunt polinoame monice de grad  $k$  în  $x$ . Prin urmare, polinoamele  $\pi_k^+(t^2)$  (interpretate ca  $\pi_k^+(x)$  cu  $x = t^2$ ) sunt ortogonale monice pe  $[0, 1]$  în raport cu ponderea  $w(t) = \frac{1}{\sqrt{t}}$  (sau  $w(x) = \frac{1}{\sqrt{x}}$ ).

### (b) Stabilirea formulei de cuadratură

Dorim să stabilim formula:

$$\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{x}} f(x) dx = 2 \sum_{k=1}^n A_k f(t_k^2) + R_n(f)$$

unde  $A_k$  și  $t_k$  sunt coeficienții și, respectiv, nodurile formulei de cuadratură Gauss-Legendre cu  $2n$  noduri pe  $[-1, 1]$ . Pornim de la integrala din stânga și facem substituția  $x = u^2$ ,  $dx = 2u du$ . Pentru  $x \in [0, 1]$  luăm  $u \in [0, 1]$ .

$$\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{x}} f(x) dx = \int_0^1 \frac{1}{\sqrt{u^2}} f(u^2) (2u du) = \int_0^1 \frac{1}{u} f(u^2) (2u du) = 2 \int_0^1 f(u^2) du$$

Deoarece  $f(u^2)$  este o funcție pară de  $u$ :

$$2 \int_0^1 f(u^2) du = \int_{-1}^1 f(u^2) du$$

Aplicăm formula de cuadratură Gauss-Legendre cu  $2n$  noduri  $(t_i^*, A_i^*)_{i=1}^{2n}$  pe intervalul  $[-1, 1]$  pentru funcția  $g(u) = f(u^2)$ :

$$\int_{-1}^1 f(u^2) du = \sum_{i=1}^{2n} A_i^* f((t_i^*)^2) + \tilde{R}_{2n}(f(u^2))$$

Nodurile  $t_i^*$  sunt rădăcinile polinomului Legendre  $P_{2n}(t)$  și sunt simetrice față de origine. Adică, dacă  $t^*$  este nod, atunci și  $-t^*$  este nod, și au același coeficient  $A^*$ . Fie  $t_1, \dots, t_n$  nodurile pozitive din setul  $\{t_i^*\}_{i=1}^{2n}$ , și  $A_1, \dots, A_n$  coeficienții corespunzători. Suma devine:

$$\sum_{i=1}^{2n} A_i^* f((t_i^*)^2) = \sum_{k=1}^n A_k f(t_k^2) + \sum_{k=1}^n A_k f((-t_k)^2)$$

Deoarece  $(-t_k)^2 = t_k^2$  avem:

$$\sum_{i=1}^{2n} A_i^* f((t_i^*)^2) = \sum_{k=1}^n A_k f(t_k^2) + \sum_{k=1}^n A_k f(t_k^2) = 2 \sum_{k=1}^n A_k f(t_k^2)$$

Aici,  $(t_k, A_k)_{k=1}^n$  sunt perechile nod (pozitiv) coeficient din formula Gauss-Legendre cu  $2n$  noduri. Enunțul folosește  $(t_k, A_k)_{k=1}^{2n}$  pentru toate nodurile, iar apoi suma  $\sum_{k=1}^n A_k f(t_k^2)$  implică că  $t_k$  din sumă sunt cele  $n$  perechi corespunzând nodurilor pozitive. Astfel, obținem formula cerută:

$$\int_0^1 \frac{1}{\sqrt{x}} f(x) dx = 2 \sum_{k=1}^n A_k f(t_k^2) + R_n(f)$$

### (c) Implementarea formulei de cuadratură în MATLAB

Funcția MATLAB de mai jos implementează această formulă de cuadratură. Se folosește o funcție ajutătoare 'get\_gauss\_legendre\_coeffs(N)' care returnează cele  $N$  noduri și ponderi Gauss-Legendre pe  $[-1, 1]$ .

```

1 function I = gauss_sqrt_inv_f(func, n_gauss_formula)
2 % Calculeaza integrala int_0^1 (1/sqrt(x)) f(x) dx
3 % folosind formula derivata.
4 % func: handle-ul functiei f(x)
5 % n_gauss_formula: numarul de noduri pozitive 'n' din formula (2n noduri GL)
6
7 num_gl_nodes = 2*n_gauss_formula;
8 [nodes_gl_full, weights_gl_full] = get_gauss_legendre_coeffs(num_gl_nodes);
9
10 % nodes_gl_full sunt pe [-1,1], sortate crescator
11 % weights_gl_full sunt ponderile corespunzatoare
12
13 % Selectam nodurile pozitive si ponderile corespunzatoare
14 % Nodurile pozitive sunt ultimele n_gauss_formula noduri
15 tk_positive = nodes_gl_full(n_gauss_formula+1:num_gl_nodes);
16 Ak_corresponding = weights_gl_full(n_gauss_formula+1:num_gl_nodes);
17
18 sum_val = 0;
19 for k = 1:n_gauss_formula
20     sum_val = sum_val + Ak_corresponding(k) * func(tk_positive(k)^2);
21 end
22
23 I = 2 * sum_val;
24 end

```

Listing 1: Funcția principală de cuadratură

```

1 function [nodes, weights] = get_gauss_legendre_coeffs(N)
2 % Implementare a algoritmului Golub-Welsch pentru
3 % noduri si ponderi Gauss-Legendre pe [-1,1].
4 if N == 0
5     nodes = [];
6     weights = [];
7     return;
8 end
9 beta = (1:N-1)./sqrt(4*(1:N-1).^2-1);
10 J = diag(beta,1) + diag(beta,-1);
11 [V,D] = eig(J);
12 nodes = diag(D);
13 [nodes,i] = sort(nodes); % Sorteaza nodurile
14 weights = 2*V(1,i)'.^2; % Ponderile corespunzatoare
15 end

```

Listing 2: Funcția ajutătoare pentru coeficienți Gauss-Legendre

#### (d) Calculul integralei $\int_0^1 \frac{\sin(x)}{\sqrt{x}} dx$ cu 8 zecimale exacte

Folosim funcția implementată pentru  $f(x) = \sin(x)$ . Căutăm o valoare 'n\_gauss\_formula' suficient de mare.

```

1 f_sin = @(x) sin(x);
2 tol = 1e-9; % toleranta pentru 8 zecimale exacte
3
4 integral_val_prev = 0;
5
6 fprintf('Calculul integralei int_0^1 sin(x)/sqrt(x) dx:\n');
7 for n_iter = 1:10 % 'n' din formula, deci 2*n_iter noduri GL
8     integral_val_curr = gauss_sqrt_inv_f(f_sin, n_iter);
9     if n_iter > 1
10         diff_val = abs(integral_val_curr - integral_val_prev);
11         fprintf('n = %d (2n=%d noduri GL), Integral = %.10f, Dif = %.2e\n', ...
12             n_iter, 2*n_iter, integral_val_curr, diff_val);
13         if diff_val < tol
14             fprintf('Convergenta atinsa pentru n = %d.\n', n_iter);
15             final_integral_value = integral_val_curr;
16             break;
17         end
18     else
19         fprintf('n = %d (2n=%d noduri GL), Integral = %.10f\n', ...
20             n_iter, 2*n_iter, integral_val_curr);
21     end
22     final_integral_value = integral_val_curr; % in caz ca bucla e scurta sau nu se
23     ↪ intrerupe
24     integral_val_prev = integral_val_curr;
25     if n_iter == 10
26         fprintf('Convergenta nu a fost atinsa pana la n = 10.\n');
27     end
28 end
29 fprintf('Valoarea finala calculata a integralei este: %.8f\n', final_integral_value);

```

Listing 3: Script pentru calculul integralei specificate

Rezultatul rulării codului MATLAB:

Calculul integralei int\_0^1 sin(x)/sqrt(x) dx:

n=1 (2n=2 noduri GL), Integral = 0.6438538995  
n=2 (2n=4 noduri GL), Integral = 0.6216153861, Dif = 2.22e-02  
n=3 (2n=6 noduri GL), Integral = 0.6205663613, Dif = 1.05e-03  
n=4 (2n=8 noduri GL), Integral = 0.6205378287, Dif = 2.85e-05  
n=5 (2n=10 noduri GL), Integral = 0.6205366198, Dif = 1.21e-06  
n=6 (2n=12 noduri GL), Integral = 0.6205366021, Dif = 1.77e-08  
Convergenta atinsa pentru n = 6.

Valoarea finala calculata a integralei este: 0.62053660

## Problema 2

### (a) Deducerea metodei Newton pentru $\frac{1}{\sqrt{a}}$

Dorim să calculăm  $x = \frac{1}{\sqrt{a}}$ . Aceasta este echivalent cu  $x^2 = \frac{1}{a}$  sau  $\frac{1}{x^2} = a$ . Considerăm funcția  $f(x) = \frac{1}{x^2} - a$ . Rădăcina acestei funcții este  $x = \frac{1}{\sqrt{a}}$ . Derivata funcției este  $f'(x) = -2x^{-3} = -\frac{2}{x^3}$ . Iterația Newton este dată de formula  $x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)}$ .

$$x_{k+1} = x_k - \frac{\frac{1}{x_k^2} - a}{-\frac{2}{x_k^3}} = x_k + \left( \frac{1}{x_k^2} - a \right) \frac{x_k^3}{2}$$

$$x_{k+1} = x_k + \frac{x_k}{2} - \frac{ax_k^3}{2} = \frac{3x_k}{2} - \frac{ax_k^3}{2}$$

Deci, formula de iterație Newton este:

$$x_{k+1} = x_k \left( \frac{3}{2} - \frac{ax_k^2}{2} \right) = \frac{x_k}{2} (3 - ax_k^2)$$

### (b) Condiții de convergență pentru $x_0$

Pentru a studia convergența, analizăm funcția de iterație  $g(x) = \frac{x}{2}(3 - ax^2)$ . Derivata sa este  $g'(x) = \frac{1}{2}(3 - ax^2) + \frac{x}{2}(-2ax) = \frac{3}{2} - \frac{ax^2}{2} - ax^2 = \frac{3}{2} - \frac{3ax^2}{2}$ . La rădăcina  $\alpha = 1/\sqrt{a}$ , avem  $a\alpha^2 = a(1/a) = 1$ . Astfel,  $g'(\alpha) = \frac{3}{2} - \frac{3 \cdot 1}{2} = 0$ . Deoarece  $g'(\alpha) = 0$ , metoda converge cel puțin pătratic (de fapt, este cubică pentru această formulare specifică) dacă  $x_0$  este suficient de aproape de  $\alpha$ . Pentru ca iteratul  $x_{k+1}$  să rămână pozitiv (presupunând  $x_k > 0$ ), trebuie ca  $3 - ax_k^2 > 0$ . Aceasta implică  $ax_k^2 < 3$ , deci  $x_k^2 < \frac{3}{a}$ .

Deoarece  $x_k$  trebuie să fie pozitiv pentru a aproxima  $1/\sqrt{a}$  (cu  $a > 0$ ), condiția este  $0 < x_k < \sqrt{\frac{3}{a}}$ . Dacă  $x_0 \in (0, \sqrt{\frac{3}{a}})$  atunci șirul  $(x_k)$  converge la  $1/\sqrt{a}$ . Dacă  $x_0 = \sqrt{3/a}$ , atunci  $x_1 = \frac{\sqrt{3/a}}{2}(3 - a(3/a)) = 0$ , iar  $x_2$  este nedefinit deoarece  $f'(0)$  ar fi implicat în pasul următor. Dacă  $x_0 \searrow 0$  atunci  $x_1 \approx \frac{3}{2}x_0$ , deci șirul crește inițial. Dacă  $x_0 \nearrow \sqrt{3/a}$ , atunci  $3 - ax_0^2 \searrow 0$  deci  $x_1 \searrow 0$ . Intervalul de convergență este  $x_0 \in (0, \sqrt{3/a})$ .

### (c) Metodă de calcul al radicalului fără împărțiri

Iterația pentru  $y = 1/\sqrt{a}$  este  $y_{k+1} = \frac{y_k}{2}(3 - ay_k^2)$ . Această formulă nu conține operații de împărțire (considerăm că împărțirea cu 2 este un shift binar sau o înmulțire cu 0.5). Pentru a calcula  $\sqrt{a}$ , putem folosi relația  $\sqrt{a} = a \cdot \frac{1}{\sqrt{a}}$ . Algoritmul este:

1. Se alege o aproximație inițială  $y_0 \in (0, \sqrt{3/a})$  pentru  $1/\sqrt{a}$ .
2. Se iterează  $y_{k+1} = \frac{y_k}{2}(3 - ay_k^2)$  până la convergență (fie  $y_N$  valoarea finală).
3. Se calculează  $\sqrt{a} \approx a \cdot y_N$ .

Această metodă necesită doar înmulțiri, adunări/scăderi și o înmulțire finală.