

FLP páté cvičení

Martin Hyrš, Marek Milkovič, Lukáš Zobal

Faculty of Information Technology

Brno University of Technology



Funkcionální a logické programování, 2019/2020

Dynamické predikáty môžeme "za behu" vkládať a odstraňovať z databáze.

- `:- dynamic name/arity, name2/arity2.` – deklaruje predikáty ako dynamické
- `assert(Term)` – vloží predikát (fakt alebo klauzulu) do databáze
- `retract(Term)` – unifikuje term a odstráni odpovedajúci predikát z databáze
- `retractall(Head)` – odstráni všetky predikáty s hlavičkou unifikovateľnou s `Head` z databáze
- `listing(Pred)` – zobrazí predikáty v databázi

`assert(+Term)`

Equivalent to `assertz/1`.

Deprecated: new code should use `assertz/1`.

Můžeme specifikovat, kterou cestou se má vyhodnocování ubírat na základě podmínky – podobné if-then-else.

Sémantika

```
If -> Then ; _Else :- If, !, Then.
```

```
If -> _Then ; Else :- !, Else.
```

Poznámka: !, If -> Then

Poznámka2: (If -> Then ; Else)

```
signum(Num, Sig) :-  
    Num==0 -> (  
        Sig = 0  
    ) ; (  
        Num>0 -> Sig = 1 ; Sig = -1  
    ).
```

```
signum2(0, 0).
```

```
signum2(N, -1) :- N<0.
```

```
signum2(N, 1) :- N>0.
```

Predikát `bagof/3` nalezne všechny unifikace dané proměnné/vzoru, které splní daný cíl: `bagof(Vzor, Cíl, Bag):`

- Vzor – co chci unifikovat
- Cíl – cíl, pro který se unifikace hledají
- Bag – výsledný seznam všech navázání

`setof` navyše ještě seřadí výsledný seznam a odstraní duplicity.

Příklad

```
street(bozetechova, brno, czechia).  
street(holandska, brno, czechia).  
street(vrsovicka, prague, czechia).
```

Příklad

```
?- bagof(St, street(St, brno, czechia), Sts).  
Sts = [bozetechova, holandska].  
?- bagof(St, street(St, City, Country), Sts).  
City = brno  
Country = czechia  
Sts = [bozetechova, holandska]  
...  
?- bagof(St, City^street(St, City, Country), Sts).  
Country = czechia  
Sts = [bozetechova, holandska, vrsovicka]
```

Vytvořte predikát `subbags/2` pro výpočet množiny všech podmnožin¹. Využijte predikát `append/3`.

Řešení

```
subbags( [], [[]] ).  
subbags( [X|XS], P ) :-  
  
    addOneToAll( _, [], [] ).  
addOneToAll( E, [L|LS], [[E|L]|T] ) :-
```

¹přesněji multimnožinu všech podmnožin – nestarejte se o opakované výskyty

Mějme v databázi dynamické predikáty `robot/2` a `dira/1`. Robotí svět je pouze jednorozměrný a diskrétní, jejich pozice je tedy dána celým číslem a mohou se pohnout doleva či doprava. Na jedné pozici může být maximálně jeden robůtek.

Predikáty mají tento význam:

- `robot(id, pos)` – robot `id` je na pozici `pos`
- `dira(pos)` – na pozici `pos` je díra

Půjdeme na to postupně. . .

Vytvořte predikáty:

- `obsazeno(pos)` – uspěje, pokud je na pozici díra či robot
- `vytvor(id, pos)` – vytvoří robůtka na pozici
- `vytvor(pos)` – vytvoří díru na pozici
- `odstran(pos)` – odstraní cokoliv je na pozici

Řešení

```
obsazeno(P) :-  
vytvor(I, P) :-  
vytvor(P) :-  
odstran(P) :-
```


S pomocí `bagof` vytvořte predikát `obsazene_pozice(X)`, který vrátí seznam obsazených pozic, a predikát `obsazene_roboty(X)`, který vrátí seznam pozic obsazených roboty – ne dírami.

Řešení

```
obsazene_pozice(X) :-  
obsazene_roboty(X) :-
```

Vytvořte predikáty `doleva/1` a `doprava/1`, které pohnou robotem s daným `id`.

Řešení

```
inkrementuj(X,Y) :- Y is X+1.  
dekrementuj(X,Y) :- Y is X-1.  
doleva(I) :- pohni(I, dekrementuj).  
doprava(I) :- pohni(I, inkrementuj).  
pohni(I, Operace) :-
```

Vytvořte predikát `armageddon/0`, který způsobí výbuch všech robotů – zůstanou na jejich místě díry.

Využijte predikát `forall (podmínka, akce)`.

Řešení

```
armageddon :-  
vybuch(P) :-
```

Vytvořte predikát `g_all/2`, který bude postupně vracet odemykáč gesta zadané délky pro matici o rozměrech 3x3. Předpokládejme, že je možné spojovat pouze body v osmiokolí a body se nesmí opakovat.

Postup

- 1 jedno spojení
- 2 gesta z dané pozice
- 3 všechna gesta

Vytvořte predikát `g_allLength/1`, který bude postupně vracet odemykáč gesta všech délek.

Konvence – použijeme operátor : pro dvojici souřadnic.

Test pozice

```
g_size(3) .
```

```
g_test(X:Y) :-
```

Spojení

```
g_move(X1:Y1, X2:Y2) :- X2 is X1 - 1, Y2 is Y1 - 1, g_test(X2:Y2) .  
g_move(X1:Y1, X2:Y2) :- X2 is X1 - 1, Y2 is Y1 + 0, g_test(X2:Y2) .  
g_move(X1:Y1, X2:Y2) :- X2 is X1 - 1, Y2 is Y1 + 1, g_test(X2:Y2) .  
g_move(X1:Y1, X2:Y2) :- X2 is X1 + 0, Y2 is Y1 - 1, g_test(X2:Y2) .  
g_move(X1:Y1, X2:Y2) :- X2 is X1 + 0, Y2 is Y1 + 1, g_test(X2:Y2) .  
g_move(X1:Y1, X2:Y2) :- X2 is X1 + 1, Y2 is Y1 - 1, g_test(X2:Y2) .  
g_move(X1:Y1, X2:Y2) :- X2 is X1 + 1, Y2 is Y1 + 0, g_test(X2:Y2) .  
g_move(X1:Y1, X2:Y2) :- X2 is X1 + 1, Y2 is Y1 + 1, g_test(X2:Y2) .
```

Forma: `g_one(X:Y, Len, L, Res)`

`X:Y` – výchozí souřadnice,

`Len` – požadovaná délka,

`L` – navštívené souřadnice,

`Res` – výsledné gesto

Př. použití: `g_one(2:2, 3, [], Res).`

Řešení

```
% testovani gesta (je L správně dlouhé?)
```

```
g_one(X:Y, Len, L, Res) :-
```

```
%dalsi gesta z pozice (posun na dalsi pozici Xn:Yn)
```

```
g_one(X:Y, Len, L, R) :-
```

Všechna gesta

```
g_all(R, Len) :-
```

Vytvořte predikát `g_allLength/1`, který bude postupně vracet odemykací gesta všech možných délek. (Využijte predikát `g_all/2`.)

Všechny délky

```
g_allLength(R) :-  
  
g_allLength(R, Len) :-  
g_allLength(R, Len) :-
```


Hodnocena bude míra splnění zadání, kvalita řešení, čistota a kvalita kódu a vhodné užití komentářů.

Za inovativní přístup či obzvláště kvalitní řešení lze získat prémiové body navíc.

až 2 body navíc

- kvalitní řešení
- ? něco navíc

Odevzdaná verze musí splňovat zadání!

Funkčnost navíc aktivovat ručně (např. odkomentovat) a popsat v dokumentaci.

Vestavěné predikáty

není potřeba znovu implementovat kolo
(na cvičeních je nepoužíváme ze cvičných důvodů)

- Built-in predicates → Built-in list operations
- The swi-prolog library → Library(lists)

ne všechny knihovny fungují na referenčním stroji