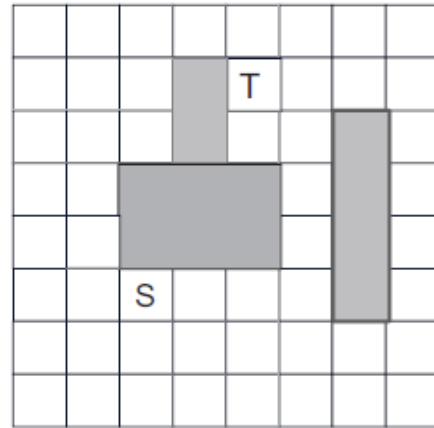


Rok za predaju radova i kodova: sreda 24. 02. 2021. u 12:00h

1. Jedan od najpopularnijih heurističkih algoritama za rutiranje u lavirintu<sup>1</sup> (eng. *Maze Routing*, tj. rutiranje jednog dvokrajnog net-a u grid-grafu sa preprekama) je tzv. A\*-search algoritam (ili tzv. "best-first search"). Ova heuristika kombinuje dobre strane tzv. "Greedy Best First Search"-a i Dijkstra-inog algoritma. Upoznajte se sa A\*-search algoritmom (dobar uvodni tutorijal možete pročitati na web-adresi <https://www.redblobgames.com/pathfinding/a-star/introduction.html>).

Korišćenjem A\*-search algoritma rutirajte dvokrajni net (od  $S$  ka  $T$ ) sa Slike 1. Kao funkciju cilja/cene koje se pridružuju čvorovima grafa (čelijama prostora)  $i$ , usvojite  $f(i)=g(i)+h(i)$ , gde je  $g(i)$  Manhattan rastojanje<sup>2</sup> od izvorišnog čvora  $S$  do  $i$ -tog čvora,  $g(i)=\text{Manh\_dist}_{xy}(S, i)$ , a  $h(i)$  Manhattan rastojanje od čvora  $i$  do uvarišnog čvora  $T$ ,  $h(i)=\text{Manh\_dist}_{xy}(i, T)$ .

Rutirajte net od  $S$  ka  $T$  i u drugom slučaju, gde je  $g(i)$  isto kao i ranije, a  $h(i)=\max(\text{Manh\_dist}_x(i, T), \text{Manh\_dist}_y(i, T))$ <sup>3</sup>.



Slika 1.

2. U oblasti primene algoritama u projektovanju digitalnih VLSI kola kola, jedna od najpoznatijih heuristika za rešavanje NP-teškog problema particionisanja kola je tzv. Kernigan-Lin-ov (kratko KL) algoritam. Upoznajte se sa problemom particionisanja u njegovom najjednostavnijem obliku (bi-particionisanje, tj. particionisanje na dva dela) i KL heuristikom, koristeći materijal iz glave 2. knjige S.K.Lim-a, "Practical Problems in VLSI Physical Design Automation" (u prilogu), strane 31-36. Prođite kroz detaljno rešen primer na ovim stranama. Zatim samostalno rešite problem 2 sa strane 56, za kolo prikazano na Slici 2.16. (Ukoliko želite da proverite svoje rešenje, šaljem vam implementaciju KL-algoritma u MatLab-u – datoteka "Vežba1.zip" u prilogu).
3. Jedna od najčuvanijih meta-heuristika je tzv. meta-heuristika "simuliranog kaljenja" (eng. *Simulated Annealing*, kratko SA). Sa SA metaheuristikom smo se upoznali toko kursa iz AH, a kao dodatne materijale možete koristiti knjigu "Clever Algorithms" autora J. Brownlee-ja (glava 4, strane 169-174), kao i originalni članak S.Kirkpatrika "Optimization by Simulated Annealing" (u prilogu). Kako se SA može primeniti na rešavanje problema bi-particionisanja digitalnog kola (isti problem kao u zadatku 2) možete pročitati u drugom priloženom članku "VLSI Circuit Partition Using Simulated Annealing Algorithm".

U ovom zadatku treba da razvijete i implementirate u MatLab-u SA algoritam za rešavanje problema bi-particionisanja, na primeru istog kola kao u zadatku 2. Vaša ciljna funkcija (cost-function) koju treba da minimizirate je veličina cut-size-a (isto kao u KL-

<sup>1</sup> A\*-search algoritam je takođe najčešće korišćen algoritam u video igrama i planiranju kretanja robota, tj. za nalaženje (potencijalno najkraćeg) puta između dve tačke sa poznatim koordinatama u 2D prostoru sa preprekama.

<sup>2</sup> U 2D ravni, Manhattan rastojanje između dve tačke sa koordinatama  $(x_1, y_1)$  i  $(x_2, y_2)$  je definisano sa  $\text{Manh\_dist}_{xy} = |x_1 - x_2| + |y_1 - y_2|$ .

<sup>3</sup> U drugom slučaju, izmenjene Manhattan metrike koje se koriste u f-ji  $h(i)$  su  $\text{Manh\_dist}_x = |x_1 - x_2|$  i  $\text{Manh\_dist}_y = |y_1 - y_2|$ .

algoritmu iz zadatka 2). U samom MatLab-u imate *SimulatedAnnealinSolver* kao deo *GlobalOptimization Toolbox*-a, a na mreži možete naći više MatLab implementacija generalnog SA algoritma (npr.

<http://www.mathworks.com/matlabcentral/fileexchange/10548-general-simulated-annealing-algorithm> ; na Yarpiz site-u imate takođe implementaciju SA-algoritma, <http://yarpiz.com/223/ypea105-simulated-annealing> . Generalni SA algoritam sa Yarpiz sajta je primenjen na rešavanje problema trgovačkog putnika (TSP), kao i na rešavanje problema rutiranja vozila <http://yarpiz.com/372/ypap108-vehicle-routing-problem> i raspoređivanja poslova <http://yarpiz.com/367/ypap107-parallel-machine-scheduling> ).  
Koji god implementaciju SA-algoritma budete koristili, napravite potrebne izmene i prilagodite svoj kod rešavanju problema bi-particionisanja digitalnog kola.