## Метод вариации постоянных для систем дифференциальных уравнений

## 1. Нахождение частного решения методом вариации постоянных

$$\dot{x}^i = \sum_{i=1}^n a_i^j(t)x^j + b^i(t), i = 1..n$$
(1.1)

- система линейных неоднородных уравнений, где  $a_i^j(t)$  и  $b^i(t)$  непрерывные функции,

$$\dot{x}^i = \sum_{j=1}^n a_i^j(t) x^j, i = 1..n \tag{1.2}$$

- система однородных дифф. уравнений.

Пусть

$$\dot{y} = A(t)y + b(t) \tag{1.3}$$

- векторная запись системы (1.1) и пусть  $y = \varphi(t)$  - некоторое решение этого уравнения.

$$\dot{y} = A(t)y \tag{1.4}$$

- однородная система линейных дифференциальных уравнений,  $\varphi(t)$  - некоторое решение этой системы.

Из свойств линейных систем о том, что если есть частное решение системы (1.3) и общее решение (1.4), то

$$y = \varphi(t) + \psi(t)$$

- есть общее решение (1.3).

Пусть

$$\varphi_1(t),...,\varphi_n(t)$$

- фундаментальная система решение для (1.4), то есть это максимальный набор линейно независимых решений системы, вронскиан не равен нулю ни при каком t. Будем искать решение уравнения (1.3) в виде

$$y = c^{1}(t)\varphi_{1}(t) + \dots + c^{n}(t)\varphi_{n}(t), \tag{1.5}$$

где  $c^i(t)$  - неизвестные функции. Подставляя (1.5) в (1.3)  $\Rightarrow$ 

$$\dot{c}^{1}(t)\varphi_{1}(t) + \dots + \dot{c}^{n}(t)\varphi_{n}(t) + c^{1}(t)\dot{\varphi}_{1}(t) + \dots + c^{n}(t)\dot{\varphi}_{n}(t) =$$

$$= A(t)[c^{1}(t)\varphi_{1}(t) + \dots + c^{n}(t)\varphi_{n}(t)] + b(t).$$

Зная, что  $\varphi_1(t), ..., \varphi_n(t)$  есть решение  $(1.4) \Rightarrow$ 

$$\sum_{i=1}^{n} \dot{c}^i(t)\varphi_i(t) = b(t). \tag{1.6}$$

Так как  $\varphi^i(t)$  - линейно независимы  $\Rightarrow \dot{c}^i(t)$  определяются однозначно  $\Rightarrow c^i(t)$  можно найти, решив систему уравнений (1.6).

Пусть  $\Phi(t) = (\varphi_j^i(t))$  - фундаментальная матрица решений для (1.4), обращающаяся в единичную матрицу при некотором  $t = t_0$ . Тогда решение (1.3) с начальными условиями  $t_0, y_0$  записывается в следующей форме:

$$y(t) = \Phi(t) \left[ y_0 + \int_{t_0}^t \Phi^{-1}(t)b(t)dt \right]. \tag{1.7}$$

Непосредственно проверяется, что при  $t = t_0$   $y = y_0$ . Можно проверить, что данная формула верна непосредственной подстановкой в уравнение (1.3).

Можно также вывести методом вариации постоянных. (1.6) в векторной форме:

$$\Phi(t)\dot{c}(t) = b(t) \Rightarrow \dot{c}(t) = \Phi^{-1}(t)b(t) \Rightarrow c(t) = \int \Phi^{-1}(t)b(t)dt$$
(1.8)

(1.5) можно представить в виде  $y^i(t) = \sum_{j=1}^n c^i(t) \varphi^i_j(t), i=1..n$  или  $y=\Phi(t)c(t)$ . Подставляя в эту формулу значение c(t) из (1.8)  $\Rightarrow$ 

$$y = \Phi(t) \left[ \int \Phi^{-1}(t)b(t)dt \right]$$
 (1.9)

есть решение (1.3). (1.7) есть частный случай (1.9)

## 2. Нахождения частного решения методом подбора

Пусть

$$\dot{y} = A(t)y + b(t) \tag{2.1}$$

(2.2)

- векторная запись системы (1.1) и пусть  $y = \varphi(t)$  - ФСР. Перепишем уравнение следующим образом:

$$\dot{y} + A(t)y = f(t),$$

Пусть  $\psi(t)$  - частное решение (2.2). Если f(t) - квазимногочлен вида

$$f(t) = e^{\alpha t} \left[ M_m(t) \cos(\beta t) + N_n(t) \sin(\beta t) \right],$$

где  $M_m(t)$  - многочлен степени  $m, N_n(t)$  - многочлен степени  $n, \alpha, \beta$  - действительные числа.

Метод подбора вычисления частного решения линейного неоднородного уравнения с квазимногочленом в правой части состоит в том, что частное решение уравнения отыскивают в виде

$$f^*(t) = e^{\alpha t} \left[ P_k(t) \cos(\beta t) + Q_k(t) \sin(\beta t) \right] t^r, \tag{2.3}$$

где  $P_k(t), Q_k(t)$  многочлены степени  $k = \max(m,n)$  с неизвестными коэффициентами,

$$P_k(t) = p_k t^k + p_{k-1} t^{k-1} + \dots + p_1 t + p_0,$$
  

$$Q_k(t) = q_k t^k + q_{k-1} t^{k-1} + \dots + q_1 t + q_0,$$

 $t^r$  - резонансный сомножитель. Резонанс имеет место в случаях, когда среди корней характеристического уравнения есть корень  $\alpha \pm i \beta$  кратности r. Т.е. если среди корней характеристического уравнения соответствующего однородного уравнения есть такой, что его действительная часть совпадает с коэффициентом в показателе степени экспоненты, а мнимая — с коэффициентом в аргументе тригонометрической функции в правой части уравнения, и кратность этого корня r, то в искомом частном решении присутствует резонансный сомножитель  $t^r$ . Если же такого совпадения нет (r=0), то резонансный сомножитель отсутствует.

Для более подробной информации см. http://mathprofi.ru/kak\_podobrat\_chastnoe\_reshenie\_dy.pdf.

Для нахождения неизвестных коэффициентов подставляем (2.3) в исходное уравнение и приравниваем в правой и левой части полученного равенства коэффициенты при

$$e^{\alpha t} \cos(\beta t), e^{\alpha t} \sin(\beta t),$$

$$te^{\alpha t} \cos(\beta t), te^{\alpha t} \sin(\beta t),$$

$$t^{2} e^{\alpha t} \cos(\beta t), t^{2} e^{\alpha t} \sin(\beta t),$$

$$\dots,$$

$$t^{k} e^{\alpha t} \cos(\beta t), t^{k} e^{\alpha t} \sin(\beta t)$$

$$(2.4)$$

Полученная таким образом система 2k+2 уравнений относительно 2k+2 неизвестных имеет единственное решение.

## Список литературы

- [1] Л.С. Понтрягин. Обыкновенные дифференциальные уравнения. Издачние четвертое
- [2] Подбор частного решения http://mathprofi.ru/kak\_podobrat\_chastnoe\_reshenie\_dy.pdf
- [3] Примеры решения на метод подбора http://mathprofi.ru/kak\_reshit\_neodnorodnoe\_uravnenie\_vtorogo\_poryadka.html
- [4] Примеры решения на метод вариации http://mathprofi.ru/metod\_variacii\_proizvolnyh\_postoyannyh.html