# §II Розв'язування нелінійних рівнянь

#### Постановка задачі:

Розглянемо задачу знаходження коренів рівняння

$$f(x) = 0, (1)$$

де f(x) – задана функція дійсного змінного.

Розв'язування даної задачі можна розкласти на декілька етапів:

- а) досліджена розташування коренів (в загальному випадку на комплексній площині) та їх кратність;
  - б) відділення коренів, тобто виділення областей, що містять тільки один корінь;
- в) обчислення кореня з заданою точністю за допомогою одного з ітераційних алгоритмів.

Задача а), б)

1. Будуємо графік функції y = f(x) чи якщо функція f(x) є складною, то рівняння (1) можна подати у вигляді  $\varphi(x) = \omega(x)$ , тоді будуємо графіки функцій  $\varphi(x)$ ,  $\omega(x)$  і точка їх перетину і буде коренем рівняння.

## Приклад.

$$xsinx = 1 \implies sinx = \frac{1}{x}$$

Для виділення інтервалів, де знаходяться корені рівняння (1) можна використовувати такі твердження:

- 1) Якщо на кінцях деякого відрізку [a,b] неперервна функція f(x) приймає значення різних знаків f(a)f(b)<0, то на цьому відрізку рівняння (1) має хоча б один корінь. Якщо при цьому f(x) має неперервну першу похідну, що не змінює знак, то корінь єдиний.
- 2) Нехай f(x) аналітична функція на [a,b]. Якщо f(a)f(b) < 0, то між a та b непарна кількість коренів. Якщо ж f(a)f(b) > 0 то між a та b чи немає коренів, чи їх парна кількість (враховуючи кратність).

Для дослідження розташування коренів також будують таблиці значень f(x) з деяким кроком та знаходять наближене розташування коренів Далі розглядаються ітераційні процеси, що дають можливість побудувати числову послідовність  $x_n$ , яка збігається до шуканого кореня  $x_*$  рівняння (1).

### 1. Метод ділення проміжку навпіл (метод дихотомії)

Нехай  $f \in C[a,b]$ , f(a)f(b)<0 і відомо, що рівняння (1) має єдиний корінь  $x_* \in [a,b]$ . Покладемо  $a_0=a$ ,  $b_0=b$ ,  $x_0=(a_0+b_0)/2$ . Якщо  $f(x_0)=0$ , то  $x_*=x_0$ . Якщо  $f(x_0)\neq 0$ , то покладемо

$$a_{n+1} = \begin{cases} x_n, & \text{якщо sign } f(a_n) = \text{sign } f(x_n), \\ a_n, & \text{якщо sign } f(a_n) \neq \text{sign } f(x_n), \end{cases}$$
 (2)

$$b_{n+1} = \begin{cases} x_n, & \text{якщо sign } f(b_n) = \text{sign } f(x_n), \\ b_n, & \text{якщо sign } f(b_n) \neq \text{sign } f(x_n), \end{cases}$$
(3)

$$x_{n+1} = \frac{a_{k+1} + b_{k+1}}{2}, \quad n = 0,1,2,...,$$
 (4)

і обчислимо  $f(x_{n+1})$ . Якщо  $f(x_{n+1})\cong 0$ , то ітераційний процес зупинимо і будемо вважати, що  $x_*\approx x_{n+1}$ . Якщо  $f(x_{n+1})\neq 0$ , то повторюємо розрахунки за формулами (2)-(4).

Можна перевіряти і іншу умову: ітераційний процес продовжуємо, поки

$$|x_n - x_{n-1}| \le 2\varepsilon.$$

Середина останнього відрізку і  $\epsilon$  наближеним значенням кореня з точністю  $\epsilon$ .

**Визначення.** Ітераційний процес 
$$x_n, n=0,1,2,...$$
 збігається, якщо 
$$\lim_{n\to\infty}x_n=x^*.$$

Ітераційний процес методу дихотомії збігається із швидкістю геометричної прогресії із знаменником  $\frac{1}{2}$ , т.т.

$$|x_n - x_{n-1}| \le \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} |x_1 - x_0|$$

Позначимо  $n_0(\varepsilon)$  - кількість ітерацій. які необхідно провести для знаходження наближеного кореня рівняння (1) з заданою точністю  $\varepsilon$ .

$$|x_{n} - x_{n+1}| \le \varepsilon$$

$$|x_{n} - x_{n+1}| \le \left(\frac{1}{2}\right)^{n} |x_{1} - x_{0}| \le \varepsilon$$

$$n_{0}(\varepsilon) \ge \left[\log_{2} \frac{b-a}{\varepsilon}\right] + 1. \tag{6}$$

де [c] – ціла частина числа c.

Серед переваг даного методу слід відзначити простоту реалізації та надійність. Послідовність  $\{x_n\}$  збігається до кореня  $x_*$  для довільних неперервних функцій f(x). До недоліків можна віднести невисоку швидкість збіжності методу та неможливість узагальнення даного методу для систем нелінійних рівнянь.

### Приклад 1. Розв'язати рівняння

$$x + \sin x - 1 = 0$$

методом ділення проміжку навпіл з точністю  $\varepsilon = 10^{-4}$ .

**Розв'язання.** Спочатку знайдемо проміжок,

$$sin x = 1 - x$$

де рівняння має єдиний корінь. Легко бачити, що f(0) = -1 < 0, а  $f\left(\frac{\pi}{2}\right) = \frac{\pi}{2} > 0$ . Отже корінь належить проміжку  $\left[0,\frac{\pi}{2}\right]$ . Оскільки похідна функції  $f(x) = x + \sin x - 1$  не змінює знак, то корінь у рівнянні (29) буде один. Виберемо  $a_0 = 0$ ,  $b_0 = \frac{\pi}{2}$ . Згідно з формулою (6), отримаємо, що для знаходження кореня з точністю  $10^{-4}$  необхідно провести 13 інтеграцій. Відповідні значення  $x_n$  наведені в табл. 1.

Табл.1

n	$\mathcal{X}_n$	$f(x_n)$
0	0785398E+00	0492505E+00
1	0392699E+00	0224617E+00

2	0589049E+00	0144619E+00
3	0490874E+00	0377294E-01
4	0539961E+00	0540639E-01
5	0515418E+00	0831580E-02
6	0503146E+00	0146705E-01
7	0509282E+00	0316819E-02
8	0512350E+00	0257611E-02
9	0510816E+00	0295467E-03
10	0511583E+00	0114046E-02
11	0511199E+00	0422535E-03
12	0511007E+00	0635430E-04
13	0510911E+00	0116016E-03

## 2. Метод простої ітерації

Перетворимо рівняння (1) до вигляді

$$x = \varphi(x) \,. \tag{7}$$

Перейти від рівняння (1) до рівняння (7) можна багатьма способами, наприклад, вибравши

$$\varphi(x) = x + \psi(x) f(x), \qquad (8)$$

де  $\psi(x)$  – довільна знакостала неперервна функція.

Обираємо початкове наближення  $x_0$ , наступні наближення знаходяться за формулою

$$x_{n+1} = \varphi(x_n), \quad n = 0,1,2,...$$
 (9)

3 принципу стискаючих відображень випливає таке твердження:

**Теорема 1.** Нехай для вибраного початкового наближення  $x_0$  на проміжку

$$S = \left\{ x : \left| x - x_0 \right| \le \delta \right\} \tag{10}$$

 $\phi$ ункція  $\phi(x)$  задовольня $\epsilon$  умові Ліпшиця

$$|\varphi(x') - (x'')| \le q|x' - x''|, \quad x', x'' \in S$$
 (11)

де 0 < q < 1, і виконується нерівність

$$|\varphi(x_0) - x_0| \le (1 - q)\delta.$$
 (12)

Тоді рівняння (7) має на проміжку S єдиний корінь  $x_*$ , до якого збігається послідовність (9), причому швидкість збіжності визначається нерівністю

$$\left| x_n - x_* \right| \le \frac{q^n}{1 - q} \left| \varphi(x_0) - x_0 \right|.$$
 (13)

**Зауваження:** якщо функція  $\phi(x)$  має на проміжку S неперервну похідну  $\phi'(x)$ , яка задовольняє умові

$$|\varphi'(x)| \le q < 1,\tag{14}$$

то функція  $\phi(x)$  буде задовольняти умові (11) теореми 1.

#### Теорема 2 (про оцінку швидкості збіжності МПІ).

Hехай  $\varphi(x)\in \mathcal{C}^1[a,b].$  Якщо  $\max_{x\in[a,b]}|\varphi'(x)|\leq q<1$  , то МПІ збігається та

має місце оцінка

$$|x_n - x_*| \le \frac{q^n}{1 - q} |x_1 - x_0| \le \frac{q^n}{1 - q} |b - a|$$

Нехай  $x_k$ ,  $x_{k+1}$  ∈ S.

$$|x_{k+1} - x_k| = |\varphi(x_k) - \varphi(x_{k-1})| = |\varphi'(\alpha_k)(x_k - x_{k-1})| \le \alpha_k = x_k + \theta_k(x_{k+1}x_k), 0 < \theta_k < 1,$$
  

$$\le |\varphi'(\alpha)||x_k - x_{k-1}| \le q|x_k - x_{k-1}| = \dots = q^k|x_1 - x_0|,$$

Розглянемо  $p \in N$ 

$$|x_{k+p} - x_k| = |x_{k+p} - x_{k+p-1} + x_{k+p-1} + \dots + x_{k+1} - x_k| \le 13$$

$$\leq |x_{k+p} - x_{k+p-1}| + \dots + |x_{k+1} - x_k| \leq$$

$$\leq (q^{k+p-1} + q^{k+p-2} + \dots + q^k)|x_1 - x_0| =$$

$$= \frac{q^k - q^{k+p-1}}{1 - q}|x_1 - x_0| \xrightarrow[k \to \infty]{} 0.$$

Отже  $\{x_k\}$  — фундаментальна послідовність  $\Rightarrow$   $\{x_k\}$  — збіжна послідовність. Якщо  $p \to \infty$ , то дістанемо шукану нерівність.

3 (13) можна отримати оцінку кількості ітерацій  $n_0(\varepsilon)$ , які потрібно провести для знаходження розв'язку задачі (7) з наперед заданою точністю  $\varepsilon$ :

$$|x_n - x_*| \le \frac{q^n}{1 - q} |\varphi(x_0) - x_0| \le \varepsilon$$

$$n_0(\varepsilon) \ge \left[ \frac{\ln \frac{|\varphi(x_0) - x_0|}{(1 - q) \cdot \varepsilon}}{\ln(1/q)} \right] + 1. \tag{15}$$

Наведемо ще одну оцінку. що характеризує збіжність методу простої ітерації:

$$\left|x_{n}-x_{*}\right| \leq \frac{q}{1-q}\left|x_{n}-x_{n-1}\right|. \tag{16}$$
 Із (16) одержимо 
$$\left|x_{n}-x_{*}\right| \leq \frac{q}{1-q}\left|x_{n}-x_{n-1}\right| < \varepsilon$$
 
$$\left|x_{n}-x_{n-1}\right| < \frac{1-q}{q}\varepsilon$$

Умова закінчення ітераційного процесу.

#### Переваги та недоліки МПІ.

- 1) Якщо q < 1/2, то МПІ швидше, ніж м-д ділення навпіл.
- 2) Можна застосовувати до систем нелінійних рівнянь
- 3) Якщо q > 1/2, то повільніший за метод ділення навпіл
- 4) Виникають труднощі з вибором ф-ції  $\varphi(x)$ .

## Приклад 2. Знайти додатні корені рівняння

5) 
$$x^3 - x - 1 = 0$$
 (30)

методом простої ітерації з точністю  $\varepsilon=10^{-4}$ .

## **Розв'язання.** Графічне дослідження рівняння (30)

$$x^3 = x + 1$$

показує, що існує єдиний дійсний додатній корінь цього рівняння і він належить проміжку [1,2].

$$x = \varphi(x), \qquad \varphi(x) - ?$$

$$x = x^3 - 1$$

$$x = \sqrt[3]{x+1}$$

Оскільки на цьому проміжку  $x \neq 0$ , то рівняння (30) можна подати у вигляді

$$x = \sqrt{\frac{1}{x} + 1} \,. \tag{31}$$

Позначимо  $\varphi(x) = \left(\frac{1}{x} + 1\right)^{\frac{1}{2}}$ . Перевіримо виконання умов теореми про збіжність

методу простої ітерації. Виберемо  $x_0$ =1,5, тоді  $\delta$ =0,5. Розглянемо

$$\varphi'(x) = -\frac{1}{2\sqrt{x^3 + x^4}}; \quad \max_{1 \le x \le 2} |\varphi'(x)| = \frac{1}{2\sqrt{2}}$$

 $q = \frac{1}{2\sqrt{2}}$ 

тобто тоді

$$|\varphi(x_0) - x_0| = \sqrt{\frac{2}{3} + 1} - 1.5 = 0.205, \quad (1 - q)\delta = 0.5 \cdot \left(1 - \frac{1}{2\sqrt{2}}\right) \approx 0.3232$$

а отже умова (12) виконується. З формули (15) маємо, що кількість ітерацій, які необхідно провести для знаходження кореня з точністю  $\varepsilon=10^{-4}$  повинна задовольняти умові  $n \ge 8$ . Відповідні значення  $x_n$  та  $x_n - \varphi(x_n)$  наведені в табл.2.

6) Табл.2

n	$x_n$	$x_n-\varphi(x_n)$
0	0150000E+01	0209006E+00
1)	2) 0129099E+01	3) 0411454E-01
4)	5) 0133214E+01	6) 0901020E-02
7)	8) 0132313E+01	9) 0193024E-02
10)	11) 0132506E+01	12) 0415444E-03
13).	14) 0132464E+01	15) 0892878E-04
16)	17) 0132473E+01	18) 0191927E-04
19)	20) 0132471E+01	21) 0417233E-05

22)	23) 0132472E+01	24) 0953674E-06
-----	-----------------	-----------------

Виходячи з нерівності (16) і отриманих результатів видно, що для досягнення заданої точності достатньо було провести 5 ітерацій (n=5). Взагалі слід відзначити, що апостеріорна оцінка (16) є більш точною і її використання може заощадити деяку кількість обчислень.

## 3. Метод релаксації

Для збіжності ітераційного процесу (9):

$$x_{n+1} = \varphi(x_n), \quad n = 0,1,...$$

суттєве значення має вибір функції  $\phi(x)$ . Зокрема, якщо в (8) вибрати  $\psi(x) = \tau = \text{const}$ , то отримаємо метод релаксації.

$$x_{n+1} = x_n + \tau f(x_n), \quad n = 0,1,2,...$$
 (17)

Отже, м-д релаксації – це частинний випадок МПІ.

Застосуємо наведені вище теореми. Знайдемо

$$\varphi'(x) = 1 + \tau f'(x),$$

М-д збігається за умови

$$|\varphi'(x)| = |1 + \tau f'(x)| \le q < 1,$$

Нехай 
$$f'(x) < 0$$
, тоді  $0 < \tau < \frac{2}{|f'(x)|}$ .

Поставимо задачу  $q = q(\tau) \rightarrow min$ .

Для того, щоб обрати оптимальний параметр розглянемо рівняння похибки

$$z_k = x_k - x^*.$$

Підставимо  $x_k = x^* + z_k$  в (17):

$$z_{k+1} = z_k + \tau f(x^* + z_k).$$

Нехай  $f(x) \in C^1[a,b]$ .

3 теореми про середнє:

$$f(x^* + z_k) = f(x^*) + z_k f'(x^* + \theta z_k) = z_k f'(x^* + \theta z_k) = z_k f'(\alpha_k)$$

$$z_{k+1} = z_k + \tau f'(\alpha_k) z_k$$

$$|z_{k+1}| \le |1 + \tau f'(\alpha_k)| \cdot |z_k| \le \max_{x \in S} |1 + \tau f'(\alpha_k)| \cdot |z_k|$$

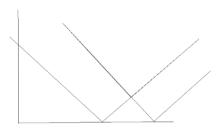
$$|z_{k+1}| \le \max_{x \in S} \{|1 - \tau M_1|, |1 - \tau m_1|\} \cdot |z_k|,$$

Де 
$$M_1 = \max_{x \in S} |f'(x)|, \ m_1 = \min_{x \in S} |f'(x)|.$$

Таким чином, задача вибору оптимального параметру зводиться до знаходження  $\tau$ , для якого функція

$$q(\tau) = \max_{x \in S} \{|1 - \tau M_1|, |1 - \tau m_1|\} = \rho(\tau) \to min.$$

3 графіків функцій  $|1 - \tau M_1|$ ,  $|1 - \tau m_1|$  бачимо,



що точка мінімуму визначається умовою

$$|1 - \tau M_1| = |1 - \tau m_1|.$$

Отже

$$\tau_0 = \frac{2}{M_1 + m_1} < \frac{2}{|f'(x)|}. (20)$$

При цьому значенні  $\tau$  одержимо

$$q(\tau_0) = \rho_0 = \frac{M_1 - m_1}{M_1 + m_1}.$$

При такому виборі т для похибки  $z_n = x_n - x_*$  буде мати місце оцінка

$$|z_n| \le q^n |z_0|, \quad n = 0,1,2,...,$$
 (21)

де  $q = (M_1 - m_1)/(M_1 + m_1)$ .

Кількість ітерацій, які потрібно провести для знаходження розв'язку з точністю є визначається нерівністю

$$n \ge \left[\frac{\ln(|z_0|/\varepsilon)}{\ln(1/q)}\right] + 1. \tag{22}$$

Зауваження: якщо виконується умова f'(x) > 0, то ітераційний метод (17) потрібно записати у вигляді

$$x_{n+1} = x_n - \tau f(x_n).$$

**Приклад 3.** Методом релаксації знайти найменший за модулем від'ємний корінь рівняння

$$x^3 - 3x^2 - 1 = 0 (32)$$

з точністю  $\varepsilon = 10^{-4}$ .

**Розв'язання.** Спочатку виділимо корені рівняння (32) користуючись наступною таблицею

Табл.3

х	-4	-3	-2	-1	0	1	2	3
sign f(x)	_	_	+	+	_	+	+	+

3 даної таблиці видно, що рівняння має три корені розташовані на проміжках [-3;-2], [-1;0], [0;1]. Будемо знаходити корінь на проміжку [-1;0].

Обчисливши значення f(-0.5) = -0.375 можна уточнити проміжок існування кореня [-1;-0.5].

$$x^3 = 3x^2 + 1$$

Позначимо  $f(x)=x^3-3x^2-1$ . Тоді  $f'(x)=3x^2+6x<0$ ,  $x\in[-1;-0,5]$  і є монотонно зростаючою функцією на [-1;-0,5] (оскільки  $f''(x)=6x+6\geq 0$ ).

Тому 
$$m_1 = \min_{x \in [-1; -0, 5]} |f'(x)| = |f'(-0, 5)| = 2,25,$$

$$M_1 = \max_{x \in [-1; -0.5]} |f'(x)| = |f'(-1)| = 3.$$

Тоді, відповідно до формул (20) і (21), будемо мати вигляд

$$x_{n+1} = x_n + \tau_{\text{опт}}(x_n^3 + 3x_n^2 - 1),$$

$$\tau_{\text{опт}} = \frac{2}{2,25 + 3} \approx 0,381$$
(33)

Вибравши за початкове наближення точку  $x_0 = -0.5$  будемо мати оцінку  $|z_0| \le 0.5$ , а кількість ітерацій, які потрібно провести для знаходження розв'язку з точністю  $\varepsilon = 10^{-4}$  буде дорівнювати 5 (див. (22)). В табл. 4 наведені відповідні дані ітераційної послідовності:

	Табл.4		
n	$x_n$	$f(x_n)$	

0	0500000E+00	0142857E+00
1	0642857E+00	0985700E-02
2	0652714E+00	0105500E-04
3	0652704E+00	0596046E-07
4	0652704E+00	0000000E+00
5	0652704E+00	0000000E+00

Із наведених даних видно, що необхідна точність досягається раніше 5-ї ітерації. Це досить характерно для апріорних оцінок типу (22).

#### 4. Метод Ньютона

Метод Ньютона застосовується до розв'язування задачі (1), де  $f(x) \in C^2[a,b]$ . Розглянемо розвинення

$$0 = f(x^*) = f(x_n) + (x^* - x_n)f'(x_n) + \frac{1}{2!}(x^* - x_n)^2 f''(\alpha)$$

3 точністю до членів другого порядку малості та замінючи  $x^*$  на  $x_{n+1}$  дістанемо

$$0 = f(x_n) + (x_{n+1} - x_n)f'(x_n)$$

або

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}, \quad n = 0,1,2,..., \quad f'(x_n) \neq 0.$$
 (23)

На початку обчислень вибирається початкове наближення  $x_0$ . Наступні наближення обчислюються за формулою (23).

3 геометричної точки зору  $x_{n+1}$  є значенням абсциси точки перетину дотичної до кривої y=f(x) в точці  $(x_n, f(x_n))$  з віссю абсцис. Тому метод Ньютона називають також методом дотичних.

Для м-ду Ньютона

$$\varphi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

Тоді

$$\varphi'(x) = 1 - \frac{(f'(x))^2 - f(x)f''(x)}{(f'(x))^2} = \frac{f(x)f''(x)}{(f'(x))^2}$$

При цьому  $\varphi'(x^*) = 0$ . Це означає, що існує окіл  $x^*$ , в якому $|\varphi'(x)| < 1$  і якщо початкове наближення взяти з цього околу, то послідовність, що знайдена за методом Ньютона буде збігатися до  $x^*$ .

**Теорема 2.** Якщо  $f(x) \in C^2[a,b]$ , f(a)f(b) < 0, а f''(x) не змінює знака на [a,b], то виходячи з початкового наближення  $x_0 \in [a,b]$ , що задовольняє умові  $f(x_0)f''(x_0) > 0$ , можна обчислити методом Ньютона єдиний корінь  $x_*$  рівняння (1) з будь-якою точності.

**Теорема 3.** Нехай  $x_*$  – простий дійсний корінь рівняння (1) і  $f(x) \in C^2(S)$ , де  $S = \{x : |x - x_*| \le \delta\}$ ,

$$0 < m_1 = \min_{x \in S} |f'(x)|, \quad M_2 = \max_{x \in S} |f''(x)|, \tag{24}$$

причому

$$q = \frac{M_2|x_0 - x_*|}{2m_1} < 1. {(25)}$$

 $Todi\ для\ x_0\in S\ метод\ H$ ьютона збігається, причому для похибки справедлива оцінка

$$|x_n - x_*| \le q^{2^n - 1} |x_0 - x_*|. \tag{26}$$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

$$x_{n+1} - x^* = x_n - x^* - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)} = \frac{(x_n - x^*)f'(x_n) - f(x_n)}{f'(x_n)} = \frac{F(x_n)}{f'(x_n)},$$

Де  $F(x) = (x - x^*)f'(x) - f(x)$ .

- 1)  $F(x^*) = 0$
- 2)  $F'(x) = (x x^*)f''(x)$

Тоді 
$$F(x_k) = F(x^*) + \int_{x^*}^{x_k} F'(t) dt = \int_{x^*}^{x_k} (t - x^*) f''(t) dt$$

Оскільки  $(t-x^*)$  не змінює знак на відрізку інтегрування, то використовуємо теорему про середнє

$$F(x_k) = f''(\alpha_k) \int_{x^*}^{x_k} (t - x^*) dt = \frac{(x_k - x^*)^2}{2} f''(\alpha_k),$$

$$\alpha_k = x^* + \theta_k(x_k - x^*), \quad 0 < \theta_k < 1.$$

$$x_{k+1} - x^* = \frac{(x_k - x^*)^2}{2f'(x_k)} f''(\alpha_k),$$

$$|x_{k+1} - x^*| = \frac{(x_k - x^*)^2}{2m_1} M_2$$

3 останньої оцінки видно, що метод Ньютона має квадратичну збіжність, тобто похибка на (n+1)-й ітерації пропорційна квадрату похибки на n-й ітерації.

Модифікований метод Ньютона

Отже

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_0)}, \quad n = 0,1,2,...$$
 (27)

дозволяє не обчислювати похідну f'(x) на кожній ітерації, а отже і позбутися можливого ділення на нуль. Однак цей алгоритм має тільки лінійну збіжність.

Кількість ітерацій, які потрібно провести для знаходження розв'язку задачі (1) з точністю ε задовольняє нерівності

$$n_0(\varepsilon) = \left[ log_2 \left( \frac{ln(|x_0 - x_*|/\varepsilon)}{ln(1/q)} \right) + 1 \right] + 1.$$
 (28)

Приклад 4. Методом Ньютона знайти найменший додатній корінь рівняння

$$x^3 + 3x^2 - 1 = 0 (34)$$

з точністю  $\varepsilon = 10^{-4}$ .

**Розв'язання.** З табл. З видно, що рівняння (34) має єдиний додатній корінь, що належить проміжку [0;1]. обчислимо f(0,5) = -0,125. Тепер будемо шукати корінь на проміжку [0,5;1]. Нехай  $f(x) = x^3 + 3x^2 - 1$ . Тоді  $f'(x) = 3x^2 + 6x > 0$ , f''(x) = 6x + 6 > 0,  $x \in [0,5;1]$ .

 $m_1 = \min_{x \in [0.5;1]} |f'(x)| = |f'(0.5)| = 3.75,$ 

$$M_2 = \max_{x \in [-1; -0.5]} |f''(x)| = |f''(1)| = 12.$$

Виберемо  $x_0$ =1, тоді  $|x_0-x_*| \le 0,5$ . З формули (25) маємо

$$q = \frac{12 \cdot 0.5}{2 \cdot 3.75} = 0.8 < 1.$$

Тобто всі умови теореми про збіжність методу Ньютона виконані. З формули (28) маємо, що для досягнення заданої точності достатньо провести 7 ітерацій. Відповідні обчислення наведені в табл. 5.

Табл.5

n	$\mathcal{X}_n$	$f(x_n)$
0	01000000E+01	03000000E+01
1	06666667E+00	06296297E+00
2	05486111E+00	06804019E-01

3	05323902E+00	01218202E-02
4	05320890E+00	04395228E-06
5	05320889E+00	04230802E-07
6	05320889E+00	04230802E-07
7	05320889E+00	04230802E-07

## Задачі

Знайти одним з ітераційних методів дійсні корені рівнянь з точністю є (наприклад  $\epsilon = 10^{-4}$ ).

1) 
$$x^3 - 5x^2 + 4x + 0.092 = 0$$

2) 
$$x^3 - 4x^2 - 7x + 13 = 0$$

3) 
$$x^4 + x^3 - 6x^2 + 20x - 16 = 0$$

4) 
$$x^3 + \sin x - 12x + 1 = 0$$

- $5) \quad x^3 10x^2 + 44x + 29 = 0$
- 6)  $x + \sin x 12x = 0.25$
- 7)  $3x + \cos x + 1 = 0$
- 8)  $x^3 3x^2 17x + 22 = 0$
- 9)  $x^4 2x^3 3{,}74x^3 + 8{,}18x 3{,}48 = 0$
- 10)  $x^2 + 4\sin x 1 = 0$
- 11)  $x^3 + 4\sin x = 0$
- 12)  $x^4 10x^3 + 48{,}16x^2 + 108{,}08x + 70{,}76 = 0$
- 13)  $x^4 3x^3 + 20x^2 + 44x + 54 = 0$
- 14)  $x^3 3x^2 14x 8 = 0$
- 15)  $x^3 x 1 = 0$
- 16)  $3x \cos x 1 = 0$

17) 
$$3x^2 - \cos^2 \pi x = 0$$

18) 
$$x^2 + 4\sin x = 0$$

19) 
$$(x-1)^3 + 0.5e^x = 0$$

$$20) \quad x^3 + 4x - 6 = 0$$

21) 
$$x^3 - 2x^2 + x + 1 = 0$$

$$22) x^2 \lg x - 1 = 0$$

23) 
$$x^3 + 6x^2 + 9x + 2 = 0$$

24) 
$$shx - 12thx - 0.311 = 0$$

25) 
$$e^x - 2(x-1)^2 = 0$$

26) 
$$e^{-x} + x^2 - 2 = 0$$

$$27) \quad x^4 + 4x - 2 = 0$$

$$28) x^4 + 2x - 1 = 0$$

$$29) \quad x^3 - x^2 + x - 3 = 0$$

$$30) \quad x^5 + x - 3 = 0$$

31) 
$$x^7 + x + 4 = 0$$

32) 
$$2^x + x^2 - 1{,}15 = 0$$

$$33) \quad 3^{-x} - x^2 + 1 = 0$$

34) 
$$x^4 - 2x^3 + x^2 - 2x + 1 = 0$$

$$35) \quad x^5 - 5x + 2 = 0$$

36) 
$$x^7 + 6x - 5 = 0$$

37) 
$$x^4 + 2x - 2 = 0$$

38) 
$$(x-1)^2 - \sin 2x = 0$$

39) 
$$x^4 + 2x^2 - 6x + 2 = 0$$

40) 
$$x^5 - 3x^2 + 1 = 0$$

41) 
$$5x^3 + 2x^2 - 15x - 6 = 0$$

42) 
$$x^6 - 3x^2 + x - 1 = 0$$

43) 
$$(x-1)^2 - 0.5e^x = 0$$

44) 
$$3x^4 + 4x^3 - 12x^2 - 5 = 0$$

45) 
$$x^2 \cos 2x = 1$$

46) 
$$x^2 - 3 + 0.5^x = 0$$

47) 
$$x^2 - 10\sin x = 0$$