

Лекция 11.

Поиск кратчайшего пути в графе



Даниил Михайлович Берлизов

Старший преподаватель Кафедры вычислительных систем СибГУТИ

E-mail: sillyhat34@gmail.com

Курс «Структуры и алгоритмы обработки данных»

Весенний семестр, 2021 г.

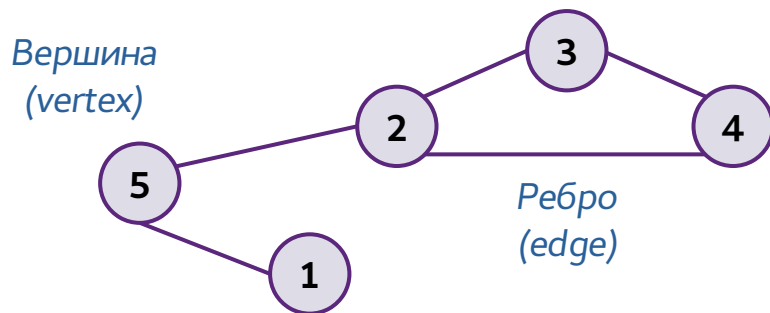
Понятие графа

- **Граф** (graph) — это совокупность непустого множества V вершин и множества E рёбер

$$G=(V,E),$$

$$n=|V|, \quad m=|E|,$$

$$V=\{1,2,\dots,n\}, \quad E=\{(u_1,v_1),(u_2,v_2),\dots,(u_m,v_m)\}$$



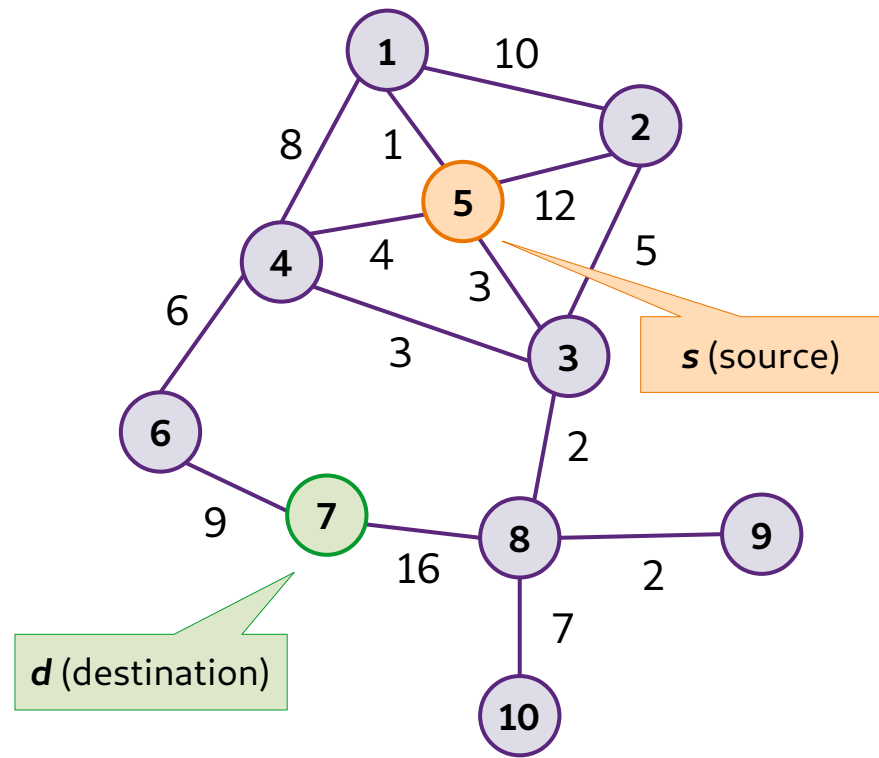
$$V = \{1, 2, 3, 4, 5\}$$

$$E = \{(1, 5), (2, 5), (2, 3), (2, 4), (3, 4)\}$$

$(1, 5)$ и $(5, 1)$ — это одно и то же ребро

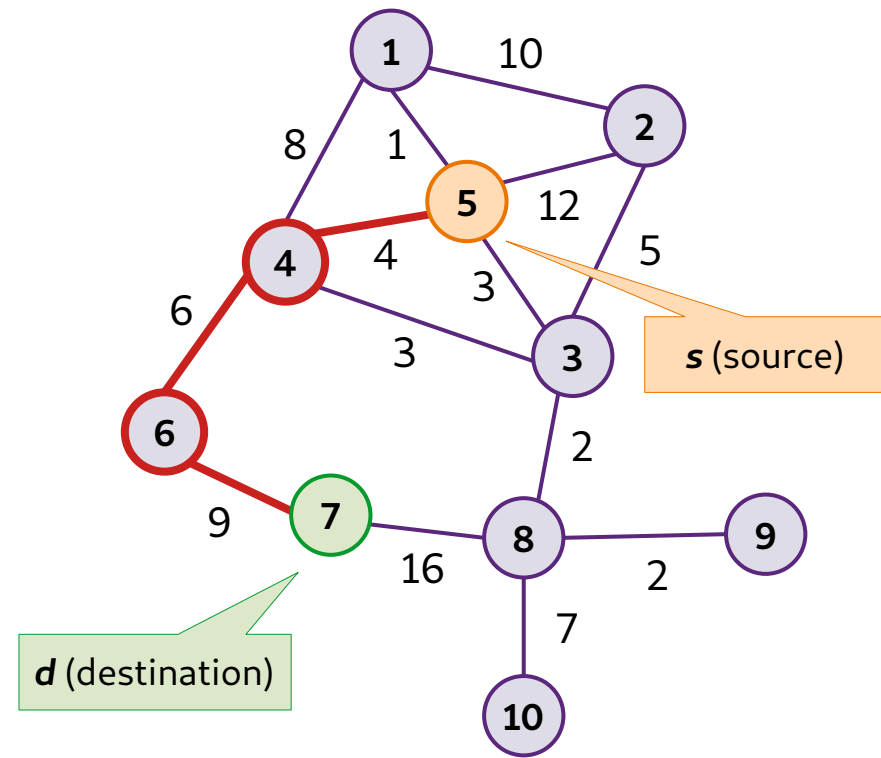
Поиск кратчайшего пути в графе

- **Имеется** взвешенный граф $G = (V, E)$
- Каждому ребру $(i, j) \in E$ назначен вес w_{ij}
- Заданы начальная вершина $s \in V$ и конечная $d \in V$
- **Требуется** найти *кратчайший путь* из вершины s в вершину d (shortest path problem)
- Длина пути (path length, path cost, path weight) — это сумма весов рёбер, входящих в него



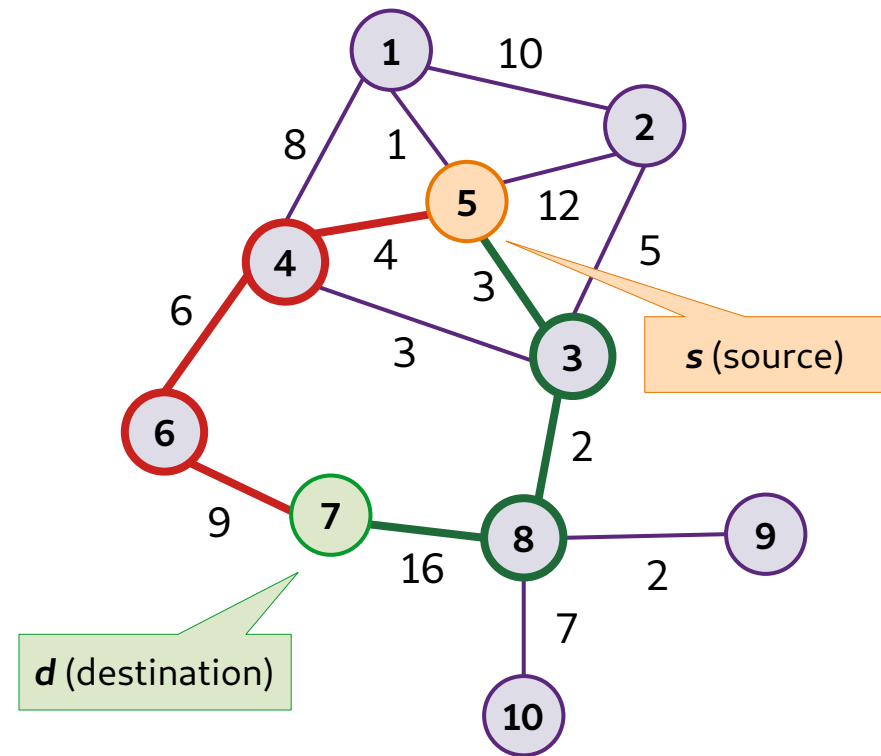
Длина пути в графе

- Длина пути $(5, 4, 6, 7) = w_{54} + w_{46} + w_{67} = 4 + 6 + 9 = 19$



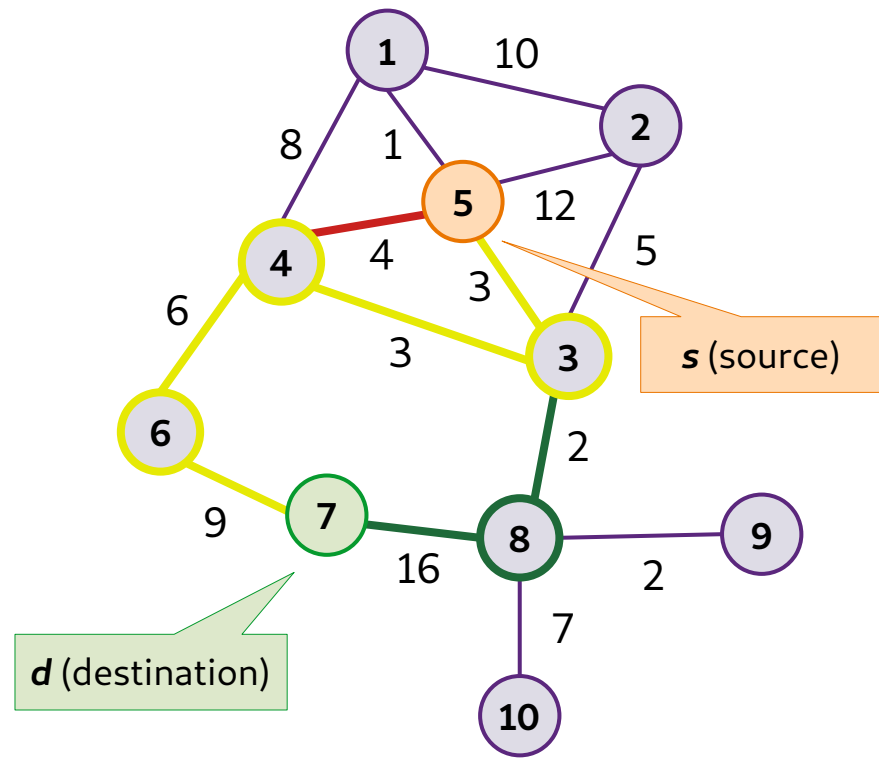
Длина пути в графе

- Длина пути (5, 4, 6, 7) = $w_{54} + w_{46} + w_{67} = 4 + 6 + 9 = 19$
- Длина пути (5, 3, 8, 7) = $3 + 2 + 16 = 21$



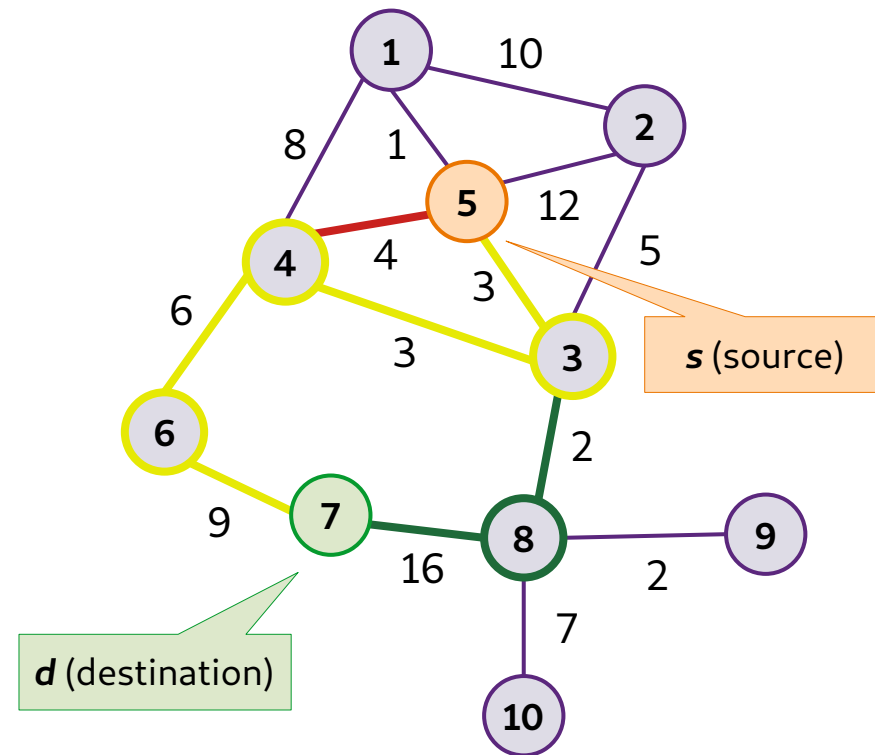
Длина пути в графе

- Длина пути (5, 4, 6, 7) = $w_{54} + w_{46} + w_{67} = 4 + 6 + 9 = 19$
- Длина пути (5, 3, 8, 7) = $3 + 2 + 16 = 21$
- Длина пути (5, 3, 4, 6, 7) = $3 + 3 + 6 + 9 = 21$



Длина пути в графе

- Длина пути (5, 4, 6, 7) = $w_{54} + w_{46} + w_{67} = 4 + 6 + 9 = 19$
- Длина пути (5, 3, 8, 7) = $3 + 2 + 16 = 21$
- Длина пути (5, 3, 4, 6, 7) = $3 + 3 + 6 + 9 = 21$
- **Альтернативные пути:**
 - (5, 1, 4, 3, 8, 7)
 - (5, 2, 3, 8, 7)
 - ...



Постановки задачи о кратчайшем пути

- **Задача о кратчайшем пути между парой вершин (single-pair shortest path problem)**
Требуется найти кратчайший путь из заданной вершины s в заданную вершину d
- **Задача о кратчайших путях из заданной вершины во все (single-source shortest path problem)**
Требуется найти кратчайшие пути из заданной вершины s во все
- **Задача о кратчайшем пути в заданный пункт назначения (single-destination shortest path problem)**
Требуется найти кратчайшие пути в заданную вершину d из всех вершин графа
- **Задача о кратчайшем пути между всеми парами вершин (all-pairs shortest path problem)**
Требуется найти кратчайший путь из каждой вершины v в каждую вершину u

Алгоритмы поиска кратчайшего пути в графе

Алгоритм	Применение
Алгоритм Дейкстры	Находит кратчайший путь от одной вершины графа до всех остальных. Алгоритм работает только для графов без рёбер отрицательного веса ($w_{ij} \geq 0$)
Алгоритм Беллмана-Форда	Находит кратчайшие пути от одной вершины графа до всех остальных во взвешенном графе. Вес рёбер может быть отрицательным
Алгоритм поиска A* (A star)	Находит путь с наименьшей стоимостью от одной вершины к другой, используя алгоритм поиска по первому наилучшему совпадению на графе
Алгоритм Флойда-Уоршелла	Находит кратчайшие пути между всеми вершинами взвешенного ориентированного графа
Алгоритм Джонсона	Находит кратчайшие пути между всеми парами вершин взвешенного ориентированного графа (должны отсутствовать циклы с отрицательным весом)
Алгоритм Ли (волновой алгоритм)	Находит путь между вершинами s и d графа, содержащий минимальное число промежуточных вершин (трассировка электрических соединений на кристаллах микросхем и печатных платах)
Алгоритмы Витерби, Черкасского, ...	

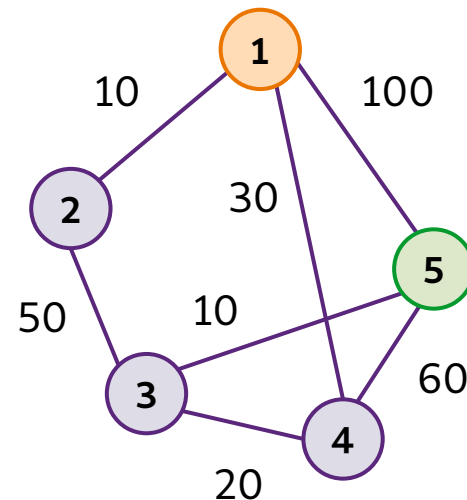
Алгоритм Дейкстры

- **Алгоритм Дейкстры** (Dijkstra's algorithm, 1959) — алгоритм поиска кратчайшего пути в графе из заданной вершины во все остальные (single-source shortest path problem)
- Позволяет найти кратчайшее расстояние от одной из вершин графа до всех остальных
- Применим только для графов без рёбер отрицательного веса и петель ($w_{ij} \geq 0$)
- **Эдсгер Вибе Дейкстра** (Edsger Wybe Dijkstra) — нидерландский учёный (структурное программирование, язык Алгол, семафоры, распределённые вычисления)
- Лауреат премии Тьюринга (ACM A. M. Turing Award)
- Дейкстра Э. Дисциплина программирования = A disciple of programming. — 1-е изд. — М.: Мир, 1978. — 275 с.
- Дал У., Дейкстра Э., Хоор К. Структурное программирование = Structured programming. — 1-е изд. — М.: Мир, 1975. — 247 с.



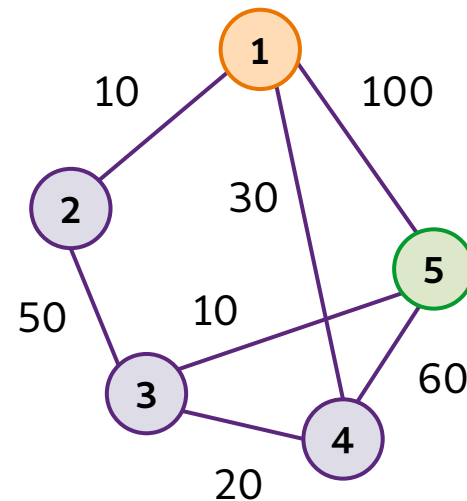
Алгоритм Дейкстры

- **Пример:** найти кратчайший путь из вершины **1** в вершину **5**
- Введём обозначения:
 - H — множество посещённых вершин
 - $D[i]$ — текущее известное расстояние от вершины s до вершины i
 - $prev[i]$ — номер вершины, предшествующей i в кратчайшем пути



Алгоритм Дейкстры

- **Пример:** найти кратчайший путь из вершины 1 в вершину 5
1. Устанавливаем расстояние $D[i]$ от начальной вершины s до всех остальных в ∞
 2. Полагаем $D[s] = 0$
 3. Помещаем все вершины в очередь с приоритетом Q (min-heap):
приоритет вершины i — это значение $D[i]$



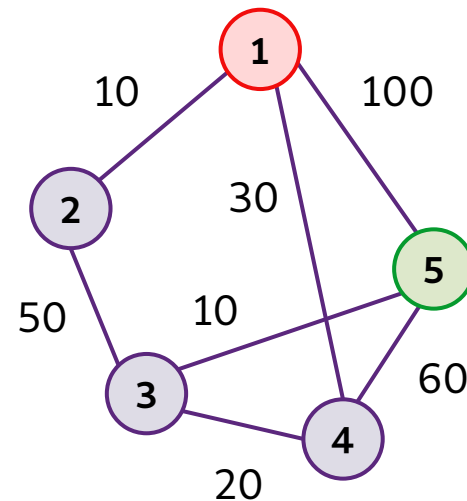
	1	2	3	4	5
$D:$	0	∞	∞	∞	∞

Алгоритм Дейкстры

4. Запускаем цикл из n итераций (по числу вершин):

- Извлекаем из очереди Q вершину v с минимальным приоритетом — ближайшую к s вершину
- Отмечаем вершину v как посещенную (помещаем во множество H)
- Возможно, пути из s через вершину v стали короче, выполняем проверку: для каждой вершины u , смежной с v и не включённой в H , проверяем и корректируем расстояние $D[u]$

```
if  $D[v] + w(v, u) < D[u]$  then
    // Путь из  $s$  до  $u$  через  $(v, u)$  короче
     $D[u] = D[v] + w(v, u)$ 
    PriorityQueueDecreaseKey( $Q, u, D[u]$ )
    prev[u] = v
end if
```



$D[2] = 10$
 $D[4] = 30$
 $D[5] = 100$

	1	2	3	4	5
D :	0	10	∞	30	100

Алгоритм Дейкстры

4. Запускаем цикл из n итераций (по числу вершин):

- Извлекаем из очереди Q вершину v с минимальным приоритетом — ближайшую к s вершину
- Отмечаем вершину v как посещенную (помещаем во множество H)
- Возможно, пути из s через вершину v стали короче, выполняем проверку: для каждой вершины u , смежной с v и не включённой в H , проверяем и корректируем расстояние $D[u]$

```
if  $D[v] + w(v, u) < D[u]$  then
```

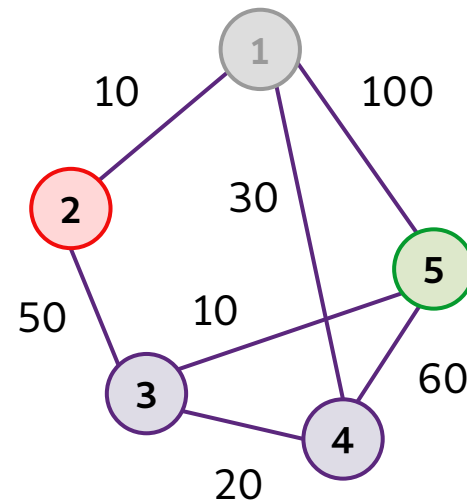
```
    // Путь из  $s$  до  $u$  через  $(v, u)$  короче
```

```
     $D[u] = D[v] + w(v, u)$ 
```

```
    PriorityQueueDecreaseKey( $Q, u, D[u]$ )
```

```
    prev[u] = v
```

```
end if
```



$D[3] = 60$

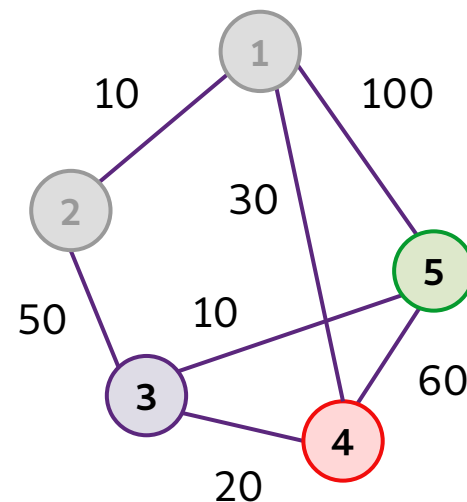
	1	2	3	4	5
D :	0	10	60	30	100

Алгоритм Дейкстры

4. Запускаем цикл из n итераций (по числу вершин):

- Извлекаем из очереди Q вершину v с минимальным приоритетом — ближайшую к s вершину
- Отмечаем вершину v как посещенную (помещаем во множество H)
- Возможно, пути из s через вершину v стали короче, выполняем проверку: для каждой вершины u , смежной с v и не включённой в H , проверяем и корректируем расстояние $D[u]$

```
if  $D[v] + w(v, u) < D[u]$  then
    // Путь из  $s$  до  $u$  через  $(v, u)$  короче
     $D[u] = D[v] + w(v, u)$ 
    PriorityQueueDecreaseKey( $Q, u, D[u]$ )
    prev[u] = v
end if
```



$D[3] = 50$

$D[5] = 90$

	1	2	3	4	5
D :	0	10	50	30	90

Алгоритм Дейкстры

4. Запускаем цикл из n итераций (по числу вершин):

- Извлекаем из очереди Q вершину v с минимальным приоритетом — ближайшую к s вершину
- Отмечаем вершину v как посещенную (помещаем во множество H)
- Возможно, пути из s через вершину v стали короче, выполняем проверку: для каждой вершины u , смежной с v и не включённой в H , проверяем и корректируем расстояние $D[u]$

```
if  $D[v] + w(v, u) < D[u]$  then
```

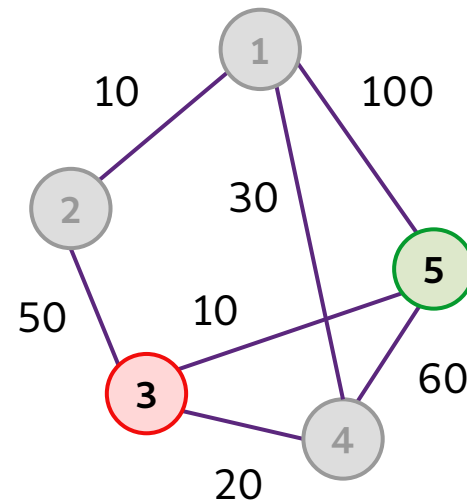
```
    // Путь из  $s$  до  $u$  через  $(v, u)$  короче
```

```
     $D[u] = D[v] + w(v, u)$ 
```

```
    PriorityQueueDecreaseKey( $Q, u, D[u]$ )
```

```
    prev[u] = v
```

```
end if
```



$D[5] = 60$

	1	2	3	4	5
D :	0	10	50	30	60

Алгоритм Дейкстры

4. Запускаем цикл из n итераций (по числу вершин):

- Извлекаем из очереди Q вершину v с минимальным приоритетом — ближайшую к s вершину
- Отмечаем вершину v как посещенную (помещаем во множество H)
- Возможно, пути из s через вершину v стали короче, выполняем проверку: для каждой вершины u , смежной с v и не включённой в H , проверяем и корректируем расстояние $D[u]$

```
if  $D[v] + w(v, u) < D[u]$  then
```

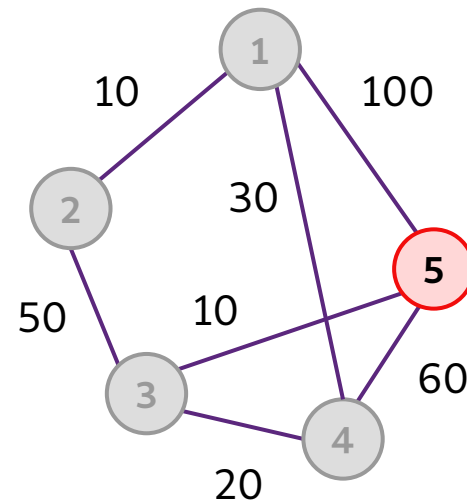
```
    // Путь из  $s$  до  $u$  через  $(v, u)$  короче
```

```
     $D[u] = D[v] + w(v, u)$ 
```

```
    PriorityQueueDecreaseKey( $Q, u, D[u]$ )
```

```
    prev[u] = v
```

```
end if
```

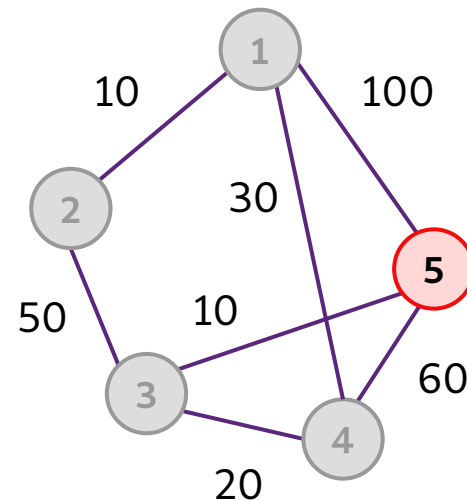


	1	2	3	4	5
D:	0	10	50	30	60

Алгоритм Дейкстры

- В массиве $D[1:n]$ содержатся длины кратчайших путей из начальной вершины $s = 1$
 - $D[1]$ — длина пути из 1 в 1
 - $D[2]$ — длина пути из 1 в 2
 - $D[3]$ — длина пути из 1 в 3
 - $D[4]$ — длина пути из 1 в 4
 - $D[5]$ — длина пути из 1 в 5

	1	2	3	4	5
D:	0	10	50	30	60



- Какие вершины входят в кратчайший путь из $s = 1$ в $d = 5$?
- Как восстановить путь?

Алгоритм Дейкстры

- Восстановление кратчайшего пути:

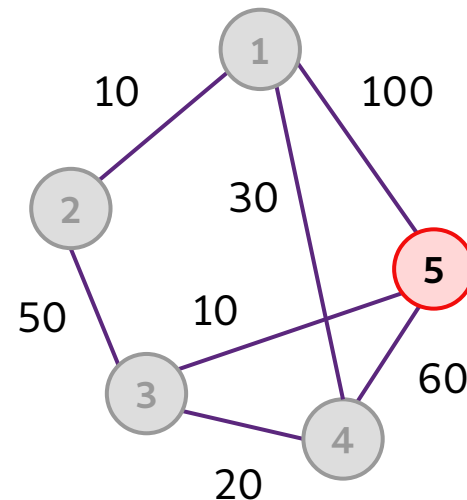
- Массив $prev[i]$ содержит номер вершины, предшествующей i в пути

	1	2	3	4	5
$prev$:	-1	1	4	1	3

- Восстанавливаем путь с конца:

- Вершина 5
- Вершина $prev[5] = 3$
- Вершина $prev[3] = 4$
- Вершина $prev[4] = 1$

- **Кратчайший путь: (1, 4, 3, 5)**



	1	2	3	4	5
D :	0	10	50	30	60

Алгоритм Дейкстры

```
function ShortestPathDijkstra(G, src, D, prev)
  for each i in V \ src do    // Помещаем вершины в очередь с приоритетом
    D[i] =  $\infty$ 
    prev[i] = -1
    PriorityQueueInsert(Q, i, D[i])
  end for
  D[src] = 0
  prev[src] = -1
  PriorityQueueInsert(Q, src, D[src])
```

Алгоритм Дейкстры (продолжение)

```
for i = 0 to n - 1 do
    PriorityQueueExtractMin(Q)    // Извлекаем узел, ближайший к начальному
    H = H + {v}                  // Отмечаем v как посещённый

    for each u in Adj(v) \ H do  // Цикл по смежным непосещённым вершинам узла v
        if D[v] + w(v, u) < D[u] then // Путь через u короче текущего пути?
            D[u] = D[v] + w(v, u)
            PriorityQueueDecreaseKey(Q, u, D[u])
            prev[u] = v
        end if
    end for
end for
end function
```

Восстановление кратчайшего пути

```
function SearchShortestPath(G, src, dst)
    ShortestPathDijkstra(G, src, D, prev)
    i = dst
    pathlen = 1
    while i != src do
        pathlen = pathlen + 1
        i = prev[i]
    end while
    j = 0
    i = dst
    while i != src do
        path[pathlen - j] = i
        j = j + 1
    end while
    return path[], pathlen
end function
```

$$T = T_{Dijkstra} + O(|V|)$$

Вычислительная сложность алгоритма Дейкстры

- Вычислительная сложность алгоритма Дейкстры определяется следующими факторами:
 1. Выбор структуры данных для хранения графа (матрица смежности, список смежности)
 2. Способ поиска вершины с минимальным расстоянием $D[i]$:
 - Очередь с приоритетом: бинарная куча — $O(\log n)$, фибоначчиева куча, ...
 - Сбалансированное дерево поиска: красно-чёрное дерево — $O(\log n)$, АВЛ-дерево, ...
 - Линейный поиск — $O(n)$

Вычислительная сложность алгоритма Дейкстры

```
function ShortestPathDijkstra(G, src, D, prev)
```

```
  for each i in V \ src do    // Помещаем вершины в очередь с приоритетом
```

```
    D[i] =  $\infty$ 
```

```
    prev[i] = -1
```

```
    PriorityQueueInsert(Q, i, D[i])
```

```
  end for
```

Binary heap: $O(n \log n)$

```
  D[src] = 0
```

```
  prev[src] = -1
```

```
  PriorityQueueInsert(Q, src, D[src])
```


Вычислительная сложность алгоритма Дейкстры

```
for i = 0 to n - 1 do
```

Binary heap

```
    PriorityQueueExtractMin(Q)    // Извлекаем узел, ближайший к начальному
```

$O(\log n)$

```
    H = H + {v}                  // Отмечаем v как посещённый
```

```
    for each u in Adj(v) \ H do  // Цикл по смежным непосещённым вершинам узла v
```

```
        if D[v] + w(v, u) < D[u] then  // Путь через u короче текущего пути?
```

```
            D[u] = D[v] + w(v, u)
```

```
            PriorityQueueDecreaseKey(Q, u, D[u])
```

$O(\log n)$

```
            prev[u] = v
```

```
        end if
```

- В худшем случае функция *PriorityQueueExtractMin()* вызывается n раз, суммарная сложность — $O(n \log n)$
- В худшем случае функция *PriorityQueueDecreaseKey()* вызывается для каждого из m рёбер графа, суммарная сложность — $O(m \log n)$

Вычислительная сложность алгоритма Дейкстры

- ♦ **Вариант 1.** D — это массив или список: поиск за время $O(n)$

$$T_{Dijkstra} = O(n^2 + m) = O(|V|^2 + |E|)$$

- ♦ **Вариант 2.** D — это бинарная куча

$$T_{Dijkstra} = O(n \log n + m \log n) = O(m \log n)$$

- ♦ **Вариант 3.** D — это фибоначчиева куча (Fibonacci heap)

$$T_{Dijkstra} = O(m + n \log n)$$

- ♦ **Вариант 4.** ...

В ориентированных ациклических графах (directed acyclic graph) кратчайший путь
можно найти за время $O(n)$

Разреженные и насыщенные графы

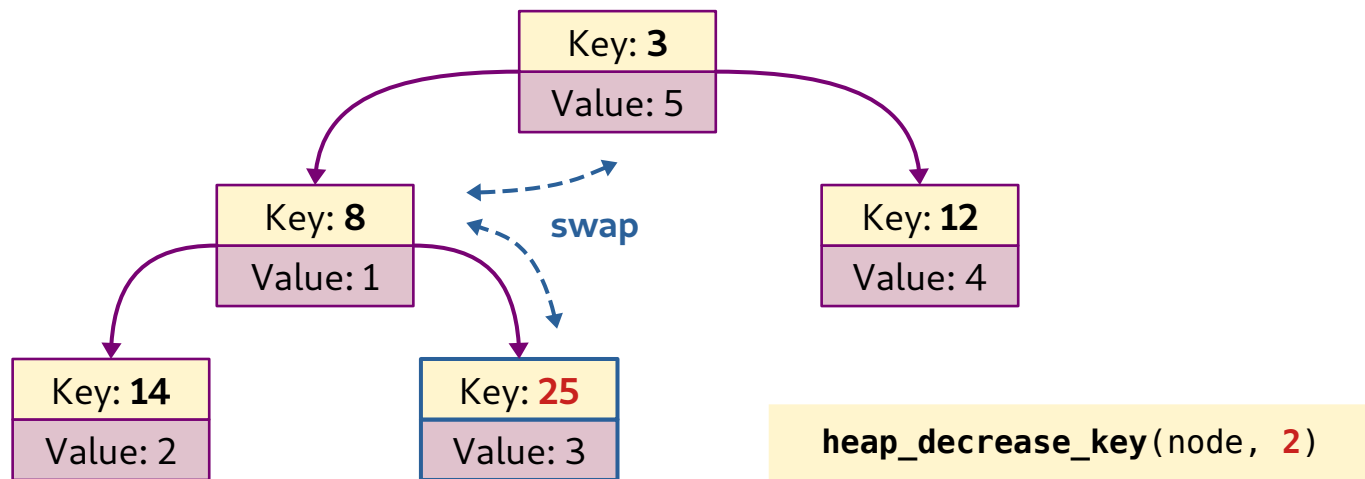
Вариант реализации алгоритма Дейкстры	Насыщенный граф $m = O(n^2)$	Разреженный граф $m = O(n)$
D — массив	$T = O(n^2 + m) = O(n^2)$	$T = O(n^2 + m) = O(n^2)$
D — бинарная куча	$T = O(n \log n + m \log n) = O(n^2 \log n)$	$T = O(n \log n + m \log n) = O(n \log n)$
D — фибоначчиева куча	$T = O(m + n \log n) = O(n^2)$	$T = O(m + n \log n) = O(n \log n)$

Алгоритм Дейкстры на основе бинарной кучи

- **Необходимые операции очереди с приоритетом:**
 - **int** heap_insert(**struct** heap *h, **int** key, **int** value)
 - **int** heap_extract_min(**struct** heap *h)
 - **void** heap_decrease_key(**struct** heap *node, **int** newkey)

Алгоритм Дейкстры на основе бинарной кучи

- `void heap_decrease_key(struct heap *node, int newkey)`
- Изменяем приоритет узла *node* на *newkey* ($newkey < node.key$)
- Восстанавливаем свойства кучи — поднимаем элемент вверх по дереву (min-heap)



Домашнее чтение

- Оцените трудоёмкость по памяти алгоритма Дейкстры в следующих случаях:
 - при использовании матрицы смежности и двоичной кучи
 - при использовании списков смежности и двоичной кучи
- Ознакомьтесь с описанием алгоритма Дейкстры в [CLRS, С. 696]

ご清聴ありがとうございました!



Даниил Михайлович Берлизов

Старший преподаватель Кафедры вычислительных систем СибГУТИ

E-mail: sillyhat34@gmail.com

Курс «Структуры и алгоритмы обработки данных»

Весенний семестр, 2021 г.