

Лекция 2. Мультипрограммный режим обслуживания набора параллельных задач

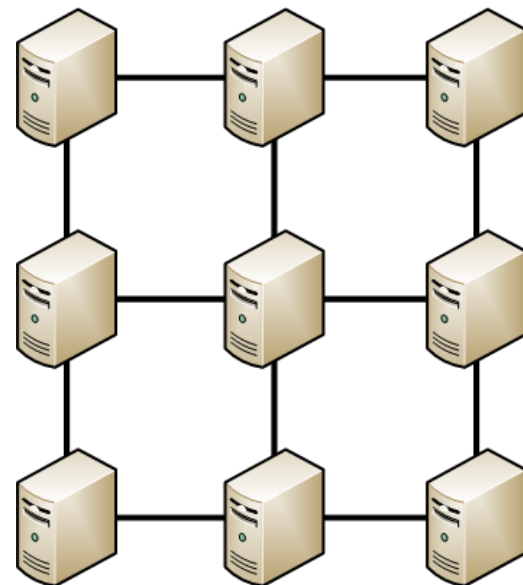
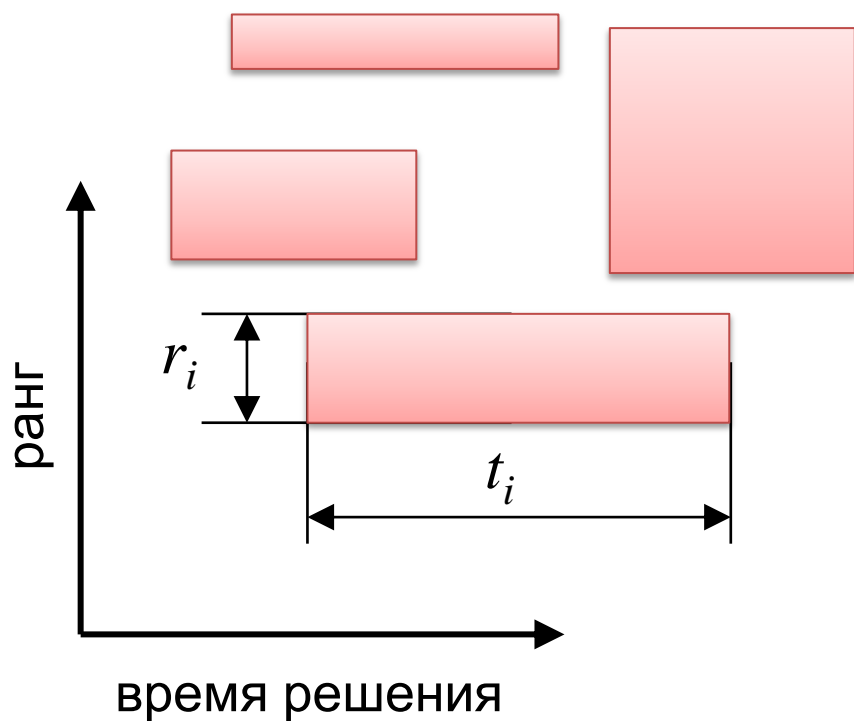
Пазников Алексей Александрович

Ассистент Кафедры вычислительных систем
Сибирский государственный университет
телекоммуникаций и информатики

<http://cpct.sibsutis.ru/~apaznikov>



Обработка набора задач



Распределённая ВС



Постановка задачи

Имеется **распределённая ВС**, состоящая из N ЭМ

На вход ВС поступает m **задач**.

Каждая задача $i \in \{1, 2, \dots, m\} = J$ характеризуется:

r_i – ранг параллельной задачи,

t_i – время решения,

Требуется построить **расписание** S решения параллельных задач на ЭМ с целью минимизации суммарного времени их решения

$$S = (\tau_1, \tau_2, \dots, \tau_m; x_{11}, x_{12}, \dots, x_{1r_1}; x_{21}, x_{22}, \dots, x_{2r_2}, \dots, x_{mr_m})$$

τ_j – время начала решения задачи j

$x_{ij} \in \{1, 2, \dots, N\}$ – номер ЭМ, на которую направлена
ветвь j i -й задачи



$J(t) = \{j \in J \mid \tau_j \leq t \leq \tau_j + t_j\}$ – множество задач, решаемых на распределённой ВС в момент времени t

S – **допустимое**, если оно удовлетворяет условиям:

1. В любой момент времени на ресурсах ВС решается не более n ветвей параллельных задач:

$$\sum_{j \in J(t)} r_j \leq n, \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

2. Ветви параллельных задач решаются на разных ЭМ

$$\prod_{j \in J(t)} \prod_{j' \in J(t) \setminus \{j\}} (x_{ji} - x_{j'i'}) \neq 0, \quad \forall t \in R, \quad i = 1, 2, \dots, r_j, i' = 1, 2, \dots, r_{j'}$$

Ω - множество допустимых решений.



3. ЭМ j , на которую назначена задача i

$$x_{ji} \in C, j = 1, 2, \dots, m, i = 1, 2, \dots, r_j$$

4. Время решения задачи j

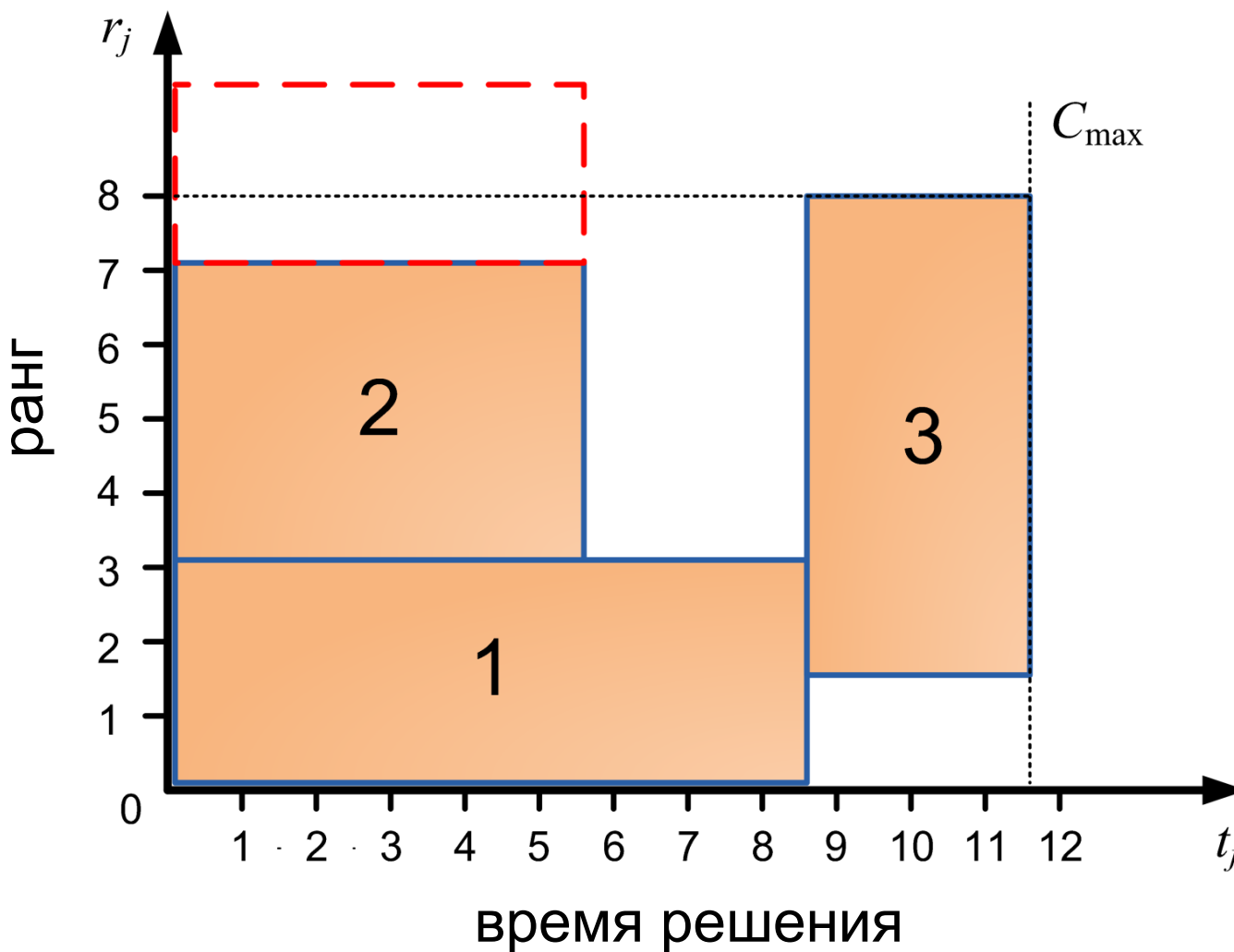
$$\tau_j \in \mathbb{R}, j = 1, 2, \dots, m.$$

В качестве **показателя эффективности** расписания будем использовать C_{\max} – максимальное из времён завершения решения задач:

$$C_{\max}(S) = \max\{\tau_j + t_j\}$$



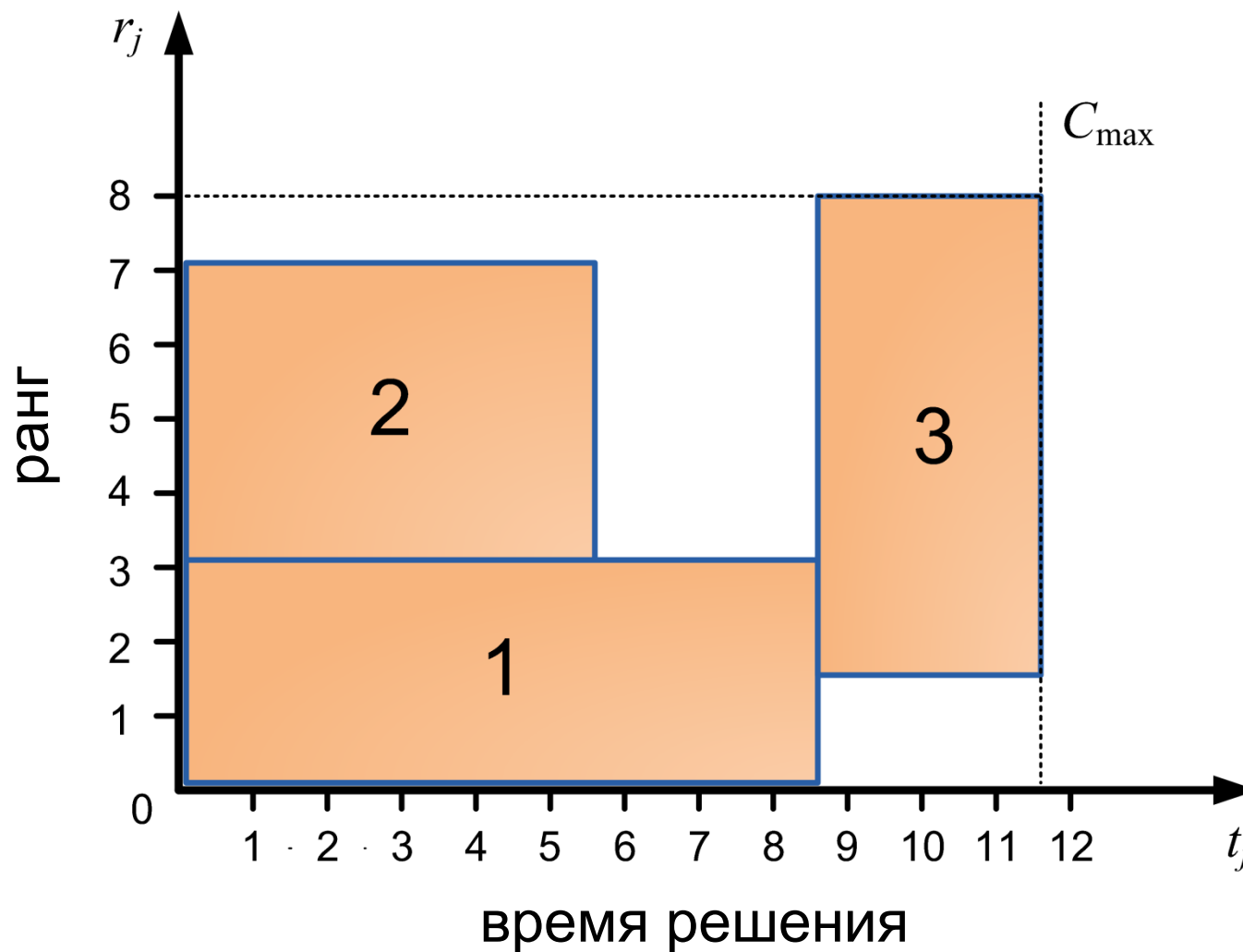
Недопустимое расписание



$S = (0, 0, 9, 0; 1, 2, 3; 4, 5, 6, 7; 3, 4, 5, 6, 7, 8; 7, 8, 9, 10)$



Допустимое расписание



$S = (0, 0, 9; 1, 2, 3; 4, 5, 6, 7; 3, 4, 5, 6, 7, 8)$



Задача построения расписания

Требуется найти допустимое расписание $S \in \Omega$, доставляющее минимум целевой функции $T(S)$:

$$T(S) = \max_{j \in J} \{\tau_j + t_j\} \rightarrow \min_{S \in \Omega} \quad (1)$$

при ограничениях:

$$\sum_{j \in J(t)} r_j \leq n, \quad \forall t \in \mathfrak{R}, \quad (2)$$

$$\prod_{j \in J(t)} \prod_{j' \in J(t) \setminus \{j\}} (x_{ji} - x_{j'i'}) \neq 0, \quad \forall t \in \mathfrak{R}, \quad i = 1, 2, \dots, r_j, i' = 1, 2, \dots, r_{j'} \quad (3)$$

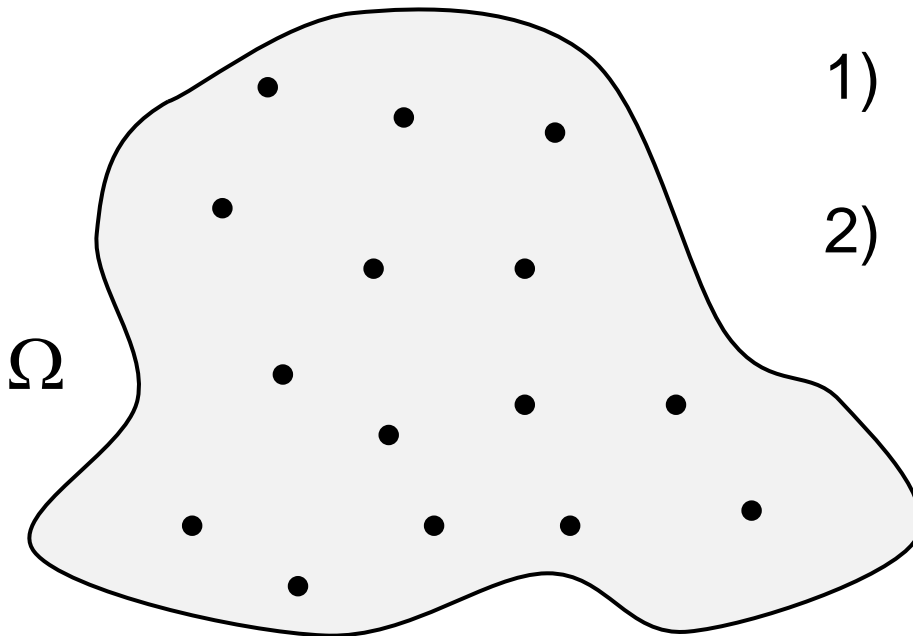
$$x_{ji} \in C, \quad j = 1, 2, \dots, m, i = 1, 2, \dots, r_j \quad (4)$$

$$\tau_j \in \mathfrak{R}, \quad j = 1, 2, \dots, m. \quad (5)$$

Задача (1) – (5) относится к дискретной оптимизации и является трудноразрешаемой



Как искать точное решение?



- 1) генерируем все решения
- 2) полный перебор

Это бесперспективно!



Алгоритмы решения задачи (1) – (5)

Необходимо разработать быстрый алгоритм решения задачи (1) – (5) с решением, близким к оптимальному.

1) Быстрый – в смысле вычислительно сложности:

$O(m_2)$, $O(m \log m)$, ...

2) Обеспечивает решение, близкое к оптимальному:

Верхняя граница: $C'_{\max} = \sum_{j \in J} t_j$

– все задачи решаются последовательно

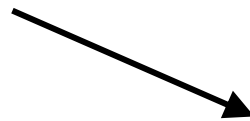
Нижняя граница: $C''_{\max} = \max\{t_j\}$

– все задачи решаются параллельно



Алгоритмы поиска точного решения

Решение



Приближенные алгоритмы

Основная идея – за
полиномиальное время
найти удовлетворяющее по
точности решение.

Точные алгоритмы

Комбинаторный подход:

- полный перебор
(backtracking)
- метод ветвей и границ
(branch and bounds)
- ...
(можно распараллелить)

Для целей анализа



Подходы к построению приближенных алгоритмов

Стохастические алгоритмы (локальный поиск)

- имитация отжига (simulated annealing)
- генетические алгоритмы
- муравьиные колонии (ant colony optimization)
- локальный поиск
- поиск с запретами (tabu search)
- метод цепей Монте-Карло

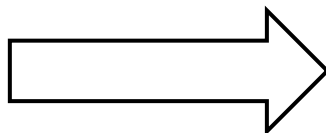
Эвристические алгоритмы (конструируют решение, а не перебирают)

- сведение к задаче упаковки объектов в
полуограниченную полосу (strip packing)
- упаковка объектов в контейнеры



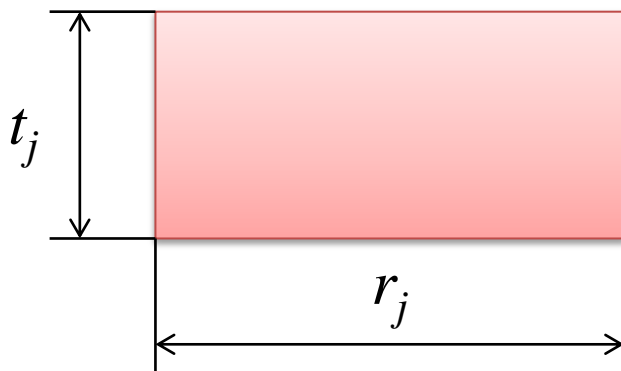
Методы решения задачи

Задача (1) – (5)



Задача двумерной упаковки
прямоугольников в
полуограниченную полосу
(2D Strip Packing, 2DSP)

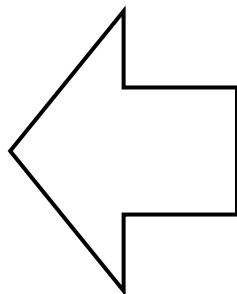
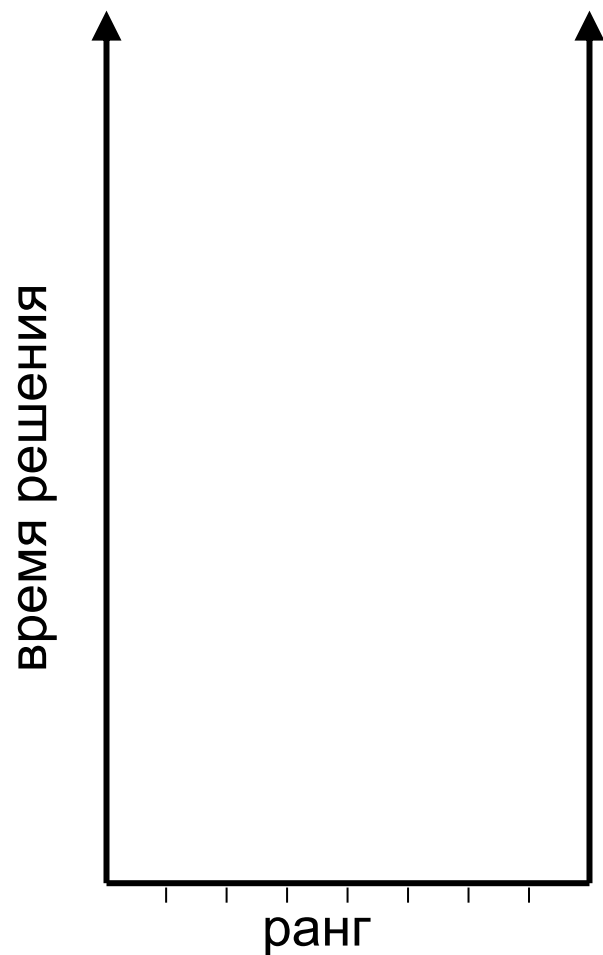
Задача $j \in J$ представляется в виде прямоугольника шириной r_j и высотой t_j .



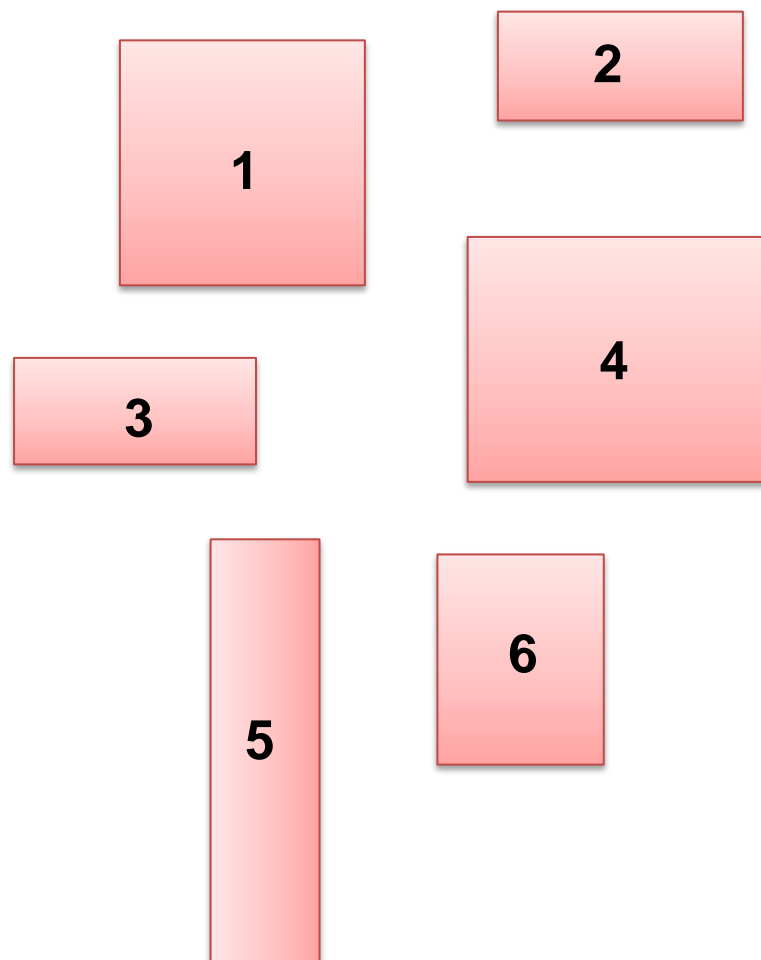


Методы решения задачи

Полуограниченна полоса

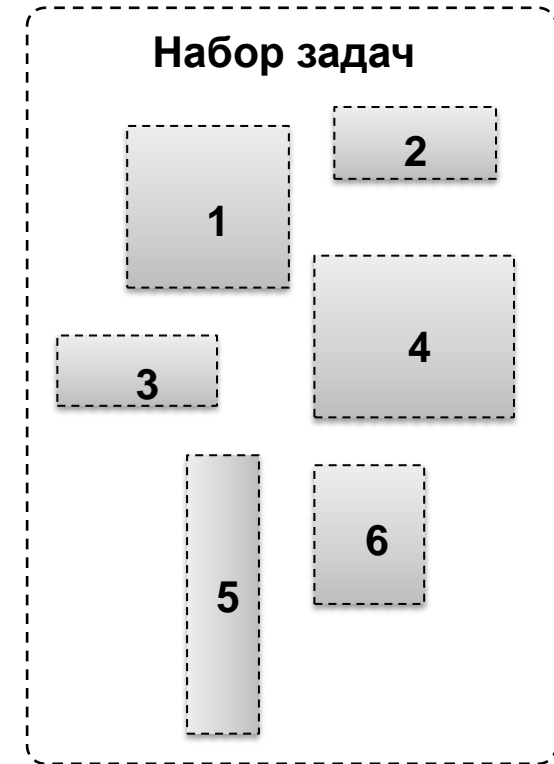
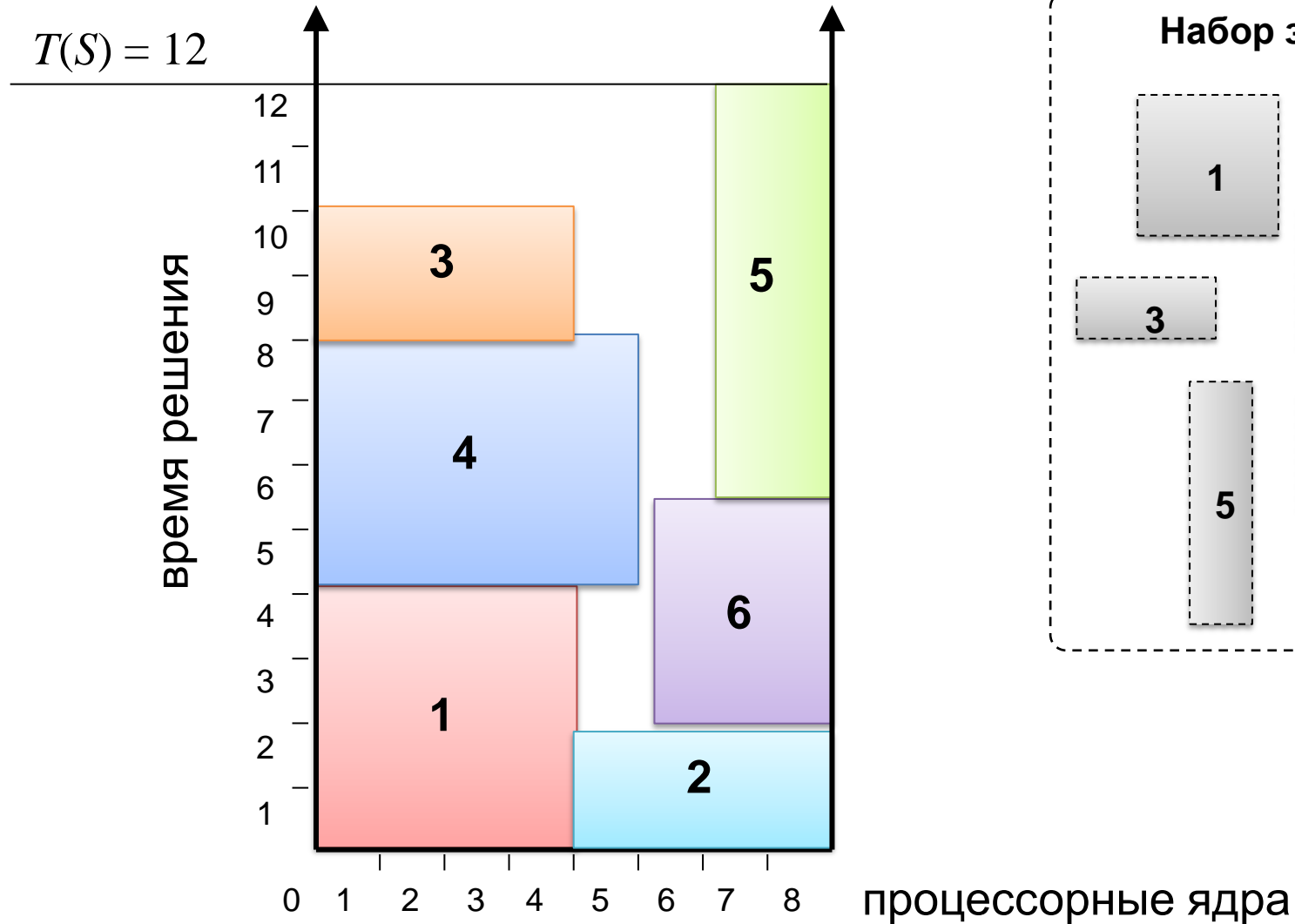


Набор задач





Пример упаковки



$S = (0, 0, 8, 4, 5, 2; \text{1, 2, 3, 4}; \text{5, 6, 7, 8}; \text{1, 2, 3, 4}; \text{1, 2, 3, 4, 5}; \text{7, 8}; \text{6, 7, 8})$



1. Цели исследования?

- точность алгоритмов

2. Модель системы

$n = 32, 64, 128, 256, \dots$

3. Модель задачи

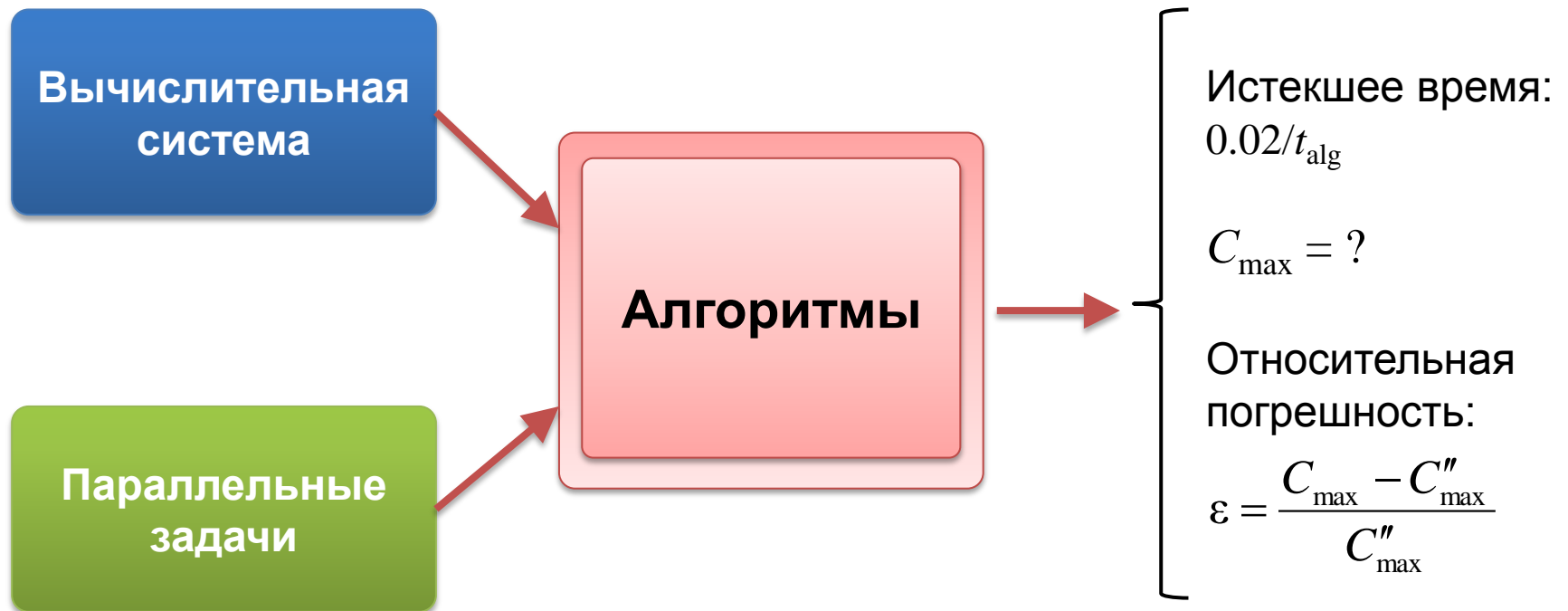
$r_j = ?, t_j = ?$,

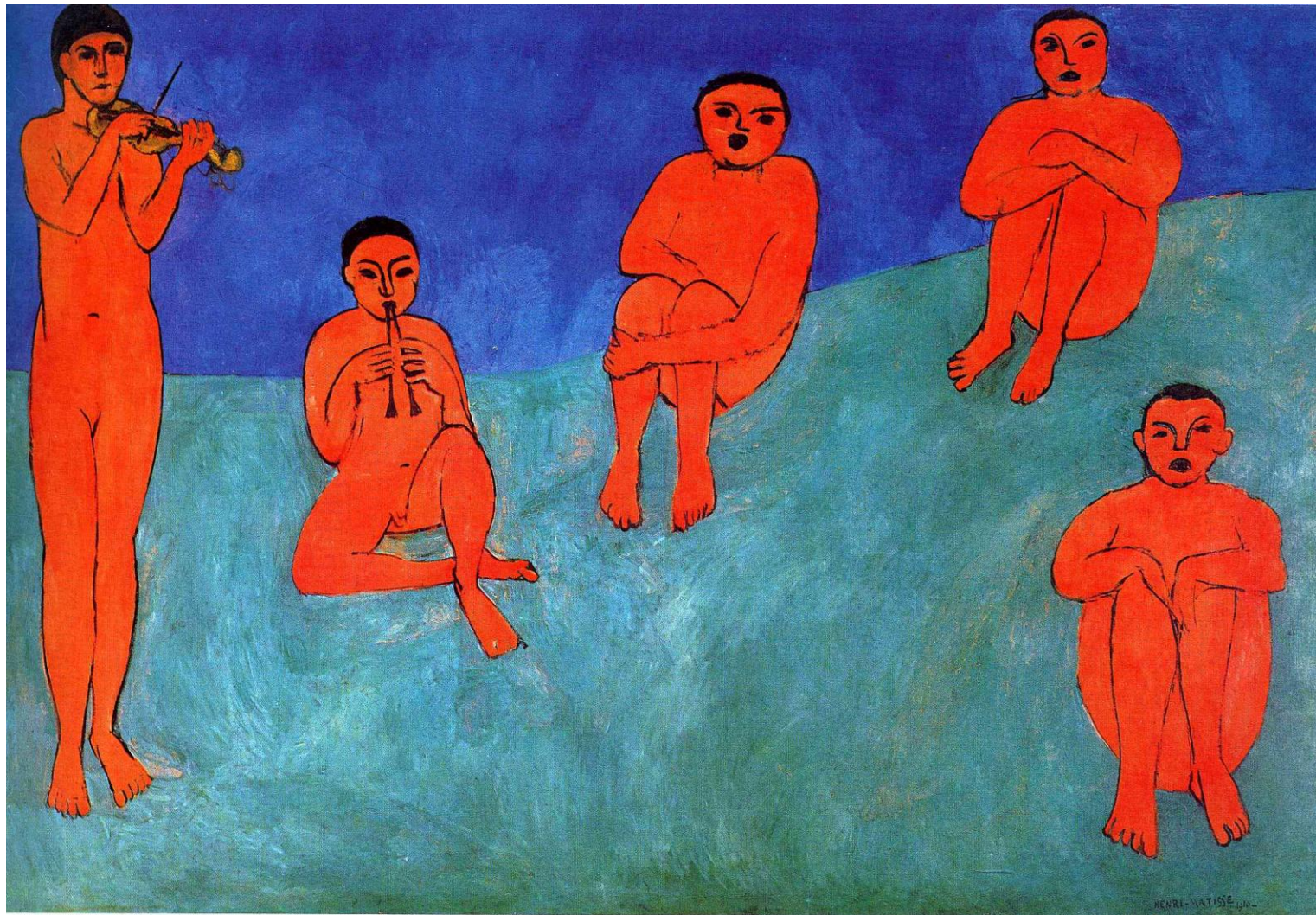
Parallel Workload Archives

<http://www.cs.huji.ac.il/labs/parallel/workload/logs.html>



Моделирование





А. Матисс «Музыка»