

Лекция 7

Параллельные сеточные вычисления

Курносов Михаил Георгиевич

E-mail: mkurnosov@gmail.com

WWW: www.mkurnosov.net

Курс «Параллельные вычислительные технологии»

Сибирский государственный университет телекоммуникаций и информатики (г. Новосибирск)

Осенний семестр, 2016

Расчет стационарного распределения тепла

- С течением времени в теле устанавливается некоторое не зависящее от времени распределение температуры (тепловое состояние выходит на стационарный режим)
- Распределение температуры в таком случае описывается уравнением теплопроводности
- Стационарное двумерное уравнение Лапласа (Laplace equation)

$$\Delta U = \frac{d^2 U}{dx^2} + \frac{d^2 U}{dy^2} = 0 \quad (1)$$

- Функция $U(x, y)$ – неизвестный потенциал (теплота)
- **Задано** уравнение (1), значения функции $U(x, y)$ на границах расчетной 2D-области
- **Требуется** найти значение функции $U(x, y)$ во внутренних точках расчетной 2D-области

Расчет стационарного распределения тепла

- **Найти** решение стационарного двумерного уравнения Лапласа (Laplace equation)

$$\frac{d^2 U}{dx^2} + \frac{d^2 U}{dy^2} = 0$$

- Расчётная область (domain) – квадрат $[0, 1] \times [0, 1]$

- Граничные условия (boundary conditions):

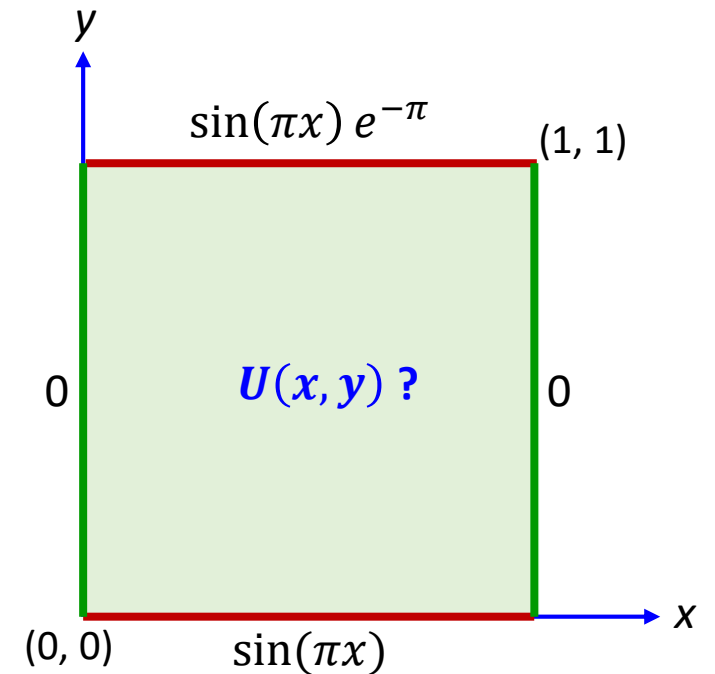
- ☐ $U(x, 0) = \sin(\pi x)$

- ☐ $U(x, 1) = \sin(\pi x) e^{-\pi}$

- ☐ $U(0, y) = U(1, y) = 0$

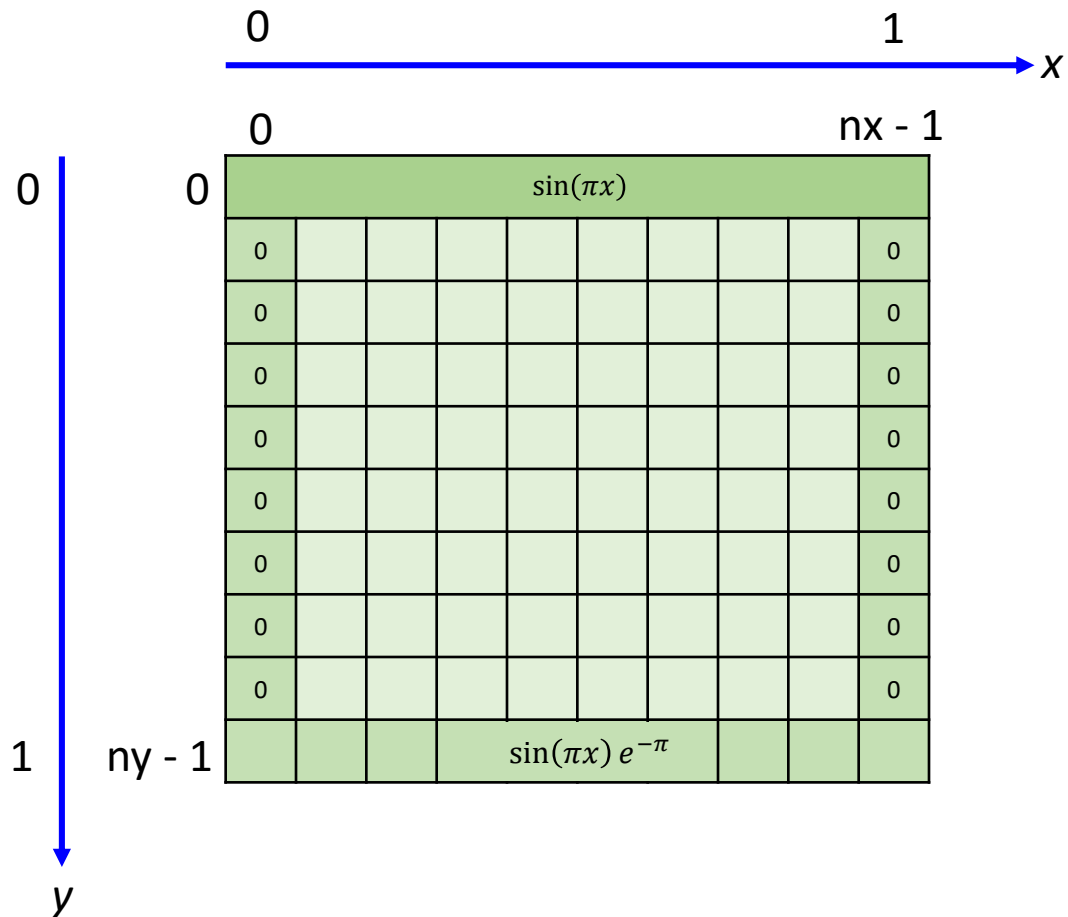
- Для данной задачи известно аналитическое решение

$$U(x, y) = \sin(\pi x) e^{-\pi y}$$



Дискретизация расчетной области

- Расчетная область $[0, 1] \times [0, 1]$ покрывается прямоугольной сеткой с постоянным шагом: n_x точек по оси Ox и n_y точек по оси Oy



- Расчетная сетка – массив $[n_y, n_x]$ чисел (температура)
- Переход от индекса ячейки $[i, j]$ к координатам в области $[0, 1] \times [0, 1]$:

$$x = j * 1.0 / (n_x - 1.0)$$

$$y = i * 1.0 / (n_y - 1.0)$$

Разностная аппроксимация оператора Лапласа

- Вторые производные аппроксимируются на расчетной сетке разностным уравнением с применением четырехточечного шаблона

$$\Delta U = \frac{d^2 U}{dx^2} + \frac{d^2 U}{dy^2} = 0$$

- Новое значение в каждой точке сетки равно среднему из предыдущих значений четырех ее соседних точек (схема «крест»)

```
grid_new[i ,j] = (grid[i - 1, j] + grid[i, j + 1] +
                  grid[i + 1, j] + grid[i, j - 1]) / 4
```

$\sin(\pi x)$								
0								0
0								0
0								0
0								0
0								0
0								0
0								0
0								0
0								0
$\sin(\pi x) e^{-\pi}$								

Метод последовательных итераций Якоби (Jacobi)

- Вычисляем новое значение в каждой точке $[i, j]$ сетки – среднее из предыдущих значений четырех ее соседних точек (схема «крест»), результат записываем в новую сетку (массив)
- На следующей итерации текущей делаем новую сетку предыдущей итерации
- Заканчиваем итерационный процесс, если разность между каждым текущим и предыдущим значениями по модулю не больше EPSILON

Метод последовательных итераций Якоби (Jacobi)

```
#define EPS 0.001
#define PI 3.14159265358979323846
#define IND(i, j) ((i) * nx + (j))

int main(int argc, char *argv[])
{
    int rows = 100;
    int cols = 100;
    int ny = rows;
    int nx = cols;
    double *local_grid = xmalloc(ny * nx, sizeof(*local_grid));
    double *local_newgrid = xmalloc(ny * nx, sizeof(*local_newgrid));

    double dx = 1.0 / (nx - 1.0);
    // Initialize top border: u(x, 0) = sin(pi * x)
    for (int j = 0; j < nx; j++) {
        int ind = IND(0, j);
        local_newgrid[ind] = local_grid[ind] = sin(PI * dx * j);
    }
    // Initialize bottom border: u(x, 1) = sin(pi * x) * exp(-pi)
    for (int j = 0; j < nx; j++) {
        int ind = IND(ny - 1, j);
        local_newgrid[ind] = local_grid[ind] = sin(PI * dx * j) * exp(-PI);
    }
}
```

Метод последовательных итераций Якоби (Jacobi)

```
int niters = 0;
for (;;) {
    niters++;
    for (int i = 1; i < ny - 1; i++) {           // Update interior points
        for (int j = 1; j < nx - 1; j++) {
            local_newgrid[IND(i, j)] =
                (local_grid[IND(i - 1, j)] + local_grid[IND(i + 1, j)] +
                 local_grid[IND(i, j - 1)] + local_grid[IND(i, j + 1)]) * 0.25;
        }
    }
    // Check termination condition
    double maxdiff = 0;
    for (int i = 1; i < ny - 1; i++) {
        for (int j = 1; j < nx - 1; j++) {
            int ind = IND(i, j);
            maxdiff = fmax(maxdiff, fabs(local_grid[ind] - local_newgrid[ind]));
        }
    }
    // Swap grids (after termination local_grid will contain result)
    double *p = local_grid;
    local_grid = local_newgrid;
    local_newgrid = p;

    if (maxdiff < EPS)
        break;
}
ttotal += wtime();
```


Метод последовательных итераций Якоби (Jacobi)

```
printf("# Heat 2D (serial): grid: rows %d, cols %d\n", rows, cols);
printf("# niters %d, total time %.6f\n", niters, tttotal);

// Save grid
if (filename) {
    FILE *fout = fopen(filename, "w");
    if (!fout) {
        perror("Can't open file");
        exit(EXIT_FAILURE);
    }
    for (int i = 0; i < ny; i++) {
        for (int j = 0; j < nx; j++)
            fprintf(fout, "%.4f ", local_grid[IND(i, j)]);
        fprintf(fout, "\n");
    }
    fclose(fout);
}

return 0;
}
```

Параллельная версия метода Якоби (1D)

- Одномерная (1D) декомпозиция расчётной области на горизонтальные полосы
- Каждому процессу назначается p_0 / p строк расчетной сетки
- Сетка хранится в памяти в распределенном виде
- **Проблема** – для расчета значений некоторых точек требуются данные соседних полос, которые находятся в памяти других процессов

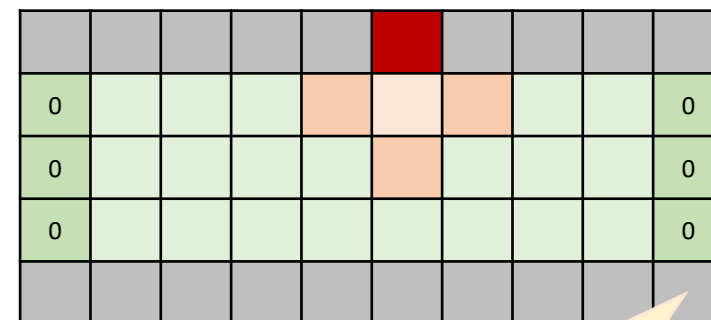
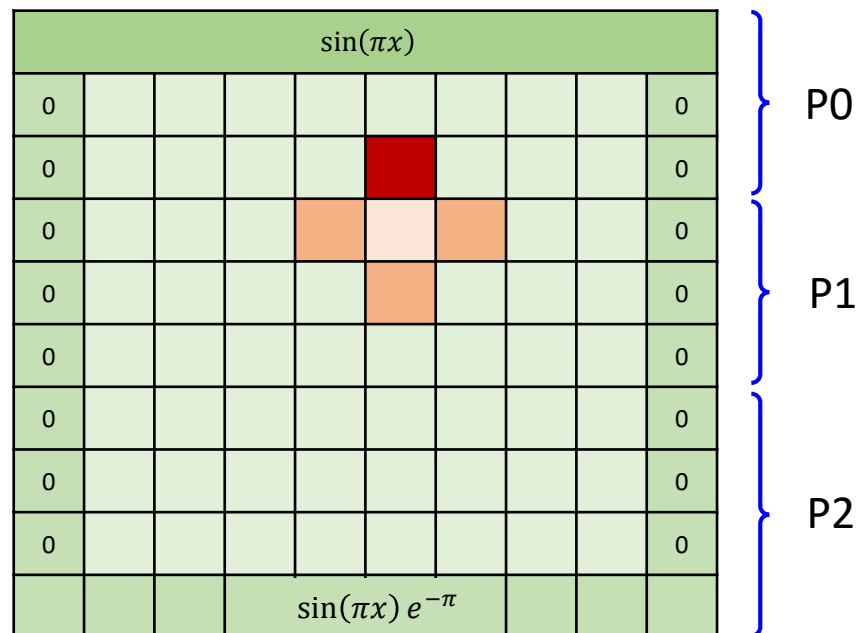
$\sin(\pi x)$									
0									0
0									0
0									0
0									0
0									0
0									0
0									0
0									0
0									0
$\sin(\pi x) e^{-\pi}$									

Diagram illustrating a 1D grid decomposition for parallel computation. The grid is divided into three horizontal bands labeled P0, P1, and P2. The top band (P0) contains the function $\sin(\pi x)$. The bottom band (P2) contains the function $\sin(\pi x) e^{-\pi}$. The middle band (P1) contains the function $\sin(\pi x)$. The grid is shown with boundary conditions (0) at the top and bottom edges. The grid is divided into three horizontal bands labeled P0, P1, and P2. The top band (P0) contains the function $\sin(\pi x)$. The middle band (P1) contains the function $\sin(\pi x)$. The bottom band (P2) contains the function $\sin(\pi x) e^{-\pi}$. The grid is shown with boundary conditions (0) at the top and bottom edges. The grid is divided into three horizontal bands labeled P0, P1, and P2. The top band (P0) contains the function $\sin(\pi x)$. The middle band (P1) contains the function $\sin(\pi x)$. The bottom band (P2) contains the function $\sin(\pi x) e^{-\pi}$. The grid is shown with boundary conditions (0) at the top and bottom edges.

- На каждой итерации перед вычислением значений в точках обмениваемся пограничными строками с соседними процессами
- Как хранить эти строки?
- Как выполнять обмены?

Параллельная версия метода Якоби (1D)

- **Одномерная (1D) декомпозиция расчётной области на горизонтальные полосы**
- Каждому процессу назначается p_u / p строк расчетной сетки
- Сетка хранится в памяти в распределенном виде
- **Проблема** – для расчета значений некоторых точек требуются данные соседних полос, которые находятся в памяти других процессов



Теневые ячейки (halo, ghost cells)
для хранения строк соседних
процессов

Параллельная версия метода Якоби (1D)

```
#define NELEMS(x) (sizeof((x)) / sizeof((x)[0]))
#define IND(i, j) ((i) * cols + (j))

int get_block_size(int n, int rank, int nprocs)
{
    int s = n / nprocs;
    if (n % nprocs > rank) s++;
    return s;
}

int main(int argc, char *argv[])
{
    int commsize, rank;
    MPI_Init(&argc, &argv);
    double tttotal = -MPI_Wtime();
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &commsize);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);

    int rows, cols; // Broadcast command line arguments
    if (rank == 0) {
        rows = (argc > 1) ? atoi(argv[1]) : commsize * 100;
        cols = (argc > 2) ? atoi(argv[2]) : 100;
        if (rows < commsize) {
            fprintf(stderr, "Number of rows %d less then number of processes %d\n", rows, commsize);
            MPI_Abort(MPI_COMM_WORLD, EXIT_FAILURE);
        }
        int args[2] = {rows, cols};
        MPI_Bcast(&args, NELEMS(args), MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
    } else {
        int args[2];
        MPI_Bcast(&args, NELEMS(args), MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
        rows = args[0];
        cols = args[1];
    }
}
```

Параллельная версия метода Якоби (1D)

```
// Allocate memory for local 1D subgrids with 2 halo rows [0..ny + 1][0..cols - 1]
int ny = get_block_size(rows, rank, commsize);
double *local_grid = xmalloc((ny + 2) * cols, sizeof(*local_grid));
double *local_newgrid = xmalloc((ny + 2) * cols, sizeof(*local_newgrid));

// Fill boundary points:
//   - left and right borders are zero filled
//   - top border:  $u(x, 0) = \sin(\pi * x)$ 
//   - bottom border:  $u(x, 1) = \sin(\pi * x) * \exp(-\pi)$ 
double dx = 1.0 / (cols - 1.0);
if (rank == 0) {
    // Initialize top border:  $u(x, 0) = \sin(\pi * x)$ 
    for (int j = 0; j < cols; j++) {
        int ind = IND(0, j);
        local_newgrid[ind] = local_grid[ind] = sin(PI * dx * j);
    }
}
if (rank == commsize - 1) {
    // Initialize bottom border:  $u(x, 1) = \sin(\pi * x) * \exp(-\pi)$ 
    for (int j = 0; j < cols; j++) {
        int ind = IND(ny + 1, j);
        local_newgrid[ind] = local_grid[ind] = sin(PI * dx * j) * exp(-PI);
    }
}
```

Параллельная версия метода Якоби (1D)

```
// Neighbours
int top = (rank > 0) ? rank - 1 : MPI_PROC_NULL;
int bottom = (rank < commsize - 1) ? rank + 1 : MPI_PROC_NULL;

// Top and bottom borders type
MPI_Datatype row;
MPI_Type_contiguous(cols, MPI_DOUBLE, &row);
MPI_Type_commit(&row);

MPI_Request reqs[4];
double thalo = 0;
double treduce = 0;

int niters = 0;
for (;;) {
    niters++;

    // Update interior points
    for (int i = 1; i <= ny; i++) {
        for (int j = 1; j < cols - 1; j++) {
            local_newgrid[IND(i, j)] =
                (local_grid[IND(i - 1, j)] + local_grid[IND(i + 1, j)] +
                 local_grid[IND(i, j - 1)] + local_grid[IND(i, j + 1)]) * 0.25;
        }
    }
}
```

Параллельная версия метода Якоби (1D)

```
// Check termination condition
double maxdiff = 0;
for (int i = 1; i <= ny; i++) {
    for (int j = 1; j < cols - 1; j++) {
        int ind = IND(i, j);
        maxdiff = fmax(maxdiff, fabs(local_grid[ind] - local_newgrid[ind]));
    }
}
// Swap grids (after termination local_grid will contain result)
double *p = local_grid;
local_grid = local_newgrid;
local_newgrid = p;

treduce -= MPI_Wtime();
MPI_Allreduce(MPI_IN_PLACE, &maxdiff, 1, MPI_DOUBLE, MPI_MAX, MPI_COMM_WORLD);
treduce += MPI_Wtime();
if (maxdiff < EPS)
    break;

// Halo exchange: T = 4 * (a + b * cols)
thalo -= MPI_Wtime();
MPI_Irecv(&local_grid[IND(0, 0)], 1, row, top, 0, MPI_COMM_WORLD, &reqs[0]); // top
MPI_Irecv(&local_grid[IND(ny + 1, 0)], 1, row, bottom, 0, MPI_COMM_WORLD, &reqs[1]); // bottom
MPI_Isend(&local_grid[IND(1, 0)], 1, row, top, 0, MPI_COMM_WORLD, &reqs[2]); // top
MPI_Isend(&local_grid[IND(ny, 0)], 1, row, bottom, 0, MPI_COMM_WORLD, &reqs[3]); // bottom
MPI_Waitall(4, reqs, MPI_STATUS_IGNORE);
thalo += MPI_Wtime();
}
```

Параллельная версия метода Якоби (1D)

```
MPI_Type_free(&row);

free(local_newgrid);
free(local_grid);

ttotal += MPI_Wtime();

if (rank == 0)
    printf("# Heat 1D (mpi): grid: rows %d, cols %d, procs %d\n", rows, cols, commsize);

int namelen;
char procname[MPI_MAX_PROCESSOR_NAME];
MPI_Get_processor_name(procname, &namelen);
printf("# P %4d on %s: grid ny %d nx %d, total %.6f, mpi %.6f (%.2f) = allred %.6f (%.2f) + halo %.6f (%.2f)\n",
        rank, procname, ny, cols, ttotal, treduce + thalo, (treduce + thalo) / ttotal,
        treduce, treduce / (treduce + thalo), thalo, thalo / (treduce + thalo));

double prof[3] = {ttotal, treduce, thalo};
if (rank == 0) {
    MPI_Reduce(MPI_IN_PLACE, prof, NELEMS(prof), MPI_DOUBLE, MPI_MAX, 0, MPI_COMM_WORLD);
    printf("# procs %d : grid %d %d : niters %d : total time %.6f : mpi time %.6f : allred %.6f : halo %.6f\n",
            commsize, rows, cols, niters, prof[0], prof[1] + prof[2], prof[1], prof[2]);
} else {
    MPI_Reduce(prof, NULL, NELEMS(prof), MPI_DOUBLE, MPI_MAX, 0, MPI_COMM_WORLD);
}

MPI_Finalize();
return 0;
}
```

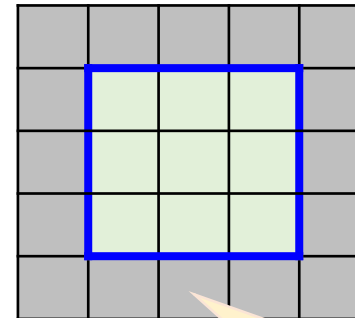
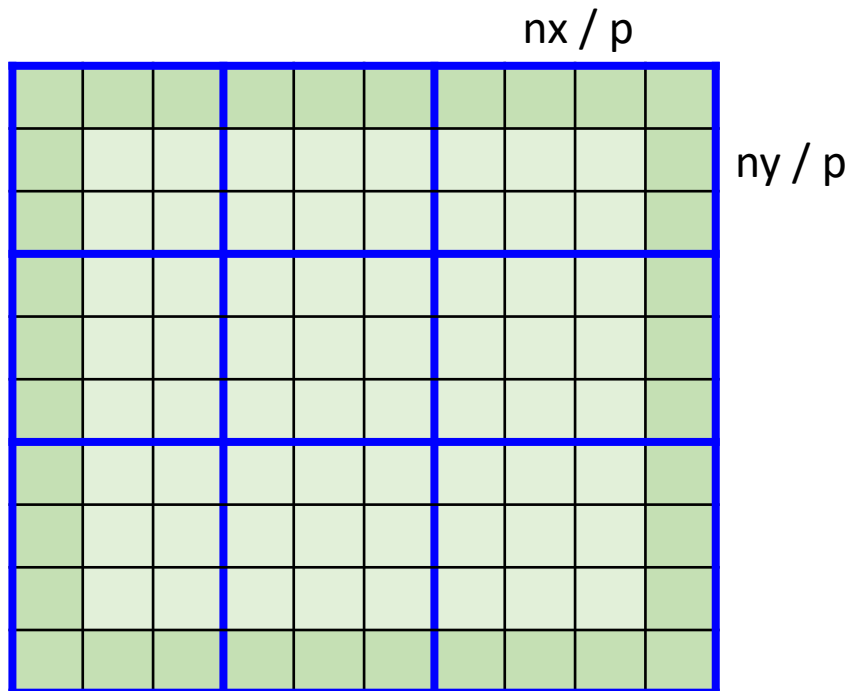

Параллельная версия метода Якоби (1D)

- Анализ времени выполнения информационных обменов при одномерной декомпозиции
- Время передачи сообщения размером m байт: $t(m) = \alpha + \beta m$
- Пусть сетка квадратная и содержит n строк и столбцов
- На каждой итерации выполняется два send и два recv:

$$t_{iter} = 4\alpha + 4n\beta$$

Параллельная версия метода Якоби (2D)

- Двумерная (2D) декомпозиция расчётной области на прямоугольные области
- Каждому процессу назначается подмассив $[n_y / p, n_x / p]$ строк расчетной сетки
- Сетка хранится в памяти в распределенном виде
- **Проблема** – для расчета значений некоторых точек требуются данные соседних полос, которые находятся в памяти других процессов



Теневые ячейки (halo, ghost cells)
для хранения значений
из соседних процессов

Параллельная версия метода Якоби (2D)

```
#define EPS 0.001
#define PI 3.14159265358979323846
#define NELEMS(x) (sizeof((x)) / sizeof((x)[0]))
#define IND(i, j) ((i) * (nx + 2) + (j))

int main(int argc, char *argv[])
{
    int commsize, rank;
    MPI_Init(&argc, &argv);
    double tttotal = -MPI_Wtime();
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &commsize);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);

    // Create 2D grid of processes: commsize = px * py
    MPI_Comm cartcomm;
    int dims[2] = {0, 0}, periodic[2] = {0, 0};
    MPI_Dims_create(commsize, 2, dims);
    int px = dims[0];
    int py = dims[1];

    if (px < 2 || py < 2) {
        fprintf(stderr, "Invalid number of processes %d: px %d and py %d must be greater than 1\n",
                commsize, px, py);
        MPI_Abort(MPI_COMM_WORLD, EXIT_FAILURE);
    }

    MPI_Cart_create(MPI_COMM_WORLD, 2, dims, periodic, 0, &cartcomm);
    int coords[2];
    MPI_Cart_coords(cartcomm, rank, 2, coords);
    int rankx = coords[0];
    int ranky = coords[1];
```

Параллельная версия метода Якоби (2D)

```
int rows, cols;

// Broadcast command line arguments
if (rank == 0) {
    rows = (argc > 1) ? atoi(argv[1]) : py * 100;
    cols = (argc > 2) ? atoi(argv[2]) : px * 100;

    if (rows < py) {
        fprintf(stderr, "Number of rows %d less then number of py processes %d\n", rows, py);
        MPI_Abort(MPI_COMM_WORLD, EXIT_FAILURE);
    }
    if (cols < px) {
        fprintf(stderr, "Number of cols %d less then number of px processes %d\n", cols, px);
        MPI_Abort(MPI_COMM_WORLD, EXIT_FAILURE);
    }

    int args[2] = {rows, cols};
    MPI_Bcast(&args, NELEMS(args), MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
} else {
    int args[2];
    MPI_Bcast(&args, NELEMS(args), MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
    rows = args[0];
    cols = args[1];
}
```

Параллельная версия метода Якоби (2D)

```
// Allocate memory for local 2D subgrids with halo cells [0..ny + 1][0..nx + 1]
int ny = get_block_size(rows, ranky, py);
int nx = get_block_size(cols, rankx, px);
double *local_grid = xmalloc((ny + 2) * (nx + 2), sizeof(*local_grid));
double *local_newgrid = xmalloc((ny + 2) * (nx + 2), sizeof(*local_newgrid));

// Fill boundary points:
//   - left and right borders are zero filled
//   - top border:  $u(x, 0) = \sin(\pi * x)$ 
//   - bottom border:  $u(x, 1) = \sin(\pi * x) * \exp(-\pi)$ 
double dx = 1.0 / (cols - 1.0);
int sj = get_sum_of_prev_blocks(cols, rankx, px);
if (ranky == 0) {
    // Initialize top border:  $u(x, 0) = \sin(\pi * x)$ 
    for (int j = 1; j <= nx; j++) {
        // Translate col index to x coord in [0, 1]
        double x = dx * (sj + j - 1);
        int ind = IND(0, j);
        local_newgrid[ind] = local_grid[ind] = sin(PI * x);
    }
}
if (ranky == py - 1) {
    // Initialize bottom border:  $u(x, 1) = \sin(\pi * x) * \exp(-\pi)$ 
    for (int j = 1; j <= nx; j++) {
        // Translate col index to x coord in [0, 1]
        double x = dx * (sj + j - 1);
        int ind = IND(ny + 1, j);
        local_newgrid[ind] = local_grid[ind] = sin(PI * x) * exp(-PI);
    }
}
```

Параллельная версия метода Якоби (2D)

```
int get_block_size(int n, int rank, int nprocs)
{
    int s = n / nprocs;
    if (n % nprocs > rank)
        s++;
    return s;
}

int get_sum_of_prev_blocks(int n, int rank, int nprocs)
{
    int rem = n % nprocs;
    return n / nprocs * rank + ((rank >= rem) ? rem : rank);
}
```

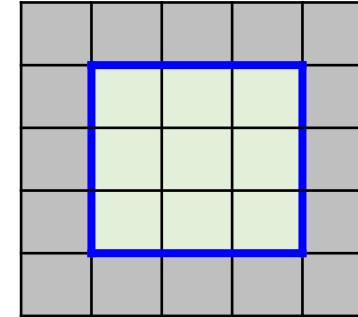
Параллельная версия метода Якоби (2D)

```
// Neighbours
int left, right, top, bottom;
MPI_Cart_shift(cartcomm, 0, 1, &left, &right);
MPI_Cart_shift(cartcomm, 1, 1, &top, &bottom);

// Left and right borders type
MPI_Datatype col;
MPI_Type_vector(ny, 1, nx + 2, MPI_DOUBLE, &col);
MPI_Type_commit(&col);

// Top and bottom borders type
MPI_Datatype row;
MPI_Type_contiguous(nx, MPI_DOUBLE, &row);
MPI_Type_commit(&row);

MPI_Request reqs[8];
double thalo = 0;
double treduce = 0;
```



Параллельная версия метода Якоби (2D)

```
int niters = 0;
for (;;) {
    niters++;

    // Update interior points
    for (int i = 1; i <= ny; i++) {
        for (int j = 1; j <= nx; j++) {
            local_newgrid[IND(i, j)] =
                (local_grid[IND(i - 1, j)] + local_grid[IND(i + 1, j)] +
                 local_grid[IND(i, j - 1)] + local_grid[IND(i, j + 1)]) * 0.25;
        }
    }

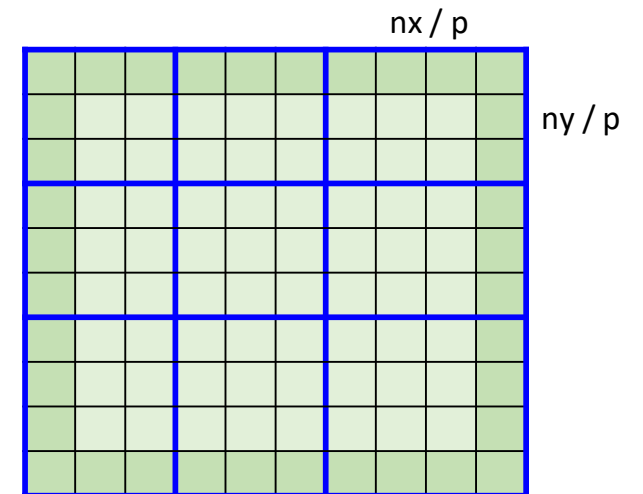
    // Check termination condition
    double maxdiff = 0;
    for (int i = 1; i <= ny; i++) {
        for (int j = 1; j <= nx; j++) {
            int ind = IND(i, j);
            maxdiff = fmax(maxdiff, fabs(local_grid[ind] - local_newgrid[ind]));
        }
    }

    // Swap grids (after termination local_grid will contain result)
    double *p = local_grid;
    local_grid = local_newgrid;
    local_newgrid = p;

    treduce -= MPI_Wtime();
    MPI_Allreduce(MPI_IN_PLACE, &maxdiff, 1, MPI_DOUBLE, MPI_MAX, MPI_COMM_WORLD);
    treduce += MPI_Wtime();
    if (maxdiff < EPS)
        break;
}
```


Параллельная версия метода Якоби (2D)

```
// Halo exchange:  $T = 4 * (a + b * (rows / py)) + 4 * (a + b * (cols / px))$ 
thalo -= MPI_Wtime();
MPI_Irecv(&local_grid[IND(0, 1)], 1, row, top, 0, cartcomm, &reqs[0]); // top
MPI_Irecv(&local_grid[IND(ny + 1, 1)], 1, row, bottom, 0, cartcomm, &reqs[1]); // bottom
MPI_Irecv(&local_grid[IND(1, 0)], 1, col, left, 0, cartcomm, &reqs[2]); // left
MPI_Irecv(&local_grid[IND(1, nx + 1)], 1, col, right, 0, cartcomm, &reqs[3]); // right
MPI_Isend(&local_grid[IND(1, 1)], 1, row, top, 0, cartcomm, &reqs[4]); // top
MPI_Isend(&local_grid[IND(ny, 1)], 1, row, bottom, 0, cartcomm, &reqs[5]); // bottom
MPI_Isend(&local_grid[IND(1, 1)], 1, col, left, 0, cartcomm, &reqs[6]); // left
MPI_Isend(&local_grid[IND(1, nx)], 1, col, right, 0, cartcomm, &reqs[7]); // right
MPI_Waitall(8, reqs, MPI_STATUS_IGNORE);
thalo += MPI_Wtime();
} // iterations
```



Параллельная версия метода Якоби (2D)

```
MPI_Type_free(&row);
MPI_Type_free(&col);

free(local_newgrid);
free(local_grid);

ttotal += MPI_Wtime();

if (rank == 0)
    printf("# Heat 2D (mpi): grid: rows %d, cols %d, procs %d (px %d, py %d)\n", rows, cols, commsize, px, py);

int namelen;
char procname[MPI_MAX_PROCESSOR_NAME];
MPI_Get_processor_name(procname, &namelen);
printf("# P %4d (%2d, %2d) on %s: grid ny %d nx %d, total %.6f, mpi %.6f (%.2f) = allred %.6f (%.2f) + halo %.6f (%.2f)\n",
        rank, rankx, ranky, procname, ny, nx, ttotal, treduce + thalo, (treduce + thalo) / ttotal,
        treduce, treduce / (treduce + thalo), thalo, thalo / (treduce + thalo));

double prof[3] = {ttotal, treduce, thalo};
if (rank == 0) {
    MPI_Reduce(MPI_IN_PLACE, prof, NELEMS(prof), MPI_DOUBLE, MPI_MAX, 0, MPI_COMM_WORLD);
    printf("# procs %d : grid %d %d : niters %d : total time %.6f : mpi time %.6f : allred %.6f : halo %.6f\n",
            commsize, rows, cols, niters, prof[0], prof[1] + prof[2], prof[1], prof[2]);
} else {
    MPI_Reduce(prof, NULL, NELEMS(prof), MPI_DOUBLE, MPI_MAX, 0, MPI_COMM_WORLD);
}

MPI_Finalize();
return 0;
}
```

Параллельная версия метода Якоби (2D)

- Анализ времени выполнения информационных обменов при двумерной декомпозиции
- Время передачи сообщения размером m байт: $t(m) = \alpha + \beta m$
- Пусть сетка квадратная и содержит n строк и столбцов
- На каждой итерации выполняется четыре send и четыре recv:

$$t_{iter} = 8\alpha + \frac{8n}{p}\beta$$

Задание

- Сравнить в модели Хокни время дифференцированных обменов при 1D-декомпозиции и 2D-декомпозиции