

①

$$F_z = -2z \cos \varphi \sin 2\theta$$

$$F_\theta = -2z \cos \varphi (1 + 2 \sin^2 \theta)$$

$$F_\varphi = -2z \cos \theta \sin \varphi.$$

При каких  $d$  сила потенциальна? Найдите соотв. потенциал.

1. Необходимые условия потенциальности силы в сферич. коорд

$$(i) \partial_\theta F_z = \partial_z (\tau F_\theta)$$

$$(ii) \partial_\varphi F_z = \partial_z (\tau \sin \theta F_\varphi)$$

$$(iii) \partial_\varphi (\tau F_\theta) = \partial_\theta (\tau \sin \theta F_\varphi)$$

$$(i) \frac{\partial F_z}{\partial \theta} = -2z \cos \varphi \cos 2\theta \cdot 2 = -4z \cos \varphi \cos 2\theta.$$

$$\frac{\partial (\tau F_\theta)}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial z} (-2z^2 \cos \varphi (1 + 2 \sin^2 \theta)) = -4z \cos \varphi (1 + 2 \sin^2 \theta)$$

$$(ii) \frac{\partial F_z}{\partial \varphi} = \frac{\partial (-2z \cos \varphi \sin 2\theta)}{\partial \varphi} = +2z \sin \varphi \sin 2\theta$$

$$\frac{\partial}{\partial z} (\tau \sin \theta (-2z \cos \theta \sin \varphi)) = -\frac{\partial}{\partial z} (2z^2 \sin \theta \cos \theta \sin \varphi) = -2z \sin 2\theta \sin \varphi$$

$$(iii) \frac{\partial (\tau F_\theta)}{\partial \varphi} = -2 \frac{\partial}{\partial \varphi} z^2 \cos \varphi (1 + 2 \sin^2 \theta) = +2 z^2 \sin \varphi (1 + 2 \sin^2 \theta)$$

$$-\frac{\partial (\tau \sin \theta \cdot 2z \sin \varphi \cos \theta)}{\partial \theta} = -\frac{1}{2} \frac{\partial 2z^2 \sin 2\theta \sin \varphi}{\partial \theta} = -z^2 \cos 2\theta \sin \varphi$$

$$(i) \Rightarrow \cos 2\theta = 1 + 2 \sin^2 \theta$$

$$(ii) \Rightarrow d = -2$$

$$(iii) \Rightarrow 2z^2 (1 + 2 \sin^2 \theta) = -d z^2 \cos 2\theta$$

$$\Rightarrow \boxed{d = -2}$$

2. Дана кривая  $\lambda = -2$  найдем потенциал  $U$  сил  $\vec{F}$ .

$$-\frac{\partial U}{\partial z} = F_z = -2z \cos \varphi \sin 2\theta$$

$$U = z^2 \cos \varphi \sin 2\theta + \Phi(\theta, \varphi) \quad (1)$$

$$-\frac{\partial U}{\partial \theta} = z F_\theta = -2z^2 \cos \varphi (1 + 2\sin^2 \theta) = -2z^2 \cos \varphi \cos 2\theta$$

$$(1) \Rightarrow -\frac{\partial U}{\partial \theta} = -2z^2 \cos \varphi \cos 2\theta - \frac{\partial \Phi}{\partial \theta} \Rightarrow \frac{\partial \Phi}{\partial \theta} = 0 \Rightarrow \Phi(\theta, \varphi) = \Phi(\varphi) \quad (2)$$

зависит только  
от  $\varphi$

$$-\frac{\partial U}{\partial \varphi} = z \sin \theta F_\varphi = z^2 \sin 2\theta \sin \varphi$$

$$(1), (2) \Rightarrow -\frac{\partial U}{\partial \varphi} = z^2 \sin \varphi \sin 2\theta - \frac{d\Phi(\varphi)}{d\varphi} \Rightarrow \frac{d\Phi}{d\varphi} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \Phi = \text{const.}$$

{ В силу леммы Пуанкаре, сила  
будет потенциальна в любой  
области  $\mathbb{R}^3$ , не содержащей оси  $Oz$ .

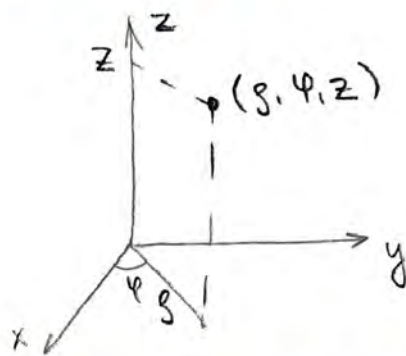
$$U(z, \theta, \varphi) = z^2 \cos \varphi \sin 2\theta + C$$

Функция  $U(z, \theta, \varphi)$  является  $2\pi$ -периодической по  $\varphi$ ,  
а следовательно работа сил  $\vec{F}$  по  $\forall$  замкнутой контуре  
вокруг оси  $Oz$  равна 0 и сил  $\vec{F}$  потенциальна во всем  $\mathbb{R}^3$ .

Ответ:  $\lambda = -2$ ;  $U = z^2 \cos \varphi \sin 2\theta + C$ .



$$\textcircled{2} \quad \begin{cases} F_g = g X(z) \cos \varphi \\ F_\varphi = g Y(\varphi) e^{-z^2} \\ F_z = V(g, \varphi) z e^{-z^2} \end{cases}$$



1. При каких  $X, Y, V$  выполнены необходимые условия потенциальности  $\vec{F}$ ?

Необходимые условия потенциальности сил  $\vec{F}$ :

$$(i) \quad \partial_g (g F_\varphi) = 2g Y(\varphi) e^{-z^2}$$

$$\partial_\varphi (F_g) = -g X(z) \sin \varphi$$

$$(ii) \quad \partial_\varphi (F_z) = (\partial_\varphi V(g, \varphi)) z e^{-z^2}$$

$$\partial_z (g F_\varphi) = -g^2 \cdot 2z \cdot Y(\varphi) e^{-z^2}$$

$$(iii) \quad \partial_z (F_g) = g X'(z) \cos \varphi$$

$$\partial_g (F_z) = (\partial_g V(g, \varphi)) z e^{-z^2}$$

Откуда получаем

$$(i) \Rightarrow 2 Y(\varphi) e^{-z^2} = -\sin \varphi X(z) \quad (1)$$

$$(ii) \Rightarrow (\partial_\varphi V(g, \varphi)) \cdot = -g^2 \cdot 2 Y(\varphi) \quad (2)$$

$$(iii) \Rightarrow g \cos \varphi X'(z) = (\partial_g V(g, \varphi)) z \cdot e^{-z^2} \quad (3)$$

$$(1) \Rightarrow X(z) = -2e^{-z^2} \left( \frac{Y(\varphi)}{\sin \varphi} \right) \Rightarrow Y(\varphi) = C \cdot \sin \varphi, C = \text{const} (*)$$

Подставим (\*) в (2):

$$(\partial_\varphi V(g, \varphi)) = -g^2 \cdot 2 \cdot C \cdot \sin \varphi$$

$$V(g, \varphi) = +g^2 2C \cos \varphi + f(g).$$

Подставим (\*) в (1):

$$2C \sin \varphi e^{-z^2} = -\sin \varphi \chi(z)$$

$$\chi(z) = -2C \cdot e^{-z^2} \quad (**)$$

Подставим (\*\*) в (3):

$$g \cos \varphi \cdot 4C e^{-z^2} = (\partial_g V(g, \varphi)) \cdot e^{-z^2}$$

$$V(g, \varphi) = 2g^2 \cos \varphi \cdot C + g(\varphi)$$

Приравняем два полученных выражения для  $V(g, \varphi) \Rightarrow$

$$\Rightarrow f(g) = g(\varphi) = \text{const} = \tilde{c} \Rightarrow V(g, \varphi) = 2g^2 \cos \varphi C + \tilde{c}$$

Согласно граничным условиям:  $\vec{F}|_{g=0} = 0$  (на оси  $Oz$ )

$$F_g|_{\varphi=z=0} = g \text{ (на оси } O_x)$$

$$\Rightarrow 0 = V(0, \varphi) = 0 + \tilde{c} \Rightarrow \tilde{c} = 0$$

$$g = g \cos 0 (-2C) \Rightarrow C = -\frac{1}{2}$$

Таким образом,

$$\begin{cases} F_g = g \cos \varphi e^{-z^2} \\ F_\varphi = -\frac{1}{2} g \sin \varphi e^{-z^2} \\ F_z = -g^2 \cos \varphi z e^{-z^2} \end{cases}$$



2. Определить вид потенциальной силы.

$$-\frac{\partial U}{\partial \varphi} = F_{\varphi} = g e^{-z^2} \cos \varphi \Rightarrow U = -\frac{g^2}{2} e^{-z^2} \cos \varphi + S_1(z, \varphi)$$

$$-\frac{1}{g} \frac{\partial U}{\partial \varphi} = F_{\varphi} = -\frac{1}{2} \sin \varphi g e^{-z^2} \Rightarrow \frac{\partial U}{\partial \varphi} = \frac{1}{2} \sin \varphi g^2 e^{-z^2} \rightarrow$$

$$\Rightarrow U = -\frac{g^2}{2} \cos \varphi e^{-z^2} + S_2(g, z)$$

Приравняем полученные для  $U$  выражения  $\Rightarrow S_1(z, \varphi) = S_2(g, z) \Rightarrow$

$$\Rightarrow S_1(z, \varphi) = S_2(g, z) = S(z)$$

$$-\frac{\partial U}{\partial z} = F_z = g^2 \cos \varphi z e^{-z^2} \Rightarrow S(z) = 0$$

Таким образом,  $U = \frac{1}{2} g^2 \cos \varphi e^{-z^2}$

В силу lemma Пуанкаре, сила  $\vec{F}$  будет потенциальна в любой области  $\mathbb{R}^3$ , не содержащей оси  $Oz$ .

Заметим, что функция  $U(r, \theta, \varphi)$  является  $2\pi$ -периодической по  $\varphi \Rightarrow$  работа силы  $\vec{F}$  по  $\forall$  замкнутой контуре вокруг оси  $Oz$  равна 0 и сила  $\vec{F}$  потенциальна во всем  $\mathbb{R}^3$ .

3) В цилиндрич. координатах

$F_\varphi = S(\rho, z) \cos \varphi$  - компонента потенциальной силы  $\vec{F}$

$S(\rho, z)$  - скалярная ф-ция.

$$F_\rho, F_z = ? \quad U(\rho, \varphi, z) = ?$$

Сила  $\vec{F}$  потенциальна  $\Rightarrow$  выполнены эквив. условия потенциальности

$$(i) \quad \partial_\rho (\rho F_\varphi) = \partial_\varphi (F_\rho)$$

$$(ii) \quad \partial_\varphi (F_z) = \partial_z (\rho F_\varphi)$$

$$(iii) \quad \partial_z (F_\rho) = \partial_\rho (F_z)$$

Тогда

$$(i) \Rightarrow \partial_\varphi (F_\rho) = \partial_\rho (\rho S(\rho, z) \cos \varphi)$$

$$(ii) \Rightarrow \partial_\varphi (F_z) = \partial_z (\rho S(\rho, z) \cos \varphi)$$

$$F_\rho = \sin \varphi \left( S(\rho, z) + \sin \varphi \rho (\partial_\rho S(\rho, z)) \right) + g(\rho, z)$$

$$F_z = \sin \varphi \rho (\partial_z S(\rho, z)) + h(\rho, z)$$

$$(iii) \Rightarrow \sin \varphi \partial_z S(\rho, z) + \sin \varphi \rho \frac{\partial^2 S}{\partial \rho \partial z} + \frac{\partial g(\rho, z)}{\partial z} = \frac{\partial h(\rho, z)}{\partial \rho} +$$

$$+ \sin \varphi \partial_z S(\rho, z) + \sin \varphi \rho \frac{\partial^2 S}{\partial \rho \partial z} \Rightarrow \boxed{\partial_z g(\rho, z) = \partial_\rho h(\rho, z)} (*)$$

Найдем  $U(\rho, \varphi, z)$ .



$$-\frac{1}{s} \frac{\partial U}{\partial \varphi} = F_{\varphi} = s(g, z) \cos \varphi$$

$$U = -s s(g, z) \sin \varphi + s_1(g, z)$$

$$-\frac{\partial U}{\partial z} = F_z = \sin \varphi s (\partial_z s(g, z)) + h(g, z)$$

$$-\frac{\partial U}{\partial z} = s (\partial_z s(g, z)) \sin \varphi - \partial_z s_1(g, z)$$

$$\Rightarrow h(g, z) = -\partial_z s_1(g, z) \Rightarrow s_1 = -\int_0^z h dz + \varphi_1(g)$$

$$-\frac{\partial U}{\partial s} = F_s = \sin \varphi s(g, z) + \sin \varphi s (\partial_s s(g, z)) + g(g, z)$$

$$-\frac{\partial U}{\partial s} = s(g, z) \sin \varphi + s (\partial_s s(g, z)) \sin \varphi - \partial_s s_1(g, z)$$

$$\Rightarrow g(g, z) = -\partial_s s_1(g, z) \Rightarrow s_1 = -\int_0^s g ds + \varphi_2(z)$$

Проверим, что (\*) выполняется:

$$-\frac{\partial^2 s_1}{\partial z \partial s} = \frac{\partial^2 s_1}{\partial z \partial s}$$

$$\begin{aligned} \varphi_1 &= -\int_0^s g ds \\ \varphi_2 &= -\int_0^z h dz \end{aligned}$$

Таким образом,  $U = -\int_0^s g ds - \int_0^z h dz - s s(g, z) \sin \varphi$

Заметим, что потенциальная функция  $2\pi$ -периодична по  $\varphi \rightarrow$   
 $\Rightarrow$  работа силы  $\vec{F}$  по любой замкнутой контуре вокруг  $O_z$   
 равна 0  $\Rightarrow \vec{F}$  действительно потенциальна.

Ответ:  $F_s = \sin \varphi (s(g, z) + s (\partial_s s(g, z))) + g(g, z),$

$F_z = \sin \varphi s (\partial_z s(g, z)) + h(g, z),$  где  $h$  и  $g$  связаны соотнос. (\*).

$U = -\int_0^s g ds - \int_0^z h dz - s s(g, z) \sin \varphi.$

$$④ \quad \vec{F} = F_\theta \vec{e}_\theta + F_\varphi \vec{e}_\varphi + 0 \cdot \vec{e}_z$$

а) Пример тангенциального поле, которое потенциально:

$$F_\theta = \frac{\sin \varphi \cos \theta}{r}, \quad F_\varphi = \frac{\cos \varphi}{r}$$

$$U = -\sin \varphi \sin \theta$$

Общий вид тангенциальной потенциальной сил.

Из необходимых условий потенциальности

$$(i) \quad \frac{\partial}{\partial r} (r F_\theta) = 0 \Rightarrow r \frac{\partial F_\theta}{\partial r} + F_\theta = 0 \Rightarrow F_\theta = \frac{f(\varphi, \theta)}{r}$$

$$(ii) \quad \frac{\partial}{\partial r} (r \sin \theta F_\varphi) = 0 \Rightarrow r \frac{\partial F_\varphi}{\partial r} + F_\varphi = 0 \Rightarrow F_\varphi = \frac{g(\varphi, \theta)}{r}$$

$$(iii) \quad \frac{\partial}{\partial \varphi} (r F_\theta) = \frac{\partial}{\partial \theta} (r \sin \theta F_\varphi) \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial \varphi} = \frac{\partial}{\partial \theta} (g \sin \theta) = \frac{\partial g}{\partial \theta} \sin \theta + g \cos \theta$$

Достаточное условие:

$$A_{\gamma_0} = \int_{\gamma_0} r F_\theta d\theta + r F_\varphi \sin \theta d\varphi = 0 \Leftrightarrow \int_{\gamma_0} f d\theta + g \sin \theta d\varphi = 0.$$

$\gamma_0$  - любой замкнутый контур, обходящий ось  $Oz$ .

б) Существует ли потенциальное танг. поле, которое в точках, которое в точках экватора сферы радиуса  $r$  имеет ненулевую касательную  $F_\varphi(r)$ , не зависящую от  $\varphi$ ?

Ответ: не существует.

Действительно, рассмотрим путь  $\gamma$  - экватор сферы радиуса  $r$

$$\gamma(t) = \begin{cases} r = \text{const} \\ \theta = \pi/2 \\ \varphi = t, t \in [0, 2\pi] \end{cases}$$

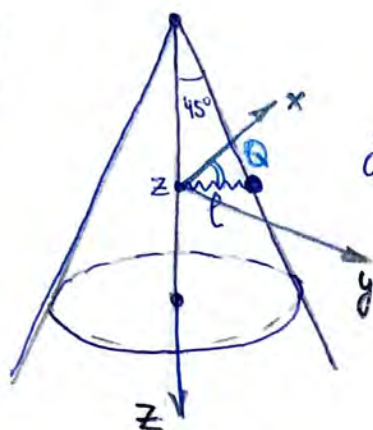


$$\text{Тогда } A_x = \int_0^{2\pi} \underbrace{f d\theta}_0 + \underbrace{g \sin \theta d\varphi}_1 = \int_0^{2\pi} c d\varphi = 2\pi c \neq 0$$

из условия  
 $g(\varphi, \frac{\pi}{2}) = c \neq 0$

$\Rightarrow$  поле не может быть потенциальным, т.к. существует такой замкнутый контур вокруг оси  $Oz$ , работа по которому не равна 0.

5)



$$z^2 = x^2 + y^2 = r^2, \quad r = l$$

$$a) U_{\text{пр}} = \frac{k l^2}{2}, \quad T = \frac{m}{2} (\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2)$$

$$h = \frac{m}{2} (2 \dot{l}^2 + l^2 \dot{Q}^2) - \frac{k l^2}{2} \quad \text{— не зависит от } Q \text{ (только от } \dot{Q} \text{)}$$

$$y = r \sin \theta$$

$$x = r \cos \theta$$

$$z = r$$

$$\dot{z}^2 = \dot{r}^2$$

$$\dot{x}^2 = \dot{r}^2 \cos^2 Q + r^2 \sin^2 Q \dot{Q}^2$$

$$\dot{y}^2 = \dot{r}^2 \sin^2 Q + r^2 \cos^2 Q \dot{Q}^2$$

$$\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2 = 2 \dot{r}^2 + r^2 \dot{Q}^2$$

б) Ур-ие Эйлера - Лагранжа

$$\frac{\partial h}{\partial \dot{l}} = 2m \dot{l} \quad \frac{d}{dt} \circ \frac{\partial h}{\partial \dot{l}} = 2m \ddot{l}$$

$$\frac{\partial h}{\partial l} = m \dot{Q}^2 l - k l$$

$$h_e = \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial h}{\partial \dot{l}} \right) - \frac{\partial h}{\partial l} = 2m \ddot{l} + k l - m \dot{Q}^2 l = 0$$

$$b) L_Q = \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{Q}} \right) - \frac{\partial L}{\partial Q} \stackrel{\uparrow}{=} \frac{d}{dt} (m \ell^2 \dot{Q}) = 0$$

$$\frac{\partial L}{\partial Q} = 0$$

$$\Rightarrow m \ell^2 \dot{Q} = J = \text{const}$$

$$\Rightarrow \dot{Q} = \text{const}$$