

Листок 4. ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ ФОРМЫ И ФОРМУЛА СТОКСА  
ГЛАДКИЕ МНОГООБРАЗИЯ  
Крайний срок сдачи 19.12.2020

1. Пусть  $v_1, v_2, v_3, v_4$  — линейно независимые векторы пространства  $V$ . Существуют ли  $\xi_1, \xi_2 \in V$  такие, что

(а)  $v_1 \wedge v_2 + v_2 \wedge v_3 + v_3 \wedge v_4 = \xi_1 \wedge \xi_2$ ;

(б)  $v_1 \wedge v_2 + v_2 \wedge v_3 + v_3 \wedge v_4 + v_4 \wedge v_1 = \xi_1 \wedge \xi_2$ ?

2. Пусть  $X, Y$  — векторные поля,  $\omega$  — 1-форма. Докажите соотношение:

$$d\omega(X, Y) = X\omega(Y) - Y\omega(X) - \omega([X, Y]).$$

3. (а) Найдите площадь области, ограниченной астроидой:

$$x = a \cos^3 t, \quad y = a \sin^3 t, \quad t \in [0, 2\pi].$$

(б) Вычислите интеграл  $\oint_L \frac{xdy - ydx}{x^2 + y^2}$  для любого контура  $L \subset \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ . Как ответ соотносится с формулой Стокса?

4. Покажите, что гладкое  $n$ -мерное многообразие ориентируемо тогда и только тогда, когда на нём существует нигде не вырождающаяся  $n$ -форма.

5. (а) Докажите, что на  $S^2 \subset \mathbb{R}^3$  существует и единственна с точностью до множителя 2-форма, инвариантная относительно группы  $SO(3)$ . (б) Выпишите эту форму явно в координатах  $\varphi, \psi$  (широта и долгота). (в) Найдите все  $SO(3)$ -инвариантные 2-формы на  $\mathbb{R}^3$ . Проверьте, что при ограничении на  $S^2$  получаются формы, описанные в пункте (б).

6. Пусть  $A, B, C$  — гладкие функции переменных  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ , такие, что

$$\frac{\partial A}{\partial x} + \frac{\partial B}{\partial y} + \frac{\partial C}{\partial z} = 0.$$

Найдите решение системы в частных производных

$$\begin{cases} \frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} = A \\ \frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} = B \\ \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} = C \end{cases}$$

с неизвестными функциями  $P, Q, R$ . (Указание: достаточно найти такую 1-форму  $\eta$ , что выполнено:  $A dy \wedge dz + B dz \wedge dx + C dx \wedge dy = d\eta$ .)

7. \* Запишем элементы  $(p, \tau) \in T^*M$  кокасательного расслоения к многообразию  $M$  в координатах как  $(p, v) = (p_1, \dots, p_n, q_1, \dots, q_n)$ , где  $\tau = q_1 dp_1 + \dots + q_n dp_n$ .

(а) Докажите, что форма, заданная формулой  $\omega = dp_1 \wedge dq_1 + \dots + dp_n \wedge dq_n$  в каждой карте является невырожденной формой на  $M$ .

(б) Чему равна  $n$ -я внешняя степень  $\omega^{\wedge n}$  формы  $\omega$ ? Выведите отсюда ориентируемость кокасательного расслоения.

## Решения

### Задача 1

(а)

$$\xi_1 = \alpha_1 v_1 + \beta_1 v_2 + \gamma_1 v_3 + \delta_1 v_4$$

$$\xi_2 = \alpha_2 v_1 + \beta_2 v_2 + \gamma_2 v_3 + \delta_2 v_4$$

$$\xi_1 \wedge \xi_2 =$$

$$\alpha_1 \beta_2 v_1 \wedge v_2 + \alpha_1 \gamma_2 v_1 \wedge v_3 + \alpha_1 \delta_2 v_1 \wedge v_4 + \beta_1 \alpha_2 v_2 \wedge v_1 + \beta_1 \gamma_2 v_2 \wedge v_3 + \beta_1 \delta_2 v_2 \wedge v_4 + \\ \gamma_1 \alpha_2 v_3 \wedge v_1 + \gamma_1 \beta_2 v_3 \wedge v_2 + \gamma_1 \delta_2 v_3 \wedge v_4 + \delta_1 \alpha_2 v_4 \wedge v_1 + \delta_1 \beta_2 v_4 \wedge v_2 + \delta_1 \gamma_2 v_4 \wedge v_3 =$$

$$(\alpha_1 \beta_2 - \beta_1 \alpha_2) v_1 \wedge v_2 + (\alpha_1 \gamma_2 - \gamma_1 \alpha_2) v_1 \wedge v_3 + (\alpha_1 \delta_2 - \delta_1 \alpha_2) v_1 \wedge v_4 + \\ + (\beta_1 \gamma_2 - \gamma_1 \beta_2) v_2 \wedge v_3 + (\beta_1 \delta_2 - \delta_1 \beta_2) v_2 \wedge v_4 + (\gamma_1 \delta_2 - \delta_1 \gamma_2) v_3 \wedge v_4 =$$

$$v_1 \wedge v_2 + v_2 \wedge v_3 + v_3 \wedge v_4$$

$$\begin{cases} \alpha_1 \beta_2 - \beta_1 \alpha_2 = 1 \\ \alpha_1 \gamma_2 - \gamma_1 \alpha_2 = 0 \\ \alpha_1 \delta_2 - \delta_1 \alpha_2 = 0 \\ \beta_1 \gamma_2 - \gamma_1 \beta_2 = 1 \\ \beta_1 \delta_2 - \delta_1 \beta_2 = 0 \\ \gamma_1 \delta_2 - \delta_1 \gamma_2 = 1 \end{cases}$$

Откуда следует

$$\frac{\alpha_1}{\alpha_2} = \frac{\gamma_1}{\gamma_2} = \frac{\delta_1}{\delta_2} \Rightarrow \gamma_1 \delta_2 - \delta_1 \gamma_2 = 0 \quad \text{но } \gamma_1 \delta_2 - \delta_1 \gamma_2 = 1$$

Следовательно такой пары  $\xi_1, \xi_2$  не существует

(б)

$$v_1 \wedge v_2 + v_2 \wedge v_3 + v_3 \wedge v_4 + v_4 \wedge v_1 =$$

$$v_1 \wedge v_2 - v_3 \wedge v_2 + v_3 \wedge v_4 - v_1 \wedge v_4 =$$

$$(v_1 - v_3) \wedge (v_2 - v_4) = \xi_1 \wedge \xi_2$$

### Задача 2

Пусть  $\omega = fdg$ ,  $f, g \in C^\infty(U)$ , тогда  $d\omega = d(fdg) = df \wedge dg$ , тогда

$$d\omega(X, Y) = df(X)dg(Y) - df(Y)dg(X) = (Xf)Yg - (Yf)Xg$$

$$X\omega(Y) = X(fdg(Y)) = X(fYg) = (Xf)Yg + fXYg$$

$$Y\omega(X) = Y(fdg(X)) = Y(fXg) = (Yf)Xg + fYXg$$

$$\omega([X, Y]) = fdg([X, Y]) = f(XY - YX)g$$

Откуда следует

$$X\omega(Y) - Y\omega(X) - \omega([X, Y]) = (Xf)Yg - (Yf)Xg = d\omega(X, Y)$$

### Задача 3

(а)

$$\begin{aligned} \begin{cases} x = a \cos(t)^3 \\ y = a \sin(t)^3 \end{cases} \\ S = 4 \int_0^a y dx = 4 \int_{x=0}^{x=a} y \frac{dx}{dt} dt = \\ 4 \int_{x=0}^{x=a} a \sin(t)^3 3a \cos(t)^2 \sin(t) (-\sin(t)) dt = \\ 4 \int_{t=\frac{\pi}{2}}^{t=0} a \sin(t)^3 3a \cos(t)^2 \sin(t) (-\sin(t)) dt = \\ 12a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(t)^4 \cos(t)^2 dt \end{aligned}$$

Распишем  $\sin(t)^4 \cos(t)^2$

$$\begin{aligned} \sin(t)^4 \cos(t)^2 &= \frac{(2 \sin(t) \cos(t))^2}{4} \cdot \frac{2 \sin(t)^2}{2} = \\ &= \frac{\sin(2t)^2}{4} \cdot \frac{2 \sin(t)^2}{2} = \frac{\sin(2t)^2}{4} \cdot \frac{1 - \cos(2t)}{2} = \\ &= \frac{\sin(2t)^2 - \sin(2t)^2 \cos(2t)}{8} = \frac{1 - \cos(4t)}{16} \cdot \frac{\sin(2t)^2}{\cos} (2t) 8 \end{aligned}$$

Тогда

$$\begin{aligned} S &= 12a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left( \frac{1 - \cos(4t)}{16} - \frac{\sin(2t)^2 \cos(2t)}{8} \right) dt = \\ &= \frac{3}{4} a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1 - \cos(4t)) dt - \frac{3}{2} a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(2t)^2 \cos(2t) dt = \\ &= \frac{3}{4} a^2 \left( t - \frac{\sin(4t)}{4} \right) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} - \frac{3}{2} a^2 \left( \frac{\sin(2t)^3}{6} \right) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \\ &= \frac{3\pi a^2}{8} - \frac{3a^2}{16} \sin(2\pi) - \frac{3a^2}{12} \sin(\pi)^3 = \frac{3\pi a^2}{8} \end{aligned}$$

(б) Заметим, что  $\frac{xdy - ydx}{x^2 + y^2}$  – производная  $\arctan\left(\frac{x}{y}\right)$ , тогда

$$\oint_L \frac{xdy - ydx}{x^2 + y^2} = \arctan\left(\frac{x}{y}\right) \Big|_{(x_1, y_1)}^{(x_2, y_2)}$$

Разобьем контур на отрезки, на которых нет точек пресечения. Тогда будем интегрировать по промежуткам  $(t_1, t_2)$ , где  $x(t_1) = x(t_2)$ ,  $y(t_1) = y(t_2)$ . Вычислим значения на промежутках через замену  $x(t) = \sin(\varphi)$ ,  $y(t) = \cos(\varphi)$ , откуда

$$\begin{aligned} \arctan\left(\frac{x(t)}{y(t)}\right) \Big|_{t_2}^{t_1} &= \varphi|_{s_1+2\pi}^{s_1} = 2\pi \\ \oint_L \frac{xdy - ydx}{x^2 + y^2} &= 2\pi k \quad \text{где } k \text{ – степень отображения} \end{aligned}$$

### Задача 4

Пусть  $\mu$  – нигде не вырождающаяся  $n$ -форма на многообразии  $M$ . Тогда для каждой локальной карты  $(U, x^1, \dots, x^n)$  существует гладкая функция  $f \neq 0$ , такая что  $\mu = f dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n$ . Тогда  $\mu(\partial_1, \dots, \partial_n) = f \neq 0$ . Тогда мы можем для каждой точки найти карту, для которой  $f > 0$  (рассмотрев любую карту и заменив  $x^1$  на  $-x^1$  если  $f < 0$ ). Тогда рассмотрим 2 пересекающихся карты  $(U_\alpha, x_\alpha^1, \dots, x_\alpha^n)$  и  $(U_\beta, x_\beta^1, \dots, x_\beta^n)$ , для их пересечения выполнено:

$$\begin{aligned} \mu &= f dx_\alpha^1 \wedge \dots \wedge dx_\alpha^n = g dx_\beta^1 \wedge \dots \wedge dx_\beta^n \quad f, g > 0 \\ 0 < g &= \mu(\partial_1^\beta, \dots, \partial_n^\beta) = (\det d\phi_{\alpha\beta}) \mu(\partial_1^\alpha, \dots, \partial_n^\alpha) = (\det d\phi_{\alpha\beta}) f \end{aligned}$$

Откуда следует что  $\det(d\phi_{\alpha\beta}) > 0$  тогда построенный таким образом атлас будет иметь ориентацию

Пусть  $A$  – ориентация, тогда для каждой карты  $U_\alpha$  с  $A$  предположим что  $\mu_\alpha = dx_\alpha^1 \wedge \dots \wedge dx_\alpha^n$ . Рассмотрим тогда  $\{\rho_\alpha\}$ , . Тогда  $\mu := \sum_\alpha \rho_\alpha \mu_\alpha$  нигде не вырождающаяся гладкая  $n$ -форма на  $M$ . Тогда для каждого  $p \in M$

существует окрестность  $U$  такая что  $\sum_\alpha \rho_\alpha \mu_\alpha$  – конечная сумма  $\sum_{i=1}^k \rho_i \mu_i$ , тогда в окрестности  $p$

$$\mu(\partial_1^1, \dots, \partial_n^1) = \sum_{i=0} (\det d\phi_{1k}) \rho_i > 0 \Leftrightarrow \mu \neq 0$$

## Задача 5

Рассмотрим  $\omega = zdx \wedge dy + ydz \wedge dx + xdy \wedge dz$ , проверим что такая форма подходит

$$A = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_3 & b_3 & c_3 \end{pmatrix} \in SO(3) \quad \det(A) = 1$$

$$x' = a_1x + b_1y + c_1z$$

$$y' = a_2x + b_2y + c_2z$$

$$z' = a_3x + b_3y + c_3z$$

$$\omega(x', y', z') = z'dx' \wedge dy' + y'dz' \wedge dx' + x'dy' \wedge dz' =$$

$$(a_3x + b_3y + c_3z)((a_1b_2 - a_2b_1)dx \wedge dy + (b_1c_2 - b_2c_1)dy \wedge dz + (c_1a_2 - c_2a_1)dz \wedge dx) +$$

$$(a_2x + b_2y + c_2z)((a_3b_1 - a_1b_3)dx \wedge dy + (b_3c_1 - b_1c_3)dy \wedge dz + (c_3a_1 - c_1a_3)dz \wedge dx) +$$

$$(a_3x + b_3y + c_3z)((a_2b_3 - a_3b_2)dx \wedge dy + (b_2c_3 - b_3c_2)dy \wedge dz + (c_2a_3 - c_3a_2)dz \wedge dx)$$

Посчитаем коэффициент при  $dx \wedge dy$ :

$$z \left( c_3 \begin{bmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{bmatrix} - c_2 \begin{bmatrix} a_1 & b_1 \\ a_3 & b_3 \end{bmatrix} + c_1 \begin{bmatrix} a_2 & b_2 \\ a_3 & b_3 \end{bmatrix} \right) = z \det(A) = z$$

Аналогично при  $dy \wedge dz$ ,  $dz \wedge dx$

$$\omega(x', y', z') = zdx \wedge dy + ydz \wedge dx + xdy \wedge dz = w(x, y, z)$$

Зададим её через сферические координаты

$$x = r \sin(\varphi) \cos(\theta) \quad y = r \sin(\varphi) \sin(\theta) \quad z = r \cos(\varphi)$$

$$dx \wedge dy =$$

$$(\sin(\varphi) \cos(\theta) dr + r \cos(\theta) \cos(\varphi) d\varphi - r \sin(\varphi) \sin(\theta) d\theta) \wedge$$

$$(\sin(\varphi) \sin(\theta) dr + r \sin(\theta) \cos(\varphi) d\varphi + r \sin(\varphi) \cos(\theta) d\theta) =$$

$$dr \wedge d\varphi \left( \frac{r}{4} \sin(2\theta) \sin(2\varphi) - \frac{r}{4} \sin(2\theta) \sin(2\varphi) \right) +$$

$$d\varphi \wedge d\theta \left( \frac{r^2}{2} \sin(2\varphi) \cos(\theta)^2 + \frac{r^2}{2} \sin(2\varphi) \sin(\theta)^2 \right) +$$

$$d\theta \wedge dr (-r \sin(\varphi)^2 \sin(\theta)^2 - r \sin(\varphi)^2 \cos(\theta)^2) =$$

$$\frac{r^2}{2} \sin(2\varphi) d\varphi \wedge d\theta - r \sin(\varphi)^2 d\theta \wedge dr$$

$$\begin{aligned}
dy \wedge dz &= \\
&(\sin(\varphi) \sin(\theta) dr + r \cos(\varphi) \sin(\theta) d\varphi + r \sin(\varphi) \cos(\theta) d\theta) \wedge (\cos(\varphi) dr - r \sin(\varphi) d\varphi) = \\
&dr \wedge d\varphi (-r \sin(\varphi)^2 \sin(\theta) - r \cos(\varphi)^2 \sin(\theta)) + d\varphi \wedge d\theta (r^2 \sin(\varphi)^2 \cos(\theta)) + d\theta \wedge dr \left( \frac{r}{2} \sin(2\varphi) \cos(\theta) \right) = \\
&-r \sin(\theta) dr \wedge d\varphi + r^2 \sin(\varphi)^2 \cos(\theta) d\varphi \wedge d\theta + \frac{r}{2} \sin(2\varphi) \cos(\theta) d\theta \wedge dr
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
dz \wedge dx &= (\cos(\varphi) dr - r \sin(\varphi) d\varphi) \wedge (\sin(\varphi) \cos(\theta) dr + r \cos(\varphi) \cos(\theta) d\varphi - r \sin(\varphi) \sin(\theta) d\theta) = \\
&dr \wedge d\varphi (r \cos(\varphi)^2 \cos(\theta) + r \sin(\varphi)^2 \cos(\theta)) + d\varphi \wedge d\theta (r^2 \sin(\varphi)^2 \sin(\theta)) + d\theta \wedge dr \left( \frac{r}{2} \sin(2\varphi) \sin(\theta) \right) = \\
&r \cos(\theta) dr \wedge d\varphi + r^2 \sin(\varphi)^2 \sin(\theta) d\varphi \wedge d\theta + \frac{r}{2} \sin(2\varphi) \sin(\theta) d\theta \wedge dr
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\omega &= \\
&\frac{r^3}{2} \sin(2\varphi) \cos(\varphi) d\varphi \wedge d\theta - \frac{r^2}{2} \sin(2\varphi) \sin(\varphi) d\theta \wedge dr + \left( -\frac{r^2}{2} \sin(\varphi) \sin(2\theta) \right) dr \wedge d\varphi + \\
&r^3 \sin(\varphi)^3 \cos(\theta)^2 d\varphi \wedge d\theta + \frac{r^2}{2} \sin(2\varphi) \sin(\varphi) \cos(\theta)^2 d\theta \wedge dr + \frac{r^2}{2} \sin(\varphi) \sin(2\theta) dr \wedge d\varphi + \\
&r^3 \sin(\varphi)^3 \sin(\theta)^2 d\varphi \wedge d\theta + \frac{r^2}{2} \sin(2\varphi) \sin(\varphi) \sin(\theta)^2 d\theta \wedge dr = \\
&r^3 \sin(\varphi) d\varphi \wedge d\theta
\end{aligned}$$

Так как радиус сферы фиксирован, то  $\omega = \sin(\varphi) d\varphi \wedge d\theta$ .

Проверим, что  $\omega$  единственна – зададим её в какой-то точке  $(x, y)$ , так как на сфере точку можно перевести в любую другую ортогональным преобразованием, то

$$f(x, y) d\varphi \wedge d\theta = |J| f(x', y') d\varphi \wedge d\theta$$

Где  $J$  – якобиан отображения перехода. Тогда по значению в точке  $(x, y)$  определяются значения формы в остальных точках, и мы получаем единственность с точностью до домножения на константу (какое-то число).

## Задача 6

$\nu$  – замкнутая,  $\mathbb{R}^3$  стягиваемо, а следовательно  $\nu$  – точная. Существует оператор  $K : \Omega^{k+1}(M \times I) \rightarrow \Omega^k(M)$  и существует  $F : M \times I \rightarrow M$ ,  $F^* \nu \in \Omega^k(M \times I)$ , тогда

$$\begin{aligned}
d(K(F^* \nu)) &= \nu \\
F : \mathbb{R}^3 \times I &\rightarrow \mathbb{R}^3 \quad (x, y, z, t) \rightarrow (tx, ty, tz) \\
F^* \omega &= A(tx, ty, tz) d(ty) \wedge d(tz) - B(tx, ty, tz) d(tx) \wedge d(tz) + C(tx, ty, tz) d(tx) \wedge d(ty) =
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&A(tx, ty, tz) (ydt + tdy) \wedge (zdt + tdz) - \\
&B(tx, ty, tz) (xdt + tdx) \wedge (zdt + tdz) + \\
&C(tx, ty, tz) (xdt + tdx) \wedge (ydt + tdy) =
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&(B(tx, ty, tz) tz - C(tx, ty, tz) yt) dt \wedge dx + \\
&(C(tx, ty, tz) tx - A(tx, ty, tz) tz) dt \wedge dy + \\
&(A(tx, ty, tz) yt - B(tx, ty, tz) tx) dt \wedge dz + (\text{члены без } t)
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
K(F^* \omega) &= \\
&\left( \int_0^1 (B(tx, ty, tz) tz - C(tx, ty, tz) yt) dt \right) dx + \\
&\left( \int_0^1 (C(tx, ty, tz) tx - A(tx, ty, tz) tz) dt \right) dy + \\
&\left( \int_0^1 (A(tx, ty, tz) yt - B(tx, ty, tz) tx) dt \right) dz
\end{aligned}$$

### Задача 7\*

(а)

(б)