1	TI = R[A] R[B] W[A] CI T2 = W[D] R[B] W[B] C2 T3 = R[D] W[D] C3
---	---

1.1)

 $H_{T1,T2,T3}$ =R1[A] X2[D] W2[D] R3[D] R1[B] R2[B] X3[D] -WAIT X1[A] W1[A] X2[B] W2[B] U1 C1 U2 C2 X3[D] W3[D] U3 C3

Змінна	Встановленні блокування	Запит на блокування
A	X1	
D	X2	X3
В	X2	

1.2)

 $H_{T1,T2,T3}$ = S1[A] R1[A] X2[D] W2[D] S3[D]-WAIT S1[B] R1[B] S2[B]-WAIT X3[D]-WAIT X1[A] W1[A] X2[B]-WAIT X3[D]-WAIT U1 C1 U2 S2 R2[B] X2 W2[B] C2 U3 S3[D] R3[D] X3[D] W3[D] C3

Змінна	Встановленні блокування	Запит на блокування
A	S1 X1	
D	X2	S3 X3
В	S1	S2 X2

1.3)

1)



