ESKÉ VYSOKÉ U ENÍ TECHNICKÉ V PRAZE FAKULTA INFORMA NÍCH TECHNOLOGIÍ



ZADÁNÍ DIPLOMOVÉ PRÁCE

Název: Asymetrický šifrovací algoritmus McEliece

Student: Bc. Vojt ch Myslivec

Vedoucí: prof. Ing. Róbert Lórencz, CSc.

Studijní program: Informatika

Studijní obor:Po íta ová bezpe nostKatedra:Katedra po íta ových systémPlatnost zadání:Do konce letního semestru 2016/17

Pokyny pro vypracování

Prostudujte asymetrický šifrovací algoritmus McEliece založený na binárních Goppa kódech. Prove te rešerši existujících kryptoanalýz algoritmu McEliece a jeho variant. Zvažte metody zabývající se zkrácením velikosti klí . Implementujte šifrovací a dešifrovací algoritmy a zm te jejich výpo etní asovou a prostorovou náro nost v závislosti na velikosti klí e.

Seznam odborné literatury

Dodá vedoucí práce.

L.S.

prof. Ing. Róbert Lórencz, CSc. vedoucí katedry

prof. Ing. Pavel Tvrdík, CSc. d kan

ČESKÉ VYSOKÉ UČENÍ TECHNICKÉ V PRAZE FAKULTA INFORMAČNÍCH TECHNOLOGIÍ KATEDRA POČÍTAČOVÝCH SYSTÉMŮ



Diplomová práce

Asymetrický šifrovací algoritmus McEliece $Bc.\ Vojtěch\ Myslivec$

Vedoucí práce: prof. Ing. Róbert Lórencz, CSc.

Prohlášení

Prohlašuji, že jsem předloženou práci vypracoval(a) samostatně a že jsem uvedl(a) veškeré použité informační zdroje v souladu s Metodickým pokynem o etické přípravě vysokoškolských závěrečných prací.

Beru na vědomí, že se na moji práci vztahují práva a povinnosti vyplývající ze zákona č. 121/2000 Sb., autorského zákona, ve znění pozdějších předpisů. V souladu s ust. § 46 odst. 6 tohoto zákona tímto uděluji nevýhradní oprávnění (licenci) k užití této mojí práce, a to včetně všech počítačových programů, jež jsou její součástí či přílohou, a veškeré jejich dokumentace (dále souhrnně jen "Dílo"), a to všem osobám, které si přejí Dílo užít. Tyto osoby jsou oprávněny Dílo užít jakýmkoli způsobem, který nesnižuje hodnotu Díla, a za jakýmkoli účelem (včetně užití k výdělečným účelům). Toto oprávnění je časově, teritoriálně i množstevně neomezené. Každá osoba, která využije výše uvedenou licenci, se však zavazuje udělit ke každému dílu, které vznikne (byť jen zčásti) na základě Díla, úpravou Díla, spojením Díla s jiným dílem, zařazením Díla do díla souborného či zpracováním Díla (včetně překladu), licenci alespoň ve výše uvedeném rozsahu a zároveň zpřístupnit zdrojový kód takového díla alespoň srovnatelným způsobem a ve srovnatelném rozsahu, jako je zpřístupněn zdrojový kód Díla.

České vysoké učení technické v Praze Fakulta informačních technologií

© 2016 Vojtěch Myslivec. Všechna práva vyhrazena.

Tato práce vznikla jako školní dílo na Českém vysokém učení technickém v Praze, Fakultě informačních technologií. Práce je chráněna právními předpisy a mezinárodními úmluvami o právu autorském a právech souvisejících s právem autorským. K jejímu užití, s výjimkou bezúplatných zákonných licencí, je nezbytný souhlas autora.

Odkaz na tuto práci

Myslivec, Vojtěch. Asymetrický šifrovací algoritmus McEliece. Diplomová práce. Praha: České vysoké učení technické v Praze, Fakulta informačních technologií, 2016.

Δ	bs	tr	' a	kı	H
\boldsymbol{H}	N2	LI	a	NΙ	L

Tady bude nejaky kuuul abstakt

Klíčová slova McEliece, asymetrická kryptografie, postkvantová kryptografie, binární Goppa kódy, konečná tělesa, polynomy, Wolfram Mathematica

Abstract

Sem doplňte ekvivalent abstraktu Vaší práce v angličtině.

Keywords McEliece, public-key cryptography, post-quantum cryptography, binary Goppa codes, finite fields, polynomy, Wolfram Mathematica

Obsah

U	vod		1
1	Obe	ecná algebra	3
	1.1	Základní termíny	3
	1.2	Reprezentace prvků	4
	1.3	Operace v tělese $GF(p^n)$	4
	1.4	Rozšířená tělesa	7
2	Teo	rie kódování	9
	2.1	Samoopravné kódy	9
	2.2	Lineární kódy	11
	2.3	Binární Goppa kódy	14
3	Kry	vptosystém McEliece	15
	3.1	Asymetrické šifrování McEliece	15
	3.2	Kryptosystém Niederreiter	19
	3.3	Elektronický podpis	21
	3.4	Kryptoanalýza systému McEliece	24
	3.5	Moderní varianty a úpravy	31
4	Imp	plementace	37
	4.1	Binární konečná tělesa	37
	4.2	Ireducibilní binární Goppa kódy	48
	4.3	McEliece	48
	4.4	Měření	48
Zá	věr		49
\mathbf{Li}	terat	tura	51

A	Seznam použitých zkratek	57
В	Obsah přiloženého CD	5 9

Seznam obrázků

2.1	Použité značení při kódování [40]	10
2.2	Ilustrace problému nalezení nejbližšího kódového slova	11
3.1	Diagram CCA2-odolné konverze Kobara-Imai γ [32, 19]	34

Seznam tabulek

3.1	Míra bezpečnosti $McEliece$ dle [5]	28
3.2	Míra bezpečnosti <i>McEliece</i> dle [32]	28
3.3	Porovnání McEliece a RSA dle [13, 28]	28
4.1	Prvky syntaxe jazyka softwaru <i>Mathematica</i>	40

Úvod

Tato práce se zabývá asymetrickým kryptosystémem *McEliece*. Mezi největší přednosti tohoto systému patří jeho odolnost vůči kvantovým počítačům a je tak jedním z vhodných kandidátů pro asymetrickou kryptografii pro postkvantovou dobu.

V prvních kapitolách této práce jsou popsány nezbytné primitivy z oblasti matematiky a teorie kódování, které jsou potřeba pro pochopení a použití kryptosystému McEliece. Jedná se především o počítání s konečnými tělesy a polynomy (kapitola 1) a binární Goppa kódy (kapitola 2).

Kryptosystému McEliece se věnuje kapitola 3. Kromě základního popisu generování klíčů a algoritmů pro šifrování a dešifrování je probráno i kryptosystém Niederreiter – "úprava" kryptosystému McEliece pro získání digitálního podpisu. Jsou ukázány slabiny, nevýhody i možné útoky na kryptosystém McEliece a též zmíněna praktická varianta systému odolná vůči těmto aspektům.

V poslední části práce je probrána implementace kryptosystému *McEliece* v softwaru *Wolfram Mathematica* včetně změřených časových složitostí (kapitola 4),.

Obecná algebra

V kapitole jsou probrány definice a algoritmy nutné pro práci s konečnými tělesy a polynomy nad konečným tělesem. V práci se předpokládá základních znalostí z oblasti algebry. Pro tato témata je doporučena literatura [45, 44, 43, 41, 28] (kde lze též najít většinu důkazů následujících vět).

Poznámka: Algoritmy zmíněné v následujících kapitolách jsou detailně – včetně pseudokódu – popsány v kapitole zabývající se implementací (kapitola 4).

1.1 Základní termíny

Pro ujasnění je uvedena definice tělesa:

Definice 1 (Těleso) Nechť M je neprázdná množina $a+a \cdot binární$ operace¹. Struktura $T=(M,+,\cdot)$ se nazývá těleso, pokud platí

- 1. (M, +) je komutativní grupa (nazývána aditivní)
- 2. $(M \setminus \{0\}, \cdot)^2$ je grupa (nazývána multiplikativní)
- 3. Platí (levý i pravý) distributivní zákon:

$$\forall a, b, c \in M : (a(b+c) = ab + ac) \land ((b+c)a = ba + ca)$$

Těleso, které má konečný počet prvků, se nazývá konečné těleso.

Věta 1 Nechť T je konečné těleso, pak jeho počet prvků (řád) je p^n , kde p je prvočíslo a $n \in \mathbb{N} \land n \ge 1$.

 $^{^1}$ Pro zjednodušení zápisu je \cdot často vynecháváno.

² Prvek 0 je nulový (neutrální) prvek aditivní grupy.

Číslo p se nazývá charakteristika. Navíc platí, že všechna konečná tělesa se stejným počtem prvků jsou navzájem izomorfní. Konečné těleso řádu p^n je tedy dále označováno jako $GF(p^n)$ (z anglického Gallois field, dle francouzského matematika Évariste Galois).

1.2 Reprezentace prvků

Jak bude ukázáno dále, je vhodné prvky tělesa $GF(p^n)$ reprezentovat jako polynomy s koeficienty z množiny $\mathbb{Z}_p = \{0, 1, \dots, p-1\}$, tedy prvek $a \in GF(p^n)$ lze zapsat:

$$A(x) = \sum_{i=0}^{n-1} a_i x^i, a_i \in \mathbb{Z}_p$$

O takovém polynomu říkáme, že je to polynom nad tělesem GF(p) (řádu maximálně n-1). Na prvek a je též možné se dívat jako na vektor či n-tici koeficientů a_i :

$$A(x) \cong a \cong (a_{n-1}a_{n-2}\dots a_0) \cong a_{n-1}a_{n-2}\dots a_0$$

V této práci se mezi těmito reprezentacemi prvků nadále volně přechází, jak bude v daném kontextu potřeba³.

1.3 Operace v tělese $GF(p^n)$

V následujících sekcích jsou probrány operace potřebné pro počítání s tělesy $GF(p^n)$. Konkrétní zvolené algoritmy a jejich implementace je detailně popsána v kapitole 4.

1.3.1 Sčítání

Sčítání v tělese $GF(p^n)$ je definováno stejně jako sčítání polynomů, s tím, že sčítání jednotlivých koeficientů je prováděno $modulo\ p$ (v tělese GF(p):

$$A(x) + B(x) = \sum a_i x^i + \sum b_i x^i = \sum |a_i + b_i|_p x^i$$

1.3.2 Násobení

Násobení v tělese $GF(p^n)$ nelze provádět "po složkách", jako je tomu u sčítání. U takto definované operace by většina prvků neměla (multiplikativní) *inverzi* a nejednalo by se tak o těleso.

 $^{^3}$ V některých materiálech se používá i obráceného zápisu $(a_0a_1\dots a_{n-1}).$

Při násobení prvků se opět využije jejich reprezentace pomocí polynomů. Výsledkem násobení pak je:

$$A(x) \cdot B(x) = \sum_{i=0}^{n-1} a_i x^i \cdot \sum_{i=0}^{n-1} b_i x^i = \sum_{i=0}^{2n-2} \left| \sum_{j+k=i} a_j \cdot b_k \right|_p x^i$$

Jak je naznačeno, násobení i sčítání koeficientů se provádí $modulo\ p$ (v tělese GF(p).

Kvůli uzavřenosti násobení v tělese je nutné zavést operaci zbytek po dělení polynomu A(x) polynomem P(x), neboli $A(x) \mod P(x)$. Dále je třeba pro určení tělesa $GF(p^n)$ určit ireducibilni polynom, který bude použitý při operaci násobení.

Definice 2 Polynom P(x) nad tělesem GF(p) je ireducibilní právě tehdy, když pro každé dva polynomy A(x) a B(x) nad GF(p) platí:

$$A(x) \cdot B(x) = P(x) \Rightarrow (deg(A(x)) = 0) \lor (deg(B(x)) = 0)$$

Neboli pro *ireducibilní* polynom platí, že neexistuje rozklad na polynomy nad GF(p) stupně alespoň 1.

Příklad Polynom $x^3 + x + 1$ je nad tělesem GF(2) ireducibilní, protože neexistuje jeho rozklad na polynomy stupně alespoň 1. Polynom $x^2 + 1$ není nad tělesem GF(2) ireducibilní, protože:

$$(x+1) \cdot (x+1) = x^2 + |1+1|_2 x + 1 = x^2 + 1$$

Nyní je možné zavést operaci násobení dvou prvků tělesa jako násobení dvou polynomů modulo zadaný ireducibilní polynom:

$$A(x) \cdot B(x) = \sum a_i x^i \cdot \sum b_i x^i = \sum \left| \sum_{j+k=i} a_j \cdot b_k \right|_p x^i \mod P(x)$$

Poznámka: Pokud by zvolený P(x) nebyl *ireducibilní*, jednalo by se o *okruh*, nikoliv o *těleso*, protože by neexistovala *multiplikativní inverze* pro některé prvky a navíc by i existovaly tzv. *dělitelé nuly*.

1.3.3 Umocňování

Pro rozšíření operací o opakované násobení je vhodné zavést operaci umocňování.

Definice 3 Pro prvek a tělesa T a číslo $n \in \mathbb{N}$ je operace umocňování definována následovně:

$$a^{0} = 1$$

$$a^{n} = \underbrace{a \cdot a \cdot \dots \cdot a}_{n \cdot kr\acute{a}t}$$

$$a^{-n} = \left(a^{-1}\right)^{n}$$

Pro efektivní výpočet mocniny prvku je vhodné použít algoritmus Square and-Multiply, kde se dílčí operace "square" a "multiply" provádí operací v daném tělese $GF(p^n)$.

1.3.4 Inverze

Inverzi v grupě lze obecně definovat následovně:

Definice 4 (Inverze) Nechť a je prvkem a \mathbb{O} neutrálním prvkem grupy $G = (M, \circ)$. Prvek \bar{a} je inverzí prvku a, pokud platí následující rovnice:

$$a \circ \bar{a} = \mathbb{O}$$

1.3.4.1 Aditivní inverze

Inverze v aditivni grupě je značena znaménkem minus "—" a je z definice velmi triviální:

$$|A(x) + (-A(x))|_p = 0 \Rightarrow -A(x) = \sum |-a_i|_p x^i$$

Neboli je to aditivní inverze jednotlivých koeficientů $modulo\ p$ (v tělese GF(p)).

1.3.4.2 Multiplikativní inverze

Inverze v multiplikativni grupě je značena záporným exponentem " $^{-1}$ " či symbolem dělení.

$$\left| A(x) \cdot A(x)^{-1} \right|_p = \left| \frac{A(x)}{A(x)} \right|_p = 1$$

Tuto multiplikativn'i inverzi je třeba počítat rozšířeným Euklidovým algoritmem pro polynomy (EEA), či případně jinými algoritmy, jako je např. algoritmus Itoh-Teechai-Tsujii (ITT) [41, 37].

Rozšířený Euklidův algoritmus pro polynomy, stejně jako v modulární aritmetice (neboli pro tělesa GF(p)), stojí na nalezení $B\'{e}zoutovy$ rovnosti. Pro výpočet EEA je třeba výpočtu dělení polynomů se zbytkem⁴, nicméně v binárních tělesech lze toto dělení nahradit prostým posouváním a "odečítáním" prvků.

⁴ Někdy uváděno jako dlouhé dělení.

1.4 Rozšířená tělesa

Prvotěleso

Teorie kódování

V této kapitole definujeme a vysvětlíme pojmy z teorie kódování, které jsou použité v kryptosystému *McEliece* (kapitola 3). Definice byly čerpané z [40, 2] a pro další studium této problematiky je též doporučeno [23].

V podkapitolách je definováno základní značení a termíny z oblasti samoopravných (2.1) a lineárních (2.2) kódů. V poslední kapitole 2.3 se věnujeme binárním Goppa kódům, které jsou přímo použité v kryptosystému McEliece.

2.1 Samoopravné kódy

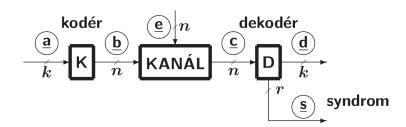
Teorie kódování spadá do oblasti teorie informace a zabývá se způsoby zakódování či reprezentací zpráv a jejich přenosem.

V této kapitole budeme používat následujícího značení (odpovídá obrázku 2.1):

- + binární bitová operace XOR
- inverzní operace k +, tedy též XOR
- a zpráva délky k
- K() operace zakódování
- b zakódovaná zpráva délky n; b = K(a) a zpravidla platí n > k
- e chybový vektor délky n vzniklý při přenosu b
- c přijatá zpráva (c = b + e)
- D() operace dekódování
- $d = dek \acute{o} dovan \acute{a} zpráva; d = D(c)$
- s syndrompřijaté zprávy/chyby (viz dále) délky r; zpravidla platí r=n-k

Definice 5 (Binární) kód: Nechť existuje (prosté) zobrazení K z množiny všech možných zpráv a délky k do množiny kódových slov b délky n $(GF(2)^k \to GF(2)^n)$. Pak toto zobrazení nazveme kódem K s parametry (n,k).⁵

 $^{^5}$ Obecně lze kód definovat jako zobrazení $\mathcal{L}^k \to \mathcal{M}^n,$ kde \mathcal{L} je abeceda zpráv délky ka \mathcal{M} abeceda kódových slov délky n.



Obrázek 2.1: Použité značení při kódování [40]

Poznámka: V této práci se nadále předpokládá pouze s *blokovými kódy* (dle definice). Dají se definovat i kódy s proměnlivou délkou kódových slov.

Z definice vyplývá, že existuje kódové slovo pro všechny zprávy a že existuje inverzní zobrazení \mathcal{K}^{-1} . Množina všech kódových slov je jednoznačně určena zobrazením množiny zpráv: $\mathcal{B} = \mathcal{K}(GF(2)^k) = \mathcal{K}(\mathcal{A})$. Vektory délky n, které nepatří do množiny \mathcal{B} nazveme jako nekódová slova (vektory). Operací zakódování budeme rozumět aplikaci zobrazení \mathcal{K} a operací dekódování aplikaci \mathcal{K}^{-1} , tedy získání původní zprávy z kódového slova.

Definice 6 Hammingova vzdálenost: Hammingova vzdálenost dvou vektorů u a v – vzd(u,v) či H(u,v) – je počet rozdílných bitů ve vektorech u a v: $vzd(u,v) = \sum |u_i - v_i|$

 $Hammingova\ váha\ vektoru\ v$ je pak definována jako $Hammingova\ vzdálenost\ vektoru\ v$ od $nulového\ vektoru\ patřičné\ délky.$ Jinými slovy je to počet $nenulových\ bitů\ ("jedniček")\ vektoru\ v.$

$$H(v) = H(v, \mathbf{0})$$

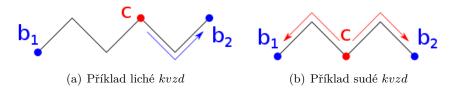
Definice 7 Kódová vzdálenost: Kódová vzdálenost kódu K je definována jako minimální Hammingova vzdálenost mezi všemi kódovými slovy.

$$kvzd(\mathcal{K}) = \min_{\substack{\forall b1,b2 \in \mathcal{B} \\ b1 \neq b2}} vzd(b1,b2)$$

Dále budeme značit $d = kvzd(\mathcal{K})$. Pokud je d > 1, tak je jasné, že můžeme za jistých okolností odhalit (detekovat), že při přenosu kódového slova nastala chyba. Pokud by ale nastalo d a více chyb, je možné, aby se z jednoho $k\acute{o}dov\acute{e}ho$ slova stalo $k\acute{o}dov\acute{e}$ slovo jiné.

Detekční kód

Kód, který dokáže při dekódování zjistit, že při přenosu nastala chyba nazýváme kódem $detek\check{c}n\acute{i}m$. Při kódové vzdálenosti d je z principu možné detekovat d-1 chyb.



Obrázek 2.2: Ilustrace problému nalezení nejbližšího kódového slova

Samoopravný kód

Kód, který dokáže při dekódování dokáže opravit chybu při přenosu, nazýváme kódem samoopravným. Při kódové vzdálenosti d je z principu možné opravit $t = \lfloor \frac{d-1}{2} \rfloor$ chyb. Operace dekódování potom z nekódového slova dokáže nalézt nejbližší (ve smyslu Hammingově~vzdálenosti) slovo kódové. U samoopravných kódů uvádíme parametry včetně počtu chyb, které kód dokáže opravit, tedy $(n,k,t)^6$.

Počet opravitelných chyb naznačují obrázky 2.1. Vrcholy úseček představují vektory délky n mezi dvěma kódovými slovy b_1 a b_2 (naznačení nejkratší $k\acute{o}dov\acute{e}$ vzdálenosti v prostoru $GF(2^n)$), V případě, že d je sudé 2.2(b), vždy existuje jednoznačný nejbližší vektor. V případě, že d je liché 2.2(a), tak pokud přijatý vektor c leží přesně uprostřed mezi dvěma nejbližšími vektory, není možné rozhodnout, na které kódové slovo by se měl vektor c dekódovat.

Existuje několik kategorií samoopravných kódů. Definice kategorie kódu ve své podstatě určuje, jakým způsobem bude probíhat konstrukce kódu (respektive kódového slova), aby se zajistila určitá kódová vzdálenost d a při dekódování bylo možné nalézt patřičný počet chyb t.

V této práci budeme nadále pracovat pouze se samoopravnými kódy.

2.2 Lineární kódy

Dalším důležitým pojmem, který budeme v práci používat jsou lineární kódy.

Definice 8 Lineární kód: Nechť je zobrazení odpovídající kódu K lineární, pak nazýváme tento kód lineárním.

Jinými slovy kódová slova kódu K tvoří lineární prostor – přesněji lineární podprostor vektorového prostoru $GF(2)^n$. V tomto prostoru definujeme klasické operace sčítání dvou vektorů jako operaci XOR a násobení skaláru s vektorem jako operaci násobení po jednotlivých složkách vektoru. Je jasné, že v případě násobení skalárem 0 je výsledek operace násobení skalárem nulový vektor $(0 \cdot \mathbf{v} = \mathbf{0})$ a násobením skalárem 1 získáme původní (nezměněný) vektor $(1 \cdot \mathbf{v} = \mathbf{v})$.

 $^{^6}$ V některých zdrojích se místo počtu opravitelných chyb objevuje kódová vzdálenost, tedy (n,k,d), což odpovídá (n,k,2t+1).

Z definice lineárního prostoru též plyne, že nulový vektor $\mathbf{0}$ je vždy kódovým slovem lineárního kódu \mathcal{K} .

Tvrzení 1 Kódová vzdálenost lineárního kódu K odpovídá minimální váze ze všech kódových slov (kromě nulového vektoru).

$$kvzd(\mathcal{K}) = \min_{\forall b \in \mathcal{B} \setminus \mathbf{0}} H(b)$$

Náznak důkazu

Důkaz vyplývá z faktu, že minimální vzdálenost daného kódového slova b ke všem ostatním kódovým slovům je pro všechna kódová slova stejná:

$$\forall b: \min_{\forall b_i \in \mathcal{B} \setminus b} H(b, b_i) = \min_{\forall b_i \in \mathcal{B} \setminus b} H(b - b_i, 0) = \min_{\forall b_i \in \mathcal{B} \setminus b} H(b_j, 0)$$

sečtením (odečtením) dvou kódových slov vznikne opět kódové slovo. Proto b_j je pouze substituce naznačující $n\check{e}jak\acute{e}$ kódové slovo. Pokud je pro všechny stejná, tak odpovídá $k\acute{o}dov\acute{e}$ vzdálenosti a když se podíváme na $nulov\acute{y}$ vektor (kódové slovo), tak nejbližší kódové slovo odpovídá kódovému slovu s nejnižší Hammingovou vahou.

Definice 9 Generující matice: Nechť soubor vektorů g_1, g_2, \ldots, g_k tvoří bázi prostoru kódových slov \mathcal{B} lineárního kódu \mathcal{K} . Potom matici G, sestavenou po řádkách vektory g_i , nazveme generující maticí kódu \mathcal{K} .

Matice G je vlastně matice $lineárního zobrazení <math>\mathcal{K}$ z prostoru (všech) zpráv do prostoru kódových slov $(\mathcal{A} \to \mathcal{B}^7)$.

Operace zakódování K zprávy a potom u lineárního kódu odpovídá násobení vektoru s generující maticí:

$$K_G(a): b = aG$$

Toto maticové násobení ve odpovídá sečtení řádků matice G, které jsou určené vektorem a (sečtení vektorů g_i).

Definice 10 Systematický kód: Pokud je generující matice kódu K ve tvaru $G = (\mathbb{I}_k | F)$, kde \mathbb{I}_k je jednotková matice $k \times k$ a F je matice $r \times k$, říkáme, že kód K je systematický.

Prvních k bitů $k\acute{o}dov\acute{y}ch$ slov $systematick\acute{e}ho$ kódu pak přesně odpovídá původní zprávě a. Těmto bitům říkáme $informa\check{c}n\acute{i}$ bity a posledním r bitům pak bity $kontroln\acute{i}$. Při dekódování kódového slova pak stačí jednoduše odstranit $kontroln\acute{i}$ bity a zůstanou tak bity původní zprávy

$$D(c): d = MSB_k(c)$$

Samozřejmě toto je možné pouze pokud bylo přijaté slovo $k\acute{o}dov\acute{e}$. Pro detekci a opravu chyb budeme potřebovat $kontroln\acute{\iota}$ matici.

⁷ Kde $\mathcal{A} = GF(2)^k$ a $\mathcal{B} \subset\subset GF(2)^n$.

Definice 11 Kontrolní matice. Nechť G je generující matice lineárního kódu K. Pak definujeme kontrolní matici H tohoto kódu jako:

$$GH^T = \mathbf{0}$$

Kde 0 je nulová matice.

Vezmeme-li řádky matice H jako soubor vektorů h_i , pak jsou tyto vektory bází ortogonálního doplňku⁹ \mathcal{H} k prostoru kódových slov \mathcal{B} . Neboli

$$\forall b \in \mathcal{B}, \forall h \in \mathcal{H} : b \perp h$$

Na matici H se lze dívat též jako na generující matici kódu \mathcal{K}' s parametry (n, n-k), pak samozřejmě platí, že matice G je kontrolní maticí tohoto kódu. Kód \mathcal{K}' se nazývá duálním kódem ke kódu \mathcal{K} .

Tvrzení 2 Pokud je generující matice G v systematické formě $G = (\mathbb{I}_k|F)$, tak má kontrolní matice tvar

$$H = (F^T | \mathbb{I}_r)$$

Důkaz

Dosazením do definice kontrolní matice:

$$GH^T = (\mathbb{I}_k|F)(F^T|\mathbb{I}_r)^T = (\mathbb{I}_k|F)(\frac{F}{\mathbb{I}_r}) = F + F = \mathbf{0}$$

je vidět, že matice H definici splňuje.

Pokud G není v tomto systematickém tvaru, lze ji pomocí elementárních operací převést na matici G' v systematickém tvaru a získat dle tvrzení výše kontrolní matici H'. Matice H' je pak i kontrolní maticí k původní matici G, jelikož elementární úpravy nemění prostor, který matice generuje [2].

Definice 12 Syndrom: Nechť H je kontrolní matice lineárního kódu K a c je přijatý vektor. Syndrom s tohoto přijatého vektoru je

$$s = cH^T$$

Tvrzení 3 Syndrom záleží pouze na chybovém vektoru e a pro nulový vektor e (kódová slova c) je syndrom také nulový.

⁸ V některých zdrojích uváděna jako matice *prověrková*.

⁹ Nebo též *nulového* prostoru.

Důkaz

Při dosazení c = b + e získáme rovnost:

$$s = cH^T = (b+e)H^T = bH^T + eH^T$$

a z definice ortogonálního doplňku platí: $bH^T=\mathbf{0}$

$$\Rightarrow s = eH^T$$

Vypočítaný syndrom se používá pro detekci, zda bylo přijaté slovo k'odov'e či nikoliv. Samoopravn'e kódy zpravidla využívají syndrom pro rekonstrukci chyby a opravení přijatého vektoru c na slovo kódové.

2.2.1 Hammingovy kódy

Jako příklad lineárních kódu uvádíme Hammingovy kódy.

Definice 13 Hammingův kód Generující matice lineárního samoopravného Hammingova kódu lze sestrojit:

2.3 Binární Goppa kódy

[16, 4]

Ireducibilní binární Goppa kódy Pattersonův algoritmus [30] Chien search,... List Decoding [32, 6]

Kryptosystém McEliece

Kryptosystém McEliece je asymetrický šifrovací algoritmus, publikovaný poprvé v roce 1978 $Robertem\ McEliece\ [1]$. V této kapitole jsou probrány algoritmy navržené $Robertem\ McEliece$, dále kryptosystém Niederreiter a varianta pro získání elektronického podpisu. Dále jsou zmíněny výsledky a závěry existujících kryptoanalýz systému McEliece a nakonec je věnováno aktuálním variantám a úpravám kryptosystému.

Poznámka: V této kapitole je nadále předpokládáno počítání s hodnotami z tělesa GF(2), respektive s bity.

3.1 Asymetrické šifrování McEliece

Asymetrický kryptosystém McEliece je založený na lineárních samoopravných kódech. V následujících odstavcích systém popsán tak, jak byl definován v [1]:

3.1.1 Generování klíčů

Generování klíčů probíhá následovně:

- 1. Zvolí se $lineární kód^{10}(n,k)$, opravující t chyb (a pro který je znám efektivní dekódovací algoritmus) s odpovídající $k \times n$ qenerující maticí G.
- 2. Vygeneruje se náhodná $k \times k$ regulární matice S.
- 3. Vygeneruje se náhodná $n \times n$ permutační matice P.
- 4. Vypočítá se $k \times n$ matice $\hat{G} = SGP$.

 $^{^{10}}$ V článku je kryptosystém definovaný pro libovolný $\mathit{line\'arn\'i}$ kód opravující zvolený počet chyb a jsou zmíněny Goppakódy jako vhodný příklad k použití. Jak bude ukázáno dále, ne všechny lineární kódy jsou pro $\mathit{McEliece}$ vhodné.

Potom čísla k, n a t jsou $ve\check{r}ejn\acute{e}$ parametry systému, matice \hat{G} je $ve\check{r}ejn\acute{y}$ $kli\check{c}$ a kód s maticí G a matice S a P jsou $soukrom\acute{y}$ $kli\check{c}$.

Poznámka: Při generování klíčů je třeba vygenerovat regulární matici S. Pravděpodobnost, že náhodná čtvercová matice nad GF(2) je regulární, je přibližně 33 %. Toto tvrzení nebylo dokázáno, nicméně numerické výpočty tomu nasvědčují [17]. Pro získání této matice je tak v průměru potřeba vygenerovat 3 náhodné matice, což znamená $3 \times n^2$ bitů. Efektivněji je možné matice generovat například dle [31]

3.1.2 Algoritmy pro šifrování a dešifrování

V této podkapitole jsou uvedeny algoritmy pro šifrování a dešifrování tak, jak byly definovány *Robertem McEliece* v [1]. Na závěr podkapitoly je uveden důkaz dešifrování, neboli vysvětlení, že dešifrovacím algoritmem je získána původní zašifrovaná zpráva.

Šifrování

Šifrování zprávy m (o délce k bitů) veřejným klíčem \hat{G} probíhá následujícím způsobem:

- 1. Vygeneruje se náhodný vektor zdélky n s ${\it Hammingovou vahou}$ maximálně $t^{11}.$
- 2. Šifrovaná zpráva c délky n se sestrojí následujícím způsobem:

$$c = m\hat{G} + z$$

Dešifrování

Obdržená zašifrovaná zpráva c (délky n) se dešifruje následujícím způsobem:

- 1. Vypočítá se vektor \hat{c} délky n: $\hat{c} = cP^{-1}$.
- 2. Vektor \hat{c} se dekóduje zvoleným kódem na vektor \hat{m} $\hat{m} = Dek_G(\hat{c})$
- 3. Vypočítá se původní zpráva m: $m = \hat{m}S^{-1}$

Důkaz dešifrování

Důkaz, že výsledkem dešifrování je opět původní zpráva je následující:

 \bullet V prvním kroku dešifrovacího algoritmu je možné rozepsat původní zprávu $m\colon$

$$\hat{c} = cP^{-1} = (m\hat{G} + z)P^{-1} = (mSGP + z)P^{-1} = \hat{c} = mSG + zP^{-1}$$

 $^{^{11}}$ V některých pozdějších pracích na toto téma je uvedeno právě t.

• Zavedeme substituci $\hat{m} = mS$ a $\hat{z} = zP^{-1}$, potom

$$\hat{c} = mSG + zP^{-1} = \hat{m}G + \hat{z}$$

Z poslední rovnosti je vidět, že dekódováním je získán vektor \hat{m} , nebot \hat{z} je vektor s $Hammingovou\ vahou\ maximálně\ t\ (matice\ P\ jen\ přehází jednotlivé\ bity\ vektoru\ z).$

$$Dek_G(\hat{c}) = \hat{m}$$

• V posledním kroku stačí opět dosadit výše použitou substituci:

$$\hat{m}S^{-1} = mSS^{-1} = m$$

Dešifrováním je tedy získána původní zpráva m.

3.1.3 Základní vlastnosti kryptosystému

V této kapitole jsou probrány základní fakta a vlastnosti kryptosystému. Jsou zde popsány způsoby uložení a velikost klíčů a hlavní výhody a nevýhody použití McEliece.

3.1.3.1 Předpočítané matice

Je vidět, že původní matice S a P se ve výpočtu nepoužívají a pro dešifrování jsou potřeba pouze jejich *inverze*. Je tedy možné tyto matice předpočítat a soukromý klíč je tak trojice kód s generující maticí G, matice S^{-1} a matice P^{-1} .

3.1.3.2 Velikost klíčů

Největší nevýhodou kryptosystému McEliece je velikost klíčů. Již v původním článku jsou navrhovány parametry $n=1024,\ k=524$ a $t=50^{12}$. Za použití těchto parametrů má matice S (respektive její inverze) 274576 b ≈ 268 kb a (inverze) matice P 1048576 b = 1 Mb.

Matice P je ve skutečnosti velmi $\check{r}idk\acute{a}$ – každý $\check{r}\acute{a}dek$ (respektive i sloupec) obsahuje pouze jednu jedničku, jinak je nulová. Je to permutační matice a lze tak uchovat ve formě $\log_2 n$ n-bitových indexů. Pro výše zmíněné hodnoty je to $10240~\mathrm{b} = 10~\mathrm{kb}$.

Při použití binárních~Goppa~kódů s těmito parametry je potřeba k uložení informace o použitém kódu ≈ 26 kb. Celkem se jedná o přibližně 300 kb dat pro uložení soukromého klíče

Pro uložení veřejného klíče (matice \hat{G}) je třeba 536576 b = 524 kb dat.

Metody snížení velikosti klíčů kryptosystému McEliece jsou jedním z hlavních překážek pro rozšíření algoritmu a také jedním z hlavních cílů zkoumání tohoto kryptosystému a věnuje se jim kapitola 3.5.1.

¹² Jak bude zmíněno dále, velikost těchto parametry je pro dnešní použití nedostatečná.

3.1.3.3 Rychlost algoritmů

Naopak jednou z největších výhod algoritmu McEliece je rychlost algoritmu pro šifrování i dešifrování. Šifrování je prosté násobení matice s vektorem, což je jednoduchá operace, kterou je navíc možné provádět paralelně či efektivně implementovat v hardwaru. Dešifrování používá též násobení matic, ale složitější operace je dekódování vektoru \hat{m} . Viz kapitola 3.4.2 a tabulka 3.3.

3.1.4 Bezpečnost kryptosystému

Již v původním článku [1] McEliece zmiňuje dva možné útoky na navržený kryptosystém.

- 1. získání soukromého klíče ze znalosti veřejného
- 2. získání m bez nutnosti znát soukromý klíč

Nicméně je dobré již na tomto místě zmínit, že existují útoky využívající strukturu použitého kódu (tomuto tématu se věnuje kapitola 3.4.1.1).

3.1.4.1 Získání soukromého klíče

U prvního způsobu je v článku zmíněno, že je třeba rozložit \hat{G} na G, S a P. Matici \hat{G} je sice možné dekomponovat, ale množství jednotlivých matic je pro velká n a k obrovské, a získat tak původní matice hrubou silou je $neschůdne^{13}$.

3.1.4.2 Získání původní zprávy

Druhý způsob znamená dekódovat původní zprávu m z přijaté zprávy c, která navíc obsahuje chybový vektor. Provést toto dekódování bez znalosti použitého kódu je NP-těžký problém [3].

Naznačení problému

V případě, že by byl chybový vektor nulový, platila by rovnost $c = m\hat{G}$. Výběrem k dimenzí (množina dimenzí $\mathcal{K} \subset \{1, 2, ..., n\}$ mající k prvků) vznikne $\hat{G}_{\mathcal{K}}$ a $c_{\mathcal{K}}$ z matice \hat{G} respektive vektoru c. Pokud je $\hat{G}_{\mathcal{K}}$ regulární, lze řešit soustavu k nerovnic pro k neznámých (m_i) v polynomiálním (!) čase $O(k^3)$:

$$c_{\mathcal{K}} = m\hat{G}_{\mathcal{K}}$$

Za použití šifrovacího algoritmu McEliece je vektor c "zakrytý" náhodným chybovým vektorem z Hammingovy váhy t. Potom pravděpodobnost, že $c_{\mathcal{K}}$ (ve

 $^{^{13}}$ Např. jen počet možných $permutačních \ matic$ jen!. Počet $generujících \ matic závisí na zvoleném kódu.$

výběru k dimenzí) je bez chyby je $\left(1-\frac{t}{n}\right)^k$ [1]. Pro $O\left(k^3\right)$ operací pro vyřešení jedné soustavy rovnic je to přibližně:

$$O\left(\frac{n^3}{\left(1 - \frac{t}{n}\right)^k}\right) = O\left(n^3 \left(\frac{n}{n - t}\right)^k\right)$$

Zlomek $\frac{n}{n-t}$ je jistě větší než 1, tudíž pro velká k výrazně převyšuje druhý činitel a jedná se o NP-těžký problém.

Navíc není jasné, které z nalezených řešení odpovídá původní zprávě m.

3.2 Kryptosystém Niederreiter

V roce 1986 publikoval *Harald Niederreiter* v [27] kryptosystém s veřejným klíčem využívající stejných principů jako kryptosystém *McEliece*. Tento kryptosystém je též založený na *lineárních kódech* a jeho bezpečnost též stojí na problému dekódování neznámého kódu. Na rozdíl však od kryptosystému *McEliece* používá k sestrojení klíčů *kontrolní* matici místo matice *qenerující*.

3.2.1 Generování klíčů

Generování klíčů probíhá následovně:

- 1. Zvolí se lineární kód (n,k), opravující t chyb s odpovídající $(n-k)\times n$ kontrolní maticí H.
- 2. Vygeneruje se náhodná $(n-k) \times (n-k)$ regulární matice S.
- 3. Vygeneruje se náhodná $n \times n$ permutační matice P.
- 4. Vypočítá se $(n-k) \times n$ matice $\hat{H} = SHP$.

Potom čísla k, n a t jsou $ve\check{r}ejn\acute{e}$ parametry systému, matice \hat{H} je $ve\check{r}ejn\acute{y}$ $kli\check{c}$ a kód s $kontroln\acute{e}$ maticí H a matice S a P jsou $soukrom\acute{y}$ $kli\acute{c}$.

3.2.2 Algoritmy pro šifrování a dešifrování

V této podkapitole jsou uvedeny algoritmy pro šifrování a dešifrování z [27] a důkaz toho, že dešifrovacím algoritmem je získána původní zpráva.

Šifrování

Šifrování zprávy probíhá následujícím způsobem:

- 1. Zpráva m dlouhá n bitů s $Hammingovou\ vahou\ maximálně <math>t$. Tato zpráva reprezentuje $chybový\ vektor\ pro\ použitý\ kód.$
- 2. Šifrový text c (délky n-k) se spočte jako syndrom zprávy m (respektive chyby) za použití matice \hat{H} : $c=m\hat{H}^T$.

Poznámka: Chybový vektor m požadované délky n a Hammingovy váhy t lze získat $zakódováním^{14}$ původní zprávy k zašifrování. Je vidět, že možných zpráv je pro $t \ll n$ řádově méně než všech možných vektorů délky n. Způsob zakódování bude probírán níže při popisu získání elektronického podpisu pomocí tohoto kryptosystému.

Dešifrování

Obdržená šifrová zpráva c se dešifruje následujícím způsobem:

- 1. Vypočte se vektor \hat{c} délky n k: $\hat{c} = c \left(S^T \right)^{-1}$
- 2. Pomocí dekódovacího algoritmu použitého kódu se z \hat{c} získá chybový vektor \hat{m} (délky n).
- 3. Původní zpráva m se získá výpočtem $m=\hat{m}\left(P^{T}\right)^{-1}$

Poznámka: Stejně jako je tomu u *kryptosystému McEliece*, je možné hodnoty $\left(P^T\right)^{-1}$ a $\left(S^T\right)^{-1}$ předpočítat. Navíc inverzi P je opět možné uložit jako $\log_2 m$ n-bitových hodnot, jelikož se jedná o permutaci. Soukromý klíč je tak trojice kód s kontrolní maticí H, matice $\left(P^T\right)^{-1}$ a matice $\left(S^T\right)^{-1}$.

Důkaz dešifrování

Důkaz, že výsledkem dešifrování je opět původní zpráva je následující:

 V prvním kroku dešifrovacího algoritmu je možné výpočet rozepsat následujícím způsobem:

$$\hat{\boldsymbol{c}} = \boldsymbol{c} \left(\boldsymbol{S}^T \right)^{-1} = \boldsymbol{m} \hat{\boldsymbol{H}}^T \left(\boldsymbol{S}^T \right)^{-1} = \boldsymbol{m} \boldsymbol{P}^T \boldsymbol{H}^T \boldsymbol{S}^T \left(\boldsymbol{S}^T \right)^{-1} = \boldsymbol{m} \boldsymbol{P}^T \boldsymbol{H}^T$$

- Zavedeme substituci $\hat{m} = mP^T$, potom $\hat{c} = \hat{m}H^T$, což odpovídá výpočtu syndromu pro použitý kód. Jelikož \hat{m} je pouze permutovaná původní m, má Hammingovu váhu t a pomocí dekódovacího algoritmu získáme \hat{m} jako chybový vektor.
- Nakonec se jen vynásobí inverzí matice P^T

3.2.3 Vlastnosti kryptosystému

Kryptosystém Niederreiter je variantou asymetrického kryptosystému založeného na lineárních kódech, podobně jako kryptosystém McEliece. Šifrovým

¹⁴ Zde nejsou na mysli samoopravné kódy, ale pouze jednoznačné zakódování zprávy.

textem není zakódované slovo, jak je tomu u McEliece, nýbrž syndrom chybového vektoru, který je možné dekódovat pouze za znalosti skrytého lineárního kódu.

V [39] byla dokázána ekvivalence složitosti prolomení tohoto kryptosystému s kryptosystémem *McEliece*. Útočník, který dokáže prolomit jeden ze systémů dokáže prolomit i druhý. Další informace jsou k nalezení v [27, 11].

3.3 Elektronický podpis

V původním článku od *Roberta McEliece* [1] bylo zmíněno, že tímto navrženým kryptosystémem nelze získat schéma pro *elektronický podpis*. Původní algoritmy byly navržené pouze pro *asymetrické šifrování*. Až v roce 2001 byl v [11] publikován postup pro získání elektronického podpisu za pomocí asymetrického kryptosystému založeného na samoopravných kódech.

3.3.1 Překážky pro použití McEliece pro podepisování

Aby bylo možné využít algoritmus pro dešifrování jako algoritmus podepisování, bylo by potřeba, aby vektor c (resp. \hat{c}) bylo možné dekódovat na kódové slovo. Nicméně pro původně navrhované parametry je poměr počtu vektorů délky n v Hammingově vzdálenosti t od kódových slov ku všem vektorům délky n téměř nulový. Takový algoritmus pro podepisování by prakticky vždy selhal a nebylo by možné získat žádný výstup jako podpis.

Konkrétně pro navrhované parametry $n=1024,\,t=50$ (a k=524) je počet vektorů do Hammingovy~vzdálenosti~50 od všech kódových slov:

$$2^{524} \sum_{i=0}^{50} \binom{1024}{i} \approx 2^{808}$$

Počet všech vektorů délky 1024 je 2^{1024} . Tedy pravděpodobnost, že vektor délky 1024 půjde algoritmem $dek\acute{o}dovat$ je přibližně 2^{-216} [1].

Algoritmus Niederreiter selhává naprosto stejným stejným způsobem [11].

3.3.2 Schéma pro elektronický podpis

V roce 2001 autoři *Courtois* a spol. v [11] publikovali postup, jakým lze získat z kryptosystému založeném na lineárních kódech schéma pro *elektronický* podpis. Autoři zmiňují, že je možné stejným způsobem využít i kryptosystém *McEliece*, nicméně kvůli délce výsledného podpisu je mnohem praktičtější využít kryptosystém *Niederreiter*.

3.3.2.1 Vyhovující parametry

V článku je dokázán vzorec pro pravděpodobnost, že náhodný syndrom délky n-k (a při použití $Goppa\ k\acute{o}d\mathring{u}$) je možné dekódovat je

$$\mathcal{P} = \frac{N_{\text{dek\'odovateln\'e}}}{N_{\text{celkem}}} \approx \frac{\frac{n^t}{t!}}{n^t} = \frac{1}{t!}$$

A závisí tedy pouze na počtu chyb t. V článku je popsána volba parametrů¹⁵ a pro bezpečnost odpovídající 80 bitům symetrické šifry jsou zvoleny parametry $n=2^{16}$ a t=9. Pravděpodobnost, že pro zadané parametry bude náhodný vektor možné dekódovat jako syndrom je $\frac{1}{9!}\approx 2^{-19}$. Pro získání platného syndromu bude tedy nutné v průměru vygenerovat 2^{19} vektorů.

3.3.2.2 Popis schématu

Dle kapitoly výše je nutné získat několik (9!) vektorů k odpovídajícímu do-kumentu, který je třeba podepsat. To je možné zajistit jednoduše použitím hashovaci funkce h s tím, že je společně s dokumentem hashován i náhodný index i. Ten je možné postupně zvyšovat, dokud výstup h nebude možné deko-dovat a získat odpovídající chybový vektor z. Jak bude ukázáno dále, hodnota i bude třeba pro ověření podpisu a podpis je tak dvojice (z,i).

Značení

Nechť h je kryptograficky bezpečná hashovací funkce, jejíž výstup je dlouhý přesně n-k bitů. Dále D je dokument, který je třeba podepsat a $s=h\left(D\right)$ $hash\left(otisk\right)$ dokumentu. Zřetězení s a i bude značeno jako (s|i) a $s_i=h(s|i)$ je tedy otisk dokumentu za použití odpovídajícího indexu i. Nejmenší i takové, že s_i lze dekódovat, bude značeno i_0 . Odpovídající s_{i_0} je tedy syndrom, který bude použitý pro podpis D. Nakonec chybový vektor z odpovídá syndromu s_{i_0} a podpis S je tedy $S=(z|i_0)$

Délka podpisu

Délka podpisu závisí na uložení dat z a i_0 . Vektor z je chybový vektor odpovídajícího samoopravného kódu. Jeho $Hammingova\ váha$ je tedy maximálně t a je tedy velmi řídký. Existuje pouze $\binom{n}{t}$ vektorů $váhy\ t$ a délky n a je tedy možné tento řídký vektor komprimovat. V [11] je uvedeno, jak všechny možné vektory seřadit a vyjádřit tak konkrétní vektor pouze jeho $indexem\ I_z$. Takový index je pak možno uložit v $\log_2\binom{n}{t}$ bitech.

Index i_0 bude zabírat v průměru $\log_2 t!$ bitů a nelze ho uložit žádným kompaktnějším způsobem.

Pro konkrétní uvedený příklad $(n=2^{16}, t=9)$ je pak průměrná velikost podpisu $S=(I_z|i_0):\log_2\binom{2^{16}}{9}+\log_2 9!=125.5+18.4=144$ b.

¹⁵ S ohledem na útok Canteaut-Chabaud [10].

3.3.3 Algoritmy schématu pro digitální podpis

Algoritmus pro podepisování

Podpis je sestrojen následujícím způsobem:

- Sestrojíme hash s dokumentu D: s = h(D).
- Nalezneme nejmenší i (i_0) takové, že $s_i = h(s|i)$ lze dekódovat.
- Použijeme Niederreiterův algoritmus pro dešifrování k nalezení chybového vektoru z, že $z\hat{H}^T=s_{i_0}$
- Převedeme z na index I_z .
- Použijeme $S = (I_Z|i_0)$ jako podpis dokumentu D.

Algoritmus pro ověření

Ověření probíhá následujícím způsobem:

- Převedeme index I_z zpět na vektor z.
- Spočítáme $s_1 = z \hat{H}^T$ pomocí veřejného klíče \hat{H}
- Spočítáme hash $s_2 = h(h(d)|i_0)$
- Pokud se s_1 a s_2 shodují, podpis je platný.

Poznámka: Bezpečnost schématu pro elektronický podpis závisí na jednosměrné funkci dekódování syndromu. Tuto operaci není možné provést bez znalosti soukromého klíče – matic H, S a P [27, 39].

V případě použití kryptosystému McEliece pro získání podpisu, bychom ve třetím kroku algoritmu pro podepisování místo syndromu slovo délky k. Při zvolených parametrech ($n=2^{16}$ a t=9) je k rovno $2^m-mt=2^{16}-16\cdot 9=64$ kb, což je velikost pro podpis prakticky nepřijatelná (často by byl podpis delší než původní dokument).

3.4 Kryptoanalýza systému McEliece

Již v původním článku [1] byly naznačeny 2 aspekty, díky kterým je možné považovat kryptosystém McEliece bezpečný:

- Problém nalezení kódového slova obecného lineárního kódu s minimální vzdáleností k danému vektoru – problém obecného dekódování – je NPtěžký [3]
- 2. Není znám žádný algoritmus, který by bez znalosti tajných parametrů dokázal nalézt kódové slovo efektivněji, než za použití obecného kódu.

Druhý z těchto aspektů neplatí za použití libovolného kódu, jak bude ukázáno v kapitole 3.4.1.1. Při použití některých lineárních kódů je možné odhalit strukturu použitého kódu.

I přes tato tvrzení je nutné zvolit parametry n, k a t tak, aby útok hrubou silou byl časově (a případně i prostorově) neschůdný. Volba bezpečných parametrů je probrána v kapitole 3.4.2.

3.4.1 Útoky na McEliece

V této kapitole jsou uvedeny některé z útoků na kryptosystém *McEliece*. Dle [13] se útoky dají rozdělit do dvou hlavních kategorií:

- útoky na soukromý klíč
- útoky na šifrový text

Do první kategorie spadají útoky na strukturu použitého kódu a Support Splitting Algorithm [33]. Jedná se o útoky, ve kterých útočník ze znalosti veřejného klíče sestrojí klíč soukromý. Do druhé kategorie spadají útoky, které nezjišťují soukromý klíč, ale z šifrového textu odhalují text otevřený. To zahrnuje útok s informační množinou, navržený již Robertem McEliece, nalezení kódového slova s nízkou vahou a další útoky na kryptosystém McEliece.

Nerozumné použití kryptosystému vede na zneužití několika slabin, které jsou probrány ve zvláštní kapitole $3.4.3^{16}$.

3.4.1.1 Útoky na strukturu použitého kódu

V historii byly zaznamenány pokusy o sestrojení soukromého klúče za použití jiných lineárních kódů než Goppa kódů. Tyto návrhy vznikají hlavně kvůli zredukování velikosti klíčů, které jsou za použití Goppa kódů obrovské. Většina z těchto návrhů ale byla shledána jako nedostatečně bezpečná pro použití v asymetrické kryptografii.

 $^{^{16}}$ Nejedná se totiž o útoky na kryptosystém ale spíše o nepříjemné $\it vlastnosti$ kryptosystému, se kterými je nutné počítat.

V původním článku, kde byl definován kryptosystém Niederreiter, bylo navrženo použití zobecněných Reed-Solomon (GRS) kódů [27]. V [35] bylo prokázáno, že je možné skrytou strukturu GRS kódu odhalit v polynomiálním čase. Stejné podmínky platí i pro použití v kryptosystému McEliece.

Použití tzv. Alternantních či dalších kódů, používajících kompaktní uložení klíčů bylo prolomeno algebraickou a strukturální kryptoanalýzou [14, 15, 38].

3.4.1.2 Support Splitting Algorithm

Tento algoritmus, navržený Nicolasem Sendrier, dokáže v polynomiálním čase (přibližně $O(n^4)$) určit, zda 2 lineární kódy jsou permutačně ekvivalentní [33].

Definice 14 Nechť existují dva lineární kódy K_1 a K_2 . Říkáme, že tyto kódy jsou permutačně ekvivalentní, pokud všechna kódová slova kódu K_1 lze převést na kódová slova K_2 použitím stejné permutace bitů (pozic) P.

Pokud má útočník k dispozici $Goppa\ k\'od$ (určený polynomem g), dokáže v polynomiálním čase rozhodnout, jestli je permutačně ekvivalentní s kódem, který generuje $ve\check{r}ejn\acute{y}\ kli\check{c}\ \hat{G}$. Pokud by bylo množství možných $Goppa\ polynomů-resp.\ Goppa\ k\'odů-nízké, útočník by mohl hrubou silou odhalit použitý <math>Goppa\ k\'od$. Z tohoto důvodu je nutné, aby generované $Goppa\ polynomy$ měly koeficienty z větších binárních těles. Čím větší budou vnitřní tělesa, tím více existuje možných (ireducibilních) polynomů a není tak možné projít všechny možnosti hrubou silou [32].

3.4.1.3 Útok s informační množinou

Útok s informační množinou (Information Set Decoding attack – ISD), který byl popsán již v původním článku Roberta McEliece [1] a zmíněn v kapitole 3.1.4. Tento útok byl formalizován a zobecněn v [21].

Útok je založen na výběru k sloupců (dimenzí) (množina K) z veřejně známé matice \hat{G} tak, aby vzniklá matice $\hat{G}_{\mathcal{K}}$ byla regulární a bylo možné vyřešit vzniklou soustavu rovnic

$$c_{\mathcal{K}} = m\hat{G}_{\mathcal{K}}$$

Tomuto útoku brání fakt, že útočník neví, které bity šifrového textu jsou (v průběhu šifrování) "zamaskované" vygenerovaným náhodným vektorem z. Případný útočník tak zároveň musí vybrat dimenze takové, které nejsou zatížené tímto chybovým vektorem.

Autoři Lee a Brickell zobecnili tento útok tak, že není nutné vybrat množinu dimenzí, která neobsahuje chybu. Pokud bude množství chyb malé, je možné tento fakt do algoritmu započítat a bity vektoru c respektive $c_{\mathcal{K}}$ invertovat.

Pravděpodobnost, že výběr k dimenzí bude obsahovat maximálně j chyb je

$$\mathcal{P}_{j} = \frac{N_{\text{max. } j \text{ chyb}}}{N_{\text{celkem}}} = \frac{\sum_{i=0}^{j} \binom{t}{i} \binom{n-t}{k-i}}{\binom{n}{k}}$$

A počet všech vektorů $e_{\mathcal{K}}$, jejichž $Hammingova\ váha$ je menší než j (tedy počet vektorů, které je třeba vyzkoušet a zprávu c dle tohoto vektoru invertovat) je

$$N_j = \sum_{i=0}^{j} \binom{k}{i}$$

Pokud je možné řešit soustavu k lineárních rovnic v $O(k^3)$ počtu krocích, je asymptotická složitost tohoto útoku

$$W_j = O\left(\mathcal{P}_j^{-1}\left(k^3 + kN_j\right)\right)$$

V průměru je totiž provést \mathcal{P}_j^{-1} výběrů dimenzí, pro každý výběr provést v průměru kN_k invertování bitů a nakonec vyřešit soustavu rovnic – pokud je řešitelná.

Autoři uvádí, že pro minimalizaci W_j je při rozumných velikostech kódů volit j=2. Tento útok v době publikování snížil složitost útoku na kryptosystém McEliece přibližně 2^1 1-krát [21].

3.4.1.4 Nalezení kódového slova s nízkou vahou

Jako nejúspěšnější útok na nalezení tajné zprávy se v posledních letech jeví tzv. útok nalezením slova s nízkou vahou. Z definice šifrování je známo, že c leží ve vzdálenosti t od nějakého kódového slova. Sestrojíme nový kód \mathcal{K}' s generující maticí \hat{G}' tak, že k matici \hat{G} přidáme šifrový text c jako další řádek matice

$$\hat{G}' = \begin{pmatrix} \hat{G} \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \hat{G} \\ m\hat{G} + z \end{pmatrix}$$

Původní kód generovaný maticí \hat{G} měl kódovou vzdálenost minimálně 2t+1 a nově vzniklý kód \mathcal{K}' má kódovou vzdálenost t. Navíc jediný vektor, s vahou t je neznámý chybový vektor z (který je potřeba k úspěšnému dekódování či útoku ISD).

Cílem tohoto útoku je tedy nalézt kódové slovo z (s nejnižší vahou) z výše definovaného kódu \mathcal{K}' . Algoritmy představené v [22, 36, 10] nejdříve hledají kódová slova v redukovaném kódu \mathcal{K}'_S , který vznikne výběrem náhodnou množinou dimenzí S z matice \hat{G}' . Poté se tato kódová slova rozšíří do původního kódu \mathcal{K}' a zkontrolují, zda mají požadovanou $v\acute{a}hu$.

Algoritmy představené autory Leon [22], Stern [36] a Canteaut a Chabaud [10] se liší hlavně ve způsobu výběru dimenzí S. Poslední z představených algoritmů dosahuje nejlepších výsledků.

3.4.1.5 Další útoky

Existují též návrhy dalších útoků jako jsou například statistické útoky [18] či útok založený na bodových mřížích [9]. Jako další zdroje pro zkoumání těchto útoků jsou doporučeny články [32, 13].

3.4.2 Bezpečné parametry

Pro dosažení určité míry bezpečnosti se používá pojem počet bitů bezpečnosti (či míra bezpečnosti). Tato jednotka odpovídá počtu bitů klíče symetrické šifry, které by útočník musel hrubou silou prolomit. Jinými slovy, pokud nějaká šifra (s danou velikostí klíče) odpovídá n bitům bezpečnosti, je třeba vynaložit $O\left(2^{n}\right)$ operací.

Obecně je považováno 128 bitů bezpečnosti za dostatečné pro střednědobé účely a 256 bitů pro dlouhodobé. Méně než 80 bitů je pro bezpečné uchování informací prakticky nepoužitelné, jelikož takto "silný" algoritmus lze (či půjde) prolomit v dostatečně krátkém čase (méně než desítky let) [28].

Kryptosystém McEliece má na rozdíl např. od RSA několik parametrů – $n,\ k,\ t$ – a celkové množství variant je tedy velmi mnoho. Odhady složitostí jednotlivých útoků se navíc celkem liší, a proto je v této kapitole uvedeno několik tabulek z různých zdrojů, které odhadují $miru\ bezpečnosti$ kryptosystému McEliece.

V tabulce 3.1 shrnuje parametry kryptosystému *McEliece* pro dosažení požadované míry bezpečnosti dle [5] a tabulka 3.2 dle [32]. Tyto tabulky obsahují informaci o velikosti *veřejného klíče* v *systematické formě*. Tabulka 3.3 inspirovaná z [13, 28] porovnává asymptotické složitosti šifrování a dešifrování kryptosystému *McEliece* a *RSA*.

Míra bezpečnosti původního navrženého kryptosystému (1024, 524, 50) se dle [10, 32] pohybuje mezi 50-60 *bity bezpečnosti* a tyto parametry jsou tedy pro praktické použití nedostatečné.

3.4.3 Slabiny kryptosystému

V této kapitole jsou shrnuty známé slabiny kryptosystému McEliece, se kterými je nutné počítat a praktické použití šifrování pomocí McEliece náležitě upravit. Většina z těchto slabin umožňuje útok pomocí (adaptivně) voleného šifrového textu – tzv. CCA2 útok,

Těmto slabinám se dá vyhnout díky použití *CCA2* bezpečné konverzi šifrového textu, která je popsaná v kapitole 3.5.2.

3.4.3.1 Malleability

Použití šifrování tak, jak je definováno v kapitole 3.1.2 umožňuje deterministickým způsobem změnit (neznámou) zašifrovanou zprávu – tzv. mealleability.

Míra bezpečnosti	Parametry (n, k, t)	Velikost klíče
80 b	(1632, 1269, 33)	$450~\mathrm{kb}$
128 b	(2960, 2288, 56)	$1502~\mathrm{kb}$
256 b	(6624, 5129, 115)	$7488~\mathrm{kb}$

Tabulka 3.1: Míra bezpečnosti McEliece dle [5]

Míra bezpečnosti	Parametry (n, k, t)	Velikost klíče
50 b	(1024, 524, 50)	256 kb
80 b	(2048, 1696, 32)	$583~\mathrm{kb}$
128 b	(3178, 2384, 68)	$1849~\mathrm{kb}$
128 b	(4096, 3604, 41)	$1732~\mathrm{kb}$
256 b	(6944, 5208, 136)	$8829~\mathrm{kb}$

Tabulka 3.2: Míra bezpečnosti McEliece dle [32]

Kryptosystém	Parametry	Míra	Velikost	Složitost	
Tilly proby stelli		bezpečnosti	klíče	šifr.	dešifr.
	1024 modulus	~ 80 b	1 kb	2^{30}	2^{30}
RSA	2048 modulus	$\sim 112 \text{ b}$	2 kb	2^{33}	2^{33}
	4096 modulus	$\sim 145 \text{ b}$	4 kb	2^{36}	2^{36}
	(2048, 1608, 40)	~ 98 b	691 kb	2^{20}	2^{23}
McEliece	(2048, 1278, 70)	$\sim 110 \text{ b}$	961 kb	2^{20}	2^{24}
	(4096, 2056, 170)	$\sim 184 \mathrm{\ b}$	4096 kb	2^{22}	2^{26}

Tabulka 3.3: Porovnání McEliece a RSA dle [13, 28]

Zašifrovaná zpráva c_1 veřejným klíčem \hat{G} byla zkonstruována (dle definice) $c_1 = m_1 \hat{G} + z$, kde z je náhodný chybový vektor. Pokud je tato zpráva c_1 zachycena, je možné ji pozměnit následujícím způsobem:

- Připraví se (otevřená) zpráva m_1
- \bullet Tato zpráva se "zašifruje" veřejným klíčem $\hat{G},$ ale nepoužije se chybový vektor $z\colon c_2=m_2\hat{G}$
- $\bullet\,$ K původní zašifrované zprávě c_1 se přičte nová zpráva $c_2\colon c=c_1+c_2$
- \bullet Odešle se vzniklá zpráva cpůvodnímu účastníkovi.

Dešifrování proběhne naprosto bezchybným způsobem, ale účastník získá místo původní zprávy m_1 podvrženou zprávu $m_1 + m_2$.

$$D_G(c) = D_G(c_1 + c_2) =$$

$$= D_G((m_1\hat{G} + z) + m_2\hat{G}) =$$

$$= D_G((m_1 + m_2)\hat{G} + z) =$$

$$= (m_1 + m_2)$$

Podobnou slabinu mají i algoritmy RSA či ElGamal [42]. Stejně jako u těchto algoritmů (např. OAEP pro RSA) i pro McEliece se dá tomuto útoku efektivně bránit předem daným formátem zprávy a paddingem.

3.4.3.2 Opakované šifrování stejné zprávy

Pokud je jedna otevřená zpráva dvakrát zašifrovaná stejným klíčem, je možné ji s velkou pravděpodobností odhalit [8]. Pro každé šifrování je generován náhodný (a pravděpodobně tedy jiný) chybový vektor z. Sečtením dvou různých šifrových textů jedné zprávy se tak získá součet náhodných chybových vektorů:

$$c_1 + c_2 = (m\hat{G} + z_1) + (m\hat{G} + z_2) = z_1 + z_2$$

 $V\acute{a}ha$ každého z vektorů je t a délka n. Sečtením dvou šifrových textů tak získáme vektor váhy maximálně 2t. Tento výsledný vektor pak obsahuje binární 1 na pozicích, kde se vyskytují 1 právě v jednom z chybových vektorů. Jelikož jsou chybové vektory velmi řídké, je velmi pravděpodobné, že výsledný vektor bude mít váhu právě 2t. Pokud by vektory z_1 a z_2 obsahovaly 1 na stejných pozicích, váha výsledného vektoru by byla o 2 menší za každou takovou shodu. Počet možností chybového vektoru z_1 je pak řádově nižší $-\binom{2t}{t}$ místo původních $\binom{n}{t}^{17}$ – a útok s informační množinou je tak řádově jednodušší.

Dle stejného principu stačí znát rozdíl mezi dvěma zprávami. Označme tento rozdíl jako $\Delta m = m_1 + m_2$. Sečtením dvou odpovídajících šifrových textů získáme:

$$c_1 + c_2 = (m_1\hat{G} + z_1) + (m_2\hat{G} + z_2) = \Delta m\hat{G} + z_1 + z_2$$

Ze znalosti Δm a veřejného klíče je možné opět získat součet chybových vektorů $z_1 + z_2$ a provést stejný útok na obě zprávy m_1 a m_2 , jak bylo uvedeno výše.

 $^{^{17}}$ Por praktické parametry kryptosystému platí $n\gg t.$

3.4.3.3 Znalost části otevřeného textu

Složitost útoku na šifrovanou zprávu lze též velmi zjednodušit, pokud útočník bude znát alespoň část otevřeného textu. Nechť množina $\mathcal{I} \subset \{1, 2, \dots, k\}$ reprezentuje pozici bitů, které útočník zná. Potom \mathcal{J} je doplněk této množiny \mathcal{I} a zašifrovanou zprávu c lze rozdělit (dle dimenzí):

$$c=m\hat{G}+z=m_{\mathcal{I}}\hat{G}_{\mathcal{I}}+m_{\mathcal{J}}\hat{G}_{\mathcal{J}}+z$$
 a tedy:
$$c+m_{\mathcal{I}}\hat{G}=m_{\mathcal{J}}\hat{G}_{\mathcal{J}}+z$$

$$\bar{c}=m_{\mathcal{J}}\hat{G}_{\mathcal{J}}+z$$
 respektive:
$$\bar{c}=m_{\mathcal{J}}\hat{G}_{\mathcal{J}}+z_{\mathcal{J}}$$

Stačí tedy útočit na dimenze určené množinou \mathcal{J} a velikost *informační* množiny je tak zkrácena z k na velikost množiny \mathcal{J} .

3.4.3.4 Hádání chybových bitů

Tento útok je též označován jako tzv. "reakční útok". Pro provedení tohoto útoku je třeba mít k dispozici dešifrovací orákulum a útočník musí být schopen rozlišit kdy došlo k chybě v dešifrování a kdy byla zpráva v pořádku dešifrována¹⁸.

Útočník, který zachytí zašifrovanou zprávu c, k ni přičte vektor s $Hammingovou\ vahou\ 1:\ (0\dots010\dots0).$ Takto upravenou zprávu odešle $orákulu\ a$ pozoruje, jestli došlo k úspěšnému dešifrování či nikoliv. Pokud dešifrování selhalo, je jasné, že odeslaná upravená zpráva obsahovala t+1 chyb a nebylo možné přijatou zprávu dekódovat. Pokud dešifrování proběhne v pořádku, upravená zpráva obsahovala $\leq t$ chyb, což znamená, že vektor, kterým byla zpráva upravena, odpovídá jednomu z náhodných bitů chybového vektoru z.

Útočník tímto způsobem může bit po bitu vyzkoušet úspěšnost dešifrování upravené zprávy a zrekonstruovat chybový vektor z v O(n) krocích. Za znalosti chybového vektoru je pak odhalení tajné zprávy m otázka vyřešení soustavy k rovnic v $O(k^3)$ krocích.

Jako účinné zabránění tohoto útoku se nabízí vyžadovat, aby zašifrovaná zpráva obsahovala právě~t chyb. Při šifrování se to dá velmi snadno zařídit a při dešifrování pak stačí zkontrolovat váhu chybového vektoru (který je získán při dekódování) a pokud není rovna t, je jasné, že nastalo k manipulaci se šifrovým textem.

¹⁸ Podobně jako např. útok *Paddding Oracle* u blokových šifer [42].

3.5 Moderní varianty a úpravy

Použití kryptosystému *McEliece* tak, jak byl popsán na začátku kapitoly 3 by bylo pro účely šifrování velmi nerozumné a nepraktické. To hlavně z důvodu slabin, kterými algoritmus trpí (kapitola 3.4.3) a velikosti klíčů, které jsou v základní variantě větší než je nezbytně nutné. V následujících kapitolách je probráno několik úprav *kryptosystému* pro praktické použití.

3.5.1 Metody na snížení velikosti klíčů

Jednou z hlavních nevýhod kryptosystému McEliece jsou obrovské klíče, které reprezentují lineární kódy velkých rozměrů ($Goppa\ kódy$) a matice odpovídající velikosti, které mají za úkol schovat strukturu použitého kódu. Metody na snížení velikosti klíčů se zaměřují hlavně na použití kódů, které je možné definovat kompaktním způsobem a způsob uložení či generování matic S a P.

Zatím byly všechny pokusy vyměnit původní $Goppa\ k\'ody$ jinými, kompaktnějšími lineárními kódy, neúspěšné. Nalezly se slabiny ve struktuře kódu, které lze využít pro jejich sestrojení bez znalosti tajných matic S a P (viz kapitola 3.4.1.1. Jediné alternativní kódy, jejichž použití zatím nebylo prolomeno, jsou $kvazi-dyadické\ Goppa\ k\'ody$, které jsou zmíněny v kapitole 3.5.1.2.

Kromě definovaného kódu jsou v soukromém klíči obsažené též dvě velké matice S a P. Snížením velikosti těchto matic se zabývá následující kapitola.

Veřejný klíč je pouze jedna matice – "zamaskovaná" generující $n \times k$ matice \hat{G} . Jako jediný způsob pro snížení počtu bitů tohoto veřejného klíče je uložení matice v systematické formě. V takovém případě není třeba udávat prvních k sloupců – je jasné, že odpovídají jednotkové matici I_k . Při použití matice \hat{G} v systematické formě se tedy ušetří k^2 bitů, což při rozumných parametrech odpovídá až 75 % velikosti matice \hat{G} . Aby byla zachována bezpečnost kryptosystému při použití takové matice, je nutné použít CCA2-odolnou konverzi (viz kapitola 3.5.2).

3.5.1.1 Význam matic S a P

Jak již bylo řečeno v kapitole 3.1.3.2, permutační matici P není nutné ukládat jako matici bitů, ale pouze jako indexy permutace a velikost klíče tak komprimovat. Matice S je náhodná regulární matice a z definice nejde nijak komprimovat. Při hardwarové implementaci v [29] bylo ale efektivně využito CSPRNG jako generátoru této matice. Jednoznačnost matice S je zde vyjádřena pomocí tajného seedu pro CSPRNG.

Ač byl kryptosystém navržený s maticemi S a P pro ukrytí generující matice <math>G, tak v [13] bylo ukázáno, že matice S nemá žádnou bezpečnostní účel pro skrytí matice G. Naopak matice P je velmi důležitá a prozrazení této permutace by znamenalo prozrazení soukromého klíče. Existují implementace kryptosystému, které matici S ve výpočtech vůbec nezahrnují.

3.5.1.2 Kvazi-dyadické Goppa kódy

Jako jedna z úspěšných metod na zkrácení klíčů se v posledních letech jeví použití kvazi-dyadických Goppa kódů [25].

Definice 15 Dyadická matice:

- Každá 1 × 1 matice je dyadická.
- Nechť A a B jsou $2^{k-1} \times 2^{k-1}$ dyadické matice, pak $2^k \times 2^k$ matice

$$H = \left(\begin{array}{cc} A & B \\ B & A \end{array}\right)$$

je také dyadická.

Definice 16 Kvazi-dyadická matice: Matice, která není dyadická, ale skládá se z dyadických submatic je kvazi-dyadická.

Dyadická matice H lze jednoznačně vyjádřit pomocí jediného (prvního) řádku matice. Z definice lze zkonstruovat celou původní matici H. Kvazidyadická matice lze tak vyjádřit pomocí prvních řádků dyadických submatic.

V [25] autoři ukázali, že je možné sestrojit (binární) $Goppa\ kód$, který má kontrolní matici v dyadické formě – tzv. $dyadický\ Goppa\ kód$. Takto sestrojený kód by ale bylo velmi snadné zrekonstruovat z veřejného klíče a navrhli tak použití $kvazi-dyadického\ Goppa\ kódu$ – s kontrolní maticí v kvazi-dyadické formě.

S použitím kvazi-dyadických Goppa kódů je dosaženo n krát menších klíčů než za použití obecných (binárních) <math>Goppa kódů [25]. Implementace krypto-systému s kvazi-dyadickými Goppa kódy lze nalézt např v [29, 20]

3.5.1.3 MDPC McEliece

Asi nejnovější varianta kryptosystému *McEliece* je použití *Moderate Density Parity-Check (MDPC)* kódů a kvazi-cyklických *MDPC* kódů. Autoři v [26] navrhli použití těchto kódů v roce 2013 a dokázali nalézt klíče o velikosti přibližně 4 kb (!), které odpovídají 80 bitům bezpečnosti.

3.5.2 CCA2-odolná konverze

Jak již bylo zmíněno v kapitole 3.4.3, základní varianta algoritmu *McEliece* trpí některými slabinami. Kvůli těmto slabinám by nebylo možné algoritmů prakticky (a opakovaně) využívat. Z tohoto důvodu bylo navrženo několik *konverzí*, které jsou odolné vůči útoku s *adaptivně voleným šifrovým textem* – *CCA2* odolné konverze.

Jsou známé obecné konverze pro asymetrické šifry odolné vůči útoku s voleným šifrovým textem (CCA1). Například známá a používaná konverze OAEP v kryptosystému RSA. Dále to jsou např. konverze Fujisaki-Okamoto a Pointcheval.

Nicméně K. Kobara a H. Imai v [19] uvádí, že tyto konverze nejsou CCA2-odolné a tak stále tak umožňují např. reakční útok (viz kapitola 3.4.3). Sami pak navrhli 3 možné CCA2-odolné konverze, z nichž třetí – označená jako Kobara-Imai γ konverze – je nejúčinější.

Tato konverze γ je popsána algoritmem níže a ilustrována obrázkem 3.1.

Značení

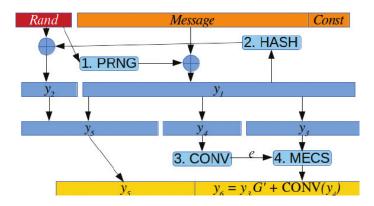
V následujícím algoritmu bude použito toto značení:

(a b)	zřetězení vektorů a a b
m	otevřený text
const	veřejně známá konstanta
r	náhodné číslo (seed)
prep(m)	funkce na doplnění zprávy na požadovanou délku (jednoznačný padding)
hash(l)	kryptograficky bezpečná hashovací funkce s výstupem délky
rand(r)	$\log_2\binom{n}{t}$ bitů kryptograficky bezpečná funkce inicializovaná seedem r ,
()	která vrací (pseudonáhodný) vektor (<i>CSPRNG</i>)
conv	invertibilní konverze čísla $\leq \binom{n}{t}$ na odpovídající vektor
	délky n a váhy t (viz též kapitola $3.3.2$)
$E_{\hat{G}}(m,e)$	šifrovací algoritmus $McEliece$ (vstupem je zpráva m a chy-
<u> </u>	bový vektor z)
$D_G(c)$	dešifrovací algoritmus $McEliece$
$MSB_n(l)$	\boldsymbol{n} nejvíce významných (levých) bitů vektoru \boldsymbol{l}
$LSB_n(l)$	\boldsymbol{n} nejméně významných (pravých) bitů vektoru \boldsymbol{l}

Délky vektorů

Vektor	Délka
y_1	max(rand , n + const)
y_2	max(r , hash
y_3	k
y_4	$\log_2 \binom{n}{t}$
y_5	$n + const + r - y_4 - y_3 $

```
Algoritmus 1 Konverze Kobara-Imai \gamma
 1: function ENCRYPT(m, r, const)
 2:
          \bar{m} \leftarrow prep(m)
          y_1 \leftarrow rand(r) + (\bar{m}|const)
                                                                                                          ⊳ 1.
 3:
 4:
          y_2 \leftarrow r + hash(y_1)
                                                                                                          \triangleright 2.
          (y_5|y_4|y_3) \leftarrow (y_2|y_1)
 5:
                                                                                                          ⊳ 3.
 6:
          e \leftarrow conv(y_4)
          c \leftarrow (y_5|E_{\hat{G}}(y_3,e)
                                                                                                          \triangleright 4.
 7:
          {f return}\ c
 8:
 9: end function
 1: function DECRYPT(c, const)
 2:
          y_5 \leftarrow MSB_{|c|-n}
          (y_3,e) \leftarrow D_G(LSB_n(c))
                                                                                                          \triangleright 4.
 3:
          y_4 \leftarrow conv^{-1}(e)
                                                                                                          ⊳ 3.
 4:
          (y_2|y_1) \leftarrow (y_5|y_4|y_3)
 5:
 6:
          r \leftarrow y_2 + hash(y_1)
                                                                                                          \triangleright 2.
 7:
          (\bar{m}|\bar{const}) \leftarrow y_1 + rand(r)
                                                                                                          ⊳ 1.
          if const = const then
 8:
               return prep^{-1}(\bar{m})
 9:
10:
          else
               \mathbf{return}\ NULL
                                                                                               \trianglerightzamítnic
11:
          end if
12:
13: end function
```



Obrázek 3.1: Diagram CCA2-odolné konverze Kobara-Imai γ [32, 19]

3.5.3 Odolnost vůči kvantovým počítačům

Jeden z hlavních důvodů popularity algoritmu McEliece je fakt, není znám algoritmus pro kvantový počítač, který by dokázal kryptosystém prolomit rychleji, než na běžných počítačích [12]. Kryptosystém je tak zařazen mezi kandidáty asymetrické kryptografie pro tzv. post-kvantovou dobu [7] a jeho varianta s kvazi-cyklickými MDPC kódy se vyskytla v draftu z roku 2016 společnosti IEEE mezi doporučenými post-kvantovými asymetrickými kryptosystémy [34].

Implementace

Pro implementaci kryptosystému *McEliece* v této práci byl zvolen software *Wolfram Mathematica* [46]. Tento software byl zvolen hlavně díky pohodlnosti některých matematických výpočtů a konstrukcí a také pro přehlednost výstupů.

Při implementaci kryptosystému se ukázaly nedostatky softwaru Mathematica a bylo nutné zpracovat problematiku (rozšířených) konečných těles a binárních Goppa kódů. Tyto dvě oblasti byly implementovány přímo v softwaru Mathematica tak, aby bylo možné jejich pohodlné použití i v jiných oblastech.

Celková práce byla rozdělena do třech ucelených částí – (binární) konečná tělesa, (ireducibilní) binární Goppa kódy a kryptosystém McEliece –, kde každou z nich lze využít jako balík či knihovnu pro další výpočty. Následující kapitoly popisují jednotlivé části.

4.1 Binární konečná tělesa

Tato kapitola pojednává o implementaci binárních konečných těles včetně jejich rozšíření. Jsou zmíněna existující řešení v softwaru Mathematica, zvolená implementace a popis implementovaných algoritmů.

Poznámka: Ač jsou funkce implementované v co nejobecnějším pojetí, tak je kladen důraz na efektivnost výpočtů vzhledem k binárním tělesům – tedy k tělesům s charakteristikou 2. Pro tělesa s jinou charakteristikou není chování funkcí definováno.

4.1.1 Existující řešení

Pro operace s konečnými tělesy v softwaru Mathematica byly prostudovány interní funkce pro operace s polynomy a externí balík FiniteFields. Vlastnosti těchto řešení jsou popsány v následujících kapitolách.

4.1.1.1 Operace s polynomy

Software Mathematica obsahuje funkce pro operace s polynomy nad reálnými (případně i komplexními) čísly. Většina těchto funkcí má volitelnou $možnost^{19}$ Modulus, díky které lze zajistit, aby operace s koeficienty byly prováděny nad celými čísly modulo zadané číslo p. Tímto způsobem je možné implementovat operace nad tělesy $GF(p^n)$, nicméně je téměř nemožné tímto způsobem implementovat rozšířená tělesa – polynomy nad polynomy.

Pro použití těchto funkcí (např. ExtendedPolynomialGCD, je třeba polynomu v úplném tvaru $\sum a_i x^i$ – včetně x^i s tím, že x musí být nedefinovaný $symbol^{20}$. Tento požadavek je celkem nepraktický, protože definování této proměnné kdekoliv v programu by vedlo k nemožnosti použití těchto funkcí. Navíc udržovat si prvky ve formě např. $x^6 + x^3 + x + 1$ místo 1001011 není pohodlné. Další nevýhoda použití polynomů je, že software Mathematica vypisuje polynomy od nejnižšího členu po nejvyšší (např. $1+x^2+x^4+x^7$), což je obrácený zápis, než je v technické literatuře zvykem.

4.1.1.2 Balík FiniteFields

Balík v softwaru *Mathematica* je soubor obsahující rozšiřující funkce, které standardně nejsou k dispozici. Balík je možné načíst pomocí funkcí Needs, či případně *Get*.

Balík FiniteFields obsahuje základní operace pro práci s tělesy $GF(p^n)$. Prvky konečných těles jsou pak určené $seznamem^{21}$ koeficientů a hlavičkou, která určuje do jakého tělesa prvek patří. Výhoda tohoto opatření je, že pro sčítání a násobení je pak možné využít obyčejné symboly operací (+, -, *, /) a operace se automaticky provede v daném tělese. Pro parametry p a n je určené jedno těleso $GF(p^n)$ (s jedním konkrétním ireducibilním polynomem) a seznam koeficientů prvku se opět píše od nejnižšího řádu po nejvyšší (například polynom x^3+x+1 z tělesa $GF(2^5)$ je zapsán jako $GF[2,5][\{1,1,0,1,0\}]$).

Funkce z balíku FiniteFields nejsou dostatečně zdokumentovány, jak je jinak v softwaru *Mathematica* zvykem. Nepodařilo se využít funkcí z tohoto balíku pro operace s *rozšířenými tělesy*.

4.1.2 Zvolené řešení

Existující řešení pro práci s konečnými tělesy se ukázala jako nedostačující. Jejich hlavní nevýhodou je nemožnost použití při výpočtech s rozšířenými tělesy. Proto bylo implementováno vlastní řešení pro práci s konečnými tělesy.

Při implementaci operací nad konečnými tělesy bylo dodržováno následující jednotné rozhraní:

 $^{^{19}}$ Anglicky se tento termín v softwaru ${\it Mathematica}$ nazývá ${\it Option}.$

 $^{^{20}}$ Jinými slovy proměnná, která nemá definovanou hodnotu.

²¹ Seznamem se myslí struktura v softwaru Mathematica – List.

- Prvky konečných těles jsou reprezentovány seznamem koeficientů od nejvyššího po nejnižší.
 - U rozšířených těles jsou koeficienty opět prvky konečných těles. Například polynom $x^3 + x + 1$ je reprezentován seznamem: $\{1, 0, 1, 1\}$ a polynom $(y + 1)x^2 + (y)$ je reprezentován: $\{\{1, 1\}, \{0, 0\}, \{1, 0\}\}$
- Prvek (seznam koeficientů) může být libovolně dlouhý. V případě potřeby se při výpočtu redukuje (ireducibilním) polynomem nebo dorovná nulovými koeficienty.
- Počet koeficientů vnitřních prvků (koeficientů) musí být vždy stejný. Například prvek $\{\{0,0\},\{1\},\{1,0\}\}$ není dovolený.
- Jednotlivým funkcím je kromě operandů předáván též i modul skládající se z odpovídajících (ireducibilních) polynomů, včetně charakteristiky tělesa. Tento modul je definovaný následovně: Pro tělesa $GF(p^{n_1})$ je modul složen z (ireducibilního) polynomu i_1 stupně n_1 a dané charakteristiky p: $modul_1 = \{i_1, p\}$ Pro rozšířená tělesa se modul skládá z odpovídajícího polynomu i_k stupně n_k nad tělesem $GF(p^{n_1...n_{k-1}})$ a modulu vnitřního tělesa: $modul_k = \{i_k, modul_{k-1}\}$.
- Všem funkcím se předávají nejdřív operandy a poté modul. Například pro prvky $a,b\in GF(p^{...}),\ m\in\mathbb{N}$ a odpovídající modul: krat[a,b,modul] inverze[a,modul] mocnina[a,m,modul]
- Pro implementaci operací v tělesech $GF(p^n)$ jsou použité vnitřní funkce softwaru Mathematica pro práci s polynomy. Implementované funkce pro tato tělesa tedy zpravidla obsahují převod ze seznamu čísel na polynom, zavolání vnitřní funkce pro polynomy a převodu zpět na seznam koeficientů. Díky těmto vnitřním funkcím je docíleno rychlejšího výpočtu, než kdyby byla použita vlastní implementace nad seznamy celých čísel.
- Pro implementaci operací v rozšířených tělesech byly implementovány jednotlivé algoritmy operací (popsané níže), jelikož nebylo možné použít pro tyto operace vnitřní funkce softwaru Mathematica. Funkce nad rozšířenými tělesy zpravidla volají odpovídající funkce ve vnitřních tělesech (například násobení jednotlivých koeficientů).

Tato pravidla umožňují pohodlný, jednotný a rekurzivní přístup k jednotlivým prvkům a voláním funkcí (druhá složka modulu je modul vnitřního tělesa, prvky polynomu jsou opět polynomy, ...).

4.1.3 Implementace operací

V následujících kapitolách je popsána implementace hlavních operací v *ko-nečných tělesech* a použitých algoritmů. Pro další informace je doporučeno nahlédnout do zdrojového kódu a příkladů použití.

V níže uvedených pseudokódech se používá některých prvků ze syntaxe softwaru *Mathematica*:

Zápis	Význam
foo[bar]	Volání funkce foo s argumentem bar
ham[[i]]	i-tý prvek seznamu (pole) ham

Tabulka 4.1: Prvky syntaxe jazyka softwaru Mathematica

4.1.3.1 Sčítání

Jelikož operace sčítání se v jakémkoliv tělese provádí po jednotlivých koeficientech $modulo\ p,$ je tato funkce jediná volána místo celkového modulu pouze se zadanou charakteristikou p.

Pro rozšířená tělesa funkce rekurzivně volá stejnou operaci sčítání na jednotlivé koeficienty zadaných polynomů až na úroveň obyčejných jednorozměrných seznamů. Pro sčítání těchto prvků funkce používá obyčejné sčítání dvou seznamů modulo p.

```
Algoritmus 2 Sčítání polynomů
                                                              \triangleright Pro GF(p^n), p je prvočíslo
 1: function PLUS[a,b,p]
         return Mod[a+b,p]
 2:
 3: end function
 1: function PLUS[a,b,p]
                                                                      \triangleright \operatorname{Pro} GF(q^n), q \text{ je } p^{\dots}
         for i \leftarrow 1 \dots Length[a] do
 2:
              c[[i]] \leftarrow plus[a[[i]], b[[i]], p]
 3:
         end for
 4:
         return c
 5.
 6: end function
```

Poznámka: U dalších operací s prvky z tělesa $GF(p^n)$ (kde p je prvočíslo) se prvky (seznamy) převádějí na polynomy a využívá se implementovaných funkcí softwaru Mathematica. Z tohoto důvodu jsou nadále uváděné algoritmy pouze pro rozšířená tělesa $GF(q^n)$, kde q je nějaká mocnina prvočísla.

4.1.3.2 Redukce polynomu

Redukce polynomu (neboli modulo polynom) se používá ve většině dalších funkcí. Tato funkce se volá se dvěma parametry – prvkem a a polynomem

(modulem) m. Funkce vrátí zbytek polynomu a po dělení polynomem m.

Redukce polynomu pro rozšířená tělesa je inspirovaná $Comb \ metodou \ z \ [24]$. K původnímu prvku a se opakovaně přičítá (od nejvyššího řádu) patřičný násobek $polynomu \ m$ tak, aby se daný koeficient a_i rovnal nule (viz příklad níže).

 $\operatorname{Pro} \operatorname{GF}(p^n)$ se používá interní funkce $\operatorname{PolynomialMod}$

```
Algoritmus 3 Redukce polynomu v tělese s charakteristikou 2
```

```
1: function REDUKUJ[ a, \{m, modul_{vnitrni}\} ]
 2:
        l_a \leftarrow stupen[a] + 1
                                                      ▶ Délka redukovaného polynomu
        l_m \leftarrow stupen[m]
                                          ▶ Výsledná délka redukovaného polynomu
         // Převedení m na monický polynom
        koef \leftarrow inverze[m[[1]], modul_{vnitrni}] \  \, \triangleright \, \text{Inverze nejvyššího koeficientu}
 4:
                                                                    \triangleright Násobení skalárem
        m \leftarrow krat[koef, m, modul_{vnitrni}]
 5:
 6:
        m \leftarrow PadRight[m, l_a - l_m]
                                                    \triangleright Natáhnutí polynomu na délku a
        for i \leftarrow 1 \dots l_a - l_m do
 7:
            s \leftarrow krat[a[[i]], m, modul_{vnitrni}]
                                                                       ⊳ Skalární násobek
 8:
            a \leftarrow plus[a, s, 2]
                                                           ⊳ Odečtení v binárním tělese
 9:
            m \leftarrow RotateRight[m]
                                                  ▶ Posunutí redukovaného polynomu
10:
        end for
11:
12:
        return a
13: end function
```

Příklad Redukce polynomu $x^{12}+x^8+x^7+x^5+x^4+x^3+1$ polynomem x^4+x+1 (nad tělesem GF(2)):

```
1000110111001 mod 10011:
10001101111001
```

 $\Rightarrow |1000110111001|_{10011} = 1101$

4.1.3.3 Násobení

Výsledkem násobení dvou polynomů a a b stupně n a m je polynom c stupně n+m. Násobení je implementováno tak, že k výsledku c (na počátku je to

nulový polynom) se postupně přičítá skalární násobek polynomu b koeficienty polynomu a, který je zároveň posunutý o patřičný počet pozic. Využívá se zde faktu, že násobení libovolného $polynomu\ A(x)$ a x^i je posunutí koeficientů polynomu A o i pozic doleva. Výsledný polynom c je následně redukován zadaným modulem (viz výše).

Pro $GF(p^n)$ se používá obyčejného násobení dvou polynomů a následné $redukce\ modulem.$

```
Algoritmus 4 Násobení prvků
```

```
1: function KRAT[ a, b, \{m, modul_{vnitrni}\} ]
       p \leftarrow charakteristika[modul]
                                                             ▷ Charakteristika tělesa
         // Natažení na výslednou délku
        b \leftarrow PadLeft[b, stupen[a] + stupen[b] + 1]
 3:
        c \leftarrow nulovyPolynom[...]
                                         ⊳ Nulový polynom nad vnitřním tělesem
 4:
        for i \leftarrow stupen \dots 1 do
 5:
 6:
            s \leftarrow krat[a[[i]], b, modul_{vnitrni}]
                                                                   ⊳ Skalární násobek
            c \leftarrow plus[c, s, p]
 7:
            b \leftarrow RotateLeft[b]
                                                  ▶ Posunutí přičítaného polynomu
 8:
        end for
 9:
        return redukuj[c, modul]
10:
11: end function
```

Příklad Násobení polynomu $x^3 + x + 1$ polynomem $x^4 + x^2 + 1x + 1$ (nad tělesem GF(2)):

```
\begin{array}{c} 1011 \cdot 10111 : \\ 1(x^4) 1 0 1 1 0 0 0 0 \\ 0(x^3) 0 0 0 0 0 0 0 0 \\ 1(x^2) 0 0 1 0 1 1 0 0 \\ 1(x^1) 0 0 0 1 0 1 1 0 \\ 1(x^0) 0 0 0 0 1 0 1 1 \\ \hline 100000001 \end{array}
```

 \Rightarrow Výsledek operace násobení modulo polynom gse získá redukcí polynomu 10000001 polynomem g.

4.1.3.4 Inverze

Výpočet multiplikativní *inverze* je implementován pomocí *rozšířeného Euklidova algoritmu*. Tento algoritmus se často vizualizuje jako výpočet tabulky po

řádkách (viz níže). Ve skutečnosti však pro výpočet dalšího řádku stačí pracovat s hodnotami dvou řádků předešlých. Proto si není nutné udržovat v paměti celou tabulku, ale stačí si udržovat hodnoty dvou řádků a po výpočtu třetího hodnoty posunout.

Výpočet hodnot dalšího řádku tabulky probíhá následovně:

Hodnoty předchozích řádků jsou:

Polynomy p_{i-2} a p_{i-1} (na začátku inicializovány na ireducibilní polynom m a prvek, ke kterému je hledaná inverze).

Polynomy k_{i-2} a k_{i-1} (na začátku inicializovány na 0 a 1, respektive nulový a jednotkový polynom).

- Je spočítán podíl q a zbytek p_i pomocí tzv. $dlouhého dělení polynomu <math>p_{i-2}$ polynomem p_{i-1} .
- Je spočítán polynom $k_i = k_{i-2} q \cdot k_{i-1}$
- Tyto kroky se opakují, dokud není získán polynom p_i stupně 0 (jinými slovy jediný prvek vnitřního tělesa).
- Výsledná *inverze* se získá jako skalární násobek *polynomu* k_i inverzí (posledního) *koeficientu* polynomu p_i .

Inverze v $GF(p^n)$ je implementovaná pomocí interní funkce Polynomial-ExtendedGCD.

Poznámka: Pro výpočet dělení je v *rozšířených tělesech* potřeba vypočítat inverzi největšího koeficientu dělitele²² a dále je algoritmus realizován posouváním dělitele a následnou redukcí pomocí sčítání.

Příklad Rozšířený Euklidův algoritmus pro výpočet inverze polynomu $(101)x^3 + (010)x^2 + (110)x + (111)$ modulo $(001)x^4 + (011)x^3 + (011)x^2 + (001)x + (011)$ (nad tělesem $GF(2^3)$ s ireducibilním polynomem 1101):

Podíl	Zbytek	Koeficienty
	(001)(011)(011)(001)(011)	(000)
	(101)(010)(110)(111)	(001)
(111)(000)	(110)(011)(011)	(111)(000)
(111)(001)	(001)(100)	(010)(111)(001)
(110)(001)	(111)	(001)(111)(110)(001)

$$\Rightarrow \big| (101)(010)(110)(111)^{-1} \big|_{(001)(011)(011)(001)(011)} = (101)(001)(100)(100)$$

²² Zde je patrná rekurzivní vlastnost tohoto algoritmu, kdy pro výpočet inverze prvku v tělese $GF(q^n)$ je třeba vypočítat inverzi v tělese GF(q).

Algoritmus 5 Inverze prvků – Rozšířený Euklidův algoritmus

```
1: function INVERZE[ prvek, modul : \{m, modul_{vnitrni}\}]
 2:
        A \leftarrow m; B \leftarrow prvek
         // Inicializace na jednotkový resp. nulový polynom z tělesa
        k_A \leftarrow nulovyPolynom[...]; k_B \leftarrow jednotkovyPolynom[...]
 3:
 4:
        while stupen[B] \neq 0 do
         // Výpočet q a C pomocí dlouhého dělení v jednom kroku
            q \leftarrow A/B; C \leftarrow A \mod B
 5:
            k_C \leftarrow k_A - krat[q, k_B, modul]
 6:
            A \leftarrow B; k_A \leftarrow k_B
 7:
            B \leftarrow C; k_B \leftarrow k_C
 8:
        end while
 9:
         // Výpočet koeficientu ve vnitřním tělese
10:
        koef \leftarrow inverze[Last[C], modul_{vnitrni}]
        return krat[koef, k_C, modul_{vnitrni}]
                                                                  ⊳ Násobení skalárem
11:
12: end function
```

4.1.3.5 Druhá mocnina

Pro prvky tělesa s *charakteristikou* 2 Je výhodné implementovat funkci "na druhou" díky následujícímu tvrzení:

Tvrzení 4 Nechť $A=(a_n\dots a_2a_1a_0)$ je prvek tělesa s charakteristikou 2, potom platí:

$$A^2 = (a_n^2 0 \dots 0 a_2^2 0 a_1^2 0 a_0^2)$$

S využitím tohoto tvrzení je realizace funkce na počítání druhé mocniny triviální:

- Provedení druhé mocniny všech koeficientů.
- Proložení koeficientů polynomu nulovými koeficienty.
- Redukování polynomem (viz výše).

Algoritmus 6 Umocňování na druhou v tělese s charakteristikou 2

```
1: function NADRUHOU[ a, \{m, modul_{vnitrni}\} ]
       for i \leftarrow 1 \dots Length[i] do
2:
          a[[i]] \leftarrow naDruhou[a[[i]], modul_{vnitrni}]
3:
       end for
4:
5:
       nula \leftarrow nulovyPolynom[...]
                                                 ⊳ Odpovídající nulový koeficient
       a \leftarrow Riffle[a, nula]
                                               ⊳ Proloží koeficienty prvkem nula
6:
       return redukujPolynom[a, modul]
7:
8: end function
```

Náznak důkazu

$$A(x) = a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

$$A(x)^2 = (a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0) \cdot (a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0) =$$

$$= a_n x^n \cdot (a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0) +$$

$$\vdots$$

$$+ a_2 x^2 \cdot (a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0) +$$

$$+ a_1 x \cdot (a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0) +$$

$$+ a_0 \cdot (a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0) =$$

$$= a_n^2 x^{2n} + \dots + a_n a_2 x^{n+2} + a_n a_1 x^{n+1} + a_n a_0 x^n +$$

$$\vdots$$

$$+ a_n a_2 x^{n+2} + \dots + a_2^2 x^4 + a_2 a_1 x^3 + a_2 a_0 x^2 +$$

$$+ a_n a_1 x^{n+1} + \dots + a_2 a_1 x^3 + a_1^2 x^2 + a_1 a_0 x +$$

$$+ a_n a_0 x^n + \dots + a_2 a_0 x^2 + a_1 a_0 x + a_0^2 =$$

$$= a_n^2 x^{2n} + \dots + 2(a_3 a_0 + a_2 a_1) x^3 + 2(a_2 a_0) x^2 + a_1^2 x^2 + 2(a_1 a_0) x + a_0^2 =$$

$$= \sum_{i=0}^n a_i^2 x^{2i} + 2 \sum_{i=1}^{n+1} \sum_{\substack{j < k \\ j+k=i}} a_j a_k =$$

$$= \sum_{i=0}^n a_i^2 x^{2i} = \sum_{i=1}^{n+1} \sum_{\substack{j < k \\ j+k=i}} a_j a_k =$$

$$= \sum_{i=0}^n a_i^2 x^{2i} = \sum_{i=1}^{n+1} \sum_{\substack{j < k \\ j+k=i}} a_j a_k =$$

$$= \sum_{i=0}^n a_i^2 x^{2i} = \sum_{i=1}^{n+1} \sum_{\substack{j < k \\ j+k=i}} a_j a_k =$$

4.1.3.6 Mocnění

Mocnění polynomů je implementováno pomocí algoritmu Square-and-Multiply (SM). Algoritmus využívá faktu, že libovolnou mocninu lze rozložit na součin mocnin čtverců $(^2,^4,^8,\dots)$. Konkrétně byla implementována varianta provádějící výpočet od nejvíce významného bitu exponentu²³. Algoritmus má vstupy

 $^{^{23}}$ Uváděna jakoMSB – z anglického $most\ significant\ bit.$

polynom a a exponent e. Exponent se vyjádří jako číslo v binární soustavě a poté algoritmus provádí cyklus přes bity tohoto rozvoje. V každém kroku se mezivýsledek umocní na druhou a v případě, že je odpovídající bit exponentu 1, přinásobí se původní číslo a.

```
Algoritmus 7 Umocňování prvku a^e \mod modul - Square-and-Multiply
 1: function UMOCNI[a, e, modul]
        if e = 0 then
 2:
            return \ nulovyPolynom[...]
                                                                ⊳ Nulový prvek tělesa
 3:
 4:
        end if
        rozvoj \leftarrow IntegerDigits[e, 2]
                                                         ⊳ Binární rozvoj exponentu
 5:
 6:
        c \leftarrow a
                                                               \triangleright rozvoj[[1]] je vždy 1
        for i \leftarrow 2 \dots Length[rozvoj] do
 7:
            s \leftarrow naDruhou[c, modul]
 8:
            m \leftarrow krat[s, a, modul]
 9:
            if rozvoj[[i]] = 0 then
10:
                c \leftarrow s
11:
12:
            else
13:
                c \leftarrow m
14:
            end if
        end for
15:
        return c
16:
17: end function
```

Poznámka: Takto implementovaný algoritmus je zranitelný vůči odběrové a časové analýze. Pro odolnou implementaci je nutné počítat násobek *vždy* a pokud je daný bit exponentu 1, přiřadit násobek do mezi výpočtu. Pseudokód i reálná implementace je prováděna tímto (bezpečným) způsobem.

Příklad Square-and-Multiply pro výpočet $(x^3 + 1)^{26}$ modulo $x^6 + x + 1$ (nad tělesem GF(2)):

Op.	Mo- dek.	cnina bin.	Výpočet	Výsledek
	1	1		1001
\mathbf{S}	2	1	1000001	10
${f M}$	3	11	$10 \cdot 1001$	10010
\mathbf{S}	6	110	100000100	1000
$\overline{\mathbf{S}}$	12	1100	1000000	11
${f M}$	13	1101	$11 \cdot 1001$	11011
\mathbf{S}	26	11010	101000101	1010

$$\Rightarrow \left|1001^{26}\right|_{1000011} = 1010$$

4.1.4 Možná zlepšení

V této kapitole jsou nastíněny možná zlepšení implementace, která zrychlují výpočet některých operací.

4.1.4.1 Logaritmické tabulky

Pro zrychlení výpočtu násobení a mocnin prvku lze v konečném tělese využít faktu, že vždy existuje primitivní prvek a převádět tak operace v tělese na operace s celými čísly.

Definice 17 Nechť α je generátor multiplikativní grupy tělesa F. Potom říkáme, že α je primitivní prvek tělesa F.

Důsledek Každý prvek tělesa F – kromě nulového prvku aditivni grupy – lze vyjádřit jako α^i pro nějaké i.

Důkaz plyne přímo z definice.

Násobení dvou prvků $a=\alpha^{i_a}$ a $b=\alpha^{i_b}$ tak lze převést na součet mocnin primitivního prvku:

$$a \cdot b = \alpha^{i_a} \cdot \alpha^{i_b} = \alpha^{i_a + i_b}$$

Podobným způsobem je možné zjednodušit umocňování prvku:

$$a^e = \left(\alpha^i\right)^e = \alpha^{ie}$$

V obou případech je samozřejmě možné použít Eulerovu větu a mocniny redukovat modulo N, kde N je počet prvků multiplikativní grupy tělesa ($N=p^n-1$ pro těleso $GF(p^n)$). Jakoukoliv operací násobení a mocnění se získá prvek α^{n_c} , kde n_c je celé číslo v rozsahu od 0 do N-1.

Reprezentací prvků pomocí odpovídajících mocnin primitivního prvku je tak možné vyhnout se násobení a umocňování prvků v tělese a nahradit ho sčítáním a násobením celých čísel, což je řádově jednodušší. V případě sčítání prvků v tělese je však nutné mít jejich standardní reprezentaci (seznam koeficientů), jelikož se sčítání provádí po jednotlivých koeficientech, respektive bitech. Není možné nahradit sčítání dvou prvků jiné operaci s mocninami primitivního prvku.

Pro použití tohoto zrychlení výpočtů je tak nutné připravit v paměti programu překladové log- a antilogaritmické tabulky pro překlad prvků z jedné reprezentace na druhou.

Ač se tak získá podstatné zrychlení výpočtů v tělese, existuje několik nevýhod tohoto přístupu:

- Je nutné nalézt primitivní prvek tělesa.
- Je nutné vygenerovat a uchovat v paměti počítače obě tabulky pro překlad.
 - Tato tabulka lze implementovat pomocí obyčejného pole či seznamu, kde se k danému indexu v seznamu vyskytuje odpovídající hodnota.
 - Pro binární tělesa $GF(2^m)$ je velikost jedné tabulky $O(m2^m)$ (konkrétně $2^m 1$ hodnot, kde každá je reprezentována m bity).
 - Jelikož je pamětová náročnost exponenciální, je možné tyto tabulky uchovávat pouze pro malá m (např. 8 či 16, nikoliv však 1024).
- Nulový prvek tělesa není možné žádným způsobem zobrazit jako mocninu. Při každé operaci je potřeba s touto skutečností počítat a hlídat jako výjimku.

Tohoto vylepšení se dá využít pro operace ve $vnitřním\ tělese\ GF(2^m)$, nad kterým jsou postavené polynomy v $binárních\ Goppa\ k\'odech$.

4.1.4.2 Implementace dělení

Dělení prvkem b v konečném tělese se převádí na násobení b^{-1} . Pro výpočet podílu se tak počítá inverze a následně násobek. Je ale možné implementovat rovnou algoritmus pro dělení.

Algoritmus pro dělení prvku a prvkem b je totožný s algoritmem pro výpočet *inverze* prvku b s tím rozdílem, že je počáteční hodnota koeficientu k_b (viz EEA – alg. 5) nastavena na hodnotu a. Výsledkem algoritmu pak bude inverze prvku b vynásobená a, což přesně odpovídá výrazu a/b.

4.2 Ireducibilní binární Goppa kódy

4.3 McEliece

4.4 Měření

Závěr

draft [34]

Literatura

- [1] Robert J. McEliece, A Public-Key Cryptosystem Based on Algebraic Coding Theory v *JPL Deep Space Network Progress Report 42-44* Jenuary and February 1978, strany 114–116. Dostupné online http://ipnpr.jpl.nasa.gov/progress_report2/42-44/44N.PDF
- [2] Jiří Adámek. *Kódování*. Edice Matematika pro vysoké školy technické. SNTL, 1989.
- [3] Elwyn R. Berlekamp, Robert J. McEliece, Henk C. A. van Tilborg. On the Inherent Intractibility v *IEEE Transactions of Information Theory*, vol. IT-24, No. 3, strany 384-386. IEEE, květen 1978.
- [4] Elwyn R. BERLEKAMP. Goppa Codes v *IEEE Transactions on Information Theory*, vol. 19, strany 590-592. IEEE, 1973. Dostupné online http://ieeexplore.ieee.org/xpl/articleDetails.jsp?arnumber= 1055088
- [5] Daniel J. Bernstein, Tanja Lange, Christiane Peters. Attacking and Defending the McEliece Cryptosystem v Post-Quantum Cryptography, strany 31-46. Springer Berlin Heidelberg 2008. Dostupné online http: //link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-540-88403-3_3
- [6] Daniel J. BERNSTEIN. List decoding for binary Goppa codes v Coding and Cryptology, vol. 6639, strany 62-80. Springer Berlin Heidelberg 2011. Dostupné online http://link.springer.com/chapter/10.1007%2F978-3-642-20901-7_4
- [7] Daniel J. Bernstein, Johannes Buchmann, Erik Dahmen. Post-Quantum Cryptography. ISBN 978-3-540-88701-0. Springer Berlin Heidelberg, 2009.

- [8] T. A. Berson. Failure of the McEliece public-key cryptosystem under message-resend and related-message attack v *Advances in Cryptology-CRYPTO '97*, vol. 1294, strany 213-200, Springer Berlin, 1997.
- [9] E. F. BRICKELL, A. M. ODLYZKO. Cryptanalysis: a survey of recent results v *Proceedings of the IEEE*, vol. 76, strany 578-593. IEEE, 1988. Dostupné online http://ieeexplore.ieee.org/xpl/ articleDetails.jsp?arnumber=4443
- [10] Anne Canteaut, Florent Chabaud. Improvements of the Attacks on Cryptosystems Based on Error-Correcting Codes, v Research Report LIENS-95-21. École Normale Supérieure, 1995 Dostupné online http://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/summary?doi=10.1.1.32.1645
- [11] Nicolas T. COURTOIS, Matthieu FINIASZ, Nicolas SENDRIER. How to Achieve a McEliece-Based Digital Signature Scheme v Advances in Cryptology – ASIACRYPT 2001, strany 157-174. Springer Berlin Heidelberg, 2001. Dostupné online http://link.springer.com/chapter/10.1007% 2F3-540-45682-1_10
- [12] Hang DINH, Cristopher MOORE, Alexander RUSSELL. McEliece and Niederreiter Cryptosystems That Resist Quantum Fourier Sampling Attacks v Advances in Cryptology CRYPTO 2011, vol. 6841, strany 761-779. Springer Berlin Heidelberg, 2011. Dostupné online http://link.springer.com/chapter/10.1007%2F978-3-642-22792-9_43
- [13] Daniela ENGELBERT, Raphael OVERBECK, Arthur SCHMIDT. A Summary of McEliece-Type Cryptosystems and their Security v *Journal of Mathematical Cryptology*. IACR 2006. Dostupné online http://eprint.iacr.org/2006/162
- [14] Jean-Charles FAUGÈRE, Ayoub OTMANI, Ludovic PERRET, Jean-Pierre TILLICH. Algebraic Cryptanalysis of McEliece Variants with Compact Keys v Advances in Cryptology – EUROCRYPT 2010. Springer Berlin Heidelberg, 2010. Dostupné online http://link.springer.com/ chapter/10.1007%2F978-3-642-13190-5_14
- [15] Jean-Charles Faugre, Ayoub Otmani, Ludovic Perret, Frederic de Portzamparc, Jean-Pierre Tillich. Structural Cryptanalysis of McEliece Schemes with Compact Keys. IACR Cryptology ePrint Archive, 2014. Dostupné online https://eprint.iacr.org/2014/210.pdf
- [16] Valery D. GOPPA. A New Class of Linear Correcting Codes v *Problemy Peredachi Informatsii*, vol. 6, strany 24-30. 1970.
- [17] Stefan HEYSE. Code-based Cryptography: Implementing the McEliece Scheme on Reconfigurable Hardware. Diplomová práce. Ruhr-University Bochum, 2009.

- [18] A. Al JABRI. A Statistical Decoding Algorithm for General Linear Block Codes v Cryptography and Coding, vol. 2260, strany 1-8. Springer Berlin Heidelberg, 2001. Dostupné online http://link.springer.com/ chapter/10.1007%2F3-540-45325-3_1
- [19] Kazukuni Kobara, Hideki Imai. Semantically Secure McEliece Public-Key Cryptosystems – Conversions for McEliece PKC v Public Key Cryptography, vol. 1992, strany 19-35. Springer Berlin Heidelberg, 2001. Dostupné online http://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/summary?doi= 10.1.1.5.9666
- [20] Miroslav Kratochvíl. Implementation of cryptosystem based on errorcorrecting codes. Bakalářská práce. Matematicko-fyzikální fakulta Univerzity Karlovy, Praha, 2013.
- [21] P. J. LEE, E. F. BRICKELL. An Observation on the Security of McEliece's Public-Key Cryptosystem v Advances in Cryptology – EUROCRYPT '88, strany 275-280. Springer Berlin Heidelberg, 1988. Dostupné online http: //link.springer.com/chapter/10.1007%2F3-540-45961-8_25
- [22] J. S. LEON. A probabilistic algorithm for computing minimum weights of large error-correcting codes v *IEEE Transactions on Information Theory*, vol. 34, strany 1354-1359. IEEE, 1988. Dostupné online http://ieeexplore.ieee.org/xpl/articleDetails.jsp?arnumber=21270
- [23] Robert Mceliece. *The Theory of Information and Coding*. Encyclopedia of Mathematics and its Applications, vol. 3. Addison-Wesley, 1977.
- [24] J. G. MERCHAN, S. KUMAR, C. PAAR, J. PELZL. Efficient Software Implementation of Finite Fields with Applications to Cryptography v *Acta Applicandae Mathematicae*: An International Survey Journal on Applying Mathematics and Mathematical Applications, Volume 93, strany 3-32. Ruhr-Universitat Bochum, 2006. Dostupné online: http://www.emsec.rub.de/research/publications/efficient-software-implementation-finite-fields-ap/
- [25] Rafael MISOCZKI, Paulo S. L. M. BARRETO. Compact McEliece Keys from Goppa Codes v Selected Areas in Cryptography: 16th Annual International Workshop, strany 376-392. Springer Berlin Heidelberg, 2009. Dostupné online http://link.springer.com/chapter/10.1007%2F978-3-642-05445-7_24
- [26] Rafael MISOCZKI, Jean-Pierre TILLICH, Nicolas SENDRIER, Paulo S. L. M. BARRETO. MDPC-McEliece: New McEliece variants from Moderate Density Parity-Check codes v Information Theory Proceedings, strany 2069-2073. IEEE, 2013 Dostupné online http://ieeexplore.ieee.org/xpl/articleDetails.jsp?arnumber=6620590

- [27] Harald Niederreiter. Knapsack-type cryptosystems and algebraic coding theory v Problems of Control and Information Theory 15, strany 19-34, 1986
- [28] Christof PAAR, Jan PELZL. *Understanding Cryptography*: A Textbook for Students and Practitioners. Springer-Verlag Berlin Heidelberg, 2010. Dostupné online: https://www.springer.com/us/book/9783642041006
- [29] Olga Paustjan. Post Quantum Cryptography on Embedded Devices: An Ecient Implementation of the McEliece Public Key Scheme based on Quasi-Dyadic Goppa Codes. Diplomová práce. Ruhr-University Bochum, 2010.
- [30] Nicholas J. PATTERSON, The algebraic decoding of Goppa codes v *IEEE Transactions on Information Theory*, vol. 21, strany 203-207. IEEE 1975. Dostupné online http://ieeexplore.ieee.org/xpl/articleDetails.jsp?arnumber=1055350
- [31] Dana RANDALL. Efficient Generation of Random Nonsingular Matrices. EECS Department, University of California, 1991. Dostupné online http://www.eecs.berkeley.edu/Pubs/TechRpts/1991/CSD-91-658.pdf
- [32] Marek Repka, Pavol Zajac. Overview of the McEliece Cryptosystem and its Security v *Tatra Mountains Mathematical Publications*, vol. 60, strany 57-83. Slovak Academy of Sciences, 2014. Dostupné online http://www.degruyter.com/view/j/tmmp.2014.60.issue-1/tmmp-2014-0025/tmmp-2014-0025.xml
- [33] Nicolas SENDRIER. Finding the Permutation Between Equivalent Linear Codes: The Support Splitting Algorithm v *Transactions on Information Theory*, vol. 46. IEEE 2000. Dostupné online http://ieeexplore.ieee.org/xpl/abstractAuthors.jsp?arnumber=850662
- [34] J. M. Schanck, W. Whyte, Z. Zhang. Criteria for selection of public-key cryptographic algorithms for quantum-safe hybrid cryptography (Internet-draft). IETF, 2016. Dostupné online https://datatracker.ietf.org/doc/draft-whyte-select-pkc-qsh/
- [35] V. M. SIDELNIKOV, S. O. SHESTAKOV. On insecurity of cryptosystems based on generalized Reed-Solomon codes v *Discrete Mathematics and Applications* vol. 2, strany 439-444. Walter de Gruyter 1992. Dostupné online https://www.researchgate.net/publication/250969195_On_insecurity_of_cryptosystems_based_on_generalized_Reed-Solomon_codes
- [36] Jacques Stern. A method for finding code words of small weight, v Coding Theory and Applications, 3rd International Colloquium, strany

- 106-113. Springer Berlin Heidelberg, 1988. Dostupné online http://link.springer.com/chapter/10.1007/BFb0019850
- [37] Toshiya Itoh, Shigeo Tsujii. A fast algorithm for computing multiplicative inverses in $GF(2^m)$ using normal bases v Information and Computation, vol. 78, strany 171-177. Academic Press, 1988. Dostupné online http://www.sciencedirect.com/science/article/pii/0890540188900247
- [38] Valérie Gauthier UMAÑA, Gregor LEANDER. Practical Key Recovery Attacks on two McEliece Variants. IACR Cryptology ePrint Archive, 2009. Dostupné online https://eprint.iacr.org/2009/509.pdf
- [39] Yuan XING LI, Robert H. DENG, Xin MEI WANG. On the equivalence of McEliece's and Niederreiter's public-key cryptosystems v *IEEE Transactions on Information Theory*, vol. 40, strany 271-273. IEEE, leden 1994. Dostupné online http://ieeexplore.ieee.org/xpl/articleDetails.jsp?arnumber=272496
- [40] Přednášky MI-AAK
- [41] Přednášky MI-BHW
- [42] Přednášky MI-KRY
- [43] Přednášky BI-LIN
- [44] Přednášky MI-MKY
- [45] Přednášky MI-MPI
- [46] Wolfram Mathematica

PŘÍLOHA **A**

Seznam použitých zkratek

CCA2 Adaptive Chosen Ciphertext Attack – útok s adaptivní volbou šifrového textu

 \mathbf{DH} Algoritmus $Diffie ext{-}Hellman$

DSA Digital Signature Algorithm

ECC Elliptic Curve Cryptography

EEA Extended Euclidean Algorithm – rozšířený Euklidův algoritmus

GCD Greatest Common Divisor – největší společný dělitel

GRS Generalised Reed-Solomon code – zobecněný Reed-Solomon kód

GF Gallois field – konečné těleso

LSB Least Significant Bit/Byte – nejméně významný bit/bajt

MDCP Moderate Density Parity-Check kódy

MSB Most Significant Bit/Byte – nejvíce významný bit/bajt

OAEP Optimal asymmetric encryption padding – schéma pro asymetrické šifrování

 \mathbf{RSA} Algoritmus RSA-Rivest, Shamir, Adleman

S&M Algoritmus Square-and-Multiply

PŘÍLOHA **B**

Obsah přiloženého CD

	readme.txtstručný popis obsah	au CD
	exe adresář se spustitelnou formou impleme	entace
src		
	implzdrojové kódy impleme	entace
	implzdrojové kódy implemethesiszdrojová forma práce ve formátu	IAT _E X
	texttext	
	thesis.pdf text práce ve formátu	
	thesis.pstext práce ve formá	itu PS