Proiectarea Algoritmilor

Curs 7 – Puncte de articulație, Punți, Drumuri minime



Bibliografie

- [1] Giumale Introducere în Analiza Algoritmilor cap. 5.3, 5.4, 5.4.1
- [2] Cormen Introducere în Algoritmi cap. Heap-uri binomiale (20), Heap-uri Fibonacci (21), Drumuri minime de sursă unica primele 2 subcapitole (25.1 și 25.2)
- [3] R. Sedgewick, K. Wayne Algorithms and Data Structures Fall 2007 Curs Princeton http://www.cs.princeton.edu/~rs/AlgsDS07/06PriorityQueues.pdf
- [4] Heap Fibonacci:
 http://www.cse.yorku.ca/~aaw/Jason/FibonacciHeapAnimatio
 n.html



Objective

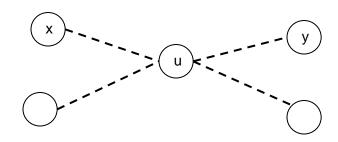
- "Descoperirea" algoritmilor de:
 - Identificare a punctelor de articulație;
 - Identificare a punţilor;
 - Identificare a drumurilor de cost minim.

 Identificarea structurilor de date necesare pentru reducerea complexităţii acestor algoritmi.

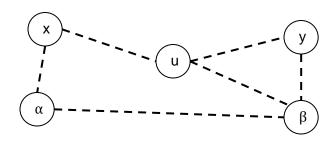


Puncte de articulație. Def. Exemple

Definiție: G = (V,E) graf neorientat, u∈V. U este punct de articulație dacă ∃ x,y∈V, x ≠ y, x ≠ u, y ≠ u, a.î. ∀ x..y în G trece prin u.



Orice drum x..y trece prin u → u este punct de articulație.



Exista x..α..y care nu trece prin u → u nu mai este punct de articulație!



Algoritm naiv de detectare a punctelor de articulație

- Elimină fiecare nod şi verifică conectivitatea grafului rezultat:
 - Graf conex → nodul nu e punct de articulație.
 - Altfel → punct de articulație.

Complexitate?

$$O(V(V+E))$$



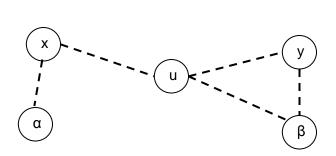
Puncte de articulație. Teoremă

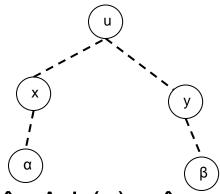
- Teorema 5.15: G = (V,E), graf neorientat și u∈V. U este punct de articulație în G ⇔ în urma DFS în G una din proprietățile de mai jos este satisfăcută:
 - p(u) = null și u domină cel puțin 2 subarbori;
 - p(u) ≠ null și ∃v descendent al lui u în Arb(u) a.î. ∀x∈Arb(v) și ∀(x,z) parcursă de DFS(G) avem d(z) ≥ d(u).



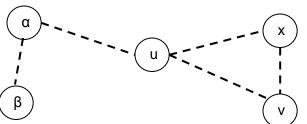
Situații posibile

• 1) p(u) = null și u domina cel puțin 2 subarbori:

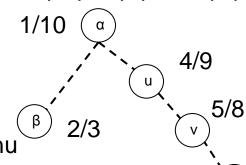




2) p(u) ≠ null şi ∃v descendent al lui u în Arb(u) a.î.
 ∀x∈Arb(v) şi ∀(x,z) parcursă de DFS(G) d(z) ≥ d(u):



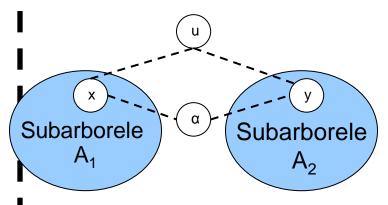
Pentru orice muchie din subarborele lui v nu există nici o muchie înapoi spre un nod descoperit înaintea lui u.



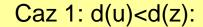


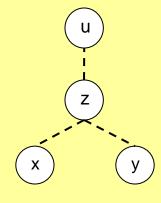
Puncte de articulație. Demonstrație teoremă (la)

- p(u) = null și u domină cel puțin 2 subarbori ⇒ u este punct de articulație.
- Dem (Reducere la absurd): Fie A_1 și A_2 cei 2 subarbori, $x \in A_1$, $y \in A_2$. Pp $\exists x..\alpha..y$ și $u \notin x..\alpha..y$.
- z = primul nod descoperit de DFS din care se poate ajunge la x şi la y. Cf. T drumurilor albe x,y ∈ Arb(z).
- Dar x,y∈Arb(u) → 2 cazuri:



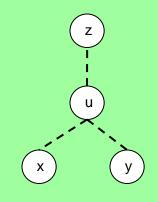
Pp ∃ x..α..y și u \notin x..α..y.





Contradictie (1) x,y nu sunt în subarbori diferiți ai lui Arb(u).

Caz 2: d(z) < d(u):

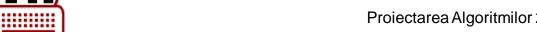


Contradictie (1), $p(u) \neq null$.

Puncte de articulație. Demonstrație teoremă (lb)

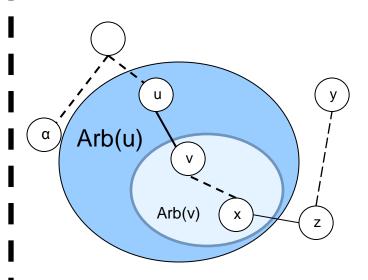
- u este punct de articulație și este descoperit în ciclul principal al DFS \Rightarrow p(u) = null și u domină cel puțin 2 subarbori.
- Dem (Reducere la absurd): Fie nodurile x și y a.î. u ∈ ∀ x..y. u = primul nod descoperit din cale (altfel u nu mai e descoperit în ciclul principal al DFS) => $p(u) = null \ si \ x, \ y \in Arb(u)$.

```
DFS(G)
                                                                        celasi subarbore
                     V = noduri(G)
pp că x, y
                     Pentru fiecare nod u (u ∈ V)
                          c(u) = alb; p(u) = null; // initializare structură
fie z rădăd
x..z..y → ι
                    timp = 0; // reţine distanţa de la rădăcina arborelui
                     DFS pană la nodul curent
se contraz
                     Pentru fiecare nod u (u ∈ V)
                          Dacă c(u) este alb
                                Atunci explorare(u); // explorez nodul
                                                            ບບາເເລດເວ<sub>ົ</sub>ție∃ x..z..y =>
                                                          u nu este punct de articulație
```



Puncte de articulație. Demonstrație teoremă (IIa)

p(u) ≠ null și ∃ v descendent al lui u în Arb(u) a.î. ∀ x ∈
Arb(v) și ∀ (x,z) parcursă de DFS(G) are d(z) ≥ d(u) ⇒
u este punct de articulație.



Dem (Reducere la absurd): Pp. u nu e punct de articulație $\rightarrow \exists w \in Arb(v), y \notin Arb(u)$ a.î. y..w. Fie z primul nod din y..w a.î. $z \notin Arb(u)$ și x ultimul nod din w..y a.î. $x \in Arb(u) \rightarrow (x,z)$ taie frontiera Arb(u).

Dacă $d(z) > d(u) \rightarrow u..x$, z alb la $d(u) \rightarrow z \in$ Arb(u) \rightarrow contradicție ($z \notin Arb(u)$)

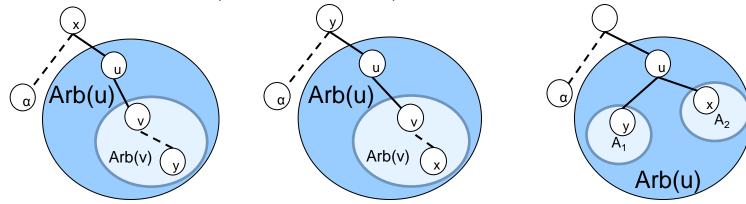
Dacă $d(z) < d(u) \rightarrow contradicție (ipoteza)$

→ ∄ y..w → u punct de articulație



Puncte de articulație. Demonstrație teoremă (IIb)

- u este punct de articulație și nu este descoperit în ciclul principal al DFS ⇒ p(u) ≠ null și ∃ v descendent al lui u în Arb(u) a.î. ∀ x ∈ Arb(v) și ∀ (x,z) parcursă de DFS(G) având d(z) ≥ d(u).
- Dem: Fie nodurile x şi y a.î. u ∈ ∀ x..y şi p(u) ≠ null. Se pot forma 3 tipuri de structuri:



- Pentru primele 2 structuri, nu trebuie sa existe muchie care sa formeze ciclu de la nici un nod din Arb(v) către vreun predecesor al lui u. Altfel ∃ x..y a.î. u ∉ x..y.
- Pentru a 3-a structura, trebuie să ∄ muchie care să formeze ciclu către un predecesor al lui u de la niciun nod din cel puţin un subarbore A₁ sau A₂.



Puncte de articulație. Structuri de date.

- Structura de date de la DFS + pentru fiecare nod u ∈ V se reţin:
 - Low(u) = min{d(v) | v descoperit pornind din u în cursul DFS și c(v) ≠ alb}

 Subarb(u) = numărul subarborilor dominaţi de u (dacă e ≥ 2, atunci avem un punct de articulaţie).



Idee algoritm

Se aplică DFS şi se salvează pentru fiecare nod până unde merge înapoi (low): low[u] = min {d(u), d(v) pentru toate muchiile înapoi (u,v), low(w) pentru toţi fiii w ai lui u}.

 Pentru eficiență, trebuie ca fiii să se parcurgă înaintea părinților → ordinea inversă a d(u).



Algoritm Tarjan (I)

```
Articulații (G)
  V = noduri(G) // iniţializări
  • Timp = 0;
  Pentru fiecare (u ∈ V)
      • c(u) = alb;
      • d(u) = 0;
      • p(u) = null;
      • low(u) = 0;

    subarb(u) = 0; // reține numărul de subarbori dominați de u

 art(u) = 0; // reţine punctele de articulaţie

    Pentru fiecare (u∈V)
      • Dacă c(u) e alb
           Exploreaza(u);

    Dacă (subarb(u) > 1) // cazul în care u este rădăcina în arborele

    art(u) = 1 // DFS şi are mai mulţi subarbori → cazul
```



// 1 al teoremei

Algoritm Tarjan (II)

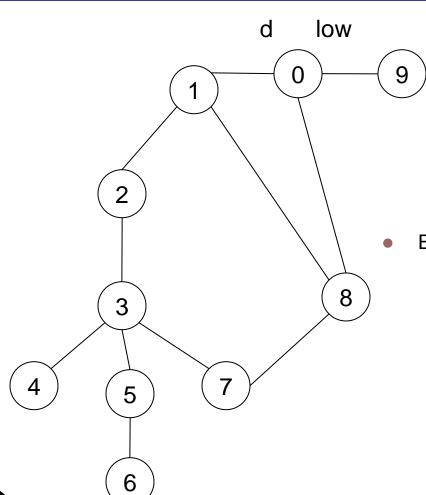
- Explorează(u)
 - d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
 - \circ c(u) = gri;
 - Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr subarbori
 // dominaţi de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;

// cazul 2 al teoremei

Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low



Exemplu rulare (1)



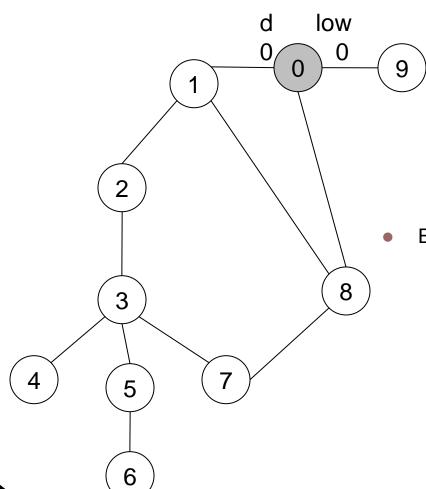
Timp = 0

$$C(i) = alb$$

 $D(i) = 0$
 $Low(i) = 0$
 $P(i) = null$
 $Subarb(i) = 0$
 $Art(i) = 0$
Exploreaza (0)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr// subarbori dominaţi de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (2)



$$Low(0) = d(0) = 0$$

$$Timp = 1$$

$$C(0) = gri$$

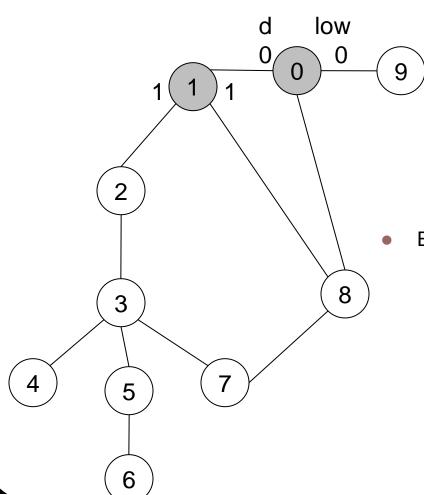
$$P(1) = 0$$

$$Subarb(0) = 1$$

Exploreaza (1)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (3)



$$Low(1) = d(1) = 1$$

$$Timp = 2$$

$$C(1) = gri$$

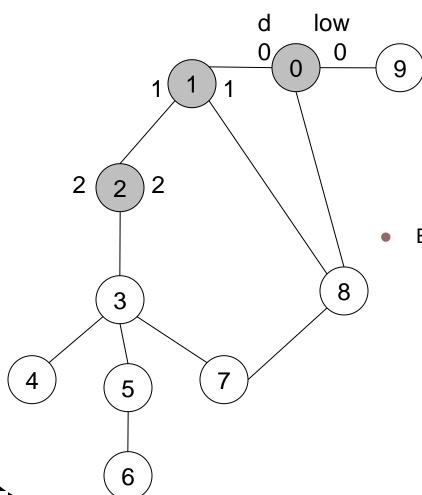
$$P(2) = 1$$

$$Subarb(1) = 1$$

Exploreaza (2)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (4)



$$Low(2) = d(2) = 2$$

$$Timp = 3$$

$$C(2) = gri$$

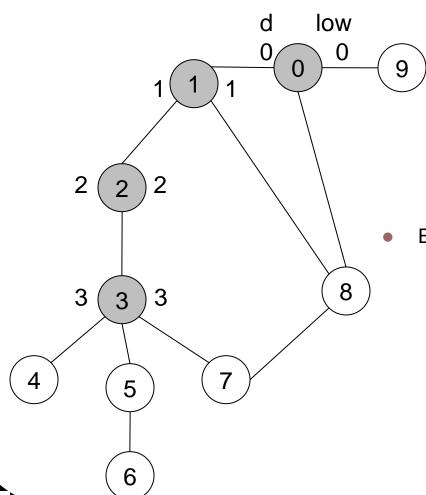
$$P(3) = 2$$

$$Subarb(2) = 1$$

Exploreaza (3)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (5)



$$Low(3) = d(3) = 3$$

$$Timp = 4$$

$$C(3) = gri$$

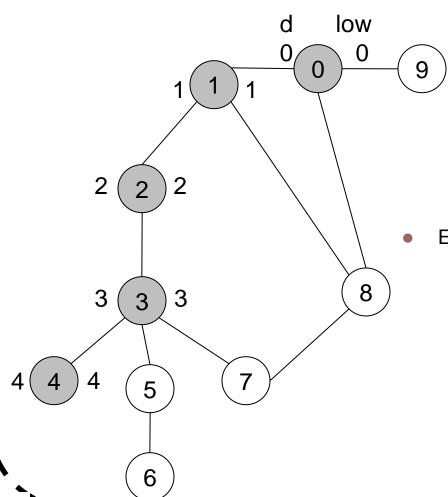
$$P(4) = 3$$

$$Subarb(3) = 1$$

Exploreaza (4)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (6)

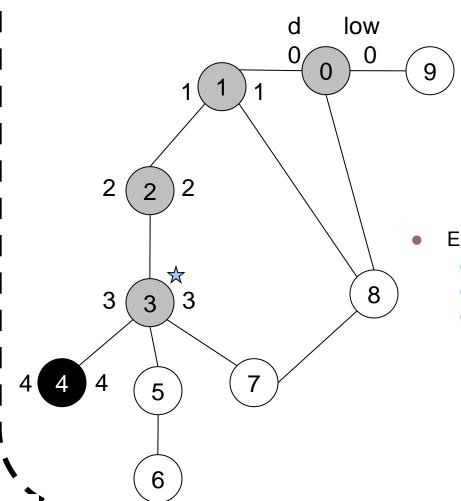


Low(4) =
$$d(4)=4$$

Timp =5
 $C(4)$ =gri
revenire

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

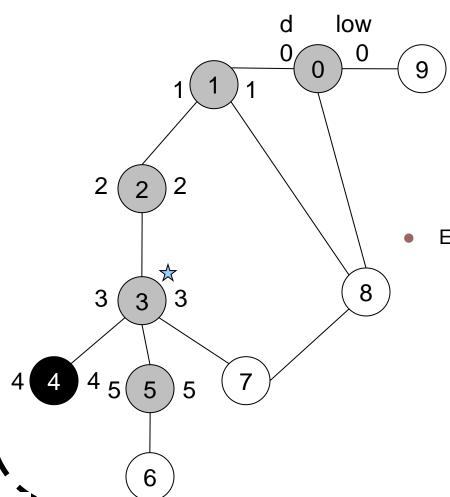
Exemplu rulare (7)



Low(4) = d(4) = 4
Timp = 5
C(4) = gri
revenire
Low (3) = min {low(3), low(4)} = 3
Low(4) > d(3)
$$\rightarrow$$
 art(3) = 1
P(5) = 3
Subarb(3) = 2
Exploreaza (5)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (8)



$$Low(5) = d(5) = 5$$

$$Timp = 6$$

$$C(5) = gri$$

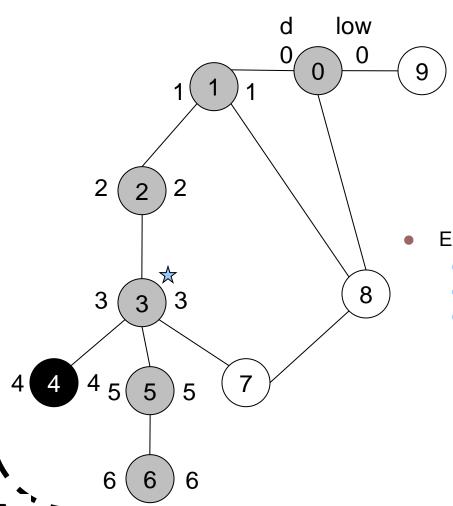
$$P(6) = 5$$

$$Subarb(5) = 1$$

Exploreaza (6)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (9)

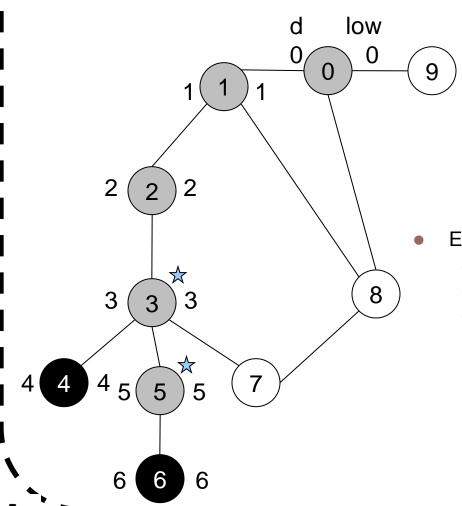


Low(6) =
$$d(6) = 6$$

Timp = 7
 $C(6) = gri$
revenire

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominaţi de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (10)

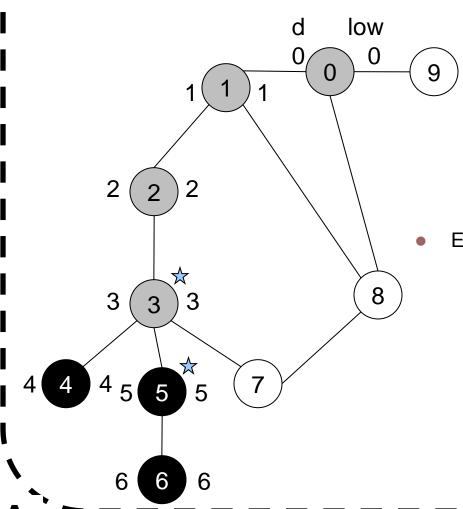


Low(6) = d(6) = 6
Timp = 7
C(6) = gri
revenire
Low (5) = min
$$\{low(5), low(6)\} = 5$$

Low(6) > d(5) \rightarrow art(5) = 1
revenire

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

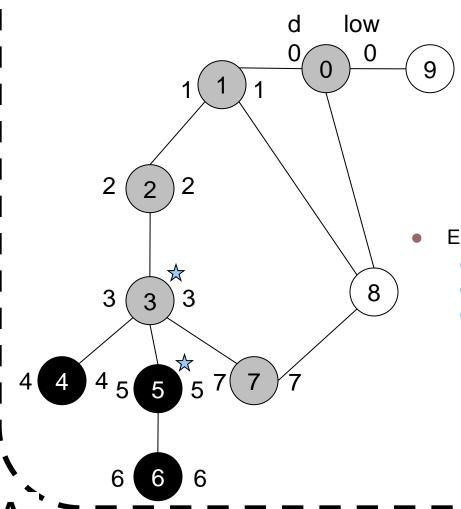
Exemplu rulare (11)



Low(5) = d(5) = 5
Timp = 7
C(5) = gri
revenire
Low (3) = min {low(3), low(5)} = 3
Low(5) > d(3)
$$\rightarrow$$
 art(3) = 1
P(7) = 3
Subarb(3) = 3
Exploreaza (7)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr// subarbori dominaţi de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (12)



Low(7) =
$$d(7) = 7$$

Timp = 8

$$C(7) = gri$$

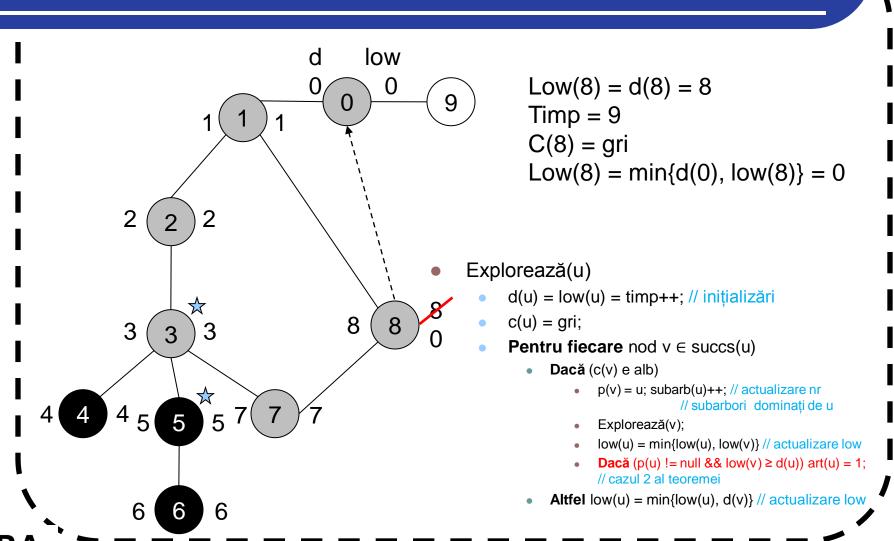
$$P(8) = 7$$

$$Subarb(7) = 1$$

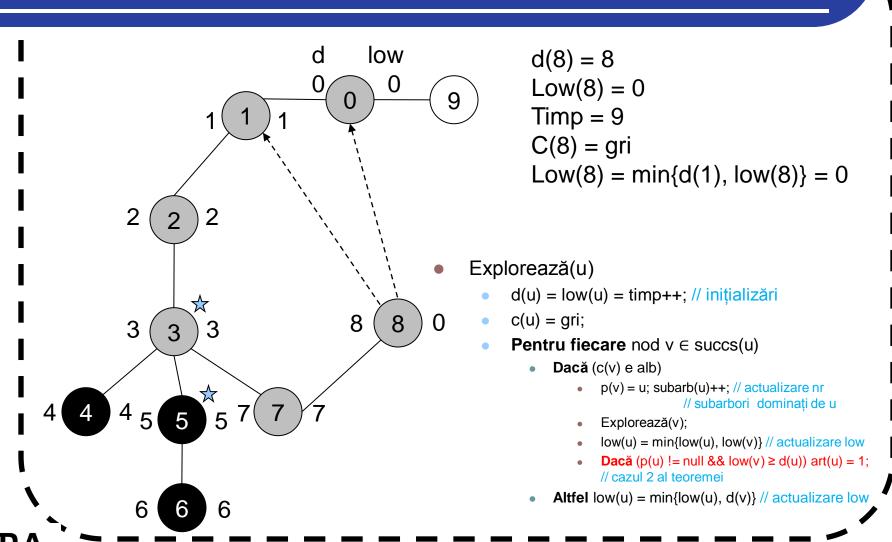
Exploreaza (8)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- **Pentru fiecare** nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominaţi de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

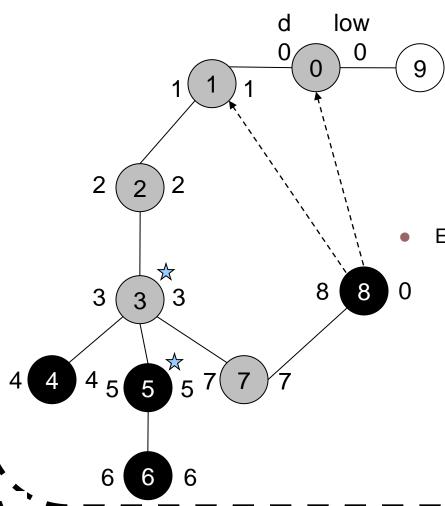
Exemplu rulare (13)



Exemplu rulare (14)



Exemplu rulare (15)

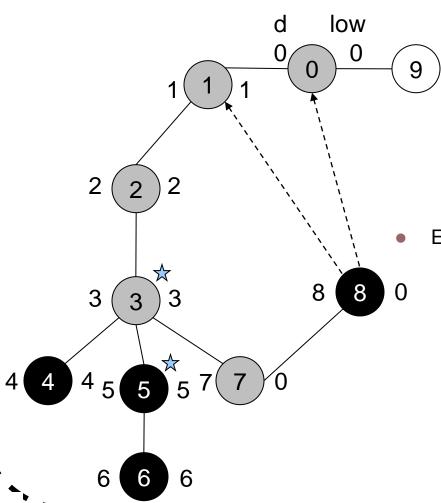


$$d(8) = 8$$

 $Low(8) = 0$
 $Timp = 9$
 $C(8) = gri$
revenire

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominaţi de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

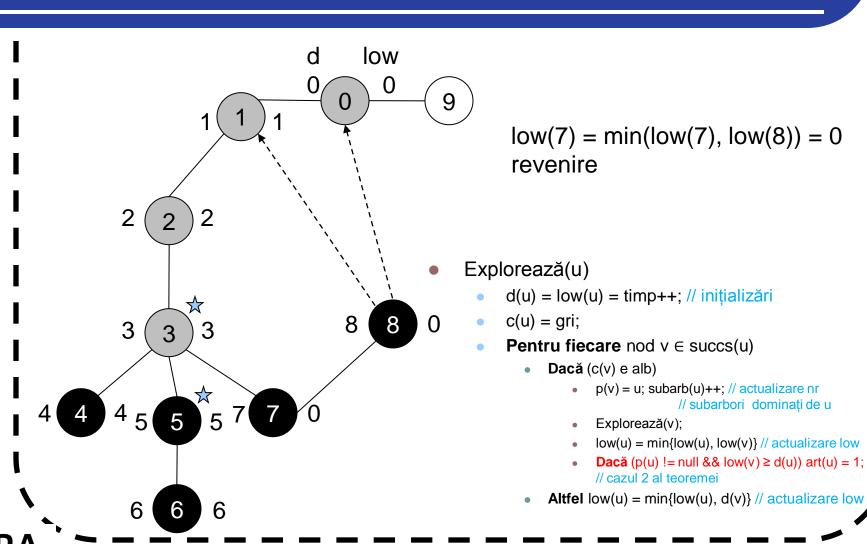
Exemplu rulare (16)



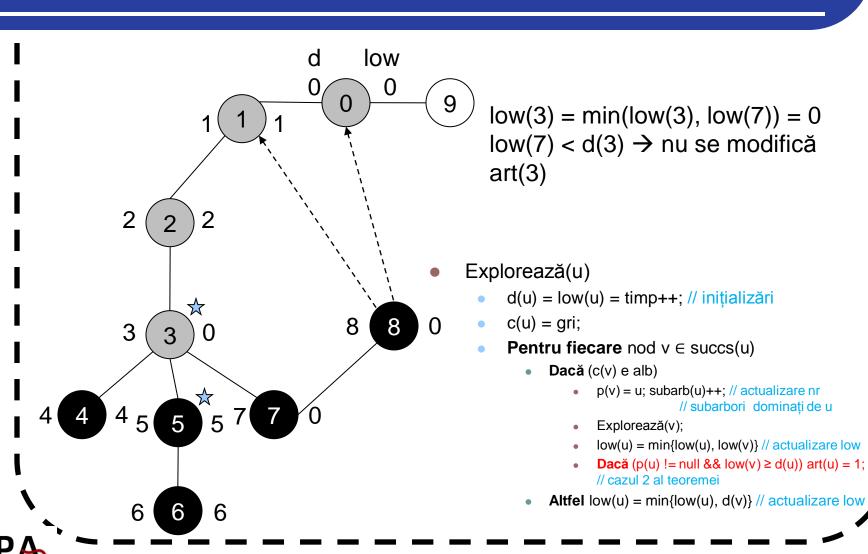
low(7) = min(low(7), low(8)) = 0 $low(8) < d(7) \rightarrow nu se$ modifică art(7)

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominaţi de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

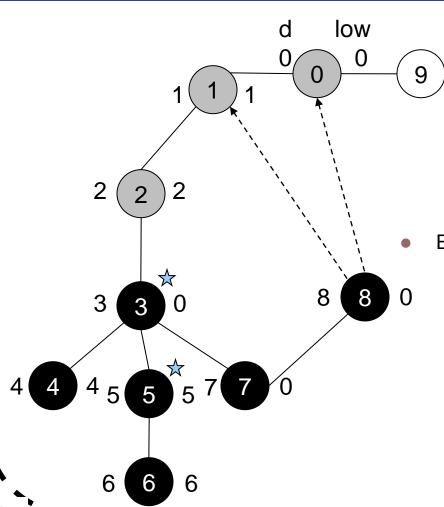
Exemplu rulare (17)



Exemplu rulare (18)



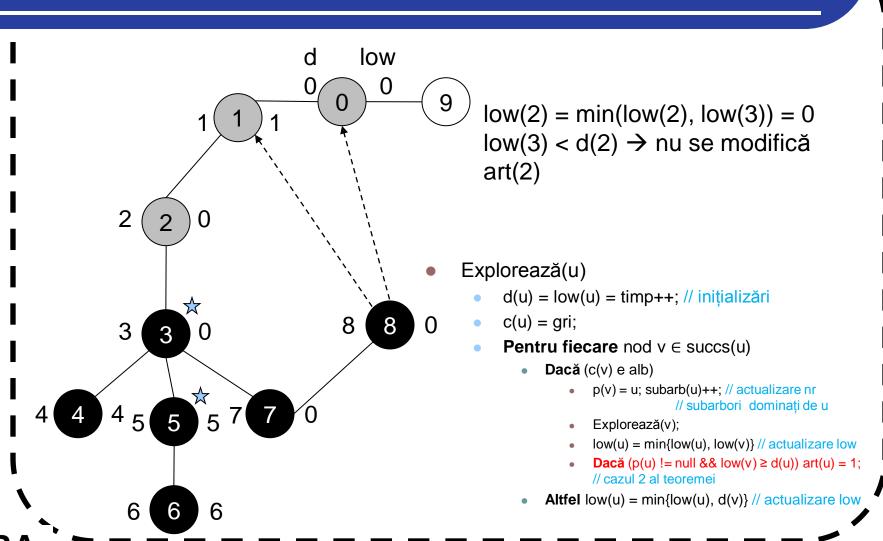
Exemplu rulare (19)



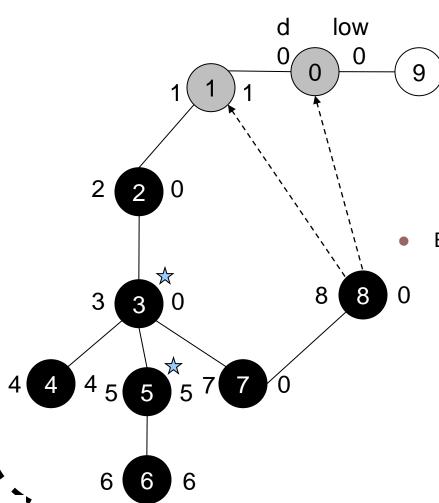
low(3) = min(low(3), low(7)) = 0 $low(7) < d(3) \rightarrow nu$ se modifică art(3)revenire

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

Exemplu rulare (20)



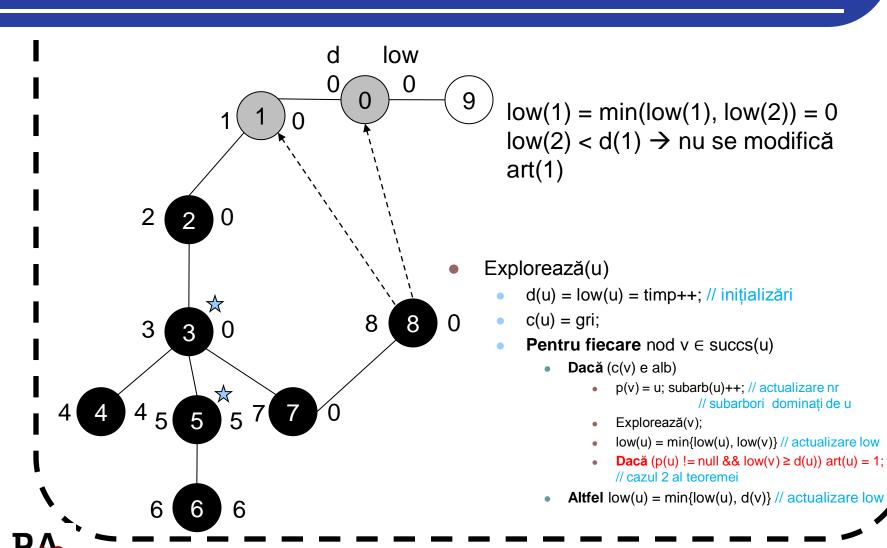
Exemplu rulare (21)



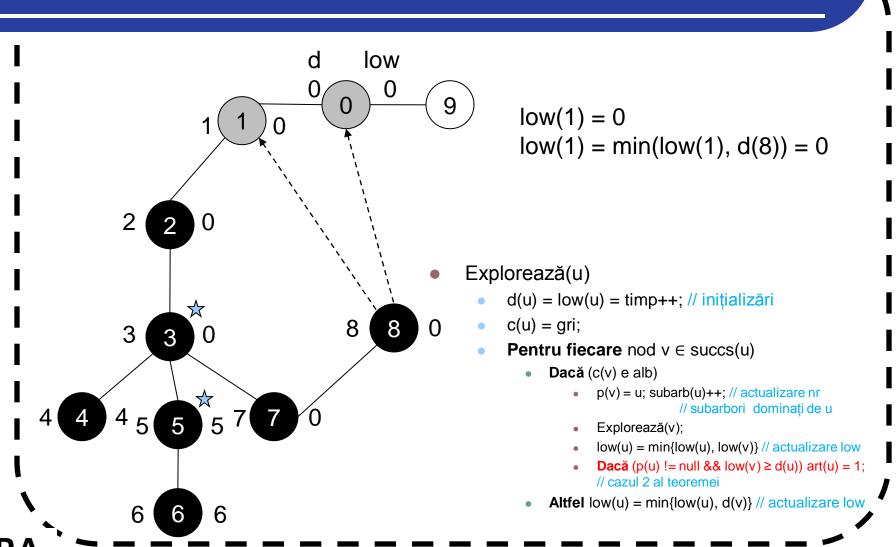
low(2) = min(low(2), low(3)) = 0 $low(3) < d(2) \rightarrow nu$ se modifică art(2)revenire

- d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
- c(u) = gri;
- Pentru fiecare nod v ∈ succs(u)
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr
 // subarbori dominați de u
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (p(u) != null && low(v) ≥ d(u)) art(u) = 1;
 // cazul 2 al teoremei
 - Altfel low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low

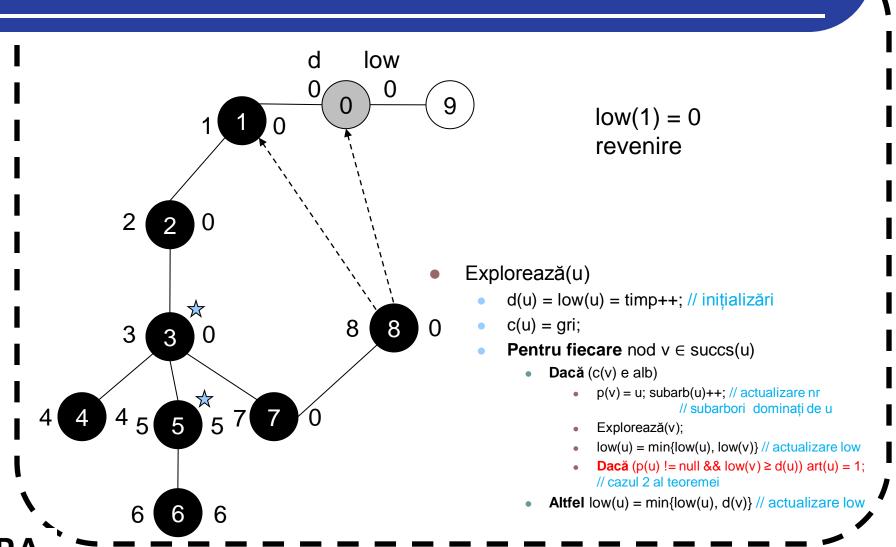
Exemplu rulare (22)



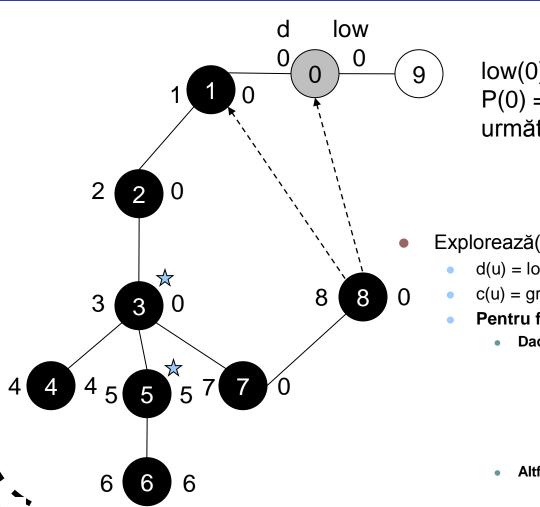
Exemplu rulare (23)



Exemplu rulare (24)



Exemplu rulare (25)

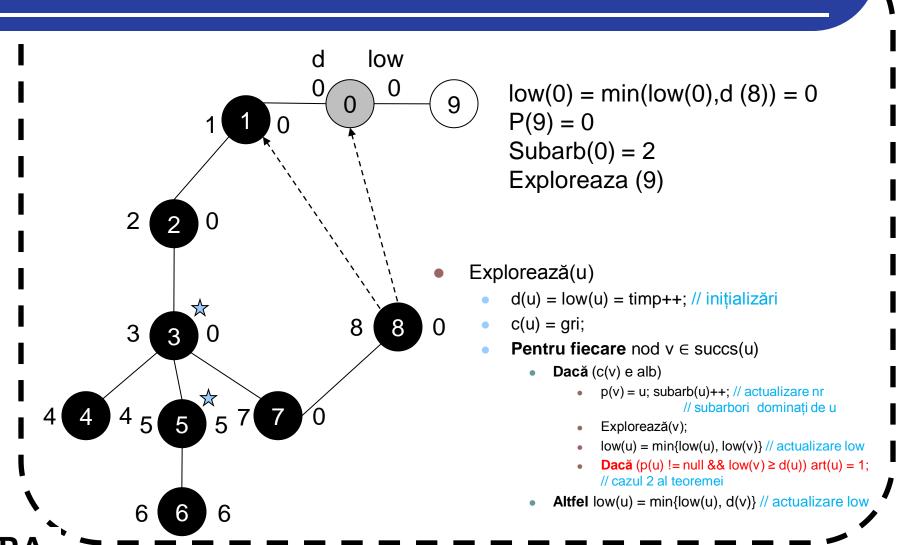


 $low(0) = min\{low(1), low(0)\} = 0$ $P(0) = \text{null} \rightarrow \text{continuă cu}$ următorul copil

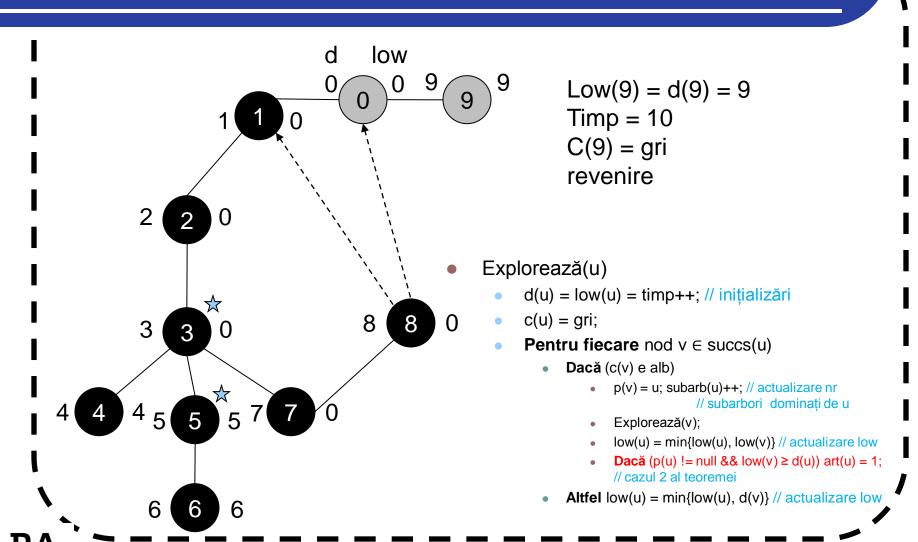
Explorează(u)

- d(u) = low(u) = timp++; // inițializări
- c(u) = gri;
- **Pentru fiecare** nod $v \in succs(u)$
 - Dacă (c(v) e alb)
 - p(v) = u; subarb(u)++; // actualizare nr // subarbori dominati de u
 - Explorează(v);
 - $low(u) = min\{low(u), low(v)\} // actualizare low$
 - **Dacă** (p(u) != null && low(v) \geq d(u)) art(u) = 1; // cazul 2 al teoremei
 - **Altfel** $low(u) = min\{low(u), d(v)\} // actualizare low$

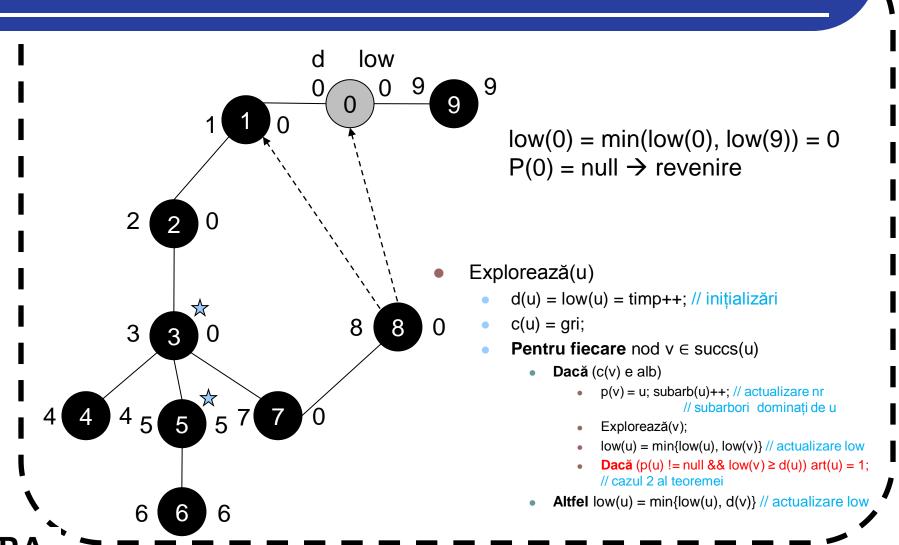
Exemplu rulare (26)



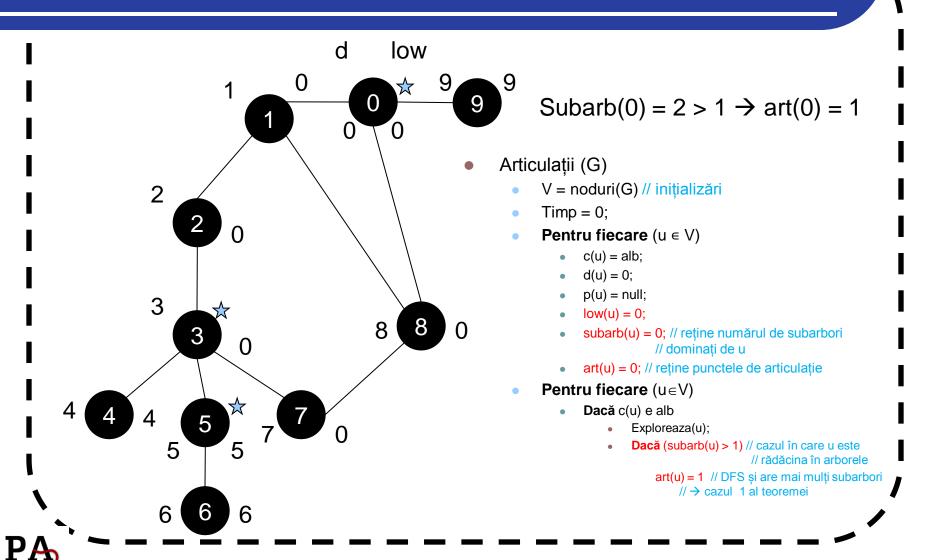
Exemplu rulare (27)



Exemplu rulare (28)



Exemplu rulare (29)



Algoritmul lui Tarjan adaptat pentru determinarea CTC

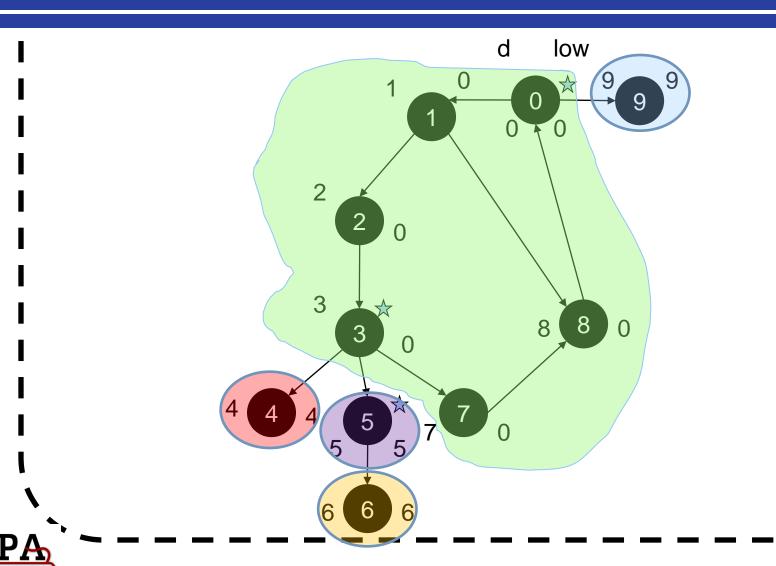
- index = 0 // nivelul pe care este nodul în arborele DFS
- S = empty // se folosește o stivă care se inițializează cu Ø
- Pentru fiecare v din V
 - Dacă (v.index e nedefinit) atunci // se pornește DFS din fiecare nod pe care
 - Tarjan(v)

// nu l-am vizitat încă

- Tarjan(v)
 - v.index = index // se setează nivelul nodului v
 - v.lowlink = index // reţine strămoșul nodului v
 - index = index + 1 // incrementez nivelul
 - S.push(v) // introduc v în stivă
 - Pentru fiecare (v, v') din E // se prelucrează succesorii lui v
 - Dacă (v'.index e nedefinit sau v' e în S) atunci // CTC deja identificate sunt ignorate
 - Dacă (v'.index e nedefinit) atunci tarjan(v') // dacă nu a fost vizitat v' intru în recursivitate
 - v.lowlink = min(v.lowlink, v'.lowlink) //actualizez strămoșul
 - Dacă (v.lowlink == v.index) atunci // printez CTC începând de la coadă spre rădăcină
 - print "CTC:"
 - Repetă
 - v' = S.pop // extrag nodul din stiva şi îl printez
 - print v'
 - Până când (v' == v) // până când extrag rădăcina

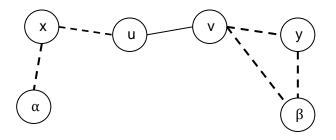


Exemplu rulare (CTC)

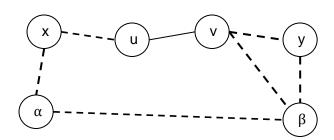


Punți

 Definiție: G = (V,E), graf neorientat și (u,v) ∈ E. (u,v) este punte în G ⇔ ∃ x,y ∈ V, x ≠ y, a.î. ∀ x..y conține muchia (u,v).



Orice drum x..y trece prin (u,v) =>(u,v) este punte



(u,v) nu este punte



Algoritm punți (I)

Dacă c(u) e alb

Explorează(u)

Punţi(G) V = noduri(G) // iniţializări Timp = 0;Pentru fiecare nod u (u ∈ V) c(u) = alb; • d(u) = 0; p(u) = null; • low(u) = 0; punte(u) =0; // înlocuiește: subarb(u) = 0; art(u) = 0; **Pentru fiecare** nod u (u ∈ V)

PA

Algoritm punți (II)

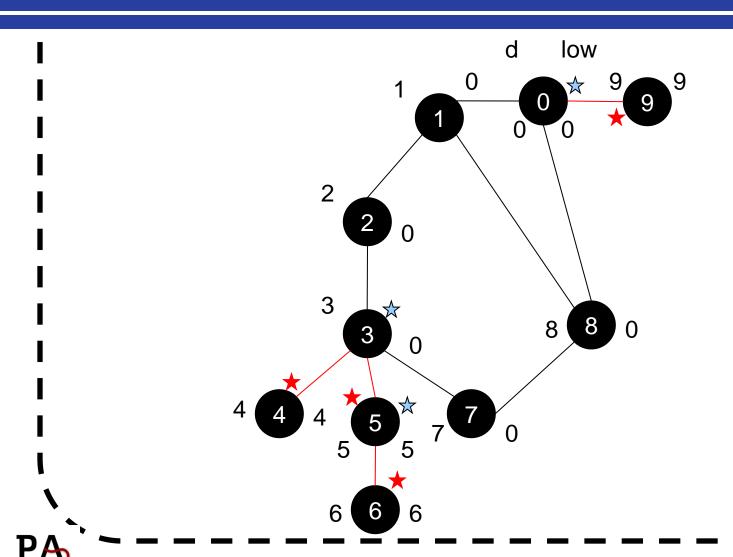
- Explorează(u)
 - d(u) = low(u) = timp++; // iniţializări
 - c(u) = gri;
 - Pentru fiecare nod v (v ∈ succs(u))
 - Dacă c(v) e alb
 - p(v) = u; // se elimină: subarb(u)++;
 - Explorează(v);
 - low(u) = min{low(u), low(v)} // actualizare low
 - Dacă (low(v) > d(u)) punte(v) = 1;

```
// în loc de: Dacă(p(u) != null && low(v) >= d(u))
```

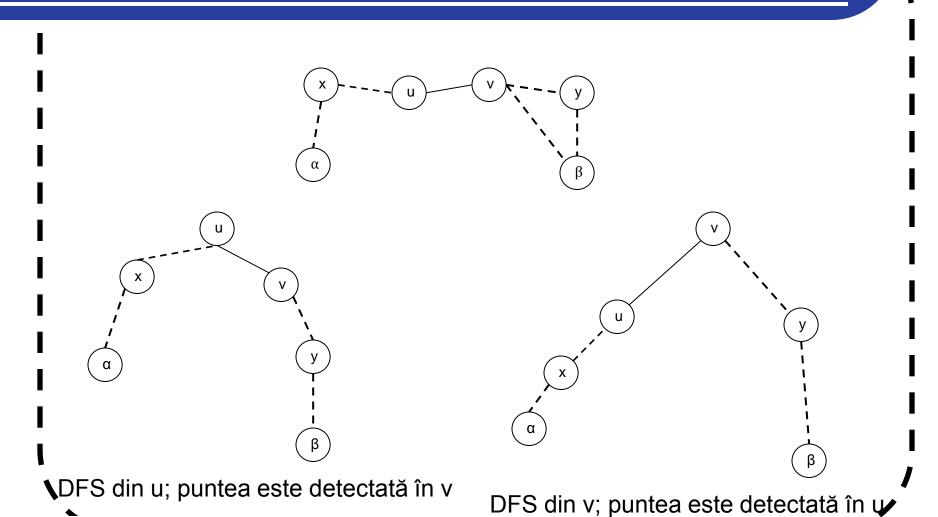
- Altfel
 - Dacă (p(u) ≠ v) low(u) = min{low(u), d(v)} // actualizare low



Exemplu rulare (Punți)



Exemplu



Drumuri de cost minim

- G = (V,E) un graf, iar w:E $\rightarrow \Re$ o funcție de cost asociată arcelor grafului (w(u,v) = costul arcului (u,v)).
- Cost(u..v) = costul drumului u..v (este aditiv costul drumului = suma costurilor arcelor).
- Variante:
 - Drumuri punct multipunct: pentru un nod dat s ∈ V, să se găsească un drum de cost minim de la s la ∀u ∈ V; Dijkstra, Bellman-Ford
 - 2. Drumuri multipunct punct: pentru un nod dat $e \in V$, să se găsească un drum de cost minim de la $\forall u \in V$ la e; G^T și apoi 1
 - Drumuri punct punct: pentru două noduri date u și v ∈ V, să se găsească un drum u..v de cost minim; Folosind 1
 - Drumuri multipunct multipunct: ∀u, v ∈ V, să se găsească un drum u..v de cost minim. Floyd-Warshall
 - 5. Drumuri de cost maxim!

Temă de gândire pentru acasă – posibil subiect de examen!



Optimalitatea drumurilor minime (I)

- Lemă 25.1 (Subdrumurile unui drum minim sunt drumuri optimale): G = (V,E), $w : E \rightarrow \Re$ funcție de cost asociată. Fie $p = v_1v_2...v_k$ un drum optim de la v_1 la v_k . Atunci pentru orice i și j cu $1 \le i \le j \le k$, subdrumul lui p de la v_i la v_j este un drum minim.
- Dem: Fie $p_{ij} = v_i..v_j$ subdrumul din p dintre v_i și v_j . $\rightarrow p = v_1..v_i..v_j..v_k => cost (p) = cost (<math>v_1..v_i$) + cost ($v_i..v_j$) + cost ($v_j..v_k$).
- Pp. prin absurd că v_i..v_j nu e optim => ∃p' a.î. cost (p') < cost (v_i..v_j) => p nu e drum minim → Contrazice ipoteza → p_{ij} este drum minim.



Optimalitatea drumurilor minime (II)

- Corolar 25.2: G = (V,E), $w : E \rightarrow \Re$ funcție de cost asociată. Fie p = s..uv un drum optim de la s la v. Atunci costul optim al acestui drum poate fi scris ca $\delta(s,v) = \delta(s,u) + w(u,v)$.
- Dem: Conform teoremei anterioare, s..u e un drum optim => cost (s..u) = δ (s,u).
- Lemă 25.3: G = (V,E), $w : E \rightarrow \Re$ funcție de cost asociată. $\forall (u,v) \in E$ avem $\delta(s,v) \leq \delta(s,u) + w(u,v)$.
- Dem: Orice drum optim are costul mai mic ca al oricărui alt drum.



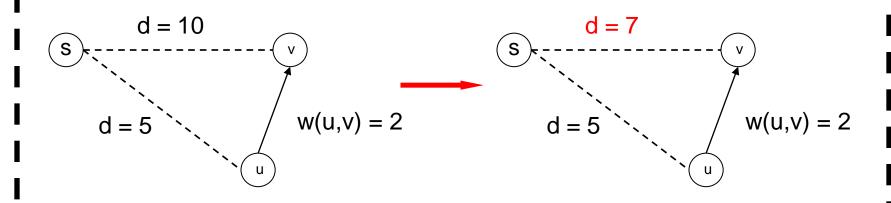
Drumuri minime de sursă unică

- Sunt concepuți pentru grafuri orientate.
- Bazaţi pe algoritmi Greedy.
- Se pornește de la nodul de start și pe baza unui optim local, drumurile sunt extinse și optimizate până la soluția I finală.
- Notaţii:
 - d[v] = costul drumului descoperit s..v;
 - δ(u,v) = costul drumului optim u..v; δ(u,v)=∞ daca v ∉ R(u);
 - p(v) = predecesorul lui v pe drumul s..v.



Drumuri minime de sursă unică

 Relaxarea arcelor → dacă d[v] > d[u] + w(u,v), atunci actualizează d[v].



Exemple: Dijkstra şi Bellman–Ford.



Relaxarea arcelor (I)

• Lemă 25.5: G = (V,E), $w : E \rightarrow \Re$ funcție de cost asociată. $\forall v \in V$, d[v] obținut de algoritmul lui Dijkstra respectă $d[v] \geq \delta(s,v)$. În plus, odată atinsă valoarea $\delta(s,v)$, ea nu se mai modifică.

Dem:

- $\forall v \in V, v \notin R(s) \rightarrow d[v] = \delta(s,v) = \infty; d[s] = \delta(s,s) = 0 (inițializare)$
- Pt v ∈ R(s), iniţializare → d[v] = ∞ ≥ δ(s,v). Dem. prin reducere la absurd că după oricâte relaxări, relaţia se menţine. Fie v primul vârf pentru care relaxarea (u,v) determină d[v] < δ(s,v) → după relaxarea (u,v): d[u] + w(u,v) = d[v] < δ(s,v) ≤ δ(s,u) + w(u,v) → d[u] < δ(s,u). Dar relaxarea nu modifică d[u], iar v e primul pentru care d[v] < δ(s,v). Contrazice presupunerea! => d[v] ≥ δ(s,v), ∀ v ∈ V
- Cum d[v] $\geq \delta(s,v)$ => odată ajuns la d[v] = $\delta(s,v)$, ea nu mai scade. Cum relaxarea nu creste valorile => d[v] nu se mai modifică.



Relaxarea arcelor (II)

Lemă 25.7: G = (V,E), w : E → ℜ funcție de cost asociată.
 Fie p = s..uv un drum optim de la s la v. Dacă d[u] = δ(s,u) la un moment dat, atunci începând cu momentul imediat următor relaxării arcului (u,v) avem d[v] = δ(s,v)

Dem:

- Dacă înainte de relaxare d[v] > d[u] + w(u,v), prin relaxare → d[v] = d[u] + w(u,v). Altfel, d[v] ≤ d[u] + w(u,v) => după relaxare avem d[v] ≤ d[u] + w(u,v).
- Cum d[u] = $\delta(s,u)$ și relaxarea (u,v) nu modifică d[u] => d[v] \leq d[u] + w(u,v) = $\delta(s,u)$ + w(u,v) = $\delta(s,v)$ (conf. Corolar 25.2) \rightarrow d[v] = $\delta(s,v)$



Algoritmul lui Dijkstra (I)

- Folosește o coadă de priorități în care se adaugă nodurile în funcție de distanța cunoscută în momentul respectiv de la s până la nod.
- Se folosește **NUMAI** pentru costuri pozitive (w(u,v) > 0, $\forall u,v \in V$).
- Dijkstra_generic (G,s)
 - V = nodurile lui G
 - Cât timp (∨ != ∅)
 - u = nod din V cu d[u] min
 - $V = V \{u\}$
 - Pentru fiecare (v ∈ succesorii lui u) relaxare_arc(u,v)

// optimizare drum s..v pentru v ∈ succesorilor lui u

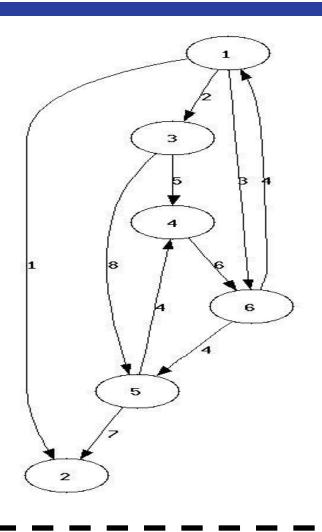


Algoritmul lui Dijkstra (II)

- Dijkstra(G,s)
 - Pentru fiecare (u ∈ V)
 - d[u] = ∞; p[u] = null;
 - d[s] = 0;
 - Q = construiește_coada(V) // coadă cu priorități
 - Cât timp (Q != ∅)
 - u = ExtrageMin(Q); // extrage din V elementul cu d[u] minim
 - // Q = Q {u} se execută în cadrul lui ExtrageMin
 - Pentru fiecare (v ∈ Q și v din succesorii lui u)
 - Dacă (d[v] > d[u] + w(u,v))
 - d[v] = d[u] + w(u,v) // actualizez distanţa
 - p[v] = u // și părintele

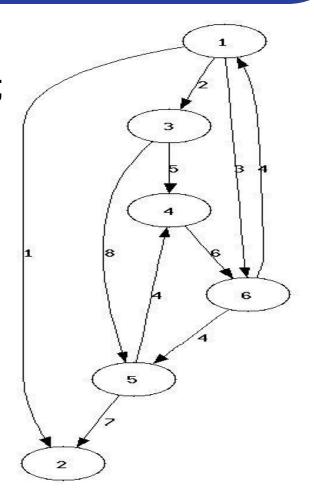


Exemplu (I)



Exemplu (II)

- d[1] = 0;
- (1): d[2] = 1; d[3] = 2; d[6] = 3;
- (2): d[4] = 7; d[5] = 10;
- (3): d[5] = 7;
- Dijkstra(G,s)
 - Pentru fiecare (u ∈ V)
 - d[u] = ∞; p[u] = null;
 - d[s] = 0;
 - Q = construieşte coada(V) // coadă cu priorități
 - Cât timp (Q $\stackrel{\cdot}{!}= \stackrel{-}{\varnothing}$)
 - u = ExtrageMin(Q); // extrage din V elementul cu d[u] // minim
 - // Q = Q {u} se execută în cadrul lui ExtrageMin
 - Pentru fiecare (v ∈ Q și v din succesorii lui u)
 - Dacă (d[v] > d[u] + w(u,v))
 - d[v] = d[u] + w(u,v) // actualizez distanţa
 - p[v] = u // și părintele





Complexitate Dijkstra

 Depinde de ExtrageMin – coadă cu priorități.

- Operații ce trebuie realizate pe coadă + frecvenţa lor:
 - insert V;
 - delete V;
 - conţine? V;
 - micşorează_val E;
 - este vidă? V.

- Dijkstra(G,s)
 - Pentru fiecare (u ∈ V)
 - d[u] = ∞; p[u] = null;
 - d[s] = 0;
 - Q = construiește_coada(V) // coadă cu priorități
 - Cât timp (Q!=∅)
 - u = ExtrageMin(Q); // extrage din V elementul cu d[u] minim
 - // Q = Q {u} se execută in cadrul lui ExtrageMin
 - Pentru fiecare (v ∈ Q si v din succesorii lui u)
 - Dacă (d[v] > d[u] + w(u,v))
 - d[v] = d[u] + w(u,v) // actualizez distanţa
 - p[v] = u // si părintele



Implementare cu vectori

- Costuri:
 - insert − 1 * V = V;
 - delete V * V = V² (necesită căutarea minimului);
 - conţine? 1 * V = V;
 - micșorează_val 1 * E = E;
 - este_vidă? 1 * V = V;
- Cea mai bună metodă pentru grafuri "dese" (E≈V²)!

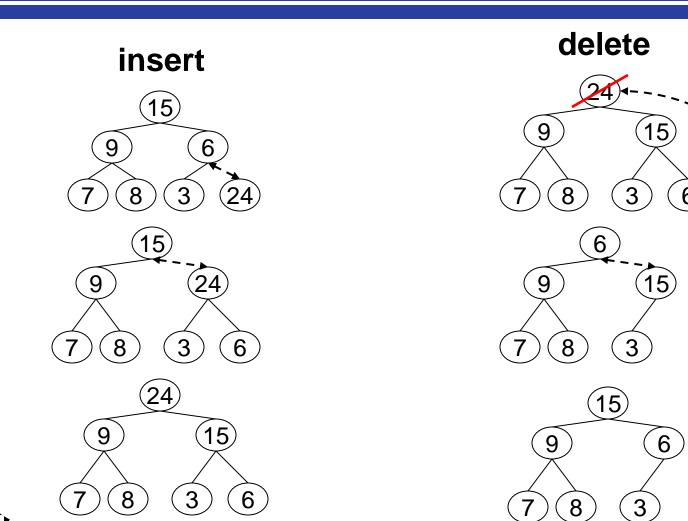


Implementare cu heap binar

- Heap binar structură de date de tip arbore binar + 2 constrângeri:
 - Fiecare nivel este complet; ultimul se umple de la stânga la dreapta;
 - ∀u ∈ Heap; u ≥ răd(st(u)) și u ≥ răd(dr(u)) unde ≥ este o relație de ordine pe mulțimea pe care sunt definite elementele heapului.



Operatii pe Heap Binar

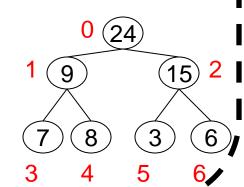




Implementare Heap Binar

- Implementare folosind vectori.
- Poziție[i] = unde se găsește în indexul de valori elementul de pe poziția i din heap.
- Reverse[i] = unde se găsește în heap elementul de pe poziția i din valoare.
- Implementare disponibila la [3].

Index	0	1	2	3	4	5	6
Valoare	7	6	15	8	24	တ	3
Poziție	4	5	2	0	3	6	1
Reverse	3	6	2	4	0	1	5





Heap Binar

- Costuri:
 - insert logV * V = VlogV;
 - delete logV * V = VlogV;
 - conţine? 1 * V = V;
 - micşorează_val logV * E = ElogV;
 - este_vidă? 1 * V = V.

 Eficient dacă graful are arce puţine comparativ cu numărul de noduri.



Heap Fibonacci

- Poate fi format din mai mulți arbori.
- Cheia unui părinte ≤ cheia oricărui copil.
- Fiind dat un nod u şi un heap H:
 - p(u) părintele lui u;
 - copil(u) legătura către unul din copiii lui u;
 - st(u), dr(u) legătura la frații din stânga și din dreapta (cei de pe primul nivel sunt legați între ei astfel);
 - grad(u) numărul de copii ai lui u;
 - min(H) cel mai mic nod din H;
 - n(H) numărul de noduri din H.



Operatii Heap Fibonacci

- Inserare nod O(1)
 - construiește un nou arbore cu un singur nod

Min – accesibil direct - min(H) – O(1)

- ExtrageMin O(logn) cost amortizat!
 - Mută copiii minimului pe prima coloană;
 - Consolidează heap-ul.



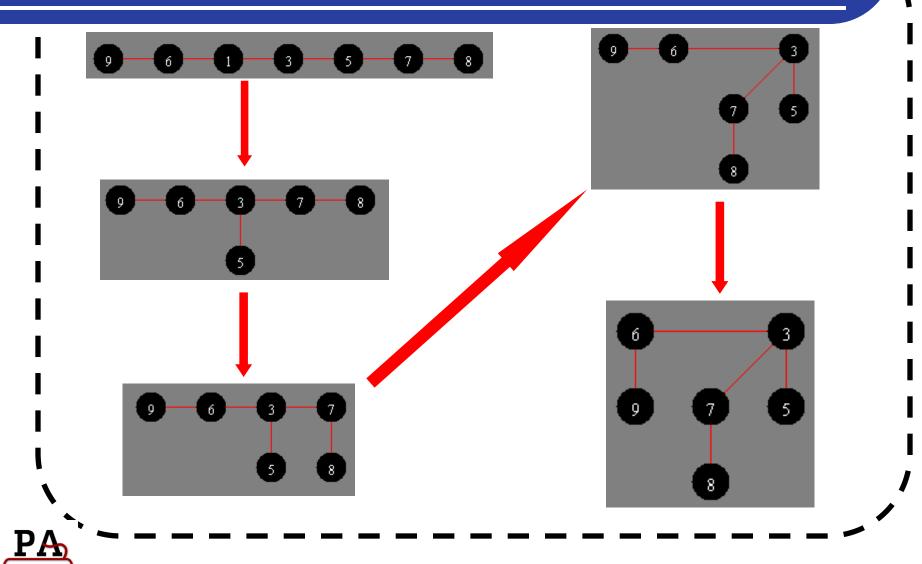
Operatii Heap Fibonacci

- Consolidare Heap
 - Cât timp există 2 arbori cu grade egale Arb(x) şi Arb(y), x < y:
 - Arb(y) adăugat ca şi copil al lui x;
 - grad[x] ++;

• Applet și implementare disponibile la [4].



Consolidare Heap



Costuri Heap Fibonacci

- Costuri:
 - insert − 1 * V = V;
 - delete logV * V = VlogV(amortizat!);
 - micșorează_val 1 * E = E;
 - este vidă? 1 * V = V.

Cea mai rapidă structură dpdv teoretic.



Concluzii Dijkstra

- Implementarea trebuie realizată în funcție de tipul grafului pe care lucrăm:
 - vectori pentru grafuri "dese";
 - heap pentru grafuri "rare".

 Heapul Fibonacci este mai eficient decât heapul binar dar mai dificil de implementat.



ÎNTREBĂRI?

