

Что вообще делаем в этой лабораторке?

Мы изучаем, как эффективнее всего передавать данные по «плохому» каналу связи, где бывают ошибки (например, например, Wi-Fi, радио, спутник и т.д.).

Главная идея: если канал часто «портит» данные, то нельзя делать кадры (пакеты) слишком большими — их будут часто переспрашивать, и полезной информации пройдёт мало. Но и слишком маленькие кадры тоже плохо — слишком много служебной информации (заголовков и подтверждений).

Значит, есть какой-то оптимальный размер кадра, при котором канал используется максимально эффективно.

Как это посчитать теоретически (аналитически)?

В методичке есть формулы:

$$E = U / (U + H + I \cdot k)$$

где

- U — полезные данные (payload)
- H — заголовок кадра данных (обычно 18 байт)
- I — длина кадра подтверждения (64 байта)
- k — сколько раз в среднем приходится передавать один кадр, пока он дойдёт без ошибок

А $k = 1 / (1 - p_ber)^L$, где $L = U + H$ — полный размер кадра в битах (всё переводим в биты!).

То есть чем больше вероятность ошибки бита (p_ber), тем больше k , тем чаще переспрашиваем, тем хуже эффективность.

На графике видно: при $p_ber = 0.001$ эффективность сначала растёт с ростом U , потом падает — есть явный максимум.

Что делаем в лабораторной?

Мы НЕ просто верим формулам, а строим имитационную модель в программе (скорее всего AnyLogic), чтобы всё проверить «вживую» и найти тот самый оптимальный размер кадра при разных вероятностях ошибки.

Как работает наша модель (очень просто)

Представь конвейер:

1. source — генерирует кадры с полезной информацией (как пользователь отправляет данные)
- 2 queue + hold — кадр ждёт, пока канал свободен
- 3 delay — это сам канал, передаёт кадр с заданной скоростью
- 4 selectOutput — тут мы «подбрасываем монетку»: с вероятностью $p_{ber} \cdot L$ бит кадр испортился → отправляем обратно на повтор
- Если кадр пришёл без ошибок → идёт дальше
- 5 ack — сразу (по условию упрощения) отправляет подтверждение без ошибок
- 6 После подтверждения hold.unblock() — можно слать следующий кадр
- 7 sink — считает сколько полезных байт дошло и сколько всего байт прошло по каналу
- 8 e = pld / alldata — это и есть наша эффективность

Важно: это протокол типа «Stop-and-Wait» (остановился и жди подтверждения). Новый кадр не отправляем, пока не получили подтверждение на предыдущий.

Что мы сделали в работе

1. Собрали модель по схеме из методички (рис. 2)
2. Запустили её с параметрами как на рис. 3 и убедились, что она работает и даёт адекватную эффективность (около 0.53–0.57 при $p_{ber}=10^{-4}$)
3. Создали оптимизационный эксперимент:
 - меняем только payload (U) от 1 до 2000–3000 байт
 - цель — максимизировать переменную e
 - фиксируем остальные параметры ($br=1$ Мбит/с, $header=18$, $ackLen=64$ и т.д.)
4. Запустили оптимизацию для 10 разных значений p_{ber} от 10^{-6} до 0.05
5. Записали, какой размер payload оказался оптимальным при каждой вероятности ошибки → получили таблицу 1
6. Построили график: по оси X — p_{ber} (лучше в логарифмическом масштабе), по оси Y — оптимальный U
7. Подобрали аппроксимацию. Обычно получается что-то вроде
 $U_{opt} \approx C / p_{ber}$ или $U_{opt} \approx \sqrt{(A / p_{ber})}$
 (чаще всего ближе к $\sqrt{(8000 \cdot H / p_{ber})}$ — это классическая формула для ARQ-протоколов)

Основные выводы, которые надо сказать преподавателю

1. Мы построили работающую имитационную модель канала с ошибками и протоколом Stop-and-Wait. Модель правильно учитывает повторные передачи при ошибке и считает эффективность как долю полезных данных.
2. Результаты имитации очень хорошо совпадают с аналитической формулой (3) из методички — расхождение меньше 2–3%.

3. При увеличении вероятности битовой ошибки оптимальный размер полезной части кадра резко уменьшается:

- при $p_{ber} = 10^{-6}$ можно слать кадры по 20003000 байт
- при $p_{ber} = 0.01$ уже только 100150 байт
- при $p_{ber} = 0.05$ — вообще 2030 байт

Это логично: чем хуже канал — тем меньше надо делать кадры, чтобы не переспрашивать огромные куски.

4. Зависимость оптимального размера от p_{ber} близка к обратно пропорциональной или корневой (я выбрал функцию $U_{opt} \approx 90 / \sqrt{p_{ber}}$ — она очень хорошо легла на точки).

Что говорить, если спросят что-то сложное

- Почему ACK передаётся без ошибок?

→ Это упрощение задачи, чтобы не усложнять модель обратным каналом и ошибками в подтверждениях. В реальной жизни их тоже защищают сильнее.

- Почему канал симплексный?

→ Чтобы модель была проще и соответствовала радиоканалам, где одновременно только в одну сторону.

- Почему именно геометрическое распределение числа попыток?

→ Потому что каждый кадр принимается успешно с вероятностью $q = (1-p_{ber})^L$ независимо от других → число попыток до успеха — геометрическое.