On testera toutes les fonctions avec des valeurs au choix. On utilisera les bibliothèques suivantes : stdio.h, math.h, stdlib.h, stdbool.h, time.h et assert.h.

# 1 Arithmétique et tableaux

#### Exercice 1

- 1. Écrire une fonction int pgcd(int a, int b) qui renvoie le pgcd de deux entiers naturels.
- 2. Écrire une fonction float somme(int n) qui calcule et renvoie  $\sum_{k=1}^{n} \frac{1}{k^2}$ .
- 3. Écrire une fonction int seuil(int n) qui renvoie le plus petit entier k tel que  $2^k \ge n$ .

### Exercice 2

- 1. Écrire une fonction int maximum(int tab[], int len) qui prend en argument un pointeur de tableau d'entiers tab et un entier correspondant à la taille du tableau et renvoie la valeur maximale de t.
- 2. Modifier la fonction précédente pour qu'elle renvoie l'indice de la valeur maximale.
- 3. Écrire une fonction void afficher\_tableau(int tab[], int len) qui prend en argument un pointeur de tableau d'entiers tab et un entier correspondant à la taille du tableau et affiche le tableau t en terminant par un retour à la ligne.
- 4. Écrire une fonction int\* tableau\_alea(int len, int m) qui prend en argument deux entiers len et m et renvoie un pointeur vers un tableau d'entier de taille len contenant des entiers aléatoires compris entre 0 et m-1.
  - La fonction int rand(void) renvoie un entier choisi aléatoirement et uniformément entre 0 et INT\_MAX. On supposera  $m \ll INT_MAX$ .
- 5. Faire un test de création et d'affichage d'un tableau de taille 20 contenant des entiers inférieurs à 30. Que remarque-t-on si on exécute plusieurs fois le fichier? Pour éviter ce problème, on pourra modifier la graine aléatoire par la commande (à n'exécuter qu'une seule fois dans le main) srand(time(0));.

### Exercice 3

- 1. Écrire une fonction bool premier(int n) qui détermine si un entier naturel n est premier ou non. La fonction devra avoir une complexité temporelle en  $\mathcal{O}(\sqrt{n})$ .
- 2. Écrire une fonction int\* crible(int n, int\* len) qui renvoie un pointeur vers un tableau d'entiers contenant tous les nombres premiers inférieurs ou égaux à un entier naturel n donné en argument, et modifie l'entier pointé par len pour y indiquer la taille du tableau créé. L'algorithme devra utiliser le principe du crible d'Érathosthène.

### Exercice 4

- 1. Écrire une fonction void tri\_selection(int tab[], int len) qui trie en place un tableau d'entier donné en argument selon le principe du tri par sélection, l'argument len correspondant à sa taille.
- 2. Écrire une fonction bool appartient(int x, int tab[], int len) qui teste l'appartenance d'un entier x à un tableau tab de taille len. La fonction devra avoir une complexité linéaire en len
- 3. Écrire une fonction bool dichotomie(int x, int tab[], int len) qui teste l'appartenance d'un entier x à un tableau tab supposé trié par ordre croissant de taille len. La fonction

devra avoir une complexité logarithmique en len.

# 2 Structures chaînées et pointeurs

### Exercice 5

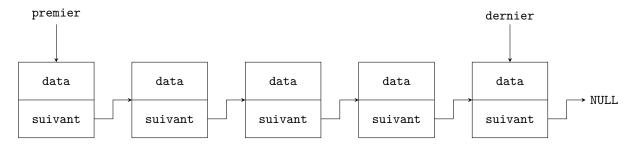
On souhaite créer une structure de liste simplement chaînée avec quelques opérations associées et l'utiliser pour implémenter une file. Un maillon de la liste chaînée contient une valeur numérique et un pointeur vers le prochain maillon. On utilise le type suivant :

```
struct Liste {
   int data;
   struct Liste* suivant;
};

typedef struct Liste liste;
```

- 1. Écrire une fonction liste\* creer\_liste(int x) qui crée un maillon simple contenant une valeur x donnée en argument et renvoie un pointeur vers ce maillon.
- 2. Écrire une fonction liste\* convertir\_tab(int tab[], int len) qui convertit un tableau en une liste chaînée et renvoie un pointeur vers le début de la liste.
- 3. Écrire une fonction void afficher\_liste(liste\* lst) qui affiche une liste chaînée.
- 4. Écrire une fonction void liberer\_liste(liste\* lst) qui libère l'espace mémoire occupé par une liste chaînée.

Pour implémenter une file, on utilise une liste simplement chaînée avec un pointeur vers le début de la liste et un pointeur vers la fin de la liste :



La file sera implémentée avec le type suivant :

```
struct File {
    liste* premier;
    liste* dernier;
};

typedef struct File file;
```

- 5. Écrire une fonction file\* creer vide(void) qui crée une file vide.
- 6. Écrire une fonction bool est\_vide(file\* f) qui teste si une file est vide.
- 7. Écrire une fonction void liberer\_file(file\* f) qui libère l'espace mémoire occupé par une file.

Pour enfiler un élément, on l'ajoute à la fin de la liste chaînée. Pour défiler un élément, on le retire au début de la liste chaînée.

- 8. Écrire une fonction void enfiler (file\* f, int x) qui enfile un élément x dans une file f.
- 9. Écrire une fonction int defiler(file\* f) qui défile un élément d'une file f et renvoie sa valeur. On vérifiera (par assert par exemple) que la file est non vide.

# 3 Pour aller plus loin

#### Exercice 6

On définit le nombre d'**inversions** inv(tab) d'un tableau  $tab = [x_0, ..., x_{n-1}]$  comme le nombre de couples (i, j) tels que  $0 \le i < j < n$  et  $x_i > x_j$ .

- 1. Quelle est la valeur maximale de inv(tab) pour un tableau de taille n?
- 2. Écrire une fonction naïve int inversions\_naif(int tab[], int n) qui calcule et renvoie inv(tab). Déterminer sa complexité temporelle.
- 3. Déterminer un algorithme récursif de type « diviser pour régner » permettant de calculer inv(tab) en complexité  $\mathcal{O}(n\log n)$ .
  - Indication : il est intéressant de trier le tableau tab, en utilisant le principe du tri fusion, au fur et à mesure qu'on compte les inversions.
- 4. Écrire une fonction int inversions\_DPR(int tab[], int n) qui applique cet algorithme.

#### Exercice 7

On souhaite créer une structure de tableau dynamique (au sens de taille dynamique, pas d'allocation dynamique) en C, comme celle de list en Python. Le principe est le suivant : on utilise un tableau dont une partie correspond aux valeurs effectivement présente, et le reste est un tampon inutilisé tant qu'on n'essaie pas de rajouter des éléments. Le type sera le suivant :

```
struct Tab_dyna {
   int taille;
   int capacite;
   int* data;
};

typedef struct Tab_dyna tab_dyna;
```

- le champ taille correspond au nombre de valeurs effectivement présentes;
- le champ capacite correspond à la capacité du tableau, c'est-à-dire l'espace mémoire occupé par le tableau data;
- le champ data est un pointeur vers le tableau contenant les données.
- 1. Écrire une fonction tab\_dyna\* creer\_tab\_dyna(void) qui crée un tableau dynamique de taille 1.
- 2. Écrire une fonction void liberer\_tab\_dyna(tab\_dyna\* td) qui libère l'espace mémoire occupé par un tableau dynamique.
- 3. Écrire une fonction int evaluer(tab\_dyna\* td, int i) qui récupère la valeur à l'indice i. On vérifiera que l'entier i est un indice valide.
- 4. Écrire une fonction void modifier(tab\_dyna\* td, int i, int x) qui modifie la valeur à l'indice i en lui donnant la valeur x. On vérifiera que l'entier i est un indice valide.

On peut être amené à modifier la capacité du tableau, par exemple lorsqu'on doit ajouter un élément dans un tableau où la taille est égale à la capacité. Lorsque c'est le cas, on crée un nouveau tableau avec une nouvelle capacité, on recopie les valeurs de l'ancien tableau, qu'on libère, et on modifie le pointeur du tableau dynamique vers ce nouveau tableau. On peut alors ajouter le nouvel élément.

5. Écrire une fonction void redimensionner(tab\_dyna\* td, int capa) qui modifie la capacité d'un tableau dynamique. On vérifiera que la nouvelle capacité est supérieure à la taille du tableau dynamique.

Lors de l'ajout d'un élément, si le tableau est plein, on choisit de **doubler** la capacité avant l'ajout. Cela permet d'avoir une bonne complexité amortie.

6. Écrire une fonction void ajouter(tab\_dyna\* td, int x) qui ajoute un élément (à droite) dans un tableau dynamique.

Lorsqu'on retire un élément, pour éviter d'occuper inutilement de l'espace mémoire, on choisit de redimensionner le tableau si la capacité est plus du double de la taille. Dans ce cas on divise par deux la capacité du tableau.

- 7. Écrire une fonction int retirer(tab\_dyna\* td) qui retire l'élément de droite d'un tableau dynamique et renvoie sa valeur.
- 8. A-t-on la garantie d'une complexité amortie en  $\mathcal{O}(1)$  en redimensionnant lorsque la capacité est plus du double de la taille? Quel facteur devrait-on choisir pour améliorer cela?