人工智能原理与技术

习题课

TA:李睿哲

2025.03.19

主要内容

- 面向对象编程简介
- 实现一个神经网络
- 作业一发布

1 面向对象编程简介

- Python
- 从过程到对象
- 类(class)

数据类型:

Python

int, float, strlist, tuple, set, dict

- 从过程到对象
- · 类(class)

list:

```
x = [1, 2, 3, "python", [4, 5]]

print(x[0], x[-1]) # 访问元素

x.append(6) # 追加元素

x.insert(2, "new") # 插入元素

x.remove('python') # 删除指定元素

print(x)
```

- 从过程到对象
- 类(class)

tuple:

```
x = (1, 2, 3, "python")

print(x[1]) # 访问元素

print(x[:3]) # 切片

x[0] = 100 # X 会报错,元组不可修改
```

- 从过程到对象
- 类(class)

set:

```
      print(s1)
      # 输出 {1, 2, 3}, 去重

      print(s1 | s2)
      # 并集

      print(s1 & s2)
      # 交集

      print(s1 - s2)
      # 差集
```

- 从过程到对象
- · 类(class)

dict:

```
x = {"name": "Alice", "age": 25}
print(x["name"])  # 访问值
x["age"] = 26  # 修改值
x["city"] = "Beijing"  # 添加键值对
```

- 从过程到对象
- · 类(class)

常见判断与迭代语句:

Python

```
if x > 5 and y < 10:
if x > 5 or y > 10:
if not (x < 5):
if 3 in list_1:
if 5 not in list_1:
for i in range(5):
for c in str_1:
for x in list_1:
for key in dict_1:
for key, value in dict_1.items():
dict_1 = \{x: x^{**2} \text{ for } x \text{ in } list_1 \text{ if } x \% 2 == 0\}
```

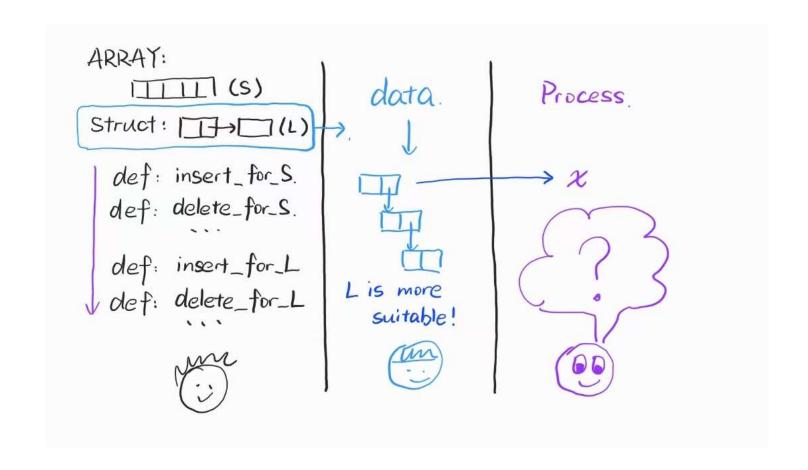
从过程到对象

• 类(class)

Python

面向过程:数据结构+算法

从过程到对象

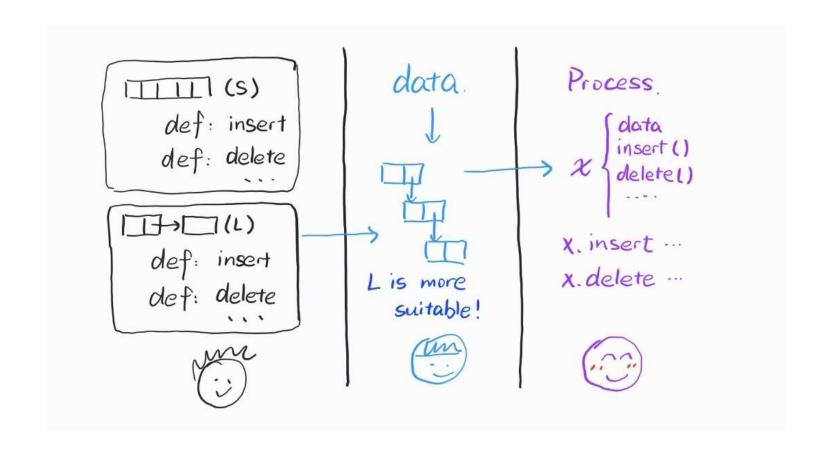


· 类(class)

Python

面向对象: 类+类+类+......

从过程到对象



类(class)

Python

万物皆类:

从过程到对象

- 某种数据结构
- 一种变换
- 一个算法
- •

类(class)

- Python
- 从过程到对象

类(class)与实例(instance):

类(class)

```
class Animal:
    def __init__(self, name, species):
        self.name = name # 变量
        self.species = species # 变量

def make_sound(self): # 方法(method)
        print("Some generic animal sound")

mimi = Animal("Mimi", "Cat")
mimi.make_sound() # 输出: "Some generic animal sound"
```

Python 从讨程到对象

类(class)与子类(subclass):

XiaoBai = Dog("Xiaobai", "Beagles")

WerWer!

XiaoBai.make_sound()

def __init__(self, name, species):

Wernermer

```
self.name = name # 变量
                            self.species = species # 变量
                        def make sound(self): # 方法
                            print("Some generic animal sound")
类(class)
                     class Dog(Animal):
                                     # Dog 继承 Animal
                        def __init__(self, name, breed):
                            super().__init__(name, "Dog")
                            self.breed = breed
                                                 # 方法重写
                        def make sound(self):
                            print("WerWer!")
```

class Animal:

2 实现一个神经网络

- 一些有用的包
- 基本结构
- 详细实现

```
import torch
import torch.nn as nn
import torch.optim as optim
import torch.utils.data as data
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.datasets import fetch_openml
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
import numpy as np
```

· 基本结构 · 详细实现

```
class BostonHousingDataset(data.Dataset):
    def __init__(self, train=True)
    def len (self)
    def __getitem__(self, index)
class FNN(nn.Module):
    def init (self, input dim)
    def forward(self, x):
class Trainer:
    def __init__(self, model, train_loader, test_loader, device=, lr, epochs)
    def train(self)
    def evaluate(self, calc_loss=False)
    def plot_losses(self)
if __name__ == "__main__":
```

基华结构

```
if name == " main ":
   # 设备选择:如果有 GPU 就用 GPU. 否则用 CPU
   device = torch.device("cuda" if torch.cuda.is available() else "cpu")
   # 创建数据集
   train_dataset = BostonHousingDataset(train=True)
   test dataset = BostonHousingDataset(train=False)
   # 创建数据加载器
   train loader = data.DataLoader(train dataset, batch size=16, shuffle=True)
   test loader = data.DataLoader(test dataset, batch size=16, shuffle=False)
   # 初始化模型
   model = FNN(input_dim=train_dataset.X.shape[1])
   # 训练器
   trainer = Trainer(model, train loader, test loader, device=device,
                       lr=0.001, epochs=20)
   trainer.train()
   trainer.evaluate()
   trainer.plot losses()
```

基本结构

```
class FNN(nn.Module):
   经典的全连接神经网络(Feedforward Neural Network, FNN)
   结构: 输入层 -> 隐藏层(ReLU) -> 输出层
   def __init__(self, input_dim):
      super(FNN, self).__init__()
      self.fc1 = nn.Linear(input_dim, 64) # 输入层到隐藏层
      self.relu = nn.ReLU()
                           # ReLU 激活函数
      self.fc2 = nn.Linear(64, 1) # 隐藏层到输出层
   def forward(self, x):
      """前向传播"""
      x = self.fc1(x)
      x = self.relu(x)
      x = self.fc2(x)
      return x
```

-些有用的包

class Trainer: 11 11 11

训练和评估神经网络模型的类

```
def __init__(self, model, train_loader, test_loader,
                 device="cpu", lr=0.01, epochs=300):
   self.model = model.to(device) # 将模型移动到指定设备
   self.train_loader = train_loader
   self.test_loader = test_loader
   self.device = device
   self.epochs = epochs
   # 使用均方误差 (MSE) 作为损失函数
   self.criterion = nn.MSELoss()
   # 使用 SGD 优化器
   self.optimizer = optim.SGD(self.model.parameters(), lr=lr)
   # 记录误差
   self.train_losses = []
   self.test losses = []
```

class Trainer:

```
训练和评估神经网络模型的类
def train(self):
   """训练模型"""
   self.model.train() # 设置为训练模式
   for epoch in range(self.epochs):
      total loss = 0
      for batch_X, batch_y in self.train_loader:
          batch X, batch y =
                  batch X.to(self.device), batch y.to(self.device)
          self.optimizer.zero_grad() # 梯度清零
          outputs = self.model(batch_X) # 前向传播
          loss = self.criterion(outputs, batch_y) # 计算损失
          loss.backward()
                                              # 反向传播
                                              # 更新参数
          self.optimizer.step()
          total loss += loss.item()
      # 计算训练误差.....
      # 计算测试误差.....
      #每1轮打印一次损失.....
```

基本结构 class Trainer:

训练和评估神经网络模型的类

def train(self):
"""训练模型"""

self.model.train() # 设置为训练模式

for epoch in range(self.epochs):

total_loss = 0

for batch_X, batch_y in self.train_loader:

batch_X, batch_y =

batch_X.to(self.device), batch_y.to(self.device)

反向传播

更新参数

self.optimizer.zero_grad() # 梯度清零

outputs = self.model(batch_X) # 前向传播

loss = self.criterion(outputs, batch_y) # 计算损失

loss.backward()

self.optimizer.step()

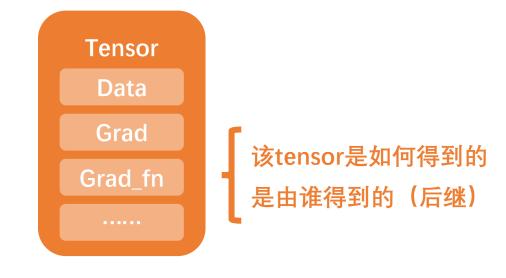
total_loss += loss.item()

- # 计算训练误差.....
- # 计算测试误差.....
- #每1轮打印一次损失.....

• 基本结构

详细实现

loss €



- 一些有用的包
- 基本结构

Forward(由model实现)

详细实现

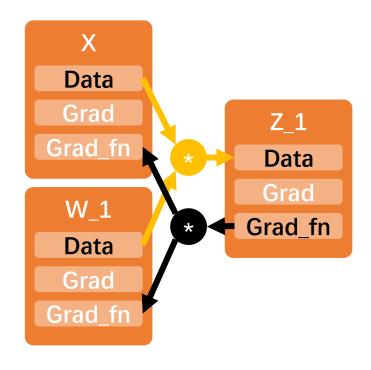


Data

Grad

- 一些有用的包
- 基本结构

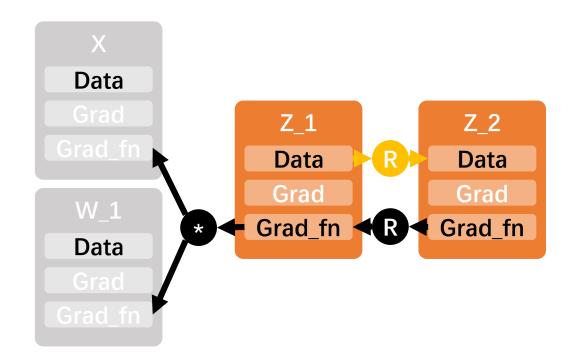
Forward(由model实现)



基本结构

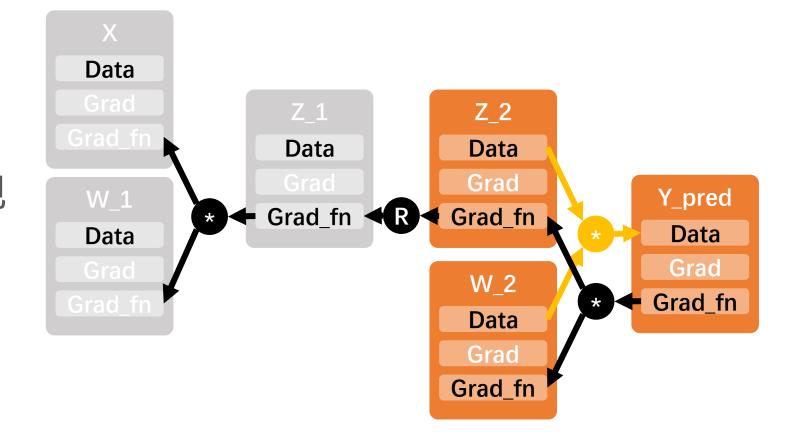
Forward(由model实现)





基本结构

Forward(由model实现)



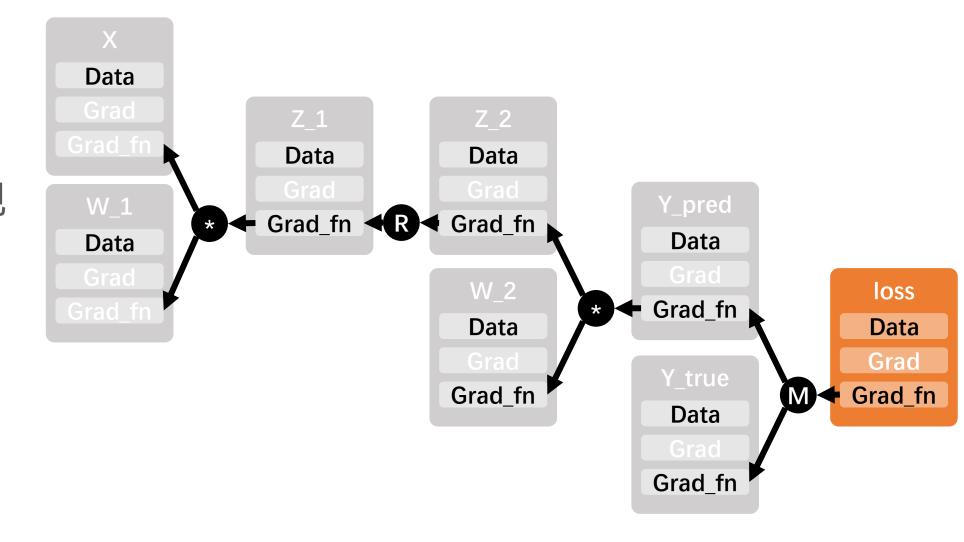
基本结构

Forward(由model实现)

Data Data Data Y_pred ← Grad_fn ← R ← Grad_fn Data Data Grad loss Grad_fn Data Data Grad Y_true Grad_fn M ← Grad_fn Data Grad Grad_fn

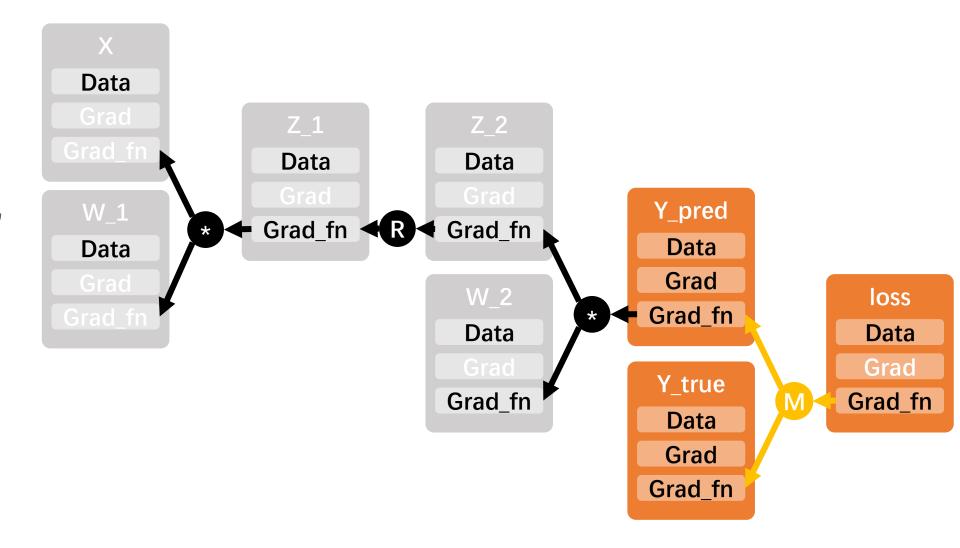
基本结构

Backward(由tensor递归实现)



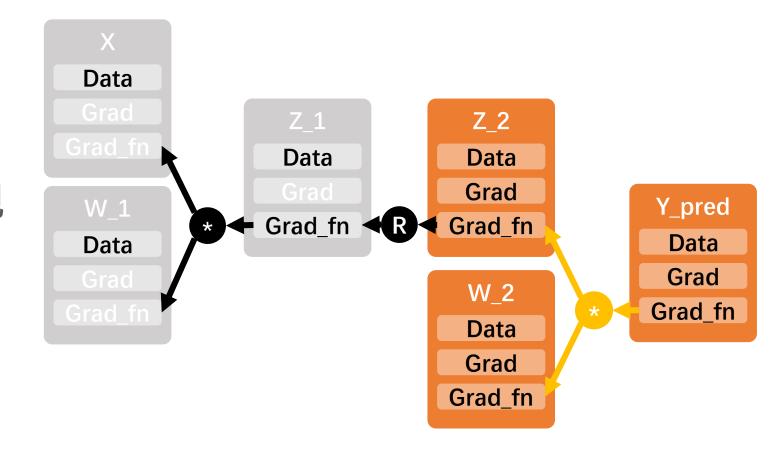
基本结构

Backward(由tensor递归实现)



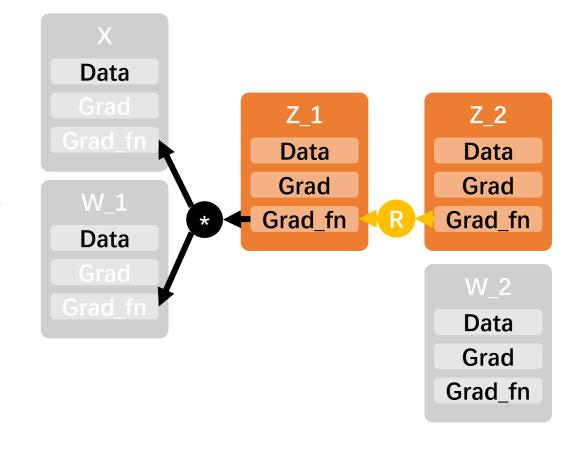
基本结构

Backward(由tensor递归实现)



基本结构

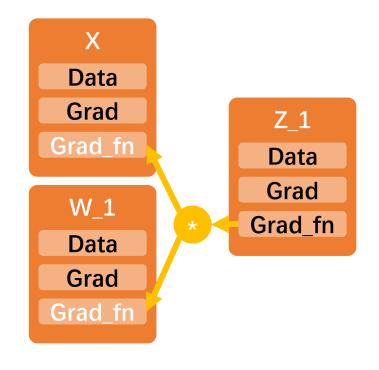
Backward(由tensor递归实现)



基本结构

Backward(由tensor递归实现)

详细实现



W_2
Data
Grad
Grad_fn

- 一些有用的包
- 基本结构

Backward(由tensor递归实现)

详细实现



W_2
Data
Grad
Grad_fn

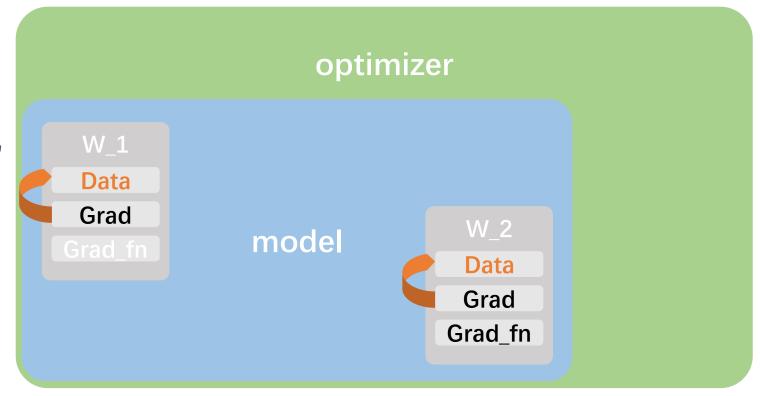
- 一些有用的包
- 基本结构

optimizer.step()

optimizer 详细实现 Data Grad model Data Grad Grad_fn

- 一些有用的包
- 基本结构

optimizer.step()



基本结构

Forward(由model实现)

详细实现



Data

Grad

Grad_fn

W_2
Data
Grad
Grad_fn

基本结构 class Trainer:

训练和评估神经网络模型的类

def train(self): """训练模型"""

> self.model.train() # 设置为训练模式 for epoch in range(self.epochs):

total loss = 0

for batch_X, batch_y in self.train_loader:

batch_X, batch_y =

batch_X.to(self.device), batch_y.to(self.device)

反向传播

更新参数

self.optimizer.zero_grad() # 梯度清零

outputs = self.model(batch_X) # 前向传播

loss = self.criterion(outputs, batch_y) # 计算损失

loss.backward()
self.optimizer.step()

total loss += loss.item()

计算训练误差.....

- # 川昇川练庆左……
- # 计算测试误差.....
- #每1轮打印一次损失.....

-些有用的包

class Trainer:

```
训练和评估神经网络模型的类
def evaluate(self, calc_loss=False):
   """在测试集上评估模型"""
   self.model.eval() # 设置为评估模式
   total loss = 0
   with torch.no grad(): # 不计算梯度
       for batch_X, batch_y in self.test_loader:
           batch_X, batch_y = batch_X.to(self.device),
                                   batch y.to(self.device)
           outputs = self.model(batch_X)
           loss = self.criterion(outputs, batch y)
           total loss += loss.item()
   avg loss = total loss / len(self.test loader)
   if not calc loss:
       print(f"Test MSE Loss: {avg loss:.4f}")
   return avg_loss
```

3 作业一发布

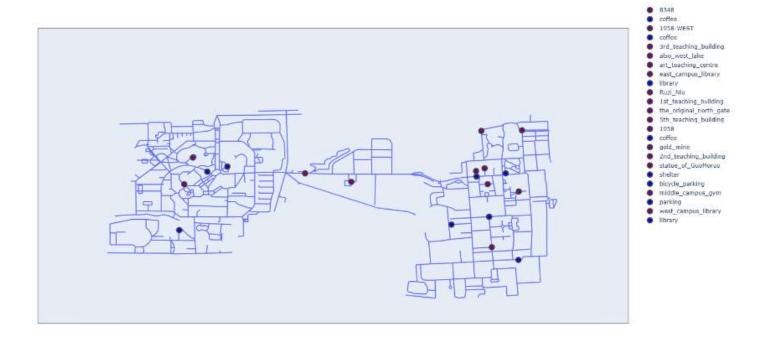


图 1: 你可以说出图中各个点对应哪些地方吗? (不要求回答)

现有地图软件均有路线规划的功能,可以找到从 A 点到 B 点的最佳路径,若仅用距离来衡量路径的优劣,则该问题则退化为了求最短路径。

在本次作业中,我们将制作一个"校内路线规划"程序,求解从校内一点到另一点的最短路径。此外,我们还将为该程序增加更强大的功能:你不仅可以直接查询从宿舍到三教的最短路径,还可以进行更复杂的查询,比如从宿舍出发,途经图书馆(不限东区图书馆或西区图书馆)和咖啡店,最后到达某个自习室的最短路径。

本次作业包括书面部分(问题回答)和编程部分(代码填空)。

书面部分需使用 LaTeX 完成,模板文件为 report_template.tex。注意: 为方便助教批改,你还需要将编程部分完成后的代码复制到模板中的对应位置。书面作业完成后,请导出为 report.pdf 文件。

编程部分的完整代码位于 Project 文件夹中。你仅需在 submission.py 中指定位置完成代码, 具体如下:

```
# BEGIN_YOUR_CODE

2
3 # END_YOUR_CODE
```

除 submission.py 之外,请勿修改其他任何文件。建议每完成一部分代码后,及时运行单个样例进行测试,例如执行 python grader.py 1a-1-basic,以便快速排查代码问题。每个测试样例的编号已经在 README 中给出。

完成所有代码后,运行 python grader.py 可查看当前得分。在本次作业中,每一道代码题的得分将有一半来自 grader.py 给出的分数,另一半来自助教对代码的打分。grader.py 包含可见样例和隐藏样例,你在本地运行时看到的得分仅为可见样例的得分,最终成绩将同时包含可见和隐藏样例。

完成所有内容后,请将 submission.py 与 report.pdf 打包成名为"学号 _ 姓名 _HW1.zip"的压缩文件,并上传至 BB 系统。助教将根据你提交的文件进行评分。

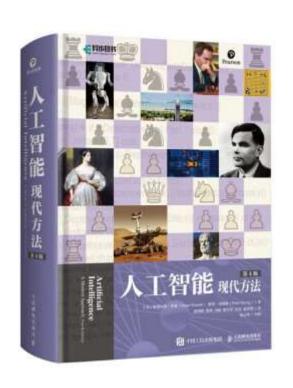
注意事项:

- 本次作业必须独立完成,任何形式的抄袭都不允许。如发现有互相抄袭的情况,抄袭者将平分获得的分数。
- 作业的截止时间为 2024 年 4 月 10 日 23:59:59。 迟交 1/2/4/7 天分别会扣除 5/15/40/100 分。
- 如果在做作业过程中遇到问题,可以在 Github Issue 中提问或者线下在答疑课提问,也欢迎同学们相互解答问题。

体验反馈 [2%]

你可以写下任何反馈,包括但不限于以下几个方面:课堂、作业、助教工作等等。

- (a) [必做] 你在本次作业花费的时间大概是?
- (b) [选做] 你可以随心吐槽课程不足的方面,或者给出合理的建议。若没有想法,直接忽略本小题即可。 你的回答不会影响给分,若仍然担心,你可以通过该匿名问卷回答



一些参考资料:

课程内容:

Artificial Intelligence: A Modern Approach, 4th

https://aima.cs.berkeley.edu/

Python:

CS221 Tutorial: Python Review - Colab

https://docs.python.org/3/tutorial/classes.html#random-remarks

谢谢大家