

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

Лабораторная работа №5 по курсу "Анализ алгоритмов"

| Тема Конвейерная обработка_ | |
|--------------------------------------------|--|
| Студент Воякин А. Я. | |
| Группа ИУ7-54Б | |
| Оценка (баллы) | |
| Преподаватели Волкова Л.Л., Строганов Ю.В. | |

Оглавление

| Bı | веден | ние | 2 |
|----------|-------|---------------------------------------|----|
| 1 | Ана | литический раздел | • |
| | 1.1 | Цель и задачи | • |
| | 1.2 | Конвейерная обработка данных | |
| | 1.3 | Вывод | |
| 2 | Tex | нологический раздел | 4 |
| | 2.1 | Требования к программному обеспечению | 4 |
| | 2.2 | Средства реализации | 4 |
| | 2.3 | Листинг кода | |
| | 2.4 | Вывод | Ć |
| 3 | Экс | периментальный раздел 1 | L(|
| | 3.1 | Сравнительный анализ | L(|
| | 3.2 | Вывод | 1(|
| За | аклю | чение 1 | L2 |
| Л | итера | атура 1 | L |

Введение

Сам термин «конвейер» пришёл из промышленности, где используется аналогичный принцип работы — материал автоматически подтягивается по ленте конвейера к рабочему, который осуществляет с ним необходимые действия, следующий за ним рабочий выполняет свои функции над получившейся заготовкой, следующий делает еще что-то, таким образом, к концу конвейера цепочка рабочих полностью выполняет все поставленные задачи, не срывая, однако, темпов производства. Например, если на самую медлительную операцию затрачивается одна минута, то каждая деталь будет сходить с конвейера через одну минуту.

Идея заключается в разделении обработки компьютерной инструкции на последовательность независимых стадий с сохранением результатов в конце каждой стадии. Это позволяет управляющим цепям процессора получать инструкции со скоростью самой медленной стадии обработки, однако при этом намного быстрее, чем при выполнении эксклюзивной полной обработки каждой инструкции от начала до конца.

1. Аналитический раздел

В данном разделе будет описан принцип конвейерной обработки.

1.1 Цель и задачи

Цель лабораторной работы: изучений конвейрной обработки. Для достижения этой цели были поставлены следующие задачи:

- 1. разработка и реализация алгоритмов
- 2. исследование работы конвейерной обработки с использование многопоточности и без
- 3. описание и обоснование полученных результатов

1.2 Конвейерная обработка данных

Если задача заключается в применении одной последовательности операций ко многим независимым элементам данных, то можно организовать распараллеленный конвейер. Здесь можно провести аналогию с физическим конвейером: данные поступают с одного конца, подвергаются ряду операций и выходят с другого конца. Для того, чтобы распределить работу по принципу конвейерной обработки данных, следует создать отдельный поток для каждого участка конвейера, то есть для каждой операции. По завершении операции элемент данных помещается в очередь, откуда его забирает следующий поток. В результате поток, выполняющий первую операцию, сможет приступить к обработке следующего элемента, пока второй поток трудится над первым элементом. Конвейеры хороши также тогда, когда каждая операция занимает много времени; распределяя между потоками задачи, а не данные, мы изменяем качественные показатели производительности [1].

1.3 Вывод

В данном разделе был описан принцип конвейерной обработки.

2. Технологический раздел

В данном разделе будет предъявлены требования к разрабатываемому программному обеспечению, средства, использованные в процессе разработки для реализации поставленных задач, а также представлен листинг кода рпограммы.

2.1 Требования к программному обеспечению

Программное обеспечение должно реализовывать линейную, конвейерную обработку данных. Пользователь должен иметь возможность вводить количество объектов, которые будут обрабатываться.

2.2 Средства реализации

Для реализации программы был использован язык C++ [2]. Для замера процессорного времени была использована функция rdtsc() из библиотеки stdrin.h.

2.3 Листинг кода

В листинге 2.1 описан класс конвейера. В листинге 2.2 представлена реализация линейной и конвейерной обработки матриц, а в листинге 2.3 - параллельной.

Листинг 2.1: Класс конвейера

```
1 class Conveyor
2 {
3 private:
   size t obj count;
    size t queue count;
    size t averege time;
    const size t delay time = 3;
    std::vector<int> time stay at queue[4];
10 public:
    Conveyor(size_t _objs, size_t _queues, size_t msec) :
11
    obj count( objs), queue count( queues), averege time(msec) {}
12
13
    void execute linear();
    void execute_parallel();
16
17 private:
    size t get time();
18
19
    void log print obj queue(MatrixSet& obj, size t qu);
```

```
void log print start(MatrixSet& obj, size t qu, size t time);
21
    void log print end(MatrixSet& obj, size t qu, size t time);
22
    void log print time(MatrixSet& obj, size t qu, size t time);
23
    void do linear work1(MatrixSet& obj, size t queue, bool log=true);
    void do linear work2(MatrixSet& obj, size t queue, bool log=true);
26
    void do linear work3(MatrixSet& obj, size t queue, bool log=true);
27
28
    void* do parallel work1(void * args);
29
    void* do parallel work2(void * args);
    void* do parallel work3(void * args);
31
32 };
```

Листинг 2.2: Реализация линейной обработки матрицы

```
1 void Conveyor::do linear work1(MatrixSet& obj, size t queue, bool log)
 2 {
    size t start = get time();
 3
    if (log)
 4
    log print start(obj, queue, start);
    obj.sum(0, obj.size / 3);
    size t end = get time();
     if (log)
 8
 9
       log print end(obj, queue, end);
10
       log print time(obj, queue, end - start);
12
13 }
14
15 void Conveyor::do linear work2(MatrixSet& obj, size t queue, bool log)
16 {
    size t start = get time();
17
    if (log)
18
    log print start(obj, queue, start);
19
    obj.sum(obj.size / 3, 2 * obj.size <math>/ 3);
20
    size t end = get time();
21
    if (log)
22
     {
23
       log print end(obj, queue, end);
24
       log print time(obj, queue, end — start);
25
     }
26
27 }
28
29 void Conveyor::do linear work3(MatrixSet& obj, size t queue, bool log)
30 {
    size t start = get time();
31
    if (log)
32
    log print start(obj, queue, start);
33
    obj.sum(2 * obj.size / 3, obj.size);
    size_t end = get_time();
    if (log)
36
37
       log print end(obj, queue, end);
38
       \log \text{ print time(obj, queue, end } - \text{start)};
39
```

```
}
40
41 }
42
43 void Conveyor::execute linear()
44
45
    std::queue<MatrixSet> obj_generator;
46
47
    for (size t i = 0; i < obj count; i++)
48
    obj generator.push(MatrixSet(i + 1, 1038, -200, 200));
49
50
    std::vector<MatrixSet> obj pools;
51
52
    while (obj pools.size() != obj count)
53
54
       MatrixSet obj = obj generator.front();
55
       obj generator.pop();
56
       for (size_t i = 0; i < queue_count; i++)</pre>
58
59
         if (i == 0)
60
           do linear work1(obj, i);
         else if (i == 1)
62
           do linear work2(obj, i);
63
         else if (i >= 2)
64
           do linear work3(obj, i);
65
       }
66
       obj pools.push back(obj);
68
    }
69
70 }
```

Листинг 2.3: Реализация параллельной обработки матрицы

```
void* Conveyor::do parallel work1(void * args)
2 {
    par args *args = (par_args*) _args;
3
    size_t start = get_time();
    args—>obj.sum(0, args—>obj.size / 3);
5
6
    args—>mutex.lock();
7
    args—>queue.push(args—>obj);
8
    args—>mutex.unlock();
10
    size t end = get time();
11
    if (args—>log)
12
      log print time(args->obj, args->queue num, end - start);
13
    time stay at queue[args—>queue num + 1].push back(—end);
    return NULL;
15
16 }
18 void* Conveyor::do_parallel_work2(void *_args)
19 {
    par args *args = (par args*) args;
```

```
size t start = get time();
21
    args—>obj.sum(args—>obj.size / 3, 2 * args—>obj.size / 3);
22
23
    args—>mutex.lock();
24
    args—>queue.push(args—>obj);
    args—>mutex.unlock();
26
27
    size t end = get time();
28
    if (args—>log)
29
      log print time(args->obj, args->queue num, end - start);
30
    time stay at queue[args—>queue num + 1].push back(—end);
    return NULL;
32
33 }
34
35 void* Conveyor::do parallel work3(void * args)
36 {
    par args * args = (par args*) args;
37
    size t start = get time();
38
    args—>obj.sum(2 * args—>obj.size / 3, args—>obj.size);
39
40
    args—>mutex.lock();
41
    args—>queue.push(args—>obj);
    args—>mutex.unlock();
43
44
    size t end = get time();
45
    if (args—>log)
46
      log print time(args—>obj, args—>queue num, end — start);
47
    time stay at queue[args—>queue num + 1].push back(-end);
48
    return NULL;
49
50 }
51
52 void Conveyor::execute parallel()
<sub>53</sub> {
    std::queue<MatrixSet> obj generator;
54
55
    for (size_t i = 0; i < obj_count; i++)</pre>
56
      obj generator.push(MatrixSet(i + 1, 1038, -200, 200));
57
58
    std::vector<MatrixSet> obj pool;
59
60
    std::vector<std::thread> threads(3);
61
    std::vector<std::queue<MatrixSet>> queues(3);
62
    std::vector<std::mutex> mutexes(4);
63
    size t prev time = get time() - delay time;
64
65
    while (obj pool.size() != obj count)
67
      size_t cur_time = get_time();
68
69
      if (!obj generator.empty() && prev time + delay time < cur time)
70
       {
71
        MatrixSet obj = obj generator.front();
72
        obj generator.pop();
73
```

```
74
         queues[0].push(obj);
75
         prev time = get time();
76
         time_stay_at_queue[0].push_back(-prev_time);
77
       }
78
79
       for (unsigned i = 0; i < queue_count; i++)</pre>
80
81
          if (threads[i].joinable())
82
         threads[i].join();
83
84
          if (!queues[i].empty() && !threads[i].joinable())
85
          {
86
            mutexes[i].lock();
87
            MatrixSet obj = queues[i].front();
88
            queues[i].pop();
89
            mutexes[i].unlock();
90
            size_t start = get_time();
92
            size t last = time stay at queue[i].size() -1;
93
            time stay at queue[i][last] += start;
94
            par_args args1 = {
96
              obj, std::ref(queues[i + 1]), i,
97
              std::ref(mutexes[i + 1]), false
98
            };
99
100
            par_args args2 = {
101
              obj, std::ref(queues[i + 1]), i,
102
              std::ref(mutexes[i + 1]), false
103
            };
104
105
            if (i == 0)
106
              threads[i] = std::thread(&Conveyor::do parallel work1,
107
                this, (void *) &args1);
108
            else if (i == 1)
109
              threads[i] = std::thread(&Conveyor::do parallel work2,
110
                this, (void *) &args1);
111
            else if (i == queue count - 1)
112
              threads[i] = std::thread(&Conveyor::do parallel work3,
113
                this, (void *) &args2);
114
115
116
     }
117
118
     for (size t i = 0; i < queue count; i++)
120
       if (threads[i].joinable())
121
         threads[i].join();
122
     }
123
124 }
```

2.4 Вывод

В данном разделе была рассмотрена конкретные реализации линейной и конвейерной обработки сложения матриц, необходимые для сравнительного анализа данных реализаций.

3. Экспериментальный раздел

В данном разделе приведены результаты работы двух различных реализаций обработки сложения матриц.

3.1 Сравнительный анализ

Все замеры проводились на процессоре 2.3 GHz Intel Core i5 с памятью 12 ГБ. В таблице 3.1 и на графике 3.1 представлены результаты измерения времени работы линейной и конвейерной реализации обработки сложения матриц.

| Таблица 3.1: | D | _ | | | | | |
|--------------|-------|---------|------------|---------|-----------|------------|----------|
| Таблина 3 Г | RNAMA | DADOTLI | Dasumantia | MATOTOR | ODDADOTKI | в милпии | секинпау |
| таолица о.т. | DDCMM | paooibi | pasin mbia | мстодов | OODAOOTIM | D MINISTER | сскупдал |
| | | | | | | | |

| Количество объектов | Линейная обработка | Конвейерная обработка |
|---------------------|--------------------|-----------------------|
| 50 | 1499 | 1522 |
| 100 | 2896 | 3025 |
| 200 | 6455 | 6047 |
| 300 | 12236 | 9242 |
| 400 | 16805 | 13934 |
| 500 | 22768 | 18497 |
| 600 | 26723 | 22460 |
| 700 | 35227 | 28188 |
| 800 | 45388 | 34728 |
| 900 | 59026 | 42102 |
| 1000 | 68211 | 49761 |

Сравнение времени работы приведены для сложения квадратных матриц размера 1038х1038. Такая размерность матрицы была выбрана, из-за того, что реализация линейной и конвейерной обработки основывается на трех очередях, и чтобы загрузить каждую очередь одинаково, нужно выбрать размерность матрицы кратную трем. В нашем случае каждому этапу обработки достается сложение 346 элементов.

3.2 Вывод

По данным эксперимента можно сделать вывод о том, что линейная обработка оказалась менеее эффективной, чем конвейерная. На небольшом количестве объектов эффективность конвейерной обработки не заметна. Это связано с тем, что значительную часть времени работы программы конвейерной обработки занимает инициализация потоков. Но на больших объемах входных данных (1000 обрабатываемых объектов) линейная обработка работает в 1.37 раза дольше.

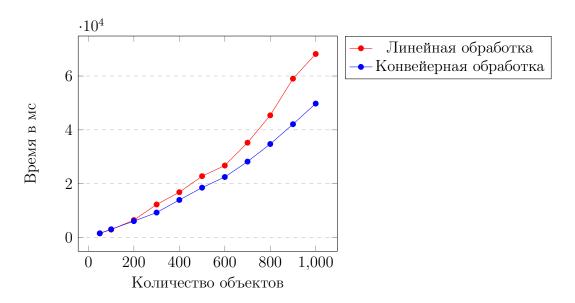


Рис. 3.1: График времени работы различных методов обработки в миллисекундаха

Заключение

В ходе выполнения данной лабораторной работы были изучены принципы конвейерной обработки. Было проведено исследование работы алгоритма при различных параметрах, показавшее, что конвейерная обработка работает значительно быстрее, чем линейная обработка (в 1.37 раза быстрее при количестве объектов, равном 1000).

Литература

- [1] ISO/IEC JTC1 SC22 WG21 N 3690 «Programming Languages C++» [Электронный pecypc]. https://devdocs.io/cpp/
- [2] https://cppreference.com/ [Электронный ресурс]