

MEDAQLib Schnellstartanleitung

Micro-Epsilon Data Acquisition Library



Content

1. Einleitung
2. Vorteile gegenüber Low-Level Programmierung
3. Unterstützte Programmiersprachen, Hardwareschnittstellen und Sensoren
4. System Voraussetzungen
5. Interner Aufbau der MEDAQLib
6. Grundsätzlicher Aufbau einer Applikation
7. Programmierbeispiel

1. Einleitung

- **Ausgangsproblem: Sensorenvielfalt**
 - Viele unterschiedliche Sensoren mit komplett unterschiedlichen Protokollen
 - Diverse Anschlussmöglichkeiten, teilweise mehrere pro Sensor
 - Komplexe Einbindung der Treiber (z.B. Windows sockets, USB)
- **Was ist MEDAQLib ?**
 - kostenlose Software- und Treiberbibliothek für Programmentwickler
 - Verwendbar für alle Programmiersprachen, die DLLs einbinden können
 - Empfang, Pufferung und Aufbereitung von Messdaten
 - Einstellung und Steuerung von Sensoren über einheitliche Programm-Schnittstelle
- **Was ist MEDAQLib nicht ?**
 - fertiges Messprogramm mit Oberfläche und Benutzerinterface

2. Vorteile gegenüber Low-Level Programmierung

- Datenübertragungsprotokoll und Konvertierungsformeln müssen nicht erlernt werden
 - Sensor Kommandos müssen nicht „per Hand“ aufgebaut werden, automatische Wertebereichsüberprüfung
 - Alle Kommandos aller Sensoren werden in gleicher Art und Weise aufgebaut
 - Vorhandene Beispiele in vielen Programmiersprachen für viele Sensoren
-
- ➔ Schneller Erfolg bei der Implementierung
 - ➔ Hohe Wiederverwendbarkeit des Programmcodes bei Wechsel der Schnittstelle oder des Sensors

3. Unterstützte Programmiersprachen, Hardware-schnittstellen und Sensoren



Software	Programmier- sprache	<div>C C++</div> <div>VB 6.0 VBA (z.B. Excel)</div> <div>.net (VB, C#)</div> <div>Delphi</div> <div>MatLab LabView ...</div> <div>ICONNECT</div> <div>...</div>										
	Treiber	MEDAQLib (DLL-Schnittstelle)										
	Computer	RS232-Treiber (Windows)			IF2004_USB Treiber	WinUSB	IF2004 Treiber	IF2008 Treiber	TCP/IP Client/Server, UDP (Windows Socket)			
Hardware	Externer Adapter	native RS232 Schnittstelle	USB Schnittstelle				IF2004 Karte	IF2008 Karte	Ethernet Schnittstelle			
		RS232 / USB Konver- ter	RS485 / USB Konverter	RS422 / USB Konverter (z.B. IF2001/USB)	IF2004/USB				IF2008/ ETH		RS232 / Ethernet Konverter (z.B. X-Port von Lantronix)	RS422 / Ethernet Konverter (z.B. EDS4100 von Lantronix)
	Sensor	RS232	RS485	RS422	USB	RS422	RS422	Ethernet	RS232	RS422		
		optoNCDT ILR (ILR118x, ILR1191), optoNCDT (ILD1401, ILD1402), confocalDT (IFD2401, IFD2431), optoCONTROL (ODC1202, ODC1220, ODC2500, ODC2600)	MEBus Sensoren, capaNCDT (DT6120)	optoNCDT ILR (ILR110x_115x, ILR118x, ILR1191), optoNCDT (ILD1302, ILD1320, ILD1402, ILD1420, ILD1700, ILD1750, ILD1900, ILD2200, ILD2220, ILD2300), confocalDT (IFD2401, IFD2431, IFD2421, IFD2422, IFD2445, IFD2451, IFD2461, IFD2471), optoCONTROL (ODC2500, ODC2520, ODC2600), colorCONTROL (ACS7000), CSP2008, C-Box	confocalDT (IFD2401, IFD2431), C-Box	optoNCDT (ILD1302, ILD1320, ILD1402, ILD1420, ILD1700, ILD1750, ILD1900, ILD2200, ILD2220, ILD2300), confocalDT (IFD2421, IFD2422, IFD2445, IFD2451, IFD2461, IFD2471) optoCONTROL (ODC2500, ODC2520, ODC2600), colorCONTROL (ACS7000), CSP2008, C-Box	alle Sensoren wie bei IF2004/USB	confocalNCDT (IFD2421, IFD2422, IFD2445, IFD2451, IFD2461, IFD2471), optoNCDT (ILD2300), eddyNCDT (DT306x, DT307x, DT3100), capaNCDT (DT6100, DT6200, DT6500, DT6530), combiSENSOR (KSS6380, KSS64xx), optoCONTROL (ODC2520), colorCONTROL (ACS7000), CSP2008, Eth_IF1032, C-Box, thicknessSENSOR	alle Sensoren wie bei nativer RS232 Schnittstelle	alle Sensoren wie bei IF2004/ USB		

4. System Voraussetzungen

- MEDAQLib läuft unter Windows NT, 2000, XP, Vista, Windows 7, 8, 10
- RS232 und TCP/IP ab Windows NT
- IF2001_USB und IF2004_USB ab Windows 2000
- USB (nativ über WinUSB) und IF2008 ab Windows XP
- RS232, IF2001_USB, IF2004_USB, USB (nativ über WinUSB), IF2008 und TCP/IP für 32 Bit und 64 Bit
- IF2004 nur für 32 Bit
- andere Konverter je nach Treiber vom Hersteller

5. Interner Aufbau der MEDAQLib

- **Applikationsschnittstelle**
 - Für alle Sensoren und Interfaces identisch
- **Sensor Schicht**
 - Kennt das Datenprotokoll und konvertiert die Binärdaten in Messwerte
 - Kennt das Kommunikationsprotokoll, baut Sensorbefehle auf und interpretiert die Sensorantworten
- **Ringpuffer (zwischen den Schichten)**
 - Speichert die binären Daten sowie Antworten vom Sensor aus der Interface Schicht
 - Gibt diese weiter an die Sensor Schicht
- **Interface Schicht**
 - Kommuniziert mit dem darunter liegenden Treiber
 - Sendet Daten aus der Sensorschicht an den Sensor, empfängt Daten vom Sensor und legt diese im Ringpuffer ab

6. Grundsätzlicher Aufbau einer Applikation

- Erzeugen einer Sensorinstanz (bei mehreren Sensoren mehrere Instanzen)
- Einstellen der Schnittstellenparameter (z.B. "RS232", "IF2008" oder "TCP/IP")
- Öffnen der Schnittstelle
- Abfragen der Sensoreinstellungen
- Ggf. Parametrierung des Sensors (immer Kommando und dessen Parameter einzeln festlegen)
- Kontinuierliches Abfragen der empfangenen Messwerte (entweder komplett in Datenblöcken oder aktuellster Wert für Regelung/Steuerung)
- Schließen der Schnittstelle
- Freigeben der Sensorinstanz

Jede Funktion gibt einen Fehlerwert zurück (im Normalfall ERR_NOERROR).

Wenn ein Fehler auftritt, muss dieser ausgelesen werden

7. Programmierbeispiel

Beispiel zum Öffnen und des Sensors ILD1402 über RS232 und Senden von Kommandos:

```
// Erzeugen der Instanz
DWORD instance= CreateSensorInstance (SENSOR_ILD1402);

// Setzen der Interfaceparameter und Öffnen der Schnittstelle
ERR_CODE err= SetParameterString (instance, "IP_Interface", "RS232");
err= SetParameterString (instance, "IP_Port", "COM1");
err= OpenSensor (instance);

// Abfragen der Sensoreinstellungen und Auslesen des Wertebereichs
err= SetParameterString (instance, "S_Command", "Get_Settings");
err= SensorCommand (instance);
double range;
err= GetParameterDouble (instance, "SA_Range", &range);

// Setzen der Abtastrate
err= SetParameterString (instance, "S_Command", "Set_Speed");
err= SetParameterInt (instance, "SP_Speed", 1); // 1 entspricht 1.0 kHz
err= SensorCommand (instance);
```

7. Programmierbeispiel

Beispiel zum Abfragen der verfügbaren Messwerte:

```
int avail;  
err= DataAvail (instance, &avail);  
// In avail steht ist nun die Anzahl der verfügbaren Messwerte.
```

Beispiel zum kontinuierlichen Auslesen aller Messwerte in Blöcken:

```
const int blockSize= 1000;  
int avail, rawData[blockSize];  
double scaledData[blockSize];  
err= TransferData (instance, rawData, scaledData, blockSize, &read);  
// In read steht nun die Anzahl der gelesenen Messwerte  
// rawData enthält die Rohwerte vom Sensor  
// scaledData enthält die skalierten Messwerte.
```

Beispiel zum Auslesen der aktuellsten Messung:

```
int rawData;  
double scaledData;  
err= Poll (instance, &rawData, &scaledData, 1/*nur ein Wert*/);  
// rawData enthält den aktuellsten Rohwert vom Sensor  
// scaledData enthält den aktuellsten skalierten Messwert.
```

7. Example program

Beispiel zum Schließen der Schnittstelle und Freigeben der Sensorinstanz:

```
// Schließen der Schnittstelle  
err= CloseSensor (instance);  
  
// Freigeben der Sensorinstanz  
err= ReleaseSensorInstance (instance);
```

Beispiel zum Abfragen des Fehlertexts:

```
char errText[1024];  
GetError (instance, errText, 1024);
```