

Дисклеймер.

Автор не несет ответственности за любой ущерб, причиненный Вам при использовании данного документа. Автор напоминает, что данный документ может содержать ошибки и опечатки, недостоверную и/или непроверенную информацию. Если Вы желаете помочь в развитии проекта или сообщить об ошибке/опечатке/неточности:

GitHub проекта

Автор в ВК

Содержание

1	Матрицы и все дела	3
2	Билинейные и квадратичные формы	10
3	Определитель и его свойства	14
3.1	Решение систем линейных уравнений при помощи определителя.	20
4	Собственные числа и вектора	21
4.1	Пространства со скалярным произведением	28

1 Матрицы и все дела

$(v_1, \dots, v_n) \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \dots \\ \alpha_n \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n v_i \alpha_i$. Если $A \in M_{n,m}(F)$, то определим $(v_1, \dots, v_n)A = (va_{*1}, \dots, va_{*m})$,

где a_{*i} — i -ый столбец, соответственно a_{i*} — i -ая строка.

Набор $v = (v_1, \dots, v_n)$ линейно независим $\Leftrightarrow (va = vb \Leftrightarrow a = b)$, так как $v(a - b) = 0 \Leftrightarrow a - b = 0 \Leftrightarrow a = b$.

Произведение матриц ассоциативно (конкретная): $(v \cdot A) \cdot b = v(Ab)$, где $v = (v_1, \dots, v_n) \in V \times \dots \times V$ (n раз).

Проверка этого факта очевидна, учитывая, что $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m = \sum_{j=1}^m \sum_{i=1}^n$.

Теорема. Возьмем множество квадратных матриц $M_n(F)$. $M_n(F)$ — кольцо с единицей.

Доказательство. Все аксиомы кольца проверяются непосредственно. Единственное, что нужно проверить — наличие нейтрального по умножению. Им, т.е. единицей кольца является единичная матрица

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

□

$M_n(F)^* = GL_n(F)$ — полная линейная группа степени n над F .

Всё это было предисловием к следующему наблюдению: если мы умножим кортеж векторов на обратимую матрицу то снова получим базис.

Лемма. (1) $v = (v_1, \dots, v_n) \in \underbrace{V \times \dots \times V}_n$, $A \in GL_n(F)$.

1. Линейно независимые v и vA эквивалентны.
2. v — система образующих $\Leftrightarrow vA$ — система образующих.
3. v — базис $\Leftrightarrow vA$ — базис.

Доказательство.

1) Пусть v — линейно независим, тогда пусть $(vA)b = 0 \Leftrightarrow v(Ab) = 0 \Leftrightarrow Ab = 0 \Leftrightarrow A^{-1}Ab = 0 \Leftrightarrow b = 0$, то есть vA линейно независимо.

2) Пусть v — система образующих, тогда $\forall x \in V \exists b \in F^n$, такое, что $x = vb = (vA)(A^{-1}b) \in \langle vA \rangle$, то есть vA — система образующих.

3) Очевидно следует из первых двух.

Для доказательства обратных импликаций заметим, что $v = (vA)A^{-1}$ и сведем задачу к предыдущей.

□

Мы доказали этим, что наше отображение инъективно. Теперь нужно доказать сюръекцию, то есть то, что любой базис можно представить в виде базиса, умноженного на обратимую матрицу.

Лемма. (2) Если v и w — базисы конечномерного пространства V , то существует обратимая матрица $C \in GL_n(F)$, такая, что $w = vC$.

Доказательство. $w_1 = v \cdot (w_1)_v$, где $(w_1)_v$ — столбец координат w в базисе v . Точно так же можно представить w_2, \dots, w_n , после чего сложить:

$(w_1, \dots, w_n) = v((w_1)_v, \dots, (w_n)_v) = vC$, где $C \in M_n(F)$. Теперь докажем, что она обратимая. Аналогично, $\exists C' \in M_n(F) : v = wC'$. Теперь сделаем так (E — единичная матрица): $wE = w = vC = wC'C \Rightarrow E = C'C$. Аналогично $vE = v = wC' = vC'C \Rightarrow E = C'C$, то есть $C' = C^{-1}$ и $C \in GL_n(F)$.

□

Определение. Матрица $C \in GL_n(F)$, такая что $w = vC$ называется матрицей перехода от v к w и обозначается $C_{v \rightarrow w}$.

Следствие из доказательства леммы 2: $C_{v \rightarrow w} = ((w_1)_v, \dots, (w_n)_v)$. Необходимо помнить, что умножение матриц некоммутативно, и записывать нужно именно так:

$$w = vC_{v \rightarrow w}$$

Кроме того, в алгебре есть строчки векторов и столбцы координат и только так.

Теорема. (следствие лемм 1 и 2).

Пусть $v = (v_1, \dots, v_n)$ — базис пространства V . Набор $w = (w_1, \dots, w_n)$ является базисом тогда и только тогда когда $\exists C \in GL_n(F)$, такое, что $w = vC$.

Предложение. $L : V \rightarrow V$, $L(x) = w \cdot x_v$. Тогда $L_v = C_{v \rightarrow w}$.

Доказательство. $L : V \rightarrow V$, и $v = (v_1, \dots, v_n)$ — базис V . Тогда $L_v = (L(v_1)_v, \dots, L(v_n)_v) = ? = C_{v \rightarrow w} = ((w_1)_v, \dots, (w_n)_v)$.

Положим $L(v_i) = w_i \forall i = 1, \dots, n$, тогда $L(\sum_{i=1}^n v_i \alpha_i) = \sum_{i=1}^n L(v_i) \alpha_i = \sum_{i=1}^n w_i \alpha_i$, то есть $L(x) = w \cdot x_v$. □

Теорема. (замена базиса).

$v = (v_1, \dots, v_n)$ и $w = (w_1, \dots, w_n)$ — базисы пространства V , $x \in V$, $L : V \rightarrow V$ — линейный оператор. Тогда $C_{v \rightarrow w} x_w = x_v$ и $L_v = C_{v \rightarrow w} L_w C_{w \rightarrow v}$.

Доказательство. $x = wx_w = vx_v$. Также $w = vC_{v \rightarrow w}$, откуда $x = wx_w = vx_v = vC_{v \rightarrow w} \cdot x_w$. Так как v — линейно независимый набор, то $x_v = C_{v \rightarrow w} x_w$.

$L(x)_v = L_v x_v = L_v C_{v \rightarrow w} x_w$, а также $L(x)_v = C_{v \rightarrow w} L(x)_w = C_{v \rightarrow w} L_w x_w$, зная, что $L(x)_w = L_w x_w$.

Отсюда $(L_v C_{v \rightarrow w} - C_{v \rightarrow w} L_w) x_w = 0 \forall x_w \in F^n \Rightarrow L_v C_{v \rightarrow w} = C_{v \rightarrow w} L_w \Rightarrow L_v = C_{v \rightarrow w} L_w C_{v \rightarrow w}^{-1} = C_{v \rightarrow w} L_w C_{w \rightarrow v}$.

□

В доказательстве использовалась

Лемма. $A, B \in M_{m,n}(F)$. Если $\forall x \in F^n Ax = Bx$, то $A = B$.

Доказательство. Пусть $x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ (Единица на i -том месте). Тогда $A \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = a_{*i} =$

$B \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = b_{*i} \forall i$. Следовательно, $A = B$. □

Сегодня мы хотим доказать 2 утверждения про размерности. Одно называется «формула Грассмана»

Теорема. (формула Грассмана): $U, V \leq W$, то тогда $\dim(U + V) + \dim(U \cap V) = \dim U + \dim V$

Доказательство. Напомним, что $U + V = \langle U \cup V \rangle = \{u + v \mid u \in U, v \in V\}$

Пусть w_1, \dots, w_k — базис $U \cap V$. Так как это линейно независимая система, то его можно дополнить до базиса U и до базиса V :

$(w_1, \dots, w_k, u_1, \dots, u_m)$ — базис U .

$(w_1, \dots, w_k, v_1, \dots, v_n)$ — базис V .

$\dim U \cap V = k, \dim U = k + m, \dim V = k + n$.

Следовательно, требуется доказать, что $\dim(U + V) = k + m + n$.

Для этого докажем, что $w \cup u \cup v$ — базис $U + V$, где $u = (u_1, \dots, u_m), v = (v_1, \dots, v_n)$, где объединение базисов — на самом деле их конкатенация. Так как $x \in U, y \in V$, то $x + y$ — любой элемент $U + V$. Теперь $x + y = (wa + ub) + (vc + vd) = w(a + b) + ub + vd \in \langle w, u, v \rangle$, (где $a, c \in F^k, b \in F^m, d \in F^n$. То есть это система образующих.

Докажем линейную независимость. Пусть для некоторых $f \in F^k, g \in F^m, h \in F^n$ $wf + ug + vh = 0 \Leftrightarrow \underbrace{vh}_{\in V} = \underbrace{-wf - ug}_{\in U} \Rightarrow vh \in U \cap V \Rightarrow \exists l \in F^k$, такой, что $vh = wl \Leftrightarrow$

$wl - vh = 0$, где $w \cup v$ — базис пространства V . То есть $h = 0, l = 0$. следовательно, $wf + ug = 0 \Rightarrow$, так как $w \cup u$ — базис, $\Rightarrow f = 0, g = 0$. □

Упражнение. бонус.

- 1) $U, V \subseteq W$. Если $U \cup V$ подпространство, то либо $U \subseteq V$, либо наоборот.
- 2) Усложнение: $|F| > 2, U_1, U_2, U_3 \leq W$. Доказать, что если $U_1 \cup U_2 \cup U_3$ — подпространство, то $U_1 \cup U_2 \cup U_3 = U_i$ (для некоторого i).
- 3) Над F_2 привести пример $U_1 \cup U_2 \cup U_3 = W$, где $U \not\subseteq W$.

Поговорим про ядро и образ.

Пусть $L : U \rightarrow V$ — линейное отображение. $\ker L = \{x \in U \mid L(x) = 0\} = L^{-1}(0)$ — подпространство.

Если $L(z) = v \in V$, то $L^{-1}(v) = z + \ker L$ — смежный класс по ядру, прям как во втором билете.

Теорема. *о гомоморфизме.*

$$U / \ker L \cong \operatorname{Im} L$$

Теорема. *(размерность ядра и образа):* $L : U \rightarrow V$.

$$\dim \ker L + \dim \operatorname{Im} L = \dim U$$

$$Ax = 0, \text{ тогда } x = \alpha_1 \begin{pmatrix} \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \end{pmatrix} + \dots, \text{ число параметров — размерность ядра.}$$

Приведя матрицу к единично-диагональному виду, получим, что квадратный кусок матрицы с единицами равен размерности образа, а ширина всей матрицы — размерности самого U .

Доказательство. $w = (u_1, \dots, u_k)$ — базис ядра, а $u = (u_1, \dots, u_k, u_{k+1}, \dots, u_n)$ — базис U . Нужно доказать, что $\dim \operatorname{Im} L = n - k$. Докажем, что $L(u_{k+1}), \dots, L(u_n)$ — базис образа.

$x \in \operatorname{Im} L \Rightarrow \exists y \in U$. Тогда

$$x = L(y) = L\left(\sum_{i=1}^n u_i \alpha_i\right) = \sum_{i=1}^n L(u_i) \alpha_i = \sum_{i=1}^n L(u_i) \alpha_i \Rightarrow$$

$L(u_{k+1}), \dots, L(u_n)$ — система образующих.

Докажем линейную независимость:

$$\sum_{i=k+1}^n L(u_i) \beta_i = 0 \Leftrightarrow L\left(\sum_{i=k+1}^n u_i \beta_i\right) = 0 \Leftrightarrow \sum_{i=k+1}^n u_i \beta_i \in \ker L \Leftrightarrow \exists \gamma_i \in F : \sum_{i=k+1}^n u_i \beta_i - \sum_{j=1}^k u_j \gamma_j = 0 \Rightarrow \beta_i = \gamma_j = 0$$

□

Посмотрим на $U \oplus V = \{(u, v) | u \in U, v \in V\}$. $(u_1, v_1) + (u_2, v_2) = (u_1 + u_2, v_1 + v_2)$, $\alpha(u, v) = (\alpha u, \alpha v)$.

Если (u_1, \dots, u_k) — базис U , (v_1, \dots, v_m) — базис V , то базисом $U \oplus V$ будут вектора вида $(u_i, 0)$ и $(0, v_j)$. Это верно, так как $x \in U$, $x = \sum u_i \alpha_i$, $y \in V$, $y = \sum v_j \beta_j$, $(x, y) = \sum (u_i, 0) \alpha_i + \sum (0, v_j) \beta_j$.

$$U' = \{(u, 0) | u \in U\} \leq U \oplus V$$

$$V' = \{(0, v) | v \in V\} \leq U \oplus V$$

$$U' + V' = U \oplus V$$

$$U' \cap V' = \{(0, 0)\}$$

$$\dim U \oplus V = \dim U' + \dim V' = \dim U + \dim V.$$

$W \geq U, V$, такие, что $U + V = W$, $U \cap V = \{0\}$. (Никогда не говорить, что пересечение подпространств пусто. Оно нулевое!)

Предложение. Тогда $W \cong U \oplus V$.

Доказательство. $L : U \oplus V \xrightarrow{\sim} W$ — доказать.

$$L((u, v)) = u + v.$$

Проверка оставляется читателю. (четвертый способ доказательства теорем в АТЧ). \square

Упражнение. бонус. Доказать формулу Грассмана как следствие теоремы о размерности ядра и образа. (Без вычислений. Построить такой линейный оператор).

Определение. Ранг набора векторов $(v_1, \dots, v_n) = \dim \langle v_1, \dots, v_n \rangle =$ наибольшему количеству линейно независимых среди этих векторов.

Если $L : U \rightarrow V$ — линейное отображение, то $\text{rk}(\text{rank})L = \dim \text{Im}L$.

Если f_1, \dots, f_n — базис U , то $L(f_1), \dots, L(f_n)$ — система образующих в $\text{Im}L$, и тогда $\text{rk} L = \text{rk}(L(f_1), \dots, L(f_n))$.

Столбцовый (строчный) ранг матрицы — ранг набора ее столбцов (строк).

$L : U_f \rightarrow V_g$, $L_{f,g} = (L(f_1)_g, \dots, L(f_n)_g)$, тогда $\text{rk} L = \text{rk}(L(f_1), \dots, L(f_n)) = \text{rk}(L(f_1)_g, \dots, L(f_n)_g) = \text{rk} L_{f,g}$ (здесь столбцовый ранг).

Итак, столбцовый ранг матрицы оператора не зависит от выбора базиса.

Следствие Пусть $A \in M_{m,n}(F)$, $B \in GL_m(F)$, $C \in GL_n(F)$. Тогда $\text{rk}(A) = \text{rk}(BAC)$ (и строчный и столбцовый).

Доказательство. Пусть $L : F^n \rightarrow F^m$, $(e^{(n)}, f$ — базисы F^n , $e^{(m)}, g$ — базисы F^m) такая, что $L(x) = Ax$. Тогда $L_{e^{(m)}, e^{(n)}} = A$.

$$L_{f,g} = BAC = C_{g \rightarrow e^{(m)}} L_{e^{(n)} e^{(m)}} C_{e^{(n)} \rightarrow f}$$

Отсюда $f = e^{(n)} C \Rightarrow C_{e^{(n)} \rightarrow f} = C$. $g = e^{(m)} B^{-1} \Rightarrow B = C_{g \rightarrow e^{(m)}}$

$$\text{rk} BAC = \text{rk} A = \text{rk} L_{e^{(n)} e^{(m)}} = \text{rk} L_{f,g} = \text{rk} L.$$

Любая обратимая матрица может быть матрицей перехода от некоторого базиса f к базису g .

(Это было доказательство про столбцовый ранг).

Если матрица B обратима, то и транспонированная матрица обратима: $(BB^{-1})^T = E^T \Leftrightarrow (B^{-1})^T \cdot B^T = E \Rightarrow (B^T)^{-1} = (B^{-1})^T$.

$\text{srk} A^T = \text{rk} A$ (столбцовый ранг транспонированной матрицы равен строчному рангу обычной матрицы). При этом, $\text{grk}(C^T A^T B^T) = \text{grk}(BAC)$. \square

Теорема. (PDQ -разложение). $\forall A \in M_{m,n}(F) \exists P \in GL_m(F), Q \in GL_n(F), D = \begin{pmatrix} E & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in M_{m,n}(F)$, такие, что $A = PDQ$. При этом размер этой матрицы E равен и столбцовому, и строчному рангам матрицы A .

Доказательство. Из столбцов a_{*1}, \dots, a_{*n} выберем базис их линейной оболочки (они образующие, поэтому мы можем это сделать). Вектора $a_{*i_1}, \dots, a_{*i_k}$ — базис. С помощью умножения справа на матрицу-перестановку, что a_{*1}, \dots, a_{*k} образуют базис в $\langle a_{*1}, \dots, a_{*n} \rangle$.

Матрица-перестановка — единичная матрица с переставленными столбцами. Умножить матрицу на матрицу-перестановку означает поменять столбцы умножаемой матрицы местами.

Пусть $k < l \leq n$. Тогда

$$a_{*l} = \sum_{i=1}^k a_{*i} \cdot \alpha_i$$

Доказательство. Умножая справа на матрицу

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & -\alpha_1 \\ & 1 & & & -\alpha_2 \\ & & 1 & & \dots \\ & & & 1 & -\alpha_k \\ & & & & 1 & 0 \\ & & & & & 1 \\ & & & & & & 0 & 1 \\ \text{с} & \text{т} & \text{о} & \text{л} & \text{б} & & l & \text{е} & \text{ц} \end{pmatrix}$$

получаем 0 в l -том столбце. Таким образом, мы нашли (проблемы на свою задницу) матрицу $C \in GL_n(F) : AC = (a_{*i_1}, \dots, a_{*i_k}, 0, 0, \dots, 0)$. Теперь проделаем то же самое со строчками, умножая слева. \square

Поймем, сколько у нас здесь линейно независимых строк. Аналогично началу доказательства, найдем $B \in GL_m(F) :$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$\text{crk}(BAC) = \text{crk} A = k$. Фактически, линейная оболочка столбцов BAC является подпространством в F^h и имеет $\dim = k \Rightarrow k \leq h$, то есть $k = h$, а линейная оболочка столбцов $X = F^h$ (X — это наша единичная матрица, которая там наверху). Другими словами, столбцы матрицы X — базис F^h . Обозначим этот базис x . Тогда $C_{e \rightarrow x} = X \in GL_h(F)$, где e — стандартный базис F^h .

Тогда

$$BAC \begin{pmatrix} X^{-1} & 0 \\ 0 & E \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X^{-1} & 0 \\ 0 & E \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = D$$

$$P = B^{-1}, Q = \left(C \begin{pmatrix} X^{-1} & 0 \\ 0 & E \end{pmatrix} \right)^{-1} \Rightarrow A = PDQ$$

что и требовалось доказать. \square

Чтобы понять доказательство, сделать:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 5 & 6 & 7 & 8 \\ 9 & 10 & 11 & 12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} * & * & * \\ * & * & * \\ * & * & * \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} * & * & * & * \\ * & * & * & * \\ * & * & * & * \\ * & * & * & * \end{pmatrix}$$

Теорема. (разложение Гаусса).

$\forall A \in GL_n(F)$ представляется в виде $A = PLU$, где P — матрица-перестановка, $L = \begin{pmatrix} * & 0 \\ * & * \end{pmatrix}$ — нижнетреугольная матрица, $U = \begin{pmatrix} * & * \\ 0 & * \end{pmatrix}$ — верхнетреугольная матрица, где A — обратимая.

Доказательство. Возьмем первые k ($1 \leq k \leq n$) столбцов матрицы A . Они образуют подматрицу в A . Все столбцы матрицы A линейно независимы, следовательно, некоторые из них тоже линейно независимы, следовательно, ранг подматрицы равен k , следовательно, в этой подматрице найдется k линейно независимых строк (линейная оболочка её строк имеет размерность k).

Будем действовать таким образом: $L'P'A = U \Leftrightarrow A = \underbrace{P'^{-1}}_{=P} \underbrace{L'^{-1}}_{=L} U$

Упражнение: доказать, что обратная к нижнетреугольной является нижнетреугольной (по индукции).

По индукции подберем матрицу-перестановку $P^{(k)}$, такую, что в матрице $P^{(k)} \cdot A$ все диагональные подматрицы до k -ой будут обратимы.

База индукции: $k = 1$. Обратимая матрица не имеет нулевого столбца, следовательно, $\exists m : a_{m1} \neq 0$, $P^{(1)}$ — матрица, соответствующая перестановке $(1\ m)$. Выглядит она так:

$$\begin{pmatrix} & & m & & \\ & 0 & 0 & 1 & 0 \\ & 0 & 1 & 0 & 0 \\ m & 1 & 0 & 0 & 0 \\ & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

База индукции доказана. Предположим, что в матрице $P^{(k-1)}A$ все диагональные подматрицы до $(k-1)$ -ой обратимы. Строки $(k-1)$ -ой диагональной подматрицы линейно независимы, поэтому строки подматрицы

$$\begin{pmatrix} a_{11} & . & . & . & a_{1k} \\ . & . & . & . & . \\ . & . & . & . & . \\ a_{(k-1)1} & . & . & . & a_{(k-1)k} \end{pmatrix}$$

тоже линейно независимы. Итак, строки $(a_{11}, \dots, a_{1k}), (a_{21}, \dots, a_{2k}), \dots, (a_{(k-1)1}, \dots, a_{(k-1)k})$ линейно независимы, а $(a_{11}, \dots, a_{1k}), \dots, (a_{n1}, \dots, a_{nk})$ являются системой образующих в своей линейной оболочке, размерности k .

Поэтому первый набор строк может быть дополнен до базиса линейной оболочки (в которой система образующих — второй набор строк) одной строкой, то есть $\exists l \geq k : (a_{l1}, \dots, a_{lk})$ линейно независимы с этими строчками (первым набором строк).

Тогда $P^{(k)} = Q \cdot P^{(k-1)}$, где Q — матрица-перестановка, соответствующая перестановке $(l\ k)$. Таким образом, строки k -ой диагональной подматрицы в $P^{(k)}A$ линейно независимы,

то есть эта подматрица обратима. Остальные матрицы мы не трогали, поэтому они тоже остались обратимыми.

Теперь положим $P' = P^{(n)}$, так что все диагональные подматрицы в $P'A$ обратимы. При помощи преобразования Гаусса с ведущими элементами на главной диагонали будем получать нули ниже главной диагонали, что соответствует умножению на нижнетреугольную матрицу.

На главной диагонали никогда не возникнет нуля, поэтому мы продолжим процесс и доведем его до ручки:

Умножая на нижнетреугольную L' получим верхнетреугольную U , такую, что $L'P'A = U \Leftrightarrow A = P'^{-1}L'^{-1}U = PLU$. \square

Матрицы, реализующие преобразование Гаусса:

$$T_{ij}(\lambda) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & j & 0 \\ & 1 & & \\ & & 1 & \lambda & i \\ & & & 1 & 0 \\ 0 & & & & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A \sim_{R_i + \lambda R_j} T_{ij}(\lambda) \cdot A$$

$$A \sim_{C_j := C_j + \lambda C_i} A \cdot T_{ij}(\lambda).$$

Матрица обратима, так как $T_{ij}(\lambda)^{-1} = T_{ij}(-\lambda)$. — элементарная трансвекция.

$$\varepsilon \neq 0, D_i(\varepsilon) = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & 1 & & & 0 \\ & & 1 & & \\ & & & 1 & \\ & 0 & & \varepsilon & i \\ & & & & 1 & i \end{pmatrix}$$

$$A \sim_{R_j := \varepsilon \cdot R_i} D_i(\varepsilon)A, A \sim_{C_i := \varepsilon C_i} AD_i(\varepsilon).$$

2 Билинейные и квадратичные формы

На самом деле мы хотим изучать аналог выражений

$$Q\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}\right) = \sum_{i,j=0}^n a_{ij}x_i x_j = (x_1, \dots, x_n) \begin{pmatrix} a_{11} & \cdot & \cdot & a_{1n} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ a_{n1} & \cdot & \cdot & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

для произвольного векторного пространства.

Пусть V — векторное пространство над полем F .

Определение. Характеристика поля F — наименьшее натуральное число, такое, что сумма такого числа единиц равна нулю. $\text{char } F = \text{ord}_{(F,+)} 1$, но вместо ∞ напишут 0.

Определение. Билинейное отображение — отображение из декартова произведения: $B : U \times V \rightarrow W$, которое удовлетворяет следующим условиям:

1. $B(u_1 + u_2, v) = B(u_1, v) + B(u_2, v)$;
2. $B(u, v_1 + v_2) = B(u, v_1) + B(u, v_2)$;
3. $B(\alpha u, v) = B(u, \alpha v) = \alpha B(u, v)$;

Определение. $B : V \times V \rightarrow F$ называется **билинейной формой**, если она линейна по каждому аргументу, то есть $\forall \alpha, \beta \in F, x, y, z \in V : B(\alpha x + \beta y, z) = \alpha B(x, z) + \beta B(y, z)$ и $B(z, \alpha x + \beta y) = \alpha B(z, x) + \beta B(z, y)$. Вообще форма — отображение декартова произведения в поле.

Определение. Форма $B : V \times V \rightarrow F$ называется симметричной, если $B(x, y) = B(y, x)$ и антисимметричной, если $B(x, y) = -B(y, x)$.

Лемма.

1) Множество билинейных форм является векторным пространством (с поточечными операциями). Обозначим его через $BL(V)$ (вообще обозначается $\text{Hom}(V \otimes V, F)$).

2) Множество симметричных, так же, как и множество антисимметричных форм являются подпространствами. Обозначим $BL^s(V)$, $BL^a(V)$.

3) $\text{char } F \neq 2$. Тогда $BL(V) = BL^s(V) \oplus BL^a(V)$.

Доказательство.

3) $B(x, y) = B(y, x) = -B(y, x) \quad \forall B \in BL^s(V) \cap BL^a(V)$, что равно $2B(y, x) = 0 \Leftrightarrow B(y, x) = 0 \quad \forall x, y \Leftrightarrow B = 0$.

Обозначим $B^s(x, y) = \frac{1}{2}(B(x, y) + B(y, x))$, $B^s \in BL^s(V)$, а $B^a(x, y) = \frac{1}{2}(B(x, y) - B(y, x))$, $B^a \in BL^a(V)$. Ну и совсем легко проверить, что $B = B^s + B^a$. \square

Определение. B^s — симметризация билинейной формы B .

Теорема. (поляризация квадратичной формы)

$\text{char } F \neq 2$. $Q(x) = B(x, x)$ для некоторой билинейной формы B . Тогда $B^s(x, y) = \frac{1}{2}(Q(x + y) - Q(x) - Q(y))$ и $B^s(x, x) = Q(x)$.

Доказательство. $Q(x + y) = B(x + y, x + y) = B(x, x) + B(x, y) + B(y, x) + B(y, y)$

$$Q(x + y) - Q(x) - Q(y) = B(x + y, x + y) - B(x, x) - B(y, y) = B(x, y) + B(y, x) \quad \square$$

Определение. $Q : V \rightarrow F$ называется **квадратичной формой**, если $\exists B \in BL(V)$ — билинейная форма, такая, что $Q(x) = B(x, x)$.

А вот $B : V \times V \rightarrow F$, где F — поле, то такое отображение называется **билинейной формой**.

e — базис V . $u, v \in V$, тогда $B(u, v) = u_e^T B_e v_e$.

Квадратичной формой называется отображение $Q : V \rightarrow F$, для которой $\exists B$ — билинейная форма, такая, что $Q(x) = B(x, x)$.

Теорема. $\forall B \in BL(V)$ и базиса f пространства V существует матрица B_f , такая, что $\forall x, y \in V$ верно $B(x, y) = x_f^T B_f y_f$.

При этом $B_g = C_{f \rightarrow g}^T B_f C_{f \rightarrow g}$, где g — базис V .

$B_f = B_f^T \Leftrightarrow B$ — симметричная. Если $B_f = -B_f^T \Leftrightarrow B$ — антисимметричная.

Доказательство. $x = \sum_i f_i \alpha_i$, $y = \sum_j f_j \beta_j$ и считаем $B(x, y) = B(\sum_i f_i \alpha_i, \sum_j f_j \beta_j) = \sum_i \sum_j B(f_i, f_j) \alpha_i \beta_j =$

$$(\alpha_1, \dots, \alpha_n) \begin{pmatrix} B(f_1, f_1) & & \\ & B(f_2, f_2) & \\ & & \ddots \\ & & & B(f_n, f_n) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_n \end{pmatrix} = x_f^T B_f y_f$$

Откуда $x_f = C_{f \rightarrow g} x_g$, $y_f = C_{f \rightarrow g} y_g$.

Теперь $B(x, y) = x_g^T C_{f \rightarrow g}^T \cdot B_f \cdot C_{f \rightarrow g} y_g = x_g^T B_g y_g$.

$\forall x_g, y_g \in F^n \Rightarrow B_g = C_{f \rightarrow g}^T \cdot B_f \cdot C_{f \rightarrow g}$.

Докажем симметричность: $B(y, x) = \underbrace{y_f^T B_f x_f}_{\text{матрица } 1 \times 1} = (y_f^T B_f x_f)^T = x_f^T B_f^T y_f = ? = x_f^T B_f y_f =$

$B(x, y)$. Равенство выполняется тогда и только тогда, когда $B_f^T = B_f$. □

Определение. Матрица квадратичной формы — матрица ассоциированной с ней симметричной билинейной формы.

$$Q_f = B_f = \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & B(f_i, f_j) & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & 1/2(Q(f_i, f_j) - Q(f_i) - Q(f_j)) & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

Пусть $V = F^n$. e — стандартный базис $x = x_e$. Тогда $Q(x) = B(x, x) = x^T Q_e x = (*)$.

Обозначим

$$Q_e = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdot & \cdot & a_{1n} \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ a_{n1} & \cdot & \cdot & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Тогда

$$(*) = (x_1, \dots, x_n) \begin{pmatrix} \sum_{j=1}^n a_{1j} x_j \\ \cdot \\ \cdot \\ \sum_{j=1}^n a_{nj} x_j \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i a_{ij} x_j$$

Так как матрицы квадратичных форм симметричны, то

$$\sum_{i=1}^n a_{ii}x_i^2 + \sum_{i<j} (a_{ij} + a_{ji})x_i x_j$$

Например, $Q \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = x^2 + 2y^2 + 6xy$, тогда $Q_e = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$.

$x \perp_B y \Leftrightarrow B(x, y) = 0$ по определению. Тогда $S \subseteq V$, $S^{\perp_B} = \{v \in V \mid B(v, s) = 0 \ \forall s \in S\}$.

B — симметричная билинейная форма на V , $\dim V = n < \infty$, $Q(x) = B(x, x)$, $\text{char } F \neq 2$.

$$V^{\perp_B} = V_0 = \{x \in V \mid B(x, y) = 0 \ \forall y \in V\}.$$

Определение. Квадратичная или билинейная форма называется невырожденной, если $V_0 = \{0\}$

Пусть $V = V_0 \oplus U$.

Лемма. Тогда U не вырождено относительно B , то есть сужение B на $U \times U$ невырождено.

Доказательство. $u \in U^{\perp_B} \cap U = \{0\}$. Тогда $\forall v \in V \ \exists x \in V_0, y \in U : v = x + y$.

$B(u, v) = B(u, x) + B(u, y) = B(x, u) + B(y, u) = 0 + 0 = 0$. Получили, что $B(u, v) = 0 \ \forall v \in V$, то есть $u \in V_0$. $u \in U \cap V_0 = \{0\}$, то есть $u = 0$. \square

Если f_1, \dots, f_k — базис в V_0 , а f_{k+1}, \dots, f_n — базис U , то $f = (f_1, \dots, f_n)$ — базис V .

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \text{м} & \text{а} & \text{т} & \text{р} & \text{и} \\ 0 & 0 & \text{ц} & \text{а} & & \text{с} & \text{у} \\ 0 & 0 & \text{ж} & \text{е} & \text{н} & \text{и} & \text{я} \\ 0 & 0 & B & \text{н} & \text{а} & * & * \\ 0 & 0 & * & * & U & \times & U \end{pmatrix}$$

В дальнейшем считаем, что B — невырождена.

Упражнение. (ББ) Доказать, что B невырождена $\Leftrightarrow B_f$ — обратима.

Теорема. \forall квадратичной формы (=симметричной билинейной формы) U на пространстве V существует базис f , такой, что Q_f — диагональная матрица.

Доказательство. B — ассоциированная с Q билинейная форма, невырожденная.

1 шаг) В пространстве V существует вектор x , такой, что $Q(x) \neq 0$.

Возьмем произвольный вектор $u \neq 0$. Если $Q(u) = 0$, то возьмем $v \in V : B(u, v) \neq 0$. Если $Q(v) \neq 0$, то все доказано, иначе положим $x = u + v$ и докажем, что $Q(u + v) = B(u + v, u + v) = B(u, u) + B(u, v) + B(v, u) + B(v, v) = \underbrace{Q(u)}_{=0} + 2 \underbrace{B(u, v)}_{\neq 0 \text{ (def)}} + \underbrace{Q(v)}_{=0} \neq 0$.

2 fucking шаг) Индукция по $n = \dim V$. При $n = 1$ утверждение верно: матрица 1×1 диагональна. Выберем в качестве базисного вектора f_1 , так, чтобы $Q(f_1) = B(f_1, f_1) \neq 0$.

Пусть f_1, g_2, \dots, g_n — базис нашего пространства V (линейно независимый набор из одного вектора можно дополнить до базиса (как и любой другой независимый набор)).

Процесс ортогонализации: положим $f_i = g_i - \frac{B(g_i, f_1)}{B(f_1, f_1)} f_1$. Тогда вычисление показывает, что $B(f_i, f_1) = 0 \ \forall i = 2, \dots, n$.

Пусть $W = \langle f_2, \dots, f_n \rangle$. Докажем, что оно невырождено относительно B .

Возьмем $w \in W \cap W^{\perp_B} = \{0\}$.

$\forall x \in V : x = \sum_{i=1}^n f_i \alpha_i = f_1 \alpha_1 + y (y \in W)$. Тогда $B(w, x) = B(w, f_1) \alpha_1 + \underbrace{B(w, y)}_{=0} =$

$\sum_{i=2}^n B(f_i, f_1) \beta_i \alpha_i + 0 = 0 \Rightarrow w \in V^{\perp_B} = \{0\}$.

По индукционному предположению, \exists базис $h = (h_2, \dots, h_n)$ в W , такой, что $(B|_W)_h$ будет диагональной. То есть $B(h_i, h_j) = 0 \ \forall i \neq j \geq 2$. Положим $h_1 = f_1$. $B(h_1, h_i) = B(f_1, \sum_{j=2}^n f_j \gamma_j) = 0$.

Мы доказали, что $B(h_i, \dots, h_j) = 0 \ \forall i \neq j$ от 1 до n , т.е. матрица B в базисе (h_1, \dots, h_n) диагональна. \square

3 Определитель и его свойства

Определение. Имеем отображение $X \times X \rightarrow F$ — поле. Тогда антисимметричность: $f(x, y) = -f(y, x) \Rightarrow f(x, x) = -f(x, x) \Rightarrow f(x, x) = 0$.

Лемма. Если $\text{char } F \neq 2$, то $f(x, y) = -f(y, x) \Rightarrow f(x, x) = 0$.

Пусть X — векторное пространство над F , а f линейна по каждому аргументу. Пусть $f(x, x) = 0 \ \forall x \in X$. $0 = f(x + y, x + y) = f(x, x) + f(y, y) + f(x, y) + f(y, x) = f(x, y) + f(y, x) \Rightarrow f(x, y) = -f(y, x) \ \forall x, y \in X$.

Определение. Пусть $f : \underbrace{V \times \dots \times V}_m \rightarrow F$ является полилинейной, то есть она линейна по каждому аргументу. Тогда она называется антисимметричной, если она равна нулю как только два её аргумента совпадают.

Лемма. Если f — полилинейна и антисимметрична, то $f(\dots, u, \dots, v, \dots) = -f(\dots, v, \dots, u, \dots)$. (на месте многоточий стоит одно и то же).

$\sigma \in S_m$.

$f(v_1, \dots, v_m) = (-1)^{\varepsilon(\sigma)} f(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(m)})$.

Четность перестановки:

Инверсия в перестановке σ — пара индексов i, j , таких, что $i < j$, $\sigma(i) > \sigma(j)$.

Например, если мы запишем перестановку в форме:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 4 & 3 & 2 & 5 & 1 & 6 \end{pmatrix} \begin{matrix} i \\ \sigma(i) \end{matrix}$$

(рисунок)

Дужками обозначены инверсии: $(1 \ 2), (1 \ 3), (1 \ 5), (2 \ 3), (2 \ 5), (3 \ 5), (4 \ 5)$.

Четность $\sigma = (\text{число инверсий}) \mod 2$.

Лемма. Любая перестановка раскладывается в произведение транспозиций $(i, i + 1)$. Например, для той штуки (рисунок) $\sigma \cdot (4 \ 5) =$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 4 & 3 & 2 & 1 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

Доказательство. Индукция по числу инверсий:

Если инверсий нет, то $\sigma(i) < \sigma(j) \forall i < j$. Тогда σ — тождественная. Более того, если $\sigma = e \Leftrightarrow \sigma(i) < \sigma(i+1) \forall i = 1, \dots, m-1$.

Если количество инверсий не равно нулю, то $\exists i : \sigma(i) > \sigma(i+1)$. Тогда количество инверсий в $\tau = \sigma \cdot (i \ i+1)$ на 1 меньше, чем в σ . Действительно, $\tau(k) = \sigma(k) \forall k \neq i, i+1$. Таким образом, $\tau(i) = \sigma(i+1)$, $\tau(i+1) = \sigma(i)$.

По индукционному предположению $\tau = (j_1 \ j_1+1) \cdot \dots \cdot (j_k \ j_k+1)$, $\sigma = \tau \cdot (i \ i+1)$ (если мы домножим на транспозицию слева, то у σ она пропадет, а у τ — появится) — произведение транспозиций нужного вида. \square

Лемма. При умножении на $(i \ i+1)$ четность перестановки меняется.

Доказательство. очевидно (не было инверсии — появилась инверсия и наоборот). \square

Теорема. Пусть $\varepsilon(\sigma)$ — четность перестановки в σ .

$\varepsilon : S_n \rightarrow \mathbb{Z}_2$ — гомоморфизм групп.

Доказательство. $\sigma, \tau \in S_n$.

$\sigma = (i \ i+1) \cdot \dots \cdot (i_k \ i_k+1)$, $\tau = (j \ j+1) \cdot \dots \cdot (j_l \ j_l+1)$.

$\varepsilon(\sigma) = k \pmod{2}$, $\varepsilon(\tau) = l \pmod{2}$

$\varepsilon(\sigma\tau) = (k+l) \pmod{2}$. \square

Определение. Ядро этого гомоморфизма называется **знакопеременной группой**: $\ker \varepsilon = A_n$.

Теорема. При $n \geq 3$ группа A_n простая.

$\varepsilon(\sigma \cdot (i \ j)) = \varepsilon(\sigma) +_2 \varepsilon(i \ j) = \varepsilon(\sigma) + 1 \pmod{2}$.

Пусть $f : \underbrace{V \times \dots \times V}_m \rightarrow F$

$v = (v_1, \dots, v_n)$ — базис V .

f — полилинейная. Пусть A — матрица, в которой m столбцов и n строк: $A \in M_{n \times m}(F)$.

$x^{(1)}, \dots, x^{(m)} \in V$, $x_v^{(i)} = a_{*i}$.

$$f(x^{(1)}, \dots, x^{(m)}) = f\left(\sum_{j_1=1}^n v_{j_1} a_{j_1 1}, \dots, \sum_{j_m=1}^n v_{j_m} a_{j_m m}\right) = \sum_{j_1=1}^n \dots \sum_{j_m=1}^n f(v_{j_1}, \dots, v_{j_m}) a_{j_1 1} \cdot \dots \cdot a_{j_m m}$$

Набор чисел (m -мерный массив) $f(v_{j_1}, \dots, v_{j_m})$, где $j_1, \dots, j_m \in \{1, \dots, n\}$ называется **тензором**. — не совсем правильное определение.

Пусть $m = n$, а f — антисимметрична. Тогда все слагаемые, у которых $j_r = j_s$ при $r \neq s$ равны нулю. Поэтому можно считать, что

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & \dots & n \\ j_1 & \dots & j_n \end{pmatrix} \in S_n$$

Тогда

$$f(x^{(1)}, \dots, x^{(n)}) = \sum_{\sigma \in S_n} f(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(n)}) a_{\sigma(1)1} \cdot \dots \cdot a_{\sigma(n)n} =$$

$$\sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} f(v_1, \dots, v_n) a_{\sigma(1)1} \cdot \dots \cdot a_{\sigma(n)n} = \left(\sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i)i} \right) f(v_1, \dots, v_n)$$

Обратно, $\forall c \in F$ форма $f : V \times \dots \times V \rightarrow F$ ($\dim V = n$), заданная формулой $f(x^{(1)}, \dots, x^{(n)}) = \left(\sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i)i} \right) \cdot c$ является линейной антисимметричной формой.

Значение n -линейной формы на n -мерном пространстве полностью определяется её значением на наборе базисных векторов.

$f : V \times \dots \times V \rightarrow F$ — полилинейная антисимметричная форма и размерность пространства n , то есть базис $v = (v_1, \dots, v_n)$, тогда

$$f(x_1, \dots, x_n) = f(v_1, \dots, v_n) \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i)i}$$

где $a_{\sigma(i)i}$ — координата вектора x_i в v с номером $\sigma(i)$, или, что то же самое, $A = ((x_1)_v, \dots, (x_n)_v)$

Определение. Если $A \in M_n(R)$, где R — коммутативное кольцо, то

$$\det A = \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{i=1}^n a_{\sigma(i)i}$$

Лемма. Любая полилинейная форма $f : F^n \times \dots \times F^n \rightarrow F$, где $F^n \times \dots \times F^n \longleftrightarrow M_n(F)$, $f(A) = f(E) \cdot \det A$

Лемма. \det — полилинейная антисимметричная форма столбцов матрицы.

Доказательство. $a_{*k} = b + c$, где $b, c \in F^n$,

$$\det A = \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{i \neq k}^n a_{\sigma(i)i} \cdot (b_{\sigma(k)} + c_{\sigma(k)}) = \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{i \neq k}^n a_{\sigma(i)i} b_{\sigma(k)} + \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{i \neq k}^n a_{\sigma(i)i} c_{\sigma(k)}$$

$$= \det(a_{*1} \dots a_{*k-1} b a_{*k+1} \dots a_{*n}) + \det(a_{*1} \dots a_{*k-1} c a_{*k+1} \dots a_{*n})$$

С $a_{*k} = \alpha\beta$ аналогично.

Докажем антисимметричность:

A_n — множество четных перестановок $\leq S_n$. Зафиксируем $i \neq j \in \{1, \dots, n\}$, циклическую перестановку $\tau = (i \ j)$ и возьмем смежный класс $S_n = A_n \tau \sqcup A_n$

Пусть $a_{*i} = a_{*j}$, тогда

$$\det A = \sum_{\sigma \in A_n} \prod_{k=1}^n a_{\sigma(k)k} + (-1)^1 \sum_{\sigma \in A_n} \prod_{k=1}^n a_{\sigma\tau(k)k} = \sum_{\sigma \in A_n} \left(\prod_{k=1}^n a_{\sigma(k)k} - \prod_{\substack{k \neq i, j}}^n a_{\sigma(k)k} \cdot \underbrace{a_{\sigma(j)i}}_{=a_{\sigma(j)j}} \cdot \underbrace{a_{\sigma(i)j}}_{=a_{\sigma(i)i}} \right) = 0$$

□

$\dim V = n$, $f : \underbrace{V \times \dots \times V}_n \rightarrow F$ полилинейная, антисимметричная, $f \neq 0$, то f называется формой объема.

f — форма объема на V , а L — линейный оператор, то $f_L(x_1, \dots, x_n) = f(L(x_1), \dots, L(x_n))$ также является формой объема.

Определим

$$\det L = \frac{f_L(v_1, \dots, v_n)}{f(v_1, \dots, v_n)}$$

где $v = (v_1, \dots, v_n)$ — базис.

Доказательство. (корректности). Так как $f \neq 0$, то существует набор векторов x_1, \dots, x_n , таких, что $f(x_1, \dots, x_n) \neq 0$.

$f(x_1, \dots, x_n) = f(v_1, \dots, v_n) \det A$, где $A = ((x_1)_v, \dots, (x_n)_v)$. Следовательно, $f(v_1, \dots, v_n) \neq 0$, то есть знаменатель не ноль.

$f_L(x_1, \dots, x_n) = f_L(v_1, \dots, v_n) \det A$, откуда

$$\frac{f_L(x_1, \dots, x_n)}{f(x_1, \dots, x_n)} = \frac{f_L(v_1, \dots, v_n)}{f(v_1, \dots, v_n)}$$

То есть определитель не зависит от выбора базиса.

Покажем, что он равен определителю матрицы оператора: □

Лемма. $v = (v_1, \dots, v_n)$ — базис, то $\det L = \det L_v$

Доказательство.

$$\det L = \frac{f_L(v_1, \dots, v_n)}{f(v_1, \dots, v_n)} = \frac{f(L(v_1), \dots, L(v_n))}{f(v_1, \dots, v_n)} = \frac{f(v_1, \dots, v_n) \det A}{f(v_1, \dots, v_n)}$$

где $A = (L(v_1)_v, \dots, L(v_n)_v)$. □

Теорема. $\det L_1 \circ L_2 = \det L_1 \cdot \det L_2$, $\det(A_1 \cdot A_2) = \det A_1 \cdot \det A_2$, где $L_1, L_2 : V \rightarrow V$ — линейные операторы, а $A_1, A_2 \in M_n(F)$.

Доказательство.

$$\det L_1 = \frac{f(L_1(v_1), \dots, L_1(v_n))}{f(v_1, \dots, v_n)};$$

$$\det L_2 = \frac{f_{L_1}(L_2(v_1), \dots, L_2(v_n))}{f_{L_1}(v_1, \dots, v_n)} = \frac{f(L_1 \circ L_2(v_1), \dots, L_1 \circ L_2(v_n))}{f(L_1(v_1), \dots, L_1(v_n))} = \frac{f_{L_1 \circ L_2}(v_1, \dots, v_n)}{f(v_1, \dots, v_n)} \cdot \frac{f(v_1, \dots, v_n)}{f_{L_1}(v_1, \dots, v_n)} = \det L_1 \cdot \det L_2$$

Второе утверждение непосредственно следует из первого (Принять A_1 за матрицу линейного отображения L_1) □

Задание на дом: найти в доказательстве косяк, выкурить, рассказать Степанову ощущения.

Лемма. f — полилинейная антисимметричная форма. Тогда $f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) = f(v_1, \dots, v_i + \lambda v_j, \dots, v_j, \dots, v_n)$, где $\lambda \in F$.

Доказательство. $f(v_1, \dots, v_i + \lambda v_j, \dots, v_j, \dots, v_n) = f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) + \lambda f(v_1, \dots, v_j, \dots, v_j, \dots, v_n) = f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n) + 0 = f(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_n)$ \square

Следствие (из доказательства корректности определения определителя)

f — форма объема на V , то $f(v_1, \dots, v_n) \neq 0 \Leftrightarrow (v_1, \dots, v_n)$ — базис.

Доказательство. \Leftarrow : (v_1, \dots, v_n) — базис. $f \neq 0 \Rightarrow \exists x_1, \dots, x_n \in V : 0 \neq f(x_1, \dots, x_n) = \underbrace{f(v_1, \dots, v_n)}_{\neq 0} \det A$

Обратно: Если (v_1, \dots, v_n) — не базис, то $\exists \alpha_1, \dots, \alpha_n$, не все из них равны 0, такие, что $\sum_{i=1}^n v_i \alpha_i = 0$.

Пусть, для определенности, $\alpha_1 \neq 0$.

$$v_1 + \sum_{i=2}^n v_i \left(+ \frac{\alpha_i}{\alpha_1} \right) = 0$$

$$f(v_1, \dots, v_n) = f(v_1 + \sum_{i=2}^n v_i \frac{\alpha_i}{\alpha_1}, \dots, v_2, \dots, v_n).$$

\square

Следствие: $A \in M_n(F)$, $A \in GL_n(F) \Leftrightarrow \det A \neq 0$.

Теорема. $\det A = \det A^T$.

Доказательство.

$$\begin{aligned} \det A^T &= \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{k=1}^n (A^T)_{\sigma(k)k} = \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma)} \prod_{i=1}^n a_{\sigma^{-1}(i)i} = \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\sigma^{-1})} \prod_{i=1}^n a_{\sigma^{-1}(i)i} = \\ &= \sum_{\tau \in S_n} (-1)^{\varepsilon(\tau)} \prod_{i=1}^n a_{\tau(i)i} = \det A \end{aligned}$$

где $i = \sigma(k) \Leftrightarrow k = \sigma^{-1}(i)$.

$\varepsilon(\sigma^{-1}) = -\varepsilon(\sigma) = \varepsilon(\sigma) \in \mathbb{Z}_2$.

\square

Теорема. $A \in M_n(F)$, $B \in M_m(F)$, $C \in M_{n,m}(F)$. Тогда

$$\det \begin{pmatrix} A & C \\ 0 & B \end{pmatrix} = \det A \cdot \det B$$

Доказательство. $f : M_n(F) \rightarrow F$. $f(A) = \det \begin{pmatrix} A & C \\ 0 & B \end{pmatrix}$, (B, C) — фиксированы. Эта штука является полилинейной формой. Очевидно, что f — антисимметричная полилинейная форма столбцов матрицы A . Тогда $f(A) = f(E) \det(A) = \det \begin{pmatrix} E & C \\ 0 & B \end{pmatrix} \det A$.

$\det \begin{pmatrix} E & 0 \\ C^T & B^T \end{pmatrix} = (\text{аналогично}) = \det B^T \cdot \det \begin{pmatrix} E & 0 \\ C^T & E \end{pmatrix}$. Ясно, что при помощи преобразования Гаусса $\begin{pmatrix} E & 0 \\ C^T & E \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} E & 0 \\ 0 & E \end{pmatrix} \Rightarrow \det \begin{pmatrix} E & 0 \\ C^T & E \end{pmatrix} = 1$. Таким образом,

$$\det \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix} = \det A \cdot \det \begin{pmatrix} E & C \\ 0 & B \end{pmatrix} = \det A \cdot \det B.$$

\square

Из теоремы следует, что матрица вида

$$\det \begin{pmatrix} \alpha & * & * & * & * \\ 0 & | & - & - & | \\ 0 & | & B & & | \\ 0 & | & & & | \\ 0 & | & - & - & | \end{pmatrix} = \alpha \cdot \det B$$

Имеем матрицу:

$$\det \begin{pmatrix} & & & j \\ / & / & / & 0 & / & / \\ / & / & / & .. & / & / \\ / & / & / & \alpha & / & / \\ / & / & / & 0 & / & / \\ / & / & / & .. & / & / \\ / & / & / & 0 & / & / \end{pmatrix} i = (-1)^{j-1} \det \begin{pmatrix} 0 & / & / & / & / & / \\ .. & / & / & / & / & / \\ \alpha & / & / & / & / & / \\ 0 & / & / & / & / & / \\ .. & / & / & / & / & / \\ 0 & / & / & / & / & / \end{pmatrix} i =$$

$$= (-1)^{i+j-2} \det \begin{pmatrix} \alpha & / & / & / & / & / \\ 0 & / & / & / & / & / \\ 0 & / & / & / & / & / \\ 0 & / & / & / & / & / \\ 0 & / & / & / & / & / \\ 0 & / & / & / & / & / \end{pmatrix}$$

Определение. $C \in M_n(F)$. Минором $n-1$ -го порядка в позиции (i, j) называется $M_{ij}(C) = M_{ij}$ — определитель матрицы, полученной из исходной вычеркиванием i -той строки и j -того столбца.

Определение. $A_{ij}(C) = A_{ij} = (-1)^{i+j} \cdot M_{ij}$ — алгебраическое дополнение позиции (i, j) .

Следствие:

$$\det \begin{pmatrix} / & / & 0 & / & / \\ / & / & .. & / & / \\ / & / & \alpha & / & / \\ / & / & .. & / & / \\ / & / & 0 & / & / \end{pmatrix} = \alpha \cdot A_{ij}$$

Теорема.

$$\det A = \sum_{i=1}^n a_{ij} A_{ij} = \sum_{i=1}^n a_{ji} A_{ji}$$

(для любого фиксированного j).

Доказательство. Заметим, что

$$a_{*j} = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ 0 \\ .. \\ .. \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ a_{2j} \\ 0 \\ .. \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a_{3j} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ .. \\ .. \\ a_{nj} \end{pmatrix}$$

$$\det A = \sum_{i=1}^n \det \begin{pmatrix} \text{с} & \text{т} & 0 & \text{о} & \text{л} \\ \text{б} & \text{ц} & 0 & \text{ы} & \\ \text{м} & \text{а} & a_{ij} & \text{т} & \text{р} \\ \text{и} & \text{ц} & 0 & \text{ы} & \\ & & 0 & & A \end{pmatrix}$$

□

Следствие: $j, k \in \{1, \dots, n\}$, $A \in M_n(F)$

$$\sum_{i=1}^n a_{ij} A_{ik} = \begin{cases} \det A, & j = k \\ 0, & j \neq k \end{cases}$$

Доказательство. Для $j = k$ уже доказано. Если $j \neq k$, заменим k -ый столбец на j -ый, получим $B = (a_{*1}, \dots, a_{*j}, \dots, a_{*j}, \dots, A_{*n})$. С одной стороны, определитель данной матрицы равен нулю. С другой, разложим по k -ому столбцу:

$$0 = \det B = \sum_{i=1}^n a_{ij} \underbrace{A_{ik}(B)}_{A_{ik}(A)} = \sum_{i=1}^n a_{ij} A_{ik}$$

□

Определение. Присоединенной к A называется матрица A^{adj} : $(A^{adj})_{ij} = A_{ji}(A)$

Например,

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix}^{adj} = \begin{pmatrix} \delta & -\gamma \\ -\beta & \alpha \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} \delta & -\beta \\ -\gamma & \alpha \end{pmatrix}$$

теперь

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & \delta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \delta & -\beta \\ -\gamma & \alpha \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha\delta - \beta\gamma & 0 \\ 0 & \alpha\delta - \beta\gamma \end{pmatrix} = (\alpha\delta - \beta\gamma)E = \det A \cdot E$$

Теорема. $A \cdot A^{adj} = A^{adj} \cdot A = \det A \cdot E$

Если $\det A \neq 0$, то $A^{-1} = \frac{1}{\det A} A^{adj}$.

Доказательство. очевидно, ёпта!

□

3.1 Решение систем линейных уравнений при помощи определителя.

Теорема. (Формулы Крамера)

$A \in GL_n(F)$, $b \in F^n$, Пусть $\Delta = \det A$. Δ_k — определитель матрицы, полученной из A заменой k -ого столбца на столбец b . Тогда

$$Ax = b \Leftrightarrow x = \begin{pmatrix} \Delta_1/\Delta \\ \dots \\ \Delta_n/\Delta \end{pmatrix}$$

Доказательство. $\Delta_k = \sum_{i=1}^n b_i \cdot A_{ik}$. Матрица, определитель которой равен Δ_k отличается от A только в k -ом столбце, поэтому её алгебраическое дополнение $A_{ik} = A_{ik}(A)$. С другой стороны $Ax = b \Leftrightarrow x = A^{-1}b = \frac{1}{\det A} A^{adj}b$. $x_k = \frac{1}{\Delta} (A_{1k}, \dots, A_{nk})b = \frac{1}{\Delta} \sum_{i=1}^n b_i A_{ik} = \frac{\Delta_k}{\Delta}$ \square

Определение. Минорный ранг матрицы A размера $m \times n$ называется наибольший размер квадрата подматрицы в A , определитель которой $\neq 0$.

Теорема. Минорный ранг A равен $\text{rk } A$.

Доказательство. Если минорный ранг $= k \Rightarrow \exists$ подматрица $k \times k$, у которой строки линейно независимы, т.е. $\det \neq 0 \Rightarrow$ в матрице $\exists k$ штук линейно независимых строк, а следовательно, $\text{rk } A \geq k$.

Обратно: Пусть ранг матрицы $A = k$, то там есть k линейно независимых строк. Возьмем (не квадратную!) подматрицу, состоящую из k линейно независимых строк. Так как строчный ранг равен столбцовому, то матрица должна содержать и k линейно независимых столбцов. Возьмем подматрицу на пересечении этих линейно независимых строк и столбцов. Она квадратная, у нее все столбцы линейно независимы, следовательно, её ранг $\neq 0$.

Доказали, что минорный ранг $A \geq \text{rk } A$. \square

4 Собственные числа и вектора

Идея такова:

$$L : V \rightarrow V, \dim V < \infty.$$

Проблема. Выбрать базис $u = (u_1, \dots, u_n)$ пространства V , такой, что L_u — диагональная.

$$\text{Если } L_u = \begin{pmatrix} \lambda & & 0 \\ & \dots & \\ 0 & & \lambda \end{pmatrix}, \text{ то } L(u_i) = \lambda_i u_i.$$

Определение. Ненулевой вектор $x \in V \setminus \{0\}$ называется собственным вектором оператора L , если $L(x) = \lambda x$ для некоторого $\lambda \in F$, при этом λ называется собственным числом.

$$f — \text{базис } V, L_f x_f = \lambda x_f$$

Определение. Собственный вектор матрицы, A если $Av = \lambda v$, $\lambda \in F$, $v \in F^n \setminus \{0\}$.

$$Av = \lambda v \Leftrightarrow (A - \lambda E)v = 0.$$

$\exists v \neq 0$, удовлетворяющее этому равенству \Leftrightarrow столбцы $(A - \lambda E)$ линейно зависима $\Leftrightarrow \det(A - \lambda E) = 0$.

Определение. Если $A \in M_n(F)$, то характеристический многочлен $A - \chi_A(t) = \det(A - tE)$.

$$L : V \rightarrow V, f — \text{базис } V, \chi_L(t) = \det(L_f - tE).$$

Лемма. Характеристический многочлен оператора не зависит от f

Доказательство. $g, f — \text{базисы } V, L_g = C^{-1}L_f C$.

$$\det(L_g - tE) = \det(C^{-1}L_f C - tE) = \det(C^{-1}(L_f - tE)C) = (\det C)^{-1}(\det(L_f - tE))(\det C) = \det(L_f - tE) \quad \square$$

Предложение. Собственные числа матрицы A (оператора A) — корни характеристического многочлена χ_A .

Определение. $\ker(A - \lambda I) = V_\lambda$ — собственное подпространство соответствующее λ , где I — тождественный оператор.

Определение. Кратность λ в многочлене χ_A называется алгебраической кратностью λ . $\dim V_\lambda$ — геометрическая кратность λ .

Заметим, что $\deg \chi_A = n$, где A — матрица $n \times n$ или оператор в n -мерном пространстве.

Теорема. (о линейной независимости собственных векторов)

Собственные вектора, соответствующие различным собственным числам, линейно независимы.

Доказательство.

$\lambda_1, \dots, \lambda_k$ — различные собственные числа.

x_1, \dots, x_k — соответствующие собственные вектора, т.е.

$Ax_i = \lambda_i x_i$ или $\lambda_i \neq \lambda_j$ при $i \neq j$.

$A(\sum_{i=1}^k x_i \alpha_i) = 0$.

$\sum_{i=1}^k Ax_i \alpha_i = \sum_{i=1}^k x_i \lambda_i \alpha_i = 0$

Домножим первое уравнение на λ_k и из обоих уравнений получим

$$\sum_{i=1}^k x_i \alpha_i (\lambda_k - \lambda_i) = 0 \Leftrightarrow \sum_{i=1}^{k-1} x_i \alpha_i (\lambda_k - \lambda_i)$$

Введем индукцию по k , предполагая, что вектора линейно независимы. База: $k = 1$: $x_1 \alpha_1 = 0$ и так как $x_1 \neq 0$ (собственный вектор не равен нулю), то $\alpha_1 = 0$. По индукционному предположению $\underbrace{\alpha_i (\lambda_k - \lambda_i)}_{\neq 0} = 0 \ \forall i = 1, \dots, k-1 \Rightarrow \alpha_i = 0 \ \forall i = 1, \dots, k-1$.

$\underbrace{\alpha_k \cdot x_k}_{\neq 0} = 0 \Rightarrow \alpha_k = 0$. □

Предложение. Оператор диагонализуем (то есть \exists базис, в котором его матрица диагональна) тогда и только тогда, когда существует базис из собственных векторов.

Следствие: (достаточное условие диагонализуемости): Если χ_A имеет n различных корней в F , то оператор A диагонализуем.

Доказательство. По теореме имеем n линейно независимых собственных векторов, они образуют базис в n -мерном пространстве. □

Следствие: F — алгебраически замкнуто и χ_A не имеет кратных корней, то A — диагонализуем.

Определение. Матрица, в которой по диагонали стоит одно и то же число λ , над диагональю стоят единицы, а остальные нули, называется жордановым (ящиком) блоком.

Жордановой формой называется блочно-диагональная матрица, на диагонали которой стоят жордановы блоки (не обязательно с одинаковыми λ).

Теорема. (жорданова форма) $\dim V = n$, F — алгебраически замкнуто, $\forall A : V \rightarrow V$, то \exists базис u пространства V , такой, что A_u имеет жорданову форму.

Упражнение. (на бонусные баллы)

1) $p, q \in F[t]$, $\gcd(p, q) = 1$, $L : V \rightarrow V$.

Доказать, что $\ker(p(L) \cdot q(L)) = \ker(p(L)) \oplus \ker(q(L))$.

Определение. R называется F -алгеброй, если

1) R — кольцо с единицей.

2) R — векторное пространство над F с той же операцией сложения.

3) $\forall \alpha \in F, r, s \in R : \alpha(rs) = (\alpha r)s = r(\alpha s)$.

Примерами алгебр является, например, само поле F .

Пример.

1) F

2) $F[x_1, \dots, x_n]$

3) $M_n(F)$.

4) $\text{End}(V)$.

Определение. V — векторное пространство над F

$F[t]$. $L \in \text{End}(V) = \{\text{лин.отобр } V \rightarrow V\}$ (эндоморфизм).

$(L + M)(v) = L(v) + M(v)$.

$LM(v) = L(M(v))$.

$(\alpha L)(v) = \alpha \cdot L(v)$.

Очевидно выполнена аксиома $\alpha(LM) = (\alpha L)M$.

Предложение. (универсальное свойство кольца многочленов)

R — F -алгебра (F — поле) (возможно, алгебра некоммукативна).

$\forall r \in R \exists! \varepsilon_r : F[t] \rightarrow R$ — гомоморфизм алгебр, для которого $\varepsilon_r(t) = r$.

Доказательство. Положим $\varepsilon_r(\alpha_n t^n + \dots + \alpha_0) = \alpha_n r^n + \dots + \alpha_1 r + \alpha \cdot 1_R$ (единица кольца).

Другими словами, $\varepsilon_p = p(r)$.

Легко проверить, что ε_r — гомоморфизм колец, F -линейное отображение, и $\varepsilon_r(t) = r$.

Единственность: φ — гомоморфизм алгебр, такой, что $\varphi(t) = r$, тогда $\varphi(1_F) = 1_R$, $\varphi(\alpha) = \varphi(\alpha \cdot 1_F) = \alpha \cdot \varphi(1_F) = \alpha \cdot (1_R)$.

$\varphi(t^n) = \varphi(t \cdot t^{n-1}) = r \cdot \varphi(t^{n-1})$ по индукционному предположению $= r \cdot r^{n-1} = r^n$.

$$\varphi\left(\sum_{k=0}^n \alpha_k t^k\right) = \sum_{k=0}^n \alpha_k \varphi(t^k) = \sum_{k=0}^n \alpha_k r^k$$

где $r^0 = 1_R$, $t^0 = 1_F$.

Таким образом, $\varphi = \varepsilon_r$ □

Определение. R — F -алгебра, $r \in R$

Минимальным многочленом элемента r называется $p : \ker \varepsilon_r = p \cdot F[t]$. То есть минимальный многочлен определен с точностью до умножения на константу (элемент поля).

Упражнение. (на бонусные баллы):

2) Пусть $B : V \rightarrow V$ линейный оператор, $B^n = 0$. Доказать, что ненулевые элементы $v, B(v), B^2(v), \dots, B^{n-1}(v)$ линейно независимы. ($v \in V$).

Для прикола возведем в степень такую матрицу:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & & 0 \\ & 0 & 1 & \\ & & 0 & 1 \\ 0 & & & 0 \end{pmatrix}^k = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ & & & 1 \\ & & & 1 \\ & 0 & & 0 \\ & & & 0 \end{pmatrix}$$

При этом единицы сдвинулись вправо на k позиций.

Докажем это:

$J = J_{n,0}$, $Je_i = e_{i-1}$, $i > 1$, где e_i — i -тый столбец единичной матрицы. Если итерировать данную операцию, получим

$$J^k e_i = \begin{cases} e_{i-k} & \text{при } i > k \\ 0 & \text{при } i \leq k \end{cases}$$

Если пространство конечномерное, то мы рано или поздно получим ноль.

С помощью этой фигни докажем теорему

Теорема. (Кэли-Гамильтона)

$\chi_L(L) = 0$, где $L : V \rightarrow V$ — линейный оператор в конечномерном пространстве V .

Доказательство. Предположим, что наше поле алгебраически замкнуто. Для этого нужно знать утверждение, нужно знать, что любое поле содержится в алгебраически замкнутом поле. Как построить такое поле? Берем неприводимый многочлен, присоединяем его корень к полю: $F[t]/(p)$. (это было отвлечение).

Лемма. \forall поля F существует алгебраически замкнутое поле \bar{F} , содержащее F .

Доказательство. Будет выведено из леммы Цорна и аксиомы выбора. □

Так как $M_n(F) \subseteq M_n(\bar{F})$, то можно считать, что $F = \bar{F}$ — алгебраически замкнуто. Тогда \exists базис u пространства V , такой, что существует жорданов блок

$$L_u = \begin{pmatrix} J_{k_1, \lambda_1} & & & \\ & \ddots & & \\ & & \ddots & \\ & & & J_{k_m, \lambda_m} \end{pmatrix}$$

Так как $\varphi : \text{End}(V) \rightarrow M_n(F)$, где $\varphi(L) = L_u$ ($n = \dim V$) является изоморфизмом алгебр, то $p(L_u) = p(L)_u$. Поэтому достаточно доказать, что $\chi_L(L_u) = 0$, что можно переписать как $\chi_{L_u}(L_u) = 0$.

$$\chi_{L_u}(t) = \det \begin{pmatrix} J_{k_1, \lambda_1} - tE & & \\ & \ddots & \\ & & J_{k_m, \lambda_m} - tE \end{pmatrix} = \prod_{i=1}^m (J_{k_i, \lambda_i} - tE) = \prod_{i=1}^m (\lambda_i - t)^{k_i}$$

Видимо, уже доказано, что

$$p \begin{pmatrix} A_1 & & \\ & \ddots & \\ & & A_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} p(A_1) & & \\ & \ddots & \\ & & p(A_m) \end{pmatrix}$$

где A_i — блоки.

Осталось доказать, что $\chi_L(J_{k_i, \lambda_i}) = 0$. Действительно, если мы возьмем $(\lambda_i E - J_{k_i, \lambda_i})^k =$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & & \\ & 0 & \ddots & \\ & & \ddots & \ddots \\ & & & 0 & 1 \\ & & & & 0 \end{pmatrix}^{k_i} (-1)^{k_i} = 0$$

□

Введем обозначение: символом φ_L обозначается минимальный многочлен оператора L (многочлен наименьшей степени, которая аннулирует оператор L : $\varphi_L(L) = 0$).

Следствие: $\chi_L(t) \vdots \varphi_L(t)$.

Если λ_i — собственное число оператора L , то $\varphi_L(\lambda_i) = 0$.

Доказательство. Предположим, что F алгебраически замкнуто. $\varphi_L(t) = (t - \alpha_1) \dots (t - \alpha_h)$, где α_i различны.

Посмотрим, как данный многочлен воздействует на жорданов блок:

$$\varphi_L(J_{k,\lambda}) = \begin{pmatrix} \lambda - \alpha_1 & 1 & & & \\ & \ddots & \ddots & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & 1 & \\ & & & & \lambda - \alpha_1 \end{pmatrix} \cdot \dots \cdot \begin{pmatrix} \lambda - \alpha_h & 1 & & & \\ & \ddots & \ddots & & \\ & & \ddots & \ddots & \\ & & & 1 & \\ & & & & \lambda - \alpha_h \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} \prod_{i=1}^n (\lambda - \alpha_i) & / & / & / & / \\ & \ddots & / & / & / \\ & & \ddots & / & / \\ & & & \ddots & / \\ & & & & \prod_{i=1}^n (\lambda - \alpha_i) \end{pmatrix} \neq 0$$

если $\lambda \neq \alpha_i \forall i$. Таким образом, $\varphi_L(\lambda) \dots$ □

Следствие: Если $\chi_L(t) = \prod_{i=1}^n (\lambda_i - t)^{k_i}$, то $\varphi_L = \prod_{i=1}^n (\lambda_i - t)^{l_i}$, для некоторых $1 < l_i < k_i$.

Пример.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Для неё: $\chi_A(t) = (1 - t)^4$, $\varphi_A(t) = (1 - t)^2$.

Определение. Если $\chi_L(t) = \prod (\lambda_i - t)^{k_i}$, то $\ker(L - \lambda_i I)^{k_i}$ называется корневым подпространством и обозначается R_{λ_i}

($V_{\lambda_i} = \ker(L - \lambda_i I)$) — собственное подпространство.

Мы коротко заканчиваем тему жордановых формул.

$$J_{k,0}^l = \begin{pmatrix} 0 & l - \text{позиция} & & \\ & 0 & & \dots \\ & & 0 & 1 \\ & & & 0 \\ & & & & 0 \end{pmatrix}$$

$$J_{k,\lambda}^l = (\lambda E + J_{k,0})^l = \sum_{i=0}^l C_l^i J_{k,0}^i \lambda^{l-i}$$

$$e^{J_{k,0}} := \sum_{i=0}^{k-1} \frac{1}{i!} J_{k,0}^i$$

$$e^{J_{k,\lambda}} = e^{\lambda E + J_{k,0}} = e^{\lambda E} \cdot e^{J_{k,0}} = e^\lambda \cdot E \cdot \sum_{i=0}^{k-1} \frac{1}{i!} J_{k,0}^i$$

Если у нас есть $L : V \rightarrow V$, V — векторное пространство над замкнутым полем F , то разложим характеристический многочлен в линейные множители: $\chi_L(t) = \prod_{i=1}^m (\lambda_i - t)^{k_i}$, $\lambda_i \neq \lambda_j$ при $i \neq j$.

$R_{\lambda_i} = \ker(L - \lambda_i I)^{k_i} = \ker(L - \lambda_i I)^r \forall r \geq k_i$.

$V_{\lambda_i} = \ker(L - \lambda_i I)$.

Предложение.

$$V = \bigoplus_{i=1}^m R_{\lambda_i}$$

Доказательство. u_1, \dots, u_n — жорданов базис оператора L , тогда $(L - \lambda_1 I)u_1 = 0$, если $k_1 > 1$, то $(L - \lambda_1 I)u_2 = \varepsilon_2 u_1, \dots, (L - \lambda_1 I)u_{k_1} = \varepsilon_{k_1} u_{k_1-1}$ или 0

$$L_u = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \varepsilon & & & & & \\ & \lambda_1 & \varepsilon & & & & \\ & & \lambda_1 & & & & \\ & & & \lambda_2 & & & \\ & & & & \ddots & & \\ & & & & & \ddots & \\ & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & \ddots & \\ & & & & & & & & & \ddots \end{pmatrix}$$

И из всего этого следует, что $(L - \lambda_1 I)^{k_1} u_j = 0 \ \forall j = 1, \dots, k$, Таким образом, $u_1, \dots, u_{k_1} \in R_{\lambda_1}$. Аналогично $u_{k_1+1}, \dots, u_{k_1+k_2} \in R_{\lambda_2}$ и так далее. Поэтому $V = R_{\lambda_1} + \dots + R_{\lambda_m}$.

Многочлен $\underbrace{(t - \lambda_i)^{k_i}}_{p(t)}$ взаимно прост с $\underbrace{\prod_{j \neq i} (t - \lambda_j)^{k_j}}_{q(t)}$. $\exists r, s : r(t)p(t) + q(t)s(t) = 1$, откуда

$$r(L)p(L) + q(L)s(L) = I.$$

Пусть $x \in R_{\lambda_i} \cap \sum_{i \neq j} R_{\lambda_j}$. $p(L)(x) = (L - \lambda_i I)^{k_i}(x) = 0$.

$$\text{Затем } x = \sum_{j \neq i} x^{(j)}, x^{(j)} \in R_{\lambda_j}.$$

$$(L - \lambda_j I)^{k_j}(x^{(j)}) = 0 \Rightarrow q(L)(x^{(j)}) = 0 \quad \forall j \neq i.$$

$$q(L)(x) = 0: \quad r(L)p(L)(x) + s(L)q(L)(x) = I(x) = x \Rightarrow x = 0.$$

Доказали, что $R_{\lambda_i} \cap \sum_{j \neq i} R_{\lambda_j} = \{0\}$, следовательно, сумма R_{λ_n} прямая.

$$A := (L - \lambda_i I)|_{R_{\lambda_i}}$$

$$A^{k_i} = 0$$

Если $k = k_i$, то $A^k = 0$, так как $Ax = \lambda x$, $A^2x = A(\lambda x) = \lambda A(x) = \lambda^2 x$.

В это месте я задолбался. To be continued...

A horizontal row consisting of 20 identical small squares placed side-by-side.

Лемма. Если $A^k = 0$, то $x, Ax, \dots, A^m x$, не равные нулю, линейно независимы.

Доказательство. Пусть h — наименьшее из \mathbb{N} , такое, что $A^h x = 0$. Возьмем сумму $\sum_{i=0}^m A^i x \alpha_i = 0$. Применяем A^{h-1} . Получаем $\sum_{i=0}^m \underbrace{A^{i+h-1}}_{=0 \text{ } i \geq 1} x \cdot \alpha_i = 0 \Rightarrow A^{h-1} \alpha_0 = 0 \Rightarrow \alpha_0 = 0$, дальше по

ИНДУКЦИИ.

4.1 Пространства со скалярным произведением

Определение. Пусть V — векторное пространство, не обязательно конечномерное, над R . Симметричная билинейная форма $B : V \times V \rightarrow R$ называется евклидовым скалярным произведением, если она положительно определена, т.е. $B(x, x) > 0 \forall x \neq 0$.

Введем обозначения: вместо $B(x, y)$ пишут (x, y) или $(x, y)_B$ или $(x, y)_1$ если их несколько.

Пример.

- 1) $(a, b) = |a| \cdot |b| \cdot \cos(\angle a, b)$ в геометрии
- 2) В \mathbb{R}_n : $(x, y) = x^T y = \sum_{i=1}^n x_i y_i$
- 3) Там же $(x, y)_\Gamma = x^T \Gamma y$, где $\Gamma \in M_n(\mathbb{R})$ и все собственные числа $\Gamma > 0$.
- 4) Странное скалярное произведение: $V = C([a, b])$
 $(f, g) = \int_a^b f(x)g(x)\rho(x)dx$, где $\rho(x) > 0 \forall x \in (a, b)$.

Определение. Если $f = (f_1, \dots, f_n)$ — базис V , $(x, y) = x_f^T \Gamma_f y_f$ — матрица билинейной формы в базисе f

$$\begin{pmatrix} (f_1, f_1) & & \\ & \ddots & \\ & & (f_n, f_n) \end{pmatrix}$$

— матрица Грама скалярного произведения в базисе f . обозначается Γ_f .

Определение. $B : V \times V \rightarrow C$. B называется полуторалинейной, если она линейна по II аргументу и $B(x + y, z) = B(x, z) + B(y, z)$, $B(x\alpha, z) = \bar{\alpha}B(x, z)$.

B называется эрмитово-симметричной (Степанов забыл, как эта хрень нормально называется), если $B(x, y) = \overline{B(y, x)}$. Отсюда следует, что $B(x, x) = \overline{B(x, x)} \Rightarrow B(x, x) \in \mathbb{R}$.

Эрмитово симметричная форма B называется положительно определенной, если $B(x, x) > 0 \forall x \neq 0$.

Эрмитово скалярное произведение удовлетворяет всем условиям из предыдущего определения и определяется как:

Определение. B называется эрмитовым (унитарным) скалярным произведением, если она полуторалинейна, эрмитово симметрична и положительно определена!

Пример. Над \mathbb{C}^n : $(x, y) = \overline{x}^T \cdot y$

Пусть $(-, -)$ — эрмитово скалярное произведение на V .
 f — базис V .

$$(x, y) = \left(\sum_{i=1}^n f_i \alpha_i, \sum_{j=1}^n f_j \beta_j \right) = \sum_{i,j=1}^n \overline{\alpha_i} (f_i, f_j) \beta_j = \overline{x}_f^T \begin{pmatrix} (f_i, f_j) \end{pmatrix} y_f$$

Предложение. $(x, y) = \bar{x}_f^T \Gamma_f y_f$ для эрмитора скалярного произведения (доказательство выше).

Определим норму: $\|x\| = \sqrt{(x, x)} \in \mathbb{R}_{\geq 0}$

Теорема. (Неравенство Коши-Буняковского-Шварца)

$(-, -)$ — эрмитово скалярное произведение. Тогда $|(x, y)|^2 \leq (x, x) \cdot (y, y)$, или, что то же самое, $|(x, y)| \leq \|x\| \cdot \|y\|$.

Доказательство.

$$\begin{aligned} 0 \leq (x - \lambda y, x - \lambda y) &= (x, x) + |\lambda|^2 \cdot (y, y) - (\lambda(x, y) + \bar{\lambda}\overline{(x, y)}) = \\ &= (x, x) + \frac{|(y, x)|^2}{(y, y)^2} (y, y) - \left(\frac{|(y, x)|^2}{(y, y)} + \frac{|(y, x)|^2}{(y, y)} \right) = (x, x) - \frac{|(y - x)|^2}{(y, y)} \geq 0 \end{aligned}$$

(так как $\lambda \bar{\lambda} = |\lambda|^2$)

Подставим $\lambda = \frac{(y, x)}{(y, y)}$, получаем $(x, x)(y, y) \geq |(y, x)|^2$.

В вещественном случае получится, конечно же, $(y, y)\lambda^2 - 2\lambda(x, y) + (x, x)$. □

Определение. (для евклидова пространства) $\angle(a, b) = \arccos \frac{(a, b)}{\|a\| \cdot \|b\|}$.

Теорема. (Неравенство треугольника)

$$\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|.$$

Доказательство. $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\| \Leftrightarrow (x + y, x + y) \leq \|x\|^2 + 2\|x\| \cdot \|y\| + \|y\|^2$, и, одновременно, $(x + y, x + y) = \|x\|^2 + \|y\|^2 + (x, y) + (y, x) \Leftrightarrow (x, y) + \overline{(x, y)} \leq 2\|x\|^2 \cdot \|y\|^2$, так как $Re(x, y) \leq |(x, y)| \leq \|x\| \cdot \|y\|$. □

Лемма. $v_1, \dots, v_k \in V \setminus \{0\}$, $(v_i, v_j) = 0 \ \forall i \neq j$. Тогда v_1, \dots, v_k линейно независимы.

Доказательство. $\sum_{i=1}^k v_i \alpha_i = 0$.

$$0 \neq (v_j, v_j) \alpha_j = \sum_{i=1}^k \underbrace{(v_j, v_i)}_{=0 \ i \neq j} \alpha_i = 0 \Rightarrow \alpha_j = 0 \ \forall j$$

□

Теорема. (ортогонализация Грама-Шмидта)

$$f_1, \dots, f_k \in V$$

$$g_1 = f_1$$

$$g_2 = f_2 - \frac{(g_1, f_2)}{(g_1, g_1)} g_1$$

....

$$g_k = f_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(g_i, f_k)}{(g_i, g_i)} g_i, \text{ где } (g_i \neq 0).$$

Тогда:

$$1) (g_i, g_j) = 0 \ \forall i \neq j$$

$$2) \langle f_1, \dots, f_m \rangle = \langle g_1, \dots, g_m \rangle$$

3) Если f_1, \dots, f_m линейно независимы, то g_1, \dots, g_m тоже линейно независимы, в частности, ненулевые.

$$4) \text{ Если } f_m \in \langle f_1, \dots, f_{m-1} \rangle, \text{ то } g_m = 0.$$

5) Если f_1, \dots, f_k — система образующих для V , то ненулевые из g_1, \dots, g_k будут образовывать базис.

$$6) \text{ Если } f_1, \dots, f_k \text{ — базис, то } g_1, \dots, g_k \text{ — ортогональный базис.}$$

Доказательство.

1) Индукция по k : $k = 1$, доказывать нечего.

$$(g_k, g_j) = (f_k, g_j) - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(f_k, g_i)}{(g_i, g_i)} (g_i, g_j) = (f_k, g_j) - \frac{(f_k, g_j)}{(g_j, g_j)} (g_j, g_j) = 0$$

2,3) Положим $\alpha_{ij} = \frac{(g_i, f_j)}{(g_i, g_i)}$. Тогда неравенства можно переписать в виде:

$$(f_1, \dots, f_k) = (g_1, \dots, g_k) \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \cdot & & \alpha_{ij} \\ & & \cdot & \\ 0 & & & \cdot \\ & & & & 1 \end{pmatrix}$$

то есть $f = g \cdot C$, где $C \in GL_k(F)$.

Поэтому $\langle f \rangle = \langle g \rangle$ и линейная независимость $f \Leftrightarrow$ линейно независимость g .

4) $g_m \in \langle f_1, \dots, f_m \rangle =_{\text{условие 4}} \langle f_1, \dots, f_{m-1} \rangle = \langle g_1, \dots, g_{m-1} \rangle$. По (1) $g_m \perp g_i \ \forall i \leq m-1 \Rightarrow g_m \perp \langle g_1, \dots, g_{m-1} \rangle \Rightarrow g_m \perp g_m \Rightarrow g_m = 0$.

5) По (2) $\langle g_1, \dots, g_k \rangle = \langle f_1, \dots, f_k \rangle = V$, а по лемме ненулевые из g_1 линейно независимы.

6) Следует из (3), (5). □

Следствие (QR-разложение):

Если $A \in M_{m,n}(\mathbb{C})$, $\text{rk } A = n$. Тогда $\exists R \in GL_n(\mathbb{C})$ и $Q \in M_{m,n}(\mathbb{C})$, такие, что:

1) $A = QR$

2) R — верхнетреугольная.

3) $\overline{Q}^T Q = E$. (столбцы матрицы Q ортонормированы).

Доказательство. \mathbb{C}^n со стандартным скалярным произведением (т.е. $(x, y) = \overline{x}^T y$)

b_1, \dots, b_n (некие столбцы) получим из a_{*1}, \dots, a_{*n} (столбцы матрицы A) с помощью ортогонализации Грама-Шмидта.

$$a_{*i} = \frac{b_{*i}}{\|b_{*i}\|} \Rightarrow B = Q \begin{pmatrix} * & & & \\ & \cdot & & 0 \\ & & \cdot & \\ 0 & & & \cdot \\ & & & & * \end{pmatrix}$$

$$A = B \begin{pmatrix} 1 & / & / & / & / \\ & \cdot & / & / & / \\ & & \cdot & / & / \\ 0 & & & \cdot & / \\ & & & & 1 \end{pmatrix} = Q \underbrace{\begin{pmatrix} * & / & / & / & / \\ & \cdot & / & / & / \\ & & \cdot & / & / \\ 0 & & & \cdot & / \\ & & & & * \end{pmatrix}}_R$$

$$\begin{aligned}\bar{Q}^T Q &= \begin{pmatrix} \bar{q}_{*1}^T \\ \vdots \\ \bar{q}_{*n}^T \end{pmatrix} \begin{pmatrix} q_{*1} & \cdot & \cdot & \cdot & q_{*n} \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \bar{q}_{*i}^T \cdot q_{*j} & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix} = E\end{aligned}$$

Так как

$$\bar{q}_{*i}^T q_{*j} = (q_{*i}, q_{*j}) = \frac{(b_{*i}, b_{*j})}{\|b_{*i}\| \cdot \|b_{*j}\|} = \begin{cases} 0 & i \neq j \text{ (по 1 теореме)} \\ 1 & i = j \end{cases}$$

□

Определение. Изометрия пространств со скалярным произведением — линейное отображение $L : U \rightarrow V$, такое, что $(L(x), L(y))_V = (x, y)_U$.

Теорема. (о классификации евклидовых и эрмитовых пространств)

Любое евклидово (эрмитово) пространство изометрично \mathbb{R}^n (\mathbb{C}^n) со стандартным скалярным произведением.

Доказательство. По ортогонализации Грама-Шмидта в пространстве V существует ортонормированный базис f . В этом базисе $(x, y) = \bar{x}_f^T \cdot y_f$. Здесь изометрия $\varphi_f : V \rightarrow \mathbb{C}^n$ (\mathbb{R}^n): $\bar{x}_f^T \cdot y_f = \varphi_f(x), \varphi_f(y)$, то есть $\varphi_f(x) = x_f$. □

V — евклидово или эрмитово пространство. Пространства конечномерные. $U \leq V$ и $U^\perp = \underbrace{\{v \in V \mid (v, u) = 0 \ \forall u \in U\}}_{v \perp U}$.

Замечание. (u_1, \dots, u_n) — система образующих в U . $v \perp U \Leftrightarrow v \perp u_k \ \forall k = 1, \dots, m$.

Теорема. $V = U \oplus U^\perp$.

Доказательство. $x \in U \cap U^\perp \Rightarrow x \perp x \Leftrightarrow (x, x) = 0 \Rightarrow x = 0$.

Возьмем базис U : $f = (f_1, \dots, f_k)$, дополним до базиса всего пространства (f_1, \dots, f_n) — базис V и ортогонализуем его, получив базис (g_1, \dots, g_n) .

(g_1, \dots, g_k) — базис U , (g_1, \dots, g_n) — ортогональный базис V . Теперь любой вектор можно представить как $v = \underbrace{\sum_{i=1}^k g_i \alpha_i}_{\in U} + \underbrace{\sum_{i=k+1}^n g_i \alpha_i}_{\in U^\perp}$.

$g_i \perp U$ при $i > k$, так как $g_i \perp g_j \ \forall j \leq k < i$.

Доказательство требует выбора базиса, то есть не распространяется на случай бесконечномерных пространств. □

Предложение. $(U^\perp)^\perp = U$ (в Гильбертовом пространстве $(U^\perp)^\perp = Cl(U)$).

Доказательство. $U \perp U^\perp \Rightarrow U \leq (U^\perp)^\perp$.

С другой стороны, $U \oplus U^\perp = U^\perp \oplus (U^\perp)^\perp = (U^\perp)^\perp \oplus U^\perp = V \Rightarrow \dim U = \dim V - \dim U^\perp = \dim (U^\perp)^\perp$. \square

Определение. $U \leq V \ni v$. По теореме $\exists! u_1, u_2$, такие, что $v = u_1 + u_2$, $u_1 \in U$, $u_2 \in U^\perp$. Тогда $u_1 = \text{pr}_U v$ — ортогональная проекция v на U .

$$\text{pr}_u v := \text{pr}_{<u>} v.$$

Факт. $\text{pr}_u v = \frac{(v, u)}{(u, u)} u$.

Доказательство.

$$\left(v - \frac{(v, u)}{(u, u)} u, u \right) = (v, u) - \frac{(v, u)}{(u, u)} (u, u) = 0$$

То есть $v - \frac{(v, u)}{(u, u)} u \in <u>^\perp$. \square

$U \leq V$, $f = (f_1, \dots, f_k)$ — ортогональный базис U .

Предложение. $\text{pr}_U v = \sum_{i=1}^k \text{pr}_{f_i} v$, $\text{pr}_{f_i} v = \sum_{i=1}^k \frac{(v, f_i)}{(f_i, f_i)} f_i$

$$(\text{pr}_U v)_f = \begin{pmatrix} \frac{(v, f_1)}{(f_1, f_1)} \\ \vdots \\ \frac{(v, f_n)}{(f_n, f_n)} \end{pmatrix}$$

Доказательство. $\sum_{i=1}^k \frac{(v, f_i)}{(f_i, f_i)} f_i \in U$. Осталось доказать, что $v - \sum_{i=1}^k \frac{(v, f_i)}{(f_i, f_i)} f_i \perp U \Leftrightarrow v - \sum_{i=1}^k \frac{(v, f_i)}{(f_i, f_i)} f_i \perp f_j \forall j$. Отсюда

$$\left(v - \sum_{i=1}^k \frac{(v, f_i)}{(f_i, f_i)} f_i, f_j \right) = (v, f_j) - \frac{(v, f_j)}{(f_j, f_j)} (f_j, f_j) = 0$$

так как $f_i \perp f_j$ при $i \neq j$. \square

Теорема. (Равенство Парсеваля и неравенство Бесселя)

(f_1, \dots, f_k) — ортогональный набор векторов, то $\|\text{pr}_{<f>} v\|^2 = \sum_{i=1}^k \frac{|(v, f_i)|^2}{(f_i, f_i)} \leq \|v\|^2$.
Если же $<f> = V$, то $\text{pr}_{<f>} v = v$.

Доказательство. $\text{pr}_{<f>} v = \sum_{i=1}^k f_i \alpha_i$. $\|\text{pr}_{<f>} v\|^2 = (\sum_{i=1}^k f_i \alpha_i, \sum_{j=1}^k f_j \alpha_j) = \sum_{i,j=1}^k \overline{\alpha_i} (f_i, f_j) \alpha_j = \sum_{i=1}^k \overline{\alpha_i} (f_i, f_i) \alpha_i = \sum_{i=1}^k |\alpha_i|^2 (f_i, f_i)$, подставим $\alpha_i = \frac{(v, f_i)}{(f_i, f_i)}$.

$v = \text{pr}_U v + (v - \text{pr}_U v)$, откуда $\|v\|^2 = (u_1 + u_2, u_1 + u_2) = (u_1, u_1) + (u_2, u_2) = \|u_1\|^2 + \|u_2\|^2 \geq \|u_1\|^2$. \square

Предложение. $U \leq V$, $b \in V$.

$$\|b - \text{pr}_U b\| \leq \|b - u\| \quad \forall u \in U.$$

Доказательство. $b - u = (b - p) + (p - u)$, где $p = \text{pr}_U b$.

$$\|b - u\|^2 = \|b - p\|^2 + \|p - u\|^2 \geq \|b - p\|^2$$

$$(x = y + z, y \perp z \Rightarrow \|x\|^2 = (y + z, y + z) = (y, y) + \underbrace{(y, z)}_0 + \underbrace{(z, y)}_0 + (z, z)). \quad \square$$

Проблема. $Ax = b$. Найти $x^* : \|Ax^* - b\| < \|Ax - b\| \forall x$ (минимизируем норму относительно стандартного скалярного произведения, то есть сумму квадратов координат, откуда название метода: «Метод наименьших квадратов»):

$$\{Ax \mid x \in \mathbb{R}^n\} = \langle a_{*1}, \dots, a_{*m} \rangle = U.$$

$$Ax^* = \text{pr}_U b.$$

Метод состоит в ортогонализации базиса U , затем воспользоваться формулой и решить систему.

Упражнение на бб: 1) Доказать, что $A^T A \in GL_n(\mathbb{R})$ (верно ли это \forall поля F вместо \mathbb{R} ?) 2) Доказать, что $x^* = (A^T A)^{-1} A^T b$

Классификация вещественных квадратичных форм.

$$C^T Q_f C.$$

Если F — квадратично замкнуто ($\exists \sqrt{x} \forall x \in F$), то

$$\underbrace{\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{\lambda_1}} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \ddots \\ & & & \frac{1}{\lambda_n} \end{pmatrix}}_{C^T} \underbrace{\begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix}}_Q C = E$$

Определение. $\text{sign}(\lambda_1, \dots, \lambda_m) = (p, n)$, где p — количество положительных λ_i , q — количество отрицательных.

$$\text{sign} \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \ddots \\ & & & \lambda_n \end{pmatrix} = \text{sign}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$$

Теорема. (закон инерции квадратичных форм)

Q — квадратичная форма на вещественном конечном пространстве V , f, g — базисы V : Q_f, Q_g — диагональны. Тогда $\text{sign } Q_f = \text{sign } Q_g$.

Доказательство. $\text{sign } Q_f = (p_f, n_f)$, $\text{sign } Q_g = (p_g, n_g)$.

Предположим, что $p_f > p_g$. Считаем, что базисные вектора занумерованы так, что первые $p_f(p_g)$ диагональных элементов матриц положительны. Рассмотрим подпространство $U = \langle f_1, \dots, f_{p_f} \rangle$, $W = \langle g_{p_g}, \dots, g_m \rangle$, где $m = \dim V$.

$$\forall u \in U \setminus \{0\} Q(u) > 0, \text{ так как } u = \sum_{i=1}^{p_f} f_i \alpha_i, Q_u = B(u, u) = B(\sum_{i=1}^{p_f} f_i \alpha_i, \sum_{j=1}^{p_f} f_j \alpha_j) = \sum_{i,j=1}^{p_f} \alpha_i \alpha_j \underbrace{B(f_i, f_j)}_{=0 \text{ } i \neq j} = \sum_{i=1}^{p_f} \alpha_i^2 Q(f_i) > 0 \text{ при } i \neq j.$$

Аналогично на W наша форма будет отрицательна.

$\dim(U \cap W) = -\dim(U + W) + \dim(U) + \dim W \geq p_f + n_g - m = p_f + (m - p_g) - m = p_f - p_g > 0$.

Противоречие. Аналогично невозможно обратное предположение. Следовательно, $\exists x \in U \cap W \setminus \{0\}$. Тогда $Q(x) > 0$ и $Q(x) < 0$ \square

—Еще одна лекция

Пусть существует эрмитово (конечное на \mathbb{C} с унитарным скалярным произведением) пространство и $L : V \rightarrow V$, $L^* : V^* \rightarrow V^*$. L — нормальный, если $LL^* = L^*L$ (в частности, сопряженные и унитарные нормальны).

Теорема. (доказательство ниже) Для любого нормального оператора существует ортонормированный базис, в котором матрица диагональна. Очевидно, что верно и обратное.

Лемма. (1) Если $A, B : V \rightarrow V$ перестановочны (то есть коммутируют, то есть $AB = BA$), то любое собственное подпространство A инвариантно относительно B .

Доказательство. Докажем, что $V_\lambda = \ker(A - \lambda I) \Rightarrow B(V_\lambda) \subseteq V_\lambda$.

Возьмем $x \in V_\lambda$, $A \cdot Bx = B(A(x)) = B(\lambda x) = \lambda B(x) \Rightarrow B(x) \in V_\lambda$. \square

Лемма. (2) Если $L(U) \subseteq U$, то $L^*(U^\perp) \subseteq U^\perp$.

Доказательство. $v \in U^\perp$, $u \in U$. $(L^*(v), u) = (\underbrace{v}_{\in U^\perp}, \underbrace{L(u)}_U) = 0 \Rightarrow L^*(v) \perp u \ \forall u \in U \Rightarrow$

$L^*(v) \in U^\perp$. \square

Следствие из обеих лемм:

Если L — нормальный с собственным подпространством V_λ , то V_λ^\perp — L -инвариантное пространство.

Доказательство. $LL^* = L^*L$. По лемме 1 V_λ — L^* -инвариантно, следовательно, по лемме 2, V_λ^\perp инвариантно относительно L^{**} , то есть, инвариантно относительно L . \square

Доказательство. (теоремы выше): Индукция по размерности пространства $n = \dim V$.

L диагональна $\Leftrightarrow u$ — базис из собственных векторов.

При $n = 1$ очевидно.

Индукционный переход: $\deg \chi_L(t) = n > 0 \Rightarrow \exists \lambda : \chi_L(\lambda) = 0$.

$V_\lambda \neq 0$ — собственное подпространство L .

По следствию V_λ^\perp — L -инвариантно.

$$V = V_\lambda \oplus V_\lambda^\perp \Rightarrow \dim(V_\lambda^\perp) < n$$

Очевидно, что $L|_{V_\lambda^\perp}$ тоже нормальный оператор, следовательно, по индукционному переходу существует ортонормированный базис f пространства V_λ^\perp из собственных векторов L . Выберем ортонормированный базис для пространства V_λ (он существует ввиду ортогонализации Грама-Шмидта) из собственных векторов L .

Таким образом, $g \cup f$ — базис V из собственных векторов L , очевидно, ортонормированный. \square