# VzenseConfigTool 使用说明



## 目录

1	使用	用说印	月	 1
	1.1	软件	<b>‡界面</b>	 1
	1.2	配置	置项说明	 1
	1.2.	.1	相机整机配置项	 1
	1.2.	.2	DepthSensor 配置项	2
	1.2.	.3	RGBSensor 配置项	3
	1.3	功能	是介绍	 3
	1.4	支持	<b>静的产品型号及固件版本</b>	 5
2	FA	Q		 6

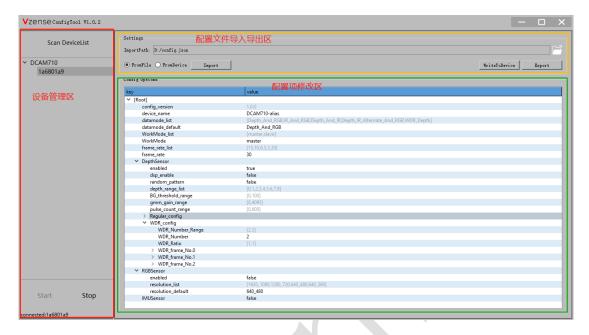
# 变更履历

版本	变更项	更改时间
V0.1	初版发行	20200903



## 1 使用说明

### 1.1 软件界面



△ 软件界面

### 1.2 配置项说明

配置项主要有:相机整机配置项,DepthSensor 配置项, RGBSensor 配置项。

### 1.2.1 相机整机配置项

配置项名称	取值	说明
config_version	x.x.x	三段式版本号
device_name	*	相机别名
datamode_list	{Depth, IR, Depth_And_IR, Depth_And_RGB, IR_And_RGB, Depth_IR_Alternate _And_RGB, WDR_Depth}	相机可以支持的数据模式
datamode_default	datamode_list 中的任一项	相机启动后默认的数据模式
WorkMode_list	{ master, slave }	相机的工作模式: 主动、被动。
WorkMode	WorkMode_list 中的任一项	相机启动后默认的工作模式
frame_rate_list	{30, 15, 10, 6, 5, 3}	帧率取值列表。设备不同,帧率选择性不同,不能与 frame_rate_range 共存。

frame_rate_range	[1, 30]	帧率取值范围。设备不同,帧率选择性不同,不能与 frame_rate_range 共存。
frame_rate	frame_rate_list 中的任一项 或 frame_rate_range 的取值范围内数值	相机启动后默认的帧率
isUSBEnable	true/false	usb 方式输出图像是否有效
isSocketEnable	true/false	socket 方式输出图像是否有效
DepthSensor	详见 1.2.2 DepthSensor 配置项	配置 Depth 图像相关参数
RGBSensor	详见 1.2.3 RGBsensor 配置项	配置 RGB 图像相关参数
IMUSensor	详见 1.2.4 IMUSensor 配置项	配置 IMU 相关参数

# 1.2.2 DepthSensor 配置项

配置项名称		取值	说明
enabl	led	true/false	打开/关闭 DepthSensor
dsp_e	enable	true/false	打开/关闭 DSP 滤波
rando	om_pattern	true/false	功能暂未实现
depth	n_range_list	{ 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 }	depth 测量范围支持列表
BG_t	threshold_range	[0, 100]	depth 图像背景滤波截断阈值范围
gmm	_gain_range	[0, 4095]	ir 图像增益设置范围
pulse	_count_range	[0, 600]	激光强度设置范围
	depth_range	depth_range_list 中任一项	depth 测量范围的默认值
config	BG_threshold	BG_threshold_range 范围内数值	depth 背景滤波截断阈值的默认值
Regular_config	gmm_gain	gmm_gain_range 范围内数值	ir 图像增益设置的默认值
Ŗ	pulse_count	pulse_count_range 范围内数值	激光强度的默认值
	WDR_Number_Range	[2, 3]	组成 WDR 的 depth_range 个数
WDR_config	WDR_Number	WDR_Number_Range 中任一项	当前组成 WDR 的 depth_range 个 数
R_C	WDR_frame_No.0	同 Regular_config	无
[QM	WDR_frame_No.1	同 Regular_config	无
ŕ	WDR_frame_No.2	同 Regular_config	如果 WDR_Number 为 2,此项无 意义

#### 1.2.3 RGBSensor 配置项

配置项名称	取值	说明
enabled	true/false	打开/关闭 RGB 图像
resolution_list	{1920_1080, 1280_720, 640_480, 640_3 60}	RGB 支持的分辨率列表
resolution_default	resolution_list 中的任一项	当前 RGB 图像的分辨率

【注】: 以上配置项,并不一定全部存在,相机中配置项是以上表格的子集。其中置灰项表示不可配置。

### 1.3 功能介绍

### 该工具主要提供以下功能:

- 1.从相机导入配置文件,修改后再回写到相机;
- 2.从文件导入配置文件,修改后,写入到相机;
- 3.从设备中导出配置文件。

### 具体操作流程如下:

- ▶ 从相机导入配置文件,修改后再回写到相机。具体操作流程如下:
  - 1) 把相机与 PC 相连;
  - 2) 点击按钮【Scan DeviceList】;
  - 3) 等待下方相机列表中出现相机;
  - 4) 从相机列表中选中一个相机;
  - 5) 点击按钮【Start】;
  - 6) 等待相机打开,可通过显示状态变化判断;
  - 7) 选中【FromDevice】单选按钮;

- 8) 点击按钮【Import】,导入配置文件;
- 9) 相机的配置项内容会显示在【配置项修改区】;
- 10) 根据需要修改配置参数;
- 11) 修改完毕后,点击按钮【WriteToDevice】,回写配置内容到相机;
- 12) 回写完成后,会弹出提示框,点击按钮【Yes】后,程序自动退出。
- ▶ 从文件导入配置文件,修改后,写入到相机。具体操作流程如下:
  - 1) 把相机与 PC 相连;
  - 2) 点击按钮【Scan DeviceList】;
  - 3) 等待下方相机列表中出现相机;
  - 4) 从相机列表中选中一个相机;
  - 5) 点击按钮【Start】;
    - 6) 等待相机打开,可通过显示状态变化判断;
    - 7) 选中【FromFile】单选按钮;
    - 8) 点击按钮【Import】,导入配置文件;
    - 9) 相机的配置项内容会显示在【配置项修改区】;
    - 10) 根据需要修改配置参数;
    - 11) 修改完毕后,点击按钮【WriteToDevice】,回写配置内容到相机;

- 12) 回写完成后,会弹出提示框,点击按钮【Yes】后,程序自动退出。
- ▶ 从设备中导出配置文件。具体操作如下:
- 1) 把相机与 PC 相连;
- 2) 点击按钮【Scan DeviceList】;
- 3) 等待下方相机列表中出现相机;
- 4) 从相机列表中选中一个相机;
- 5) 点击按钮【Start】;
- 6) 等待相机打开,可通过显示状态变化判断;
- 7) 选中【FromDevice】单选按钮;
- 8) 点击按钮【Import】,导入配置文件;
- 9) 点击按钮【Export】,在弹出的文件对话框中,选择导出路径,导出配置文件的保存名称,点击【Save】,保存完成。

### 1.4 支持的产品型号及固件版本

软件当前支持的产品型号及固件版本如下表:

产品型号	固件版本
DCAM710	DCAM710_c086_pc_sv0.01_R4_20200914_b72
DCAM500	DCAM500_B_20200909_B13
DCAM800Lite	DCAM800Lite_B_20200909_B13

# 2 FAQ

1. 升级配置文件过程中,如果因为意外导致相机与电脑的 usb 连接断开,该如何处理?

请重新用 usb 连接相机与电脑, 然后重启软件, 继续按照正常流程操作。