

# VzenseConfigTool 使用说明

Vzense

## 目录

<b>1</b>	<b>使用说明</b>	<b>1</b>
1.1	软件界面	1
1.2	配置项说明	1
1.2.1	相机整机配置项	1
1.2.2	DepthSensor 配置项	2
1.2.3	RGBSensor 配置项	3
1.3	功能介绍	3
1.4	支持的产品型号及固件版本	5
<b>2</b>	<b>FAQ</b>	<b>6</b>

---

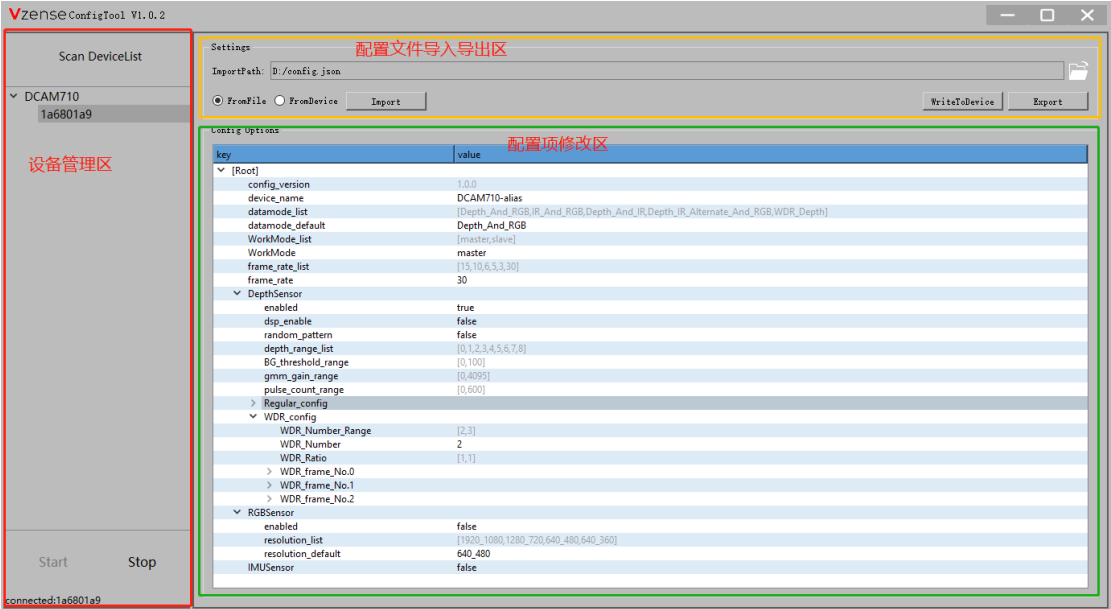
## 变更履历

版本	变更项	更改时间
V0.1	初版发行	20200903

VZense

# 1 使用说明

## 1.1 软件界面



▲ 软件界面

## 1.2 配置项说明

配置项主要有：相机整机配置项，DepthSensor 配置项，RGBSensor 配置项。

### 1.2.1 相机整机配置项

配置项名称	取值	说明
config_version	x.x.x	三段式版本号
device_name	*	相机别名
datamode_list	{Depth, IR, Depth_And_IR, Depth_And_RGB, IR_And_RGB, Depth_IR_Alternate_And_RGB, WDR_Depth}	相机可以支持的数据模式
datamode_default	datamode_list 中的任一项	相机启动后默认的数据模式
WorkMode_list	{ master, slave }	相机的工作模式：主动、被动。
WorkMode	WorkMode_list 中的任一项	相机启动后默认的工作模式
frame_rate_list	{30, 15, 10, 6, 5, 3}	帧率取值列表。设备不同，帧率选择性不同，不能与 frame_rate_range 共存。

frame_rate_range	[1, 30]	帧率取值范围。设备不同，帧率选择性不同，不能与 frame_rate_range 共存。
frame_rate	frame_rate_list 中的任一项 或 frame_rate_range 的取值范围内数值	相机启动后默认的帧率
isUSBEnable	true/false	usb 方式输出图像是否有效
isSocketEnable	true/false	socket 方式输出图像是否有效
DepthSensor	详见 1.2.2 DepthSensor 配置项	配置 Depth 图像相关参数
RGBSensor	详见 1.2.3 RGBsensor 配置项	配置 RGB 图像相关参数
IMUSensor	详见 1.2.4 IMUSensor 配置项	配置 IMU 相关参数

## 1.2.2 DepthSensor 配置项

配置项名称		取值	说明
enabled		true/false	打开/关闭 DepthSensor
dsp_enable		true/false	打开/关闭 DSP 滤波
random_pattern		true/false	功能暂未实现
depth_range_list		{ 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 }	depth 测量范围支持列表
BG_threshold_range		[0, 100]	depth 图像背景滤波截断阈值范围
gmm_gain_range		[0, 4095]	ir 图像增益设置范围
pulse_count_range		[0, 600]	激光强度设置范围
Regular_config	depth_range	depth_range_list 中任一项	depth 测量范围的默认值
	BG_threshold	BG_threshold_range 范围内数值	depth 背景滤波截断阈值的默认值
	gmm_gain	gmm_gain_range 范围内数值	ir 图像增益设置的默认值
	pulse_count	pulse_count_range 范围内数值	激光强度的默认值
WDR_config	WDR_Number_Range	[2, 3]	组成 WDR 的 depth_range 个数
	WDR_Number	WDR_Number_Range 中任一项	当前组成 WDR 的 depth_range 个数
	WDR_frame_No.0	同 Regular_config	无
	WDR_frame_No.1	同 Regular_config	无
	WDR_frame_No.2	同 Regular_config	如果 WDR_Number 为 2，此项无意义

注：WDR 模式下，WDR\_frame\_No.N 中的 depth\_range，必须是按照递增顺序设置，否则 TOF 图像会出现异常。例如：需要 depth range 0、1、2 三个模式组成的 WDR，则正确的设置如下：设置 WDR\_frame\_No.0 的 depth\_range 为 0，WDR\_frame\_No.1 的 depth\_range 为 1，WDR\_frame\_No.2 的 depth\_range 为 2。

### 1.2.3 RGBSensor 配置项

配置项名称	取值	说明
enabled	true/false	打开/关闭 RGB 图像
resolution_list	{1920_1080, 1280_720, 640_480, 640_360}	RGB 支持的分辨率列表
resolution_default	resolution_list 中的任一项	当前 RGB 图像的分辨率

【注】：以上配置项，并不一定全部存在，相机中配置项是以上表格的子集。其中置灰项表示不可配置。

## 1.3 功能介绍

该工具主要提供以下功能：

- 1.从相机导入配置文件，修改后再回写到相机；
- 2.从文件导入配置文件，修改后，写入到相机；
- 3.从设备中导出配置文件。

具体操作流程如下：

- 从相机导入配置文件，修改后再回写到相机。具体

操作流程如下：

- 1) 把相机与 PC 相连；
- 2) 点击按钮【Scan DeviceList】；
- 3) 等待下方相机列表中出现相机；
- 4) 从相机列表选中一个相机；
- 5) 点击按钮【Start】；
- 6) 等待相机打开，可通过显示状态变化判断；
- 7) 选中【FromDevice】单选按钮；

- 
- 8) 点击按钮【Import】，导入配置文件；
  - 9) 相机的配置项内容会显示在【配置项修改区】；
  - 10) 根据需要修改配置参数；
  - 11) 修改完毕后，点击按钮【WriteToDevice】，回写配置内容到相机；
  - 12) 回写完成后，会弹出提示框，点击按钮【Yes】后，程序自动退出。

➤ 从文件导入配置文件，修改后，写入到相机。具体操作流程如下：

- 1) 把相机与 PC 相连；
- 2) 点击按钮【Scan DeviceList】；
- 3) 等待下方相机列表中出现相机；
- 4) 从相机列表中选中一个相机；
- 5) 点击按钮【Start】；
- 6) 等待相机打开，可通过显示状态变化判断；
- 7) 选中【FromFile】单选按钮；
- 8) 点击按钮【Import】，导入配置文件；
- 9) 相机的配置项内容会显示在【配置项修改区】；
- 10) 根据需要修改配置参数；
- 11) 修改完毕后，点击按钮【WriteToDevice】，回写配置内容到相机；

- 
- 12) 回写完成后，会弹出提示框，点击按钮【Yes】后，程序自动退出。

➤ 从设备中导出配置文件。具体操作如下：

- 1) 把相机与 PC 相连；
- 2) 点击按钮【Scan DeviceList】；
- 3) 等待下方相机列表中出现相机；
- 4) 从相机列表中选中一个相机；
- 5) 点击按钮【Start】；
- 6) 等待相机打开，可通过显示状态变化判断；
- 7) 选中【FromDevice】单选按钮；
- 8) 点击按钮【Import】，导入配置文件；
- 9) 点击按钮【Export】，在弹出的文件对话框中，选择导出路径，导出配置文件的保存名称，点击【Save】，保存完成。

## 1.4 支持的产品型号及固件版本

软件当前支持的产品型号及固件版本如下表：

产品型号	固件版本
DCAM710	DCAM710_c086_pc_sv0.01_R4_20200914_b72
DCAM500	DCAM500_B_20200909_B13
DCAM800Lite	DCAM800Lite_B_20200909_B13



---

## 2 FAQ

1. 升级配置文件过程中，如果因为意外导致相机与电脑的 usb 连接断开，该如何处理？

请重新用 usb 连接相机与电脑，然后重启软件，继续按照正常流程操作。

VZENSE