# 3. Basic Data Structures

## **Stacks**

# **Abstrakter Datentyp Stack**

- new(S): neuer, leerer Stack S
- isEmpty(S): boolean, ob S leer
- pop(S)/pop(): löscht oberstes Element von S, gibt es zurück; Fehler wenn S leer
- push(S,k)/S.push(k): k als oberstes Element auf S; Fehler, wenn S voll
   LIFO: last in, first out

# **Beispiel Bitcoin**

Bitcoin nutzt Stacks, um verschiedene Werte während dem Verifikationsprozess zu speichern.

# **Stacks als Array**

- Annahme: maximale Größe MAX des Stacks vorher bekannt
- Zeiger S.top zeigt auf oberstes Element
- Zeiger wird bei Operationen passend bewegt

## **Alogrithmen**

#### Stacks variabler Größe

Wenn voll:

- Kopiere in größeres, zusammenhängendes Array oder
- Verteile auf viele Arrays, Siehe Verkettete Listen

## **Einfache Lösung**

Wenn voll, Array mit 1 Feld mehr erstellen, alles kopieren

#### Laufzeit

Wenn n Elemente in Array, n push -Befehle führen zu  $\Omega(n^2)$  Kopier-Schritten Durchschnittlich  $\Omega(n)$  Kopier-Schritte pro push

#### Was tun

- · Trivial: Unendlich viel speicher reservieren
- Gesucht: Lösung die maximal jeweils O(#Elemente) braucht
  - Wenn Grenze erreicht, verdopple Speicher und kopiere um
  - Schrumpfe und kopiere, wenn weniger als  $\frac{1}{4}$  benötigt

#### Algorithmen, Laufzeitanalyse

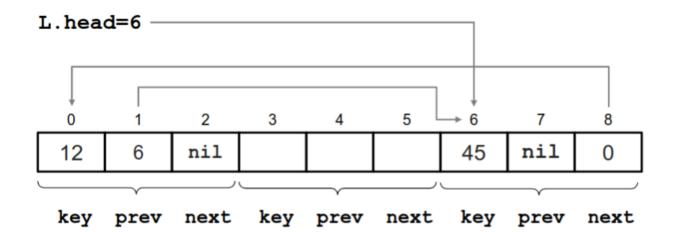
- RESIZE(A,m) reserviert neuen Speicher der Größe m, kopiert A um, fixt Referenz
- Im Schnitt für jeden der mindestens n Befehle  $\Theta(1)$  Umkopierschritte

## **Verkettete Listen**

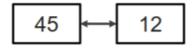
# **Datenstruktur doppelt verkettete Liste**

- Element x besteht aus:
  - key: Wert
  - prev : Zeiger auf Vorgänger/ nil
  - nexxt: Zeiger auf Nachfolger/nil
- head zeigt auf erstes Element (nil für leere Liste)

# **Verkettete Listen durch Arrays**



entspricht doppelt verketteter Liste



# **Elementare Operationen auf verketteten Listen**

Im Pseudocode wird wie in Java von short circuit evaluation und call by reference/value verwendet

#### Suche

Laufzeit =  $\Theta(n)$ 

## Einfügen

Laufzeit =  $\Theta(1)$ 

- · Prüft nicht, ob Wert bereits in Liste ist
- Wenn zuerst suche nach Wert stattfinden soll,  $\Omega(n)$

#### Löschen

Laufzeit =  $\Theta(1)$ 

- x ist Verweis auf zu löschendes Element
- Wenn Wert gelöscht werden soll, muss dieser erst gesucht werden  $\rightsquigarrow \Omega(n)$

# Vereinfachung per Wächter/Sentinels

- Ziel: eliminiere die Spezialfälle für Listenanfang/-ende
- Sentinel L.sent hinzugefügt, head = L.sent.next, head.prev = L.sent, L.sent.key = nil

- Für letztes Element x gilt: x.next = L.sent und L.sent.prev = x
- Sentinel ist von außen nicht sichtbar
- Leere Liste besteht nur aus Sentinel

#### Löschen mit Sentinels

```
deleteSent(L,x) // deletes x from L with sentinel
    x.prev.next=x.next;
    x.next.prev=x.prev;
```

Andere Operationen müssen auch angepasst werden

# **Queues**

# **Abstrakter Datentyp Queue**

- new(Q): Erzeugt neue, leere Queue namens Q
- isEmpty(Q): Gibt an, ob Q leer
- dequeue(Q): Gibt vorderstes Element aus Q zurückt, löscht es aus Q, Fehler wenn
   Q leer
- enqueue(Q,k): Schreibt k als neues hinterstes Element auf Q, Fehler wenn Q voll
- · FIFO: first in, first out

# Queues als virtuelles, zyklisches Array

- Problem mit Array-Implementierung:
   Queue "wandert", wenn Werte eingefügt/entfernt werden
- Führe Q.rear, Q.front für Zeiger auf Anfang und Ende ein
- Es gibt Ein Maximum für die Anzahl gleichzeitig in einer Queue: MAX
- Wenn Q.rear, Q.front auf selben Wert verweisen:
  - Speichere boolean empty, um anzugeben, ob Array vol oder leer
  - Alternativ: reserviere ein Element des Arrays als Abstandshalter

# **Algorithmen**

- Q leer, wenn front==rear und empty==true
- Q voll, wenn front==rear und empty==false

```
new(Q)
    Q.A[]=ALLOCATE(MAX);
    Q.front=0;
    Q.rear=0;
    Q.empty=true;

isEmpty(Q)
```

```
return Q.empty;
dequeue(Q)
        IF isEmpty(Q) THEN
                error 'underflow'
        ELSE
                Q.front=Q.front+1 mod MAX;
                IF Q.front==Q.rear THEN
                        Q.empty=true;
                return Q.A[Q.front-1 mod MAX];
enqueue(Q,k)
       IF Q.rear==Q.front AND !Q.empty
        THEN error 'overflow'
        ELSE
                Q.A[Q.rear]=k;
                Q.rear=Q.rear+1 mod MAX;
                Q.empty=false;
```

# **Queues durch einfach verkettete Listen**

front und rear sind nun Zeiger auf Listenelemente

```
new(Q)
        Q.front=nil;
        Q.rear=nil;
isEmpty(Q)
        IF Q.front==nil THEN
                return true
        ELSE
                return false;
dequeue(Q)
        IF isEmpty(Q) THEN
                error 'underflow'
        ELSE
                x=Q.front;
                Q.front=Q.front.next;
                return x;
enqueue(Q,x)
        IF isEmpty(Q) THEN
                Q.front=x;
        ELSE
                Q.rear.next=x;
```

```
x.next=nil;
Q.rear=x;
```

# **Anzahl Operationen Queues, Stacks, verkettete Listen**

• Stack:

• Push:  $\Theta(1)$ 

• Pop:  $\Theta(1)$ 

• Queue:

• Enqueue:  $\Theta(1)$ 

• Dequeue:  $\Theta(1)$ 

Verkettete Liste:

• Einfügen:  $\Theta(1)$ 

• Löschen:  $\Theta(1)$ 

• Suchen:  $\Theta(n)$ 

• Löschen eines Wertes:  $\Omega(n)$ 

# Binäre Bäume

#### Bäume durch verkettete Listen

- T.root verweist auf Wurzelknoten des Baumes T
- Jeder Knoten enthält:
  - key: Wert
  - child[]: Array von Zeigern auf Kinder
  - manchmal auch parent: Zeiger auf Elternknoten Baum-Bedingung:

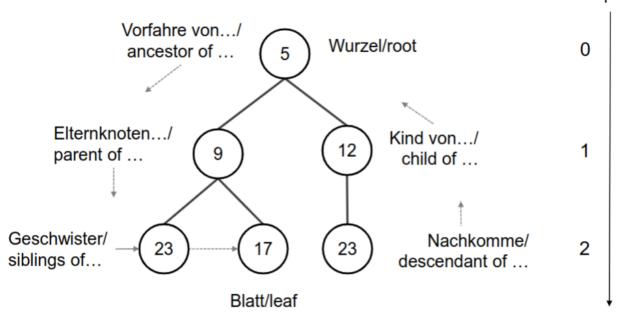
Baum ist leer oder es gibt einen Knoten r (Wurzel), sodass jeder Knoten v von der Wurzel aus per eindeutiger Sequenz von child-Zeigern erreichbar ist:

```
v = r.child[i_1].child[i_2]. ....child[i_m]
```

# Eigenschaften von Bäumen

- Bäume sind azyklisch
- Für nicht-leeren Baum gibt es genau #Knoten-1 viele Einträge  $\neq nil$  über alle Listen child[]
- Man kann Bäume als (ungerichtete) Graphen darstellen, jedoch ist hier dann die Reihenfolge der Kinder relevant, da sie <a href="mailto:child">child</a>[] abbilden muss

## **Begrifflichkeiten**



Höhe des Baumes/ tree height = maximale Tiefe eines Knoten

# **Binärbaum**

Jeder Knoten hat maximal 2 Kinder: left = child[0], right = child[1]

Ausgangsgrad/outdegree jedes Knotens ist < 2

Markiere Knoten auch graphisch als linkes/rechtes Kind

Halbblatt: Knoten mit genau einem Kind

linker/rechter Teilbaum eine Knotens: Baum der links/rechts am Knoten hängt, d.h. der Baum, der den linken/rechten Kindknoten als Wurzel hat

Höhe des leeren Baumes ist -1

Höhe nicht-leeren Baumes =  $max{Höhe aller Teilbäume der Wurzel} + 1$ 

## Inorder-Traversieren von Binärbäumen

Beispielanwendung: Serialisierung

Bei Bedarf mit Wrapper: inoderTree(T) = inorder(T.root)

 $T(n) = \text{Laufzeit bei } n \text{ Knoten, } T(n) \in O(n)$ 

Verschiedene Bäume können gleiche Inorder haben

# Pre- und Postorder-Traversieren von Binärbäumen

Preorder kann für Syntaxbäume bei funktionalen Programmiersprachen genutzt werden

Siehe auch FOP #TODO Verweis auf Racket einfügen

## Preorder-Traversieren für Kopieren

- 1. Betrachte Knoten und lege Kopie an
- 2. Wiederhole die rekursive für Teilbäume

# Postorder-Traversieren für Löschen

- 1. Postorder löscht Teilbäume
- 2. Postorder betrachtet Knoten, an dem die Teilbäume hängen, erst danach, löscht zuletzt

Verschiedene Bäume können gleiche Pre-/Postorder haben

# Binärbaum aus Preorder, Inorder und eindeutigen Werten

- 1. Preorder identifiziert Wurzel
- 2. Inorder identifiziert Werte im rechten/linken Teilbaum
- 3. Bilde Teilbäume rekursiv Statt Pre- auch Postorder möglich

## **Abstrakter Datentyp Baum**

```
    new(T): Erzeugt neuen Baum T
    search(T,k): Gibt Element x aus T mit x.key==k oder nil zurück
    insert(T,x): Fügt x in T ein
```

delete(T,x): Löscht x aus T
 Oft gibt es weitere Baum-Operationen wie Wurzel, Höhe, Traversieren, ...

#### Suchen

```
search(x,k)

IF x==nil THEN return nil;

IF x.key==k THEN return x;

y=search(x.left,k);

IF y != nil THEN return y;

return search(x.right,k);
```

Starte mit search(T.root,k)

 $\mathsf{Laufzeit} = \Theta(n)$ 

Jeder Knoten wird maximal einmal besucht, im schlechtesten Fall aber auch jeder Knoten

# **Einfügen**

 $\mathsf{Laufzeit} = \Theta(1)$ 

Erzeugt linkslastigen Baum

## Löschen

Idee: Ersetze  $\times$  durch Halbblatt ganz rechts, es gibt auch andere Möglichkeiten Sonderfälle beachten: Halbblatt hat selbst Wert  $\times$  oder ist Wurzel

```
Bei connect muss w nicht an y hängen Laufzeit connect = \Theta(1) Laufzeit delete = \Theta(h), h ist Höhe des Baumes, h=n ist möglich
```

# Binäre Suchbäume (Binary Search Tree, BST)

Wir nehmen totale Ordnung auf den Werten an Binärer Suchbaum: Binärbaum, sodass für alle Knoten z gilt:

- Wenn x Knoten im linken Teilbaum von z, dann x.key <= z.key
- Wenn y Knoten im rechten Teilbaum von z, dann y.key >= z.key

# **Order und eindeutige Werte**

Aus Pre-/ Postorder und eindeutigen Werten kann man eindeutige BST konstruieren

- 1. Identifiziere Wurzel
- 2. Identifiziere Werte anhand der Regeln
- Bilde Teilbäume rekursiv
   Mit Inorder und eindeutigen Werten lässt sich kein eindeutiger BST konstruieren

## Suche

#### **Iterative Suche**

# **Einfügen**

```
insert(T,z) // may insert z again, z.left==z.right==nil
       x=T.root; px=nil;
       WHILE x != nil DO
               px=x;
               IF x.key > z.key THEN
                      x=x.left
                ELSE
                       x=x.right;
       z.parent=px;
       IF px==nil THEN
              T.root=z
       ELSE
               IF px.key > z.key THEN
                      px.left=z
                ELSE
                       px.right=z;
```

Laufzeit O(h)

## Löschen

Zu löschender Knoten ist z, Fallunterscheidung:

- z hat maximal ein Kind:
   Kind anstelle von z setzen, fertig
   Wenn z Blatt ist, löschen trivial
   Bedingungen an Struktur/Werte bleiben erhalten
- Rechtes Kind von z hat kein linkes Kind:
   Analog: Linkes Kind von z hat kein rechtes Kind
   Rechtes Kind an die Stelle von z setzen, linkes Kind von z wird linkes Kind von

rechtem Kind

BST-Bedingung bleibt erhalten

- Kleinster Nachfahre vom rechten Kind von z:
  - 1. Finde kleinsten Nachfahren
  - 2. Ersetze z durch kleinsten Nachfahren
  - 3. Da kleinster Nachfahre kein linkes Kind haben kann, entsteht hier kein Problem
  - 4. Rechtes Kind des kleinsten Nachfahren an die Stelle des kleinsten Nachfahren

## **Transplantation**

hängt Teilbaum v an Elternknoten von u

Laufzeit =  $\Theta(1)$ 

# **Algorithmus**

```
delete(T,z)
        IF z.left==nil THEN
                transplant(T,z,z.right)
        ELSE
                IF z.right==nil THEN
                        transplant(T,z,z.left)
                ELSE
                        y=z.right;
                        WHILE y.left != nil DO y=y.left;
                        IF y.parent != z THEN
                                transplant(T,y,y.right);
                                y.right=z.right;
                                y.right.parent=y;
                        transplant(T,z,y);
                        y.left=z.left;
                        y.left.parent=y;
```

#### Höhe des BST

#### Laufzeit

#### Verkettete Liste:

```
Einfügen: Θ(1)
Löschen: Θ(1)
Suchen: Θ(n)
BST:
Einfügen: O(h)
Löschen: O(h)
Suchen: O(h)
BST ist besser, wenn viele Such-Operationen durchgeführt werden und h im Vergleich zu n relativ klein ist
```

#### **Best-/Worst-Case**

#### Best-Case:

```
· Vollständig: Alle Blätter haben gleiche Tiefe
```

```
    h = O(log<sub>2</sub> n)
    Laufzeit = O(log<sub>2</sub> n)
```

Worst-Case:

Degeneriert: Lineare Liste

• h = n - 1

• Laufzeit =  $\Omega(n)$ 

## **Durchschnittliche Höhe**

Analyse ohne Einfügen und Löschen

Die erwartete Höhe E[h] des Baumes  $\mathsf{T}$ , erzeugt durch  $\mathsf{randomlyBuiltTree}(\mathsf{D})$ , für eine Datenmenge  $\mathsf{D}$  mit n Werten ist  $E[h] = \Theta(\log_2 n)$ .

## Suchbäume als Suchindex

Knoten speichert nur Primärschlüssel und Zeiger auf Daten

- Bereichssuche ist möglich
- Sekundärindizes/zusätzliche Indizes kosten Speicherplatz und sind daher nur sinnvoll, wenn oft nach ihnen gesucht wird
- Z.B. sekundärer Baum mit alphabetischer Sortierung für eine Suche auf Namen