OpenMV的源程序有三个.py文件，分别是mypid.py，car.py，main.py，将其保存至OpenMV的flash里，OpenMV上电后会自动运行mian.py文件；esp32程序是在Arduino IDE中进行编写的，为.ino格式文件，运行后，要先将小车放置在白色区域(起始区域)的后方，等颜色传感器两次检测到从非白色区域变成白色区域后结束行程。

**注：非常抱歉，在最后测试的时刻把openmv的芯片不小心烧掉了，导致脱机功能和摄像演示不够完善。**