

统计机器学习实验报告

实验名称: 感知机 &k-近邻实验

姓名:王恒学院:数学与统计学院专业:计算数学学号:220220934161

2023年4月9日

摘要

本文中, 我们实现了感知机的原型算法和对偶算法, 并完成了三点数据分类的题目. 同时, 我们使用对偶算法对 MNIST 数据集进行分类. 其中, 我们首先考虑将以 $\{y: y=0,1,\cdots,9\}$ 为标签的多分类问题转化为以

$$\hat{y} = \begin{cases} 1, & y < 5, \\ -1, & y \ge 5. \end{cases}$$

为标签的二分类问题, 之后应用对偶算法分类. 其次, 我们实现了 k-近邻的 kd-树的构造算法及搜索算法, 并在 MNIST 数据集上进行实验. 其中, 我们对原始 MNIST 图片 (0-255 的图片上) 添加均匀分布 U(0,10) 的整数随机噪声(消除数据稀疏性, 不破坏图片的主要特征), 基于添加噪声后的 28 * 28 维数据构造 kd-树, 以保证 kd-树是好的. 最后我们对实验结果进行了分析, 实验结果证明我们复现的算法是正确的, 并达到了预期效果. 我们将本实验报告的所有内容开源:

https://github.com/WANGH950/Statistical-Machine-Learning/tree/main/1ST.

关键词:感知机,k-近邻,kd-树,MNIST

目录

1	实验代码		1
	1.1	感知机学习算法	1
	1.2	k-近邻算法	3
2	实验结果分析		6
	2.1	感知机学习算法结果分析	7
	2.2	k-近邻算法结果分析	8

1 实验代码

1.1 感知机学习算法

Listing 1: 感知机原型算法实现

```
1
   class Perception():
       def __init__(self, dim) -> None:
2
           # 构造函数
3
                   特征维度
4
           # dim:
                   权重
5
           # w:
                   偏置项
           # b:
6
8
           self.dim = dim
9
           self.w = np.zeros([dim])
           self.b = 0
10
11
12
       def train(self, data_set, epoch, learning_rate):
           # 训练模型
13
14
15
           for i in range(epoch):
               for (x,y) in data_set:
16
                   if self.predict(x)*y <= 0:</pre>
17
18
                       self.w = self.w + learning_rate*x*y
19
                       self.b = self.b + learning_rate*y
               # 计算准确率
20
21
               acc = self.accuracy(data_set)
22
               print('epoch: ',i+1, 'accuracy: ', acc)
               #早停条件
23
               if acc == 1:
24
25
                   break
           print('Trining complete.')
26
27
28
       def predict(self, x):
           # 预测
29
30
           return np.sign(np.dot(self.w,x) + self.b)
31
32
```

```
| def accuracy(self, data_set):
| # 计算精度
| acc = 0 |
| for (x,y) in data_set:
| if self.predict(x)*y > 0:
| acc += 1 |
| return acc/len(data_set)
```

Listing 2: 感知机对偶算法实现

```
1
   class PerceptionDual():
2
       def __init__(self, data) -> None:
           #构造函数
3
                       训练数据
4
           # data:
5
6
           self.data = data
7
           self.N = len(data)
           self.x = np.array([xx for (xx,_) in data])
8
9
           self.y = np.array([yy for (_,yy) in data])
           self.alpha = np.zeros([self.N])
10
           self.b = 0
11
12
13
       def train(self, epoch, learning_rate):
           # 训练模型
14
15
16
           for i in range(epoch):
17
               for j in range(len(self.data)):
18
                   if self.predict(self.data[j][0])*self.data[j
                      ][1] <= 0:
19
                       self.alpha[j] = self.alpha[j] +
                          learning_rate
20
                       self.b = self.b + learning_rate*self.data[j
                          ][1]
               # 计算准确率
21
22
               acc = self.accuracy(self.data)
23
               print('epoch: ',i+1, 'accuracy: ', acc)
               #早停条件
24
```

```
25
                if acc == 1:
26
                    break
27
           print('Trining complete.')
28
29
       def predict(self, x):
30
            # 预测
31
           return np.sign(np.dot(np.dot(self.x,x),self.alpha*self.
               y) + self.b)
32
33
       def accuracy(self, data_set):
            # 计算精度
34
35
36
            acc = 0
37
           for (x,y) in data_set:
38
                if self.predict(x)*y > 0:
39
                    acc += 1
40
            return acc/len(data_set)
```

1.2 k-近邻算法

Listing 3: kd-树构造算法和搜索算法实现

```
class Node():
1
2
      def __init__(self, value, data, label) -> None:
          #构造函数
3
                        节点的划分超平面参数
4
          # value:
                        落在超平面上的数据点
          # data:
                        落在超平面上的数据点对应的标签
6
          # label:
7
8
          self.value = value
9
          self.data = data
          self.label = label
10
          self.left = None
11
12
          self.right = None
13
14
      def set_left(self, node):
          # 设置左子节点
15
16
```

```
17
           if node != None:
18
                self.left = node
19
20
       def set_right(self, node):
21
           # 设置右子节点
22
23
           if node != None:
                self.right = node
24
25
   class KDTree():
26
       def __init__(self) -> None:
27
28
           #构造函数
29
           # 用于存储KDTree,支持直接实例化对象时直接输入一个kd-树
30
           self.root = None
31
32
       def create(self, data, label, j = 0):
           # 递归构造平衡KD树
33
34
35
           num, k = data.shape
           if num == 0:
36
37
               return None
38
           else:
39
                1 = j \% k
40
                ind_sorted = np.argsort(data[:,1])
                ind_median = ind_sorted[num//2]
41
42
                value_ = int(np.median(data[ind_median,1]))
43
                data_ = data[data[:,1] == value_]
                label_ = label[data[:,1] == value_]
44
45
               node = Node(
46
                    value=value_,
47
                    data=data_,
48
                    label=label_
49
                )
50
                node.set_left(
                    self.create(
51
                        data=data[data[:,1]<value_],</pre>
52
53
                        label=label[data[:,1] < value_],</pre>
```

```
54
                        j=j+1
                    )
55
                )
56
57
                node.set_right(
58
                    self.create(
59
                        data=data[data[:,1]>value_],
60
                        label=label[data[:,1]>value_],
61
                        j=j+1
62
                    )
                )
63
64
                if j == 0:
65
                    self.root = node
                else:
66
67
                    return node
68
69
       def search(self, x, j = 0, node = None):
70
           # 递归搜索KD树
71
72
           if self.root == None:
73
                print("You haven't created a KDTree yet.")
74
               return None
75
           if j == 0:
76
               node = self.root
77
           k = x.shape[0]
78
           1 = j \% k
           # 叶子节点停止条件
79
80
           if self.is_leaf(node):
                distance = np.linalg.norm(x-node.data,2,1)
81
82
                index = np.argmin(distance)
83
                return node.data[index], node.label[index]
84
           else:
                # 计算当前节点中的最近数据点
85
                distance = np.linalg.norm(x-node.data,2,1)
86
87
                min_distance = np.min(distance)
88
                index = np.argmin(distance)
89
                nearest = node.data[index]
90
                label = node.label[index]
```

```
# 递归计算子节点的最近数据点,并比较
91
92
                 if x[1] < node.value and node.left != None:</pre>
93
                     nearest_, label_ = self.search(
94
                         x = x,
95
                         j = j+1,
96
                         node = node.left
97
                     )
98
                     if np.linalg.norm(x-nearest_,2) < min_distance:</pre>
99
                         nearest = nearest_
100
                         label = label_
101
                 elif x[1] > node.value and node.right != None:
102
                     nearest_, label_ = self.search(
103
                         x = x,
104
                         j = j+1,
105
                         node = node.right
106
                     )
107
                     if np.linalg.norm(x-nearest_,2) < min_distance:</pre>
108
                         nearest = nearest_
109
                         label = label_
                return nearest, label
110
111
112
        def is_leaf(self, node: Node):
            # 判断是否是叶子节点
113
114
            if node.left != None or node.right != None:
115
116
                return False
117
            else:
118
                return True
```

2 实验结果分析

MNIST 数据集通过 torchvision 加载, 所有算法基于 python 的 numpy 实现, 数据预处理的一部分地方借助 pytorch 实现. 细节请参考:

https://github.com/WANGH950/Statistical-Machine-Learning/tree/main/1ST

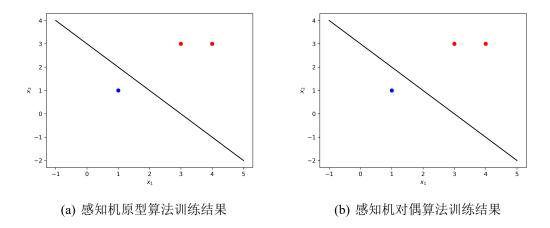


图 1: 感知机模型训练结果, 其中红点表示正类, 蓝点表示负类, 黑色实线表示感知机分割超平面.

2.1 感知机学习算法结果分析

以 0.01 的学习率, 感知机原型算法在题目给定的数据上, 经过 5 次训练后收敛, 得到结果. 以 0.01 的学习率, 感知机对偶算法在题目给定的数据上, 经过 5 次训练后收敛, 得到结果. (图 1)

Listing 4: MNIST 数据加载

```
import torchvision
data=torchvision.datasets.MNIST(
    root='MNIST',
    train=True,
    transform=torchvision.transforms.ToTensor(),
    download=True
)
```

Listing 5: MNIST 数据预处理

```
1 train_data = data.train_data
2 train_label = data.train_labels
3 # 转化为二分类
4 data_set = []
5 for i in range(train_data.shape[0]):
6    if train_label[i] < 5:
7         y = 1
8    else:</pre>
```

Listing 6: 使用对偶感知机算法处理 MNIST 数据

```
model = PerceptionDual(data_set[:1000])
model.train(
epoch=30,
learning_rate=0.001
)
```

如 Listing 6 所示, 我们使用 1,000 条数据, 在 0.001 的学习率下训练了 30 次, 最后在训练数据上得到了 0.923 的准确率.

2.2 k-近邻算法结果分析

Listing 7: MNIST 数据预处理

如 Listing 7 所示, 由于手写数字是稀疏矩阵, 我们通过对其添加随机噪声以保证构造的 kd-树是好的 (不加噪声会导致数据都分布在一个节点上). 这里, 我们添加 U(0,10) 的均匀整数噪声.

Listing 8: 构造 kd-树

```
1 model = KDTree()
2 tree = model.create(
3    data=data[:30000],
4    label=label[:30000]
5 )
```

如 Listing 8 所示, 我们使用前 30,000 条数据构造 kd-树. 我们选取第 40,000 条数据进行预测, 图 1 展示了预测结果和真实结果.

同时, 我们还使用后 30,000 条数据作为测试集进行测试 (listing 9), 得到了 93.223% 的准确率. 结果表明, 我们的算法实现准确.

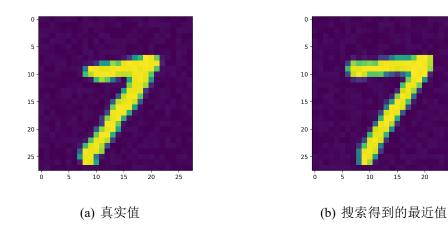


图 2: kd-树搜索结果.

Listing 9: 使用 kd-树分类测试数据

```
k = 30000
1
2 | acc = 0
3 data_test = data[-k:]
  label_test = label[-k:]
   for i in range(k):
6
       data_rel = data_test[i]
       label_rel = label_test[i]
8
       data_pre,label_pre = model.search(data_rel)
9
       if label_pre == label_rel:
10
           acc += 1
11
   acc /= k
```

所有实验结果和运行效率以源码为准:

https://github.com/WANGH950/Statistical-Machine-Learning/tree/main/1ST