机器学习与深度学习面试系列九(降维)

降维的目的是什么?

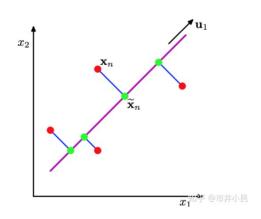
- 减少特征属性的个数, 高维数据的计算复杂, 同时存在维度灾难
- 方便可视化数据, 高维数据的可视化很难

常见的降维方法有哪些?

主成分分析(PCA)、线性判别分析(LDA)、等距映射、局部线性嵌入、拉普拉斯特征映射、局部保留投影等。本文主要总结PCA和LDA。

什么是主成分分析?

主成分分析被定义为数据在低维线性空间上的正交投影,这个低微线性空间被称为主子空间,PCA就是找到这个主子空间。



通常可以从投影最大方差和最小重构误差两个角度来解释。

PCA和投影最大方差关系?

这个角度的直观理解是具有越大方差的方向所含的信息量越大(样本点区分的越开)。

我们先考虑D维数据投影到1维空间的情况,数据的均值为 $\hat{m{x}}=rac{1}{N}\sum_{n=1}^{N}m{x_n}$,投影到的1维空间为

 $\{u_1\}$,我们只关心 u_1 的方向,并不关心其长度,不是一般性,可以定义 $u_1^Tu_1=1$,即 u_1 是单位向量(坐标轴取单位向量也是符合直觉的)。



对于任何一个样本点 $m{x_n}$,投影到 $m{u_1}$ 上后为 $m{u_1^T x_n}$,投影后的 $m{n}$ 个数据均值为 $m{u_1^T \hat{x}}$,则投影后在 $m{u_1}$ 上的数据方差为:

$$egin{aligned} J &= rac{1}{N} \sum_{n=1}^N \{u_1^T x_n - u_1^T \hat{x}\}^2 \ &= rac{1}{N} \sum_{n=1}^N \{u_1^T (x_n - \hat{x})\}^2 \ &= rac{1}{N} \sum_{n=1}^N \{u_1^T (x_n - \hat{x}) (x_n - \hat{x})^T u_1\} \ &= u_1^T rac{1}{N} \sum_{n=1}^N \{(x_n - \hat{x}) (x_n - \hat{x})^T\} u_1 \end{aligned}$$

 $rac{1}{N}\sum_{n=1}^N\{(x_n-\hat x)(x_n-\hat x)^T\}$ 其实就是原始数据的协方差,记作 C ,PCA的目标就是最大化 J,同时满足 $u_1^Tu_1=1$ 。形式化为:

$$egin{array}{ll} \max & u_1^T C u_1 \ s.\, t. & u_1^T u_1 = 1 \end{array}$$

利用拉格朗日乘子法,上面这个约束优化等价于最大化 $L=u_1^TCu_1+\lambda(1-u_1^Tu_1)$

对
$$u_1$$
 求偏导并令其等于0,得: $\dfrac{\partial L}{\partial u_1} = Cu_1 - \lambda u_1 = 0$,即 $Cu_1 = \lambda u_1$ 。

可以看出, u_1 实际上就是协方差矩阵C的特征向量, λ 为其对应的特征值。两边同时乘以 u_1^T , $u_1^TCu_1=J=u_1^T\lambda u_1=\lambda$ 。也就是说,当 u_1 为协方差矩阵C的特征向量时,投影投影方差为对应的特征值。所以我们取最大的特征值对应的特征向量,叫做第一主成分。以此类推,如果我们要投影到M维空间上,我们可以前M大的特征值对应的特征向量,构成主子空间。

PCA和最小重建误差关系?

这个角度的直观理解是利用主子空间表达的样本点损失较小。

对于D维数据,如果直接考虑使用D维的单位正交向量集作为向量空间, $\{u_1,u_2\dots u_D\}$,则每个样本都可以准确的表达为: $x_n=\sum_{i=1}^D lpha_{ni}u_i=\sum_{i=1}^D (u_i^Tx_n)u_i$ 。如果我们用低维的M维单位正

交向量集作为向量空间,则:
$$x_n pprox \sum_{m=1}^M lpha_{nm} u_m = \sum_{m=1}^M (u_m^T x_n) u_m = \hat{x_n}$$
 。

最小重建误差就是使 x_n 和 $\hat{x_n}$ 之间的距离平方最小,形式化为:

$$J = \frac{1}{N} \sum_{n}^{N} |x_{n} - \hat{x_{n}}|^{2}$$

$$J = \frac{1}{N} \sum_{n}^{N} |\sum_{i=1}^{D} \alpha_{ni} u_{i} - \sum_{m=1}^{M} \alpha_{nm} u_{m}|^{2}$$

$$J = \frac{1}{N} \sum_{n}^{N} |\sum_{i=1}^{M} \alpha_{ni} u_{i} + \sum_{i=M+1}^{D} \alpha_{ni} u_{i} - \sum_{m=1}^{M} \alpha_{nm} u_{m}|^{2}$$

$$J = \frac{1}{N} \sum_{n}^{N} |\sum_{i=M+1}^{D} \alpha_{ni} u_{i}|^{2}$$

$$J = \frac{1}{N} \sum_{n}^{N} \sum_{i=M+1}^{D} \alpha_{ni} u_{i}^{T} \sum_{j=M+1}^{D} \alpha_{nj} u_{j}$$

$$J = \frac{1}{N} \sum_{n}^{N} \sum_{i=M+1}^{D} \alpha_{ni} u_{i}^{T} (\alpha_{nM+1} u_{M+1} + \dots + \alpha_{nD} u_{D})$$

$$J = \frac{1}{N} \sum_{n}^{N} \sum_{i=M+1}^{D} \alpha_{ni} \alpha_{nM+1} u_{i}^{T} u_{M+1} + \dots + \alpha_{ni} \alpha_{nD} u_{i}^{T} u_{D}$$

由于任意 u_i 和 u_j 都是正交的,且为单位向量,所有对于 $\forall i=j$ 都有 $u_i^T u_j = 1$,对于 $\forall i \neq j$ 都有 $u_i^T u_j = 0$ 。所以:

$$J=rac{1}{N}\sum_n^N\sum_{i=M+1}^Dlpha_{ni}^2$$
 ,而 $lpha_{ni}=u_i^Tx_n$,所以: $J=rac{1}{N}\sum_n^N\sum_{i=M+1}^Du_i^Tx_nx_n^Tu_i$ $J=u_i^T(rac{1}{N}\sum_n^N\sum_{i=M+1}^Dx_nx_n^T)u_i$ $J=u_i^TCu_i$

此时目标形式和最大投影方差相同,区别在于此时要求最小投影方差,所以我们要去掉D-M个最小特征值对应的特征向量,这样损失就是对应的D-M个特征值之和。换句话说,就是留前M大的特征值对应的特征向量,结论与最小投影方差完全相同。

线性判别分析(Fisher判别分析)算法是怎样的?

LDA首先是为了分类服务的,因此只要找到一个投影方向 w ,使得投影后的样本尽可能按照原始类别分开,同时经常被用来对数据进行降维。相比于PCA,LDA可以作为一种有监督的降维算法。

在PCA中,算法没有考虑数据的标签(类别),只是把原数据映射到一些方差比较大的方向上而已。 LDA的思想是:**最大化类间均值,最小化类内方差**。意思就是将数据投影在低维度上,并且投影后 同种类别数据的投影点尽可能的接近,不同类别数据的投影点的中心点尽可能的远。



Fisher判别分析基本思想

考虑最基本的二分类场景,对于一个有两种标签 C_1,C_2 的样本集 $\{x_n\}_{n=1}^N$,寻找一个方向 w ,使得样本集在这上面的投影满足类间均值差最大,类内方差最小。

对于两类样本的均值分别是 $m_1=rac{1}{N_1}\sum_{x_n\in C_1}x_n$, $m_2=rac{1}{N_2}\sum_{x_n\in C_2}x_n$, 投影到 w 方向后,在 w 上的两类投影点的均值分别为 $\hat{m_1}=w^Tm_1$, $\hat{m_2}=w^Tm_2$, 类间均值差最大就是最大化 $\hat{m_1}-\hat{m_2}$ 。投影后的方差为: $s_1^2=rac{1}{N_1}\sum_{x_n\in C_1}(w^Tx_n-\hat{m_1})^2$,

 $s_2^2=rac{1}{N_2}\sum_{x_n\in C_2}(w^Tx_n-\hat{m_2})^2$,类内方差最小就是最小化 $s_1^2+s_2^2$ 。要同时满足这两个条

件,我们定义一个函数: $J=rac{(\hat{m_1}-\hat{m_2})^2}{s_1^2+s_2^2}$,使 J 最大化,就可以同时满足上述两个条件。

$$J = rac{(\hat{m_1} - \hat{m_2})^2}{s_1^2 + s_2^2} \ J = rac{w^T (m_1 - m_2) (m_1 - m_2)^T w}{w^T rac{1}{N_1} \sum_{x_n \in C_1} (x_n - m_1) (x_n - m_1)^2 w + w^T rac{1}{N_2} \sum_{x_n \in C_2} (x_n - m_2) (x_n - m_2)^2 w} \ J = rac{w^T (m_1 - m_2) (m_1 - m_2)^T w}{w^T (rac{1}{N_1} \sum_{x_n \in C_1} (x_n - m_1) (x_n - m_1)^T + rac{1}{N_2} \sum_{x_n \in C_2} (x_n - m_2) (x_n - m_2)^T) w}$$

为了表达简便,记: $S_B = (m_1 - m_2)(m_1 - m_2)^T$,

$$S_W = rac{1}{N_1} \sum_{x_n \in C_1} (x_n - m_1) (x_n - m_1)^T + rac{1}{N_2} \sum_{x_n \in C_2} (x_n - m_2) (x_n - m_2)^T \; ,$$

则: $J = \frac{w^T S_B w}{w^T S_W w}$, 要使 J 最小,我们求 w 的偏导,并令其等于0,得:

$$rac{\partial J}{\partial w} = rac{(w^T S_W w) S_B w - (w^T S_B w) S_W w}{(w^T S_W w)^2} = 0$$
 ,即分子等于0:

$$egin{aligned} &(w^TS_Ww)S_Bw=(w^TS_Bw)S_Ww\ &S_Bw=rac{(w^TS_Bw)}{(w^TS_Ww)}S_Ww\ &S_Bw=\lambda S_Ww\ &S_W^{-1}S_Bw=\lambda w \end{aligned}$$

其中我们令 $\lambda=\frac{w^TS_Bw}{w^TS_Ww}=J$, λ 的值和 J 相等,而从上式可以看出, w 是 $S_W^{-1}S_B$ 矩阵的特征向量, λ 是其对应的特征值。要使 J 最大,我们只需求 $S_W^{-1}S_B$ 矩阵最大特征值对应的特征向量即可。

LDA如何支持多分类?

假设要求k分类,则

$$S_B = \sum_{j=1}^k N_j (m_j - m) (m_j - m)^T$$
 ,其中 m 为所有样本点的均值。

$$S_W = \sum_{j=1}^k rac{1}{N_j} \sum_{x_n \in C_j} (x_n - m_j) (x_n - m_j)^T$$

求解方式和上述完全相同,只需求 $S_W^{-1}S_B$ 矩阵最大若干个特征值对应的特征向量即可。

由于 S_B 矩阵的秩为k-1(第k行可以由前k-1行线性组合得到),所以 $S_W^{-1}S_B$ 矩阵最多有k-1个特征值,也就是说LDA方法最多降到类别数k-1的维数。

LDA算法的优缺点?

优点

- 1. 在降维过程中可以使用类别的先验知识经验,而像PCA这样的无监督学习则无法使用类别先验知识。
- 2. LDA在样本分类信息依赖均值而不是方差的时候,比PCA之类的算法较优。

缺点

- 1. LDA不适合对非高斯分布样本进行降维,PCA也有这个问题。
- 2. LDA降维最多降到类别数k-1的维数,如果我们降维的维度大于k-1,则不能使用LDA。当然目前有一些LDA的讲化版算法可以绕过这个问题。

- 3. LDA在样本分类信息依赖方差而不是均值的时候,降维效果不好。
- 4. LDA可能过度拟合数据。

PCA和LDA区别和联系?

相同点

- 1. 两者均可以对数据进行降维。
- 2. 两者在降维时均使用了矩阵特征分解的思想。
- 3. 两者都假设数据符合高斯分布。

不同点

- 1. LDA是有监督的降维方法,而PCA是无监督的降维方法
- 2. LDA降维最多降到类别数k-1的维数,而PCA没有这个限制。
- 3. LDA除了可以用于降维,还可以用于分类。
- 4. LDA选择分类性能最好的投影方向,而PCA选择样本点投影具有最大方差的方向。举一个简单的例子,在语音识别中,我们想从一段音频中提取出人的语音信号,这时可以使用PCA先进行降维,过滤掉一些固定频率(方差较小)的背景噪声。但如果我们的需求是从这段音频中区分出声音属于哪个人,那么我们应该使用LDA对数据进行降维,使每个人的语音信号具有区分性。