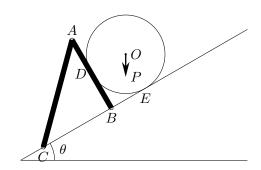
Theoretical Mechanics: Planar Force System

Date: 2025年2月10日

WHU

Lai Wei

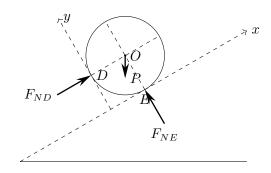
一重为50kN的圆柱搁置在倾角 $\theta=30$ °的光滑斜面上,并用撑架支承如图所示。假设A、B、C处均为光滑铰链,接触处的摩擦不计,接触点D刚好在构件AB的中央,求撑件AC的受力及铰链B的约束力(不计撑架构件自重)。



Solution

Part One

取圆柱为分离体,D,E处为光滑接触,圆柱受主动力P,约束力 F_ND 及 F_NE 作用,汇交于圆柱中心O点,受力图:



取如图所示坐标轴,由平衡条件 $\sum F_x = 0$,即

$$F_{ND} - P\sin\theta = 0$$

解得

$$F_{ND} = 25 \text{kN}$$

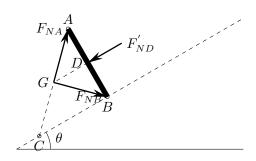
Part Two

AC为二力构件,受力图:



Part Three

取构件AB为分离体, $F_{ND}^{'}$ 与 F_{NA} 的作用线交于G点,由**三力平衡汇交**, B铰约束力一定过G点,受力图:



由
$$\sum F_y = 0$$
,即

$$F_{NA}\sin 45^{\circ} - F_{NB}\sin 45^{\circ} = 0$$

解得

$$F_{NA} = F_{NB}$$

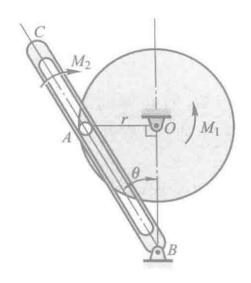
由 $\sum F_x = 0$,即

$$F_{NA}\cos 45^{\circ} + F_{NB}\cos 45^{\circ} - F_{ND}^{'} = 0$$

解得

$$F_{NA} = F_{NB} = \frac{1}{\sqrt{2}} F_{ND}^{'} = 17.68 \text{kN}$$

如图所示机构自重不计,圆轮上的销子A放置在摇杆BC上的光滑导槽内。圆轮上作用有一力偶 M_1 ,其力偶矩为2kN·m,OA=r=0.5m,图示位置时OA与OB垂直, $\theta=30$ °,且系统平衡。求作用在摇杆上的力偶矩 M_2 及铰链O,B处的约束力。



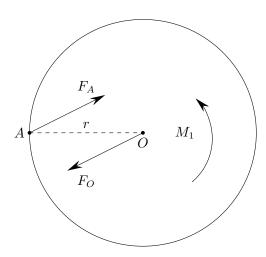
Solution

Part One

取圆轮为研究对象。

注意到圆轮受到A点的光滑接触约束,因此约束力 F_A 是垂直于摇杆的。

已知圆轮受到力偶 M_1 和力 F_A 、 F_O 的作用。因为**力偶只能由力偶来平衡**,所以力 F_A 和 F_O 大小相等、方向相反。



由平衡条件 $\sum M_i = 0$:

$$M_1 - F_A r \sin \theta = 0$$

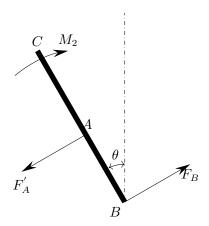
解得:

$$F_A = \frac{M_1}{r\sin 30^\circ} = 8kN$$

Part Two

取摇杆为研究对象,分析受力。

B点是光滑铰链约束,因为**力偶只能由力偶来平衡**,所以力 F_B 和 F_A^{\prime} 大小相等、方向相反。



由平衡条件 $\sum M_i = 0$:

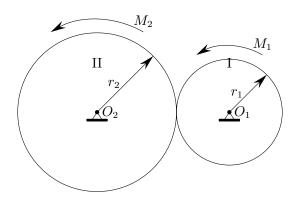
$$-M_2 + F_A^{'} \frac{r}{\sin \theta} = 0$$

解得:

$$M_2 = 8 \mathrm{kN} \cdot \mathrm{m}$$

$$F_O = F_B = F_A = 8kN$$

两齿轮的节圆半径分别为 r_1 、 r_2 ,作用于轮I上的主动力偶的力偶矩为 M_1 ,齿轮压力角为 θ ,不计两齿轮的重量。求是两齿轮维持匀速转动时齿轮II 的阻力偶之矩 M_2 与轴承 O_1 , O_2 的约束力大小和方向。

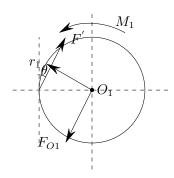


Solution

压力角是指不计算摩擦力的情况下,受力方向和运动方向所夹的锐角。

Part One

对轮I 进行受力分析:



由平衡条件 $\sum M_i = 0$:

$$M_1 - F_{O1}r_1\cos\theta = 0$$

解得

$$F_{O1} = \frac{M_1}{r_1 \cos \theta}$$

(方向如图)

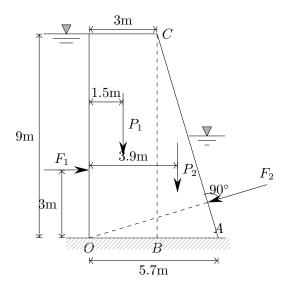
Part Two

同理可得轴承O2约束力

$$F_{O2} = \frac{M_2}{r_2 \cos \theta}$$

$$M_2 = \frac{r_2}{r_1} M_1$$

如图所示,梯形的水坝可以看作由左边的矩形部分和右边的三角形部分组合而成。左边部分的重力 $P_1=450\mathrm{kN}$,右边部分的重力 $P_2=200\mathrm{kN}$,上游水库给水坝的压力 $F_1=300\mathrm{kN}$,下游河流给水坝的压力 $F_2=70\mathrm{kN}$ 。各力的作用方向、位置如图所示。



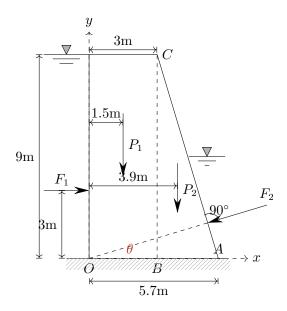
求

- 1. 力系的合力 F_R
- 2. 合力与OA的交点到点O的距离x
- 3. 合力的作用线方程

Solution

Part One

建立如图所示的坐标系,向O点简化,求主矢和主矩。



先计算主矢。注意到只有力 F_2 的方向较为特殊,记 F_2 与水平方向夹角为 θ ,则

$$\theta = \angle ACB = \arctan \frac{AB}{BC} = \arctan 0.3 \approx 16.7^{\circ}$$

于是

$$F_{Rx}^{'} = \sum F_{ix} = F_1 - F_2 \cos \theta \approx 232.9 \text{kN}$$

$$F_{Ry}^{'} = \sum F_{iy} = -P_1 - P_2 - F_2 \sin \theta \approx -670.1 \text{kN}$$

所以

$$F_{R}^{'} = \sqrt{\left(\sum F_{ix}\right)^{2} + \left(\sum F_{iy}\right)^{2}} \approx 709.1 \mathrm{kN}$$

于是 F'_R 的方向余弦

$$\cos\left(\vec{F_R'}, \vec{i}\right) = \frac{\sum F_{ix}}{F_R'} \approx 0.3283$$

$$\cos\left(\vec{F_R'}, \vec{j}\right) = \frac{\sum F_{iy}}{F_R'} \approx -0.9446$$

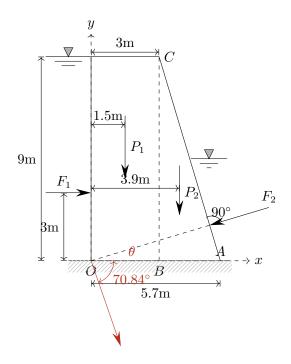
所以主矢与x轴正向夹角

$$\alpha \approx 70.84^{\circ}$$

主矢与y轴负向夹角

$$\beta \approx 19.16^{\circ}$$

在图中表示:

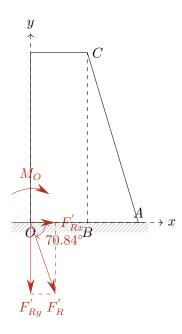


再计算主矩:

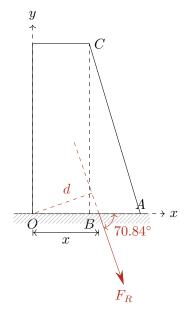
$$M_O = \sum M_O (\vec{F}) = -3\text{m} \cdot F_1 - 1.5\text{m} \cdot P_1 - 3.9\text{m} \cdot P_2 = -2355\text{kN} \cdot \text{m}$$

Part Two

向O点简化的主矢和主矩如图:



求合力及其作用线位置。合力 F_R 的大小和方向与主矢 F_R' 相同,其作用线位置x值依据合力矩定理求得:



由

$$M_O = F_R \cdot d$$

得

$$d\approx 2.3197\mathrm{m}$$

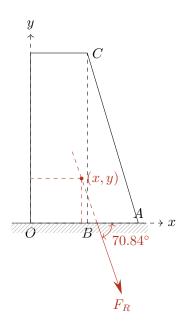
所以

$$x = \frac{d}{\sin 70.84^{\circ}} \approx 3.514 \text{m}$$

Part Three

由于**合力可以沿其作用线移动**,设合力作用线上任意一点的坐标为(x,y),将合力作用于此点,则合力对坐标原点的力矩的解析表达式为

$$M_{O} = \sum M_{O} \left(\vec{F_{R}} \right) = x \cdot F_{Ry}^{'} - y \cdot F_{Rx}^{'}$$



代入数据化简可得合力作用线方程为

$$670.1x + 232.9y - 2355 = 0$$