

University Physics: Newton's laws of motion

Date: March 6, 2025

Wuhan University

Lai Wei

目录

1	牛顿定律	1
1.1	牛顿第一定律	1
1.2	牛顿第二定律	1
1.2.1	表述	1
1.2.2	牛顿运动定律的矢量性	1
1.2.3	自然坐标系中	2
1.2.4	力的叠加原理	2
1.3	牛顿第三定律	2
1.4	总结	2
2	非惯性系、惯性力	3
2.1	惯性系、非惯性系	3
2.1.1	惯性系	3
2.1.2	非惯性系	3
2.2	惯性力	3
2.3	平动加速参考系、平动惯性力	3
2.3.1	定义	3
2.3.2	性质	4
2.4	匀速转动参考系、惯性离心力	4
3	例题	5
3.1	解题思路	5
3.2	Problem 1	5
3.3	Problem 2	6
3.4	Problem 3	7

1 牛顿定律

1.1 牛顿第一定律

牛顿第一定律，又称惯性定律(law of inertia) 可表述如下：任何物体都将保持静止或匀速直线运动的状态，直至其他物体的作用强迫它改变这种状态时为止。

即当 $\vec{F} = 0$ 时， \vec{v} 为恒矢量。

牛顿第一定律指出了两个重要概念惯性和力。

1.2 牛顿第二定律

1.2.1 表述

动量为 \vec{p} 的物体，在合外力 $\vec{F} (= \sum \vec{F}_i)$ 的作用下，其动量随时间的变化率应当等于作用于物体的合外力，即

$$\vec{F}(t) = \frac{d\vec{p}(t)}{dt} = \frac{d(m\vec{v})}{dt} \quad (1.1)$$

(当 $v \ll c$ 时， m 为常量)

于是有

$$\vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt} = m \vec{a} \quad (1.2)$$

即可叙述如下：物体受到外力作用时，它所获得的加速度的大小与外力的大小成正比，与物体的质量成反比，加速度的方向与外力的方向相同。

1.2.2 牛顿运动定律的矢量性

由

$$\vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt} = m \vec{a}$$

得

$$\vec{F} = m \frac{dv_x}{dt} \vec{i} + m \frac{dv_y}{dt} \vec{j} + m \frac{dv_z}{dt} \vec{k} \quad (1.3)$$

即

$$\vec{F} = ma_x \vec{i} + ma_y \vec{j} + ma_z \vec{k} \quad (1.4)$$

所以

$$\begin{cases} F_x = ma_x \\ F_y = ma_y \\ F_z = ma_z \end{cases} \quad (1.5)$$

1.2.3 自然坐标系中

$$\vec{F} = m \vec{a} = m (\vec{a}_t + \vec{a}_n) = m \frac{dv}{dt} \vec{e}_t + m \frac{v^2}{\rho} \vec{e}_n \quad (1.6)$$

也可写作

$$\begin{cases} F_t = m \frac{dv}{dt} = m \frac{ds^2}{dt^2} \\ F_n = m \frac{v^2}{\rho} \end{cases} \quad (1.7)$$

(ρ 为A处曲线的曲率半径)

1.2.4 力的叠加原理

当一个物体同时受到几个力的作用时，则这些力的合力产生的加速度等于每个力单独作用时产生的矢量和，这一结论称为力的**独立性原理**或**力的叠加原理**。

即

$$\begin{aligned} \vec{F} &= \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \cdots + \vec{F}_n = \sum \vec{F}_i \\ &= m \vec{a}_1 + m \vec{a}_2 + \cdots + m \vec{a}_n = m \sum \vec{a}_i = m \vec{a} = m \frac{dv}{dt} \end{aligned} \quad (1.8)$$

1.3 牛顿第三定律

两个物体之间作用力 \vec{F} 反和反作用力 \vec{F}' ，沿同一直线，大小相等，方向相反，分别作用在两个物体上。

作用力和反作用力的特点：

1. 作用力与反作用力总是同时存在、相互依存的。
2. 作用力与反作用力分别作用在两个不同的物体上，虽然它们大小相等、方向相反，但不能互相抵消。
3. 作用力与反作用力一定属于同一性质的力。

1.4 总结

1. 凡相对于惯性系作匀速直线运动的一切参考系都是惯性系；
2. 对于不同惯性系，牛顿力学的规律都具有相同的形式，与惯性系的运动无关。（伽利略相对性原理或称力学相对性原理）

2 非惯性系、惯性力

2.1 惯性系、非惯性系

2.1.1 惯性系

牛顿运动定律在其中成立的参考系称为**惯性参考系**，简称**惯性系**(inertial system)。

“一个远离其他一切物体，而且没有自转的物体是惯性参照系，一切相对于该物体做匀速直线运动的参照系也是惯性参照系。牛顿定律就是在这样的参照系中成立。”——王燕生教授《大学物理问题讨论集》

举例：

1. 地面参考系；
2. 地心参考系；
3. 日心参考系；
4. FK4参考系：以选定的1535颗恒星的平均静止的位形作为基准的参考系，是比以上三个参考系都严格的惯性系。

2.1.2 非惯性系

牛顿运动定律不成立的参考系称为**非惯性系**(non-inertial system)。

2.2 惯性力

2.3 平动加速参考系、平动惯性力

2.3.1 定义

假设非惯性系K'相对于惯性系K以加速度 \vec{a}_0 做平动，则由相对运动规律可知，质点相对于K'系和K系的加速度 \vec{a}_0 和 \vec{a} 满足：

$$\vec{a} = \vec{a}_0 + \vec{a}' \quad (2.1)$$

惯性系中K，牛顿运动定律成立，即

$$\vec{F} = m\vec{a} = m(\vec{a}_0 + \vec{a}') \quad (2.2)$$

移项，得

$$\vec{F} - m\vec{a}' = m\vec{a}_0 \quad (2.3)$$

定义平动惯性力:

$$\vec{F}_0 = -m\vec{a}^0 \quad (2.4)$$

将 $\vec{F}' = \vec{F} + \vec{F}_0 = \vec{F} - m\vec{a}_0$ 看作非惯性参考系中受到的“合外力”，则在非惯性系 K' 中，牛顿第二定律在形式上成立:

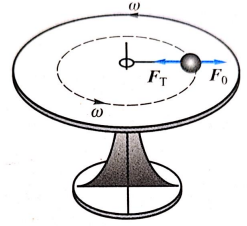
$$\vec{F}' = \vec{F} + \vec{F}_0 = m\vec{a}' \quad (2.5)$$

2.3.2 性质

不是真实的力，无施力物体，无反作用力是非惯性系加速度的反映。

2.4 匀速转动参考系、惯性离心力

匀速转动参考系也是一种常见的非惯性系。如右图所示，水平转盘以匀角速度 ω 绕通过圆心的垂直轴转动，质量为 m 的小球用长度为 R 的绳子与转轴相连静止在圆盘上，并随圆盘一起转动。站在地面上的观察者看来，小球 m 以匀角速度 ω 随圆盘一起转动，绳子施于小球的拉力 \vec{F}_T 提供了小球做匀速圆周运动时所需的向心力，即



$$\vec{F}_T = -m\frac{v^2}{R}\vec{e}_r = -m\omega^2 R\vec{e}_r \quad (2.6)$$

这表明在地面参考系中，小球的运动符合牛顿运动定律。

但是，从圆盘这个转动参考系中来看，小球受到合外力 \vec{F}_T 的作用，但是静止不动。为了在转动参考系中，仍然能够用牛顿运动定律解释该现象，需要引入一个虚拟的惯性力 \vec{F}_0 ，该力与绳子的拉力 \vec{F}_T 大小相等、方向相反，即

$$\vec{F}_0 = -\vec{F}_T = m\omega^2 R\vec{e}_r = -m\vec{a}_n \quad (2.7)$$

(\vec{e}_r 表示径向单位矢量)

称为惯性离心力(inertial centrifugal force)。

于是引入惯性离心力后，在转动参考系中，牛顿运动定律在形式上成立。物体受到“合外力”为

$$\vec{F}_T + \vec{F}_0 = \vec{0}$$

3 例题

3.1 解题思路

牛顿定律主要处理两类问题：

1. 质点；
2. 质点系，尤其是连续分布的质点系。

解题的基本思路：

1. 确定研究对象进行受力分析（隔离物体，画受力图）；
2. 取坐标系；
3. 列方程（一般用分量式）；
4. 利用其它的约束条件列补充方程；
5. 先用文字符号求解，后带入数据计算结果。

3.2 Problem 1

一质量 m ，半径 r 的球体在水中静止释放沉入水底。已知阻力 $F_r = -6\pi r\eta v$ ， η 为粘滞系数，求 $v(t)$ 。

Solution

取坐标如图（ \vec{F}_B 为浮力），则

$$mg - F_B - 6\pi\eta rv = ma$$

令 $F_0 = mg - F_B$ ， $b = 6\pi\eta r$ ，于是

$$F_0 - bv = m \frac{dv}{dt}$$

即

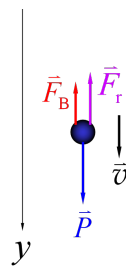
$$\frac{dv}{dt} = -\frac{b}{m} \left(v - \frac{F_0}{b} \right)$$

两边同时积分：

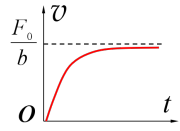
$$\int_0^v \frac{dv}{v - \left(\frac{F_0}{b}\right)} = -\frac{b}{m} \int_0^t dt$$

得

$$v = \frac{F_0}{b} \left[1 - e^{-\frac{b}{m}t} \right]$$



则当 $t \rightarrow \infty$ 时, $v_L \rightarrow \frac{F_0}{b}$ (极限速度), 当 $t = 3\frac{b}{m}$ 时, $v = v_L(1 - 0.05) = 0.95v_L$ 。一般认为 $t \leq 3\frac{b}{m}$ 时, $v = v_L$



3.3 Problem 2

质量为 m 的物体, 由地面以初速度 v_0 竖直向上发射, 物体受到空气阻力大小 $F_r = kv$ 。试求:

1. 物体发射到最大高度所需要的时间;
2. 物体能到达的最大高度。

Solution

Part One

物体在向上发射的过程中, 受到重力和阻力作用, 方向均与速度方向相反。以竖直向上作为正方向, 由牛顿运动定律可得

$$-mg - kv = m \frac{dv}{dt} \quad (3.1)$$

对上式分离变量并取定积分, 同时注意到物体到达最大高度时 $v = 0$, 即

$$\int_0^t dt = \int_{v_0}^0 -\frac{m}{mg + kv} dv$$

积分得物体达到最大高度所需的时间为

$$t = \frac{m}{k} \ln \frac{mg + kv_0}{mg}$$

Part Two

利用 $\frac{dv}{dt} = v \frac{dv}{dy}$ 代入 3.1 式, 可得

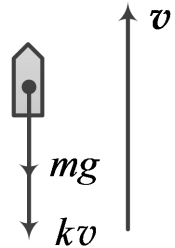
$$-mg - kv = m \frac{dv}{dy}$$

分离变量并取定积分, 即

$$\int_0^y dy = \int_{v_0}^0 -\frac{mv}{mg + kv} dv$$

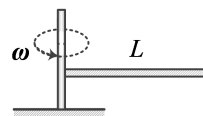
所以物体可达到的最大高度为

$$y = \frac{m}{k} \left(v_0 - \frac{mg}{k} \ln \frac{mg + kv_0}{mg} \right)$$



3.4 Problem 3

一条质量均匀分布的绳子，总质量为 M 、长度为 L ，一端拴在竖直转轴 OO' 上，并以恒定的角速度 ω 在水平面上旋转。设转动过程中绳子始终伸直不打弯，且忽略重力的影响，求距离转轴为 r 处绳中的张力 $T(r)$ 。

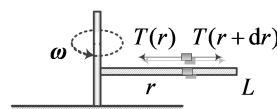


Solution

在距离转轴为 r 处，取一个长为 dr 的一小段绳子，其质量为 $\frac{M}{L} dr$ ，其两端受力如图所示，由于该段绳子作圆周运动，所以由牛顿第二定律得

$$T(r) - T(r + dr) = dm \cdot a_n = \frac{M}{L} dr$$

令



$$T(r) - T(r + dr) = dm \cdot a_n = \frac{M}{L} dr$$

得

$$dT = -\frac{M\omega^2}{L} r dr$$

式中 dT 就是该小段绳子所受的合外力，“ $-$ ”号表示该段绳子受到的合外力的方向与矢径 r 相反，指向圆心。根据力的叠加原理，离轴 r 处绳中的张力就是 r 以外所有小段绳子所受的合力的绝对值之和，即

$$T(r) = \int |dT| = \int_r^L \frac{M\omega^2}{L} r dr = \frac{M\omega^2}{2L} (L^2 - r^2)$$