项目情况及问题:

1、EC20

情况及问题:

- 如果不外接 5V 电源,不工作
- GPS 测试过没有问题, 比较稳定 (室外大概 40s 左右能读回数据);
- 能与服务器正常通信, 掉包率 (65536 条数据能接收 63906 左右, 做了 10 次 测试最少接收 63906 条, 掉包率为 2.485%)
- 4G 信号没有高空测试过;
- 4G 天线需要跟换更好, 有质量的
- 工作不稳定,初始化经常初始失败,偶尔通信中掉线;

解决:

- ◆ 可以询问厂家
- ◆ 是否需要测试一下 4G 信号
- 2、MPU9250 九轴传感器

情况及问题:

● 能读出原始数据,数据融合还有问题,原本使用的官方 DMP 库进行姿态结算,结果有漂移(数据随时间不断变大)

解决:

- ◆ 更改方案使用姿态解析算法,目前陀螺仪、加速度基本上没有漂移,磁力计待解决
- 3、BMP280 气压计

情况及问题:

- 从读出来的数据变化来看是没有问题的,但是要验证其准确性,需要考虑用其他办法来验证
- 4、电池电源问题

情况及问题:

● 不能进行快充、缓充等电池使用问题

解决:

- ◆ 优化电池电路
- 5、整体(待解决)

情况及问题:

- 模块程序流程不明确
- 与服务器通信协议问题(目前是参考"定位器通信协议(参考)"协议编写代码,实际上这个协议行不通,无法进行)
- 与飞控中心交互问题(串口)
- 各个传感器数据性能、误差、校准问题(可能需要仪器进行测量验证)
- App、界面
- 复位问题(上电复位(有)、按键复位(无)),如果需要硬件复位就短接板子上复位焊盘

解决:

◆ 我觉得应先把程序流程先定下来,其次与服务器通信协议

6、结构

情况及问题:

● 外壳、防水、固定方式