**项目情况及问题：**

1. EC20

情况及问题：

* 如果不外接5V电源，不工作
* GPS测试过没有问题，比较稳定（室外大概40s左右能读回数据）；
* 能与服务器正常通信，掉包率（65536条数据能接收63906左右，做了10次测试最少接收63906条，掉包率为2.485%）
* 4G信号没有高空测试过；
* 4G天线需要跟换更好，有质量的
* 工作不稳定，初始化经常初始失败，偶尔通信中掉线；

解决：

* 可以询问厂家
* 是否需要测试一下4G信号

1. MPU9250 九轴传感器

情况及问题：

* 能读出原始数据，数据融合还有问题，原本使用的官方DMP库进行姿态结算，结果有漂移（数据随时间不断变大）

解决:

* 更改方案使用姿态解析算法，目前陀螺仪、加速度基本上没有漂移，磁力计待解决

1. BMP280 气压计

情况及问题：

* 从读出来的数据变化来看是没有问题的，但是要验证其准确性，需要考虑用其他办法来验证

1. 电池电源问题

情况及问题：

* 不能进行快充、缓充等电池使用问题

解决：

* 优化电池电路

1. 整体（待解决）

情况及问题：

* 模块程序流程不明确
* 与服务器通信协议问题（目前是参考 “定位器通信协议（参考）”协议编写代码，实际上这个协议行不通，无法进行）
* 与飞控中心交互问题（串口）
* 各个传感器数据性能、误差、校准问题（可能需要仪器进行测量验证）
* App、界面
* 复位问题（上电复位（有）、按键复位（无）），如果需要硬件复位就短接板子上复位焊盘

解决：

* 我觉得应先把程序流程先定下来，其次与服务器通信协议

1. 结构

情况及问题：

* 外壳、防水、固定方式