## Exercice: Oscillateur amorti par frottement solide

## Capacité numérique :

«Frottement solide : à l'aide d'un langage de programmation, simuler une situation mécanique dans laquelle intervient au moins un changement de mode de glissement.»

On reprend la situation considérée dans l'exercice 6 du TD de Mécanique 2, avec ici une résolution numérique en vue d'établir l'enveloppe des oscillations dans le cas d'un oscillateur amorti par frottement solide.

On utilisera pour cela le script CN-exo\_Frottmt-solide\_Oscillateur-amorti-enveloppe.py.

- 1. Vérifier que la fonction T(x,v) génère bien l'expression de la composante tangentielle  $T \overrightarrow{e_x}$  de la résultante de l'action de contact du support sur le solide S.
- 2. Vérifier l'équation différentielle utilisée.
- 3. Tracer l'enveloppe des variations temporelles de la position x et commenter.

## Corrigé

On s'appuie sur les résultats obtenus dans l'exercice 6 du TD de Mécanique 2.

- 1. Analysons la fonction T(x, v) du script  $\mathit{CN-exo\_Frottmt-solide\_Oscillateur-amorti-enveloppe.py}$ :
  - quand  $v_g$  s'annule (càd quand S s'arrête) :
    - soit la condition de **non glissement** est vérifiée :  $|x| \le f \frac{mg}{k} \triangleq X$  et alors T = kx
    - soit elle ne l'est pas donc il y aura ensuite à nouveau **glissement** avec |T| = f|N| = fmg et :
      - soit x>0 lors de l'annulation de  $v_g$  donc  $v_g<0$  ensuite d'où T>0:T=+fmg
      - soit x < 0 lors de l'annulation de  $v_g$  donc  $v_g > 0$  ensuite d'où T < 0 : T = -fmg
  - pour  $v_g > 0$ : glissement donc |T| = f|N| = fmg et T < 0: T = -fmg.
  - pour  $v_g < 0$ : glissement donc |T| = f|N| = fmg et T > 0: T = +fmg.
- 2. La projection sur Ox du PFD s'écrit  $m\ddot{x} = -kx + T$

«Mise sous forme ordinaire» : soit 
$$v = \dot{x}$$
 et  $\overrightarrow{u}(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ v(t) \end{pmatrix}$  alors  $\frac{d\overrightarrow{u}}{dt} = \begin{pmatrix} \frac{dx}{dt} \\ \frac{dv}{dt} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v \\ -\frac{k}{m}x + \frac{T}{m} \end{pmatrix}$ 

- 3. On constate que l'enveloppe des variations temporelles de la position dans ce cas de frottements solides (frottement de glissement) est **affine**.
  - Rem: dans le cas de frottements fluides (linéaires), l'enveloppe serait exponentielle.